

انواع برخورد: ۱- کشسان (elastic) ۲- کشسان (inelastic) ۳- کشسان کامل

$$P_i = P_f \rightarrow k_i = k_f$$

① برخورد است که انرژی درونی اجسام تغییر نکند
برخورد کشنده

$$P_i = P_f \rightarrow k_i = k_f + Q$$

② انرژی درونی اجسام برخورد کننده تغییر نکند.
میزان انرژی جنبشی در قبل و بعد از برخورد

$$P_i = P_f \rightarrow k_i = k_f \propto Q$$

③ دو جسم پس از برخورد هم چسبند



برخورد کشسان یک بعدی:

$$P_i = P_f \rightarrow m_1 v_{1i} + m_2 v_{2i} = m_1 v_{1f} + m_2 v_{2f}$$

$$k_i = k_f \rightarrow \frac{1}{2} m_1 v_{1i}^2 + \frac{1}{2} m_2 v_{2i}^2 = \frac{1}{2} m_1 v_{1f}^2 + \frac{1}{2} m_2 v_{2f}^2$$

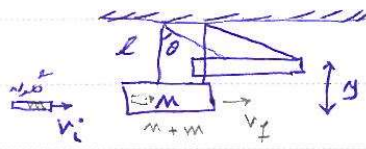
$$\Rightarrow \begin{cases} v_{1f} = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_{1i} + \frac{2m_2}{m_1 + m_2} v_{2i} \\ v_{2f} = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_{1i} + \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} v_{2i} \end{cases}$$

$$\begin{cases} \text{اگر } m_1 = m_2 \text{ (الف)} \Rightarrow \begin{cases} v_{1f} = v_{2i} \\ v_{2f} = v_{1i} \end{cases} \end{cases}$$

$$\begin{cases} m_1 \neq m_2 \Rightarrow \begin{cases} v_{1f} = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_{1i} \\ v_{2f} = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_{1i} \end{cases} \end{cases}$$

$$\begin{cases} m_2 \gg m_1 \rightarrow \begin{cases} v_{1f} = -v_{1i} \\ v_{2f} \approx 0 \end{cases} \end{cases}$$

$$\begin{cases} m_1 \gg m_2 \rightarrow \begin{cases} v_{1f} = v_{1i} \\ v_{2f} = 2v_{1i} \end{cases} \end{cases}$$



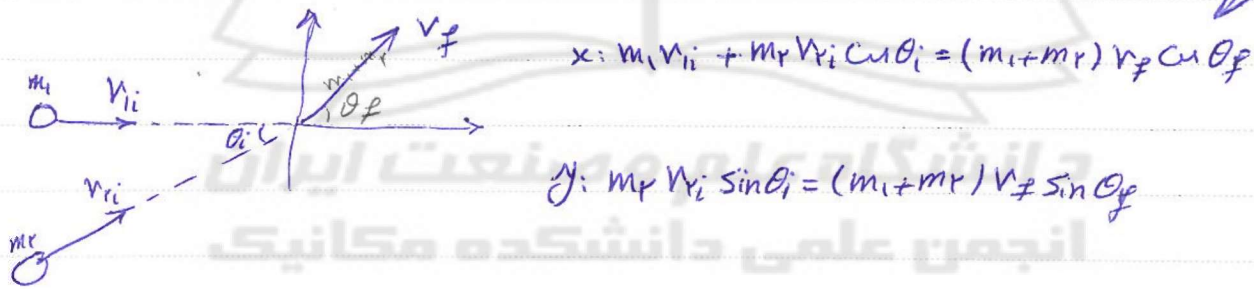
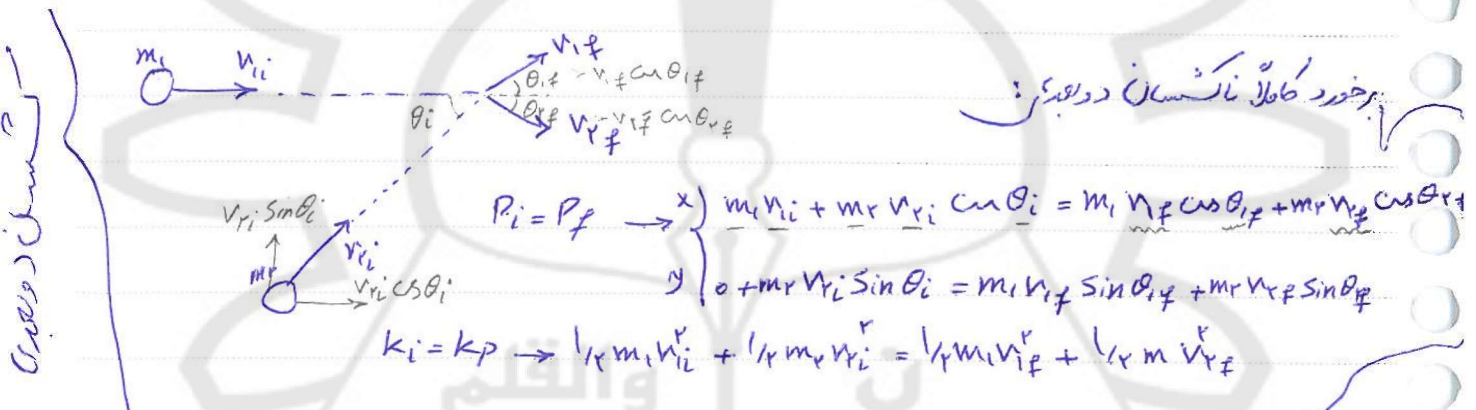
آزاد با تکیه: در حین برخورد برای اندازه گیری یک طول ثابت شده.
 نظر: زمان برخورد (زمان تا آنکه یک طول ثابت به نقطه برخورد) حین برخورد.

نشان $P_i = P_f \rightarrow m v_i = (m+m) v_f$

$E_i = E_f \rightarrow \frac{1}{2} (m+m) v_f^2 = (m+m) g y$ $\Rightarrow v_i = \frac{m+m}{m} \sqrt{2gy}$

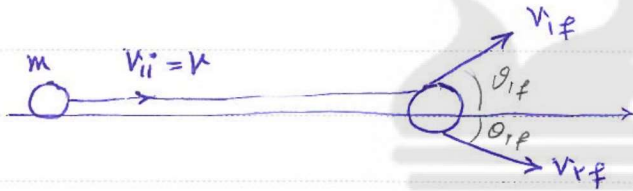
دقیقا لحظه برخورد - در آن لحظه

$E_i = \frac{1}{2} m v_i^2$
 $E_f = \frac{1}{2} (m+m) v_f^2$
 $\rightarrow \frac{E_f}{E_i} = \frac{m}{m+m}$ ارزایندت شده $E_f - E_i = Q$



نمونه: دو طول یکسان m داریم که سرعت یکی v و دیگری ساکن است. اگر برخورد کُسن آنها در

امتداد مدکز جرم نباشد، زاویه بین امتداد حرکت اجسام را پس از برخورد بیابید.



$$\text{حفظ: } \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m v_{1f}^2 + \frac{1}{2} m v_{2f}^2 \rightarrow v^2 = v_{1f}^2 + v_{2f}^2 \rightarrow \theta_{1f} + \theta_{2f} = \pi/2$$

$$\Rightarrow \text{حساب اصلی} \quad x: P_{ix} = P_{fx} \rightarrow m v + 0 = m v_{1f} \cos \theta_{1f} + m v_{2f} \cos \theta_{2f} \quad (1)$$

$$y: P_{iy} = P_{fy} \rightarrow 0 + 0 = m v_{1f} \sin \theta_{1f} - m v_{2f} \sin \theta_{2f} \quad (2)$$

$$k_i = k_f \rightarrow \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m v_{1f}^2 + \frac{1}{2} m v_{2f}^2 \quad (3)$$

$$\xrightarrow{(3), (1)} (v_{1f} \cos \theta_{1f} + v_{2f} \cos \theta_{2f})^2 = v^2 + v_{2f}^2$$

$$\rightarrow 2 v_{1f} v_{2f} \cos \theta_{2f} = v^2 + \sin^2 \theta_{1f} + v_{2f}^2 \sin^2 \theta_{2f} = (v_{1f} \sin \theta_{1f} - v_{2f} \sin \theta_{2f})^2$$

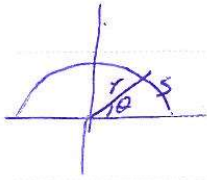
$$+ 2 v_{1f} v_{2f} \sin \theta_{1f} \sin \theta_{2f} \rightarrow 2 v_{1f} v_{2f} (\cos \theta_{1f} \cos \theta_{2f} - \sin \theta_{1f} \sin \theta_{2f}) = 0$$

$$2 v_{1f} v_{2f} \cos(\theta_{1f} + \theta_{2f}) = 0 \rightarrow \theta_{1f} + \theta_{2f} = \pi/2$$

$$\theta = \omega t$$

$$\bar{\omega} = \frac{\omega_1 + \omega_2}{2}$$

سرعت متوسط، ثابت

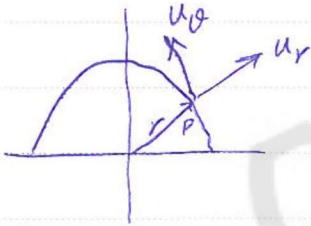


$$s = r\theta \rightarrow \frac{ds}{dt} = r \frac{d\theta}{dt} \rightarrow v = r\omega$$

رابطه میان سینمای خطی و زاویه‌ای در حرکت دایره‌ای:

$$a_T = \frac{dv}{dt} = r \frac{d\omega}{dt} = r\alpha$$

$$a_r = \frac{v^2}{r} = \frac{(r\omega)^2}{r} = r\omega^2$$



رابطه میان سرعت زاویه‌ای و زاویه‌ای:

$$\vec{r} = r \hat{u}_r \rightarrow \vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = r \frac{d\hat{u}_r}{dt}$$

$$\vec{v} = r\omega \hat{u}_\theta$$

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = r \frac{d\omega}{dt} \hat{u}_\theta + r\omega \frac{d\hat{u}_\theta}{dt}$$

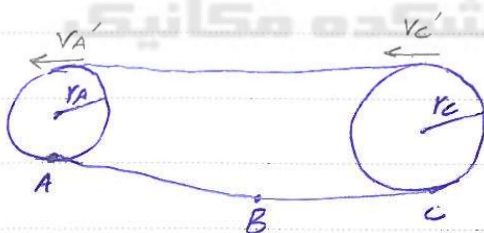
$$\vec{a} = r\alpha \hat{u}_\theta - r\omega^2 \hat{u}_r$$

$$\begin{cases} a_T = r\alpha \hat{u}_\theta \\ a_r = -r\omega^2 \hat{u}_r \end{cases}$$

نقطه A چرخ با شعاع $r_A = 1.0 \text{ cm}$ به وسیله تسمه در نقطه B به چرخ C به شعاع $r_C = 2.0 \text{ cm}$ وصل شده است.

سرعت زاویه‌ای چرخ از حالت سکون، به شتاب یکنواخت $\alpha = 2 \text{ rad/s}^2$ افزایش می‌دهد. با فرض اینکه تسمه

نلغزد مدت زمانی را که لازم است تا سرعت چرخ C به 1.0 دور بر دقیقه برسد بیابید.



