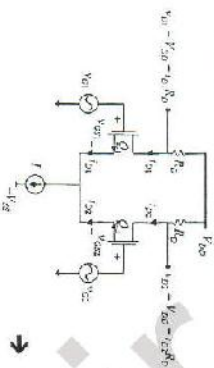


تقویت کننده های تفاضلی MOS



تجزیه و تحلیل DC: جریان بایس هر طرف I_D خواهد بود یا استفاده از این جریان بایس معادله ولتاژ V_{GS} و V_{DS} به دست می آید. با استفاده از معادله DC معادله عملیات کوچک را محاسبه می کنیم.

تجزیه و تحلیل ac: مشابه BJT و استفاده از معادله عملیات کوچک و مدل هفتم یا آمپهای تقویت کننده تفاضلی را محاسبه می کنیم.

ترانزیستور بسته شده به صورت دیود



$$I_E = \frac{I_S}{\alpha} \exp\left(\frac{V_{BE}}{V_T}\right) \quad I = \frac{I_E}{\alpha} \approx \frac{I_S}{\alpha} \exp\left(\frac{V}{V_T}\right)$$

مشخصه این نوع اتصال ترانزیستور همانند مشخصه دیود می باشد. توجه داشته باشید که مقاومت دینامیک این نوع اتصال ترانزیستور برابر r_e می باشد.

$I = I_E = I_C + I_B$
 $V = V_{BE} = V_{CE}$
 $r = r_e \parallel r_o$

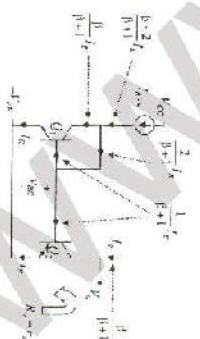
برای به دست آوردن رابطه فوق توجه داشته باشید که با تغییر ولتاژ V جریان I نیز در یک مقیاس تغییر پیدا می کند. یک پارامتر معجزه به تغییر I (I_E) بر اثر تغییر ولتاژ V_{BE} و دیگری به تغییر I (I_C) بر اثر تغییر ولتاژ V_{CE} می باشد.

$$1 = \frac{\partial I}{\partial I} \\ \frac{\partial I}{\partial V} + \frac{\partial I}{\partial V_{CE}} = \frac{1}{r_e} + \frac{1}{r_o} \approx \frac{1}{r_e} = \frac{I_S}{V_T^2}$$

نگاهی در طراحی مدارات مجتمع

- داشتن چند ریزه مقاومت و خازن های بزرگ از لحاظ تکنولوژی ساخت بسیار گران بوده و تقریباً غیرممکن است.
- طراحی تقویت کننده ها معمولاً با استفاده از ترانزیستور که به صورت زیستجو و لولازدر ساخته می شوند نیز می تواند انجام پذیرد.
- به عنوان جزیی دیگر این ترانزیستورها می توانند به نحوی طراحی گردند که خواص یکسانی در مقایسه با یکدیگر داشته باشند.
- در مدارات مجتمع عمدتاً از منبع جریان برای بایاس کردن استفاده می کنند.

آئینه جریان BJT



Current Mirror
 از ویژگی های اساسی در ساخت منابع جریان IC و مدارهای کنترراکننده جریان می باشد.

I_C و I_E هر دو به هم منطبق و یکسان باشند.

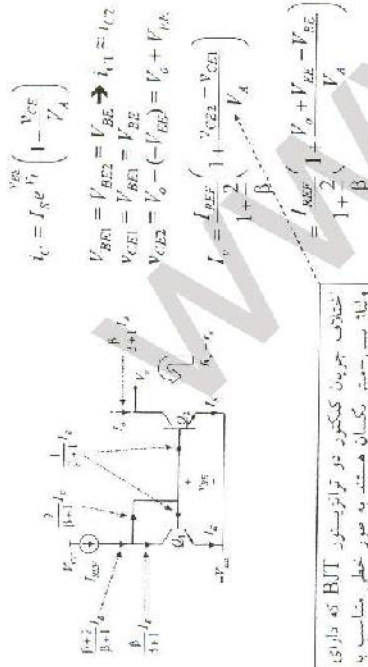
توجه: آئینه اصلی آئینه جریان این است که جریان I_{REF} برابر I_{REF} را مشخص کرده که این ولتاژ به خاطر سواری بودن یا V_{BE} برابر شده و ولتاژ V_{BE} جریان خروجی I_C را تقریباً برابر I_{REF} تعیین می کند.

توجه: ولتاژ روشن شدن شدن دیود گروما $0.7V$ نمی باشد و تابع جریان I_C است و از رابطه معادل به دست می آید.

$$V_{BE} = V_T \ln\left(\frac{I_C}{I_S}\right) \approx V_T \ln\left(\frac{I_{REF}}{I_S}\right) \\ I_C = \frac{\beta}{\beta + 2} I_{REF} \approx I_{REF}$$

پارامتر یکسان بودن ولتاژ V_{BE} و V_{BE} در ترانزیستورها

آینه جریان BJT



$$I_C = I_{REF} \left(1 - \frac{V_{CE}}{V_A} \right)$$

$$V_{BEQ1} = V_{BEQ2} = V_{BE} \rightarrow I_{C1} \approx I_{C2}$$

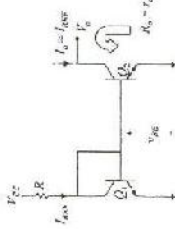
$$V_{CEQ1} = V_{CEQ2} = V_{CE}$$

$$V_{CEQ2} = V_C - (-V_{EB}) = V_C + V_{BE}$$

$$I_C = \frac{I_{REF}}{1 + \frac{2}{\beta}} \left(1 + \frac{V_{CE2} - V_{CE1}}{V_A} \right)$$

اختلاف جریان کمکتور دو ترانزیستور BJT که دارای ولتاژ بیس-کلیکتور یکسان هستند به صورت خطی متناسب با اختلاف دو ولتاژ کلکتور-بازو آنها است.

منبع جریان ساده

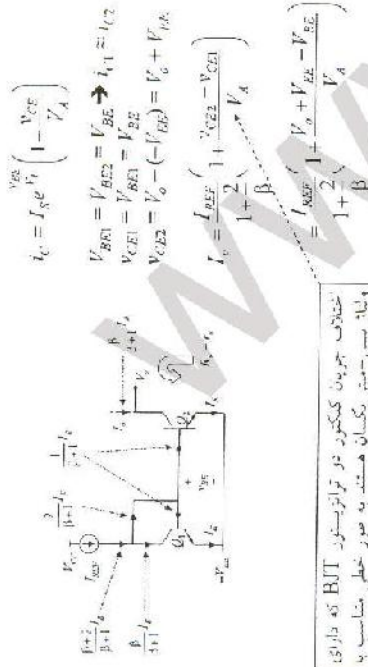


تازمانی که V_{CE} در ناحیه خطی (فعال) باشد رابطه فوق صادق است

$$I_{REF} = \frac{V_{CC} - V_{BE,ON}}{R}$$

$$V_C^{min} = V_{BE,ON}$$

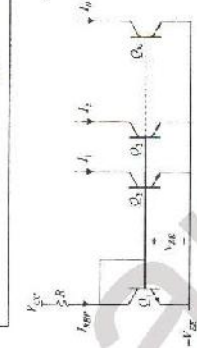
مدارهای کنترل کننده جریان (Current Steering)



با صرف نظر از محدود بودن β و تغییرات جریان منبع جریان یا ولتاژ V_{CE} و یکسان بودن Q_1 و Q_2 به شرط فعال بودن ترانزیستورها I_{REF} از رابطه زیر به دست خواهد آمد.

شرط فعال بودن Q_6 و Q_7 در ترانزیستورهای Q_6 و Q_7 ولتاژهای کلکتور باید از $V_{C,max} = V_{CC} - V_{BE,ON}$ تجاوز کند. در ترانزیستورهای Q_8 و Q_4 ولتاژ و ترمزهای کلکتور باید از $V_{C,min} = -(V_{EB} - V_{AKT,ON})$ پایین تر بیاید.

مدارهای کنترل کننده جریان



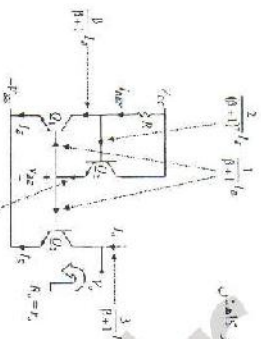
می توان نشان داد با صرف نظر از V_{CE} (اختلاف ولتاژهای V_{CE} ترانزیستورها) خواهیم داشت:

$$I_1 = I_2 = \dots = I_{REF} = \frac{I_{REF}}{1 + \frac{N-1}{\beta}}$$

244

مدارات منابع جریان بهبود یافته

۱) آینه جریان یا جریان جریان سیمین
 ← ویژگی پستی جریان سیمین، ۳ محدود کننده این مدار بسیار کاهش می یابد:



$$I_{REF} = \frac{V_{CC} - V_{BE,ON} - V_{BE,ON} - (-V_{EE})}{R}$$

$$= \frac{V_{CC} + V_{EE} - 2V_{BE,ON}}{R}$$

$$I_{REF} = \left[\frac{1}{\beta + 1} + \frac{2}{(\beta + 1)^2} \right] I_E$$

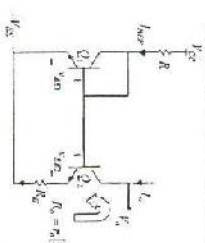
$$\&$$

$$I_o = \frac{\beta}{\beta + 1} I_E \rightarrow I_o \approx \frac{1}{1 + \frac{2}{\beta + 1}} I_{REF}$$

نقش ۲: تقویت کننده های تقاضی و منابع جریان

مدارات منابع جریان بهبود یافته

۲) Widlar
 مشابه منبع جریان ساده (آینه جریان) می باشد. می توان با تغییر R_E مقدار I_o را از رابطه زیر به دست آورد:



$$V_{BE1} - V_T \ln \left(\frac{I_{REF}}{I_S} \right) = V_{BE2} - V_T \ln \left(\frac{I_o}{I_S} \right)$$

$$V_{BE1} - V_{BE2} = V_T \ln \left(\frac{I_{REF}}{I_o} \right)$$

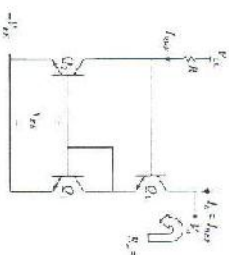
$$V_{BE1} = V_{BE2} + I_o R_E$$

$$(1) \& (2) \rightarrow I_o R_E = V_T \ln \left(\frac{I_{REF}}{I_o} \right) \rightarrow I_o = f(I_{REF})$$

توجه:
 • منبع جریان Widlar امکان داشتن جریان کم با استفاده از مقادیر مناسب کوچک را فراهم می کند.
 • نسبت دیگر چنین منبع جریانی مقاومت خروجی بالایی آن می باشد. این مقاومت بالای ریزه ناشی از ولت R_E می باشد.

مدارات منابع جریان بهبود یافته

۳) Wilson
 مدار دیگری است که هم پستی جریان را به ۳ محدود و هم پستی جریان به ۳ محدود را کاهش می دهد:



$$I_{REF} = \frac{V_{CC} - V_{BE,ON} - V_{BE,ON} - (-V_{EE})}{R}$$

$$= \frac{V_{CC} + V_{EE} - 2V_{BE,ON}}{R}$$

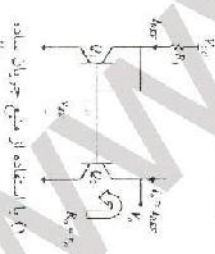
$$I_o \approx \frac{1}{1 + \frac{2}{\beta^2}} I_{REF}$$

$$R_o = \beta V_T^2$$

نقش ۴: تقویت کننده های تقاضی و منابع جریان

مدارات منابع جریان بهبود یافته

مثال:
 مدار برای منبع جریان $I_o = 10 \mu A$ طراحی کنید. تزئین سیمین



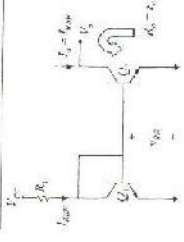
$$V_{BE1} - V_T \ln \left(\frac{I_{REF}}{I_S} \right) = V_{BE2} - V_T \ln \left(\frac{10 \mu A}{I_S} \right)$$

$$V_{BE1} = V_{BE2} + V_T \ln \left(\frac{I_{REF}}{10 \mu A} \right)$$

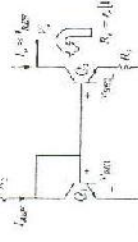
$$V_{BE1} = 0.7V + V_T \ln \left(\frac{10 \mu A}{1 \mu A} \right) = 0.58V$$

برای هر حالت، مقاومت خروجی منبع جریان را محاسبه کنید.
 حل: به دست آوردن ولتاژ V_{BE} برای جریان $10 \mu A$

مدارات منابع جریان بهبود یافته



(۱) با استفاده از منبع جریان ساده



(۲) با استفاده از منبع جریان Widlar

(۱) برای طراحی با استفاده از یک منبع جریان ساده خواصم داشت:

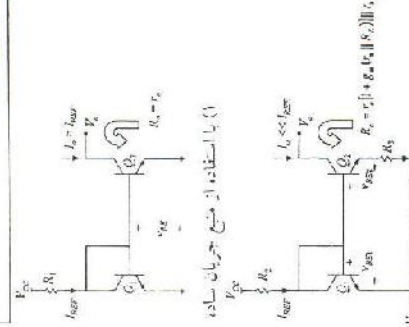
$$R_1 = \frac{10 - 0.58}{10 \times 10^{-6}} = 942K$$

(۲) برای طراحی با استفاده از یک منبع جریان Widlar خواصم داشت:

$$R_2 = \frac{0.07}{1 \times 10^{-6}} = 0.3K$$

$$10 \times 10^{-6} R_3 = 0.025 \times \ln\left(\frac{1mA}{10\mu A}\right) \rightarrow R_3 = 11.5K$$

مدارات منابع جریان بهبود یافته



(۲) با استفاده از منبع جریان Widlar

محاسبه مقاومت های خروجی:

$$r_o = \frac{V_A}{I_o} = \frac{100V}{10\mu} = 10M\Omega$$

$$g_m = \frac{I_c}{V_T} = \frac{10\mu A}{25mV} = 0.4 \frac{mA}{V}$$

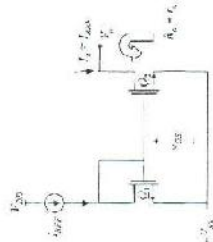
$$R_o = r_o [1 + g_m (R_1 \parallel R_2 \parallel R_3)] r_{\mu}$$

$$\beta \parallel R_3 = 250K \parallel 11.5K \approx 11K$$

$$R_o \approx 10M \times (1 + 0.4 \times 11K) = 54M$$

از r_{μ} صرف نظر کرده ایم.

منابع جریان با استفاده از MOS

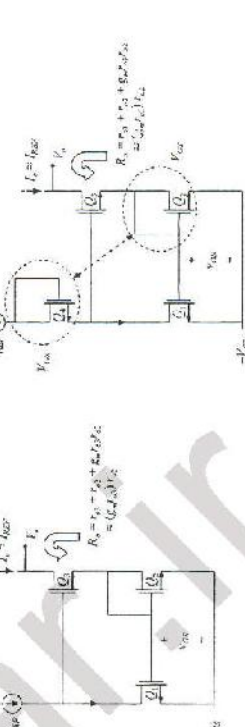


توجه: از ایده آبیتهای جریان ساده استفاده می شود. ایده اصلی آینه جریان این است که جریان I_{REF} ولتاژ V_{GS1} را مشخص کرده که این ولتاژ به سایر سوای بودن یا V_{GS2} تریه شده و ولتاژ V_{GS2} جریان خروجی I_{out} تقریباً برابر I_{REF} تعیین می کند.

شکل شمردنی بودن اتصال جریان از R_{REF} به R_2 به خاطر محدود بودن β در مورد این منابع جریان وجود مدار و تنها پارامتر مورد تأثیر گذار مقاومت خروجی این منابع جریان می باشد.

منابع جریان با استفاده از MOS

مدار بهبود یافته مشابه مشکلی که منبع جریان Wilson BIT دارد. ولتاژ V_{DS} ترانزیستور Q_1 و Q_2 با یکدیگر برابر نمی باشد و در نتیجه جریان های آنها هم برابر نمی باشد. در نتیجه به منظور کاهش اختلاف از یک ترانزیستور که به صورت دیود وصل شده باشد استفاده می کنیم.



$$R_o = r_{o3} + r_{o2} + g_{m2} r_{o2} r_{o3} \approx (g_{m2} r_{o2})^2 r_{o3}$$

تقویت کننده تفاضلی با بار فعال

توجه: اگرچه به این که تفاوت های متوسط و بزرگ سطح ریزشی را از آنجا که در مدارهای مجتمع می توانند گرفته شود، دیگر تفاوت هایی در حدود چند ده کیلو اهم را به طور معمول در کلکتور ترانزیستورها نمی توان استفاده کرد زیرا در این صورت منابع تغذیه برای بایاس باید بزرگ انتخاب شود که این هم عملی نمی باشد.

مقاومت اتصال برای بارهای داتیون بهتر از آنجا که در کلکتور خواهیم داشت.

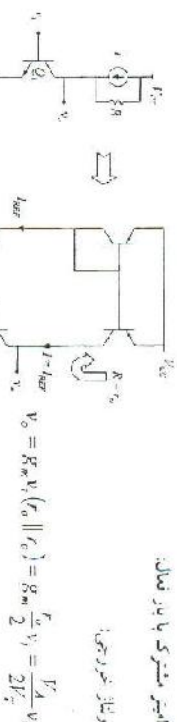
به دلیل موفق در مدارهای مجتمع می توان از یک ترانزیستور در کلکتور استفاده کرد. (۱) هنگام بایاسی (dc) جریان خروجی از ترانزیستور بار می تواند به اندازه ترانزیستور تقویت کننده باشد. و نیاز منبع تغذیه به طور مثال (مثلا مسأله) این دو ترانزیستور تقسیم شود. (۲) از طرف دیگر، هنگام تحلیل سیگنال ac ترانزیستور بار با مقاومت خروجی آن r_o جایگزین می شود. در نتیجه هر دو مشکل فوق رفع خواهد شد و یک مقاومت سیرت بزرگ برای داشتن بهره ریزش بالا در کلکتور خواهیم داشت.

← استفاده از بار فعال

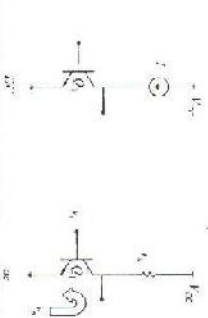
تقویت کننده تفاضلی با بار فعال

امپدانس مشترک با بار فعال

ولتاژ خروجی:



$$A_v = \frac{v_o}{v_i} = \frac{R}{2r_e}$$

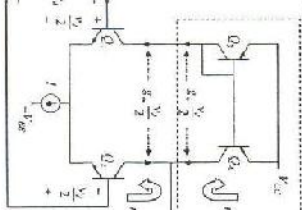


تقویت کننده تفاضلی با بار فعال

تقویت کننده تفاضلی با بار فعال: با استفاده از همین ایده بار فعال می توان یک تقویت کننده تفاضلی با بهره بالا داشت. در شکل مقابل از آن جا که جریان های i_{C1} و i_{C2} باید برابر i_{E1} و i_{E2} باشند جریان هم از Q_2 و هم از Q_1 باید خروجی می شود. اختلاف فاز جریان Q_1 و Q_2 سبب می شود که هر دو ولتاژ شوند. خروجی هر دو v_{E1} و v_{E2} را به طور موازی می بیند و چون هر دو مقاومت $2R_E$ به هم افزایی هستند ولتاژ خروجی برابر است با:

$$v_o = \frac{v_{E1} - v_{E2}}{2} = g_m \parallel r_o (v_i \parallel r_{in}) = g_m v_i$$

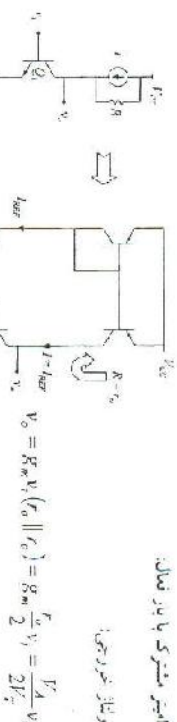
توجه (۱) ولتاژ dc خروجی نیز باید به توسعه مدار چهار جی تقسیم شود و گزینه مدار پایدار نخواهد بود. توجه (۲) جراحی مدار باید به گونه ای باشد که ولتاژ V_{GS} را ثابت می کند. ← جراحی مدار باید به گونه ای باشد که ولتاژ V_{GS} را ثابت می کند. توجه (۳) ولتاژ Float باید در محاسبات تقویت جریان پس از V_{GS} را ثابت کند گرفته شود.



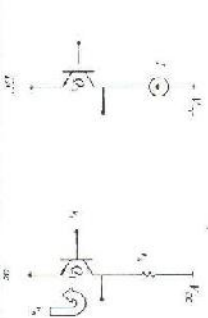
تقویت کننده تفاضلی با بار فعال

امپدانس مشترک با بار فعال

ولتاژ خروجی:

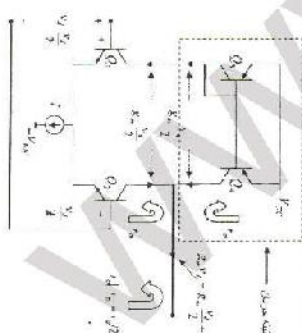


$$A_v = \frac{v_o}{v_i} = \frac{R}{2r_e}$$



تقویت کننده تفاضلی با بار فعال

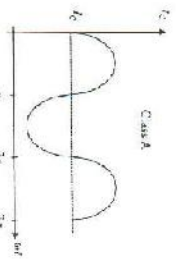
توجه: اگرچه تقویت کننده تفاضلی هنگامی که خروجی آن به صورت تکا انتهای گرفته شده بود ولتاژ آن نصف حالت مدار امپدانس مشترک غیر تفاضلی می باشد. در این حالت به خاطر وجود امپدانس مشترک و اتصال شدن جریان Q_1 نیز به خروجی، ولتاژ خروجی دو برابر شده است! این که اصلا جریان تفاضلی گرفته شده است! و بهره ولتاژ با مدار غیر تفاضلی یکسان در می آید.



بهره مد مشترک را نیز با استفاده از مدار معادل حالت کوچک می مدار می توان به دست آورد.

طبقه‌بندی طبقات خروجی

تقسیم‌بندی بر مبنای جریان کلکتور می‌باشد.
(تاریف مشابه برای طبقات FET بر مبنای جریان درین وجود دارد.)



کلاس A:
تئوریته‌های CB، CC و CC همگی از نوع کلاس A می‌باشند.

در خروجی تئوریته‌های سه‌پایه‌ای و تئوریته‌های صوتی (AF) بهره استفاده قرار می‌گیرد.

5

© Al Afzal-Kushta

afzal@ut.ac.ir

طبقه‌بندی طبقات خروجی

کلاس C:
برای به دست آوردن سیگنال سینوسی از شکل موج خروجی این تئوریته‌ها باید آن را از یک مدار LC موازی تطبیق دهنده برای فرکانس سیگنال ورودی عبور دهیم. مدار LC به عنوان فیلتر میانگین عمل می‌کند.

