

۷	۶	۵	۴	۳	۲	۱
۱۴	۱۳	۱۲	۱۱	۱۰	۹	۸
۲۱	۲۰	۱۹	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵
۲۸	۲۷	۲۶	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲
						۲۰

الف و ب شرط مرزی، در آن صدق می کنند و همین باعث می شود بتوان از نسبت $\frac{b_n(t)}{a_n(t)}$ استفاده کرد.

$$c^2 \sum_{n=1}^{\infty} a_n(t) \phi_n'(x) + \sum_{n=1}^{\infty} b_n(t) \phi_n(x) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n'(t) \phi_n(x)$$

$$\rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} [c^2 a_n(t) \phi_n'(x) - a_n'(t) \phi_n + b_n(t) \phi_n(x)] = 0$$

جای ندری در برابری بالا $\phi'' = -\lambda_n^2 \phi$

$$\phi'' + \lambda_n^2 \phi = 0$$

با شرط مرزی $\phi(0) = 0$ و $\phi(h) = 0$

$$\rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} [c^2 a_n(t) (-\lambda_n^2 \phi) - a_n''(t) \phi_n + b_n(t) \phi_n(x)] = 0$$

$$\rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} [+a_n''(t) + c^2 \lambda_n^2 a_n(t) - b_n] \phi_n = 0$$

با این نسبت داخل کرده صورتی:

$$a_n''(t) + c^2 \lambda_n^2 a_n(t) = b_n(t)$$

$$a_n(t) = \underbrace{a_n(t)}_h + \underbrace{a_n(t)}_p \quad \left\{ \begin{array}{l} a_n(t)_h = A_1 \sin c\lambda_n t + A_2 \cos c\lambda_n t \\ a_n(t)_p \end{array} \right.$$

که از روش سیر یا استرهار استفا (دری کنیم)

$$a_n(t) = v_1 a_1(t) + v_2 a_2(t) \quad \rightarrow W = \begin{vmatrix} \sin c\lambda_n t & \cos c\lambda_n t \\ c\lambda_n \cos c\lambda_n t & -c\lambda_n \sin c\lambda_n t \end{vmatrix} = -c\lambda_n$$

$$v_1' = \frac{1}{W} \begin{vmatrix} \cos c\lambda_n t & b_n(t) \\ -c\lambda_n \sin c\lambda_n t & -c\lambda_n \sin c\lambda_n t \end{vmatrix} = \frac{1}{c\lambda_n} \int_0^t -b_n(t) \cos c\lambda_n z dz$$

$$v_2' = \frac{1}{W} \begin{vmatrix} \sin c\lambda_n t & b_n(t) \\ c\lambda_n \cos c\lambda_n t & -c\lambda_n \sin c\lambda_n t \end{vmatrix} \rightarrow v_2(t) = -\frac{1}{c\lambda_n} \int_0^t b_n(z) \sin c\lambda_n z dz$$



ح	ص	ع	س	د	ر	ي	ش
٧	٦	٥	٤	٣	٢	١	
١٤	١٣	١٢	١١	١٠	٩	٨	
٢١	٢٠	١٩	١٨	١٧	١٦	١٥	
٢٨	٢٧	٢٦	٢٥	٢٤	٢٣	٢٢	
					٢١	٢٠	

$$\rightarrow a_n(t)_p = \frac{1}{c\lambda_n} \int_0^t b_n(z) \cos c\lambda_n z \sin c\lambda_n t \, dz$$

$$- \frac{1}{c\lambda_n} \int_0^t b_n(z) \sin c\lambda_n z \cos c\lambda_n t \, dz$$

$$\rightarrow a_n(t) = A_1 \sin c\lambda_n t + A_2 \cos c\lambda_n t + \frac{1}{c\lambda_n} \int_0^t b_n(z) \sin c\lambda_n (t-z) \, dz$$

8)
$$\rightarrow u(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n(t) \phi_n(x)$$

$$= \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ A_1 \sin c\lambda_n t + A_2 \cos c\lambda_n t + \frac{1}{c\lambda_n} \int_0^t b_n(z) \sin c\lambda_n (t-z) \, dz \right\} \phi_n(x)$$

$u(x,0) = f(x) \rightarrow f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} A_2 \phi_n(x)$ (معنی: وسط f و ϕ مساوی است $A_2 = A_n$)

$$\rightarrow A_2 = \frac{1}{N} \int_0^L f(x) \phi_n(x) \, dx$$

$u_t(x,0) = g(x) \rightarrow A_1 = \frac{1}{N} \int_0^L g(x) \phi_n(x) \, dx$

$$\Rightarrow u(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ \frac{1}{N c n \pi} \int_0^L g(s) \phi_n(s) \, ds \cdot \sin c\lambda_n t + \frac{1}{N} \int_0^L f(s) \phi_n(s) \, ds \cdot \cos c\lambda_n t + \frac{1}{c\lambda_n} \int_0^t \frac{1}{N} \int_0^L q(s,z) \phi_n(s) \, ds \sin c\lambda_n (t-z) \, dz \right\} \phi_n(x)$$

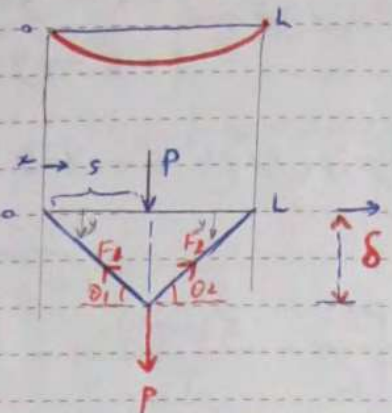
$$u = \int_0^L f(s) \left[\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{N} \phi_n(s) \phi_n(x) \cos c\lambda_n t \right] ds + \int_0^L g(s) \left[\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{N c n \pi} \phi_n(s) \phi_n(x) \sin c\lambda_n t \right] ds + \int_0^t dz \int_0^L q(s,z) \left[\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{N c \lambda_n} \phi_n(s) \phi_n(x) \sin c\lambda_n (t-z) \right] ds$$

۲۰	۲۱	۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹
۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹	۱۰
۱۱	۱۲	۱۳	۱۴	۱۵	۱۶	۱۷	۱۸	۱۹	۲۰
۲۱	۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰

آشنایی با مفهوم تابع سرن (G): (در ادامه تک و ریاضید)

درخش $f \ll T$

اگر $f \ll T$



معنی میرکال بوسیله است اما مشتق ندری خواهد بود

(delta: تغییر مکان در نقطه اعمال بار)

از سوال استانی

افق: $F_1 \cos \theta_1 = F_2 \cos \theta_2$

عمود: $F_2 \sin \theta_2 + F_1 \sin \theta_1 - P = 0$

($F_1 = F_2 = T$)

$\rightarrow \tan \theta_2 + \tan \theta_1 = \frac{P}{T}$ (I)

$\tan \theta_2 = \frac{\delta}{L-s}$

$\tan \theta_1 = \frac{\delta}{s}$

$Cu_{xx} + \frac{P(x-s)}{r} = u_{tt}$ (معادله دینامیک حرکت نیست)

در $x=s$ نیروی خارجی ندارد

$\rightarrow u'' = 0 \quad x \neq s$

$u = u(x)$

(I) $\rightarrow \frac{\delta}{L-s} + \frac{\delta}{s} = \frac{P}{T} \rightarrow \delta s + \delta(L-s) = \frac{P}{T} s(L-s)$

$\rightarrow \delta = \frac{Ps(L-s)}{TL}$

$s=0 \rightarrow \delta=0$

$s=L \rightarrow \delta=0$

کرای نسبت آوردن تغییر مکان دیگر نقاط با استفاده از delta داریم:

$\frac{y}{x} = \frac{\delta}{s} \rightarrow y = \frac{x\delta}{s} \rightarrow y(x,s) = \frac{Px(L-s)}{TL} \quad x < s$

$\frac{y}{L-x} = \frac{\delta}{L-s} \rightarrow y = \frac{L-x}{L-s} \delta \rightarrow y(x,s) = \frac{Ps(L-x)}{TL} \quad s < x < L$

من عدم تفاوت کم کرد صورت فرمول تغییر مکان بدین است بدام زلف تحول بستنای نویسی است کیش بستن که کیش برای نویسی است

تغییر مکان ای است در نقطه x را خواص اعمال شود در s = تغییر مکان ای است در نقطه s را اثر تغییر مکان در نقطه x

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷
۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴
۱۵	۱۶	۱۷	۱۸	۱۹	۲۰	۲۱
۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶	۲۷	۲۸
۲۹	۳۰					

تابع گرین

$$y(x, t) = g(x, s)$$

اگر $P=1$

$$\left\{ \begin{array}{l} x=0 \rightarrow g=0 \\ x=L \rightarrow g=0 \end{array} \right.$$

است

$$x=5 \rightarrow \text{تابع گرین از هر دو رابطه بدست می آید} \rightarrow \text{تابع گرین در } x=5 \text{ بدست می آید}$$

اگر مشتق از جواب را می بینیم

$$\lim_{x \rightarrow 5^+} y(x, s) - \lim_{x \rightarrow 5^-} y(x, s) = \frac{-Ps}{TL} - \frac{P(L-s)}{TL} = -\frac{PL}{TL} = -\frac{P}{T}$$

لکه مشتق دوم برای این کسب تعریف نمی شود

$$g(x, s) = 0 \quad (x \neq 5)$$

$$g'(x, s) = -\delta(x-5)$$

لکه به خاطر تریگنرند

تابع گرین تابع و سیستم به ورودی واحد تمرکز می باشد

جله سیزدهم: ۹۱/۸۱

$y(x, s)$ تغییر مکان در نقطه x در اثر اعمال بار در نقطه s می باشد

$$y(x, s) = \begin{cases} \frac{Px(L-s)}{TL} & x < s \\ \frac{Ps(L-x)}{TL} & x > s \end{cases}$$

$(P=1)$

در $x=5$ تابع g پیوسته است

$$\text{تابع گرین متقارن} \rightarrow y(x, s) = y(s, x) \rightarrow \frac{Px(L-s)}{TL} = \frac{Ps(L-x)}{TL}$$

تابع گرین در شرط مرزی همگن مستند صدق می کند

$$P=1 \rightarrow \lim_{x \rightarrow 5^+} y - \lim_{x \rightarrow 5^-} y = -\frac{1}{T}$$

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷
۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴
۱۵	۱۶	۱۷	۱۸	۱۹	۲۰	۲۱
۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶	۲۷	۲۸
۲۹	۳۰					

$$Ty'' = -\delta(x-s) \xrightarrow{\text{استرال}} \int_{-s}^L Ty'' dx = - \int_{-s}^L \delta(x-s) dx$$

