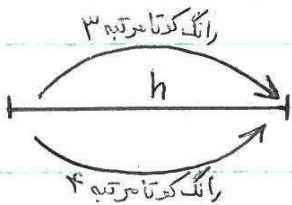


فراوان دارد. در رانگ کوتاه مرتبه ۴، برای خطا داریم:

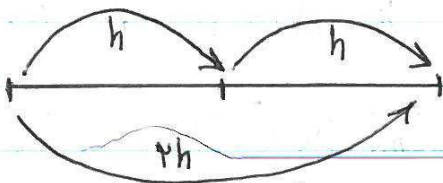
$O(h^5) \Rightarrow$ خطا محلی $O(h^4)$ (Global)

رانگ کوتاه مراتب بالاتر را هم در نظر می گیرند ولیکن مرتبه ۴ کاربردش تراست. در رانگ کوتاه مرتبه ۴ راه حل داخلی طولانی تراست. طول گام ما (h) از راه زیر بدست می آید:

۱) از روشهای مختلف استفاده می کنیم. مثلاً از رانگ کوتاه های مرتبه ۳ و ۴ با مرتبه های h در نظر می گیریم و تفاوت مقادیر را نگر خطا است



۲) از مرتبه های مختلف h با معادلات رانگ کوتاه یکسان استفاده می کنیم:

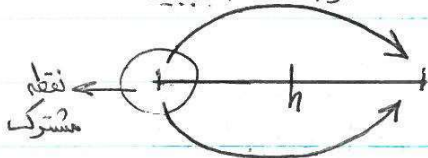


رانگ کوتاه مرتبه ۴

آنچه در بالا گفته شد می توان به نحوی تمیز خطا زد ولی هر کدام مشکلی دارند که عبارتست از:

مرتبه ۳ - ۳ جابجایی

۱) برای رانگ کوتاه مرتبه ۳ ما نیازمند ۳ جابجایی



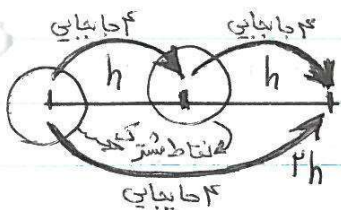
مقدار هستیم و برای رانگ کوتاه مرتبه ۴ می بایست ۴ تا

جابجایی مقدار کنیم. با توجه به اینکه نقطه ابتدای h ما نقطه

مستترک است که ما می بایست ۶ تا جابجایی انجام بدهیم

مرتبه ۴ - ۴ جابجایی

۲) همانطور که مشاهده می کنید برای هر قسمت h با توجه به اینکه



از رانگ کوتاه مرتبه ۴ استفاده می کنیم می بایست ۱۲ عمل انجام بدهیم و

با توجه به ۲ نقطه مشترک در نهایت باید ۱۰ جابجایی مقدار انجام بدهیم *

همین جا گذاری مقادیر خود کار می برد. به عنوان مثال در رانگ کوتاه مرتبه M مقدار خطا عبارتست از:

$O(h^{m+1}) \Rightarrow 2 \phi(h^{m+1}) \Rightarrow$ خطا مجموع برای 2 گام با اندازه h

$\phi(2h)^{m+1} \Rightarrow$ خطا مجموع برای گام با اندازه $2h$ می شود

ما ϕ را مقداری ثابت در نظر می گیریم. این در حالی است که مقدار ϕ در هر مکان متفاوت است. یادداشت:

$y_{n+2}^* - y_{n+2}(h) = 2 \phi h^{m+1}$ (I)

موارد فوق مقدار خطا را به یکی از

$y_{n+2}^* - y_{n+2}(2h) = \phi (2h)^{m+1}$ (II)

روشهای روبروی توان حدس زد:

$$\phi = \frac{y_{n+2}^{(h)} - y_{n+2}^{(2h)}}{(2^{m+1} - 2)h^{m+1}}$$

برای تعیین زدن خطا و مقایسه آنها داریم:

اگر h بخواهیم میزان خطا را تعیین کنیم نگاه به طور خلاصه داریم:

$$E_t = \phi \cdot h = \frac{y_{n+2}^{(h)} - y_{n+2}^{(2h)}}{2^{m+1} - 2}$$

معمولاً ما در ابتدای حل مساله h را کوچک و کوچکتر می کنیم تا به خطای قابل قبول برسیم. با چند بار انجام دادن در نهایت به h مناسب می برسیم. هر بار می باید است میزان خطا را حساب کنیم و جاگذاری را انجام بدهیم. روشی دیگر نیز موجود دارد، برای بدست آوردن مقدار خطا ما باید $Step$ به اندازه h حل می رویم و عددی که بدست می آید تفاوت آن با عدد اول تعیینی از خطا است که رابطه آن در زیر نشان داده شده است:

$$E_t = y_{n+1}^{رتبه 4} - y_{n+1}^{رتبه 3}$$

y_{n+1} ها از رانگ کوتاه بدست آمده

رانگ کوتاه Fehlberg:

در روش رانگ کوتاه Fehlberg، رانگ کوتاه مرتبه ۴ و مرتبه ۵ را با هم ترکیب کرده ایم. تفاوت این ۲ رانگ کوتاه به ما میزان خطای دهنده. اگر مرتبه ۴ و ۵ را در نظر بگیریم، پارامترهای خاص از یکسری جاگذاری حساب می کنیم و از عملگر مشترک بهره می بریم. مقادیر C و a ها نیز در جدول مشخص هستند. در زیر روابط و مقادیر مربوط به رانگ کوتاه Fehlberg را مشاهده می کنید:

An Algorithm for the Runge-Kutta-Fehlberg Method

$$k_1 = h \cdot f(x_n, y_n),$$

$$k_2 = h \cdot f\left(x_n + \frac{h}{4}, y_n + \frac{k_1}{4}\right),$$

$$k_3 = h \cdot f\left(x_n + \frac{3h}{8}, y_n + \frac{3k_1}{32} + \frac{9k_2}{32}\right),$$

$$k_4 = h \cdot f\left(x_n + \frac{12h}{13}, y_n + \frac{1932k_1}{2197} - \frac{7200k_2}{2197} + \frac{7296k_3}{2197}\right),$$

$$k_5 = h \cdot f\left(x_n + h, y_n + \frac{439k_1}{216} - 8k_2 + \frac{3680k_3}{513} - \frac{845k_4}{4104}\right),$$

$$k_6 = h \cdot f\left(x_n + \frac{h}{2}, y_n - \frac{8k_1}{27} + 2k_2 - \frac{3544k_3}{2565} + \frac{1859k_4}{4104} - \frac{11k_5}{40}\right);$$

$$\hat{y}_{n+1} = y_n + \left(\frac{25k_1}{216} + \frac{1408k_3}{2565} + \frac{2197k_4}{4104} - \frac{k_5}{5}\right), \text{ with global error } O(h^4),$$

$$y_{n+1} = y_n + \left(\frac{16k_1}{135} + \frac{6656k_3}{12825} + \frac{28561k_4}{56430} - \frac{9k_5}{50} + \frac{2k_6}{55}\right), \leftarrow \text{ used as RK.}$$

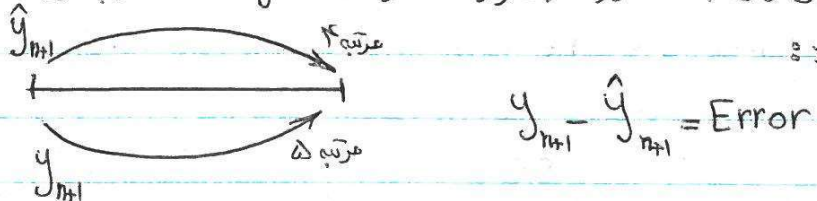
with global error $O(h^5)$;

$$\text{Error, } E = \frac{k_1}{360} - \frac{128k_3}{4275} - \frac{2197k_4}{75240} + \frac{k_5}{50} + \frac{2k_6}{55}.$$

error for
stepsize control

$$y_{n+1} - \hat{y}_{n+1}$$

مطابق روابطی که در صفت قبل مشاهده می کنید، مقادیر K بین آنها مشترک است. \hat{y}_{n+1} برای رانگ کوتاه مرتبه ۴ و y_{n+1} برای رانگ کوتاه مرتبه ۵ تنظیم شده است. در رانگ کوتاه Fehlberg ما به جای اینکه ۶ تا جاگذاری عملگر (۴ جاگذاری برای رانگ کوتاه مرتبه ۴ و ۵ جاگذاری برای رانگ کوتاه مرتبه ۵) انجام دهیم، تنها ۶ جاگذاری (به جای مقادیر K) انجام می دهیم. برای بدست آوردن میزان خطای تفاقی است y_{n+1} را از \hat{y}_{n+1} کم کنیم. همچنین میزان خطای بدون معاسیه \hat{y}_{n+1} و تفاقی با رابطه Error که در خط آخر روابط نوشته شده است می توان بدست آورد. به طور خلاصه رانگ کوتاه Fehlberg را به صورت نمادین زیر می توان نمایش داد:



رانگ کوتاه Fehlberg هم دقت بیشتر دارد و هم بدون معاسبات اضافی میزان خطای می توان محاسبه کرد. استفاده از رانگ کوتاه برای حل دستگاه معادلات:

ما می خواهیم روشهای رانگ کوتاه را به دستگاهی از معادلات تعمیم بدهیم. اگر داشته باشیم می توانیم روابط n تا n مرتبه اول تبدیل کنیم. به عنوان مثال در رانگ کوتاه مرتبه ۴ کلاسیک که ضرایب زیر را دارد می توانیم به دستگاهی از معادلات تعمیم بدهیم:

