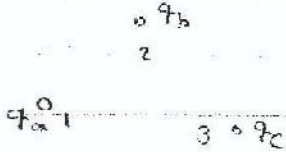


تقریباً در فرکانس خط انتقال :

یک طرفه حرکت دادن امپدانس $TC \leftarrow$



حفظ امپدانس در طول خط

$$K_{am} = \frac{Z_a}{Z_0} = \frac{2\pi f l}{\ln \frac{D_{eq}}{r}}$$

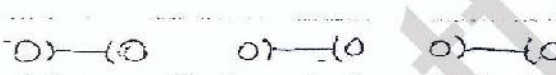


$$= \frac{2\pi f l}{\ln \frac{\sqrt[3]{D_{12}' D_{23}' D_{31}'}}{\sqrt[3]{D_{11} D_{22} D_{33}}}}$$



$\uparrow K_{am} =$ $\ln \rightarrow$ \leftarrow سرعت امپدانس، \rightarrow خروجی امپدانس

اگر امپدانس در طول خط برابر باشد \rightarrow امپدانس مورد نیاز \rightarrow امپدانس استاندارد \rightarrow امپدانس در طول خط



امپدانس در طول خط

$$D_{eq} = \sqrt[3]{D \cdot D \cdot 2D} = D \sqrt[3]{2}$$

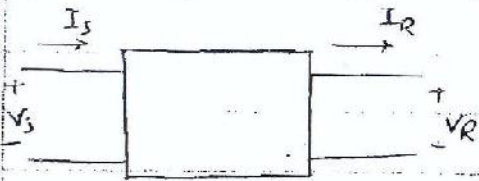
$$r_s = \sqrt{r \cdot d} > r \rightarrow C \uparrow$$

$$C = \frac{2\pi f l}{\ln \frac{D_{eq}}{r}}$$

$\uparrow C$ \leftarrow \rightarrow امپدانس
 $\downarrow L$ \checkmark

طول = 80 km
 8006 (200
 1) 100 = 250

نصل 5، درایه و سازه در جریان در خط انتقال انرژی:



$$\begin{bmatrix} V_s \\ I_s \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_R \\ I_R \end{bmatrix}$$

نوعی سیستم از نظر انرژی انتقال است
 و در یک بازه زمانی می گنیم

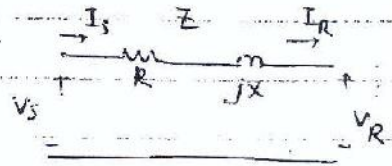
$$A = D$$

$$AD - BC = 1$$

$$V_R = \frac{|V_{RNL}| - |V_{RFI}|}{|V_{RFI}|}$$

خط انتقال کوتاه
 $l < 15 \text{ mile}$

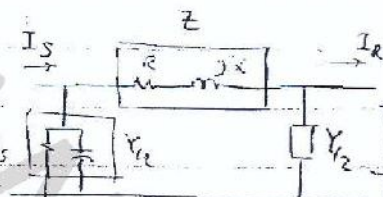
$$\begin{bmatrix} V_s \\ I_s \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & Z \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_R \\ I_R \end{bmatrix}$$



$$V_{RNL} = V_s$$

خط انتقال متوسط

$$\begin{bmatrix} V_s \\ I_s \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 + \frac{YZ}{2} & Z \\ (1 + \frac{YZ}{4}) Y & 1 + \frac{YZ}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_R \\ I_R \end{bmatrix}$$



$$NL \rightarrow I_R = 0 \rightarrow |V_{RNL}| = \frac{|V_s|}{|A|}$$

خط انتقال بلند

$$Z_c = \sqrt{\frac{Z}{y}}$$

امپدانس مشخصه

$$\gamma = \sqrt{ZY}$$

ضرایب انتقال (Attenuation)

معادله ولتاژ و جریان در طول خط

$$\begin{cases} V = V_0 \cosh \gamma x + I_R Z_c \sinh \gamma x \\ I = \frac{V_R}{Z_c} \sinh \gamma x + I_R \cosh \gamma x \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} V_s \\ I_s \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cosh \gamma l & Z_c \sinh \gamma l \\ \frac{1}{Z_c} \sinh \gamma l & \cosh \gamma l \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_R \\ I_R \end{bmatrix} \quad \begin{matrix} A=D \\ AD-BC=1 \end{matrix}$$

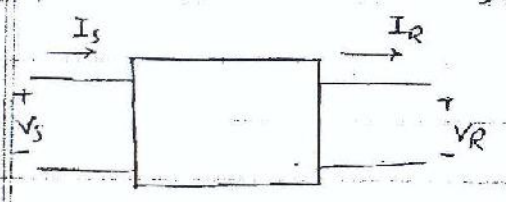
$$\gamma = \alpha + j\beta \quad e^{\gamma x} = e^{\alpha x} \cdot e^{j\beta x}$$

80 km - 250 m

80 km (250)

250 = 250

نصف 5، درایه ولتاژ و جریان در خط انتقال انرژی:



$$\begin{bmatrix} V_s \\ I_s \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_R \\ I_R \end{bmatrix}$$

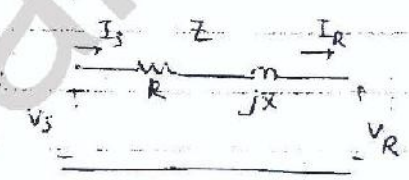
$A = D$
 $AD - BC = 1$

تفاوت می کنیم به دستیم از تقویر نزدیک متقابل است
به این کار بررسی می کنیم

$$V_R = \frac{|V_{RNL}| - |V_{RFI}|}{|V_{RFI}|}$$

خط انتقال کوتاه
 $l < 150 \text{ mile}$

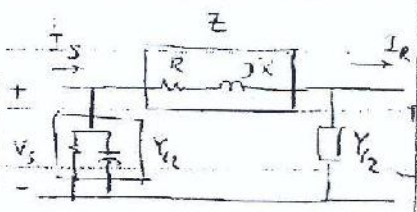
$$\begin{bmatrix} V_s \\ I_s \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & Z \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_R \\ I_R \end{bmatrix}$$



$V_{RNL} = V_s$

خط انتقال متوسط

$$\begin{bmatrix} V_s \\ I_s \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 + \frac{YZ}{2} & Z \\ (1 + \frac{YZ}{4})Y & 1 + \frac{YZ}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_R \\ I_R \end{bmatrix}$$



$NL \rightarrow I_R = 0 \rightarrow |V_{RNL}| = \frac{|V_s|}{|A|}$

خط انتقال بلند

$Z_c = \sqrt{\frac{Z}{y}}$

امپدانس مشخصه (2)

$\gamma = \sqrt{Zy}$

ضرایب انتقال (1/2)

$$\begin{cases} V = V_R \cosh \gamma x + I_R Z_c \sinh \gamma x \\ I = \frac{V_R}{Z_c} \sinh \gamma x + I_R \cosh \gamma x \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} V_s \\ I_s \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cosh \gamma l & Z_c \sinh \gamma l \\ \frac{1}{Z_c} \sinh \gamma l & \cosh \gamma l \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_R \\ I_R \end{bmatrix} \quad \begin{matrix} A=D \\ AD-BC=1 \end{matrix}$$

$\gamma = \alpha + j\beta \quad e^{\gamma x} = e^{\alpha x} \cdot e^{j\beta x}$

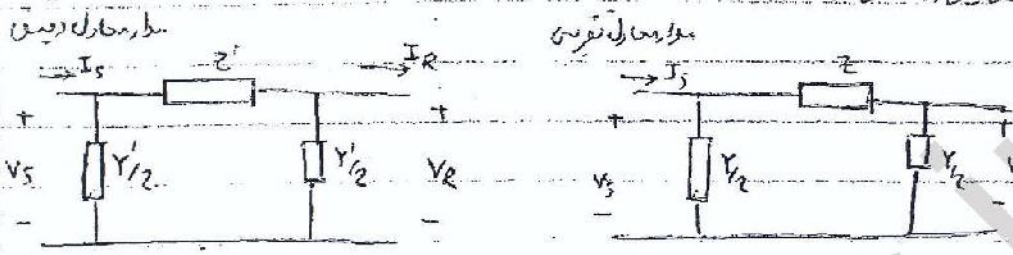
دینار

$$\cosh \delta l = 1 + \frac{YZ}{2}$$

$$\sinh \delta l = \sqrt{YZ} \cdot \left(1 + \frac{YZ}{8}\right)$$

$$\begin{bmatrix} V_S \\ I_S \end{bmatrix} \approx \begin{bmatrix} 1 + \frac{YZ}{2} & Z(1 + \frac{YZ}{8}) \\ Y(1 + \frac{YZ}{8}) & 1 + \frac{YZ}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_R \\ I_R \end{bmatrix}$$

A=D AD-BC=1



$$Z' = Z \frac{\sinh \delta l}{\delta l} = Z_c \sinh \delta l$$

$$Y'/2 = \frac{Y}{2} \frac{\tanh \delta l / 2}{\delta l / 2} = \frac{1}{Z_c} \tanh \delta l / 2$$

فوت در خط انتقال

$$\begin{cases} V_S = AV_R + BI_R \\ I_S = CV_R + DI_R \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} I_R = \frac{1}{B} (-V_S + AV_R) \\ I_B = \frac{BC-AD}{B} V_R + \frac{D}{B} V_S \end{cases}$$

$$I_S^* = \frac{-1}{B^*} V_R^* + \frac{D^*}{B^*} V_S^*$$

B = |B| ∠β D = |D| ∠δ
V_R = |V_R| ∠α V_S = |V_S| ∠0

سازگاری

$$S_S = \frac{-|V_R||V_S|}{|B|} \angle \delta + \beta + \frac{|D||V_S|^2}{|B|} \angle \beta - \delta$$

$$P_S = \frac{-|V_R||V_S|}{|B|} \cos(\delta + \beta) + \frac{|D||V_S|^2}{|B|} \cos(\beta - \delta)$$

$$Q_S = \dots \sin \dots + \dots \sin \dots$$

سازگاری

حالتی

$$\cos(\delta + \beta) = -1 \rightarrow \delta + \beta = \pi$$

$$P_{S, \max} = \frac{|V_R||V_S|}{|B|} + \frac{|D||V_S|^2}{|B|} \cos(\beta - \delta)$$

Short line R = α l X → ... A = D = 1 ∠0 B = jX = X ∠90 = |B| ∠β

$$P_S = \frac{|V_R||V_S|}{|B|} \sin \delta$$

توان الکتریکی بر روی از دست می‌دهد. در نتیجه سبکی دارد و تغییرات آن نسبت به تغییرات δ وابسته است.

$$Q_s = -\frac{|U_R| |U_S|}{|B|} \sin(90 + \delta) + \frac{|U_S|^2}{|B|} \sin 90$$

$$= \frac{|U_S|}{|B|} (|U_S| - |U_R| \cos \delta)$$

کوک δ

$$Q_s = \frac{|U_S|}{x} \Delta U$$

$\cos \delta = 1$

توان الکتریکی ولتاژی فقط سبکی به تفاوت معادله U دارد.

توان الکتریکی از S به R مستقل می‌شود $\rightarrow \Delta U > 0$

$\Delta U < 0 \rightarrow$ " " " " " " " " " " " "

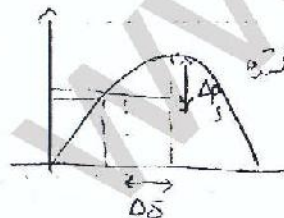
$$P_{s, \max} = \frac{|U_S| |U_R|}{x} \quad \text{ظرفیت خط انتقال}$$

راه های افزایش ظرفیت:

① افزایش انتقال خط: استفاده از طاقان سری (SSR) و توان سبکی

② خط انتقال دومداره، ۳ مداره - افزایش ظرفیت

③ افزایش ولتاژ: باعث افزایش ظرفیت به صورت مضرب می‌شود



$$T_s \triangleq \frac{\Delta P_s}{\Delta \delta} \quad \text{ظرفیت سبکی}$$

$$T_s = \frac{dP_s}{d\delta} = \frac{|U_R| |U_S| \cos \delta}{x} = P_{\max} \cos \delta$$

$\uparrow T_s \rightarrow$ شبکه پایدارتر

o با بصر خط انتقال: Natural load

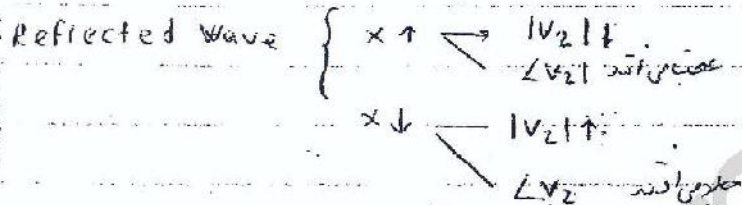
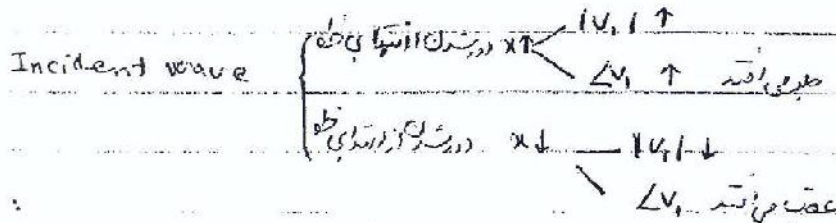
$$V = \underbrace{\frac{V_R + I_R Z_c}{2} e^{\delta x}}_{V_1} + \underbrace{\frac{V_R - I_R Z_c}{2} e^{-\delta x}}_{V_2}$$

وج سبکی انتقال خط وج سبکی برگشت

100%

$$\gamma = \alpha + j\beta \quad e^{\gamma x} = e^{-\alpha x} \cdot e^{j\beta x}$$

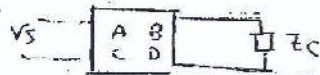
$$V_1 = \frac{V_R = I_R Z_C}{2} e^{-\alpha x} \cdot e^{j\beta x}$$



$$V_2 = \frac{V_R = I_R Z_C}{2} e^{-\alpha x} \cdot e^{-j\beta x}$$

دستر جریان در هر نقطه مجموع دو موج می شود و در هر گیت است

if $Z_L = Z_C \rightarrow V_R = I_R Z_C \rightarrow V_2 = 0$



در جفتی که امپدانس بار با امپدانس مشخصه خط برابر است هیچ بازگشت نداریم

خطی بی تلفات

$Z_L = Z_C \rightarrow$ Infinitive line \rightarrow Reflected wave = 0

if $\left\{ \begin{array}{l} R=0 \\ G=0 \end{array} \right\} \rightarrow$ خطی بی تلفات Loss Less $\rightarrow Z_C = \sqrt{\frac{L}{C}} L_0$

امپدانس اهمی مخالف Surge Impedance امپدانس موج

SI \rightarrow Surge Impedance Load

امپدانس موج بار

قدرتی که توسط خط به بار می آید Surge Impedance Load

خطی بی تلفات

$Z_L = \sqrt{\frac{L}{C}} = SI \quad S_{IL} = \frac{|V|^2}{\sqrt{\frac{L}{C}}} \text{ mw}$

$\gamma = \sqrt{R/L} + j\omega \sqrt{L/C}$ (lossy line)

$$V = V_R \angle \delta x = V_R \angle j\beta x$$

در خط بدون تلف و بار SIL - ولتاژ و تندر ابتدا و برابر V_R است.

هر چه از انتهای خط دور شویم - بار برابر V_R افزایش می یابد

$$V_S = V_R \angle j\beta L = V_R \cdot L \cdot j\omega \cdot \sqrt{LC}$$

$$\beta x = 2\pi = 360^\circ \rightarrow x = \lambda \rightarrow \lambda = \frac{2\pi}{\beta} \text{ m}$$

یک سیکل کامل موج در خط

$$\beta = \omega \sqrt{LC} = 2\pi f \sqrt{\frac{\mu_0 \epsilon_n D}{2\pi} \times \frac{2\pi \epsilon_0}{\epsilon_n D/r}}$$

$$\xrightarrow{r = \epsilon_n D/r} \beta = 2\pi f \sqrt{\mu_0 \epsilon_0} \text{ rad/m}$$

$$\lambda = \frac{v}{f} = \frac{2\pi}{\beta} = \frac{2\pi}{2\pi f \sqrt{\mu_0 \epsilon_0}}$$

$$\xrightarrow{\text{سرعت}} v = \frac{1}{\sqrt{\mu_0 \epsilon_0}} \text{ m/s}$$

$$\rightarrow v = 3 \times 10^8 \text{ m/s} \rightarrow \text{در خط بدون تلف ولتاژ و تندر برابر V_R می باشد}$$

$$\lambda (f=50 \text{ Hz}) = \frac{3 \times 10^8}{50} = 6000 \text{ km} \rightarrow \text{در کل خط انتقال تا قبل از تلف}$$

است $l \ll \lambda$

$$\begin{bmatrix} V_S \\ I_S \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cosh \beta l & Z_0 \sinh \beta l \\ \frac{1}{Z_0} \sinh \beta l & \cosh \beta l \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_R \\ I_R \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow[\text{Loss less}]{\sinh \beta l = 0} \left\{ \begin{array}{l} V_S = V_R \\ I_S = I_R \end{array} \right\} \rightarrow \text{خط تلف نشده}$$

$C, L \ll 1$ - خط تلف و تلف را هم می توان تلف شده فرض کرد.