رشته‌ها تا $x=s$ - جز در $x=s$ - منبسط

$$\rightarrow Ty' \Big|_{-s}^{s^+} = -1 \rightarrow \text{رابطه منقطع قبل}$$

$$y'' + ky^2 = 0 \quad k \neq \frac{n\pi}{L} \quad y(0) = 0 \quad y(L) = 0$$

$$y = \sin \frac{n\pi}{L} x \leftarrow k = \frac{n\pi}{L}$$

$$y \Rightarrow f(\sin kx, \cos kx)$$

برای $\frac{n\pi}{L}$ حقیقی و مثبت داریم

$$y(x,s) = \begin{cases} A_1 \sin kx + A_2 \cos kx & x < s \\ B_1 \sin kx + B_2 \cos kx & x > s \end{cases}$$

$$y(+s) = 0 \rightarrow A_2 = 0$$

$$y(L,s) = 0 \rightarrow B_1 \sin kL + B_2 \cos kL = 0 \rightarrow B_2 = -B_1 \tan kL$$

$$\rightarrow y(x,s) = \begin{cases} A_1 \sin kx & x < s \\ B_1 (\sin kx - \tan kL \cos kx) = \frac{B_1 \sin(kL - kx)}{\cos kL} = C_1 \sin k(L-x) & x > s \end{cases}$$

$$A_1 \sin ks = C_1 \sin k(L-s) \quad \leftarrow x=s \text{ استی با هم برابر باشند}$$

$$\rightarrow A_1 = C_1 \frac{\sin k(L-s)}{\sin ks}$$

$$\rightarrow y(x,s) = \begin{cases} C_1 \frac{\sin k(L-s)}{\sin ks} \sin kx & x < s \\ C_1 \sin k(L-x) & x > s \end{cases}$$

چون می‌خواهیم روی $x=s$ هم مشتق داشته باشیم
 ممکن است آن‌ها را هم در $x=s$ داشته باشیم
 چنانچه $\frac{\sin k(L-s)}{\sin ks}$ را C_1 می‌نامیم
 که C_1 را C_1 می‌نامیم

تفاضل مشتقها : $-kC_1 \cos k(L-s) = kC_1 \frac{\sin k(L-s)}{\sin ks} = -1$

$\rightarrow \frac{\sin ks \cos k(L-s) - \sin k(L-s) \cos ks}{\sin ks} =$

$\rightarrow C_1 = \frac{\sin ks}{k \sin kL}$

کارهای دیگری در رابطه :

$\rightarrow y(x,s) = \begin{cases} \frac{\sin k(L-s) \sin kx}{k \sin kL} & x < s \\ \frac{\sin k(L-x) \sin ks}{k \sin kL} & x > s \end{cases}$

↓
 اگر جای x و s عوض شود
 تفاوتی نمی کند
 متقارن است

حواب متارک $\rightarrow y(x) = \int_0^x \frac{\sin k(L-x) \sin ks}{k \sin kL} ds + \int_x^L \frac{\sin k(L-s) \sin kx}{k \sin kL} ds$

امثال نسبت به x ، x > s

$\rightarrow y(x) = \frac{1}{k^2 \sin kL} [\sin k(L-x) + \sin kx - \sin kL]$

اگر $x=0 \rightarrow y=0$ ✓
 اگر $x=L \rightarrow y=0$ ✓

اگر بخواهیم جواب بر حسب s باشد (جای محل اعمال بار نقطه مشاهده را عوض می کنیم)

$y(x) = \int_s^L \frac{\sin k(L-x) \sin kx}{k \sin kL} dx + \int_0^s \frac{\sin k(L-s) \sin kx}{k \sin kL} dx$

اگر $y'' + ky = f$
 $\rightarrow y(x) = \int_a^b f(x) dx + \int_c^d f(x) dx$

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
۷	۶	۵	۴	۳	۲	۱
۱۴	۱۳	۱۲	۱۱	۱۰	۹	۸
۲۱	۲۰	۱۹	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵
۲۸	۲۷	۲۶	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲
						۳۰ - ۲۹

$x \left. \begin{array}{l} y' + k^2 y = f \\ y'' + k^2 y = -\delta(x-s) \end{array} \right\}$

تابع f تابع y در رابطه معادله صدق می‌کند.

از هم‌نام کنیم $\rightarrow ay'' + k^2 ay - y a'' - k^2 ay = af + y \delta(x-s)$

می‌توانیم از طرفین معادله نسبت به متغیرهای x یا s (به دلخواه) اشتغال بگیریم.

$\int_0^L (ay'' - y a'') ds = \int_0^L af ds + \int_0^L y \delta(x-s) ds$

$ay' \Big|_0^L - \int_0^L a'y' ds + \int_0^L y'a' ds = \int_0^L af ds + y(x)$

$\rightarrow y = - \int_0^L af ds$

در شرایط مرزی به صورت بالا نباشد (ناهم‌نام باشد، معادله هم نامهم است):

$\begin{cases} y(0) = y_1 \\ y(L) = y_2 \end{cases}$

مسئله راه ساده‌تر برای تعیین تابع $G(x,s)$:

$y'' + p(x)y' + q(x)y = f(x) \rightarrow G(x,s) = ? \quad I: [a,b]$

۱- جواب G معادله G در شرایط مرزی است چه در الزامی کند.

۲- ...

$$\rightarrow G(x,s) = \begin{cases} G_1(s) y_1(x) & x < s \\ G_2(s) y_2(x) & x > s \end{cases}$$

ع	پ	ج	د	س	ش	ی
۷	۶	۵	۴	۳	۲	۱
۱۲	۱۳	۱۲	۱۱	۱۰	۹	۸
۲۱	۲۰	۱۹	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵
۲۸	۲۷	۲۶	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲
					۳۰	۲۹

از سیر مستقیم تابع گزین لاریم *

$$G(x, s^+) = G(x, s^-)$$

$$\rightarrow c_2(s) y_2(s) = c_1(s) y_1(s)$$

$$\rightarrow c_2(s) y_2(s) - c_1(s) y_1(s) = 0$$

شرط پیوستگی *

* $G'_x(s^+, s) - G'_x(s^-, s) = -1 \rightarrow$ ضرب بالا درین ترتیب مشتق

$$\rightarrow c_2(s) y_2'(s) - c_1(s) y_1'(s) = -1$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} y_2(s) & -y_1(s) \\ y_2'(s) & -y_1'(s) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_2(s) \\ c_1(s) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$-y_2 y_1' + y_1 y_2' = w$$

$$c_2(s) = \frac{1}{w} \begin{vmatrix} 0 & -y_1(s) \\ -1 & -y_1'(s) \end{vmatrix} = -\frac{y_1(s)}{w}$$

$$c_1(s) = \frac{1}{w} \begin{vmatrix} y_2(s) & 0 \\ y_2'(s) & -1 \end{vmatrix} = -\frac{y_2(s)}{w}$$

$$\rightarrow G(x, s) = \begin{cases} -\frac{y_2(s) y_1(x)}{w} & x < s \\ -\frac{y_1(s) y_2(x)}{w} & x > s \end{cases}$$

$$\rightarrow y(x) = \int_a^b G(x, s) f(s) ds$$

$\frac{r^2 - x^2}{r^3}$

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷
۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴
۱۵	۱۶	۱۷	۱۸	۱۹	۲۰	۲۱
۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶	۲۷	۲۸
۲۹	۳۰					

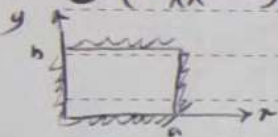
$$\rightarrow y(x) = \int_a^x -f(s) \frac{y_1(s)y_2(x)}{w} ds + \int_x^b -f(s) \frac{y_2(s)y_1(x)}{w} ds$$

$$y_1(x) = \sin kx$$

$$y_2(x) = \sin k(L-x)$$

$$\rightarrow w = \begin{vmatrix} \sin kx & \sin k(L-x) \\ k \cos kx & -k \cos k(L-x) \end{vmatrix} = -k \sin kL$$

$$C(u_{xx} + u_{yy}) = u_{tt}$$



$0 < x < a$
 $0 < y < b$
 $t > 0$

معادله موج دو بعدی

غش به شکل مستطیل تغییر مکان روی محیط صاف است

حالت این غش روی محیط دایره ای شکل قرار می‌گیرد. روی محیط تغییر مکان صاف است

معادله را برای حالت یک بعدی که تغییر مکان وابسته به شعاع باشد

$$C^2(u_{rr} + \frac{1}{r}u_r) = u_{tt}$$

$$u(x, y, t) \rightarrow u(r, t)$$

در این مختصات جدید داریم:

$$\begin{cases} x = r \cos \phi \\ y = r \sin \phi \end{cases} \quad \begin{cases} r = \sqrt{x^2 + y^2} \\ \phi = \tan^{-1}(\frac{y}{x}) \end{cases}$$

در حالت مایل $u_{\phi} = 0$

$$u_x = u_r r_x + u_{\phi} \phi_x = \frac{x}{r} u_r$$

$$u_{xx} = \frac{\partial}{\partial x}(u_x) = \frac{\partial}{\partial x}(u_r) \frac{x}{r} + \frac{\partial}{\partial x}(\frac{x}{r}) u_r \rightarrow \frac{r-x}{r^2} u_r + \frac{x}{r^3} u_r$$

$$= u_{rr} (\frac{x}{r})^2 + u_r \left[\frac{r-x}{r^2} \right]$$

موسسه تخصصی زبان پارسا - دفتر مرکزی تهران - خیابان ولیعصر - پلاک ۱۰۰ - طبقه همکف

مستطال $\rightarrow U_{yy} = \left(\frac{y}{r}\right)^2 U_{rr} + \left(\frac{r^2 - y^2}{r^3}\right) U_r$

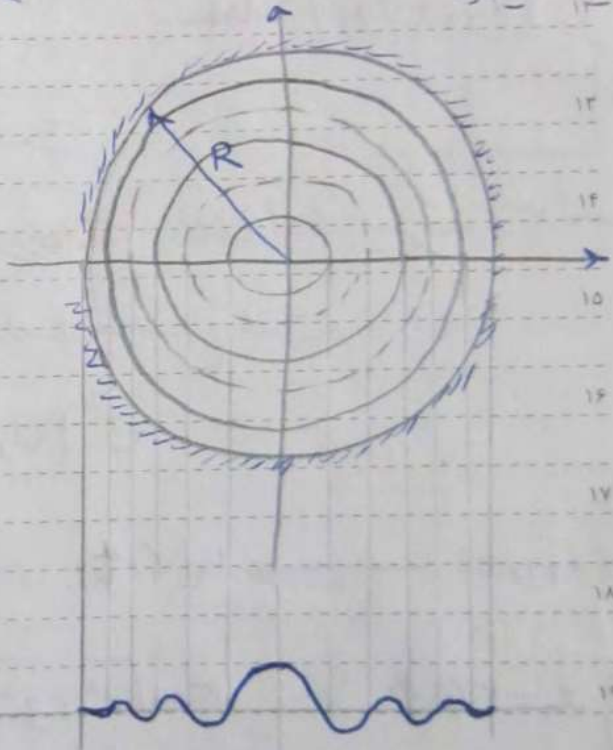
$$U_{xx} + U_{yy} = U_{rr} \left(\frac{x^2 + y^2}{r^2}\right) + U_r \left(\frac{r^2 - x^2 + r^2 - y^2}{r^3}\right)$$

$$\star \rightarrow U_{rr} + \frac{1}{r} U_r = \frac{1}{c^2} U_{tt} \quad \left\{ \begin{array}{l} 0 < r < R \\ t > 0 \end{array} \right.$$

شرط مرزی $\left\{ \begin{array}{l} U(R, t) = 0 \\ \frac{\partial U}{\partial r}(0, t) = 0 \quad \& \quad \lim_{r \rightarrow 0} |U(r, t)| < \infty \end{array} \right.$

شرط اولی $\left\{ \begin{array}{l} U(r, 0) = f(r) \\ U_t(r, 0) = g(r) \end{array} \right.$