0					$\frac{dy}{dx} = f_1(x, y, z, w)$	{	$x = x_0$
$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{4}$			$\frac{dz}{dx} = f_2(x, y, z, w)$			
$\frac{1}{2}$	0	$\frac{1}{2}$			$\frac{dw}{dx} = f_3(x, y, z, w)$	$z = z_0$	
1	0	0	1				
	$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{6}$			

در معادلات مرتبه یک ۳ تا تعیین مقدار داریم به طوری که:

$$K_1 = h f_1(x_n, y_n, z_n, w_n)$$

برای مقدار K_1 با L_1 و m_1 مقادیر L_1 و m_1 را به صورت زیر تعریف می کنیم:

$$L_1 = h f_2(x_n, y_n, z_n, w_n)$$

$$m_1 = h f_3(x_n, y_n, z_n, w_n)$$

حال مقدار K_2 به همراه m_2 و L_2 به صورت زیر بدست می آید:

$$K_2 = h f_1(x_n + \frac{1}{4}h, y_n + \frac{1}{4}K_1, z_n + \frac{1}{4}L_1, w_n + \frac{1}{4}m_1)$$

$$L_2 = h f_2(x_n + \frac{1}{4}h, y_n + \frac{1}{4}K_1, z_n + \frac{1}{4}L_1, w_n + \frac{1}{4}m_1)$$

$$m_2 = h f_3(x_n + \frac{1}{4}h, y_n + \frac{1}{4}K_1, z_n + \frac{1}{4}L_1, w_n + \frac{1}{4}m_1)$$

حال مقدار k_3 به همراه m_3 و L_3 به صورت زیر است:

$$k_3 = h f_1(x_n + \frac{1}{4}h, y_n + \frac{1}{4}k_2, z_n + \frac{1}{4}L_2, w_n + \frac{1}{4}m_2)$$

$$L_3 = h f_2(x_n + \frac{1}{4}h, y_n + \frac{1}{4}k_2, z_n + \frac{1}{4}L_2, w_n + \frac{1}{4}m_2)$$

$$m_3 = h f_3(x_n + \frac{1}{4}h, y_n + \frac{1}{4}k_2, z_n + \frac{1}{4}L_2, w_n + \frac{1}{4}m_2)$$

مقدار k_4 به همراه m_4 و L_4 نیز به صورت زیر در می آید:

$$k_4 = h f_1(x_n + h, y_n + k_3, z_n + L_3, w_n + m_3)$$

$$L_4 = h f_2(x_n + h, y_n + k_3, z_n + L_3, w_n + m_3)$$

$$m_4 = h f_3(x_n + h, y_n + k_3, z_n + L_3, w_n + m_3)$$

با مقادیر k ها و m ها و L ها که در بالا بدست آمد در رابطه خود قرار می دهیم و مقادیر y_{n+1}

$$z_{n+1} = z_n + h$$

و w_{n+1} محاسبه می شود:

$$y_{n+1} = y_n + \frac{1}{4}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4)$$

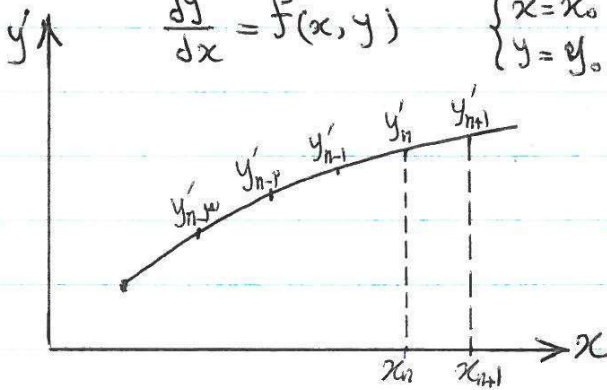
$$z_{n+1} = z_n + \frac{1}{4}(L_1 + 2L_2 + 2L_3 + L_4)$$

$$w_{n+1} = w_n + \frac{1}{4}(m_1 + 2m_2 + 2m_3 + m_4)$$

برای معادلات ODE از یک سری روابط استفاده می کنیم که در روشن رنگ کوتاه ساده هستند ولی بی نهایت

در آنها جاگذاری مقادیر انجام می دهیم. اما تعداد این جاگذاری ها کارها را سخت می کند حال دوباره به معادله

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y) \quad \begin{cases} x = x_0 \\ y = y_0 \end{cases}$$



مرتبه اول برمی گردیم و داریم:

کاری که ما انجام می دهیم بدست آوردن y سطح زیر

منحنی است. پیش از این سطح زیر منحنی را با

روشهای اولیه و اویلر اصلاح کرده و ... حساب

می کردیم. حالا اگر ما برای y'_{n-1} به قبل را بنویسیم

بدست می آوریم از سطح زیر منحنی رو بر و استفاده می کنیم.

با این کار باعث می شود تا عملیات ما پیچیده تر گردد

و برنامه نویسی آن مشکل شود. با این وجود کارها ساده تر می گردد. (ابتدا منحنی را برای مقادیر قبل از y'_n حدس

می زنیم و بعد سطح زیر منحنی آن را حساب می کنیم.) در اینجا روش **Multy Step** را باروش هیون

(اویلر اصلاح شده) بیان می کنیم که در اویلر اصلاح شده از روشهای پیشگام تصحیح کن استفاده می کردیم. معادله

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y) = y' \quad \begin{cases} x = x_0 \\ y = y_0 \end{cases}$$

زیرا در نظر بگیرید:

برای حل این معادله ما به صورت روبرو عمل می‌کردیم:

مرحله پیشگویی $P: y_{n+1}^* = y_n + y_n' h$

معاسبه مستقیم $E: y_{n+1}^{**} = f(x_{n+1}, y_{n+1}^*)$

مرحله تصحیح مقدار $C: y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2} (y_n' + y_{n+1}^{**})$

معاسبه مستقیم دیگر $E: y_{n+1}' = f(x_{n+1}, y_{n+1})$

درجه خطا مرحله P (پیشگویی) ما به صورت $O(h^2)$ است. برای مرحله C (تصحیح مقدار) میزان خطا نیز $O(h^3)$ است. اگر روش هیون (اولی اصلاح شده) را بهبود ببخشیم، مرحله P (پیشگویی) را

یک درجه بالاتر می‌بریم:

$$\frac{y_{n+1}^* - y_n}{h} = y_n' \quad \begin{array}{|l} \text{مستقیم گیری نقطه‌ای} \\ \text{پیشرو (Forward)} \end{array}$$

$$\frac{y_{n+1}^* - y_{n-1}}{2h} = y_n' \quad \begin{array}{|l} \text{مستقیم گیری نقطه‌ای} \\ \text{مرکزی (Central)} \end{array} \quad O(h^3)$$

حالا می‌توانیم مرحله P (پیشگویی) جدید را به صورت زیر در بیاریم:

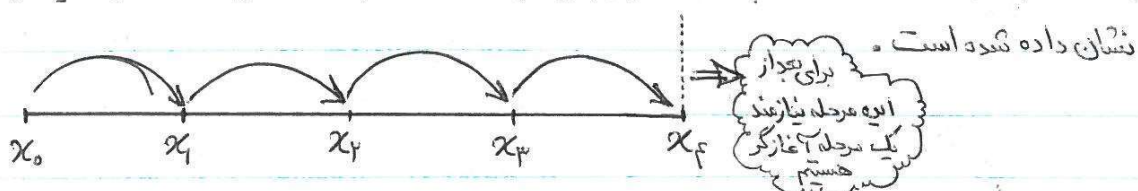
$$y_{n+1}^* = y_{n-1} + 2h y_n' \quad O(h^3)$$

همانطور که ملاحظه می‌کنید ما در اینجا نیاز به y_{n-1} داریم در اختیار ما قرار ندارد. عامی‌ترین از فرمولهای مستقیم گیری Backward (پسرو) هم استفاده کنیم بنابراین اینجا از $Multy Step$ استفاده می‌کنیم که

درازی خواهد زیر می‌باشند:

① روشی پیشگو تصحیح‌کن هستند.

② خود به خود آغاز نمی‌شوند و برای آغاز نیاز به یک را نگ کوتاه هستیم. در شکل زیر به طوری که این حرف



③ هر کدام از روشهای پیشگوار به صورت حل تکراری می‌توانیم بیان کنیم به عنوان مثال در برنامه زیر داریم:

$$P: y_{n+1}^* = y_n + y_n' h$$

$$E: y_{n+1}^{**} = f(x_{n+1}, y_{n+1}^*)$$

$$C: y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2} [y_n' + y_{n+1}^{**}]$$

$$|y_{n+1}^* - y_{n+1}| < \text{Tolerance}$$

$$E: y_{n+1}' = f(x_{n+1}, y_{n+1})$$

خبر

بله

④ همانطور که قبلاً نیز دانستیم و خطا را تخمین زدیم و برای درجه خطا نیز دانستیم و برای عبارت خطا مقدار خطا

را حدس می‌زنیم و بعد میزان آن را بهبود می‌بخشیم.