بر روی طاق تیری (+L) و در اکثر شبست (C) می توان خط را به خط تلف شده تبدیل کرد (+L)

در روش های مقابله با کمبود تلف

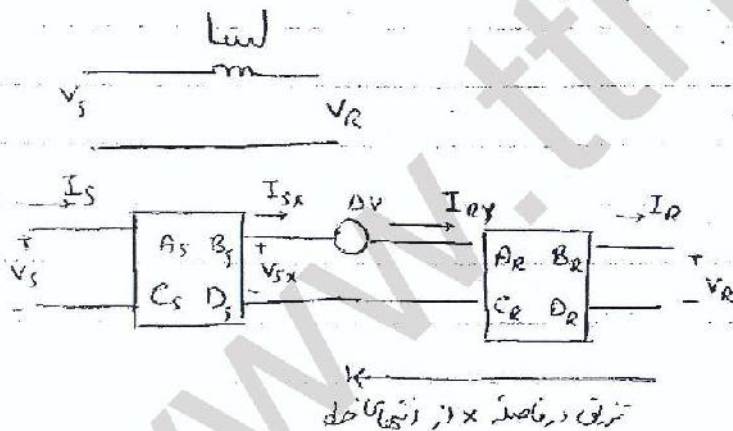
① کاهش تلفات - $P = T \omega$ در کویپد ثابت $L \rightarrow P \downarrow$

روش های تنظیم ولتاژ (تانسور)

- استاندارد $V_R = 5\%$ استناد از فاز برده در شارژدهی
- ① استفاده از Tap changer / استناد به / دینامیک
- ② تغییر ولتاژ / سطح جری / سطح بار
- ③ تغییر در بار / قدرت را کم کردن / استفاده از استناد به دینامیک

② تغییر ولتاژ

(فاز سطح جری)



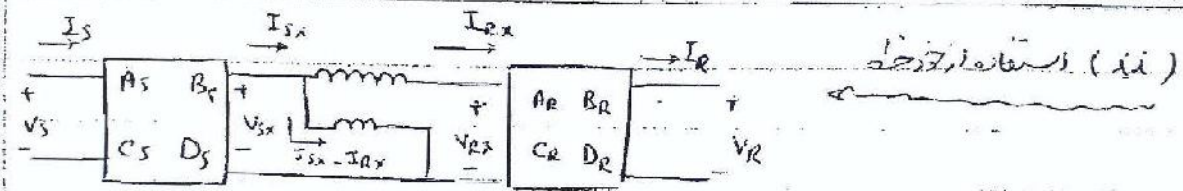
$$\begin{cases} I_{Sx} = I_{Rx} \\ \Delta V = k V_{Sx} L\phi \end{cases} \xrightarrow{\text{Circuit}} V_R = V_S$$

$$\begin{cases} V_{Rx} = A_r V_R + B_r I_R \\ -I_{Rx} = C_r V_R + D_r I_R \end{cases} \xrightarrow{V_{Rx} = V_{Sx} + k V_{Sx} L\phi} \begin{cases} V_S = A_s V_{Sx} + B_s I_{Sx} \\ I_{Sx} = I_{Rx} \end{cases}$$

$$V_S = A_s V_{Sx} + B_s (C_r V_R + D_r I_R)$$

$$V_{Sx} = \frac{1}{A_s} V_S - \frac{B_s}{A_s} (C_r V_R + D_r I_R) \quad V_{Rx} = (1 - k L\phi) V_{Sx}$$

$$(1 - k L\phi) \left[\frac{1}{A_s} V_S - \frac{B_s}{A_s} (C_r V_R + D_r I_R) \right] = A_r V_R + B_r I_R$$



$$\Delta V = K V_{Sx} \cdot \angle \phi$$

$$V_{Rx} = A_R V_R + B_R I_R$$

$$V_{Sx} + \Delta V = V_{Rx} \rightarrow V_{Sx} (1 + K \angle \phi) = V_{Rx}$$

$$\rightarrow (1 + K \angle \phi) V_{Sx} = A_R V_R + B_R I_R \quad \textcircled{I}$$

$$V_S = A_S V_{Sx} + B_S I_{Sx} \rightarrow V_{Sx} = \frac{1}{A_S} V_S - \frac{B_S}{A_S} I_{Sx} \quad \textcircled{II}$$

در دو طرف مساوی = در دو طرف مساوی

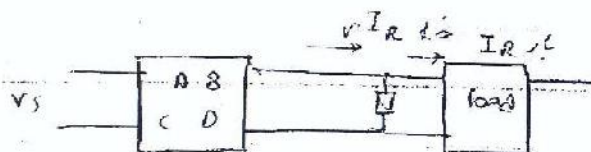
$$V_{Sx} (I_{Sx} - I_{Rx})^* = \Delta V \cdot I_{Rx}^* = K V_{Sx} \angle \phi I_{Rx}^*$$

$$\rightarrow I_{Sx} - I_{Rx} = K I_{Rx} \angle \phi$$

$$I_{Sx} = I_{Rx} \cdot (1 + K \angle \phi)$$

$$= (1 + K \angle \phi) (C_R V_R + D_R I_R)$$

$$\frac{\textcircled{III} \cdot \textcircled{II}}{\textcircled{I}} \rightarrow A_R V_R + B_R I_R = \frac{1 + K \angle \phi}{A_S} \left[V_S - B_S (1 + K \angle \phi) (C_R V_R + D_R I_R) \right]$$



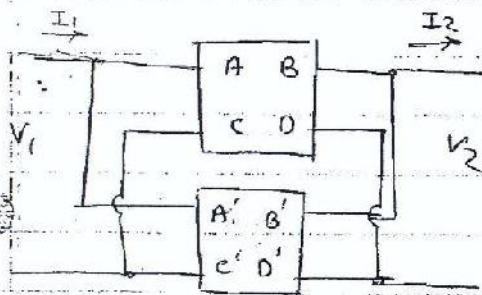
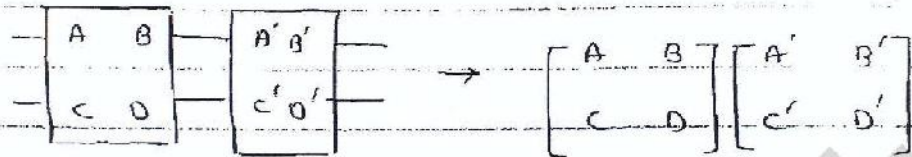
توزین با هم مساوی است ③

$$\therefore I_R = I_a - j I_e$$

$$\therefore I_R = I_a - j I_x$$

$$I_{R'} = I_c = I_R - I_{R'} \downarrow$$

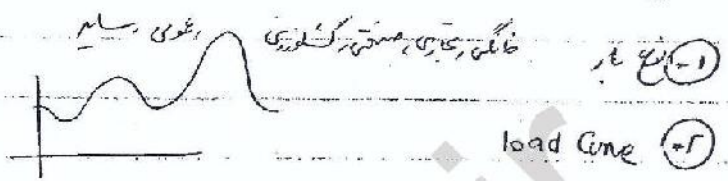
ماتریس انتقالی برای دو پورتی که به هم وصل شده اند



$$\begin{bmatrix} A + \frac{B(A'-A)}{B+B'} & \frac{BB'}{B+B'} \\ C+C' + \frac{(A'-A)(D-D')}{B+B'} & \frac{DB'+D'B}{B+B'} \end{bmatrix}$$

فصل 6 سیستم توزیع

گیت های مشخص کننده

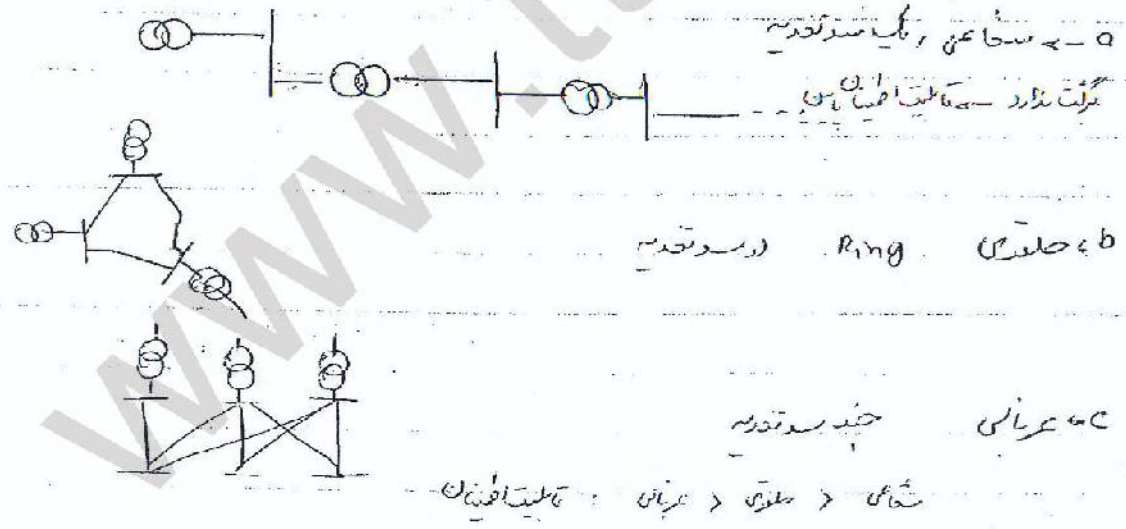


$$P_{ave} = \frac{1}{24} \int_0^{24} P(t) dt$$

$$P_{ave} = \frac{1}{8760} \int_0^{8760} P(t) dt$$

$$\eta = \frac{P_{ave}}{P_{pick}} \times 100$$

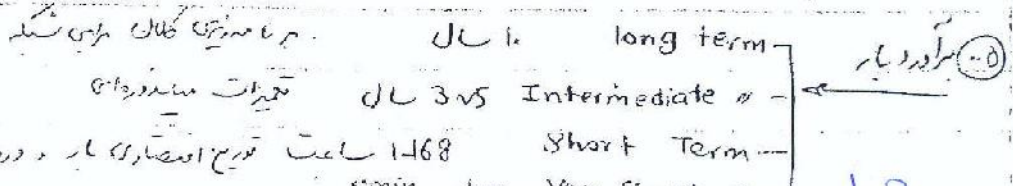
شکل های توزیع



$$S_{total} = \frac{MVA}{S} = \frac{kVA}{S \rightarrow \text{hectar}}$$

$$N = \frac{S_{total}}{S}$$

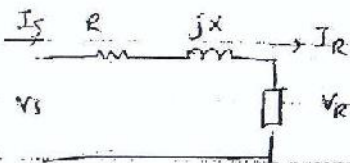
$$10^9 S = \pi R^2 \rightarrow R = \sqrt{\frac{10^9 S}{\pi}}$$



افت ولتاژ در شبکه های توزیع:

کابل - اندوکتانس و مقاومت (مورد استفاده از سیم آلومینیم)
 خط هدایی - اندوکتانس و مقاومت (نظریات سیم آلومینیم)

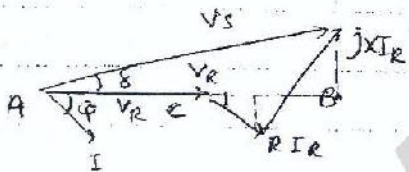
مقطع کابل بسته در حالت مشخص هر دو در این مورد
 آبریزها و بارهای
 افت ولتاژ



افت ولتاژ مجاز در ایران = 1.5%

$$P = \sqrt{3} V_R I_r \cos \varphi$$

$$I = \frac{P}{\sqrt{3} U_r \cos \varphi}$$



$AB \approx V_s$ $V_s - V_r = BC$

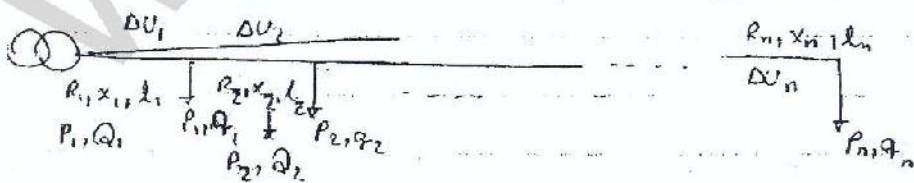
$$\Delta V = R I_r \cos \varphi + X I_r \sin \varphi$$

$$\Delta U = \sqrt{3} R I \cos \varphi + \sqrt{3} X I \sin \varphi = \frac{PR + XQ}{U}$$

در حالت کلی خط $\Delta U = 100 \times \frac{\Delta U}{U} = \frac{RP + XQ}{U^2} \times 100$

در حالت کابل $\Delta U = \frac{RP}{U^2}$

① افت ولتاژ در شبکه توزیع شعاعی



max افت ولتاژ - آبریزها - Deep Point

$$P_i, Q_i = \sum P_{i,j}, Q_{i,j}$$

$$\Delta U = \Delta U_1 + \Delta U_2 + \dots + \Delta U_n \rightarrow \text{افت } \Delta U \text{ در Deep point}$$

$$= \frac{1}{U} \sum_{k=1}^n R_k P_k + X_k Q_k$$

$$R_1 P_1 + x_1 Q_1 = R_1 (P_{1+} + P_n) + x_1 (Q_{1+} + Q_n)$$

$$R_2 P_2 + x_2 Q_2 = R_2 (P_{2+} + \dots) + x_2 (Q_{2+} + \dots)$$

$$R_n P_n + x_n Q_n = R_n P_n + x_n Q_n$$

$$\Delta U = \frac{1}{U} \sum_{k=1}^N r_k P_k + x_k Q_k$$

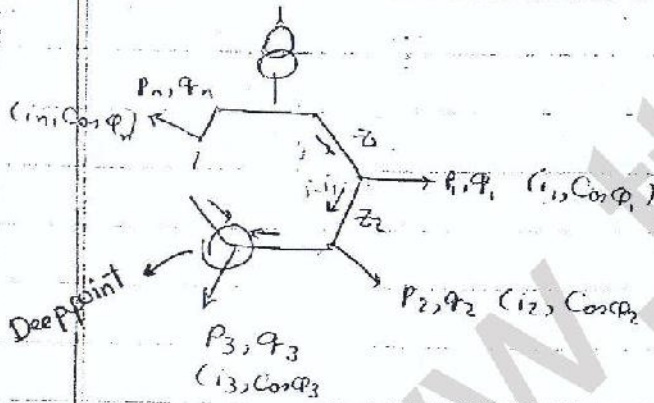
$$r_k = R_1 + R_2 + \dots + R_k \rightarrow \text{جمع تمام نیروها که بر آن نقطه می‌گذرد}$$

$$x_k = x_1 + x_2 + \dots + x_k$$

② انت درگاه در شبکه توزیع حلوی

DU نقطه‌ای است از گره توان آنگاه در نظر می‌گیریم

Deep point - از گره توان بر آن توان وارد می‌شود

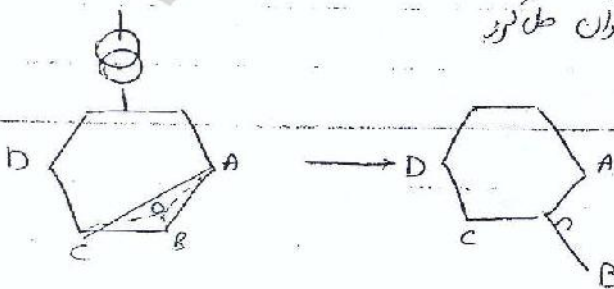


$$\Delta U = z_1 i_1 + z_2 (i_1 - i_2) + \dots + z_n (i_1 - i_2 - \dots - i_{n-1}) = 0$$

$$i_1 = \dots$$

③ بررسی

در بررسی که قابل تبدیل به حلوی است می‌توان حل کرد

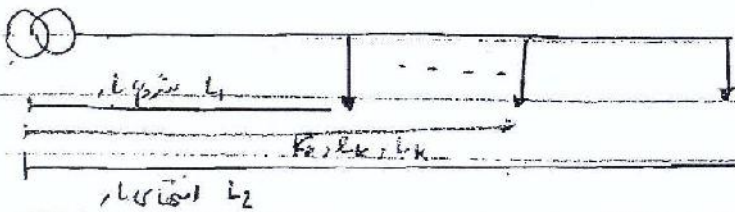


$$x'_1 = \frac{x_1 x_2 + x_1 x_3 + x_2 x_3}{x_1}$$

صرف مشاهده

شکل درشتی مقایسه: بارهای یکسانی در فواصل یکسان از یک feeder تغذیه می شود

سه شکل توزیع شعاعی با توزیع بار یکسان



مقاومت در آن منجر به افت ولتاژ می شود r, x تعداد طول n P, Q هر دو طول

$$R_{\text{section}} = \frac{L_2 - L_1}{n-1} \times r \quad X_{\text{section}} = \frac{L_2 - L_1}{n-1} \times x$$

$$\Delta U = \frac{1}{U} \left(L_1 r n P + \left\{ R_s P + R_s (2P) + \dots + R_s (n-1) P \right\} + L_2 x n Q + \left\{ X_s Q + X_s (2Q) + \dots + X_s (n-1) Q \right\} \right)$$

$$\Delta U = \frac{1}{2U} (r(nP) + x(nQ)) (L_1 + L_2)$$

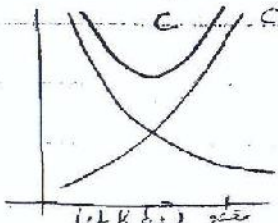
$$= \frac{1}{2U} (rP + xQ) (L_1 + L_2)$$

طول آبریز که باید در یک دهن شود $\left(\frac{h}{10}\right)^{cm} + 60cm$

کلاس تیر + سه وزن \uparrow
 3- سه خطه دار
 4-7 مستقیم

تصویر سطح مقطع اقتصادی از نحوه توزیع:

در ولتاژ مشخص، سطح مقطع \uparrow $R \rightarrow \downarrow P = RI^2$ تلفات \downarrow
 اما هادی ها گران می شود. دتیرها با سگین تر انتخاب می شود. سه سیمه اوله \uparrow تلفات بار کرد



استفاده سیمه سه سیمه $C = C_1 + C_2$ هزینه C

C_1 = تلفات \rightarrow \downarrow

مقطع (تکرار بار) $P_{\text{ave}} = \frac{1}{8760} \int_0^{8760} P(t) dt$

$E_{\text{yearly}} = \int_0^{8760} P(t) dt$



$$C_1 = g T_0 \sum_{k=1}^n 3 R_k I_k^2 \quad R_k = \rho \frac{l_k}{A_k} = \frac{1}{\sigma} \frac{l_k}{A_k}$$

\downarrow
 قیمت ثابت است

$$C_2 = \alpha \cdot (A_k + \beta) l_k$$

\downarrow \downarrow \downarrow
 قیمت ثابت است قیمت ثابت است قیمت ثابت است

$$C = C_1 + C_2 = g T_0 \sum_{k=1}^n 3 R_k I_k^2 + \sum_{k=1}^n S \alpha (A_k + \beta) l_k$$

→ C : min

$$\frac{\partial C}{\partial A_k} = -3 \frac{g T_0}{\sigma} \frac{l_k I_k^2}{A_k^2} + S \alpha l_k = 0$$

$$A_k = \sqrt{\frac{3g T_0}{\sigma S \alpha}} I_k \quad \text{قیمت ثابت است}$$

فصل 7. محاسبات بخش بار :

محاسبات سیستم قدرت در حالت SS است. یعنی سیستم در حالت متعادل ماندگار و ولتاژ بین نودها مختلف در زمان گذر از بارها و اشکال مختلف بار محاسب می‌گردد. بهترین تقسیم‌گیری درجه‌بندی اهداف:

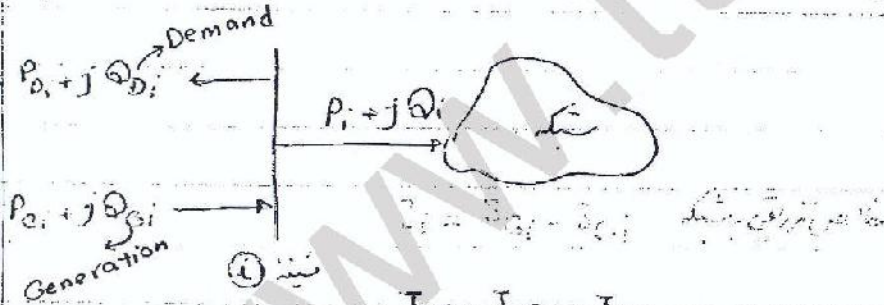
- ① تأمین بار
- ② کارکرد مناسب شبکه (اصولاً خسارت و تلفات نواحی) \min
- ③ هزینه

ولتاژ یک نود مشخصه‌های شبکه را به عنوان مبدأ در تقسیم‌گیری $\text{Stack/Reference/mother Bus}$ مقدار آن V_{pu} در این نود مشخص است.