بیشترین بزرگی تغییرات در مرکز اتفاق می افتد



* با اجزای تغییر شروع می کنیم

$$U(r, t) = \phi(r) \psi(t)$$

$$\rightarrow \phi'' \psi + \frac{1}{r} \phi' \psi = \frac{1}{c^2} \phi \psi''$$

$$\rightarrow \frac{\phi''}{\phi} + \frac{1}{r} \frac{\phi'}{\phi} = \frac{\psi''}{c^2 \psi} = \lambda$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \psi'' - \lambda c^2 \psi = 0 \\ \phi'' + \frac{1}{r} \phi' - \lambda \phi = 0 \end{array} \right.$$

$$\rightarrow \left\{ \begin{array}{l} r^2 \phi'' + r \phi' - \lambda r^2 \phi = 0 \quad (*) \\ \phi(0) < \infty \quad \& \quad \phi'(0) = 0 \\ \phi(R) = 0 \end{array} \right.$$

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷
۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴
۱۵	۱۶	۱۷	۱۸	۱۹	۲۰	۲۱
۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶	۲۷	۲۸
۲۹	۳۰					

(سند التورم لودیل انتظم) $(*) \rightarrow \frac{d}{dr} (r\phi') - \lambda r\phi = 0$

(*) $x^2 y'' + xy' + (\beta^2 x^2 - \nu^2)y = 0$ (حالت خاص)

جواب چهارم ۹۱/۸/۱۶

معادله (معادلات بسل) $x^2 y'' + xy' + (x^2 - \nu^2)y = 0$ ($\nu > -\frac{1}{2}$)

$y'' + \frac{1}{x}y' + (1 - \frac{\nu^2}{x^2})y = 0$

← شکل استاندارد معادله بسل

$x=0$ نقطه تکین است
 $\left\{ \begin{array}{l} a(n) \\ b(n) \end{array} \right. \begin{array}{l} x=0 \\ x=0 \end{array}$ (R.S.P) $x=0$

$\lim_{x \rightarrow 0} (x-0)a(n) = 2$

$\left\{ \begin{array}{l} n \rightarrow 0 \\ \lim_{x \rightarrow 0} (x-0)b(n) = -\nu^2 \end{array} \right.$

روش کوسین: $(x-x_0)^r \sum a_k (x-x_0)^k$ جواب

جواب $y = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^{k+r}$

برای این معادله $x_0 = 0$

سایه
 از معادله $\sum_{k=0}^{\infty} (k+r)(k+r-1)a_k x^{k+r} + \sum_{k=0}^{\infty} (k+r)a_k x^{k+r}$

$+ \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^{k+r+2} - \nu^2 \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^{k+r} = 0$

$k \rightarrow k-2$

$\sum_{k=0}^{\infty} (k+r)(k+r-1)a_k x^{k+r} + \sum_{k=r}^{\infty} (k+r)a_k x^{k+r} + \left(\sum_{k=2}^{\infty} a_{k-2} x^{k+r} \right) - \nu^2 \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^{k+r}$

۶	۵	۴	۳	۲	۱
۱۳	۱۲	۱۱	۱۰	۹	۸
۲۰	۱۹	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵
۲۷	۲۶	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲
				۳۰	۲۹



$$\rightarrow r(r-1)a_0 x^r + r a_0 x^r - v a_0 x^r + (1+r) r a_1 x^{r+1} + (1+r) a_1 x^{r+1}$$

$$-v^2 a_1 x^{r+1} + \sum_{k=2}^{\infty} \left\{ [(k+r)(k+r-1) + (k+r) - v^2] a_k + a_{k-2} \right\} x^{k+r} = 0$$

$$x^r : (r^2 - r + r - v^2) a_0 = 0 \quad \begin{cases} r_1 = v \\ r_2 = -v \end{cases}$$

: سلم را اول می بینیم $r = r_1 = v$ - v/b

$$x^{1+r} = x^{1+v} : \left[\frac{(1+v)v + 1+v}{-v^2} \right] a_1 = 0 \rightarrow (2v+1) a_1 = 0 \xrightarrow{-\frac{1}{v^2} \cdot \frac{1}{2v+1}} \boxed{a_1 = 0}$$

$$\rightarrow \sum_{k=2}^{\infty} \left\{ \frac{[(k+v)(k+v-1) + (k+v) - v^2]}{(k+v)^2} a_k + a_{k-2} \right\} x^{k+r} = 0$$

$$\frac{(k+v)[k+v+1-1]}{(k+v)^2} = \frac{k^2 + 2kv}{(k+v)^2}$$

$$\rightarrow a_k = - \frac{a_{k-2}}{k(k+2v)} \quad k=2 \rightarrow a_2 = - \frac{a_0}{2(2+2v)} = - \frac{a_0}{(2)^2 (1+v)}$$

جواب برای اندیس فرد هم می شود
 $k=3 \rightarrow a_3 = 0$

$$k=4 \rightarrow a_4 = - \frac{a_2}{4(4+2v)} = \frac{a_0}{2^3 \cdot 2 \cdot (1+v)(2+v)}$$

$$k=6 \rightarrow a_6 = - \frac{a_4}{6(6+2v)} = - \frac{a_0}{2^6 \cdot 2 \cdot 3 \cdot (1+v)(2+v)(3+v)}$$

۷	۶	۵	۴	۳	۲	۱
۱۴	۱۳	۱۲	۱۱	۱۰	۹	۸
۲۱	۲۰	۱۹	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵
۲۸	۲۷	۲۶	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲
					۲۰	۱۹

$$k=8 \rightarrow a_8 = -\frac{a_6}{8(8+2v)} = \frac{a_0 \cdot 2^v}{2^8 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot (1+v)(2+v)(3+v)(4+v)}$$

$$\rightarrow a_{2m} = (-1)^m \frac{a_0 \cdot 2^v}{2^{2m+v} \cdot m! (1+v)(2+v) \dots (m+v)}$$

این را در صیغ میثقی باشد: از انفرمال بوسیله باقیمانده مالتیپل (با تا) (بریم)

تاریخ: $\Gamma(x) = \int_0^{\infty} e^{-t} t^{x-1} dt$

$$\Gamma(x+1) = \int_0^{\infty} e^{-t} \underbrace{t^x}_{dv} dt = -e^{-t} t^x \Big|_0^{\infty} + x \int_0^{\infty} e^{-t} t^{x-1} dt$$

$$\Rightarrow \Gamma(x+1) = x \Gamma(x)$$

$x=0$ در $\Gamma(x) \leftarrow \Gamma(x) = \frac{\Gamma(x+1)}{x}$

تاریخ نمی شود

تاریخ $x=0$ در $\Gamma(x) = \frac{\Gamma(x+2)}{x(x+1)}$

$$\Gamma(x) = \frac{\Gamma(x+3)}{x(x+1)(x+2)}$$

تاریخ m در صیغ میثقی

$$\rightarrow \Gamma(x) = \frac{\Gamma(x+m)}{x(x+1) \dots (x+m-1)}$$

$$\Gamma(x+1) = x!$$

تاریخ x در صیغ میثقی باشد:



$$\rightarrow a_{2m} = (-1)^m \frac{a_0 \cdot 2^\nu \cdot \Gamma(1+\nu)}{2^{2m+\nu} \cdot m! \cdot \Gamma(1+\nu) \cdot (1+\nu)(2+\nu)\dots(m+\nu)}$$

$$\rightarrow a_{2m} = (-1)^m \frac{a_0 \cdot 2^\nu \cdot \Gamma(1+\nu)}{2^{2m+\nu} \cdot m! \cdot \Gamma(m+\nu+1)}$$

$a_0 \cdot \Gamma(1+\nu) \cdot 2^\nu = 1$ a ضرب (مضرب) است و مخرج آن است پس آن را یک کنیم

$$\rightarrow a_{2m} = (-1)^m \frac{1}{2^{2m+\nu} \cdot m! \cdot \Gamma(m+\nu+1)}$$

$$\rightarrow y(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^{k+\nu} \rightarrow y(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_{2k} x^{2k+\nu}$$

از سبیل نوع اول از مرتبه ν

$$\sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{\left(\frac{x}{2}\right)^{2k+\nu}}{k! \cdot \Gamma(k+\nu+1)} = J_{-\nu}(x)$$

برای $\nu = -\nu$ به همین ترتیب داریم:

$$J_{-\nu}(x) = \sum_{m=0}^{\infty} (-1)^m \frac{\left(\frac{x}{2}\right)^{2m-\nu}}{m! \cdot \Gamma(m-\nu+1)}$$

$$y \notin \mathbb{Z} \rightarrow y(x) = C_1 J_{\nu}(x) + C_2 J_{-\nu}(x)$$

$$\left. \begin{array}{l} \text{از فرض کنیم} \\ \end{array} \right\} \begin{array}{l} C_1 = C_0 + \nu \pi \\ C_2 = -C_0 \nu \pi \end{array}$$

کوشم به برقراری در مورد ν چشم به دور بسازد اگر روش باشد در مجلس ما نظر می‌کنیم که ما را بر ملاحظه کنید نویز در خود شنیدنی است

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷
۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴
۱۵	۱۶	۱۷	۱۸	۱۹	۲۰	۲۱
۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶	۲۷	۲۸
۲۹	۳۰	۳۱				

$$y(x) = \frac{C_1 J_\nu(x) - J_{-\nu}(x)}{\sin \nu \pi}$$

ولی اگر $\nu \in \mathbb{Z}$ داریم $J_{-\nu}(x) = (-1)^\nu J_\nu(x)$ (استقلال J_ν و $J_{-\nu}$ حفظ ندارند)

$$y(x) = \frac{0}{0}$$

با استفاده از هوسپیتال داریم:

تابع بی‌نهایت $y_\nu(x)$

$$\lim_{x \rightarrow 0} y_\nu(x) = -\infty$$

ترکیب مسلط توابع بی‌نهایت اول و نوع دوم به تابع بی‌نهایت سوم معروف است.

$$H_\nu^{(1)}(x) = J_\nu(x) + i y_\nu(x)$$

$$H_\nu^{(2)}(x) = J_\nu(x) - i y_\nu(x)$$

تابع بی‌نهایت با توابع بی‌نهایت اول دارند

$$e^{\frac{x}{2}(t - \frac{1}{t})} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n(x) t^n$$

Generating Function

$$e^{\frac{x}{2}t} \cdot e^{-\frac{x}{2t}} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(\frac{xt}{2})^k}{k!} \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-\frac{x}{2t})^m}{m!}$$

$$= \sum_{k=0}^{\infty} \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^m (\frac{x}{2})^{k+m}}{k! m!} t^{k-m}$$

اگر $k-m=n$ n بی‌نهایت از $-\infty$ تا $+\infty$ خواهد بود
 برای n بی‌نهایت از $-\infty$ تا $+\infty$ خواهد بود
 برای n بی‌نهایت از $-\infty$ تا $+\infty$ خواهد بود

ع	ح	ج	د	ر	ز	س
۵	۴	۳	۲	۱		
۱۲	۱۱	۱۰	۹	۸	۷	۶
۱۹	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵	۱۴	۱۳
۲۶	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲	۲۱	۲۰
	۳۰	۲۹	۲۸	۲۷		

توسیع بد

$$= \sum_{n=-\infty}^{\infty} \left(\sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^m \left(\frac{x}{2}\right)^{2n+m}}{(m+n)! m!} \right) t^k$$

$t = e^{i\theta} \rightarrow t - \frac{1}{t} = e^{i\theta} - e^{-i\theta} = 2i \sin \theta$

$e^{\frac{x}{2}(t - \frac{1}{t})} \Rightarrow e^{ix \sin \theta} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n(x) e^{in\theta}$

$\rightarrow \cos(x \sin \theta) + i \sin(x \sin \theta) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} J_n(x) [\cos n\theta + i \sin n\theta]$

