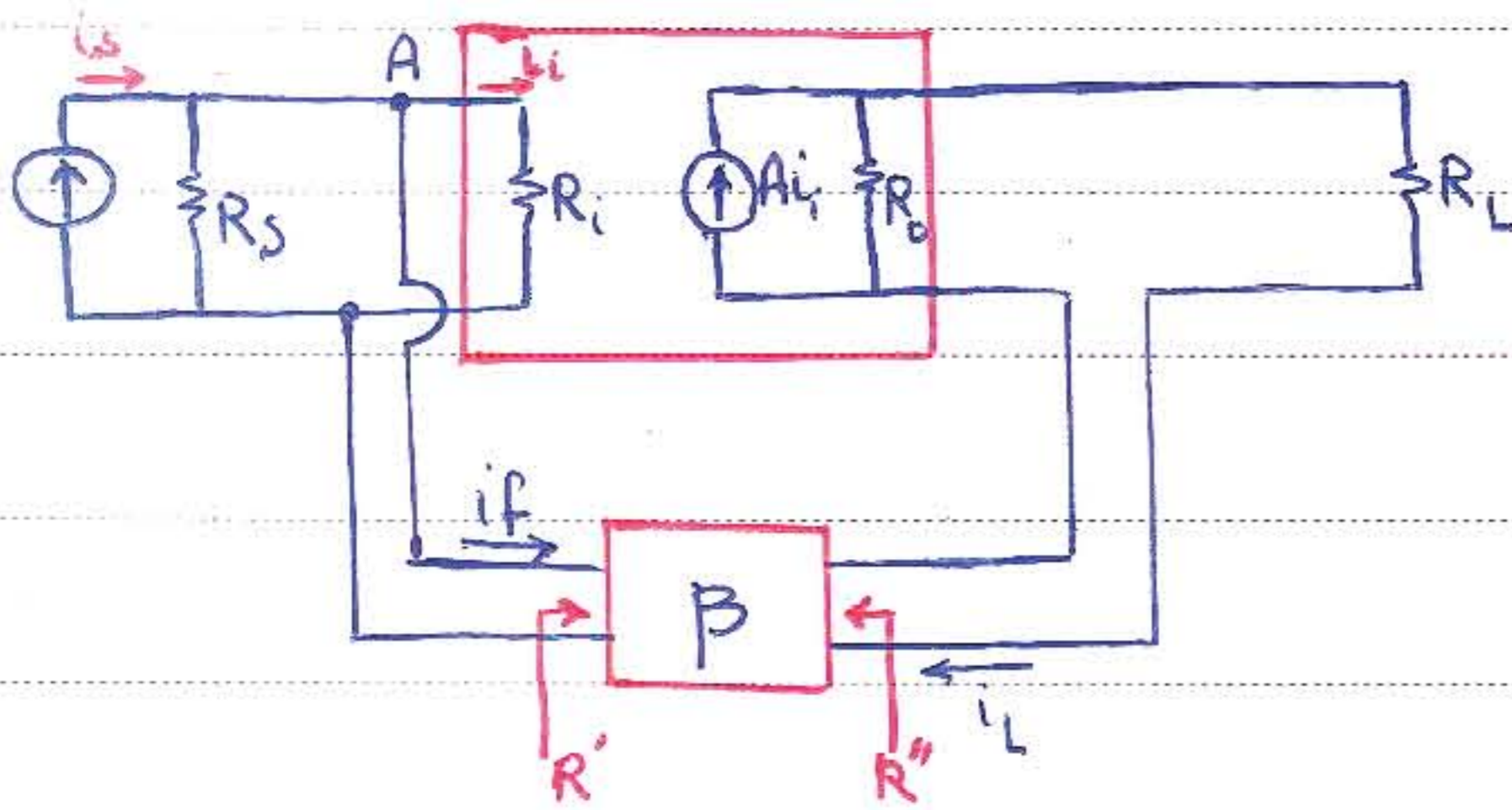


نوع دوم نیدرک :



تقویت کننده جریان :

ابتدا فرض ایده آل بودن جلوی رویم یعنی : $R'' = 0$ $R' = \infty$ $R_s = \infty$ $R_L = 0$

10 پس نیدرک از نوع منفی است

$$-i_s + i_f + i_i = 0 \Rightarrow i_i = i_s - i_f$$

$$\beta = \frac{i_f}{i_L}$$

$$\left. \begin{aligned} i_L &= A i_i \\ i_i &= i_s - i_f \\ i_f &= \beta i_L \end{aligned} \right\} \Rightarrow i_L = A (i_s - \beta i_L) \Rightarrow A i_f = \frac{i_L}{\beta} = \frac{A}{1 + \beta A} \Rightarrow A i_f = \frac{A}{1 + \beta A}$$

15 * در مواردی که $\beta A \gg 1$ است بهره نا طور تقریبی برابر با $\frac{1}{\beta}$ می شود.

$$V_s = R_i i_i = (i_s - i_f) R_i \Rightarrow V_s = (i_s - \beta i_L) R_i \xrightarrow{i_L = A i_i} V_s = (i_s - \beta A i_i) R_i$$

$$\Rightarrow V_s = R_i i_s - \beta A V_s \Rightarrow R_{if} = \frac{R_i}{1 + \beta A}$$

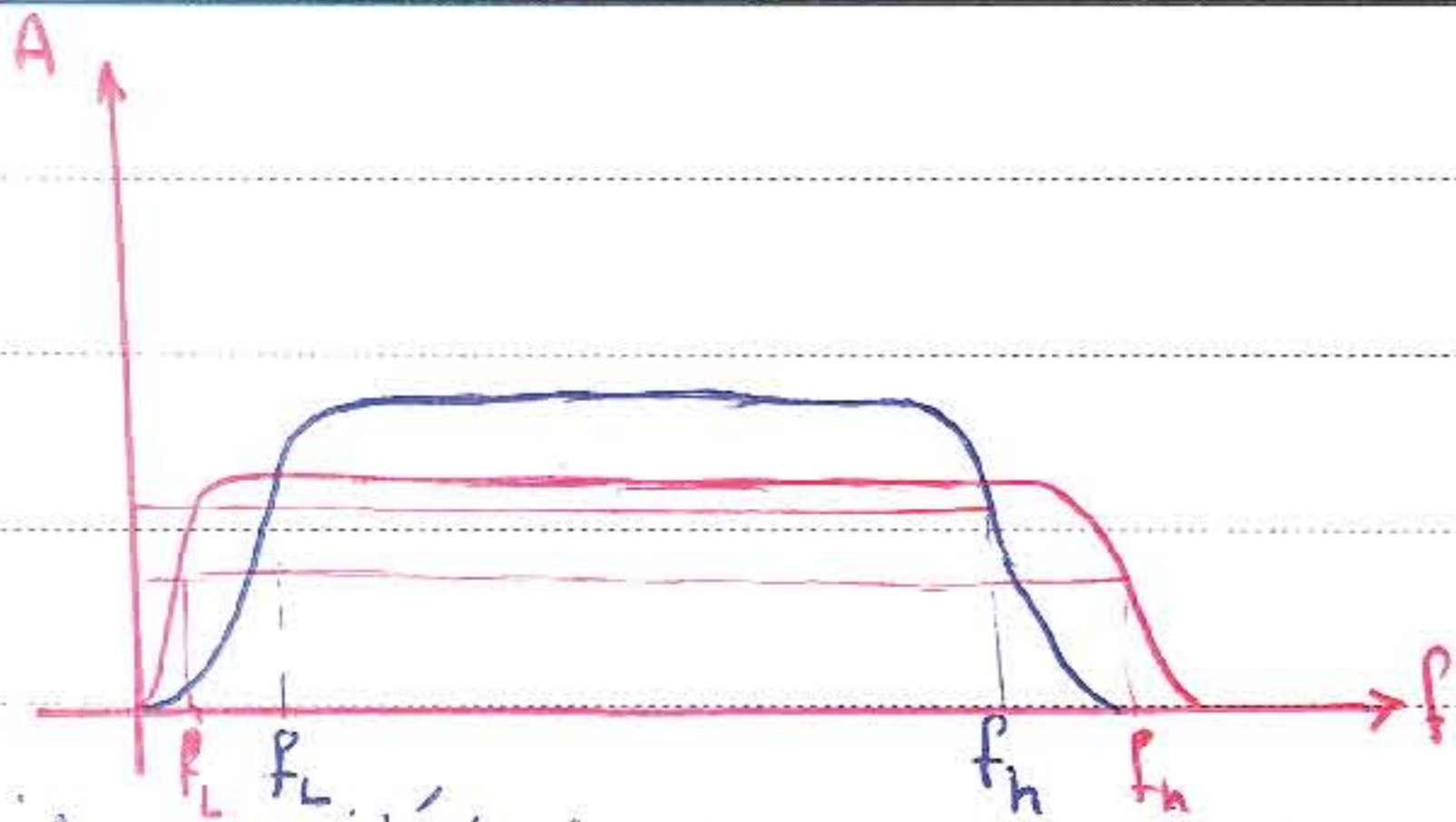
در یک تقویت کننده ی جریان ایده آل امپدانس ورودی صفر است و باید یک نیز امپدانس ورودی را کاهش داده و با بستن ایده آل شدن رفته ایم.

$$\left. \begin{aligned} V_o &= R_o (i_o + A i_i) \\ i_i + i_f &= 0 \Rightarrow i_i = -i_f = -\beta i_L = +\beta i_o \end{aligned} \right\} \Rightarrow V_o = R_o (i_o + A \beta i_o) \Rightarrow R_{of} = R_o (1 + \beta A)$$

در یک تقویت کننده ی جریان ایده آل امپدانس خروجی بی نهایت است و همانطور که می بینیم نیدرک امپدانس خروجی را به بستن ایده آل برده است.

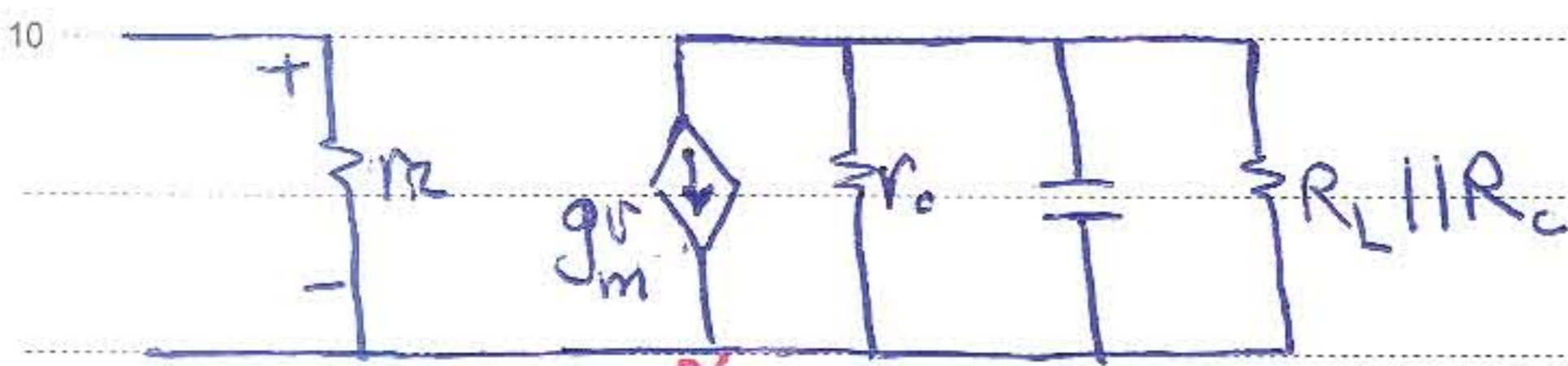
مزایای فیدبک:

باند فرکانس باند ۳dB است یعنی آنجا باند بهره به اندازه ۳dB کمتر مقدار ناسی خود است



در فرکانس های کم خازن های کوپلر هیچ بستگی ای را از خود عبوری دهد، با افزایش فرکانس امپدانس آنها کم می شود و در باند فرکانسی خازن ها تقریباً امپدانس صفر دارند. در امپدانس های خیلی بزرگ خازن های خود ترانزیستور وارد مدار می شوند.

خازن خود ترانزیستور در دیکو فارا است و در فرکانس های کم اتصال باز است اما در فرکانس های بالا این مقدار امپدانس خازن بالاست و در این محل ها $A_v \approx 0$ می باشد.



$$A_v = -g_m \left(R_L \parallel R_c \parallel r_o \parallel \frac{1}{j\omega C} \right) \xrightarrow{\text{فرکانس متوسط}} A_v = -g_m R'_L$$

$$A_v \xrightarrow{\text{فرکانس بالا}} A_v = -g_m R'_L \parallel \frac{1}{j\omega C} = \frac{-g_m R'_L}{1 + j\omega C R'_L}$$

حال می خواهیم فرکانسی را که در آن بهره ۳dB افت می یابد را پیدا کنیم. از فرمول مشخص است که

با افزایش فرکانس بهره کم می شود

$$A_v = \frac{-g_m R'_L}{\sqrt{1 + \omega^2 C^2 R'^2_L}}$$

افت ۳dB →

با فیدبک فرکانس بالای تقویت کننده زیاد می شود و در نتیجه عرض باند زیاد می شود.

حال می خواهیم فیدبک را اضافه کنیم.

$$A_f = \frac{A_v}{1 + \beta A_v}$$

$$A_f = \frac{\frac{-g_m R_L}{1 + j\omega C R_L}}{1 + \beta \frac{-g_m R_L}{1 + j\omega C R_L}} = \frac{-g_m R_L}{1 + j\omega C R_L - \beta g_m R_L}$$

Subject:

Year. Month. Date. ()

در فرکانس متوسط A_v

$$\Rightarrow A_f = \frac{-g_m R_L}{1 - \beta g_m R_L + j\omega C W R_L} = \frac{\frac{-g_m R_L}{1 - \beta g_m R_L} \rightarrow A_v}{1 + \frac{j\omega C W R_L}{1 - \beta g_m R_L} \rightarrow 1 + \beta A_v}$$

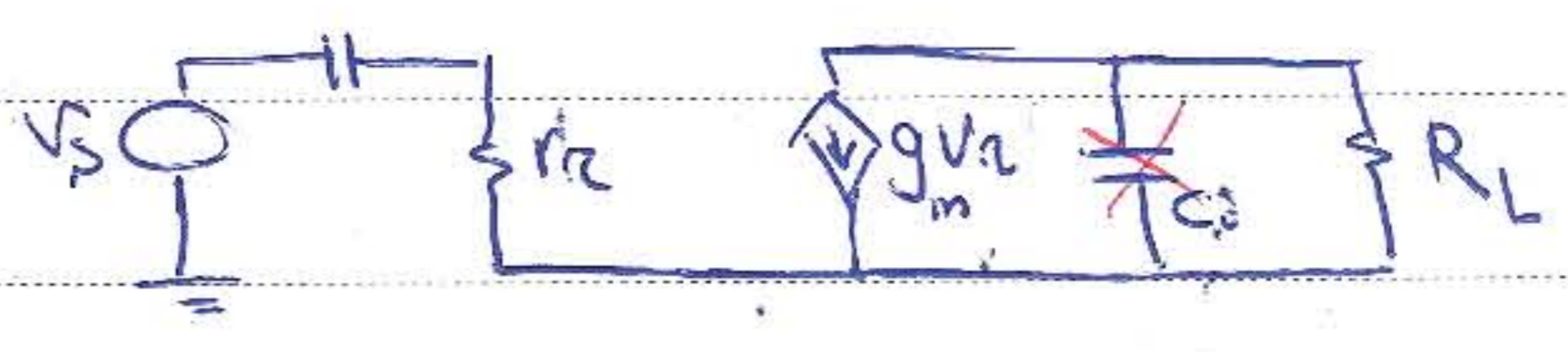
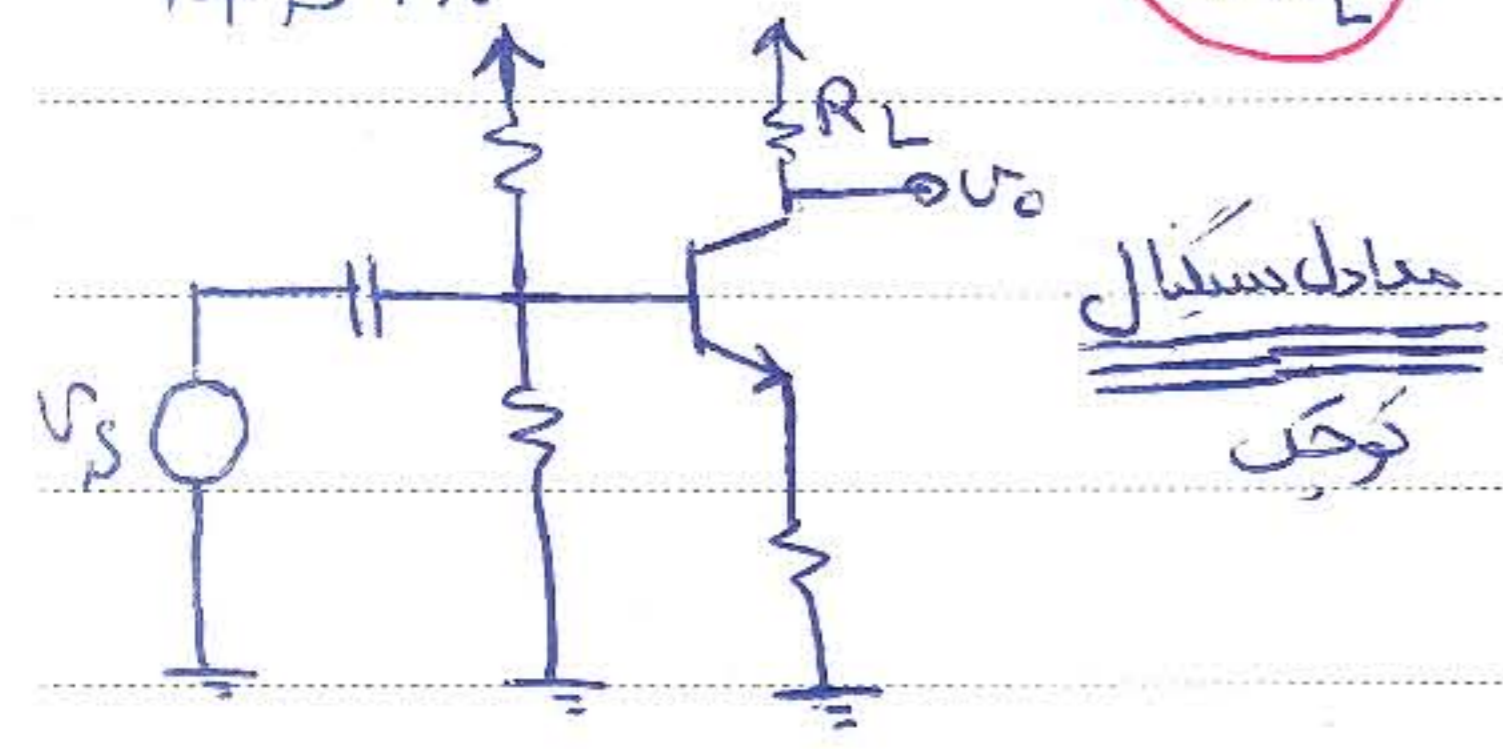
به تفریق کننده ولتاژ دار در حالی که خازنهای ترانزیستور اثر ندارند

$$\Rightarrow A_v = \frac{A_{vf}}{1 + j \frac{\omega C W R_L}{1 + \beta A_v}}$$

در فرکانس های متوسط کم در خروجی $\frac{\omega C W R_L}{1 + \beta A_v} \ll 1$ بوده $A_v = A_{vf}$ اما در فرکانس های بالا داریم

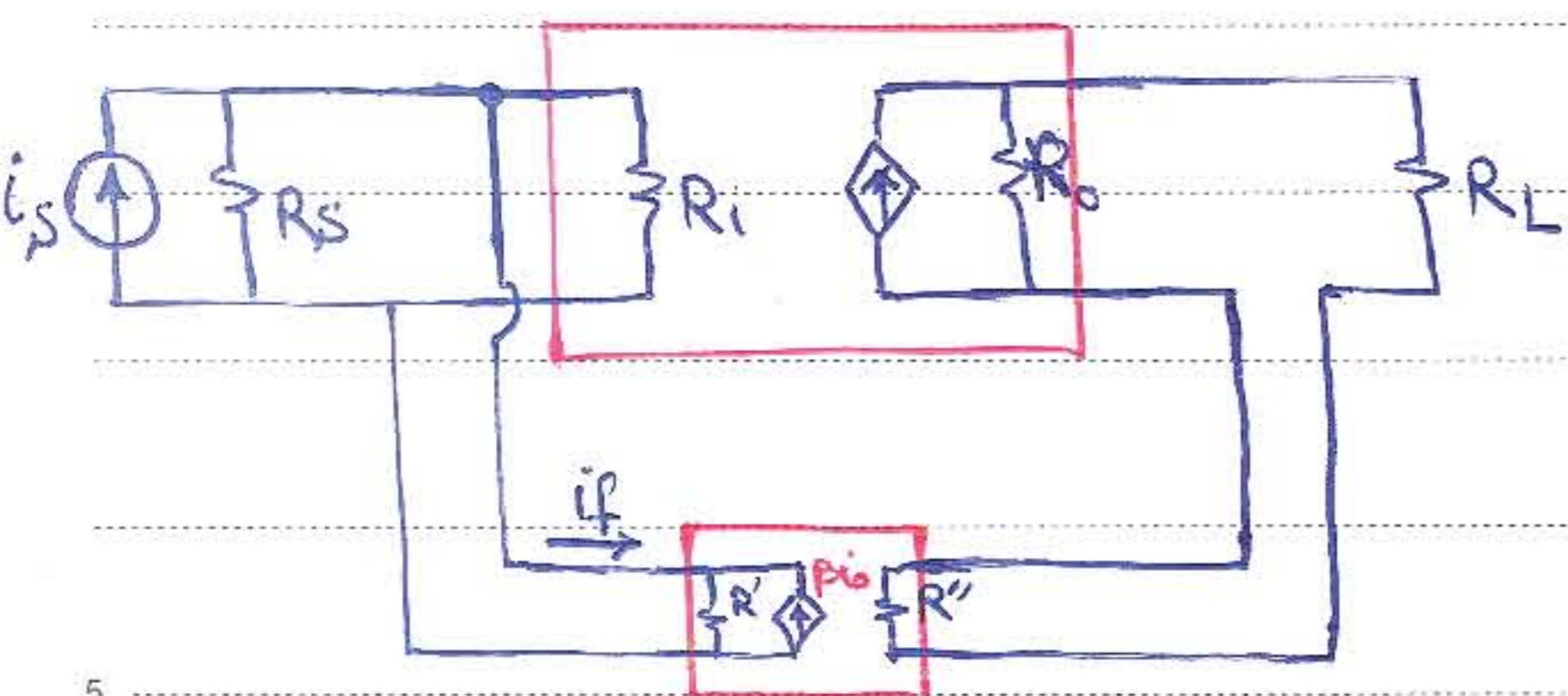
بسیار حالت قبل ω_h

$$\frac{\omega C W R_L}{1 + \beta A_v} = 1 \Rightarrow \omega_h = \frac{1}{C R_L} (1 + \beta A_v)$$



* اثبات کنید که با اضافه کردن فیدبک فرکانس پایین تقویت کننده کوچک می شود؟

تعویض کننده‌ی جریان غیر ایده آل:



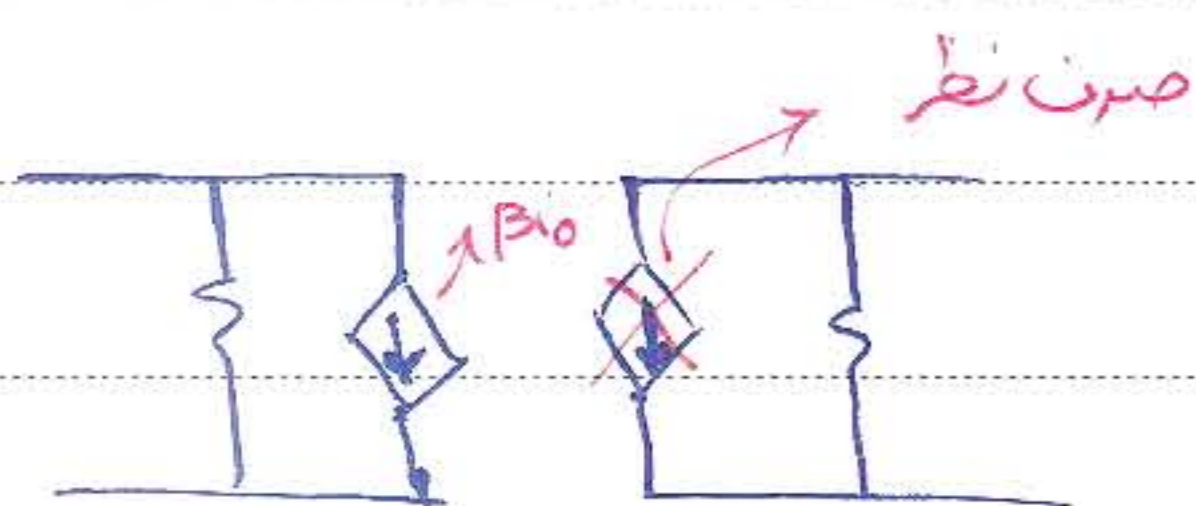
مدل سازی شبکه تبدیل یک:



$$i_i = Y_{11} v_i + Y_{12} v_o$$

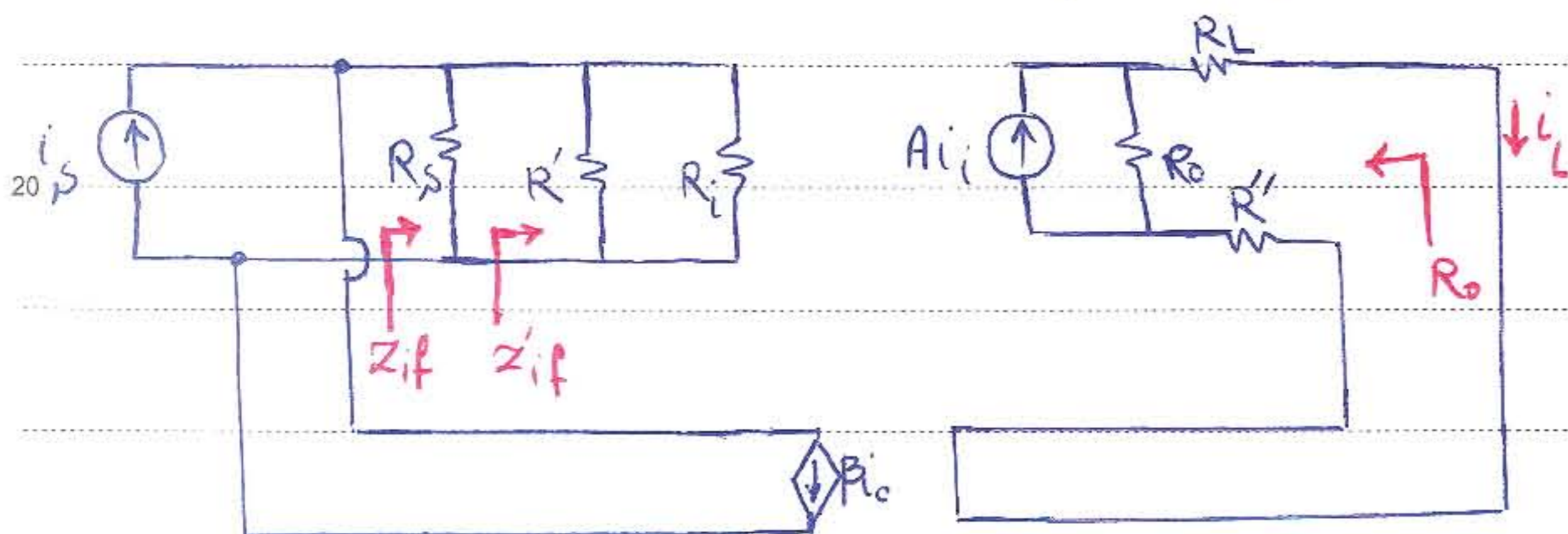
$$i_o = Y_{21} v_i + Y_{22} v_o$$

$$Y_{11} = \frac{i_i}{v_i} \Big|_{v_o=0}$$



اگر بخواهیم شبکه تبدیل را درست مدل سازی کنیم باید به صورت معادل باشد اما معمولاً از منبع جریان است راست صورت نظر می‌کنیم زیرا اولاً جزء کوچکی از وارد شبکه تبدیل می‌شود ثانیاً در یک \$\beta\$ نیز ضرب شده و تصدیف می‌شود پس تأثیری شبکه تبدیل در دست خروجی تعویض کننده ندارد.

کدام عوامل غیر ایده آل را به داخل تعویض کننده منتقل می‌کنیم



$$i_L = \frac{R_o}{R_o + R_L + R''} A i_i = \frac{R_o}{R_o + R_L + R''} \times A \frac{R_s \parallel R'}{R_s \parallel R' + R_i} i_s \Rightarrow \frac{i_L}{i_s} = A \frac{R_o}{R_o + R_L + R''} \frac{R_s \parallel R'}{R_s \parallel R' + R_i}$$

$$A'_f = \frac{A'}{1 + \beta A'}$$

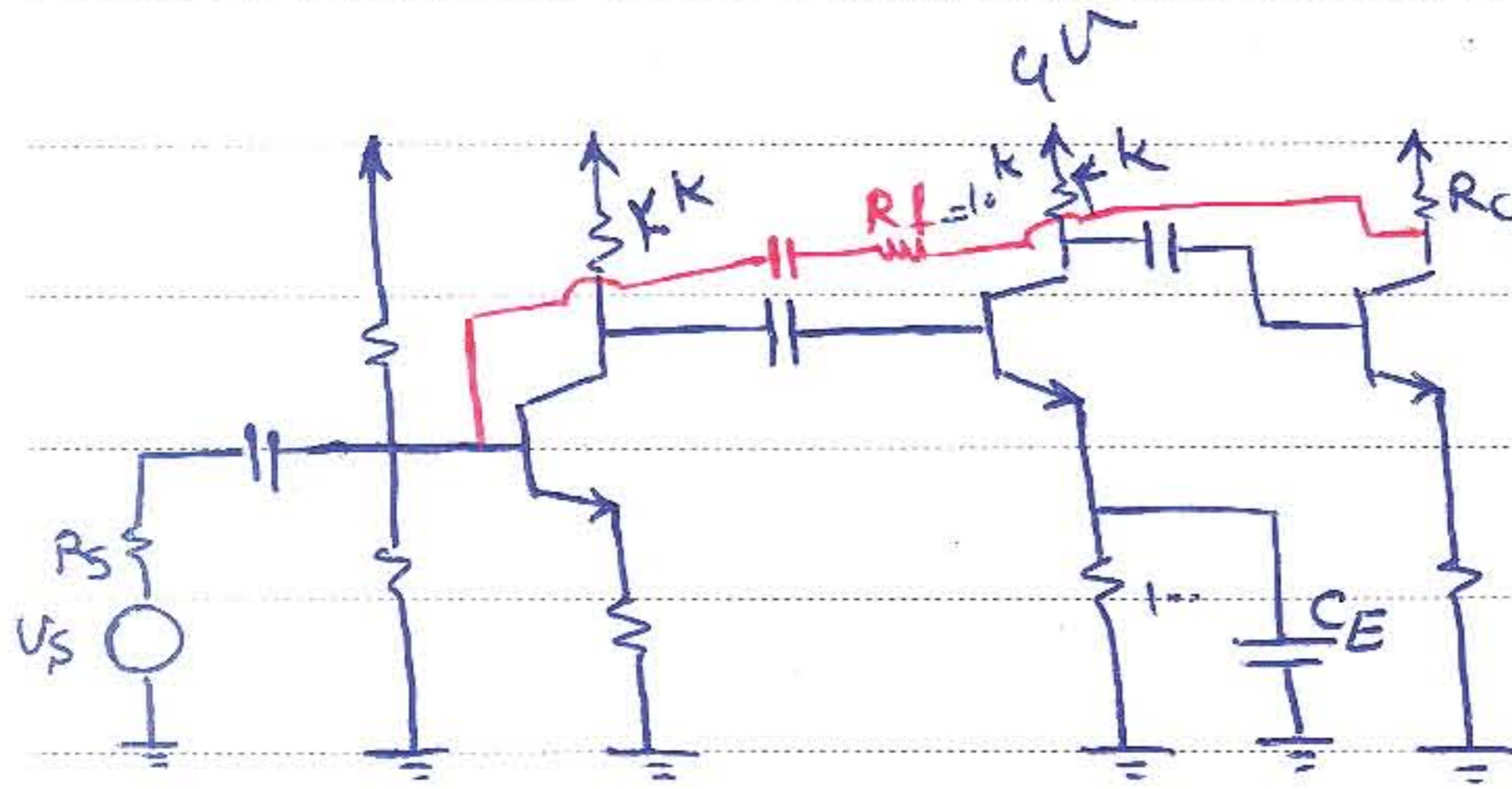
$$Z_{if} = \frac{Z_i}{1 + \beta A'} = \frac{1}{\frac{1}{Z_{if}} = \frac{1}{R_s} + \frac{1}{Z_{if}} \Rightarrow \frac{1}{Z_{if}} = \frac{1}{Z_{if}} - \frac{1}{R_s}}$$

$$R'_o = R_L + R'' + R_o$$

$$R_{of} = R'_o (1 + \beta A')$$

$$R_{of} = R_L + R'_o \Rightarrow R'_o = R_{of} - R_L$$

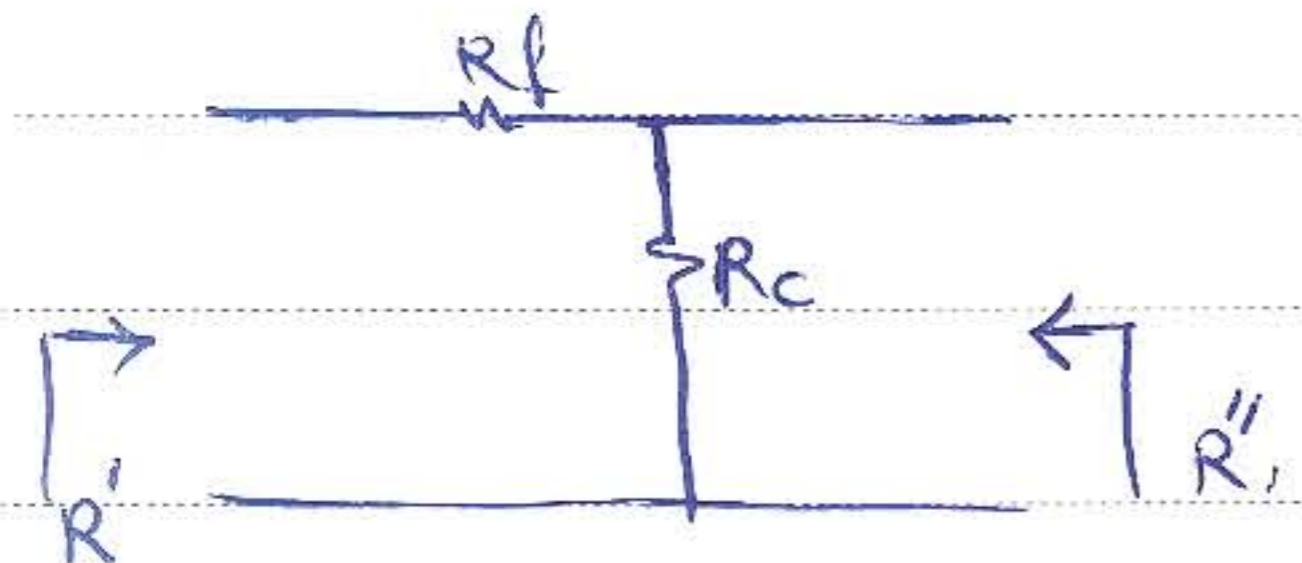
مقاومت خروجی تقویت کننده با بار یک زیادی نشود پس:



مثال 5: هم در ورودی ترکیب از نوع جریان داریم و هم در خروجی

هم R_C و هم R_f هر دو جزو شبکه فیدبک هستند زیرا تقسیم جریان بین R_C و R_f داریم

10: پس شبکه فیدبک با صورت مقابل است



$$R'_i = R_f + R_C$$

$$R'' = R_f || R_C$$

$$\beta = \frac{i_f}{i_b} = \frac{-R_C}{R_C + R_f}$$

$$R_s = 10^k$$

$$R_{E1} = 10^2$$

حال شبکه فیدبک را قطع می کنیم و اثرات آن را می گذاریم و ورودی را نیز با مقدار معادل نزنیم اگر چه این نیز می کنیم

مقاومت های بایاس کننده را حساب کرده تا جریان های مقابل درست $I_{Q1} = 2^{mA}$, $I_{Q2} = 5^{mA}$, $I_{Q3} = 1^{mA}$

$$\beta_1 = \beta_2 = \beta_3 = 100$$

آیند

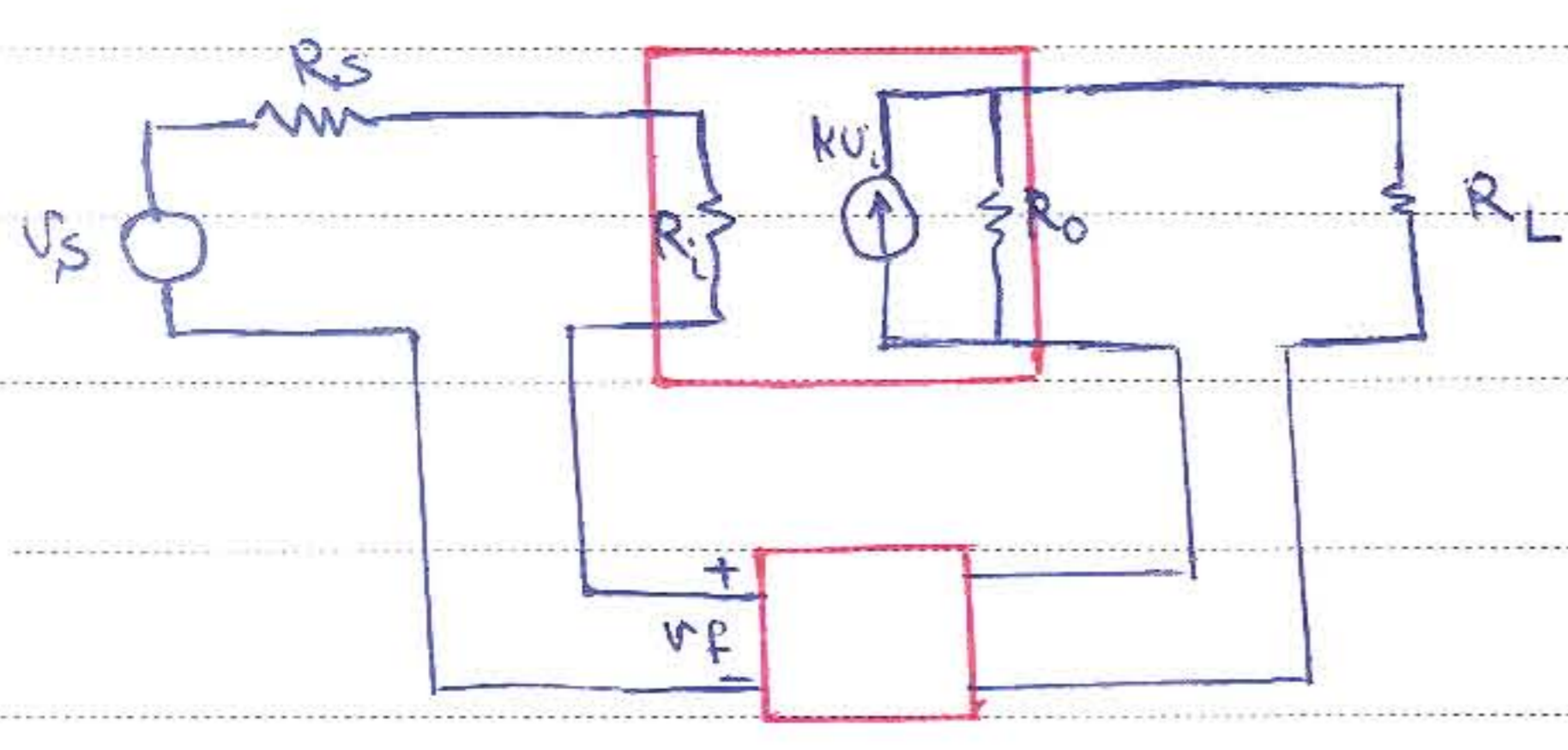
خود تقویت کننده ولتاژ ورودی را به جریان تبدیل می کند

باتوجه به اینکه جریان خروجی را گرفته و در ورودی نیز به

صورت ولتاژ ترکیب کرده ایم پس بهتر است خود تقویت

کننده را به صورت transconductance در نظر

بگیریم



ابتدا حالت ایده آل را بررسی می کنیم فرض می کنیم R_L نسبت به R_o صغیر است و R_s نیز نسبت به R_i صغیر باشد.
 R' و R'' نیز در حالت ایده آل صغیر هستند.

$$\left. \begin{aligned} i_L &= G_m v_i \\ v_s &= v_i + v_f \\ v_f &= \beta i_L \end{aligned} \right\} \Rightarrow i_L = G_m (v_s - \beta i_L) \Rightarrow G_{mf} = \frac{G_m}{1 + \beta G_m}$$

$$A_{v_f} = \frac{v_o}{v_s} = \frac{i_L R_L}{i_s R_s} = R_L \frac{i_L}{v_s} = R_L G_{mf}$$

$$A_{i_f} = \frac{i_L \times R_s}{i_s \times R_s} = G_{mf} R_s$$

همانطور که می بینیم شبکه تبدیل هم در ورودی و هم در خروجی سری است پس بهتر است از مدل Z برای مدل سازی

شبکه تبدیل استفاده کنیم.

$$V_1 = Z_{11} i_1 + Z_{12} i_2 \quad Z_{12} = \beta = \frac{V_1}{i_2} \Big|_{i_1=0}$$

$$V_2 = Z_{21} i_1 + Z_{22} i_2$$

$$R_{if} = R_i (1 + \beta G'_m)$$

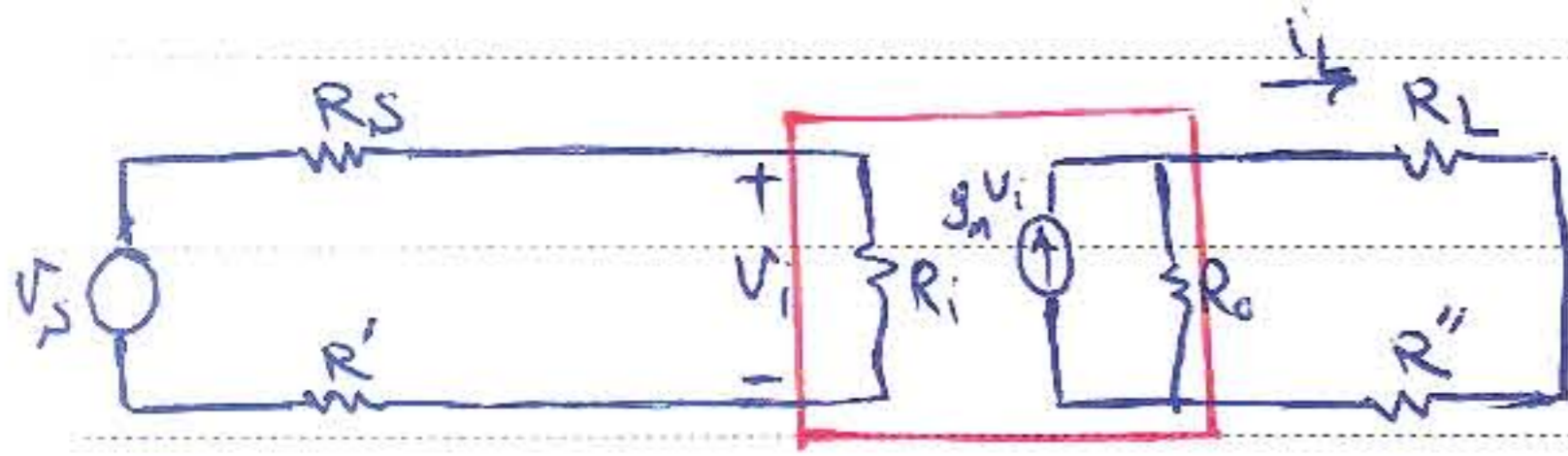
$$R_{of} = R_o (1 + \beta G'_m)$$

موارد فرق بزرگی حالتی برقرارند که شبکه تبدیل ایده آل بود در امپدانس منبع و مقاومت بار نیز ایده آل باشند.