ابزاره در ولتاژ سایر نودها را ابتدا به آن بیان می‌کنیم.

درت‌های active, reactive شاخه‌های مختلف P, Q

محاسبات بخش بار در واقع حل معادلات KVL, KCL یک شبکه قدرت است. در شبکه‌های محاسبات



$$I_r = I_G = I_D$$

$$S_x = V_i I_x^*$$

$$P_i + jQ_i = V_i I_i^*$$

$$\rightarrow I_x = \frac{P_i - jQ_i}{V_i^*}$$

$$V_i = |V_i| \angle \delta_i$$

$$V_{stack} = 1 \angle 0^\circ$$

در هر شبکه ۲ پارامتر معلوم است (V_i, P, Q) و پارامتر مجهول

انواع شین ها: (1) Swing / Slack / Infinite / Reg / Mother Bus

چون با صفر ولتاژ این شینه مشخص (محدود) و ولتاژ آن در نظر گرفته می شود
 و دیگر شین ها را نسبت به آن می سنجند - چون بار مرتباً در حال تغییر است P محمول
 چون Q وابستگی می کند Q محمول
 v, δ معلوم. P, Q محمول - شین شماره 1

(2) Gen Bus → PVI Control Bus

زمان معین را چنان می کنند اندازه ولتاژ را تغییر می دهند تا حرکت ثابت می شود
 P, v معلوم. Q, δ محمول - شین شماره 2nm

(3) Load Bus - P, Q BUS

دری نظیر بار در مدار
 P, Q معلوم. v, δ محمول - شین شماره m+n

n تعداد شین ها - 2n معلوم. 2n محمول - 2n معادله

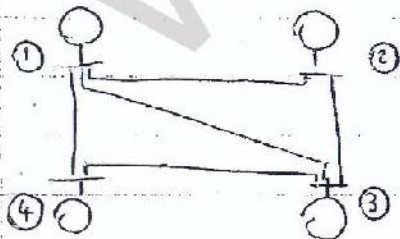
تکلیف این معادلات در حل آنها

تعداد عناصر رگل P_i, Q_i جاری در خط P_i, Q_i شین ها v, δ است
 اطلاعات حاصل

شکل با برتری متفاوت است - عرض بار لحظه ای است

* در حالت اتصال کوتاه - موقدر تبدیل - نظیر بار می شود

معادلات شین بار



$$I_1 = y_{12}(v_1 - v_2) + y_{13}(v_1 - v_3) + y_{14}(v_1 - v_4)$$

$$= (y_{12} + y_{13} + y_{14})v_1 - y_{12}v_2 - y_{13}v_3 - y_{14}v_4$$

$$I_2, I_3, I_4$$

$$\begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \\ I_3 \\ I_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y_{11} & Y_{12} & Y_{13} & Y_{14} \\ Y_{21} & Y_{22} & Y_{23} & Y_{24} \\ Y_{31} & Y_{32} & Y_{33} & Y_{34} \\ Y_{41} & Y_{42} & Y_{43} & Y_{44} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \end{bmatrix}$$

$$S_i = P_i + jQ_i = V_i I_i^* \rightarrow I_i = \frac{P_i - jQ_i}{V_i^*}$$

$$P_i - jQ_i = V_i^* \sum_{j=1}^n Y_{ij} V_j \quad i=1, 2, \dots, n \quad \text{ن 2 معادله 2n مجهول}$$

$$\text{مفروضه} \rightarrow \begin{cases} P_i = |V_i| \sum_{j=1}^n |Y_{ij}| |V_j| \cos(\delta_i - \delta_j - \phi_{ij}) \\ Q_i = |V_i| \sum_{j=1}^n |Y_{ij}| |V_j| \sin(\delta_i - \delta_j - \phi_{ij}) \end{cases}$$

روش گاوس (Gauss) جهت حل معادلات کوش بار:

$$P_i - jQ_i = V_i^* \sum_{j=1}^n Y_{ij} V_j = V_i^* (Y_{ii} V_i + \sum_{j=1, j \neq i}^n Y_{ij} V_j)$$

$$V_i = \frac{1}{Y_{ii}} \left(\frac{P_i - jQ_i}{V_i^*} - \sum_{j=1, j \neq i}^n Y_{ij} V_j \right)$$

چون دانسته و گمانه برآورده بار مشین 1 معلوم است - حل معادلات را از V_2 شروع می کنیم.

$$i=2, 3, \dots, n \quad \text{تعداد معادلات} = 2(n-1) = 2n-2$$

$$\text{محل اول} \left\{ \begin{array}{l} V_2^1 = |V_2| \angle \delta_2 \\ V_3^1 = |V_3| \angle \delta_3 \\ \vdots \\ V_n^1 = |V_n| \angle \delta_n \end{array} \right\} \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} V_2^2 \\ V_3^2 \\ \vdots \\ V_n^2 \end{array} \right\} = \dots = \left\{ \begin{array}{l} V_2^k \\ V_3^k \\ \vdots \\ V_n^k \end{array} \right\}$$

اگر طبقه اختلافات از حدی کوچک تر شده - پاسخ کهای پاسخ آخر - در غیر این صورت تکرار می کنیم
روش همگرایی کم، همگرایی تعیین شده

روش گاوس - سیدل Gauss-Seidel

جدیس از بار محدود $1 p.u \angle 0$ است.

$$\left\{ \begin{array}{l} V_2^1 = |V_2| \angle \delta_2 \\ V_3^1 = |V_3| \angle \delta_3 \\ \vdots \\ V_n^1 = |V_n| \angle \delta_n \end{array} \right\} \Rightarrow V_2^2 \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} V_2^2 \\ V_3^2 \\ \vdots \\ V_n^2 \end{array} \right\} \Rightarrow V_3^2 \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} V_2^2 \\ V_3^2 \\ V_4^2 \\ \vdots \\ V_n^2 \end{array} \right\} \Rightarrow \dots \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} V_2^k \\ V_3^k \\ \vdots \\ V_n^k \end{array} \right\}$$

محل اول

محل دوم

اگر همه اختلافات $\epsilon >$ - جواب آخر پاسخ کهای

... همگرایی داشته و بار کمی حل بار را ...

در محاسبه توان نشین ها باید P_i و Q_i معلوم اند - $|V_i|$ و δ_i به ترتیب می آید
 تعداد سنبل های PV ، P_i ، $|V_i|$ معلوم اند - در هر مرحله محاسبه می کنیم

$$Q_i = -\text{Im} \left[V_i^* \sum_{j=1}^n Y_{ij} V_j \right] \Rightarrow V_i \text{ calculated}$$

PV سنبل \Rightarrow $\begin{cases} P_i, |V_i| \text{ معلوم} \\ Q_{i, \min} \leq Q_i \leq Q_{i, \max} \end{cases}$ یک ژنراتور واحد تعیین می کند سطح افت توانی را

\leftarrow اگر Q_i حاصل از رابطه بالا در این محدوده بود نرمال می دهیم
 $\varepsilon V_i \text{ calculated} = |V_i|_{\text{cal}} \angle \delta_i = |V_i|_{\text{sch}} \angle \delta_i \rightarrow \delta$

\Rightarrow اگر Q_i در این محدوده نبود

$$\begin{cases} Q_i > Q_{i, \max} \rightarrow Q_i = Q_{i, \max} \text{ ثابت کاری} \\ Q_i < Q_{i, \min} \rightarrow Q_i = Q_{i, \min} \text{ ثابت سنگی} \end{cases}$$

- \Rightarrow سنبل PV تبدیل به PQ می شود
 ترمینال جذب Q و توان را نسبت می کنند اما وقتی مقدار حدیال یا این محدودیت برسد توان را از سنبل بیرون

$$\Delta V_i^{(k+1)} = V_i^{(k+1)} - V_i^{(k)}$$

$$V_i^{(k+1)} = V_i^{(k)} + \Delta V_i^{(k+1)}$$

تصحیح $\rightarrow V_i^{(k+1)} = V_i^{(k)} + \alpha \Delta V_i^{(k+1)} \quad 1.5 \leq \alpha \leq 1.7$

و اگر $\alpha > 1.7$ یا $\alpha < 1.5$ تصحیح نمی شود

می سیم قدرت در سائل بخش بار

Stack BUS \rightarrow

$$P_i = \text{Real} \left\{ V_i^* \sum_{j=1}^n Y_{ij} V_j \right\} \text{ قدرت آکندواری}$$

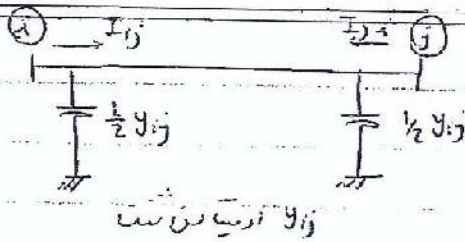
$$Q_i = -\text{Im} \left\{ V_i^* \sum_{j=1}^n Y_{ij} V_j \right\} \text{ قدرت واکنشی}$$

$$S_{G_i} = S_i + S_{D_i}$$

تولید انرژی / تلفات انرژی

Gen BUS $\rightarrow Q_i = -\text{Im} \left\{ V_i^* \sum_{j=1}^n Y_{ij} V_j \right\}$

① نسبت در خطه



$$I_{ij} = \frac{v_i - v_j}{Z_{ij}} + \frac{1}{2} y_{ij} v_i$$

$$P_{ij} + j Q_{ij} = v_i I_{ij}^* = v_i \left(\frac{v_i - v_j}{Z_{ij}} + \frac{1}{2} y_{ij} v_i \right)^*$$

$$P_{ji} + j Q_{ji} = v_j I_{ji}^* = v_j \left(\frac{v_j - v_i}{Z_{ji}} + \frac{1}{2} y_{ji} v_j \right)^*$$

$$P_{ij} + P_{ji} = \text{مصرف توان در خطه}$$

$$Q_{ij} + Q_{ji} = \text{مصرف توان در شنت} \rightarrow \text{مصرف توان در شنت}$$

② روش NR

$$P_i^{sch} \rightarrow PV, PQ$$

$$Q_i^{sch} \rightarrow PQ$$

$$\begin{cases} \Delta P_i = P_i^{sch} - P_i^{cal} & i = 2, \dots, n \rightarrow n-1 \\ \Delta Q_i = Q_i^{sch} - Q_i^{cal} & i = m+1, \dots, n \rightarrow n-m \end{cases}$$

$$\text{Substansor} = n-1 + n-m = 2n - (m+1) = 2n - k$$

$$\begin{cases} \delta_2, \dots, \delta_n \rightarrow n-1 \\ |V_{m+1}|, \dots, |V_n| \rightarrow n-m \end{cases}$$

$$f(x) = f(a) + \frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{x=a} (x-a)$$

$$x^{n+1} = f(x^n) + f'(x^n) \Delta x^n \quad \Delta x^n = x^{n+1} - x^n$$

$$x^{n+1} = x^n - \frac{f(x^n)}{f'(x^n)}$$

③ معادله در گسلی

$$\begin{cases} f_1(x, y) = k_1 \\ f_2(x, y) = k_2 \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} k_1 - f_1(x^i, y^i) \\ k_2 - f_2(x^i, y^i) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \partial f_1 / \partial x & \partial f_1 / \partial y \\ \partial f_2 / \partial x & \partial f_2 / \partial y \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta x^i \\ \Delta y^i \end{bmatrix}$$

$$P_i = |V_i| \sum_{j=1}^n |Y_{ij}| |V_j| \cos(\delta_i - \delta_j - \theta_{ij}) \quad i=1, 2, \dots, n$$

$$Q_i = |V_i| \sum_{j=1}^n |Y_{ij}| |V_j| \sin(\delta_i - \delta_j - \theta_{ij}) \quad i=m+1, \dots, n$$

Ex.) 1 → slack

$$2 \rightarrow PV \rightarrow |V_2|, P_2 \rightarrow \delta_2$$

$$3 \rightarrow PQ \rightarrow P_3, Q_3 \rightarrow \delta_3, |V_3|$$

$\Delta P_2, \Delta P_3, \Delta Q_3 \rightarrow$ تغییرات

$$\begin{bmatrix} \Delta P_2 \\ \Delta P_3 \\ \Delta Q_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\partial P_2}{\partial \delta_2} & \frac{\partial P_2}{\partial \delta_3} & \frac{\partial P_2}{\partial |V_3|} \times |V_3| \\ \frac{\partial P_3}{\partial \delta_2} & \frac{\partial P_3}{\partial \delta_3} & \frac{\partial P_3}{\partial |V_3|} \times |V_3| \\ \frac{\partial Q_3}{\partial \delta_2} & \frac{\partial Q_3}{\partial \delta_3} & \frac{\partial Q_3}{\partial |V_3|} \times |V_3| \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta \delta_2 \\ \Delta \delta_3 \\ \frac{\Delta |V_3|}{|V_3|} \end{bmatrix}$$

$$\frac{\partial P}{\partial \delta} \rightarrow H_{(n-1) \times (n-1)} \quad \frac{\partial P}{\partial |V|} \rightarrow N_{(n-1) \times (n-m)} \quad |V|$$

$$\frac{\partial Q}{\partial \delta} \rightarrow J_{(n-m) \times (n-1)} \quad \frac{\partial Q}{\partial |V|} \rightarrow L_{(n-m) \times (n-m)} \quad |V|$$

$$\begin{bmatrix} \Delta P \\ \Delta Q \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} H_{(n-1) \times (n-1)} & N_{(n-1) \times (n-m)} \\ J_{(n-m) \times (n-1)} & L_{(n-m) \times (n-m)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta \delta \\ \frac{\Delta |V|}{|V|} \end{bmatrix}$$

$(2n-k) \times (2n-k)$

$$H_{ij} = \frac{\partial P_i}{\partial \delta_j} \quad N_{ij} = \frac{\partial P_i}{\partial |V_j|} \times |V_j|$$

$$J_{ij} = \frac{\partial Q_i}{\partial \delta_j} \quad L_{ij} = \frac{\partial Q_i}{\partial |V_j|} \times |V_j|$$

در آن آنگونه بیشتر به δ وابسته است
 در آن آنگونه بیشتر به $|V|$ وابسته است
 $\left\{ \begin{array}{l} \delta \text{ در } N \text{ و } J \text{ در } L \text{ در نظر گرفته می شود.} \\ \dots \text{ در نظر گرفته می شود.} \end{array} \right.$

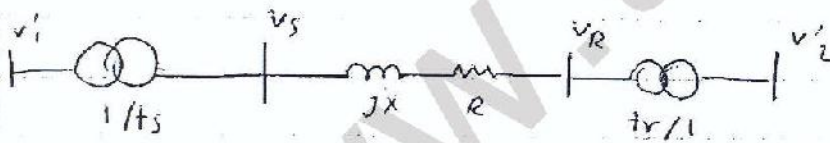
در شکل DC = P شبکه به $|V|$ وابسته است

$$\begin{cases} H_{ii} = \frac{\partial P_i}{\partial \delta_i} = -Q_i - |V_i|^2 B_{ii} \\ H_{ij} = \frac{\partial P_i}{\partial \delta_j} = |V_i||V_j||Y_{ij}| \sin(\delta_i - \delta_j - \angle Y_{ij}) \quad j \neq i \\ J_{ii} = \frac{\partial Q_i}{\partial \delta_i} = -P_i - |V_i|^2 G_{ii} \\ J_{ij} = -|V_i||V_j||Y_{ij}| \cos(\delta_i - \delta_j - \angle Y_{ij}) \quad j \neq i \end{cases}$$

$$\begin{cases} N_{ii} = \frac{\partial P_i}{\partial |V_i|} |V_i| = P_i + |V_i|^2 G_{ii} \\ N_{ij} = |V_i||V_j||Y_{ij}| \cos(\delta_i - \delta_j - \angle Y_{ij}) \quad j \neq i \end{cases}$$

$$\begin{cases} L_{ii} = \frac{\partial Q_i}{\partial |V_i|} |V_i| = Q_i - |V_i|^2 B_{ii} \\ L_{ij} = -|V_i||V_j||Y_{ij}| \sin(\delta_i - \delta_j - \angle Y_{ij}) \end{cases}$$

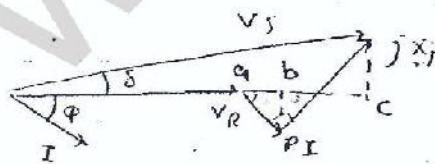
تنظیم tap برانفورماتور



تولیدات بار: ipu زیت. مصرف هم ipu می خوانیم.

