

نام او که آفرینش جلوه جمال او نیست

دستور کار آزمون نگاه: مائده های الکترونی (۲)

- ۱ آزمون اول: بیماری و حالت سکون موشور القایی سه فاز آنتور قفسی صفحه ۱
- ۳ دوم: مولدی ماسین القایی سه فاز آنتور قفسی صفحه ۳
- ۷ سوم: بار داری موشور القایی سه فاز رکتور قفسی صفحه ۷
- ۱۰ چهارم: ماسین القایی سه فاز رکتور قفسی سه پله صفحه ۱۰
- ۱۲ پنجم: بار داری ترانسفورماتور سه فاز صفحه ۱۲
- ۱۳ ششم: تعیین گروه ترانسفورماتور سه فاز صفحه ۱۳
- ۱۶ هفتم: موازی بستن ترانسفورماتورهای سه فاز صفحه ۱۶
- ۱۸ هشتم: اتصال V (حالت باز) ترانسفورماتور سه فاز صفحه ۱۸
- ۱۹ نهم: بیماری و اتصال کوتاه مولد سکرون یکفاز صفحه ۱۹
- ۲۳ دهم: بار داری مولد سکرون یکفاز صفحه ۲۳
- ۲۵ یازدهم: تعیین فریب بهره (راندمان) مولد است صفحه ۲۵
- ۲۸ دوازدهم: تعیین فریب بهره (راندمان) موشور است صفحه ۲۸

دانشگاه آزاد واحد تهران جنوب گروه قدرت

تابستان ۸۲ تهیه و تنظیم: نگار وانی

گزارش

۱

آزمایش موتور الکتریکی سه فاز روتور قفسی

$\begin{cases} V_s \\ I_s \\ \eta \end{cases}$

۱- تغییرات نامی موتور را از جدول آن بخوانید:

۲- آرایش باری:

مدار آرایش باری را با کمک نقشه تهیه کنید. آرایش سه فاز را در مدار بسازید؛ اطمینان از صحت بودن ولتاژ منبع و کابلها را در اصل و به تدریج ولتاژ منبع را افزایش دهید تا جایی که ولتاژ موتور به حد نامی فرود آید. تغییرات گهواره موتور را در جدول زیر ثبت کنید: (نقشه مدار در صفحه ۹ ملاحظه فرمایید)

V/V	
I_s/A	
P_o/W	
$\eta/perm$	

برای هر مرحله آرایش باری از رابطه $P_{cu3} = 3 R_{ph} I_{ph}^2$ مقدار تلفات مسی را محاسبه و مجموع تلفات آهن و مکانیکی موتور را با تلفات آهن مقایسه کنید:

$$(P_{fe} + P_{mec}) = P_o - P_{cu3}$$

در جدول رسم نمودار $(P_{fe} + P_{mec}) = f(V)$ تلفات آهن و مکانیکی را ترسیم کنید

۳- آرایش هکت مکتون :

چهار آرایش متبنا (پانزده) برای مرکز القای در حالتی که محور مرکز راه ملک مسج مورد
تغییر کنیم ، المین از صورتی در حالتی که محور مرکز راه ملک مسج مورد
کلید اصل تبصره اصل کنیم

در تخریب و تخریب لایه های بیرون به بیرون (و از این به بعد می
آرایش بیشتر است از نسیم) در این حالت که کلید مسج را در جدول زیر در دست

V/v	
I/A	
P_a/w	

به گام نتایج آرایش هکت مکتون تبصره بیرون راه اندازی و قدرت راه اندازی را
می سنجند :

۴- نسبت جری به جری بین راه اندازی $(\frac{I_0}{I_3})$ ، نسبت جری به جری بین راه
 $(\frac{I_0}{I_n})$ و نسبت جری بین راه اندازی به جری راه $(\frac{I_0}{I_m})$ مرکز القای مورد در این
را تبیین نماید

۵- فریب قدرت مرکز القای را در حالتی که راه اندازی مسج مورد تبصره نماید

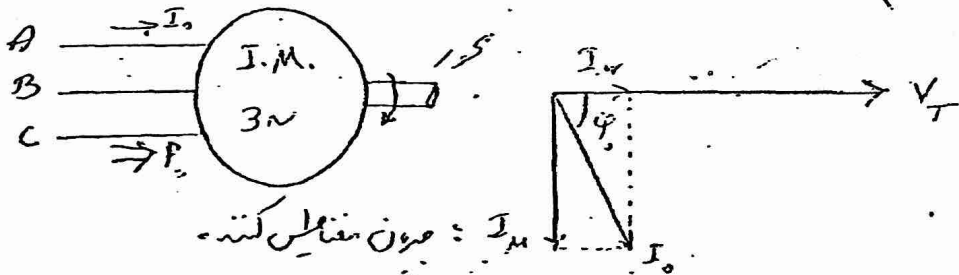
۳

آزمایش مولدی هالین القایی سه فاز

هالین القایی سه فاز (یا موتور قفسی یا موتور همبندی) می تواند در حالت مولدی برای تولید توان الکتریکی کار را در هر فرکانس به دلیل نداشتن مدار تحریک جداگانه (آن طور که در هالین سنکرون مورد استفاده قرار می گیرد) از تولید توان راکتیو مورد نیاز شبکه تامین است و باید توان راکتیو مورد نیاز برای ایجاد میدان مغناطیسی دوار آن یکی از این دو روش ایجاد شود و عمل به شبکه سه فاز و عمل به موتور خازنی سه فاز

۱) رفتار شبکه ای مولد القایی (در عمل هالین القایی به شبکه سه فاز):

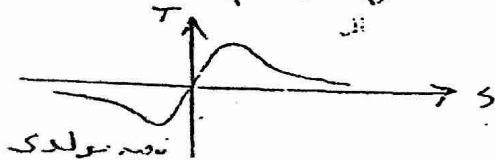
فرض کنید یک موتور القایی به شبکه سه فاز متصل در صورت بی بار در حال کار است. قدرتی که این موتور از شبکه دریافت می کند عمدتاً به صورت راکتیو بوده و صرفاً برای میدان مغناطیسی دوار است (به همین دلیل ضریب قدرت موتور القایی بی بار کم است).



الکترون اگر به کمک یک محرک خارجی مکانیکی که محور هالین وصل باشد ریت محور را به بیش از سرعت سنکرون (و در نهایت ریت سنکرون)

پس اینم طبق تعریف بلغزش آن منفی خواهد شد: $S = \frac{n_s - n_r}{n_s}$

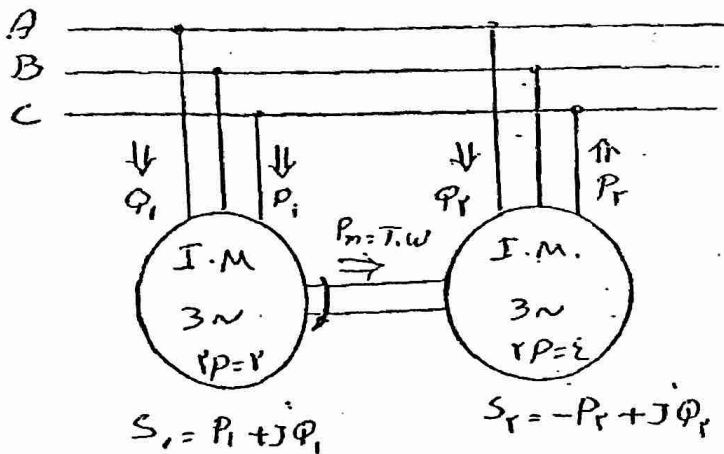
و مطابق تعریف گشت دور هالین القایی: $T = KV^2 \frac{R_r S}{R_r^2 + (SX_r)^2}$



گشت دور تغییرات داده هالین وارد
تایم کار مولدی می شود

④

مثلاً با هم محور نمودن دو ماشین القایی 2000 R.P.M و 1500 R.P.M عمده
 و هم فرکانس که مدارات ترانس بار کامی ترال فرکانس باشد و عمل شده
 ماشین 2000 R.P.M در ناحیه موتورگی و ماشین 1500 R.P.M در ناحیه
 مولدی کار خواهد کرد.