Subject:

Year. Month. Date. ()

وارد کردن عناصر غیرایده‌آل به داخل شبکه فریدلک:

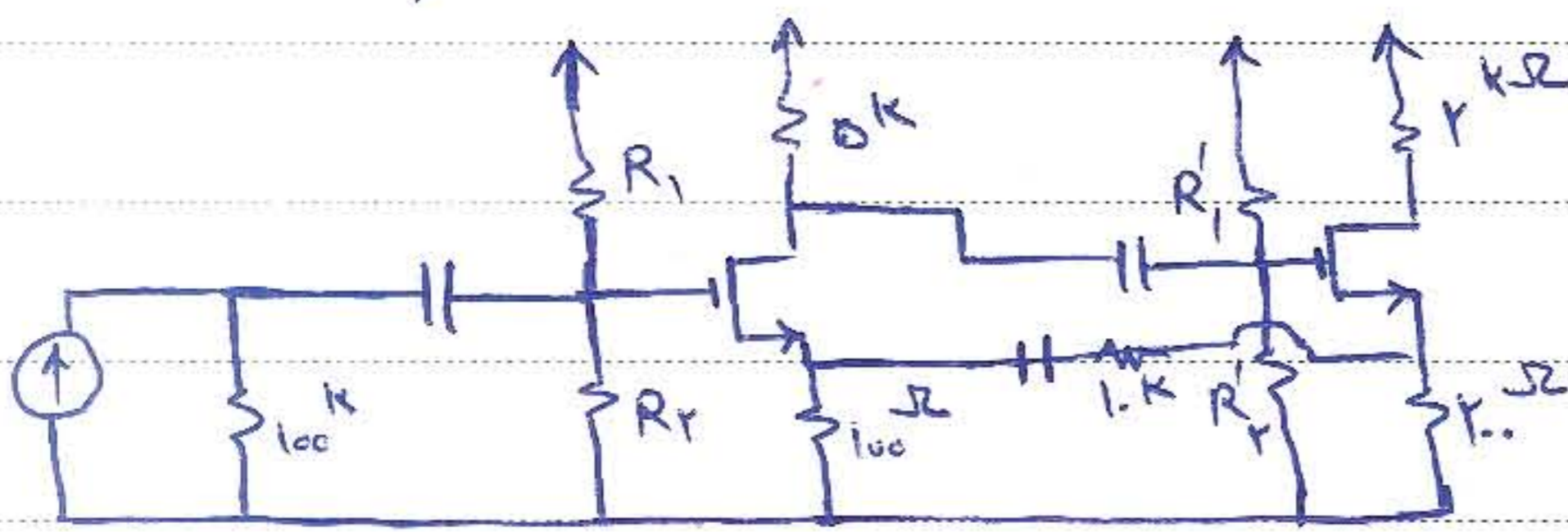


$$i_L = G_m v_i \frac{R_o}{R_o + R_L + R''}$$

$$v_i = v_s \frac{R_i}{R_s + R_i + R'} \Rightarrow G'_m = \frac{i_L}{v_s} = G_m \frac{R_o}{R_o + R_L + R''} \frac{R_i}{R_s + R_i + R'}$$

$$G_{mf} = \frac{G'_m}{1 + \beta G'_m}$$

$$A_{vf} = \frac{R_L i_L}{v_s} = G_{mf} R_L, \quad A_{if} = G_m R_s$$



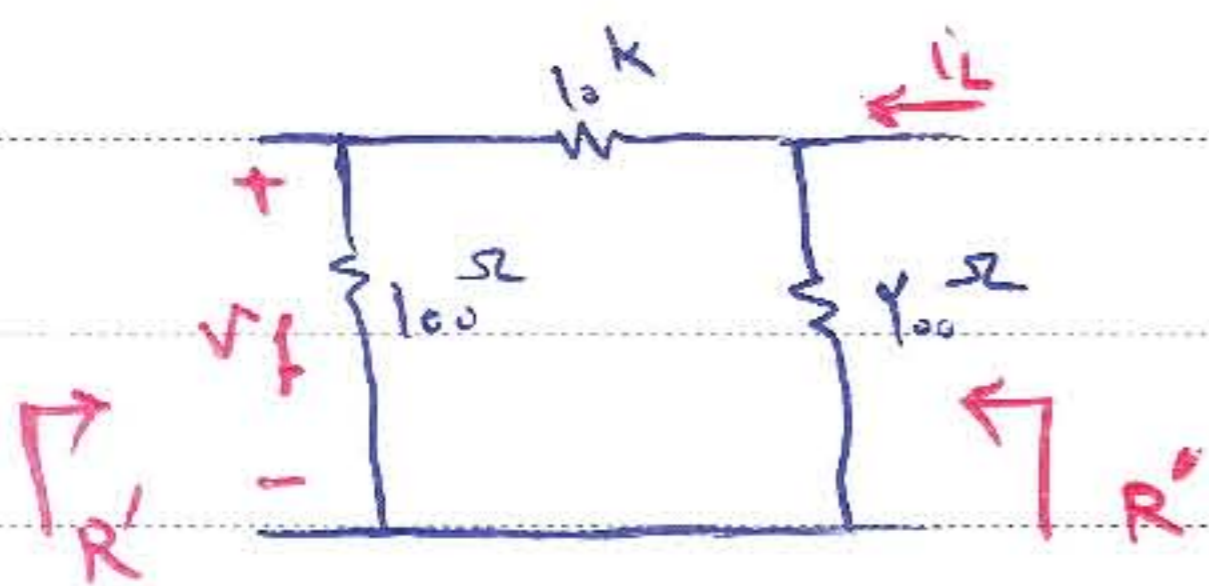
مثال:

$$\frac{v_o}{v_s} = P$$

$$k_1 = k_2 = \beta \frac{m_A}{V_T}$$

$$I_{DQ1} = 1 \text{ mA}$$

$$I_{DQ2} = 2 \text{ mA}$$

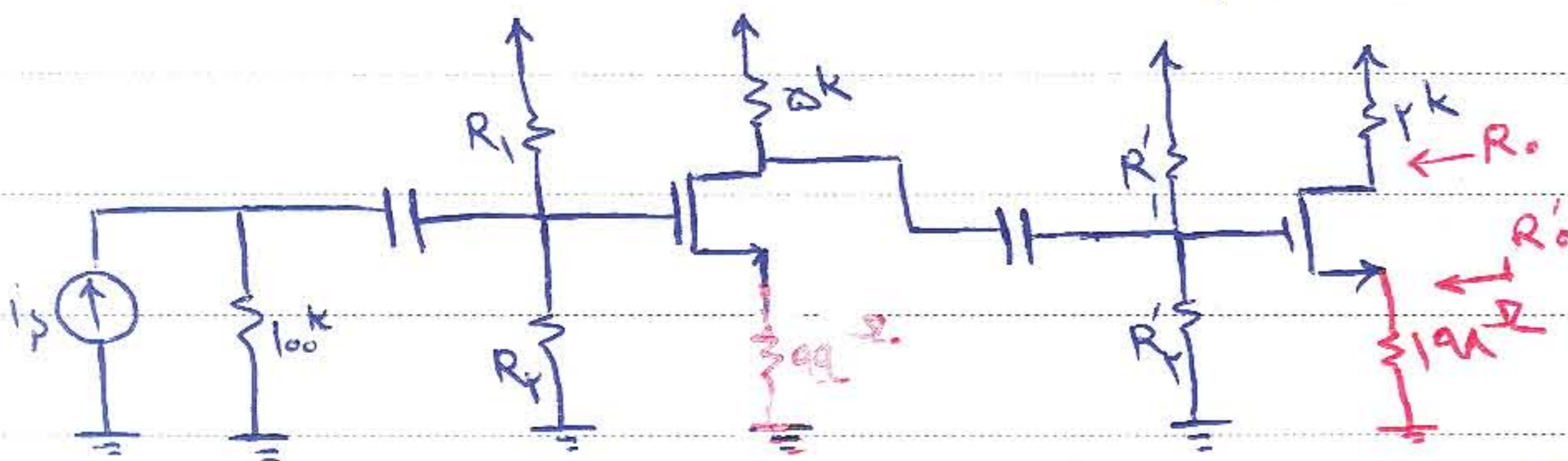


$$R' = 100 \parallel (10^4 + 200) = 99 \Omega$$

$$R'' = 200 \parallel (10^3 + 100) = 198 \Omega$$

$$\beta = \frac{v_f}{i_L} = \frac{200}{200 + 10^4 + 100} \times 100 = 2$$

مشکلی نیست! رفع کرده و اینرا آن را وارد می‌کنیم



مقاومت‌های بایاس را بینهایت بزرگ در نظر می‌گیریم

$$A_v \approx 50 \times 10 = 500$$

$$A_v = G_m R_L \Rightarrow G_m = \frac{A_v}{R_L} = \frac{500}{2k} = 0.25$$

* باید این نکته را در نظر داشته باشیم که فیدبک روی G_m رابطه‌ای برقرار می‌کند، حتماً باید برای اینکه تأثیر فیدبک را وارد کنیم، G_m را بدست آوریم.

$$G_{mf} = \frac{G'_m}{1 + \beta G'_m} = \frac{0.25}{1 + 2 \times 0.25} = \frac{0.25}{1.5} = 0.17$$

حال می‌تویم بهره‌ی ولتاژی خواهیم، پس داریم:

$$A_{vf} = R_L G_{mf} = 0.17 \times 2k = 340$$

برای محاسبه R_{if} ، بهای منبع معادل توی آن را قرار می‌دهیم:

$$R_i = 100 + \infty = \infty$$

$$R_{if} = (1 + \beta G'_m) \infty = \infty$$

* حلقه‌ی فیدبک روی خروجی نیست پس مقاومت خروجی مستقل از فیدبک است.
فیدبک مقاومت دیده شده از سورس را تغییر می‌دهد.

$$R_o = 2 \parallel r_o = 2k$$

$$R'_o = (R_A \parallel \frac{1}{g_m}) (1 + \beta G_m)$$

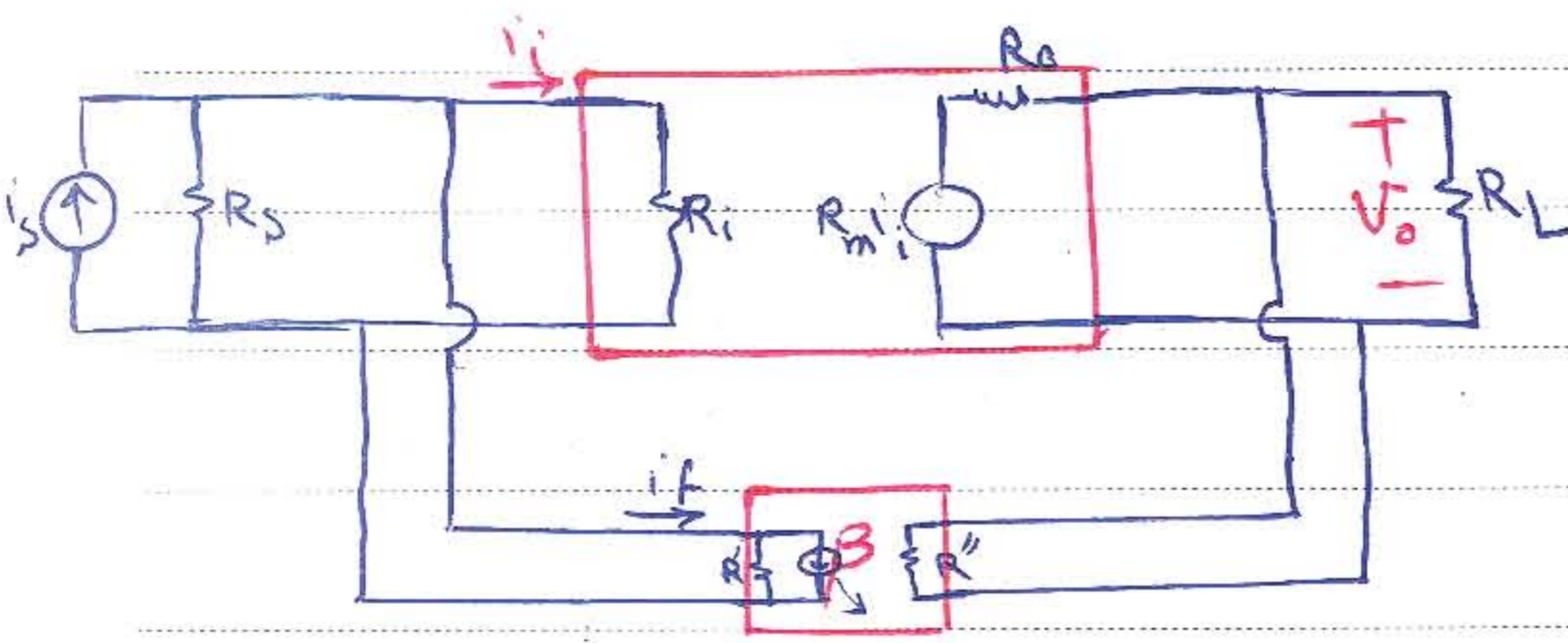
$$R_o = 2k \parallel (r_o + (1 + \beta) R_S)$$

اگر r_o را محدود بگیریم خواهیم داشت.

باز هم چون مقدار $r_o + (1 + \beta) R_S$ بسیار بزرگ است، R_o تقریباً همان $2k$ خواهد بود.

از ولتاژ خروجی منفرجه گرفته و با جریان ورودی ترکیب

کرده ایم.



با این تقویت کننده تقویت کننده نوع موازی موازی یا trans resistance می بود

مدل موازی مدل یی باشد

$$I_1 = Y_{11} V_1 + Y_{12} V_2$$

$$I_2 = Y_{21} V_1 + Y_{22} V_2$$

در مدارک فستی که از ترانزیستور یا ورودی می رود هم معترض هم بزرگتر است.

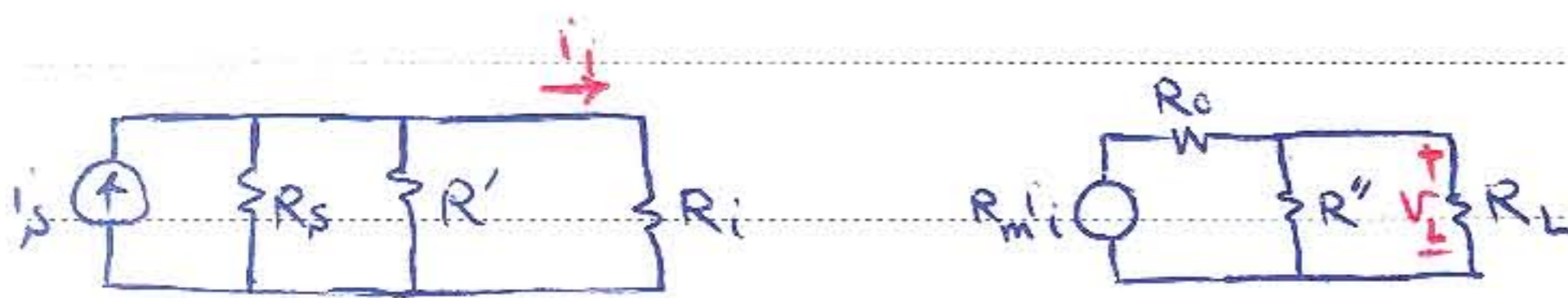
$$\frac{1}{R'} = Y_{11} = \frac{I_1}{V_1} / V_2 = 0$$

$$\frac{1}{R''} = Y_{22} = \frac{I_2}{V_2} / V_1 = 0$$

$$\beta = Y_{12} = \frac{I_1}{V_2} / V_1 = 0$$

حال شبکه فیدبک را با اتصال مقاومت هائیس به داخل تقویت کننده ایده آل می کنیم اگر شبکه فیدبک ایده آل می بود هم R' هم R'' باید بینهایت می بودند.

بنابراین R' و R'' را به داخل تقویت کننده می بریم و شبکه فیدبک را قطع می کنیم.



$$\left. \begin{aligned} V_L &= R_m i_i \frac{R_L // R''}{R_L // R'' + R_o} \\ I_i &= i_s \frac{R_s // R'}{R_s // R' + R_i} \end{aligned} \right\} \Rightarrow V_L = R_m i_s \frac{R_s // R'}{R_s // R' + R_i} \times \frac{R_L // R''}{R_L // R'' + R_o}$$

$$\rightarrow R'_m = \frac{V_L}{i_s} = R_m \frac{R_s // R'}{R_s // R' + R_i} \times \frac{R_L // R''}{R_L // R'' + R_o}$$

Subject:

Year. Month. Date. ()

$$R_{mf} = \frac{R'_m}{1 + \beta R'_m}$$

$$R'_o = R_L \parallel R'' \parallel R_o$$

چون خروجی ولتاژ است پس باید در یک مقاومت خروجی کم خواهر سرد داریم:

$$R'_{of} = \frac{R'_o}{1 + \beta R'_m}$$

$$\frac{1}{R'_{of}} = \frac{1}{R_L} + \frac{1}{R_{of}} \Rightarrow \frac{1}{R_{of}} = \frac{1}{R'_{of}} - \frac{1}{R_L}$$

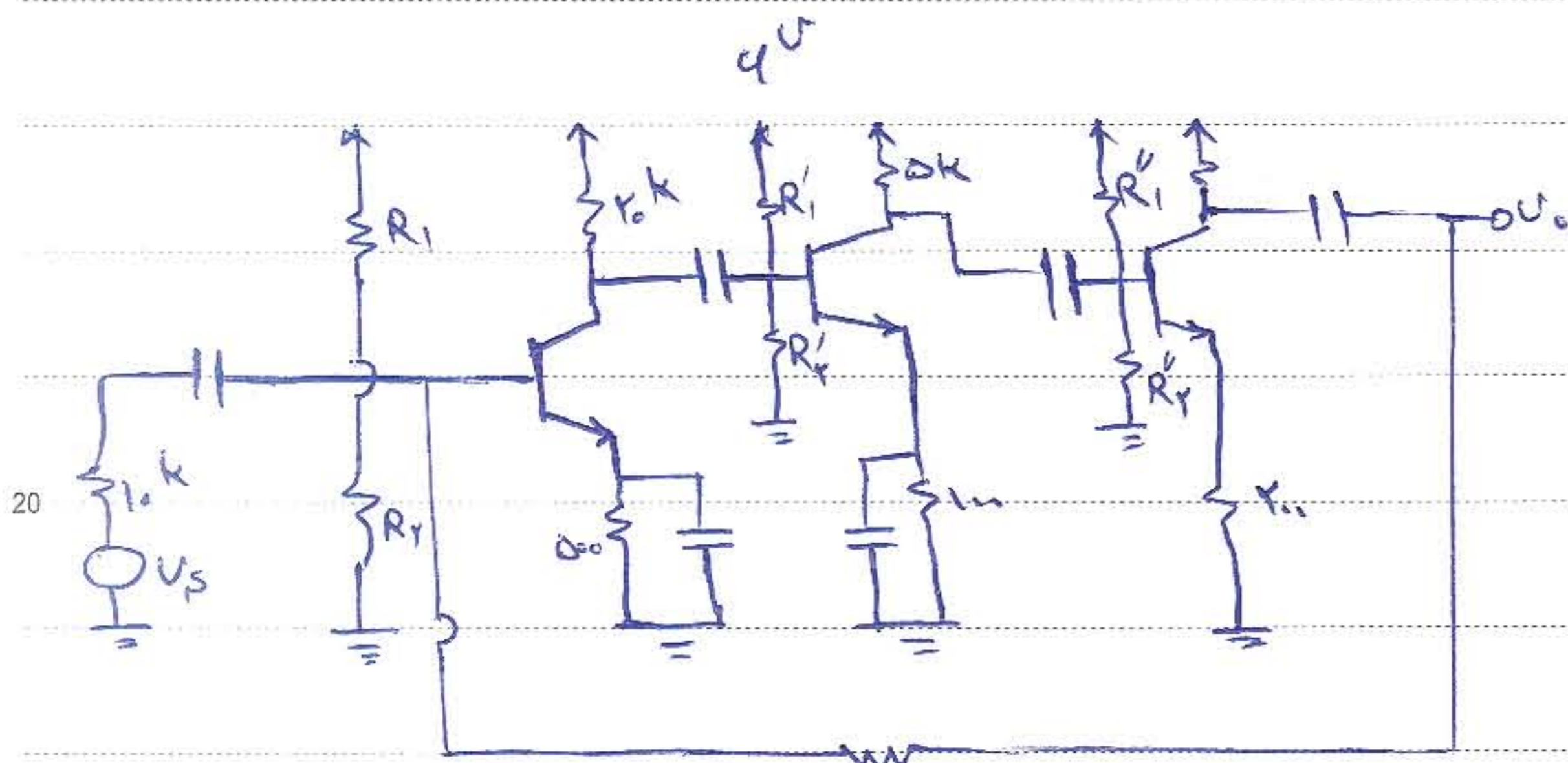
$$R'_i = R_s \parallel R' \parallel R_i \Rightarrow R'_{if} = \frac{R'_i}{1 + \beta R'_m}$$

$$\frac{1}{R'_{if}} = \frac{1}{R_s} + \frac{1}{R_{if}} \Rightarrow \frac{1}{R_{if}} = \frac{1}{R'_{if}} - \frac{1}{R_s}$$

$$\text{آر پی به ولتاژ خواسته شود} \Rightarrow A_v = \frac{R_L \parallel R_o}{R_s \parallel R_i} = \frac{V_E}{R_s \parallel R_i} = \frac{R'_m}{R_s}$$

$$\text{آر پی به جریان خواسته شود} \Rightarrow A_i = \frac{R'_m}{R_L}$$

مثال:



$$I_{C1} = 1 \text{ mA} \quad I_{C2} = 1.5 \text{ mA} \quad I_{C3} = 2 \text{ mA}$$

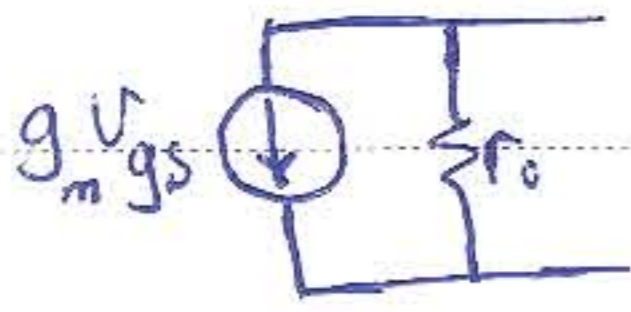
مقاومت‌های بایاس را طوری تعیین کنید و اندازه‌های بایاس:

$$\beta_1 = \beta_2 = \beta_3 = 100$$

$$A_v = ? \quad A_i = ? \quad R_{if} = ? \quad R_{of} = ?$$

منابع جریان:

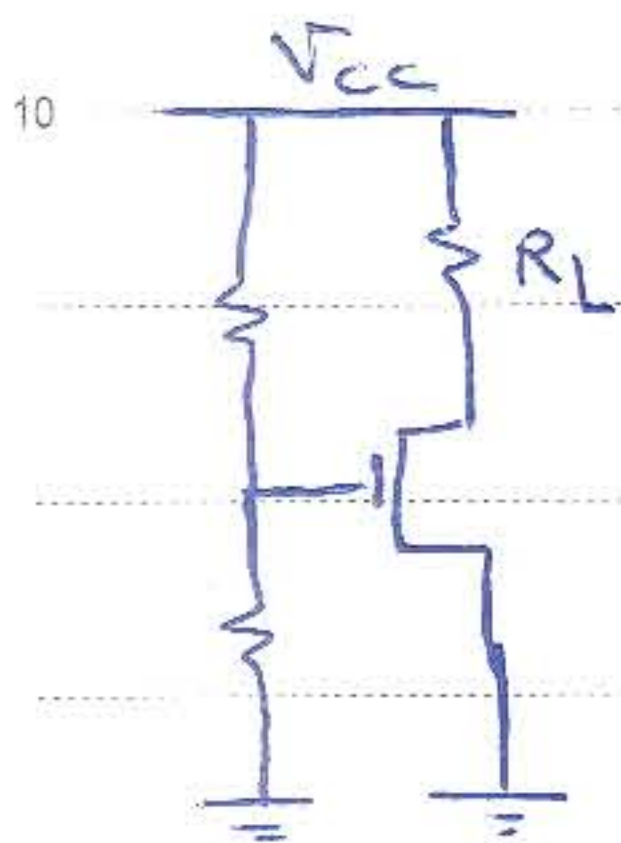
طراحی:



همانطور که می بینیم ترانزیستور خود یک منبع جریان می باشد

$$r_o = \frac{V_A}{I_{DQ} (I_{CQ})}$$

اگر $R_L \ll r_o$ باشد، خود ترانزیستور یک منبع جریان می گردد و جریان بار ثابت می گردد.
 اگر شرط $R_L \ll r_o$ برقرار نباشد باید به نحوی r_o ترانزیستور را افزایش دهیم



اولاً ترانزیستور در ناحیه Pinch off باشد
 I وابسته به R_L نباشد
 ثانیاً $R_L \ll r_o$

هر چه در تر حالت $V_{GS} \geq V_T$ شود، آزادی منبع جریان بیشتر خواهد بود.

پارامتر سوم منبع جریان، مقدار جریان است که می خواهیم از منبع جریان بگیریم.

پارامتر دیگر عدم وابستگی منبع جریان به عوامل محیطی مانند منبع ولتاژ و پارامترهای ترانزیستور است.

پارامتر دیگر عدم وابستگی منبع جریان به گرما می باشد.

اگر مقاومت فرعی منبع فوق مناسب نباشد، آنگاه می توانیم خود سلفی را فوق به عنوان منبع جریان استفاده کنیم.
 می توانیم با استفاده از تکنولوژی بالاتر، V_A را افزایش داده و در نتیجه r_o را زیاد کنیم.

$$I_D = \frac{1}{2} \mu_n C_{ox} \frac{W}{L} (V_{GS} - V_T)^2$$

برای اینکه حالت فوق برقرار باشد باید $V_{GS} < V_T$ باشد پس به ازای تغییر بار خاص که شرط برقرار می کنند می توانیم منبع جریان را دستا بگیریم.

$$R_L I_L + \underbrace{V_{DS}}_{V_{DS}} + V_{GS} = V_{CC}$$

مسئله دگرگی که معمولاً بوجود می آید اینست که شرط $R_L \gg r_o$ برقرار نشود. یک راه افزایش مقاومت خروجی (توانش) R_S می باشد.

$$R_o = r_o + R_S (1 + \mu) \quad \text{در این حالت داریم}$$

طراحی: g_m تعیین می گردد. \rightarrow جریان اِداریم

باتوجه به رابطه R_S, R_o تعیین می شود \rightarrow r_o را داریم

$$V_G = V_{GS} + R_S I_D$$

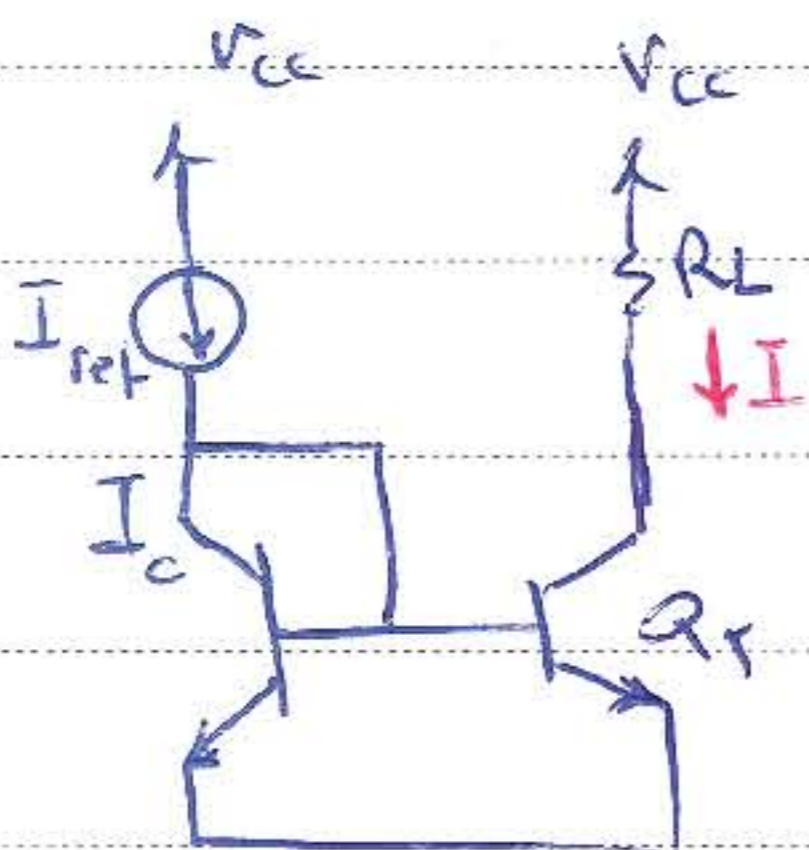
$$\frac{V_G}{V_{DD}} = \frac{R_1}{R_1 + R_2}$$

یک مقدار دو مجهول داریم پس مقارنتها را نسبتاً بزرگ می گیریم.

اما باید توجه داشته باشیم که مقارنت بزرگ منبع نویز است و باید خیلی بزرگ انتخاب نشوند.

در FET ها معمولاً رابطه معادل را برقرار می کنیم $I < 1/2 I_D$

منابع جریان با تقارن آینه ای.



اگر دو ترانزیستور کاملاً مشابه باشند آنگاه $I = I_C$

ولتاژ کلکتور امپیر R_L متناسب با R_L است و این باعث می شود دلیل اثراری

$$I = I_C (1 + \frac{V_{CE}}{V_A}) \quad \text{شود}$$

بنابراین I تابعی از R_L نیز بوده و منبع جریان پایداری نداریم.

علت دگر تفاوت اندک بین I و I_C وجود r_o است زیرا با تغییر بار در حالت بزرگ بودن R_L جریان در دردی با R_L تغییر می کند.

$$I = I_C (1 + \frac{V_{CE}}{V_A})$$

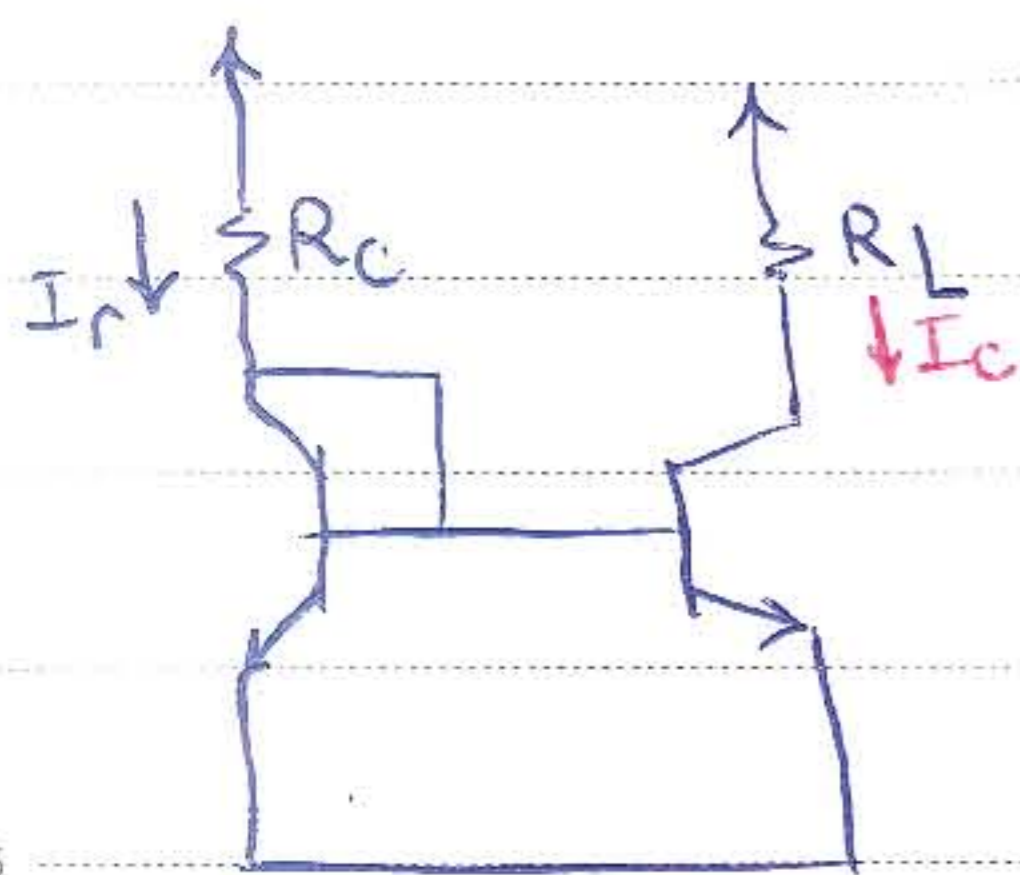
$$I_r = I_C + \beta I_B = I_C + \frac{\beta}{\beta + 1} I_C \Rightarrow I_C = I_r \left(\frac{1}{1 + \frac{\beta}{\beta + 1}} \right)$$

باتوجه به رابطه فوق اگر از اثر r_o و مقاومت خروجی بگذریم، باز هم نسبتاً از β را داریم

Subject:

Year: Month: Date: ()

در این حالت به جای منبع جریان از یک مقاومت استفاده کردیم و داریم:



$$I_B = \frac{V_{CC} - V_{BE}}{R_C}$$

5

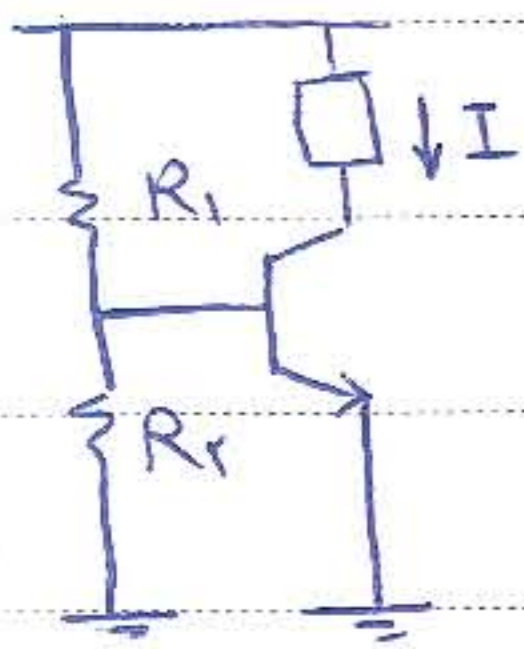
10

15

20

25

درستی حساسیت منبع جریان:



$$I = I_s e^{\frac{V_{BE}}{V_T}} \Rightarrow V_{BE} = V_T \ln \frac{I}{I_s}$$

رابطه V_{BE} با I_c بصورت خطی است پس برای تغییرات اندک V_{BE} تغییرات شدید I_c داریم.

$$V_{BE} = V_{cc} \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

فرض کنیم مقدار مقاومت ها ثابت است و آنچه قابل تغییر است V_{cc} تابع مسی خواهد بود که رالز آن مساحت ایم.

