

# موتورهای هواپیما

مخصوص کارگاه موتورهای هوایی

موتور توربینی : خلاصه‌ی بخش‌های : معرفی موتورهای جت، عملکرد

موتور توربینی، انواع کمپرسور و عملکرد آنها و واماندگی کمپرسور

موتور پیستونی : عملکرد موتور پیستونی و قطعات آنها، مکانیزم عملکرد

سویاب‌ها



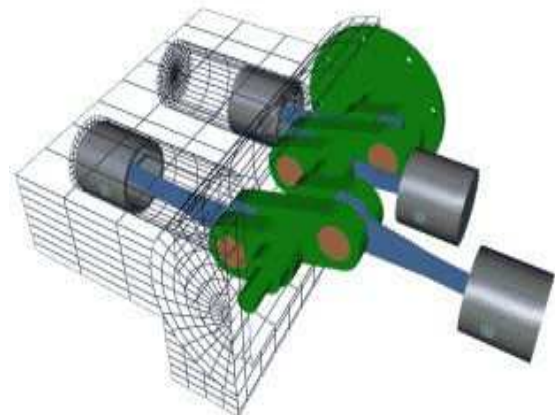
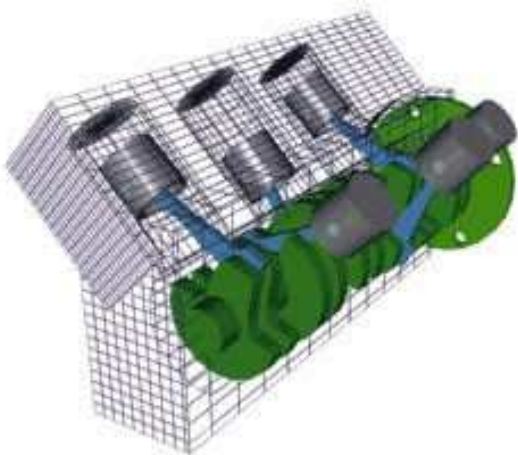
تالیف : مهندس پرویز نیکپور

مهندس مسعود شاه‌حیدری

# PISTON ENGINE

## PISTON ENGINE

### THEORY



# فصل اول

## اصول کار موتور درون سوز

در ابتدای بحث لازم به تذکر است که مراد از واژه موتور در اینجا موتورهای احتراقی است زیرا موتورهای الکتریکی نیز وجود دارند که هیچ رابطه‌ای با احتراق ندارند. موتورهای احتراقی از نظر احتراق به دو گروه **external combustion eng.** و **internal combustion eng. (ICE)** تقسیم می‌گردند که مورد بحث ما در این دوره چه به شکل موتور پیستونی و چه جت موتورهای درون سوز می‌باشند. در موتورهای پیستونی چون پیستون در داخل سیلندر حرکت رفت و برگشتی دارد به آنها **reciprocating engine** می‌گویند و مورد بحث ما در این درس موتورهای چهار زمانه بنزینی هستند زیرا که سیکل کار آنها با چهار حرکت پیستون به ترتیب زیر در داخل سیلندر کامل می‌گردد.

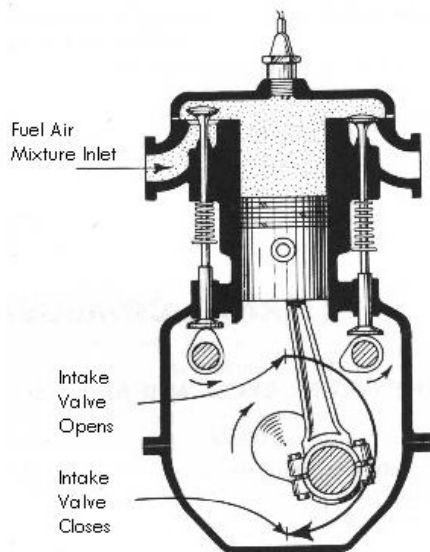
1. **intake stroke** : پیستون از **TDC = top dead center** به سمت پایین سیلندر حرکت و چون **intake valve** باز است **fuel air mixture** به داخل سیلندر مکیده می‌شود. این عمل تا نقطه **BDC=bottom dead center** ادامه دارد.

2. **compression stroke** : پیستون از **BDC** به سمت بالا حرکت می‌کند و هر دو سوپاپ بسته هستند و چون حجم کم می‌شود فشار افزایش یافته یعنی عمل تراکم صورت می‌پذیرد. **20** الی **25** درجه قبل از اینکه پیستون به **TDC** برسد شمع جرقه زده و احتراق آغاز گشته و تا پیستون به **TDC** برسد احتراق کامل گشته و حداکثر انرژی حرارتی آزاد گشته و حداکثر فشار در بهترین لحظه برای راندن پیستون به سمت پایین مهیا می‌گردد. اگر دقت کنید در این نوع موتورها احتراق تقریباً در حجم ثابت صورت می‌گیرد و به آن **otto cycle** می‌گویند.

