

بسمه تعالی

جزوه

بررسی سیستم های قدرت

دانشگاه

تهران

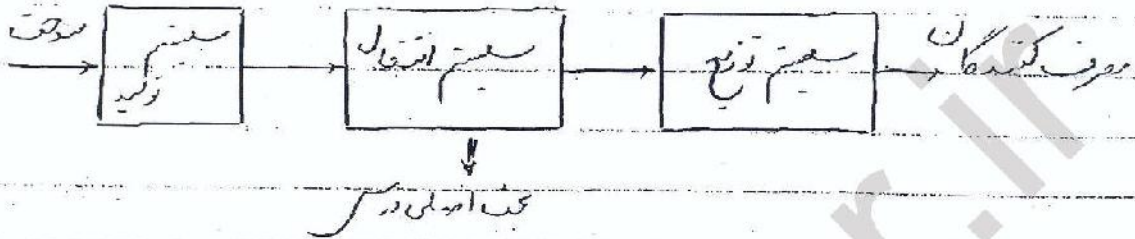
استاد

دکتر افضلی

"بررسی سیستم های قدرت"

جلد ۱، شماره ۸۶

مفاهیم اساسی سیستم های انرژی (قدرت) الکتریکی



بازرسی خط انتقال
روش و نتایج در خط انتقال

سیستم توزیع
تحلیل الکتریکی

کتاب های مرجع

هادی سعادت - نشر دانشگاه علم و صنعت "بررسی سیستم های قدرت"

Stevenson ✓

اسد کاظمی - انتشارات دانشگاه علم و صنعت

بازم بررسی - میان ترم ۶

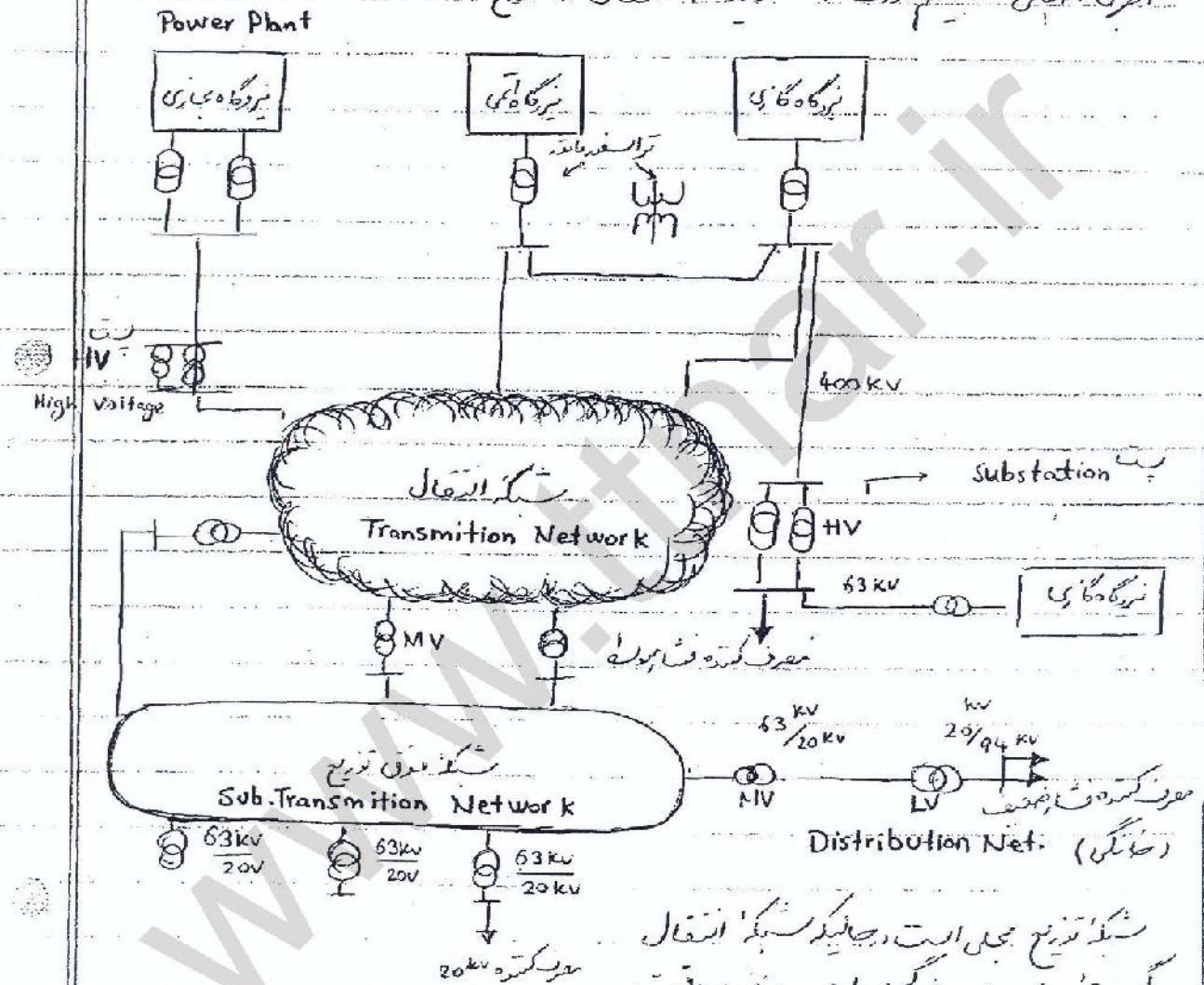
فاینال - ۱۲

ترتیب - ۲

* پروژه اختیاری

عنصر اصلی سیستم قدرت :

اجزای اصلی سیستم قدرت : تولید ، انتقال ، توزیع



شبكة توزیع محل است و چنانچه شبکه انتقال گسترده بسیار بزرگی دارد و نیاز به قدرت دیکتاتور بیشتری دارد. به تیغ خطها گسترده بیشتری دارد

Trip : در صورت بروز خطای می شود

در خطوط انتقال من در شهر چون قطع یک خط در آنجا امکان دارد اما در شهر یعنی در قسمت حمل بار هر کدام را برگردانی طراحی کنیم که در صورت قطع دیگری مشکلی ایجاد نشود

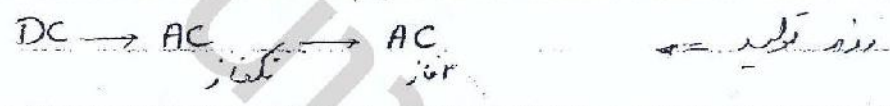
Remote Terminal Unit - RTU : در خطها رایج آوری کرده به مرکز می فرستند

ماشین های سنگین قدرت الکتریکی را به صورت AC تولید می کنند و انتقال هم به صورت AC است.

طراحی AC سیمون - P عملیات راحت برای مستقیم و استراکال - چرا P سیمون قدرت برادر تلف و خازن بین عناصر مستقیم گیر و استراکال گیر است و چون مستقیم و استراکال سیمون خود سیمون مانند است - مشکل ایجاد نمی شود

اولین شرکت الکتریکی - ادیسون - Pearl Electric 1880

برق DC ، انتقال ، کامل های زیر زمین ، روشیایی طرح های انتقال



تولید انتقال شرکت ها با تفاوت در قدرت در مکان های مختلف - تولید است و در ایران

فرکانس	اروپا 50 Hz	آمریکا 60 Hz
ولتاژ	220 V	110 V
تفاوت	180	200, 160

چرا متفاوت ؟ اختلاف اروپایی در امریکای شمالی

تولید 60 Hz شمال
50 Hz جنوب
بهر جا تردد محمول می کنند

ایران 50 Hz - متاثر از صفت اروپا

چرا 400 Hz در هواپیما رگتی ؟ طول موج ↓ - ایجاد افزایش الکترومغناطیس ↓ -

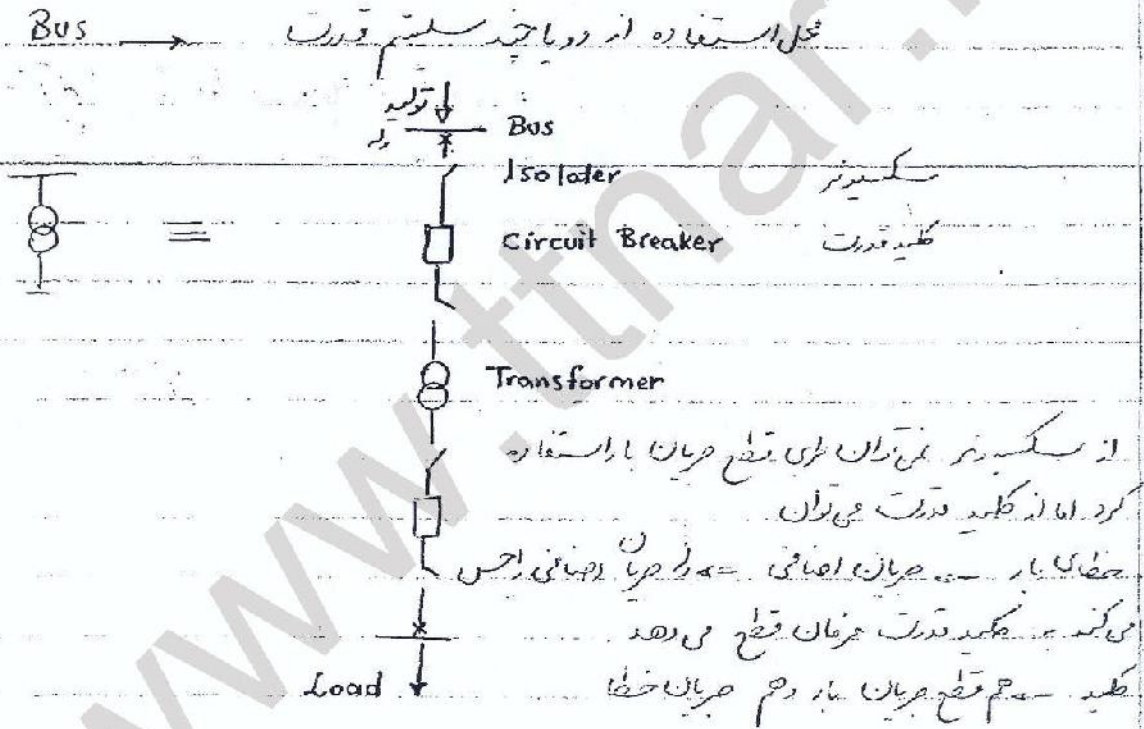
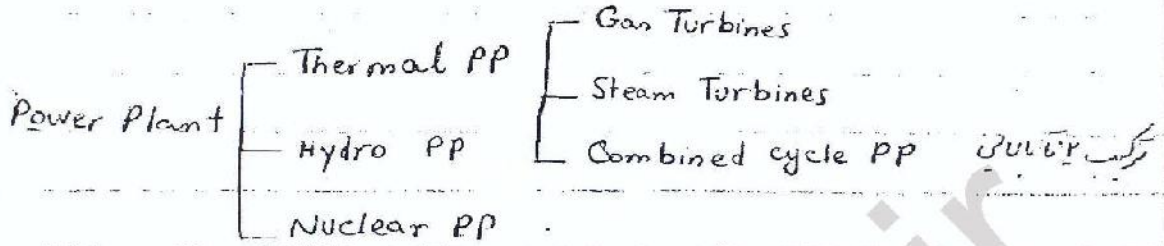
$$V_{rms} = 4.44 n f A B_{max} = 4.44 n f \Phi_{max}$$

عیب : ↑ جریان حفاظت سیستم هم برسد → اتصال کوتاه → صفت fault

زیست : قابلیت درود ↑ ، هزینه جرمی اقتصادی

ان سیستم حفاظت مطلق نمی تواند (در مقابل هزینه جرمی 10٪)

دیگرام تک خطی سیستم قدرت :



طرح این کلیه استفاده می شود هم سگینور = برای تعمیر کلیه بین ابتدا فرکانس را به کلیه روند سگینور می دهیم - کلیه با خارج می کنیم در LV و MV سگینورهایی با قابلیت قطع زیر بار وجود دارد

Relaying System ↔ Protection System

شکل قبل یک نمونه از دیگرام تک خطی بود

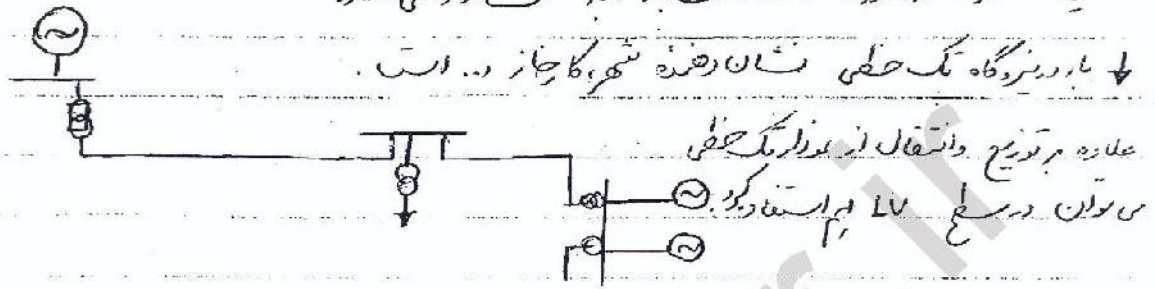
سیستم قدرت در هر جا ۳ فاز است ۳ فاز ۳ تک فاز با اختلاف فاز 120° اند

همیشه اتفاقات در بارها با تاخیر زمانی 6.6 ms در دیگری تکرار می شود

$f = 50 \text{ Hz} \rightarrow T = \frac{1}{50} \text{ sec} = 20 \text{ msec}$

در اتفاقات مشابهت کل ۳ فاز را با یک خط نشان می‌دهیم و مدار تک خطی

برگانه، مرکز قدرت، BUS، خط بار، بار، بار، بار



علاوه بر توزیع و انتقال از مدار تک خطی
می توان در سطح LV هم استفاده کرد

مفاهیم اساسی ولتاژ و جریان الکتریکی

علت استفاده از ولتاژ سینوسی - وجود عدم ششگانه و اشکال غیر در سیستم قدرت
ولتاژ ولتاژ سینوسی، سینوسی، سینوسی، سینوسی

سیستم تک فاز

$$\begin{cases} u(t) = U_m \sin(\omega t + \varphi_1) = \sqrt{2} V \sin(\omega t + \varphi_1) \\ i(t) = I_m \sin(\omega t + \varphi_2) \end{cases}$$

نوع سینوسی با فرکانس ثابت و اختلاف فاز $\varphi_2 - \varphi_1$

$$u(t) = \varphi_m [\sqrt{2} e^{j(\omega t + \varphi_1)}] = \varphi_m [\sqrt{2} e^{j\varphi_1} e^{j\omega t}]$$

$$i(t) = \varphi_m [I \sqrt{2} e^{j(\omega t + \varphi_2)}] = \varphi_m [I e^{j\varphi_2} \sqrt{2} e^{j\omega t}]$$

برای مقدار حقیقی آنرا بردار Phasor

$$\begin{cases} \underline{U} = U e^{j\varphi_1} \\ \underline{I} = I e^{j\varphi_2} \end{cases}$$

در حالت سینوسی $V = \frac{V_m}{\sqrt{2}} \quad I = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$

Impedance $Z = \frac{\Delta V}{I}$

$$Z = \frac{\Delta V e^{j\varphi_1}}{I e^{j\varphi_2}} = Z e^{j(\varphi_1 - \varphi_2)}$$

$$v(t) = \frac{d\psi}{dt} = \frac{dN\phi}{dt} = \frac{dLi}{dt} = L \frac{di}{dt}$$

$$i(t) = I_m \sin(\omega t + \phi_2) = \text{Im} [I\sqrt{2} e^{j\omega t} e^{j\phi_2}]$$

$$\rightarrow v(t) = L\omega I_m \cos(\omega t + \phi_2)$$

$$= L\omega I_m \sin\left(\frac{\pi}{2} - \omega t - \phi_2\right)$$

$$= -L\omega I_m \sin\left(\omega t + \phi_2 - \frac{\pi}{2}\right) = \text{Im} [-L\omega I\sqrt{2} e^{j(\phi_2 - \frac{\pi}{2})} e^{j\omega t}]$$

$$\underline{I} = I e^{j\phi_2}$$

$$\underline{V} = -L\omega I e^{j(\phi_2 - \frac{\pi}{2})}$$

$$\underline{Z} = \frac{\underline{V}}{\underline{I}} = \frac{-L\omega I e^{j\phi_2} e^{j\frac{\pi}{2}}}{I e^{j\phi_2}} = -L\omega e^{j\frac{\pi}{2}} = -jL\omega$$

در این میان نسبت ولتاژ ۹۰° پس فاز دارد $\hat{Z} = \frac{\pi}{2}$
 نسبت امپدانس به مدار سلفی مدار پس فاز است.