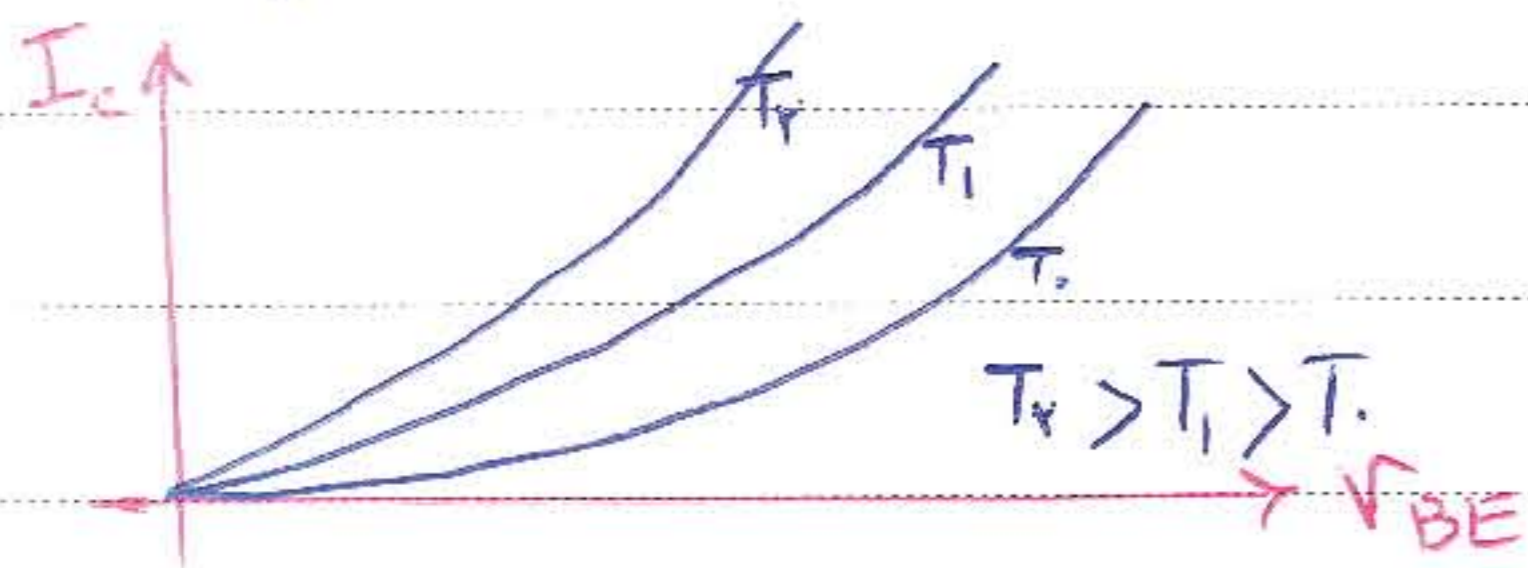
بایداری جریان نسبت به منبع جریان V_{cc} با صورت زیر تعریف می شود:

$$S = \frac{\frac{\partial I_c}{I_c}}{\frac{\partial V_{cc}}{V_{cc}}} = \frac{V_{cc}}{I_c} \times \frac{\partial I_c}{\partial V_{cc}}$$

در مدار فوق اگر V_{cc} را محاسبه کنیم داریم:

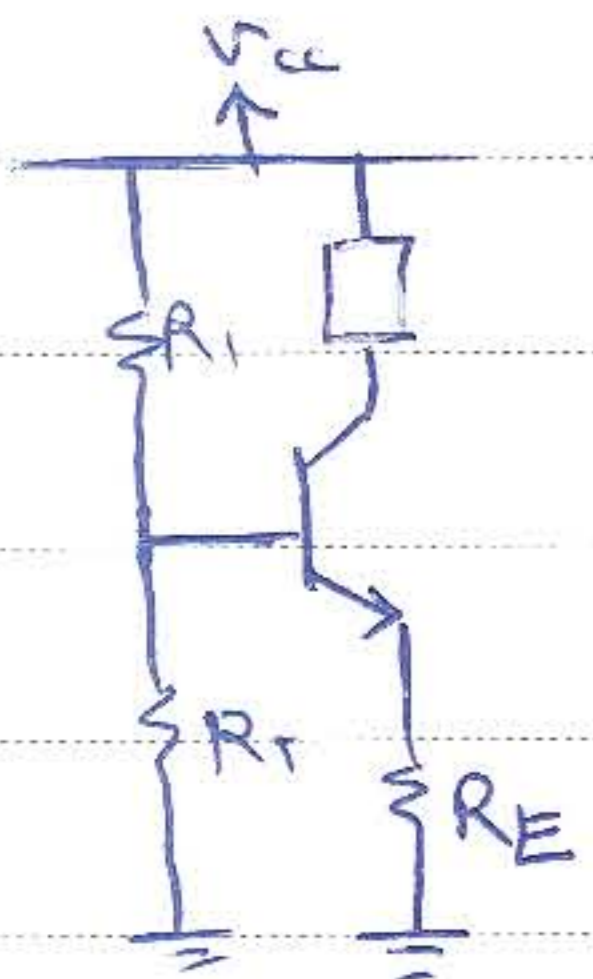
$$I_c = I_s e^{\frac{V_{cc} \frac{R_2}{R_1 + R_2}}{V_T}}$$

عامل بعدی در جریان منبع خود ولتاژ بیس - امیتر است. این ولتاژ نسبت به ولتاژ تغییر می کند. با افزایش دما این ولتاژ کم می شود.



تغییرات ولتاژ BE با دما بصورت $\frac{2 \text{ mV}}{K}$ است.

بنابراین در یک V_{BE} ثابت اگر دما زیاد شود جریان زیاد خواهد شد.



با داشتن R_E تا حد زیادی جریان بایداری می شود.

$$R_E I + V_{BE} = V_{cc} \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

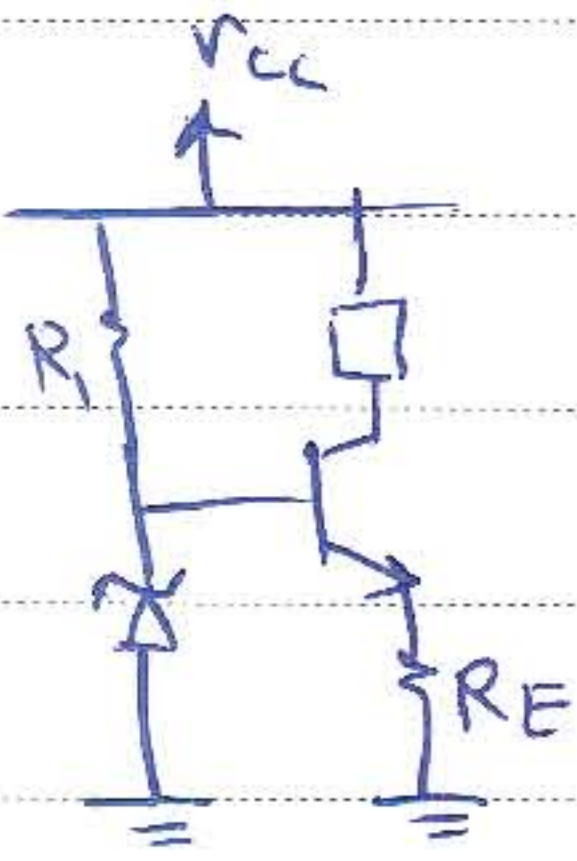
$$\Rightarrow I_c = \frac{V_{cc} \frac{R_2}{R_1 + R_2} - V_{BE}}{R_E}$$

$$S = \frac{V_{cc}}{I_c} \frac{\partial I_c}{\partial V_{cc}} = \frac{R_2}{R_1 + R_2} \times \frac{1}{R_E} \times \frac{V_{cc}}{I_c}$$

آیا این حساسیت نسبت به V_{cc} است.

هرچه R_E را بزرگتر باشد حساسیت کم می شود.

برای حذف ریزش درون مناسب نسبت به V_{cc} با جای R_r از دیود زن استفاده می کنیم

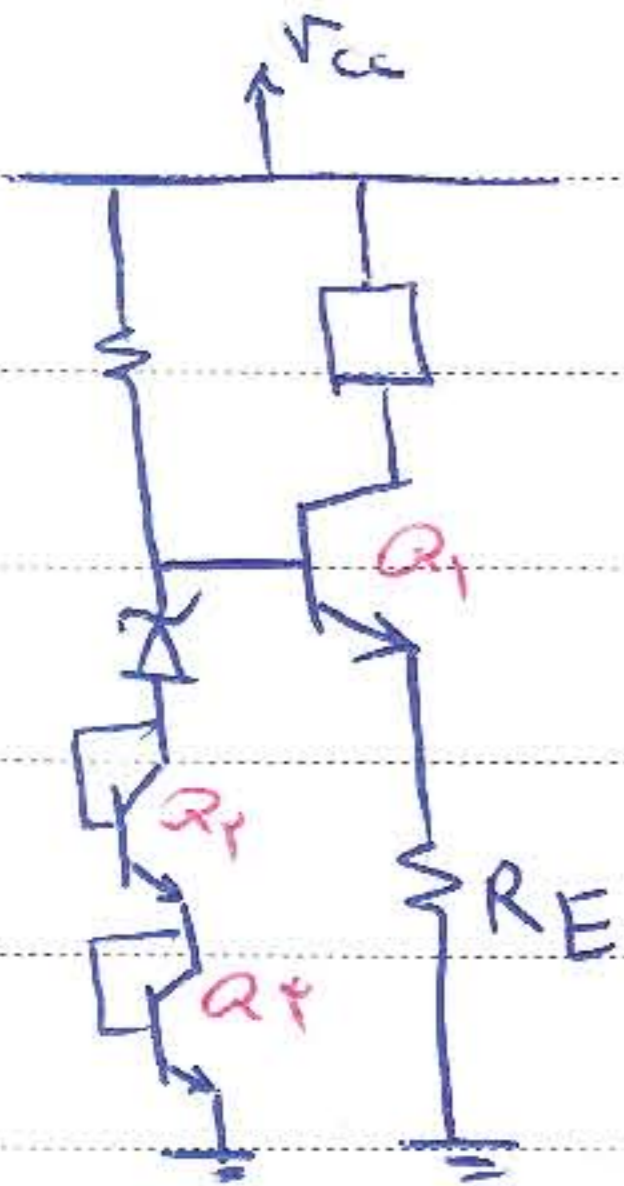


همانطور که دیدیم در V_{BE} ثابت با افزایش دما جریان ترانزیستور زیاد می شود اما در دیود زن ولتاژ با افزایش دما زیاد شده و در نتیجه با افزایش دما ولتاژ زنر زیاد شده و ولتاژ بیس کمتر نموده و در نتیجه ولتاژ روی R_E با شدت زیاد می شود

$$I_c = \frac{V_z - V_{BE}}{R_E} \quad \frac{dI_c}{dT} = \frac{1}{R_E} \left(\frac{dV_z}{dT} - \frac{dV_{BE}}{dT} \right)$$

دما بر این با افزایش دیود زنر باید داری نسبت به V_z زیاد شده اما باید داری دهایی کم می شود

اگر از ساختار مقابل استفاده کنیم:



$$I_c = \frac{V_z + V_{BE2} + V_{BE1} - V_{BE1}}{R_E}$$

$$\frac{\partial I_c}{\partial T} = \frac{1}{R_E} \left(\frac{\partial V_z}{\partial T} + 2 \frac{\partial V_{BE}}{\partial T} - \frac{\partial V_{BE1}}{\partial T} \right)$$

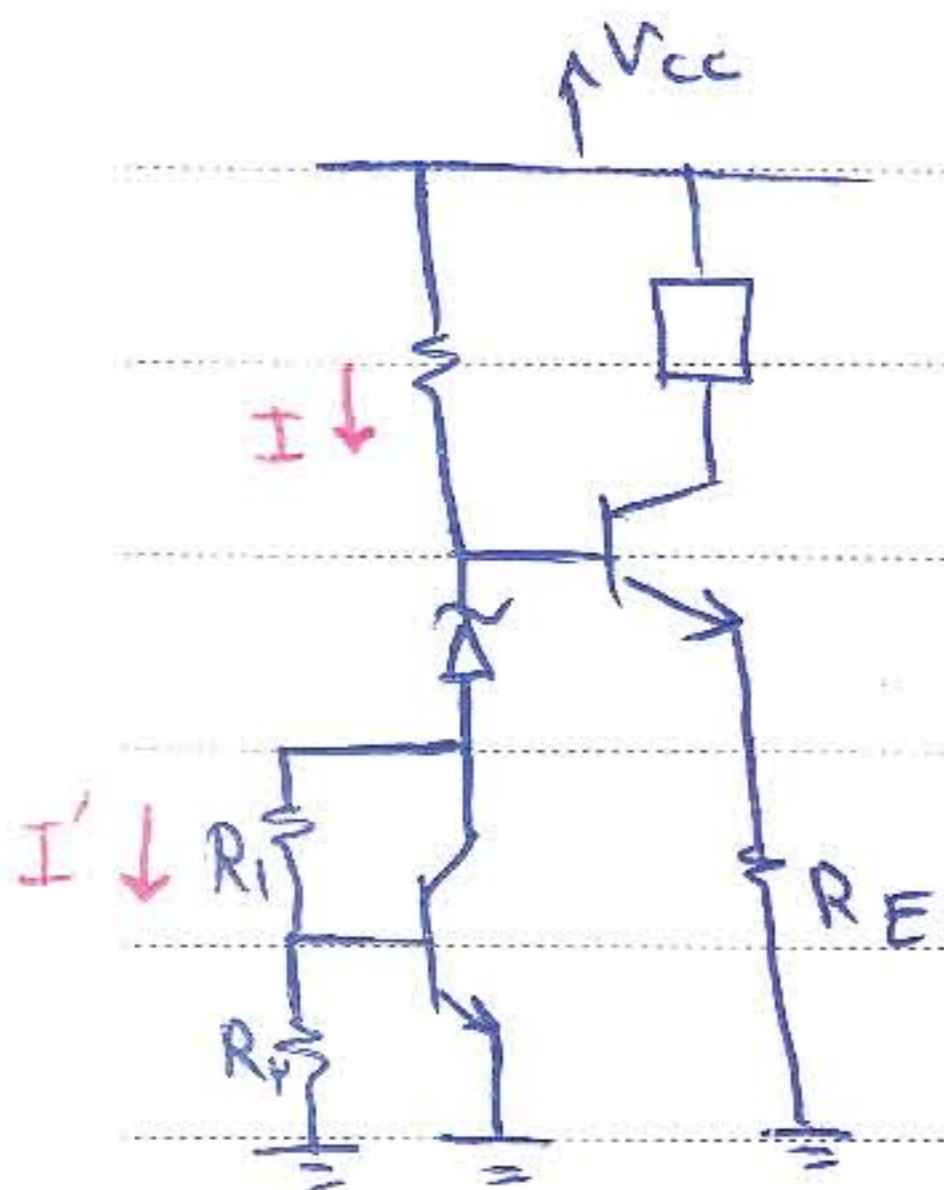
$\approx 2.5 \frac{mV}{K}$ $\approx -2 \frac{mV}{K}$

اگر ترانزیستورها مشابه باشند $\frac{1}{R_E} \left(\frac{\partial V_z}{\partial T} + \frac{\partial V_{BE}}{\partial T} \right)$

در حین مختلف العلام هستند $\left(\frac{\partial V_{BE}}{\partial T} < \frac{\partial V_z}{\partial T} \right)$ پس باید داری بیستری کرد

$$V_B = V_z + \frac{R_1 + R_2}{R_r} V_{BE} = V_{BE1} + R_E I_c$$

با انتخاب مناسب ضریب $\left(1 + \frac{R_1}{R_r} \right)$ می توانیم حساسیت را بزرگ کنی



$$I_c = \frac{1}{R_E} \left(V_z + \left(1 + \frac{R_1}{R_r} \right) V_{BE} - V_{BE} \right)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial I_c}{\partial T} = \frac{1}{R_E} \left(\frac{\partial V_z}{\partial T} + \frac{R_1}{R_r} \frac{\partial V_{BE}}{\partial T} \right)$$

برای روشن شدن ترانزیستور $I' < I$

اگر زنر با تغییرات $2.5 \frac{mV}{K}$ و بیس با تغییرات $-2 \frac{mV}{K}$

تغییر کند آنرا با انتخاب $\frac{R_1}{R_r} = \frac{2.5}{2} = \frac{5}{4}$ می توانیم حساسیت را از بین ببریم

اگر خیلی R_E را زیاد کنیم آنگاه ولتاژ کولکتور بالا رفته و در نتیجه گانزیسیم ولتاژ روی بار را تغییر می دهد
 ماهواره می خواهدیم ولتاژ کولکتور در حداقل مقدار خود را داشته باشیم.

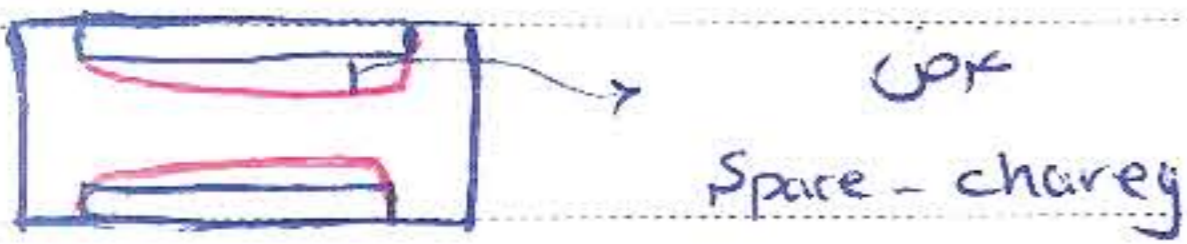
5
 اگر $V_{0, min} > I_{RE} + V_{CE, sat}$ با توجه به رابطه $R_L = \frac{V_{CC} - V_0}{I_C}$ اگر $V_{0, min}$ بزرگ شود آنگاه R_L محدود می شود.

در BJT علت افزایش میانه به دلیل افزایش ولتاژ است.

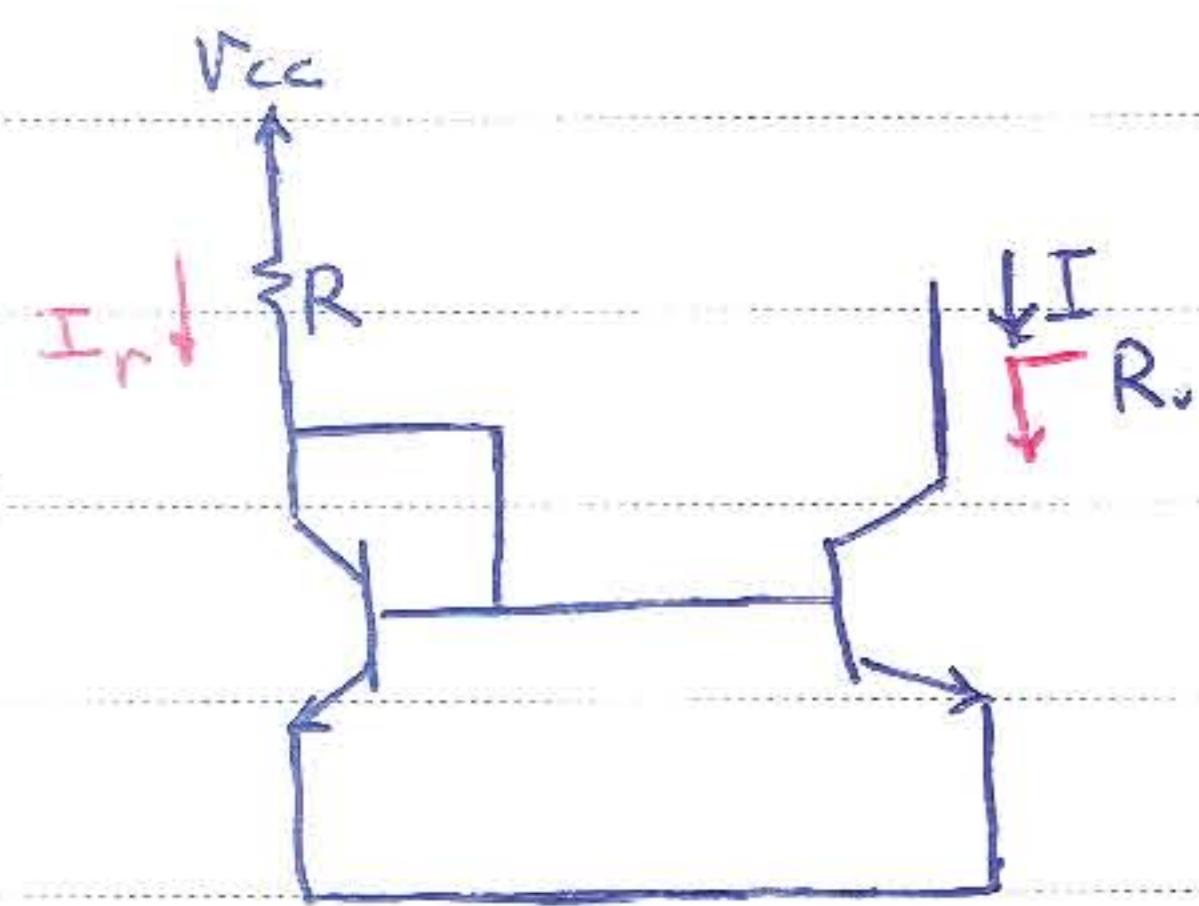
BJT $T \uparrow$ $V_{BE} \downarrow$ $I_C \uparrow$
 $T \uparrow$ $\beta \uparrow$ $I_C \uparrow$

در هر جیسی با افزایش ولتاژ مقاومت زیاد می شود.

10
 مقایسه این در FET ها در جدول هم درگیر اهنی می کنند
 { MOSFET $T \uparrow$ $R_{on} \uparrow$ $I_D \downarrow$
 { JFET $T \uparrow$ Space-charge \downarrow $I_D \uparrow$



15
 نمی توانیم برای هر منبع جریان گاهای فوق را انجام دهیم. معمولاً یک منبع به صورت فوق ساخته شد و در سایر ترانزیستورها از آن استفاده می کنند.



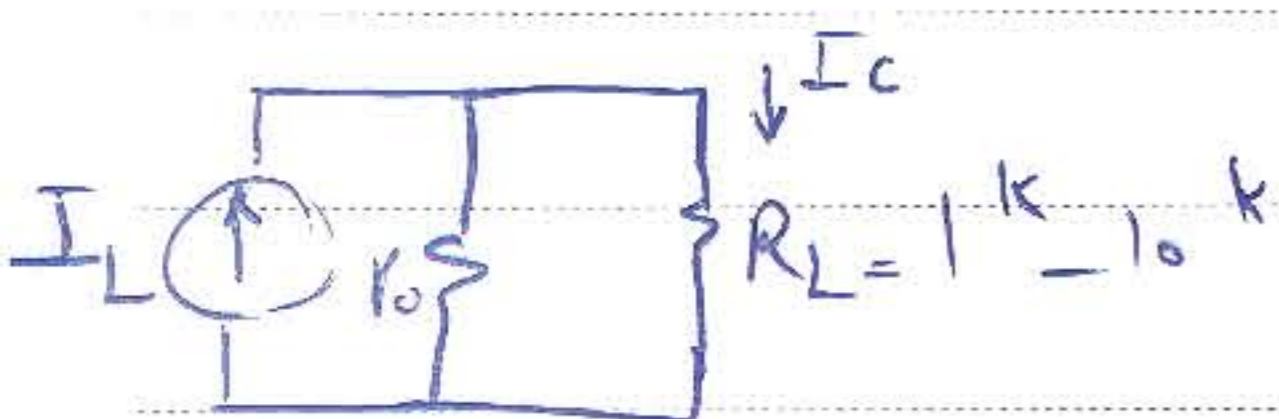
20

$$I_C = I_S \left(e^{\frac{V_{BE}}{V_T}} - 1 \right) \left(1 + \frac{V_{CE}}{V_A} \right)$$

اما در مورد I_C ، $\frac{V_{CE}}{V_A}$ در مقابل صفر نظر کردن نمی باشد.

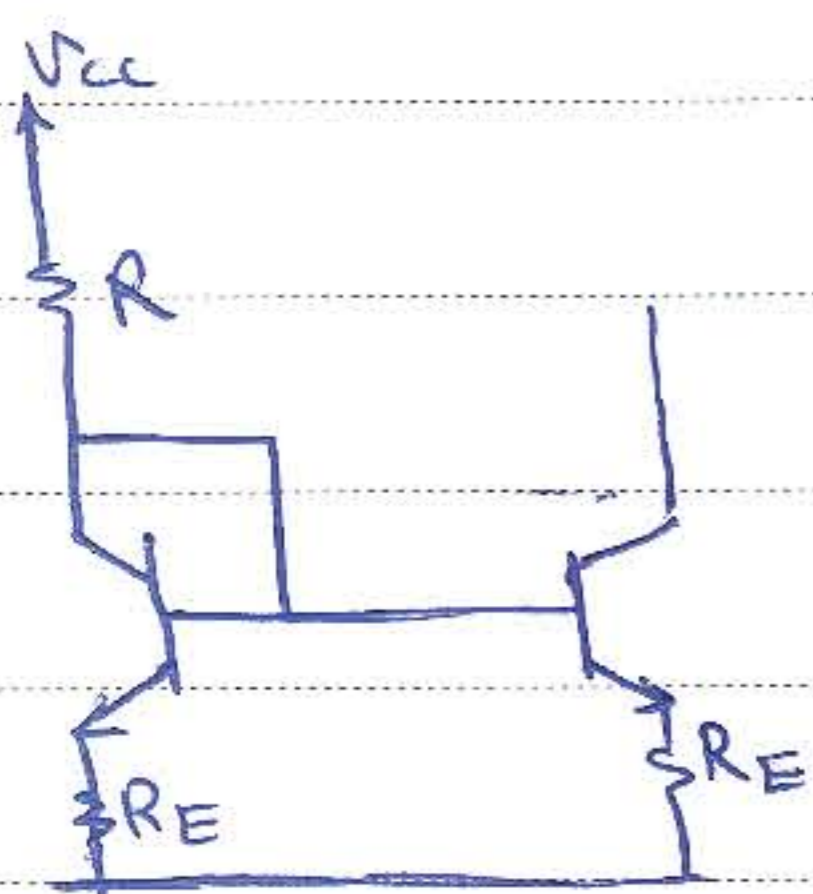
$$R_C = r_o = \frac{V_A}{I_{CQ}}$$

25
 مقدار R_C معمولاً در حد $10k \Omega$ است و این مقدار برای بارهای بزرگتر از $10k \Omega$ درگیر مناسب نیست. مثلاً اگر R_L بین $1k \Omega$ تا $10k \Omega$ تغییر کند سطح I_C نیز تغییر خواهد کرد.



$$I_L \approx I_C \Rightarrow R_L < 1k \Rightarrow I_L \approx I_C$$

بنابراین منبع فوق فقط برای بارهای مناسب است که با نسبت V_o کوچک باشد



$$I_L = I_{CE} \frac{V_{CC} - V_{BE}}{R + R_E}$$

$$R_o = r_o + R_E \frac{g_m r_o}{1 + \frac{g_m r_o}{\beta}}$$

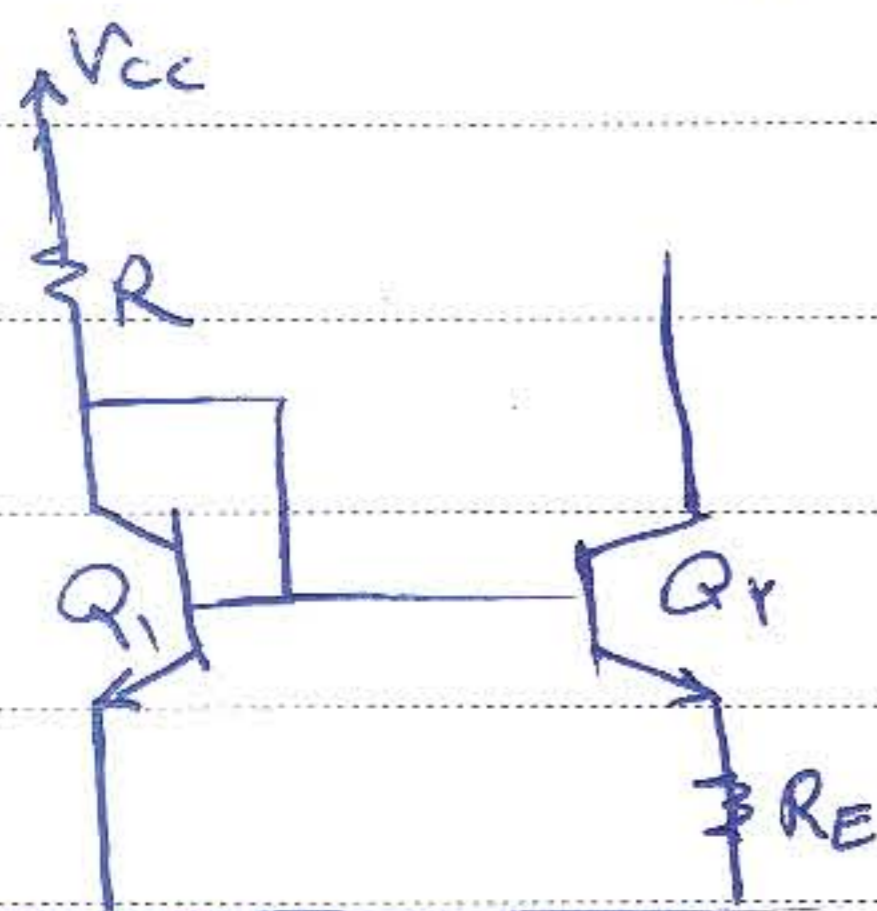
با این تغییر کوچک در مدار مقاومت خروجی چند برابر شد

R_E را می توانیم خیلی زیاد کنیم زیرا در این صورت $V_{o, min}$ کم خواهد شد و باعث محدود شدن بار می گردد

$$V_{o, min} \gg R_E I_L + V_{CE, sat}$$

اگر بخواهیم جریان بار کوچک باشد باید R را بزرگ کنیم

یک راه برای ایجاد جریان های کم اینست که R_E مربوط با ترانزیستور 1 را حذف کنیم



$$V_{BE1} = V_{BE1} + R_E I_L$$

$$I_{C1} = I_{S1} (e^{\frac{V_{BE1}}{V_T}} - 1)$$

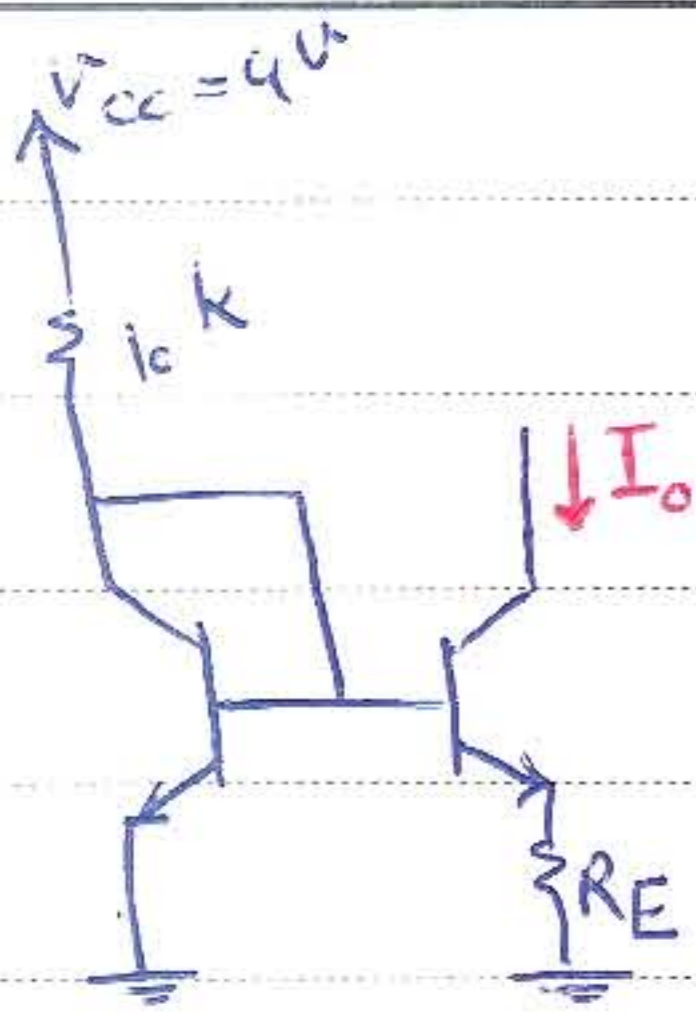
$$I_{C2} = I_{S2} (e^{\frac{V_{BE2}}{V_T}} - 1)$$

$$\Rightarrow \frac{I_{C1}}{I_{C2}} = \frac{e^{\frac{V_{BE1}}{V_T}}}{e^{\frac{V_{BE2}}{V_T}}} = e^{\frac{V_{BE1} - V_{BE2}}{V_T}}$$

$$\Rightarrow \frac{I_{C1}}{I_{C2}} = e^{\frac{V_{BE1} - V_{BE2} - R_E I_L}{V_T}} = e^{-\frac{R_E I_L}{V_T}}$$

حال با انتخاب مناسب R_E می توانیم هر جریان کوچکی از جریان ref را تولید کنیم

چون R_E در توان است با R_E کوچکی می توان جریان های بسیار کوچکی ایجاد کرد



$$V_{BE1} = V_{BE1} + R_E I_O$$

$$I_{C1} = I_{S1} e^{\frac{V_{BE1}}{V_T}}, \quad I_{C2} = I_{S2} e^{\frac{V_{BE2}}{V_T}}$$

$$V_T \ln \frac{I_{C1}}{I_{S1}} - V_T \ln \frac{I_{C2}}{I_{S2}} = R_E I_{C2}$$

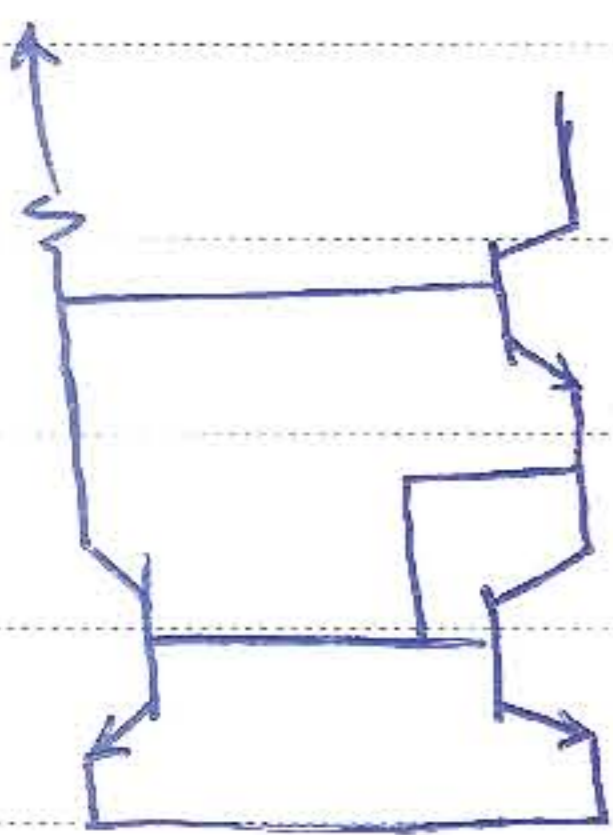
$$I_{C2} = 0.15 \text{ mA}$$

$$V_T \ln \frac{I_{C1}}{I_{S1}} \times \frac{I_{S2}}{I_{C2}} = R_E I_{C2}$$

استقال مدار

با توجه به اینکه تقسیم RE کوچک است پس مقاومت خروجی نیز کوچک خواهد بود.

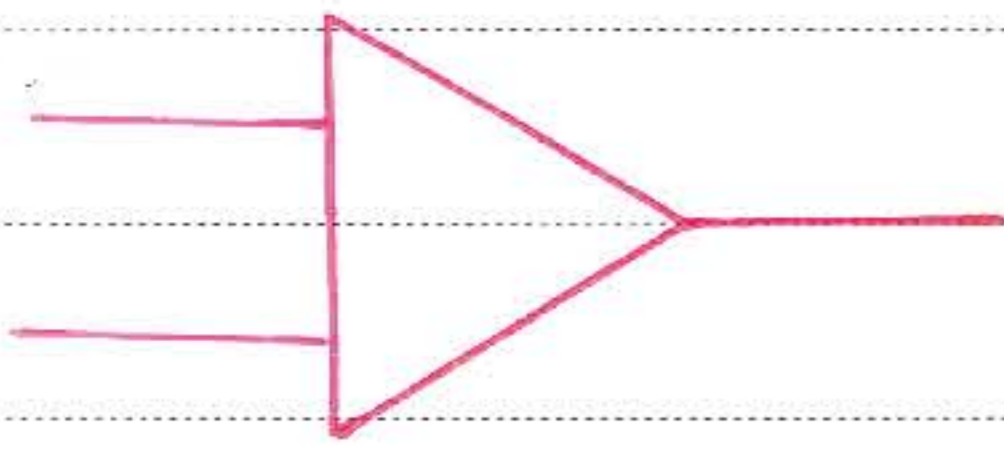
اصلاح مدار: مقاومت خروجی مدار مقابل بسیار بالاتر از مدار بالاست و همچنین حداقل ولتاژ خروجی خیلی تغییر نمی کند.



$$V_{O, \min} = 2V_{BE} - 1.5 \approx 1$$

بنابراین محدوده مقاومت خروجی نیز تغییر زیادی نگذرد و محدودیت در بار ایجاد نمی شود.

تقویت کننده های تفاضلی:



این تقویت کننده ها تفاضل سیگنال های ورودی را تقویت می کنند.

در صورتی که تفاضل سیگنال های ورودی صفر باشد، آنگاه خروجی صفر است.

این تقویت کننده در جاهای گوناگون نیز دسترسی داریم قابل استفاده می باشد. مثلاً در مهندسی پزشکی منابع نیز قابل دسترسی است.

در همای تقویت کننده ها بهره ی نیز بیشتر است زیرا خود تقویت کننده نیز نیز ایجاد می کند. اگر یک تقویت کننده ی تفاضلی تر دهیم که آبی روی قلب بود، $v_s + v_n$ را بگیرد و دیگری را در محیط قرار دهیم تا v_n را احساس کند، اختلاف تقویت کنیم، آنگاه در خروجی نیزها هم دیگر را ازین برداریم و سیگنال اصلی را خواهیم داشت.

در صورتی که منبع نیز مشخص نباشد آنگاه استفاده از تقویت کننده ی تفاضلی امکان داره نیز را در خروجی افزایش دهد.

به طور کلی می توان یک تقویت کننده ی اختلاف را به صورت زیر تحلیل کرد:



* همه تقویت کننده های اختلاف به مجموع دو سیگنال نیز حساسند یعنی در حالت $(1, 1)$ و $(-1, -1)$ خروجی ها اندکی

تفاوت هستند.

$$v_o = A(v_1 - v_2) + A'(v_1 + v_2)$$

$$\Rightarrow v_o = A_d \underbrace{(v_1 - v_2)}_{v_d} + A_c \underbrace{(v_1 + v_2)}_{v_c}$$

↓ differential mode ↓ common mode

در همه تقویت کننده های تفاضلی می خواهیم A_d بیشترین مقدار، A_c نیز کمترین مقدار، مثل رادانتا باشد.

ضریب حساسیتی برای این تقویت کننده ها به صورت

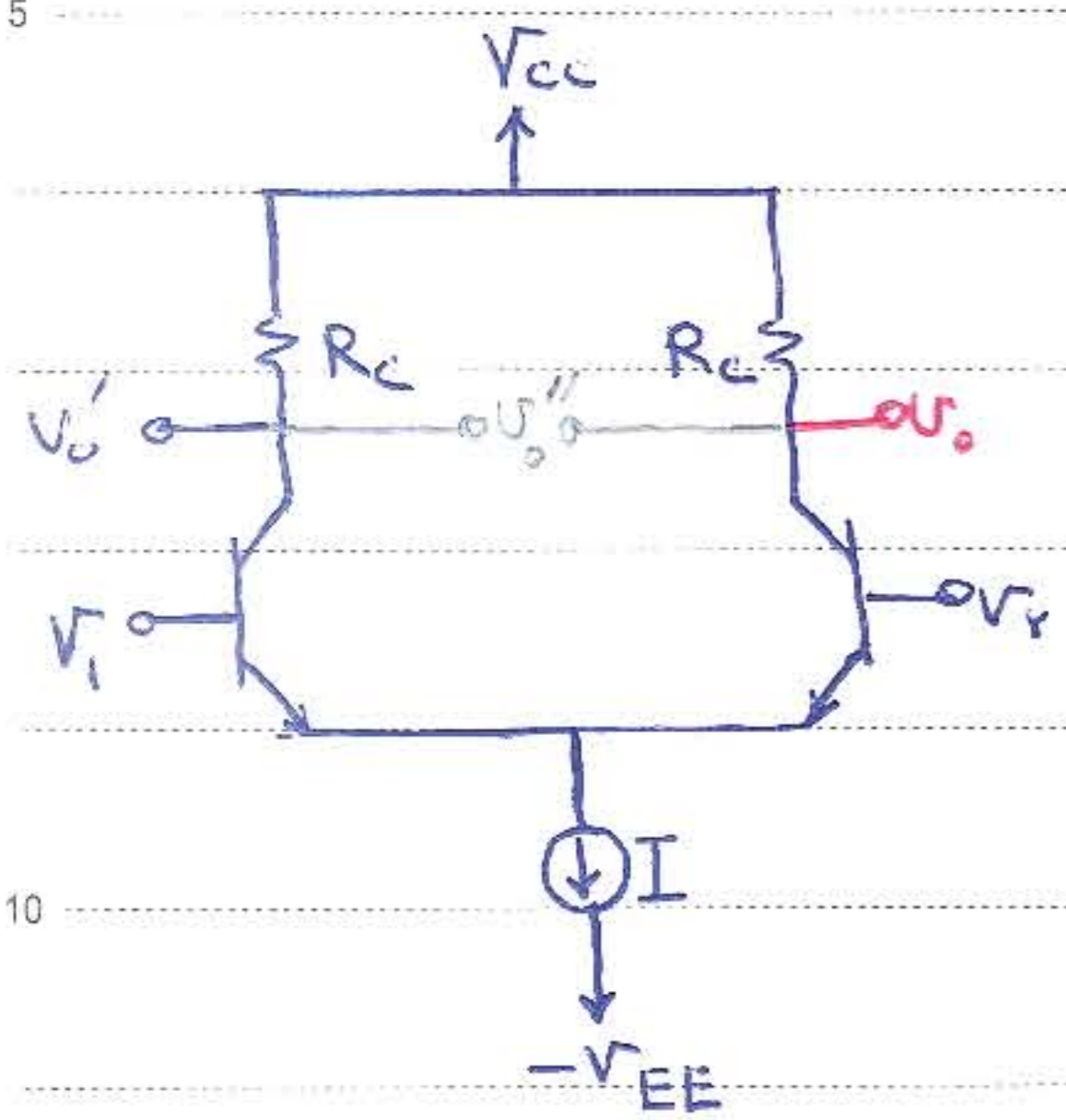
$$CMRR = FOM = \frac{A_d}{A_c}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} v_{i1} = 1 \text{ mV} \\ v_{i2} = -1 \text{ mV} \end{array} \right\} \Rightarrow A_d = \frac{v_o}{v_i}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} v_{i1} = 1 \text{ mV} \\ v_{i2} = 1 \text{ mV} \end{array} \right\} \Rightarrow A_c = \frac{v_o}{v_i}$$

بنابراین با ورودی های خاصی می توان بهره های A_d , A_c را بدست آورد.