نلغزد \times بزرگتر بود $v_A > v_C$
 نلغزد \times بزرگتر می‌شود $v_C > v_A$
 نلغزد $\rightarrow v_A = v_C$

$$v_A = v_C \rightarrow r_A \omega_A = r_C \omega_C \rightarrow \alpha_C = \left(\frac{r_A}{r_C}\right) \alpha_A$$

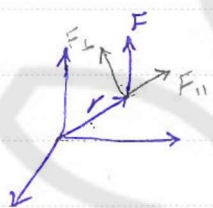
$$\omega_c = \alpha_c t + \omega_c \rightarrow t = \frac{\omega_c}{\alpha_c} = \frac{r_c \omega_c}{r_c \alpha_c} \rightarrow \text{تبدیل}$$

(از حالت سکون)

فصل ۱۲ (دینامیک دورانی):

گشت دورانی: همانطور که در حرکت انتقالی عامل شتاب خطی و حرکت اجسام را نیرو و نامیم، در حرکت

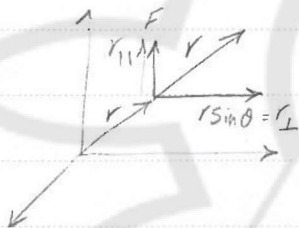
دورانی عامل شتاب زاویه‌ای در عرض اجسام را گشت دورانی و نامیده و به صورت زیر تعریف می‌کنیم.



$$\vec{G} = \vec{r} \times \vec{F} = r F \sin\theta = r F_t$$

(با زاویه θ)

$$= (r \sin\theta) F = r_t F$$



تکانه زاویه‌ای (یا شتاب در چرخش) یا اندازه حرکت زاویه‌ای:

تعریف $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{P} \Rightarrow r P_t = r_t P = r P \sin\theta$

$|\vec{L}| = r P \sin\theta$

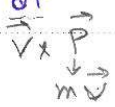
همان رابطه $F = \frac{dP}{dt}$ در حرکت دورانی:

$$\left. \begin{aligned} F &= \frac{dP}{dt} \\ \vec{G} &= \vec{r} \times \vec{F} \end{aligned} \right\} \rightarrow \vec{G} = \vec{r} \times \frac{d\vec{P}}{dt}$$

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{P} \rightarrow \frac{d\vec{L}}{dt} = \frac{d\vec{r}}{dt} \times \vec{P} + \vec{r} \times \frac{d\vec{P}}{dt}$$

$$\vec{G} = \frac{d\vec{L}}{dt}$$

E	x
w	v
a	a
$\vec{G} = \frac{d\vec{L}}{dt}$	$F = \frac{dP}{dt}$
P	L

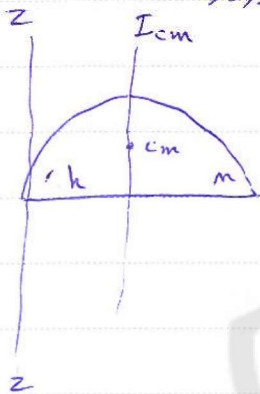


$$\vec{V} \times \vec{V} = 0$$

(فرجه)

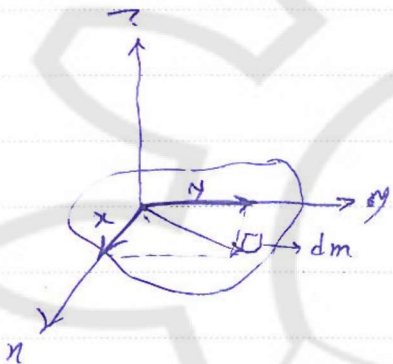
تقسیم محورهای موازی، رابطه در میان لحظه دورانی I یک جسم نسبت به هر محور دلخواه با لحظه دورانی آن

نسبت به یک محور موازی که از مرکز جرم h فاصله h از آن قرار دارد.



$$I_z = I_{cm} + mh^2$$

تقسیم محورهای عمود بر هم (فقط برای اجسام دورانی):



$$I_{oz} = \int r^2 dm = \int (x^2 + y^2) dm$$

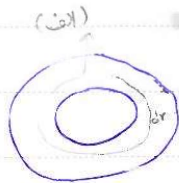
$$= \int x^2 dm + \int y^2 dm$$

لحظه دورانی نسبت به محور oz نسبتاً در فاصله نسبت به محور ox

$$I_{oz} = I_{oy} + I_{ox}$$

نمونه: یک حلقه بزرگ به شعاع دورانی R_1 و شعاعی R_2 موازی است. بدلت آبی نسبت در فاصله a از مرکز آن است:

قطره حلقه a (الف) محور حلقه a (ب) شعاع حلقه a (ج) شعاعی موازی حلقه a (د) این شعاع را برای یک پوسته



$$I = \int r^2 dm \quad (الف)$$

$$dm = \alpha dA = \alpha (2\pi r) dr$$

$$I = \int_{R_1}^{R_2} r^2 (\alpha 2\pi r) dr = 2\pi\alpha \int_{R_1}^{R_2} r^3 dr = \frac{\pi\alpha}{2} (R_2^4 - R_1^4)$$

$$\alpha = \frac{M}{A} = \frac{M}{\pi(R_2^2 - R_1^2)}$$

$$\rightarrow \frac{1}{2} M (R_2^2 + R_1^2)$$

میرا درون محور حلقه

(ب) برای محورها عمود بر هم: $I_z = I_x + I_y = 2I_x \rightarrow I_x = \frac{I_z}{2} = \frac{M}{2}(R_x^2 + R_y^2)$

$y' \quad I_{y'}$



(ج) برای محورها موازی (ح): $I_{y'} = I_y + MR_y^2 = \frac{M}{2}(R_x^2 + R_y^2) + MR_y^2$

(د) پوسته حلقه‌ای $R = R_1 \approx R_2$

پایه محور: MR^2

پایه محور عمود: $\frac{1}{2}MR^2$

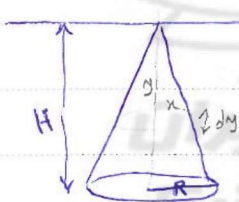
پایه محور موازی: $\frac{1}{2}MR^2$

قرص نازک $R_1 = 0$

پایه محور عمود: $\frac{1}{2}MR^2$ پایه محور موازی: $\frac{1}{2}MR^2$

پایه محور موازی: $\frac{1}{2}MR^2$

فرض: نسبت در فاصله از محور ox در شیب زیر باشد $\frac{dx}{dy} = \frac{R}{h}$ (در معادلات dx و dy و dm و dm در شیب m نسبت به ox و در شیب m نسبت به oy در شیب m نسبت به oy)



$I = \int r^2 dm$

مستطیل

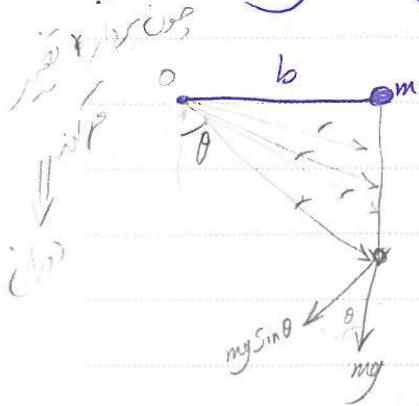
$dI_{cm} = x^2 dm$ $dI_{ox} = dI_{cm} + (dm)y^2$

$dm = \rho du = \rho(\pi x^2) dy \rightarrow \frac{x}{R} = \frac{y}{h} \rightarrow x = \frac{R}{h} y$

$I_{ox} = \int_0^h \left(\frac{R^2}{h^2} y^2 \right) (\rho \pi \frac{R^2}{h^2} y^2) dy + \int_0^h (\rho \pi \frac{R^2}{h^2} y^2) y^2 dy \rightarrow I_{ox} = \frac{\rho \pi R^4}{4h^4} \int_0^h y^4 dy + \frac{\rho \pi R^2}{h^2} \int_0^h y^4 dy$

$= \frac{\rho \pi R^4 h}{20} + \frac{\rho \pi R^2 h^5}{8} \quad \rho = \frac{m}{V} = \frac{m}{\frac{1}{2} \pi R^2 h} \Rightarrow I = \frac{3}{80} m R^2 + \frac{3}{80} m h^2$

نمون: ذره از جسم m از حال سکون رها می شود. نسبت دورش و مکانش را در لحظه t نسبت به O پیدا کنید.



$$\vec{\tau}_O = \vec{r} \times \vec{F} = r m g \sin \theta = (r \sin \theta) m g = b m g$$

$$\tau = \vec{P} \times \vec{r} = r \cdot P \sin \theta$$

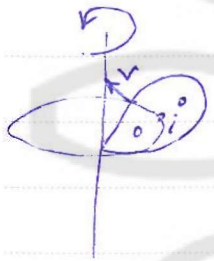
$$b \cdot P = b m r = b m g t$$

↓
نقطه آزاد

نسبت مکان ذرات: برای دستگاهی متعلق از n ذره داریم:

$$\vec{L} = \vec{L}_1 + \vec{L}_2 + \dots + \vec{L}_n = \sum_{i=1}^n \vec{L}_i$$

$$\rightarrow \tau_{ext} = \frac{dL}{dt}$$



انرژی جنبشی دورانی و حرکت دورانی:

$$v_i = r_i \omega \rightarrow k_i = \frac{1}{2} m_i v_i^2 = \frac{1}{2} m_i r_i^2 \omega^2$$

$$k_T = \frac{1}{2} m_1 r_1^2 \omega^2 + \frac{1}{2} m_2 r_2^2 \omega^2 + \dots$$

$$= \frac{1}{2} (m_1 r_1^2 + m_2 r_2^2 + \dots) \omega^2$$

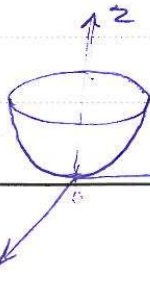
$$= \frac{1}{2} I \omega^2$$

↓
مختل دورانی = I

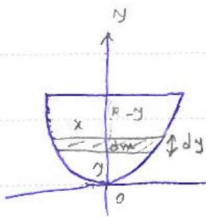
$$I = \int r^2 dm$$

→ اگر جسم پیوسته باشد ذره ذره بنامند

نمون: نسبت دورش و مکان یک نیم کره R و جسم m را بیرون محور z نسبت به O پیدا کنید.



نمونه: گشتاور ماند یک نیم قوس که ارتفاع R و جرم M و پهنای آن در محور Ox برابر است با ρ



$$I = \int r^2 dm$$

$$dm = \rho dA = \rho \cdot 2x \cdot dy$$

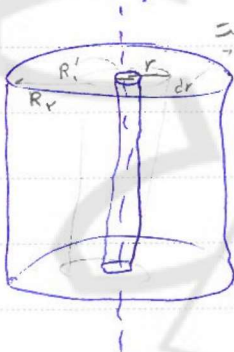
$$I_{Ox} = 2\rho \int x y^2 dy$$

$$x^2 + (R-y)^2 = R^2$$

$$I_{Ox} = 2\rho \int_0^R [R^2 - (R-y)^2]^{1/2} y^2 dy = 2\rho \int_0^R [R^2 - R^2 + 2Ry - y^2]^{1/2} y^2 dy$$

$$= 2\rho \int \sqrt{2Ry - y^2} y^2 dy = ?$$

مسئله: گشتاور ماند یک استوانه ی ارتفاع h و جرم M و پهنای آن در محور استوانه x



$$I = \int r^2 dm$$

$$dm = \rho dr = \rho (2\pi r dr) \cdot h$$

$$I = \int r^2 \rho (2\pi r) dr h = 2\rho \pi h \int r^3 dr = 2\rho \pi h \left[\frac{r^4}{4} \right]_{R_1}^{R_2}$$

$$= \frac{\pi \rho h}{2} (R_2^4 - R_1^4)$$

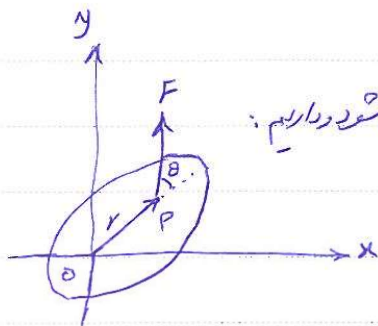
$$= \frac{M}{2} \frac{R_2^4 - R_1^4}{(R_2^2 - R_1^2)}$$

$$\rho = \frac{M}{V} = \frac{M}{\pi h (R_2^2 - R_1^2)}$$

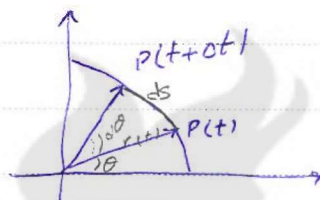
$$I = \frac{M}{4} (R_2^2 + R_1^2)$$

برای استوانه توپر $R_1 = 0$

برای استوانه توخالی $R_2 = R_1 = R$



دینامیک دورانی جسم صلب پیرامون محور ثابت :
در جسم صلب گشتاور نیرو \mathcal{G} وارد شده بیک ذره به تمام ذرات جسم وارد می شود داریم :



$$ds = r d\theta$$

$$dW = F \cdot ds = F \cos \theta ds$$

$$dW = (F \cos \theta r) d\theta$$

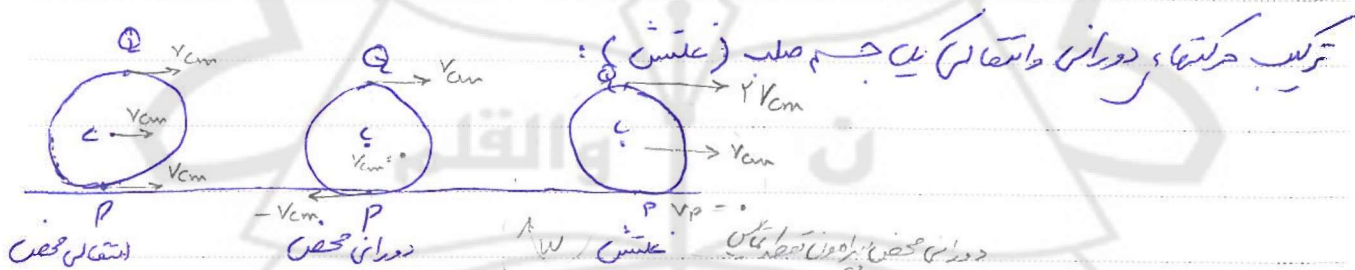
$$\frac{dW}{dt} = \mathcal{G} \frac{d\theta}{dt}$$

$$\rightarrow \boxed{P = \mathcal{G} W}$$

در نبود اتلاف انرژی کار انجامی بر نقطه F با اثرش جنبشی تبدیل می شود.