Real = Real
Im = Im

$\rightarrow \begin{cases} \cos(x \sin \theta) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} J_n(x) \cos n\theta & I \\ \sin(x \sin \theta) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} J_n(x) \sin n\theta & II \end{cases}$

$\theta = \frac{\pi}{2}$ برای $\cos n\theta = \cos \frac{n\pi}{2} = \begin{cases} 0 & n=2k-1 \text{ (زوج)} \\ \pm 1 & n=2k \text{ (فرد)} \end{cases}$

$\sin \frac{n\pi}{2} = \begin{cases} 0 & n=2k \text{ (زوج)} \\ \pm 1 & n=2k-1 \text{ (فرد)} \end{cases}$

$\theta = \frac{\pi}{2} \rightarrow \cos x = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} J_{2n}(x) (-1)^n = J_0(x) + 2 \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n J_{2n}(x)$

$\sin x = 2 \sum_{n=1}^{\infty} J_{2n-1}(x) (-1)^{n+1}$

ح	پ	ع	س	د	ش	ی
۵	۴	۳	۲	۱		
۱۲	۱۱	۱۰	۹	۸	۷	۶
۱۹	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵	۱۴	۱۳
۲۶	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲	۲۱	۲۰
				۲۹	۲۸	۲۷

$$\cos m\theta \times \cos(x \sin \theta) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} J_n(x) \cos n\theta \times \cos m\theta \quad \leftarrow I$$

$$\sin m\theta \times \sin(x \sin \theta) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} J_n(x) \sin n\theta \times \sin m\theta \quad \leftarrow II$$

$$① \rightarrow \int_0^{2\pi} \cos(x \sin \theta) \cos m\theta d\theta = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} J_n(x) \int_0^{2\pi} \cos m\theta \cos n\theta d\theta$$

$$② \rightarrow \int_0^{2\pi} \sin(x \sin \theta) \sin m\theta d\theta = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} J_n(x) \int_0^{2\pi} \sin m\theta \sin n\theta d\theta$$

$$\int_0^{2\pi} \sin m\theta \sin n\theta d\theta = \pi \delta_{mn}$$

$$\int_0^{2\pi} \cos [x \sin \theta - n\theta] d\theta = J_n(x)$$

تویب استرالای تابع بسل

$$n=0 \rightarrow J_0(x) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \cos(x \sin \theta) d\theta \xrightarrow{x=0} J_0(0) = 1$$

$$J_n(0) = \begin{cases} 1 & n=0 \\ 0 & n \geq 1 \end{cases}$$

ماتریس توانج بسل به جز (n=0) از ابتدا کمصاف عبوری کنند

$$\lim_{x \rightarrow 0} J_n(x) = 0 \quad n \geq 1$$

$$\lim_{x \rightarrow \infty} J_n(x) = ?$$

زمانی توانج بسل وقتی $x \rightarrow \infty$

$$x \rightarrow \infty$$

۵	۴	۳	۲	۱		
۱۲	۱۱	۱۰	۹	۸	۷	۶
۱۹	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵	۱۴	۱۳
۲۶	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲	۲۱	۲۰
	۳	۲۹	۲۸	۲۷		

$$x^2 y'' + xy' + (x^2 - n^2)y = 0 \rightarrow y'' + \frac{1}{x}y' + (1 - \frac{n^2}{x^2})y = 0$$

شکل استاندارد
معادله اویور

$$y'' + p(x)y' + q(x)y = f$$

برای حل این معادله $y = uv$

$$y' = u'v + uv'$$

$$y'' = u''v + 2u'v' + uv''$$

حاصل می شود $\rightarrow u''v + 2u'v' + uv'' + p[u'v + uv'] + q(uv) = f$

ضرب می کنیم $\rightarrow uv'' + v'(2u' + pu) + v(u'' + pu' + qu) = f$

اگر u یکی از جواب های معادله باشد: $u'' + pu' + qu = 0$ \rightarrow عرض معادله مرتبه $v' = w$ صفت

و اگر u طور دیگری انتخاب شود v' صفر شود:

$$v'' + v(\frac{u'' + pu' + qu}{u}) = f$$

$$2u' + pu = 0 \rightarrow 2\frac{u'}{u} + p = 0 \rightarrow \frac{u'}{u} = -\frac{p}{2} \rightarrow u = e^{\int -\frac{p}{2} dx}$$

معادله $p = \frac{1}{x} \rightarrow e^{\int -\frac{p}{2} dx} = e^{\int -\frac{1}{2x} dx} = \frac{1}{\sqrt{x}}$

فرض می کنیم $y = \frac{v}{\sqrt{x}} = vx^{-\frac{1}{2}}$

$$y' = v'x^{-\frac{1}{2}} - \frac{1}{2}vx^{-\frac{3}{2}}$$

$$y'' = v''x^{-\frac{1}{2}} - v'x^{-\frac{3}{2}} + \frac{3}{4}x^{-\frac{5}{2}}v$$

حاصل می شود $\rightarrow v''x^{-\frac{1}{2}} - v'x^{-\frac{3}{2}} + \frac{3}{4}x^{-\frac{5}{2}}v + v'x^{-\frac{3}{2}} - \frac{1}{2}v'x^{-\frac{5}{2}} + v'x^{-\frac{5}{2}} - \frac{1}{2}v'x^{-\frac{5}{2}} = f$

گناه اگر چه نمودار نیست، اما حافظ نود طریق آب با شکر گناه است ذکر مردم چشم نشسته در وقت بین که در طبیعت حال در آن است



ش	ی	د	س	چ	پ
۵	۴	۳	۲	۱	
۱۲	۱۱	۱۰	۹	۸	۷
۱۹	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵	۱۴
۲۶	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲	۲۱
				۳۰	۲۹
				۲۸	۲۷

$$x x^{\frac{1}{2}} \rightarrow v'' - v' x^{-1} + \frac{3}{4} x^{-2} v + v' x^{-1} - \frac{1}{2} v x^{-2} + v - n v x^{-2} = 0$$

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \Rightarrow v'' + \left(\frac{1}{4x^2} - \frac{n^2}{x^2} + 1 \right) v = 0 \rightarrow v'' + v = 0 \quad \left. \begin{array}{l} \sin x \\ \cos x \end{array} \right\}$$

۱۰. رفتار تابع میل در ∞ نسبت به اربع $\frac{\sin x}{\sqrt{x}}$ و $\frac{\cos x}{\sqrt{x}}$ خواهد بود

۱۱. در نقاطی که $\sin x$ و $\cos x$ صفری شوند تابع میل هم صفری شود.

۱۲. باین تفاوت که فاصله صفرهای \sin و \cos ثابت است اما فاصله صفرهای تابع میل از هم در ∞ کمتر و کمتر می شوند.

$$\begin{cases} J_{\frac{1}{2}}(x) = \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \sin x \\ J_{-\frac{1}{2}}(x) = \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \cos x \end{cases}$$

$$\frac{d}{dx} \left(x^{\nu} J_{\nu}(mx) \right) = ?$$

$$\frac{d}{dx} \left[x^{\nu} \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{\left(\frac{mx}{2}\right)^{2k+\nu}}{k! \Gamma(k+\nu+1)} \right] = \frac{d}{dx} \left[x^{\nu} \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{\left(\frac{m}{2}\right)^{2k+\nu} x^{2k+2\nu}}{k! \Gamma(k+\nu+1)} \right]$$

$$= \frac{d}{dx} \left[\sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k \left(\frac{m}{2}\right)^{2k+\nu} x^{2k+2\nu-1}}{k! \Gamma(k+\nu+1)} (2(k+\nu)) \right]$$

$$= \frac{d}{dx} \left[\sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k \left(\frac{m}{2}\right)^{2k+\nu} x^{\nu+2k-1}}{k! \Gamma(k+\nu+1)} 2(k+\nu) \right]$$

$$= \left[x^\nu \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{k! \Gamma(k+\nu)} \frac{m^{2k+\nu-1}}{2^{2k+\nu-1}} \cdot x^{\nu+2k-1} \right]$$

$$= m \left[x^\nu \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{k! \Gamma(k+\nu)} \frac{m^{2k+\nu-1}}{2^{2k+\nu-1}} x^{\nu+2k-1} \right]$$

$$J_{\nu-1}(mx)$$

$$= m x^\nu J_{\nu-1}(mx)$$

$$\int x^\nu J_{\nu-1}(mx) dx = \frac{x^\nu}{m} J_{\nu-1}(mx) + C$$

$$\int x^3 J_2(m) dx = x^3 J_3(m) + C$$

$$\int x^5 J_2(x) dx = \int \underbrace{x^2 \cdot x^3}_{\text{جزء جزء}} J_2(x) dx$$

$\int x^p J_q(m) dx$ قانون است در شرطی که $p+q > 0$ باشد
 فرم $\left\{ \begin{array}{l} \text{فرم ۱} \leftarrow \text{بر کلاً وسیله به دست می آید} \\ \text{فرم ۲} \leftarrow \text{بر توان بدست می آید} \end{array} \right.$

Bessel Functions and Applications
 300 p. Korenev

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷
۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴
۱۵	۱۶	۱۷	۱۸	۱۹	۲۰	۲۱
۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶	۲۷	۲۸
۲۹	۳۰	۳۱				

$$x^2 y'' + xy' + (\beta x^2 - \nu^2) y = 0$$

91/8/ جلد ۱۳۹۱

$$J_\nu(\beta x) = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{\left(\frac{\beta x}{2}\right)^{2k+\nu}}{k! \Gamma(k+\nu+1)} \quad (A_1)$$

$$x^2 y'' + xy' - (x^2 + \nu^2) y = 0$$

مقاله‌ها را می‌توانید بر اساس $\frac{\beta}{2}$ ببینید

$$x^2 y'' + xy' + (i^2 x^2 - \nu^2) y = 0$$

اجواب با استقاراه از (A):

$$\rightarrow J_\nu(x) = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{\left(\frac{x}{2}\right)^{2k+\nu}}{k! \Gamma(k+\nu+1)}$$

$$* L \quad \frac{x^{2k+\nu}}{(-1)^k} = i \frac{x^{2k}}{i} = x^{2k}$$

$$- J_\nu(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\left(\frac{x}{2}\right)^{2k+\nu}}{k! \Gamma(k+\nu+1)}$$

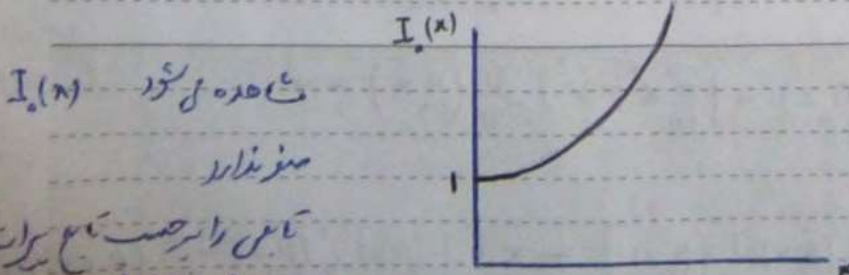
$$i J_\nu(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\left(\frac{x}{2}\right)^{2k+\nu}}{k! \Gamma(k+\nu+1)}$$

تابع بی‌سر است - نوع اول

$$I_0(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\left(\frac{x}{2}\right)^{2k}}{(k!)^2} = 1 + \frac{\left(\frac{x}{2}\right)^2}{1} + \frac{\left(\frac{x}{2}\right)^4}{(2!)^2} + \frac{\left(\frac{x}{2}\right)^6}{(3!)^2} + \dots$$