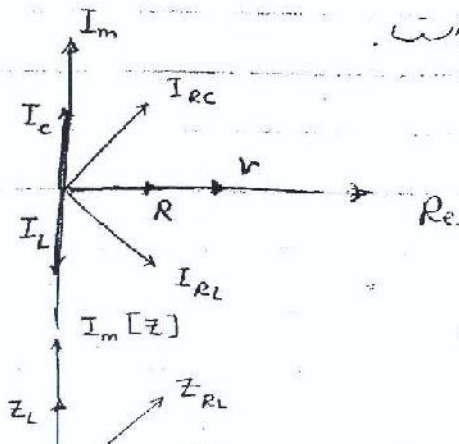
حالت $i = C \frac{dv}{dt}$

$$\underline{Z}_C = \frac{1}{j\omega C}$$

$$\hat{Z} = -\frac{\pi}{2}$$

در این میان نسبت ولتاژ ۹۰° پس فاز دارد

نسبت امپدانس به مدار خازنی مدار پیش فاز است.



$$Y \triangleq \frac{1}{Z}$$

$$\underline{Z} = Z \angle \varphi = Z e^{j\varphi} = Z \cos \varphi + j Z \sin \varphi$$

$$\downarrow \quad \quad \quad \downarrow \quad \quad \quad \downarrow \quad \quad \quad \downarrow \quad \quad \quad \downarrow$$

$$= \text{Re} [Z] + j \text{Im} [Z] = R + j X = R + j (X_L - X_C)$$

Impedance Resistance Reactance Inductive Reactance Capacity Reactance

$$Y \triangleq \frac{1}{Z} \quad \text{Admittance}$$

$$= \frac{1}{R + jX} = \frac{R}{R^2 + X^2} + j \frac{-X}{R^2 + X^2}$$

$$= G + jB$$

$$\downarrow \quad \quad \quad \downarrow$$

Conductance Susceptance

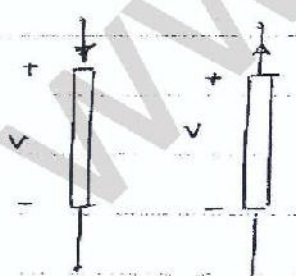
در مدار متناهی با هم می باشد

طریقه ۳، ۱، ۸

قدرت در مدارهای سینوسی تک فاز =

سیستم سه فاز پیوسته: $P(t) > 0$ ← قدرت الکتریکی

" " " " ← $P(t) < 0$



سیستم درآوردی سیستم درآوردی
 توان کشنده توان کشنده

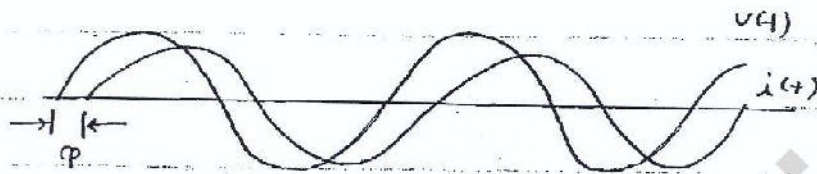
$$P(t) = v(t) i(t) \quad (P(t)) \quad \text{قدرت لحظه‌ای یک عنصر غیرفعال}$$

$P(t) > 0 \rightarrow$ جذب توان

$P(t) < 0 \rightarrow$ تولید توان

$$v(t) = V_m \cos \omega t$$

$$i(t) = I_m \cos(\omega t - \varphi)$$



$$P(t) = V_m I_m \cos \omega t \cos(\omega t - \varphi) = \frac{1}{2} V_m I_m [\cos(2\omega t - \varphi) + \cos \varphi]$$

$$= \frac{1}{2} V_m I_m \cos(2\omega t - \varphi) + \frac{1}{2} V_m I_m \cos \varphi$$

قوت متوسطه

$$P = \frac{1}{T} \int_T p(t) dt$$

$$P = 0 + \frac{1}{2} V_m I_m \cos \varphi = VI \cos \varphi \text{ W}$$

$P > 0$ سرج پيش نمايش چيز بسازد ... توان غير منفرد

$$v(t) = \text{Re} [V_m e^{j\omega t}] \quad i(t) = \text{Re} [I_m e^{j\varphi} e^{j\omega t}]$$

$$\underline{v} = V e^{j0}$$

$$\underline{I} = I e^{-j\varphi}$$

$$\underline{S} = \underline{v} \underline{I}^* \quad \text{برای قدر} \quad S = |V||I| \quad \text{دانش ظاهری} \quad \text{بردار قدرت (S)}$$

Apparent power (VA)

$$\underline{S} = VI e^{j\varphi} = VI [\cos \varphi + j \sin \varphi] = VI \cos \varphi + j VI \sin \varphi$$

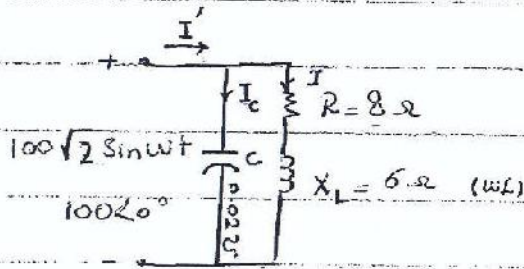
Active pow. ← توان متوسطه . آنگاه ↓ Reactive

$$P = \text{Re}[S] = VI \cos \varphi \text{ (W)}$$

$$Q = \text{Im}[S] = VI \sin \varphi \text{ (VAR)}$$

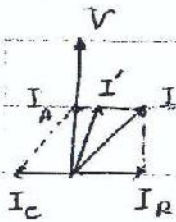
Active ... توان متوسطه ... توان ...

(Ex. متوتر تک فاز)



$$\underline{I} = \frac{\underline{V}}{\underline{Z}} = \frac{100 \angle 0^\circ}{R + jX} = \frac{100 \angle 0^\circ}{8 + j6} = \frac{100 \angle 0^\circ}{10 \angle 36.9^\circ} = 10 \angle -36.9^\circ$$

جریان عبور از شاخه به صورت گسسته توان اکسیدوارا بگیرد
مقاومت $P = RI^2$ توان مصرف می کند برای کاهش آن چه باید کرد؟



$$I_C = \frac{V}{-jX_C} = j\sqrt{2} \frac{V}{X_C} = j \frac{100 \angle 0^\circ}{50} = 2 \angle 90^\circ$$

$$I' = I + I_C = 10 \angle -36.9^\circ + 2 \angle 90^\circ = 8.94 \angle -26.5^\circ$$

توان از دردتجه از شاخه اصبع $\cos \phi$ گویند

$$S = VI^* = 100 \angle 0^\circ \cdot 8.94 \angle 26.5^\circ = 800 + j399 = 894 \text{ VA}$$

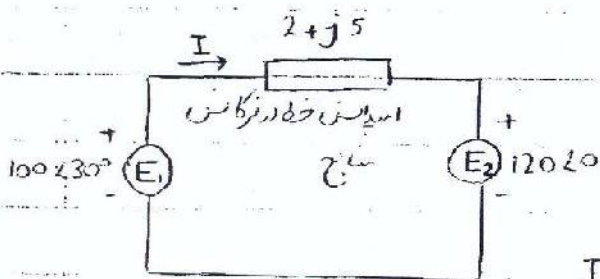
$$P = RI^2 = 8 \cdot 10^2 = 800 \text{ W}$$

$$Q_L = -X_L I^2 = 6 \cdot 10^2 = 600 \text{ VAR} \quad Q_C = 50 \cdot 2^2 = 200 \text{ VAR}$$

مصرف می شود

تولید می شود

$$Q = Q_L - Q_C = 600 - 200 = 400 = \text{VAR}$$



(Ex.)

اصبع نزدیکاً باید هم فرکانس باشند

$$\underline{I} = \frac{E_1 - E_2}{Z} = \frac{100 \angle 30^\circ - 120 \angle 0^\circ}{2 + j5} = 11.18 \angle 55.5^\circ$$

$$S_i = -E_1 I^* = 100 \angle 30^\circ \cdot 11.18 \angle 55.5^\circ = -1009 + j424$$

$$S_2 = E_2 \cdot I^* = 120 \angle 0^\circ \cdot 11.18 \angle -55.5^\circ = 760 - j 11.05 \text{ VA}$$

منبع 2 صرف کننده توان اکتیو و القا کننده توان واکتیو است.
 به قدری است که یک خازن به آن وصل شده است.

عامل انتقال توان اکتیو انتقالی است (ولتاژ بیشین ها)

همان در شبکه از generator که فاز بیشتری دارد به بار - فاز کمتر - توان منتقل می شود

عامل انتقال توان واکتیو اندکتر است

(مجموع در شبکه یک ژنراتور فاز سدا = 0 دارد - فازش ها بار > 0)

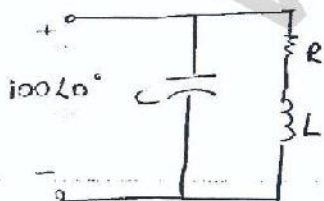
$$P_{\text{توان تلفاتی}} = P_{\text{سویز واحد ها}} - P_{\text{باری واحد ها}} = 1009 - 760 = 249 \text{ W}$$

$$= RI^2 = 2(11.8)^2$$

$$P_{\text{Loss}} = -(P_1 + P_2)$$

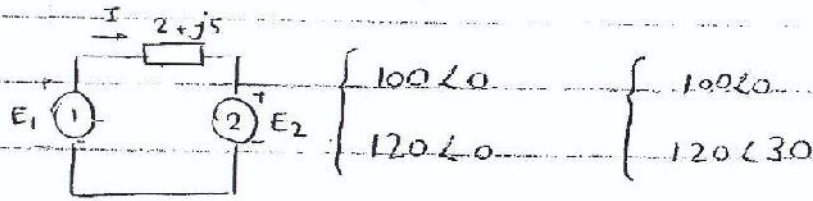
$$Q_{\text{باری واحد ها}} - Q_{\text{سویز واحد ها}} = 1105 - 481 = 624 \text{ VAR}$$

$$= X I^2 = 5(11.18)^2$$



$$\begin{cases} R=8 \\ X_L=6 \\ X_C=100 \end{cases} \quad \begin{cases} R=8 \\ X_L=6 \\ X_C=200 \end{cases} \quad \begin{cases} R=8 \\ X_L=6 \\ X_C=? \end{cases} \quad \left. \begin{array}{l} \text{(Ex)} \\ \end{array} \right\} Q_{\text{شخ}} = 0$$

در هر ۳ حالت جریان صافه در آن اکتیو و واکتیو تولید می شود



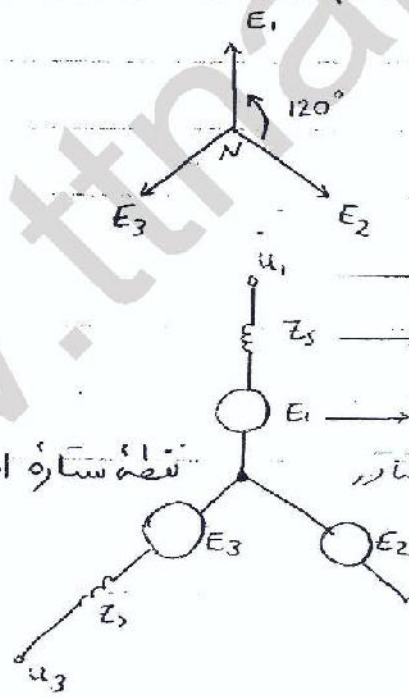
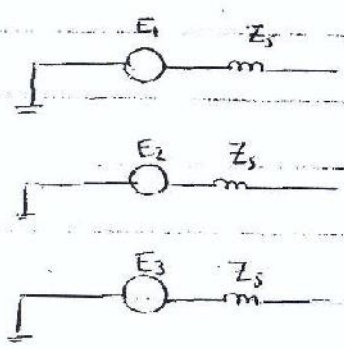
(Ex.)

ط ۳، ۱۰

مدها ۳ فاز

مدها ۳ فاز متوازن از ۳ مدار تک فاز کاملاً متوازن تشکیل شده که از نظر زمانی نسبت

به هم ۱۲۰ درجه دارند (۶.۲۹ ms)

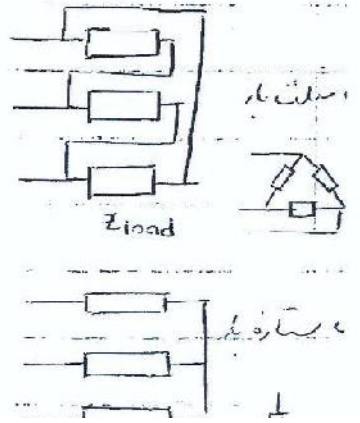
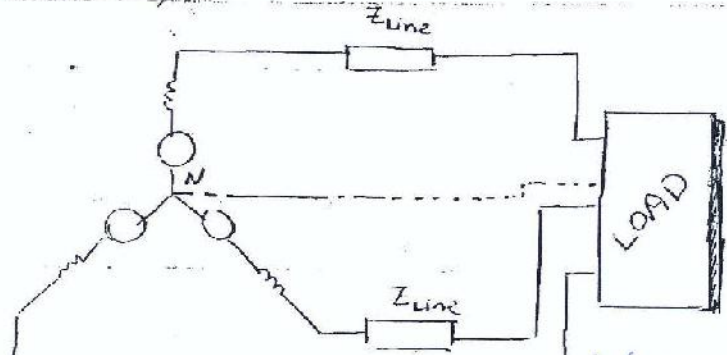


۱۲۰° نسبت به E2
بیشتر فاز دارد

نقطه ستاره اینزول می بردند پس شد

NO LOAD → $E_1 = U_1$

Full LOAD →



اگر بار اتصال ستاره داشته باشد هر دو N را می توانیم به هم وصل کنیم

در حالت تقارن ولتاژ منفی نول که مجموع ۳ ولتاژ است صفر می باشد

ترتیب abc ، ترتیب مثبت ، ترتیب 123 $\rightarrow V_1 = V_1 \angle 0^\circ$

$$V_2 = V_2 \angle -120^\circ$$

$$V_3 = V_3 \angle -240^\circ = \angle +120^\circ$$

E_1 مثبت به E_2 ، E_2 به E_3 ، E_3 به E_1 بیشتر فاز است

چگردد

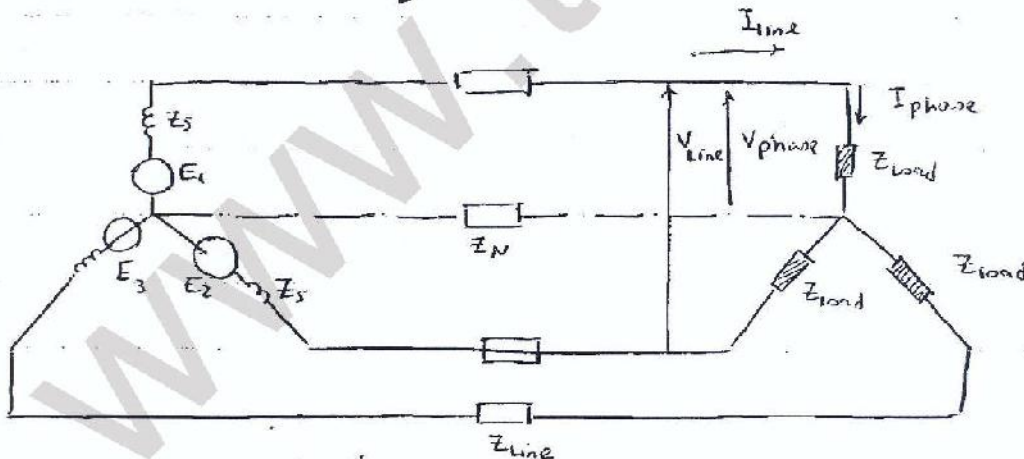
$$V_1 = V_1 \angle 0^\circ$$

$$V_2 = V_2 \angle +120^\circ$$

$$V_3 = V_3 \angle -120^\circ$$



برای منفی ... را استاندارد



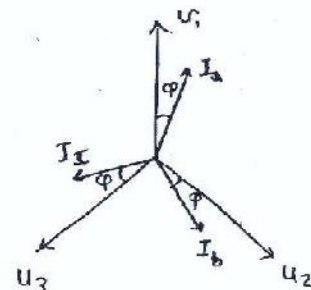
در ستاره \rightarrow امپدانس بار در ۳ فاز (انتظاره و فاز) یک است

$$E_1 = Z_s I_1 + Z_{line} I_1 + Z_{null} (I_1 + I_2 + I_3)$$

$$E_2 = Z_s I_2 + Z_{line} I_2 + Z_{null} (I_1 + I_2 + I_3)$$

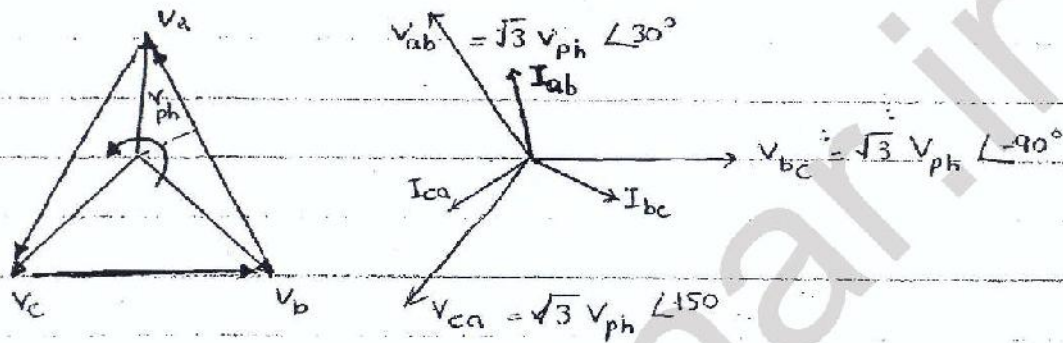
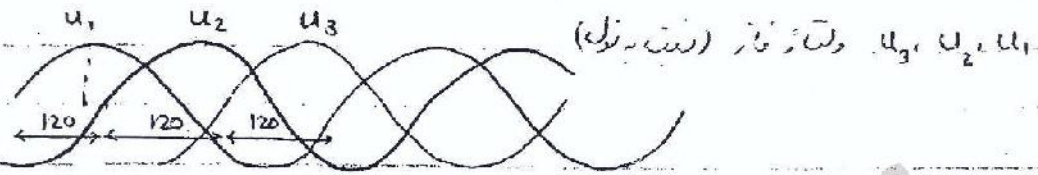
$$E_3 = Z_s I_3 + Z_{line} I_3 + Z_{null} (I_1 + I_2 + I_3)$$

زیر آن $Z_{null} = 0$ بار RL است



در حالت ۳ بار متساوی $I_1 + I_2 + I_3 = 0 \rightarrow$ در سیستم نول صفر می گردد $\rightarrow V_N = 0$

cos φ - اختلاف فاز بین ولتاژ و جریان هر یک از فازها



Line Voltages

$$\begin{cases} V_{ab} = V_a - V_b \\ V_{bc} = V_b - V_c \\ V_{ca} = V_c - V_a \end{cases} \quad I_N = I_a + I_b + I_c = 0$$