$$\frac{dW}{dt} = \frac{dk}{dt} \quad k = \frac{1}{2} I \omega^2 \quad \frac{1}{2} I (2\omega) \frac{d\omega}{dt} = \mathcal{G} W \rightarrow \boxed{\mathcal{G} = \alpha I}$$

$$\alpha = \frac{d\omega}{dt} \rightarrow \left. \begin{array}{l} \mathcal{G} = I \frac{d\omega}{dt} \\ \mathcal{G} = \frac{dL}{dt} \end{array} \right\} \xrightarrow{I = cte} \frac{d(I\omega)}{dt} \rightarrow \boxed{L = I\omega}$$



گشتش یک جسم بر روی یک سطح ترکیبی از حرکتها و انتقالی و دورانی است و آن را می توان به صورت یک حرکت

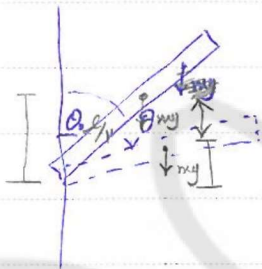
دورانی محض در نظر گرفت که بدان جسم در هر لحظه پیرامون محوری است که از نقطه ای تا آن جسم با سطح در تماس است

با همان سرعت زاویه ای ω می چرخد.

مثال) یک میله همگنی به طول L و جرم M در حالت آزادانه به دور محلی که از انتهای آن میگذرد دوران میکند. میله از

وضعیت $\theta = 0$ بدون سرعت اولیه رها می شود تعیین کنید الف) سرعت و شتاب زاویه ای در وضعیت $\theta = 0$ ؟

ب) شتاب مماسی و شعاعی هرگز صفر میله در وضعیت $\theta = 0$ ؟ ب) در وضعیت θ محدد چه نیروهایی در راستای



میله و محور بر میله r میله وارد می کند $I_0 = \frac{1}{3} ML^2$

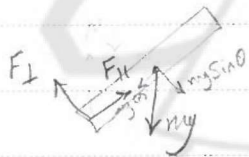
$\Delta U = -\Delta K$

$mg l \sin(\cos \theta_0 - \cos \theta) = \frac{1}{2} I_0 \omega^2 = \frac{1}{2} \times \frac{1}{3} ML^2 \omega^2$

$\omega^2 = \frac{3g(\cos \theta_0 - \cos \theta)}{L} \rightarrow r \omega \frac{d\omega}{dt} = \frac{3g}{L} \left(0 + \sin \theta \frac{d\theta}{dt} \right)$

$\alpha = \frac{3g}{rL} \sin \theta$

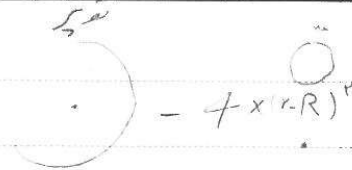
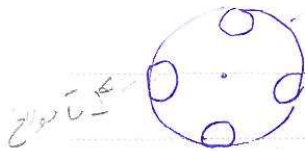
$r \omega a_T = r \alpha = l \times (\dots)$ $(\text{یعنی } a_r = a_N = r \omega^2 = l \times (\dots))$



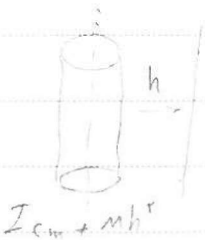
$\tau_{cm} = I_{cm} \times \alpha$

$F_{\perp} l \sin \theta = \frac{1}{12} ML^2 \cdot \frac{3g}{rL} \sin \theta \rightarrow F_{\perp} = ?$

$mg \cos \theta - F_{\parallel} = ma_N \rightarrow F_{\parallel} = ?$



مسئله (تساوی‌ها را درست آورید)



$$\frac{1}{2} MR^2 - f x (R-R)^2$$

$$\frac{1}{2} MR^2 - f x (I_{cm} + m(R-R)^2)$$

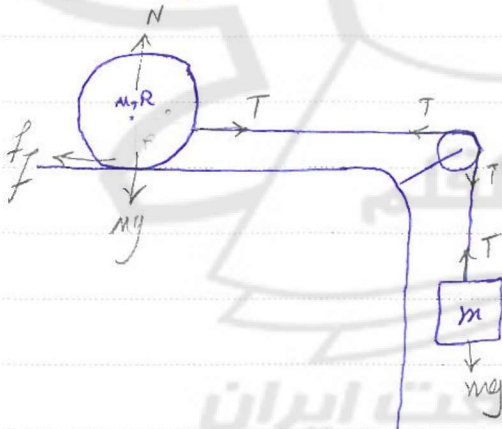
$$\frac{1}{2} MR^2$$

مسئله (مطابق شکل غلتد همگنی جسم m و شعاع R و تساهله‌ها را $I = \frac{1}{2} MR^2$ روی سطح افقی قرار دارد

رسم کن که مرکز غلتد بسته شده پس از عبور از روی قاره کوچک بدون سرریز به سطحی جسم m متصل است

دستگاه آزاد می‌گذاریم تا سقوط کند و غلتد روی سطح افقی بدون لغزش نقلیه. مطلوب است:

الف) نمودار نیروها را وارد بر غلتد و جسم m ب) شتاب حرکت جسم m ج) کشش ریسمان



نوشته‌ها را جمع معادلات

$$N - Mg = 0 \rightarrow N = Mg$$

$$f_s = \mu_s N$$

M: $T - f_s = Ma_{cm}$

$$\sum \tau = I\alpha$$

$$T \times 0 + f_s \times R = I\alpha = \frac{1}{2} MR^2 \alpha$$

m: $mg - T = ma(1)$, $a = a_{cm} = R\alpha$

$$a = \frac{2mg}{2m + 3M}$$

$$T = \frac{3Mmg}{2m + 3M}$$

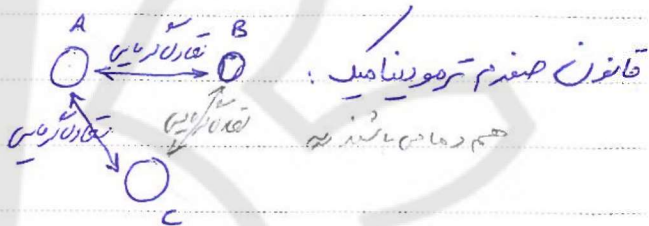
فصل ۱۳ دما

سیستم: در بررسی‌های فیزیکی، قسمتی از ماده که آن را با طرز ذهنی از محیط پیرامونی جدا کرده‌ایم و می‌توانیم

محیط: هر چیز خارج از سیستم که در رفتار سیستم مؤثر است را می‌تواند

علم ترمودینامیک: مجموعه قوانینی که کمیت‌های فاکتور و متغیرهای موتور در فرآیندهای گوناگونی را با هم مربوط می‌کند

پایه علم ترمودینامیک را سه اصل می‌نامند



اندازه‌گیری دما: (۱) ویژگی دما سنجی بخصوص (حجم، فشار، مقاومت الکتریکی، ...)

(۲) انتخاب ماده دما سنجی مناسب (۳) رابطه تابعی بین خصوصیات میان اندازه‌گیری‌های این ویژگی فیزیکی و

یک مقیاس دما را مورد قبول جهانی: $T = T(x)$ ویژگی فیزیکی

$T(x) = ax$

به طرز نگاه حساس انتخاب می‌کنیم

هدف: پیدا کردن a نیاز ثابت استاندارد داریم که در تمام دما سنج‌ها دمای یک نفر انسان (دهلیز)

تقریباً ۳۷.۰۰۱ °C آب: بخار

$\frac{T(x_1)}{T(x_2)} = \frac{ax_1}{ax_2} = \frac{x_1}{x_2}$

دما، نقطه یخبندان: $T(x_2) = 273.16$ کانی را ۲۷۳٫۱۶ کانی می‌کنیم

$\frac{T(x)}{T(x_{tr})} = \frac{x}{x_{tr}}$

$T(x) = 273.16 \frac{x}{x_{tr}}$

$$T(L) = 273.16 \frac{L}{L_{tr}}$$

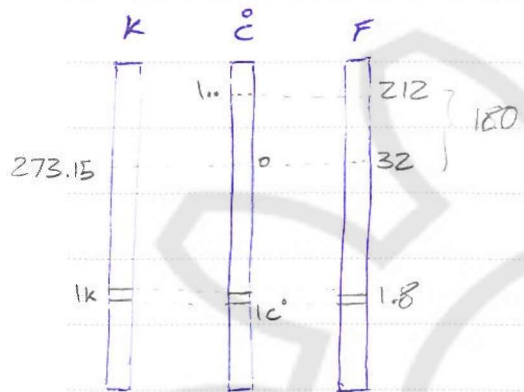
۱) اگر طول ارتفاع ستون سیوه درجه سینه از باشد (L) :

$$T(W) = 273.16 \frac{W}{W_{tr}}$$

۲) اگر حجم گاز کامل در فشار ثابت باشد :

$$T(R) = 273.16 \frac{R}{R_{tr}}$$

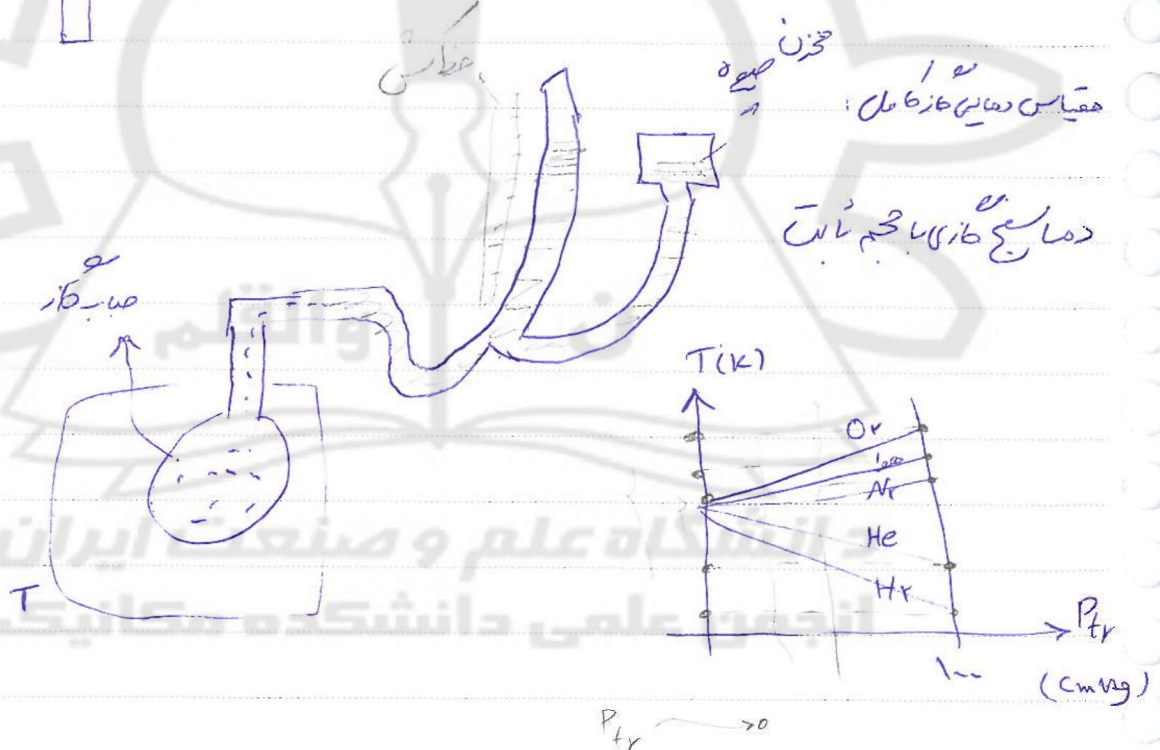
۳) اگر مقاومت الکتریکی یک سیم در فشار ثابت باشد :



$$T_c = T_k - 273.15$$

$$T_f = 32 + 1.8 T_c$$

مقایسه دماهای سلسه‌ها - قانون تریپل نقطه



مقایسه دماهای گاز کامل
دماهای تریپل با حجم ثابت

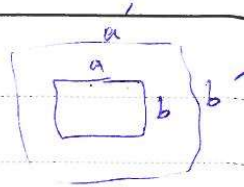
$$\Delta l \propto \Delta T$$

$$\Delta l \propto l$$

$$\Delta l = l \alpha \Delta T$$

انبساط بر اثر دما : الف) انبساط خطی : $\Delta l = l \alpha \Delta T$

$$\begin{cases} \Delta a = \alpha a \Delta T \\ \Delta b = \alpha b \Delta T \end{cases}$$