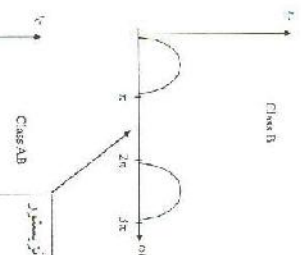
طبقات کلاس C معمولاً در فرکانس‌های رادیویی (RF) مورد استفاده قرار گرفته‌اند. در عنوان مثال دو فرستنده‌های رادیو و تلویزیون و همچنین موبایل Mobile

ممکن است کلاس‌های E، D، F نیز وجود داشته‌اند.



طبقه‌بندی طبقات خروجی

کلاس B:
جول و حرارت $V_0 = 0$ هر دو در تئوریته‌سور خاموش هستند.



کلاس AB:
چون در حرارت $V_0 = 0$ هر دو در تئوریته‌سور نقطه به توسط تئوریته‌سور دیگر نظایر می‌باشد.

در خروجی تئوریته‌های سه‌پایه‌ای و تئوریته‌های صوتی (AF) مورد استفاده قرار می‌گیرد.

6

© Al Afzal-Kushta

afzal@ut.ac.ir

طبقات خروجی کلاس A

در طبقه خروجی یک تئوریته‌سور سه‌پایه‌ای (CC) که دارای مقاومت خروجی پایین می‌باشد داریم. این تئوریته‌سور با هیچ جریان پایایی عملی نیست.

$$V_0 > 0 \rightarrow I_c > 0$$

$$V_0 < 0 \rightarrow I_c < 0$$

$$I_c = I + I_c$$

$$V_0 > 0 \rightarrow I_c > 0 \rightarrow I_c = I + I_c$$

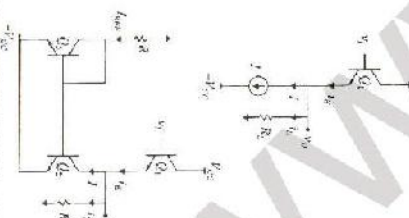
$$V_0 < 0 \rightarrow I_c < 0 \rightarrow I_c = I + I_c$$

$$I_c > I \rightarrow I_c = I$$

$$V_0 = 0 \rightarrow I_c = 0 \rightarrow I_c = I$$

$$V_0 = V_0 - V_{BE(on)}$$

$$V_{BRCW} \approx CTE$$



8

© Al Afzal-Kushta

afzal@ut.ac.ir

7

© Al Afzal-Kushta

afzal@ut.ac.ir

طبقات خروجی کلاس A

برای $v_o \geq 0$ همیشه عمل محدود کننده شرط اشباع Q_1 است.

$$v_{o,max} = V_{CC} - V_{CE,SAT} \rightarrow i_{E,max} = I + \frac{V_{CC} - V_{CE,SAT}}{R_L}$$

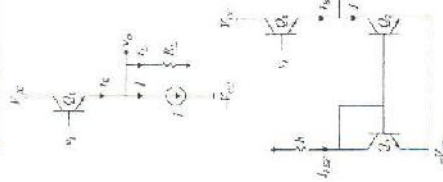
برای $v_o < 0$ عامل محدود کننده یا اشباع Q_2 و یا عدم توانایی منبع جریان در جذب جریان بار است. در نتیجه هر کدام که بزرگتر باشد مقدار مطلق کرپچکتی تعیین کننده محدودکننده و تناژ خروجی است.

$$v_{o,min} = \max(-V_{CC} + V_{CE,SAT}, -IR_L)$$

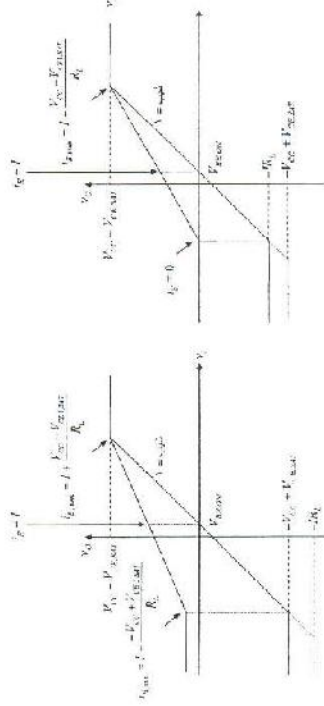
تعریف مقادیر R_{L0} مقادیری است که هر دو شرط پدیدگی نتیجه منتهی می شود.

$$R_{L0} = -\frac{V_{CC} + V_{CE,SAT}}{I} \rightarrow R_{L0} = \frac{V_{CC} - V_{CE,SAT}}{I}$$

$$R_{L0} = \frac{V_{CC} - V_{CE,SAT}}{I}$$



طبقات خروجی کلاس A



$$R_L \geq R_{L0}$$

$$R_L \leq R_{L0}$$

طبقات خروجی کلاس A

$$1) R_L < R_{L0} \rightarrow v_{o,min} = -IR_L \rightarrow i_{E,min} = 0$$

حداکثر خروجی متناظر در این حالت برابر است با $-v_{o,max} = v_{o,min} = -IR_L$

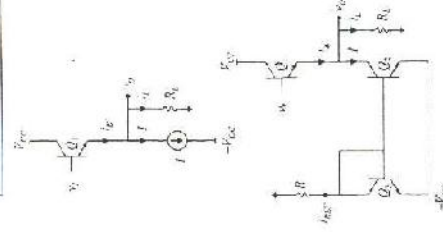
$$2) R_L > R_{L0} \rightarrow v_{o,min} = V_{CC} - V_{CE,SAT} \rightarrow i_{E,min} = 0$$

حداکثر خروجی متناظر در این حالت برابر است با $-v_{o,max} = v_{o,min} = -V_{CC} + V_{CE,SAT}$

$$i_{E,min} = I + \frac{-V_{CC} + V_{CE,SAT}}{R_L}$$

$$3) R_L = R_{L0} \rightarrow v_{o,min} = -V_{CC} - V_{CE,SAT} = -IR_L \rightarrow i_{E,min} = 0$$

حداکثر خروجی متناظر در این حالت نیز برابر است با $v_{o,max} = -v_{o,min} = V_{CC} - V_{CE,SAT} = IR_L$



طبقات خروجی کلاس A

مثال: برای مدار فوق مقدار R را به نحوی تعیین کنید که بزرگترین مقدار Swing و تناژ خروجی برای $I_K = 1\text{K}$ داشته باشیم.

$$v_{o,max} = V_{CC} - V_{CE,SAT}$$

$$i_{o,max} = \frac{v_{o,max}}{R_L} = \frac{V_{CC} - V_{CE,SAT}}{R_L}$$

$$V_{CE,SAT} = 0.2\text{V}$$

$$V_{CC} = 15\text{V}$$

$$-V_{EE} = -15\text{V}$$

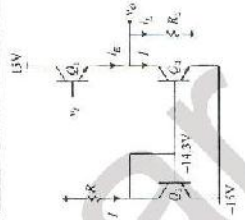
$$I = 3\text{mA}$$

$$R_L = 1\text{K} = R_{L0} \rightarrow \text{خروجی متناظر}$$

$$I = \frac{V_{CC} - V_{CE,SAT}}{R_{L0}} = \frac{15 - 0.2}{1\text{K}} = 14.8\text{mA}$$

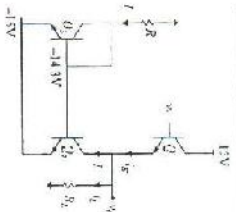
$$V_{BE} = V_{EE} + V_{BE,ON} = -15 + 0.7 = -14.3\text{V}$$

$$R = \frac{0 - (-14.3)}{14.8 - 14.8} = 0.97\text{K}$$



طبقات خروجی کلاس A

عبارت: ...



$$V_{O,max} = I_{CC} - V_{CE1,SAT} = 14.8 \text{ V}$$

$$V_{O,min} = -V_{EE} + V_{CE2,SAT} = -14.8 \text{ V}$$

$$I_{C,max} = I + \frac{V_{CC} - V_{CE1,SAT}}{R_L} = I + I = 2I = 29.6 \text{ mA}$$

$$I_{C,min} = 0$$

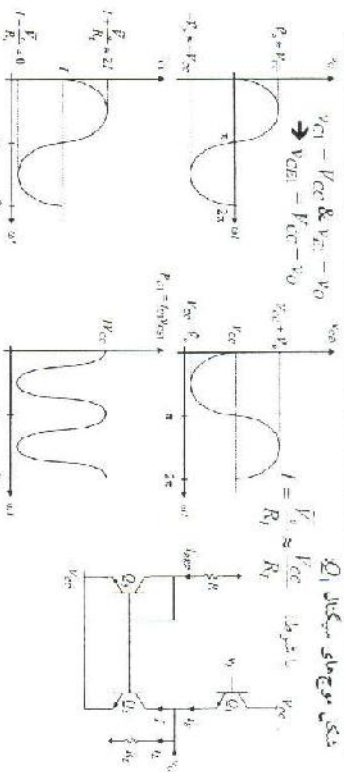
13

© Ali Atzaili-Kushka

atzail@ut.ac.ir

طبقات خروجی کلاس A

تکنیک موج‌های سینوسی Q_1



$$i_{C1} = I + i_L, \quad \frac{T}{2} \rightarrow 2I$$

$$i_{C2} = I - i_L, \quad \frac{T}{2} \rightarrow 0$$

$$I_{C,max} = I + \frac{V_{CC}}{R_L} \approx 2I$$

$$P_{D1} = I_{C1} V_{CE1}$$

$$V_{CE} = 0 \text{ \& } v_L \approx 0$$

$$\rightarrow P_{D1,max} = IV_{CC} \rightarrow \text{پیش آمپن و رساندن}$$

توان مصرفی لحظاتی
حداکثر توان مصرفی
پیش آمپن و رساندن

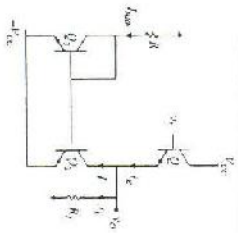
14

© Ali Atzaili-Kushka

afzail@ut.ac.ir

طبقات خروجی کلاس A

حالت های حدی برای انتخاب ترانزیستور:



- D_1 :
- (۱) در صورتی که $R_L = \infty$ باشد
 - $\rightarrow i_C$ خواهد بود
 - \rightarrow یا تغییر V_{CE} خروجی V_{CE} تغییر پیدا می کند و نمی توان به حداقل خورد
 - \rightarrow در این صورت $V_{CE,max} = 2V_{CC}$ و در نتیجه توان تلف شده در ترانزیستور $P_{D,max} = 2IV_{CC}$ خواهد بود
 - $\rightarrow V_{CE} = I$ & $V_{D,max} = -I$ در نتیجه $P_{D,max} = 2IV_{CC}$
 - $\rightarrow V_{CE} = 2IV_{CC}$ & $P_{D,max} = 2IV_{CC}$
 - ولی با توجه به این که این توان حداکثر همیشه وجود ندارد، انتخاب ترانزیستور باید این قدر محافظه کارانه باشد.

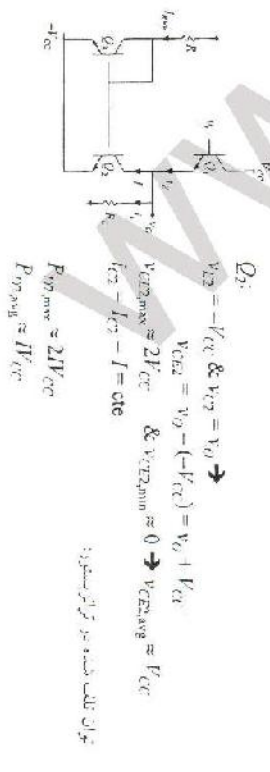
- (۲) در صورتی که $R_L = 0$ شود
- \rightarrow جریان i_C بسیار زیاد خواهد شد $\rightarrow \infty$ می شود.
 - سخت ترانزیستور $\rightarrow \infty$ می شود.
 - $R_L = 0 \rightarrow i_C \rightarrow \infty$

16

© Ali Atzaili-Kushka

atzail@ut.ac.ir

طبقات خروجی کلاس A



D_2 :

- $V_{CE} = -V_{CE} \text{ \& } V_{CE} = V_{CE} \rightarrow$
- $V_{CE} = V_{CE} - (-V_{CE}) = V_{CE} + V_{CE}$
- $V_{CE,max} = 2IV_{CC}$ & $V_{CE,min} = 0 \rightarrow V_{CE,avg} = IV_{CC}$
- $V_{CE} - I_{CE} - I = 0$ etc
- $P_{D,max} = 2IV_{CC}$
- $P_{D,avg} = IV_{CC}$

توان تلف شده در ترانزیستور:

16

© Ali Atzaili-Kushka

afzail@ut.ac.ir

طبقات خروجی کلاس A

راندمان تبدیل توان:
 $\eta = \frac{P_o}{P_s}$
 $P_D = P_S - P_L$
 $P_S = IV_{CC} = \text{cte}$
 $P_{S,avg} = IV_{CC}$
 $P_{D,avg} = P_{S,avg} + P_{S,c} = 2IV_{CC}$
 $P_L = \frac{1}{2} \frac{V_o^2}{R_L}$
 $\eta = \frac{1}{4} \frac{V_o^2}{IR_L V_{CC}} = \frac{1}{4} \left(\frac{V_o}{V_{CC}} \right) \left(\frac{V_o}{IR_L V_{CC}} \right)$
 $\bar{V}_{o,max} \approx V_{CC} \rightarrow \bar{V}_{o,max} \approx IR_L \rightarrow \eta_{max} = \eta_{V_o, P_{o,max}} \approx \frac{1}{4}$

توان خروجی: P_S
 توان تلف شده: P_D
 توان متوسط کشیده شده از منبع تغذیه مثبت V_{CC} می باشد.
 فرم سیگنال خروجی: V_o می تواند تا حد برابر است با V_{CC} می باشد.
 افزایش یکسویت توان بار با افزایش دامه ولتاژ خروجی

۱۷۵- ساختار راندمانی است که می توانیم به دست آوریم. در کارهای توان بالا به ندرت استفاده می شود.

طبقات خروجی کلاس A

مان: فرض کنید:
 $R_L = 100\Omega$ و $V_{CC} = 10V$ و $I = 100\text{mA}$
 اگر دامه سیگنال خروجی $8V$ باشد، مقدار بار را محاسبه کنید.
 الف) توان داده شده به بار
 ب) توان متوسط کشیده شده از منابع تغذیه
 ج) راندمان تبدیل توان

$V_{CC} = 10V$
 $I = 100\text{mA}$
 $R_L = 100\Omega$
 $\bar{V}_o = 8V$
 $P_L = \frac{1}{2} \frac{\bar{V}_o^2}{R_L} = \frac{64}{2 \times 100} = 0.32\text{W}$
 $P_S = 2IV_{CC} = 2 \times 10 \times 0.1 = 2\text{W}$
 $\eta = \frac{0.32}{2} = 0.16 = 16\%$

طبقات خروجی کلاس B (Push-Pull)

مدار به صورت Push-Pull عمل می کند.
 Q_N جریان را به خروجی Push می کند.
 Q_P جریان را از بار Pull (Sink) می کند.
 $V_{BE,ON} = V_{BE,OFF} + V_{CE,OFF} = V_{CC}$
 $V_{BE,ON} = V_{BE,OFF} - V_{CE,OFF} = -V_{CC}$
 $V_{BE,ON} = V_{BE,OFF} + V_{CE,OFF} \rightarrow V_{CE,OFF} = V_{CC} - V_{BE,ON}$
 $V_{BE,ON} = V_{BE,OFF} - V_{CE,OFF} \rightarrow V_{CE,OFF} = -V_{BE,ON} - V_{BE,OFF}$
 $V_{BE,ON} = V_{BE,OFF} + V_{CE,OFF} \rightarrow V_{CE,OFF} = V_{CC} - V_{BE,ON}$
 $V_{BE,ON} = V_{BE,OFF} - V_{CE,OFF} \rightarrow V_{CE,OFF} = -V_{BE,ON} - V_{BE,OFF}$

طبقات خروجی کلاس B (Push-Pull)

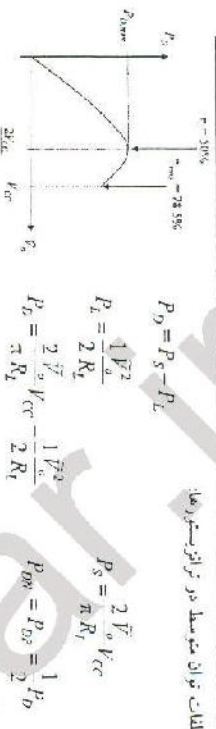
راندمان تبدیل توان:
 از آن جا که جریان هر یک از دو ترانزیستور یک نیم پروده سینوسی می باشد، متوسط این جریان برابر است با

افزایش یکسویت توان بار با افزایش دامه ولتاژ خروجی

$i_{E,avg} = I_{E,avg} = \frac{\bar{V}_o}{\pi R_L}$
 $P_L = \frac{1}{2} \frac{\bar{V}_o^2}{R_L}$
 $P_{S,avg} = V_{CC} \frac{\bar{V}_o}{\pi R_L} = P_{S,c} + P_{S,e} \rightarrow P_{S,c} = P_{S,e} = \frac{\bar{V}_o}{\pi R_L} V_{CC}$
 $P_{S,avg} = V_{CC} \frac{\bar{V}_o}{\pi R_L}$
 $\bar{V}_{o,max} \approx V_{CC} \rightarrow \eta_{max} = \eta_{V_o, P_{o,max}} \approx \frac{\pi}{4} = 0.785 = 78.5\%$

طبقات خروجی B کلاس (Push-Pull)

طبقات توان متوسط در ترانزیستورها:



$$P_D = P_S - P_L$$

$$P_L = \frac{1}{2} \frac{V^2}{R_L}$$

$$P_S = \frac{2}{\pi} V_{CC} V_{CC}$$

$$P_{D,max} = P_{D,avg} = \frac{1}{2} P_D$$

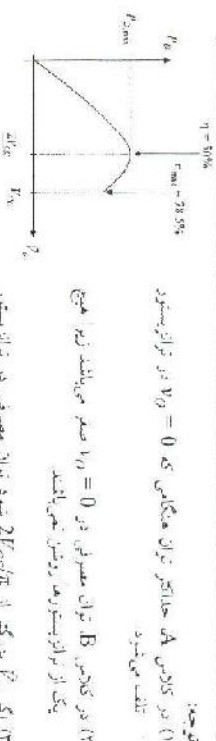
$$\frac{\partial P_D}{\partial V_{CC}} = 2V_{CC} \frac{V_{CC}}{\pi R_L} - \frac{V_{CC}^2}{\pi R_L} = 0 \rightarrow V_{CC} = \frac{2}{\pi} V_{CC}$$

$$P_{D,max} = P_{D,avg} = \frac{V_{CC}^2}{\pi^2 R_L} \rightarrow \eta = 50\%$$

$$P_{D,max} = P_{D,avg} = \frac{V_{CC}^2}{\pi^2 R_L} \rightarrow \eta = 78.5\%$$

طبقات خروجی B کلاس (Push-Pull)

توجه: (۱) در کلاس A حداکثر توان هنگامی که $V_D = 0$ در ترانزیستور تلف می‌شود



- ۱) در کلاس B، توان متوسطی در $V_D = 0$ تلف می‌شود
- ۲) یک از ترانزیستورها روشن نمی‌ماند
- ۳) اگر P_D بزرگتر از $2P_{D,max}$ شود توان متوسطی در ترانزیستور کاهش می‌یابد و A افزایش می‌یابد.
- ۴) بهبود عملکرد خواصه ثابت
- ۵) ولی توجه داشته باشید که اوج‌هاج به خاطر رفتار غیر خطی ترانزیستور نیز افزایش می‌یابد.
- ۶) در کاربردهای THD پایین باید دسته سیگنال خروجی را کاملاً قطع کنید

طبقات خروجی B کلاس (Push-Pull)

مثال: مدار کلاس B به نحوی طراحی کنید که متوسط توان 20W را به یک بار 8Ω بدهد. منبع تغذیه به نحوی انتخاب می‌شود که 9V بزرگتر از ولج سیگنال خروجی باشد و از شیخ ترانزیستور و اوج‌هاج غیر خطی جلوگیری می‌شود.

$$P_{D,max} = P_{D,avg} = \frac{V_{CC}^2}{\pi^2 R_L} \rightarrow \eta = 78.5\%$$

$$P_{D,max} = P_{D,avg} = \frac{V_{CC}^2}{\pi^2 R_L} \rightarrow \eta = 50\%$$

$$P_{D,max} = P_{D,avg} = \frac{V_{CC}^2}{\pi^2 R_L} \rightarrow \eta = 78.5\%$$

$$P_{D,max} = P_{D,avg} = \frac{V_{CC}^2}{\pi^2 R_L} \rightarrow \eta = 78.5\%$$

$$P_{D,max} = P_{D,avg} = \frac{V_{CC}^2}{\pi^2 R_L} \rightarrow \eta = 50\%$$

طبقات خروجی B کلاس (Push-Pull)

مثال: حداکثر توانی که در ترانزیستورها تلف می‌شود: $P_{D,max} = P_{D,avg} = \frac{V_{CC}^2}{\pi^2 R_L} \rightarrow \eta = 78.5\%$

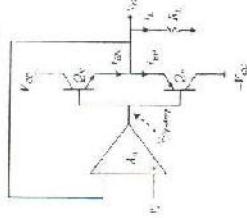
$$P_{D,max} = P_{D,avg} = \frac{V_{CC}^2}{\pi^2 R_L} \rightarrow \eta = 78.5\%$$

$$P_{D,max} = P_{D,avg} = \frac{V_{CC}^2}{\pi^2 R_L} \rightarrow \eta = 50\%$$

$$P_{D,max} = P_{D,avg} = \frac{V_{CC}^2}{\pi^2 R_L} \rightarrow \eta = 78.5\%$$

$$P_{D,max} = P_{D,avg} = \frac{V_{CC}^2}{\pi^2 R_L} \rightarrow \eta = 50\%$$

طبقات خروجی کلاس B (Push-Pull)



همیشه در صورت شیخ بوده Op-Amp، بهره (v_{Op-Amp}/v_i) بزرگ است.

$$\epsilon = v_o - v_i = \frac{V_{Op-Amp}}{A_o} \approx 0$$

اختلاف پتانسیل بین ورودی مثبت و منفی Op-Amp حداکثر برابر است با v_{ce} .

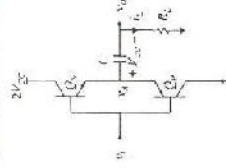
توجه: در صورتی که فیدبک منفی برقرار باشد (یکی از ترانزیستورها روشن باشد) بهره (v_o/v_i) ۱ است. ولتاژ خروجی برابر است با ورودی منفی Op-Amp که با ورودی مثبت v_i اختلاف دارد.

$$\epsilon = \pm 0.7V \approx 0$$

کاهش پهنای باند مرده با استفاده از Op-Amp
ولی محدودیت Slew-Rate که Op-Amp دارد. روشن و خاموش کردن ترانزیستورها در فرکانس های بالا کمی دشوار است.