فرم معمولی ما PECE (پیشگو-تصمیم‌کن) است ولی در حالتی دیگر داریم:

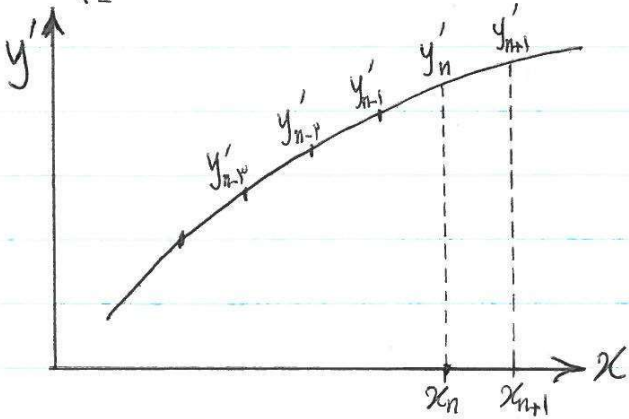
$P(EC)^S E$ ← پیشگو تصمیم‌کن با حلقه تکرار

PMECME

PM(EC)^SME

قبل از آنکه جزئیات را بیان کنیم مایکسری روش داریم که عبارتند از: Addam_Molton و Addam_Bashforth:

می‌گویند که به این روش به طور خلاصه (ABAM.PC) گفته می‌شود. ما در اینجا قصد داریم



فردول سطح زیر منحنی را به x_n و x_{n+1} با کمک نقاط قبل بدست آوریم (با کمک حدس زدن نقاط قبلی منحنی را پیش بینی کنیم و با کمک منحنی سطح زیر آن را محاسبه کنیم) برای این کار از روش پسرو (Backward) بدست می‌آید که برای این کار از ابراتورها استفاده می‌کنیم. پیش از این برای ابراتورها داشتیم:

$$I^n D = E^n - 1 \rightarrow \int_{x_i}^{x_i+nh} \frac{df(x)}{dx} dx = f(x_i+nh) - f(x_i)$$

$$= E^n f(x_i) - f(x_i)$$

$$= f(x_i) (E^n - 1)$$

به طور کلی رابطه‌ای که ما برای ابراتورها داریم عبارتست از:

$$I^n D = E^n - 1$$

$$\nabla = 1 - E^{-1}$$

$$E = e^{hD}$$

ما از این روابط برای پیشگویی روش Adam Bashforth بدست می‌آوریم. اگر جایگزین کنیم، داریم:

$$\nabla = 1 - e^{-hD}$$

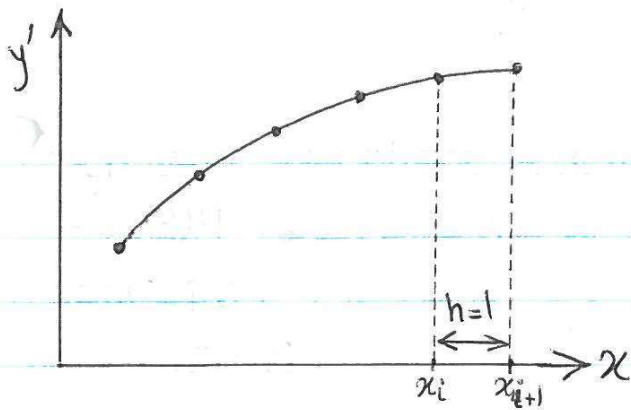
$$\ln(1 - \nabla) = -hD \rightarrow D = \frac{\ln(1 - \nabla)}{h}$$

آنگاه ما برای E^n خواهیم داشت:

$$\nabla = 1 - E^{-1} \Rightarrow E^{-1} = 1 - \nabla \rightarrow E^{-n} = (1 - \nabla)^n \text{ یا } E^n = (1 - \nabla)^{-n}$$

$$I^n D = E^{n-1} \Rightarrow I^n = \frac{E^n - 1}{D} \Rightarrow I^n = \frac{-n [(1 - \nabla)^{-n} - 1]}{\ln(1 - \nabla)}$$

$$D = \frac{\ln(1 - \nabla)}{h} \left\{ \text{از بالا دانستیم} \right\}$$



نمودار روبرو را در نظر بگیرید. ما در اینجا کاری را که می‌خواهیم انجام بدهیم این است که سطح زیر منحنی را در شرایط یک گام و $h=1$ است بدست بیاوریم. برای این کار رابطه ما به صورت زیر درمی‌آید:

$$I f(x) = \int_{x_i}^{x_{i+1}} f(x) dx \rightarrow = \frac{-h \left[\frac{1}{1-\nabla} - 1 \right]}{\ln(1-\nabla)} f(x_i)$$

$$= -h \frac{(\nabla)}{\ln(1-\nabla)}$$

$$= \frac{h\nabla}{(1-\nabla) \left(\nabla + \frac{\nabla^2}{2} + \frac{\nabla^3}{3} + \frac{\nabla^4}{4} + \dots \right)}$$

اگر عبارت را در هم بگیریم کنیم به یک چند جمله‌ای می‌رسیم و در نهایت عبارت ما به صورت کلی زیر درمی‌آید:

$$= h \left(1 + \alpha_1 \nabla + \alpha_2 \nabla^2 + \alpha_3 \nabla^3 + \dots \right)$$

h را در هم ضرب می‌کنیم و توانهای مشترک را با هم بگیریم می‌کنیم و در نهایت داریم:

$$= \frac{h\nabla}{\nabla + \left(\frac{1}{2}-1\right)\nabla^2 + \left(\frac{1}{3}-\frac{1}{2}\right)\nabla^3 + \left(\frac{1}{4}-\frac{1}{3}\right)\nabla^4 + \dots}$$

$$= \frac{h\nabla}{\nabla - \frac{1}{2}\nabla^2 - \frac{1}{6}\nabla^3 - \frac{1}{12}\nabla^4 - \frac{1}{20}\nabla^5 - \dots} = h \left(1 + \alpha_1 \nabla + \alpha_2 \nabla^2 + \alpha_3 \nabla^3 + \dots \right)$$

با طرفین وسطین کردن رابطه فوق و برابر هم قرار دادن ۲ طرف در نهایت مقادیر α به صورت زیر حساب می‌شود:

$$\nabla^2: \quad -\frac{1}{2} + \alpha_1 = 0 \rightarrow \alpha_1 = \frac{1}{2}$$

$$\nabla^3: \quad -\frac{1}{6} - \frac{1}{2}\alpha_1 + \alpha_2 = 0 \rightarrow \alpha_2 = \frac{5}{12}$$

$$\nabla^4: \quad -\frac{1}{12} - \frac{1}{6}\alpha_1 - \frac{1}{2}\alpha_2 + \alpha_3 = 0 \rightarrow \alpha_3 = \frac{3}{8}$$

⋮

حال اگر مقادیر را ادامه بدهیم و α های بدست آمده را در رابطه انتگرالی قرار دهیم خواهیم داشت:

$$I f(x) = \int_{x_i}^{x_{i+1}} f(x) dx = h \left[1 + \frac{1}{2}\nabla + \frac{5}{12}\nabla^2 + \frac{3}{8}\nabla^3 + \frac{251}{720}\nabla^4 + \frac{475}{1440}\nabla^5 + \frac{19087}{90720}\nabla^6 + \dots \right] f(x_i)$$

نکته ما برای y_{n+1} خواهیم داشت:

$$y_{n+1}^* = y_n + \int_{x_n}^{x_{n+1}} y' dx$$

$$= y_n + h \left[1 + \frac{1}{2}\nabla + \frac{5}{12}\nabla^2 + \frac{3}{8}\nabla^3 + \frac{251}{720}\nabla^4 + \frac{475}{1440}\nabla^5 + \frac{19087}{90720}\nabla^6 + \dots \right] y'_n$$

برای روابطی که در صفحه قبل بدست آمد رابطه Adams Bashforth می‌گیریم. برای ما روابط بر حسب تعداد جمله‌ای که قطع می‌کنیم، تعداد نقاط مشخص می‌گردد. این فرم‌ها در جدول ۱-۱ (جدول زیر) مشخص شده است: (در جدول زیر بیانگر تعداد جمله‌ای است که قطع می‌کنیم)

Adams-Bashforth

$$y_{n+1} = y_n + h \left[y_n' + \frac{1}{2} \nabla y_n' + \frac{5}{12} \nabla^2 y_n' + \frac{3}{8} \nabla^3 y_n' + \frac{25}{720} \nabla^4 y_n' + \frac{475}{1440} \nabla^5 y_n' + \frac{10087}{60480} \nabla^6 y_n' + \dots \right]$$

Adams-Moulton

$$y_{n+1} = y_n + h \left[y_{n+1}' - \frac{1}{2} \nabla y_{n+1}' - \frac{1}{12} \nabla^2 y_{n+1}' - \frac{1}{24} \nabla^3 y_{n+1}' - \frac{19}{720} \nabla^4 y_{n+1}' - \frac{3}{160} \nabla^5 y_{n+1}' - \frac{863}{60480} \nabla^6 y_{n+1}' + \dots \right]$$

notation: $\frac{dy}{dx} = f(x, y)$

$y_n' = f_n'$

TABLE 1.1

ADAMS-BASHFORTH FORMS

Predictor

q	Coefficient of h	y_n'	y_{n-1}'	y_{n-2}'	y_{n-3}'	y_{n-4}'	y_{n-5}'	local truncation error
0	1	1						$\frac{1}{2} h^2 f'(x)$
1	1/2	3	-1					$\frac{5}{12} h^3 f''(x)$
2	1/12	23	-16	5				$\frac{9}{24} h^4 f'''(x)$
3	1/24	55	-59	37	-9			$\frac{25}{720} h^5 f^{(4)}(x)$
4	1/720	1901	-2774	2616	-1274	251		$\frac{475}{1440} h^6 f^{(5)}(x)$
5	1/1440	4277	-7923	9982	-7298	2877	-475	$\frac{10087}{60480} h^7 f^{(6)}(x)$

$$y_{n+1} = y_n + h y_n' \quad (q = 0)$$

$$y_{n+1} = y_n + (h/2)[3y_n' - y_{n-1}'] \quad (q = 1)$$

predicts $\rightarrow y_{n+1} = y_n + (h/12)[23y_n' - 16y_{n-1}' + 5y_{n-2}'] \quad (q = 2)$

$$y_{n+1} = y_n + (h/24)[55y_n' - 59y_{n-1}' + 37y_{n-2}' - 9y_{n-3}'] \quad (q = 3)$$

Error $O\left(h^{q+2} f^{(q+1)}(x)\right)$

اگر معادله Adams-Bashforth را بعد از یک جمله قطع کنیم تنها y_n' داریم و مطابق جدول بالا ضریب آن یک خواهد شد. چنانچه بعد از ۲ جمله قطع کنیم y_n' و y_{n-1}' داریم و ضرایب نیز ۳ و ۱- می‌شود.