موتور بار

$$\vec{V}_S = \vec{V}_R + (R + jX) \vec{I}$$



$$\begin{aligned} V_S &= t_s V'_1 \\ V_R &= t_r V'_2 \end{aligned}$$

$$|V_S| = |V_R| + ab + bc = |V_R| + R|I| \cos \varphi + X|I| \sin \varphi$$

$$P_\varphi = |V_R||I| \cos \varphi \rightarrow |I| \cos \varphi = \frac{P_\varphi}{|V_R|} \quad Q_\varphi = |V_R||I| \sin \varphi = \Delta |I| \sin \varphi = \frac{Q_\varphi}{11}$$

$$|V_S| = |V_R| + R \times \frac{P_\varphi}{|V_R|} + X \frac{Q_\varphi}{|V_R|} = |V_R| + \frac{R P_\varphi + X Q_\varphi}{|V_R|}$$

$$t_s |V'_1| = t_r |V'_2| + \frac{R P_\varphi + X Q_\varphi}{|V_R|} \rightarrow t_s = t_r \frac{|V'_2|}{|V'_1|} + \frac{R P_\varphi + X Q_\varphi}{|V_R|} \quad 11$$

تساوی اولی $t_s \times t_r = 1 \rightarrow t_s^2 = \frac{|V_2|^2 / |V_1|^2}{1 - \frac{P_R + Q \phi X}{|V_1| |V_2|}}$

هدف: $\text{Min } \sum C_i(P_i)$ تبعی تابع

تبعی تابع P_i $P_{\text{load}} = \sum P_i$

شرایط اولی: $\frac{dC_1}{dP_1} = \frac{dC_2}{dP_2} = \dots = \frac{dC_N}{dP_N}$

$\text{Min } C_T = \text{Min } \sum_{i=1}^N C_i(P_i)$

$P_T = P_1 + \dots + P_N = \sum P_i$

$dC_T = dC_1 + dC_2 + \dots + dC_N$ تبعی تابع

* $dP_T = dP_1 + dP_2 + \dots + dP_N = 0$ مساوی

$0 = dC_T = \frac{\partial C_T}{\partial P_1} dP_1 + \frac{\partial C_2}{\partial P_2} dP_2 + \dots + \frac{\partial C_N}{\partial P_N} dP_N = 0$

$0 = -\lambda * 0 = (\frac{\partial C_T}{\partial P_1} - \lambda) dP_1 + (\frac{\partial C_2}{\partial P_2} - \lambda) dP_2 + \dots + (\frac{\partial C_N}{\partial P_N} - \lambda) dP_N = 0$

$\begin{cases} \frac{\partial C_1}{\partial P_1} = \lambda, \frac{\partial C_2}{\partial P_2} = \lambda, \dots \\ dP_i = 0 \end{cases}$

اگر مشتق همه فرادسته ها برابر باشد
حزب min می شود

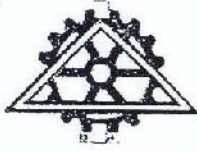
$C_T = \sum C_i$

$P_T = \sum P_i - P_{\text{loss}}$

$dP_T = dP_1 + \dots + dP_N - (\frac{\partial P_L}{\partial P_1} dP_1 + \dots + \frac{\partial P_L}{\partial P_N} dP_N)$

$(\frac{\partial C_1}{\partial P_1} - \lambda + \lambda \frac{\partial P_L}{\partial P_1}) dP_1 + (\frac{\partial C_2}{\partial P_2} - \lambda + \lambda \frac{\partial P_L}{\partial P_2}) dP_2 + \dots = 0$

پرسشنامه



بررسی سیستم‌های قدرت (۱) تمرین‌های سری دوم (سیستم‌های سه فاز)

۱- باری با مشخصات داده شده به یک منبع ولتاژ سه فاز متوازن متصل شده است. مطلوبست: جریان‌های فاز، ولتاژهای خط و فاز و ضریب توان بار، در هر یک از حالت‌های زیر:

(الف) امپدانس بار $10\pi - 25\ \Omega$ در هر فاز با اتصال ستاره، $V_{bc} = 173/2\ V$ مرجع فاز و توالی abc،

(ب) امپدانس بار $20\pi 70^\circ\ \Omega$ در هر فاز با اتصال مثلث، به ازای $V_{bc} = 100\pi - 80^\circ$ و توالی cba.

(ج) محاسبه I_{Null} در صورتی که $Z_a = 10\pi - 20^\circ$ ، $Z_b = 20\pi 0^\circ$ ، $Z_c = 10\pi 45^\circ$ و از امپدانس Z_{Null} صرف‌نظر شود.

۲- موتور القایی سه‌فازی با توان مکانیکی $10\ hp$ ، راندمان $0/85$ و ضریب توان $0/8$ پس‌فاز، توان مورد نیاز خود را از طریق یک منبع ولتاژ سه فاز $280\ V$ تأمین می‌نماید؛ مطلوبست: تعیین:

(الف) جریان و توان‌های اکتیو و راکتیو کشیده شده از منبع در صورت اتصال مستقیم به شبکه،

(ب) ولتاژ خط ترمینال موتور در صورت اتصال، از طریق خطی با امپدانس $0/18 + j0/16\ \Omega$.

۳- یک بار مثلثی متشکل از امپدانس $15 + j18\ \Omega$ در هر فاز با یک بار متعادل ستاره با امپدانس $6 + j8\ \Omega$ موازی بسته شده است. سه خط انتقال، هر یک با امپدانس $3 + j4\ \Omega$ ، مجموعه این بارها را به یک منبع ولتاژ سه فاز $120\ V$ متصل می‌نماید. مطلوبست محاسبه جریان کشیده شده از منبع و ولتاژ خط در محل بار.

۴- یک بار سه فاز با اتصال ستاره و توان $200\ kW$ در ضریب توان $0/8$ پس‌فاز به منبع ولتاژ سه فاز $280\ V$ متصل شده است. در صورتی که برای اصلاح ضریب توان یک بانک خازنی $50\ kVA$ با آن موازی گردد؛ مطلوبست جریان کشیده شده از منبع و ضریب توان کل مدار.

۵- در مدار شکل زیر، در صورت متغیر بودن عناصر بار ۱، مطلوبست:

(الف) محاسبه جریان کشیده شده از خط (I_L) و ضریب توان کل مدار،

(ب) تنها Q_1 را چقدر تغییر دهیم تا ضریب توان کل مدار برابر $0/95$ گردد؛

در این حالت I_L و ضریب توان بار ۱، نسبت به بند (الف) چه تغییری خواهد نمود؟

(ج) با استفاده از Q_1 بدست آمده در بند (ب)، P_1 را چقدر تغییر دهیم؛ تا ضریب

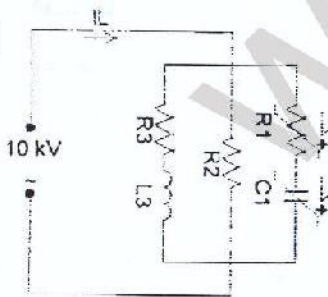
توان کل مدار برابر $0/99$ گردد. در این حالت I_L و ضریب توان بار ۱، نسبت به بند (ب) چه تغییری خواهد نمود؟

(د) در صورتی که ضریب توان کل مدار $0/99$ و مقدار مؤثر $I_L = 28/2\ A$ باشد؛ ضریب توان بار ۱ چقدر است؟

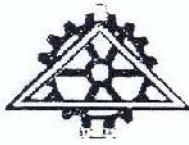
Load 1 : 200 (kW) & Pf = 0.8 (Lead)

Load 2 : 50 (kVA) & Pf = 1

Load 3 : 250 (kVAr/ph) & Pf = -0.5 (Lag)



۱۱۵



پنجمین شماره

بررسی سیستم‌های قدرت (۱)

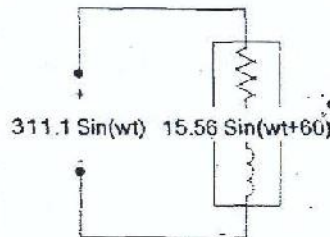
تمرین‌های سری اول (سیستم‌های تک‌فاز)



۱- در مدار $v(t) = 169.7 \cos(\omega t - 75^\circ)$ و $i(t) = 5.66 \sin(\omega t + 45^\circ)$ ، مطلوبست تعیین:
 الف) مقادیر ماکزیمم و مؤثر ولتاژ و جریان، عبارت برداری ولتاژ در مختصات قطبی و دکارتی،
 ج) تعیین R و X مدار در صورت اتصال سری و موازی.

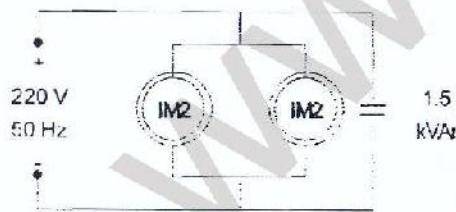
۲- از منبع ولتاژ $E_{an} = -100\pi \cdot 240^\circ$ ، جریان $I_{an} = 10\pi \cdot -90^\circ$ می‌گذرد. مقادیر P و Q را بدست آورید و نیز تعیین نمایید؛ که منبع توان جذب نموده یا تحویل می‌دهد؟

۳- در مدار شکل زیر، مطلوبست:



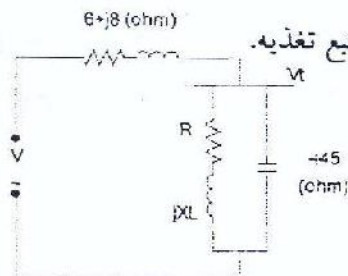
الف) تعیین مقادیر P و Q و ضریب توان کل مدار،
 ب) تکرار بند الف) در صورت اتصال یک بانک خازنی با ظرفیت 1 kVAR به موازات بار،
 ج) مقدار (kVAR) لازم، جهت دستیابی به ضریب توان 0.95 پس‌فاز،
 د) تکرار بند ج) در صورت اصلاح ضریب توان به میزان $\text{PF} = 1$
 ه) رسم مثلث توان در هر حالت.

۴- دو موتور القایی تک‌فاز، مطابق شکل زیر، توان مورد نیاز خود را از طریق یک منبع ولتاژ 220 V ، 50 Hz ، دریافت می‌نمایند. در صورتی که توان اکتیو کل مدار 5 kW در ضریب توان 0.95 پس‌فاز، مقاومت سیم‌پیچی موتور ۱، $20 \text{ } \Omega$ و اندوکتانس آن 50 mH در نظر گرفته شود و نیز جهت اصلاح ضریب توان به مقدار مزبور از یک خازن به ظرفیت $1/5 \text{ kVAR}$ موازی با بار نصب گردد؛ مطلوبست:



الف) مقاومت و اندوکتانس سیم‌پیچی موتور ۲،
 ب) ضریب توان کل مدار در صورت عدم نصب خازن،
 ج) میزان خازن (μF) لازم به‌منظور بهبود ضریب توان تا مقدار 0.9992 .

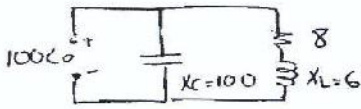
۵- در مدار شکل زیر، منبع ولتاژی با مقدار مؤثر ولتاژ V از طریق خطی با امپدانس $8 + j6 \text{ } \Omega$ توان مورد نیاز باری را فراهم می‌آورد. در صورتی که فیزور ولتاژ در ترمینال بار $600 \pi \cdot 0^\circ \text{ V}$ و توان بار 20 kVA در ضریب توان 0.6 پس‌فاز مفروض باشد؛ مطلوبست محاسبه مقادیر R ، X_L و دامنه و فاز ولتاژ منبع تغذیه.



Maryam Sarah

10/11/2020

2 * 86 - 7 - 30



$$I = \frac{800 \angle 0^\circ}{8 + 6j} = 10 \angle -36.9^\circ = 8 - 6j$$

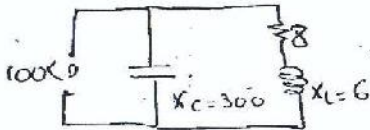
$$I_C = \frac{V}{-jX_C} = \frac{100 \angle 0^\circ}{-j \times 100} = j$$

$$I = I + I_C = (8 - 6j) + j = 8 - 5j$$

$$S = VI^* = (100 \angle 0^\circ)(8 + 5j) = 800 + j500 \text{ VA} \rightarrow |S| = 943.398 \text{ VA}$$

$$|P| = R|I|^2 = 8 \times (10)^2 = 800$$

$$|Q_L| = X_L |I|^2 = 6 \times (10)^2 = 600 \text{ VAR} \rightarrow |Q_C| = X_C |I_C|^2 = 100 \text{ VAR} \Rightarrow \Phi = 600 - 100 = 500 \text{ VAR}$$



$$I = \frac{100 \angle 0^\circ}{8 + 6j} = 10 \angle -36.9^\circ = 8 - 6j$$

$$I_C = \frac{V}{-jX_C} = \frac{100}{-j \times 300} = 0.5j$$

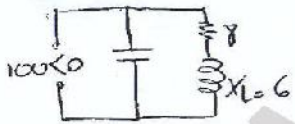
$$I' = 8 - 5.5j$$

$$S = VI'^* = (100 \angle 0^\circ)(8 + 5.5j) = 800 + 550j \rightarrow |S| = 970.224 \text{ VA}$$

$$|P| = R|I|^2 = 8 \times 100 = 800$$

$$|Q_L| = X_L |I|^2 = 6 \times 100 = 600 \text{ VAR} ; |Q_C| = X_C |I_C|^2 = 300 \times (0.5)^2 = 75 \text{ VAR}$$

$$Q = 600 - 75 = 525 \text{ VAR}$$

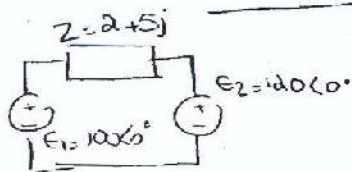


$$I = \frac{100 \angle 0^\circ}{8 + 6j} = 10 \angle -36.9^\circ$$

$$Q_L = X_L |I_L|^2 = 6 \times 100 = 600$$

$$Q_{\text{مطلوب}} = Q_L + Q_C \Rightarrow Q_C = Q_{\text{مطلوب}} - Q_L \rightarrow Q_C = -600$$

$$|Q_C| = X_C I_C^2 = \frac{|V|^2}{X_C} \rightarrow 600 = \frac{(100)^2}{X_C} \rightarrow X_C = 16.67$$



$$I = \frac{100 \angle 0^\circ - 120 \angle 0^\circ}{2 + 5j} = -1.379 + 3.45j = 3.71 \angle 111.78^\circ$$

$$S_1 = E_1 (-I)^* = (100 \angle 0^\circ)(1.379 - 3.45j) = 137.9 + 345j$$

active reactive

$$S_2 = E_2 I^* = (120 \angle 0^\circ)(-1.379 - 3.45j) = -165.48 - j414$$

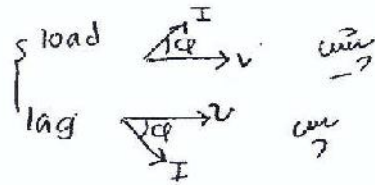
active reactive

active reactive

$$P_{\text{مطلوب}} = P_1 - P_2 = (165.48 - 137.9) = 27.58 \text{ W}$$

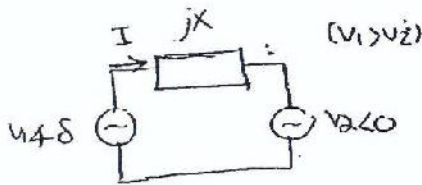
$\Phi = 4I - 4V$ * (2)

بسطا - چون ظرفیت و استند است



$S = VI^*$ (مقدار کمیت)
 $\underbrace{V}_{rms} \underbrace{I^*}_{rms}$

(3) Q برای ظرفیت $Q < 0$ و برای خازن $Q > 0$ صفت



$I = \frac{V_1 \angle 45^\circ - V_2 \angle 0^\circ}{jX}$

$S_1 = (V_1 \angle 45^\circ) I^*$ توان کویلی

$S_2 = (V_2 \angle 0^\circ) (-I)^*$ توان کویلی

$P_1 = \frac{V_1 V_2}{X} \sin \delta$
 $P_2 = \frac{V_1 V_2}{X} \sin(-\delta)$

توان انتقالی
به توان خروجی
معزوم شود

$Q_1 = \frac{V_1}{X} (V_1 - V_2 \cos \delta)$
 $Q_2 = \frac{V_2}{X} (V_2 - V_1 \cos \delta)$
 $Q_1 \neq Q_2$

از $V_1 > V_2$ بدانسته در Q تریس و تریس

حل اولی برای اول 8

مشتق اول 8

$V_{rms} = \frac{169.7}{\sqrt{2}}$

$i_{rms} = \frac{5.66}{\sqrt{2}}$

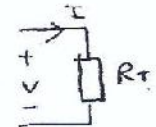
دین سوال درج $\sin \omega t$ در \cos

$v(t) = 169.7 \cos(\omega t - 75^\circ) = 169.7 \sin(\omega t + 15^\circ)$
 $\sin(\omega t - 75^\circ - 90^\circ)$

$i(t) = 5.66 \sin(\omega t + 45^\circ)$

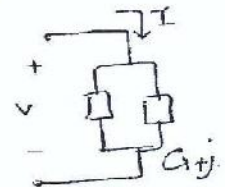
1) $120 \angle 15^\circ$
2) $4 \angle 45^\circ$

$Z = \frac{V}{I} = \frac{120 \angle 15^\circ}{4 \angle 45^\circ} = 30 \angle -30^\circ$
 $\approx \frac{26}{R} - j \frac{15}{X}$



15 اهم ل، استند است

$Y = \frac{I}{V} = \frac{4 \angle 45^\circ}{120 \angle 15^\circ} = \frac{1}{30} \angle 30^\circ$
 $= 0.0289 + j \frac{1}{60}$



8 500000 ⓐ

$$\cos \phi = 0.6 \text{ (lag)} \Rightarrow \phi = -\cos^{-1} 0.6 = -53^\circ$$

$$\Rightarrow S_{load} = 20000 \angle -53^\circ \text{ W} \Rightarrow \underline{VI^*} \Rightarrow (V \angle 0^\circ) (I \angle \phi)$$

$$Z_{load} = R + jX = \frac{VI^2}{S^*} = 18 \angle 53^\circ = \frac{10.8}{R} + j \frac{14.4}{X} \text{ (}\Omega\text{)}$$

$$I_{0.6} = \frac{V}{Z} = \frac{600 \angle 0^\circ}{-j45} = 13.34 \angle 90^\circ$$

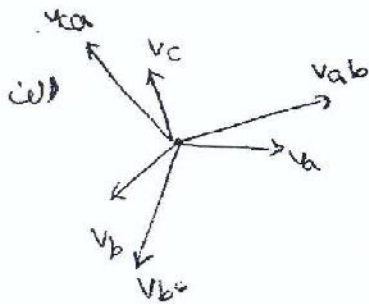
$$I_L = \left(\frac{S}{V}\right)^* = \left(\frac{20000 \angle -53^\circ}{600 \angle 0^\circ}\right)^* = 33.34 \angle -53^\circ$$

$$\Rightarrow I_B = I_{0.6} + I_L = 244 \angle -33.6^\circ$$

$$V_S = V_t + Z_B I_B = 830.5 \angle 56^\circ$$

86-8-14 * موس

8 1000000

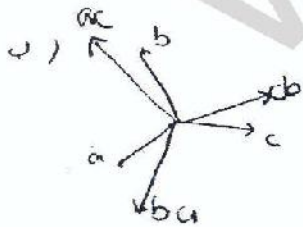


$$\phi = \angle I - \angle V = -\angle Z$$

$$\begin{cases} V_{bc} = 173.2 \angle 0^\circ \\ V_{ab} = 173.2 \angle +120^\circ \\ V_{ca} = 173.2 \angle -120^\circ \end{cases}$$

$$\begin{cases} V_{an} = V_{ab} \times \left(\frac{1}{\sqrt{3}} \angle -30^\circ\right) = 100 \angle 90^\circ \\ V_{bn} = 100 \angle -30^\circ \\ V_{cn} = 100 \angle -150^\circ \end{cases}$$

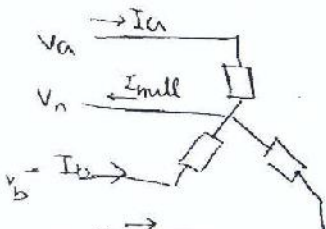
$$\Rightarrow \begin{cases} I_a = \frac{V_{an}}{Z} = 10 \angle 115^\circ \\ I_b = 10 \angle -5^\circ \\ I_c = 10 \angle -125^\circ \end{cases}$$



$$\begin{cases} V_{cb} = 100 \angle 100^\circ \\ V_{ba} = 100 \angle -20^\circ \\ V_{ca} = 100 \angle -140^\circ \end{cases}$$