ب) انبساط سطحی جامدات :

$$A' = (a + \Delta a) \cdot (b + \Delta b) = ab + \alpha \Delta T ab + \alpha \Delta T ab \Rightarrow A' = A + 2\alpha A \Delta T$$

$$V' = V + 3\alpha V \Delta T$$

ج) انبساط حجمی جامدات :

فصلی: دو تیغه مسی و فولادی را با یکدیگر در یک طرف در یکدیگر چسباندیم و با هم برابر است به فاصله 4 mm از هم جلوه

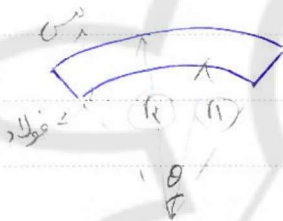
موازی با یکدیگر چسبیده اند. اگر دو تیغه تا 200°C گرم شوند شیبی اختیار می کنند که در نظر اختلاف انبساط طولی



$$\alpha_{Cu} = 17 \times 10^{-6} / ^\circ \text{C}$$

$$\alpha_{Fe} = 11 \times 10^{-6} / ^\circ \text{C}$$

آنها بوجود می آید مقدار است؟



$$l + \Delta l_1 = r_1 \theta$$

$$l + \Delta l_2 = r_2 \theta$$

$$\Delta l_1 = \alpha_1 l \Delta T$$

$$\Delta l_2 = \alpha_2 l \Delta T$$

$$r_2 = r_1 + 4 \text{ mm} \rightarrow r_1 = \frac{4(1 + \alpha_1 \Delta T)}{(\alpha_2 - \alpha_1) \Delta T}$$

نرمه و مانع اول ترمودینامیک :

$$C = \frac{\Delta \phi}{\Delta T}$$

ظرفیت گرمایی (C) :

$$C = \frac{\Delta \phi}{m \Delta T}$$

ظرفیت گرمایی ویژه



$$Q = \sum \Delta \phi = \sum mc \Delta T$$

$$= m \int_{T_1}^{T_2} c dT$$

$V = cte \rightarrow C_v \approx cte$
 $P = cte \rightarrow C_p \approx cte$

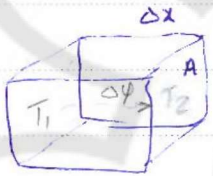
گرمای ویژه ثابت نسبت به دما تغییر نمی کند ... دارد.

گرمای ویژه مولی: گرمای لازم برای تغییر دمای یک مول از ماده به اندازه یک کال است.

گرمای تبدیل L: گرمای لازم برای تغییر فاز یک جسم ماده در دما ثابت.
 گرمای تبخیر l_v (ماده از مایع به گاز)
 گرمای ذوب l_f (ماده از جامد به مایع)

روشهای اتصال دما:

رسانش گرمایی: اتصال انرژی در ناسی از اختلاف دما میان بخشها و در یک جسم یا مواد.



$T_1 > T_2$

جهت حرکت انرژی

$T_2 - T_1 < 0$

$H = \frac{Q}{\Delta t} \propto A \frac{\Delta T}{\Delta x} \rightarrow H = -kA \frac{\Delta T}{\Delta x}$

در حالت سری: $H = -kA \frac{dT}{dx}$

نمونه: جریان گرمایی از یک میله با طول l در سطح مقطع A در حالت پایا حاصل می شود.

$T_2 > T_1$



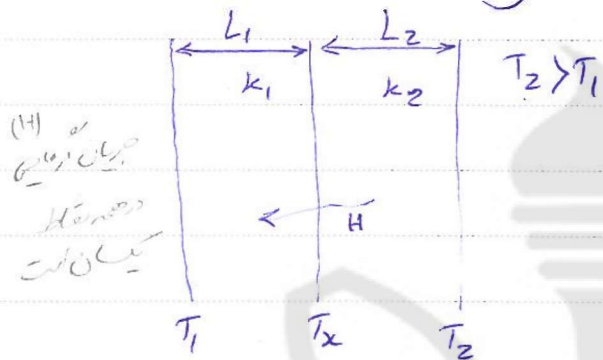
حالت پایا: دما در هر نقطه ثابت می ماند در طول زمان.

بنابراین: جریان گرمایی در سطح مقطع هائیکان است و ثابت بودن k و A نیز $\frac{dT}{dx}$ در همه مقاطع یکسان است.

$\frac{dT}{dx} = \frac{\Delta T}{\Delta x} \rightarrow H = -kA \frac{T_2 - T_1}{l}$

سؤال: یک بدن مرکب از دو ماده با ضخامت L_1 و L_2 و ضرایب رسانندگی k_1 و k_2 تشکیل شده است

اگر دما در سطح خارجی T_1 و T_2 باشد (فرض است که دما در فصل مشترک یکسان است)



$$H_1 = H_2 = H = -KA \frac{dT}{dx}$$

$$\frac{k_2 A (T_2 - T_x)}{L_2} = \frac{k_1 A (T_x - T_1)}{L_1}$$

$$\Rightarrow T_x = ?$$

T_x که بیست است در یک رابطه قرار داده و H (میان T_1 و T_2) بیست می آید.

$$H = \frac{A(T_2 - T_1)}{\frac{L_1}{k_1} + \frac{L_2}{k_2} + \dots + \frac{L_n}{k_n}} = \frac{A(T_2 - T_1)}{\sum \frac{L_i}{k_i}}$$

کاربرد این رابطه در دیوارهای مرکب از چند ماده مختلف است. در این حالت هر ماده را می توانیم به یک لایه فرض کنیم و با استفاده از این رابطه می توانیم دمای فصل مشترک را پیدا کنیم.

نکته: اگر k ثابت نبود مثلاً $k = \alpha x$ باید قبل از اعمال این رابطه از استقلال آن استفاده کرد. در این صورت باید از رابطه $H = -kA \frac{dT}{dx}$ استفاده کرد و T بر حسب x پیدا کرد.

نمون: با فرض ثابت بودن k از جنس یکسانی برای دو ماده، میان دو ماده هم مرکز را بیست

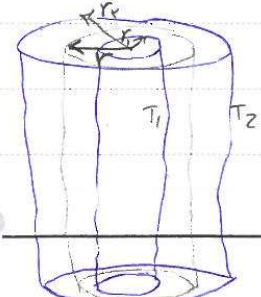


$$H = -KA \frac{dT}{dx} = -k \pi r^2 \frac{dT}{dr}$$

$$\int \frac{H dr}{-\pi r^2 k} = \int_{T_1}^{T_2} dT \rightarrow H = \frac{4\pi k r_1 r_2}{r_2 - r_1} (T_1 - T_2)$$

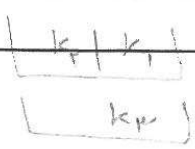
که با فرض ثابت بودن k می توانیم $r_2 - r_1$ را x در نظر بگیریم.

سؤال: با فرض ثابت بودن k از جنس یکسانی برای دو ماده، میان دو ماده هم مرکز را بیست

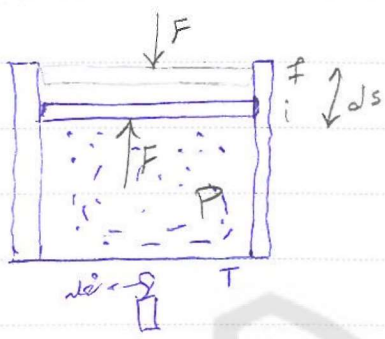


$$H = -KA \frac{dT}{dr} = -k \pi r h \frac{dT}{dr} \rightarrow \int \frac{H dr}{-k \pi r h} = \int_{T_1}^{T_2} dT$$

$$H = \frac{2\pi k h}{\ln \frac{r_2}{r_1}} (T_1 - T_2)$$



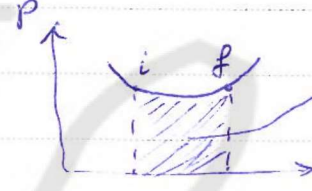
کار و کارگر: کارگر از انتقال از دستهای بدستهای دیگر به طور مستقیم و مداوم نقش ندارد.
 کارگر: صورت کار از انرژی است که برای انتقال از دستهای بدستهای دیگر به طور مستقیم و مداوم نقش ندارد.



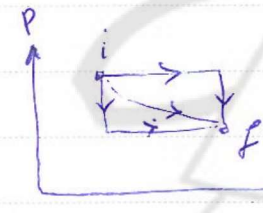
$$W = \int F \cdot ds$$

$$F = PA$$

$$W = \int P A \cdot ds \rightarrow W = \int_{V_i}^{V_f} P dV$$



وابستگی کار و درجه به مسیر در انتقال دسته از حالت ابتدایی به حالت پایانی f: سطح زیر نمودار تفاوت بین کار انجام شده وابسته به مسیری است. (وابستگی)

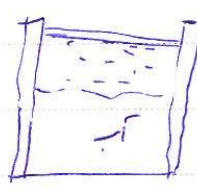


سطح زیر نمودار تفاوت بین کار انجام شده وابسته به مسیری است. وابسته به مسیری است. اگر کار در جهت راسته باشد $Q < W$ اگر کار در جهت برعکس باشد $Q > W$

$$\Delta U = Q - W$$

وابستگی مسیری و نقطه نقطه انتقال و وابستگی به قانون اول ترمودینامیک

برای کاربردهای قانون اول ترمودینامیک: الف) فشار ثابت (هم فشار): $P = cte$



$$W = \int P dV \xrightarrow{P=cte} = P \int_{V_i}^{V_f} dV \rightarrow W = P(V_f - V_i)$$

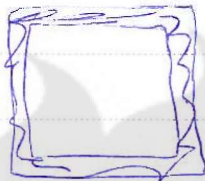
$$\Delta u = Q - W$$

$$= mL_v - P(v_f - v_i)$$

برای تبدیل m لیتر از آب به بخار

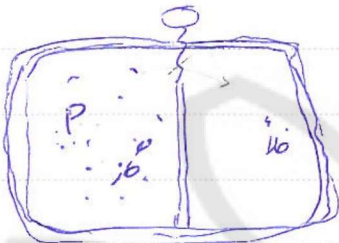
در $100^\circ C$

با فرض اینکه در تبدیل آب به بخار $100^\circ C$ در فشار ثابت داریم:



با فرض اینکه بی دردی: $Q = 0$

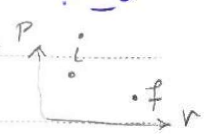
$$\Delta u = Q - W = -W$$



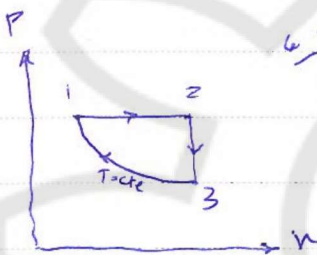
$Q = 0$ (ایزوتروپ)

$$W = 0 \rightarrow \Delta u = 0 \rightarrow u = cte$$

فشار ثابت آزاد:



فشاری در حین: فشاری را تولید کردیم یا سیستم یا دستگاه پس از چند فشاری در حاله و کار و در



$$\Delta u = u_f - u_i = 0 \rightarrow Q = W$$

دوباره به حالت اولی خود بازگردیم.

نظریه جنبشی گازها: در سطح اتمی و سازه می توان قوانین فیزیکی را به وسیله روشها و نسبت به فیزیکی و بالک

روشها در درجه و میانیست لایه ریاضی برای مجموعه ای از آنها یک است.