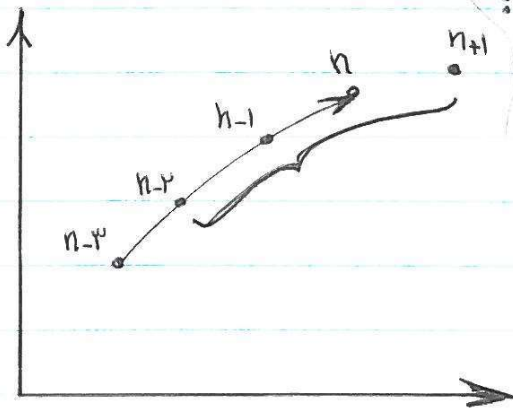
به عنوان مثال برای محاسبه رانگ-کوتا مرتبه ۴ را از جدول ۱-۱ بانک رابطه AB.PC بدست می آوریم به صورت زیر درمی آید:

$$y_{n+1}^* = y_n + \frac{h}{24} [55y'_n - 59y'_{n-1} + 37y'_{n-2} - 9y'_{n-3}]$$

با استفاده از اطلاعات مرحله قبل y'_i را از روش رانگ-کوتا استفاده می کنیم پس از مرحله P (پیشگویی) می بایست E (عشق گیری) را هم حساب کنیم:

$$P \Rightarrow y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} [55y'_n - 59y'_{n-1} + 37y'_{n-2} - 9y'_{n-3}]$$

$$E \Rightarrow y_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1}^*)$$



کاری که ما انجام داده ایم مطابق نمودار زیر است:
 ما تا به اینجا تا مرحله y'_n را پیشگویی کرده ایم
 پس از آن می بایست از نقطه بعدی بانک
 Shift به جلو مقدار آن را محاسبه بنماییم.
 (در نمودار رو برو یعنی \rightarrow خوانده می آید)
 مرحله اول است و پیش از آن بیانگ زمانی
 است که یک Shift به جلو می رود)

* معادلات Adams Moulton

برای محاسبات Adams.M. با استفاده از اپراتورها به صورت زیر عمل می کنیم:

$$I^n = \frac{E^n - 1}{D}$$

$$D = \frac{\ln(1-\nabla)}{-h}$$

برای حالت خاص هنگامی که $(n=1)$ اپراتورهای ما به صورت زیر درمی آید:

$$I = \frac{E - 1}{D} \Rightarrow I = \frac{E\nabla}{D} = \frac{-hE\nabla}{\ln(1-\nabla)}$$

$$E - 1 = E\nabla$$

در رابطه بالا عبارت $\ln(1-\nabla)$ را طبق بسط مک لوران وقتی بسط بدهیم داریم:

$$\ln(1-\nabla) = \nabla + \frac{\nabla^2}{2} + \frac{\nabla^3}{3} + \frac{\nabla^4}{4} + \dots$$

وقتی عبارت بالا را در I قرار بدهیم آنگاه رابطه ما به صورت زیر در خواهد آمد:

$$I = \frac{hE\nabla}{\nabla + \frac{\nabla^2}{2} + \frac{\nabla^3}{3} + \frac{\nabla^4}{4} + \dots} = hE (1 + \alpha_1 \nabla + \alpha_2 \nabla^2 + \alpha_3 \nabla^3 + \alpha_4 \nabla^4 + \dots)$$

جملات بالا را طرفین و وسطین می کنیم و در نهایت با مقادیر α که آنجا با هم دیگر داریم:

$$\nabla^2: \frac{1}{2} + \alpha_1 = 0 \rightarrow \alpha_1 = -\frac{1}{2}$$

$$\nabla^3: \frac{1}{6} + \frac{1}{2} \alpha_1 + \alpha_2 = 0 \rightarrow \alpha_2 = -\frac{1}{12}$$

$$\nabla^4: \frac{1}{24} + \frac{1}{6} \alpha_1 + \frac{1}{2} \alpha_2 + \alpha_3 = 0 \rightarrow \alpha_3 = -\frac{1}{24}$$

اگر مقادیر α بدست آمده را جای گذاری کنیم آنجا خواهیم داشت:

$$\int f(x) dx = \int_{x_i}^{x_{i+1}} f(x) dx = h E \left[1 - \frac{1}{2} \nabla - \frac{1}{12} \nabla^2 - \frac{1}{24} \nabla^3 - \frac{19}{720} \nabla^4 - \frac{3}{160} \nabla^5 - \frac{863}{362880} \nabla^6 - \dots \right] f(x_i)$$

آنجا که برای محاسبه y_{n+1} ما خواهیم داشت:

$$y_{n+1} = y_n + h \left[1 - \frac{1}{2} \nabla - \frac{1}{12} \nabla^2 - \frac{1}{24} \nabla^3 - \frac{19}{720} \nabla^4 - \frac{3}{160} \nabla^5 - \frac{863}{362880} \nabla^6 - \dots \right] y'_n$$

در جدول ۱-۲ تمامی فرمولهایی که گفته شده است بیان شده است:

Adams - Moulton

$$y_{n+1} = y_n + h \left[y'_n \left(1 - \frac{1}{2} \nabla - \frac{1}{12} \nabla^2 - \frac{1}{24} \nabla^3 - \frac{19}{720} \nabla^4 - \frac{3}{160} \nabla^5 - \frac{863}{362880} \nabla^6 + \dots \right) \right]$$

TABLE 1.2

ADAMS-MOULTON FORMS

Corrector

q	Coefficient of h	y'_{n+1}	y'_n	y'_{n-1}	y'_{n-2}	y'_{n-3}	y'_{n-4}	local truncation error
0	1	1						$-\frac{1}{2} h^2 f''(\xi)$
1	1/2	1	1					$-\frac{1}{12} h^3 f'''(\xi)$
2	1/12	5	8	-1				$-\frac{1}{24} h^4 f^{(4)}(\xi)$
3	1/24	9	19	-5	1			$-\frac{19}{720} h^5 f^{(5)}(\xi)$
4	1/720	251	646	-264	106	-19		$-\frac{3}{160} h^6 f^{(6)}(\xi)$
5	1/1440	475	1427	-798	482	-173	27	$-\frac{863}{362880} h^7 f^{(7)}(\xi)$

corrects $(q=2) \rightarrow y_{n+1} = y_n + \frac{h}{12} [5y'_{n+1} + 8y'_n - y'_{n-1}]$

اگر رابطه را بعد از یک جمله قطع کنیم فقط y'_{n+1} و اگر بعد از جمله y'_n و y'_{n+1} در سمت چپ مانند روش
 (Adam Bashforth) به عنوان مثال در زیر داریم:

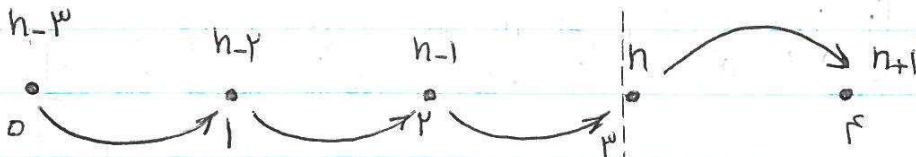
$$P: y_{n+1}^* = y_n + \frac{h}{24} [55 y'_n - 59 y'_{n-1} + 37 y'_{n-2} - 9 y'_{n-3}]$$

$$E: y_{n+1}^* = f(x_{n+1}, y_{n+1}^*)$$

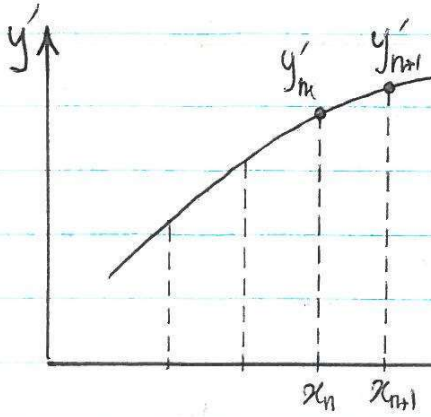
$$C: y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} [9 y'_{n+1} + 19 y'_n - 5 y'_{n-1} + 1 y'_{n-2}]$$

$$E: y_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1})$$

ما برای محاسبات خود به نقاط زیر احتیاج داریم که به طور نمادین در زیر نشان داده شده است:



در ابتدا همواره می‌بایست از رانگ کوتاه استفاده کنیم.



مادرگشته گفته بودیم که اگر معادله مرتبه اول به صورت زیر

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y) = y'$$

داشته باشیم:

$$y_{n+1} = \int_{x_n}^{x_{n+1}} y' dx$$

و آن را بر روی نمودار رو به نشان بدسیم برای محاسبه

آن از روش Single Step استفاده کنیم.