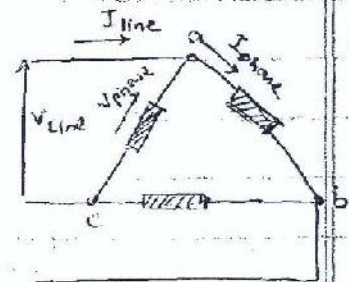
در مثل متساوی الساقین و قائم الزاویه

در مثل قائم الزاویه

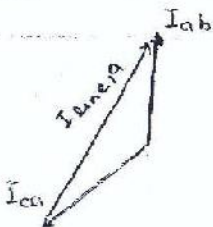
$$\begin{cases} I_{lineY} = I_{phaseY} \\ V_{lineY} = \sqrt{3} V_{phaseY} \angle +30^\circ \end{cases}$$

در مثل قائم الزاویه

$$\begin{cases} I_{line\Delta} = \sqrt{3} I_{Ph\Delta} \angle -30^\circ \\ V_{line\Delta} = V_{phase\Delta} \end{cases}$$



$$I_{line} = I_{ab} - I_{ca}$$



قدرت در مدارهای سه فاز

تعریف قدرت: حاصلضرب ولت در جریان لحظه‌ای

$$P_{3\phi} = V_a I_a \cos \varphi + V_b I_b \cos \varphi + V_c I_c \cos \varphi$$

تقارن: $|V_a| = |V_b| = |V_c| = V_{ph}$
 $|I_a| = |I_b| = |I_c| = I_{ph}$

$$P_{3\phi} = 3 V_{ph} I_{ph} \cos \varphi$$

$$Q_{3\phi} = 3 V_{ph} I_{ph} \sin \varphi$$

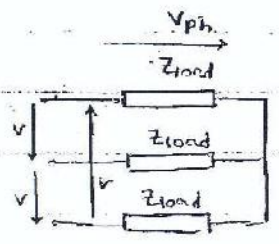
در ستاره $V_{ph} = \frac{V_{Line}}{\sqrt{3}} \quad I_{ph} = I_{Line} \Rightarrow P_{3\phi, Y} = \sqrt{3} V_{Line, Y} I_{Line, Y} \cos \varphi$

$$Q_{3\phi, Y} = \sqrt{3} V_{Line, Y} I_{Line, Y} \sin \varphi$$

در مثلث $V_{ph} = V_{Line} \quad I_{ph} = \frac{I_{Line}}{\sqrt{3}} \Rightarrow P_{3\phi, \Delta} = \sqrt{3} V_{Line, \Delta} I_{Line, \Delta} \cos \varphi$

$$Q_{3\phi, \Delta} = \sqrt{3} V_{Line, \Delta} I_{Line, \Delta} \sin \varphi$$

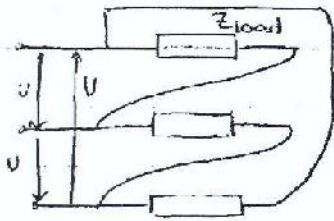
$$S = \sqrt{3} V_{Line} I_{Line}$$



$$P_{3\phi} = \sqrt{3} V_L I_L \cos \varphi = \sqrt{3} V_L \frac{V_{ph}}{Z_{load}} \cos \varphi$$

$$= \sqrt{3} V_L \times \frac{V_L}{\sqrt{3}} \times \frac{1}{Z_{load}} \cos \varphi = \frac{V^2}{Z_{load}} \cos \varphi$$

در ستاره \rightarrow



(Ex) توان مصرفی هر فاز

$$P_{3\phi} = \sqrt{3} V_L I_L \cos \phi$$

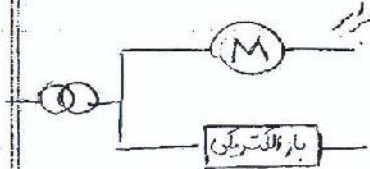
$$= \sqrt{3} U \sqrt{3} \frac{U}{Z_{Load}} \cos \phi = \frac{3U^2}{Z_{Load}} \cos \phi$$

↑
توان ظاهری بار Δ

Note

اگر ۳ امپدانس مشابه به صورت ستاره به هم وصل کنیم $\frac{1}{3}$ حالتی که آن را به صورت Δ می بینیم توان مصرفی کم می کند

از این نکته برای راه اندازی موتورها استفاده می کنند
موتورها - القایی، سنکرون - در انتهای قرار گرفتن در شبکه قدرت جریان زیادی را از شبکه می کشند - جریان کجایی، پدیده Inrush Current - این جریان تا 6 برابر جریان ظاهرت دائمی می تواند باشد - محدود آبرو انتقال دهنده ای می کشد که عملکرد بار را محدود می کند (موتور) - موتور را در ابتدای قدرت ۲ می بینیم - جریان 3 برابر
- افت ولتاژهای اطراف را برابر می شود
- بعد از رفع شدن مشکل اتصال را Δ می کنیم



حالت ۵ V_{10}

سیستم ۳ فاز نامتوازن

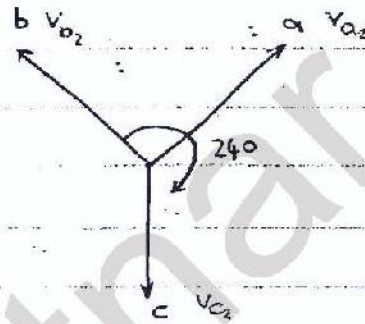
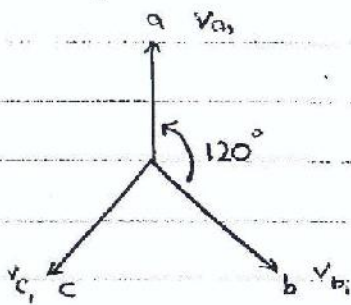
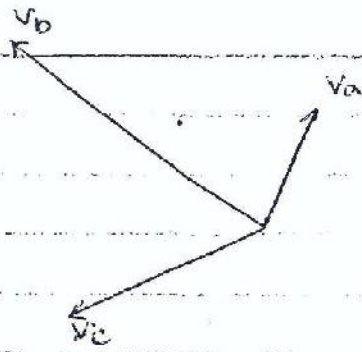
بار نامتوازن - عدم تعادل در تقارن در سیستم
گاهی در سیستم متعادل خطا ایجاد می شود که تقارن سیستم را بهم می ریزد
در این حالت در هر فاز سازه باید جداگانه حل شود
روش دیگر حل تبدیل سیستم ۳ فاز نامتوازن به سیستم های متوازن است
- تبدیل مولدهای نامتوازن به مولدهای متوازن

$$\begin{aligned} \underline{V}_a &= V_a \angle \theta_a \\ \underline{V}_b &= V_b \angle \theta_b \\ \underline{V}_c &= V_c \angle \theta_c \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \underline{V}_a &= \underline{V}_{a0} + \underline{V}_{a1} + \underline{V}_{a2} \\ \underline{V}_b &= \underline{V}_{b0} + \underline{V}_{b1} + \underline{V}_{b2} \\ \underline{V}_c &= \underline{V}_{c0} + \underline{V}_{c1} + \underline{V}_{c2} \end{aligned}$$

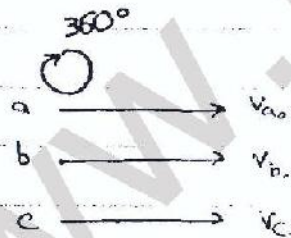
Fortesque

بندیل مولدوں کا متوازن پتھارن



مستقیم

مکمل



ہر ایک (صفر)

$$j = 1 \angle 90^\circ = e^{j90}$$

$$a = 1 \angle 120^\circ = e^{j120}$$

90° پر گردش

120° پر گردش

$$V_a = V_{a0} + V_{a1} + V_{a2}$$

$$V_b = V_{a0} + a^2 V_{a1} + a V_{a2}$$

$$V_c = V_{a0} + a V_{a1} + a^2 V_{a2}$$

$$V_a = V_{a0} + V_{11} + V_{21}$$

$$V_b = V_{a0} + a^2 V_{11} + a V_{21}$$

$$V_c = V_{a0} + a V_{11} + a^2 V_{21}$$

$$V_0 = V_{a0}$$

$$V_1 = V_{a1}$$

$$V_2 = V_{a2}$$

$$\begin{bmatrix} V_a \\ V_b \\ V_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a^2 & a \\ 1 & a & a^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_0 \\ V_1 \\ V_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} V_0 \\ V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a^2 & a \\ 1 & a & a^2 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} V_a \\ V_b \\ V_c \end{bmatrix}$$

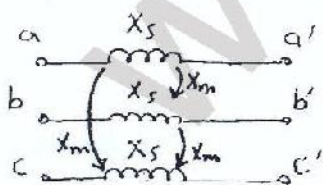
$$\begin{bmatrix} V_0 \\ V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & a^2 \\ 1 & a^2 & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_a \\ V_b \\ V_c \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} V_{012} = T^{-1} V_{abc} \\ I_{012} = T^{-1} I_{abc} \end{cases}$$

$$V_{abc} = Z_{abc} I_{abc}$$

$$T V_{012} = Z_{abc} T I_{012}$$

$$V_{012} = T^{-1} Z_{abc} T I_{012} \quad \text{امپدانس متوازن} \quad Z_{012} = T^{-1} Z_{abc} T$$

$$V_{012} = Z_{012} I_{012}$$



(Ex) سیستم انتقال در Resistance مرتبه فرکانس
رض کنید اندوکتانس متقابل بین فازها یک است

$$V_a - V_{a'} = j X_s I_a + j X_m I_b + j X_m I_c$$

$$V_b - V_{b'} = j X_m I_a + j X_s I_b + j X_m I_c$$

$$V_c - V_{c'} = j X_m I_a + j X_m I_b + j X_s I_c$$

$$\begin{bmatrix} V_a \\ V_b \\ V_c \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} V_{a'} \\ V_{b'} \\ V_{c'} \end{bmatrix} = j \begin{bmatrix} X_s & X_m & X_m \\ X_m & X_s & X_m \\ X_m & X_m & X_s \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_a \\ I_b \\ I_c \end{bmatrix}$$

$$V_{abc} - V'_{abc} = Z_{abc} I_{abc}$$

$$TV_{012} - TV'_{012} = Z_{abc} T I_{012} \Rightarrow V_{012} - V'_{012} = \underbrace{(T^{-1} Z_{abc} T)}_{Z_{012}} I_{012}$$

کامپوز اسیان برای متفان در خط انتقال

اگر سیستم متفان باشد که مولد متفان را داریم

سیستم n فاز متفان ← سیستم n فاز متفان

Fortesque در حالت n فاز متفان قابل تبدیل به سیستم n فاز متفان

اجزای فاز 360/n

$$Z_{012} = T^{-1} Z_{abc} T$$

$$Z_{012} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & a^2 \\ 1 & a^2 & a \end{bmatrix} j \begin{bmatrix} X_s & X_m & X_m \\ X_m & X_s & X_m \\ X_m & X_m & X_s \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & a^2 \\ 1 & a^2 & a \end{bmatrix}$$

$$= j \begin{bmatrix} X_s + 2X_m & 0 & 0 \\ 0 & X_s - X_m & 0 \\ 0 & 0 & X_s - X_m \end{bmatrix}$$

اگرچه انتقال متفان در سیستم متفان تجزیه شده است. اسیان های ۳ سیستم

در متفان ممکن از هم جدا هستند. می توانیم در صورت ۳ سیستم متفان از هم

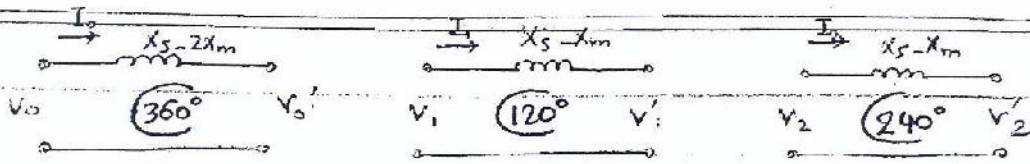
بررسی شوند.

$$\begin{bmatrix} V_0 \\ V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} V'_0 \\ V'_1 \\ V'_2 \end{bmatrix} = j \begin{bmatrix} X_s + 2X_m & 0 & 0 \\ 0 & X_s - X_m & 0 \\ 0 & 0 & X_s - X_m \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_0 \\ I_1 \\ I_2 \end{bmatrix}$$

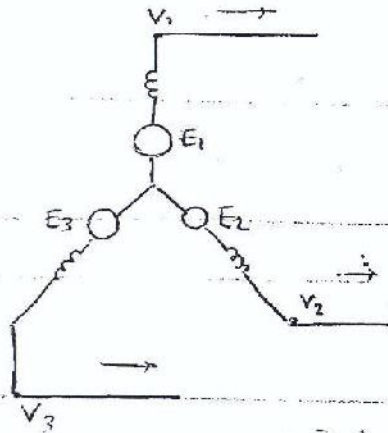
$$\begin{cases} V_0 - V'_0 = j (X_s + 2X_m) I_0 \\ V_1 - V'_1 = j (X_s - X_m) I_1 \\ V_2 - V'_2 = j (X_s - X_m) I_2 \end{cases}$$

سیستم ۳ فاز

برای تبدیل به سیستم متفان



برقرار ولتاژ الکتریکی در تمام دریاست و تغییر نامتوازن است.



چون نامتوازن است به جریان نامتوازن

در سیم‌کشی نامتوازن است.

متوازن E_3, E_2, E_1

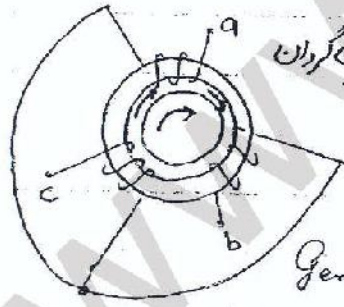
امید است در سیستم مثبت و منفی برقرار است.

چون سطح منفی گرداند و در سطح مثبت امید است ها برقرار است.

چون ثابت است ترتیب فاز abc و acb در فلز تغییر می‌کند.

اما در مورد سیستم صفر فرق می‌کند.

برای در مدارها 3 فاز نامتوازن \rightarrow



مدان گردان

انرژی الکتریکی قبل از مکانیکی

گردش اول - بالکات و لوله - مدان گردان

مدان گردان سبب چرخش می‌شود.

Generator \rightarrow در اثر گردش ولتاژ القا می‌شود.

Motor \rightarrow

3 پایه را به ولتاژ وصل می‌کنیم

سبب گردش در در می‌شود

مدان گردان \rightarrow مدان گردان برعکس گردش اول

حالا اگر آن را نامتوازن معکوس بگردانیم $\rightarrow acb \leftarrow abc$ جهت مدان گردان عوض می‌شود

گردش 1 در دریا نامتوازن \rightarrow امید است برقرار در مقابل گردش مستقیم و معکوس نامتوازن است. اما حتی چون منفی گرداند و در تمام امید است در مقابل گردش مستقیم و معکوس می‌کند.

(Ex) توان مفیدی را به روشی دیگر؟

$$V_{abc} = \begin{bmatrix} 100 \\ -100 \\ 0 \end{bmatrix} \quad I_{abc} = \begin{bmatrix} j10 \\ -10 \\ -10 \end{bmatrix}$$

$$S_{3\phi} = V_{abc}^t I_{abc}^* = [100 \quad -100 \quad 0] \begin{bmatrix} -j10 \\ -10 \\ -10 \end{bmatrix} = 1000 - j1000$$

active توان 1000W
 غیر مفید
 Reactive توان 1000VAR
 تلف می کند

→ به عبارتی حالت

مولوهای متعادل

$$V_{012} = T^{-t} V_{abc} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & a^2 \\ 1 & a^2 & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 100 \\ -100 \\ 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} 0 \\ 100 \angle -30^\circ \\ 100 \angle 30^\circ \end{bmatrix}$$

$$I_{012} = T^{-t} I_{abc} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} j10 \\ -10 \\ -10 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} -20 + j10 \\ 10 + j10 \\ 10 + j10 \end{bmatrix}$$

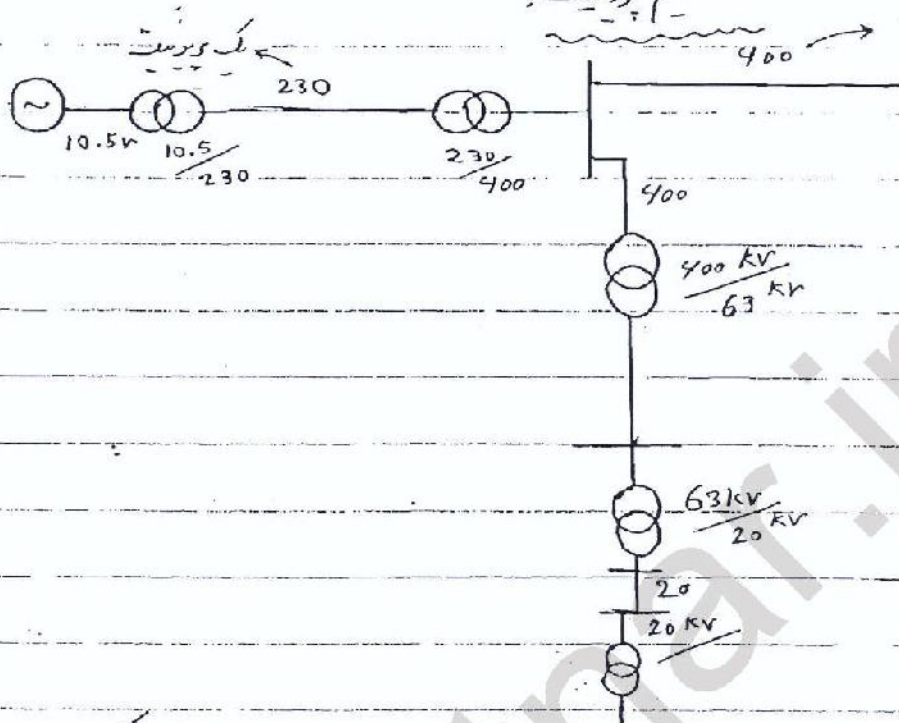
$$S_{3\phi} = 3 [V_0 I_0^* + V_1 I_1^* + V_2 I_2^*]$$

$$= 3 [V_0 \quad V_1 \quad V_2] \begin{bmatrix} I_0^* \\ I_1^* \\ I_2^* \end{bmatrix}$$

$$= \frac{3}{\sqrt{3}} \times \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 0 & 100 \angle -30^\circ & 100 \angle 30^\circ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -20 - j10 \\ -10 - j10 \\ 10 - j10 \end{bmatrix} = 1000 - j1000$$