سری همگراست

$$x=0 \rightarrow I_0(0) = 1$$



تایم را بر حسب تابع بی‌سر است
سری اول نمی‌توان
کنار هم می‌نویسند و بی‌سر است

آزاد می‌گذریم و بی‌سر است

از سر مدارم این از نوع بی‌سر است پس بی‌سر است در آن شرط مرزی هم نمی‌توانیم داشته باشیم

۱۲	۱۱	۱۰	۹	۸	۷	۶
۱۸	۱۷	۱۶	۱۵	۱۴	۱۳	۱۲
۲۵	۲۴	۲۳	۲۲	۲۱	۲۰	۱۹
۲۶	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲	۲۱	۲۰

$$x^2 y'' + xy' + (\beta^2 x^2 - \nu^2) y = 0$$

$$xy'' + y' + (\beta^2 x - \frac{\nu^2}{x}) y = 0$$

$$\frac{d}{dx}(xy') + (\beta^2 x - \frac{\nu^2}{x}) y = 0$$

$$\frac{d}{dx}(p_j^{(n)}) + (q(n) + \lambda r(n)) y = 0$$

متاسفانه با صورت کلی اشتباه بودیم

اشتم
بورد
تسم

$$\begin{cases} p = x \\ r = x \\ q = -\frac{\nu^2}{x} \end{cases}$$

$$\int_a^b r y_i^{(n)} y_j^{(n)} dx = 0 \quad i \neq j$$

$$\int_a^b r y_k^2(x) dx = N$$

$$f(x) = \sum_{k=1}^{\infty} C_k y_k(x) \quad , \quad C_k = \frac{\int_a^b r f(x) y_k^{(n)} dx}{\int_a^b r y_k^2(x) dx}$$

برای صحت
سپس می توانیم

$$\int_a^b x J_{\nu}(\beta_m x) J_{\nu}(\beta_n x) dx = 0 \quad m \neq n$$

برای اثبات این رابطه داریم

$$x^2 y'' + xy' + (\beta^2 x^2 - \nu^2) y = 0$$

$$x J_{\nu}(\beta_m x) \left\{ x^2 J_{\nu}''(\beta_m x) + x J_{\nu}'(\beta_m x) + (\beta_m^2 x^2 - \nu^2) J_{\nu}(\beta_m x) \right\} = 0$$

برای β_m

$$x J_{\nu}(\beta_n x) \left\{ x^2 J_{\nu}''(\beta_n x) + x J_{\nu}'(\beta_n x) + (\beta_n^2 x^2 - \nu^2) J_{\nu}(\beta_n x) \right\} = 0$$

برای β_n

$$\textcircled{2} \rightarrow x^2 \left[J_{\nu}(\beta_n x) J_{\nu}''(\beta_m x) - J_{\nu}(\beta_m x) J_{\nu}''(\beta_n x) \right] + x \left[J_{\nu}(\beta_n x) J_{\nu}'(\beta_m x) - J_{\nu}(\beta_m x) J_{\nu}'(\beta_n x) \right]$$

ع	پ	ج	د	ر	ی
۵	۴	۳	۲	۱	
۱۲	۱۱	۱۰	۹	۸	۷
۱۹	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵	۱۴
۲۶	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲	۲۱
				۲۰	۱۹
				۲۸	۲۷

$$\rightarrow +x^2 (\beta_m^2 - \beta_n^2) J_\nu(\beta_m x) J_\nu(\beta_n x) = 0$$

$$\rightarrow x \left[\dots \right] + \left[\dots \right]$$

$$+ x (\dots) = 0$$

$$\frac{d}{dx} \left[x (J_\nu(\beta_n x) J_\nu'(\beta_m x) - J_\nu(\beta_m x) J_\nu'(\beta_n x)) \right] = (\beta_n^2 - \beta_m^2) x J_\nu(\beta_n x) J_\nu(\beta_m x)$$

از طرفین با یکدیگر در بازه $[a, b]$ سبب برابری می‌شود.

$$\int_a^b \left[x (J_\nu(\beta_n x) J_\nu'(\beta_m x) - J_\nu(\beta_m x) J_\nu'(\beta_n x)) \right] dx = (\beta_n^2 - \beta_m^2) \int_a^b x J_\nu(\beta_n x) J_\nu(\beta_m x) dx$$

شرط اول $x=a \Rightarrow J_\nu(\beta_m a) = 0 \quad J_\nu(\beta_n b) = 0$
 $x=b \Rightarrow J_\nu(\beta_n a) = 0 \quad J_\nu(\beta_m b) = 0$

شرط دوم $J_\nu'(\beta_m a) = 0 \quad J_\nu'(\beta_n b) = 0$
 $J_\nu'(\beta_n a) = 0 \quad J_\nu'(\beta_m b) = 0$

شرط سوم $a_1 y(a) + a_2 y'(a) = 0 \rightarrow y(a) + H_1 y'(a) = 0$
 $y(b) + H_2 y'(b) = 0$

$$-J_\nu(\beta_m a) + H_1 J_\nu'(\beta_m a) = 0 \quad (1) \quad J_\nu(\beta_n a) + H_1 J_\nu'(\beta_n a) = 0$$

$$J_\nu(\beta_m b) + H_2 J_\nu'(\beta_m b) = 0 \quad (2) \quad J_\nu(\beta_n b) + H_2 J_\nu'(\beta_n b) = 0$$

متمم الف بود و مقدمات این است. نکته: ستان و یک شش این است. حالت هم چنین است پس. حدیث غزوات محمد صلی الله علیه و آله

$$(1) \rightarrow J_\nu(\beta_m a) = -H_1 J'_\nu(\beta_m a)$$

$$(2) \rightarrow J_\nu(\beta_m b) = -H_2 J'_\nu(\beta_m b)$$

$$(*) \rightarrow -H_2 J'_\nu(\beta_n b) J'_\nu(\beta_m b) - \{-H_2 J'_\nu(\beta_m b) J'_\nu(\beta_n b)\} = 0$$

← خاصیت تمام توابع بیسل

$$\frac{[x(J_\nu(\beta_n x) J'_\nu(\beta_m x) - J_\nu(\beta_m x) J'_\nu(\beta_n x))]}{\beta_n^2 - \beta_m^2} = \int_a^b x J_\nu(\beta_n x) J'_\nu(\beta_m x) dx$$

Rec

$$x^2 J''_\nu(\beta_m x) + x J'_\nu(\beta_m x) + (\beta_m^2 x^2 - \nu^2) J_\nu(\beta_m x) = 0$$

$$\rightarrow x^2 u'' + x u' + (\beta_m^2 x^2 - \nu^2) u = 0$$

$$\rightarrow x u'' + u + (\beta_m^2 x - \frac{\nu^2}{x}) u = 0$$

$$\rightarrow \frac{d}{dx} [x u'] + (\beta_m^2 x - \frac{\nu^2}{x}) u = 0$$

$$2x u' \frac{d}{dx} [x u'] + \beta_m^2 x^2 (2u u') - \nu^2 (2u u') = 0$$

$$\frac{d}{dx} [(x u')^2]$$

$$\int_a^b (x^2 u'^2 - \nu^2 u^2) dx + \beta_m^2 \int_a^b x^2 \frac{d}{dx} (u^2) dx = 0$$



ح	پ	ج	س	د	ی	ش	
۵	۴	۳	۲	۱			
۱۲	۱۱	۱۰	۹	۸	۷	۶	
۱۹	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵	۱۴	۱۳	
۲۶	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲	۲۱	۲۰	
				۲۰	۲۹	۲۸	۲۷

$$\int_a^b x^2 \frac{d}{dx}(u^2) dx = x^2 u^2 \Big|_a^b - 2 \int_a^b x u^2 dx$$

$$\rightarrow \left[x^2 u^2 + (\beta_m^2 x^2 - \nu^2) u^2 \right]_a^b = 2 \beta_m^2 \int_a^b x u^2 dx$$

$$\rightarrow \int_a^b x J_\nu(\beta_m x) dx = \frac{1}{2\beta_m^2} \left[\beta_m^2 x^2 J_\nu(\beta_m x) + (\beta_m^2 x^2 - \nu^2) J_\nu(\beta_m x) \right]_a^b$$

برای شرایط مرزی مختلف داریم:

I $J_\nu(\beta_m a) = 0$ و $J_\nu(\beta_m b) = 0$

$$\rightarrow N = \frac{1}{2} \left[x^2 J_\nu'(\beta_m x) \right]_a^b$$

II $J_\nu'(\beta_m a) = 0$

$J_\nu'(\beta_m b) = 0$

III

* برای سری آویزون نرم تابع بessel و مشتقات آن در تابع بessel و تابع بessel داریم:

$$f(x) = \sum_{k=1}^{\infty} c_k J_\nu(\beta_k x)$$

$$\rightarrow \int_a^b x J_\nu(\beta_m x) f(x) dx = \sum_{k=1}^{\infty} c_k \int_a^b x J_\nu(\beta_m x) J_\nu(\beta_k x) dx$$

$$\rightarrow c_k = \frac{1}{N} \int_a^b x f(x) J_\nu(\beta_k x) dx$$

$m+k \rightarrow 0$
 $m-k \rightarrow \nu$

۱۷ ذی الحجه ۱۴۳۲

$$f(x) = \sum_{k=1}^{\infty} c_k I_{\nu} \left(\lambda_k x \right)$$

شکل نیست
 چون تابع یکتا نیست و می توانیم به هر شکل دیگری

حل معادله پواسنیل در دستگاه مختصات کروی

$$\nabla^2 U = 0 \rightarrow U_{xx} + U_{yy} + U_{zz} = 0$$

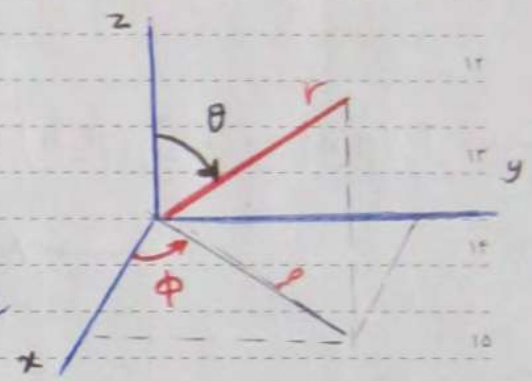
در دستگاه مختصات کروی

$$\rightarrow \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \left(\sin^2 \theta \frac{\partial u}{\partial \phi} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta^2} = 0$$

اگر شرایط مرزی تابع طوری باشد که بتوانیم
 با استفاده از روش جداسازی متغیرها آن را

$$0 < \theta < \pi$$

$$0 < \phi < 2\pi$$



را حل کنیم داریم

$$u(r, \theta, \phi) = M(r) N(\theta) P(\phi)$$

$$\rightarrow M''NP + \frac{2}{r} M'NP + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{d}{d\theta} (\sin^2 \theta \cdot MN'P) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} MNP'' = 0$$

$$\rightarrow \frac{M''}{M} + \frac{2}{r} \frac{M'}{M} + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{d}{d\theta} (\sin^2 \theta N') + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{P''}{P} = 0$$

$$\left\{ \frac{M''}{M} + \frac{2}{r} \frac{M'}{M} + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{d}{d\theta} (\sin^2 \theta N') \right\} r^2 \sin^2 \theta = -\frac{P''}{P} = m^2$$

$$\rightarrow P'' + m^2 P = 0 \quad \text{I}$$

$$\rightarrow \left\{ \frac{M''}{M} + \frac{2}{r} \frac{M'}{M} + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{d}{d\theta} (N' \sin^2 \theta) \right\} r^2 \sin^2 \theta - m^2 = 0$$