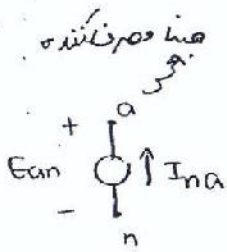
$$\begin{cases} I_{cb} = \frac{V_{cb}}{Z} = 5 \angle 30^\circ \\ I_{ba} = 5 \angle -90^\circ \\ I_{ac} = 5 \angle 150^\circ \end{cases}$$

$$\cos \phi = \cos(-\angle Z) = \cos(-70^\circ) = 0.342 \text{ lag}$$



$$I_{nll} = I_a + I_b + I_c = \frac{V_{an}}{Z_a} + \frac{V_{bn}}{Z_b} + \frac{V_{cn}}{Z_c} = 12.9 \angle 131.7^\circ$$

11a



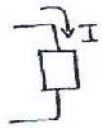
$$S = E_{an} I_{na}^* = -1000 + j330$$

$$= -1000 - j30$$

8 2 سئوالات

$$P + jQ = -866 + j500$$

توان واقعی مصرف می‌شود. توان راکتیو تولید می‌شود.



$$V = \frac{311.1}{\sqrt{2}} \angle 0^\circ$$

$$I = \frac{15.66}{\sqrt{2}} \angle 60^\circ$$

8 3 سئوالات

$$P + jQ = VI^* = (220 \angle 40^\circ)(11.460) = 1210 - j2096 \text{ (kVA)}$$

$$\phi = 40^\circ - 60^\circ \Rightarrow \text{pf} = 0.5$$

$$Q_c = -1000 \text{ (kVAR)}$$

$$\Rightarrow P + jQ' = \frac{1210}{\text{pf}} - j \frac{3096}{\text{pf}} \quad \text{pf} = \frac{P}{\sqrt{P^2 + Q^2}} = 0.364$$

$$\cos \phi = 0.95 \Rightarrow \phi = -\cos^{-1} 0.95$$

$$\Rightarrow Q = -P \tan \phi = 397.7$$

$$\rightarrow -2096 + Q_{\text{cap}} \Rightarrow 397.7 \Rightarrow Q_{\text{cap}} = 2493.7 \text{ (kVAR)}$$

$$Q_{\text{ind}} = -(-2096) = 2096 \text{ (kVAR)}$$

8 4 سئوالات

$$P = 5 \text{ kW} \Rightarrow Q = 1643.9 \text{ (VAR)} \Rightarrow S_L = 5000 + j1643.9$$

$$\text{pf} = 0.95 \text{ (lag)}$$

$$Z = R + jX = 20 + j15.7 = 25.4 \angle 38.1^\circ$$

$$S_1 = \frac{|V|^2}{Z^*} = 1500 + j1177.4$$

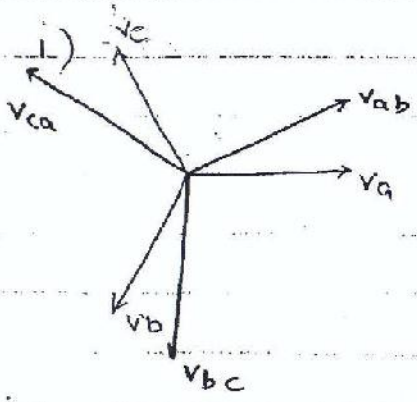
$$S_2 = S_L - S_1 - S_{\text{cap}} = 4014.6 \angle 29.3^\circ$$

$$S_2 = \frac{|V|^2}{Z_2^*} \Rightarrow Z_2 = \frac{|V|^2}{S_2} = 12.06 \angle 29.3^\circ = \frac{10.5}{R} + j \frac{5.9}{X} \Rightarrow L = \frac{X}{\omega} = 18.8 \text{ mH}$$

$$\text{pf} = 0.4992 \text{ (lag)} \Rightarrow \phi = -\cos^{-1}(\text{pf}) = -2.3^\circ \Rightarrow Q = -P \tan \phi = 200 \text{ (VAR)}$$

$$Q'_{\text{ind}} = Q_0 + Q_{\text{cap}} \Rightarrow Q_{\text{ind}} = 200 - 1643.9 = -1443.9 \text{ (VAR)}$$

سوال 1

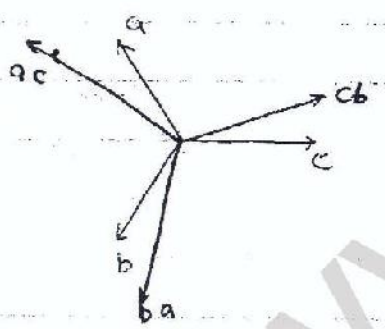


$$\phi = \angle I_a \angle V = -42^\circ = 25^\circ$$

(الف)

$$\begin{cases} I_a = \frac{V_{an}}{Z} = 10 \angle 115^\circ \\ I_b = 10 \angle -5^\circ \\ I_c = 10 \angle -125^\circ \end{cases}$$

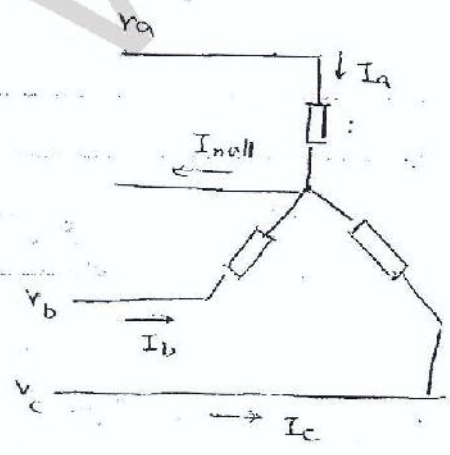
$$\begin{cases} V_{bc} = 173.2 \angle 120^\circ \\ V_{ab} = 173.2 \angle 20^\circ \\ V_{ca} = 173.2 \angle -120^\circ \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} V_{an} = 100 \angle 90^\circ \\ V_{bn} = 100 \angle -30^\circ \\ V_{cn} = 100 \angle -150^\circ \end{cases}$$



$$\begin{cases} V_{cb} = 100 \angle 100^\circ \\ V_{ba} = 100 \angle -20^\circ \\ V_{ac} = 100 \angle -140^\circ \end{cases} \Rightarrow$$

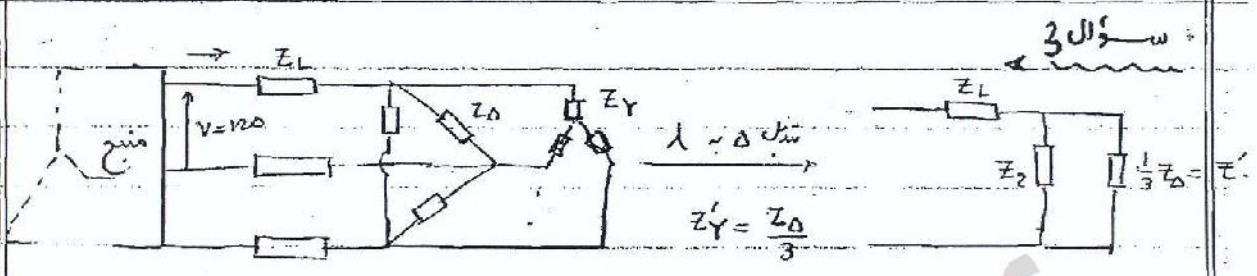
$$\begin{cases} I_{cb} = \frac{V_{cb}}{Z} = 5 \angle -30^\circ \\ I_{ba} = 5 \angle -90^\circ \\ I_{ac} = 5 \angle 150^\circ \end{cases}$$

$$\cos \phi = \cos(-42^\circ) = \cos(-70^\circ) = 0.342$$



$$\begin{aligned} I_{null} &= I_a + I_b + I_c = \frac{V_{an}}{Z_a} + \frac{V_{bn}}{Z_b} + \frac{V_{cn}}{Z_c} \\ &= 12.9 \angle 132.7^\circ \end{aligned}$$

112



$$I = \frac{\frac{120}{\sqrt{3}} \angle 0^\circ}{Z_L + (Z_Y \parallel Z_Y')} = 7.37 \angle -52.4^\circ$$

$$V_{\text{load}} = V_s - Z_L I = I (Z_Y \parallel Z_Y') = 32.4 \angle -0.8^\circ$$

$$\Rightarrow V = \sqrt{3} \times 32.4 = 56.2$$

سؤال 4

$$\cos \phi = 0.8 \Rightarrow \phi = -\cos^{-1} 0.8 = -36.9^\circ$$

$$Q = -P \tan \phi = 150 \text{ kVAR}$$

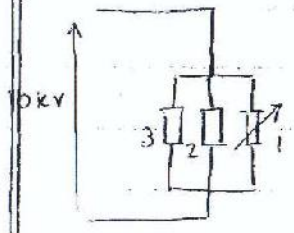
$$Q' = 150 - 50 = 100 \text{ kVAR}$$

$$\Rightarrow S' = 200 + j100 = 232.6 \angle 26.6^\circ$$

$$S = \sqrt{3} V I^* \Rightarrow I = \frac{S^*}{\sqrt{3} V} = \frac{232.6 \angle -26.6^\circ}{\sqrt{3} \times 320} = 339.83 \angle -26.6^\circ$$

$$\Rightarrow \cos \phi' = \cos(-26.6^\circ) = 0.89$$

سؤال 5



$$\text{all) } \begin{cases} \cos \phi = 0.8 \text{ load} \\ P = 200 \text{ W} \end{cases} \Rightarrow Q = -150 \text{ kVAR}$$

$$S_1 = 200 - j150$$

$$\cos \phi_2 = 1$$

$$jS = S_1 + S_2 + S_3 = 689 + j650 = 947.2 \angle 43.3$$

$$\Rightarrow I = \frac{S^*}{\sqrt{3} V^*} = 54.6 \angle -43.3$$

$$\cos \varphi = \cos(-43.3) = 0.75 \text{ پسا فاز}$$

$$S' = 689 + jQ' \quad I' = \frac{S^*}{\sqrt{3} V^*} \quad (1)$$

$$\Delta P \rightarrow \Delta P_1 \quad (2)$$

$$S' = \sqrt{3} \times 10 \times 28.2$$

$$P = S' \cos \varphi = 483.6$$

$$Q = 68.8$$

$$\Rightarrow S_1 = 586 - j680.7$$

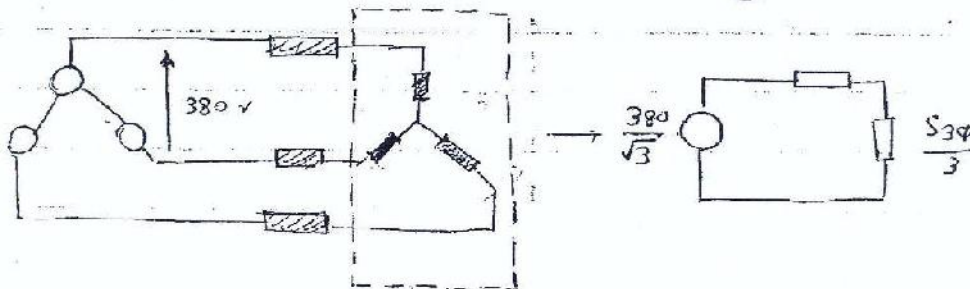
$$\rightarrow Pf = 0.093 \text{ (load)}$$

سوال 2

$$P = \frac{10 \times 746}{0.85} = 8776.5 \text{ (W)}$$

$$P = \sqrt{3} V I \cos \varphi \rightarrow I = \frac{P}{\sqrt{3} V \cos \varphi} = 16.67 \text{ (A)}$$

$$\cos \varphi = 0.8 \rightarrow Q = 6589.6 \text{ VAR}$$



تقریباً به آنرا در نظر بگیرید و به این ترتیب به این نتیجه می‌رسید که در هر دو بار است

$$I = \frac{S^*}{V_L^*}$$

روش دومین

$$V_L = V_S - Z_L I = V_S - Z_L \left(\frac{S^*}{V_L^*} \right)$$

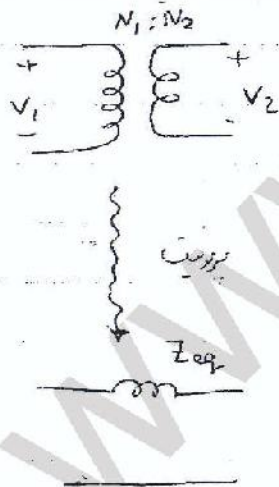
$$V_L = |V_L| \angle \theta \quad \text{جواب}$$

$$Z_L = |Z_L| \angle \phi$$

$$V_S = |V_S| \angle 0$$

$$\Rightarrow V_L = 202.7 \quad \text{و} \quad V = \sqrt{3} \times V_L = 351.1$$

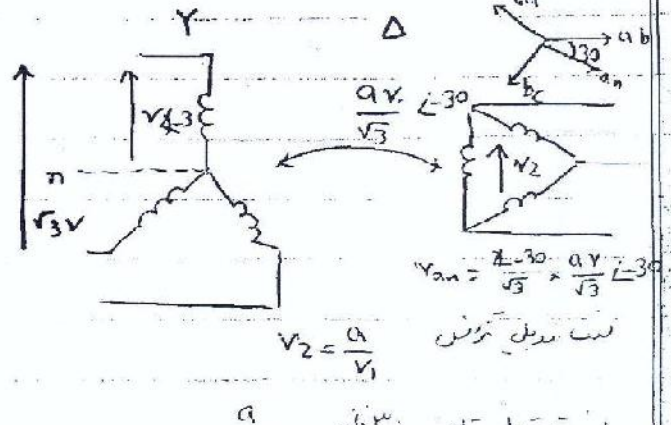
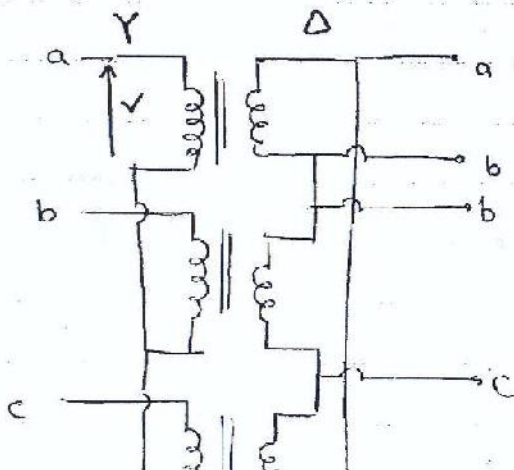
$$\text{تقریباً یک شتاب} \rightarrow = 353.3 \quad \text{بارها بیشتر از ولتاژ$$



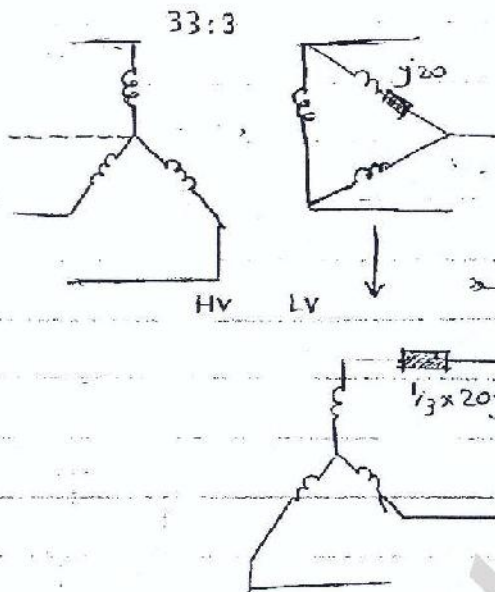
$$\left\{ \begin{aligned} \frac{V_1}{V_2} &= \frac{N_1}{N_2} = \frac{I_2}{I_1} \\ Z'_2 &= Z_2 \left(\frac{N_1}{N_2} \right)^2 \end{aligned} \right.$$

برای سلف و بار در یک لحظه

به هم وصل کردن ترانس ها



مدار حاصل ترانس ۳ فاز



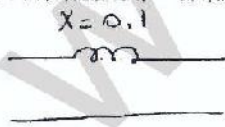
حاصل شده به ۲ تپ

اسپانس برای انتقال از یک طرف به طرف دیگر گفته آن را در مجزای نسبت تبدیل می کنیم

$$Z_{HV} = 10 \rightarrow 10 \times \left(\frac{1}{11}\right)^2$$
 اثر LV مترادف

$$10 \times \left(\frac{3}{\frac{33}{\sqrt{3}}}\right)^2 \times \frac{1}{3} = 10 \times \left(\frac{1}{11}\right)^2$$
 LV مترادف LV

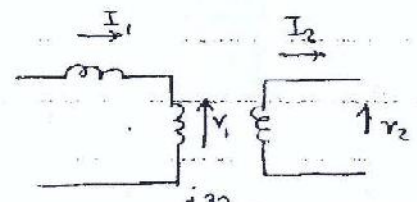
در این سیستم LV در ۱۱ ولت HV در ۳۳ ولت



مدار پروتکت شده ترانس ۳ فاز

$$Y\Delta$$

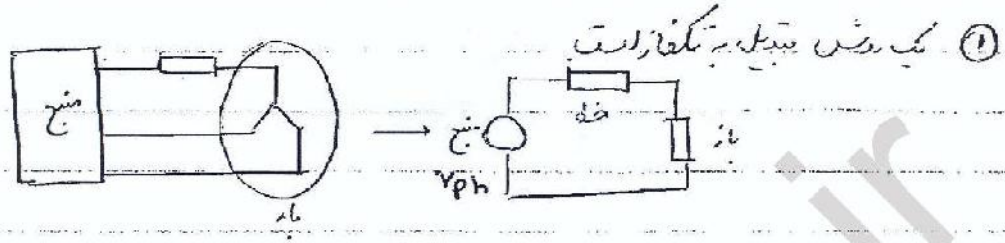
$$X = 0.1 pu$$



$$e^{j30} \rightarrow Y\Delta$$

$$e^{-j30} \rightarrow \Delta Y$$
 هم ولتاژ در هم ضربان در اندازه 30 نسبت فاز پیدا می کنند

حل مدارهای سه فاز



② استفاده از مدار برابریت ستاره

③ استفاده از نسبت تبدیل سه فاز

مسوردهای برقرار میسرهای II



سوال 1

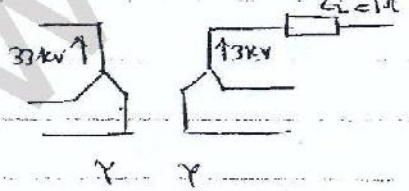
سوال 2

$$\frac{P^2}{S}$$

استدلال بین درجه سمت

سوال 3

حاشیه گیت ها که بسیار در درجه سمت ترانس



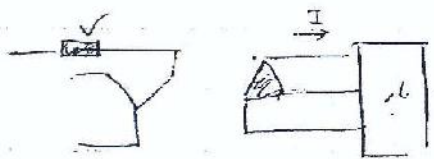
سوال 4

سوال 5

$$S_{base} = 60 \text{ (MVA)}$$

$$V_{base} = \begin{cases} 33\sqrt{3} \\ 3\sqrt{3} \end{cases}$$

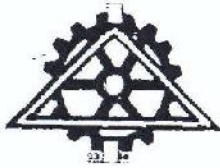
استدلال بسیار درجه سمت



cos φ = 0.8

cp

www.print2flash.com



به نام خدا

بررسی سیستم‌های قدرت (۱)

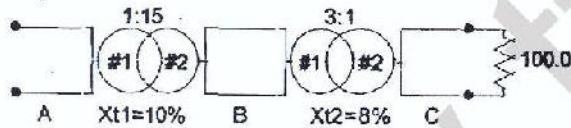


تمرین‌های سری سوم (پریونیت و ترانسفورماتور)

۱- بار متعادلی با اتصال ستاره و امپدانس $25 - j15 \Omega$ در هر فاز، از طریق یک پست برق که امپدانس خطوطش در هر فاز $70 - j1/6 \Omega$ می‌باشد؛ به یک منبع ولتاژ متقارن 6 kV متصل شده است. مطلوبست تعیین ولتاژ خط در سمت بار (بر حسب پریونیت) با در نظر گرفتن مبنای 5 kV و $1/25 \text{ MVA}$.