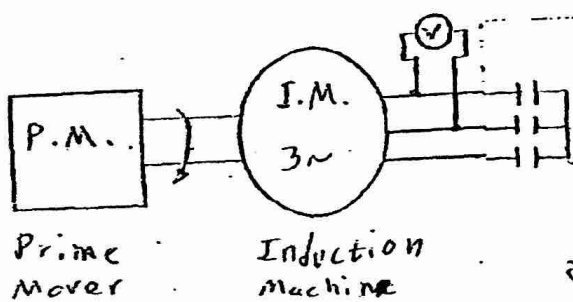


۱- در صورت هم بودن
 امکانات این آرایش
 را در آنجا بنگاه انجام

دارد و با قرار دادن واتمتر در مدار دو ماشین سه فاز مولد یا موتور بودن
 هر کدام را محقق کنید و مقادیر P_1 و P_2 را هم اندازه گیری کنید

۲- محور دایمی کاربرد مولد القایی مستقل باشد سه فاز را مورد بررسی قرار دهید

(II) رفتار سفید مولد القایی (وصل ماشین القایی به پیوسته فرکانس فاز):
 فرض کنید محرک ماشین القایی سفید (خدا از سگه) را توسط
 محرک مکانیکی به پیوسته در آوریم. در صورت وجود این مانند مغناطیس
 در حته ماشین ولتد مشغولی در رسم بیسی استاتور آن القای فرکانس

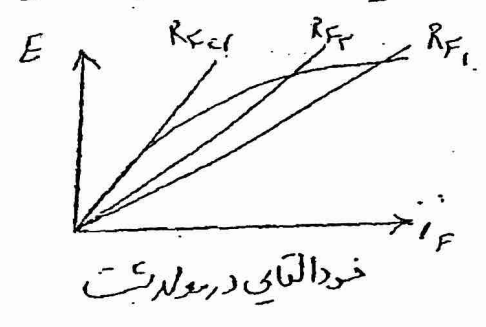
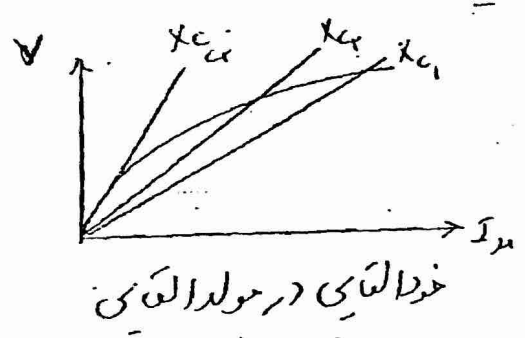


که با وصل مقادیر مناسب خازن
 بیسی استاتور مقدار ولتد
 القایی افزایش می یابد

۵

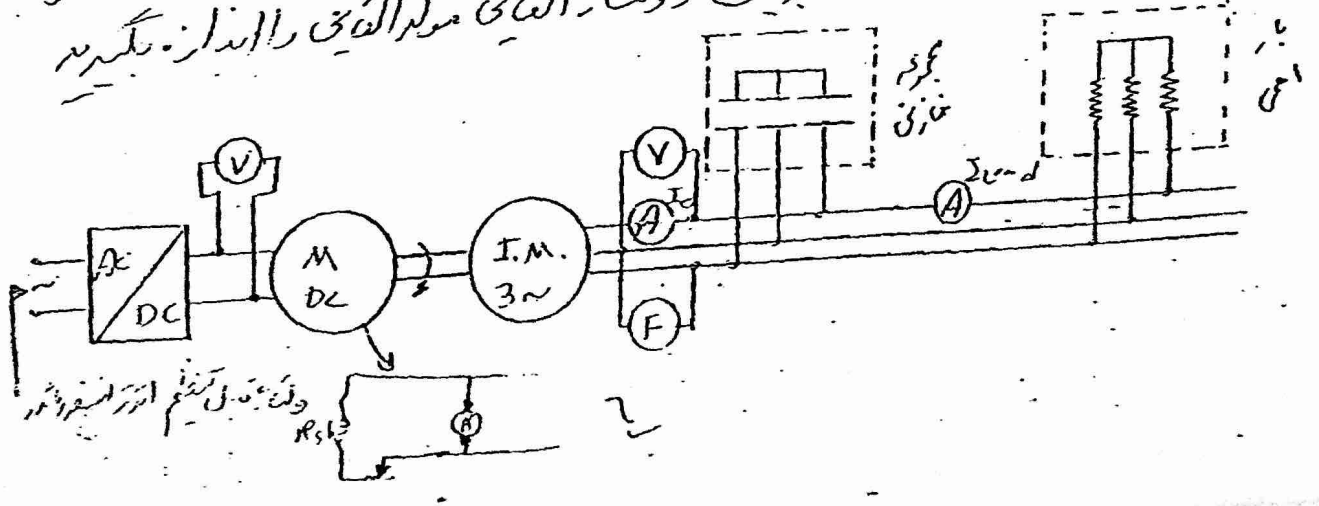
(۵)

این نوع القای ولتاژ در مولد القای شبه خود القای در مولد است که است که X_c خازن جابجیزین R_F مدار تحریک مولد است. اما اگر از کازیمین بهاری ماشین القای منفی معطالی حبه را بدست آوریم و به نوع به طریقت خازنی C خصلی است X_c رسم کنیم محل تلاقی این خطا و منفن معطالی ولتاژ القای ماشین را تعیین میکند.



۳- صفحات نامی ماشین القای آن باشد. و ماشین حال هم محور را تعیین کند:
 ماشین القای :
 ماشین حال :

۴- مدار موتور حال به تحریک است و مولد القای را مطابق شکل به و با این تدبیر ولتاژ اتور استفر با هم تقطیع کرده موتور حال سرعت آن را از این داده تا هرز سرعت نامی برسانند. خازن ها به مدار به است از این ولتاژ القای فرغند به مقدار جریان ولتاژ القای مولد القای را اندازه بگیرند



①

۵- سرعت محور ماشین را در فاصله از $75n_3$ تا $11n_3$ تغییر داده و اثر آن بر ولتاژ دو بین الکتریکی ماشین را ثبت کنید.

n	
E	
I_a	

(در صورتی که لازم باشد به راننده با قرار دادن رزوستال متغیر در مدار حرکت ماشین به آن مکان کنترل سرعت گسترده تر را تأمین کنید)

این تغییرات سرعت بکنند بر ولتاژ دو بین الکتریکی تأثیر گذارند و بر ولتاژ دو

۶- در حالتی که سرعت محور برابر سرعت نامی ولتاژ خروجی حد اکثر 20% بیشتر از ولتاژ نامی است با راعی سه فاز را با فرجهی ماشین الکتریکی وصل کنید. روشن شدن سه فاز را با دلیل محکم در سولیدی ماشین الکتریکی است. بار را تا حدی افزایش دهید که جریان سوله از جریان نامی بیشتر نشود. تغییرات ولتاژ و فرکانس را با تغییرات بار ثبت کنید.

I_a	
V	
F	

۷- نمونه های از کاربرد سوله های الکتریکی با توک خازنی را شرح کنید.

۸- حد اقل ظرفیت خازنی که باعث الکتریکی شدن در سوله شود را تعیین کنید.

⑤

آزمایش بار داری موتور القایی سه فاز

توجه: این آزمایش برخلاف آزمایشهای جاری و حالت سکون موتور القایی، بر روی Set موتور القایی و مولد سکون یکبار انجام می شود زیرا از موتور القایی منفرد نمی توان بار گرفت.

۱- مشخصات نامی موتور را از پلاک آن بخوانید:

- V_n :
- I_n :
- n :
- η_n :

۲- مشخصات نامی مولد سکون هم مورد را بنویسید:

- V_n :
- I_n :
- I_{fmax} :
- n :

۳- مدار موتور را به کمک نقشه بسته و درستی آن را به تایید مربی کارخانه نگاه رسانید.

۴- مدار مولد سکون را نیز به کمک نقشه بسته و درستی آن را نیز به تایید مربی کارخانه نگاه رسانید (در صورت بار بودن فقط از بارهای احمی استفاده شود).

تذکره: وقت شروع در طول آزمایش دستگاههای اندازه گیری مدار موتور قرارگرفته و کنترل شود و کمتهای مولد در این حد مورد توجه قرار گیرند که از حد مجاز فراتر نروند.

۵- آزمایش بار داری:

پس از تایید درستی مدارهای موتور و مولد با اطمینان از این که همه بارهای مدار مولد و نیز منبع تغذیه مولد سکون قطع هستند کلید اصلی تأمین را وصل و موتور القایی را راه اندازی کنید.

در این حالت موتور القایی بدون بار و با سرعتی حدود ۱۰۰۰ رتد سکون ($n_s = \frac{7-f}{p}$) دوران می کند. اکنون با وصل منبع DC مدار تغییرات و

افزایش تدریجی آن ولتاژ مولد سکون را به حوا و ولتاژ نامی رسانده پس

۸

بارمل کلیه‌های باراهی جریان سولد را نیز افزایش دهید. در اینصورت
 ملاحظه می‌نماید که قدرت موتور الکتریکی نیز شروع به افزایش می‌کند.
 با افزایش جریان سولد تا حد و جریان نامی مقادیر ولتاژ، جریان
 توان و سرعت محور موتور الکتریکی را ثبت و در جدول زیر ثبت نمایید:

V/v	
I/A	
P_i/w	
n/rpm	
$\%s$	

۶- نمودار تغییرات $I = f(s)$ و $P_i = f(s)$ را به مقیاس مناسب بکشید.