استفاده از تقویت کننده های کلاس AB.

طبقات خروجی کلاس B (Push-Pull)



استفاده از یک منبع تغذیه در مدار Push-Pull به تمامی ولتاژهای مدار باید DC Offset اضافه کنیم.

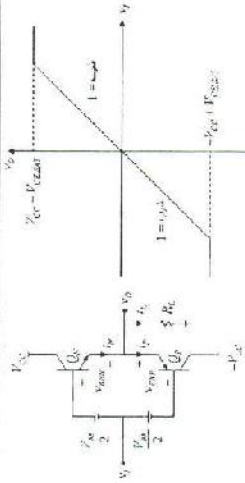
$$\begin{aligned} (1) \text{ ولتاژ ورودی} & 0 \leq v_i \leq 2V_{CC} \\ \text{یک منبع تغذیه} & (-V_{CC} \leq v_i \leq +V_{CC}) \\ \text{(دو منبع تغذیه)} & 0 \leq v_i \leq 2V_{CC} \\ (2) & -V_{CC} \leq v_o \leq +V_{CC} \\ (3) & \end{aligned}$$

ولتاژ V_{CC} به توسط خازن C سلف می شود و یا به عبارت دیگر خازن ولتاژ را در دو سرش ذخیره می کند.

تمامی مداراتی که برای مدار با دو منبع $(-V_{CC})$ و $2V_{CC}$ صادق بود برای این مدار نیز صادق است.

البته مقدار خازن باید با اندازه کافی بزرگ باشد که در زمان هدایت V_{CC} ولتاژ در سرش فقط به طور ناچیز کاهش یابد و در همیشه منبع تغذیه V_{CC} را احساس کند.

طبقات خروجی کلاس AB



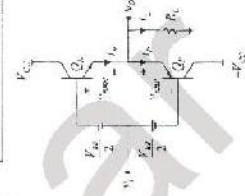
حذف انحراف Cross over تقریباً به طور کامل صورت می گیرد. ترانزیستورهای خروجی در یک جریان کوچک بزرگتر از صفر باقی می مانند. می شوند. برای $v_i = 0$ ولتاژ مثبت ولتاژهای v_{BE1} و v_{BE2} هر دو ترانزیستور با یکدیگر برابر بوده و در نتیجه خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} v_i = 0 & \rightarrow v_{BE1} = v_{BE2} = \frac{V_{AB}}{2} \\ i_N = i_P = I_Q & \rightarrow v_i = 0 \text{ \& } v_o = 0 \\ I_Q = I_S e^{v_{BE1}/V_T} & \rightarrow I_Q \rightarrow V_{BE1} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} v_o = v_i + \frac{V_{BE1} - V_{BE2}}{2} \\ v_o = v_i - \frac{V_{BE2} + V_{BE1}}{2} \end{aligned}$$

در نتیجه کلاس AB مشابه کلاس B رفتار می کند.

طبقات خروجی کلاس AB



$$\begin{aligned} V_{BE1} = v_i & \rightarrow v_{BE2} = v_{BE1} \rightarrow (V_{BE1} \uparrow \rightarrow V_{BE2} \uparrow) \text{ \& } \\ (V_{BE2} \uparrow \rightarrow v_{BE1} \downarrow) \text{ \& } \Delta v_{BE1} = -\Delta v_{BE2} \\ (V_{BE1} \uparrow \rightarrow i_N \uparrow) \text{ \& } (v_{BE1} \downarrow \rightarrow i_P \downarrow) \\ (V_{BE2} \uparrow \rightarrow i_P \uparrow) \text{ \& } (V_{BE2} \downarrow \rightarrow i_N \downarrow) \end{aligned}$$

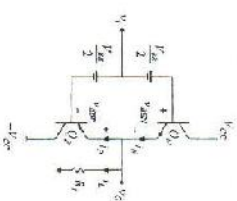
$$v_{BE1} = v_i = v_{BE2} = v_{BE} = \text{cte}$$

$$i_i = \frac{v_o}{R_L}$$

$$\begin{aligned} i_L = i_N = i_P \\ (v_i > 0): v_i \uparrow \rightarrow v_o (> 0) \uparrow \rightarrow i_L (> 0) \uparrow \rightarrow i_N \uparrow (v_{BE1} \uparrow) \rightarrow i_P \downarrow (v_{BE2} \downarrow) \\ (v_i < 0): v_i \downarrow \rightarrow v_o (< 0) \downarrow \rightarrow i_L (< 0) \downarrow \rightarrow i_N \downarrow (v_{BE1} \downarrow) \rightarrow i_P \uparrow (v_{BE2} \uparrow) \\ I_Q = I_S e^{v_{BE1}/V_T} \rightarrow \frac{V_{BE1}}{2} = V_T \ln \frac{I_Q}{I_S} \rightarrow V_{BE1} = 2V_T \ln \frac{I_Q}{I_S} = V_{BE2} = V_{BE} \\ V_{BE} = v_{BE1} + v_{BE2} \end{aligned}$$

توجه داشت باشید:

طبقات خروجی کلاس AB



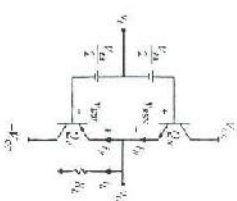
$$\begin{aligned}
 (1) \quad & i_L = i_N - i_P \\
 & v_{BEQ} = V_T \ln \frac{i_N}{I_S} \quad \& \quad v_{CEQ} = V_T \ln \frac{i_P}{I_S} \\
 & v_{BEQ} = v_{BEQ} + v_{CEQ} = V_T \ln \frac{i_N i_P}{I_S^2} = V_T \ln \frac{i_Q^2}{I_S^2} \\
 & \rightarrow i_Q^2 = i_N i_P \\
 & (2) \quad i_N^2 = i_N i_P + i_N i_L \rightarrow i_N^2 - i_N i_P - I_Q^2 = 0 \\
 & (3) \quad i_P^2 = i_N i_P + i_N i_L \rightarrow i_P^2 - i_N i_P - I_Q^2 = 0
 \end{aligned}$$

توجه: فقط به شرطی که باتری به صورت مقابل باشد به طور دقیق صادق است

انتخاب I_Q کوچک P_D → استار کوچک I_Q → $P_{DQ} = P_{DQ} = P_{DQ}$
 $v_I = 0 \rightarrow P_{DQ1} = P_{DQ2} = P_{DQ}$
 $\frac{I_{L,max}}{50} < I_Q < \frac{I_{L,max}}{10} \rightarrow P_D \downarrow$

توجه: اگرچه می توان مقاومت خروجی ملایم فریب کرد که برابر با R_{out} بوده و به جریان زیاد کاهش می یابد ولی با توجه به این که علامت بزرگ هستند، دقت بالایی نخواهیم داشت و ما معمولاً از آن استفاده نخواهیم کرد.

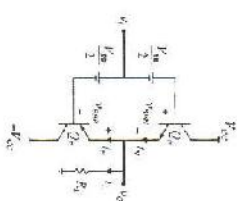
طبقات خروجی کلاس AB



مثال: یک تقویت کننده کلاس AB را در نظر بگیرید.
 مورد نیاز را تعیین کنید. فرض کنید هر دو ترانزیستور یکسان می باشند.
 برای ولتاژ خروجی $v_O = 5\text{ V}$ و $v_O = 0.2\text{ V}$ مقادیر مختلف مدار را به دست آورید.

$$\begin{aligned}
 P_{CC} &= 15\text{ W} \\
 I_{Q} &= 2\text{ mA} \\
 P_{BB} &= ? \\
 R_E &= 100\ \Omega \\
 I_S &= 10^{-13}\text{ A} \\
 I_Q &= I_S e^{\frac{v_{BE}}{V_T}} \rightarrow 2 \times 10^{-3} = 10^{-13} e^{\frac{v_{BE}}{0.025}} \rightarrow v_{BE} = 0.5933\text{ V} \\
 V_{BE} &= 1.186\text{ V} \quad \& \quad V_{BB} = 0.5933\text{ V}
 \end{aligned}$$

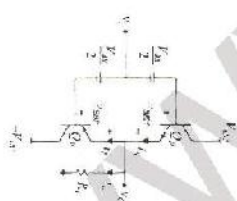
طبقات خروجی کلاس AB



$$\begin{aligned}
 v_O \& R_E \& i_E = v_O \\
 & \rightarrow i_E \\
 Q_{N1} \quad & i_L \& I_Q \& i_N^2 - i_N i_P - I_Q^2 = 0 \rightarrow i_N \\
 & \rightarrow v_{BEQ} \\
 v_{BEQ} \& v_{CEQ} \& v_O = v_I \cdot \frac{R_E}{R_E + 2R_L} \rightarrow v_I \\
 & \rightarrow v_I
 \end{aligned}$$

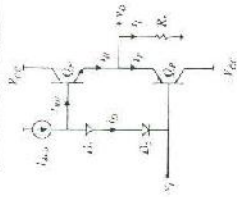
Q_{P1}
 $i_P \& I_L \& i_P = i_N - i_P$
 $v_{BEQ} \& v_{CEQ} \& v_{BE} = v_{BEQ} + v_{CEQ}$
 $\rightarrow v_{CEQ}$

طبقات خروجی کلاس AB



$$\begin{aligned}
 v_O &= 5\text{ V} \rightarrow i_L = 50\text{ mA} \\
 & \rightarrow i_N = 50.08\text{ mA} \\
 & i_P = 0.08\text{ mA} \\
 v_{BEQ} &= 0.673\text{ V} \\
 v_{CEQ} &= 0.513\text{ V} \\
 v_I &= 5.08\text{ V} \\
 v_O &= 0.98\text{ V} \\
 & \rightarrow v_I \\
 & i_L = 2\text{ mA} \\
 & i_N = 3.24\text{ mA} \\
 & i_P = 1.24\text{ mA} \\
 v_{BEQ} &= 0.605\text{ V} \\
 v_{CEQ} &= 0.581\text{ V} \\
 v_I &= 0.212\text{ V} \\
 v_O &= 0.94\text{ V}
 \end{aligned}$$

طبقات خروجی کلاس AB



i_{C1} (Q_1 و Q_2)
 i_{S1} (D_1 و D_2)

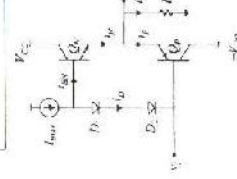
بایس کردن مدار کلاس AB با استفاده از دیود: ساخت، عمل با دو بایس $V_{BE1/2}$ امکانپذیر نمی باشد. از مدار مقابل می توانیم استفاده کنیم. مساحت Q_1 و Q_2 که ترانزیستورهای خروجی می باشند معمولاً بسیار (10 برابر) بزرگتر از ترانزیستورهای به صورت دیود بسته شده می باشد. در جریان این دیودها زیاد شود.

$I_Q = nI_{Bias}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_T \ln \frac{I_Q}{I_{S1}}$
 $V_{D1} = V_{D2} = \frac{V_{BE1}}{2} \rightarrow V_{D1} = V_{D2} \approx \frac{V_{BE1}}{2} = c1c$

$\rightarrow V_{BE1} = V_{BE2} + V_{D1} = 2V_T \ln \frac{I_{BQ1}}{I_{S1}}$
 $V_{BE2} = V_{BE1} + V_{D2} = 2V_T \ln \frac{I_{BQ2}}{I_{S2}}$

در حالت کلی:
 $V_{BE1} = V_{BE2} = V_{D1} = V_{D2} = 2V_T \ln \frac{I_{D,max}}{I_{S1}}$
 $V_{BE,max} = V_{D1,max} + V_{D2,max} = 2V_T \ln \frac{I_{D,max}}{I_{S1}}$

طبقات خروجی کلاس AB



توجه:
 $I_{D,max} = 10I_Q$
 $I_Q = nI_{Bias}$

$I_{BQ1} = I_{BQ2} = I_{BQ} = I_{D,max}/10n$ (به اسلاید ۳۶ مراجعه شود) خواهد بود.
 \leftarrow با توجه به این که I_{BQ1} نمی تواند خیلی کوچک انتخاب نشده، n نمی تواند خیلی بزرگ شود.

با افزایش جریان I_{D1} جریان عبوری از Q_1 و Q_2 کاهش می یابد. \leftarrow ولتاژ V_{BE1} و V_{BE2} تحت تأثیر قرار می گیرد. (تفسیرات بسیار زیاد نمی باشد).

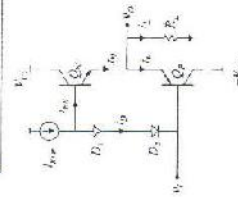
مزیت عمده این گونه بایس کردن

پایداری حرارتی می باشد زیرا با قرار دادن D_1 و D_2 نزدیک به بیوند Q_1 و Q_2 افزایش حرارتی Q_1 و Q_2 باعث افزایش درجه حرارت D_1 و D_2 نیز می شود.

در نتیجه جریان این دیودها نیز افزایش می یابد که سبب کاهش ولتاژ V_{BE1} یا فرض ثابت ماندن جریان دیودها خواهد شد.

در مدارهای مجتمع هنگام طراحی Layout، ترانزیستورها مجاور یکدیگر می سازند و در مدارات مجزا ترانزیستورها را جیب فلزی ترانزیستورهای Q_1 و Q_2 قرار می دهند.

طبقات خروجی کلاس AB



$V_{D1} = V_{D2} = V_{D1,max} + V_{D2,max}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $I_{BQ1} = I_{BQ2} = I_{BQ} = I_Q = I_p + I_e$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$

$V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$

$V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$

$V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$

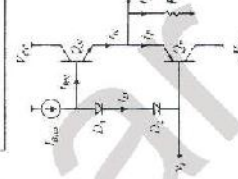
$V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$

$V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$

$V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$

$V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$

طبقات خروجی کلاس AB



$I_{BQ1} = I_{BQ2} = I_{BQ} = c1c \rightarrow (I_p > 0) \rightarrow i_{BQ1} \rightarrow i_{D1}$
 $I_{BQ2} \geq I_{BQ,max} + I_{D,min}$
 $I_{BQ} = \frac{I_{D,max}}{10}$

توجه:
 $I_{BQ1} = I_{BQ2} = I_{BQ} = I_{D,max}/10n$
 \leftarrow ولتاژ V_{BE1} و V_{BE2} تحت تأثیر قرار می گیرد. (تفسیرات بسیار زیاد نمی باشد).

مزیت عمده این گونه بایس کردن

پایداری حرارتی می باشد زیرا با قرار دادن D_1 و D_2 نزدیک به بیوند Q_1 و Q_2 افزایش حرارتی Q_1 و Q_2 باعث افزایش درجه حرارت D_1 و D_2 نیز می شود.

در نتیجه جریان این دیودها نیز افزایش می یابد که سبب کاهش ولتاژ V_{BE1} یا فرض ثابت ماندن جریان دیودها خواهد شد.

در مدارهای مجتمع هنگام طراحی Layout، ترانزیستورها مجاور یکدیگر می سازند و در مدارات مجزا ترانزیستورها را جیب فلزی ترانزیستورهای Q_1 و Q_2 قرار می دهند.

$V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $I_Q = nI_{BQ}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $I_Q = nI_{BQ}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $I_Q = nI_{BQ}$

$V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $I_Q = nI_{BQ}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $I_Q = nI_{BQ}$

$V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $I_Q = nI_{BQ}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $I_Q = nI_{BQ}$

$V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $I_Q = nI_{BQ}$
 $V_{D1} = V_{D2} = V_{BE1} - V_{BE2} = I_p + I_e \approx \frac{I_p + I_e}{\beta}$
 $I_Q = nI_{BQ}$

طبقات خروجی کلاس AB



نیایم کردن مدار کلاس AB با استفاده از صورت کنته، V_{BE} ، I_B و I_C ، I_E ، I_N ، I_P ، I_R ، I_L ، I_{BQ} و I_{CQ} ؛

بد صرف نظر از جریان بیس، $I_{BQ} \approx I_{CQ} \approx I_{BQ}$ ؛

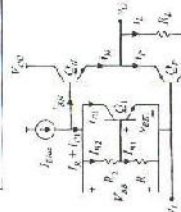
$I_R \approx \frac{V_{BE1}}{R_1}$ & $V_{BE1} \approx V_{BEQ} \rightarrow I_R \approx \frac{V_{BEQ}}{R_1} \approx I_{CQ} \approx I_{BQ}$ cte

$I_{R1} - I_R$
 $I_{R2} = I_R + I_{P1} \approx I_R \rightarrow V_{BE} \approx V_{BEQ} \approx I_R (R_1 + R_2) = V_{BEQ} \left(1 + \frac{R_2}{R_1} \right)$

با توجه به ثابت بودن تقریباً I_{BQ} ، I_R تقریباً ثابت می ماند. \leftarrow مقاومت دیپاسیکی معادل (r_e) آن ناچیز است.
 در مدارهای مجزا برای تنظیم نسبت در مقاومت از یک پتانسیومتر می توانم استفاده کنیم.

در حالت کاری: $V_{BE, \min} = V_T \ln \frac{I_{C1, \min}}{I_{S1}}$ $V_{BE, \max} = V_T \ln \frac{I_{C1, \max}}{I_{S1}}$

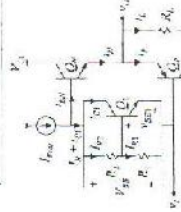
طبقات خروجی کلاس AB



$V_{BEQ} = V_T \ln \frac{I_{C1Q}}{I_{S1}}$
 $V_{BEQ} = 2V_T \ln \frac{I_Q}{I_S}$
 $I_{BQ} \approx \frac{I_N}{\beta + 1} \approx \frac{I_P + I_L}{\beta + 1} \approx \frac{I_P + I_L}{\beta}$
 $(I_{C1} + I_R)_{\max} \approx I_{C1, \max} + I_R$ &
 $(I_{C1} + I_R)_{\min} \approx I_{C1, \min} + I_R$
 $I_{BQ} = (I_{C1} + I_R)_{\max} + I_{BQ, \max}$
 $I_{BQ} = (I_{C1} + I_R)_{\min} + I_{BQ, \min}$

$I_{BQ} \approx I_{C1} + I_R + I_{BQ} = \text{cte} \rightarrow$
 $v_{i1} \rightarrow v_{i2} (> 0) \rightarrow i_L (> 0) \rightarrow i_N \uparrow \& i_P \rightarrow 0 \rightarrow i_{BQ} \approx \frac{I_L}{\beta} \rightarrow i_{BQ, \max} \approx \frac{I_{L, \max}}{\beta}$
 $\rightarrow I_{BQ} = (I_{C1} + I_R)_{\min} + i_{BQ, \max} \approx I_{C1, \min} + I_R + i_{BQ, \max}$

طبقات خروجی کلاس AB



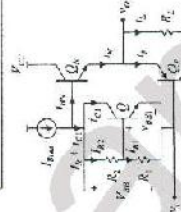
$v_{i1} = 0 \rightarrow i_L = 0 \rightarrow i_P = I_N = I_Q$
 $\rightarrow I_{BQ} = I_{BQ2} \approx 0 = I_{BQ, \min}$

با صرف نظر از جریان بیس I_{BQ} خواهیم داشت:
 $I_{BQ} = (I_{C1} + I_R)_{\max} + I_{BQ, \max} \approx (I_{C1} + I_R)_{\max} + I_R$
 & $I_{C1} - I_{CQ} \approx I_{C1, \max}$

$v_{i1} \rightarrow v_{i2} (< 0) \rightarrow i_L (< 0) \rightarrow (i_P \uparrow \& i_N \rightarrow 0) \rightarrow$
 $I_{BQ} \approx 0 = I_{BQ, \min}$

با صرف نظر از جریان بیس I_{BQ} خواهیم داشت:
 $\rightarrow I_{BQ} = (I_{C1} + I_R)_{\max} + I_{BQ, \max} \approx (I_{C1} + I_R)_{\max} + I_R$
 & $I_{C1} = I_{C1, \max} \approx I_{C1Q}$

طبقات خروجی کلاس AB

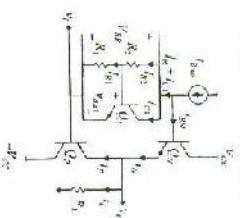


توجه:
 (۱) در طراحی به عنوان یک انتخاب می توان داشته باشیم:
 $I_R = I_{C1, \min}$

(۲) پایداری حرارتی مثل سایر وجوه دارد به خصوص هنگامی که $R_1 = R_2$ باشد.

(۳) در جریان های خروجی بالا بار (نول مثبت بزرگ) جریان بیس قابل صرف نظر کردن نمی باشد.
 و این با توجه به این که ولتاژ v_{BE} تابع موی جریان نمی باشد مهم نمی باشد و v_{BE} کم و بیش ثابت می ماند.