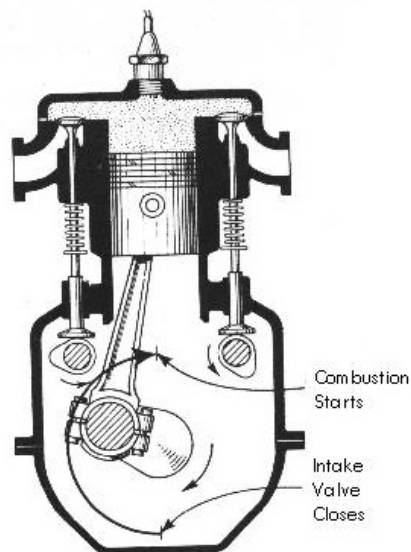
**Otto cycle = combustion at constant volume.**

3. **power stroke** : هر دو **valve** بسته هستند. در اثر فشار حاصل از احتراق پیستون از **TDC** به پایین رانده می‌شود و انرژی حاصل از احتراق از طریق **connecting rod** به **crankshaft** منتقل می‌شود. این **stroke** چون تولید کننده **power** است به آن **working stroke** نیز می‌گویند.

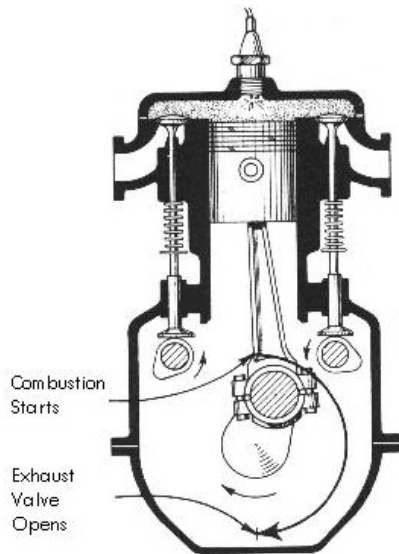
4. **exhaust stroke** : پیستون از BDC به سمت بالا حرکت می‌کند، **exhaust valve** باز است. پس گازهای سوخته از طریق آن به خارج رانده می‌شوند و این عمل تا TDC ادامه دارد و بدین ترتیب سیکل کامل گشته و سیکل دیگری آغاز خواهد گردید.