این روشها ساده بودند و با جاگذاری متادیر (Function Evaluation)

بدست می آمدند. ولی در روشهای Multi Step ما از روی نقاط قبلی بدست می آوردیم که برین

آن چند نقطه چند جمله ای مناسب با آن را fit می کردیم. این چند جمله ای خود به خود آغاز نمی شد

و نیازمند یک آغازگر بود که این آغازگر همانا روشهای «رانگ-کوتا» بودند. عملیاتی که ما انجام

می دادیم به نام پیشگو تصحیح کن (Predictor Corrector) معروف بودند. در واقع سطح زیر

منحنی در $n+1$ نداریم و با پیشگویی آن را بدست می آوریم. نحوه بدست آوردن هم این گونه است

که با کمک فرمولهای Backward و Shift به جلو آن را حساب می کردیم. با کمک جدولی

که برای روابط ADAMS-BASHFORTH در صفحه ۱۵۵ و همچنین ADAMS MOULTON

در صفحه ۱۵۷ موجود است برای این کار استفاده می کنیم. به عنوان مثال اگر با کمک این جدولها

برای مرتبه ۴ بدو اهم در نظر بگیریم داریم:

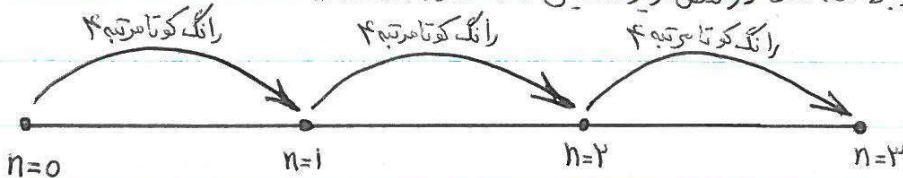
$$(D) \quad y_{n+1}^* = y_n + \frac{h}{24} [55y'_n - 59y'_{n-1} + 37y'_{n-2} - 9y'_{n-3}] \quad \text{پیشگویی}$$

$$(E) \quad y_{n+1}^* = f(x_{n+1}, y_{n+1}^*) \quad \text{معادله مشتق}$$

$$(C) \quad y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} [9y'_{n+1}^* + 19y'_n - 5y'_{n-1} - y'_{n-2}] \quad \text{تصحیح کن}$$

$$(E) \quad y'_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1})$$

آنچه در بالا گفته کنند در شکل زیر همایش داده شده است:



همانطور که می بینید درجه Function Evaluation با درجه رانگ کوتا برابرگرفته است. ($n=3$)

بنابراین پس از طی ۳ مرحله می توانیم به مرحله $n=0$ برگردیم. این روشهای پیشگو تصحیح کن انواع استراتژی ها را دارد و می توان در بعضی مراحل حل تکرار را در آنها اعمال بنماییم. ما می توانیم y_{n+1}^* را با y_{n+1} مقایسه کنیم اگر خطا قابل قبول باشد به کارمان ادامه می دهیم وگرنه به خط y_{n+1}^* مجددی برمی گردیم. آنچه گفته شد در زیر مشاهده می کنید:

$$(P) \quad y_{n+1}^* = y_n + \frac{h}{24} [55y'_n - 59y'_{n-1} + 37y'_{n-2} - 9y'_{n-3}]$$

$$(E) \quad y'_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1}^*) \leftarrow \begin{array}{l} y_{n+1}^* = y_{n+1} \\ \text{NO} \end{array}$$

$$(C) \quad y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} [9y'_{n+1} + 19y'_n - 5y'_{n-1} - y'_{n-2}] \rightarrow |y_{n+1} - y_{n+1}^*| < \text{Tolerance}$$

$$(E) \quad y'_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1}) \leftarrow \begin{array}{l} \text{بله} \end{array}$$

نوعه \textcircled{P} برای تعیین ضرایب مرحله (P) از جدول ADAMS-BASHFORTH و برای تعیین مرحله (E) از جدول ADAMS-MOULTON استفاده می نمایم.

کار دیگری که می توانیم انجام دهیم این است که خطا را تعیین بزنیم و ببینیم قابل قبول است یا خیر، ما می توانیم مقادیر حدس زده شده (Predict) و اصلاح شده (Corrective) را درست کنیم که برای عبارت خطا به صورت زیر است:

$$(P) \quad y_{n+1}^* = y_n + \frac{h}{24} [55y'_n - 59y'_{n-1} + 37y'_{n-2} - 9y'_{n-3}] + \frac{251}{720} h^5 f^{IV}(\xi)$$

حدس زده شده

$$(C) \quad y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} [9y'_{n+1} + 19y'_n - 5y'_{n-1} - y'_{n-2}] - \frac{19}{720} h^5 f^{IV}(\xi)$$

تصحیح شده

در عبارت بالا مقدار « ξ » برای (P) عددی است بین x_{n-3} و x_{n+1} و همچنین برای (C) عددی بین x_{n-2} و x_{n+1} است. اگر $y(x_{n+1})$ که true solution است و آن عبارت از:

$$y(x_{n+1}) = y_{n+1}^* + \frac{251}{720} h^5 f^{IV}(\xi) \quad (P)$$

↑
true solution

$$y(x_{n+1}) = y_{n+1} - \frac{19}{720} h^5 f^{IV}(\xi) \quad (C)$$

↓

توجه کنید که در مرحله (C) «تصحیح شده» مقدار خطا کمتر است چون محاسبات از طرف دیگر گرفته شده است. اگر این ۲ عبارت true solution را از هم دیگر کم کنیم داریم:

$$y(x_{n+1})_P - y(x_{n+1})_C = \left(\frac{251}{720} - \left(-\frac{19}{720} \right) \right) h^5 f^{IV}(\xi) = \frac{270}{720} h^5 f^{IV}(\xi)$$

$$h^5 f^{IV}(\xi) = \frac{720}{270} (y_{n+1} - y_{n+1}^*) h^5 f^{IV}(\xi)$$

برای مراحل P « پیشگویی » و C « تصحیح » مقدار خطا به صورت زیر بدست می آید:

$$\text{مقدار خطا} \begin{cases} E_P = \frac{251}{V_{20}} (y_{n+1} - y_{n+1}^*) \\ E_C = \frac{-19}{V_{20}} (y_{n+1} - y_{n+1}^*) \end{cases} \quad \begin{matrix} \text{ضریب} \\ \text{اصلاح کننده} \end{matrix} \begin{cases} m_P = \frac{251}{V_{20}} \\ m_C = \frac{-19}{V_{20}} \end{cases}$$

برای مراحل بعدی نیز می توان همیشه کار را با کمک جدول ADAMS-BASHFORTH برای تعیین
مرحله P و با کمک جدول ADAMS-MOULTON برای مرحله C استفاده کرد. به جای اعمال
تکراری از روش modification (اصلاح کننده) استفاده می کنیم. برای این کار خطایی که بدست
می آوریم احتیاج به پیشگویی « Predict » و تصحیح « Corrective » ندارد. مادراین
روش هنوز مقدار دقیقی برای حدس نداریم. از این فرض می کنیم که برای حدس ما عبارت $y_{n+1} - y_{n+1}^*$
بین مقادیر مراحل C و P تقریباً برابر است:

$$y_{n+1} - y_{n+1}^* \approx y_n - y_n^*$$

با این فرضی که ما در بالا کردیم برای مرحله پیشگویی (P) یک modification (اصلاح) انجام دهیم.
این مرحله اصلاح M به صورت زیر نمایش داده شده است:

$$(P) \quad y_{n+1}^* = y_n + \frac{h}{24} [55 y_n' - 59 y_{n-1}' + 37 y_{n-2}' - 9 y_{n-3}']$$

$$(M) \quad y_{n+1}^* = y_{n+1}^P + \frac{251}{V_{20}}$$

$$(E) \quad y_{n+1}' = f(x_{n+1}, y_{n+1}^*)$$

$$(C) \quad y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} [9 y_{n+1}^* + 19 y_n' - 5 y_{n-1}' - y_{n-2}']$$

$$(M) \quad y_{n+1} = y_{n+1}^C - \frac{19}{V_{20}} (y_{n+1}^C - y_{n+1}^P)$$

$$(E) \quad y_{n+1}' = f(x_{n+1}, y_{n+1})$$

برای modification ما ابتدا مرحله (P) را اصلاح می کنیم. پس از آن مرحله (C) را اصلاح می نمایم.
با این کار انواع و اقسام y_{n+1}^* و y_{n+1}^C بدست می آید برای M و P و C که ایجاد مشکل می نماید. از این رو
تعینات زیر را اعمال می نمایم:

$P_n, P_{n+1} \longrightarrow$ Prediction Value مقدارهای حدسی

$m_{n+1} \longrightarrow$ modifil Predict Value اصلاح مقدارهای حدسی

$C_n, C_{n+1} \longrightarrow$ Corrected Value تصحیح مقادیر

$y_{n+1} \longrightarrow$ modifial Corrected Value اصلاح مقادیر تصحیح شده (111)

باتوجه به تغییراتی که در انتهای صفحه قبل گفته شد مراحل کارمان به صورت زیر در خواهد آمد:

(P)
$$P_{n+1} = y_n + \frac{h}{12} [55 y'_n - 59 y'_{n+1} + 37 y'_{n-2} - 9 y'_{n-3}]$$

(M)
$$m_{n+1} = P_{n+1} + \frac{251}{12} (C_n - P_n)$$

(E)
$$m'_{n+1} = f(x_{n+1}, m_{n+1})$$

(C)
$$C_{n+1} = y_n + \frac{h}{12} [9 m'_{n+1} - 19 y'_n - 5 y'_{n-1} + 1 y'_{n-2}]$$

(M)
$$y_{n+1} = C_{n+1} - \frac{19}{12} (C_{n+1} - P_{n+1})$$

(E)
$$y'_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1})$$

به طور کلی ما استراتژی هایی را که در اختیار داریم عبارتست از:

- ① PECE
- ② P(EC)^SE
- ③ PMECME
- ④ PM(EC)^SE

همچوناً یا از استراتژی ③ و یا ④ استفاده می شود. ما می توانیم با modify (اصلاح) کردن در حلقه ④ به حل صحیح برسیم. به عنوان مثال این استراتژی ها را برای مرتبه دوم از روی جداول ADAMS-MOULTON و ADAMS-BASHFORTH محاسبه می کنیم:

استراتژی نخست ← PECE (جدول حلقه)

(P)
$$y_{n+1}^* = y_n + \frac{h}{12} [3 y'_n - y'_{n-1}]$$

رابطه بالا را با رانگ - کوتا مرتبه دوم آغاز می کنیم:

(E)
$$y_{n+1}^* = f(x_{n+1}, y_{n+1}^*)$$

(C)
$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{12} [y'_{n+1} + y'_n]$$