طبقات خروجی کلاس AB



مان: میان تلی را با استفاده از یک ضرب کننده V_{BE} دوباره طراحی کنید.
 فرض کنید مساحت پهنای (A) کوچک بوده و در نتیجه $I_{q1} = 10^{-14}A$ است
 و $I_{q2} = 2 \text{ mA}$ باشد.
 (حال تلی (β) را بیابید)

$$104 I_{q1} = I_{q2} \Rightarrow 4 \mu A$$

$$V_{CE} = 15 \text{ V}$$

$$R_{CE} = 130 \Omega$$

$$P_{CE} = 10 \text{ W}$$

$$Q_{N1} \text{ \& \ } Q_{N2}$$

$$I_{q1} = 10^{-14}A$$

$$I_{q2} = 10^{-14}A$$

$$I_{q1} = 2 \text{ mA} (9 \text{ mA}) \rightarrow V_{BE} = 1.19 \text{ V}$$

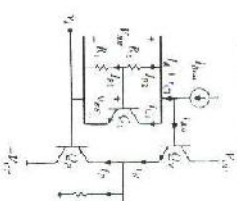
$$\beta = 50$$

$$I_{B, \text{max}} = 100 \text{ mA} \rightarrow I_{B, \text{max}} = 2 \text{ mA}$$

$$(I_{C1} + I_{C2})_{\text{max}} = 1 \text{ mA}$$

الکترونیک ۲

طبقات خروجی کلاس AB



حال باید تعیین کنیم چگونه این جریان حداقل بین Q_1 و Q_2 متوازن است.
 تقسیم شود دو پهنای در این دو این مراحل:

$$I_{B1} = I_{B2} = 0.5 \text{ mA}$$

$$I_{B, \text{max}} = (I_{C1} + I_{C2})_{\text{max}} + I_{B, \text{max}}$$

$$I_{B, \text{max}} = 1 \text{ mA} + 2 \text{ mA} = 3 \text{ mA}$$

$$V_{CE} = 0 \text{ \& \ } I_{C1} = 0 \text{ \& \ } I_{C2} = I_{C1} = I_{C2} = 2 \text{ mA}$$

$$I_{B, \text{avg}} = \frac{I_{B, \text{max}}}{\beta + 1} \rightarrow I_{B, \text{avg}} = \frac{2}{50} = 0.04 \text{ mA} \approx 0$$

$$I_{B1} \text{ \& \ } I_{B, \text{max}} \approx I_{C1, \text{max}} + I_{B2} \rightarrow I_{C1, \text{max}} = I_{C2} = 2.5 \text{ mA}$$

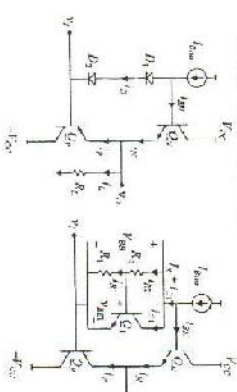
$$I_{C1, \text{max}} \text{ \& \ } V_{CE, \text{avg}} = V_{CE} \ln \frac{I_{C, \text{max}}}{I_{C1}}$$

$$V_{CE, \text{avg}} = V_{CE} \ln \frac{2.5 \times 10^{-3}}{10^{-3}} \approx 0.65 V$$

$$I_{B1} \text{ \& \ } V_{CE, \text{avg}} \text{ \& \ } I_{B2} = V_{CE, \text{avg}} = 0.66 - 1.32 \text{ K}$$

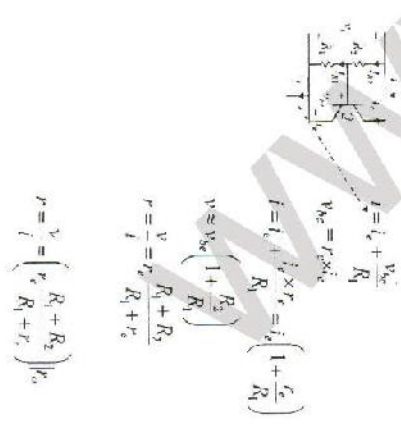
$$I_{B1} \text{ \& \ } I_{B, \text{avg}} \text{ \& \ } V_{CE} \approx I_{B2} (R_1 + R_2) \rightarrow 1.19 \approx 0.5(1.32 + R_2) \rightarrow R_2 = 1.06 \text{ K}$$

طبقات خروجی کلاس AB



توجه:
 در حل مسائل توجه داشته باشید پهنای های زیر نقش تعیین کننده نباشد V_{BE} در این شبیغ ترانزیستورهای Q_1 و Q_2 شبیغ ترانزیستورهای طبقه قبل Q_1 و Q_2 کشید جریان $I_{B, \text{max}}$ برای تعیین جریان I_{B1} یا I_{B2} یا $I_{B, \text{avg}}$ می توان استفاده کرد.
 (1) موارد مشابهی برای $V_{BE, \text{min}}$ می توان مطرح کرد.
 (2) در صورتی که دو مسئله I_{B1} و I_{B2} و $I_{B, \text{avg}}$ در جریان برای دیودها و ترانزیستورها داده نشده باشند باید ولتاژ دیودها از دیود BE را ثابت و برابر با ولتاژ روشن شدن دیودها $(V_{BE} = 0.7 \text{ V} - 0.6 \text{ V})$ در تمامی جریان ها در نظر گرفت.
 (3) برای محاسبات پهنای (DC) می توان I_{B1} و I_{B2} و همچنین ضرب کننده V_{BE} را با یک بار دیگر عمل کرد.
 (4) برای محاسبات علامت کوچک می توان I_{B1} و I_{B2} و همچنین ضرب کننده V_{BE} را با تقویت های دیباک (کوچک) پیدا کرد.

مقاومت دیباک ضرب کننده V_{BE}



یا صرف نظر از r_0

$$I = I_{C1} + \frac{V_{CE}}{R_1}$$

$$I_{C1} = I_{C2} = I_{C1} \times r = I_{C1} \left(1 + \frac{r_0}{R_1} \right)$$

$$V_{CE} = r I_{C1}$$

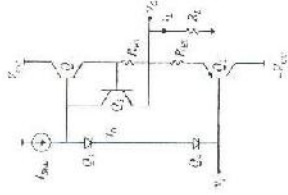
$$V_{CE} \approx V_{BE} \left(1 + \frac{r_0}{R_1} \right)$$

$$r = \frac{V_{CE}}{I} = \frac{V_{BE}}{I} \frac{R_1 + R_2}{R_1 + R_2}$$

$$r = \frac{V_{BE}}{I} \left(\frac{R_1 + R_2}{R_1 + R_2} \right)$$

یا در نظر گرفتن r_0

طبقات خروجی کلاس AB



مقاومت در مقابل اتصال کوتاه:
 هنگامی که ولتاژ خروجی مثبت باشد و خروجی اتصال کوتاه شود، افت جریان دوسر R_{E1} به اندازه کافی بزرگ خواهد بود که Q_2 را روشن نکند.

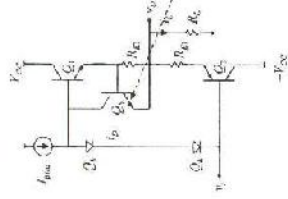
پس از آن کلکتور Q_2 جریان را از بین Q_1 می‌باند و ترانزیستور Q_1 بیش از اندازه جریان از خود عبور نخواهد داد.

عیب: در شرایط کار معمولی حدود 0.5V دوسر هر R_E خواهد افتاد که Swing ولتاژ خروجی را به همین اندازه کاهش می‌دهد.

مزیت: از طرف دیگر استفاده از مقاومت‌های R_E ترانزیستور را در مقابل حرارتی محافظت می‌کند.

توجه: با توجه به عدم جریان بیس Q_2 توسط $V_{BE(sat)}$ می‌توان نشان داد که ترانزیستوری مشابه Q_2 برای Q_1 مورد نیاز نمی‌باشد.

طبقات خروجی کلاس AB



توصیف نحوه کار مدار:

$$Q_1: \quad v_i - v_{D1} + v_{D2} = v_{BE1} + R_{E1}i_L + v_o$$

$$\rightarrow v_i - v_o + v_{D2} = v_{BE1} + R_{E1}i_L$$

$$Q_2: \quad v_o - v_i + v_{D3} = v_{BE2} + R_{E2}i_L$$

$$\rightarrow v_o - v_i = v_{BE2} + R_{E2}i_L - v_{D3} \approx v_{BE2} + R_{E2}i_L$$

$$Q_1: \quad v_i - v_o + v_{D2} = v_{BE1} + R_{E1}i_L$$

$$\rightarrow v_i - v_o = v_{BE1} + R_{E1}i_L - v_{D2}$$

$$Q_2: \quad v_o - v_i + v_{D3} = v_{BE2} + R_{E2}i_L$$

$$\rightarrow v_o - v_i = v_{BE2} + R_{E2}i_L - v_{D3}$$

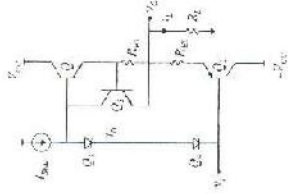
$$Q_1: \quad v_i - v_o + v_{D2} = v_{BE1} + R_{E1}i_L$$

$$\rightarrow v_i - v_o = v_{BE1} + R_{E1}i_L - v_{D2}$$

$$Q_2: \quad v_o - v_i + v_{D3} = v_{BE2} + R_{E2}i_L$$

$$\rightarrow v_o - v_i = v_{BE2} + R_{E2}i_L - v_{D3}$$

طبقات خروجی کلاس AB



مقاومت در مقابل اتصال کوتاه:
 هنگامی که ولتاژ خروجی مثبت باشد و خروجی اتصال کوتاه شود، افت جریان دوسر R_{E1} به اندازه کافی بزرگ خواهد بود که Q_2 را روشن نکند.

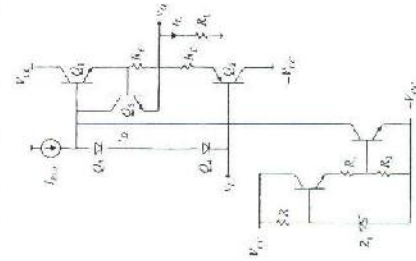
پس از آن کلکتور Q_2 جریان را از بین Q_1 می‌باند و ترانزیستور Q_1 بیش از اندازه جریان از خود عبور نخواهد داد.

عیب: در شرایط کار معمولی حدود 0.5V دوسر هر R_E خواهد افتاد که Swing ولتاژ خروجی را به همین اندازه کاهش می‌دهد.

مزیت: از طرف دیگر استفاده از مقاومت‌های R_E ترانزیستور را در مقابل حرارتی محافظت می‌کند.

توجه: با توجه به عدم جریان بیس Q_2 توسط $V_{BE(sat)}$ می‌توان نشان داد که ترانزیستوری مشابه Q_2 برای Q_1 مورد نیاز نمی‌باشد.

طبقات خروجی کلاس AB



مدار **Shut down** حرارتی:

علاوه بر حفاظت در مقابل اتصال کوتاه، بیشتر C_{BE} های قدرت دارای یک مداری می‌باشند که درجه حرارت **Chip** را تست می‌کند و فر

صودی که از یک مقدار امن از قبل تعیین شده بیشتر شود یک

ترانزیستور را روشن کند.

این ترانزیستور جریان پایدار تقویت‌کننده را جذب کرده به نحوی که

تقویت‌کننده قدرت را خاموش می‌کند، در مدار مقابل Q_2 به طور

معمول خاموش می‌باشد.

با توجه به این که ضریب β حرارتی مثبتی وجود دارد و ضریب

حرارتی ولتاژ V_{BE} منفی می‌باشد، ولتاژ بیس Q_2 افزایش می‌یابد.

انرازش این ولتاژ بیس Q_2 ولتاژ بیس Q_1 شده و این

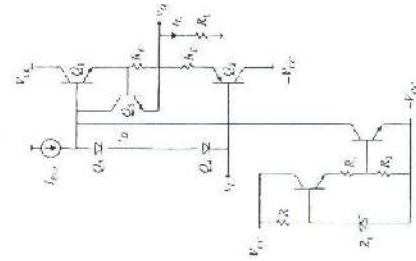
ترانزیستور را روشن می‌کند.

← جریان بیس تقویت‌کننده قدرت دوسر می‌شود.

← ولتاژ دیودهای Q_2 و Q_1 کاهش می‌یابد.

← جریان عبوری از ترانزیستورهای قدرت کاهش می‌یابد.

طبقات خروجی کلاس AB



مدار **Shut down** حرارتی:

علاوه بر حفاظت در مقابل اتصال کوتاه، بیشتر C_{BE} های قدرت دارای یک مداری می‌باشند که درجه حرارت **Chip** را تست می‌کند و فر

صودی که از یک مقدار امن از قبل تعیین شده بیشتر شود یک

ترانزیستور را روشن کند.

این ترانزیستور جریان پایدار تقویت‌کننده را جذب کرده به نحوی که

تقویت‌کننده قدرت را خاموش می‌کند، در مدار مقابل Q_2 به طور

معمول خاموش می‌باشد.

با توجه به این که ضریب β حرارتی مثبتی وجود دارد و ضریب

حرارتی ولتاژ V_{BE} منفی می‌باشد، ولتاژ بیس Q_2 افزایش می‌یابد.

انرازش این ولتاژ بیس Q_2 ولتاژ بیس Q_1 شده و این

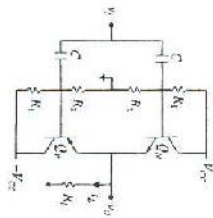
ترانزیستور را روشن می‌کند.

← جریان بیس تقویت‌کننده قدرت دوسر می‌شود.

← ولتاژ دیودهای Q_2 و Q_1 کاهش می‌یابد.

← جریان عبوری از ترانزیستورهای قدرت کاهش می‌یابد.

طبقات خروجی کلاس AB



شکل دیگر مدار تحریک کننده Push-Pull نحوه دیگر سامانی تحریک به صورت مثال می باشد. در دوره مشکلات مدار فوق از دیدگاه استفاده آن در مدارات مجتمع نیز به متفاوتهای بازاری R_1 و R_2 و همچنین جزئیاتی آن را در نظر می باشد.

طبقات خروجی کلاس AB

طبق خروجی با استفاده از MOSFET

تغییرات V_{GS} یا جریان I_D زیاد است و نمی توان گفت که تقریباً ثابت است. از طرف دیگر جریان I_{Dmax} کم است و ترانزیستورهای I_{DQ} و I_{DQ} مورد کرده و تابع رفتار خروجی نمی باشد

جریان ثابت نسبت رفتار V_{GS1} و V_{GS2} ثابت می شود

$$V_{GS1} + V_{GS2} = V_{GS1} + V_{DSP}$$

$$V_{GS1} > 0 \rightarrow I_{D1} > 0 \rightarrow I_{D1} > 0 \rightarrow I_{D1} > 0$$

$$V_{GS1} < 0 \rightarrow I_{D1} < 0 \rightarrow I_{D1} < 0 \rightarrow I_{D1} < 0$$

$$V_{GS1} > 0 \rightarrow I_{D1} > 0 \rightarrow I_{D1} > 0 \rightarrow I_{D1} > 0$$

$$V_{GS1} < 0 \rightarrow I_{D1} < 0 \rightarrow I_{D1} < 0 \rightarrow I_{D1} < 0$$

$$V_{GS1} > 0 \rightarrow I_{D1} > 0 \rightarrow I_{D1} > 0 \rightarrow I_{D1} > 0$$

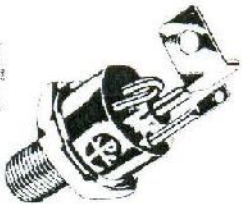
$$V_{GS1} < 0 \rightarrow I_{D1} < 0 \rightarrow I_{D1} < 0 \rightarrow I_{D1} < 0$$

$$V_{GS1} > 0 \rightarrow I_{D1} > 0 \rightarrow I_{D1} > 0 \rightarrow I_{D1} > 0$$

$$V_{GS1} < 0 \rightarrow I_{D1} < 0 \rightarrow I_{D1} < 0 \rightarrow I_{D1} < 0$$

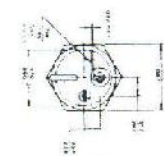
ترانزیستورهای قدرت

JFETC-T0-114 PKG.



این ترانزیستورها دارای جریان در محدوده آمپر می باشد و باید توجه در محدوده ولت و دمای ولت را حاصل کند.

در نتیجه دارای ساختار کوچک می باشد و به همین دلیل (Packaging) مقاومت می باشد.



کاربردهای توان بالا شامل مدارات کنترل موتور و مدار (Inverter) های توان می باشد در دسته های الکترونیک صنعتی و قدرت مورد بررسی قرار می گیرند.

ترانزیستورهای قدرت

درجه حرارت بی نهایت
توان در بی نهایت - کلکتور تلف می شود - درجه حرارت بی نهایت مورد توجه حرارت بی نهایت
توان از T_{max} بالاتر رود - حداکثر توان مصرفی تعیین می شود

$$T_{max} = 150^{\circ}\text{C} - 200^{\circ}\text{C}$$

مدان مورد استفاده برای رابطه دادن P به T

$$P_{max} = P_{Dmax} \rightarrow T_{max} - T_{amb} = \theta_{JA} P_{Dmax}$$

$$P_{Dmax} = \frac{T_{max} - T_{amb}}{\theta_{JA}}$$

$$P_{Dmax} = \frac{T_{max} - T_{amb}}{\theta_{JA}}$$

$$P_{Dmax} = \frac{T_{max} - T_{amb}}{\theta_{JA}}$$

$$P_{Dmax} = \frac{T_{max} - T_{amb}}{\theta_{JA}}$$

$$P_{Dmax} = \frac{T_{max} - T_{amb}}{\theta_{JA}}$$

$$P_{Dmax} = \frac{T_{max} - T_{amb}}{\theta_{JA}}$$

$$P_{Dmax} = \frac{T_{max} - T_{amb}}{\theta_{JA}}$$

توانزیستورهای قدرت

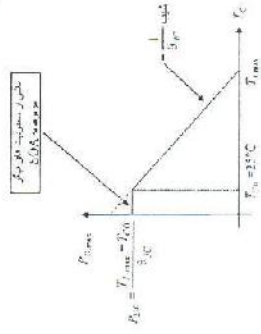
در یک محیط مشخص است. $T_J - T_A = \theta_{JA} P_D$
 برای یک توانزیستور مشخص است، بسته به این که گرماخورد داریم یا نداریم تعیین می شود.
 $T_{J,max} - T_A = \theta_{JA} P_{D,max}$
 رابطه زیر کاهش می یابد:



نوعه: θ_{JA} شامل تفاوت حرارتی از بیرون (junction) یا محیط (Case) و از جمله به محیط (Ambient) است.
 $\theta_{JA} = \theta_{JC} + \theta_{CA}$
 معمولا θ_{JC} کوچک و θ_{CA} بزرگ است.

توانزیستورهای قدرت

چگونه توانزیستور و Heatsink را به هم وصل کنیم تا بتوانیم θ_{CA} را بسیار پائین آوریم. در این صورت با فرض گرماخورد می توان θ_{CA} را به صورت $\theta_{CA} = \theta_{CS} + \theta_{SA}$ در نظر بگیریم.
 $T_{CS} = T_A + \theta_{CA} P_D$
 $T_J = T_A + (\theta_{JC} + \theta_{CS} + \theta_{SA}) P_D$



توانزیستورهای قدرت

مثال: برای یک توانزیستور BJT، $P_{D0} = 2W$ ، مشخص شده است (درجه حرارت $25^\circ C$)، همچنین برای این توانزیستور $T_{J,max} = 150^\circ C$ می باشد. مقادیر زیر را به دست آورید:
 (a) θ_{JA}
 (b) حداکثر توان که می تواند با امنیت در درجه حرارت $50^\circ C$ مورد استفاده قرار گیرد.
 (c) درجه حرارت بویلد اگر درجه حرارت $25^\circ C$ و توان مصرفی $1W$ باشد.

$$P_{D0} = 2 \text{ W}$$

$$T_{A0} = 25^\circ C$$

$$T_{J,max} = 150^\circ C$$

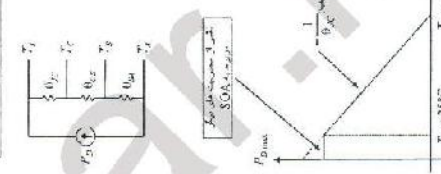
$$0_{JA} = \frac{T_{J,max} - T_{A0}}{P_{D0}} = \frac{150 - 25}{2} = 62.5^\circ C/W$$

$$P_{D,max} = \frac{T_{J,max} - T_A}{0_{JA}} = \frac{150 - 50}{62.5} = 1.6 \text{ W}$$

$$T_J = T_A + 0_{JA} P_D = 25 + 62.5 \times 1 = 87.5^\circ C$$

توانزیستورهای قدرت

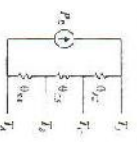
مثال: یک BJT با مشخصات زیر داده شده است:
 $T_{J,max} = 150^\circ C$
 $P_{DC} = 2 \text{ W}$ @ $T_{A0} = 25^\circ C$
 $P_{DC} = 40 \text{ W}$ @ $T_{C0} = 25^\circ C$
 $0_{SA} = 4^\circ C/W$
 $\theta_{CS} = 0.5^\circ C/W$
 مشخصات گرما خور:



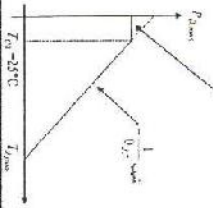
مقادیر زیر را به دست آورید:
 (1) حداکثر توانی که می تواند به طور مطمئن مصرف شود هنگامی که درجه حرارت محیط $50^\circ C$ باشد. از گرماخورد استفاده نمی شود.
 (2) حداکثر توانی که می تواند به طور مطمئن مصرف شود هنگامی که درجه حرارت محیط $50^\circ C$ و از گرماخورد استفاده شود. درجه حرارت چمه و گرماخورد را به دست آورید.
 (3) حداکثر توانی که می تواند به طور مطمئن مصرف شود هنگامی که گرماخوردی به ثابت استفاده شود و $T_A = 50^\circ C$ باشد.

ترازبستورهای قدرت

حداکثر محاسبه مقاومت های خورشیدی



نمودار ترازبستورهای قدرت



61

© Ali Alzaki-Kushka

alrazi@ut.ac.ir

$$P_{D0} = 2 \text{ W} \quad @T_{J0} = 25^\circ\text{C} \rightarrow$$

$$\theta_{JA} = \frac{P_{D0}}{T_{J,max} - T_{J0}} = \frac{2}{150 - 25} = 62.5^\circ\text{C/W}$$

$$\theta_{JA} = 62.5^\circ\text{C/W}$$

$$P_{D0} = 40 \text{ W} \quad @T_{J0} = 25^\circ\text{C} \rightarrow$$

$$\theta_{JC} = \frac{P_{D0}}{T_{J,max} - T_{J0}} = \frac{40}{150 - 25} = 3.125^\circ\text{C/W}$$

$$\theta_{JC} = 3.12^\circ\text{C/W}$$

$$\theta_{CA} = 59.38^\circ\text{C/W}$$

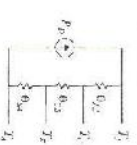
$$\theta_{CA} = \theta_{CS} + \theta_{CA} \rightarrow \theta_{CA} = 4.5^\circ\text{C/W}$$

بدون گرما خورشیدی

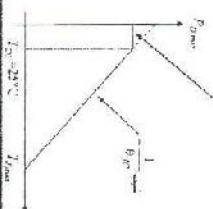
با گرما خورشیدی

ترازبستورهای قدرت

حداکثر محاسبه مقاومت های خورشیدی



نمودار ترازبستورهای قدرت



62

© Ali Alzaki-Kushka

alrazi@ut.ac.ir

$$P_{D,max} = \frac{T_{J,max} - T_{JA}}{\theta_{JA}} = \frac{150 - 50}{62.5} = 1.6 \text{ W}$$

$$\theta_{JA} = \theta_{JC} + \theta_{CS} + \theta_{CA} \rightarrow \theta_{JA} = 7.62^\circ\text{C/W}$$

$$P_{D,max} = \frac{T_{J,max} - T_{JA}}{\theta_{JA}} = \frac{150 - 50}{7.62} = 13.1 \text{ W}$$

دینامیک برای محاسبه درجه حرارت جعبه و گرما خورشیدی

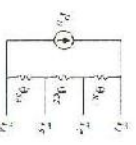
$$T_J = T_{JA} + \theta_{JA} P_D = 102.4^\circ\text{C}$$

$$T_C = T_J + \theta_{JC} P_D = 109^\circ\text{C}$$

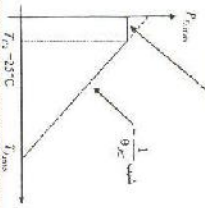
$$T_{CA} = T_C + \theta_{CA} P_D = 150^\circ\text{C}$$

ترازبستورهای قدرت

گرما خورشیدی در واقع وجود ندارد داشت



نمودار ترازبستورهای قدرت



63

© Ali Alzaki-Kushka

alrazi@ut.ac.ir

$$\theta_{CA} = 0$$

$$T_C = T_{JA}$$

$$P_{D,max} = \frac{T_{J,max} - T_{JA}}{\theta_{JC}} = \frac{150 - 50}{3.12} = 32 \text{ W}$$

$$P_{D,max} = \frac{T_{J,max} - T_{JA}}{\theta_{JC}} = \frac{150 - 25}{3.12} = 40 \text{ W}$$

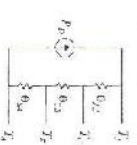
ترازبستور: توان ترازبستور 40W نامیده می شود.