۲- یک ترانسفورماتور تک‌فاز $20/400 \text{ kV}$ و 50 MVA از امپدانس‌های سری $1 + j2 \Omega$ و $100 + j250 \Omega$ تشکیل یافته است. امپدانس پریونیت ترانسفورماتور را با در نظر گرفتن مقادیر نامی آن به عنوان مقادیر مبنای، در هر دو سمت فشار قوی و فشار ضعیف، محاسبه نمایید.

۳- سیستم شکل زیر، متشکل از دو ترانسفورماتور می‌باشد. مطلوبست محاسبه امپدانس پریونیت سیستم (شامل امپدانس بار و راکتانس ترانسفورماتورها) در هر یک از بخش‌های A، B و C، در صورتی که مقادیر مبنای 20 MVA و 132 kV در سیستم B در نظر گرفته شوند.



اسدلس ترانسها در سمت ؟

۴- یک ترانسفورماتور سه فاز متشکل از سه ترانسفورماتور تک‌فاز کاملاً یکسان $23\sqrt{3} \text{ kV}$ و 20 MVA ، توان مورد نیاز بار اهمی سه‌فاز با اتصال ستاره و مقدار $1 \Omega / \text{ph}$ را تأمین می‌نماید؛ مطلوبست محاسبه:

الف) امپدانس بار در سمت فشار قوی در صورتی که اتصال ترانسفورماتور Y/Y باشد؛

ب) امپدانس بار در سمت فشار قوی در صورتی که اتصال ترانسفورماتور Y/ Δ باشد؛ (اتصال Δ ، سمت LV)

ج) امپدانس پریونیت بار در هر دو سمت، با انتخاب مقادیر نامی ترانسفورماتور به عنوان مقادیر مبنای.

محل
Date: 2/2/1390
Page: 1/2

۵- ترانسفورماتور سه‌فازی با اتصال Y/ Δ ، 500 MVA و $230/20 \text{ kV}$ با امپدانس سری معادل $1 + j5 \Omega / \text{ph}$ و در سمت فشار قوی، مفروض است. در صورتی که این ترانسفورماتور، بار سه فاز 300 MVA را در ضریب توان $0/8$ پس فاز در سمت فشار ضعیف تغذیه نماید؛ مطلوبست:

الف) تعیین ولتاژ ترمینال ترانسفورماتور در سمت فشار قوی،

ب) در صورتی که ترمینال ترانسفورماتور از طریق یک خط انتقال با امپدانس $0/16 + j0/8 \Omega / \text{ph}$ به یک منبع ولتاژ متصل گردد؛ ولتاژ منبع، چقدر خواهد بود؟

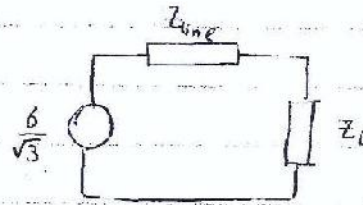
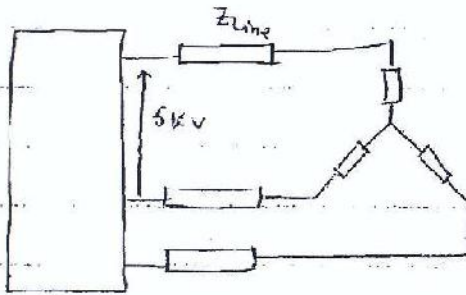
ج) تکرار بندهای الف و ب، در صورتی که مقادیر نامی ترانسفورماتور به عنوان کمیات مبنای در نظر گرفته شوند.

HW # 3

۱, ۵

حل تمرین برقی ف. ۲

سوال ۱



$$S_{base} = 1.25 \text{ MVA} \Rightarrow E_{base} = \frac{V^2}{S} = \frac{(5 \text{ kV})^2}{1.25 \text{ MVA}} = 20 \Omega$$

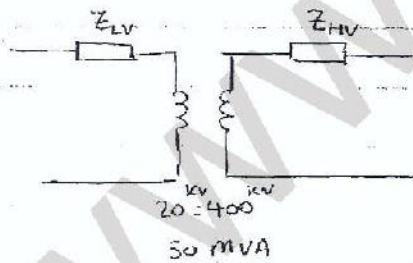
$$V_{base} = 5 \text{ kV}$$

وقتی سری هم گزیند ولتاژ داده شده است - ولتاژ خط

$$Z_{L, pu} = \frac{15 \angle 25}{20} = 0.75 \angle 25 \rightarrow I_{L, pu} = \frac{V_s}{Z_{line} + Z_L} = 1.484 \angle -29$$

$$Z_{line, pu} = \frac{1.5 \angle 70}{20} = 0.08 \angle 70$$

$$V_L = V_s - Z_{line} I_L = 1.113 \angle -4^\circ$$



$$S_{base} = 50 \text{ MVA}$$

$$V_{base, LV} = 20 \text{ kV}$$

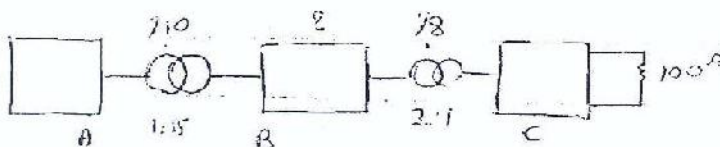
$$V_{base, HV} = 400 \text{ kV}$$

$$Z_{base, LV} = \frac{20^2}{50} = 8$$

$$Z_{base, HV} = \frac{400^2}{50} = 3200$$

$$Z_{LV, pu} = \frac{1 + j2}{8} = 0.125 + j0.25$$

$$Z_{HV, pu} = \frac{100 + j250}{3200} = 0.03125 + j0.078$$



$$S_{base} = 20 \text{ MVA}$$

$$Z_{base,C} = \frac{V_{base,C}^2}{S_{base}} = \frac{(132 \times \frac{1}{3})^2}{20} = 496.8 \Omega$$

$$\Rightarrow Z_{L,pu} = \frac{100}{96.8} = 1.033$$

$$Z_{base,B} = \frac{V_{base,B}^2}{S_{base}} = \frac{(132)^2}{20} = 871.2 \Omega$$

$$\Rightarrow X_{t1}|_A = 0.1 \times 3.872 \quad (2)$$

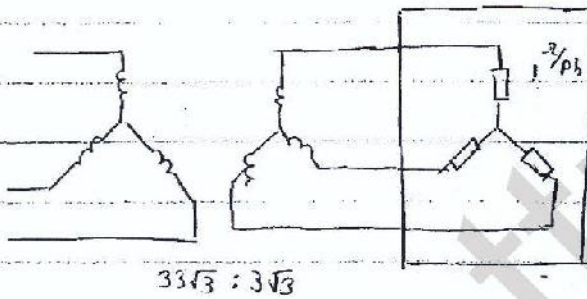
$$Z_{base,A} = \frac{(V_{base,B} \times \frac{1}{15})^2}{S_{base}} = 3.872$$

$$\Rightarrow X_{t1}|_B = 0.1 \times 871.2 \quad (1)$$

$$\Rightarrow X_{t1}|_C = 0.08 \times 96.8 \quad (3)$$

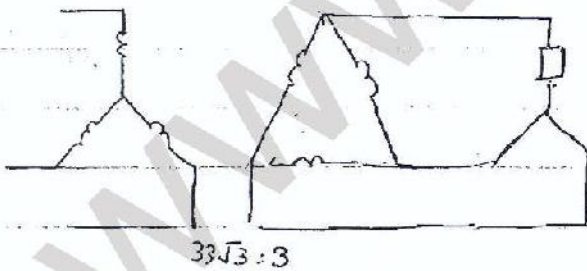
سه درصد اندکی متن را کسر

سوال 4



الف

$$Z_{L,HV} = 1 \times \left(\frac{33\sqrt{3}}{3\sqrt{3}} \right)^2 = 121 \Omega$$



ب

$$Z_{L,HV} = 1 \times \left(\frac{33\sqrt{3}}{3} \right)^2 = 353 \Omega$$

$$S_{base} = 60 \text{ MVA}$$

ج

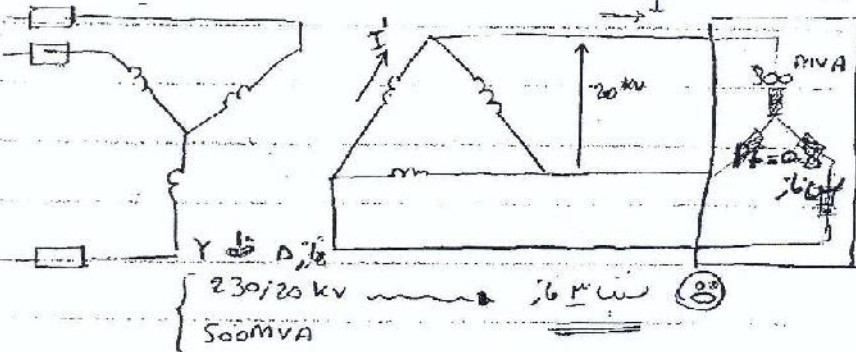
$$\begin{cases} V_{base,LV} = 3\sqrt{3} \\ V_{base,HV} = 33\sqrt{3} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} Z_{base,LV} = 0.45 \\ Z_{base,HV} = 54.45 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} Z_{L,pu,LV} = \frac{1}{0.45} = 2.22 \text{ pu} \\ Z_{L,pu,HV} = \frac{121}{54.45} = 2.22 \text{ pu} \end{cases}$$

$$S_{base} = 60 \text{ MVA}$$

سه درصد اندکی متن را کسر

$$\begin{cases} V_{base,LV} = 3 \text{ kV} \\ V_{base,HV} = 33 \text{ kV} \end{cases} \rightarrow \begin{cases} Z_{base,LV} = 0.15 \\ Z_{base,HV} = 5.45 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} Z_{L,pu,LV} = \frac{1}{0.15} = 6.66 \text{ pu} \\ Z_{L,pu,HV} = \frac{121}{5.45} = 22.2 \text{ pu} \end{cases}$$

تعداد برداشت ها هم برابر است چون base ها متفاوت است!



سوال 5

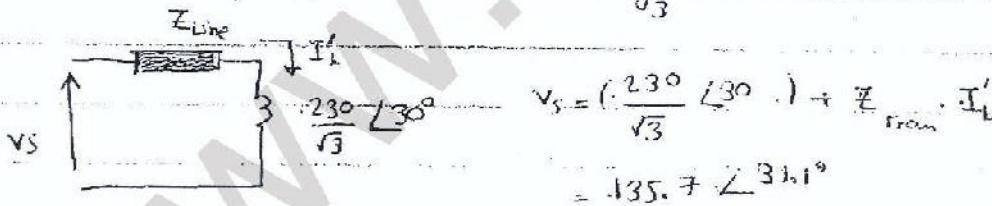
الف

$$I_L = \frac{S_{3\phi}}{\sqrt{3} V_{LL}} = \frac{300 \text{ MVA}}{\sqrt{3} \times 20 \text{ kV}} = 866 \text{ A}$$

$$\cos \phi = 0.8 \text{ lag} \rightarrow \phi = -36.9^\circ$$

$$I' = I_L \times \left(\frac{1}{\sqrt{3}} \angle 30^\circ\right) = 5000 \angle -6.9^\circ$$

$$I'_L = I' \left(\frac{V_{LV}}{V_{HV}}\right) = 5000 \angle -6.9^\circ \times \left(\frac{20}{230}\right) = 753.77 \angle -6.9^\circ$$

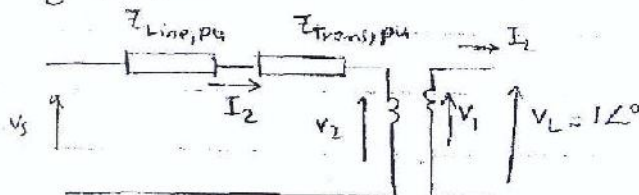


$$V_{s,LL} = \sqrt{3} \times 135.7 = 235 \text{ kV}$$

$$Z_{line} = 0.6 + j0.8$$

$$V_s = \left(\frac{230}{\sqrt{3}} \angle 30^\circ\right) + (Z_{line} + Z_{trans}) I'_L = 136.4 \angle 31.2^\circ$$

$$V_s = \sqrt{3} \times 136.4 = 236.3 \text{ kV}$$



$$V_{base} = 500 \text{ MVA}$$

$$Z_{base} = 105.2 \text{ k}\Omega$$

$$Z_{\text{Trans}, \text{pu}} = \frac{1+j5}{105.8} = 0.00945 + j0.0473$$

$$I_{L, \text{pu}} = \frac{300 \text{ MVA}}{500 \text{ MVA}} = 0.6$$

$$I_{L, \text{pu}} = 0.6 \angle -\cos^{-1} 0.8 = 0.6 \angle -36.9^\circ$$

$$I_{\text{pu}} = \frac{S_{\text{pu}}}{V_{\text{pu}}} = \frac{P_{\text{pu}}}{V_{\text{pu}} \cdot \cos \phi}$$

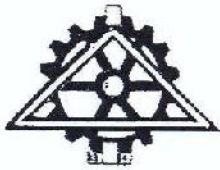
$$V_2 = V_1 \times (1 \angle 30^\circ) = 1 \angle 30^\circ$$

$$I_2 = I_L \times (1 \angle 30^\circ) = 0.6 \angle -6.9^\circ$$

$$V_{s, \text{pu}} = V_2 + I_2 \cdot Z_{\text{Trans}, \text{pu}} = 1.0218 \angle 31^\circ$$

$$I_{\text{Line}, \text{pu}} = \frac{0.6 + j0.2}{105.8} = 0.00567 + j0.00186$$

$$V_{s, \text{pu}} = V_2 + I_2 \cdot (Z_{\text{Trans}, \text{pu}} + Z_{\text{Line}, \text{pu}}) = 1.0272 \angle 32^\circ$$



به نام خدا

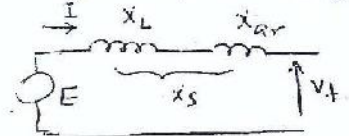


بررسی سیستم‌های قدرت (۱)

تمرین‌های سری چهارم (مدلسازی سیستم قدرت)

۱- واکنس سنکرون ژنراتوری ۱ pu و واکنس نشی آرمیچر آن ۰/۱ می‌باشد. با صرفنظر از مقاومت

سیم‌پیچی‌ها، چنانچه ولتاژ ترمینال ژنراتور $1 \angle 0^\circ$ و جریان تحویلی آن $1 \angle -30^\circ$ باشد؛ مطلوبست:



الف) تعیین افت داخلی ماشین بر اثر واکنس آرمیچر،

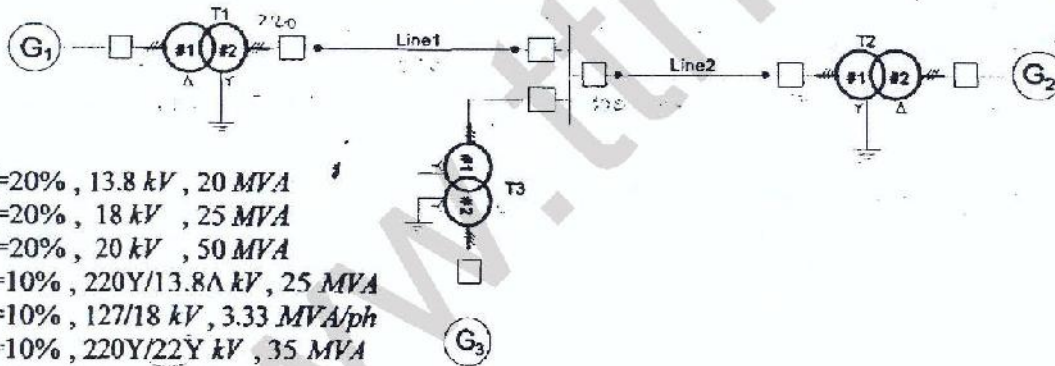
ب) تعیین ولتاژی باری ژنراتور،

ج) تعیین مقادیر P و Q تحویلی شینه،

د) تکرار بندهای (ب) و (ج) در صورتی که جریان تحویلی ژنراتور $1 \angle -30^\circ$ در نظر گرفته شود.

۲- دیاگرام تک‌خطی سیستم قدرت بدون باری مطابق شکل زیر مفروض است. مطلوبست مدلسازی سیستم

مزبور بر حسب امپدانس‌های پریونیتی با مبنای ۵۰ MVA و ۱۳/۸ kV در مدار ژنراتور ۱.