رسم کنید و میله ننگی تغییرات را مورد بحث قرار دهید.

۷- آیا در هر مرحله s توانایی موتور الکتریکی را به جریان نامی و توان نامی

بررسی کنید؟ چرا؟

۸- مرحله s و 7 را تکرار کنید در حالتی که بار مولد سکرون

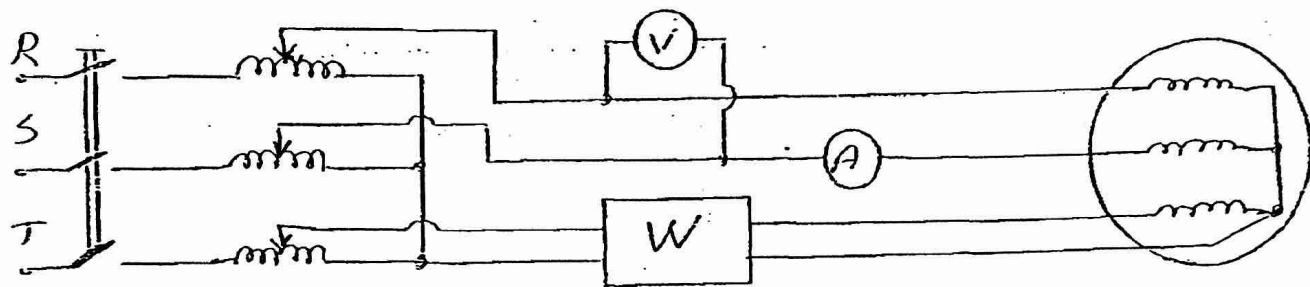
خازنی باشد. نتایج آزمون را در حالت جدید به حالت قبلی مقایسه کنید.

۹- فرکانس معایب و کارهای موتورهای الکتریکی به خاطر انام بسوزد.

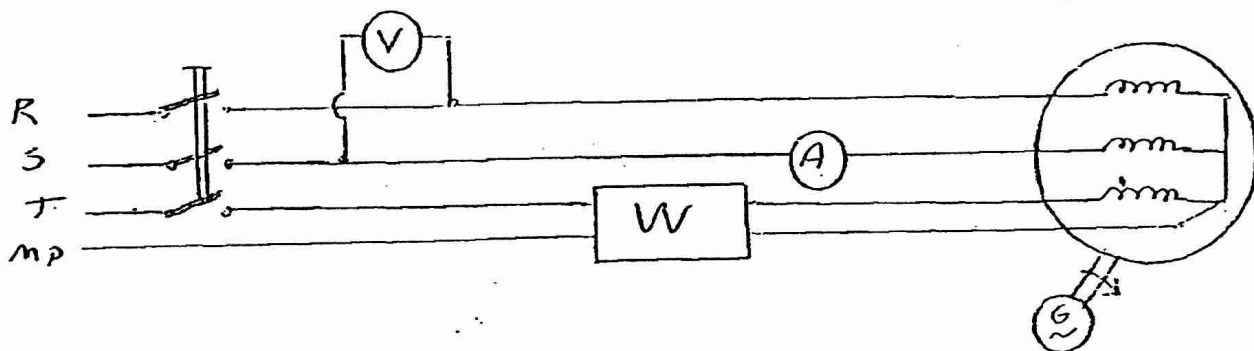
مشخصات پلاک یک نمونه واقعی و نوع بار آن را بررسی کنید.

۱

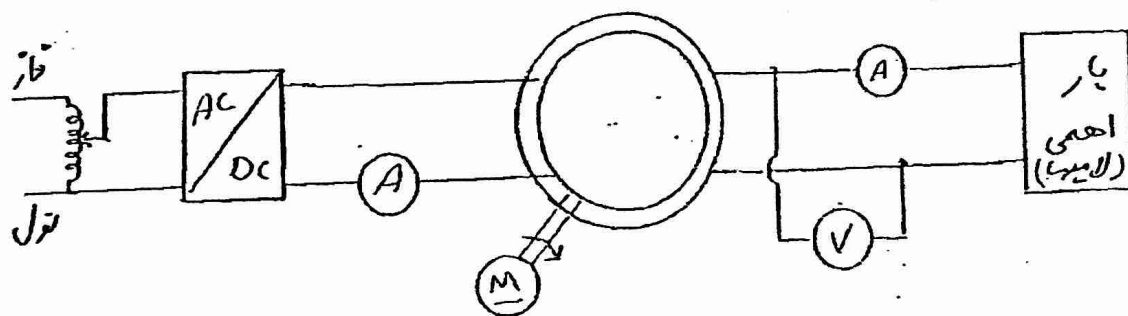
مدار موتور الکتریکی سه فاز برای اندازه گیری توان و حالت سکون



مدار موتور الکتریکی سه فاز برای آزمون بار داری



مدار تولید سکون یکفاز هم محور موتور الکتریکی سه فاز

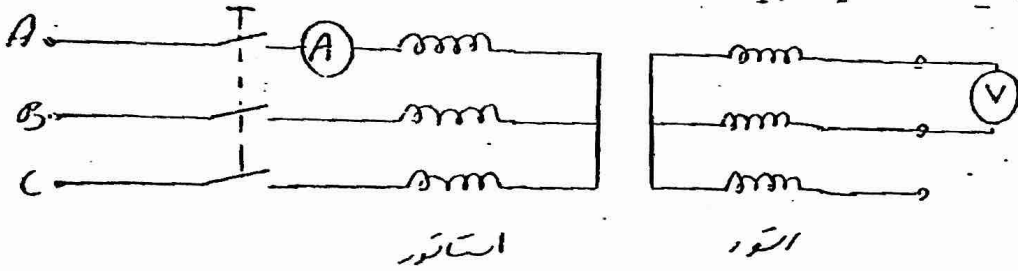


۱۰

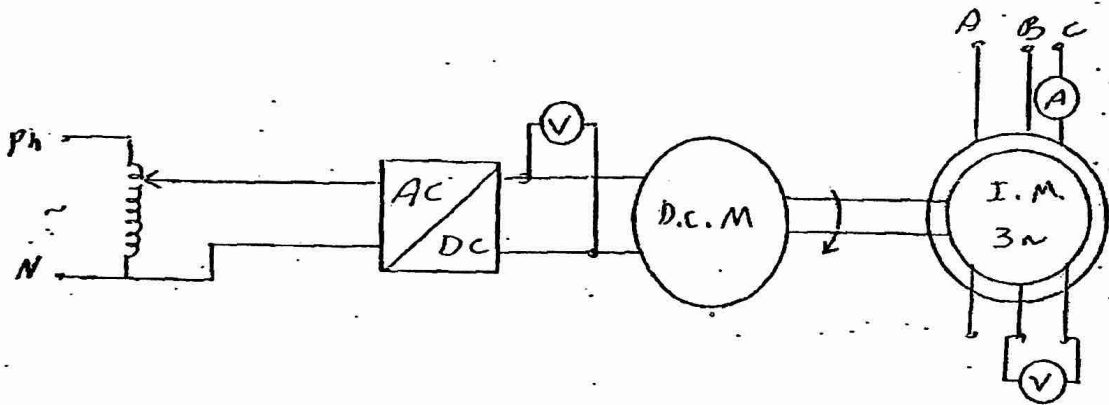
کارت‌های ماشین‌های سه فاز ترانسفورماتور سه‌پهلو

۱- شش‌گانه ماشین‌های کارت‌های ترانسفورماتور

۲- مدار ماشین‌های را مطابق شکل است و پس از تأیید استاتور آن را به شبکه سه فاز وصل کنید. معادله جریان استاتور و ولتاژ ترانسفورماتور را اندازه بگیرید.



۳- مدار موتور کک هم محور موتورهای را با تغییرات بسته به تأیید برسانید:



۴- با اطمینان از مغز بودن تنظیم اولیه اتور استاتور موتور برق آن را وصل و با افتراض ندری ولتاژ سرعت محور موتور را به ۵۰۰ R.P.M. برسانید و در این حالت ولتاژ القای اتور و جریان استاتور را اندازه بگیرید.