فضل ۳: در انفورماتیک قدرت

۸۲، ۷، ۱۷ (۶)



سیستم پررشته: یک رشته 400

ولتاژهای پایه با هم عادلانه (مقدار نامی که دارند) یعنی از نظر درصد ضایعات با هم برابرند.
 یعنی 400kV، 63kV، 20kV، 20kV

اول ولتاژ توسط مقدار نامی ولتاژ تعیین می شود. بنا بر این می توانیم به راحتی اول ولتاژ را همان سیستم

موجود در انفورماتیک در این دستگاهها یکسان است

$$\text{Base } \begin{cases} V \\ P \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} I \\ Z \end{cases}$$

مقدار و نوع جریان در ولتاژها یکسان است (نوعی هم دارند)

یک رشته با این نوع می توانیم همان جریان و ولتاژ را در جابجاییها هم با هم

مقدار واقعی Δ مقدار نسبت به اندازه
 per unit

$$r_{pu} = \frac{r}{r_b}$$

$$I_{pu} = \frac{I}{I_b}$$

$$Z_{pu} = \frac{Z}{Z_b}$$

$$P_{pu} = \frac{P}{P_b}$$

مقادیر کلیدی
 در این سیستم

۱۲ ۲۵

۱۴

$$V_b = 230 \text{ kV}$$

$$V = 218.5 \angle 30^\circ \rightarrow V_{pu} = \frac{218.5}{230} \angle 30^\circ = 0.95 \angle 30^\circ$$

$$V_b = \text{kV} \quad I_b = \text{kA} \quad \text{باز}$$

سistem تک فاز؟

$$\rightarrow S_b = \frac{P_b + jQ_b}{\text{Base}} = V_b I_b \quad \text{MVA}$$

$$S_{pu} = \frac{S}{S_b} = \frac{P + jQ}{S_b} = \frac{P}{S_b} + j \frac{Q}{S_b} \quad S_{pu} = P_{pu} + jQ_{pu}$$

$$Z_b = \frac{V_b}{I_b} = \frac{V_b}{\frac{S_b}{V_b}} = \frac{V_b^2}{S_b}$$

$$V_{pu} = \frac{V}{V_b} = \frac{ZI}{Z_b I_b} = \frac{Z}{Z_b} \frac{I}{I_b} = Z_{pu} I_{pu}$$

$$S_{pu} = \frac{S}{S_b} = \frac{VI^*}{V_b I_b} = \frac{V}{V_b} \frac{I^*}{I_b} = V_{pu} I_{pu}^*$$

سistem سه فاز؟

$$Z_b = \frac{V_{\phi b}^2}{S_{\phi b}} = \frac{\left(\frac{1}{\sqrt{3}} U_b\right)^2}{\frac{1}{3} S_b} = \frac{U_b^2}{S_b}$$

$$S_b = \sqrt{3} U_b I_b \quad S_{pu} = \frac{S}{S_b} = \frac{\sqrt{3} U I^*}{\sqrt{3} U_b I_b} = \frac{U}{U_b} \frac{I^*}{I_b} = U_{pu} I_{pu}^*$$

$$P_{pu} = U_{pu} I_{pu} \cos \phi$$

$$Q_{pu} = U_{pu} I_{pu} \sin \phi$$

داده مسئله	SM	$S_b = 10 \text{ MVA}$	(Ex)
	8MW	$V_b = 138 \text{ kV}$	
	132 kV	$P = 8 \text{ MW} = \frac{8}{10} \text{ pu} = 0.8 \text{ pu}$	
	0.8 lead	$V = 132 \text{ kV} = \frac{132}{138} = 0.956 \text{ pu} \angle 0^\circ$	
		$\cos^{-1} 0.8 = 36.9^\circ$	

$$P_{pu} = U_{pu} I_{pu} \cos \phi \quad I_{pu} = \frac{P_{pu}}{U_{pu} \cos \phi}$$

$$I_{pu} = \frac{0.8}{0.256 \times 0.8} = 1.046 \angle -36.9^\circ \text{ pu}$$

$$Z_{pu} = \frac{Z}{Z_b} = \frac{Z}{\frac{V_b^2}{S_b}} = Z \frac{S_b}{V_b^2}$$

$$Z_{pu_{new}} = Z \frac{S_{b_{new}}}{S_{b_{old}}} \frac{V_{b_{old}}^2}{V_{b_{new}}^2}$$

Ex) در یک مدار زیر با توجه به داده های زیر ولتاژ و توان را پیدا کنید
 (اعداد در دایره در شبکه جدید هستند)

- 250 MVA
- 21 kV
- 0.2 pu ← اعداد در شبکه قدیم

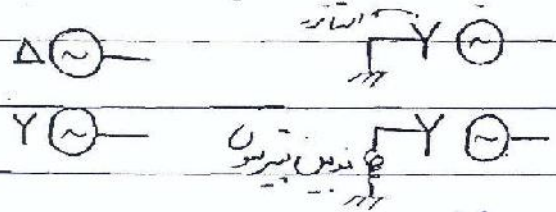
$$V_b = 20 \text{ kV} \quad P_b = 100 \text{ MVA} \quad X = 0.2 \times \frac{100}{250} \left(\frac{21}{20}\right)^2$$

$$X = 0.0882 \text{ pu}$$

توجه داشته باشید!

اجزای شبکه قدرت

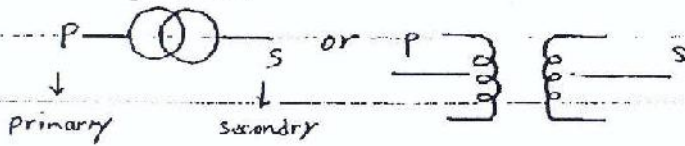
سه اصل اساسی در طراحی سیستم قدرت (توان، ولتاژ، و فرکانس) در هر دو طرف (تولید و مصرف) است.



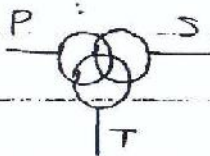
برای محاسبه اقتصادی
 در این

در دینامر اجزای سیم و ریسه است.

10.5/132

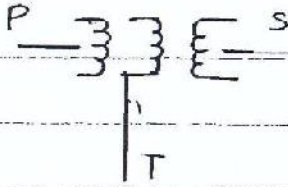


اولین سیم به سیم است که معروف است به سیم (به سیم متصل می شود.)



همه سیم ها در 3 سیم به هم وصل می شود:

اولین سیم به سیم است که معروف است به سیم (به سیم متصل می شود.)



ولتاژ تا 6 kv در سیم ها است.

در دینامر اجزای سیم و ریسه است.

در این قسمت سیم ها به هم وصل می شود (ولتاژ تا 6 kv) در سیم ها است.

همه سیم ها در 3 سیم به هم وصل می شود (Current Transformer) تا به سیم ها در سیم ها است.

VT CT

potential (Voltage Transformer) (Capacity Voltage Transformer)

CVT

ولتاژ در سیم ها به هم وصل می شود (ولتاژ تا 6 kv) در سیم ها است.

CT به سیم ها در 3 سیم به هم وصل می شود (PT) به سیم ها در سیم ها است.

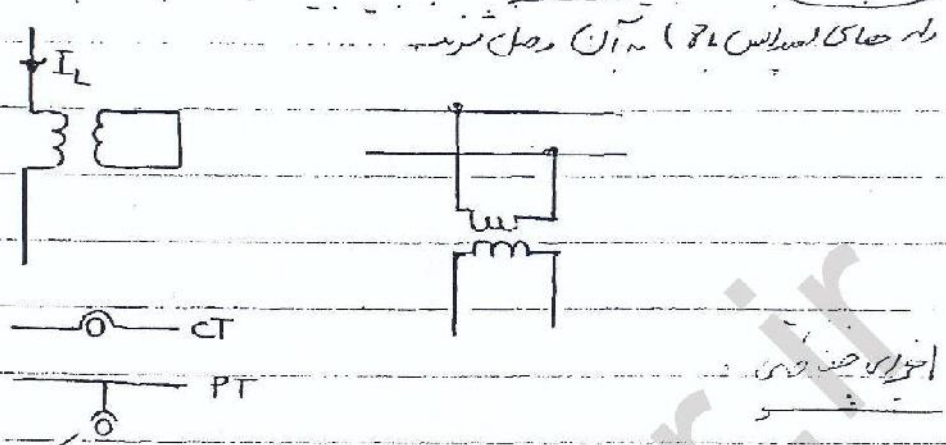
خروج PT 6 kv و 110 kv و خروج CT 6 kv و 110 kv است.

سیم ها در سیم ها به هم وصل می شود (سیم ها در سیم ها است) در سیم ها است.

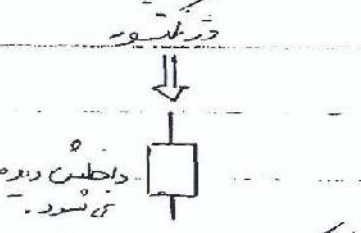
سیم ها در سیم ها به هم وصل می شود (سیم ها در سیم ها است) در سیم ها است.

سیم ها در سیم ها به هم وصل می شود (سیم ها در سیم ها است) در سیم ها است.

جریان P.T. جها باید جدا باشد (باید این باشد) اجزای اتصال با یک (مثل ولت متر)

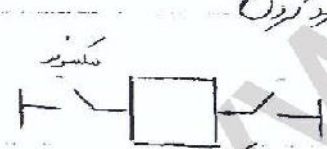


در جاهای اتصال با یک (مثل ولت متر) در آن وصل شوند
 انواع جدیدی



انواع جدید قدرت:

کلیه جها، جها قدیمه و روشهای SF6 (فیلون)



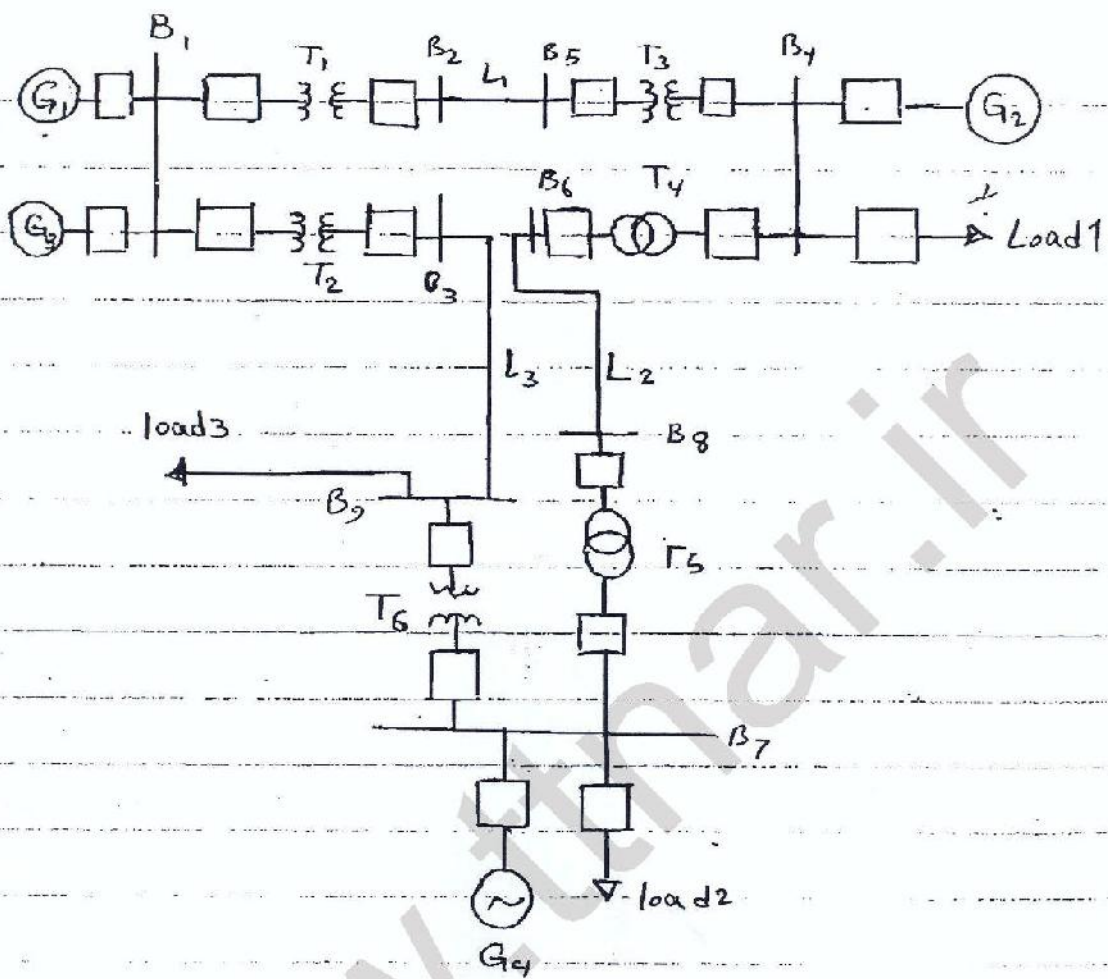
نوعی از اخصان که بویان جریان در سطح قدرت های
 مقیمه از یکسورت به استفاده کنند

کلیه جریانها در سطح قطع کند ولی یکسورت به همراه جریان خطا قطع کند که ممکن است
 در حالت باز بودن ممکن است جاری شود جریان خطا و دور شود
 بعضی یکسورتها قادرند در دیدگاه توانایی جریان بار قطع کنند به یکسورت قابل قطع جریان
 یکسورت برای ای ای که از درجه بیرون جسم در عظیم کنترل استفاده می شود

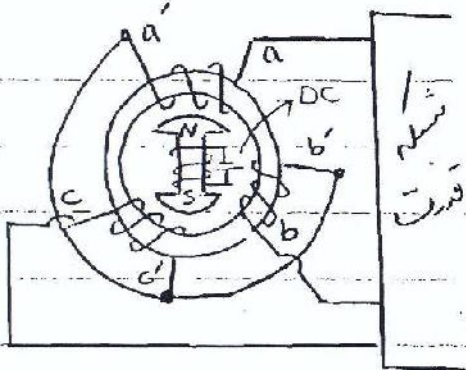
فیلون به هم وصل می شود هم قطع (در ولتاژ پایین استفاده نمی شود)

انواع جریان - به هر دو - جریان قطع کند

استانداردها: DIN, VDE, IEC, BS, IEEE, IFF



(۷) ۸۷، ۷، ۲۲



انحراف ۶ min و max در هر نیم سیکل
 ۱۸۰ در انحراف تا در max در دو نیم سیکل
 برای ۱۲ است.

با وجود اینکه یک میدان است
 هر دو از یک جهت میگردند

اگر میدان را برانگیزیم یعنی بدون موتور، در کل کسب، با وجود دریا صاف هر دو از یک جهت میگردند

$$n = \frac{60f}{P}$$
 فرکانس ولتاژ - اتصال - نیم سیکل $\rightarrow P$
 خروجی قطب $\rightarrow P$
 (۳ نیم سیکل) و یک پنج قطب

$$f = 50.112 \rightarrow n = 3000 \frac{rpm}{min}$$

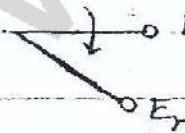
دو میدان آهن را میگردانند هر دو در جهت یکسانی - از یک قطب میگردند

(میدان موتور حرکت به میدان استاتور) - موتور

به جهت استاتور - موتور منقلب میگردند - به جهت اتصال در یک جهت از یک قطب

به جهت قطب استاتور

میدان استاتور حرکت می کنند!

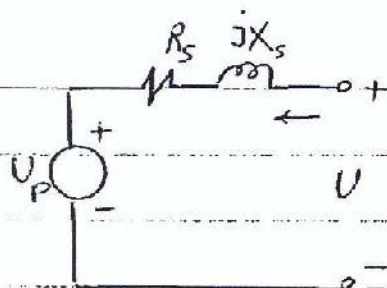


میدان استاتور به میدان موتور

(میدان موتور جلوی میدان استاتور)

↓
 موتور

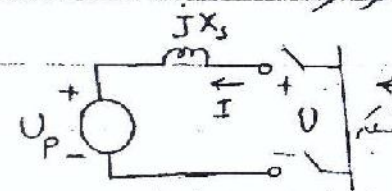
(اتصال در جهت موتور - استاتور - به جهت از یک قطب از یک قطب)



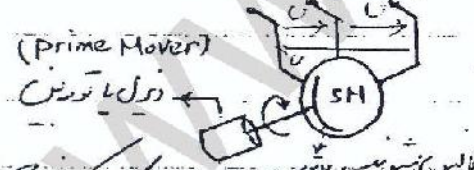
مدل مدار این سازه را می توان به شکل زیر نوشت
 ولتاژ القا شده در سازه U_P

تعداد سازه های در کانس را R_s و از فرکانس سازه jX_s
 سیستم وارد ادراک می شود

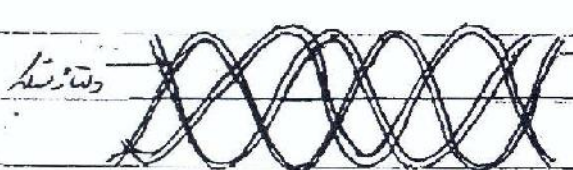
در حالت سازه $R_s \ll X_s$ در حالت $R_s \approx 0.1 X_s$
 در سرعت های بالا از R_s در مقابل X_s صرف نظر کنیم و در سرعت های پایین چون X_s غالباً اهمی است و در آن از R_s صرف نظر کرد.