- $G_1: X^* = 20\%, 13.8 \text{ kV}, 20 \text{ MVA}$
- $G_2: X^* = 20\%, 18 \text{ kV}, 25 \text{ MVA}$
- $G_3: X^* = 20\%, 20 \text{ kV}, 50 \text{ MVA}$
- $T_1: X = 10\%, 220Y/13.8\Delta \text{ kV}, 25 \text{ MVA}$
- $T_2: X = 10\%, 127/18 \text{ kV}, 3.33 \text{ MVA/ph}$
- $T_3: X = 10\%, 220Y/22\Delta \text{ kV}, 35 \text{ MVA}$
- $L_1: X = 0.5 \Omega / \text{km}, 160 \text{ km}$
- $L_2: X = 2.0 \Omega / \text{km}, 50 \text{ km}$

۳- سیستم قدرتی با مشخصات زیر مفروض است؛ با در نظر گرفتن مقادیر نامی ژنراتور به عنوان مقادیر مبنای

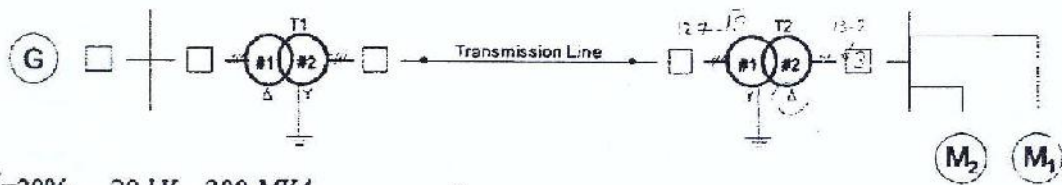
مطلوبست:

الف) تعیین دیاگرام تک‌خطی سیستم مزبور بر حسب امپدانس‌های پریونیتی.

ب) چنانچه موتورهای M_1 و M_2 به ترتیب توان‌های ۱۲۸ MW را در ضریب توان ۰/۸ پس‌فاز و ۱۵۰ MW را در

ضریب توان ۰/۷۵ پس‌فاز جذب نمایند؛ در این حالت ولتاژ ترمینال ژنراتور چقدر خواهد بود؟

ولتاژ ترمینال موتورها را بر روی صفت



$G : X^* = 20\%, 20 \text{ kV}, 300 \text{ MVA}$
 $M_1 : X = 20\%, 13.2 \text{ kV}, 200 \text{ MVA}$
 $M_2 : X = 20\%, 13.2 \text{ kV}, 100 \text{ MVA}$
 $T_1 : X = 10\%, 230Y/20\Delta \text{ kV}, 350 \text{ MVA}$
 $T_2 : X = 10\%, 127/13.2 \text{ kV}, 100 \text{ MVA/ph}$
 $T_{\text{Line}} : X = 0.5 \Omega/\text{km}, 64 \text{ km}$

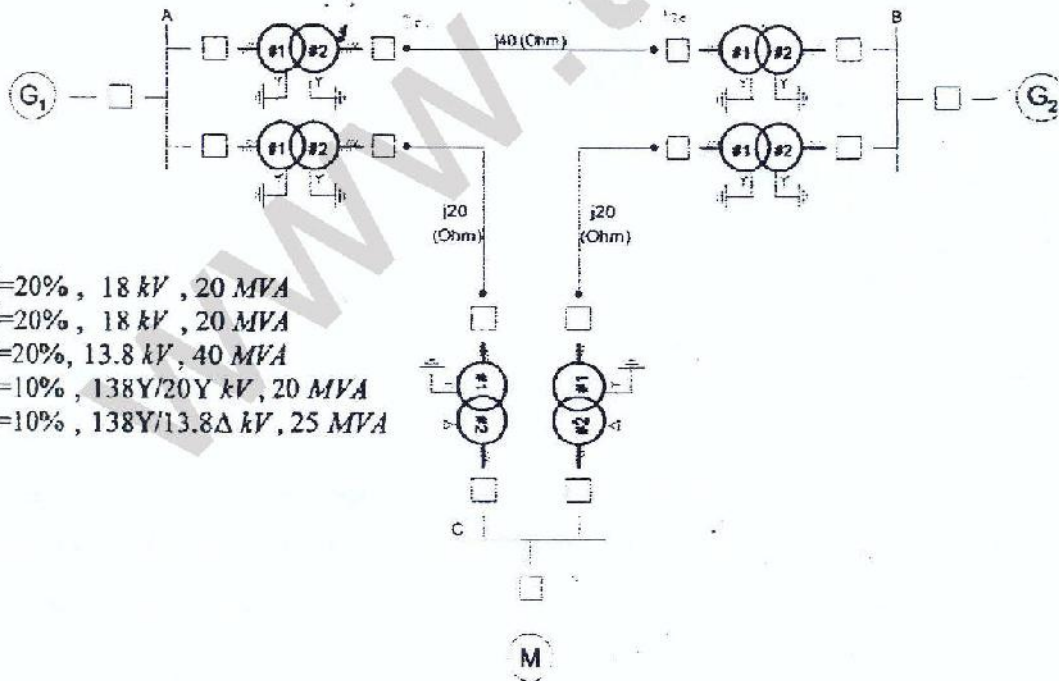
$$I = \frac{300}{200} \times \left(\frac{13.8}{13.2} \right)^2$$

۴- دیاگرام تک خطی سیستم قدرتی مطابق شکل زیر مفروض می باشد. با انتخاب مبنای ۵۰ MVA و ۱۳۸ kV در خط انتقال ۴۰ اهمی، مطلوب است:

الف) مدل سازی سیستم مزبور بر حسب امیداتس های پریونیتی،

ب) اگر موتور توان ۲۴ MW را در ضریب توان ۰/۸ پیش فاز و در سطح ولتاژ ۱۳/۲ kV جذب نماید؛ در این حالت ولتاژ شینه های A و B، با در نظر گرفتن همان مبنای مورد نظر، چند پریونیت خواهد بود؟

ج) تکرار بند (ب)، چنانچه کلید قدرت ژنراتور ۱ باز شود و آن را از سیستم جدا نموده و نیز موتور توان ۱۲ MW را در ضریب توان ۰/۸ پیش فاز و در سطح ولتاژ ۱۳/۲ kV جذب نماید.



$G_1 : X^* = 20\%, 18 \text{ kV}, 20 \text{ MVA}$
 $G_2 : X^* = 20\%, 18 \text{ kV}, 20 \text{ MVA}$
 $M : X = 20\%, 13.8 \text{ kV}, 40 \text{ MVA}$
 $T_1 : X = 10\%, 138Y/20Y \text{ kV}, 20 \text{ MVA}$
 $T_2 : X = 10\%, 138Y/13.8\Delta \text{ kV}, 25 \text{ MVA}$

کلاس

۸، ۲۸ ، ۵۹

HW #4 حل تمرین بررسی

طرح جریان کاشته ۸-۱۰ کلاس ۸۶۷ - حل مسائل ۵ (نمودار)

درست ۹، ۵ - حل مسائل و مفاهیم

درست ۹، ۱۲ - حل مسائل بررسی

بکتاب ۸، ۴ - آمون جمله تبدیل بررسی

① وقتی گفته می شود ولتاژ خط ولتاژ است یا فاز ولتاژ خط

② ولتاژ برداشت خط ولتاژ برابر است!

$$V_{pu, L-L} = \frac{V_{L-L}}{V_{b, L-L}}$$



سوال ۱ ←

۵، ۱
 $X_5 = X_L + X_{ar} \rightarrow X_{ar} = 0.9 \text{ pu} \rightarrow Z_{ar} = 0.9j$

ا) $I = 1 \angle -30^\circ$

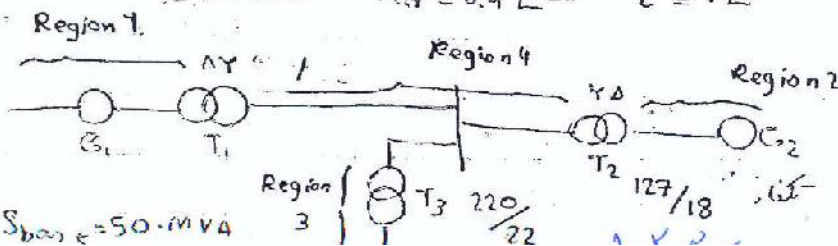
$V_{ar} = 0.9 \angle 60^\circ$

ب) $E_a = V_t + I \times jX_5 = 1.732 \angle 30^\circ$

ج) $P + jQ = V_t I^* = 0.866 + j0.5$

د) $P' + jQ' = 0.866 - j0.5$

$I' = 1 \angle 30^\circ \quad V_{ar} = 0.9 \angle 120^\circ \quad E' = 1 \angle 60^\circ$

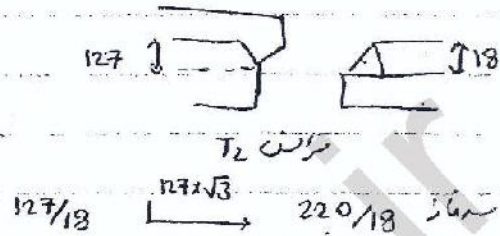


سوال ۲ ←

$$V_{base,4} = 220 \text{ kV} = 13.8 \times \frac{220}{13.8}$$

$$V_{base,3} = 22 \text{ kV}$$

$$V_{base,2} = 18 \text{ kV}$$



نسبت تبدیل به V_b/V_{Line} را بگیریم

$$I_{pu,new} = I_{pu,old} \times \frac{S_{new}}{S_{old}} \times \left(\frac{V_{old,b}}{V_{new,b}} \right)^2$$

مقادیر بر حسب

$$\left\{ \begin{array}{l} X_{G1} = 0.5 \text{ p.u} \\ X_{G2} = 0.4 \text{ p.u} \\ X_{G3} = 0.165 \text{ p.u} \end{array} \right\} \quad \left\{ \begin{array}{l} X_{T1} = 0.2 \\ X_{T2} = 0.5 \\ X_{L3} = 1.43 \end{array} \right\}$$

$$Z_{base,4} = \frac{V_b^2}{S_b} = \frac{(220)^2}{50} = 968 \text{ } \Omega$$

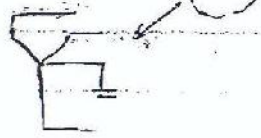
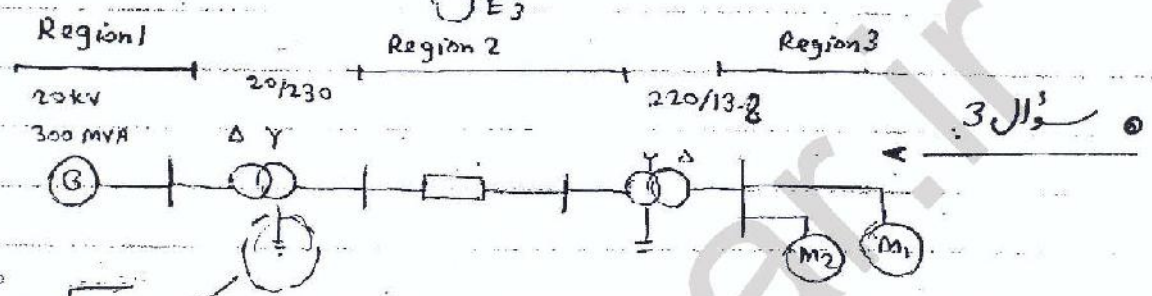
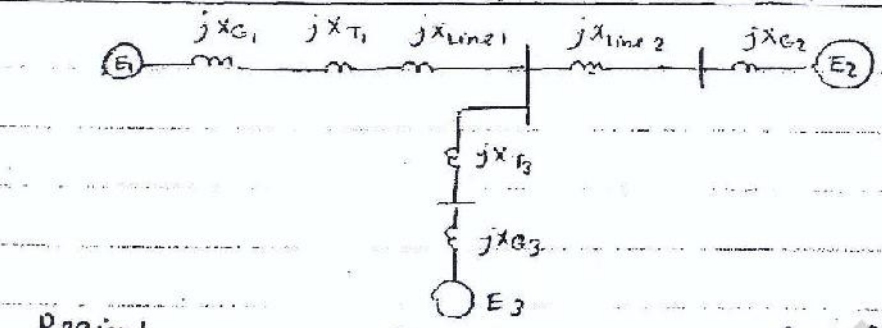
$$X_{line,1,pu} = \frac{260 \times 0.5}{968} = 0.0825 \text{ pu}$$

$$X_{line,2,pu} = \frac{.2 \times 50}{968} = 0.1033 \text{ pu}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} S_{3\phi} \rightarrow S_b \\ V_{L-L} \rightarrow V_b \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} S_{3\phi} = \sqrt{3} V_{L-L} I_L \\ I_b = \frac{S_b}{\sqrt{3} V_b} \end{array} \quad Z_b = \frac{V_b/\sqrt{3}}{I_b} = \frac{V_b^2}{\sqrt{3} S_b}$$

نسبت تبدیل به

$$\begin{array}{l} S_b = S_{1\phi} \rightarrow I_b = \frac{S_{1\phi}}{V_{\phi}} \\ V_b = V_{\phi} \\ \rightarrow I_b = \frac{S_{3\phi}}{\sqrt{3} V_b} \end{array} \quad Z_{base} = \frac{V_b}{I_b} = \frac{V_b^2}{S_b}$$



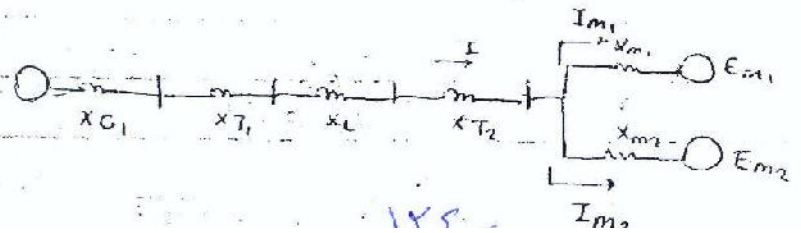
بسیار مهم است که در این بخش
 دقت کنید و محاسبات را
 دقیقاً انجام دهید
 و در نهایت جواب را
 درج کنید

$$I_{new, pu} = I_{old, pu} \times \frac{S_{new}}{S_{old}} \times \left(\frac{V_{old}}{V_{new}} \right)^2 \quad (الف)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} V_{base1} = 20 \text{ kv} \\ V_{base2} = 230 \text{ kv} \\ V_{base3} = 230 \times \frac{13.2}{220} = 13.8 \text{ kv} \end{array} \right.$$

محاسبات

$$\begin{array}{ll} X_{G1} = 0.2 \text{ pu} & X_L = \frac{0.5 \times 64}{(220)^2} = 0.1815 \text{ pu} \\ X_{T1} = 0.0857 \text{ pu} & X_{M1} = 0.2745 \text{ pu} \\ X_{T2} = 0.0915 \text{ pu} & X_{M2} = 0.549 \text{ pu} \end{array}$$



$$|I_{m1}| = \frac{P_{pu}}{V_{m1} \cos \phi_1} = \frac{128/300}{1 \times 0.8} = 0.533 \text{ (p.u.)}$$

↓
128/300

↓
0.8

↓
0.533 (p.u.)

↓
0.533 ∠ -36.8

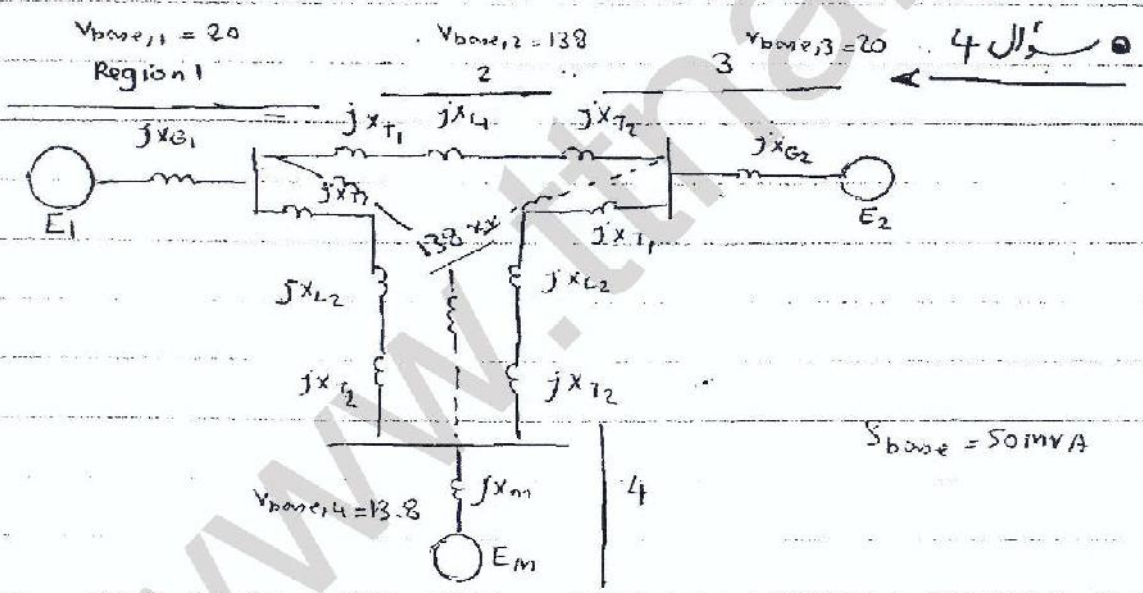
↓
0.533 ∠ -36.8

$$|I_{m2}| = \frac{P_2 \text{ pu}}{V_{m2} \cos \phi_2} = 0.667$$

$$I_{m2} = 0.667 \angle -91.41$$

$$I_m = I_{m1} + I_{m2} = 1.2 \angle -39.4$$

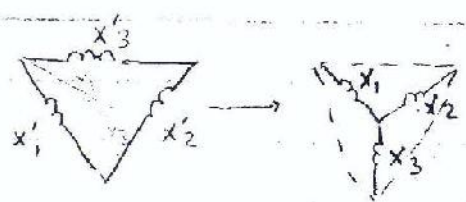
$$V_{t, G} = V_{t, im} + j(X_{T1} + X_{Line} + X_{T2}) = 1.32 \angle 14.6^\circ$$



- $X_{G1} = 0.405$
- $X_{G2} = 0.405$
- $X_{T1} = 0.25$
- $X_{T2} = 0.2$
- $X_{L1} = 0.105$
- $X_{L2} = 0.0525$
- $X_m = 0.25$

ب) $M = 24 \text{ MW}$, 13.2 kV , $\cos \phi = 0.8$ (lag)

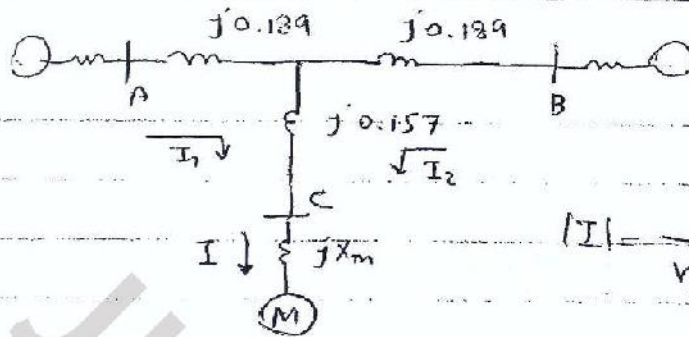
اگر اسٹیشن کا بار بڑھ جائے اور تبدیل 5 یا 2 انجام سے لایم ، چون اسٹیشن کا تشکیل 5 سے ہونے



$$X_1' = \frac{X_2' X_3'}{X_1' + X_2' + X_3'}$$

مجموع

صفر 2



$$|I| = \frac{P_{pu}}{V_{p.u.} \cos \phi} = 0.0627 \angle 36.9$$

$$I_1 = I_2 = \frac{|I|}{2}$$

$$V_C = \frac{13.2}{13.8} = 0.9565$$

$$V_A = V_B = V_{t,m} + jx_1 I_1 + jx_2 I_1 = 0.871 \angle 8.3$$

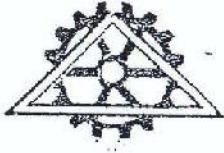
گزاره ولتیت شده چون پیش فاز است



رنگه A همان رنگه

$$V_B = V_{t,m} + j \cdot$$

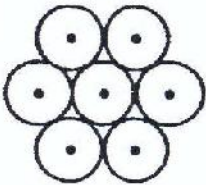
به نام خدا



بررسی سیستم‌های قدرت (۱)
تمرین‌های سری پنجم (اندوکتانس خط انتقال)

۱- هادی یک خط تک‌فاز ۶۰ Hz از جنس آلومینیم به قطر 0.412 cm مفروض است. در صورتی که فاصله بین سیم‌ها ۳ متر باشد؛ اندوکتانس خط را بر حسب mH/mile محاسبه نمایید. چه مقدار از این اندوکتانس ناشی از شار داخلی هادی است. (اثر پوستی را ناچیز فرض کنید).