در این وضعیت ماشین‌های در کدام ناحیه کاری قرار دارد؟

۵- سرعت محور موتور القای را با تنظیم ولتاژ ورودی موتور عالی به

۱۰۰۰ R.P.M. برسانید و معادله ولتاژ القای ترانسفورماتور و جریان استاتور

را اندازه گیری کنید. نتایج را در جدول ۴ چگونه تغییر کرده است؟

7- جای دو فواز از سه فواز است. تر، مکن العای را تقریفاً و مراحل 4 و 5 را تکرار کنید.

7- مقادیر سرعت لغزش و فرکانس جریان استوار را در مراحل 4، 5 و 7 محاسبه و در جدولی ثبت نمایید.
نتیجی را مقایسه و مورد تحلیل قرار دهید.

8- تابع تغییرات فرکانس جریان در هر یک از مراحل و ولتاژ العای استوار. هر یک از فرکانس را با مقیاس رسم کنید.

نقطه 4

(۱۶)

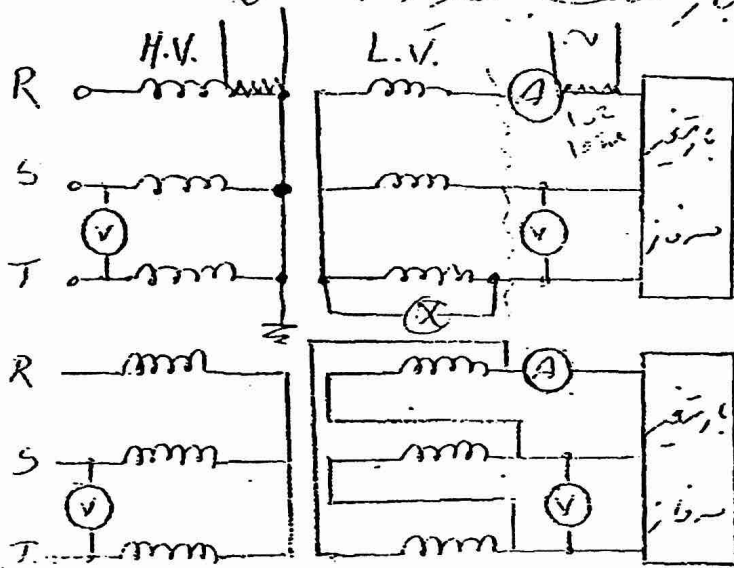
آزمایش بارگذاری ترانسفورماتور سه فاز

تحمل نامی ترانسفورماتور سه فاز موجود را تعیین کنید.

V_n : I_n :

طرف فشار قوی ترانسفورماتور را به اتصال ستاره بسته و طرف فشار

ضعیف را یک به یک و دیگر شکت ببندید.



فشار اولیه را باید با

استاره بینیم (۰)

در هر مرحله با تغییر درسی مدار اولیه را به سبک اولی نمود، تغییرات مقدار
مقدار ولتاژ و جریان ثانویه را در جدول زیر ثبت کنید.

V_2	
I_2	I_{1n}

مقدار فریب تبدیل دو حالت به تقویم دارنده؟ چرا؟

در هر مرحله به کمک اسلاید سبک شکنی شرح توضیحی چگونگی

مقدار و تفاوت آنرا بر مبرگ کنید.

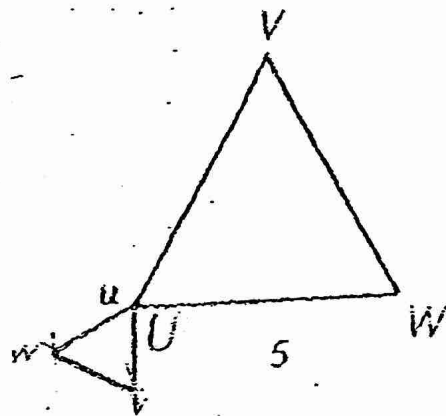
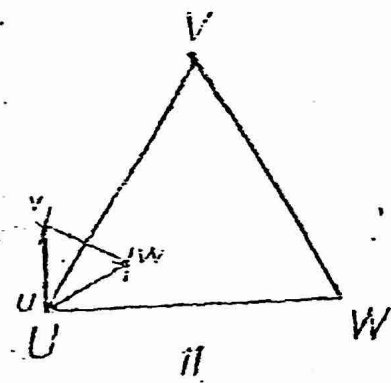
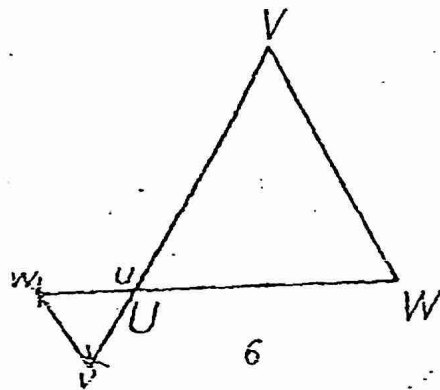
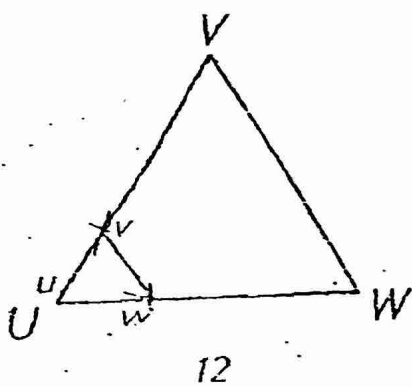
تغییرات تقویم ولتاژ و جریان ثانویه را در جدول فوق رسم و شرح دهید.

(۱۳)

آزمایش تعیین گرده برداری ترانسفورماتور سه فاز

۱- زاویه اختلاف فاز بین ولتاژهای فعلیه در اول و ثانویه ترانسفورماتور سه فاز نشان دهند گرده برداری کن است.

برای بیان این زاویه ها معمولاً از اعداد سهام (۱ تا ۱۲) استفاده می شود و گروه های برداری راجع (مغز من برای ترانسفورماتورهای قدرت) ۵، ۶، ۷، ۱۱ و ۱۲ می باشد:



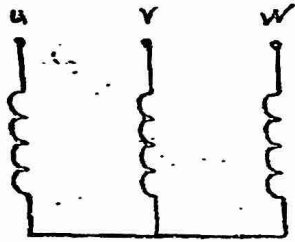
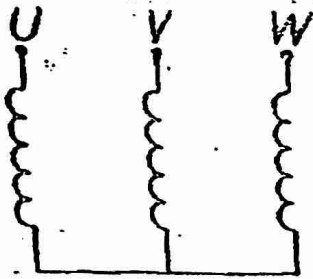
برای تعیین گرده برداری ترانسفورماتور سه فاز می توان به کمک یک ولتمتر، ولتاژهای مورد نیاز را اندازه گیری و با رسم برداری ولتاژها، گرده برداری ترانسفورماتور را بدست آورد.

12

۲- ترانسفورماتور سه فاز بدون درازنایگاه را با اتصالات زیر بررسی کرده پس از تأیید درستی سیم‌ها، اولین آن را به پهن سه فاز تأمل و وصل کنید. سپس ولتاژهای مرده سیم‌ها را اندازه گیری و ثبت نمایید.

۳- برای هر مرحله با رسم بردارهای ولتاژها، گروه بردارهای واقعی را تعیین کنید.

A



$U_{UV} = 3 \times E$

$U_{UV} =$

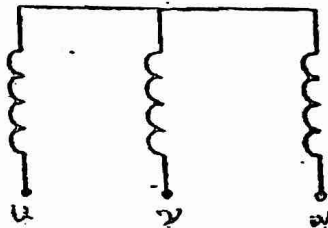
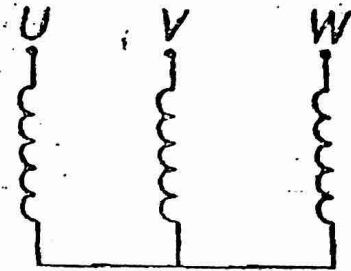
$U_{VW} =$

$U_{WV} =$

$U_{YW} =$

$U_{WW} =$

B



$U_{UV} =$

$U_{UV} =$

$U_{VW} =$

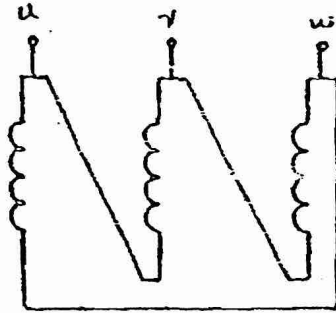
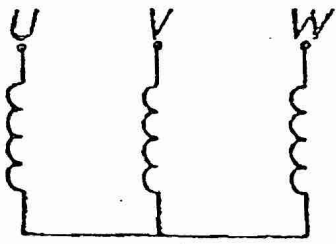
$U_{WV} =$