مدارهای تقویت کنندهی اختلاف:



I را با استفاده از یک ترانزیستور دیگر ساخته ایم

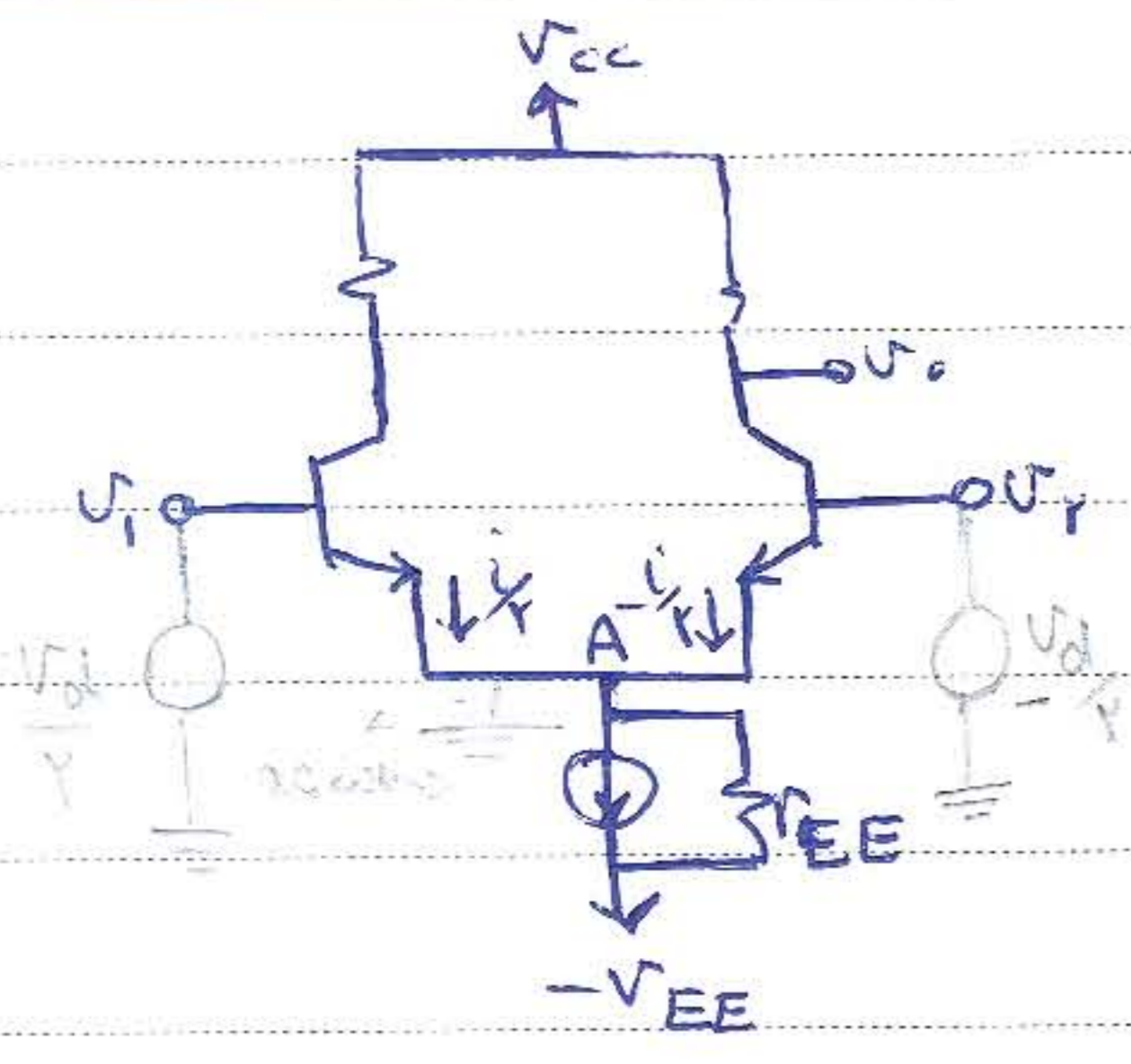
$v_{i1} = v_{i2} = A^u \Rightarrow$ جریان هر دو ترانزیستور $\frac{\text{بافت ترانزیستورها}}{\text{مساوی } R_C}$ $\rightarrow I/2$

$v_o = V_{CC} - \frac{R_C I}{2}$ بنابراین خروجی به مقدار v_{i1} و v_{i2} بستگی ندارد

$v_{i1} = 1^u \Rightarrow v_{E1} = v_{E2} = 1^u \Rightarrow Q_2$ قطع $\Rightarrow v_o = V_{CC}$
 چون در این حالت کل I از بیست چپ عبور کرده است
 $v_o' = V_{CC} - R_C I$
 $v_o'' = R_C I \quad (v_o'' = v_{i2} - v_o' = V_{CC} - (V_{CC} - R_C I) = R_C I)$

بنابراین در مدار فوق با فرض ترانزیستورهای مشابه خروجی مستقل از مجموع دو ورودی است.

روابط فوق با فرض عدم خروج از محدوده خطی می باشد.



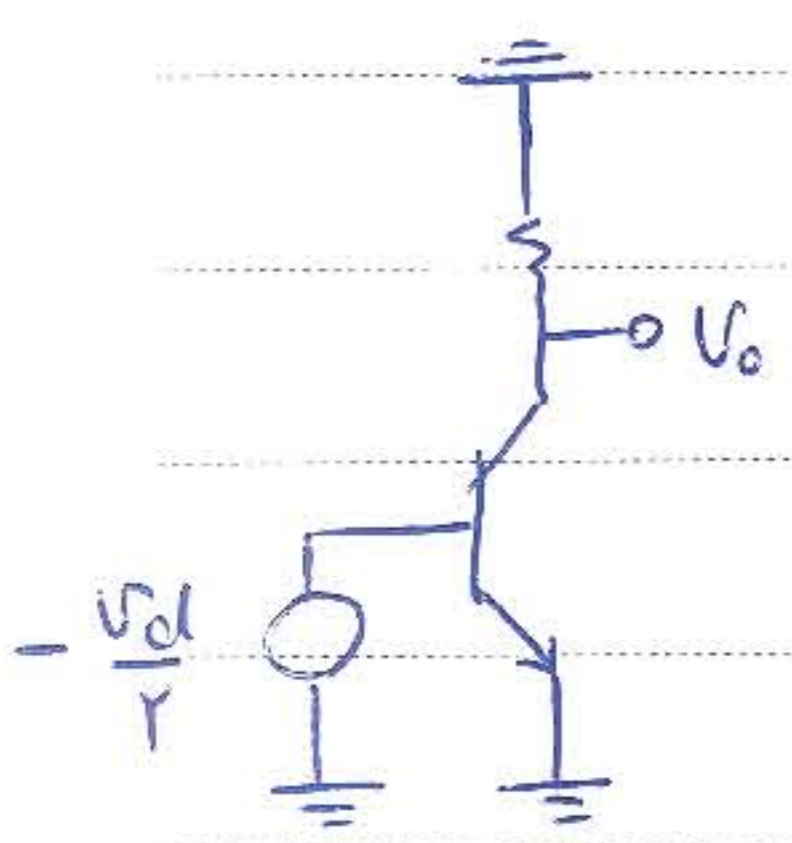
یکی راه تحلیل استفاده از مدار معادل سیگنال کوچک است.

راه های دیگری نیز برای تحلیل این نوع مدارها استفاده کرد.

کلی از مدارها مدل نیم سی باسند. یکبار فرض می کنیم بین دو ورودی اختلاف v_{i1} و v_{i2} را داریم، A_d را بدست آوریم سپس $\frac{v_{i1} + v_{i2}}{2}$ را بین دو ورودی قرار داد، و A_c را بدست آوریم.

← اگر مدار را تحلیل کنیم آنگاه می توان A_d را بدست آورد.

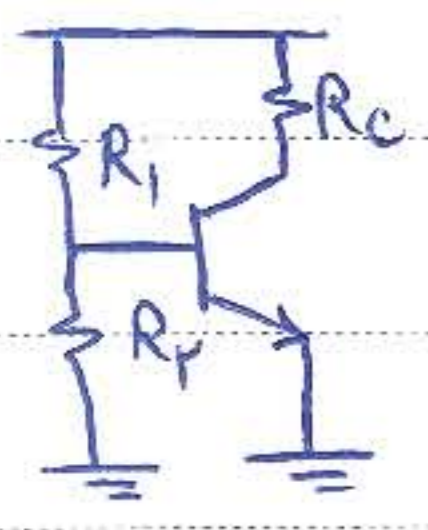
با KCL در نقطه A می بینیم که در حالت ac هیچ جریانی از V_{EE} عبور نمی کند، در نتیجه ولتاژ ac امپتر صفر خواهد بود. بنابراین امپتر را در حالت ac زمین می کنیم.



بین مدار معادل را خواهیم داشت:

جریان DC ترانزیستور I_{C1} و I_{C2} را یکسان می کند.

$$\frac{V_o}{-\frac{v_{di}}{2}} = -g_m R_c \Rightarrow \frac{V_o}{v_{di}} = \frac{g_m R_c}{2} = A_d$$



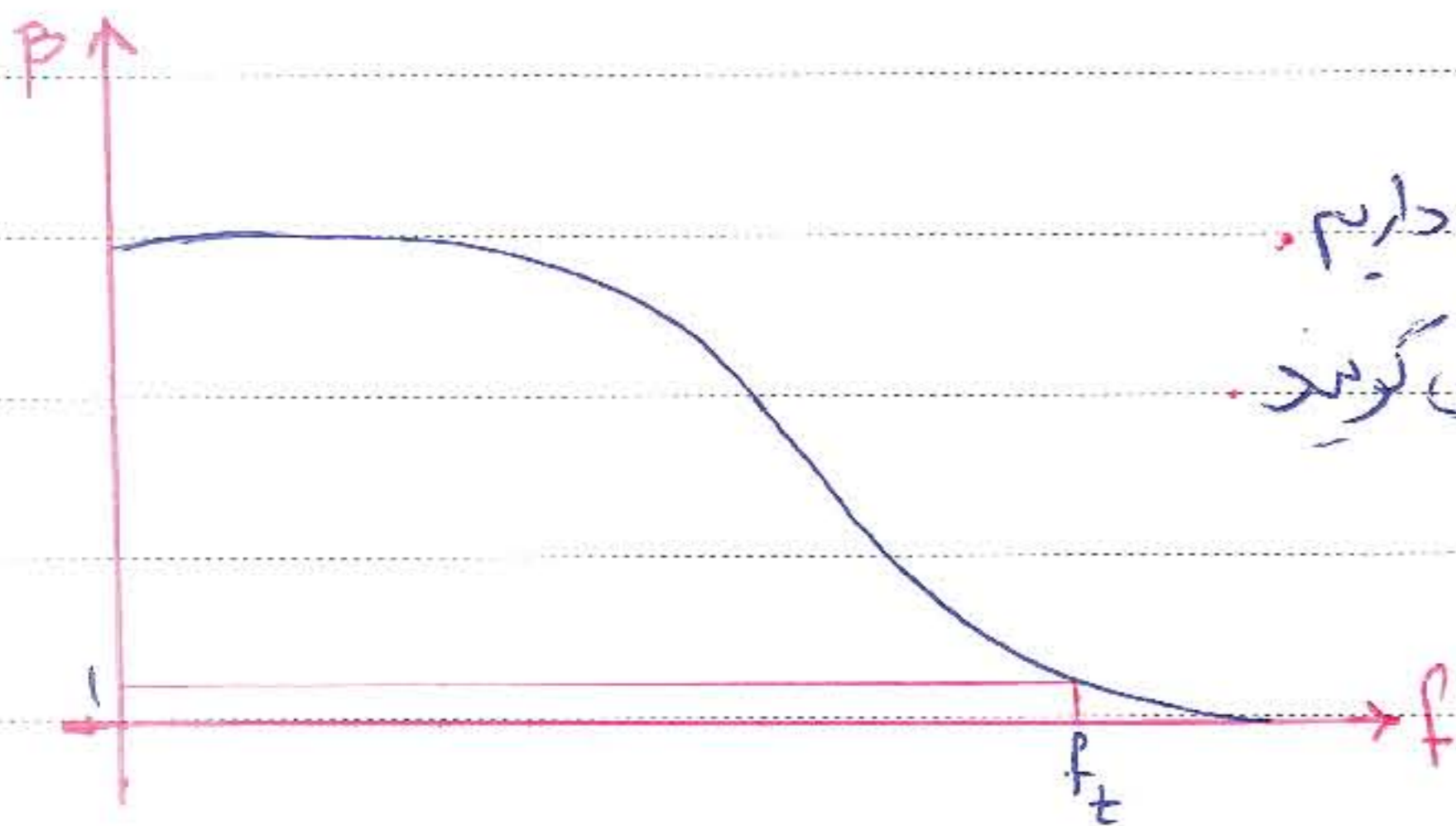
* در ساختار معادل حد اکثر ولتاژ ورودی برابر با $V_{T, max} = \frac{V_T}{2} = 13\text{ mV}$ مقدار فوق با قبول 10٪ اعوجاج می باشد.

اگر مدار فوق v_{i1} را از سمت چپ بگیریم آنگاه A_d منفی خواهد بود.

ولتاژ خروجی v_{o1} متناسب با v_{i1} است $v_{o1} = v_{cc} - R_c I_{C1}$
 ولتاژ خروجی v_{o2} متناسب با v_{i2} است $v_{o2} = v_{cc} - R_c I_{C2}$

جریان های I_{C1} و I_{C2} به ولتاژهای ورودی بستگی دارند و اگر اثر اثراری بگذریم، آنگاه با حذف R_c در یک طرف جریان آن طرف عوض نمی شود اما اثر اثراری داشته باشیم آنگاه:

$$I_{C1} = I_{S1} e^{\frac{V_{BE1}}{V_T}} \left(1 + \frac{V_{CE1}}{V_A}\right) \rightarrow \begin{cases} V_{CE1} = V_{cc} \\ V_{CE2} = V_{cc} - \frac{R_c I}{2} \end{cases} \text{ حد } R_c$$

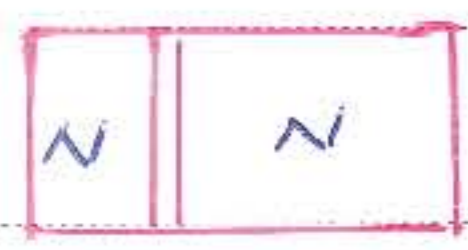


رفتار متناهی را برای ترانزیستورهای مورد استفاده خود داریم.
 فرکانسی ندارد که $\beta = 1$ می شود و فرکانس قطع می گویند.

$$\left. \begin{matrix} 4 \text{ dB} \\ \text{Oct} \\ 10 \text{ dB} \\ \text{dec} \end{matrix} \right\} = \beta \text{ تغییرات}$$

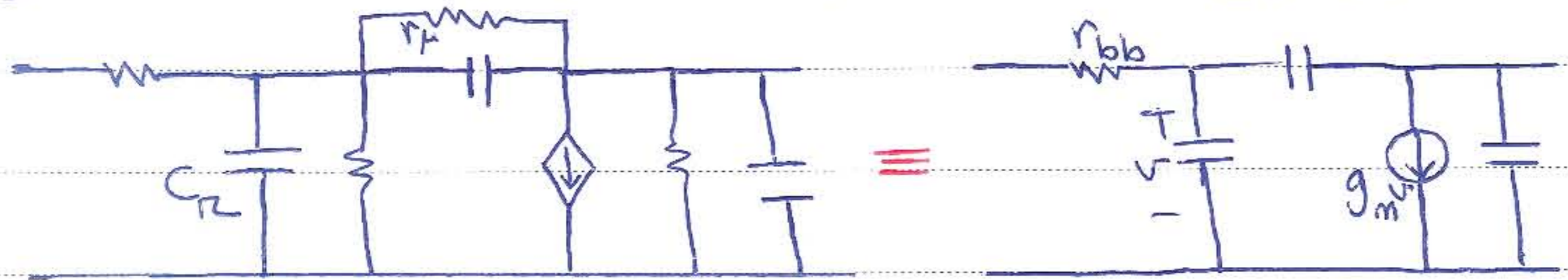
علت:

در ترانزیستور سه منطقه داریم عرض باند بین خطی کوچک است امپدانس برابر بیس و کلکتور و برابر امپدانس
 اما زمان عبور سیگنال بیس از همه عرض بیس بیشتر دارد زیرا در دو طرف بیس دو خازن داریم و این
 خازن ها با یکدیگر شوندر بیس سیگنال عبور کند همچنین در داخل بیس میدانی وجود ندارد که در بیس



حامل ها را هدایت کند این حامل ها با توجه به خاصیت نفوذناپذیری ای می روند که
 در آنجا از حامل های همسور آنها نمانند و این یعنی به نسبت کلکتور می روند.
 در کلکتور نیز میدانی این حامل ها را جمع می کند با توجه به میدان موجود در
 امپدانس کلکتور سرعت عبور در این دو ناحیه بسیار سریع است. بنابراین عوامل محدود
 کننده سرعت خازن بین بیس و امپدانس (C_{π}) است.

حال اگر فرکانس بالا رود در بیس مشکل مثبت امکان دارد قبل از عبور سیگنال مشکل عوض شود و انتهای سیگنال
 نتواند عبور کند.



فرکانس های بالا $\rightarrow C_{\pi}$ و اصولاً نتوانی داریم

یک تعویض کننده ممکن است در فرکانس های مختلف بهره های مختلفی داشته و بهره نیز تغییرات وسیعی دارد. مانند یک سعی می کنیم بهره را با اینکه تقریباً ثابت کنیم.



چون می خواهیم بهره را در بازه ی بسیار وسیعی از f نشان دهیم 5
 باید از سیستمی استفاده کنیم که بتوان این بازه ی وسیع را در ابعاد کوچک نشان داد.

همچنین در مورد توان نیز این مشکل را داریم. پس گذاریم می گیریم تا بتوان در رنج وسیعی از تغییرات فرقی را مشاهده کرد.

این گذاریم گرفتن را با صورت مقابل انجام می دهیم:

$10 \log P^{(mw)} = dBW$
 اگر اشتباه نکرده باشم

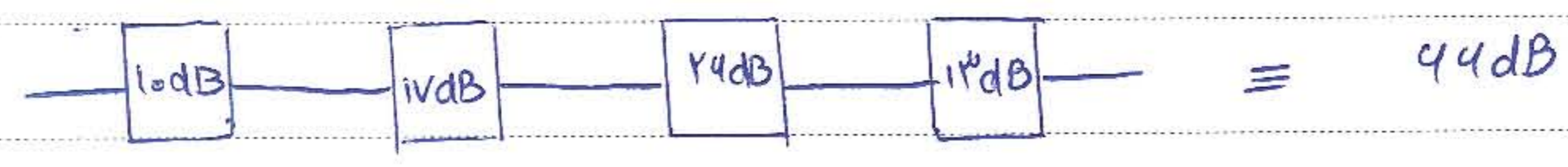
در واحد dBm مقدار دارد. $P = 1 \text{ mw} \rightarrow dBm \text{ بر حسب } = 0 \text{ dBm}$
 $P = 2 \text{ mw} \rightarrow dBm \text{ بر حسب } = 3 \text{ dBm}$
 $P = 3 \text{ mw} \rightarrow \text{ } = 4.7 \text{ dBm}$

4 mw
 $\log ab = \log a + \log b \Rightarrow dBm \text{ بر حسب } 4 \text{ mw} = 10 \log 2 + 10 \log 2 = 6.02 \text{ dBm}$

$\frac{a}{b} \text{ mw} = \frac{100}{2} \text{ mw}$
 $\log \frac{a}{b} = \log a - \log b \Rightarrow dBm \text{ بر حسب } \frac{a}{b} = 10 \log 100 - 10 \log 2 = 16.02 \text{ dBm}$

100 بهره
 $10 \log (100) = 20 \text{ dB}$
 بهره بر حسب دسی بل $= 20 \text{ dB}$

پس می توان هر مقداری را با تغلیف آن با اعداد دسی برقی، سپس تبدیل آن به صورت دسی برقی کنیم. مقدار بر حسب dB بیان کنیم.



در سیستم dB تعدادی نیز معنی دارد

0 dBW = 30 dBm

$$G = \frac{P_o}{P_i} = \frac{\frac{V_o^2}{R_L}}{\frac{V_s^2}{R_s}} = \left(\frac{V_o}{V_s}\right)^2 \frac{R_s}{R_L}$$

در فرکانس های بالا معمولاً $R_s = R_L$ است اما اگر برابر نباشند باید مقادیر آنها را در رابطه فوق گذاشت

$$\xrightarrow{R_s=R_L} \log G = 2 \log \frac{V_o}{V_s} \Rightarrow 10 \log G = 20 \log \frac{V_o}{V_s}$$

10 $10 \log G = 20 \log 2 = 6 \text{ dB}$

اگر $\frac{V_o}{V_s} = 2$ باشد آنقدر داریم

$\frac{6 \text{ dB}}{\text{Oct}} \rightarrow$

یعنی اگر فرکانس دو برابر شود بهره نصف می شود

dB $\propto P_o$ بهره در $A = 44 \text{ dB}$

dB $\propto P_i$ بهره در $B = 70 \text{ dB}$

oct \leftarrow دو برابر

dec \leftarrow ده برابر

$V_o = V_i = 1 \text{ V} \Rightarrow 10 \log G = 20 \log 1 = 0 \text{ dB}_\mu$

$1 \text{ V} = 120 \text{ dB}_\mu$

1 mW \equiv 0 dBm

2 mW \equiv 3 dBm

100 mW \equiv 20 dBm

1 W \equiv 30 dBm

مقادیر متعادل در مقابل می توانیم معادل dB هر مقداری را حساب کنیم

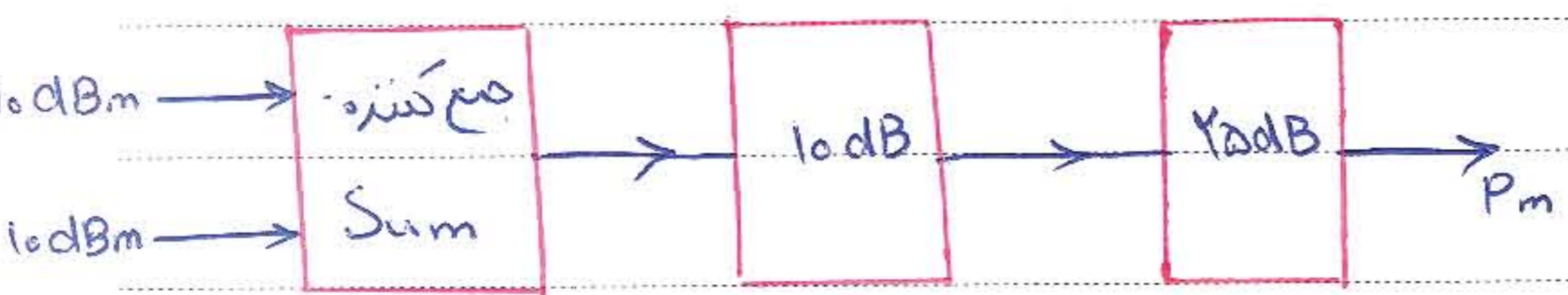
$$1^W = 30 \text{ dBm}$$

$$100 \text{ mW} = 20 \text{ dBm} \quad \frac{100 \text{ mW}}{1} = 10 - 10 = 20$$

$$10^W = 10 \text{ dBm}$$

$$14^W = 14 \text{ dBm} = 10 \log 14 + 10 = 14 \text{ dBm}$$

5



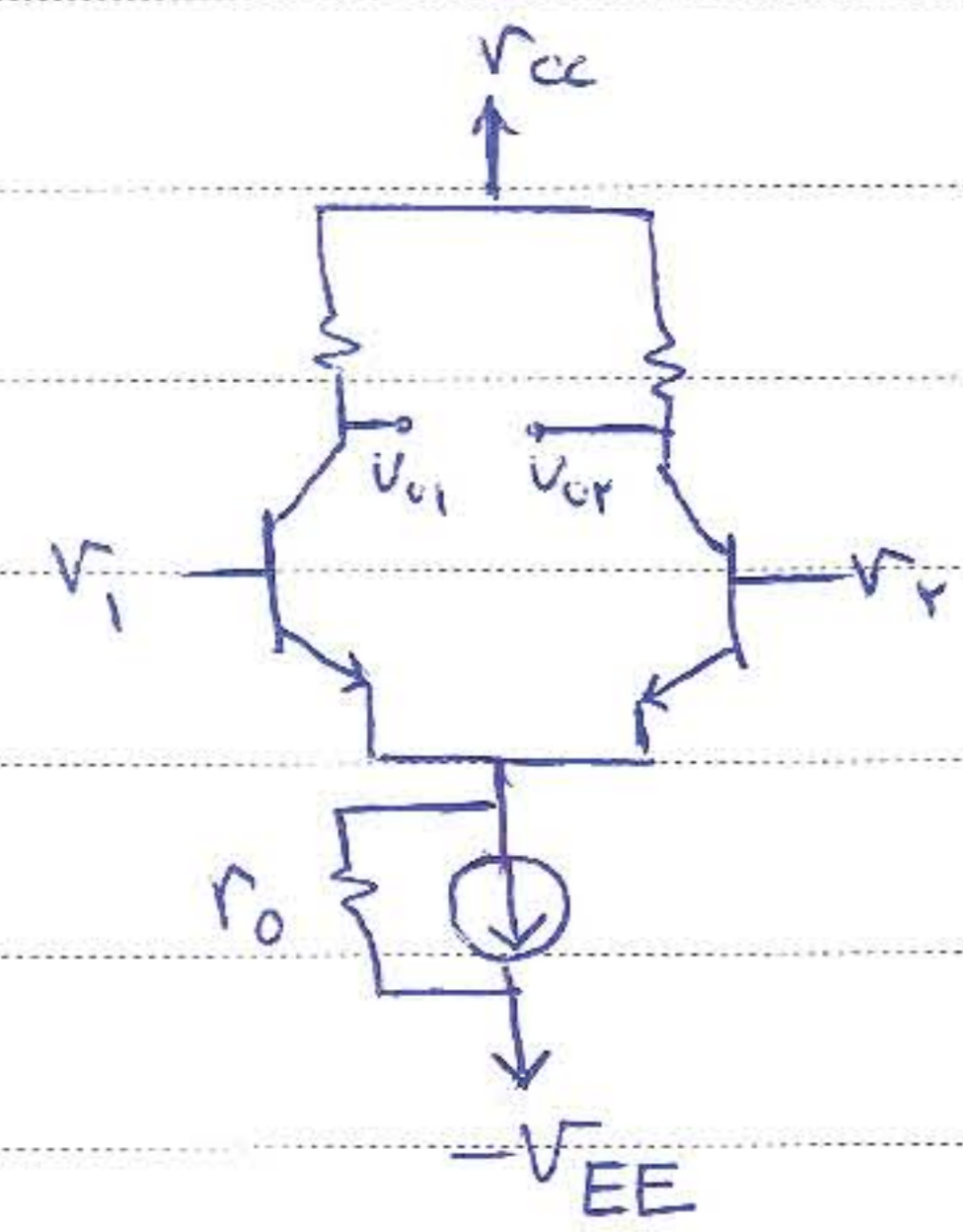
* $10 \text{ dBm} + 10 \text{ dBm} = 14 \text{ dBm}$

$100 \text{ dBm} + 10 \text{ dBm} \approx 100 \text{ dBm}$

10

$$P_o = P_i G_1 G_2 G_3 \Rightarrow 10 \log P_o = 10 \log P_i + 10 \log G_1 + 10 \log G_2 + 10 \log G_3$$

* dB با dB جمع نمی شود.

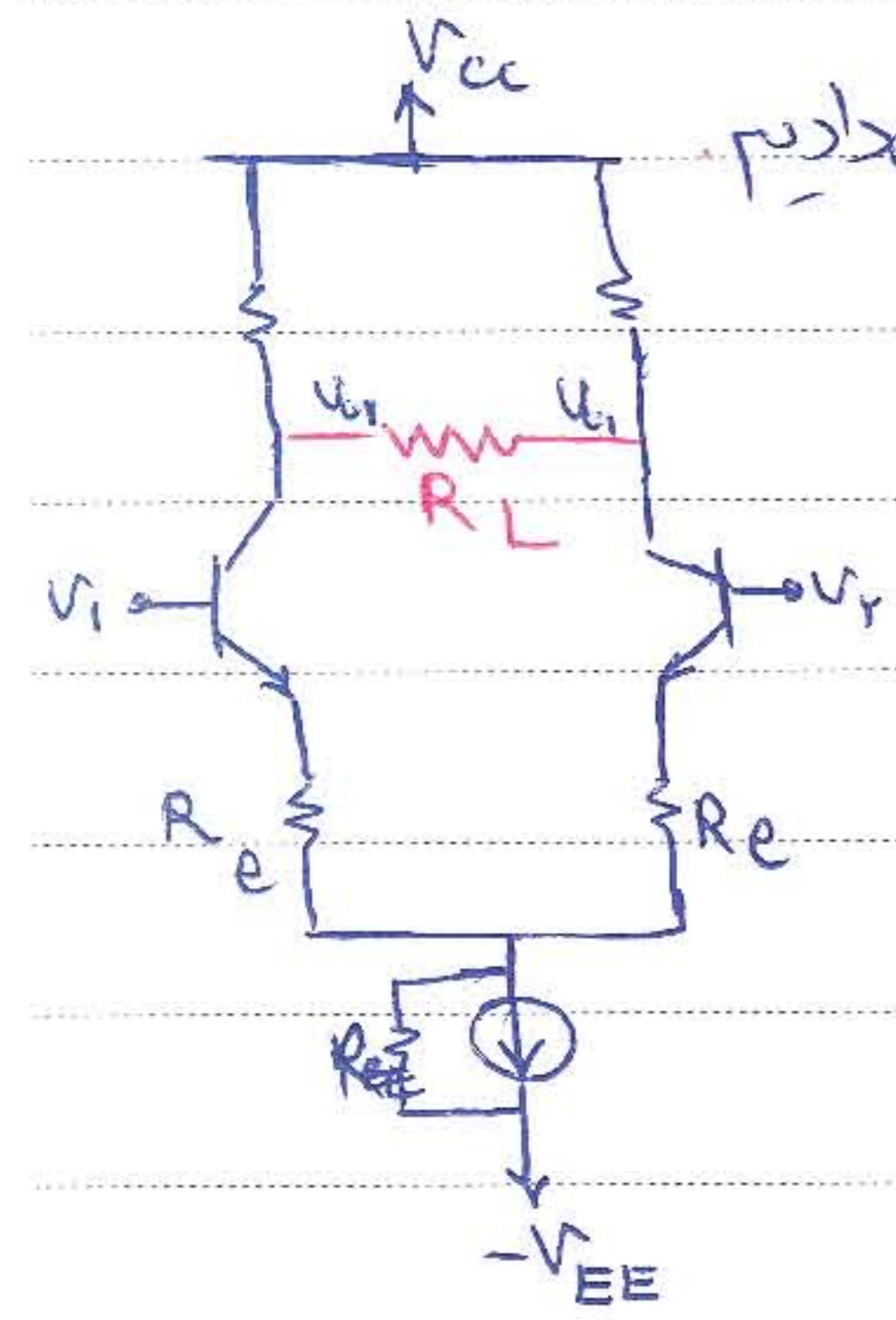


تغییر کننده های اتصال:

همانطور که دیدیم اگر خروجی را در دو پایانه ای در نظر بگیریم رفرانس بیستورها و مقادیر جابجایی ایده آل می بود در آنجا $A_v = 0$

15

20 برای افزایش شباهت رفتار تغییر کننده ها یک مقاومت در امپدانس بیستورها قرار می دادیم



با اینکه مقداری بهره کم می شود که این کمبود بهره را با افزایش یک ضریب دیگر رفع می کنیم

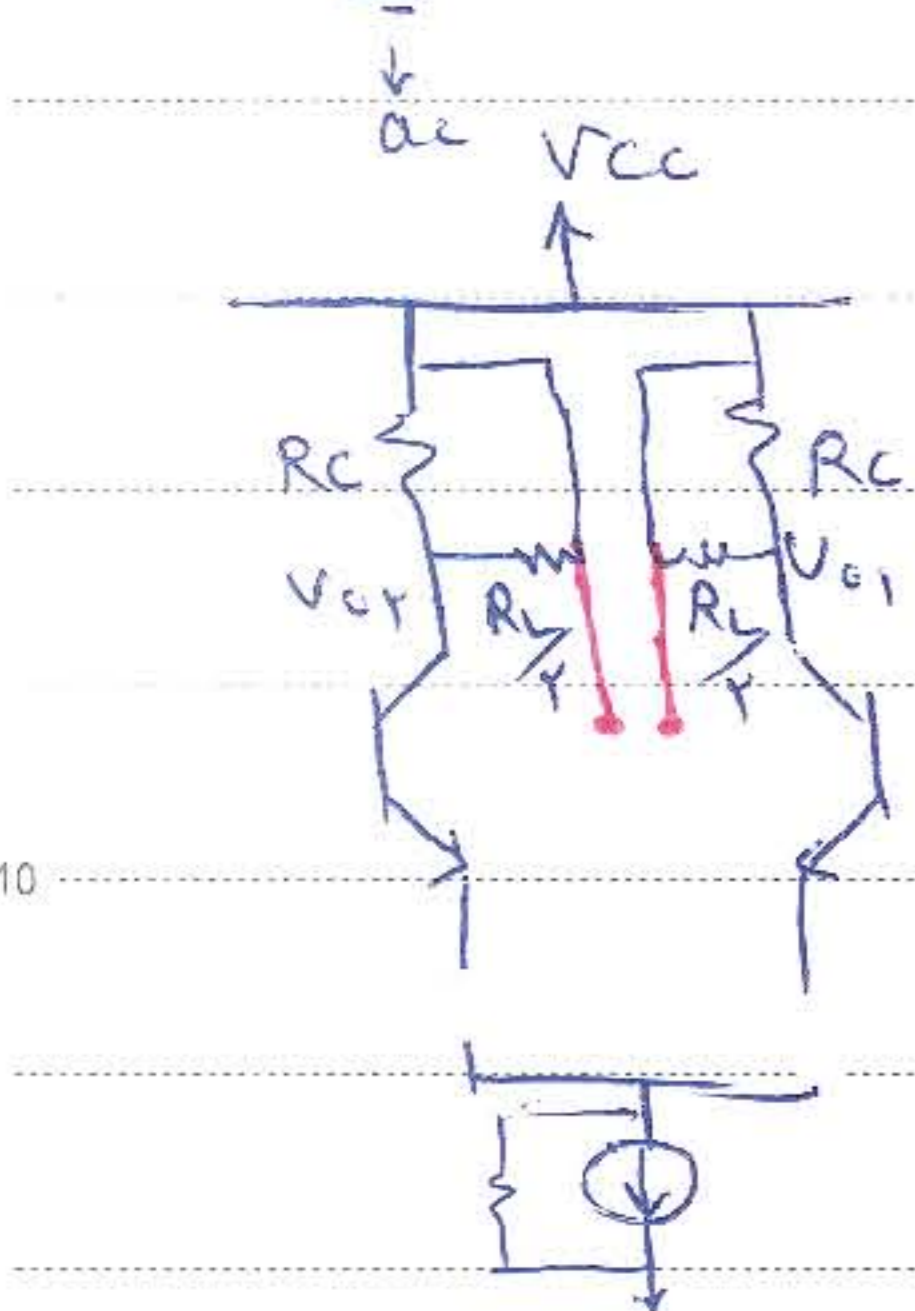
R_L امپدانس ورودی تغییر کننده می تواند باشد که در طبق بعد قرار گرفته است

25

برای تحلیل می‌توان از مدل نیس استفاده کرد

V_{o1} و V_{o2} تریبی هم می‌باشند (این را برای ac می‌نویسیم و گرنه در dc ولتاژ دقیق برابر است)

حال فرض کنیم R_L را با دو نیم تقسیم می‌کنیم و وسط این دو مقادیر برای ac زمین است



$$A_d = \frac{1}{2} g_m R_C \parallel \frac{R_L}{2}$$

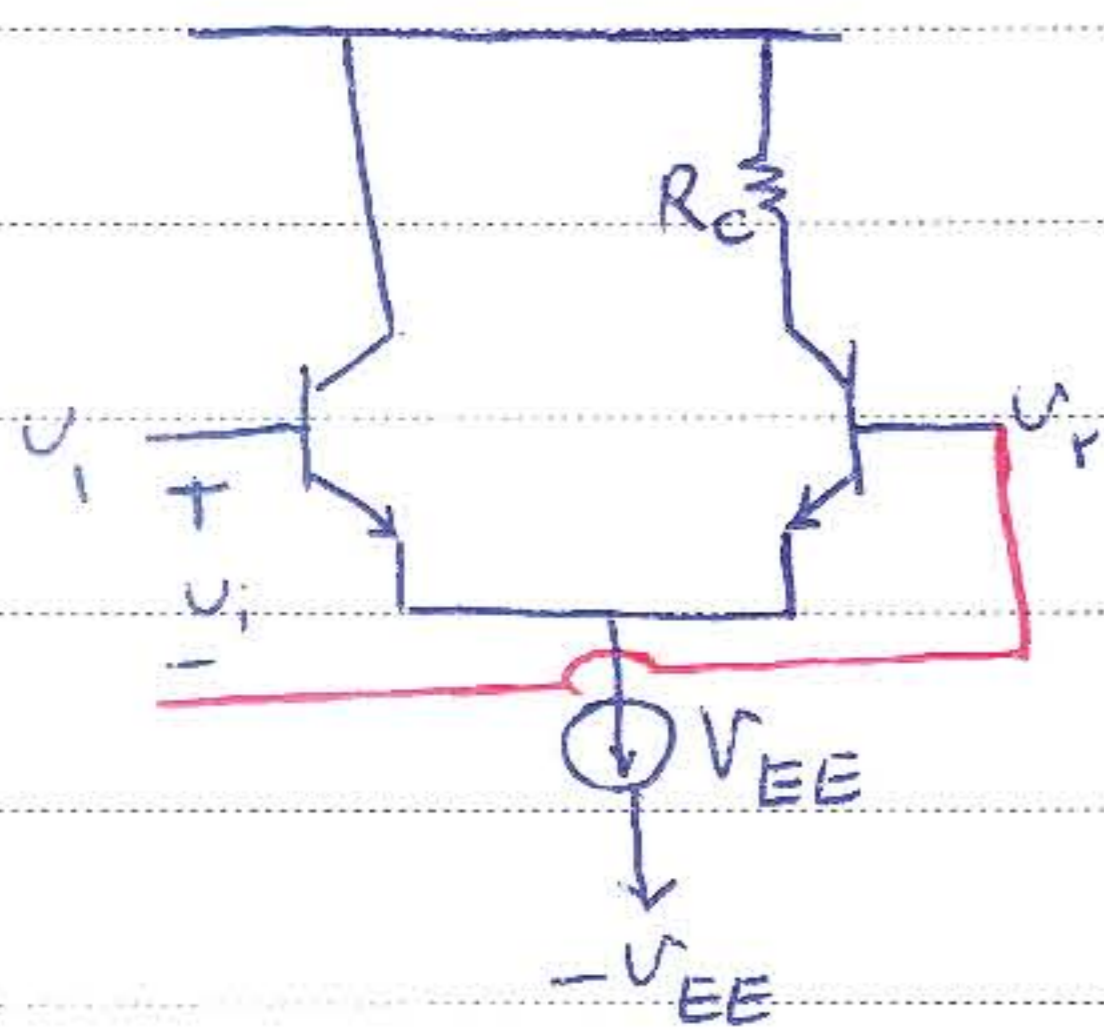
$$A_d = g_m R_C \parallel R_{L/2}$$

$$A_c = 0$$

برای بهره‌ی حالت مشترک می‌داریم:



$$\Rightarrow A_c = \frac{-R_C \parallel R_{L/2}}{r_{EE}}$$



کلیتاً با جای $V_d = V_1 - V_2$ می‌گذاریم و معادله ورودی

را معادله می‌کنیم. $R_{id} = \frac{V_d}{i_d}$

$$R_{id} = \frac{V_{be1} + V_{be2}}{i_{b1}} = \frac{V_{be1}}{i_{b1}} + \frac{V_{be2}}{i_{b1}}$$

$$= r_{\pi 1} + \frac{-V_{be2}}{-i_{b2}} = r_{\pi 2}$$

حال معادله‌های آمپتر را در هر دو سمت قرار می‌دهیم.