قانون بویل - حاریت: برای جابجاییها و باسج و غیره از راه جرم معینی از گاز در درجه ایست فکر با درون حجم

$$T = cte \rightarrow P \propto \frac{1}{V} \rightarrow PV = cte \quad (1)$$

قانون شارل - لویه ناک: { در فشار ثابت و حجم و درجه متناسبند:

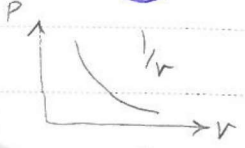
$$P = cte \rightarrow V \propto T \rightarrow \frac{V}{T} = cte \quad (2)$$

$$P_1 P_2 P_3 \dots \rightarrow \frac{PV}{T} = cte = nR \rightarrow PV = nRT$$

{ ... مقدار R برابر تمام گازها یکسان است و برابر $1.986 \frac{\text{cal}}{\text{mole} \cdot \text{K}} = 8.314 \frac{\text{J}}{\text{mole} \cdot \text{K}}$ است که همان ثابت

عمومی گازها گویند. گاز که از رابطه $PV = nRT$ پیروی کند کامل.

نمونه: کاری را که به وسیله یک مول گاز ارفانی در انبساط تک دم از حجم اولیه V_i به نهایی V_f انجام می شود را بسازیم.

$$W = \int P dV \quad \frac{P = nRT}{V} \quad nRT \int_{V_i}^{V_f} \frac{dV}{V} = nRT \ln \frac{V_f}{V_i}$$


یادآوری: اگر فرض کنیم در مورد مولکولها یک گاز ارفانی هیچ انرژی پتانسیل درونی وجود ندارد و تمام انرژی به صورت

انرژی جنبشی می باشد، در این صورت با توجه به اینکه انرژی جنبشی انتقالی میانیست هر مولکول از رابطه $3 \times \frac{1}{2} kT$

دست می آید. برای گاز با N مولکول می توان نوشت: $u = N \left(\frac{1}{2} m \bar{v}^2 \right) = \frac{3}{2} N k T \quad k = R/N$

این رابطه نشان می دهد که در یک گاز کامل انرژی درونی فقط به دما بستگی دارد. $= \frac{3}{2} N/N \cdot RT = \frac{3}{2} nRT$

گرمای ویژه گاز ارفانی:

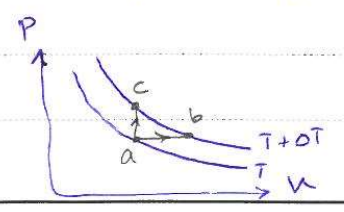
C_v : $\Delta u = Q - W \rightarrow \Delta u = Q$ (چون $PdV = 0$)
 $Q = nC_v \Delta T$ } $\Delta u = nC_v \Delta T$

گرمای ویژه در حجم ثابت:

C_p : $\Delta u = Q - W$
 $Q = nC_p \Delta T$
 $W = PdV$ } $\Delta u = nC_p \Delta T - PdV$

از آنجا که Δu یک گاز کامل ارفانی فقط بستگی

به T دارد می توان نوشت:



$$\left. \frac{\Delta u}{\Delta T} \right|_{a \rightarrow b} = \left. \frac{\Delta u}{\Delta T} \right|_{a \rightarrow c} \rightarrow nC_p \Delta T - PdV = nC_v \Delta T$$

$PV = nRT \xrightarrow{\text{مشتق}} P \Delta V + V \Delta P = nR \Delta T \rightarrow P \Delta V = nR \Delta T$

$\rightarrow nC_p \Delta T - nR \Delta T = nC_v \Delta T \rightarrow \boxed{C_p - C_v = R} \quad \boxed{\frac{C_p}{C_v} = \gamma}$

فصل تقسیم برابری: به کمک قضایای آماری می‌توان نشان داد که اگر تعداد ذرات زیاد بوده و قضایای تئوری برقرار باشد تقسیم برابری بین این جمله‌ها برابر بوده و فقط در مایعات صدق دارد.

$\left. \begin{matrix} \frac{1}{2} n m \bar{v}^2 \\ \frac{1}{2} I \omega^2 \\ \frac{1}{2} \mu n \bar{v}^2 \end{matrix} \right\} \frac{1}{2} kT$

باشد مقدار برابری بین این جمله‌ها برابر بوده و فقط در مایعات صدق دارد.

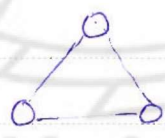
$u = 3n(RT/2) \rightarrow C_v = \frac{du}{n dT} \rightarrow C_v = 3/2 R$ در مورد گازها کمتر:

$C_p - C_v = R \rightarrow C_p = 5/2 R$



گاز دو اتمی: به فرض دو اتم به وسیله یک میله به هم وصل هستند:

$u = 3n(RT/2) + 2n(RT/2) = 5/2 nRT \rightarrow C_v = 5/2 R, C_p = 7/2 R$



$u = 3n(RT/2) + 3n(RT/2) = 3nRT$

گاز سه اتمی هستند

$C_v = 3R \quad C_p = 4R \quad \gamma = 4/3$

نوع نشان دهنده این گاز از طریق درج ذرات در هر PV^γ مقدار ثابت است

$\Delta u = Q - W \quad \begin{matrix} Q = \dots, W = P \Delta V \\ \Delta u = n C_v \Delta T \end{matrix} \quad \Delta T = \frac{-P \Delta V}{n C_v} \quad (1)$

$\begin{matrix} (1), (2) \\ R = C_p - C_v \end{matrix} \quad \begin{matrix} V C_v \Delta P = -P C_p \Delta V \\ \frac{\Delta P}{P} + \frac{C_p}{C_v} \frac{\Delta V}{V} = 0 \end{matrix} \quad \int \frac{dP}{P} + \gamma \int \frac{dV}{V} = 0$

$PV = nRT \rightarrow P \Delta V + V \Delta P = nR \Delta T \rightarrow \Delta T = \frac{P \Delta V + V \Delta P}{nR} \quad (2)$

$\ln P/p + \gamma \ln V/v = \dots \rightarrow \ln P + \gamma \ln v = cte \rightarrow \ln P v^\gamma = cte \rightarrow \left. \begin{matrix} PV = cte \\ P_1 V_1^\gamma = P_2 V_2^\gamma \end{matrix} \right\} \text{مهم}$

این سه فرمول بسیار کاربرد است که در سوالات نموداری در فرآیندهای درو مورد استفاده قرار می‌گیرد.

$$PV = nRT \rightarrow P = \frac{nRT}{V} \rightarrow TV^{\gamma-1} = cte$$

$$V = \frac{nRT}{P} \rightarrow P \left(\frac{nRT}{P} \right)^{\gamma} = cte \rightarrow \frac{P^{1-\gamma} T^{\gamma}}{P} = cte$$

۴) دو مول از گاز کامل دواتمی مطابق شکل هر یک ABCDA را می‌بینید. فشار و دما، گاز در نقطه A برابر

5×10^5 پاسکال و 600 کلوین و حجم در نقطه B دو برابر حجم در نقطه A است. اگر فشار در نقطه D،

10^5 پاسکال باشد کمیت‌های اجزا را بنویسید. الف) فشار در نقطه B؟ ب) دما در نقطه D؟ ج) کار و دما، میانه شده و تغییر انرژی درونی هر یک از فرآیندها؟ (بهره ترمودینامیک هر چه $R = 8.3$ $C_p = \frac{7}{2}R$ $C_v = \frac{5}{2}R$ $\gamma = 1.4$)

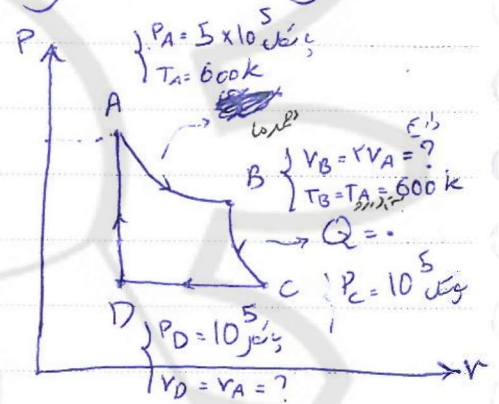
$$P_A V_A = nRT_A \rightarrow V_A = ?$$

$$P_A V_A = P_B V_B \rightarrow P_B = ?$$

$$P_D V_D = nRT_D \rightarrow T_D = ?$$

$$P_B V_B^{\gamma} = P_C V_C^{\gamma} \rightarrow V_C = ?$$

$$P_C V_C = nRT_C \rightarrow T_C = ?$$



$A \rightarrow B$: $W_{AB} = nRT \ln \frac{V_B}{V_A}$ / $\Delta U_{AB} = 0$ / $\Delta U = Q - W \rightarrow Q_{AB} = W_{AB}$

$B \rightarrow C$: $Q_{BC} = 0$ / $\Delta U = Q - W = -W = nC_v \Delta T_{BC} = -5727$ J

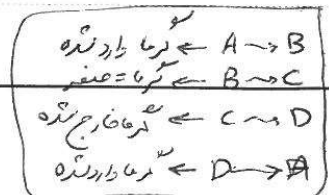
$C \rightarrow D$: $Q_{CD} = nC_p \Delta T_{CD} = 1987$ / $\Delta U = nC_v \Delta T_{CD} = -14193$ / $W = Q - \Delta U = -5677$ J

$D \rightarrow A$: $W_{DA} = 0$ / $\Delta U = nC_v \Delta T_{DA} = 19920$ J / $\Delta U = Q - W \rightarrow Q = \Delta U_{DA}$

$$\eta = 1 - \frac{Q_{out}}{Q_{in}}$$

$$Q_{in} = Q_{AB} + Q_{DA}$$

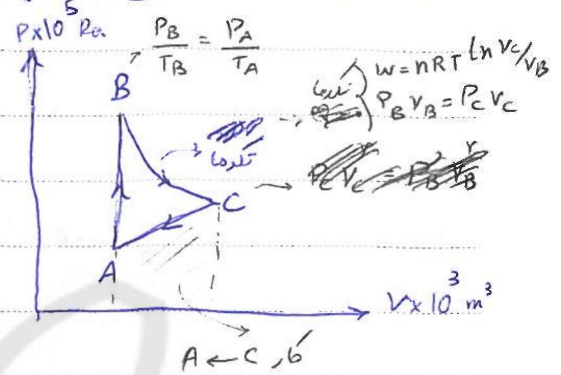
$$Q_{out} = Q_{CD}$$



۲) یک هم مول از یک گاز کامل بیضه را مطابق شکل راجع می کنند که در آن فرایند BC تکدوم است. مطلوب است:

الف) کار مبادله شده در هر فرایند ب) تغییر انرژی درونی در هر فرایند ج) گرمای مبادله شده در هر فرایند

$$W_{AB} = 0 \quad W_{BC} = \int P dV = \frac{P_B - P_A}{\gamma - 1} nRT_C \ln \frac{V_C}{V_B}$$



W_{CA} = AC برینودار

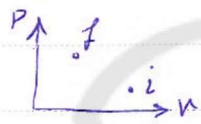
$$\Delta U_{AB} = \frac{3}{2} nR (T_B - T_A) = \frac{P_B V_B}{nR} - \frac{P_A V_A}{nR}$$

$$\Delta U_{BC} = \frac{3}{2} nR (T_C - T_B) = 0$$

$$\Delta U_{CA} = \frac{3}{2} (P_A V_A - P_C V_C)$$

فصل آنتروپی و قانون دوم ترمودینامیک

فرایند برگشت پذیر: در آن سیستم با عبور از یک رشته حالات و بازگشت از یک حالت تعادل i به حالت تعادل دیگر f

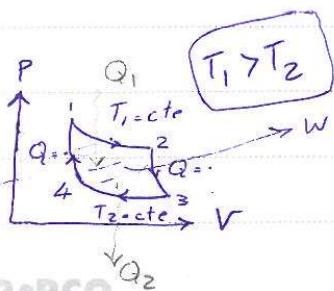


رفته و لذا می توان فرایند را به صورت یک نمودار پیوسته نمود. نمودار P-V گسسته.

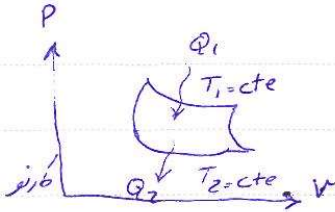
فرایند برگشت پذیر: اگر در رسیدن از i به f با افزایش نامحدود تعداد مراحل فرایند و هم با آن کاهش اندازه هر

تغییر است سیستم که سیستم از حالت تعادل متوالی و پیوسته می گذرد. نمودار P-V سیستمی

گسسته و برگشتی باید تغییر پذیر در حیطه می باشد و برگشتی را برگشتی می گویند.