$U_{YW} =$

$U_{WW} =$

10

C

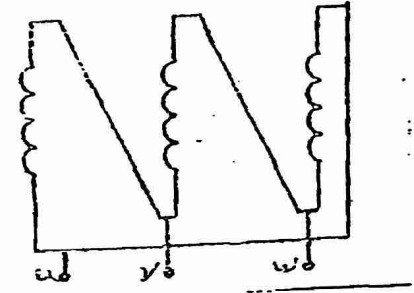
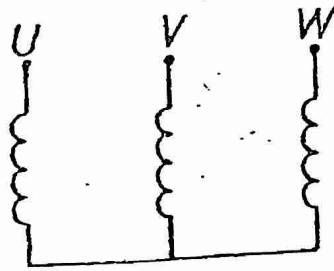


$U_{UV} =$ $U_{Uv} =$

$U_{Vv} =$ $U_{Wv} =$

$U_{Vw} =$ $U_{Ww} =$

D

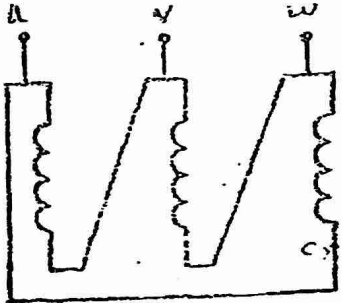
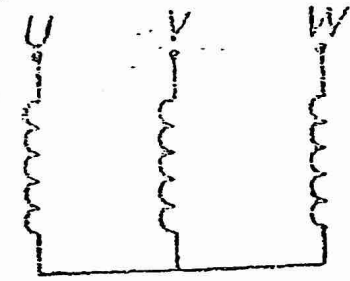


$U_{UV} =$ $U_{Uv} =$

$U_{Vv} =$ $U_{Wv} =$

$U_{Vw} =$ $U_{Ww} =$

E

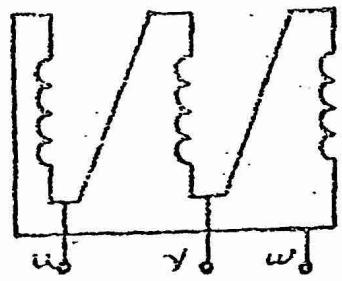
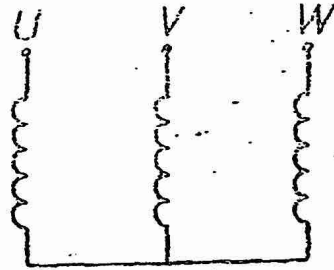


$U_{UV} =$ $U_{Uv} =$

$U_{Vv} =$ $U_{Wv} =$

$U_{Vw} =$ $U_{Ww} =$

F



$U_{UV} =$ $U_{Uv} =$

$U_{Vv} =$ $U_{Wv} =$

$U_{Vw} =$ $U_{Ww} =$

(16)

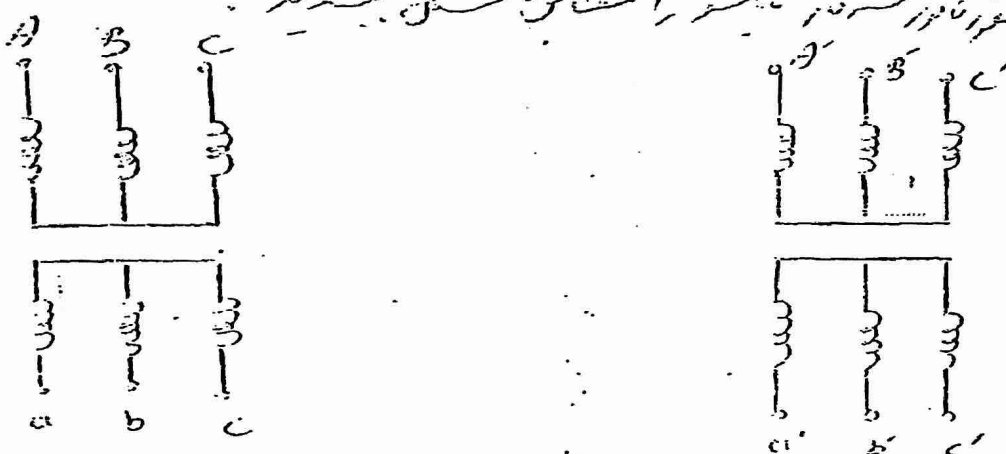
آزمایش مدارهای ستاره ترانسفورماتور

۱- شش عددی ترانسفورماتور در جدول مورد آزمون را برای هر دو سربسته

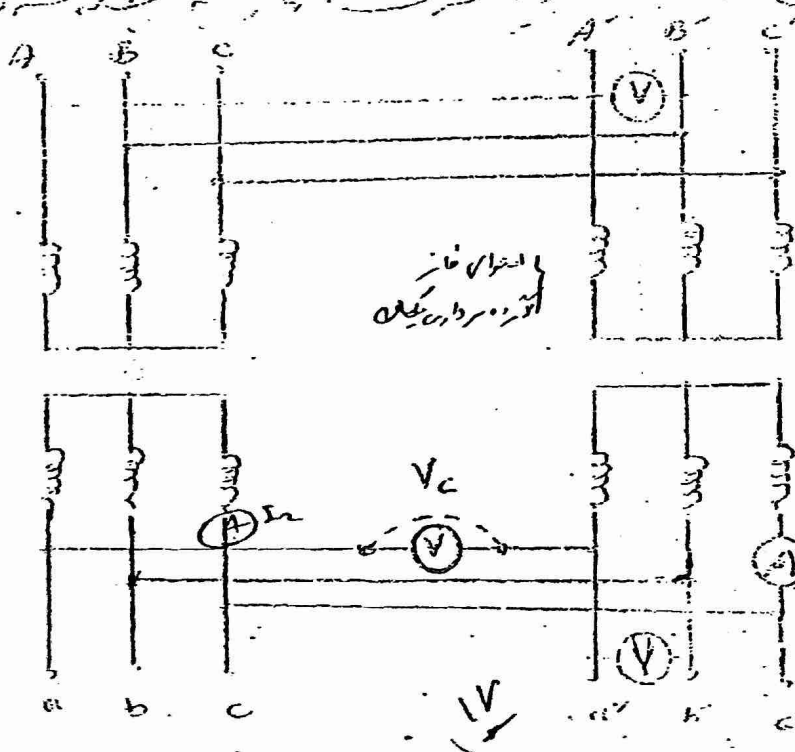
$$\begin{cases} U_{ph} \\ I_{max} \end{cases}$$

۲- شرایط مدارهای ستاره ترانسفورماتور برای سربسته را نام ببرید: در عبارت هم مثل این است

۲- در ترانسفورماتور سربسته، استارون شکل ببینید:



۳- با بررسی برقرار شدن شرایط مدارهای ستاره ترانسفورماتور، مورد بحث در آزمایش
مورد و تغییر سربسته اولی که مشترک آنها را به سربسته دوم
سختن و غیره



تغییر جریان گردشی
(Circulation current)
را ثابت کنید
چون برای هر سربسته از استار
از سربسته مختلف سربسته را برای
سربسته سربسته را ببینید

(۱۷)

۵- بار اول با راضی سه فاز به توره مشترک دور استند را بنویس، و در حال حرکت استند را بنویس
و در این بار اندازه، بگنجه در تغییرات مقدار بار تغییرات کرده است

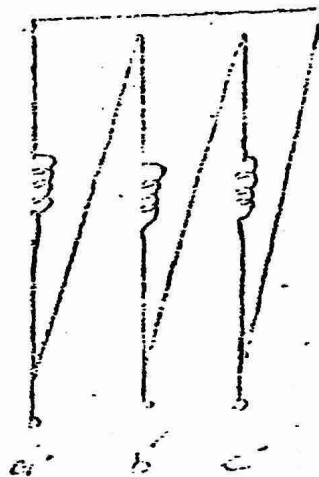
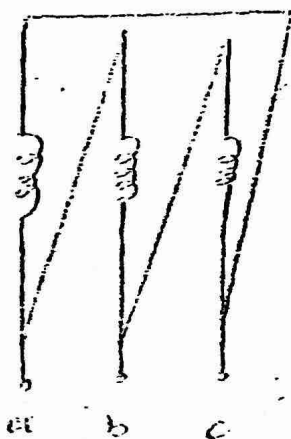
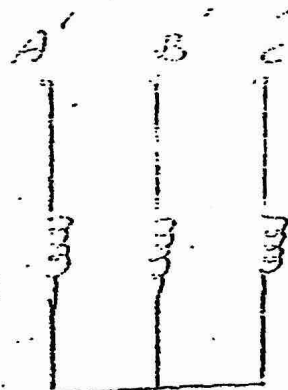
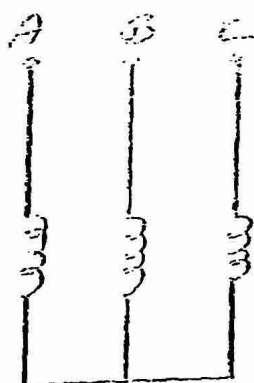
I_{21}
I_{22}
I_L