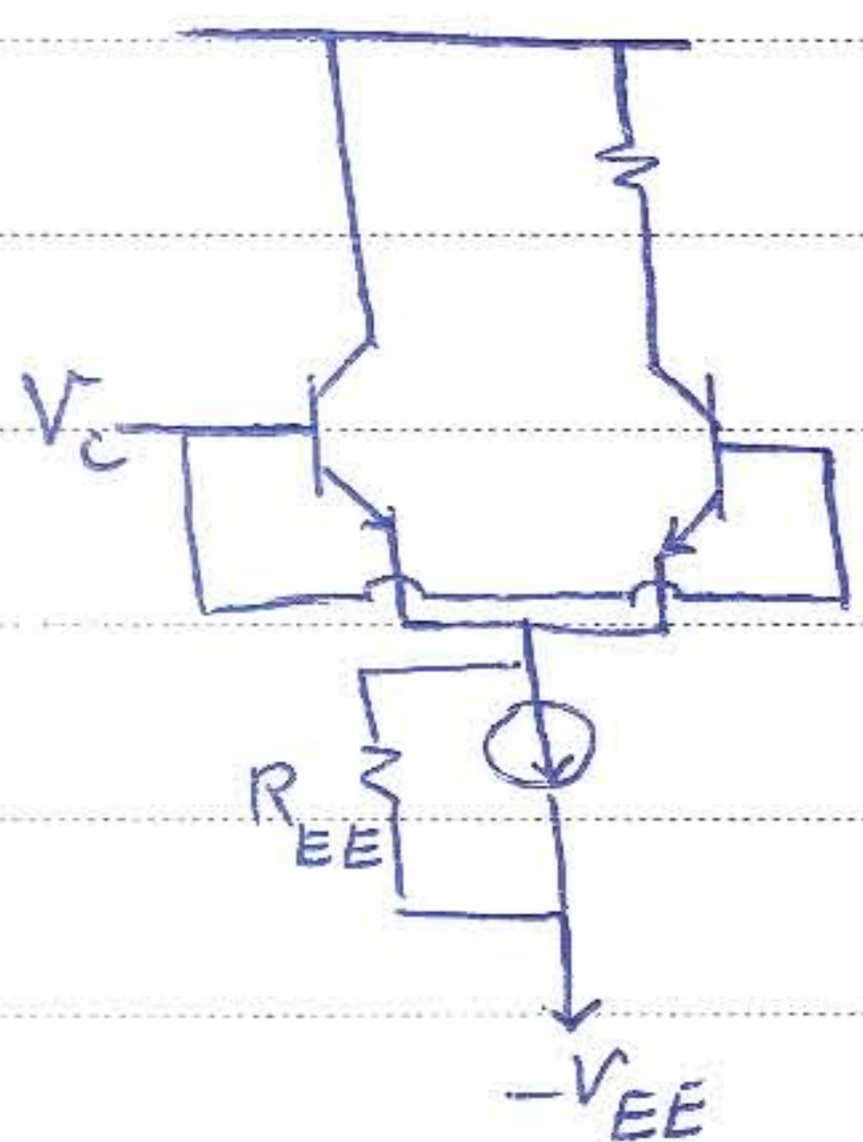
$$V_d = V_{be1} + R_e i_{e1} - i_{e2} R_e + V_{be2}$$

$$Z_i = \frac{V_d}{i_{b1}} = r_{\pi 1} + (\beta + 1)R_e + (\beta + 1)R_e + r_{\pi 2} \Rightarrow Z_i = r_{\pi 2} + 2(\beta + 1)R_e$$

اگر یکی از R_e ها باشد، آنگاه خواهیم داشت:

$$Z_i = r_{\pi 2} + (\beta + 1)R_e$$

حال در حالتی که Common mode آمپلیتد ورودی را بررسی می‌کنیم:

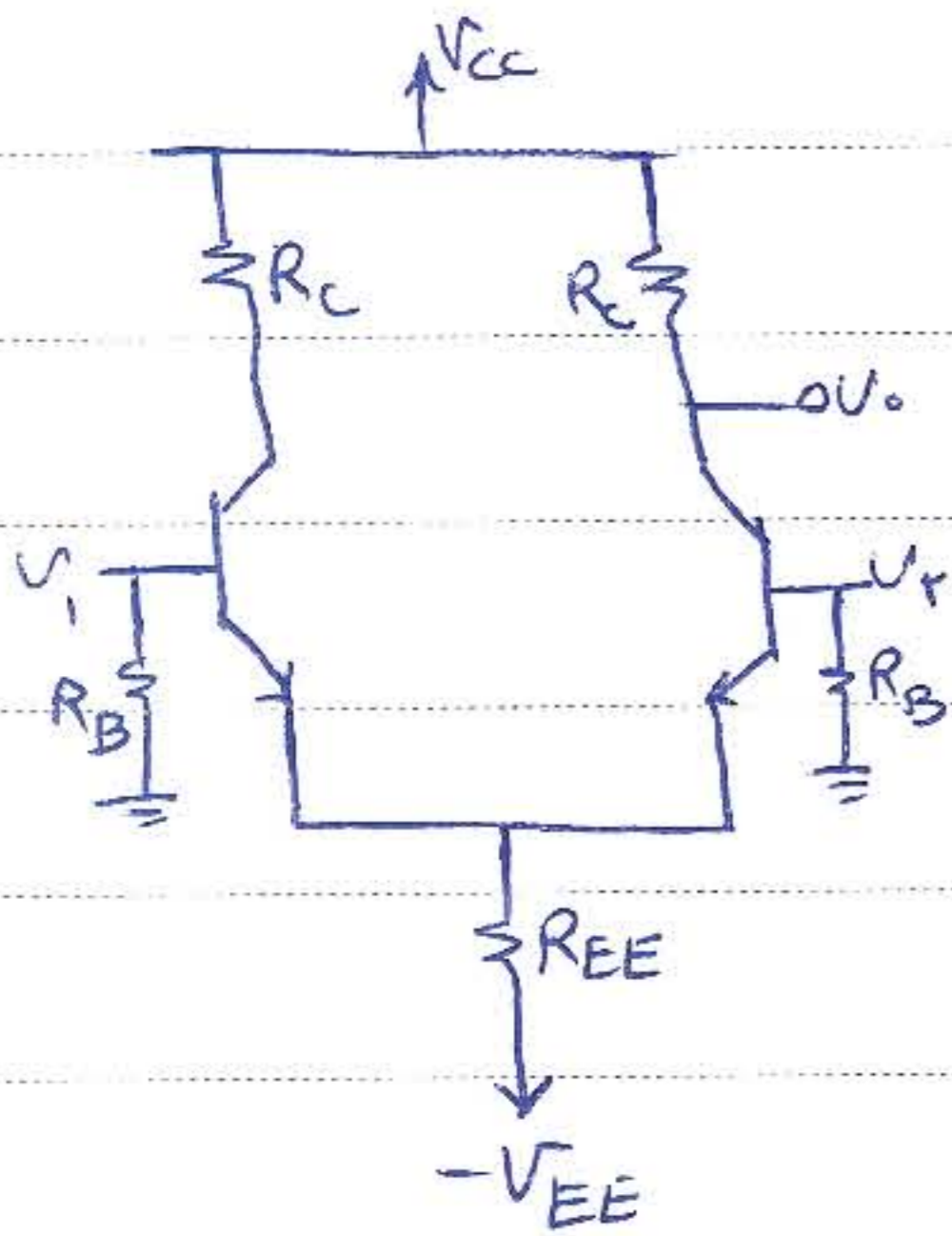


$$Z_{ic} = \frac{V_c}{i_{ib}} = \frac{r_{\pi 1} i_{b1} + r_{\pi 2} R_{EE}}{i_{ib}} = \frac{r_{\pi 1}}{2} + (\beta + 1)R_{EE}$$

اگر منبع جریان ایده‌آل باشد، آنگاه آمپلیتد ورودی در حالت Common mode بینهایت می‌شود.

آمپلیتد ورودی مشابه بسیار تنوع‌گسترده‌هایی دارد.

اگر معادله خروجی ترانزیستور نیز داشته باشیم، آنگاه مدار معادل را گذاشته و سیگنال کوئیک را حل می‌کنیم.



$$A_d = \frac{V_o}{V_i - V_r} = \frac{1}{2} g_m R_c$$

$$A_c = \frac{R_c}{r_e + 2R_{EE}}$$

5 برای بزرگ شدن A_d باید R_c را بزرگ کنیم اما محدودیتی در مقدار R_c داریم زیرا افزایش آن ترانزیستور را با سست اشباع می برد.

$$V_{EE} = R_{EE} I + V_{EB} + \frac{I}{\beta} R_B \Rightarrow I = \frac{V_{EE} - V_{EB}}{R_{EE} + \frac{R_B}{\beta}}$$

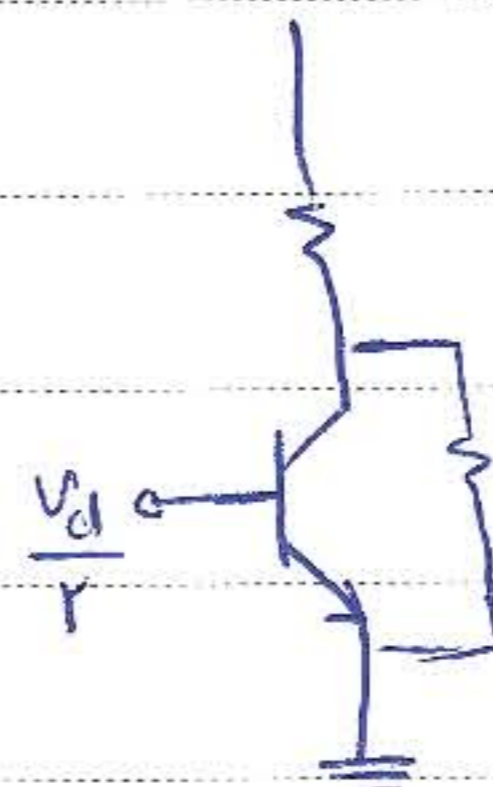
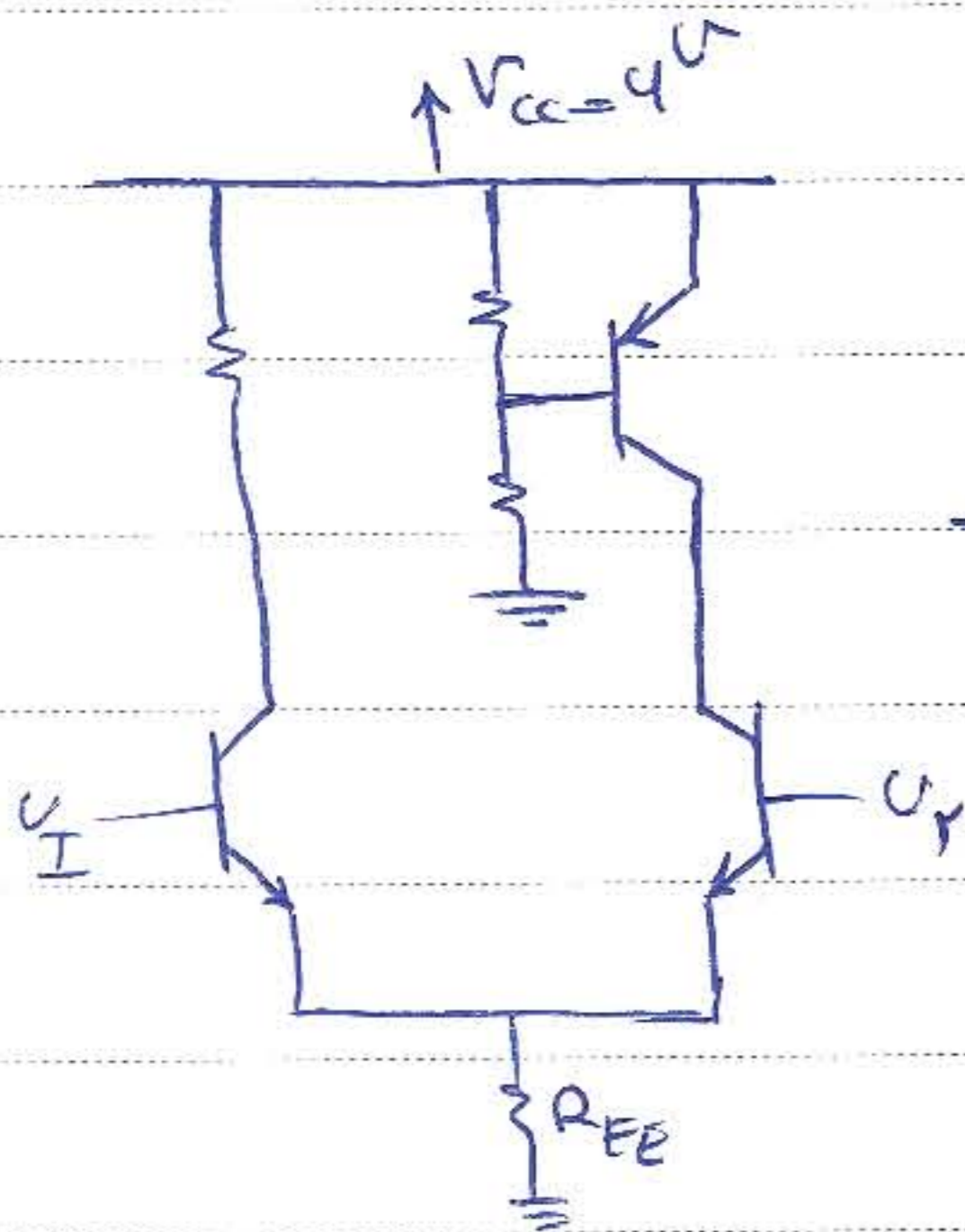
برای افزایش بهره A_d باید I را زیاد کنیم

10 همان این باز یاد شد I ، باز هم با سست اشباع ترانزیستور می رویم راه حل اینست که ولتاژ باتری را بالا ببریم تا از اشباع شدن ترانزیستورها جلوگیری کنیم.

$$V_{CC} = 4V \Rightarrow V_{CE} = 4 + 1V - R_c \Rightarrow R_{c,max} \Big|_{V_{CE,sat}=1V} = 4,5 k\Omega$$

$$I = 2mA$$

برای رفع مشکل فوق از مقاومت اتیواتن استفاده می کنیم

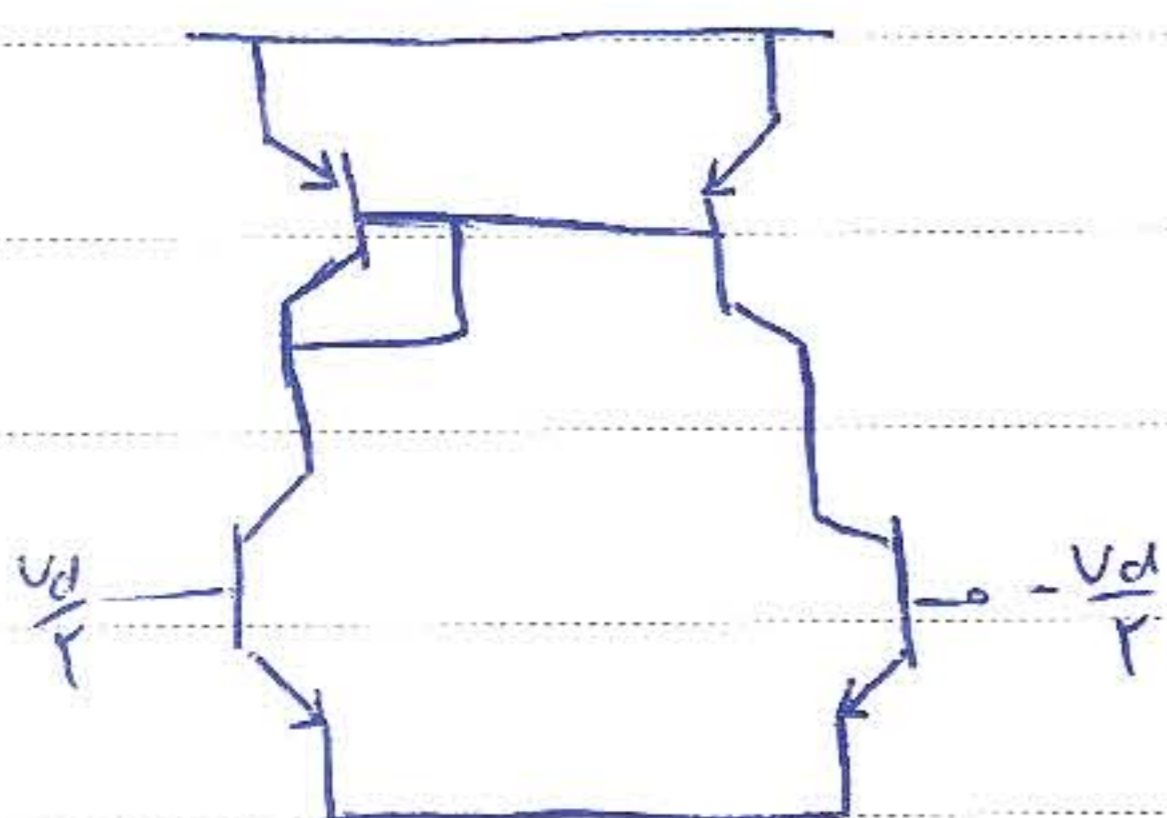


15 چون مقاومت اتیواتن قرار داده شد دارای امپدانس بزرگی است باید امپدانس خروجی خود ترانزیستور را نزدیک نظر بگیریم

$$A_d = \frac{1}{2} \frac{r_{oc} \parallel r_{or}}{r_{er}} = \frac{1}{2} \frac{r_{or}}{r_{er}} = \frac{r_{or}}{2r_{er}}$$

جریان کلکتور ترانزیستورهای Q_1 و Q_2 با توجه بار روی های طرفی 18° اختلاف، 18° اختلاف دارند.

Q_1 و Q_2 تقارن آکنزای داشته در نتیجه جریان جابجاس برابر دارند.



$$i_{cr} = -g_m \frac{V_d}{2}$$

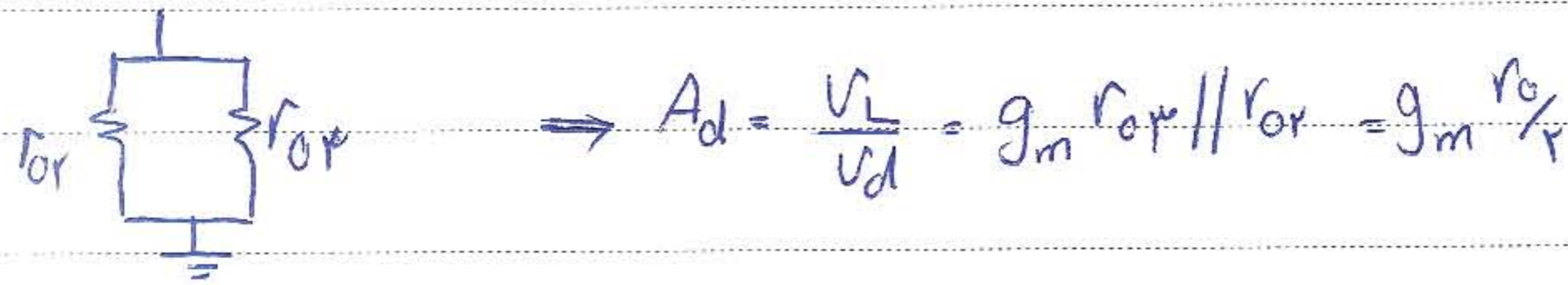
$$i_{c1} = g_m \frac{V_d}{2}$$

$$i_{c2} = g_m \frac{V_d}{2}$$

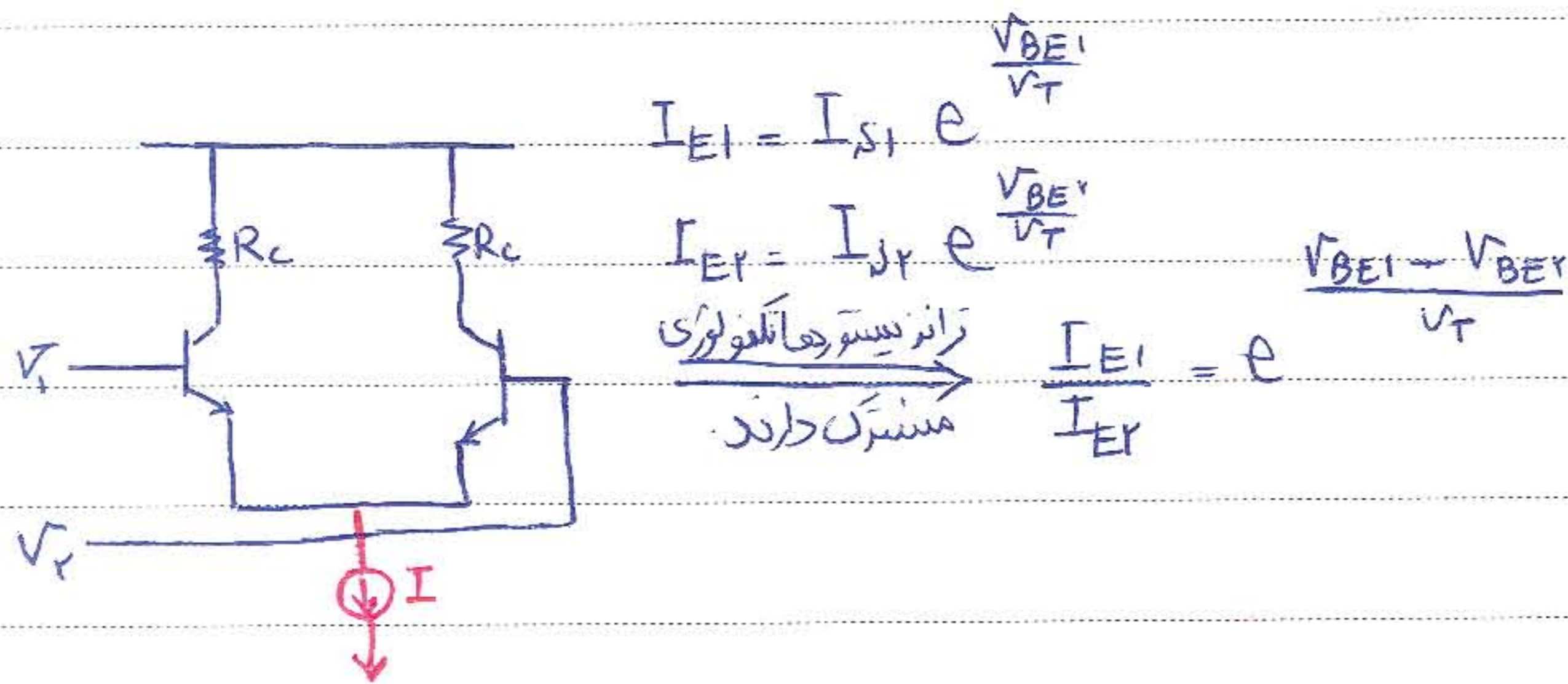
$$i_{cp} = g_m \frac{V_d}{2}$$

$$\Rightarrow i_{cL} = i_{cp} - i_{cr} = g_m V_d \Rightarrow V_L = g_m V_d R_L \Rightarrow \frac{V_L}{V_d} = g_m R_L$$

اگر R_L نباشد آنگاه r_o ترانزیستورها با عنوان بار قرار می گیرند. برای به صورت معادل خواهیم داشت:



این مقادیر همواره وجود دارند و اگر در حضور R_L بزرگ نخواهیم مدار را بررسی کنیم باید بار $r_{o1} \parallel r_{o2} \parallel R_L$ در نظر بگیریم.

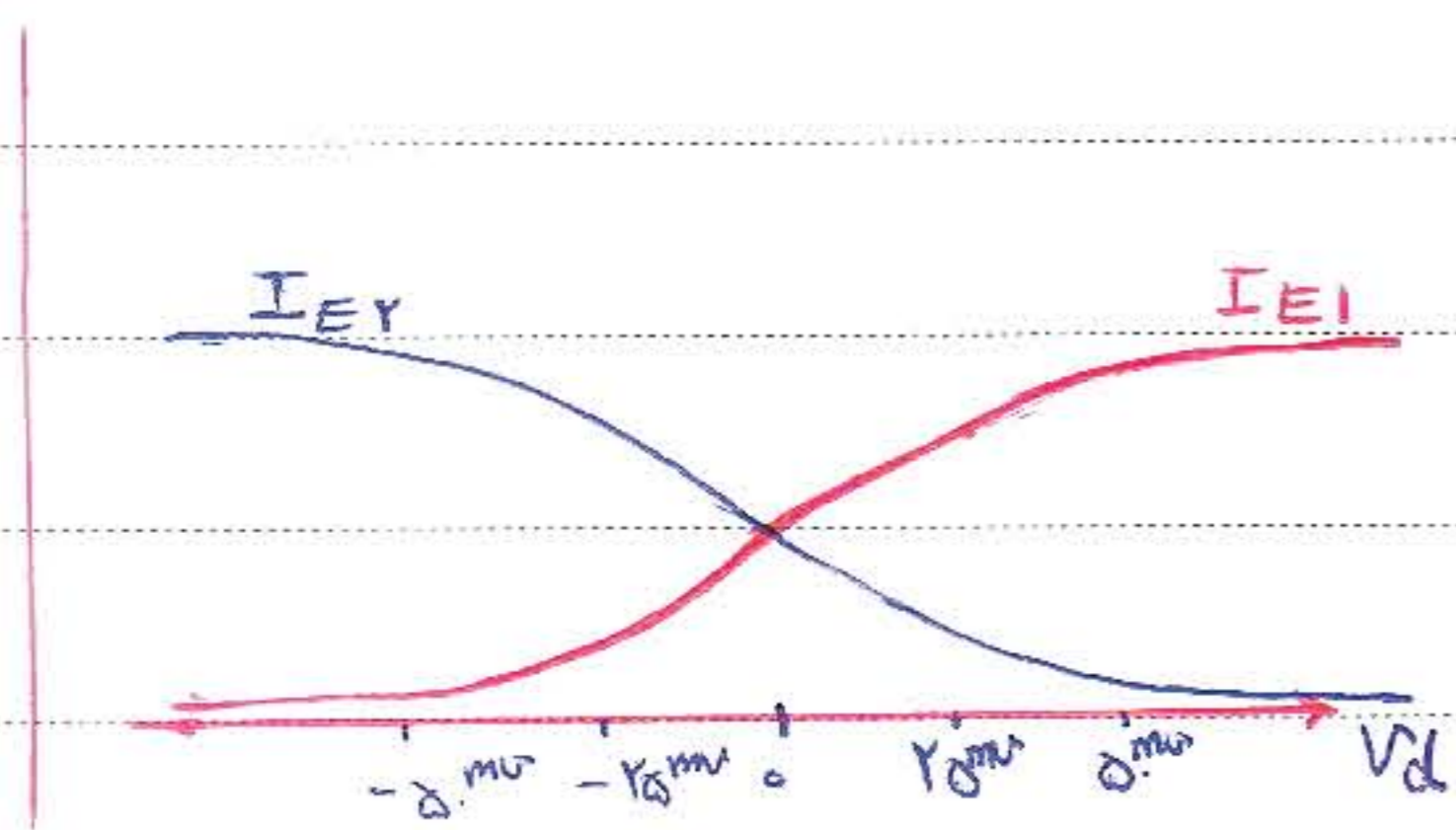


$$\Rightarrow \frac{I_{E1}}{I_{E1} + I_{E2}} = \frac{e^{\frac{V_{BE1} - V_{BE2}}{V_T}}}{1 + e^{\frac{V_{BE1} - V_{BE2}}{V_T}}}$$

$$\Rightarrow \frac{I_{E1}}{I} = \frac{e^{\frac{v_d}{V_T}}}{1 + e^{\frac{v_d}{V_T}}} = \frac{1}{e^{-\frac{v_d}{V_T}} + 1}$$

$$V_{BE1} - V_{BE2} = V_{B1E} - V_{B2E} = V_{B1B2} = v_d$$

حال می خواهیم تغییرات I_{E1} را نسبت به v_d رسم کنیم



$$v_d = 0 \Rightarrow I_{E1} = \frac{I}{2} \Rightarrow I_{E2} = I - I_{E1} = \frac{I}{2}$$

$$v_d = 25 \text{ mV} \Rightarrow I_{E1} = \frac{I}{1 + e^{-1}} \approx 0.7 I$$

$$v_d = 5 \text{ mV} \Rightarrow I_{E1} = 0.18 I$$

$$v_d = 100 \text{ mV} \Rightarrow I_{E1} = 0.98 I$$

$$v_d = -25 \text{ mV} \Rightarrow I_{E1} = \dots$$

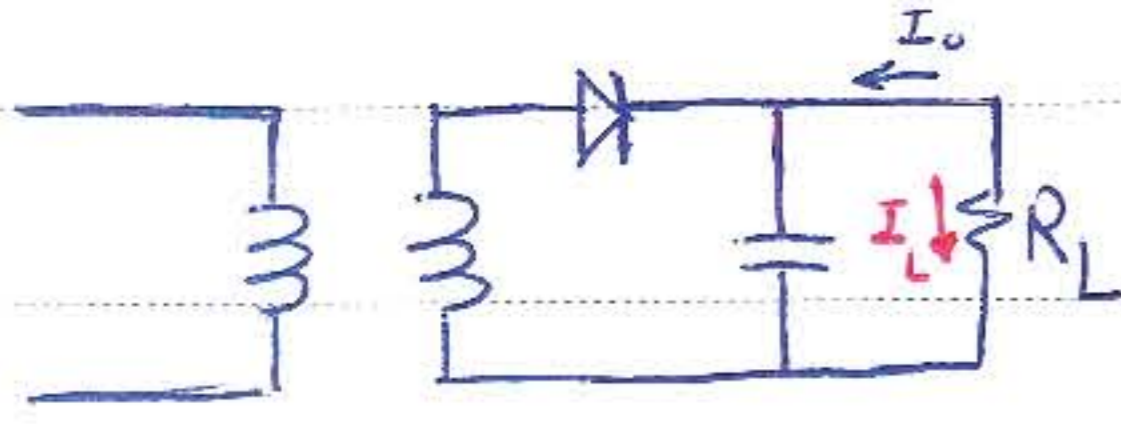
در یک محدوده ی خاص، رفتار تقریباً خطی است و آن بازه ی $25 \text{ mV} < v_d < -25 \text{ mV}$ می باشد.

در یک ترانزیستور، تغییرات v_{BE} باید $v_{BE} < 10 \text{ mV}$ باشد اما در حالت فوق v_d از 25

در ترانزیستور استفاده کردیم داریم $v_d < 25 \text{ mV}$ باید برقرار باشد و این یعنی بازه ی تقریب خطی افزایش یافته است.

و حتی از تقویت کننده ی دینامیک استفاده می کنیم حتی در ناحیه خطی تکرار داریم.

رگولاتورهای ولتاژ:



ولتاژ روی خازن به دلایل مختلفی امکان تغییر دارد.
یکی از این دلایل تغییر ولتاژ برق شهر است و این وجهی از دستداده ها مضرت است.

یکی دیگر از دلایل مقاومتی است که با عنوان بارها مدار وارد می شود.
عامل دیگر تغییر ولتاژ DC، دما است با افزایش دما مقاومت های اهنی زیاد شده و تلفات افزایش می یابد در نتیجه ولتاژ کم می شود.

$$\Delta V_o = \frac{\partial V_o}{\partial V_i} \Delta V_i$$

S_i

هرچه $\frac{\partial V_o}{\partial V_i}$ کوچکتر باشد حساسیت کمتر است و تاثیر V_i کم می شود.

$$\Delta V_o = \frac{\partial V_o}{\partial T} \Delta T$$

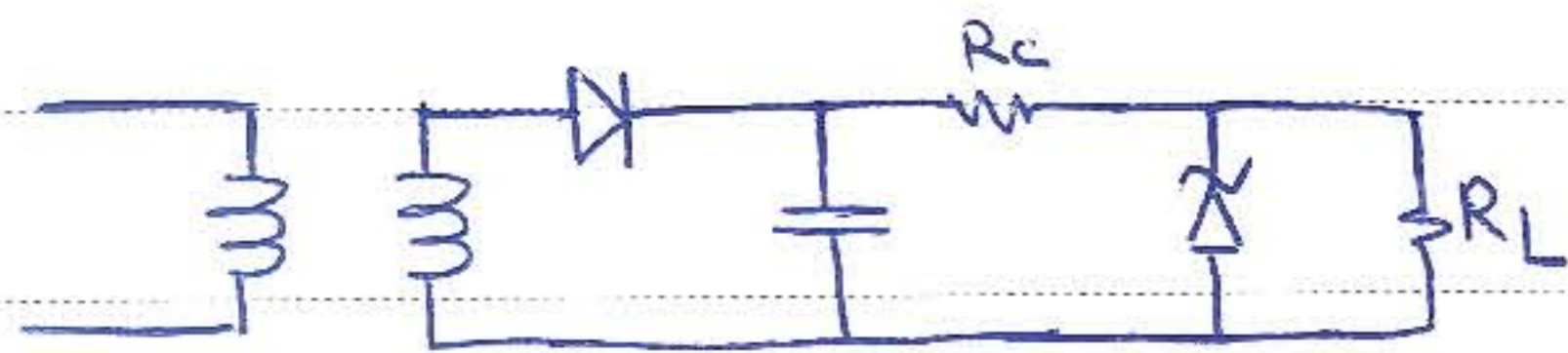
S_T

$$\Rightarrow \Delta V_o = S_i \Delta V_i + S_T \Delta T + R_o \Delta I_L$$

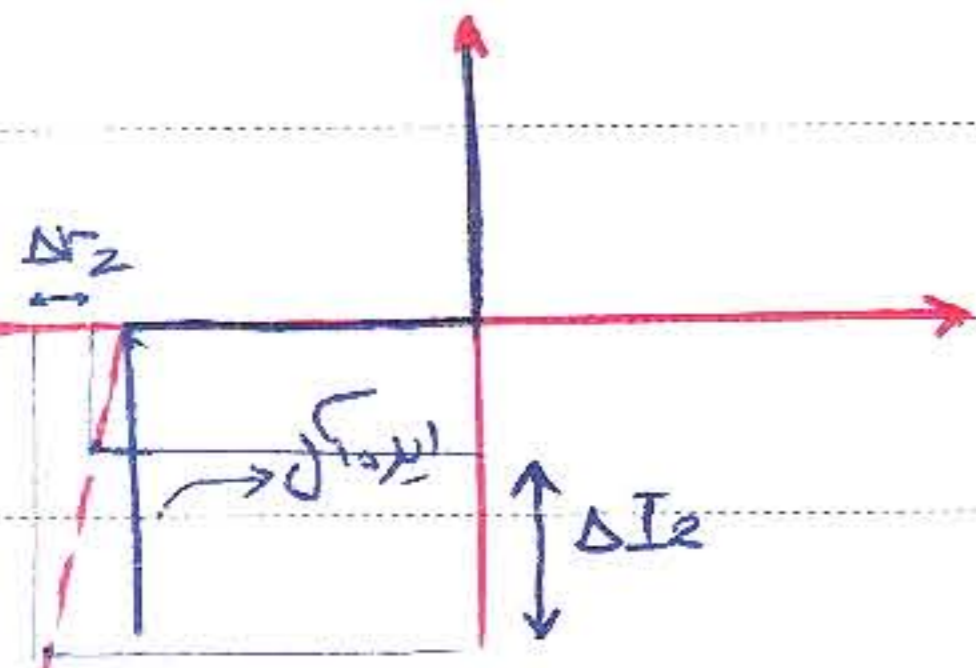
$$\Delta V_o = \frac{\partial V_o}{\partial I_L} \Delta I_L$$

R_o

برای پایداری بیشتر مدار، از ساختار مقابل استفاده می کنیم.
با تغییر I_L مثلاً زیاد شدن آن جریان، ترنم می شود برعکس و با عبارت دیگر میانی که از R_c گذرد ثابت بوده و بار بستگی ندارد اگر فرایده آل باشد یعنی مشخصه ای مشابه مقابل داشته باشد.



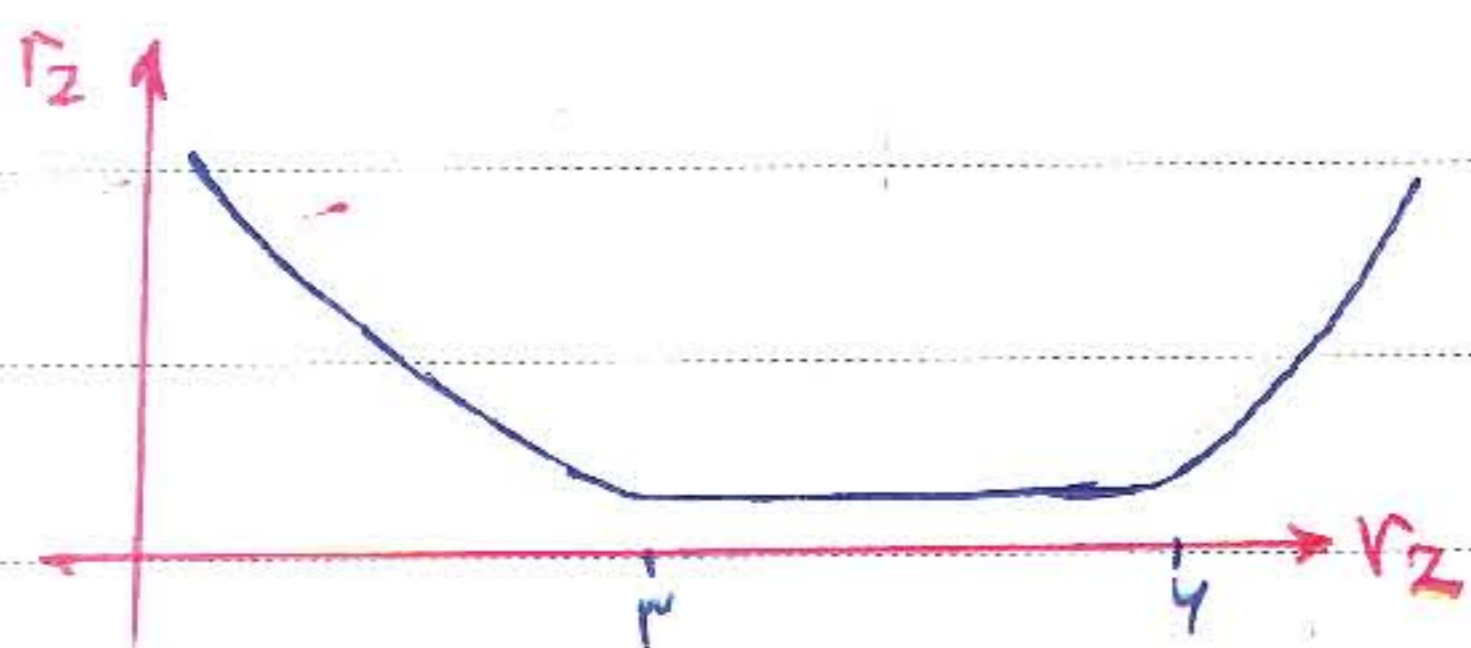
می توانیم بگیریم و لنگر ناملاً ثابت شده است. اما در عمل زخم مشخصه غیرایده آل دارد.