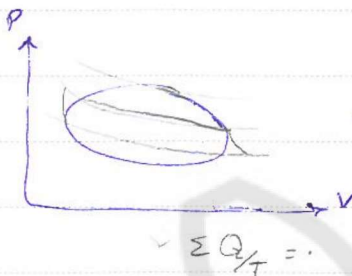


$$e = \eta = \frac{W}{Q_1} = \frac{Q_1 - Q_2}{Q_1} = 1 - \frac{Q_2}{Q_1}$$



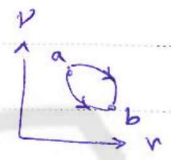
انتروپی: $\left| \frac{Q_1}{T_1} \right| = \left| \frac{Q_2}{T_2} \right| \rightarrow \frac{Q_1}{T_1} + \frac{Q_2}{T_2} = 0 \rightarrow \sum \frac{Q}{T} = 0$

قانون دوم ترمودینامیک: $S = \frac{Q}{T} \rightarrow ds = \frac{dQ}{T}$



برای یک مسیر بسته انتروپی: $\oint \frac{dQ}{T} = \oint ds = 0$

$\oint ds = 0 \rightarrow$ کیب متغیر حالت است $\rightarrow \int_a^b ds = \int_a^b ds$

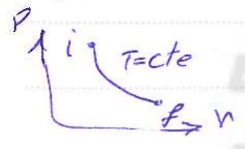


انتروپی فرایندهای برگشتناپذیر: از آنجا که $S_b - S_a = \int_a^b \frac{dQ}{T}$ برای فرایندهای برگشتناپذیر معتبر است بنا بر این فرایند

آن را برای یک فرایند برگشتناپذیر نیست. اما از آنجا که ds فقط به موقعیت‌های آن f وابسته است. لذا فرض

است که آن f را برای فرایندهای برگشتناپذیر هم وصل نموده و ds آنرا بدست می‌آوریم که در واقع ds فرایند برگشتناپذیر هم خواهد بود. مانند فرایندهای اسباط آزار:

$\left. \begin{matrix} Q=0 \\ W=0 \end{matrix} \right\} \rightarrow \Delta u = 0 \rightarrow T = cte$



پس کافی است اسباط آزار را مانند یک فرایند برگشتناپذیر که تکدام در نظر گرفت.

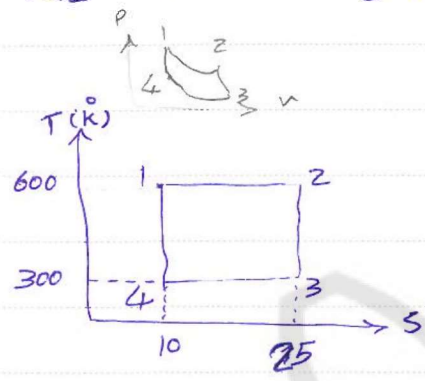
$\Delta S = S_f - S_i = \int \frac{dQ}{T} \rightarrow Q = W = \frac{1}{T} \int dQ = \frac{1}{T} \int dW$

$= \frac{1}{T} \int nRT \ln \frac{V_f}{V_i} \rightarrow \Delta S = nR \ln \frac{V_f}{V_i}$

فرایندهای طبیعی در جهتی بیش از جهت دیگر که انتروپی مجموع سیستم‌ها زیاد شود.

در فلاندهای برلست نیز بر آنتروپی مجموعی سیستم و محیط بدون تغییر می‌ماند.

نمونه: نمودار تغییرات آنتروپی و دمای مطلق یک مایع را برای کارفرما تحت شرط زیر است. الف) بازه مایع است.



ب) گرمای وارد شده به مایع است. ج) گرمای خارج شده از مایع است.

الف) $\eta = 1 - \frac{T_2}{T_1} = 1 - \frac{300}{600} = 1/2 = 7.50$

$ds = \frac{dq}{T} \rightarrow dq = T ds \rightarrow \int_1^2 dq = \int_1^2 T ds$

$Q = T \Delta S \rightarrow Q_{in} = 600 \times 15$

$Q_{out} = T \Delta S \Big|_3^4 = -300 \times 15$

حجم $V = \frac{4}{3} \pi r^3$

مساحت $S = 4 \pi r^2$

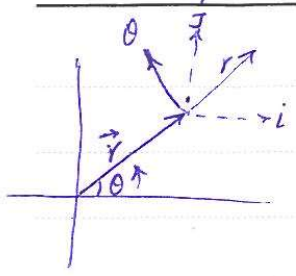
مساحت $S = \pi r^2$

دایره $P = 2 \pi r$

حجم استوانه $V = \pi r^2 h$

مساحت استوانه $S = 2 \pi r h$

دانشگاه علم و صنعت ایران
انجمن علمی دانشکده مکانیک



$$\hat{r} = \cos\theta \hat{i} + \sin\theta \hat{j}$$

$$\hat{\theta} = -\sin\theta \hat{i} + \cos\theta \hat{j}$$

سوی سے سوال کا: (درست نہ) حرکت درانی

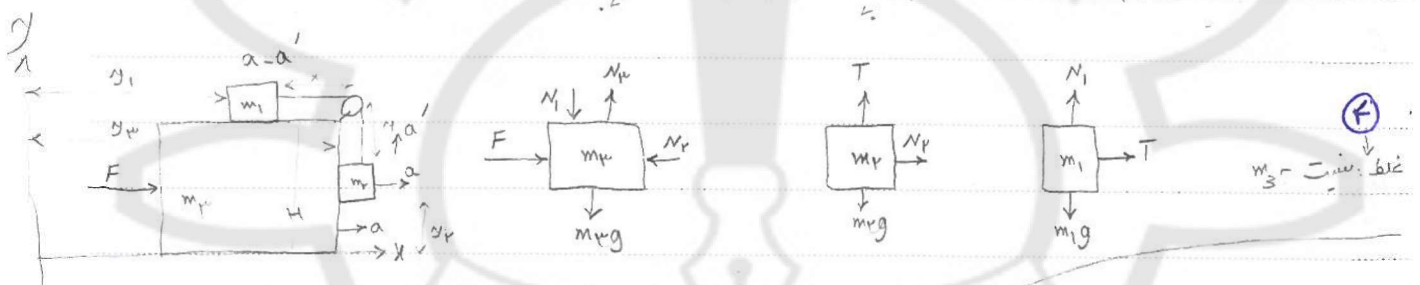
$$\frac{dr}{dt} = \dot{r} = \dot{\theta} \hat{\theta}$$

$$\frac{d\theta}{dt} = \dot{\theta} = -\dot{\theta}$$

$$\vec{r} = r\hat{r} \Rightarrow \vec{v} = \dot{r}\hat{r} + r\dot{\theta}\hat{\theta} \Rightarrow \vec{a} = (\ddot{r} - r\dot{\theta}^2)\hat{r} + (r\ddot{\theta} + 2\dot{r}\dot{\theta})\hat{\theta}$$

$r = kt \rightarrow \dot{r} = k \rightarrow \ddot{r} = 0$ $\vec{v} = \dot{r}\hat{r} + r\dot{\theta}\hat{\theta} = k\hat{r} + kt \times \dot{\theta} \times \hat{\theta}$ ①

$\theta = t+1 \rightarrow \dot{\theta} = 1 \rightarrow \ddot{\theta} = 0$ $\vec{a} = (\ddot{r} - r\dot{\theta}^2)\hat{r} + (r\ddot{\theta} + 2\dot{r}\dot{\theta})\hat{\theta} = -kt \times \hat{r} + 1\hat{\theta}$



$x + y = e^{-ct} \rightarrow \dot{x} + \dot{y} = 0 \rightarrow \dot{x} = -\dot{y} \rightarrow a_1 = -a_2$

ملاقات: $A_1 = a_1 + a_2 \rightarrow a_1 = a_2 - a_1 - a_2$

$a_2 = a_2 - a_1$

$a_1 = a - (a - a') = a'$

$$\begin{cases} m_2: F - N_1 = m_2 a_2 \\ m_2: T - m_2 g = m_2 a_2 \\ m_1: T = m_1 a_1 \end{cases}$$

$N_1 = m_2 a_2$

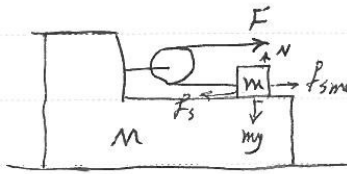
① $T - m_2 g = m_2 a'$ ② $T = m_1 (a - a')$ $N = m_2 a$ $F - N - T = m_1 a$

① & ② $\rightarrow m_1 a - m_1 a' = m_2 g + m_2 a' \rightarrow a = \frac{m_2 g + (m_1 + m_2) a'}{m_1}$

$F = N + T + m_1 a = m_2 a + m_1 (a - a') + m_1 a = (m_1 + m_2 + m_1) \left(\frac{m_2 g + (m_1 + m_2) a'}{m_1} \right) - m_1 a'$ $m_1 = m_2 = m_3$

PAPCO

$$= k m \left(\frac{mg + rma'}{m} \right) - ma' = \boxed{mg + \delta ma'}$$

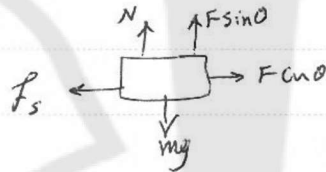
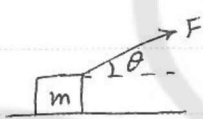


$\sum F_x = F - F_{smax} = Ma$ (1)
 $M_s m_g - F = ma$
 $\frac{F - M_s m_g}{M} = \frac{M_s m_g - F}{m}$

$\Rightarrow F = \frac{M_s m_g (m+M)}{m+M}$

$M_s m_g - F = ma$

$a = M_s g \cdot \frac{M_s m_g (m+M)}{m+M} = M_s g \left(1 - \frac{m+M}{m+M}\right) = \frac{M_s m_g}{m+M}$



$N = m_g - F \sin \theta$

$F_{smax} = F \cos \theta \rightarrow M_s N = F \cos \theta \rightarrow M_s (m_g - F \sin \theta) = F \cos \theta \rightarrow$

$m_g M_s - F \sin \theta M_s = F \cos \theta \rightarrow F = \frac{m_g M_s}{\cos \theta + \sin \theta M_s}$

$\frac{d}{d\theta} F \rightarrow F' = \frac{-(-\sin \theta + \cos \theta M_s)}{\cos^2 \theta + \sin^2 \theta M_s^2 + 2 \sin \theta \cos \theta M_s} = 0 \rightarrow \cos \theta M_s = \sin \theta$

$M_s = \tan \theta$

$F_{min} = \frac{M_s m_g}{\cos \theta + \frac{\sin \theta}{\cos \theta}} = \frac{M_s m_g}{\frac{1}{\cos \theta}} = \frac{M_s m_g}{\tan \theta} = \frac{M_s m_g}{\sqrt{1+M_s^2}}$

الف) $W = -\int F_k dx = -\int \frac{1}{2} k x dx = -\int \frac{1}{2} k \frac{W}{k} dx = -\frac{1}{2} W dx$ (2)

ب) $W = \int F dx = \int kx dx = \frac{1}{2} kx^2$

ج) $W_{nr} = \int F_{nr} dx \cos \theta = \dots$
 $W_{nr} = \int F_{nr} dx \cos \theta = \dots$
 $\Rightarrow \Delta K = W_T$
 $-\frac{1}{2} k x^2 + \frac{1}{2} k x^2$