مشابهت با معادله بفرانس این
 که در نزد کانون در بندین است
 دل سپارنده محبت است
 دیده آینه از طغیان است

۱	۲	۳	۴	۵	۶
۷	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲
۱۳	۱۴	۱۵	۱۶	۱۷	۱۸
۱۹	۲۰	۲۱	۲۲	۲۳	۲۴
۲۵	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰

$$\rightarrow \left\{ \frac{r^2 M''}{M} + 2r \frac{M'}{M} + \frac{1}{N \sin \theta} \frac{d}{d\theta} (N' \sin \theta) \right\} \sin^2 \theta - m^2 = 0$$

$$\rightarrow \left\{ \frac{r^2 M''}{M} + 2r \frac{M'}{M} + \frac{1}{N \sin \theta} \frac{d}{d\theta} (N' \sin \theta) \right\} - \frac{m^2}{\sin^2 \theta} = 0$$

$$\rightarrow \frac{r^2 M''}{M} + 2r \frac{M'}{M} = - \left\{ \frac{1}{N \sin \theta} \frac{d}{d\theta} (N' \sin \theta) - \frac{m^2}{\sin^2 \theta} \right\} = \lambda$$

$$\rightarrow r^2 M'' + 2r M' - \lambda M = 0 \quad \text{II} \rightarrow \text{معادله کوچس-آردیر}$$

$$\frac{d}{d\theta} (N' \sin \theta) + \left(\lambda - \frac{m^2}{\sin^2 \theta} \right) N \sin \theta = 0 \quad \text{III}$$

$$\text{II} \quad M(r) = r^k \rightarrow [k(k-1) + 2k - \lambda] r^k = 0 \rightarrow k^2 + k - \lambda = 0$$

$$\rightarrow k = \frac{-1 \pm \sqrt{1+4\lambda}}{2} \quad \left\{ \begin{array}{l} k_1 = -\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \sqrt{1+4\lambda} \\ k_2 = -\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \sqrt{1+4\lambda} \end{array} \right.$$

$$\rightarrow M(r) = A_1 r^{k_1} + A_2 r^{k_2} \quad (\square)$$

$$k_1 k_2 = -\lambda \quad \text{از (II) و (III)}$$

$$-\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \sqrt{1+4\lambda} = \beta \quad \rightarrow \quad -\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \sqrt{1+4\lambda} = -\beta$$

$$\left\{ \begin{array}{l} k_1 = \beta \\ -(\beta+1) = k_2 \end{array} \right.$$

$$-\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \sqrt{1+4\lambda} = -\beta - 1 = k_2$$

$$\rightarrow k_1 k_2 = -\lambda = [-\beta(\beta+1)] \Rightarrow \beta(\beta+1) = \lambda$$

۱۳	۱۱	۹	۸	۷	۶
۱۲	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵	۱۴
۲۰	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲	۲۱
۲۸	۳۰	۲۹	۲۸	۲۷	

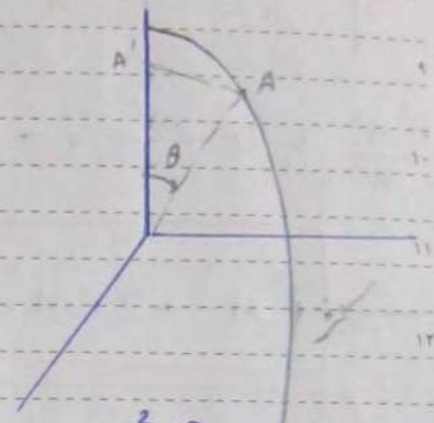
(۱) $\rightarrow M(r) = c_1 r^{\beta} + c_2 r^{-(\beta+1)}$

۱۹ ذی الحجه ۱۳۳۲

(III) $\rightarrow \frac{d}{d\theta} \left(\sin\theta \frac{dW}{d\theta} \right) + \left[\beta(\beta+1) - \frac{m^2}{\sin^2\theta} \right] N \sin\theta = 0$

(IV) $\rightarrow z = \cos\theta \rightarrow dz = -\sin\theta d\theta$

$\frac{dW}{d\theta} = \frac{dW}{dz} \frac{dz}{d\theta} = -\sin\theta \frac{dW}{dz}$



$\rightarrow -\sin\theta \frac{d}{dz} \left[\sin\theta \left(-\sin\theta \frac{dW}{dz} \right) \right] + \left[\beta(\beta+1) - \frac{m^2 \cancel{\sin^2\theta}}{\sin^2\theta} \right] N \sin\theta = 0$

$\sin\theta \neq 0 \rightarrow \frac{d}{dz} \left[\sin^2\theta \frac{dW}{dz} \right] + \left[\beta(\beta+1) - \frac{m^2}{\sin^2\theta} \right] N = 0$

$\rightarrow \frac{d}{dz} \left[(1-z^2) \frac{dN}{dz} \right] + \left[\beta(\beta+1) - \frac{m^2}{1-z^2} \right] N = 0$

$\begin{cases} z \rightarrow x \\ N \rightarrow y \end{cases} \rightarrow \frac{d}{dx} \left[(1-x^2) y' \right] + \left[\beta(\beta+1) - \frac{m^2}{1-x^2} \right] y = 0$

$m=0 \rightarrow$ معادله اینوارسیبل شتراندر

$m \neq 0 \rightarrow$ معادله اینوارسیبل وابسته شتراندر

$m=0 \rightarrow \begin{cases} P_n(x) & \text{چند جمله‌ای شتراندر} \\ Q_n(x) & \text{توابع شتراندر} \end{cases}$

$m \neq 0 \rightarrow \begin{cases} P_n^m(x) & \text{چند جمله‌ای شتراندر از درجه n از مرتبه m} \\ Q_n^m(x) & \text{توابع نوع اول وابسته شتراندر} \end{cases}$

کریم آهوندی مستطیب | همه علم کواد عصمت است | من که باشم در آن حرم کعبه | پروردگار حسین مرت است

$m \leq n$

۶	۴	۳	۲	۱	۵
۱۲	۱۱	۱۰	۹	۸	۷
۱۸	۱۷	۱۶	۱۵	۱۴	۱۳
۲۴	۲۳	۲۲	۲۱	۲۰	۱۹
۳۰	۲۹	۲۸	۲۷	۲۶	۲۵

$$P_n^m(x) = (1-x^2)^{\frac{m}{2}} \frac{d^m}{dx^m} P_n(x)$$

$$Q_n^m(x) =$$

جلسه ششم ۹۱/۸/۲۳

$$(1-x^2)y'' - 2xy' + \beta(\beta+1)y = 0 \quad \begin{cases} p=1-x^2 \\ q=0 \\ r=1 \end{cases}, \lambda = \beta(\beta+1)$$

$$\frac{d}{dx} [(1-x^2)y'] + \beta(\beta+1)y = 0$$

حل: $x=0$ من خواهم این معادله را به روش سری توان حل کنم.

$$\rightarrow y = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k$$

$$\rightarrow \sum_{k=2}^{\infty} k(k-1)a_k x^{k-2} - \sum_{k=2}^{\infty} k(k-1)a_k x^k - 2 \sum_{k=1}^{\infty} k a_k x^k + \alpha \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k = 0$$

(میان لایه آبان) $k \rightarrow k+2$

$$\rightarrow \sum_{k=0}^{\infty} (k+1)(k+2)a_{k+2} x^k - \sum_{k=2}^{\infty} k(k-1)a_k x^k - 2 \sum_{k=1}^{\infty} k a_k x^k + \alpha \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k = 0$$

پس $\rightarrow 2a_2 x + 6a_3 x - 2a_1 x + \alpha a_0 x + \alpha a_1 x$

$$+ \sum_{k=2}^{\infty} \left\{ (k+1)(k+2)a_{k+2} + \underbrace{[-k(k-1) - 2k + \alpha]}_{-k^2 + k - 2k + \alpha} a_k \right\} x^k = 0$$

$$x^0: 2a_2 + \alpha a_0 = 0 \quad \begin{aligned} &= -k^2 - k + \beta^2 + \beta \\ &= (\beta^2 - k^2) + (\beta - k) \end{aligned} \quad a_2 = -\frac{\alpha}{2} a_0 + \frac{\beta(\beta+1)}{2} a_0$$

$$x^1: 6a_3 + (\alpha - 2)a_1 = 0 \quad \begin{aligned} &= (\beta - k)(\beta + k + 1) \\ &= -\frac{(\beta - k)(\beta + k + 1)}{6} a_1 \end{aligned} \quad a_3 = -\frac{\alpha - 2}{6} a_1 = -\frac{\beta + \alpha - 2}{6} a_1$$

$$\rightarrow a_{k+2} = -\frac{(\beta - k)(\beta + k + 1)}{(k+1)(k+2)} a_k$$

$$k=2 \rightarrow a_4 = -\frac{(\beta-2)(\beta+3)}{3 \times 4} a_2 = \frac{\beta(\beta-2)(\beta+1)(\beta+3)}{4!} a_0$$

$$k=3 \rightarrow a_5 = -\frac{(\beta-3)(\beta+4)}{4 \times 5} a_3 = \frac{(\beta-1)(\beta-3)(\beta+2)(\beta+4)}{5!} a_1$$

$$k=4 \rightarrow a_6 = -\frac{(\beta-4)(\beta+5)}{5 \times 6} a_4 = -\frac{\beta(\beta-2)(\beta-4)(\beta+1)(\beta+3)(\beta+5)}{6!} a_0$$

$$k=5 \rightarrow a_7 = -\frac{(\beta-5)(\beta+6)}{6 \times 7} a_5 = -\frac{(\beta-1)(\beta-3)(\beta-5)(\beta+2)(\beta+4)(\beta+6)}{7!} a_1$$

$\left\{ \begin{array}{l} a_0 \leftarrow \text{اعضای زوج} \\ a_1 \leftarrow \text{اعضای فرد} \end{array} \right.$

$$y_2 = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k = \sum_{k=0}^{\infty} a_{2k} x^{2k} + \sum_{k=0}^{\infty} a_{2k+1} x^{2k+1}$$

$$= a_0 y_1(x) + a_1 y_2(x)$$

$$y_1(x) = 1 + \sum_{m=1}^{\infty} (-1)^m \frac{\beta(\beta-2)(\beta-4) \dots (\beta-2m+2)(\beta+1)(\beta+3) \dots (\beta+2m-1)}{(2m)!} x^{2m}$$

$$y_2(x) = x + \sum_{m=1}^{\infty} (-1)^m \frac{(\beta-1)(\beta-3)(\beta-5) \dots (\beta-2m+1)(\beta+2)(\beta+4) \dots (\beta+2m)}{(2m+1)!} x^{2m+1}$$

اگر $\beta=2$ می اندازیم حاصل می شود
 اگر $\beta=3$ می اندازیم حاصل می شود
 اگر $\beta=4$ می اندازیم حاصل می شود

برای این β ها می توانیم به صحت جمله ای با ستاره محدود از جملات تبدیل می شود.