(E)
$$y'_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1})$$

استراتژی دوم ← P(EC)^SE (با حلقه تکرار)

(P)
$$y_{n+1}^* = y_n + \frac{h}{12} [3 y'_n - y'_{n-1}]$$

(E)
$$y_{n+1}^* = f(x_{n+1}, y_{n+1}^*) \leftarrow \begin{matrix} y_{n+1}^* = y_{n+1} \\ \text{NO} \end{matrix}$$

(C)
$$y_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1}) \rightarrow |y_{n+1} - y_{n+1}^*| < \text{Tolerance}$$

(E)
$$y'_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1}) \leftarrow \text{بله}$$

استراتژی سوم ← PMECME (بدون حلقه تکرار)

برای m_p و m_c به صورت زیر بدست می آوریم و گاهی هم به صورت آماده کشیده به ما می دهند. روشن بدست آوردن آنها هم مطابق صفحه ۱۱۵ و ۱۱۱ با برابر هم قرار دادن خطاها است:

$$m_p = \frac{5}{6} \quad m_c = \frac{-1}{6}$$

با داشتن این ۲ مقدار می توان از جدول ADAMS-BASHFORTH و همچنین ADAMS-MOLUTON

مقادیر P و M و C و N و y_n و y_{n+1} را طی مراحل زیر بدست آورد. این مراحل عبارتست از:

(P) $P_{n+1} = y_n + \frac{h}{6} [3y'_n - y'_{n-1}]$

(M) $m_{n+1} = P_{n+1} + \frac{5}{6} [C_n - P_n]$

برای مناسب این مرحله از اطلاعات مراحل قبل استفاده می کنیم:

(E) $m'_{n+1} = f(x_{n+1}, m_{n+1})$

(C) $C_{n+1} = y_n + \frac{h}{6} [m'_{n+1} - y'_n]$

(M) $y_{n+1} = C_{n+1} - \frac{1}{6} [C_{n+1} - P_{n+1}]$

(E) $y'_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1})$

استراتژی چهارم ← PM(EC)ME (با حلقه تکرار)

(P) $P_{n+1} = y_n + \frac{h}{6} [3y'_n - y'_{n-1}]$

(M) $m_{n+1} = P_{n+1} + \frac{5}{6} [C_n - P_n]$

(E) $m'_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1})$ ← $m_{n+1} = C_{n+1}$ NO

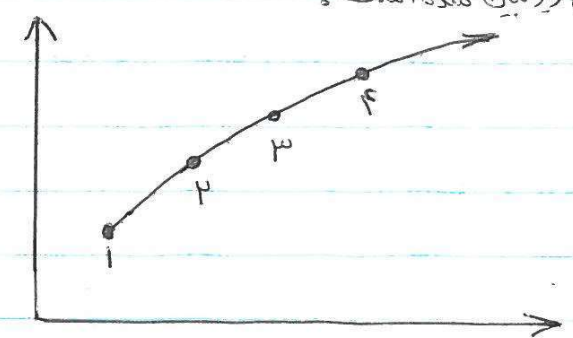
(C) $C_{n+1} = y_n + \frac{h}{6} [m'_{n+1} + y'_n] \rightarrow |m_{n+1} - C_{n+1}| < \text{Tolerance}$

(M) $y_{n+1} = C_{n+1} - \frac{1}{6} [C_{n+1} - P_{n+1}]$ ← بله

(E) $y'_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1})$

در اینجا عمل حل تکراری با Relaxation انجام می دهیم

کاری که انجام می دهیم بدین ترتیب است که در شکل زیر بیان کرده است:



برای نقاط ① تا ③ مقادیر ما معلوم است.
 با مقدار نمودار مقدار نقطه ④ را پیش بینی می کنیم
 عملیاتی که گفته شد برای مرحله Predict بود.
 برای مرحله Corrective مقادیرهای ① تا ③ را با
 یک Shift به جلو بدست می آوریم. مقادیری که
 توسط P و C بدست آمده را با هم مقایسه می کنیم اگر اختلاف آنها کمتر از Tolerance باشد

عملیات ما به پایان رسیده است و گزیده آنقدر در حلقه جاگذاری را انجام می دهیم تا اینکه اختلاف P و C به حد قابل مقدار ممکن نرسد.

حال آنچه گفته شد برای دستگاهی به صورت زیر در نظر می گیریم:

$$\frac{dy}{dx} = y' \Rightarrow y' = f_1(x, y, z, u)$$

$$\frac{dz}{dx} = z' \Rightarrow z' = f_2(x, y, z, u)$$

$$\frac{du}{dx} = u' \Rightarrow u' = f_3(x, y, z, u)$$

ما روابط خودمان را با فرض مرتبه y انجام می دهیم که برای این کار می بایست Prediction خود را به

صورت زیر آغاز کنیم:

$$(P) \quad y_{n+1}^* = y_n + \frac{h}{r} [r y_n' - y_{n-1}']$$

$$z_{n+1}^* = z_n + \frac{h}{r} [r z_n' - z_{n-1}']$$

$$u_{n+1}^* = u_n + \frac{h}{r} [r u_n' - u_{n-1}']$$

حال از رانگ کوتا مرتبه دوم استفاده می کنیم و مرحله Evaluation را به صورت زیر بدست می آوریم:

$$(E) \quad y_{n+1}'^* = f_1(x_{n+1}^*, y_{n+1}^*, z_{n+1}^*, u_{n+1}^*)$$

$$z_{n+1}'^* = f_2(x_{n+1}^*, y_{n+1}^*, z_{n+1}^*, u_{n+1}^*)$$

$$u_{n+1}'^* = f_3(x_{n+1}^*, y_{n+1}^*, z_{n+1}^*, u_{n+1}^*)$$

حال به مرحله Corrector می رویم و داریم:

$$(C) \quad y_{n+1} = y_n + \frac{h}{r} [y_{n+1}'^* + y_n']$$

$$z_{n+1} = z_n + \frac{h}{r} [z_{n+1}'^* + z_n']$$

$$u_{n+1} = u_n + \frac{h}{r} [u_{n+1}'^* + u_n']$$

بین مرحله C و E که در بالا گفته شد می توان یک حلقه تکرار گذاشت که معایسه ای بین $y_{n+1} \leftrightarrow y_{n+1}'^*$

و $z_{n+1} \leftrightarrow z_{n+1}'^*$ و $u_{n+1} \leftrightarrow u_{n+1}'^*$ صورت می گیرد که می بایست خطا کمتر از مقدار Tolerance گردد:

مقایسه $y \rightarrow y_{n+1} \leftrightarrow y_{n+1}'^* : |y_{n+1}'^* - y_{n+1}| < \text{Tolerance} \xrightarrow{\text{نه}} \text{مرحله E} \quad y_{n+1}'^* = y_{n+1}$

مقایسه $z \rightarrow z_{n+1} \leftrightarrow z_{n+1}'^* : |z_{n+1}'^* - z_{n+1}| < \text{Tolerance} \xrightarrow{\text{نه}} \text{مرحله E} \quad z_{n+1}'^* = z_{n+1}$

مقایسه $u \rightarrow u_{n+1} \leftrightarrow u_{n+1}'^* : |u_{n+1}'^* - u_{n+1}| < \text{Tolerance} \xrightarrow{\text{نه}} \text{مرحله E} \quad u_{n+1}'^* = u_{n+1}$

به عبارت دیگر مطلب انتهای صفحه قبل را به صورت زیر نیز می توان بیان کرد:

(E) $y_{n+1}^* = f_1(x_{n+1}, y_{n+1}^*, z_{n+1}^*, u_{n+1}^*) \leftarrow U_{n+1}^* = U_{n+1}'$
 $z_{n+1}^* = f_2(x_{n+1}, y_{n+1}^*, z_{n+1}^*, u_{n+1}^*) \leftarrow z_{n+1}^* = z_{n+1}'$
 $u_{n+1}^* = f_3(x_{n+1}, y_{n+1}^*, z_{n+1}^*, u_{n+1}^*) \leftarrow U_{n+1}^* = U_{n+1}'$

NO

(C) $U_{n+1} = U_n + \frac{h}{p} [U_{n+1}^* + U_n'] \quad |y_{n+1}^* - U_{n+1}| < Tolerance$
 $z_{n+1} = z_n + \frac{h}{p} [z_{n+1}^* + z_n'] \quad |z_{n+1}^* - z_{n+1}| < Tolerance$
 $y_{n+1} = y_n + \frac{h}{p} [y_{n+1}^* + y_n'] \quad |y_{n+1}^* - y_{n+1}| < Tolerance$

اگرچه نتیجه جواب مثبت باشد به مرحله آخر یعنی Evaluate می رویم که داریم:

$y_{n+1}' = f_1(x_{n+1}, y_{n+1}', z_{n+1}', u_{n+1}') \leftarrow U_{n+1}' = U_{n+1}$
 $z_{n+1}' = f_2(x_{n+1}, y_{n+1}', z_{n+1}', u_{n+1}') \leftarrow z_{n+1}' = z_{n+1}$
 $u_{n+1}' = f_3(x_{n+1}, y_{n+1}', z_{n+1}', u_{n+1}') \leftarrow U_{n+1}' = U_{n+1}$

روش بالا به ما نتروشی را کوی می مازد اما پاروشی به ما نندوگاوش - سا یول می توان به طور همزمان مقادیر را محاسبه نمود.