زخمها معمولاً در محدوده ۳-۹ ولت مقاومت کم و تقریباً ثابتی دارند.
بنابراین ترجیح داده می شود برای نسبت ولتاژ خارج از بازه ۳-۹ از جند زخم استفاده می شود اما برای کمتر از بازه کاری نمی توان کرد.

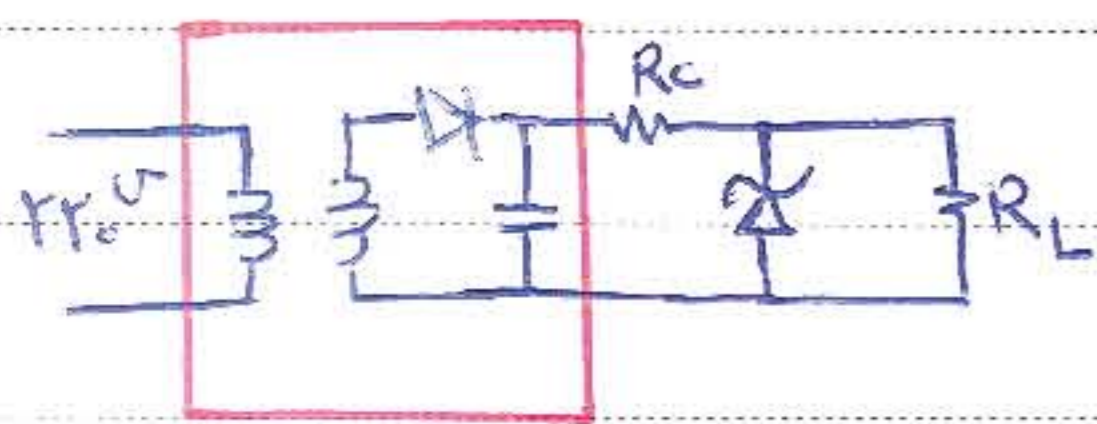
$$r_z = \frac{\Delta V_z}{\Delta I_z}$$

واقعی



* مسأله V_{BE} دو ترانزیستور متناوبی ۷، ۹۷۵.
با ازای جریان های برابر است. حال ولتاژی ۸ ولتی در ورودی ترانزیستور ها می گذاریم برای اینکه اختلاف جریان با کمتر از ۰.۵ برابر باشد R_c را حساب کنید؟

انتخاب نرنه دو بار امتری گردد



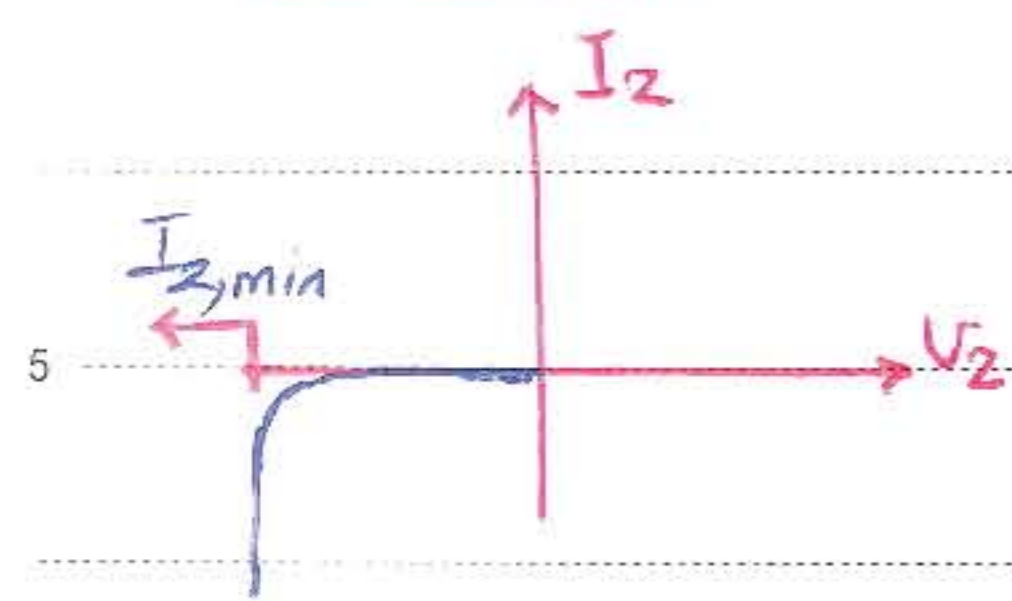
(1) V_Z

(2) $P_Z(I_Z)$

$I_{L, min} = 100 \text{ mA}$

مثلاً اگر بخواهیم ولتاژ 4V داشته باشیم باید $I_{L, max} = 1 \text{ A}$ باشد

فرض می‌کنیم $I_{Z, min} = 5 \text{ mA}$



$I_{L, max} = 1 \text{ A}$ و جریان زنی نیز نباید از 5 mA کمتر گردد پس باید جریان 100 mA

بگذرد. وقتی ماکسیمم جریان از بار می‌گذرد باید از زنی 5 mA بگذرد و وقتی جریان می‌نیم از بار می‌گذرد بار هم

100 mA می‌تواند از مقاومت R_C می‌گذرد پس زنی باید بتواند 90.5 mA باشد، ازجمله

$R_C = \frac{1 \text{ V}}{100.5 \text{ mA}} = 1 \Omega \Rightarrow R_{RC} = 1 \text{ W}$

با فرض اینکه مقاومت دیود همک زنی 1Ω می‌خواهیم تغییرات ولتاژ خروجی را برای جریان‌های مختلف

بار حساب کنیم $I_{Z, max} = 90.5 \text{ mA} \Rightarrow V_o = V_Z + r_Z \times 90.5 \text{ mA} \approx 4.12 \text{ V}$

هرگاه جریان خروجی کم شود ولتاژ خروجی زیاد می‌شود و وقتی جریان خروجی 1 A باشد داریم

$I_Z = 5 \text{ mA} \Rightarrow V_o = V_Z + r_Z \times 5 \text{ mA} \approx 4 \text{ V}$

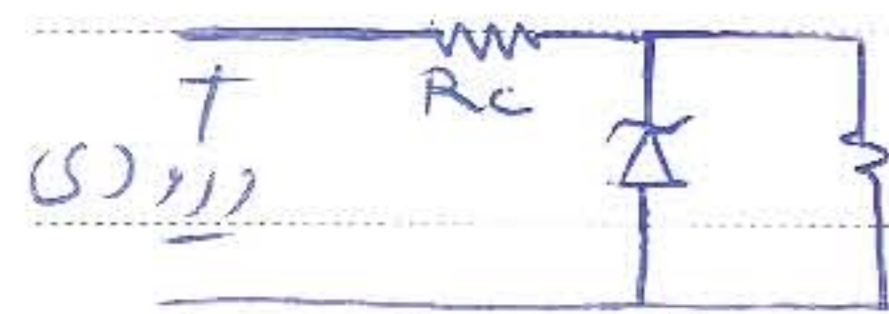
بنابراین وقتی حداکثر جریان بار را داریم ولتاژ روی r_Z کمترین مقدار خود را دارد

$\Delta V_{out} = \Delta I_L \times R_Z$

بنابراین برای دانستن ولتاژی باید زنی انتخاب کنیم که حداقل مقاومت دیود همک را داشته باشد و

نرنه‌های بین 4-2 ولتی این خاصیت را دارند با همین دلیل برای تأمین ولتاژ 12 ولتی بهتر

دو زنی 4 ولتی را قرار دهیم تا مقاومت دیود همک کمتری داشته باشد



حال فرض کنیم جریان بار ثابت و ولتاژ ورودی تغییر کند

در این حالت با فرض جریان بار ثابت 1 آمپری اگر 1 تغییر در ورودی 7 ولتی داشته باشیم داریم:

$I'_C = \frac{V_1 - V_Z}{R_C} = 1.7 \text{ A}$

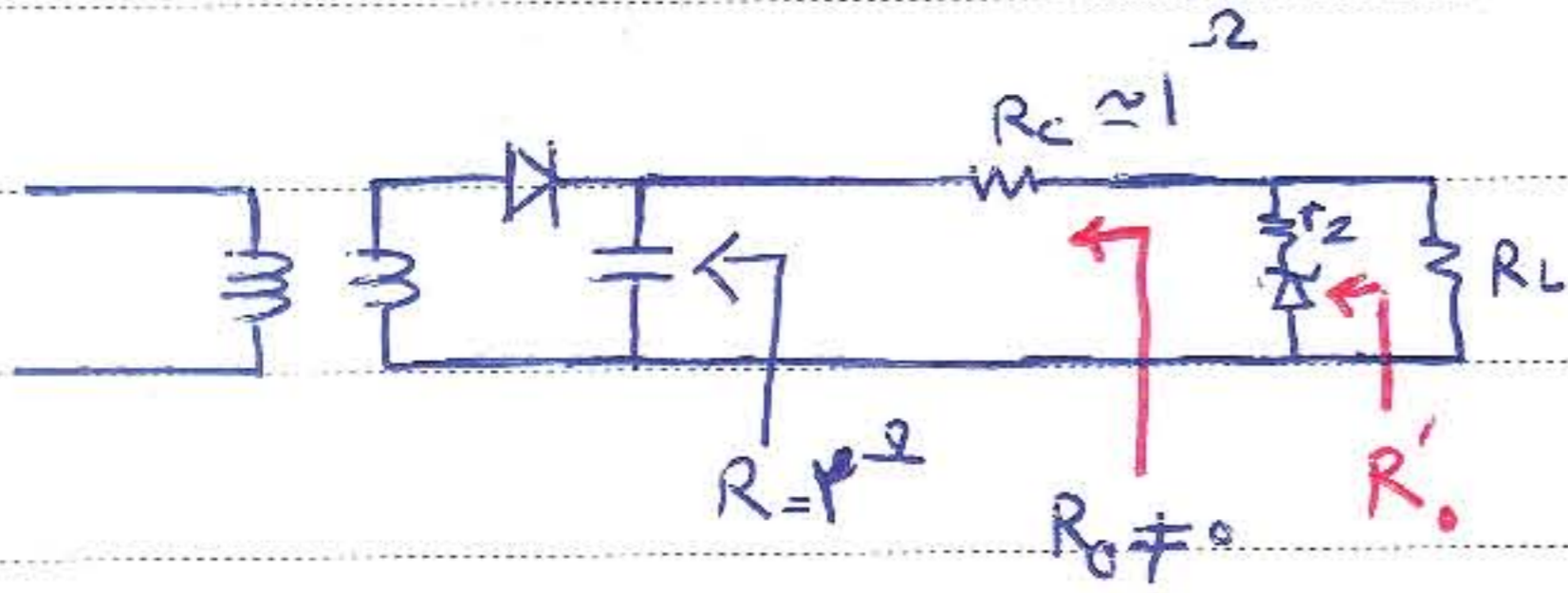
بنابراین 1.7 آمپر به داخل زنی ورودی تلفات 21 و ولتی ایجاد کرده و خروجی 4.12 ولتی می‌شود

اگر ورودی کاهش پیدا کند می‌توان با هدری برسیم که جریان R_C آنقدر کم شود که دیگر نتواند جریان مورد

نیاز بار را تحویل بدهد

جریان بار در حالت حداکثری صفری شود و جریان زیرمکمل جریان بار است یعنی وقتی یکی ماندهسیم است دیگری می نوسان است عیب ها

زنی باید انتخاب کنیم که جریان ماندهسیم آن خیلی بالاست و در نتیجه تلفات ما در نیم روی زنی را خواهیم داشت و در نتیجه رکتور دوسر مجموع زنی بالا می رود در حالی که ما می خواهیم رکتور فروبی ثابت باشد چرا که تغییرات جریان زنی بیشتر باشد ΔV_e نیز بیشتر خواهد بود و تغییرات جریان زنی در اندازه تغییرات جریان بار است.



منابع تغذیه رگولر نشده مقاومت فروبی بزرگی دارند. کار دیگری که زنی انجام داده اندست که مقاومت فروبی را کم کرده است.

$$R_o = 4 \Omega$$

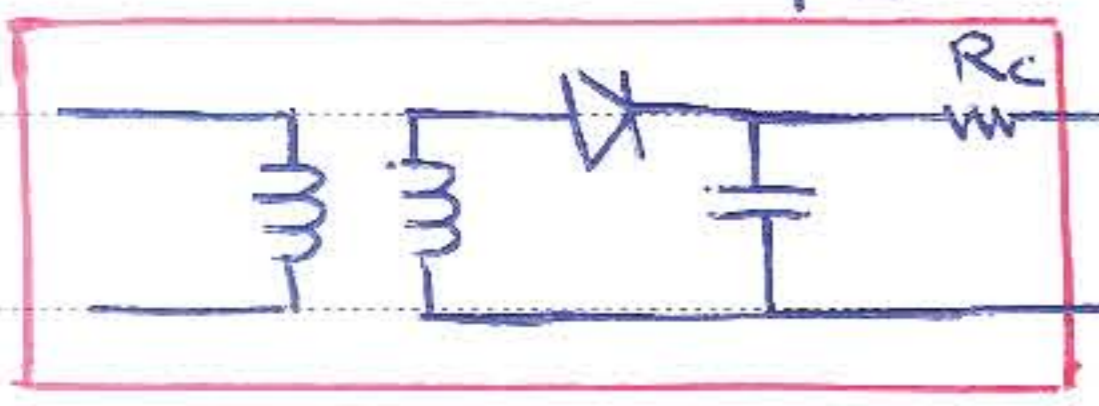
$$R'_o = r_d \parallel 4 \approx r_d$$

اگر $r_d = 0$ بود آنگاه منبع تغذیه ما کاملاً ایده آل بود یعنی هم با تغییر برق سلف و هم با تغییر جریان بار

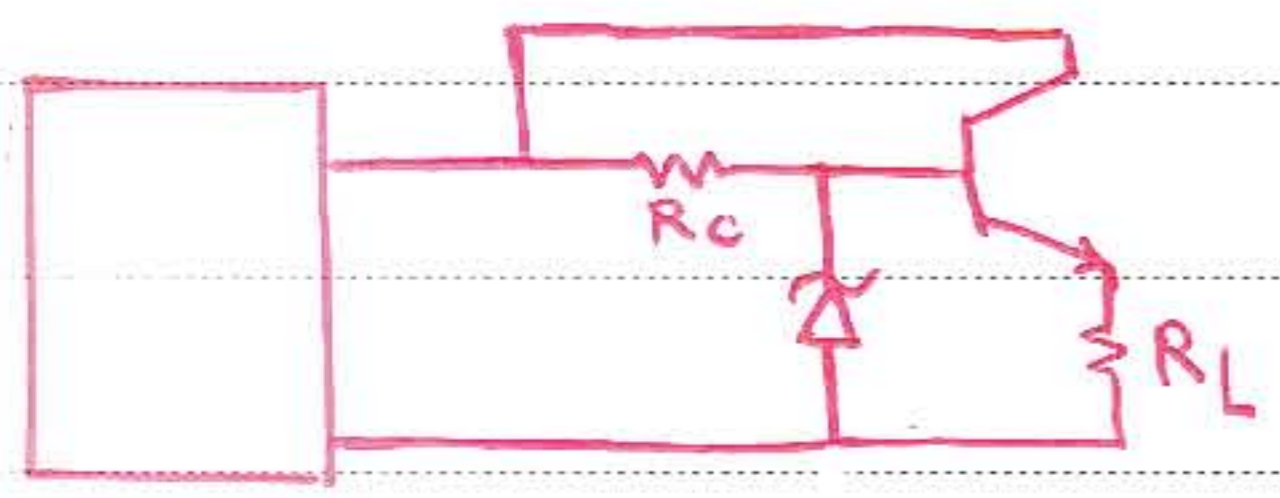
مثال: یک رگولاتور زنی طراحی کنید که بتواند ولتاژ ۱۲ ولت را برای جریان حداکثر ۱ آمپر تأمین نماید. میانچه مقاومت دینامیک زنی r_d باشد تغییرات برق سلف ۱۰٪ باشد و تغییر ولتاژ فروبی منبع تغذیه رگولر نشده $\frac{4}{100} mV$ باشد حداکثر تغییر ولتاژ فروبی را محاسبه کنید. حداکثر دمای قابل تحمل $200^\circ C$ است؟
جریان زنی نیم را 10^{mA} در نظر بگیرید.

اگر بتوانیم بار هم مقاومت خروجی را کمتر از حالتی کنیم که از آن استفاده کردیم می توانیم ولتاژ کملاً گولیه شده ای بدست آوریم.
 از طرف دیگر (اندام) مدار تقبی کم است زیرا هندای کابا کمترین جریان خود را می کشد از رز حد اکثر جریان عبوری کند و این جریان در r_e تلفات ایجاد می کند

از اینجا بعد کل مقبره ای معقل را در داخل یک جعبه نشان می دهیم:



حال بسا همکار زیر را بررسی می کنیم:
 چون جریان کلکتور تابعی از ولتاژ کلکتور-امیتر نیست و فقط باید ترانزیستور در منطقه فعال باشد پس تغییر ولتاژ کلکتور برای ما اهمیتی ندارد



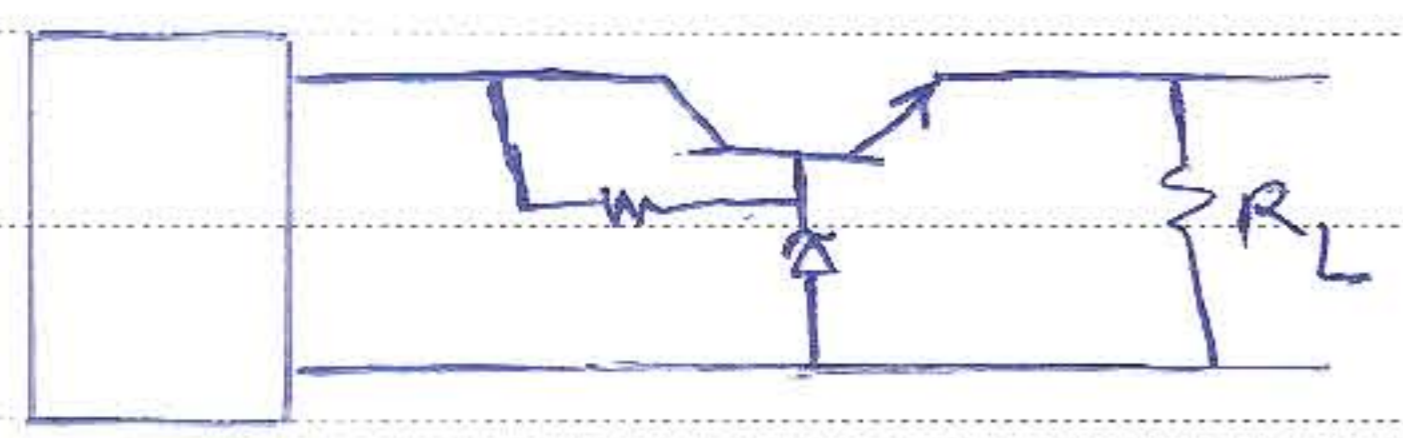
در اینجا اصلاً به فرقی توان نیازی نداریم. میان زمین و جریان بیس را حتی کمتر در حالتی که میان بیس $\frac{1}{\beta}$ میان بار است پس ΔI زمین برابر $\frac{\Delta I_c}{\beta}$ می گردد.

$$R'_o = r_e + \frac{R_o}{\beta + 1}$$

$$r_e = \frac{r_{emitter}}{I_c} \rightarrow \text{مقاومتی بسیار کوچک}$$

در این حالت اولاً ولتاژ خروجی را باید از کردیم، ثانیاً چون توان ترانزیستور از توان زمین کمتر است پس عبیت را نیز کاهش داده ایم.

حال مدار فوق را با صورت زیر بررسی می دهیم:
 ولتاژ منبع رگولیشن شده بین ترانزیستور خروجی تقسیم شده و با عبارتی ترانزیستور بیس در روی خروجی سری شده است



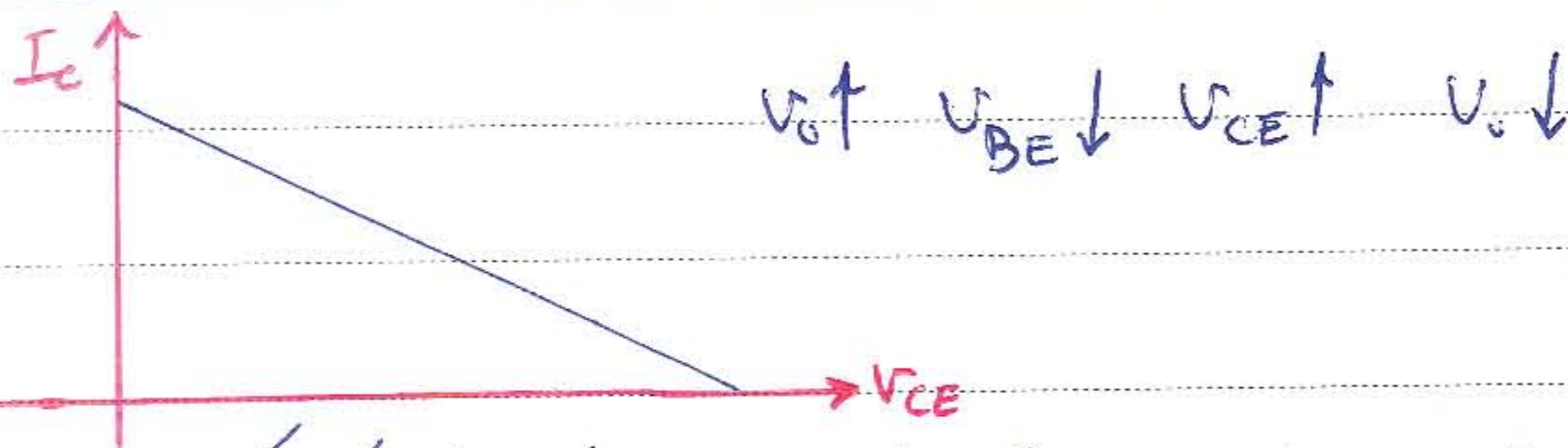
$$V_{unreg} = V_{CE} + V_o$$

اگر I_L کم شود، V_o کم خواهد شد و در نتیجه چون ولتاژ بیس ثابت است و ولتاژ بیس امیتر زیاد می شود پس ولتاژ

امیتر زیاد می شود. از طرف دیگر نیز می توان گفت با افزایش جریان V_{CE} کم می شود و با توجه به رابطه فوق V_o زیاد می شود. در نتیجه اجاره ای تغییر با V_o داده نمی شود. بنابراین مدار نسبت با تغییر I_L عکس العمل نشان

$$I_L \downarrow \quad V_o \downarrow \quad V_{BE} \uparrow \quad V_{CE} \downarrow \quad V_o \uparrow$$

دارد و نمی تواند ولتاژ تغییر کند



پس اجازه افزایش V_c نیز داده نمی شود.

P_{tr} برابر با $V_{CE} \times I_c$ است و برای کاهش هزینه نیاز داریم که V_{CE} تا حد امکان کوچک کنیم چون نزدیک است باج هدسینیم $\beta = 100$ و $V_c = 9V$ همچنین $I_c = 10mA$ می خواهیم مدار را طراحی کنیم $I_{z,max} = 5mA$ فرض کنید، $I_z = 15mA$ می باشد.

$$V_z = V_c + V_{BE} = 9 + 1V = 10V$$

جریان عبوری از R_c هم بیس را تغذیه می کند و هم زener را تغذیه می کند.

وقتی جریان بار ما کمترین است I_c باید می بیس باشد جریان عبوری از بیس در این حالت را بدست می آوریم.

$$I_{L,max} = 10A \rightarrow I_{B,max} = \frac{10A}{100} = 100mA$$

$$I_{z,max} = 100mA + 5mA = 105mA$$

باید ولتاژ روی R_c را فرض کنیم در اینجا $1V$ در نظر می گیریم. در این صورت ولتاژ کلکتور و در نتیجه کلکتور را می توانیم بدست آوریم.

در بعضی موارد نیز ابتدا V_{CE} در نظر می گیریم و باین ترتیب ولتاژ روی R_c را بدست می آوریم.

$$V_{CE} = 2V \Rightarrow V_{R_c} = 1.4V \Rightarrow R_c = \frac{1.4V}{105mA} \approx 13\Omega$$

$$I_{z,max} = 105mA$$

$$P_z = 10V \times 105mA = 1.05W$$

همانطور که می بینیم، در مورد استفاده در اینجا توان مصرفی بسیار کتری از حالت قبل دارد.

$$V_{unreg} = V_c + V_{CE} = 11V$$

حال را بدست می آوریم. ولتاژ $unreg$ حداقل باید $11V$ ولت باشد.

$$P_{tr} = V_{CE} \times I_{L,max} = 2V \times 10A = 20W$$

پس مدار طراحی کردیم. حال می خواهیم $10V$ را بدست آوریم.

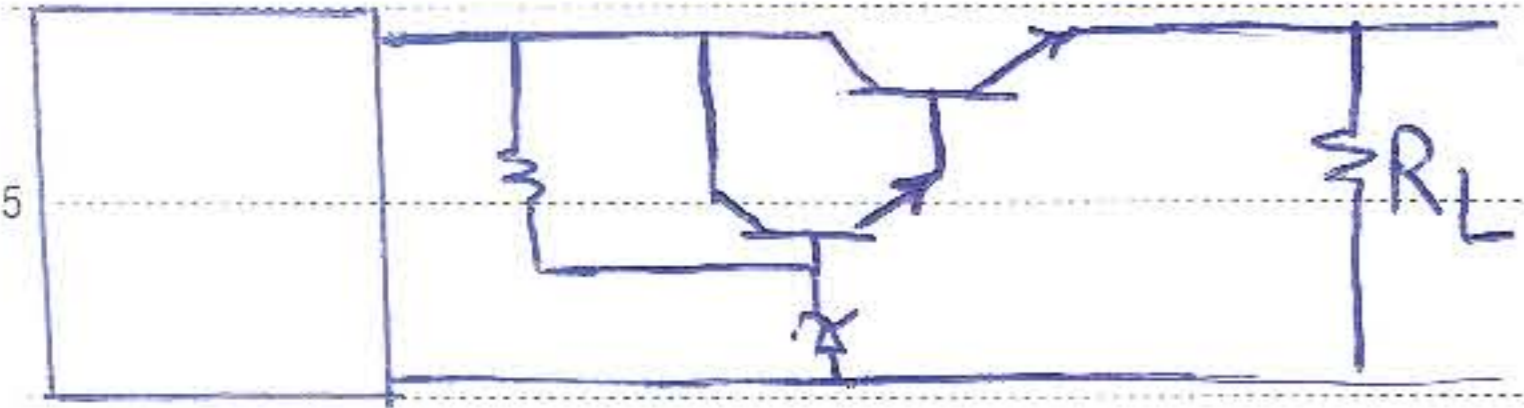
Subject:

Year. Month. Date. ()

$$\Delta V_2 = 100 \text{ mA} \times 0.5 = 50 \text{ mV}$$

$$\Delta V_o = \Delta V_2 = 50 \text{ mV}$$

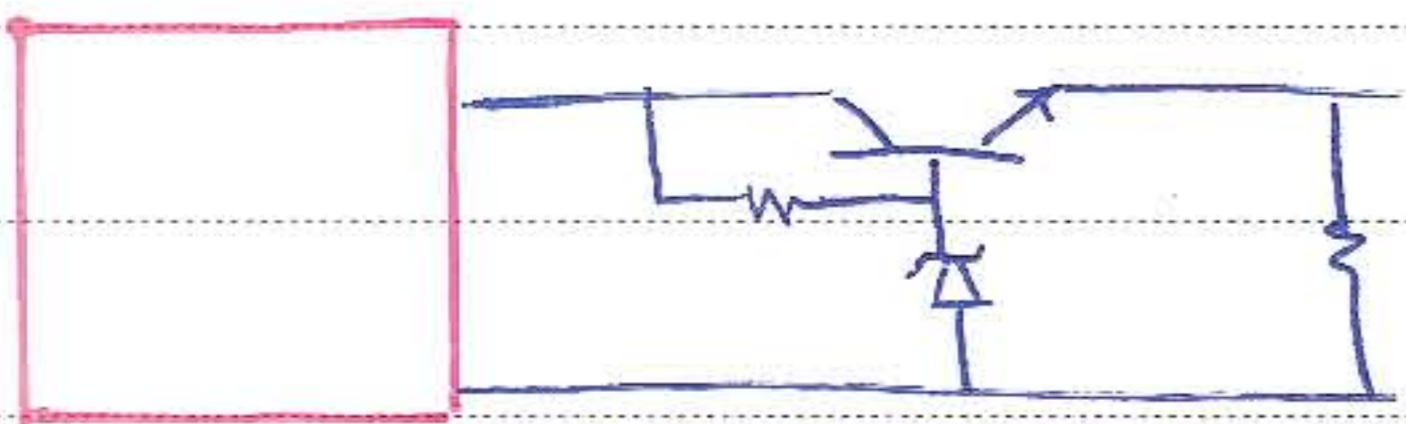
برای کم کردن تغییرات ولتاژی توانیم یک طبقه دیگر اضافه کرده رزوه دار لینتون را بسیاریم



$$\Delta I_2 \frac{\beta_1 = \beta_2 = 100}{1 \text{ mA}} (4 \text{ mA} \rightarrow 5 \text{ mA}) \Rightarrow \Delta V_2 = 1 \times 0.5 = 0.5 \times 50 \text{ mV} = 25$$

مدار را اگر V_{unreg} دارای 10٪ تغییر باشد مدار قبل طراحی کنید.

چهار تغییر کنید، چه ولتاژ رگوله نشده در هر دو حالت ولتاژ خروجی ثابت است.



یکی از فالتورهای اصلی تعین توان ترانزیستور می باشد.

در این وضعیت ولتاژ خروجی ثابت است و این یکی از عیب های این مدار است.

اگر ولتاژ درودی تغییر کند، V_e ثابت است، در نتیجه جریان R تغییر می کند و این یعنی میزان زener تغییر می کند و در نتیجه ولتاژ آن تغییر می کند باعث تغییر ولتاژ خروجی می شود.

در اینجا تغییر جریان زener β تغییر جریان بار است و لذا تغییر ولتاژ در سیر زener از حالت قبل بسیار کمتر است. در این مدار ترانزیستور فرستون عنصر است و باید از آن محافظت شود در ادامه می خواهیم رگولاتور را بهتر بسازیم.

در مدار فوق اگر بخواهیم تغییرات جریان زener محدود کنیم از روش زیر استفاده می کنیم در اینجا فرض می کنیم اثر بارگذاری را داریم. یعنی I_L تغییر می کند.

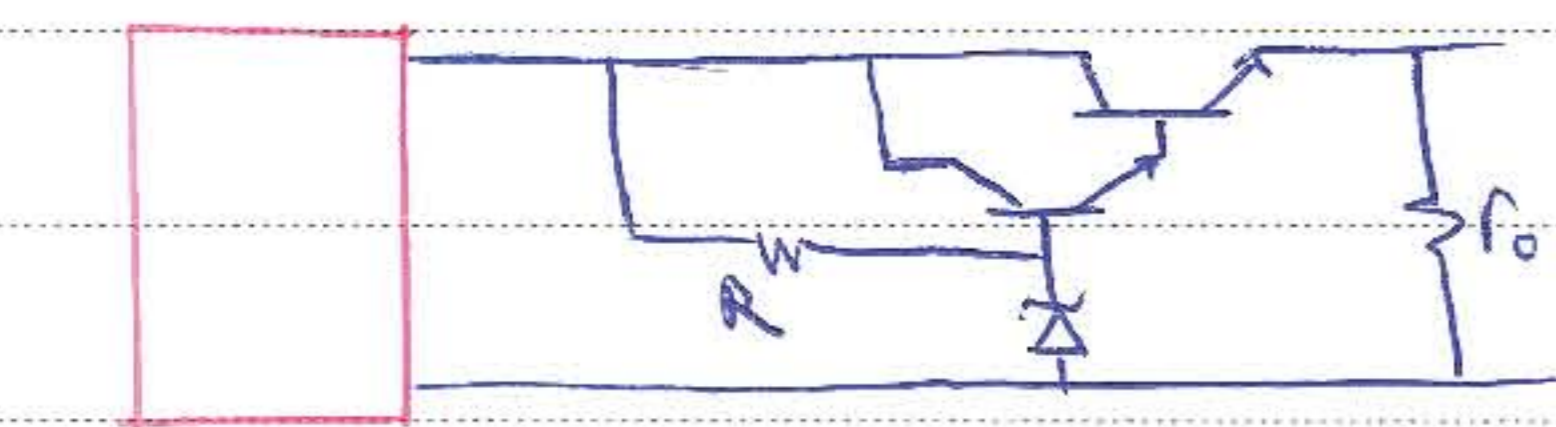
باتوجه به ثابت بودن ولتاژ زener و ولتاژ درودی پس ولتاژ مقارمت ثابت و جریان $I_R = I_B + I_Z$

آن ثابت می شود و تغییرات جریان بار باعث تغییر جریان زener می شود یعنی هر جا I_L کم شود I_B کم شده و در نتیجه I_Z زیاد می شود.

$$I_B = \frac{I_L}{\beta+1} = \frac{I_L}{\beta} \Rightarrow \Delta I_Z = \frac{\Delta I_L}{\beta}$$

$$\Delta V_o = \Delta I_Z r_z \Rightarrow \Delta V_o = r_z \frac{\Delta I_o}{\beta}$$

برای کم کردن اثر بارگذاری از ساختار مقابل استفاده می کنیم



$$I_{B2} = \frac{I_L}{\beta_1 \beta_2}$$

در اینجا تغییرات ولتاژ خروجی را نسبت به تغییر جریان بار خیلی کم کردیم.

حال فرض کنیم ولتاژ درودی تغییر کند در این حالت با فرض ولتاژ ثابت، میان R تغییر کرد در مانوجه با کم بودن میان بیس، این تغییرات به تناسی وارد زener می شود بنابراین داریم:

$$\Delta V_o = \Delta I \times r_z$$

$$\Delta V_o = r_z \left(\frac{\Delta I_L}{\beta_1 \beta_2} + \Delta I \right)$$

تغییر ولتاژ خروجی باعث ΔI تغییر ولتاژ رگوله نشده
تغییر ولتاژ خروجی باعث تغییر جریان بار

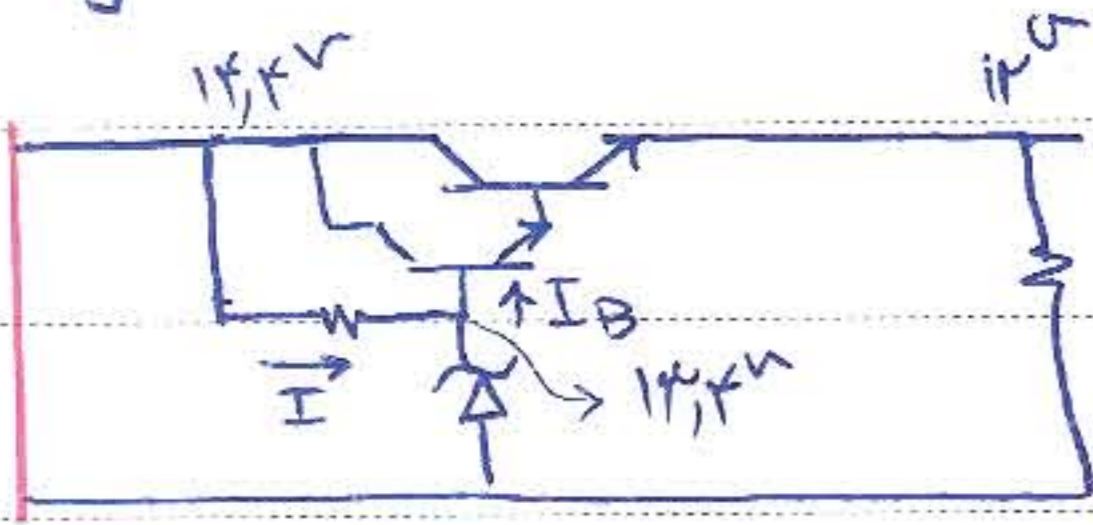
فرض کنید $100 \text{ mA} \rightarrow 2 \text{ A}$

$I_{z, \min} = 1 \text{ mA}$

$V_o = 12 \text{ V}$

$r_z = 15 \Omega$

$\Delta V_{\text{unreg}} = 10\%$



می خواهیم مداری برای مشخصاً فوق طراحی کنیم
 ترانزیستور Q_1 ترانزیستور قدرت است و β آن کوچک
 است اما ترانزیستور Q_2 β بزرگی دارد.

وقتی میان ماگنسیم از بار عبوری کند جریان حداقل زیر باید تأمین شود پس

باید R اطوری تقسیم کنیم که جریان 2 mA را همواره از آن بگذرد! ولتاژی آن فرض می کنیم

آنرا ولتاژی R را زیاد بگیریم مسئله ای دیگر خواهیم داشت

$I_B = \frac{2 \text{ A}}{50 \times 20} = 0.2 \text{ mA}$

$I_C = 0.2 \text{ mA} + 1 \text{ mA} = 1.2 \text{ mA}$

$V_{i, \min} = V_{o, \max} + V_{BE1} + V_{BE2} + V_R = 12 + 0.7 + 0.7 + 1 = 14.4 \text{ V}$

$V_i = \frac{14.4}{0.9} = 15.9 \text{ V}$ علت تقسیم 0.9 اینست که در صورت کم شدن 10٪ حداقل ولتاژ تأمین شود

$V_{L, \max} = 15.9 \times 1.1 = 17.5 \text{ V}$

$V_Z = 12 + 0.7 + 0.7 = 13.4 \text{ V}$

حال جریان ماگنسیم عبوری از زener را محاسبه می کنیم
 اختلاف حداقل ولتاژی R ولت است پس
 انتخاب ترانزیستور

$R = \frac{1 \text{ V}}{1.2 \text{ mA}} = 833 \Omega$

$Q_1: V_{CE,1, \max} = 5.2 \text{ V}$
 $I_{Q_1, \max} = I_{L, \max} = 2 \text{ A}$
 $\Rightarrow P_{\max, Q_1} = 5.2 \times 2 = 10.4 \text{ W}$

پس باید برای Q_1 حداً ترانزیستوری انتخاب کنیم که باید ضریب اطمینان 2.0، 2.0٪ از مقدار 10.4 W بیشتر باشد

$Q_2: V_{CE,2, \max} = 4.5 \text{ V}$
 $I_{Q_2, \max} = \frac{2 \text{ A}}{\beta_1} = 4 \text{ mA}$
 $\Rightarrow P = 4.5 \times 4 = 18 \text{ mW}$

نابراین $P_Q < 25 \text{ mW}$ است پس جزو ترانزیستورهای Low power است

ترانزیرا به ازای میزان ماگنسیم تر حساب می کنیم این میزان وقتی اتفاق می افتد که جریان بار حداقل باشد

$I_L = 100 \text{ mA} \Rightarrow I_{B2} = 0.1 \text{ mA}$
 $\Rightarrow I_{Z, \max} = 4.5 \text{ mA} - 0.1 \text{ mA} \approx 4.5 \text{ mA}$

$I_{R, \max} = \frac{(17.5 - 13.4) \text{ V}}{833 \Omega} = 4.5 \text{ mA}$
 $P_R = \frac{1}{2} I_{Z, \max}^2 r_z = 13.4 \times 4.5 = 45 \text{ mW}$

زمن نیز Low power می باشد. در حالت قبل که ترانزیستور را نسیم آنگاه توان نزدیک ۲۴^W بود که تغییرات قیمتی فراوانی مانند نگر دارند.

$$\Delta V_z / \text{تغییرات ولتاژ خروجی} \approx 1 \mu V \quad (100 \text{ mA} \rightarrow 2 \text{ A})$$

تغییرات ولتاژ فوق به علت اثر بارگذاری است که در ۱۲^{uV} از سی باشد

اثر ناشی از تغییرات برق شهر:

تغییرات جریان زنی به علت تغییر ولتاژ برق شهر برابر است با:

$$\Delta I_2 / \text{تغییرات ولتاژ خط} = (4.5 - 1) = 3.5 \text{ mA}$$

$$\Delta V_z = 0.5 \times 3.5 \text{ mA} = 1.75 \mu V \Rightarrow \Delta V_o = \underbrace{0.1 \mu V}_{\text{Loading Effect}} + \underbrace{1.75 \mu V}_{\text{pushing Effect}} = 1.85 \mu V$$

در مدار فوق تغییرات دما را در نظر نگرفتم زیرا ولتاژ بیس امپیر در اثر گرم شدن کم می شود. فرض کنیم در حد اکثر میان خروجی دما با همزیستوخش می رسد. علت رسیدن با همزیستوخش در میان بارها الکتری اینست که مدار را با حداقل هزینه بسیاریم.