ولی در عمل ایستای می توانیم از این توان استفاده کنیم که گرما خورشیدی

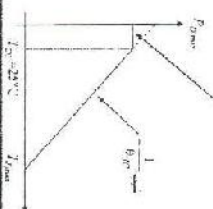
در نهایت داشته باشیم و $T_{JA} \leq 25^\circ\text{C}$ باشد.

ترازبستورهای قدرت

حداکثر محاسبه مقاومت های خورشیدی



نمودار ترازبستورهای قدرت



64

© Ali Alzaki-Kushka

alrazi@ut.ac.ir

تابه عمل بدون خطر

1) جریان بیش از $I_{D,max}$ می تواند باعث آسیب شدن سیمها و اتصالات شود.

2) گرما خورشیدی جعبه بسته بندی (Package) خود را گرم می کند.

3) حداکثر توان جعبه بسته بندی $P_{D,max} = P_{D,max}(T_{JA})$ صدای می کند.

4) حداکثر توان جعبه بسته بندی $P_{D,max} = P_{D,max}(T_{JA})$ صدای می کند.

5) گرما خورشیدی در بین ترمیستورهای پلاستیکی و فلزی و منطقه های دیگر

6) گرما خورشیدی در درجه حرارت در یک ترمیستور جعبه بسته بندی

7) گرما خورشیدی در درجه حرارت در یک ترمیستور جعبه بسته بندی

8) گرما خورشیدی در درجه حرارت در یک ترمیستور جعبه بسته بندی

9) گرما خورشیدی در درجه حرارت در یک ترمیستور جعبه بسته بندی

10) گرما خورشیدی در درجه حرارت در یک ترمیستور جعبه بسته بندی

11) گرما خورشیدی در درجه حرارت در یک ترمیستور جعبه بسته بندی

12) گرما خورشیدی در درجه حرارت در یک ترمیستور جعبه بسته بندی

13) گرما خورشیدی در درجه حرارت در یک ترمیستور جعبه بسته بندی

14) گرما خورشیدی در درجه حرارت در یک ترمیستور جعبه بسته بندی

15) گرما خورشیدی در درجه حرارت در یک ترمیستور جعبه بسته بندی

16) گرما خورشیدی در درجه حرارت در یک ترمیستور جعبه بسته بندی

17) گرما خورشیدی در درجه حرارت در یک ترمیستور جعبه بسته بندی

18) گرما خورشیدی در درجه حرارت در یک ترمیستور جعبه بسته بندی

19) گرما خورشیدی در درجه حرارت در یک ترمیستور جعبه بسته بندی

20) گرما خورشیدی در درجه حرارت در یک ترمیستور جعبه بسته بندی

64

© Ali Alzaki-Kushka

alrazi@ut.ac.ir

ترانزیستورهای قدرت

مقایسه پارامترهای ترانزیستورهای قدرت ناشی از ساختار فیزیکی آنها.

۱- در جریان‌های بالا فاکتور پهنای باند بودن $\eta = 2$ خواهد بود.

$$I_{c1} = I_{c2} \left(\frac{V_{CE1}}{\eta V_{CE2}} \right)$$

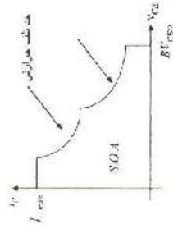
۲- β کوچک است (حتی ۱۵).

۳- ρ بسیار کوچک می‌شود و مهارت اتصال بیس تا بیوند بر مهم می‌شود.

۴- f_{TBO} بزرگ می‌باشد (چند ده μA).

۵- BF_{max} حدود $50V-100V$ می‌باشد (حتی $500V$).

۶- $I_{C,max}$ در محدوده آمپر می‌باشد (حتی $100A$).



۳۳

مطالب این بخش

مفاهیم آشنا، با مفهوم لیدیک در مدارات الکترونیک، انواع لیدیک سری-موازی، موازی-سری و موازی-موازی.

۱- مقدمه

۲- ساختارهای لیدیک

۳- موازی، خازنی

۴- رابطه، برای تشخیص مدلی بودن لیدیک

۵- انواع (تئوریهای) لیدیک در مدارات الکترونیک

۵-۱- گات کلر، در موارد لیدیک در مدارات الکترونیک

۶- لیدیک سری-موازی

۷- لیدیک سری-سری

۸- لیدیک موازی-موازی

۹- لیدیک موازی-سری

1

© Ali Azzaei-Kusha

alzaei@ut.ac.ir

بخش ۷: لیدیک

الکترونیک ۲

مقدمه

به توسط بهترین الکترونیک در سال ۱۹۷۸ در شرکت Western Electric ایجاد شد. اینها به دنبال راهی برای طراحی یک تقویت کننده با بهره پایدار بودند تا بتوانند در تکرارکننده‌های خطوط تلفن مورد استفاده قرار دهند.

امروزه در تمامی مدارات الکترونیک به صورت سریع و با فسیلی شکل‌های مختلف لیدیک مورد استفاده قرار می‌گیرد.

لیدیک به دو دسته تقسیم می‌شود:

(۱) منفی (Degenerative)

لیدیک منفی سنگالی که در دو نوعی تقویت کننده اولیه را ظاهر می‌شود را کاهش می‌دهد.

(۲) مثبت (Regenerative)

لیدیک مثبت سیگنالی که در نزدیکی تقویت کننده اولیه را ظاهر می‌شود را افزایش می‌دهد.

لیدیک مثبت:

(۱) در بعضی شرایط مثبتی به نوسان مدار می‌شود.

(۲) همچنین در طراحی فیلترهای فعال مورد استفاده قرار می‌گیرد.

3

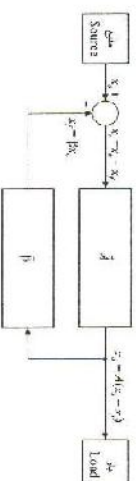
© Ali Azzaei-Kusha

alzaei@ut.ac.ir

مقدمه



مدار بدون لیدیک (حلقه باز)



مدار با لیدیک (حلقه بسته)

2

© Ali Azzaei-Kusha

alzaei@ut.ac.ir

بخش ۷: لیدیک

الکترونیک ۲

مقدمه

لیدیک منفی برای یک یا چند اثر زیتر مورد استفاده قرار می‌گیرد:

- ۱) کاهش حساسیت بهره به نوسانهای مدار و همچنین تغییرات درجه حرارت
- ۲) کاهش امپدانس خروجی
- ۳) کاهش اثر نویز که به توسط المانهای مدار و تبادل‌های خارجی ایجاد می‌شود.
- ۴) کنترل پهنایبند ورودی و خروجی - افزایش یا کاهش دین این امپدانسها با استفاده از شکی لیدیک مناسب
- ۵) افزایش پهنایبند تقویت کننده

توجه: تمامی برای بالا به نسبت کاهش بهره به دست می‌آید.

صورتب کاهش بهره کی "مقدار لیدیک" نامیده می‌شود. هه‌هاک فروری بسته که به شماره آن

- ۱) امپدانس مدار افزایش یا کاهش می‌یابد.
- ۲) پهنایبند افزایش می‌یابد.
- ۳) حساسیت مدار کاهش می‌یابد.
- ۴) ...

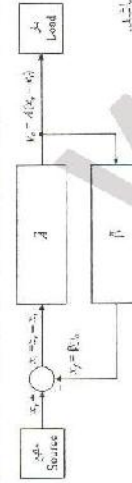
توجه: در مسائل گاهی از لیدیک مثبت به همراه لیدیک منفی استفاده می‌شود. هر لیدیکی که ضریب آن بزرگتر باشد، آن لیدیک غالب خواهد بود.

4

© Ali Azzaei-Kusha

alzaei@ut.ac.ir

ساخترهای فیدبک



باز و باز می‌تواند و نتایج با جریان باشد.

بزرگ بهره حلقه باز می‌باشد.

β بهره پس‌خورده می‌باشد.

فیدبک منفی سیگنالی که در ورودی تقویت‌کننده، اولیه را ظاهر می‌شود را کاهش می‌دهد.

$$x_o = x_i - x_f$$

← فیدبک منفی می‌باشد.

توجه:

۱) آنچه باید به آن توجه کرد این است که در مدل فیدبک، منبع باز و بهره تقویت‌کننده را

نعت تأثیر فراموشی نماند. در عمل این هیچ‌گاه اتفاق نمی‌افتد.

۲) شکل فون به طور ضمنی بیان می‌دهد که انتقال مستقیم به خروجی فقط از طریق تقویت‌کننده،

اولیه صورت می‌پذیرد و انتقال مستقیم از طریق فیدبک صورت نمی‌پذیرد.

ساخترهای فیدبک



AB بهره حلقه

A بهره بهره تقویت‌کننده اولیه یا بهره حلقه باز

β بهره بهره پس‌خورده یا فیدبک یا بهره حلقه بسته

"1 + Aβ"

نابیده می‌شود.

توجه: بهره تقویت‌کننده یا فیدبک به توسط فیدبک تعیین می‌شود.

از آن جا که شبکه فیدبک عموماً از المان‌های غیرفعال (مگر در بعضی اموزشی که از المان فعال نیز در

مسیر فیدبک نیز استفاده می‌شود) تشکیل می‌شود، می‌تواند به دقت بوده نیاز انتخاب شود. ← بهره قابل

پیش‌بینی خواهد بود.

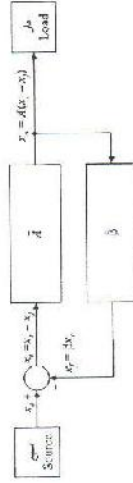
$$x_o = Ax_i$$

$$x_o = A(v_i - v_f)$$

$$x_o = \beta x_o$$

$$x_i = x_o - x_f$$

ساخترهای فیدبک



$$A\beta > 0 \rightarrow (A < 0, \beta < 0) \text{ or } (A > 0, \beta > 0)$$

توجه: در مسافت تستی و هر جا که بخواهیم بهره را سریع حساب کنیم، از رابطه $A\beta = 1/\beta$ استفاده کنیم.

$$A\beta \gg 1 \& A_r \approx \frac{A}{1+A\beta} \rightarrow A_r \approx \frac{1}{\beta} \rightarrow A_r \approx f(A)$$

$$A\beta \gg 1 \& x_o \approx x_i \rightarrow x_o \approx x_i$$

$$A\beta \gg 1 \& x_f = \frac{A\beta}{1-A\beta} x_o \rightarrow x_f \approx x_o$$

توجه: در مسافت تستی و هر جا که بخواهیم بهره را سریع حساب کنیم، از رابطه $A\beta = 1/\beta$ استفاده کنیم.

$$A\beta \gg 1 \& x_o \approx x_i \rightarrow x_o \approx x_i$$

$$A\beta \gg 1 \& x_f = \frac{A\beta}{1-A\beta} x_o \rightarrow x_f \approx x_o$$

ساخترهای فیدبک



مثال: ساخت تقویت‌کننده با فیدبک با استفاده از Op-Amp

شکل داده شده است.

Op-Amp ایده‌آل می‌باشد.

$$v_o = A(v_+ - v_-)$$

$$R_i = \infty \& R_o = 0$$

$$v_+ = v_i$$

$$v_- = v_f$$

$$v_o = Av_i - Av_f$$

$$v_o = A(v_i - v_f) \rightarrow$$

$$v_i = v_i - v_f = v_o / A$$

$$A_r = \frac{v_o}{v_i} = \frac{A}{1+A\beta}$$

$$\beta = \frac{v_f}{v_o} = \frac{R_1}{R_1 + R_2}$$

$$\beta = \frac{v_f}{v_o} = \frac{R_1}{R_1 + R_2}$$

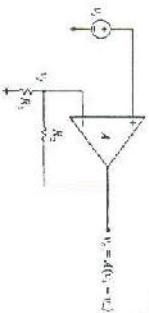
$$\beta = \frac{v_f}{v_o} = \frac{R_1}{R_1 + R_2}$$

$$\beta = \frac{v_f}{v_o} = \frac{R_1}{R_1 + R_2}$$

$$\beta = \frac{v_f}{v_o} = \frac{R_1}{R_1 + R_2}$$

$$\beta = \frac{v_f}{v_o} = \frac{R_1}{R_1 + R_2}$$

ساختارهای فیدبک



$$R_1 = \frac{1}{\beta} R_2 \rightarrow \beta = \frac{v_f}{v_o} = \frac{R_1}{R_1 + R_2} = \frac{1}{10}$$

$$A = 10^4 \rightarrow A_f = \frac{10^4}{1 + 10^4 \times \frac{1}{100}} = \frac{10^4}{1001} \approx 10 \text{ (} \approx 10 \text{)}$$

$$v_i = 1 \text{ V} \ \& \ v_o \approx 10 \text{ V} \ \& \ v_f = v_o - v_i = \frac{v_o}{A} \rightarrow v_o = \frac{10}{10^4} = 0.001 \text{ V}$$

$$A = 10^4 \rightarrow 0.8A = 8000 = A' \rightarrow A'_f = \frac{8000}{1 + 8000 \times \frac{1}{10}} = \frac{8000}{801} < 10 \text{ (} \approx 10 \text{)}$$

$$\frac{A_f - A'_f}{A_f} = 0.0002 = 0.02\% \rightarrow A_f \approx \text{cte}$$

9

Ali Alzaki-Kusha

alzaki@ui.ac.ir

مزایای فیدبک

عدم حساسیت بهره Gain Desensitivity بهره
مقدار فیدبک همچون صورت عدم حساسیت بهره می شود.

$$\beta - \text{cte} \ \& \ A_f = \frac{A}{1 + A\beta}$$

$$\rightarrow \frac{dA_f}{dA} = \frac{1}{1 + A\beta} \frac{dA}{dA} = \frac{1}{(1 + A\beta)^2} \rightarrow dA_f = \frac{dA}{(1 + A\beta)^2}$$

$$\rightarrow \frac{dA_f}{A_f} = \frac{1}{1 + A\beta} \frac{dA}{A}$$

ر به صورت نسبی

10

Ali Alzaki-Kusha

alzaki@ui.ac.ir

مزایای فیدبک

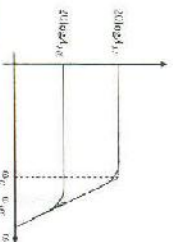
$$A_f(s) = \frac{A(s)}{1 + A(s)\beta}$$

بسط پهنای باند
فرض کنید یک تقویت کننده با فرکانس قطع بالا دارای تابع انتقال به صورت مثال باشد.

$$A(s) = \frac{A_M}{1 + \frac{s}{\omega_H}} \ \& \ A_f(s) = \frac{A_M / (1 + \frac{s}{\omega_H})}{1 - \beta A_M / (1 + \frac{s}{\omega_H})} \rightarrow A_f(s) = \frac{A_M \beta (1 + A_M \beta)}{1 + s / (\omega_H (1 + A_M \beta))}$$

$$\rightarrow A_{Mf} = \frac{A_M}{1 + A_M \beta} \ \& \ \omega_{Gf} = \omega_H (1 + A_M \beta) \rightarrow G.BW = A_{Mf} \omega_{Gf} = A_M \omega_H = \text{cte}$$

G: Gain بهره
BW: BandWidth پهنای باند



11

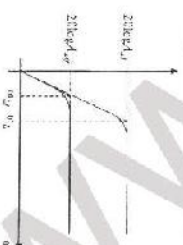
Ali Alzaki-Kusha

alzaki@ui.ac.ir

مزایای فیدبک

مستویا برای تقویت کننده دارای فرکانس قطع پایین می توان نوشت:

$$A_{Mf} = \frac{A_M}{1 + A_M \beta} \ \& \ \omega_{Gf} = \frac{\omega_L}{1 + A_M \beta}$$

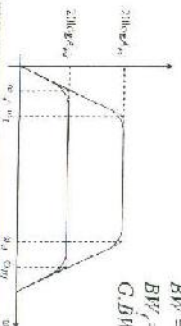


در حالتی که هم فرکانس قطع پایین و هم فرکانس قطع بالا داشته باشیم به طور تقریبی رابطه فوق برقرار است.

$$BW = \omega_H - \omega_L \ \& \ \omega_H \gg \omega_L \rightarrow BW \approx \omega_H$$

$$BW_f = \omega_{Hf} - \omega_{Lf} \ \& \ \omega_{Hf} \gg \omega_{Lf} \rightarrow BW_f \approx \omega_{Hf}$$

$$G.BW \approx A_{Mf} \omega_{Gf} = A_M \omega_H = \text{cte}$$



12

Ali Alzaki-Kusha

alzaki@ui.ac.ir

راهنمایی برای تشخیص منفی بودن فیدبک

توجه (مورد استفاده برای تشخیص فیدبک منفی):

برای BIT:

- $v_o(t) \rightarrow v_i(t)$
 $v_o(t) \rightarrow v_i(t)$
 $v_o(t) \rightarrow v_i(t)$
 $v_o(t) \rightarrow v_i(t)$
 $v_o(t) \rightarrow v_i(t)$
 $v_o(t) \rightarrow v_i(t)$
 $v_o(t) \rightarrow v_i(t)$
 $v_o(t) \rightarrow v_i(t)$
 $v_o(t) \rightarrow v_i(t)$
 $v_o(t) \rightarrow v_i(t)$

در صورت مثبت بودن ولتاژ B یا C یا E هم فاز است.
 در صورت مثبت بودن ولتاژ B یا C یا E اختلاف فاز 180° دارند.

در صورت مثبت بودن ولتاژ B یا C یا E هم فاز است.
 در صورت مثبت بودن ولتاژ B یا C یا E اختلاف فاز 180° دارند.

در صورت مثبت بودن ولتاژ S یا G یا D هم فاز است.
 در صورت مثبت بودن ولتاژ S یا G یا D اختلاف فاز 180° دارند.

در صورت مثبت بودن ولتاژ S یا G یا D هم فاز است.
 در صورت مثبت بودن ولتاژ S یا G یا D اختلاف فاز 180° دارند.

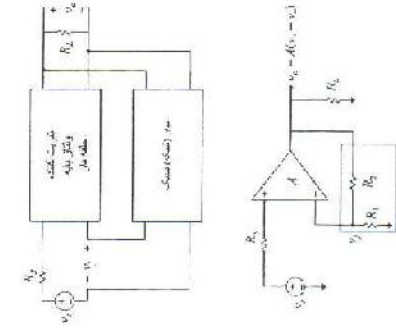
در صورت مثبت بودن ولتاژ S یا G یا D هم فاز است.
 در صورت مثبت بودن ولتاژ S یا G یا D اختلاف فاز 180° دارند.

در صورت مثبت بودن ولتاژ S یا G یا D هم فاز است.
 در صورت مثبت بودن ولتاژ S یا G یا D اختلاف فاز 180° دارند.

در صورت مثبت بودن ولتاژ S یا G یا D هم فاز است.
 در صورت مثبت بودن ولتاژ S یا G یا D اختلاف فاز 180° دارند.

در صورت مثبت بودن ولتاژ S یا G یا D هم فاز است.
 در صورت مثبت بودن ولتاژ S یا G یا D اختلاف فاز 180° دارند.

انواع (توپولوژی های) فیدبک در مدارات الکترونیکی



Voltage-sampling Series-mixing (series-shunt: feedback)

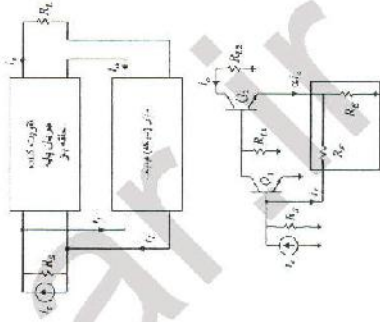
انواع (توپولوژی های) فیدبک در مدارات الکترونیکی

چهار توپولوژی فیدبک پایه:

پسته به این که چه سیگنالی، جریان یا ولتاژ، تقویت می‌شود و شکل سیگنال خروجی، جریان یا ولتاژ، تقویت کننده‌های فیدبک به چهار دسته تقسیم می‌شوند:

- (۱) تقویت کننده‌های ولتاژ
- (۲) تقویت کننده‌های جریان
- (۳) تقویت کننده، هدایت انتقالی
- (۴) تقویت کننده، معادلت انتقالی

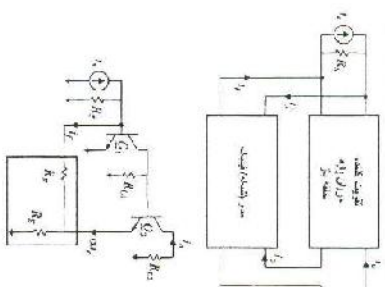
انواع (توپولوژی های) فیدبک در مدارات الکترونیکی



Current-sampling Shunt-mixing (shunt-series feedback)

۱۱۳

انواع (توپولوژی های) فیدبک در مدارات الکترونیک



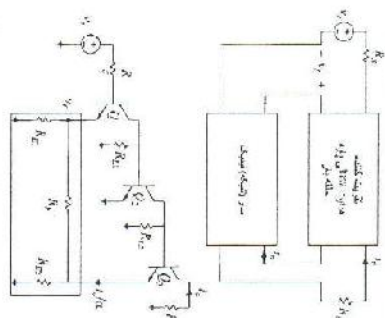
(جریان آمپر به عنوان جریان خروجی در نظر گرفته شده است). جریانی که سوبیفرژنری شده، متناسب با جریان خروجی نمی باشد ولی متناسب با I_{in} آن می باشد که برای مقاومت نشان داده که در این مثال (پایدار نشان داده شده است) فیدبک منفی می باشد.

اگر با افزایش بار، جریان پس از این افزایش می ماند و در نتیجه جریان کلکتور آن کاهش می یابد و در نتیجه جریان کلکتور I_C کاهش می یابد و افزایش خواهد یافت و اگر بار این افزایش موجب کاهش I_C که تعادل را برقرار می کند (توپولوژی) می باشد می شود.

← فیدبک منفی می باشد

شکل ۷: ۱۷

انواع (توپولوژی های) فیدبک در مدارات الکترونیک



توپولوژی های هدایت اعمال:

- ۱) سیگنال ورودی که تقویت می شود ولتاژ می باشد و سیگنال خروجی جریان می باشد.
- ۲) امپدانس ورودی بالا و امپدانس خروجی بالا می باشد.
- ۳) شبکه فیدبک باید از جریان خروجی نمونه برداری کند و سیگنال فیدبک باید به شکل ولتاژ باشد.
- ۴) به خاطر ولتاژ بودن سیگنال ورودی، سیگنال نمونه برداری شده v_{in} با منبع به طور سری قرار گیرد.
- ۵) نمونه برداری جریان معطوف کردن سری (فیدبک سری - سری).

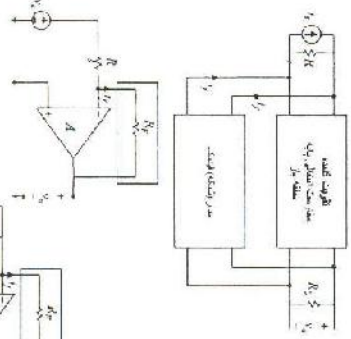
تو چنان نشان داده شده (جریان کلکتور به عنوان جریان خروجی در نظر گرفته شده است).

معطوف کردن سری در ورودی از طریق آمپر صورت می پذیرد و به طور مستقیم نمی باشد.

از دیدگاه عملی، طراحی این گونه است می باشد.