۱- دور استند را بنویس که در بار هر دو ۵ و ۱۰ است

۲- بار اول $I_L = I_1 + I_2$ همواره برقرار است

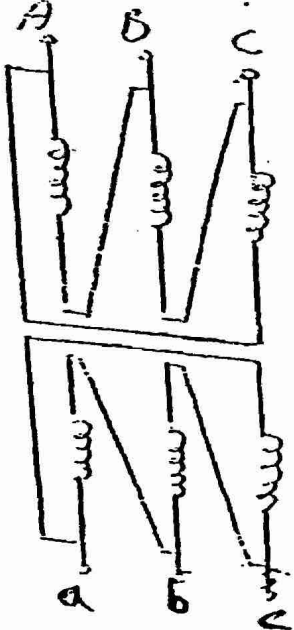
۳- با تبدیل اتصال توره دور استند را بنویس، اتصال مثبت مطابق شکل مجزا

راضی ۳، ۴ و ۵ را بنویس و در این بار هم بنویس



آزمایش انتقال لام ترانسفورماتورهای سه فاز

علاقه شکل ببینید



۱- ترانسفورماتور سه فاز آریستیکه را با اتصال Δ / Δ مطابق شکل ببینید

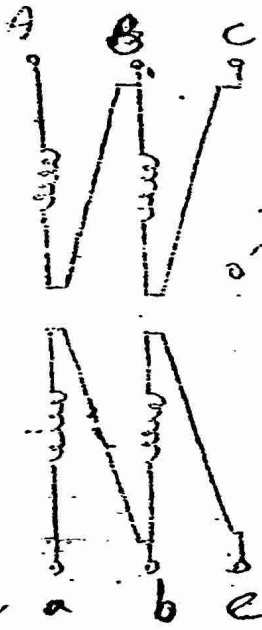
۲- ولتاژ و جریان های حرکت از کلاف های ترانسفورماتور را تعیین کنید:

$$H.V. \begin{cases} I = \\ V = \end{cases} \quad L.V. \begin{cases} I = \\ V = \end{cases}$$

۳- با وصل اولیه ترانسفورماتور به شبکه سه فاز با آمپرمتر

نیز تا حد جریان نامی بار وصل کنید. قدرت نامی این

ترانسفورماتور مقدر است



۴- با خروج کلاف های فاز سوم ترانسفورماتور از مدار

آن را با اتصال Δ مطابق شکل به یک بار وصل کنید:

آیا فرقی این ترانسفورماتور (ولتاژهای ثانویه) سیستم سه فاز

متوازن است؟ چرا؟ محردار آن بار را رسم کنید.

۵- با ترمیم این ترانسفورماتور را به بار سه فاز وصل و بار

را تا حدی افزایش دهید که جریان کلاف ها از حد مجاز بیشتر

نشود. در این حالت تکانه اندازه ای توان از

ترانسفورماتور به بار گرفت؟ قدرت مجاز سه فاز را در این حالت با حالت ۲ مقایسه کنید

* ۶- یکی از کلاف های ثانویه ترانسفورماتور با اتصال Δ را وارودن ببینید و پس با وصل او را

به شبکه سه فاز وصل و ولتاژهای فرعی آن را اندازه بگیرید و محردار برداری آن را رسم کنید

سه بردار ولتاژهاست. حالت Δ چه تغییری در اندازه برداری میسازد؟

۷- چند محردار در عملی اتصال Δ را در شبکه سه فاز قدرت نامی ببرید

آزمایش های مولد سگرون

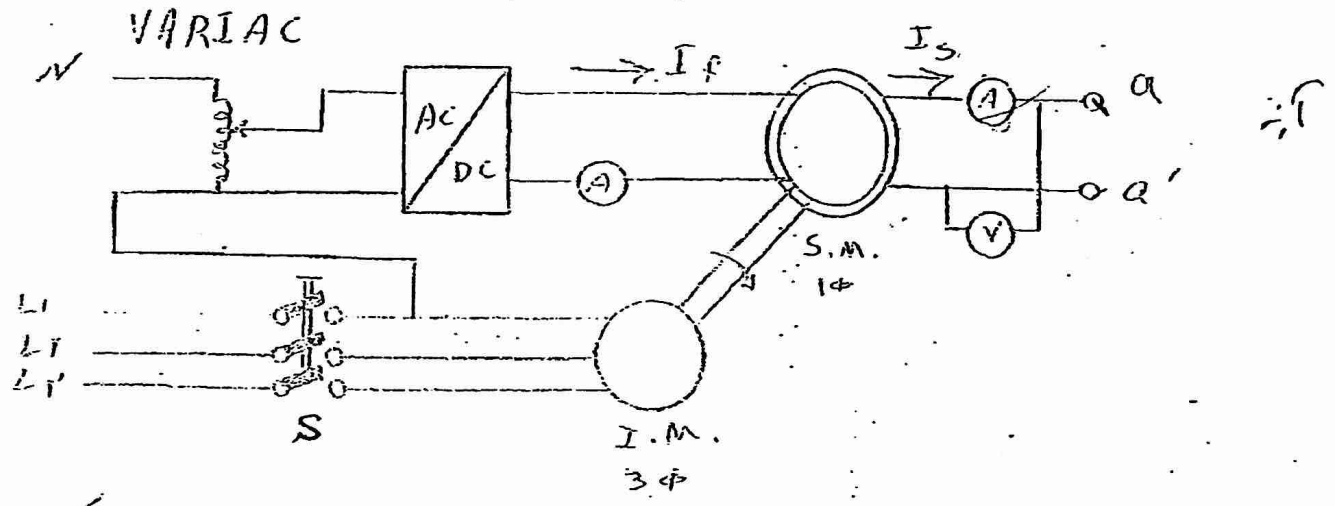
۱- مشخصات نامی مولد سگرون یکبار هر بود در آن است. را مشخص کنید:

V_n : I_n : n : P :

۲- نوع مشخصات موتور هم محور یا مولد را مشخص کنید

V_n : I_n : n : نوع موتور:

۳- مدار مولد سگرون یکبار را مطابق نقشه زیر ببینید:



۴- پس از تأیید درستی مدار توسط استرکان آنرا بگذارید با آمپمتر از این که
VARIAC روی حداقل خود قرار دارد کلید S را وصل کنید و دوباره
را به فرکانس در آورید.

خروجی مولد سگرون (aa') به باری وصل نیست پس گزینش
بباری قابل انجام است و در هم ضرایب سیم بکبرتر آن هم سینه است
تذکره: در مدار ترکیب مولد سگرون از دستگاه اندازه گیری dc و در مدار آمپمتر
(استور) آن از دستگاه اندازه گیری ac استفاده می شود.

(۲)

پیش از هر مدار موتور الکتریکی فاز دستگاه اندازه گیری قرار دارد ؟

کتابت مشخصه بی بازی (O.C.C.)

با فرض محور مولد به تدریج مقدار جریان تحریک آن را از طریق افزایش ولتاژ

VARIAC زیاد کنید و متناظر هر یک تحریک مولد الکتریکی مولد را در

جدول زیر ثبت کنید :

I_f / A	
E / V	

در نقاط مختلف سرعت محور را نیز یادداشت کنید :

(دریا سرعت محور تقریباً ثابت است .)

تذکره : به دلیل بی بازی مولد ولتاژ الکتریکی را در ۱۰٪ الی ۲۰٪

بیشتر از ولتاژ نامی بالا برد

پیش از هر کار فرکانس ولتاژ الکتریکی چقدر است ؟ آیا برای بار

این پیشتر فرکانس متر نیاز داریم ؟

مشخصه بی بازی $(E = f(I_f))$ را با معیاس مناسب رسم کنید

پیشتر ۳- اگر امکان تنظیم سرعت مولد مشکوکی باشد این تغییر

سرعت بر مشخصه بی بازی مولد چه اثری می گذارد ؟

۶- باتن ششم اتصال کوتاه (S.C.C.)

پس از بین آزمون بی باری کلید اصلی تابلو را قطع و VARIAC را نیز مجدداً روی حداکثر مورد قرار دهید. با توقف کامل محور ماشین آنجا که انجام آزمون اتصال کوتاه باشد.