د) $W_T = -\frac{1}{2} k l^2 + M_k m_g l$

$$F = -\frac{b}{r^k} (x_i + y_j) \quad \text{انف) } F = ? \text{ از } A|_r \rightarrow B|_r \quad (1)$$

$$b = 3 \text{ N/m}^r \quad F = -\frac{3}{(x^r + y^r)^k} (x_i + y_j) \rightarrow W = \int F_x dx + \int F_y dy \rightarrow$$

$$W = \int \frac{-3x}{x^k} dx = \int \frac{-3}{x^{k-1}} dx = \frac{-3}{1-k} x^{1-k}$$

$$\rightarrow m = rky \quad W = ? \quad r = vm \quad W = \int F_x dx + \int F_y dy = \int \frac{-3}{v^r} x dx + \int \frac{-c}{v^c} y dy$$

$$= -\frac{3}{v^r} (\int x dx + \int y dy) = 0 \quad W = \dots$$

$$\Sigma F = ma \rightarrow F = m v^r / r \rightarrow v^r = \frac{v}{r} \left(-\frac{r}{v^c} \right) (x_i + y_j)$$

$$= -\frac{r}{a \lambda} (x_i + y_j)$$

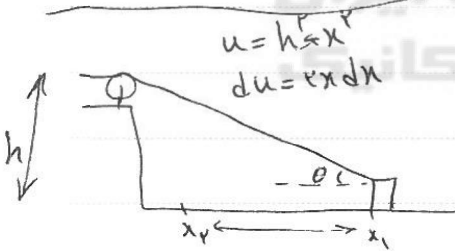
$$F = a(\sin \omega t \hat{i} + \cos \omega t \hat{j}) \rightarrow a = \frac{F}{m} = \frac{a}{m} (\sin \omega t \hat{i} + \cos \omega t \hat{j}) \quad (2)$$

$$\rightarrow \vec{r} = \int_0^r a(t) dt = \frac{a}{m\omega} ((1 - \cos \omega t) \hat{i} + (\sin \omega t) \hat{j})$$

$$W = \Delta K = \frac{1}{2} m (v^r - v^i) = \frac{1}{2} m \frac{a^r}{m^r \omega^r} (1 + \cos^2 \omega t - \cos \omega t + \sin^2 \omega t) =$$

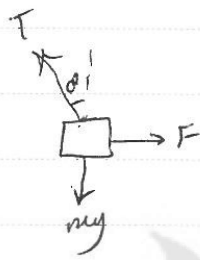
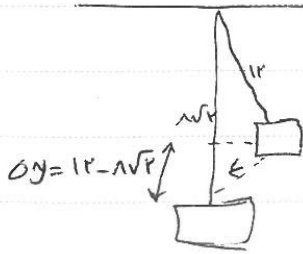
$$\frac{a^r}{m\omega^r} (1 - \cos \omega t) \rightarrow P = \frac{dW}{dt} = \frac{a^r}{m\omega^r} \frac{d(1 - \cos \theta)}{m\omega^r} = \frac{a^r \omega \sin \omega t}{m\omega^r}$$

$$= \frac{a^r \sin \omega t}{m\omega^r}$$



$$W = \int F_x dx = r\omega \int \cos \theta dx = \frac{r\omega}{r} \int \frac{rx}{\sqrt{h^2 + x^2}} dx \quad (3)$$

$$\frac{r\omega}{r} \int \frac{rx}{\sqrt{u}} \frac{du}{rx} = r\omega \int \frac{du}{\sqrt{u}} = r\omega \sqrt{h^2 + x^2} \Big|_r$$



$$F = T \sin \theta$$

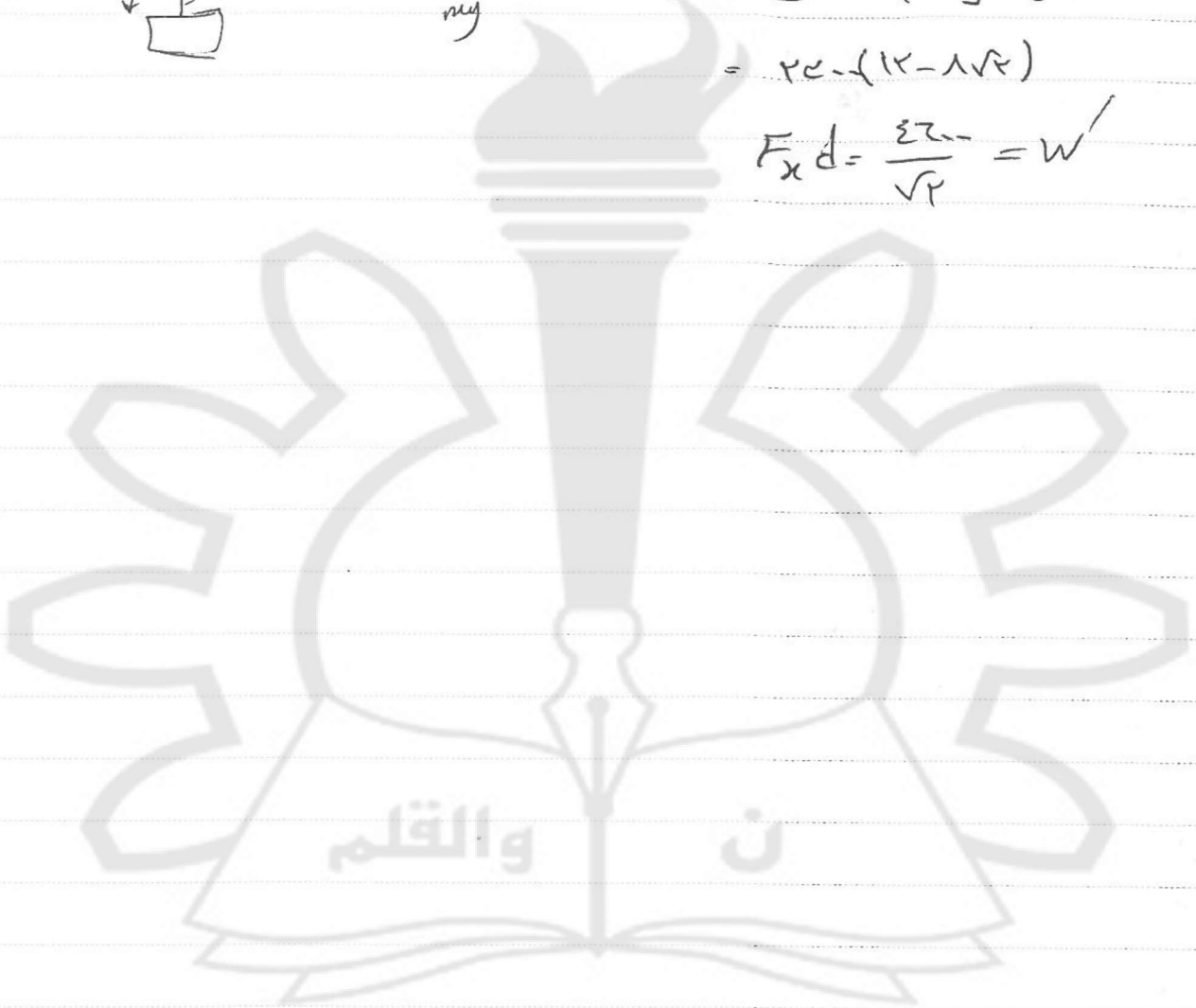
$$mg = T \cos \theta \rightarrow F = mg \tan \theta = \frac{12 \dots}{12\sqrt{2}}$$

⊖

$$W = -\Delta U = -(-mg \Delta y)$$

$$= 12 \dots (12 - 12\sqrt{2})$$

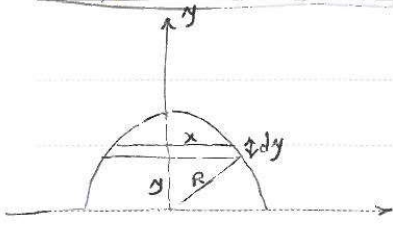
$$F_x d = \frac{12 \dots}{\sqrt{2}} = W'$$



ن والقلم

دانشگاه علم و صنعت ایران

انجمن علمی دانشکده مکانیک



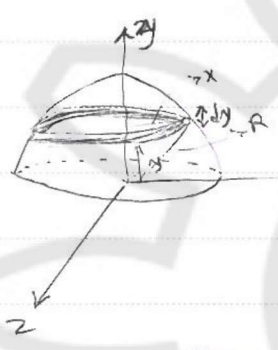
$$y_{cm} = \frac{\int y dm}{\int dm}, \quad dm = \lambda dA = \lambda (x dy)$$

$$y_{cm} = \frac{\int \lambda x y dy}{\int \lambda x dy} \quad x^2 + y^2 = R^2 \rightarrow x = \sqrt{R^2 - y^2}$$

$$y_{cm} = \frac{\int \lambda (y \sqrt{R^2 - y^2}) dy}{\int \lambda \sqrt{R^2 - y^2} dy}$$

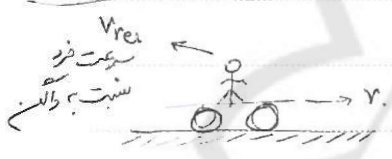
مخرج نسبت به هم حل می‌شود است که می‌شود: $\lambda A = \lambda \frac{\pi R^2}{2}$

$$y_{cm} = \frac{R}{\pi R^2} \int_0^R y \sqrt{R^2 - y^2} dy = \frac{4R}{3\pi}$$



$$y_{cm} = \frac{\int y dm}{\int dm} \quad dm = \rho dV = \rho x x' dy \quad x'^2 = R^2 - y^2$$

$$y_{cm} = \frac{\int \rho x x' y dy}{\int \rho x x' dy} = \frac{\int (R^2 - y^2) y dy}{\int (R^2 - y^2) dy} = \frac{R}{2}$$

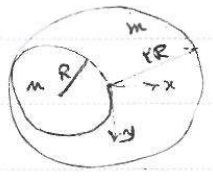


$$M_{tot} \times V_{cm i} = M_{tot} \times V_{cm f} \rightarrow V_{cm i} = V_{cm f} = v$$

$$v_0 = V_{cm f} = \frac{m_1 v_{1f} + m_2 v_{2f}}{m_1 + m_2}$$

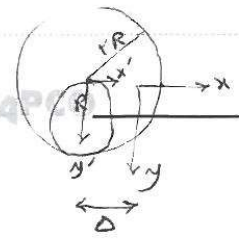
$$v_{1f} = v_{2f} - v_{rel}$$

$$v_{2f} - v_0 = \frac{m_2 v_{rel}}{m_1 + m_2} = \frac{W_2 v_{rel}}{W_1 + W_2}$$



$$x_{cm} = \frac{m_1 x_1 + m_2 x_2}{m_1 + m_2} = \frac{-RM + 0}{m + M} = \frac{-RM}{m + M}$$

$$x_{cm i} = x_{cm f} = x_{cm f} + 0 \rightarrow 0 = \frac{-RM}{m + M}$$



$$-RM = \frac{-RM}{m + M}$$

موضوع: کاربرد نرم افزارهای مهندسی

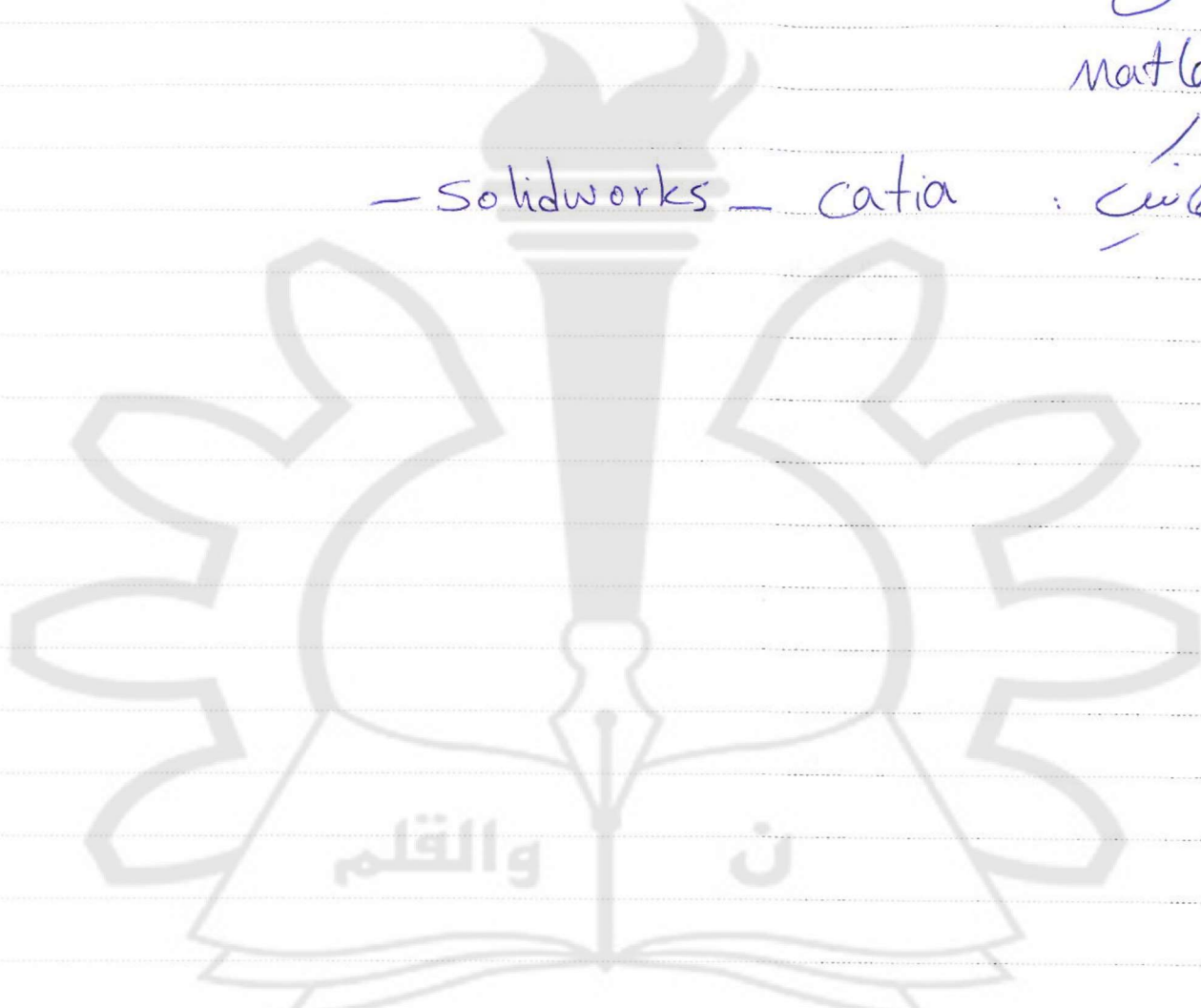
(۶۲)