شکل ۷: ۱۸

انواع (توپولوژی های) فیدبک در مدارات الکترونیک



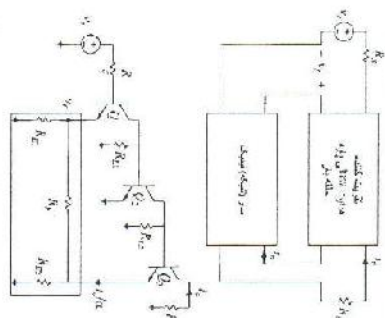
توپولوژی های هدایت انتقال:

- ۱) سیگنال ورودی که تقویت می شود جریان می باشد و سیگنال خروجی ولتاژ است.
- ۲) معطوف کردن سری و امپدانس ورودی پایین و امپدانس خروجی پایین باشد.
- ۳) شبکه فیدبک باید از ولتاژ خروجی نمونه برداری کند و سیگنال فیدبک باید به شکل جریان باشد.
- ۴) به خاطر جریان بودن سیگنال، ورودی سیگنال نمونه برداری شده باید با منبع به طور موازی قرار گیرد.
- ۵) نمونه برداری ولتاژ معطوف کردن موازی است.

حال در شکل مقابل نشان داده شده است.

شکل ۷: ۱۹

انواع (توپولوژی های) فیدبک در مدارات الکترونیک



توپولوژی های هدایت اعمال:

- ۱) سیگنال ورودی که تقویت می شود ولتاژ می باشد و سیگنال خروجی جریان می باشد.
- ۲) امپدانس ورودی بالا و امپدانس خروجی بالا می باشد.
- ۳) شبکه فیدبک باید از جریان خروجی نمونه برداری کند و سیگنال فیدبک باید به شکل ولتاژ باشد.
- ۴) به خاطر ولتاژ بودن سیگنال ورودی، سیگنال نمونه برداری شده v_{in} با منبع به طور سری قرار گیرد.
- ۵) نمونه برداری جریان معطوف کردن سری (فیدبک سری - سری).

تو چنان نشان داده شده (جریان کلکتور به عنوان جریان خروجی در نظر گرفته شده است).

معطوف کردن سری در ورودی از طریق آمپر صورت می پذیرد و به طور مستقیم نمی باشد.

از دیدگاه عملی، طراحی این گونه است می باشد.

شکل ۷: ۱۸

نکات کلی در مورد فیدبک در مدارات الکترونیک

نوع فیدبک:

تشخیص نوع معطوف کردن در ورودی

- ۱) اگر سیگنال ورودی به پس (گیت) اعمال شود و سیگنال نمونه برداری شده به آمپر (سورس) اعمال شود، معطوف کردن سری است.
- ۲) اگر سیگنال ورودی به آمپر (سورس) اعمال شود و سیگنال نمونه برداری شده به پس (گیت) اعمال شود، معطوف کردن سری است.
- ۳) اگر سیگنال ورودی به پس (گیت) اعمال شود و سیگنال نمونه برداری شده به پس (گیت) اعمال شود، معطوف کردن موازی است.
- ۴) اگر سیگنال ورودی به آمپر (سورس) اعمال شود و سیگنال نمونه برداری شده به پس (گیت) اعمال شود، معطوف کردن موازی است.
- ۵) اگر سیگنال ورودی به یک ورودی تقویت کننده تعادل اعمال شود و سیگنال نمونه برداری شده به ورودی دیگر تقویت کننده تعادل اعمال شود، معطوف کردن سری است.

شکل ۷: ۱۹

نکات کلی در مورد فیدبک در مدارات الکترونیکی

اگر سیگنال ورودی به یک ورودی تقویت کننده تقاضای اعمال شود و سیگنال نمونه برداری شده نیز به همان ورودی تقویت کننده فاضلی اعمال شود، مخلوط کردن موازی است.

اگر سیگنال ورودی به v_+ تقویت کننده عملیاتی (Op-Amp) اعمال شود و سیگنال نمونه برداری شده نیز به همان ورودی تقویت کننده عملیاتی (Op-Amp) اعمال شود، مخلوط کردن موازی است.

اگر سیگنال ورودی به v_- تقویت کننده عملیاتی (Op-Amp) اعمال شود و سیگنال نمونه برداری شده نیز به v_+ تقویت کننده عملیاتی (Op-Amp) اعمال شود، مخلوط کردن سری است.

توجه: آن چه تعیین کننده نوع مخلوط کردن در ورودی نحوه و محل شدن سیگنال است و نه شکل ظاهری منبع سیگنال که منبع ولتاژ یا منبع جریان باشد. در صورتی که منبع سیگنال مقاربت یا آن چیزی که باید باشد می‌تواند با استفاده از مدار معادل تونل یا تورتون آن را به منبع مورد نظر تبدیل کرد.

تشخیص نوع نمونه برداری در خروجی معمولاً بسته به این که دنبال محاسبه چه پارامتری هستیم، می‌توانیم نوع نمونه برداری در خروجی را تعیین کنیم.

نکات کلی در مورد فیدبک در مدارات الکترونیکی

تشخیص نوع پارامتر مورد استفاده برای مدل کردن شبکه فیدبک:

مخلوط کردن (نورث ورودی)	پارامترهای مورد استفاده برای شبکه فیدبک	نمونه برداری (نورث خروجی)	پارامترهای مورد استفاده برای شبکه فیدبک
موازی	ورودی: $y_{11}, y_{12} = \beta$ خروجی: $y_{21} = 0, y_{22}$	موازی	پارامترهای مورد استفاده برای شبکه فیدبک
سری	ورودی: $z_{11}, z_{12} = \beta$ خروجی: $z_{21} = 0, z_{22}$	سری	پارامترهای مورد استفاده برای شبکه فیدبک
موازی	ورودی: $g_{11}, g_{12} = \beta$ خروجی: $g_{21} = 0, g_{22}$	سری	پارامترهای مورد استفاده برای شبکه فیدبک
سری	ورودی: $h_{11}, h_{12} = \beta$ خروجی: $h_{21} = 0, h_{22}$	موازی	پارامترهای مورد استفاده برای شبکه فیدبک

نکات کلی در مورد فیدبک در مدارات الکترونیکی

روش فیدبک برای به دست آوردن پارامترهای علامت کوچک مدار بدون استفاده از KVL و KCL:

(۱) روابط مقاربت ورودی، مقاربت خروجی، و بهره را را برای یک توپولوژی فیدبک ایده آل (بدون مقاربت منبع، مقاربت بار، و اثر برگردانی شبکه فیدبک) به دست می‌آوریم.

شبکه فیدبک را بسته به نوع فیدبک، یا یک شبکه در نظر می‌گیریم (II و G, Z)، مدار می‌گیریم، بهره ای که می‌تواند از روابط تقریبی فیدبک به دست آید:

$$\begin{aligned} \text{تقویت کننده ولتاژ:} & \quad v_o/v_i \\ \text{تقویت کننده جریان:} & \quad i_o/i_i \\ \text{تقویت هدایت انتقالی:} & \quad y_{21}/y_{11} \\ \text{تقویت کننده مقاربت انتقالی:} & \quad y_{21}/y_{12} \end{aligned}$$

(۲) اثرات مقاربت بار، مقاربت منبع، و بازگداری شبکه فیدبک را درون تقویت کننده بیه شامل می‌کنیم و به عنوان تقویت کننده، پایه جدید در نظر می‌گیریم.

(۳) روابط به دست آمده در (۱) را برای این تقویت کننده استفاده می‌کنیم.

نکات کلی در مورد فیدبک در مدارات الکترونیکی

دستورالعمل تبدیل تقویت کننده، پایه ایده آل اولیه به تقویت کننده پایه در بردارنده اثرات بازگداری:

توجه: برای شبکه فیدبک بدون اثر بازگداری، فقط h_{12} (یا z_{12} یا g_{12}) از پارامترهای دو قطبی باید مخالف صفر باشد.

نکته: نسبت به حالت ایده آل، باید اثرات بازگداری شبکه فیدبک و مقاربت های منبع و بار را لحاظ کرد.

(۱) R_{11} و R_{22} (یا y_{11} یا y_{22} یا g_{11} در ورودی تقویت کننده اولیه در نظر می‌گیریم.

(۲) R_{12} (یا y_{12} یا g_{12}) در خروجی تقویت کننده اولیه در نظر می‌گیریم.

توجه: مقاربت یا فیدبک را می‌توان با استفاده از روش معادلاتی (استفاده از KVL و KCL) حل کرد. ولی استفاده از فیدبک این محاسبات را ساده‌تر می‌سازد.

نکته: برای استفاده از روابط فیدبک، باید شیبها هر مدار مورد تجربه و تحلیل، مشابه یکی از مدارات فیدبک ایده آل شود.

در این صورت با استفاده از استفاده از فیدبک فقط R_{12} و R_{22} مربوط به آن مدار را می‌توان نادیده فیدبک به دست آورد.

نکات کلی در مورد فیدبک در مدارات الکترونیکی

توجه:

(۱) مقاومت دیده شده قبل از مقاومت R_L یعنی R_{in} با داشتن R_{in} می توان R_L را رابطه زیر به دست می آید:

$$R_{in} = \frac{R_{if}}{1 - R_{of}/R_L} \leftarrow R_{of} = R_{of} \parallel R_L \text{ موازی باشد.}$$

$$R_{of} = R_{if} - R_L \leftarrow R_{of} = R_{if} + R_L \text{ سری باشد.}$$

(۲) مقاومت دیده شده قبل از مقاومت R_{of} یعنی R_{if} با داشتن R_{if} می توان R_{of} را رابطه زیر به دست می آید:

$$R_{if} = \frac{R_i}{1 - R_{of}/R_g} \leftarrow R_{if} = R_{if} \parallel R_g \text{ موازی باشد.}$$

$$R_{if} = R_{of} - R_g \leftarrow R_{if} = R_{of} + R_g \text{ سری باشد.}$$

نکات کلی در مورد فیدبک در مدارات الکترونیکی

توجه: دلیل صرف نظر از R_{of} از روی R_{if} در شبکه فیدبک:

× غیر فعال بودن عناصر شبکه فیدبک

× بزرگی بودن سیگنال پورت خروجی نسبت کننده پایه

× کوچک بودن سیگنال پورت ورودی شبکه فیدبک

شبه فیدبک R_{of} یا R_{if} از R_{of} یا R_{if} کوچکتر است \rightarrow تقریب کننده پایه R_{of} یا R_{if} را 0 می دانیم.

همین طرز برای تقریب کننده پایه R_{if} به داریم:

نکته: اگر روابط برای به دست آوردن پارامترهای شبکه فیدبک را فراموش کنیم، برای پیدا کردن به نامر مورد نظر (مقاومت دیده شده) در یک پورت باید پورت دیگر را اگر موازی باشد اتصال کوتاه کرد و اگر سری باشد مدار باز کرد.

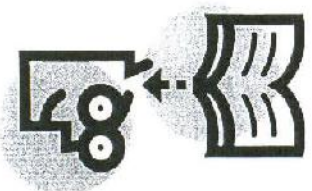
نکات کلی در مورد فیدبک در مدارات الکترونیکی

توجه:

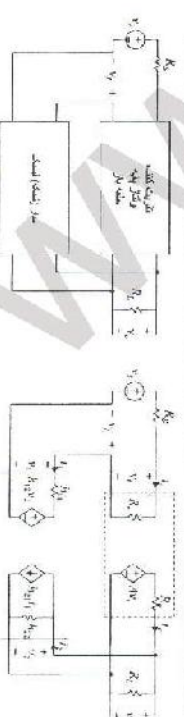
(۱) روابط به دست آمده برای مقاومت های ورودی و خروجی یا عرض یک طرفه بودند تقریب کننده پایه است که ممکن است همیشه درست نباشد.

(۲) اگر تکنیک فیدبک فقط برای به دست آوردن R_{in} و R_{of} و R_{if} در صورتی که مدار ما دقیقاً شبه یکی از انواع فیدبک شده باشد می توانیم استفاده کنیم.

(۳) برای به دست آوردن پارامترهایی غیر از پارامترهای ذکر شده در (۲) باید از رابطه ای پارامتر مورد علاقه به یکی از پارامترهای بند (۲) استفاده کنیم.

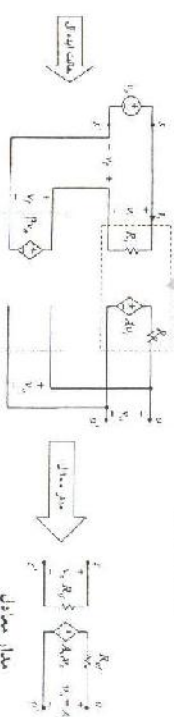


فیدبک سری- موازی

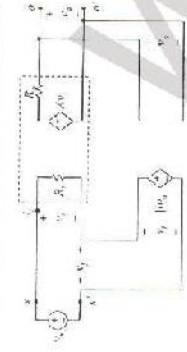


وضعیت واقعی

وضعیت معادل



فیدبک سری- موازی



وضعیت ایده‌آل:

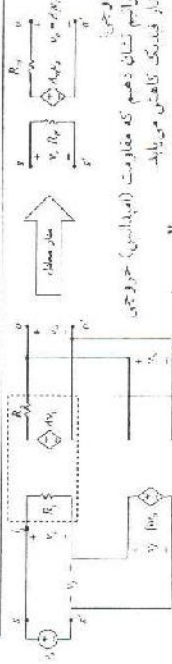
از یک تقویت‌کننده تک طرفه (Unilateral) برای مدار تقویت‌کننده مدار باز استفاده شده است (مدار A).

توجه داشته باشید که مدار β مدار β ، A و R_L Load نمی‌کند ($h_{11} = 1/h_{22} = 0$)

به راحتی می‌توان R_{if} و R_{of} را در این مدار ایده‌آل شامل کرد.

همچنین می‌توان فرضی نمود که درون مدار A شامل شده‌اند.

فیدبک سری- موازی



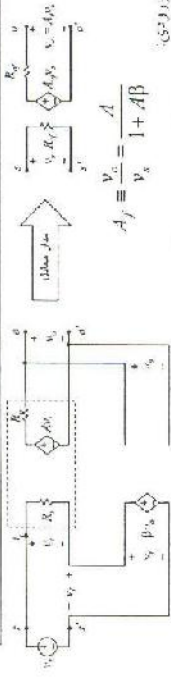
$$i = \frac{v_i - A v_o}{R_o} = \frac{v_i + \beta v_o}{R_o} = \frac{v_i + \beta v_o}{Z_o(s)} = \frac{(1 - \beta A) v_o}{R_o}$$

$$\rightarrow R_{if}(s) = \frac{v_i}{i} = \frac{R_o}{1 - \beta A(s)}$$

این نتیجه نیز قابل پیش‌بینی بود زیرا مقاومت خروجی را نسبت β به A تعریف کردیم و از آن جا که مدار فیدبک β را نموده بوداری می‌کند و منفی می‌باشد، ولتاژ منبع کنترل شده برابر با βv_o به ولتاژ v_i افزوده می‌شود و نیز نتیجه جریان i افزایش می‌یابد و مقاومت خروجی را کوچکتر نشان می‌دهد.

توجه: برای هر بوردی که موازی باشد، مقاومت دیده شده از آن بورد، تقسیم بر $[1 + \beta A(s)]$ خواهد شد.

فیدبک سری- موازی



$$A_{v_i} = \frac{v_o}{v_i} = \frac{A}{1 + \beta A}$$

بنابراین

مقاومت ورودی:

$$R_{if} = \frac{v_i}{i_i} = R_i + \frac{v_o}{v_i} \beta v_o = R_i + \beta A v_o = R_i (1 - \beta A)$$

$$\rightarrow R_{if} = R_i (1 - \beta A)$$

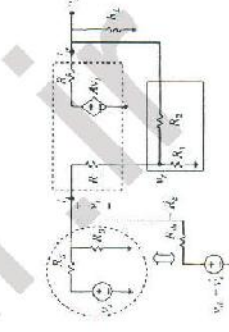
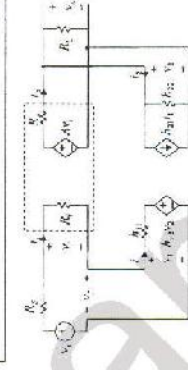
عمومی تر کردن نتیجه به دست آمده ←

$$Z_{if}(s) = Z_i(s) [1 + A(s)\beta(s)]$$

این نتیجه قابل پیش‌بینی بود زیرا که به خاطر این که ولتاژ ورودی v_i حاصل تقاضای v_o و βv_o می‌باشد، این ولتاژ کاهش می‌یابد و با توجه به این که مقاومت ورودی نسبت β به A تعریف کرده‌ایم، مقاومت ورودی نیز افزایش می‌یابد.

توجه: برای هر بوردی که سری باشد، مقاومت دیده شده از آن بورد، برابر خواهد شد.

فیدبک سری- موازی



وضعیت عملی:

در حالت ایده‌آل مدار فیدبک "منبع ریزش" کمتر شده و ولتاژ "ایده‌آل" نمی‌باشد بلکه شبکه‌ای غیرفعال (PASSIVE) می‌باشد.

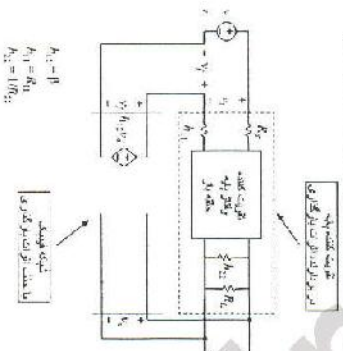
← بر روی تقویت‌کننده، پایه اثر بارگذاری (Loading) دارد. برای پیدا کردن مدارهای عملی مراحل شرح داده شده در اسلایدهای بعدی باید طی شود.

توجه: (قابل تعمیم به آرایش‌های دیگر فیدبک)

محل از شرح این مراحل باید به این نکته توجه کرد: که نتایج این مراحل فقط قابل ارائه به آرایش است که منبع از طریق یک مقاومت سری به ورودی تقویت‌کننده وصل بوده، مقاومت بار به

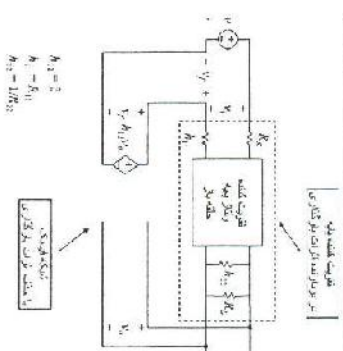
طرز موازی به خروجی تقویت‌کننده وصل باشد و هر غیر این صورت با استفاده از تبدیل تئوری بوردی باید آرایش تقویت‌کننده را بدین صورت در برد.

فییدیک سری - موازی



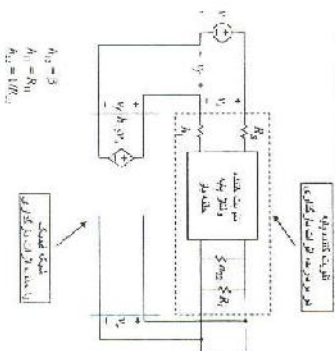
محلله اول:
 عبارت های R_1 و R_2 را باید با تقریب کننده پایه Lamp کنیم
 انتخاب پارامتر های β برای شبکه فییدیک به خاطر آن است که تنها پارامتر شبکه است که در آن مدار فییدیک در ورودی به صورت سری و در خروجی به صورت موازی می باشد است.
 در مدارهای فعال این پارامتر بزرگ می باشد و در مدارهای غیر فعال (passive) این پارامتر کوچک می باشد.
 β همیشه از 1 >>> بزرگ تر است.
 برای تقریب کننده های یک طرفه جوامیم طاقست:
 $\beta \approx \frac{V_1}{V_2}$ همیشه همیشه از 1 >>>
 در نتیجه سطح جریان را بسته را برای شبکه فییدیک به طوری مخالف می کنیم

فییدیک سری - موازی



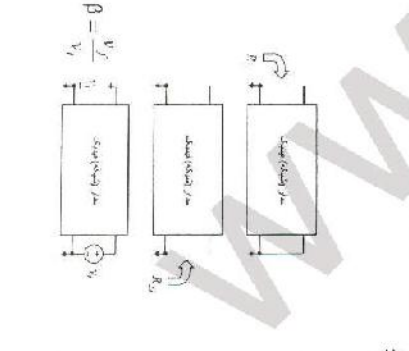
ممانده که که از شکل مثال دیده می شود اثر بازگشایی شبکه فییدیک ، همچون R_1 و R_2 در مدار A شامل شده است.
 اثر بازگشایی فییدیک در ورودی از طریق R_1 و در خروجی از طریق R_2 در مدار A شامل شده است.
 پس از محاسبه A جدید، گامه روانه فای می تواند نحوه استفاده قرار گیرد
 قدم بعدی محاسبه پارامتر های شبکه فییدیک

فییدیک سری - موازی



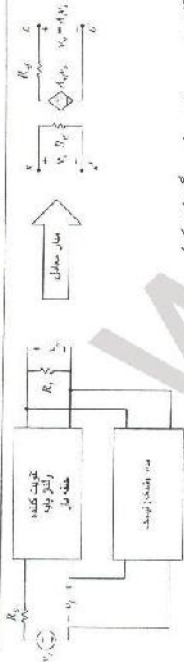
$\beta_{11} = \frac{V_1}{V_2}$
 با توجه به تقریب β متناهی می شود برای یافتن اثر بازگشایی در ورودی باید خروجی را اتصال کوتاه کنیم و این اتصال کوتاه کردن یعنی از بین بردن اثر فییدیک
 $\beta_{22} = \frac{V_2}{V_1}$
 برای یافتن اثر بازگشایی در خروجی با توجه به تعریف β باید ورودی و مدار باز کنیم که معادل است با از بین بردن اثر فییدیک
 $\beta = \beta_{11} = \frac{V_1}{V_2}$

فییدیک سری - موازی



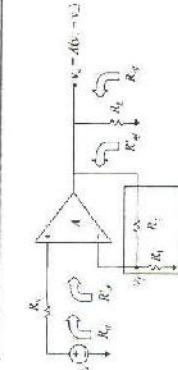
خلاصه قوانین برای به دست آوردن مدارهای A و β
 برای یافتن اثر بازگشایی در ورودی باید خروجی را اتصال کوتاه کنیم و این اتصال کوتاه کردن یعنی از بین بردن اثر فییدیک
 برای یافتن اثر بازگشایی در خروجی با توجه به تعریف β باید ورودی و مدار باز کنیم که معادل است با از بین بردن اثر فییدیک
 $\beta = \beta_{11} = \frac{V_1}{V_2}$

فیدبک سری- موازی



توجه: (قابل توجه به نوع های دیگر فیدبک)
 با توجه به این که V_1 و V_2 مدار معادل طبقه قطری است و R_{in} مدار طبقه بعدی است، صورت مدار معادل
 فر اینجا چه می باشد؟
 (۱) وجود R_{in} چه فائده ای در مقاومت ورودی معادل زمانی ارزش دارد که R_{in} وجود داشته باشد و با استفاده از مقاومت ورودی تقارن به عنوان مثال با تقسیم مقاومتی مقدار ولتاژ ورودی را تعیین کنیم.
 در این حالت، مقاومت ورودی خود درون R_{in} شامل شده است! البته برای محاسبه توان و جریان ورودی از آن می توان استفاده کرد.
 (۲) وجود R_{in} چه فائده ای در مقاومت تقارن خروجی معادل زمانی ارزش دارد که R_{in} وجود داشته باشد و با استفاده از مقاومت خروجی تقارن به عنوان مثال با تقسیم مقاومتی مدار ولتاژ خروجی را تعیین کنیم در این حالت، مقاومت بار خود درون R_{in} شامل شده است!