تذکره: اتصال کوتاه در مدارهای با ولتاژ نامی (دقت کمتر از نامی) خطرناک و مخدع‌بخیز است و انجام اتصال کوتاه در مدار قطع هنگامی مجاز است که جریان در قسمتهای مختلف از حد نامی بیشتر نشود. بنابراین آزمون اتصال کوتاه با دقت کافی انجام دهید تا به اجزای مدار آسیبی نرسد.

مدار آزمون اتصال کوتاه:

در مدار قبلی (صفحه ۱۹) بر سیالای خروجی مولد سگدون یکساز (مثلاً α و α') را با یک سیم مناسب بیکدیگر وصل کنید تا خروجی مولد اتصال کوتاه شود. در این صورت به ولت‌متر خروجی هم نیاز نیست پس از تأیید درستی مدار توسط مسئول آزمون با راهنمایان از وضعیت درست دستگاه‌های اندازه‌گیری و مسخر بودن تنظیم VARIAC کلید اصلی تابلو را وصل و محور مولد را به حرکت در آورید به تدریج با افزایش تنظیم VARIAC جریان ترانس مولد را افزایش دهید تا جایی که جریان خروجی مولد (ولتاژ) به حد نامی خود برسد.

تغییرات جریان خروجی مولد (I_s) به حسب جریان تحریک (I_f) را در جدول زیر ثبت کنید:

I_f / A	
I_s / A	

در نقاط کار مختلف سرعت محور را نیز یادداشت کنید:

پرسش ۴: آیا در طول آزمون تغییرات ثابت می‌ماند؟ بررسی شود.

شخصه اتصال کوتاه: $(I_s = f(I_f))$ را با مقیاس مناسب رسم کنید.

پرسش ۵: اگر امکان تنظیم سرعت مولد سنگدرون باشد این تغییر سرعت چه اثری بر شخصه اتصال کوتاه می‌گذارد؟ بررسی شود.

۷- می‌باید تنظیم ولتاژ مولد سنگدرون از روش امپدانس سنگدرون

الف) محاسبه امپدانس سنگدرون مولد را به کمک نتایج آزمایش‌های جاری و

اتصال کوتاه، برای $I_s = I_n$ به دست آورید.

$$Z_s = \frac{E}{I_s} \Big|_{I_f = cte}$$

ب) مقاومت اهمی استاتور را تعیین کنید:

$$R_s =$$

ج) راکتانس سنگدرون مولد را تعیین نمایید.

$$X_s = \sqrt{Z_s^2 - R_s^2}$$

د) مقدار ولتاژ القایی در استاتور و تنظیم ولتاژ مولد را در حالت‌های زیر تعیین کنید:

(I) بار واقعی کمترین قدرت واحد (II) بار القایی کمترین قدرت واحد

$$E = (V_T \cos \phi + R_s I_s)' + (V_T \sin \phi + X_s I_s)', \quad V_T = R_s \frac{V_T - |E|}{|V_T|}$$

۸- آزمون‌های بارگذاری مولد سنگردن :

محدد اعداد مولد سنگردن و موتور هم محور آن را مطابق نقشه صفحه ۱۹

ببندید و خروجی مولد (نقاط ۵۱ و ۵۱') را به دوسر بارهای اهمی (لایبی)

موجود در آزمونگاه وصل کنید . بهتر است یک آمپر متر هم سررا دلی

از فاز حال موتور سرفاز قرار گیرد تا هنگام بارگیری از مولد مقدار جریان

موتور هم زیر نظر باشد و از حد مجاز بیشتر نشود .

پس از تأیید درستی مدار توسط سوزان آزمونگاه ، اولین بار در وقت صبح

دستگاه را اندازد گیری ، قطع کردن کلید حال ، و بعد اعلان بودن تنظیم ولتاژ

VARIAC کلید اهمی را هم وصل کنید تا موتور شروع حرکت موتور مولد را در

درآیند ، تغییر با افزایش جریان حرکت (از غایت افزایش تنظیم VARIAC)

ولتاژ خروجی مولد را به ولتاژ نامی برسانید .

الکترون بار وصل کلید حال ، در جریان خروجی مولد را با آمپر جریان نامی

افزایش دهید و تغییرات ولتاژ ، در این استاتور و سرعت مولد را در

جدول زیر ثبت کنید :

V	
I _s	
n	

تذکره : در طول آزمون بارگذاری جریان حرکت را تغییر ندهید : [A] I_f = ۵

۹- مولد سکرون با بار خازنی :

مرحله ۸ را تکرار کنید با این تفاوت که در خروجی مولد (نقاط ۹ و ۹^ا) بارهای خازنی موجود در مدار بیگانه را وصل کنید. در این حالت با آیریتور مدار موتور القایی هم بازی نیست. (چرا؟) I_{fA} I_{fB}

نتایج حاصل را در جدول زیر بنویسید :

V_T	
I_D	
n	

باز هم در طول آزمون با برداری چون حرکت را تغییر ندهید [۹]

- ۱- نمودار تغییرات ولتاژ خروجی مولد بر حسب چرخش استاتور ($V_T = f(I_D)$) را با مقیاس مناسب بر روی برگه رسم کنید و عازمی را در مراحل ۸ و ۹ (جدول گانه رسم کنید)
- پرسش ۳ : نتایج آزمون در مراحل ۸ و ۹ را مقایسه کنید.
- پرسش ۷ : در صد تنظیم ولتاژ مولد (۷۰٪) را برابر مراحل ۸ و ۹ مقایسه و مقایسه کنید.

پرسش ۸ : به شکل موج ولتاژ خروجی مولد را در حالت چرخش با برداری اجتناب و برداری خازنی بطور تجربی رسم و مقایسه کنید.

- پرسش ۹ : چه اقداماتی در مورد چرخش موتور از مولدهای سکرون استوار است؟
- پرسش ۱۰ : اگر در این مثال مولد سکرون یک فاز باشد در مورد برداری ترار حیدر

بیس فرب پره ماشینای بیان مستقیم حرکتی سازی

مقدمه :

اندازه گیری فرب پره (راندمان) ماشینای الکتریکی به روش مستقیم، مستلزم نصب تجهیزات ای روی محور و تکثیر گاههای ماشین دوار است تا بتوان گشت و در سرعت ماشین را اندازه گرفت و از رابطه $P_m = T \cdot \omega$ قدرت مکانیکی ماشین را مشخص نمود.

در اغلب ماشینهای الکتریکی و این نصب عین تجهیزات فعلی و به صورتی باشد و معمولاً از روشهای غیر مستقیم تلفات ماشین را بر آورد کرده قدرت مکانیکی ماشین را از مجموع یا تفاضل قدرتهای الکتریکی و تلف شده (سخت افزار مولدی یا موتورری ماشین) بدست می آورند.

از جمله این روشها می توان به روش Swinburne است که برای بیس فرب پره ماشینای بیان مستقیم، حرکتی سازی (shunt) که بر آورد در این روش تلفات ماشین جریان مستقیم به چهار بخش (سه در میچینر، سه حرکتی، مکانیکی و آهنی) تقسیم می شود :

$$\Delta P = P_{cu_a} + P_{cu_f} + P_{fe} + P_{mec}$$

که ستاد بر تلفات مسی در هر قطعه کار بر اساسی قابل می باشد :

$$P_{cu_a} = R_a I_a^2 \quad , \quad P_{cu_f} = R_f I_f^2 = V_f I_f$$

اما برای بیس تلفات آهنی و تلفات مکانیکی از یک آزمایش کلکی (ی برای موتور حرکتی سازی) استفاده می کنیم (خرا، ماشین مورد آزمایش تولید شده یا موتور)

مجموع تلفات آهن و مکانیکی در ماشین $J.C.$ تابع ولتاژ الکتریکی آر میسر (E)

وزن است چرخش (n) است: $(P_{fe} + P_{mec}) = f(E, n)$

بنابراین اگر آزمون بی باری موتور به ازای معادله E و n هر نقطه کار بار داری (مولد یا موتور) انجام شود مجموع تلفات آهن و مکانیکی موتور بی بار معادل مجموع تلفات آهن و مکانیکی ماشین (مولد یا موتور) در همان نقطه کار خواهد بود.

باقیست مجموع تلفات آهن و مکانیکی و نیز میسبه تلفات می آر میسر و تلفات میس حرکت برای هر نقطه کار بار داری، مجموع تلفات ماشین (مولد یا موتور) بدست می آید و نهایتاً مقدار فریب بهره (رانندگی) ماشین در هر نقطه کار بطور غیر مستقیم می بسازی خواهد بود.