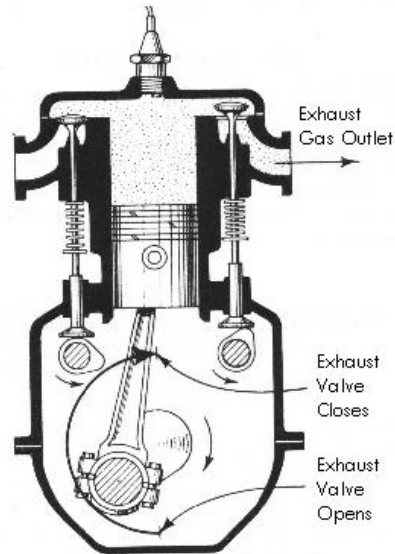
**1) Intake Stroke**



**2) Compression Stroke**



**3) power stroke**



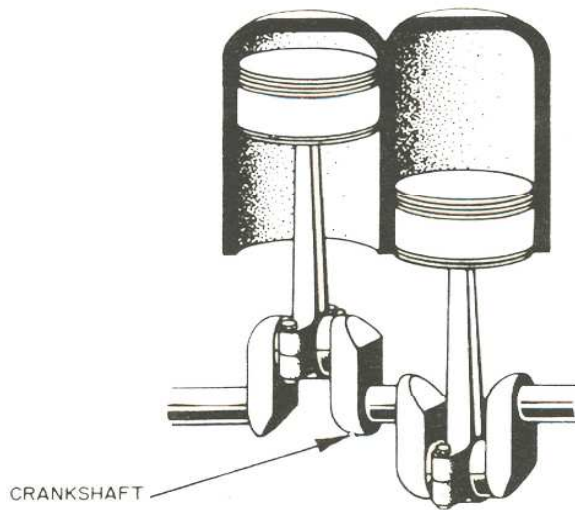
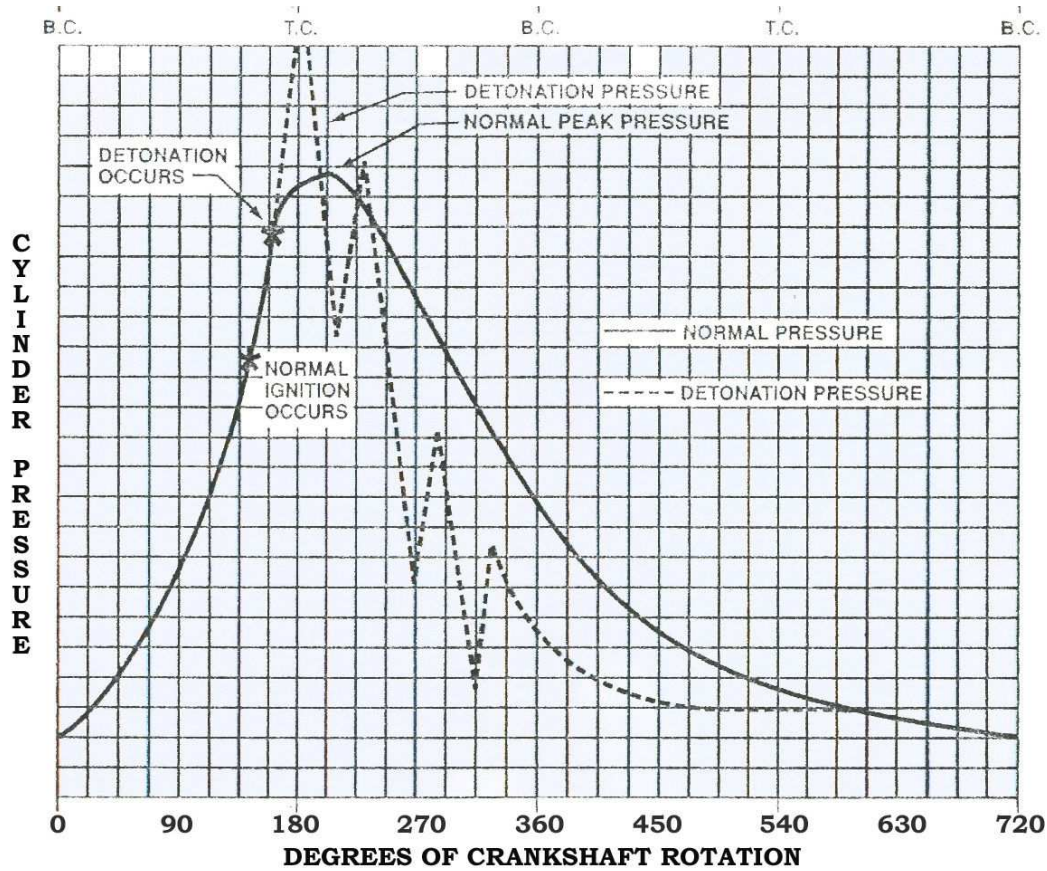
**4) Exhaust Stroke**

در اینجا ذکر چند نکته ضروری بنظر می‌رسد:

اولاً چون برای تکمیل سیکل پیستون چهار بار باید طول سیلندر (**stroke**) را طی کند به آن **four stroke** می‌گویند. ثانیاً در طول این چهار حرکت پنج واقعه (**event**) رخ می‌دهد که جرقه (**ignition**) نیز یکی از آنهاست

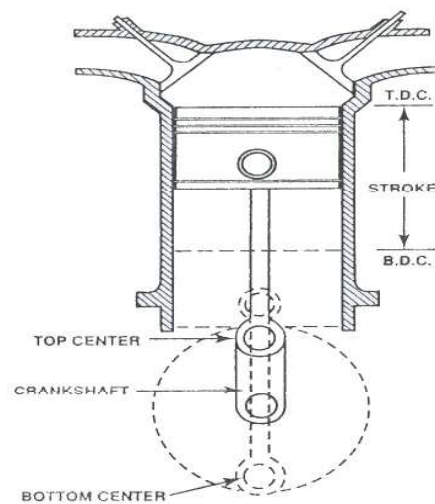


پس به این نوع موتورها **four stroke – five event** نیز می گویند. ثالثاً اگر دقت کنید به ازاء هر **stroke** میل لنگ نیم دور (180 درجه) می چرخد، پس برای تکمیل سیکل میل لنگ  $4 \times 180 = 720$  درجه، یعنی دو دور می چرخد. بطور کلی لازم به تذکر است که موتورهای احتراقی انرژی حرارتی **fuel** را (البته نه همه آنرا) به انرژی مکانیکی تبدیل می کنند و در موتورهای پیستونی این تبدیل به شکل چرخش میل لنگ صرف دوران ملخ (**propeller**) می شود، ضمناً منظور از واژه **combustion** احتراق است و نباید آنرا انفجار (**detonation**) که بسیار مخرب است نامید.



**Basic parts of a gasoline engine.**

1-3



**One Stroke**

# الزامات موتور<sup>۱</sup>

الزامات یک موتور برای استفاده در هواپیما عبارتند از :

## 1. Reliability :

منظور از این واژه این است که موتور قادر به انجام هر آنچه سازنده مقرر کرده است باشد و نیز باید دارای عمر طولانی (**long life**) بوده و زمان بین تعمیرات اساسی آن **TBO=time between overhaul** بالا باشد.