فیدبک سری- موازی



مثال
 مناسب برای A ، β ، R_{in} ، R_{out} ، R_{in}' و R_{out}'
 به دست آورید
 همچنین مقادیر این عبارات را به زای

$$\begin{aligned} R_{in} &= 10 \text{ M} \\ R_{out} &= 100 \text{ K} \\ R_1 &= 1 \text{ K} \\ R_2 &= 10 \text{ K} \\ R_3 &= 2 \text{ K} \\ R_4 &= 1 \text{ K} \\ R_5 &= 1 \text{ M} \\ \mu &= 10^4 \end{aligned}$$

به دست آورید.
 تقویت کننده ای عملیاتی همگی دارای ورودی
 تقصیر می باشد. در نتیجه ورودی آنها را به
 صورت مقصی نشان می دهیم

مدار معادل Op Amp

فیدبک سری- موازی

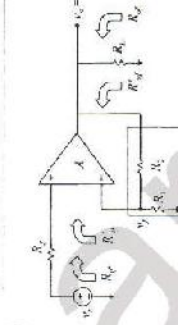
توجه: (دنباله) ...

(۳) در این حالت A_{cl} است. که در بردارنده از آن هر دو R_{in} و R_{out} ست.
 (۴) در صورتی که از یک حلقه فیدبک درون یک حلقه فیدبک دیگر استفاده شود، آن گاه تعریف
 مقاومت های ورودی (R_{in}) و خروجی (R_{out}) معنا خواهد داشت.

تکه:

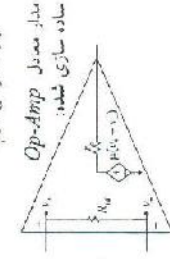
در صورتی که از یک حلقه فیدبک درون یک حلقه فیدبک دیگر استفاده شود، آن گاه ابتدا فیدبک
 داخلی را در نظر فیدبک آنالیز شده و سپس با یکی از مدل های عمومی تقویت کننده آن را جایگزین
 می کنیم. این روش در صورتی معتبر خواهد بود که مدار فیدبک داخلی هیچ اثری بر روی مدار
 فیدبک خارجی نداشته باشد.

فیدبک سری- موازی

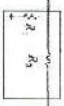


مثال ...
 توجه مدار معادل Op-Amp
 اگر $V_{CM} = V_{R2} = V_{R3}$ ، مقومت R_{in} از مدار $R_{in} = A_{cl}(V_1 - V_2)$
 حذف می شود.
 اگر جریان ورودی مشکل از جریان های
 مقاومت های R_{in} و R_{out} می شود، از آن جا که
 جریان مقاومت های R_{in} بسیار کوچکتر است، از
 این مقاومت ها می توانم صرف نظر کنیم و آنها را بی
 نهایت فرض کنیم.

مدار معادل Op-Amp



فیدبک سری- موازی



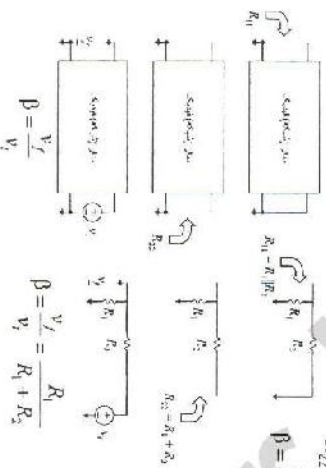
مثال ...

تعیین پارامترهای شبکه فیدبک:

$$R_{11} = R_1 | R_2 \rightarrow R_{11} \approx 1 \text{ K}$$

$$R_{22} = R_1 + R_2 \rightarrow R_{22} \approx 1 \text{ M}$$

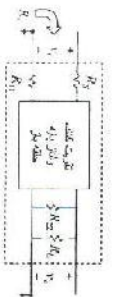
$$\beta = \frac{V_f}{V_o} = \frac{R_1}{R_1 + R_2} \rightarrow \beta = 10^{-3}$$



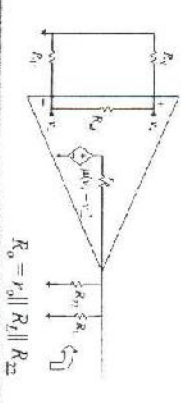
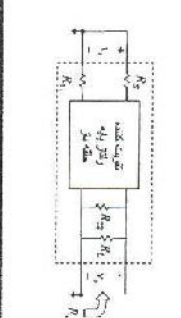
فیدبک سری- موازی

مثال ...

تعیین پارامترهای تقویت کننده پایه فیدبک



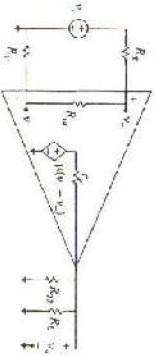
$$R_o = R_o + R_{11} + R_{12}$$



فیدبک سری- موازی

مثال ...

تعیین پارامترهای تقویت کننده ...



$$A = \frac{V_o}{V_i} = \mu \frac{R_{id}}{R_{id} + R_s + R_{11}} \times \frac{R_{22} || R_L}{R_L + r_o}$$

فیدبک سری- موازی

مثال ...



$$R_i = R_s + R_{11} + R_{id} \rightarrow R_i \approx 111 \text{ K}$$

$$R_o = r_o || R_{22} \rightarrow R_o \approx 657$$

$$A = \frac{V_o}{V_i} = \mu \frac{R_{id}}{R_{id} + R_s + R_{11}} \times \frac{R_{22} || R_L}{R_L + r_o}$$

$$A_{v_f} = \frac{1}{1 + \beta A}$$

$$R_{i_f} = R_i(1 + \beta A) \rightarrow R_{i_f} \approx 777 \text{ K}$$

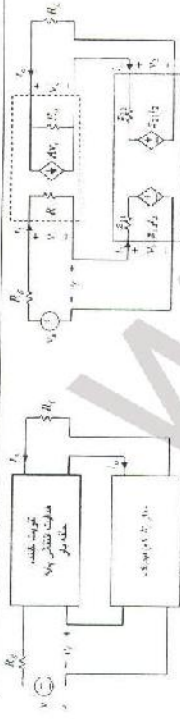
$$R_{o_f} = R_o(1 + \beta A) \rightarrow R_{o_f} \approx 95.3$$

$$R_{i_f} \approx 857$$

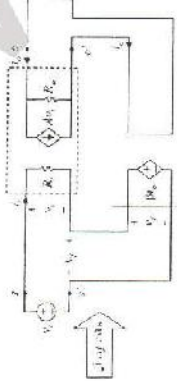
$$R_{o_f} = R_o(1 + \beta A) \rightarrow R_{o_f} \approx 95.3$$

$$R_{o_f} = R_o(1 + \beta A) \rightarrow R_{o_f} \approx 100$$

فیدبک سری - سری

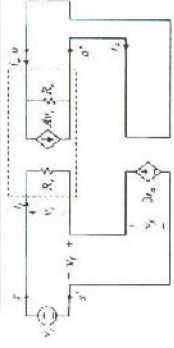


وضعیت واقعی



وضعیت ایده‌آل

فیدبک سری - سری



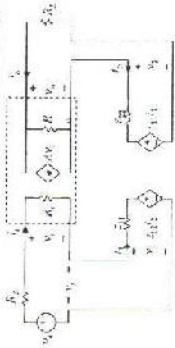
وضعیت ایده‌آل:
 همانند حالت قبلی، می‌توانیم فرض کنیم که مدار A بازدارنده R_2 و R_3 می‌باشد و مدار β مدار A را بازگداری نمی‌کند.
 مشابه حالت قبلی می‌توان نشان داد که:

$$R_{if} = R_1(1+\beta A)$$

$$R_{of} = R_5(1+\beta A)$$

$$A_r = \frac{v_2}{v_1} = \frac{A}{1-\beta A}$$

فیدبک سری - سری



وضعیت واقعی:
 پارامترهای Z_{21} مدار است که هم در خروجی و هم در ورودی به طور سری می‌باشد. در نتیجه برای شبکه فیدبک از این پارامترها استفاده می‌کنیم.
 در مدارهای فیدبک که غیرمدال می‌باشند، انتقال مستقیم بسیار کوچک است.
 $|Z_{21}| \gg |Z_{12}|$ جهت کسب $|Z_{21}|$
 شبکه نسبتاً
 برای صورت‌کننده‌های یک طرفه خواهیم داشت:
 شبکه نسبتاً $|Z_{12}| \ll |Z_{21}|$

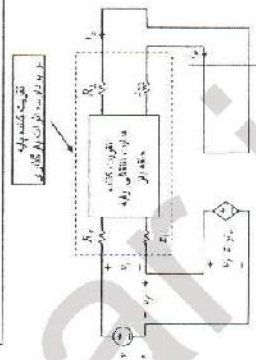
$$Z_{11} = \frac{V_1}{I_1} \Big|_{I_2=0}$$

$$Z_{22} = \frac{V_2}{I_2} \Big|_{V_1=0}$$

$$\beta = \frac{V_2}{I_2} \Big|_{V_1=0}$$

توجه: برای بازنش اثر بازگداری در ورودی با توجه به تعریف Z_{11} باید خروجی را مدار باز کنیم و این مدار باز کردن یعنی اثر بودن اثر فیدبک. برای یافتن اثر بازگداری در خروجی با توجه به تعریف Z_{22} باید ورودی را مدار باز کنیم که معادلی است با اثر نبودن اثر فیدبک.

فیدبک سری - سری



با شامل کردن Z_{11} و Z_{22} در مدار صورت‌کننده پایه همچنین شامل کردن R_2 و R_3 در همین صورت‌کننده پایه، مدار صورت‌کننده به مداری شبیه مدار فیدبک و وضعیت ایده‌آل تبدیل می‌شود.

توجه داشته باشید که Z_{11} جریان ورودی به درگاه خروجی (Port) صورت‌کننده تعریف می‌شود.

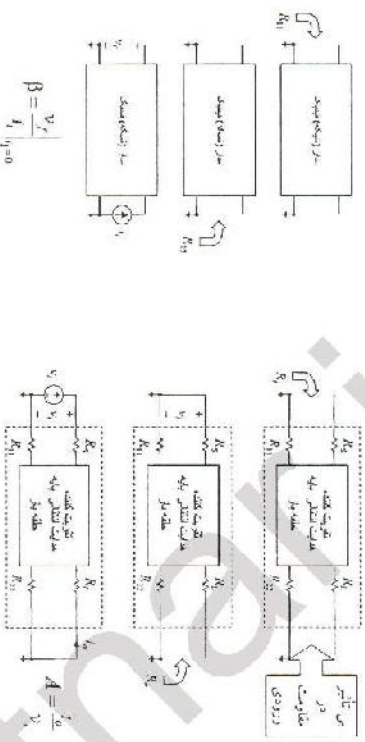
$$Z_{11} = R_1$$

$$Z_{22} = R_5$$

10

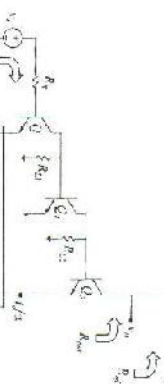
فیدبک سری - سری

خلاصه قوانین برای به دست آوردن مدارهای A و B



فیدبک سری - سری

مثال

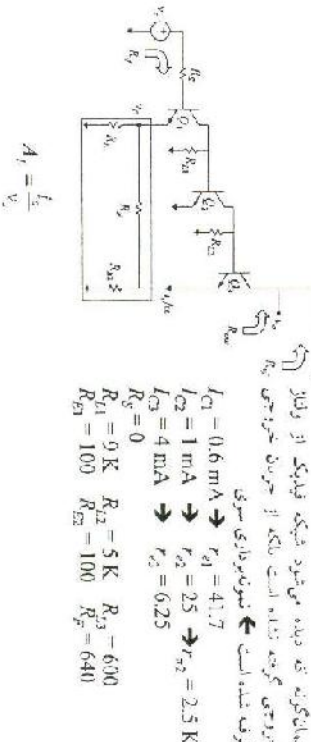


$$A_f = \frac{v_o}{v_i}$$

مثالی از مدار تقویت کننده‌های با فیدبک بلند رسیو (Broadband Amplifier) در MC1553 در شکل صفحه بعد نشان داده شده است. این تقویت کننده با استفاده از فیدبک سطح پهنای باند (Flatness) می‌تواند این مدار "تشدید کننده" (Feedback Triple) تشکیل دهد. شبکه فیدبک از مقاومت‌های R_{f1} و R_{f2} تشکیل شده است. (نشان دهنده نشان داده شده است) مقدار β نامشخص است. $I_{C1} = 0.6 \text{ mA}$, $I_{C2} = 1 \text{ mA}$, $I_{E3} = 4 \text{ mA}$ فرض کنید. $\beta = h_{FE} = 100$, $r_{\pi} = \infty$ مقادیر بهره حلقه باز A فاکتور فیدبک β بهره حلقه بسته A_f بهره ولتاژ و مساحت رزونانس R_{in} یا R_{out} را تعیین کنید.

فیدبک سری - سری

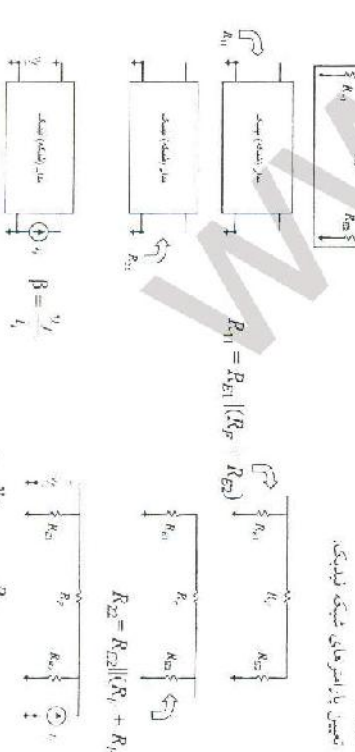
مثال ...



مثال ...
 همان‌گونه که دیده می‌شود شبکه فیدبک از ولتاژ خروجی گرفته شده است. شبکه از خروجی خروجی گرفته شده است. ← نمونه‌برداری سری
 $I_{C1} = 0.6 \text{ mA} \rightarrow r_{\pi 1} = 4.17$
 $I_{C2} = 1 \text{ mA} \rightarrow r_{\pi 2} = 25$
 $I_{E3} = 4 \text{ mA} \rightarrow r_{\pi 3} = 2.5 \text{ K}$
 $R_S = 0$
 $R_{f1} = 9 \text{ K}$, $R_{f2} = 5 \text{ K}$, $R_{c1} = 600$
 $R_{e1} = 100$, $R_{e2} = 100$, $R_{L} = 640$

فیدبک سری - سری

مثال ...



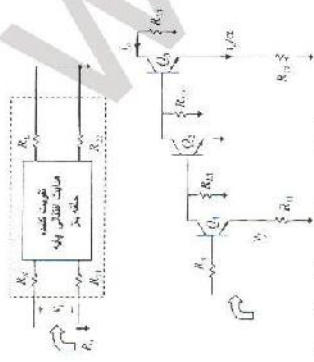
$$\beta = \frac{v_f}{v_o} = \frac{R_{f1}}{R_{e1} + R_{f1} + R_{f2} + R_{e2} + R_{L}}$$

فیدبک سری - سری

مثال ...

تعیین پارامترهای ثبوت کننده پایه جدید:

$$R'_i = R_B + (h_{fe} + 1)(r_{e1} + R_{11}) \\ = (h_{fe} + 1)(r_{e1} + R_{11}) = 13.65 \text{ K}$$

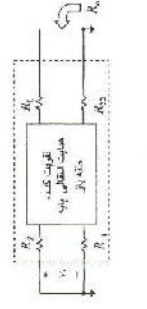


$$R'_o = R_E - (h_{fe} + 1)(r_{e1} + R_{11})$$

فیدبک سری - سری

مثال ...

تعیین پارامترهای ثبوت کننده ...



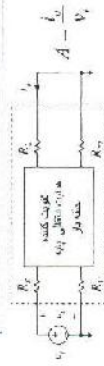
$$R'_o = R_{E3} + R'_o$$

$$R'_o = r_{e3} \left(1 + \frac{\beta_{m3} R_{E2}}{1 + (r_{e2} \parallel R_{E2}) / r_{m3}} \right) \rightarrow R'_o = r_{e3} \left(1 + \frac{\beta_{m3} R_{E2}}{1 + R_{E2} / r_{e2}} \right)$$

فیدبک سری - سری

مثال ...

تعیین پارامترهای ثبوت کننده ...



$$\frac{v_{e1}}{v_i} = -\frac{\alpha(R_{E2} \parallel r_{e2})}{r_{e1} + R_{E1}} \rightarrow \frac{v_{e1}}{v_i} = -14.92$$

$$R_{i2} = 0 \rightarrow \frac{v_{e2}}{v_i} = \frac{v_{e1}}{v_i} = -14.92$$

$$\frac{v_{e2}}{v_i} = \frac{v_{e1}}{v_i} = -131.2$$

$$\frac{i_o}{v_{e2}} = \frac{\alpha i_{e2}}{v_{e2}} = \frac{\alpha}{r_{e2} + R_{E2}} \rightarrow \frac{i_o}{v_{e2}} = 10.49 \text{ mA/V}$$

$$A = \frac{i_o}{v_i} = \frac{i_o}{v_{e2}} \times \frac{v_{e2}}{v_i} \rightarrow A = 20.5 \frac{\text{A}}{\text{V}}$$

فیدبک سری - سری

مثال ...

تعیین پارامترهای ثبوت کننده ...



$$R'_{if} = R_i(1 + \beta A) \rightarrow R'_{if} \approx 3.34 \text{ M}$$

$$A_f = \frac{i_o}{v_i} = \frac{A}{1 + \beta A} \rightarrow A_f = 83.7 \text{ mA/V}$$

توجه: در این مثال با توجه به نوع فیدبک

نمی توان مستقیماً v_o/v_i و R_{out} را محاسبه کرد.ولی ولتاژ v_o و غیر مستقیم می توانیم به دست

آوریم.

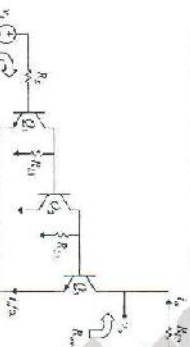
$$\frac{v_o}{v_i} = \frac{i_o R_{L3}}{v_i} = -A_f R_{L3} \rightarrow \frac{v_o}{v_i} = -50.2$$

$$R_{out} = (R'_o - R_{E3}) \parallel R_{L3}$$

$$R_{out} = R_o(1 + \beta A)$$

خطای مهم نیست! $R_{out} = R_{E3}$ از آن جا که R_{E3} به خاطر فیدبک باید خیلی بزرگ باشد، خواهیم داشت:

فیدبک سری-سری



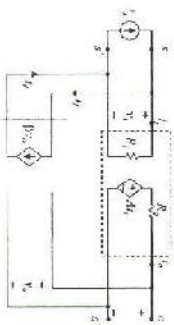
توجه: در تعیین کسبده می که در اینتر (سری) دارای مشارکت است، یک فیدبک در مدار وجود دارد و در صورتی که مدار دارای فیدبک دیگری نیز باشد در این صورت مدار دارای بیش از یک فیدبک است و ورودی به دست آمده در فوق برای نظارت های ورودی، خروجی و حتی بهره ممکن است مغایر باشد. در این مثال، طبقه سوم نیز دارای یک فیدبک سری است.



در این مثال، توجه داشته باشید که این فیدبک اصالتی هم در مسیر مقاومت خروجی و هم در مسیر بهره وجود دارد.

در صورتی که روابط مقاومت های ورودی و خروجی با هم تطبیق داشته باشد، این کار روابط فیدبک ممکن است مغایر باشد. یا توجه به بحث قبلی ما، مقادیر مقاومت های ورودی و خروجی مورد استفاده می باشد بوده و در نتیجه درستی و یا نادرستی مقادیر مشابه قدمه اینها بالایی در رابطه بهره نخواهد داشت.

فیدبک موازی-موازی



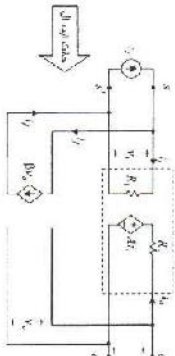
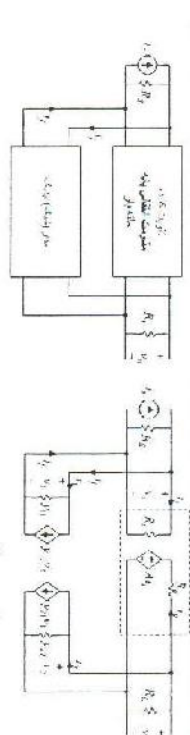
وضیعت ایده‌آل:
میانند حالت فیلد می توانیم فرض کنیم که مدار A دربردارنده R_i و R_o می باشد و مدار A_f مشابه حالت قبل می توان نشان داد که:

$$R_{y_i} = \frac{R_o}{1 + A\beta}$$

$$R_{y_o} = \frac{R_o}{1 + A\beta}$$

$$A_f = \frac{v_o}{v_i} = \frac{A}{1 - A\beta}$$

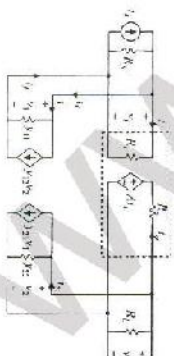
فیدبک موازی-موازی



وضیعت ایده‌آل

مدار معادل

فیدبک موازی-موازی



وضیعت واقعی:
پارامترهای مدار مورد نیاز باید در ورودی و خروجی به صورت موازی باشند که توسط پارامترهای ورودی این ویژگی می باشد. مثال در مدارهای فیدبک که غیرفعال می باشند. مثال مستقیم مدار کوچک است:
پس میسازد A_f در صورت تصدیق A_f است:

$$\beta_{11} = \frac{v_f}{v_o}$$

$$\beta = \beta_{11} = \frac{1}{A}$$

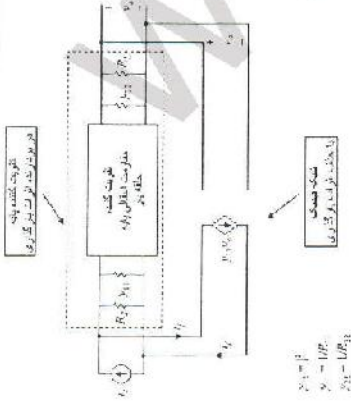
$$\beta_{22} = \frac{v_f}{v_o}$$

توجه: برای این بارگذاری در ورودی با توجه به تعریف A از رابطه خروجی و اتصال کوتاه کنیم و این اتصال کوتاه کرده یعنی از بین بردن اثر فیدبک برای یافتن اثر بارگذاری در خروجی با توجه به تعریف A_f باید ورودی و اتصال کوتاه کنیم که معادل است با از بین بردن اثر فیدبک

فیدبک موازی - موازی

با شامل کردن R_{11} و R_{22} در مدار تقریب کننده.

پایه و همپین شامل کردن R_{11} و R_{22} در همین تقریب کننده پایه مدار تعویض کننده به مداری شبیه مدار فیدبک وضعیت ایده‌آل تبدیل می‌شود.