مولد $\eta = \frac{P_1}{P_1 + DP}$ ، موتور: $\eta = \frac{P_1 - DP}{P_1}$

و بسازی به اندازه گیری مستقیم قدرت مکانیکی ماشین نیست.

۱- تعیین فریب بهره مولد هرمان مستقیم با حرکت بسازی:

۱-۱- تابع آزمون بیس بار داری مولد را بدست آورید (یا از تابع آزمون بیس در آزمون بکنید. ماشین (۱) و با انجام آزمون بار داری).

این تابع باید شامل ولتاژ خروجی، جریان آر میسر، جریان حرکت و برقی (V_1, I_0, I_f, n) در هر نقطه کار باشد.

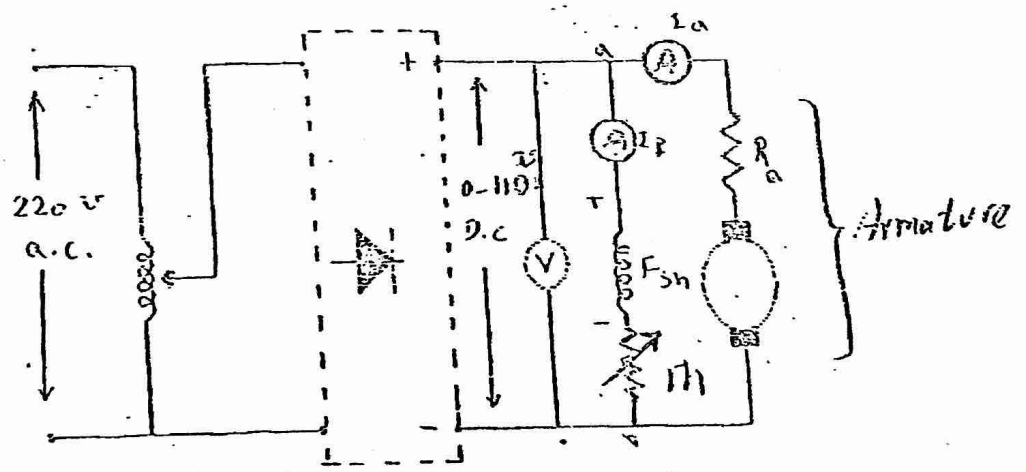
(۱۷)

نتایج آزمایش مدار با در جدولی رتب می کنیم :

V_T	
I_a	
I_f	6
n	
E	

۱-۲- برای هر نقطه کار آزمایش با در جدولی مقدار ولتاژ القایی (E) را از رابطه $E = V_T + R_a I_a$ محاسبه و در جدولی که در بالا ترسیم کردید

۱-۲- مدار آزمایشی را بر روی تخته راسخ با شکل زیر ترسیم کنید:



۴- این آزمایش درستی مدار با اطمینان از اینکه درستی مدار تحریک و نیز نحوه تنظیم ولتاژ مستقیم روی حداقل مقدار خود قرار دارند و کلید اصلی تا بلند را در مدار نبرد. با افزایش تدریجی ولتاژ القایی

سرعت محور را زیاد کنید. پس از رسیدن تنظیم VARIAC به ولتاژی مناسبی موتور را برای افزایش بیشتر سرعت باید در نوسانی مدله حرکت را زیاد کرد.
 نقطه حرکت از نقاط کار آزمایش بار داری مولد یک نقطه کار آزمایش بی باری موتور باید انجام شود. سپس با تنظیم مقدار ولتاژ و جریان حرکت موتور مقادیر E و n حرکت از نقاط آزمایش بار داری را تنظیم و کمتهای موتور بی بار را قرائت و در جدول زیر ثبت کنید (در آزمون نهایی باری تقریباً رابطه $V = E$ برقرار است):

I_a	
$V_T = E$	
I_a	
n	
$P_{fe} + P_{mec}$	

۱-۵ - معیوه تلفات - آهنی و مکانیکی حرکت نقطه کار را میسر و در جدول آخر جدول فوق بنویسید :

$$(P_{fe} + P_{mec}) = V_T I_a - R_a I_a^2 - P'_{mec}$$

P'_{mec} تلفات مکانیکی، لیکن هم محور با ماشین مورد آزمایش است که در سرعت ۱۰۰۰ R.P.M. برابر ۵ و ۱۰ فرض می شود.

پرسش ۱: چه ادراک رابطه بالا تلفات می مدار حرکت منظور شده است؟
 پرسش ۲: چه ادراک آزمایش بی باری مقدار جریان حرکت اندازه گیری شده است؟

۱-۶ - مقدار فرب به (راندمان) مولد را برای هر نقطه کار آزمایش بار داری از رابطه زیر تعیین کنید (در بولد حرکت بازی داریم) $(I_a = I_L + I_f)$

$$\eta = \frac{P_r}{P_r + \Delta P} = \frac{V_T I_L}{V_T I_L + R_a I_a^2 + \underbrace{V_T I_f}_{P_{cu1}} + P_{fe} + P_{mec}}$$

$$= \frac{V_T (I_a - I_f)}{V_T I_a + R_a I_a^2 + P_{fe} + P_{mec}}$$

۱-۷ - مقدار فرب به بدست آمده در سطح (۱-۶) را در جدولی

به حسب $P_r = V_T I_L$ مرتب و تابع $\eta = f(P_r)$ را

تعیین مناسب رسم نماید.

تذکره: وقت کنید که مقدار فرب به هر صورت با آرایش بار داری

تعیین می باشد و آرایش بی باری نقطه یک آزمایش کلی برای

تعیین تلفات مکانیکی و آهنی می باشد.

۲- تعیین فرب به موتور جریان مستقیم با تحریک مولاری:

۲-۱- نتایج آزمایش بار داری موتور را بدست آورید (با انجام آرایش

و با مراجعه به جدولی آزمایشگاه).

این نتایج باید شامل ولتاژ ورودی، جریان آرمیچر، جریان تحریک و

سرعت (V_T, I_a, I_f, η) در هر نقطه کار باشد.

۳۰
مغز بوی

نتایج آزمونش؛ بارهای موتور را در جدولی مرتب می‌کنیم:

V_T	
I_a	
I_f	
n	
E	

۲-۲ - برای هر نقطه کار آزمونش بار داری مقدار ولتاژ القایی (E) را

از رابطه $E = V_T - R_a I_a$ محاسبه و در سطر آخر جدول فوق بنویسید:

۲-۳ - مرحله (۱-۲) آزمونش قبلی را تکرار کنید.

۲-۴ - مرحله (۱-۴) آزمونش قبلی را تکرار کنید با این تفاوت که

مقادیر E و n از جدول بالای همین صفحه (مربوط به بار داری موتور) استخراج می‌شوند.

نتایج حاصل از آزمونش با بارها موتور را در همین جدولی ثبت کنید:

$V_T \neq E$	
I_a	
n	
$P_{\text{tot}} P_{\text{mec}}$	

۲-۵ - مرحله (۱-۵) آزمونش قبلی را تکرار و مقادیر محاسبه شده مجموع

تلفات آهن و مکانیکی را در جدول مرحله (۲-۲) بنویسید.

۱-۶ - مقدار فریب بهره (راندمان) موتور را برای هر نقطه کار آزمونش با ردای

از رابطه زیر تعیین کنید (در موتور حرکت موازی داریم: $I_a = I_L - I_f$)

$$\eta = \frac{P_1 - \Delta P}{P_1} = \frac{V_T I_L - (R_a I_a^2 + V_T I_f + P_{fe} + P_{mec})}{V_T I_L}$$

$$= \frac{V_T I_a - (R_a I_a^2 + P_{fe} + P_{mec})}{V_T (I_a + I_f)}$$

۱-۷ - مقدار فریب بهره بدست آمده در مرحله (۲-۶) را در

حد ولتی بر حسب $P_1 = V_T I_L$ مرتب و تابع $\eta = f(P_1)$ را با معاین مناسب رسم نماید

۳ - مقدار بدست آمده فریب بهره ماشین وین ستیم حرکت موازی در رفتار مولدی در رفتار موتورری را مقایسه و نتیجه گیری کنید

پرسش ۳: آیا روش مورد استفاده (روش Swinburne) برای انواع دیگر ماشین وین ستیم و وین ستاب هم قابل استفاده است؟ برای این مورد

پرسش ۴: تعیین فریب بهره در ماشینهای الکتریکی چه ضرورتی دارد؟

پرسش ۵: فریب بهره چند نمونه واقعی ماشین الکتریکی را مورد بحث قرار دهید

پرسش ۶: برای افزایش η در فریب بهره چه اقداماتی در منطقه است؟