ترانزیستور Q₁ قطعاً کم می شود زیرا توان آن بسیار بیشتر از Q₂ است. می توان گفت Q₂ همیشه ثابت است.

زمن نیز با افزایش دما ولتاژش زیاد می شود اما از آنجاییکه زمان نیز جزو عناصر Low Power مدار است تغییرات چندانی در دمای آن نداریم.

با افزایش دما ولتاژ بیس امپیر Q₁ کم می شود و به علت ثابت بودن مجموع V_{BE1} + V_{BE2} + V_o ، ولتاژ خروجی زیاد می شود.

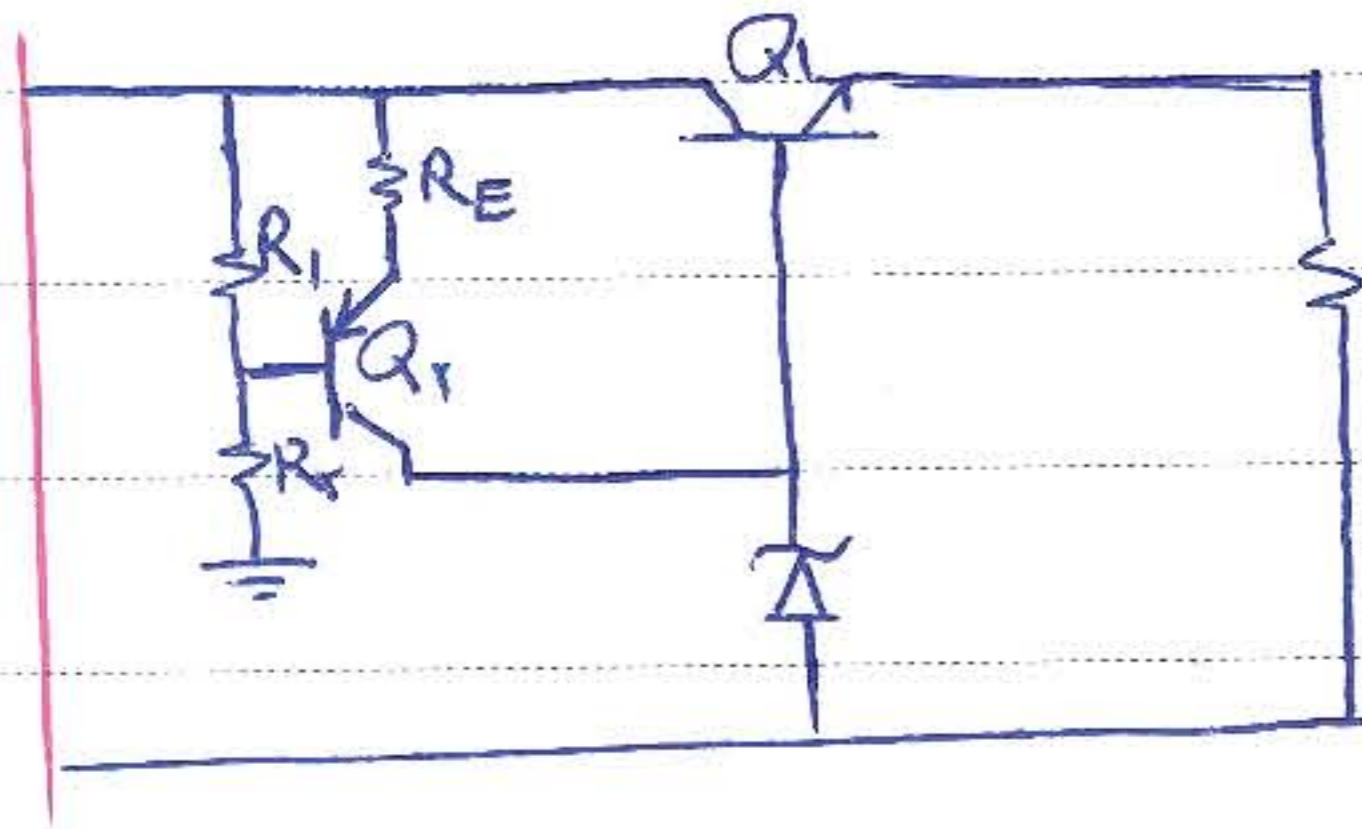
$$\Delta V_o / \text{تغییر دما} = (150 - 127) \times 2.2 \mu V \approx 240 \mu V$$

$$\Delta V_o = 1 \mu V + 1.75 \mu V + 240 \mu V = 242 \mu V$$

تغییرات ولتاژ زنی در صورت وجود به علت دما و ولتاژ V_{BE1} ، V_{BE2} در جهت هم برای کاهش یا افزایش ولتاژ خروجی هستند.

اگر زوج بار لنتون نمی بود اثر بارگذاری خیلی زیاد می شد.

با ثابت کردن جریان I می توان اثر R از یک ترانزیستور استفاده می کنیم Pushing را به طور کلی حذف کرد پس بهای مقاومت



اگر R_2 را به گونه ای تنظیم کنیم که ترانزیستور همواره فعال باقی بماند می توانیم I را ثابت کنیم. ولتاژ اعتبار لنتور باید مثبت باشد پس $V_{EC,3} = 1V$ در نظر می گیریم. ولتاژی نیز برای RE در نظر می گیریم

$$V_{i,unreg,min} = V_2 + V_{EC,3} + V_{RE}$$

$$R_E = \frac{0.15}{I} = \frac{0.15}{\frac{I_{L,max}}{P_1} + I_{2,min}} \rightarrow \text{شرط جاری بودن زودترین شرایط}$$

حال R_1, R_2 را محاسبه می کنیم

$$V_{R_1} = V_{RE} + V_{EC} = 0.15 + 0.7 = 0.85V$$

V_2 میسیم (داریم پس V_{R_2} را محاسبه می کنیم)

می توان به جای R_1 از دو دیود معرولی استفاده کرد. در این صورت داریم:

$$2V_D = V_{EB} + V_{RE} \Rightarrow 2 \times 0.7 = 0.7 + V_{RE} \Rightarrow V_{RE} = 0.7$$

بهترین می توان به جای R_1 از یک زود استفاده کرد.

$$V_{Z_2} = 1.5V$$

این مسئله گفته که به زود 1.5V (تشریحی داریم)

$$V_{RE} = V_{Z_2} - 0.7 \Rightarrow V_{RE} = 0.8V \Rightarrow R_E = \frac{0.15}{I}$$

اضافه کردن دیودها یا زودها تغییران فیزیکی زیادی در ما اعمال نمی کنند اما تغییر ولتاژ به دلیل تغییر ولتاژ قطب کلی از پس می رود.

بسیار با زوچ دار لینکتون توانستیم اثر Loading را خنثی کنیم.
 با استفاده از منبع جریان نیز توانستیم اثر Pushing را خنثی کنیم.

باتوجه به اینکه زرد ولتاژ بیس مقاومت نسبتاً بالایی دارد، استفاده از دو دیود که مقاومت کسری دارند بهتر است.

- توان در یک صورت نمایی ارتباط دارند

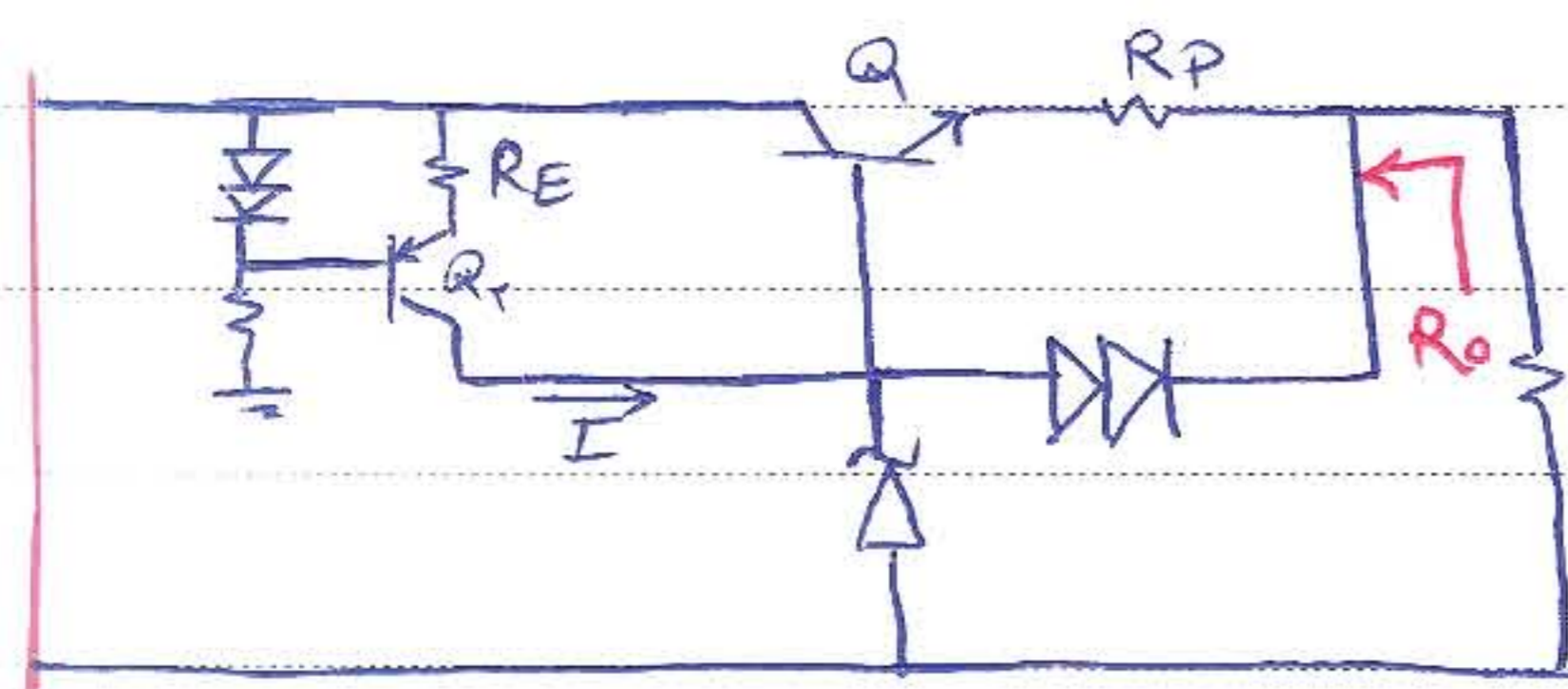
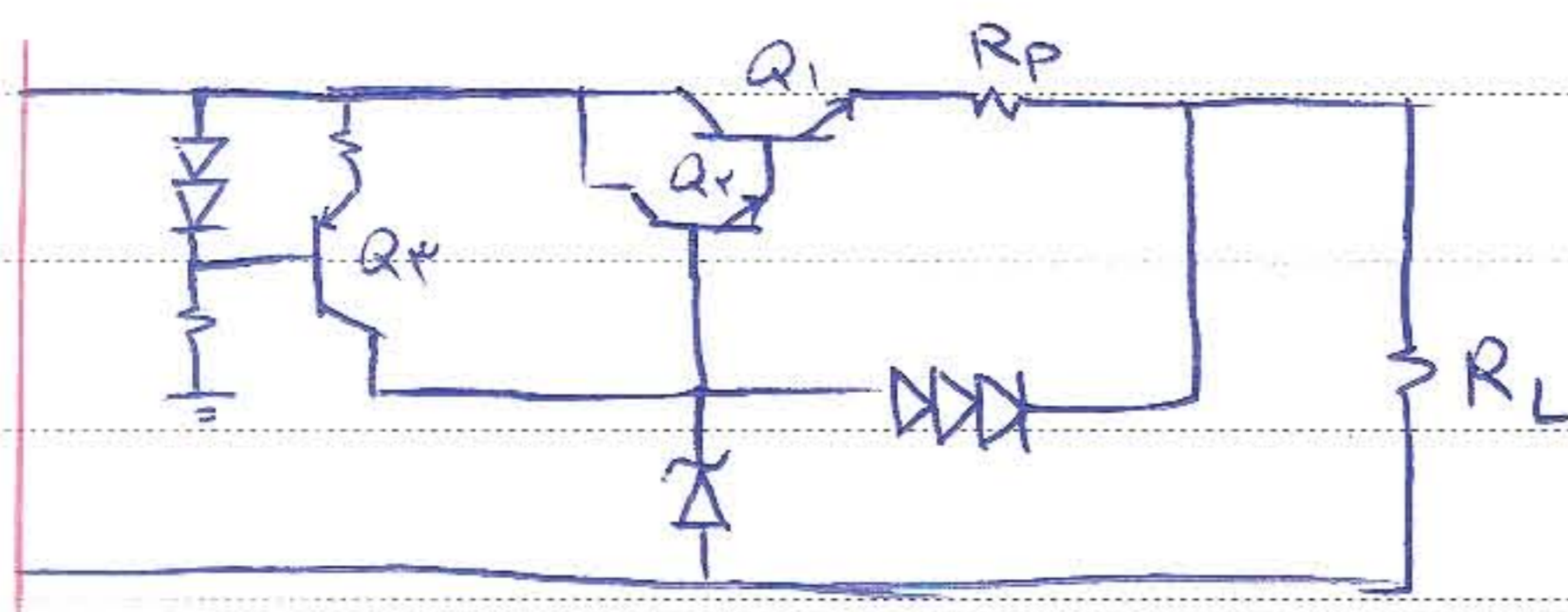
اگر خروجی زمین نشود (اتصال کوتاه در خروجی) آنگاه $V_{CE1} = V_{unreg, max}$ و باتوجه به جریان عبوری احتمال سوختن Q_1 بسیار بالا می رود. پس باید اگر با هر دلیلی I_L بالا رود، از ترانزیستور توان حفاظت نمود. یکی از این راهها استفاده از لینوز مکاندلی است. راه دیگر استفاده از لینوزهای الکترودلیکی به صورت زیر است:

R_p را به گونه ای انتخاب می کنیم که در محدوده درست جریان دیودها قطع هستند. بعضی اینکه جریان از محدوده خود خارج شد باید دیودها عمل کنند

$$V_D = V_{BE1} + V_{BE1} + V_{R_p} \Rightarrow V_D = V_{R_p} = I_{L, max} \times R_p \Rightarrow R_p = \frac{V}{I} = 0.125 \Omega$$

با افزایش جریان از 2^A ، دیودها جاری می شوند، ولتاژ را محدود می کنند، نمی گذارند جریان بیش از 2^A از ترانزیستور توان عبور کند.

مقدار R_p نباید خیلی زیاد شود زیرا امپدانس خروجی از جاد می کند. این در یک ولتاژ مورد نیاز است.



Subject:

Year. Month. Date. ()

$$V_Z = V_{BE} + V_{R_p} + V_o = 0.7 + 0.135 \times 2^A + 12 = 13.4^V$$

وقتی حداکثر جریان می گذرد باید V_Z را محاسبه کنیم

$$V_o = V_Z - V_{BE} - R_p \times 100^{mA} = 13.4 - 0.7 - 35^{mV} = 12.4^V$$

در این شرایط اگر جریان بار 100^{mA} شود داریم

پس 4^V اختلاف ولتاژ پیدا کردیم

5 پس اضافه کردن مقاومت کوچکتری چون تغییرات جریان آن تغییرات جریان بار است پس تغییراتی زیاد در ولتاژ خروجی ایجاد می شود.

10

15

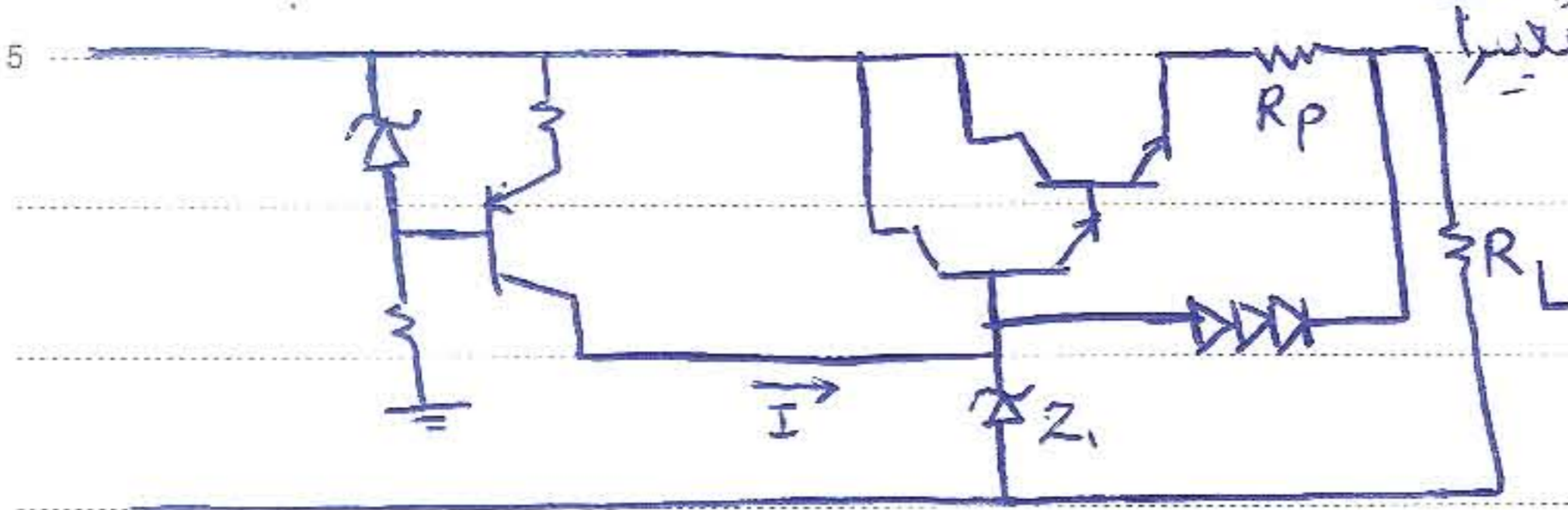
20

25

اگر یک ترانزیستور داشته باشیم مدمراً ترجیح داده می شود که دو پدیده قرار دهیم تا مقدار R_p زیاد نگردد زیرا R_p مستقیماً امپدانس خروجی منبع تغذیه را تأمین می کند.

با گذشتن ریز بهای R_p ، اندازه جریان تأمین کننده جریان بیس و ریز ثابت می شود پس $I_z + I_B = cte$

با استفاده از زوج دارلینگتون حساسیت نسبت به تغییرات جریان بار را کم می کنیم.



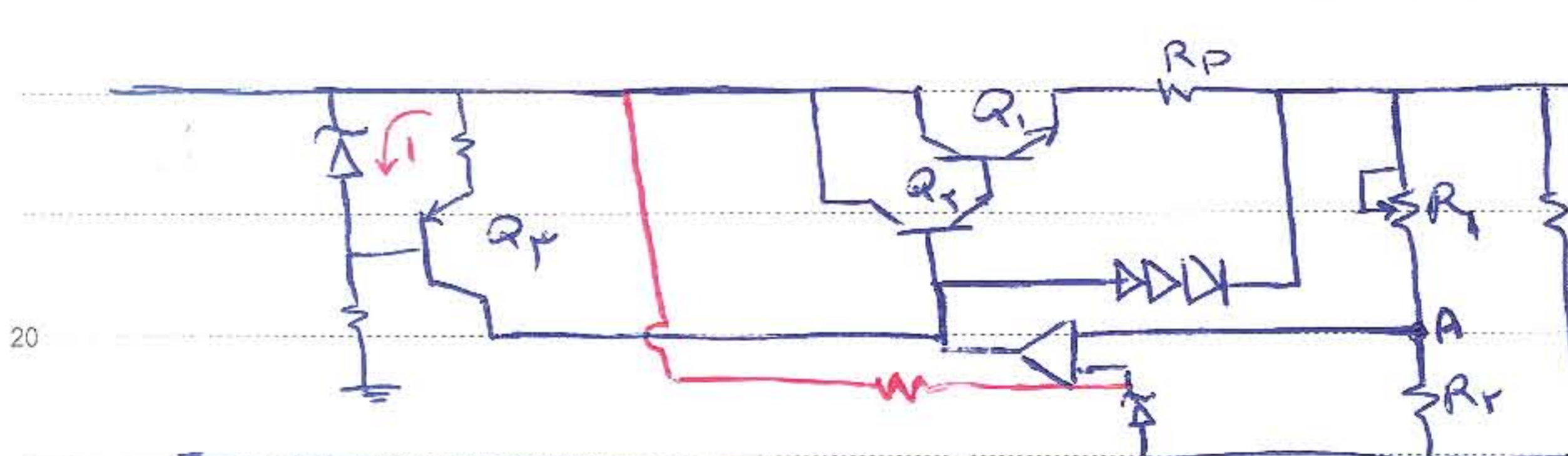
$$I = I_z + I_{B1}$$

$$V_o = V_z + V_{BE1} + V_{BE2} + V_{Rp}$$

ولتاژ خروجی منبع تغذیه فوق ثابت است در حالی که ما می خواهیم یک منبع تغذیه هر ولتاژی را ایجاد کند.

یک راه حل اینست که باهای Z_1 ، چندین قرار داده ، کشوری قرار دهیم تا یکی از آنها را انتخاب کند ، اما در اینجا نیز ولتاژتها می تواند به صورت پله ای تغییر کند ، تغییرات پیوسته دارد . اما آنچه ما می خواهیم تغییر ولتاژ به صورت پیوسته است.

از خروجی مدیک گرفته می توان آن را تقویت کرد .



$$V_o = V_A \left(\frac{R_1 + R_r}{R_r} \right)$$

$$= V_z \left(1 + \frac{R_1}{R_r} \right)$$

مشکل مدار فوق اینست که جریان R_1 و R_2 متناسب است . برای رفع این مشکل از یک آب احب استفاده می کنیم

$$I_L = [0, 3] \text{ و } V_o = [3, 15]$$

زیرمورد استناد را سه ولتی در نظر می گیریم $R_1 = 0 \Rightarrow V_o = V_2 \Rightarrow V_{o, \min} = V_o / R_1 = 0 = V_2 \Rightarrow$

$$V_{o, \max} = V_2 \left(1 + \frac{R_1}{R_2}\right) = 15 \Rightarrow \frac{R_1}{R_2} = 4 \Rightarrow R_1 = 4R_2$$

هرچون آک ایف میانه نمی کشد پس می توان جریان عبوری از R_1 که با R_2 برابر است معر مقداری می توانیم بگیریم اما مقدار 5 جریان همان خیلی کم باعث مقاومت های خیلی بزرگ می شود.

پس $I = 1 \text{ mA}$ در نظر می گیریم.

$$R_2 = \frac{V_2}{I} = \frac{3}{1 \text{ mA}} = 3 \text{ k}\Omega \quad R_1 = 12 \text{ k}\Omega$$

همانطور که دیدیم مقدار R_1, R_2 خیلی بزرگ شد اگر برای R محدودیتی بود آنکاه می دانستیم بجز R ما کدسیم جریان را تعیین کنیم

موفقی میان ماکزیم از منبع می کشیم باید ولتاژ روی R_p را V باشد پس:

$$R_p I_{L, \max} = V \Rightarrow R_p = \frac{V}{I_{L, \max}} = \frac{3}{1 \text{ mA}} = 3 \text{ k}\Omega$$

زیرا بدیهه هواره جاری باشد. مثلاً گفته می شود $I_{2, \min} = 1 \text{ mA}$ برای تأمین این جریان از ولتاژ ورودی استناد می کنیم

$$V_{BE, \max} = V_{BE1} + V_{BE2} + V_{Rp} + V_{out, \max} = V + V + V + 15 = 19 \text{ V}$$

باید ولتاژ فوق ترانزیستور Q_2 باید حداقل باشد باید $V_{EC} > 2 \text{ V}$

برای Q_2 ، $V_{EC} = 1 \text{ V}$ در نظر می گیریم

$$KVL 1 \Rightarrow V_{RE} = V_2 - V_{BE2}$$

$$\beta_1 = 20, \beta_2 = 100$$

حال باید ببینیم Q_2 باید چه جریانی را تأمین کند

$$I_{B1, \max} = \frac{I}{\beta_1 \times 100} = \frac{1 \text{ mA}}{20 \times 100} = 1 \text{ mA}$$

جریان خروجی آک ایف را می توانیم صفر در نظر بگیریم پس منبع جریان باید 1 mA را تأمین کند.

$$V_{RE} = 1 \text{ V} \Rightarrow R_E = 1 \text{ k}\Omega$$

مافرض اینکه زیر 2 V در اختیار داشته مقدار R_E را بدست می آوریم.

و توی جریان خروجی صفر است، باز هم 1 mA وجود دارد در این جریان داخل آک ایف می رود پس آک ایف مورد

نیاز آک ایف $Low Power$ است.

$$V_{unreg, \min} = 19 \text{ V} + 1 \text{ V} + 1 \text{ V} = 21 \text{ V} = V_{o, \max} + V_{Rp} + V_{BE1} + V_{BE2} + V_{EC} + V_{RE}$$

پس ولتاژ ورودی نباید از مقدار فوق بیشتر باشد.

آلترنیشنل ۱۰ / تغییرات دانشگاه آندامی نیم را برابر ۱۹,۴ ولتی دهیم.

$$V_{unreg} = \frac{19,4}{,9} = 21,4 \text{ V}$$

$$V_{unreg,max} = 23,5 \text{ V}$$

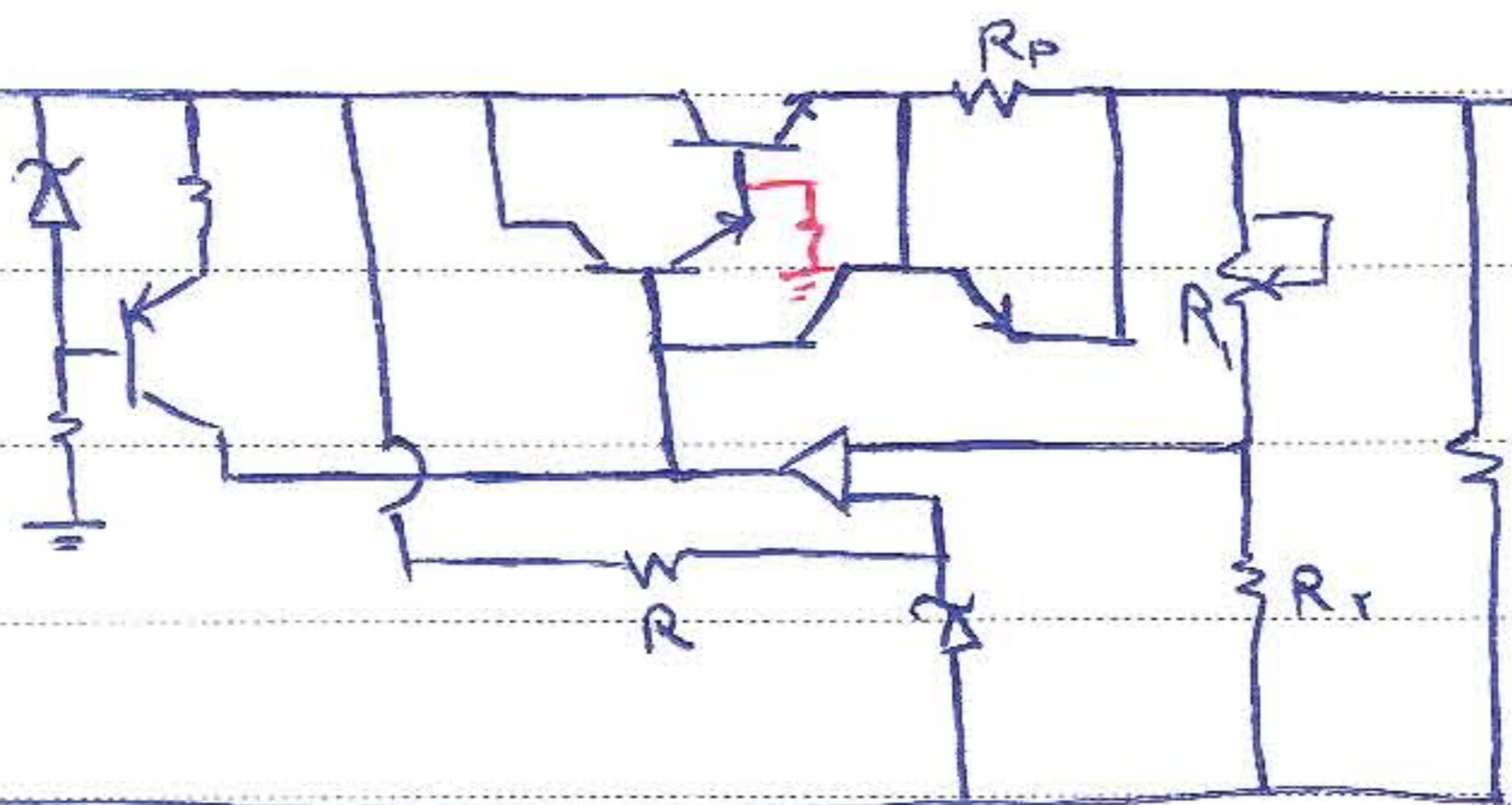
حال باید توان ترانزیستورها را بررسی کنیم.

$$P_{Q1,max} \rightarrow \left. \begin{aligned} V_{CE,max} &= V_{unreg,max} - V_{0,min} = 23,5 - (4 + 1,7) = 19,8 \\ I_{L,max} &= I_{Q1,max} \end{aligned} \right\} \Rightarrow P_{Q1,max} \approx 4 \text{ W}$$

از اشکال این نوع منبع تغذیه که با آن منبع تغذیه سری دیتی می گوئیم انبساط ک ترانزیستوری با توان بالای خواهد.

مدار فوق را باز هم می توان بهبود داد. می توان مدار محافظت را هم اضافه تعویض کننده های توان در نظر گرفت. وقتی جریان کمتر از دو آمپر بود ترانزیستور Q_1 باید قطع باشد. بیشتر از ۲ آمپر باید ترانزیستور روشن شود. با همان مقدار Q_2 بران R_p باعث می شود اصلاً جریان بیشتر از ۲ آمپر نیفتد.

$$P_{Q2} = I_{Q2,max} \times V_{Q2} = 1 \text{ mA} \times (2,1) \text{ V} \Rightarrow \text{Low Power } Q_2 \text{ است.}$$



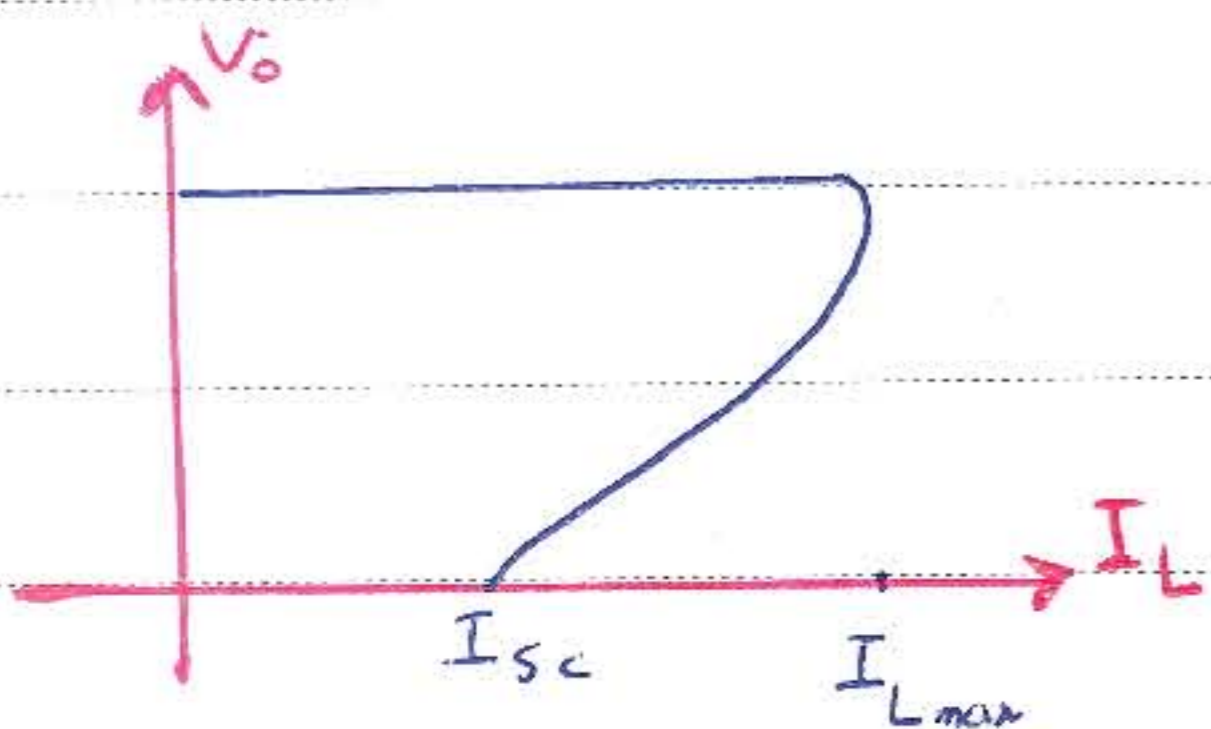
اشکال مدار فوق نیز انبساط که در هنگام میان برداشتنی Q_1 تا مبر زمانی خود بالای رود. حال جریان را تا حد صفری کنیم. این باعث می شود که I_{0} زیاد شود بدنی باعث می شود حدود 1 mA جریان جهت استریبه کلکتور از Q_1 عبوری خواهد کرد و این میان محصور است از Q_2 جهت عکس عبور کند و باعث سوزاندن Q_2 شود.

$$R = \frac{V_{unreg,min} - V_Z}{1 \text{ mA}}$$

برای محاسبه R نیز باید از طریق متابل استفاده کنیم.

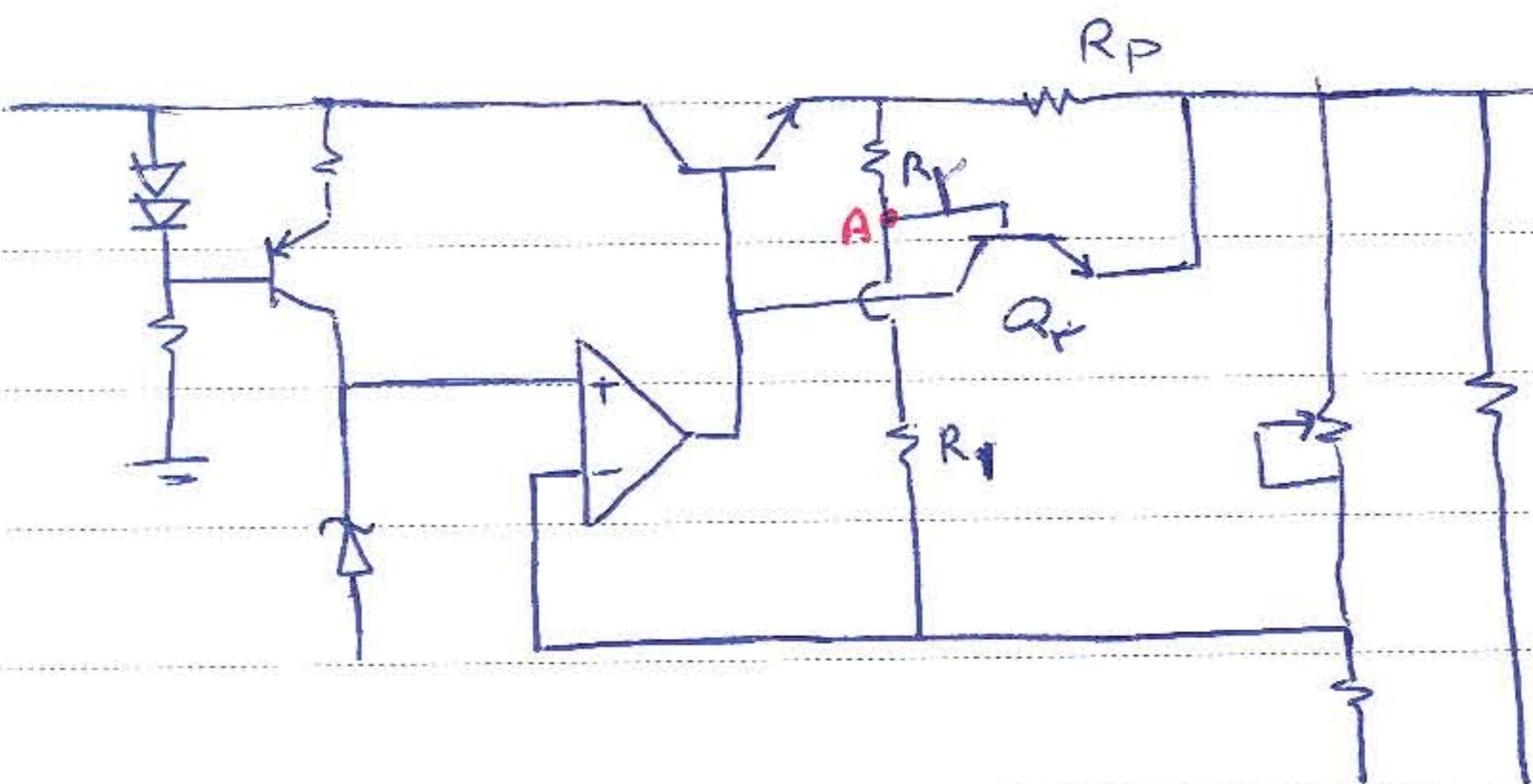
$$P_{tr} = I_{Lmax} (V_{un,max} - V_o - V)$$

حال اگر خروجی اتصال کوتاه داشته باشیم، آنگاه P_{tr} خیلی بالایی رود، یعنی $P_t = V_{un,reg,max} I_{Lmax}$ و این نسبت را خیلی بالایی بود. هر جا بتوانیم این توان را کم کنیم، می‌توانیم استفاده کنیم.



در اینجا از محدود کننده خاصی استفاده نمی‌کنیم. این محدود کننده Folded current limiter است.

در این نوع حفاظت، I_{sc} کمتر از I_{Lmax} خواهد بود.



فرض می‌کنیم I_{Lmax} عبور کرده و ولتاژ خروجی V_o است.

$$A: \left. \begin{aligned} V_B &= (V_o + I_{Lm} R_p) \frac{R_1}{R_1 + R_2} \\ V_E &= V_o \end{aligned} \right\} \Rightarrow V_{BE} = (V_o + I_{Lmax} R_p) \frac{R_1}{R_1 + R_2} - V_o = V$$

در زمان میان خود انرژی باید V شود.

$$I_{Lm} = \frac{V_o \left(\frac{R_2}{R_1 + R_2} \right) + V}{\frac{R_p R_1}{R_1 + R_2}}$$

در این حالت فرض می‌کنیم خروجی اتصال کوتاه شود، داریم:

$$V_{BE} = \left(0 + I_{sc} R_p \frac{R_1}{R_1 + R_2} \right) - 0 = V$$

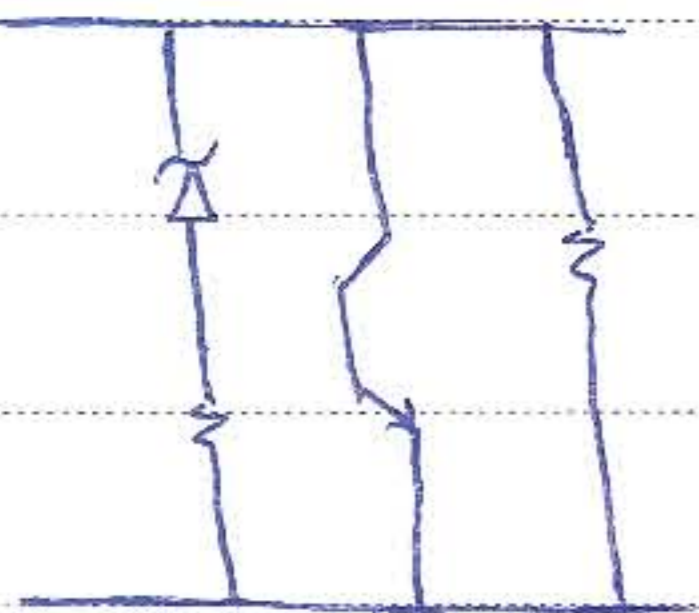
$$I_{sc} = \frac{V}{\frac{R_p R_1}{R_1 + R_2}}$$

بنابراین I_{Lmax} با مرتب می‌تواند از I_{sc} کمتر شود حتی با انتخاب مناسب R_1 و R_2 با جایی می‌توان در حالت اتصال کوتاه کمتر از توان در حالت بار ماکسیمم شود.