در فرکانس های بالا (در سازه) در فرکانس های پایین



- شرکت وصل کننده ها :
- ۱- مبدل های گرداننده سازه و در دور با هم و هم فرکانس شوند. دور دور از وسط هم خارج می شود
 - ۲- عدم وجود سازه ها در فرکانس و هم فرکانس باشند
 - ۳- دایره ولتاژها باید با هم برابر باشند
 - ۴- ترتیب فازها یکی باشد

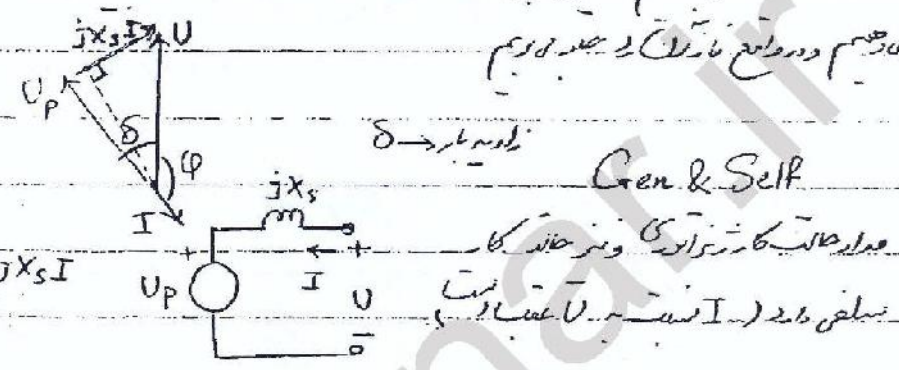


دوره و تناوب سازه را می توان به صورت زیر نوشت
 که برای سازه ها مشخص شود

این شرایط تنها در لحظه اتصال ماشین به شبکه برقرار می باشد.
 به مدار الکتریکی مدار را می گویند.
 (a) U_p
 لحظه اتصال به شبکه
 ماشین

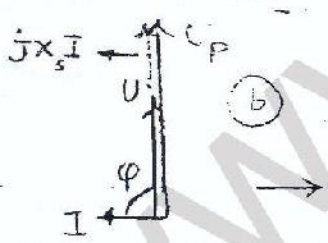
بعد از لحظه اتصال:

مثلاً اگر یک ماشین به صورت سه فاز در مدار قرار گیرد، قدرت آن به P_M برود.
 در تمام دوره های کارکرد در مدار می باشد.



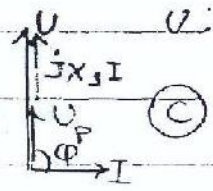
ماشین در حال تولید توان الکتریکی و صرف توان را می گویند.

اگر جریان خروجی از ماشین جسم N شود، U_p می باشد.
 دانسته دلدار الکتریکی به خود در مدار قرار می گیرد.



مدار توان الکتریکی به خود (جوان جسم فایده)
 اما ماشین در این جریان تلفت و جریان تلفت به رفتار می نماید.
 در حرکت اضافه، ماشین به صورت کار می کند (تولید کننده توان را می گویند)
 (صفت کارخانه)

حالت E را می گویند (دانشگاه لا و کتف) U_p که از U می باشد.



مدار توان الکتریکی به خود می باشد.
 اما مدار توان را می گویند.
 در حرکت اضافه، ماشین به صورت کار می کند.

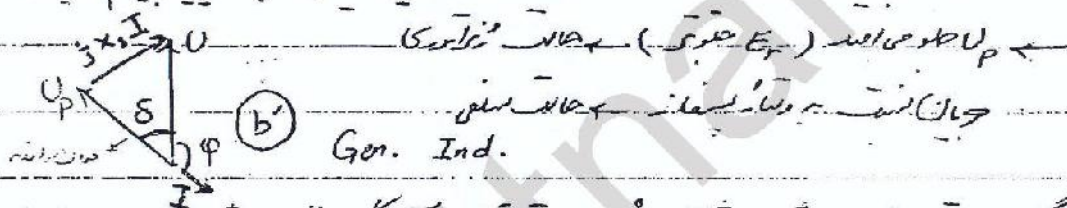
● در این سه حالت کار (a) و (b) و (c) به نامش (بار) توان را می‌دهد و در هر حالت این حالات کار

در تغییر جریان تحریک وجود می‌آید (حالت کار کانسیساتوری) که گویند
(در این تغییر قدرت)
(Compensator)

در حالت (b) که در ضمن این بهر دو ولتاژ مصرف توان را کم می‌کند و کانسیساتور را می‌گویند
(بخازن بکندون)

در مورد برد بهر دو تنها کاربرد موتور بکندون

● حال اگر قدرت مورد نیاز از طریق Prime Mover زیاد کنیم (مثلاً به جریان تحریک)

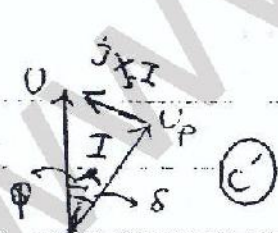


● اگر قدرت حمل زیاد شود (بسیار از 90 درجه است) آن گاه فرکانس و U_p حین کار

و چند (تعداد زیاد) تغییرات فرکانس می‌تواند اتفاق بیفتد.

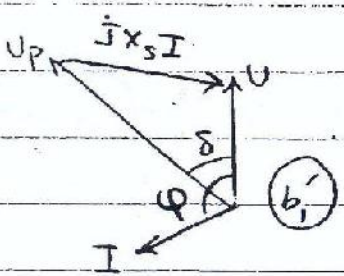
حین در این حالت و اتصال کوتاه می‌رود و تمام جریان در این اتصال کوتاه می‌ماند و قدرت

تیر زیاد است پس داشتن از حالت سنگین خارج می‌شود.



● حال اگر قدرت را کم کنیم ←

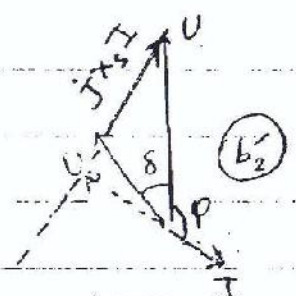
حالت کار موتورک و تلفن
(صرف کننده توان را کم می‌کند و راکتور)



● اگر در حالت (b) (در بار کم) تحریک را اضافه کنیم:

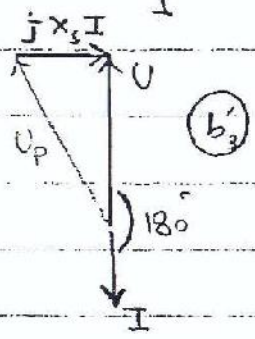
به اندازه U_p زیاد می‌شود به جریان نسبت به ولتاژ همگام می‌ماند

به حالت کار بخازنی
به ولتاژ کم می‌کند توان را کم می‌کند و توان را کم می‌کند
Gen.
Cap.



اگر در حالت (ب) (موتوری) تحریک را کم کنیم
 Gen. & Ind. ←

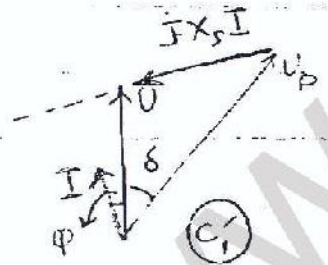
(b_2) نسبت به b_1 سطحی تر است.
 $U_{p_{b_2}} > U_{p_{b_1}}$ و $\sin \phi_{b_2} > \sin \phi_{b_1}$



Gen. & Ohmic.

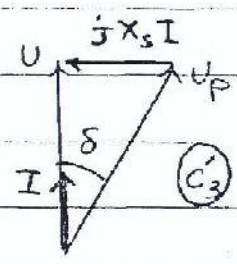
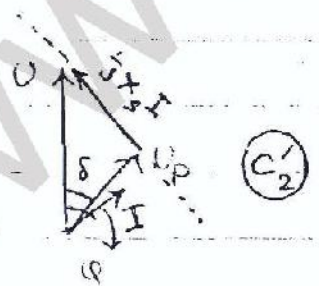
تغییرات $\cos \phi = -1 \rightarrow$ خازنی
 توان الکتریکی منفی می شود.

با افتادن U_p از U تغییر می کند → توان الکتریکی منفی می شود.
 در این دوران ماشین مصرف کننده و خازنی است که آن به شکل یک رکتور عمل می کند.



اگر در حالت (c) (موتوری) تحریک را اضافه کنیم
 Mot. & Cap. ←

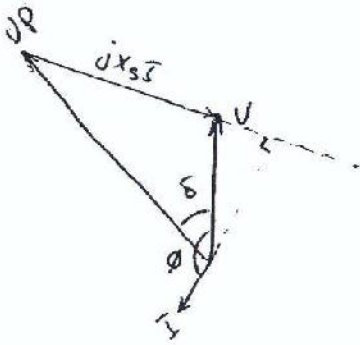
اگر در حالت (c) (موتوری) تحریک را کم کنیم
 Mot. & Ind. ←



$\phi = 0 \rightarrow \cos \phi = 1 \rightarrow$ حالت کارکرد واقعی
 $\sin \phi = 0$

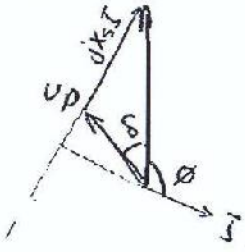
توان الکتریکی هم به صفر کاهش می یابد.

زیرا توری و خازنی :
d
(cap.)



(b₁)

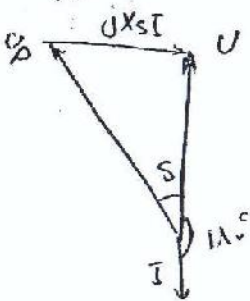
زیرا توری و سلفی :
(ind.)



(b₂)

م_پ از م_ط یعنی ترد اندکتر است

زیرا توری خالص و اهمی :



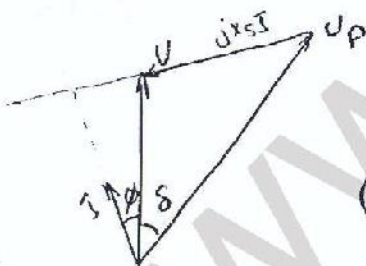
(b₃)

توان را کسوتور میدهد و معدهف عملی شود

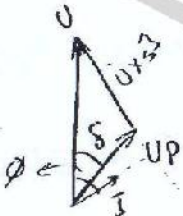
م_پ بزرگتر از U است توان را کسوتور میدهد

کجا معدهف عملی شود در خود را کسوتور حایلین : UxSI

حوتوری و خازنی (cap)

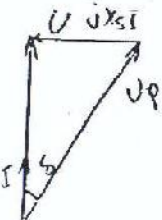


(c₁)



(c₂)

حوتوری و اندکسور



(c₃)

حوتوری ، اهمی

عمل از تراژور:

حالتین را باید از اجزای در نظر بگیریم که توان اینتر سے از تراژور وجود دارد
توان را کنتری سے سطحی بخاری

پس باید دو حالتی داشته باشیم که توان اینتر و کنتری را کنترل کند

به reverse power بخار دارد سود قطع می کند وقتی بخار دارد می سود از تراژور vent می کند

وقتی بخار دارد می سود بخار را می فرستد به هوا تو درین درین حالت باید به صورت خودکشی بخار دارد

تو درین بخار ذبسی سود

از نظر ماسین از تراژور می تواند به صورت خودکار کار کند می یک می کند b یعنی توانه

کوب کنترل توان اینتر سے ری بخار
را کنتری سے ری جریل تر می

Exiter سے باز تراژور هم محدود است
می کند تراژور، حالتین dc بدون جابجی

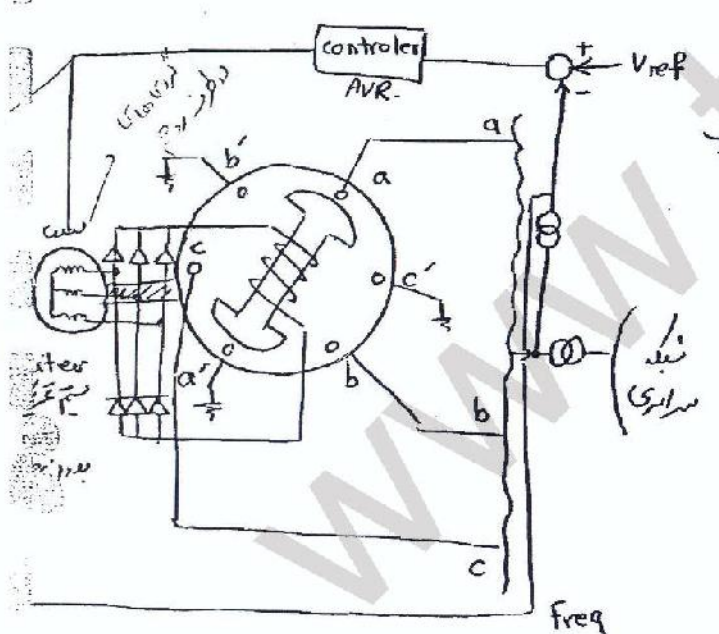
توان و دقت dc هم کنترل کرد

و p را تغییر داد توان را کنتری یا تغییر می کند

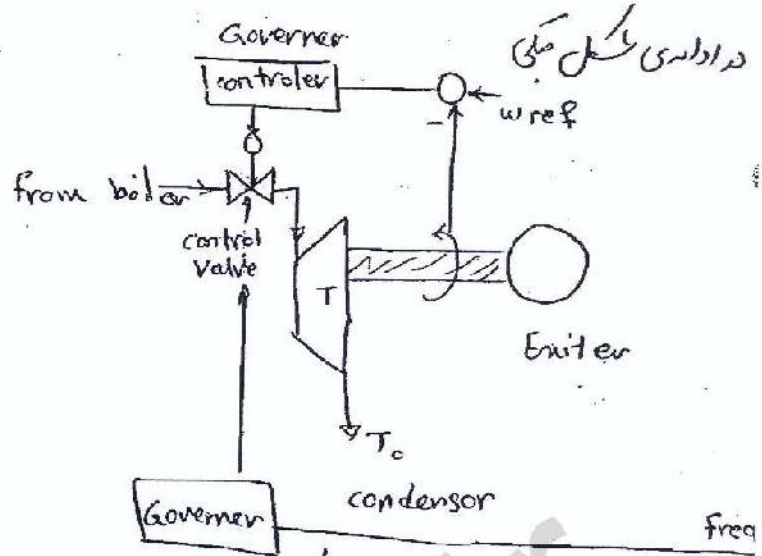
تراژور را قدر کم کند که کنترل شده بود CVT یا PT بیک دقت ref تا این می کند

اگر تراژور از V_{ref} سے به کنتری سے V_p کم سے دقت خودی کم کا سود

این شکل می نامیم: Automatic voltage regulator (حالت کنترل دقت توان)



Automatic load-frequency control (ALFC)



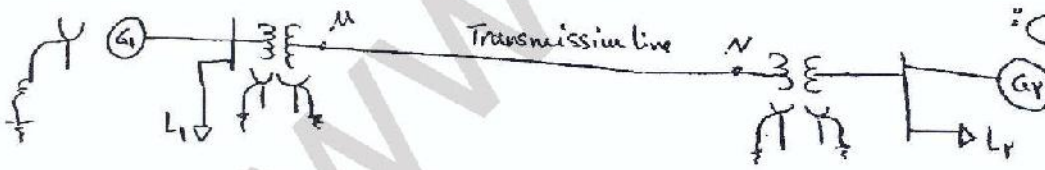
توربین، Emiter و ژنراتور همه روی یک shaft هستند

دری قیاس در دودی با کنترل دودی

چرا اگر کس در شبکه زیاد است؟ بیشتر بار خود دوی است توانی که سوکت مصرف می کند T_{load} است اگر در T ثابت نگه داری کم شود توان مصرفی کم می شود.

تکلیف: جدولی کار واحد دوی، ای، لای، سیکل ترکیبی، هسته ای، دوی در طی یک مقاله کشیدیم فایده؟ (نمایش) تا شب 16 آبان

پارامترهای خط انتقال:



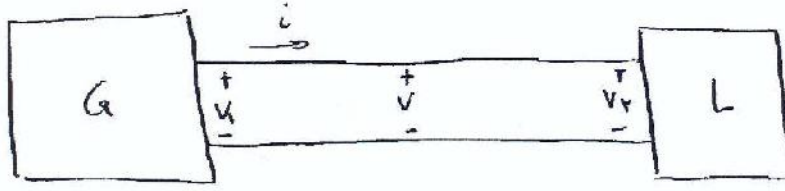
از اتورها یا زمین نشوند و نمی شوند با زمین نشوند تا solid زمین نشوند.