مثال ما معادلاتی به صورت زیر داریم: $\frac{dy}{dx} = -0.3y + 0.1z + 0.1u$

$\frac{dz}{dx} = -0.2z + 0.1u$

$\frac{du}{dx} = -0.1u$

مقادیر ابتدایی نیز به صورت زیر است:

$x=0 \quad y=3 \quad z=2 \quad u=1$

و با حل تحلیلی مقادیر ما به صورت زیر درآمده است:

$$\begin{cases} y = e^{-0.1x} + e^{-0.2x} + e^{-0.3x} \\ z = e^{-0.1x} + e^{-0.2x} \\ u = e^{-0.1x} \end{cases}$$

حل ما با استفاده از جدول ADAMS-BASHFORD و همچنین ADAMS-MOULTON

مرتبۀ ۴ استفاده می‌کنیم. برای حل معادلات استفاده کنید برای مرتبۀ ۴ ما به صورت زیر عمل می‌کنیم:

$$(P) \quad y_{n+1}^* = y_n + \frac{h}{12} [55y'_n - 59y'_{n-1} + 37y'_{n-2} - 9y'_{n-3}]$$

$$Z_{n+1}^* = Z_n + \frac{h}{12} [55Z'_n - 59Z'_{n-1} + 37Z'_{n-2} - 9Z'_{n-3}]$$

$$U_{n+1}^* = U_n + \frac{h}{12} [55U'_n - 59U'_{n-1} + 37U'_{n-2} - 9U'_{n-3}]$$

نیم از مرحله (P) «پیشگویی» که در بالا آمده است و قبل از انجام مرحله (C) «تصحیح» با Evaluation

انجام بدهیم. بعد از آن یک حلقه تکرار قرار دهیم که یا تکرار است و یا اصلاح کننده می‌باشد. مرحله E به

$$(E) \quad y'_{n+1}^* = f_1(x_{n+1}, y_{n+1}^*, Z_{n+1}^*, U_{n+1}^*)$$

$$Z'_{n+1}^* = f_2(x_{n+1}, y_{n+1}^*, Z_{n+1}^*, U_{n+1}^*)$$

$$U'_{n+1}^* = f_3(x_{n+1}, y_{n+1}^*, Z_{n+1}^*, U_{n+1}^*)$$

برای مرحله (C) «تصحیح» نیز به صورت زیر داریم:

$$(C) \quad y_{n+1} = y_n + \frac{h}{12} [y'_{n+1} + y'_n]$$

$$Z_{n+1} = Z_n + \frac{h}{12} [Z'_{n+1} + Z'_n]$$

$$U_{n+1} = U_n + \frac{h}{12} [U'_{n+1} + U'_n]$$

در مرحله (C) و (E) که در بالا گفته شده است یک طبقه تکرار قرار می‌دهند که در انتهای صفحه ۱۱۴

و ابتدای صفحه قبل پیرامون آن توضیح داده شده است.

نوع استفاده از این روش تصحیح کردن در برنامه کامپیوتری که در صفحات آینده آمده است مشخص

شده است. در این برنامه از رانگ کوتا مرتبۀ ۴ استفاده می‌کنیم که برنامه آن مطابق صفحات آینده

است. پس از بیان برنامه هم برای هر قسمت از آن جداگانه توضیحاتی داده شده است.

SOLUTION OF A SET OF ORDINARY DIFFERENTIAL EQUATIONS
USING THE FOURTH ORDER ADAMS-BASHFORTH, ADAMS-MOULTON
PREDICTOR-CORRECTOR METHOD WITH AN ITERATIVE ALGORITHM.
THE INTEGRATION IS STARTED USING CLASSIC FOURTH ORDER
RUNGE-KUTTA METHOD AND THE ITERATION PROCEDURE IS THE
THE GAUSS-SEIDEL WITH RELAXATION.

PROGRAM NAME: ABAMPC4.FOR (19)

(1) EXAMPLE CASE: $dY/dX = -.3 Y + .1 Z + .1 U$
 $dZ/dX = -.2 Z + .1 U$
 $dU/dX = -.1 U$

(2) WITH INITIAL CONDITIONS: AT $X=0$, $Y=3$, $Z=2$, $U=1$

(3) ANALYTICAL SOLUTION IS : $Y = \text{EXP}(-.1X) + \text{EXP}(-.2X) + \text{EXP}(-.3X)$
 $Z = \text{EXP}(-.1X) + \text{EXP}(-.2X)$
 $U = \text{EXP}(-.1X)$

(4) REAL X(51), Y(51), Z(51), U(51), DYDX(51), DZDX(51), DUDX(51)
REAL YS(51), ZS(51), US(51), DYDXS(51), DZDXS(51), DUDXS(51)
REAL YTRUE(51), ZTRUE(51), UTRUE(51), H, K1, K2, K3, K4
REAL L1, L2, L3, L4, M1, M2, M3, M4

(5) OPEN(10, FILE='ABAMPC4.RES', STATUS='NEW')

SET TOLERANCE FOR ITERATION PROCEDURE
AND MAXIMUM NUMBER OF ITERATIONS

(6) TOL=0.00000001
IMAX=50

SPECIFY THE RELAXATION FACTOR

(7) WRITE(*, 7)
7 FORMAT(' ENTER RELAXATION FACTOR')
8 READ(*, 8) W
9 FORMAT(F4.2)
WRITE(10, 9) W
10 FORMAT(' RELAXATION FACTOR: ', F4.2)

(8) SPECIFY THE INITIAL CONDITION AND THE STEP SIZE.

X(1)=0.0
Y(1)=3.0
Z(1)=2.0
U(1)=1.0
H=0.01

USE RK FOR THE FIRST 4 INTERVALS TO START
THE PREDICTOR-CORRECTOR METHOD.

(9) DO 100 J=2, 5
I=J-1
XT=X(I)
YT=Y(I)
ZT=Z(I)
UT=U(I)
CALL DERIV(XT, YT, ZT, UT, F1, F2, F3)
DYDX(I)=F1
DZDX(I)=F2
DUDX(I)=F3
K1=H*F1
L1=H*F2

M1=H*F3

C

XT=X(I)+(H/2.)
YT=Y(I)+(K1/2.)
ZT=Z(I)+(L1/2.)
UT=U(I)+(M1/2.)
CALL DERIV(XT,YT,ZT,UT,F1,F2,F3)
K2=H*F1
L2=H*F2
M2=H*F3

C

XT=X(I)+(H/2.)
YT=Y(I)+(K2/2.)
ZT=Z(I)+(L2/2.)
UT=U(I)+(M2/2.)
CALL DERIV(XT,YT,ZT,UT,F1,F2,F3)
K3=H*F1
L3=H*F2
M3=H*F3

C

XT=X(I)+H
YT=Y(I)+K3
ZT=Z(I)+L3
UT=U(I)+M3
CALL DERIV(XT,YT,ZT,UT,F1,F2,F3)
K4=H*F1
L4=H*F2
M4=H*F3

C

X(J)=X(I)+H
Y(J)=Y(I)+((1./6.)*(K1+(2.*K2)+(2.*K3)+K4))
Z(J)=Z(I)+((1./6.)*(L1+(2.*L2)+(2.*L3)+L4))
U(J)=U(I)+((1./6.)*(M1+(2.*M2)+(2.*M3)+M4))
CONTINUE

100

C

J=5
XT=X(J)
YT=Y(J)
ZT=Z(J)
UT=U(J)
CALL DERIV(XT,YT,ZT,UT,F1,F2,F3)
DYDX(J)=F1
DZDX(J)=F2
DUDX(J)=F3

C

C

C

END OF THE STARTER SEGMENT

DO 800 N=5,50
ITER=1
N1=N-1
N2=N-2
N3=N-3
NN=N+1
X(NN)=X(N)+H

C

C

C

PREDICTOR

TEMP=(55.*DYDX(N))-(59.*DYDX(N1))+(37.*DYDX(N2))-(9.*DYDX(N3))
YS(NN)=Y(N)+((H/24.)*TEMP)
TEMP=(55.*DZDX(N))-(59.*DZDX(N1))+(37.*DZDX(N2))-(9.*DZDX(N3))
ZS(NN)=Z(N)+((H/24.)*TEMP)
TEMP=(55.*DUDX(N))-(59.*DUDX(N1))+(37.*DUDX(N2))-(9.*DUDX(N3))
US(NN)=U(N)+((H/24.)*TEMP)

C

YS } predicted
ZS } values.
US }
J_{n+1}
Z_{n+1}
U_{n+1}

11A

```

C      USE GAUSS-SEIDEL ITERATION ON THE CORRECTOR.
C
400    XT=X(NN)
      YT=YS(NN)
      ZT=ZS(NN)
      UT=US(NN)
      CALL DERIV(XT, YT, ZT, UT, F1, F2, F3)
      evaluate
      yn+1 ← DYDXS(NN)=F1
      ← TEMP=(9.*DYDXS(NN))+(19.*DYDX(N))-(5.*DYDX(N1))+DYDX(N2)
      correct
      yn+1 ← Y(NN)=Y(N)+(H/24.)*TEMP
      Y(NN)=YS(NN)+(W*(Y(NN)-YS(NN)))
      YT=Y(NN)
      CALL DERIV(XT, YT, ZT, UT, F1, F2, F3)
      DZDXS(NN)=F2
      TEMP=(9.*DZDXS(NN))+(19.*DZDX(N))-(5.*DZDX(N1))+DZDX(N2)
      Z(NN)=Z(N)+(H/24.)*TEMP
      Z(NN)=ZS(NN)+(W*(Z(NN)-ZS(NN)))
      ZT=Z(NN)
      CALL DERIV(XT, YT, ZT, UT, F1, F2, F3)
      DUDXS(NN)=F3
      TEMP=(9.*DUDXS(NN))+(19.*DUDX(N))-(5.*DUDX(N1))+DUDX(N2)
      U(NN)=U(N)+(H/24.)*TEMP
      U(NN)=US(NN)+(W*(U(NN)-US(NN)))
      ITER=ITER+1

C      CHECK FOR CONVERGENCE
C
      EY=((Y(NN)-YS(NN))/Y(NN))*100.
      EZ=((Z(NN)-ZS(NN))/Z(NN))*100.
      EU=((U(NN)-US(NN))/U(NN))*100.
      IF(ITER.GT.IMAX) GOTO 500
      IF(EY.GT.TOL) GOTO 600
      IF(EZ.GT.TOL) GOTO 600
      IF(EU.GT.TOL) GOTO 600
      GOTO 700
500    WRITE(10,550)
550    FORMAT(' CONVERGENCE NOT ACHIEVED IN SPECIFIED ITERATIONS')
      STOP
600    YS(NN)=Y(NN)
      ZS(NN)=Z(NN)
      US(NN)=U(NN)
      GOTO 400
      DO
      7
      XT=X(NN)
      YT=Y(NN)
      ZT=Z(NN)
      UT=U(NN)
      CALL DERIV(XT, YT, ZT, UT, F1, F2, F3)
      DYDX(NN)=F1
      DZDX(NN)=F2
      DUDX(NN)=F3
800    CONTINUE

C      WRITE RESULTS
C
      DO 900 I=1,51
      YTRUE(I)=EXP(-0.1*X(I))+EXP(-0.2*X(I))+EXP(-0.3*X(I))
      ZTRUE(I)=EXP(-0.1*X(I))+EXP(-0.2*X(I))
      UTRUE(I)=EXP(-0.1*X(I))
      WRITE(10,850) X(I), Y(I), YTRUE(I), Z(I), ZTRUE(I), U(I), UTRUE(I)
850    FORMAT(F4.2, ' ', 2F11.6, ' ', 2F11.6, ' ', 2F11.6)
      CONTINUE
      STOP
      END
      SUBROUTINE DERIV(XT, YT, ZT, UT, F1, F2, F3)