۲- فاصله بین هادی‌های خط تک‌فازی ۱۰ فوت است. هر هادی از هفت رشته یکسان، مطابق شکل زیر، تشکیل شده و قطر هر رشته 0.1 اینچ می‌باشد. نشان دهید که D_s هر هادی $2/177$ برابر شعاع رشته است. اندوکتانس خط را بر حسب mH/mile بدست آورید.

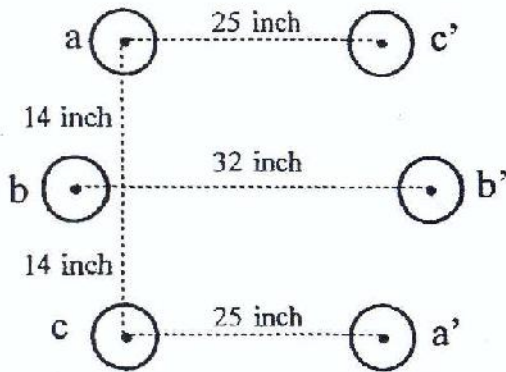


۳- کدام هادی مندرج در جدول A.1 با فاصله‌گذاری منتظم 7 ft دارای اندوکتانسی معادل $0.1651 \text{ } \Omega/\text{mile}$ است؟ (در آرایش سه‌فاز تک‌مداره و بدون باندا).

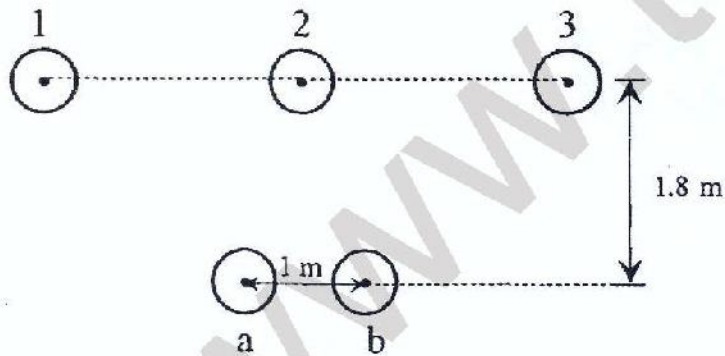
۴- خط انتقال سه‌فازی با فاصله‌گذاری منتظم 16 ft طراحی شده است. چنین تصمیم گرفته می‌شود که خط را با فاصله‌گذاری افقی $D_{13}=2D_{12}=2D_{23}$ و جایگشت سیم‌ها بسازند. فاصله بین سیم‌های مجاور خط (D_{12} یا D_{23}) چقدر باشد؛ تا اندوکتانس خط برابر مقدار طرح ابتدایی گردد؟

۵- خط انتقال سه‌فاز ۶۰ Hz با باندا سه‌تایی از هادی Rail مفروض است. چنانچه فاصله بین سیم‌های گروه برابر 45 cm و فاصله بین مراکز گروه‌ها برابر ۹، ۹ و ۱۸ متر باشد؛ مطلوب است محاسبه راکتانس القایی خط بر حسب $\text{ } \Omega/\text{mile}$.

۶- شش هادی ACSR از نوع Drake، خط انتقال سه فاز دومداره‌ای را با آرایش زیر تشکیل می‌دهند. با در نظر گرفتن فرکانس ۶۰ Hz، اندوکتانس یک مایل از هر فاز خط و راکتانس القایی را بر حسب $\Omega/mile$ بدست آورید.



۷- خط انتقال قدرتی با فرکانس ۶۰ Hz مطابق شکل زیر، در مجاورت یک خط تلفن قرار دارد. فاصله‌گذاری معادل هادی‌های خط سه فاز برابر ۳ متر در نظر گرفته شده است. اگر جریان عبوری از خط انتقال ۱۵۰ آمپر باشد؛ ولتاژ القا شده در هر کیلومتر خط تلفن را بدست آورید.



HW#5

طراحی سازه

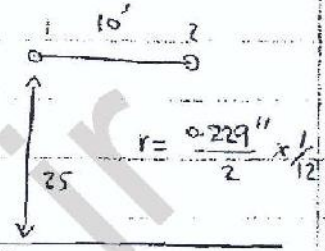
$$L = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D_m}{D_s}$$

HW#6

(1)

$$C_{an} = \frac{2\pi\epsilon_0}{\ln D_{eq}/D}$$

$$C_{an}^i = \frac{2\pi\epsilon_0}{\ln \frac{D_{eq}}{D} = \ln \frac{\sqrt{D_{12}' D_{21}'}}{\sqrt{D_{11}' D_{22}'}}}$$



10' 25' 02'

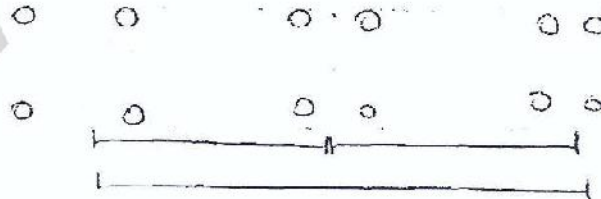
اثر زمین نادیده گرفته می شود $D_{eq} = 5'$ (2)

$$X = X_1 + X_2$$

↓ 196.1 $\frac{102}{\text{mile}}$ → 0.0478

$$C_{an} = \frac{2\pi\epsilon_0}{\ln \frac{D_{eq}}{D}}$$

مقدار D و D_{eq} را در اینجا



(3)

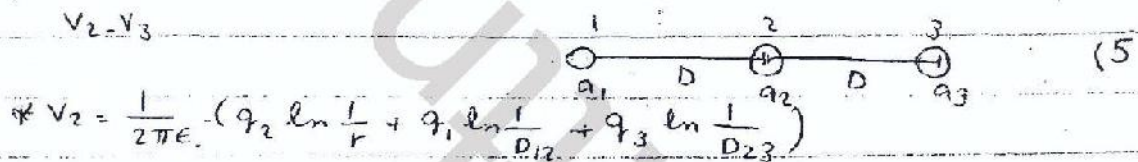
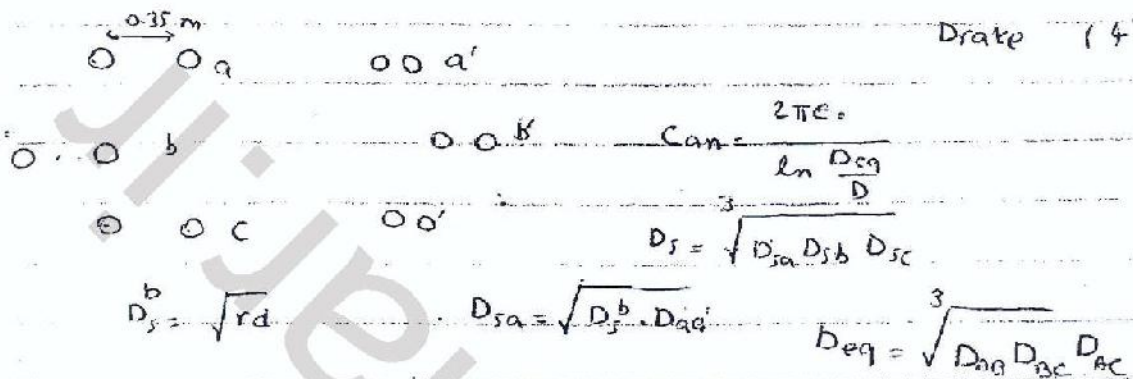
$$D_s^b = \sqrt{r D^2 \sqrt{2} D}$$

$$x = \frac{1}{c_w} \times \frac{1}{124.3} \times \frac{1}{1609}$$

م = 1.2

$$I_{\text{charging}} = j V_{\text{an}} \omega C$$

$$Q = 3 V_{\text{an}} I_{\text{charging}} = 3 V_{\text{an}}^2 \omega C L$$



HW #5



$$D = 0.412 \text{ cm} = 0.412 \times 10^{-2} \text{ m}$$

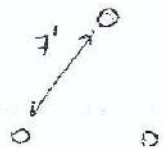
$$L = 2 \times (2 \times 10^{-7} \ln \frac{D_m}{D_s}) = 0.485 \frac{\text{mH}}{\text{mile}}$$



$$D_s = 2.177 r$$

$$\sqrt[49]{(r^2 D_{12} D_{13} D_{14} D_{15} D_{16} D_{17}) \dots}$$

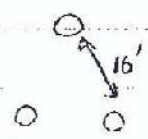
$$\text{inductance} = 4.51 \text{ mH/mile}$$



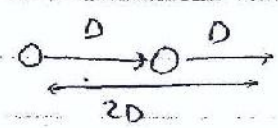
سوال 3

$$x = 0.651 \text{ } \mu\text{/mile}$$

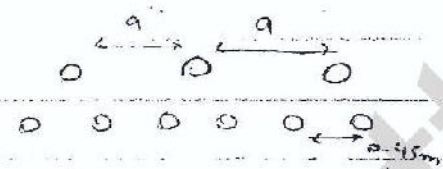
$$= x_1 + x_2 \rightarrow \text{Rooke}$$



سوال 4



$$D = 12.7$$



سوال 5

Rail

$$D_s = 0.0396'$$

GMR

$$D_s^b = \sqrt[3]{r' d z} = b$$

$$x = Lw = 0.539 \text{ } \mu\text{/mile}$$

در صورتی که 0.7782



سوال 6

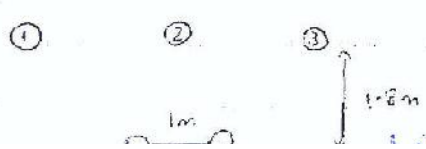
Drake

$$D_s = \sqrt[3]{D_{sa} D_{sb} D_{sc}}$$

$$D_m = \sqrt[3]{D_{AB} D_{BC} D_{CA}}$$

$$b_{sa} = \sqrt{r' D_{aa'}}$$

$$x_L = 0.212 \text{ } \mu\text{/mile}$$



سوال 7

$$D_{eq} = 3m$$

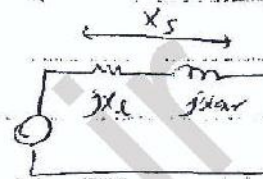
$$I = 150 (A)$$

$$m_2 = 0$$

$$m_1 = 2 \times 10^{-7} \ln \frac{D_{10}}{D_{19}}$$

$$Y = j\omega(m_1 I_1 + m_2 I_2 + m_3 I_3) \times 10^3 = \frac{V}{km}$$

$$= 3.03 \frac{V}{km}$$



* GMR برای سازه های دسته ای زیر برآید



$$\sqrt{r'_{x2} r'_{x2} r'_{x2} r'_{x2}}$$

* موتور القایی با مشخصات زیر

$$U = 220 \text{ V} \quad P = 25 \text{ kW} \quad \text{PF} = 0.8 \text{ lag}$$

ظرفیت اصلاح فریب توان = 0.95 بی نام

ظرفیت رسیدن هازن در زمان بار قبل و بعد از نصب ظرفیت؟

$$Q = -P \tan \phi \Rightarrow \Delta Q = Q_c$$

$$X_c = \frac{V^2}{Q_c} = \frac{1}{Q_c \omega}$$

$$\rightarrow S \rightarrow I = \frac{S}{V} \quad \text{تعداد جریان کل است؟}$$

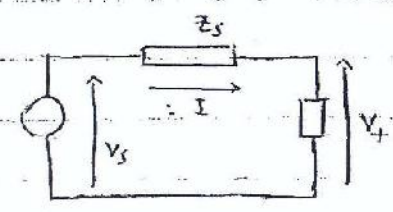
پایان مدار درم

سوال 2:

$P_m = 10 \text{ hp}$ $\cos \phi = ?$ $\eta = ?$

$V = 380 \text{ V}$ (منبع)

بسیار و نیز خط ترینال در صورت اتصال از طرف خط با امپدانس $0.6 + j0.8$



$$V_t = V_s - Z_s I = V_s - Z_s \left(\frac{S}{V_t} \right)^*$$

$$V_t = V_s - Z_s \left(\frac{S^*}{V_t^*} \right)$$

$V_s = |V_s| \angle \theta_s$

$Z_s = |Z_s| \angle \phi$

$V_t = |V_t| \angle \theta$

* * خط اتصال سه مدار با مشخصات زیر

پارامترهای خط	{	700 kW	$f = 50 \text{ Hz}$
		10 kV	$Z_s = 0.5 + j2$
		0.8 lag	

مطلوب است:

(1) ولتاژ، قدرت الکتریکی و رانگیدور در ابتدای خط

(2) اگر ولتاژ در انتهای خط 10 kV باشد، در انتهای خط فوق دایره امپدانس $0.6 + j0.8$ با اتصال Δ

باشد، ولتاژ در انتهای خط ؟

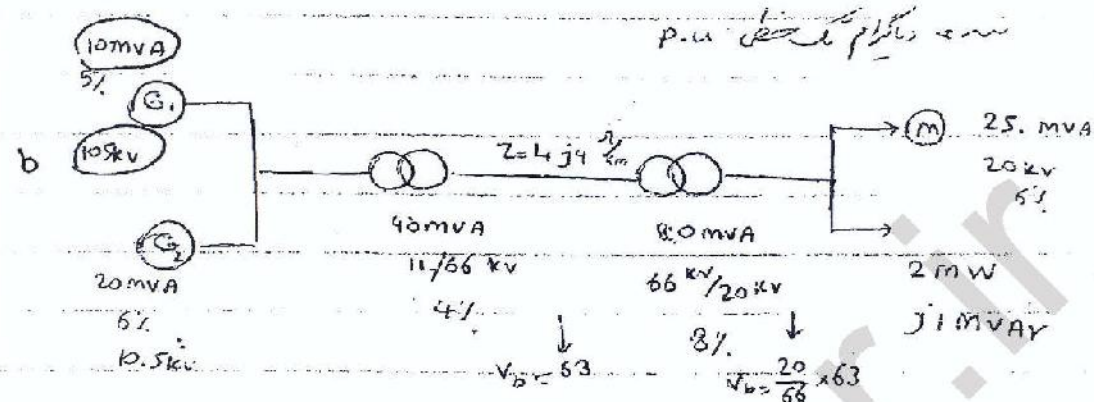
(3) قدرت و ظرفیت 3 کارتن اتصال ستاره، مولاری با بار را طوری تقسیم کنید که ولتاژ در انتهای

خط در حالت 2 در 10 kV نسبت شود

(4) با اتصال ولتاژ ستاره 10 kV و قدرت مساوی 200 kW استند های 1، 2، 3 را طوری تقسیم کنید که توانی مقایسه کنید

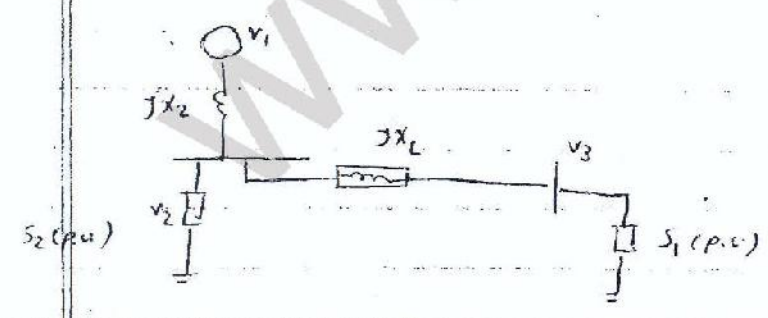
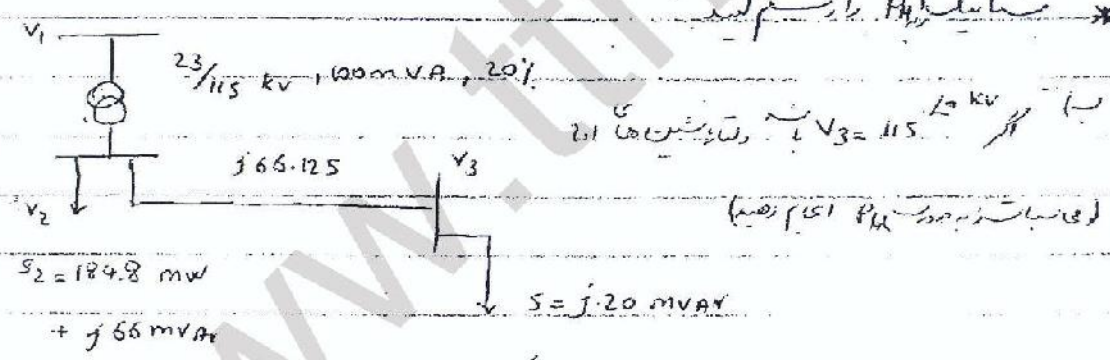
* دیاگرام ایسیکس سنک شکل قابل استنباط ہے

پ.و. دیاگرام کے لئے



$$Z_{new \text{ p.u.}} = Z_{old \text{ p.u.}} \times \frac{S_{base \text{ new}}}{S_{base \text{ old}}} \times \left(\frac{V_{base \text{ old}}}{V_{base \text{ new}}} \right)^2$$

* سہولتوں کے بارے میں



$$I = \left(\frac{S}{V} \right)^*$$

* دیاگرام

$I = \left(\frac{S}{V} \right)^*$ توانی است - دھروونکزی طین رامی ۳

$S = P + jQ$ دھروونکزی V

$$S = P \left(\frac{V}{V_n} \right)^2 + jQ \left(\frac{V}{V_n} \right)^2$$