خط انتقال به وسیله ای برای انتقال قدرت الکتریکی از تولید به مصرف برای کاهش تلفات است

دائرة ضعیفی با لوله در سطح هادی های بدون در پوش (bare conductor) (روی دکل ها)



انڈیا میں دیکھ کر ہے کہ اس میں جہاں سے کہیں اس وقت دیکھ کر
 یہاں تک کہ
 انڈیا میں طرفت انتقال



$$Z_s = R_s + jX_s$$

$$P_{loss} = R_s \frac{P_r + Q_r}{|V|^2}$$

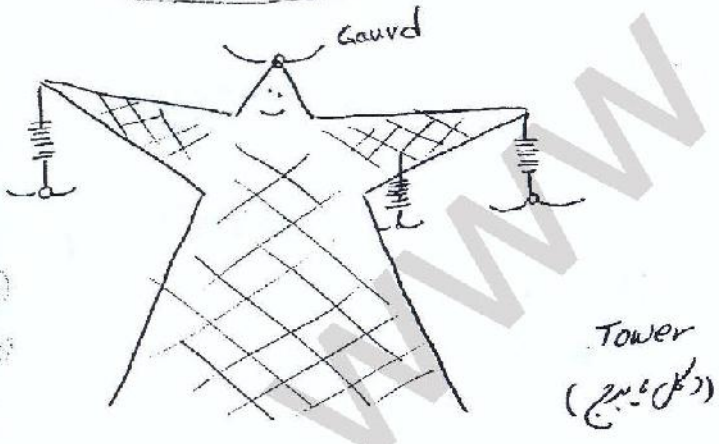
$$|V_s| = |V_r| = |V|$$

$$P \cdot Q = \text{قدت انسانی لفظ انتقال}$$

ہاں جہاں دیکھ کر تک کہ Q جس میں خط ہاں ہی ہاں

$$Q_{loss} = X_s \frac{P_r + Q_r}{|V|^2}$$

دور رابطہ ہاں ہی ہاں



انڈیا میں دیکھ کر سے ہاں ہی ہاں دکل

ہاں ہی ہاں ہی ہاں ہی ہاں

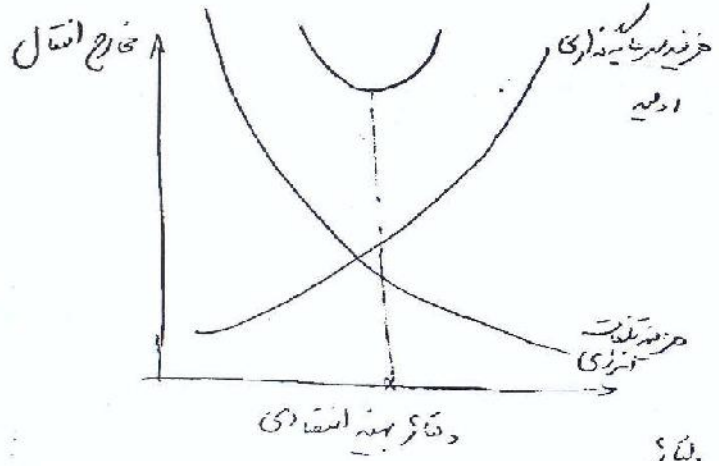
ہاں ہی ہاں ہی ہاں ہی ہاں

ہاں ہی ہاں ہی ہاں ہی ہاں

ہاں ہی ہاں ہی ہاں ہی ہاں

انڈیا میں دیکھ کر

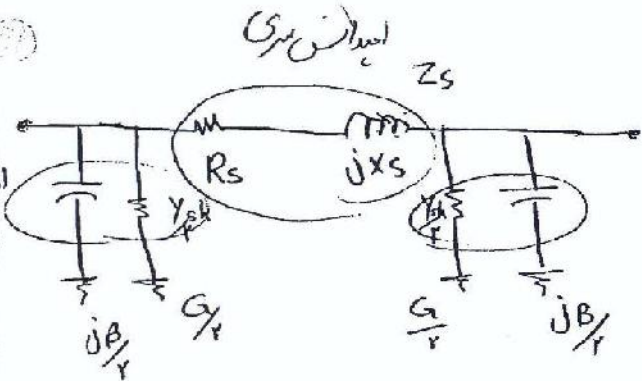
ہاں ہی ہاں ہی ہاں ہی ہاں



الذریعہ کی وجہ سے اسے قطع خود بخود برقی سونڈ

تقریباً: الذریعہ کی صورت؟ جہاں سے ظاہری سونڈ

الذریعہ کی صورت؟



حد درجہ اول کی صورت
یک فاز

پارامیٹر ہارمونک

دی بصورت کی صورت

خط $L < 100 \text{ km}$ سے خط ہواہوا فقط ایڈیشن سری را در نظر لیریم



الذریعہ کی صورت $L < 100 \text{ km}$: از خط ہواہوا تا تر استناد کی صورت
گامی G و B را در نظر لیریم
(خط مختصر)

الذریعہ کی صورت $L > 100 \text{ km}$: خط ہواہوا، در خط ہواہوا
پارامیٹر ہارمونک کی صورت
در نظر لیریم

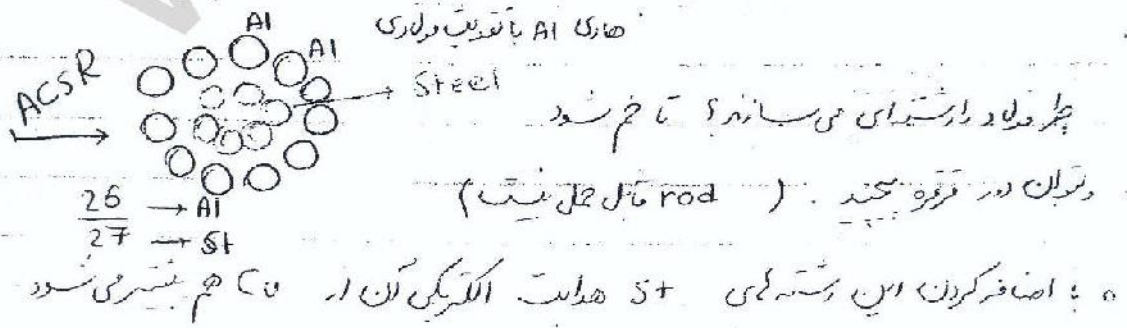
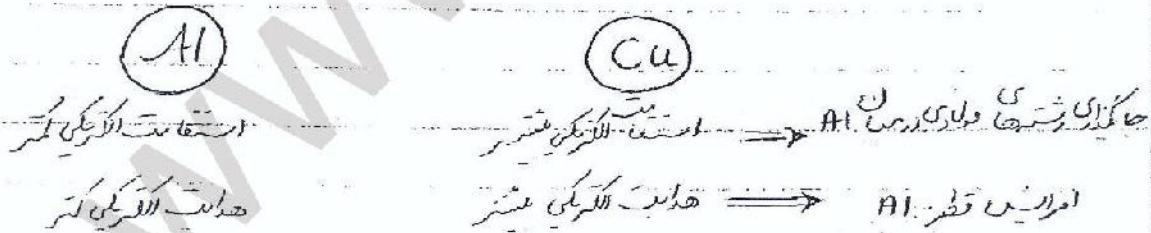
هادی های خط انتقال :

خط انتقال ۳ باز هم دارد . ۱۱ مقاومت سری ۱۲ اندوکتانس سری
 ۱۳ سلفی ۱۴ Shunt capacitance

انتقال
 به جهت وزن کم و قیمت کمتر برای مدت‌های طولانی عموماً بر جایگزین آلومینیم است
 اما مقاومت ویژه آلومینیم بیشتر از مس است = قطر هادی های آلومینیم بیشتر است

- AAC : All Aluminium Conductor
- AAAC : All Aluminium Alloy Conductor
- ACSR : Aluminium Conductor Steel Reinforced
- ACAR : Aluminium Conductor Alloy Reinforced

استقامت مکانیکی آلومینیم ، هدایت آن بسیار کمتر از مس



همچنین هادی آلومینیم سبب می‌شود که بیشتر الکتریکی (سبب الکتریکی) در سطح آن گسترده شود

کم بودن تشر الکترونیک - تحلیل ضعیف در سطح خارجی هادی کتر - تفاوت کتر

Corona

علاوه بر هادی های قدرت یک هادی دیگر هم به شکل وصل می شود ← Gaurd
برای جلوگیری از صاعقه ، از جنس فولاد قطر 70 mm تا استقامت مکانیکی اش با بار
گالوانیزه
زند آهن

اما هادی های فشار ضعیف از جنس مس اند چون هم فاصله کوتاه است و هم نازک
بودن می کشند

هادی های مختلف که در سطح توزیع استفاده می شود $16, 25, 35, 50, 60, 75 \text{ mm}^2$

در سوراخها

ولاد میانی مقاومتش خیلی زیاد است ولی به دلیل اثر پوستی جریان از قسمت
میانی عبور نمی کند = مقاومت آن بی تاثیر است. - مقاومت فولاد در محاسبات وارد می شود

مقاطع هادی های فشار ضعیف mm^2

هادی های ارتقا ← Circular Mill - Cm مساوی دایره ای به قطر 1 mill

10^{-3} inch

20 kv { FOX: 72000 cm = 36.48 mm² → d = 6.8 m
Mink: 124000 cm = 62.8 mm² → d = 8.94 m
Dog 202000 cm = 102 mm² d = 11.4 m

63 kv → Links: 364000 cm = 184.43 mm² → d = 15.3 m

در 20 kv چون دایره ثابت است - همان کتر - قطر نسبت به 63 kv کتر است

مقاومت خط انتقال:

$$R_{DC} = \frac{\rho l}{A}$$

$$R_{AC} = \frac{\text{تلف قدرت دهایی}}{I_{rms}^2}$$

Skin effect در دایره‌ها که جریان را به سمت بیرون هدایت می‌کند
 در دایره‌ها که جریان را به بیرون هدایت می‌کند
 AC < DC

$$R_{AC} > R_{DC} \quad \Leftarrow$$

$$\frac{R_2}{R_1} = \frac{E + t_2}{T + t_1}$$

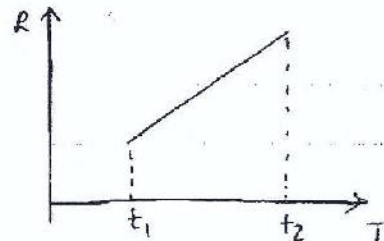
↓
تلف بی

→
درجه حرارت بیرون
اول

$$\begin{cases} T_{CU} = 241 \\ T_{Al} = 228 \end{cases}$$

$$R_2 = R_1 [1 + \alpha \cdot (t_2 - t_1)]$$

فرکانس‌های



$$\alpha_{Al} = 0.0039$$

در مناطق شهری به علت رطوبت و احتمال زنگ زدگی از ACSR استفاده نمی‌شود
 و در آنجا آلومینوم (Al) و مس (Cu) استفاده می‌شود (استقامت کمتر از Al و Cu)
 ناصبه‌ها - span - را کوتاه می‌کنند یا از تیرکبک دیگر Al

جریان گذشته از هادی محدود است = جریان مجاز

مکانی از عوامل محدودیت = درجه حرارت

درجه حرارت هم ناشی از خود هادی هم است

$$T \uparrow \rightarrow R \uparrow \Rightarrow I \downarrow$$

تلف مثبت

۲۵

Thermal Rating = حرارتی که اگر از هادی عبور کند و هادی گرم نشود به ازای قطع حرارت

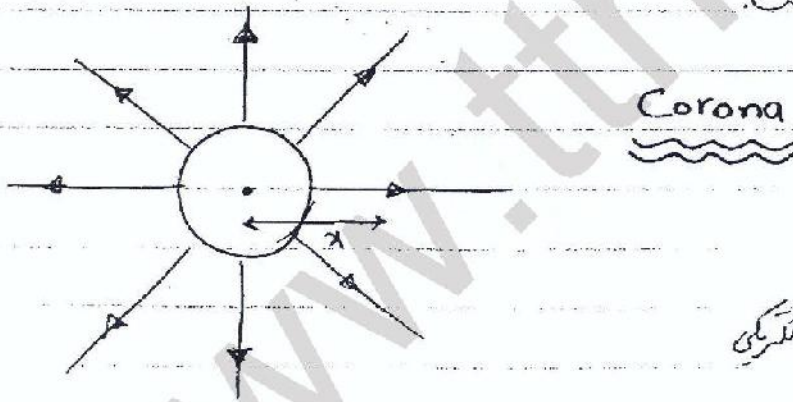
این مجاز حرارتی در سربند هادی استقامت مکانیکی هادی حتماً شده باشد

در ولتاژ های پایین، ولت ولتاژ مقطع هادی تعیین می کند [Thermal Rating چون

حالی بالاتر مقطع تعیین می کند] در ولتاژ های بالا Corona تعیین کننده مقطع

هادی است: هر چه مقطع \downarrow = تشر الکتریکی \uparrow = تخلیه فیزی الکتریکی در مقطع هادی \uparrow

در فشار های فوق العاده بر گرید 3 Distance Relay هم در صد سطح مقطع هادی تعیین کننده است.



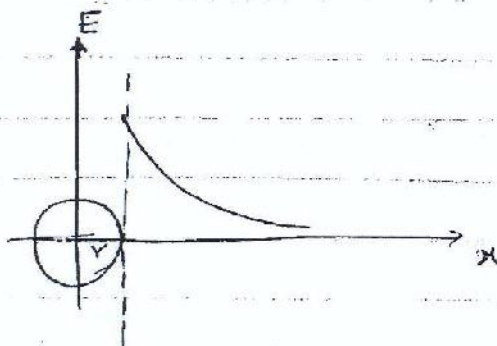
D: مکانی ش الکتریکی

$$\oint D ds = q \Rightarrow D = \frac{q}{2\pi x}$$

$$D \oint ds = q \quad E = \frac{D}{k} = \frac{q}{2\pi k x} \quad \frac{V}{m}$$

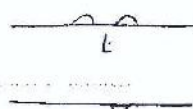
که در مورد تئوری الکتریکی

تعیین میدان الکتریکی: سطح خارجی هادی



$V \uparrow \Rightarrow E \uparrow \Rightarrow$ تخلیه فیزی در سطح خارجی هادی

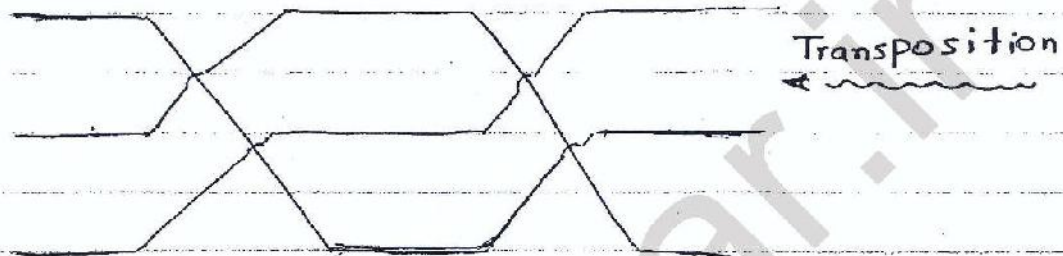
$$E_{max} = \frac{q}{2\pi k r}$$



امانت توانی اطراف هادی

تولید تپه ای و تپه ای

در این حالت اندوکتانس های متقابل با هم متفاوت است = سیستم 3 فاز از نظر فرکانس متقارن نیست = در انتقال RST ها متقارن نیست
 حل این مشکل = هاری ها را در طول مدارهای ^{سازگی} خارج می کنیم



Transposition جابجایی منظم هاریها در مدار یک

سند = در آخر خط اندوکتانس 3 فاز با هم برابر می شود = سیستم از نظر فرکانس متقارن می شود

اندوکتانس خطی انتقال =

نسبت ولتاژ القا شده ناشی از تغییر شار به ^{تغییر} اندوکتانس هاری

$$e = \frac{d\lambda}{dt}$$

$$L = \frac{d\lambda}{di}$$

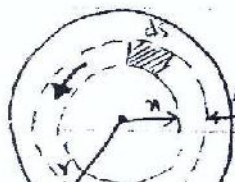
$$\lambda = L i$$

$$v = j\omega \lambda$$

$$v = j\omega L I$$



علاوه بر میدان بیرونی در داخل هاری هم میدان داریم
 = اندوکتانس داخلی در مورد هاری تلفظ می شود



میدان B در سطح r

$$I \times r = \frac{\pi r^2}{\pi r^2} I = \frac{r^2}{r^2} I$$

Internal Inductance

$$\int H_x \cdot dl = I_x \quad , \quad H_x \cdot 2\pi r = I_x$$

رشد میدان مغناطیسی در سیم دارای جریان

$$\Rightarrow H_x = \frac{x}{2\pi r^2} I$$

$$B_x = \mu H_x = \mu \frac{x I}{2\pi r^2}$$

حکلیت میدان مغناطیسی در فضای بی‌نهایت
از مرکز دارد

$$d\phi = \frac{\mu x I}{2\pi r^2} \cdot x \cdot dx \cdot l \quad \left(\frac{wb}{m} \right)$$

مقطع عرضی

$$d\lambda = N d\phi = \frac{\pi x^2}{\pi r^2} d\phi = \frac{\mu x^3 I}{2\pi r^4} dx \quad \left(\frac{wb \cdot t}{m} \right)$$

تعداد ولت

$$\Psi_{\text{internal}} = \int_{x=0}^r d\lambda = \frac{\mu}{8\pi} I$$

$$\mu = \mu_0 \mu_r \quad \mu_r = 1$$

$$\Rightarrow \Psi_{\text{int}} = \frac{\mu_0}{8\pi} I = \frac{4\pi \times 10^{-7} \text{ H/m}}{8\pi} I = 0.5 \times 10^{-7} I$$

$= LI$

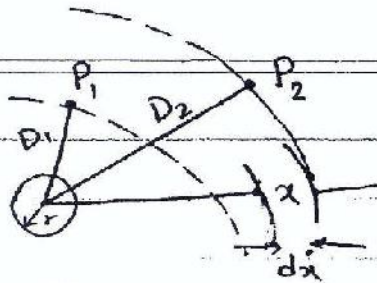
$$\Rightarrow L_{\text{internal}} = 0.5 \times 10^{-7} = 0.05 \frac{\mu\text{H}}{\text{m}}$$

اندوکتانس داخلی سیمهای مسدود شده است و برابر است با $\frac{0.05 \mu\text{H}}{\text{m}}$ است و سگتی
بسیار کم دارد - سگتی به شکل دارد
طبقه ۱۰ از ۸

اندوکتانس خارجی سیمها:

اندوکتانس داخلی سیمها بسیار کم دارد. $L_{\text{int}} = 0.05 \frac{\mu\text{H}}{\text{m}}$ است و سگتی بسیار کم دارد

۱۰



$$\oint H \cdot dl = I$$

می خواهیم شد میدان مغناطیسی در نقطه ای بر روی خط x از مرکز حلقه را پیدا کنیم.

$$H_x \oint dl = I \Rightarrow H_x = \frac{I}{2\pi x}$$

$$B_x = \frac{\mu I}{2\pi x} \quad \text{wb/m}^2$$

$$d\phi_x = \frac{\mu I}{2\pi x} \times dx \times l \quad \frac{\text{wb}}{\text{m}} \Rightarrow \phi_x = \frac{\mu I}{2\pi x} \quad \frac{\text{wb}}{\text{m}}$$