```

$$F1 = (-0.3*YT) + (0.1*ZT) + (0.1*UT)$$

$$F2 = (-0.2*ZT) + (0.1*UT)$$

$$F3 = (-0.1*UT)$$

RETURN

END

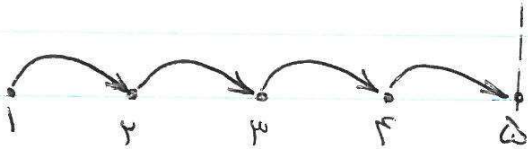
RELAXATION FACTOR: 1.00

X	Y	Y _{exact}	Z	Z _{exact}	U	U _{exact}
.00	3.000000	3.000000	2.000000	2.000000	1.000000	1.000000
.01	2.994007	2.994007	1.997002	1.997002	.999000	.999000
.02	2.988028	2.988028	1.994010	1.994010	.998002	.998002
.03	2.982063	2.982063	1.991022	1.991022	.997005	.997005
.04	2.976112	2.976112	1.988040	1.988040	.996008	.996008
.05	2.970174	2.970174	1.985062	1.985062	.995012	.995012
.06	2.964251	2.964251	1.982090	1.982090	.994018	.994018
.07	2.958341	2.958341	1.979122	1.979122	.993024	.993024
.08	2.952445	2.952445	1.976159	1.976159	.992032	.992032
.09	2.946563	2.946563	1.973202	1.973202	.991040	.991040
.10	2.940694	2.940694	1.970249	1.970248	.990050	.990050
.11	2.934839	2.934839	1.967301	1.967301	.989060	.989060
.12	2.928998	2.928998	1.964357	1.964357	.988072	.988072
.13	2.923170	2.923170	1.961419	1.961419	.987084	.987084
.14	2.917356	2.917356	1.958486	1.958486	.986098	.986098
.15	2.911555	2.911555	1.955558	1.955557	.985112	.985112
.16	2.905768	2.905768	1.952634	1.952634	.984127	.984127
.17	2.899994	2.899994	1.949715	1.949715	.983144	.983144
.18	2.894233	2.894233	1.946801	1.946801	.982161	.982161
.19	2.888486	2.888486	1.943892	1.943892	.981179	.981179
.20	2.882753	2.882753	1.940988	1.940988	.980199	.980199
.21	2.877032	2.877032	1.938089	1.938089	.979219	.979219
.22	2.871325	2.871325	1.935194	1.935194	.978240	.978240
.23	2.865631	2.865631	1.932305	1.932304	.977262	.977262
.24	2.859950	2.859951	1.929420	1.929420	.976286	.976286
.25	2.854283	2.854283	1.926539	1.926539	.975310	.975310
.26	2.848628	2.848629	1.923664	1.923664	.974335	.974335
.27	2.842987	2.842987	1.920793	1.920793	.973361	.973361
.28	2.837358	2.837359	1.917928	1.917928	.972388	.972388
.29	2.831743	2.831744	1.915066	1.915066	.971416	.971416
.30	2.826141	2.826141	1.912210	1.912210	.970445	.970446
.31	2.820552	2.820552	1.909359	1.909359	.969476	.969476
.32	2.814975	2.814976	1.906512	1.906512	.968507	.968507
.33	2.809412	2.809412	1.903669	1.903669	.967538	.967539
.34	2.803861	2.803862	1.900832	1.900832	.966571	.966572
.35	2.798323	2.798324	1.897999	1.897999	.965605	.965605
.36	2.792799	2.792799	1.895171	1.895171	.964640	.964640
.37	2.787286	2.787287	1.892348	1.892348	.963676	.963676
.38	2.781787	2.781787	1.889529	1.889529	.962713	.962713
.39	2.776300	2.776300	1.886715	1.886715	.961751	.961751
.40	2.770826	2.770826	1.883906	1.883906	.960789	.960789
.41	2.765365	2.765365	1.881101	1.881101	.959829	.959829
.42	2.759916	2.759916	1.878301	1.878301	.958870	.958870
.43	2.754480	2.754480	1.875505	1.875506	.957911	.957911
.44	2.749056	2.749056	1.872715	1.872715	.956954	.956954
.45	2.743645	2.743644	1.869928	1.869929	.955997	.955997
.46	2.738246	2.738246	1.867147	1.867147	.955042	.955042
.47	2.732860	2.732860	1.864370	1.864370	.954087	.954087
.48	2.727486	2.727486	1.861598	1.861598	.953134	.953134
.49	2.722124	2.722124	1.858830	1.858830	.952181	.952181
.50	2.716775	2.716775	1.856067	1.856067	.951229	.951229

توضیحات برنامه کامپیوتری

- ۱) صورت مساله است که در صفحه ۱۱۵ داده شده است.
- ۲) مقادیر ابتدایی به ازای x و y و z و u است.
- ۳) توانی است که به کمک حل تحلیلی برای y و z و u بدست آمده است.
- ۴) دستوری است که با این اعلام می‌کنیم که برای مقادیر x و y و z و u و w چه مقادیری بگیرد عدد (۵) که داخل پرانتز آمده است بیا نگر تعداد اعداد در نظر گرفته شده است.
- ۵) خطی است که از کاربر تقاضای کند تا محاسبات را آغاز کند.
- ۶) میزان خطای مجاز «TOL» و همچنین حد اکثر تعداد I در طول بازه در این خط مسطح شده.
- ۷) دستوری است که توسط برنامه برای Relaxation نمودن داده شده است.
- ۸) با این دستور مقادیر اولیه x و y و z و u به همراه بازه تغییرات H داده شده است.
- ۹) با این دستور به برنامه اطلاع می‌دهیم که برای x و y و z و u با گامهای H شروع به محاسبه مقادیر جدید بنماید. در این قسمت با کمک روش رانگ کوتاه تا مرحله ۵ پیش می‌آیم که در مرحله P و E می‌رویم. در روش رانگ کوتاه با Function Evaluation انجام می‌دهیم. به ازای مقادیر x و y می‌بایست

حل را پیش ببریم.



ضمیمه: یادآوری در مورد خطاها

۱- نمایش اعداد

عدد a را در نظر می‌گیریم و آنرا در مبنای ده به صورت زیر نمایش می‌دهیم:

$$a = a_n 10^n + a_{n-1} 10^{n-1} + \dots + a_{-m} 10^{-m}$$

عدد a را می‌توان به صورت زیر نشان داد:

$$a = a_n a_{n-1} \dots a_{-1} a_{-2} \dots a_{-m}$$

بنابراین برای نمایش این عدد $n - m + 1$ رقم مورد نیاز است. ارقام مورد نیاز برای نمایش برخی اعداد مثل عدد π ، $\frac{1}{3}$ و $\sqrt{2}$ بینهایت است و برای ذخیره کردن این اعداد در کامپیوتر محدودیت وجود دارد و منجر به خطای اجتناب‌ناپذیری می‌شود که بعداً مورد بحث قرار می‌گیرد. عدد a را می‌توانیم به شکل ممیز شناور نشان دهیم که به صورت زیر است:

$$a = b \times 10^N$$

N یک عدد صحیح مثبت یا منفی است و مشخصه یا نمای عدد نامیده می‌شود.

b هم ماتیس عدد نامیده می‌شود و: $0 \leq b < 1$

برای مثال اگر بخواهیم عدد $38/42$ به شکل ممیز شناور نشان دهیم داریم: 0.3842×10^2

اگر بخواهیم عدد a را در کامپیوتر ذخیره کنیم تنها تعداد محدودی از ارقام ماتیس را می‌توانیم به کار ببریم که منجر به خطای گرد کردن می‌شود.

خطای گرد کردن به علت جایگزین کردن یک عدد با شکل ممیز شناور آن حاصل می‌شود.

عدد a را در نظر می‌گیریم:

$$a = 0.d_1 d_2 \dots d_k d_{k+1} d_{k+2} \dots \times 10^n$$

که $0 \leq d_j \leq 9$ و $1 \leq d_1 \leq 9$ به ازای $j > 1$ است.

(I) روش قطع کردن: در این روش ارقام $d_{k+1} d_{k+2} \dots$ بریده می‌شود و عدد به صورت زیر درمی‌آید:

$$a = 0.d_1 d_2 \dots d_k \times 10^n$$