۲۰	۲۱	۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰
۱۲	۱۱	۱۰	۹	۸	۷	۶	۵	۴	۳	۲
۱۹	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵	۱۴	۱۳	۱۲	۱۱	۱۰	۹
۲۶	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲	۲۱	۲۰	۱۹	۱۸	۱۷	۱۶

if $\beta=0$ } $y_1(x) = a_0$

$\beta=1 \rightarrow y_2(x) = a_1 x$

$\beta=2 \rightarrow y_3(x) = (1 - 3x^2) a_0$

$\beta=3 \rightarrow y_4(x) = (x - \frac{5}{3}x^3) a_1$

اگر y_1 و y_2 جواب های معادله باشند فرض می‌کنیم در آنجا هم جواب معادله خواهد بود
اگر a_0 و a_1 را بگذاریم انتخاب کنیم هر دو از a_0 بگذرند و مقادیرشان یک باشد می‌تواند
طرح‌های لژاندر را خواهم داشت

$y_1(x) \Big|_{x=1} \rightarrow P_n(x)$
 $y_2(x) \Big|_{x=1}$

$\beta=0 \rightarrow P_0(x) = 1$

$\beta=1 \rightarrow P_1(x) = x$

$\beta=2 \rightarrow a_0(1-3x^2) \Big|_{x=1} \rightarrow -2a_0 \cdot 1 \rightarrow a_0 = -\frac{1}{2} \rightarrow P_2(x) = \frac{1}{2}(3x^2 - 1)$

$\beta=3 \rightarrow (1 - \frac{5}{3}x^3) a_1 \Big|_{x=1} \rightarrow a_1 = -\frac{3}{2} \rightarrow P_3(x) = \frac{1}{2}(5x^3 - 3x)$

هر کدام از معادله‌های لژاندر به ازای درجه‌شان (n) در بازه $(-1, 1)$ صفر خواهند داشت

$P_n(x)$ تعداد صفر

Rodriguez $\rightarrow P_n(x) = \frac{1}{2^n \cdot n!} \frac{d^n}{dx^n} (x^2 - 1)^n$

5	۴	۳	۲	۱		
۱۲	۱۱	۱۰	۹	۸	۷	۶
۱۹	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵	۱۴	۱۳
۲۶	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲	۲۱	۲۰
			۳۰	۲۹	۲۸	۲۷

$$(1-x^2)y'' - 2xy' + n(n+1)y = 0$$

پس از جواب حال معادله را می توانیم است

در جواب معادله باید با هم استقلال حفظی داشته باشند (خارج قسمت آنها با یکدیگر نزنند)

$$y_1(x) = P_n(x) \quad , \quad y_2(x) = ? \quad \frac{y_2}{y_1} = u$$

$$\Rightarrow y_2(x) = u \cdot P_n \rightarrow y_2' = u' P_n + u P_n'$$

$$y_2'' = u'' P_n + 2u' P_n' + u P_n''$$

باید در معادله صرفاً کند

$$(1-x^2)[u'' P_n + 2u' P_n' + u P_n''] - 2x[u' P_n + u P_n'] + n(n+1)u P_n = 0$$

معادله را بر جواب که مشخص است ضرب می کنیم :

$$\rightarrow P_n(1-x^2)u'' + [2(1-x^2)P_n' - 2xP_n]u' + [(1-x^2)P_n'' + 2xP_n' + n(n+1)P_n]u = 0$$

$$\rightarrow P_n(1-x^2)u'' + [2(1-x^2)P_n' - 2xP_n]u' = 0$$

$$\rightarrow u'' + \left[\frac{2P_n'}{P_n} - \frac{2x}{1-x^2} \right] u' = 0$$

$$u' = z \rightarrow z' + \left[\frac{2P_n'}{P_n} - \frac{2x}{1-x^2} \right] z = 0$$

$$e^{\int \left(\frac{2P_n'}{P_n} - \frac{2x}{1-x^2} \right) dx} = e^{2 \ln P_n + \ln(1-x^2)}$$

$$= e^{\ln P_n^2 (1-x^2)}$$

$$= P_n^2 (1-x^2)$$

۱	۲	۳	۴	۵
۶	۷	۸	۹	۱۰
۱۱	۱۲	۱۳	۱۴	۱۵
۱۶	۱۷	۱۸	۱۹	۲۰
۲۱	۲۲	۲۳	۲۴	۲۵
۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰

$$\rightarrow \frac{d}{dx} [z \cdot P_n^2(1-x^2)] = 0 \rightarrow z \cdot P_n^2(1-x^2) = C_1$$

$$\rightarrow u' = \frac{C_1}{P_n^2(x)(1-x^2)} \rightarrow u = \int \frac{C_1}{P_n^2(x)(1-x^2)} dx$$

$$\rightarrow y_2(x) = Q_n(x) = P_n(x) \int \frac{C_1}{[P_n(x)]^2(1-x^2)} dx$$

← تابع لژاندر: در $x = \pm 1$
توی هم نشود (ناسره است)

$$\rightarrow y(x) = C_1 P_n(x) + C_2 Q_n(x)$$

* اگر x مثل ± 1 نشود ضرب C_2 را منفرجه نظر می‌کنیم.

$$\int_{-1}^1 P_m(x) P_n(x) dx = 0 \quad m \neq n \quad (*)$$

$$x = \cos \theta \rightarrow \int_0^\pi P_m(\cos \theta) P_n(\cos \theta) \sin \theta d\theta = 0$$

$dx = -\sin \theta d\theta$
در صورتی که
اترگاند

$$(*) \rightarrow \left. \begin{matrix} x P_n \\ x P_m \end{matrix} \right\} (1-x^2) P_m''(x) - 2x P_m'(x) + m(m+1) P_m = 0$$

$$(1-x^2) P_n''(x) - 2x P_n'(x) + n(n+1) P_n = 0$$

$$\rightarrow (1-x^2) [P_m^A P_n - P_n^B P_m] - 2x [P_m^A P_n' - P_n^B P_m'] + [m(m+1) - n(n+1)] P_m P_n = 0$$

سران انذکشت ریزین آدم بااد

فال شکنی که جان حاضر کندم نیست

لا بدم همت پاکان و عالم بااد

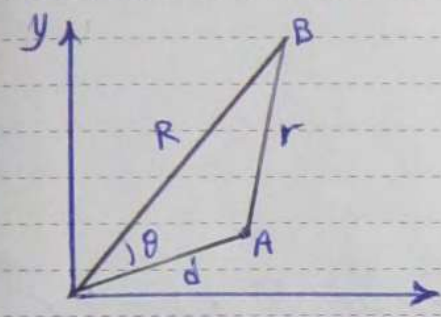
ندای خیزش کمال خیزد و جان پاک

ش	ی	د	س	چ	پ
۱	۲	۳	۴	۵	۶
۷	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲
۱۳	۱۴	۱۵	۱۶	۱۷	۱۸
۱۹	۲۰	۲۱	۲۲	۲۳	۲۴
۲۵	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰

$$\Rightarrow \int_{-1}^1 \frac{d}{dx} \left[(1-x^2) W \right] dx = [n(n+1) - m(m+1)] \int_{-1}^1 P_m(x) P_n(x) dx$$

$$\rightarrow (1-x^2) W \Big|_{-1}^1 = 0 \rightarrow \int_{-1}^1 P_m(x) P_n(x) dx = 0$$

$$\int_{-1}^1 P_m(x) P_n(x) dx = \frac{2}{2n+1} \delta_{mn} \quad (**)$$



$$F = G \frac{m_1 m_2}{r^2}$$

$$= \frac{k}{r^2} = -\frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{k}{r} \right) = -k \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \right)$$

$$r = \sqrt{(x-x_1)^2 + (y-y_1)^2}$$

$$r^2 = d^2 + R^2 - 2dR \cos \theta \rightarrow r = \sqrt{d^2 + R^2 - 2dR \cos \theta}$$

$$\frac{1}{r} = \frac{1}{\sqrt{d^2 + R^2 - 2dR \cos \theta}} = \frac{1}{R \sqrt{\left(\frac{d}{R}\right)^2 + 1 - 2\left(\frac{d}{R}\right) \cos \theta}}$$

$$= \frac{1}{R \sqrt{1 - 2xt + t^2}}$$

$$g(x, t) = \frac{1}{\sqrt{1 - 2xt + t^2}} = \sum_{n=0}^{\infty} P_n(x) t^n$$

تابع مولده ضمیمه ای حاکم
اعانه

ع	پ	ج	س	د	ی
۵	۴	۳	۲	۱	
۱۳	۱۱	۱۰	۹	۸	۷
۱۹	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵	۱۴
۲۶	۲۵	۲۴	۲۳	۲۲	۲۱
				۳۰	۲۹
				۲۸	۲۷

$$x=1 \rightarrow \frac{1}{\sqrt{1-2t+t^2}} = \frac{1}{\sqrt{(1-t)^2}} = \frac{1}{1-t} = \sum_{n=0}^{\infty} t^n \rightarrow P_n(1) = 1$$

$t < 1$
سری هندسی

$$x=-1 \rightarrow \frac{1}{\sqrt{1+2t+t^2}} = \frac{1}{\sqrt{(1+t)^2}} = \frac{1}{1+t} = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n t^n \rightarrow P_n(-1) = (-1)^n$$

$$(a+b)^n = a^n + na^{n-1}b + \frac{n(n-1)}{2!} a^{n-2}b^2 + \dots$$

$$\frac{1}{\sqrt{1-2xt+t^2}} = (1-2xt+t^2)^{-\frac{1}{2}} = [1 + \underbrace{(t^2 - 2xt)}_b]^{-\frac{1}{2}}$$

\downarrow
a

با این نامت مستقیم

$$\int_{-1}^1 [P_m(x)]^2 dx = \frac{2}{2m+1}$$

$$\frac{1}{\sqrt{1-2xt+t^2}} = \sum_{n=0}^{\infty} P_n(x) t^n \rightarrow \frac{1}{1-2xt+t^2} = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^{\infty} P_m(x) P_n(x) t^{m+n}$$

برای $m+n$ دست آوریم

$$\Rightarrow \int_{-1}^1 \frac{dx}{1-2xt+t^2} = -\frac{1}{2t} \int \frac{-2t dx}{1-2xt+t^2} = -\frac{1}{2t} \ln(1-2xt+t^2) \Big|_{-1}^1$$

برای $m=n$ داریم

$$= -\frac{1}{2t} \left[\ln \underbrace{(1-2t+t^2)}_{(1-t)^2} - \ln \underbrace{(1+2t+t^2)}_{(1+t)^2} \right]$$

$$= -\frac{1}{t} \ln \frac{1-t}{1+t} = -\frac{1}{t} [\ln(1-t) - \ln(1+t)]$$

۱	۲	۳	۴	۵	۶
۷	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲
۱۳	۱۴	۱۵	۱۶	۱۷	۱۸
۱۹	۲۰	۲۱	۲۲	۲۳	۲۴
۲۵	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰



$$\ln(1+t) = \int_0^t \frac{dx}{1+x} = \int_0^t \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n x^n dx$$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{t^{n+1}}{n+1}$$

$$\left[-\frac{1}{t} \ln(1+t) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{t^n}{n+1} \right]$$

$$\ln(1-t) = - \int_0^t \frac{+dx}{1-x} = - \int_0^t \sum_{n=0}^{\infty} x^n dx$$

$$= - \sum_{n=0}^{\infty} \frac{t^{n+1}}{n+1}$$

$$\left[-\frac{1}{t} \ln(1-t) \right]$$

$$\textcircled{1} = -\frac{1}{t} \left[- \sum_{n=0}^{\infty} \frac{t^{n+1}}{n+1} - \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{t^{n+1}}{n+1} \right]$$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} [1 + (-1)^n] \frac{t^n}{n+1} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{2t^{2n}}{2n+1}$$