↓
دایره اول

$$d\lambda = l \times d\phi_x = \frac{\mu I}{2\pi x} \quad \frac{\text{wb}}{\text{m}}$$

می خواهیم شد در بین نقاط P_1 و P_2 چقدر است.

$$\psi_{P_1-P_2} = \int_{D_1}^{D_2} d\phi = \int_{D_1}^{D_2} \frac{\mu I}{2\pi x} dx = \frac{\mu I}{2\pi} \ln \frac{D_2}{D_1} \quad \frac{\text{wb.t}}{\text{m}}$$

$$\psi_{12} = 2 \times 10^{-7} I \ln \frac{D_2}{D_1} \quad \frac{\text{wb.t}}{\text{m}}$$

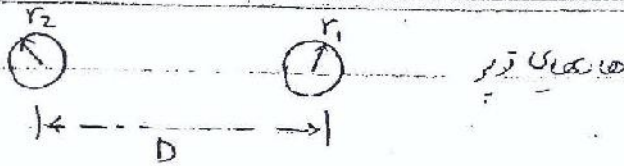
External $\rightarrow L_{12} = \frac{\psi_{12}}{I} = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D_2}{D_1} \quad \frac{\text{H}}{\text{m}}$

اندکسین خط تکانه دویم:

حال از نتایج L_{ext} و L_{int} اندکسین کل خط را می توانیم



خط تکانه دویم - می توانیم در کتب درسی



شار در مدار در اثر عبور جریان از هادی ۱:

$$L_1 = L_{ext} + L_{int} \left(\frac{H}{m} \right)$$

$$\Rightarrow L_1 = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D}{r_1} + \frac{10^{-7}}{2}$$

اندکترین هادی ۱ در اثر شار محصور در فاصله این هادی تا هادی دیگر ناشی از عبور جریان در هادی ۱

$$L_1 = \left(\frac{1}{2} + 2 \ln \frac{D}{r_1} \right) 10^{-7} = \frac{1}{2} 10^{-7} \left(1 + 4 \ln \frac{D}{r_1} \right)$$

اندکترین کل مدار ناشی از عبور جریان در هادی ۱

$$= 2 \times 10^{-7} \left(\frac{1}{4} + \ln \frac{D}{r_1} \right) = 2 \times 10^{-7} \left(\ln e^{1/4} + \ln \frac{D}{r_1} \right)$$

$$= 2 \times 10^{-7} \left(\ln \frac{D}{e^{-1/4} r_1} \right) = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D}{0.7788 r_1}$$

$$L_1 = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D}{r_1'} \frac{H}{m}$$

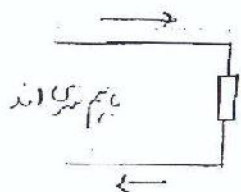
$$e^{-1/4} r_1 = 0.7788 r_1 = r_1'$$

شعاع متوسط هندسی هادی ۱ $r' = e^{-1/4} r = 0.7788 r$

Geometric Mean Radius (G.M.R.)

$$L_2 = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D}{r_2} \frac{H}{m} \quad r_2' = 0.7788 r_2$$

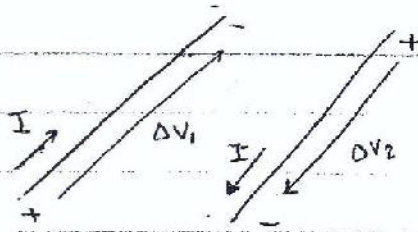
اندکترین کل مدار ناشی از عبور جریان در هادی ۲



$$r_1 = r_2 = r$$

$$L = L_1 + L_2 = 2 \times 10^{-7} \left[\ln \frac{D}{r_1'} + \ln \frac{D}{r_2'} \right] \frac{H}{m}$$

$$L = 4 \times 10^{-7} \ln \frac{D}{\sqrt{r_1' r_2'}} \frac{H}{m} \quad \text{③}$$



$$\Delta V_1 = j\omega L_{11} I - j\omega L_{12} I$$

$$\Delta V_2 = j\omega L_{22} I - j\omega L_{21} I$$

$$\Delta V = \Delta V_1 + \Delta V_2$$

$$= j\omega (L_{11} + L_{22} - 2L_{12}) I$$

$$\Delta V = j\omega L I$$

Circuit \rightarrow

$$L = L_{11} + L_{22} - 2L_{12}$$

$$* L = 2 \times 10^{-7} \left[\ln \frac{1}{r_1'} + \ln \frac{1}{r_2'} - 2 \ln \frac{1}{D} \right] H/m$$

$$L_{11} = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{1}{r_1'} \quad L_{22} = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{1}{r_2'}$$

$$L_{12} = L_{21} = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{1}{D}$$

شاد در یک هادی که درون گرهی از هادی (آفر) دارد:



$$\sum I_n = 0$$

سازمان استقایی
 $I_a + I_b + I_c + I_n = 0$

در مقطع هر گره مجموع جریان هادیها صفر است

Ψ_{IP1} : شاد در ناشی از جریان هادی 1 از هادی 1 است

$$\Psi_{IP1} = \frac{1}{2} \times 10^{-7} I_1 + 2 \times 10^{-7} I_1 \ln \frac{D}{r_1'} = 2 \times 10^{-7} I_1 \ln \frac{D}{r_1'}$$

Ψ_{IP2} : " " " " " " " "

شماره‌های ۱ تا n از پتانسیل P ناشی می‌شود.

$$\begin{aligned} \Psi_{IP} &= 2 \times 10^{-7} \left(I_1 \ln \frac{D_{1P}}{r_1} + I_2 \ln \frac{D_{2P}}{D_{12}} + \dots + I_n \ln \frac{D_{nP}}{D_{1n}} \right) \\ &= 2 \times 10^{-7} \left(I_1 \ln \frac{1}{r_1} + I_2 \ln \frac{1}{D_{12}} + \dots + I_n \ln \frac{1}{D_{1n}} \right. \\ &\quad \left. + I_1 \ln D_{1P} + I_2 \ln D_{2P} + \dots + I_n \ln D_{nP} \right) \end{aligned}$$

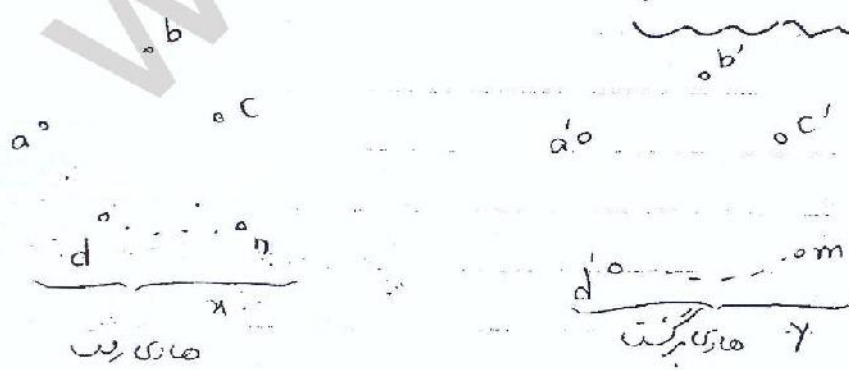
$\sum_i I_i = 0 \Rightarrow I_n = -I_1 - I_2 - \dots - I_{n-1}$

$$\begin{aligned} \Psi_{IP} &= 2 \times 10^{-7} \left(I_1 \ln \frac{1}{r_1} + I_2 \ln \frac{1}{D_{12}} + \dots + I_n \ln \frac{1}{D_{1n}} \right. \\ &\quad \left. + I_1 \ln \frac{D_{1P}}{D_{nP}} + I_2 \ln \frac{D_{2P}}{D_{nP}} + \dots + I_{n-1} \ln \frac{D_{n-1P}}{D_{nP}} \right) \end{aligned}$$

$P \rightarrow \infty \rightarrow \Psi_I = 2 \times 10^{-7} \left(I_1 \ln \frac{1}{r_1} + I_2 \ln \frac{1}{D_{12}} + \dots + I_n \ln \frac{1}{D_{1n}} \right)$

شماره‌های ۱ تا n از پتانسیل P ناشی می‌شود.

اندک آن خطی با هم کار می‌کند.



پتانسیل هر یک = $\frac{I}{r_1}$

پتانسیل هر یک = $\frac{-I}{r_2}$

$$\Psi_a = 2 \times 10^{-7} \frac{I}{r_1} \left(\ln \frac{1}{r_1} + \ln \frac{1}{D_{12}} + \dots + \ln \frac{1}{D_{1n}} \right)$$

$$\Psi_a = 2 \times 10^{-7} I_a \ln \frac{\sqrt{D_{aa'} D_{ab'} \dots D_{am}}}{\sqrt[2]{D_{aa'} D_{ab} D_{ac} \dots D_{an}}}$$

\downarrow
 D_{aa}

$$L_a = \frac{\Psi_a}{I_a} = \frac{1}{m}$$

$$= 2n \times 10^{-7} \ln \frac{\sqrt{\quad}}{\sqrt{\quad}}$$

$$L_b = 2n \times 10^{-7} \ln \frac{\sqrt{D_{ba'} D_{bb'} \dots D_{bm}}}{\sqrt{D_{ab} D_{bb} \dots D_{bn}}}$$

$$L_n = 2n \times 10^{-7} \ln \frac{\sqrt{D_{na'} D_{nb'} \dots D_{nm}}}{\sqrt{D_{an} D_{bn} \dots D_{nn}}}$$

L_{avg} ← میانگین حسابی است

$$L_{av} = \frac{L_a + L_b + \dots + L_n}{n}$$

$$L_x = \frac{L_{av}}{n} = \frac{L_a + L_b + \dots + L_n}{n^2}$$

$$L_x = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{\sqrt{(D_{aa'} D_{ab'} \dots D_{am})(D_{ba'} D_{bb'} \dots D_{bm}) \dots (D_{na'} D_{nb'} \dots D_{nm})}}{\sqrt{(D_{aa} D_{ab} \dots D_{an})(D_{ba} D_{bb} \dots D_{bn}) \dots (D_{na} D_{nb} \dots D_{nn})}}$$

$(\frac{1}{m})$

$$L_y = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{\sqrt{\quad}}{\sqrt{\quad}}$$

$(\frac{1}{m})$

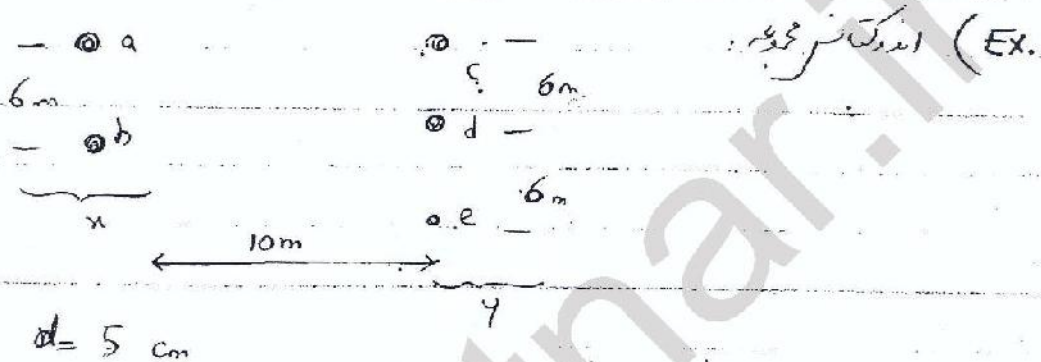
Geometric Mean Distance (GMD)

(GMR)

میانگین هندسی فاصله بین سیم در یک گروه

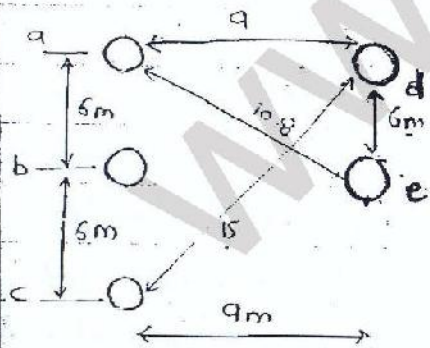
$$L_x = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{GMD}{GMR_x} \quad L_y = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{GMD}{GMR_y}$$

$$GMR_x = 0.7788 \text{ r} \quad \text{شعاع متوسط هندسی هادی در برابر}$$



$$L_x = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{GMD}{GMR_x} \rightarrow \text{شعاع متوسط هندسی هادی x}$$

$$L_y = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{GMD}{GMR_y}$$



Ex. اندکساز هندسی تک فاز زیر بار است ادیس
 $r_a = r_b = r_c = 0.25 \text{ cm}$
 $r_d = r_e = 0.5 \text{ cm}$

$$GMD = \sqrt{ad \cdot ae \cdot bd \cdot be \cdot cd \cdot ce} = 10.45 \text{ m}$$

$$GMR_x = \sqrt[4]{(aa \cdot ab \cdot ac)(bb \cdot ba \cdot bc)(cc \cdot cb \cdot cc)} = 0.481 \text{ m}$$

$$GMR_y = \sqrt{(dd \cdot de)(ee \cdot ed)} = 0.193 \text{ m}$$

$$L_x = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{10.745}{0.481} = 6.212 \times 10^{-7} H/m$$

$$L_y = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{0.745}{0.153} = 8.503 \times 10^{-7} H/m$$

$$L = L_x + L_y = 14.715 (H/m)$$

GMD : Geometric Mean Distance $\xrightarrow{\text{Mutual Distance}} D_m$

GMR : Geometric Mean Radius $\xrightarrow{\text{Self Distance}} D_s$

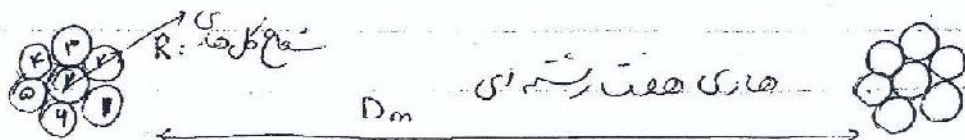
$$L = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D_m}{D_s} (H/m)$$

$$= 4.5 \times 10^{-4} \log \frac{D_m}{D_s} (H/km)$$

$$= 0.7411 \log \frac{D_m}{D_s} \frac{mH}{\text{mile}}$$

اندکیتانس سیم رشته ای

برای انتقال کامل در زیر دریا = در کل و به ترتیب درازم = هاری در دریا درین می کنند درگشتی های کامل ساری کامل ساج می شود و در همان جا کار سازی می شود



$$L = 4.5 \times 10^{-4} \log \frac{D_m}{D_s} H/km$$

$$D_s = GMR = \sqrt[49]{(D_{11} D_{12} D_{13} D_{14} D_{15} D_{16} D_{17}) \dots (D_{71} D_{72} \dots D_{77})} = kr = 0.7$$

تعداد رشته ها	7	19	37	61	91	127	تعداد کابل
k	0.752	0.757	0.762	0.772	0.779	0.775	0.7788

نرخ: در مورد های 19 رشته k را باید

$$L = 0.7411 \log \frac{D_m}{D_s} \rightarrow \text{بند هر دو را از 1 واحد باشند}$$

$$X_L = L W = 2 \pi f \cdot 0.7411 \times 10^{-3} \log \frac{D_m}{D_s} \left(\frac{\Omega}{\text{mile}} \right)$$

$$= 4.657 \times 10^{-3} f \log \frac{D_m}{D_s} \left(\frac{\Omega}{\text{mile}} \right)$$

$$= 4.657 \times 10^{-3} f \log \frac{1}{D_s} + 4.657 \times 10^{-3} f \log D_m \quad \frac{\Omega}{\text{mile}}$$

D_m و D_s باید هم واحد باشند که D_m را به D_s واحد D_s است 1 foot آن وقت تمام هم صورت می آید

$$X_L = X_1 + X_2$$

$$X_L = 0.4447 \cdot \log \frac{D_m}{D_s} \frac{\Omega}{\text{km}}$$

x را می توان هم از رابطه حساب کرد هم جدول که جدول دقیق تر است

$$D_m = 2 \text{ ft} = 2' \quad f = 50 \text{ Hz} \quad X_L = ? \quad (\text{Ex.})$$

$$\text{طول کابل} = 8 \text{ mile} \quad \text{ACSR } 2668000 \text{ cm}; 26/7$$

Partridge

$$x_1 = 0.465 \text{ at } 60 \text{ Hz} \quad x_2 = 0.0841 \text{ at } 50 \text{ Hz}$$

$$x_1 = 0.465 \times \frac{50}{60} = 0.388 \frac{\Omega}{\text{mile}}$$

$$x_2 = 0.0841 \times \frac{50}{60} = 0.0701 \frac{\Omega}{\text{mile}}$$

Pa

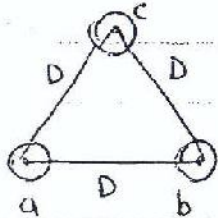
مکان
رشته برکت
↑
↑
8 میل

$$x = 0.458 \times 2 \times 8 = 7.34$$

اندکسین را بکنید.

تمرین: با استفاده از روابط ولتاژس اندکسین حاصل از جدول را تحقیق کنید
اندکسین را بکنید.