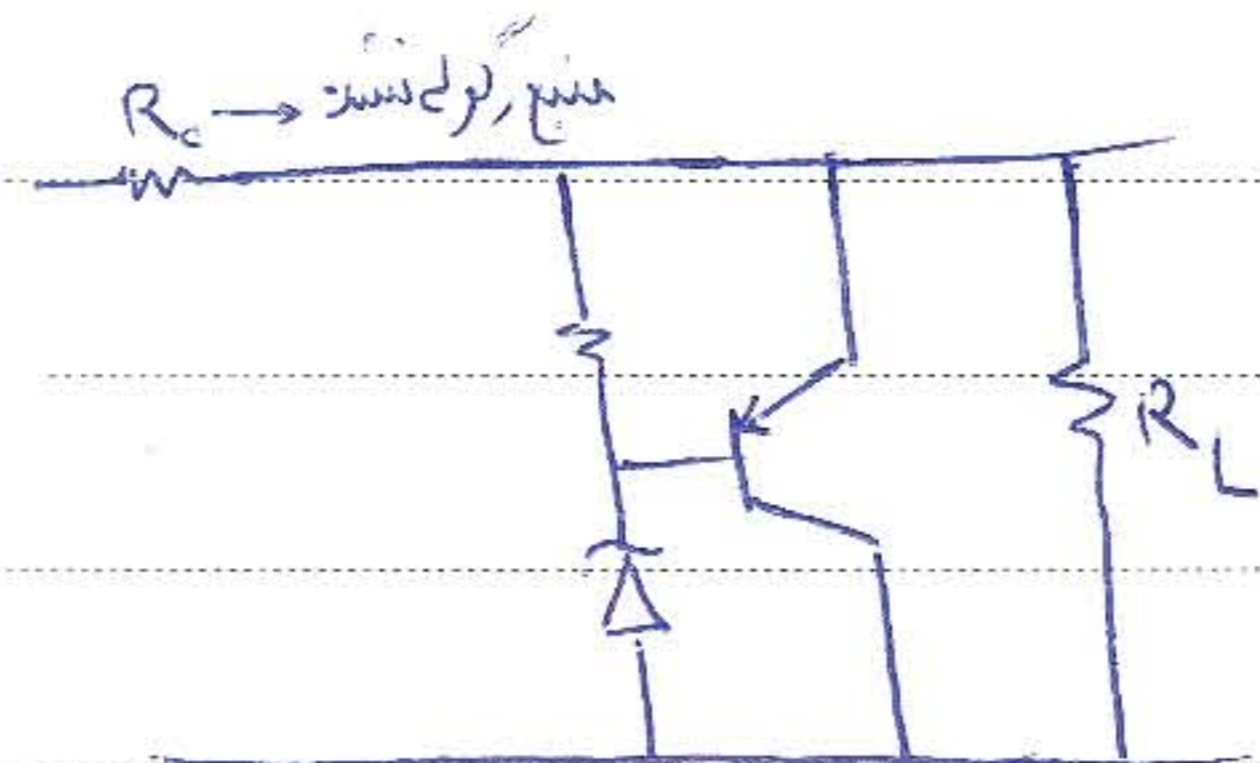
$$V_z = V_o = V$$

$$\Delta I_2 = \frac{\Delta I_L}{\beta}$$

$$\Delta V_o = \Delta I_2 r_z$$



5

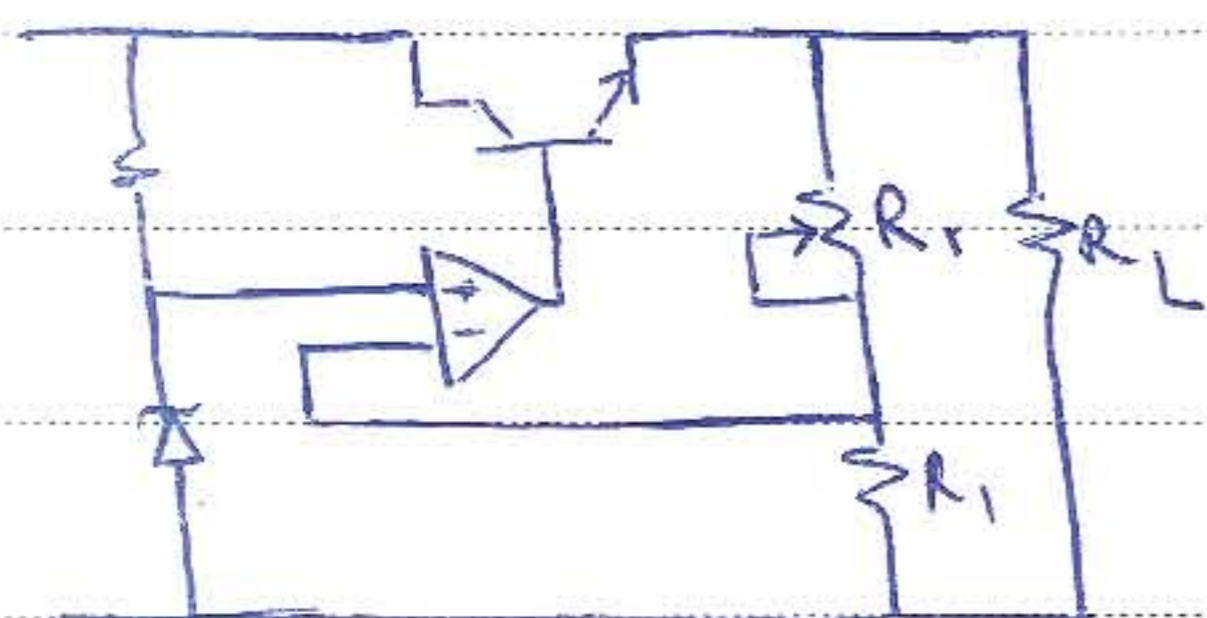


در مدار رو با رو فقط نوع ترانزیستور عوض شده است.

ترانزیستور PNP از اثر فریدر سی بشود

ΔV را مقدار رگولاسیون و لغا خروجی می نویسیم

10



رگولاتور ساده برای تغییر ولتاژ خروجی

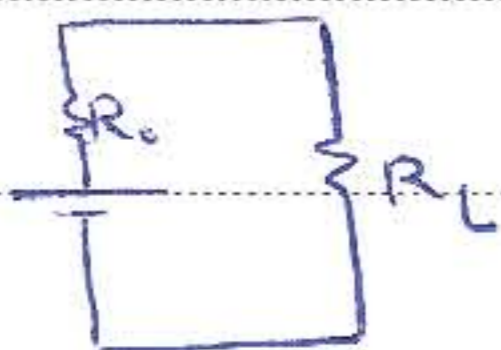
ولتاژ ورودی این امپ با اندازهی V_z است پس $V_o = V_z (1 + \frac{R_2}{R_1})$

کوچکترین تغییرات خروجی با ورودی پس فیدبک نشده و خروجی

کنترل می بشود

15

فرض می خواهد بزرگ بشود $\Rightarrow V_{CE} \downarrow \Rightarrow I_c \uparrow \Rightarrow V_o \downarrow \Rightarrow V_o$ می خواهد کم بشود زیرا ولتج نگرنا $\Rightarrow I_c \uparrow$ یک مقارنت فرضی دارد



20

در مدار فوق اگر ولتاژ رگول نشده تغییر کند ولتاژ رفر نیز تغییر کند. این تغییرات به خروجی منتقل می بشود

فاصله اثر Push in دلیل تغییر ولتاژ رگول نشده داریم $\Delta V_o = r_z \frac{\Delta V_{in}}{R}$

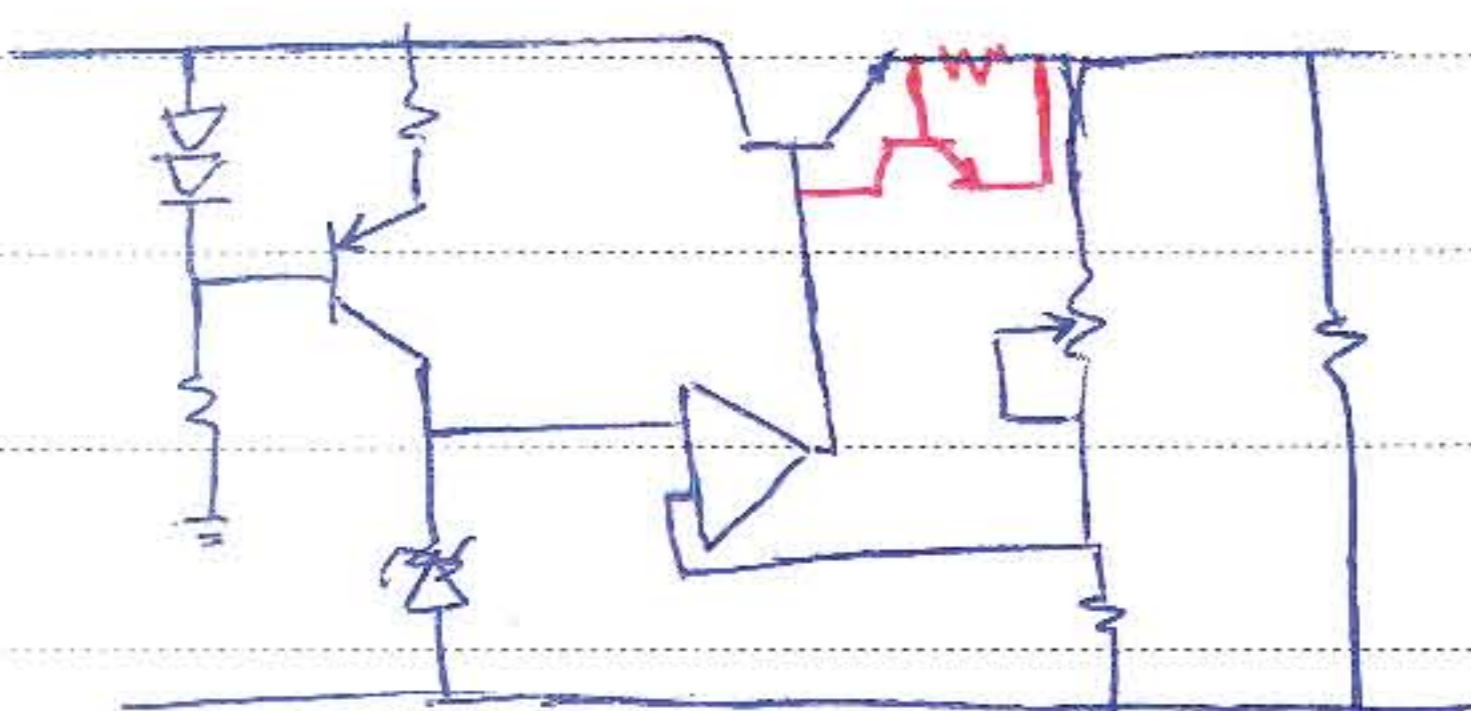
برای حذف اثر فوق با جای R یک منبع میا می گذاریم

در مدار مقابل میا زبر نامتسک و اثر Push in حذف می بشود

برای حفاظت از ترانزیستور نیز یک محدود کننده جریان قرار

می دهیم

25



$$\Rightarrow I = 10 + 1 = 11 \text{ mA}$$

$$I_{Cr, \max} = 11 \text{ mA} \Rightarrow I_{Br, \max} = \frac{11}{500} \approx 0.02 \text{ mA}$$

حال اگر I' را ده برابر جریان بیس^۲ مائزیم قرار دهیم داریم

$$I' = 0.2 \text{ mA} \Rightarrow R_r = \frac{10}{0.2} = 50 \text{ k}\Omega \quad R_1 = 75 \text{ k}\Omega \text{ pot}$$

$$V_{i, \text{unreg, max}} = V_{o, \text{max}} + V_{BE1} + V_{R_r} = 25 + 0.7 + 1 = 26.7 \text{ V}$$

$$R_r = \frac{10}{0.2} = 50 \text{ }\Omega$$

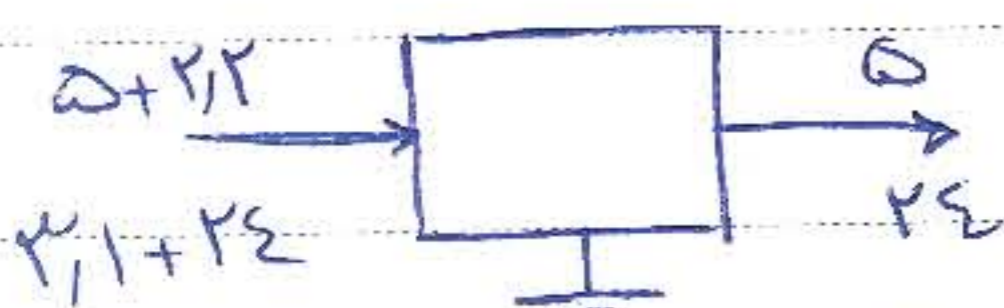
$$P_{Tr} = (26.7 - 12) \times 1 = 14.7 \text{ W}$$

برای کامل کردن مدار فوق، R_r را منبع جریان می‌گذاریم. در رینگتون می‌گذاریم و برای ترانزیستور جوان محافظت الکتریکی دهیم.

IC Regulator ها با ولتاژ ثابت دارند و مانند سری ۷۸ که ولتاژ مثبت ایجاد می‌کنند.

$$7805 \xrightarrow{\text{ولتاژ}} 7824$$

یا سری ۷۹ که ولتاژهای منفی ایجاد می‌کنند.



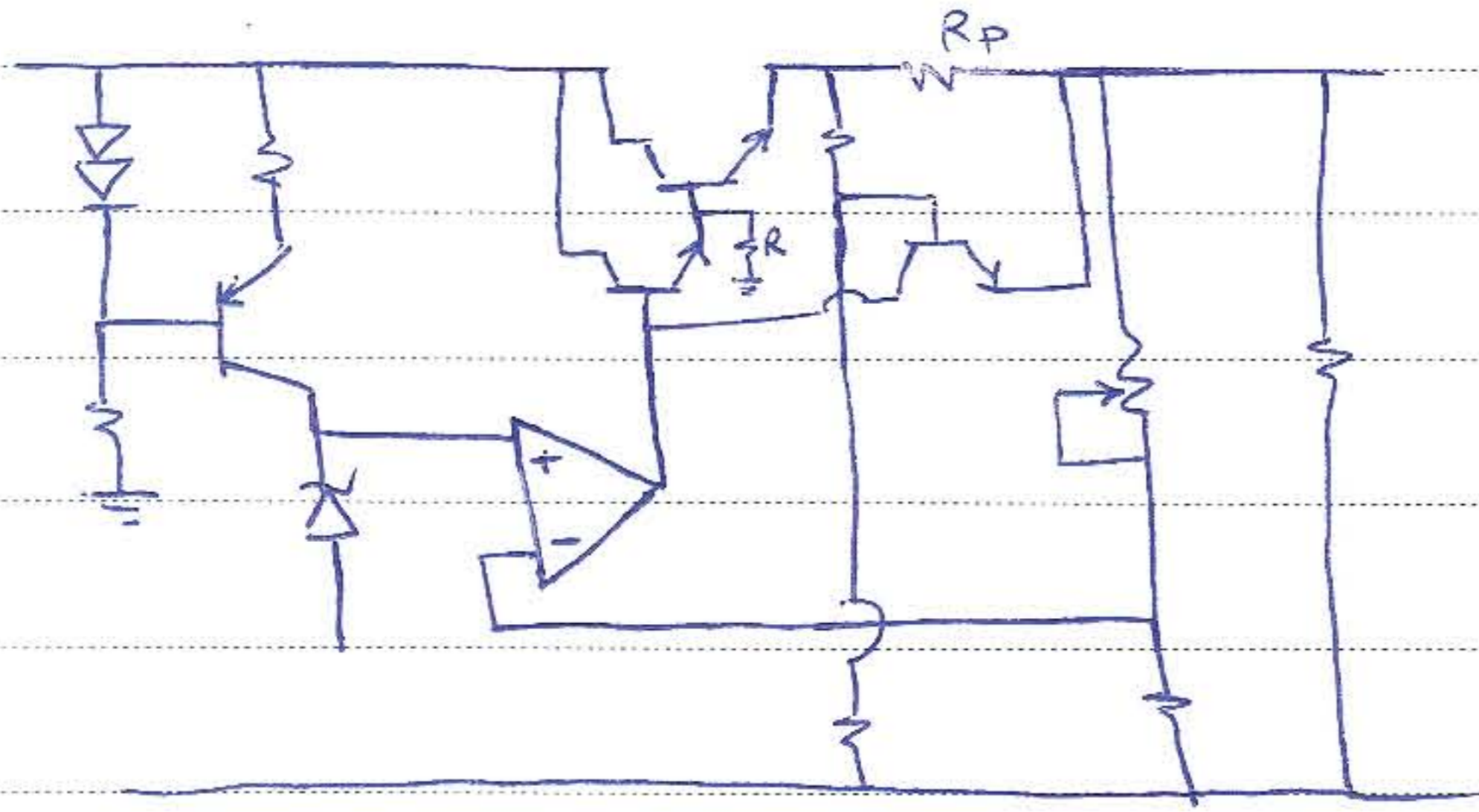
در سری ۷۸ برای دانستن ولتاژ باید از ولتاژ unreg. حتماً باید از خروجی ثابت بیشتر باشد. IC های فوق ثابت هستند و ولتاژ متغیر نمی‌دهند.

همیشه ولتاژ unreg را 3^u از خروجی بیشتر بگیریم مشکلی ایجاد نمی‌کند.

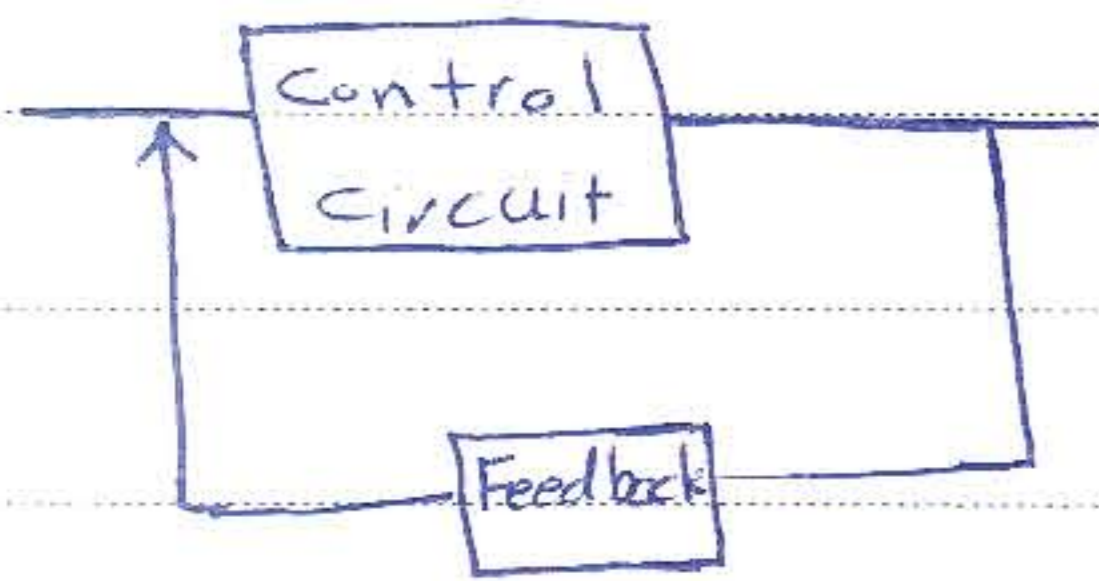
این IC ها حداکثر 1.5^A می‌توانند تحویل بدهند. این مقدار به ولتاژ خروجی نیز وابسته است.

اگر ورودی رگوله نشده برای خروجی 5^V را بگیریم، آنگاه دیگر جریان 1.5^A را نخواهیم توانست بگیریم.

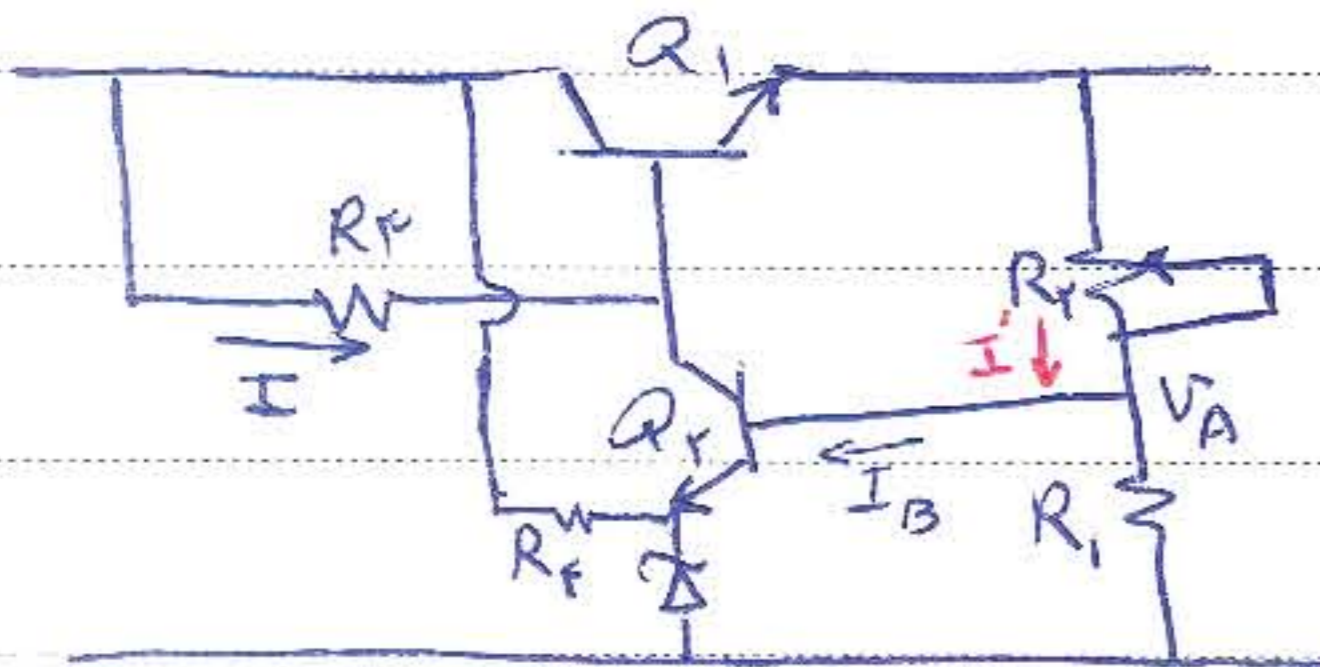
مدار قبل را می توان با دارلینکتون کردن ترانزیستور و همچنین استفاده از یک مقاومت برای حفاظت در مقابل I_{C1} استاندارد کرد.



در مدار فوق آب امپ به روی هیدرلیک از زیادی کند و بنابراین تغییرات ولتاژ را کاملاً محدود می سازد.



در مدار بالا می توان با جای آب امپ ترانزیستور قرارداد.



$$V_o = V_A \left(1 + \frac{R_1}{R_r}\right)$$

$$V_o = (V_z + V) \left(1 + \frac{R_1}{R_r}\right)$$

$V_o = V_z + V \Rightarrow V_z = 9.1 \text{ V}$ ، $I_L = 1 \text{ A}$ ، $\beta_{Q1} = 100$ ، $\beta_{Q2} = 50$ ، $V_o = 10 \text{ V}$: حوالته

R_r موثقی که صفر باشد ولتاژ خروجی می نیم است. پس

$$V_{o \max} = 10 \left(1 + \frac{R_1}{R_r}\right) \Rightarrow \frac{R_1}{R_r} = 1/5$$

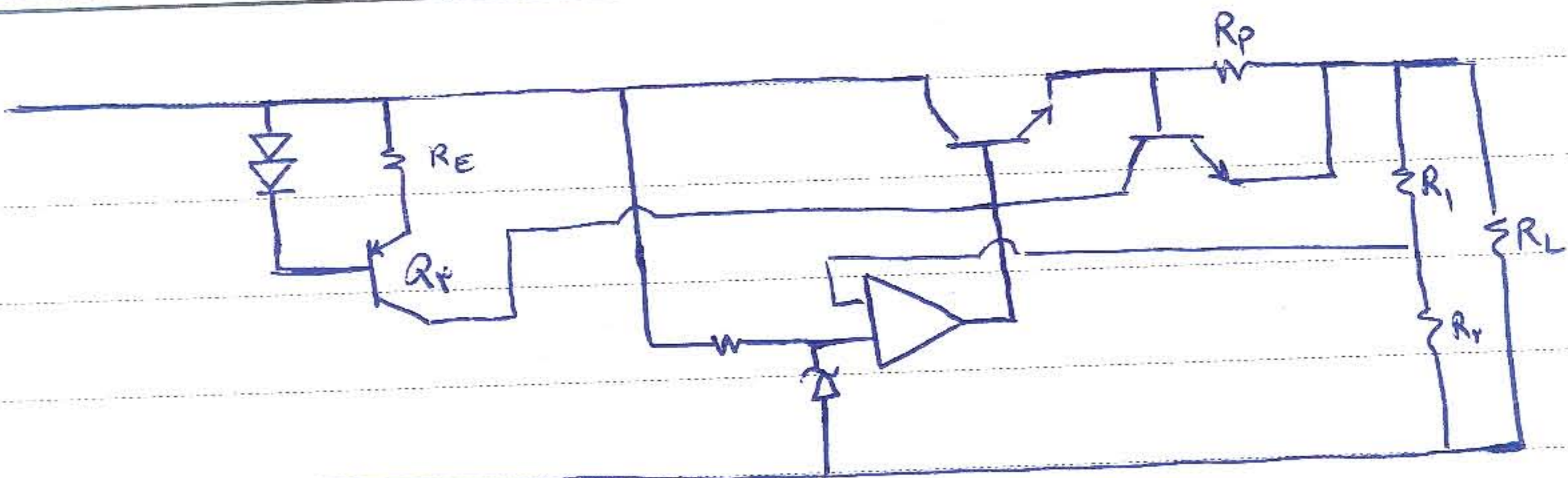
باید بر اساس حداکثر جریان I_B مقدار R_1 و R_r را تعیین کنیم

$$I_{B1, \max} = \frac{1 \text{ A}}{100} = 10 \text{ mA}$$

از مقاومت R_r هم باید جریان I_B و هم I_{C2} تأمین کرد موثقی I_{B1} تا کمترین است I_{C2} را می بینیم

$$I_{C2, \min} = 1 \text{ mA}$$

گرفته و آن را 1 mA قرار می دهیم.



5

ولتاژ EC مربوط به Q₁ را V_{CE1} در نظر می‌گیریم. انتخاب V_{CE1} حد اکثر V_{CE1} اینها V_{CE1} اگر زیر نگذاریم V_{CE1} = V_{unreg, min} + V_{RP} + V_{BE1} + V_{EC,r} + V_{RE}

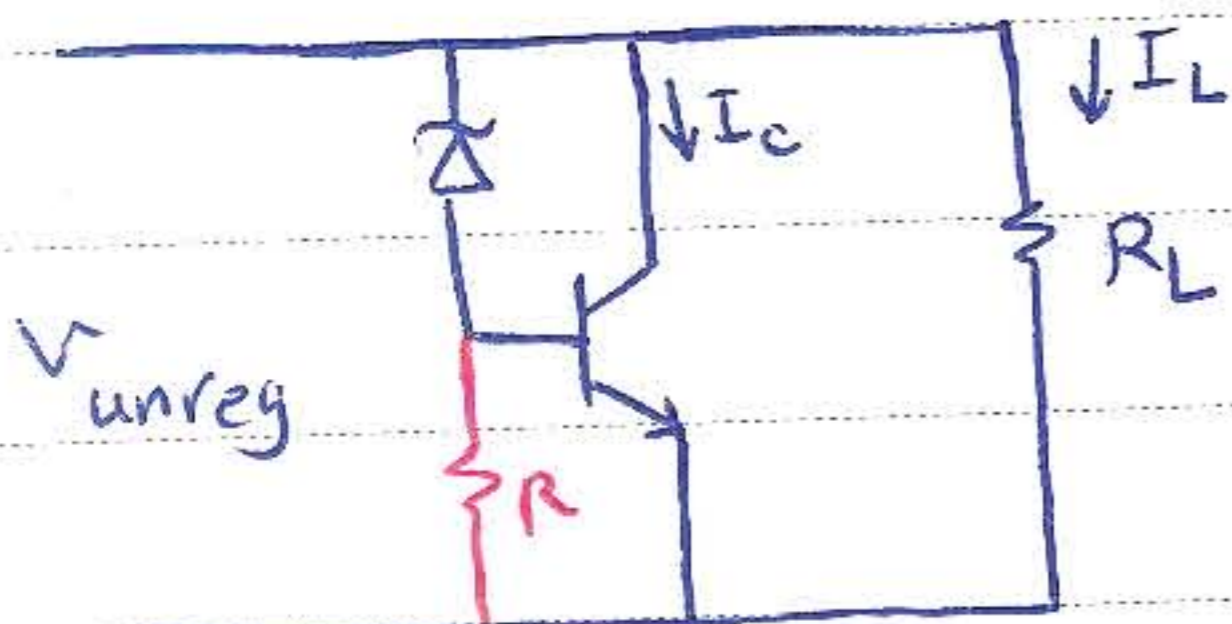
$$V_{CE1, max} = V_{unreg, max} - (V_{o, min} + V_{RP})$$

10

$$V_o = V_z \left(1 + \frac{R_i}{R_f}\right) \quad R_E = \frac{V_D - V_{EB}}{I} \quad R = \frac{V_{unreg, min} - V_z}{1 \text{ mA}}$$

$$I = I_{B1, max} = \frac{I_{L, max}}{\beta} \quad P_{Q1, max} = V_{CE1, max} \times I_{L, max}$$

منبع تغذیه موزی:



15

$$V_o = V_z + V_{BE}$$

حیران کلکتور ترانزیستور مکتل میان بار است.

در این حالت تغییرات میان بار برابر با $\frac{I_L}{\beta}$ است.

اگر میان کلکتور مدار فوق 1 mA باشد میان زبر $\frac{1}{\beta}$ mA است و این یعنی زبر در منطق زبری نیست R را می‌گذاریم و طوری محاسبه می‌کنیم از زبر همواره $I_{Z, min}$ بگذرد

$$V_z = V_o - V_{BE}$$

یعنی اگر کولتور 4 ولتی بخواهیم زبری 0.3 ولتی انتخاب می‌کنیم

$$I_L \rightarrow 0 \text{ تا } 100 \text{ mA}$$

$$I_L = 100 \text{ mA} \rightarrow I_C = 1 \text{ mA}$$

$$I_L = 0 \text{ mA} \rightarrow I_C = 101 \text{ mA} = I_{C, max} \approx I_{L, max}$$

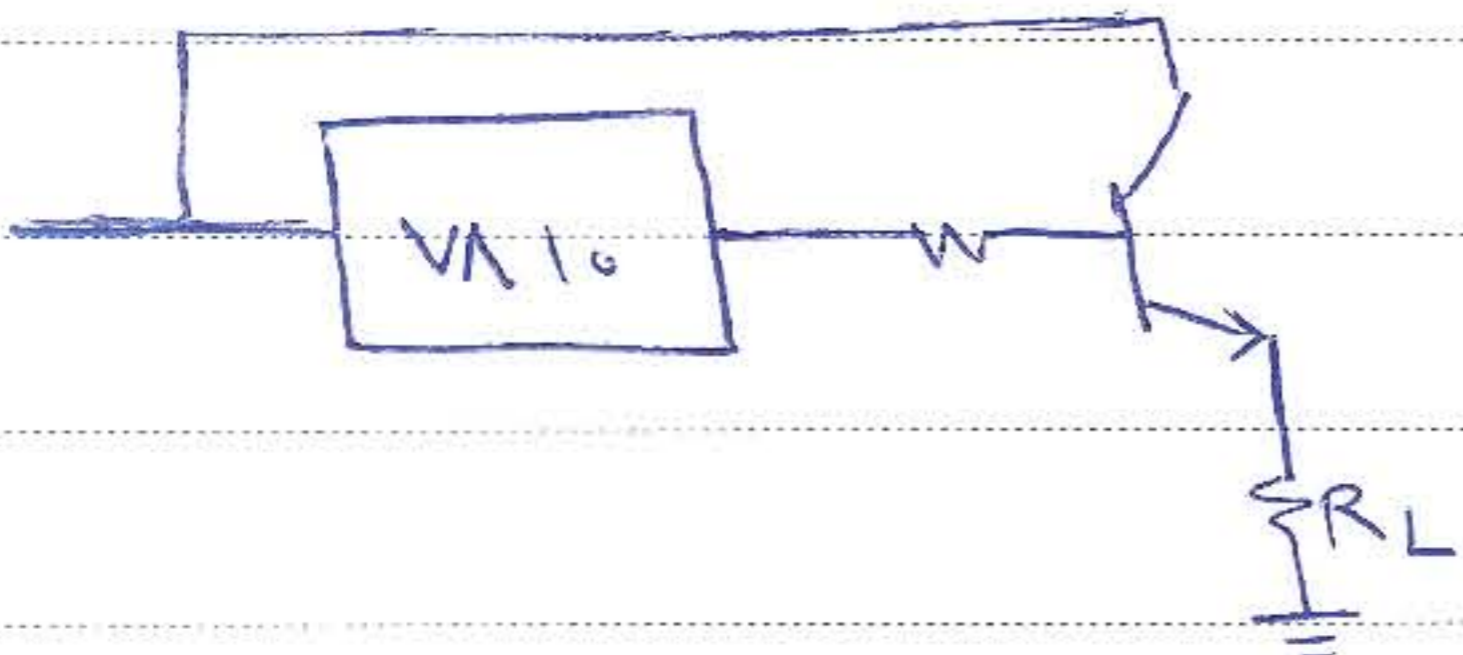
$$P_T = V_o \times I_{L, max}$$

R را با طوری محاسبه کنیم که از آن همواره حداقل 1 mA بگذرد

V_o	5
ΔV_o	1
output regulation	$\pm 2\% \text{ mV}$ اگر ترانسپور مثلا 5 باشد آنگاه تغییرات از 2 mV بیشتر نخواهد بود $0.18 < 0.2 < 0.22$
$I_{L, \max}$	1.5A
Drop out voltage	3V

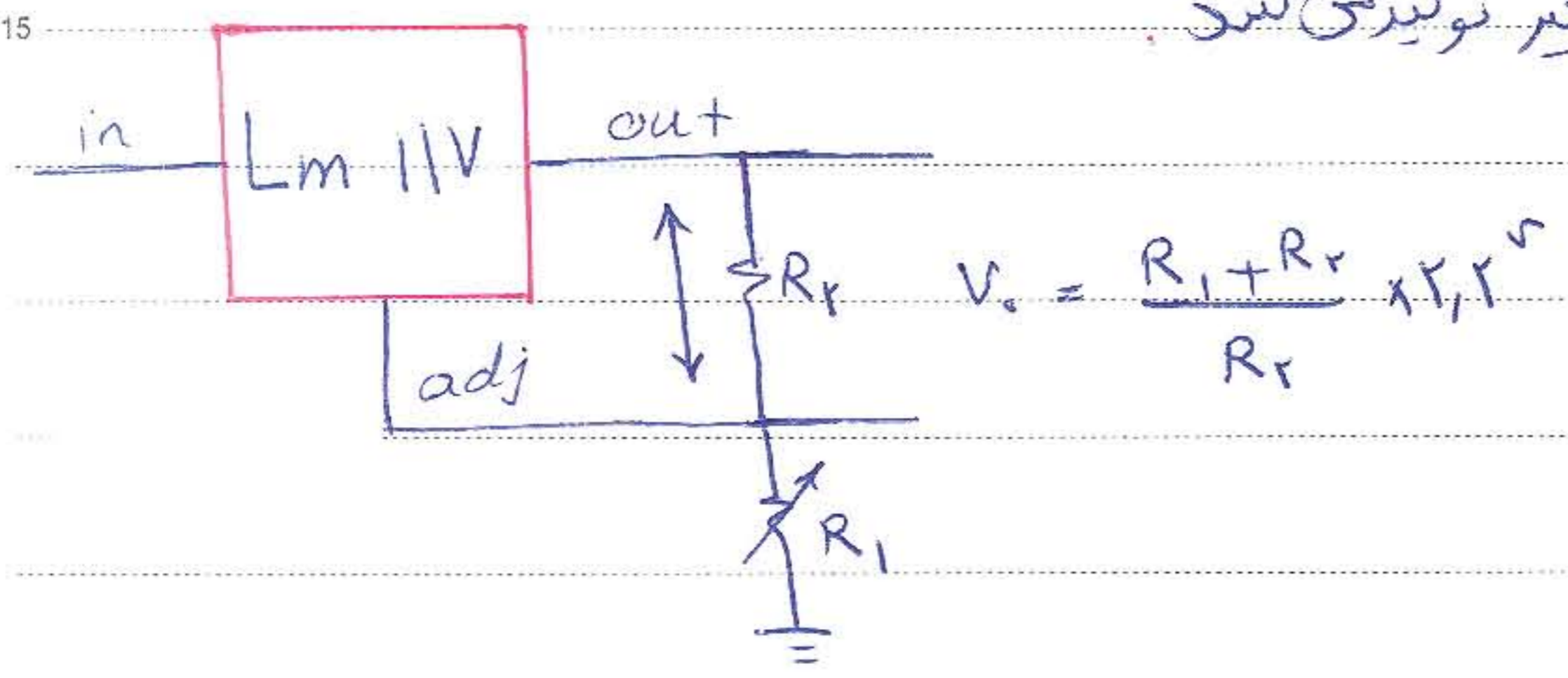
ولتاژ ورودی و خروجی

حال اگر بخواهیم جریان بیشتر بگیریم مثلاً 7.81V، اگر فیکس خروجی 1.5V است. کولاسیون بیشتر از آن خواهد بود. ولتاژ ورودی را نیز باید بیشتر از 12.5V بگیریم اگر آنگاه قابلیت اطمینان برای خروجی ثابت بیشتر می شود ولی جریان خروجی را محدود می کنیم. می توانیم خروجی را با یک ترانزیستور بدهیم



در مدار مقابل می توانیم جریان بار را زیاد کنیم.

نوع دیگری از IC ها وجود دارد که ولتاژ متغیر تولید می کنند



در این باین با تنظیم R_1 می توان ولتاژ خروجی را تنظیم کرد. حداقل ولتاژ خروجی 1.2V است

اگر بایا adj جریان محدود $10 \mu A$ می نوزد در دست ترانسپیک می بویسیم $V_o = \frac{R_1 + R_2}{R_2} \times 1.2 + R_1 I_{adj}$

در اینها ولتاژ ورودی باید حدا 3V از حد آلد ولتاژ خروجی بیشتر باشد. فرض کنید می خواهیم ولتاژی 5V بخواهیم تهیه کنیم برای این استفاده کنیم از IC ها بار ولتاژ ثابت استوار می کنیم. اگر فرضی بخواهد بین 5-12V تغییر کند ما نباید طوری مدار طراحی کنیم که 3.7V اهم صواب برسد زیرا در این صورت تلفات خیلی بالا می رود.

در منابع تغذیه با ولتاژ متغیر تلفات خیلی بالاست زیرا مدار که برای باره ۲۴-۵ طراحی شده گاهی ۵٪ از آن گرفته می شود. در این موارد از رگولاتورهای سوئیچینگ استفاده می شود. در این رگولاتورها ترانزیستورهای عنبر سوئیچ استفاده می شود و باروشن با خاموشی است. یعنی اگر خاموش باشد آنگاه تمام ولتاژ روی ترانزیستور است اما هر بار که ولتاژ در وقتی وصل می شود نیز ولتاژ در ترانزیستور صرف است. بنابراین در ترانزیستورهای ۵ باتوان بالا نیاز داریم اما این منابع هم مولد های مختلف و یا به عبارتی دیگر نویز ایجاد می کنند. این مدارها برای کارهای قدرتی خوب است ولی در مدارهای الکتریکی از آنها استفاده نمی شود.

10

15

20

25