عنوان: Sap - Etabs & safe - Autocad

موضوع: Primavera - MSProject - PMBOK

matlab

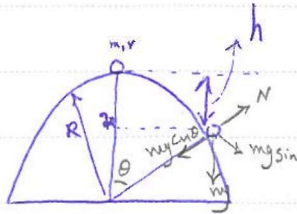
موضوع: Solidworks - catia



دانشگاه علم و صنعت ایران

انجمن علمی دانشکده مکانیک

نمونه: از بالای سطح نقطه‌ای نیم‌کره‌ای با جرم m و شعاع R بدون سرعت اولیه به پایین می‌افتد و فلس آن به دو فلز می‌تابد.
برای زاویه θ مقدار ارتفاع h و مقدار انرژی E در هر سطح نیم‌کره را ترسیم کنید.



$$mgh = \frac{1}{2} m \bar{v}^2 + \frac{1}{2} I \omega^2$$

$$I = \frac{1}{2} m r^2, \quad \omega = \frac{\bar{v}}{r}$$

$$mgh = \frac{1}{2} m \bar{v}^2 + \frac{1}{2} \times \frac{1}{2} m r^2 \frac{\bar{v}^2}{r^2} \rightarrow gh = \frac{1}{10} \bar{v}^2 \rightarrow \bar{v}^2 = \frac{1}{10} gh$$

$$h = (R+r) - (R+r) \cos \theta = (R+r)(1 - \cos \theta) \rightarrow \bar{v}^2 = \frac{1}{10} g (R+r)(1 - \cos \theta) \quad (1)$$

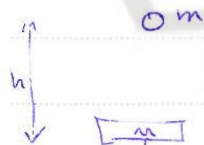
$$mg \cos \theta - N = \frac{m \bar{v}^2}{R+r} \rightarrow \text{در کف زاویه } N \rightarrow \text{در هر سطح نیم‌کره را ترسیم کنید} \rightarrow mg \cos \theta = \frac{m \bar{v}^2}{R+r} \quad (2)$$

$$(1), (2) \rightarrow \cos \theta = \frac{1}{11} \rightarrow \theta = \cos^{-1} \frac{1}{11}$$

$$\theta = \cos^{-1} \frac{1}{11}$$



نمونه: مطابق شکل قطعه‌ای جرم $m = 1 \text{ kg}$ از ارتفاع $h = 5 \text{ m}$ بدون سرعت اولیه رها می‌شود. این قطعه با جرم $M = 3 \text{ kg}$ روی فنر ضربه‌زننده $k = 3$ برخورد می‌کند. نشان دهید. مطلوب است: (الف) سرعت M و m

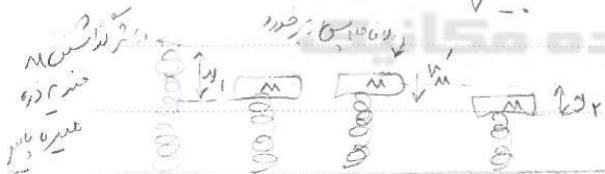


$$v = \sqrt{2gh} = \sqrt{2 \times 10 \times 5} = 10 \text{ m/s} \downarrow$$

$$\begin{cases} mv + M \cdot 0 = m v' + M V' \\ e = \frac{v' - v}{v - 0} = 1 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} 1 \times 10 = v' + 3 V' \\ 10 = v' - v' \end{cases}$$

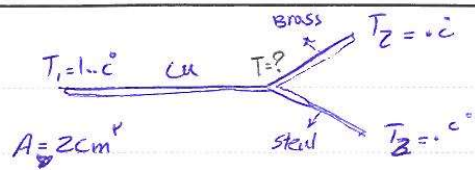
$$v' = 5 \text{ m/s} \downarrow, \quad V' = -5 \text{ m/s} \uparrow$$

سرعت M با m با هم در جهت مخالف است



$$\frac{1}{2} k y_1^2 + \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} k y_2^2 + \frac{1}{2} M V^2 - mg(y_2 - y_1) \rightarrow \text{مطلوب است: } v = 0 \text{ در نقطه تعادل فنر}$$

$$y_1 = \frac{mg}{k}$$



$$H_1 = k_c A \frac{T_1 - T}{L_c}$$

نمونه: T مقدار $H_1 = H_2 + H_3$

$$H_1 = H_2 + H_3$$

$A = 2 \text{ cm}^2$

$L_c = 45 \text{ cm}$

$k_{cu} = 400 \text{ J/s.molk}$

$L_b = 15$

$L_s = 12$

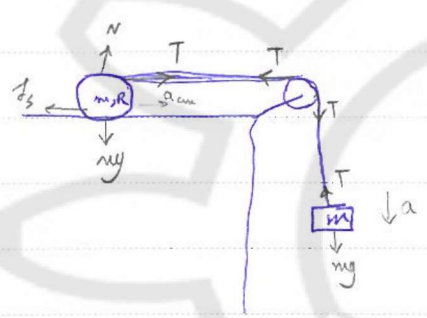
$k_b = 100$

$k_s = 50$

$$H_2 = k_b A \frac{T - 0}{L_b}$$

$$H_3 = k_s A \frac{T - 0}{L_s}$$

نمونه: در شکل مقابل سه بکسر هم استخوان و سه بقط وزنه m داشته اند. حرکت استخوان را



بدون لغزشی فرض کنید و از محور بترتبه سه نظر کنید

$$mg - T = ma$$

$$T - f_s = ma_{cm}$$

$$f_s R + T \cdot R = \frac{1}{2} m R^2 \alpha$$

$$a = a_A = 2a_{cm} = 2R\alpha$$

الوان به مرکزین وصل می شود
 به مرکزین ۲ را نگاه کنید. چون بالا وصل کرده پس نسبت بالا لا برابر است - مرکز است. اگر به مرکز وصل می شود
 T را به مرکز است در می آید.

نمونه: مطابق شکل این قوس عمل می کند. R به ضخامت e و در هم محصور p ، ϵ ضریب هدایت الکتریکی



$r = R/2$ بیرون آورده ایم. این سه در زمان این سه هم را بدست آوردیم

$$I_0 = \frac{1}{2} m R^2 = \frac{1}{2} \pi R e p R^2 = \frac{1}{2} \pi e p R^4$$

$$I_0' = \frac{1}{2} \pi e p r^4 = \frac{1}{2} \pi e p \frac{R^4}{16}$$

$$I_0 = \frac{1}{2} \pi e p R^4 \left(\frac{1}{16} + m (R/2)^2 \right) = \frac{\pi e p R^4}{16} + \pi (R/2)^2 e p (R/2)^2 = \frac{\pi e p R^4}{16} + \frac{\pi e p R^4}{8}$$

PAPCO

$$= \frac{4 \pi e p R^4}{16}$$

$$I = \frac{1}{2} \pi e p R^4 - \frac{1}{16} \times \frac{4 \pi e p R^4}{16}$$

ص

این قوس

$$= \frac{55}{16} \pi e p R^4$$

المركزية بالقياسه m' في I من ارب R و m' في R من ارب R في m'

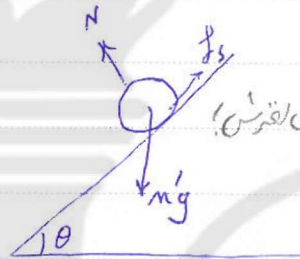
$$m' = \pi R^2 \rho - \pi (R/2)^2 \rho = \pi/4 \pi R^2 \rho \rightarrow \pi R^2 \rho = 4/3 m'$$

$$I = \frac{55}{92} m' R^2$$

ادامه سوال قبل

نقطه : اننا شتت به مركز مركز P

به مدارك ضريب حالتى براختش بدون لغزش



الف)
$$\begin{cases} mg \sin \theta - f_s = m' a_{cm} \\ f_s R = I \alpha \\ a_{cm} = R \alpha \end{cases}$$

الف)
$$a_{cm} = \frac{m' g \sin \theta}{m' + I/R}$$

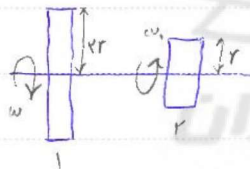
ب)
$$f_s = \frac{I \times m' g \sin \theta}{(m' + I/R) R^2}$$

بهرور حالتى مورد نیاز بل لغزش بدون لغزش

$$f_s = \mu_s m' g \sin \theta \rightarrow \mu_s = \frac{I}{(m' + I/R) R^2} \sin \theta$$

$$= \frac{\frac{55}{92} m' R^2}{m' R^2 + \frac{55}{92} m' R^2} \sin \theta = \frac{55}{141} \sin \theta \approx \frac{11}{31} \sin \theta$$

نوع : مسئله ۳۲ عقلمی فصل ۱۲



$$\sum \tau_{ext} = 0 \rightarrow L_i = L_f$$

$$I_1 \omega_1 + I_2 \omega_2 = (I_1 + I_2) \omega$$

$$I_1 = \frac{1}{2} M R_1^2 = \frac{1}{2} m (r_1)^2 = 2 M r^2$$

$$I_2 = \frac{1}{2} M R_2^2 = \frac{1}{2} M r^2$$

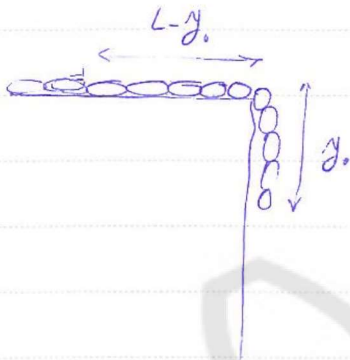
$$2 M r^2 \omega - \frac{1}{2} M r^2 \omega = \frac{5}{4} M r^2 \omega \rightarrow \omega = \frac{4}{5} \omega$$

البرافت صده از رده صده صده

$$\Delta K = \frac{1}{2} I_1 \omega_1^2 + \frac{1}{2} I_2 \omega_2^2 - \frac{1}{2} (I_1 + I_2) \omega^2$$

برای حل مسأله

مسئله

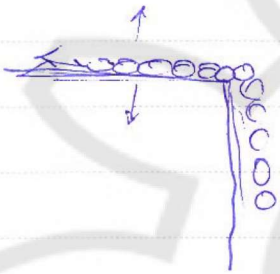


از قوا

$$mg \frac{y}{2} = \mu g (L - y)$$

$$y = \frac{\mu L}{1 + \mu}$$

$$y = \frac{\mu L}{1 + \mu}$$



$$\sum F = ma \rightarrow mg \frac{y}{2} - \mu g (L - y) = \frac{d}{dt} \left(\frac{d}{dt} \right)$$

$$g \left(\frac{y}{2} - \mu (L - y) \right) dy = L v dv$$

$y = \frac{\mu L}{1 + \mu}$

ن والقلم

دانشگاه علم و صنعت ایران

انجمن علمی دانشکده مکانیک