اندکسین سیستم ۳ فازه متعادل:



* اندکسین را حاصل سیستم را بدست آورید.

$$\Psi_a = 2 \times 10^{-7} \left(\frac{1}{4} I_a + I_a \ln \frac{1}{r} + I_b \ln \frac{1}{D} + I_c \ln \frac{1}{D} \right)$$

$$= 2 \times 10^{-7} \left(I_a \ln \frac{1}{0.7788r} + (I_b + I_c) \ln \frac{1}{D} \right)$$

$$= 2 \times 10^{-7} \left(I_a \ln \frac{1}{r} + (-I_a) \ln \frac{1}{D} \right)$$

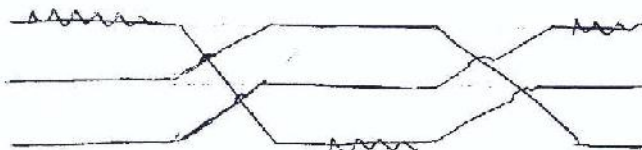
$$\Psi_a = 2 \times 10^{-7} I_a \ln \frac{D}{r}$$

$$D_m = \sqrt[3]{DDD} = D$$

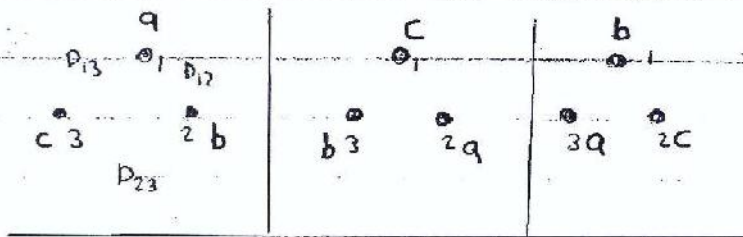
$$L_a = \frac{\Psi_a}{I_a} = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D}{r} = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D_m}{D_s} \quad \frac{H}{m \text{ per } \phi}$$

مشا بر حالت متدل

اندکسین سیستم ۳ فازه ترانسپوز:



حرکتها از نظر هندسی صحیح مشا هم دارند - سیستم ۳ فازه متعادل است



$$\Psi_a = 2 \times 10^{-7} l \left(\frac{1}{4} I_a + I_a \ln \frac{1}{r} + I_b \ln \frac{1}{D_{12}} + I_c \ln \frac{1}{D_{31}} \right. \\ \left. + \frac{1}{4} I_a + I_a \ln \frac{1}{r} + I_b \ln \frac{1}{D_{23}} + I_c \ln \frac{1}{D_{12}} \right. \\ \left. + \frac{1}{4} I_a + I_a \ln \frac{1}{r} + I_b \ln \frac{1}{D_{31}} + I_c \ln \frac{1}{D_{23}} \right)$$

$$\Psi_a = 2 \times 10^{-7} l \left(\frac{3}{4} I_a + 3 I_a \ln \frac{1}{r} + (I_b + I_c) \ln \frac{1}{\sqrt[3]{D_{12} D_{23} D_{31}}} \right)$$

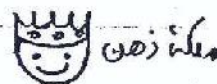
$$\Psi_a = 2 \times 10^{-7} l \left(3 I_a \ln \frac{1}{r'} + \underbrace{(I_b + I_c)}_{-I_a} \ln \frac{1}{\sqrt[3]{D_{12} D_{23} D_{31}}} \right) \\ = 2 \times 10^{-7} \times 3 l I_a \left(\ln \frac{1}{r'} - \ln \frac{1}{\sqrt[3]{D_{12} D_{23} D_{31}}} \right)$$

$$\Psi_a = 2 \times 10^{-7} I_a \ln \frac{\sqrt[3]{D_{12} D_{23} D_{31}}}{r'}$$

$$= 2 \times 10^{-7} I_a \ln \frac{D_m}{r'}$$

$$L_a = \frac{\Psi_a}{I_a} = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D_m}{r'} \quad \text{H/m per Conductor}$$

$$L = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D_m}{r'}$$



↑ L ← از فاصلے سے زیادہ ہوتا ہے

47700 CM

(Ex.) خط در طول سیر خود باز سوزده می شود. های ها. ACSR

$\frac{25}{7}$

ف = 60 Hz

$x = ?$ $15'$ های ها

Hawk

A₂

$x_1 = 430 \frac{r}{\text{mile}} f = 60 \text{ Hz}$

$D_m = \sqrt[3]{15 \cdot 15 \cdot 30} = 18.9'$



A₂

$18' \rightarrow 0.3507$

$19' \rightarrow 0.3573$

$\Rightarrow 18.9' \rightarrow 0.3568$

$x = 0.430 + 0.3568 = 0.7868 \frac{r}{\text{mile}}$ Per Conductor

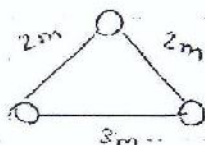
خط 12 8, 8

اندکیتن خط 3 فاز در مداره

ناصله های ها ↑ = اندکیتن ↑
تفر های ها = اندکیتن ط

خط Bundle اندکیتن گیری نسبت به همی دارد (قطر موثر بزرگتر)

فاز HV ناصله های بزرگتر از ولتاژ پایین است. اندکیتن خط HV بیشتر است



(Ex.) های ها خط اتصال 19 رشته ای راس

تفر طایفی های ها = 10mm

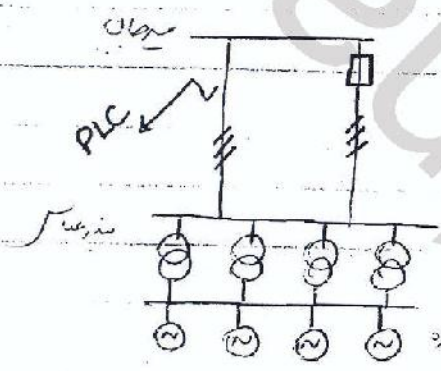
های ها در منظم طایفی شوره = باز سوزده

$$D_m = D_{eq} = \sqrt[3]{2 \cdot 2 \cdot 3} = 2.29 \text{ m} = \text{GMD}$$

$$D_s = \frac{0.757 \times 10}{2} = 3.785 \text{ mm} = \text{GMR} \leftarrow 19 \text{ کابریته ها}$$

$$L = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{\text{GMD}}{\text{GMR}} = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{2.29}{3.785 \times 10^{-3}} = 1.281 \times 10^{-6} \text{ H/km}$$

$$X_L = L \omega^2 = 1.281 \times 10^{-6} \times 2\pi \times 50 \times 10^3 = 0.403 \text{ } \Omega/\text{km per Conductor}$$



سیستم ۳ فاز در مدار

۱- سیم‌کشی که برشته و گیرنده مشابه است.

۲- گره‌های - اتصال گره - سیم باید کله‌ها باشد

واقعه می‌کند

• برای افزایش قابلیت اطمینان سیستم، از سیستم در مدار

در شبکه قدرت استفاده می‌کنیم

•• برای افزایش ظرفیت انتقال از حصار در مدار استفاده می‌کنیم

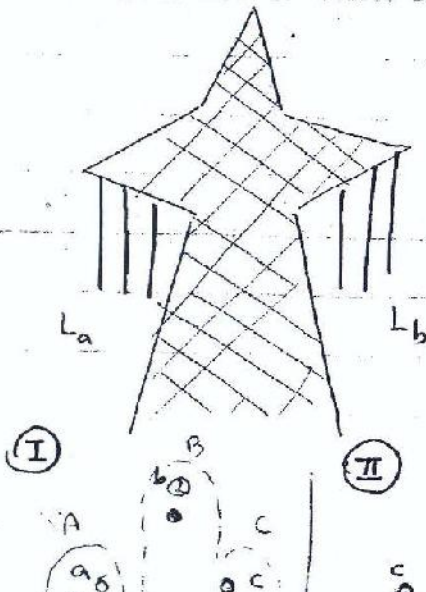
گاهی حصار در مدار روی دکل‌های مختلف هستند

گاهی هر دو روی یک دکل با استحکام بیشتر می‌نهند

این حصار روی هم اثر می‌گذارند - برای اندازه‌گیری خط

در مدار که روی یک دکل هر دو خط نصب شده بود

و گری به آن می‌کند



خط می‌کنیم هر دو خط در حصار می‌نهند

۱) می توانیم اندک تری هر سیستم را به ۳ بازه در ابتدا بگیریم و بگویم متاری هم هستند

$$L = \frac{L_a \cdot L_b}{L_a + L_b}$$

۲) تاثیر در سیستم را روی هم می گذاریم

$$D_{sa} = \sqrt[4]{r'_a D_{11}' \cdot r'_a D_{11}'}$$

$$D_{sb} = \sqrt[4]{r'_b D_{22}' \cdot r'_b D_{22}'}$$

$$D_{sc} = \sqrt[4]{r'_c D_{33}' \cdot r'_c D_{33}'}$$

$$D_s = \sqrt[3]{D_{sa} D_{sb} D_{sc}}$$

$$D_{AB} = \sqrt[4]{D_{12} D_{12}' D_{1'2} D_{1'2}'}$$

$$D_{AC} = \sqrt[4]{D_{13} D_{13}' D_{1'3} D_{1'3}'}$$

$$D_{BC} = \sqrt[4]{D_{23} D_{23}' D_{2'3} D_{2'3}'}$$

$$D_m = \sqrt[3]{D_{AB} D_{AC} D_{BC}}$$

... نحوه برای درصدهای دیگر یک یک از این روش استفاده می کنند

$$L = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D_m}{D_s}$$

از القای مختلطی خطی انتقال نیروی خطی ارتباط تلفن

نوعه خطی تلفن دیمودری درت صادره اند - - - - - HV تلفن سه سیمانی

دری در خطی تلفن القای شود - - - - - Noise در ارتباطات تلفن

اگر خطی انتقال نیرو در تلفن را از اسبورد کنیم این ولتاژ تا حدود زیادی حذف شده و دیگر



$$\phi_a = 2 \times 10^{-7} I_a \ln \frac{D_{aB}}{D_{aA}} \quad \text{پتانسیل در نقطه A نسبت به B}$$

$$\phi_b = 2 \times 10^{-7} I_b \ln \frac{D_{bB}}{D_{bA}} \quad \text{پتانسیل در نقطه B}$$

$$\phi_c = 2 \times 10^{-7} I_c \ln \frac{D_{cB}}{D_{cA}}$$

$$M_a = \frac{\phi_a}{I_a} = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D_{aB}}{D_{aA}}$$

$$M_b = \frac{\phi_b}{I_b} = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D_{bB}}{D_{bA}}$$

$$M_c = \frac{\phi_c}{I_c} = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D_{cB}}{D_{cA}}$$

$E = \Rightarrow$ ولتاژ القایی در نقطه اوسط در داخل سیم

$$E = j\omega M_a I_a + j\omega M_b I_b + j\omega M_c I_c$$

$$= j\omega (M_a I_a + M_b I_b + M_c I_c)$$

$$E = j\omega l (M_a I_a + M_b I_b + M_c I_c) \quad \text{ولتاژ القایی در نقطه اوسط در داخل سیم}$$

سه سیم اگر خطه تراستیزه بشوند ؟

$$M_a = M_b = M_c = \frac{1}{3} \ln \frac{D_{ab}}{D_{ca}}$$

انقره هندی متقابل می شود ↑

چونکه خطه تراستیزه اند و اگر یکی متقابل می شود

$$E = j\omega m l (I_a + I_b + I_c) = 0$$

و ولتاژ القایی از بین می رود

PLC ← Programmable Logic Controller
 Power Line Carrier

(Ex.) یک سازه AAC، رشته 37، قطر رشته 0.1672"

$1 \text{ cm} = (\text{mil})^2$
$1 \text{ mil} = 0.001 \text{ inch}$
$1 \text{ inch} = 2.54 \text{ cm} = 25.4 \text{ mm}$
$1 \text{ mm} = 0.394 \text{ inch} = 39.4 \text{ mil}$
$1 \text{ inch}^2 = 645.2 \text{ mm}^2$
$1 \text{ mm}^2 = 1976.53 \text{ CM}$
$\approx 1980 \text{ CM}$

سطح مقطع برجست ؟ CM
 اگر مقاومت 20 در دما 20 درجه سانتیگراد
 50 درجه سانتیگراد

$$d = 0.1672 \text{ inch} = 167.2 \text{ mil}$$

$$A = \frac{(167.2)^2}{4} \times 37 \times 3.14 = 1034366 \text{ CM}$$

$$R_{20^\circ\text{C}} = 0.01678 \frac{\Omega}{1000 \text{ ft}}$$

اصول ← مقاومت سازه در 20 درجه سانتیگراد

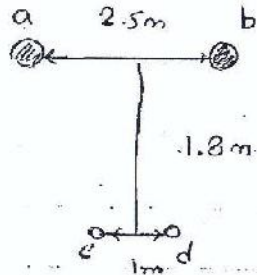
$$P_{\text{AI}} = 17 \frac{\Omega \cdot \text{CM}}{\text{ft}}$$

$$R = P \frac{L}{A} = 17 \frac{1000}{1033500} = 0.01645 \frac{\Omega}{1000 \text{ ft}}$$

$$\frac{R_2}{R_1} = \frac{T+t_2}{T+t_1} \Rightarrow T \begin{cases} 234.5 & \text{ساز} \\ 241 & \text{ساخت} \\ 248 & \text{سخت AI} \end{cases}$$

$$R_2 = \frac{228+50}{228+20} \cdot 0.01645 \frac{\Omega}{1000 \text{ ft}}$$

(Ex) یک خط انتقال با طول 2.5 متر و یک سازه

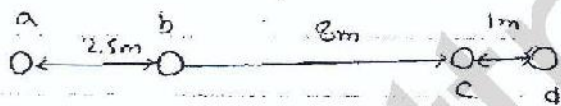


$$M_a = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D_{ad}}{D_{ac}}$$

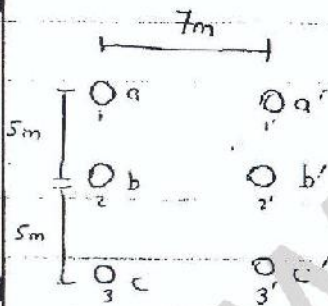
$$M_b = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D_{bc}}{D_{bd}}$$

$$M = M_a = M_b = 5.05 \times 10^{-8} \frac{H}{m}$$

$$E = j\omega \cdot (M_a I_a + M_b I_b) = j\omega L M \cdot (I_a + I_b) = 0$$



(Ex) خط انتقال



(Ex) خط انتقال 3 فاز در سازه با یک

سازه های Drake، حفرة تراستور و سازه

انزک سازه ها

$$d = 1.108 \text{ inch}$$

$$D_s = 0.0373 \text{ ft} = 0.01137 \text{ m}$$

$$GMR_a = \sqrt[4]{D_s D_{11} D_s D_{11}} = 0.3725 \text{ m}$$

$$GMR_b = \sqrt[4]{D_s D_{22} D_s D_{22}} = 0.2821 \text{ m}$$

$$GMR_c = GMR_a = 0.3725$$

$$GMR = \sqrt[3]{GMR_a GMR_b GMR_c} = 0.3395 \text{ m}$$

ce

$$D_{AB} = \sqrt[4]{5 \sqrt{74} \cdot 5 \sqrt{74}} = 6.56 \text{ m}$$

$$D_{BC} = \sqrt[4]{5 \sqrt{74} \cdot 5 \sqrt{74}} = 6.56 \text{ m}$$

$$D_{CA} = \sqrt[4]{10 \times 7 \times 10 \times 7} = 8.367 \text{ m}$$

$$GMD = \sqrt[3]{D_{AB} D_{BC} D_{CA}} = 3.115 \text{ m}$$

$$L = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D_m}{D_s} = 6.085 \cdot 10^{-7} \text{ H/m}$$

سه سیم در مرکز از هم دوری متقابل بین ۳ فاز

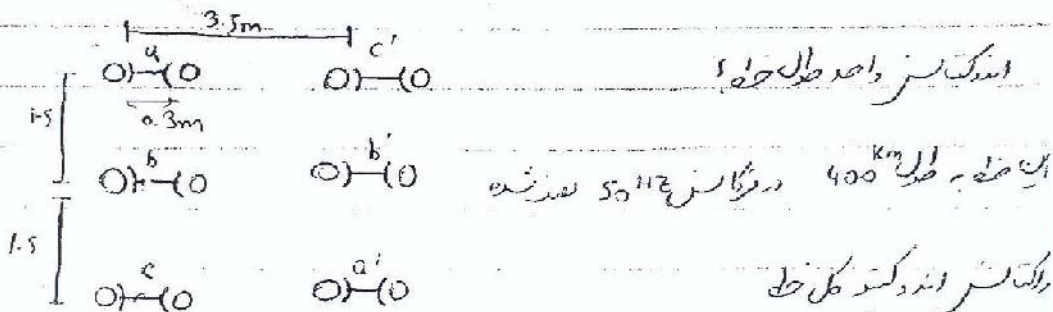
$$D_{eq} = \sqrt[3]{5 \cdot 5 \cdot 10} = 6.3 \text{ m}$$

$$L_2 = 2 \times 10^{-7} \times \ln \frac{6.3}{0.01137} = 11.634 \cdot 10^{-7} \text{ H/m}$$

$$L = L_1 \parallel L_2 = \frac{L_2}{2} = \frac{1}{2} \cdot 11.634 = 6.317 \cdot 10^{-7} \text{ H/m}$$

$$\% \text{ خطای سیم} = \frac{6.085 - 6.317}{6.085} = -0.038 = -3.8\%$$

Ex) خط انتقال همواره با استفاده از چهار سیم باید (دو سیم از یک Hawk)



Hawk : Transposition

جدول $D_s = 0.0289' = 0.0088 \text{ m}$

$$D_s^b = \sqrt[4]{D_s \cdot d \cdot D_s \cdot d} = \sqrt{D_s d} = \sqrt{0.0088 \cdot 0.3} = 0.051$$

$$GMR_a = \sqrt{D_s^b \sqrt{21.25}} = 0.987 \text{ m} = GMR_c$$

$$GMR_b = \sqrt{D_s^b \cdot 3.5} = 0.424 \text{ m}$$

$$GMR = \sqrt[3]{GMR_a GMR_b GMR_c} = 0.465 \text{ m}$$

GMR حدوداً 50 برابر شد ← تا ایند کردن دو مداره کردن اندر کستان سری
را کاهش می دهد

$$D_{AB} = \sqrt{L \cdot 114.5} = 2.39 \text{ m}$$

$$D_{BC} = \sqrt{11 \cdot 11} = 2.39 \text{ m}$$

در این سرن ها که انتقال را در نظر گرفتیم

$$D_{AC} = \sqrt{3 \cdot 3.5} = 3.24 \text{ m}$$

$$GMD = \sqrt[3]{D_{AB} D_{BC} D_{AC}} = 2.645$$

$$L = 2 \times 10^{-7} \text{ hm} \quad \frac{D_m}{D_s} = 3.47 \times 10^{-7} \left(\frac{\text{H}}{\text{m}} \right)$$