حکایت می توانیم یک تابع بر حسب چند جمله ای های لژاندر بسط دهیم.

$$f(x) = \sum_{m=0}^{\infty} A_m P_m(x)$$

$$\int_{-1}^1 f(x) P_n(x) dx = \sum_{m=0}^{\infty} A_m \int_{-1}^1 P_m(x) P_n(x) dx$$

$$A_m = \frac{2n+1}{2} \int_{-1}^1 f(x) P_m(x) dx$$

تقریباً می توانیم هر تابعی را با چند جمله ای لژاندر تقریب دهیم.
 برای مثال اگر بخواهیم تابع $f(x) = x^2$ را با چند جمله ای لژاندر تقریب دهیم، می توانیم بنویسیم $x^2 = \frac{2}{3} P_2(x) + \frac{1}{3} P_0(x)$

مدار لرزه‌شناسی یک جسم کره‌ای در حالت

پ	۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴	۱۵	۱۶	۱۷	۱۸	۱۹	۲۰	۲۱	۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰	۳۱
---	---	---	---	---	---	---	---	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----

$$\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial u}{\partial \theta} \right) = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

- تویز } ① $0 < r < b$
- تویز } ② $a < r < b \quad 0 < \theta < \pi$
- مقادیر } ③ $a < r < \infty \quad t > 0$

① $u(b, \theta, t) = f(\theta) = 0$ *تیرهای در شعاع بر روی صفر*

$|u(0, \theta, t)| < \infty$

$\begin{cases} u(r, \theta, 0) = f_1(r, \theta) \\ u_t(r, \theta, 0) = f_2(r, \theta) \end{cases}$

شرایط مرزی مسئله همین است از جواب‌های تیرها انتخاب کنیم

$u(r, \theta, t) = M(r) N(\theta) P(t)$

$M''NP + \frac{2}{r} M'NP + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{d}{d\theta} (\sin \theta M P N') = \frac{1}{c^2} MNP''$

$\frac{M''}{M} + \frac{2}{r} \frac{M'}{M} + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{d}{d\theta} (\sin \theta N') = \frac{P''}{c^2 P} = -\lambda^2$

① $P'' + c^2 \lambda^2 P = 0 \rightarrow P(t) = A_1 \sin c\lambda t + A_2 \cos c\lambda t$

$\frac{M''}{M} + \frac{2}{r} \frac{M'}{M} + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{d}{d\theta} (\sin \theta N') + \lambda^2 = 0$

$r^2 \frac{M''}{M} + 2r \frac{M'}{M} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{d}{d\theta} (\sin \theta N') + \lambda^2 r^2 = 0$

$r^2 \frac{M''}{M} + 2r \frac{M'}{M} + \lambda^2 r^2 = -\frac{1}{\sin \theta} \frac{d}{d\theta} (\sin \theta N') = Y$

$$r^2 M'' + 2r M' + (\lambda^2 r^2 - \gamma) M = 0 \quad (2)$$

$$\frac{d}{d\theta} (\sin \theta N) + \gamma N \sin \theta = 0 \quad (3)$$

$$\cos \theta = \mu \rightarrow N = \frac{dN}{d\theta} = \frac{dN}{d\mu} \frac{d\mu}{d\theta} = -\sin \theta \frac{dN}{d\mu}$$

$$(3) \Rightarrow -\sin \theta \frac{d}{d\mu} \left(\sin \theta \left(-\sin \theta \frac{dN}{d\mu} \right) \right) + \gamma N \sin \theta = 0$$

$$\text{معادله تفاضل} \rightarrow \frac{d}{d\mu} \left[(1-\mu^2) \frac{dN}{d\mu} \right] + \gamma N = 0$$

$$\gamma = n(n+1) \Rightarrow \frac{d}{d\mu} \left[(1-\mu^2) \frac{dN}{d\mu} \right] + n(n+1)N = 0$$

$$\rightarrow N(\mu) = \begin{cases} P_n(\mu) \\ Q_n(\mu) \end{cases}$$

(2) معادله (2) هم به فرم معادله بسط قبیل حل خواهد بود

معادله (2) به فرم معادله بسط قبیل

با مقوض مناسب به تابع بسط از مرتبه $n + \frac{1}{2}$ در رسم

$$\begin{cases} J_{n+\frac{1}{2}}(r) \\ Y_{n+\frac{1}{2}}(r) \end{cases}$$

$$\rightarrow u(r, \theta, t) = (A_1 \sin c\lambda t + A_2 \cos c\lambda t) (B_1 J_{n+\frac{1}{2}}(\lambda r) + B_2 Y_{n+\frac{1}{2}}(\lambda r)) \\ (D_1 P_n(\cos \theta) + D_2 Q_n(\cos \theta))$$

۱	۲	۳	۴	۵	۶
۷	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲
۱۳	۱۴	۱۵	۱۶	۱۷	۱۸
۱۹	۲۰	۲۱	۲۲	۲۳	۲۴
۲۵	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰

u باستی بران دار باشد.

B₂ = 0

حالت اول: کره توپ: y_{n+1/2}(λr) در r=0 صفر می شود.

D₂ = 0

Q_n(cos θ) در θ=π صفر می شود.

u(r, θ, t) = (A₁* sin cλt + A₂* cos cλt) J_{n+1/2}(λr) P_n(cos θ)

J_{n+1/2}(λb) = 0 = J_{n+1/2}(β_m)

β_m: موزهای بزرگ J از مرتبه n+1/2

مقدار ویژه مربوط به n+1/2 → λ_m = β_m / b

اگر ترکیب حاصل هم جواب ها را در نظر بگیریم داریم:

u(r, θ, t) = ∑_{m=1}[∞] ∑_{n=1}[∞] J_{n+1/2}(λ_mr) P_n(cos θ) (A_{mn} cos cλ_mt + B_{mn} sin cλ_mt)

f₁(r, θ) = ∑_{m=1}[∞] ∑_{n=1}[∞] A_{mn} J_{n+1/2}(λ_mr) P_n(cos θ)

A_{mn} = [∫₀^π ∫₀^b r f₁(r, θ) J_{n+1/2}(λ_mr) P_n(cos θ) sin θ dr dθ] / [∫₀^π ∫₀^b r J_{n+1/2}²(λ_mr) [P_n(cos θ)]² sin θ dr dθ]}

بسیاری از مقادیر مشترک f₂(r, θ) داریم.

B_{mn} = [∫₀^π ∫₀^b r f₂(r, θ) J_{n+1/2}(λ_mr) P_n(cos θ) sin θ dr dθ] / [cλ_m ∫₀^π ∫₀^b r J_{n+1/2}²(λ_mr) [P_n(cos θ)]² sin θ dr dθ]}

حالت دوم: ضرب y_{n+1/2}(λr) ها ضلع صفر خواهد بود. تنها تفاوت! حالت اول این است که

ش	ی	د	س	چ	پ
۱	۲	۳	۴	۵	۶
۷	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲
۱۳	۱۴	۱۵	۱۶	۱۷	۱۸
۱۹	۲۰	۲۱	۲۲	۲۳	۲۴
۲۵	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰

حالت دوم: شیب حالت دوم خواهد بود.

حال بررسی می‌کنیم که چرا [ها از مرتبه $n + \frac{1}{2}$ بدست آمده اند.
در حالت اول (که مستقل از ϕ است) می‌توانیم بگوییم $\mu = \cos \theta$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial u}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 u}{\partial \phi^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

تغییر متغیر $\mu = \cos \theta \rightarrow d\mu = -\sin \theta d\theta$

$$-\sin \theta \frac{d}{d\mu} \left[\sin \theta \left(-\sin \theta \frac{\partial u}{\partial \mu} \right) \right]$$

حال در مرحله اول، با اصلاح می‌کنیم:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial \mu} \left[(1-\mu^2) \frac{\partial u}{\partial \mu} \right] + \frac{1}{r^2 (1-\mu^2)} \frac{\partial^2 u}{\partial \phi^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

تغییر متغیر دوم:

$$u = \frac{v}{\sqrt{r}} = v r^{-\frac{1}{2}}$$

$$u_r = v_r r^{-\frac{1}{2}} - \frac{1}{2} v r^{-\frac{3}{2}}$$

$$u_{rr} = v_{rr} r^{-\frac{1}{2}} - v_r r^{-\frac{3}{2}} + \frac{3}{4} v r^{-\frac{5}{2}}$$

حالی که در مرحله بالا داریم:

$$v_{rr} r^{-\frac{1}{2}} + v_r r^{-\frac{3}{2}} + \frac{3}{4} v r^{-\frac{5}{2}} + \frac{2}{r} \left(v_r r^{-\frac{1}{2}} - \frac{1}{2} v r^{-\frac{3}{2}} \right)$$

$$+ \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial \mu} \left[(1-\mu^2) r^{-\frac{1}{2}} \frac{\partial v}{\partial \mu} \right] + \frac{1}{r^2 (1-\mu^2)} \frac{\partial^2 v}{\partial \phi^2} = \frac{r^{-\frac{1}{2}}}{c^2} \frac{\partial^2 v}{\partial t^2}$$

۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹	۱۰
۱۱	۱۲	۱۳	۱۴	۱۵	۱۶	۱۷	۱۸	۱۹	۲۰
۲۱	۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰

$$\frac{1}{r^2} \rightarrow \nabla_{rr} - \frac{1}{r} \nabla_r + \frac{3}{4r^2} \nabla + \frac{2}{r} (\nabla_r - \frac{1}{2} \nabla_r')$$

$$+ \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial \mu} \left[(1-\mu^2) \frac{\partial v}{\partial \mu} \right]$$

$$+ \frac{1}{r^2(1-\mu^2)} \frac{\partial^2 v}{\partial \phi^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 v}{\partial t^2}$$

$$\Rightarrow \nabla_{rr} + \frac{1}{r} \nabla_r - \frac{1}{4r^2} \nabla + \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial \mu} \left[(1-\mu^2) \frac{\partial v}{\partial \mu} \right] + \frac{1}{r^2(1-\mu^2)} \frac{\partial^2 v}{\partial \phi^2}$$

$$= \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 v}{\partial t^2}$$

با استفاده از جداسازی متغیرها داریم:

$$v(r, \mu, \phi, t) = M(r) N(\mu) P(\phi) Q(t)$$

$$\rightarrow M'' N P Q + \frac{1}{r} M' N P Q - \frac{1}{4r^2} M N P Q + \frac{1}{r^2} \frac{d}{d\mu} \left[(1-\mu^2) M P Q N' \right]$$

$$+ \frac{1}{r^2(1-\mu^2)} M N Q P'' = \frac{1}{c^2} M N P Q''$$

$$\rightarrow \frac{M''}{M} + \frac{1}{r} \frac{M'}{M} - \frac{1}{4r^2} + \frac{1}{r^2 N} \frac{d}{d\mu} \left[(1-\mu^2) N' \right] + \frac{1}{r^2(1-\mu^2)} \frac{P''}{P} = \frac{Q''}{c^2 Q} = -\lambda^2$$

$$\textcircled{I} Q'' + c^2 \lambda^2 Q = 0$$

$$\Rightarrow Q(t) = A_1 \sin c\lambda t + A_2 \cos c\lambda t$$

$$\frac{M''}{M} + \frac{1}{r} \frac{M'}{M} - \frac{1}{4r^2} + \frac{1}{r^2 N} \frac{d}{d\mu} \left[(1-\mu^2) N' \right] + \frac{1}{r^2(1-\mu^2)} \frac{P''}{P} + \lambda^2 = 0$$