فیدبک موازی - موازی

مثال:
مقدار ولتاژ علامت کوچک V_{ce} و V_{be} مقومت ورودی R_i و R_o (R_{in}) و مقاربت خروجی R_o را محاسبه کنید ($\beta = 100$).
نمود: R_{11} در پایه‌س دیود BE استفاده می‌شود.

$$V_{CC} = 12V \quad V_{BEON} = 0.7V \quad R_C = 4.7K$$

$$R_B = 10K \quad R_F = 47K \quad R_E = 4.7K$$

$$DC: \quad V_C = V_{BEON} + (I_B + I_{R2})R_F \quad (1)$$

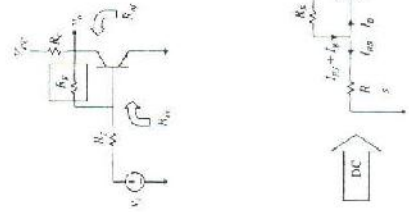
$$KCL: \quad \frac{V_{CC} - V_C}{R_C} = \beta I_B + (I_B - I_{R2}) \quad (2)$$

$$I_{R2} = -\frac{V_{BEON}}{R_F} \quad (3)$$

$$\beta = h_{fe} = 100 \quad R_o = \infty$$

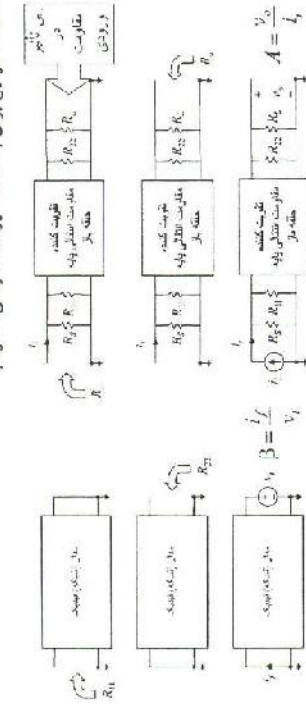
$$I_{R1} = 0.07mA \quad I_F \approx 0.015mA \quad V_C \approx 4.7V$$

$$I_C \approx 1.5mA \rightarrow g_m = 60mA/V$$



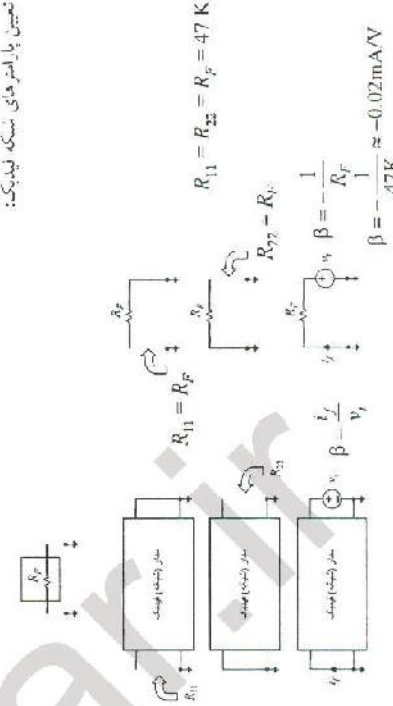
فیدبک موازی - موازی

خلاصه قوانین برای به دست آوردن مدارهای A و β



فیدبک موازی - موازی

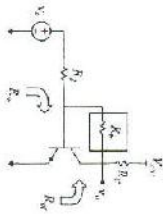
مثال ...
تعیین پارامترهای شبکه فیدبک:



فیدبک موازی - موازی

مثال ...

AC:

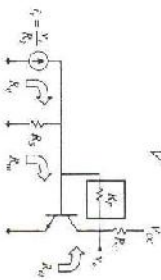


برای به دست آوردن احساسی از کوچکی بودن انتقال مستقیم شبکه فیدبک به پارامترهای زیر توجه کنید:

$$g_m = 60 \text{ mA/V}$$

$$r_{21} = r_{12} = \beta = -\frac{1}{47 \text{ K}} \approx -0.021 \text{ mA/V}$$

برای شبکه فیدبک:



65

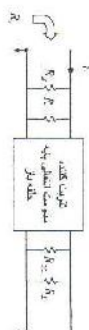
© Ali Atzali-Kusha

atzali@ut.ac.ir

فیدبک موازی - موازی

مثال ...

تصمیم بر این مورد های تقریب کننده پایه جدید:



$$R_1 = R_2 \parallel R_3 \parallel R_4$$

$$R_1 = (R_2 \parallel R_3 \parallel R_4) \rightarrow R_1 = 1.4 \text{ K}$$

$$R_2 = (R_1 \parallel R_4) \rightarrow R_2 = 4.27 \text{ K}$$

66

© Ali Atzali-Kusha

atzali@ut.ac.ir

فیدبک موازی - موازی

مثال ...

تصمیم بر این مورد های تقریب کننده ...



$$A = \frac{v_o}{v_i}$$

$$v_e = v_o = (R_2 \parallel R_3 \parallel R_4) i_f$$

$$i_e = i_o - g_m v_o = g_m (R_2 \parallel R_3 \parallel R_4) i_f$$

$$v_e = v_o = -(R_1 \parallel R_4) g_m (R_2 \parallel R_3 \parallel R_4) i_f$$

$$A = \frac{v_o}{v_i} = -g_m (R_1 \parallel R_4) \parallel R_3 \parallel R_2 \parallel R_4 \parallel R_1$$

$$\rightarrow A = -358.7 \text{ K}\Omega$$

67

© Ali Atzali-Kusha

atzali@ut.ac.ir

فیدبک موازی - موازی

مثال ...



$$R_{if} = \frac{R_o}{1 - A\beta}$$

$$\rightarrow R_{if} = 495$$

$$R_{of} = \frac{R_o}{1 + A\beta}$$

$$\rightarrow R_{of} = 162.2$$

$$A_f = \frac{v_o}{v_i} = \frac{A}{1 + A\beta}$$

$$\rightarrow A_f = -41.6 \text{ K}$$

توجه: در این مثال با توجه به نوع فیدبک نمی توان مستقیماً R_{if} را محاسبه کرد ولی غیر مستقیم خواهیم داشت:

$$v_o = -\frac{v_o}{i_f R_o} = -\frac{v_o}{i_f R_o} \rightarrow \frac{v_o}{v_i} = -A_f \rightarrow \frac{v_o}{v_i} = -41.16$$

$$R_{in} = R'_i = \frac{1 - R_o / R_s}{1 - R_o / R_s} \rightarrow R_{in} = 165$$

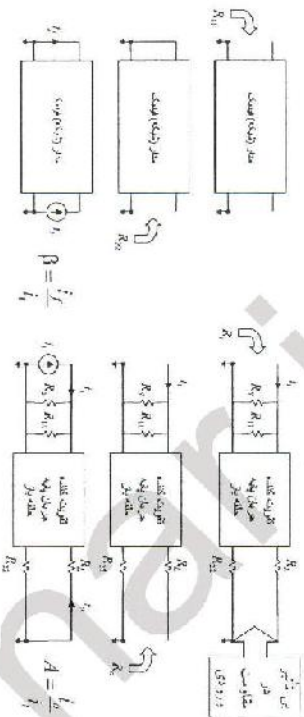
68

© Ali Atzali-Kusha

atzali@ut.ac.ir

فیدبک موازی - سری

خلاصه قوانین برای به دست آوردن مدارهای در ۸ و ۹:

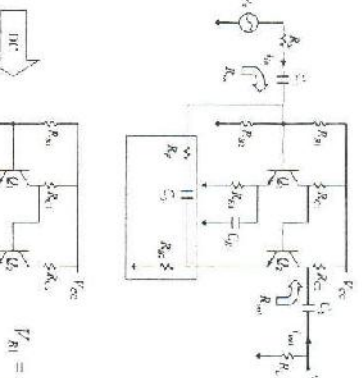


فیدبک موازی - سری

مثال:

شکل مقابل مدار فیدبک موازی - سری را نشان می‌دهد. فرض کنید:

- $R_f = 100 \text{ K}$ و $\beta = 100$
- $V_{BEQ} = 0.7 \text{ V}$
- $R_{EQ} = 12 \text{ V}$
- $R_{S1} = 100 \text{ K}$
- $R_{S2} = 10 \text{ K}$
- $R_{B1} = 15 \text{ K}$
- $R_{B2} = 10 \text{ K}$
- $R_{E1} = 8 \text{ K}$
- $R_{E2} = 8 \text{ K}$
- $R_{L1} = 1.3 \text{ K}$
- $R_{L2} = 1 \text{ K}$
- $R_{F1} = 10 \text{ K}$



محاسبات DC:

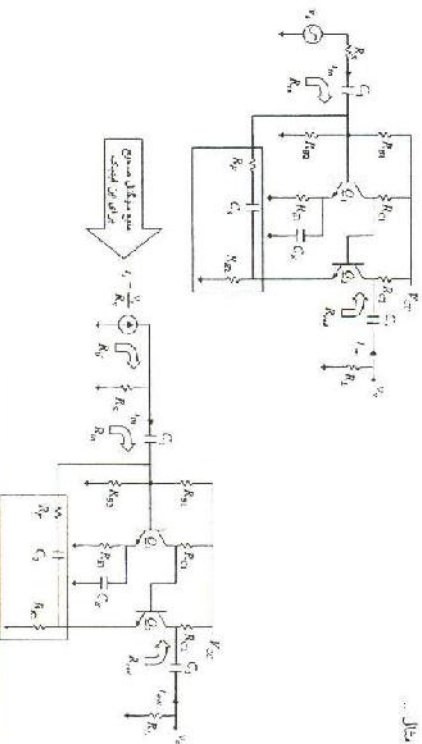
$$V_{R1} = \frac{15}{15+100} \times 12 = 1.57 \text{ V}$$

$$\rightarrow V_{E1} = 0.87 \text{ V} \rightarrow I_{E1} = 1 \text{ mA} \rightarrow I_{C1} = 2 \text{ V}$$

$$\rightarrow V_{E2} = 1.3 \text{ V} \rightarrow I_{E2} = 1 \text{ mA} \rightarrow I_{C2} = 4 \text{ V}$$

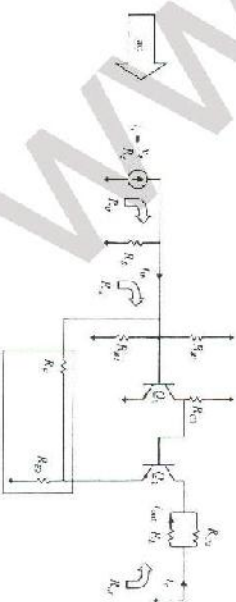
فیدبک موازی - سری

مثال:



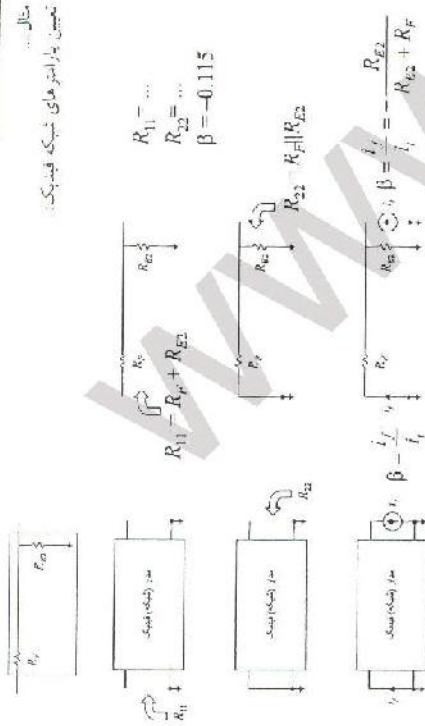
فیدبک موازی - سری

مثال:

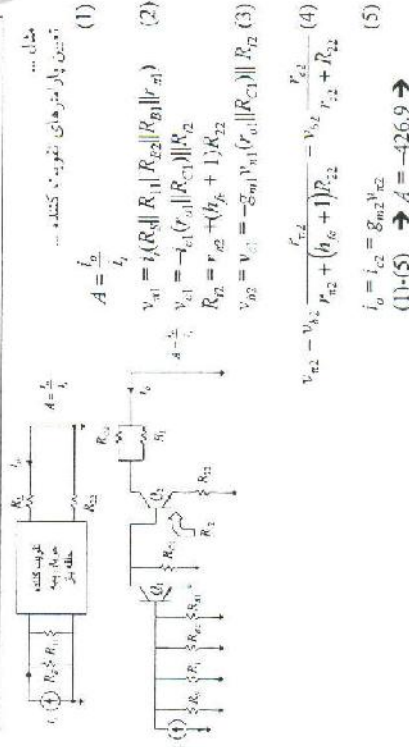


توجه داشته باشید که با جریان ورودی به درگاه (PORT) خروجی تئوریت کننده تعریف شده است و نه جریان خروجی از R_L

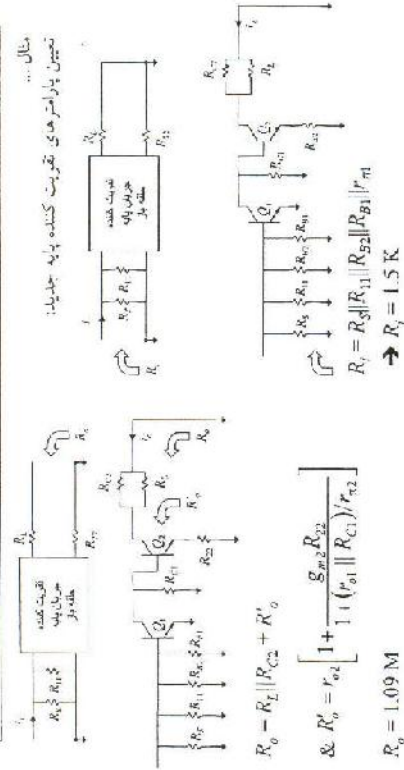
فیدبک موازی - سری



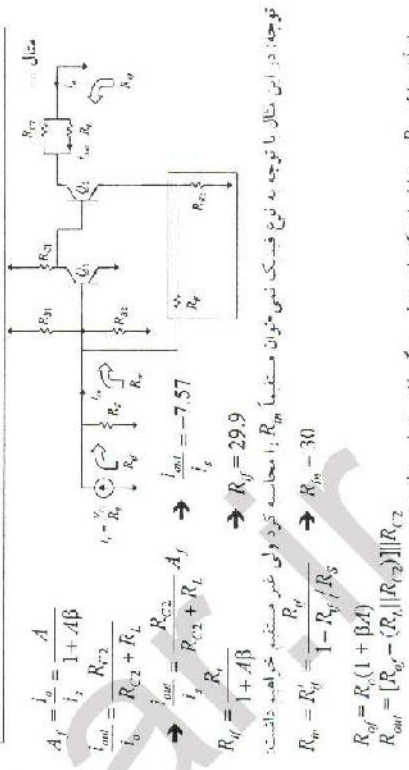
فیدبک موازی - سری



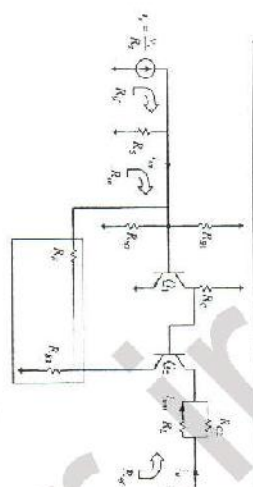
فیدبک موازی - سری



فیدبک موازی - سری



فیدبک موازی - سری



توجه: در تقویت کننده‌ای که در اینتر (سریز) دارای مقاومت است، یک فیدبک در مدار وجود دارد و در صورتی که مدار دارای فیدبک دیگری نیز باشد، در این صورت مدار دارای بیش از یک فیدبک است و روابط به دست آمده در فوق برای مقاومت های درزری و β نمیگردد مستقیم باشند.

توجه داشته باشید که این فیدبک اضافی در مسیر مقاومت خروجی وجود دارد. در صورتی که رابطه مقاومت خروجی با لحاظ کردن این فیدبک ها به دست آید، آن گاه رابطه فیدبک ممکن است معبر باشند.

با توجه به بحث قبلی ما، مقادیر مقاومت های ورودی و خروجی مورد استفاده نخواهند بود و در نتیجه درستی و یا نادرستی مقادیر محاسبه شده آنها تاثیری در رابطه نخواهد داشت.



www.irajournal.com

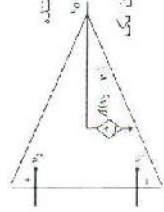
مطالب این بخش

هدف: آشنایی با تقویت کننده های عملیاتی و کاربردهای آن

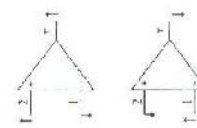
- ۱- مقدمه
- ۲- آرایش معکوس کننده
- ۳- آرایش نامعکوس کننده
- ۴- تقویت کننده تفاضلی با استفاده از Op-Amp
- ۵- مثال امپدانس متغی
- ۶- مشکلات DC تقویت کننده های عملیاتی (لرزش غیر آید) (۱)
- ۷- کاربردهای تقویت کننده های عملیاتی

مقدمه

مدن **Op-Amp** ایده آل:
 بر مبنای ۱۰۰۰۰ درجه اختلاف فاز با خروجی می باشد. ← ترسیم معکوس کننده
 ترسیم ۱۰ همنساز یا خروجی می باشد. ← ترسیم غیر معکوس کننده
 گرچه ورودی **Op-Amp** به صورت تفاضلی اعمال می شود ولی خروجی آن تک می باشد. **Differential Input, Single-ended Output**

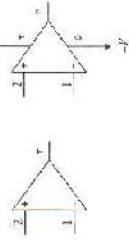


- ✓ آبیرو تفاضلی نامیده می شود که به معنای مدار باز می باشد.
- ✓ یکی از مشخصه های مهم **Op-Amp** کوپل کردن مستقیم سیگنال به آنها می باشد. **DC Amp** می گویند.
- ✓ در نتیجه به آنها **Direct-Coupled Amp** می گویند.
- ✓ بهای بالای **Op-Amp** ایده آل بی نهایت می باشد.
- ✓ بهره ولتاژ **A** نیز برای **Op-Amp** ایده آل بی نهایت می باشد.
- ✓ **Op-Amp** ها به طور معمول در آرایش حلقه باز مورد استفاده قرار نمی گیرند مگر در مقایسه کننده ها.
- ✓ در آرایش حلقه بسته، برای مدارهای پایدار به طور معمول سیگنال فیدبک از خروجی به ورودی - می آید.

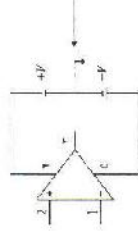


مقدمه

Operational Amplifier: Op-Amp



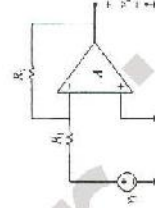
کاربردهای اولیه آنها در زین محاسبات آنالوگ و ابزار دقیق (**Instrumentation**) بوده است. به صورت مجزا ساخته می شد اما در آزمایش های خلاء نیز برای ساخت آنها استفاده می شده است.



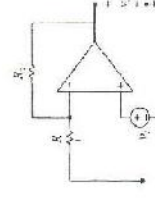
در اواسط دهه ۱۹۶۰ اولین مدار مجتمع تقویت کننده عملیاتی ساخته شد. (**MA709**) بود که از بسیاری ترانزیستور و مقاومت ساخته شده بود. امروزه ریز **Op-Amp** برای کار خود اکتیج به دو منبع تغذیه دارند. معمولاً منابع تغذیه **DC** نشان داده نمی شوند.

مقدمه

آرایش های معکوس و نامعکوس کننده بیشترین آرایش مدار حلقه بسته **Op-Amp** می باشد.



آرایش معکوس کننده



آرایش نامعکوس کننده

مقدمه

خاصیت مهم:

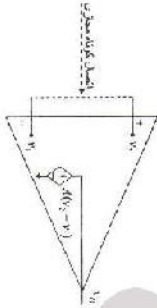
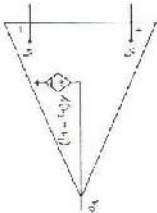
در مدار مقابل با توجه به این که یوزر، ولتاژ $Op-Amp$ ایمنال می باشد، و با توجه به این که ولتاژ خروجی محدود می باشد، در صورتی که قطع $Op-Amp$ قطع یا اشباع نشده باشد:

$$A = \infty$$

$$A - \frac{V_o}{V_i - V_1} \rightarrow V_i - V_1 = \frac{V_o}{A}$$

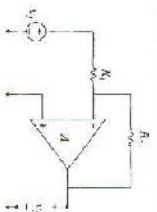
$$A \rightarrow \infty \rightarrow V_i - V_1 \approx 0 \rightarrow V_2 \approx V_1$$

استلاف بین ولتاژهای ورودی تقریباً صفر می شود.



آرایش معکوس کننده (Inverting)

مدار حتماً بسته می باشد. حالت اول:

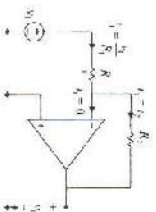


$$Z_{in} = \infty \quad Z_{out} = 0 \quad A = \infty$$

$$A = \infty \rightarrow V_i = V_1 = 0$$

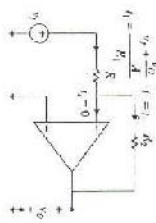
$$V_o = 0 - \frac{V_i}{R_i} R_f = -\frac{V_i}{R_i} R_f \rightarrow \frac{V_o}{V_i} = -\frac{R_f}{R_i}$$

← در این معادله



آرایش معکوس کننده (Inverting)

حالت دوم:



$$Z_{in} = \infty \quad Z_{out} = 0 \quad A < \infty$$

$$V_o = A(V_2 - V_1) = -AV_1$$

$$V_1 = -\frac{V_o}{A}$$

$$I_1 = \frac{V_1 - \left(-\frac{V_o}{A}\right)}{R_1} = \frac{V_1 + \frac{V_o}{A}}{R_1}$$

$$I_1 = \frac{V_1 + \frac{V_o}{A}}{R_1} = \frac{V_1 + \frac{V_o}{A}}{R_2}$$

$$V_o = -\frac{V_o}{A} - I_1 R_2 = -\frac{V_o}{A} - \left(\frac{V_1 + \frac{V_o}{A}}{R_1}\right) R_2$$

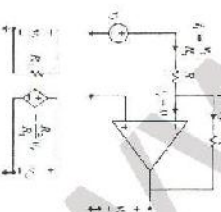
$$\frac{V_o}{A} = \frac{V_1 + \frac{V_o}{A}}{R_1} \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) / A$$

$$\left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) < A \rightarrow \frac{V_o}{V_1} \approx -\frac{R_2}{R_1}$$

توجه: در این آرایش که تغییر در بهای ورودی A قابل استفاده باشد.

آرایش معکوس کننده (Inverting)

مقاومت ورودی تقویت کننده:



$$R_{in} = \frac{V_i}{I_1} = \frac{V_1}{I_1} \rightarrow R_{in} = R_1$$

در نتیجه برای داشتن مقاومت ورودی بالا باید R_1 خیلی بزرگ باشد که خیلی آسان است.

← این تقویت کننده دارای مقاومت ورودی خیلی بالا می تواند باشد.