## 2. Light weight :

طبیعی است که در هواپیمائی وزن کم همیشه در الویت قرار داشته و این نکته موتور را نیز شامل می‌شود. کاهش وزن موتور از طریق استفاده از **material** سبک وزن و **good design** امکان پذیر است. مثلاً به طوری که در آتیه خواهیم دید موتورهای **radial** سبک‌تر از انواع دیگر هستند. وزن یک موتور باید در رابطه با قدرتش مطرح گردد و در این رابطه ملاک نسبت قدرت به وزن **power to weight ratio** است.

## 3. Economy :

موتور باید اقتصاد عملیاتی داشته باشد و در این میان مصرف **fuel** عامل مهمی است و این عامل نیز در رابطه با قدرت تولیدی مطرح می‌شود و در این رابطه ملاک **SFC** است که عبارت از مصرف سوخت به ازاء یک اسب بخار قدرت در یک ساعت می‌باشد. همچنین موتور نباید نیاز مکرر به تعمیر داشته و به اصطلاح خرج روی دست ما بگذارد.

## 4. Flexibility :

موتور هواپیما باید در هر دوری چه کم چه متوسط چه زیاد، در هر ارتفاعی، در هر فصلی و در هر گونه هوایی به خوبی کار کند.

## 5. Balance :

منظور از این واژه عاری بودن از لرزش است زیرا که **vibration** دشمن بزرگی برای ساختمان هواپیماست و علاوه بر توازن قطعات، طراحی خوب نیز در کاهش لرزش موتور موثر است. مثلاً فلسفه کار موتورهای جت به گونه‌ای است که لرزش آنها کمتر از موتورهای پیستونی است یا موتورهای پیستونی ستاره ای لرزش شان کمتر از انواع دیگر موتورهای پیستونی است.

# فصل دوم

## عوامل موثر بر قدرت موتور

عوامل متعددی بر قدرت تولیدی یک موتور اثر می‌گذارند که به ترتیب عبارتند از:

1. **حجم موتور** : طبیعی است که هر چه حجم موتور بیشتر باشد چون **charge** بیشتری را می‌تواند مصرف نماید قدرتش نیز بیشتر خواهد شد. حجم یک سلیندر به کورس پیستون (**stroke**) و قطر (**bore**) بستگی دارد بنابراین این حجم کل مفید موتور (**total piston displacement**) به **stroke** و **bore** و تعداد سلیندرها بستگی دارد.

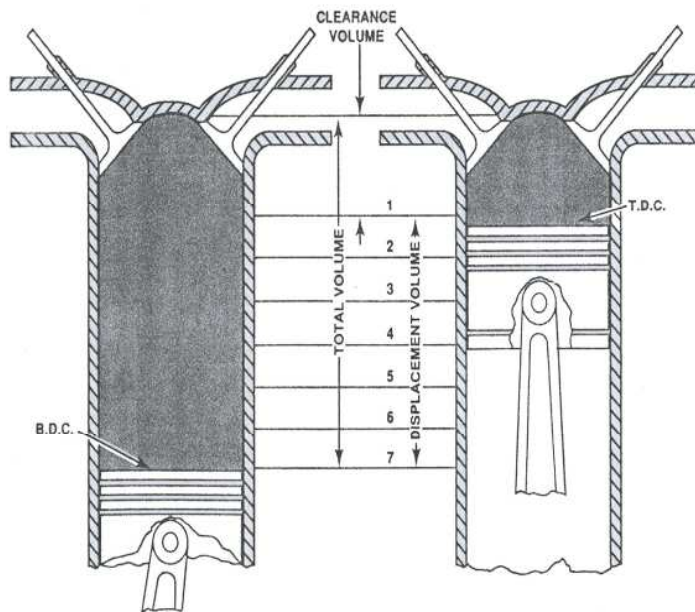
2. **ضریب تراکم** : طبق تعریف نسبت حجم سلیندر وقتی پیستون در **BDC** است به حجم سلیندر وقتی پیستون در **TDC** (حجم **combustion chamber**) را ضریب تراکم گویند و هر چه این ضریب بیشتر باشد قدرت موتور نیز بیشتر خواهد شد زیرا انرژی حرارتی بیشتری از همان مقدار **charge** آزاد خواهد گردید و معنای این در واقع کاهش **SFC** است. حداکثر ضریب تراکم ایده‌آل موتورهای پیستونی حدود **11:1** است و دلیل محدودیت آن **preignition** است و برای افزایش آن درجه اکتان بنزین باید بالا باشد و به همین دلیل است که اتومبیل‌های با ضریب تراکم بالا باید از بنزین سوپر استفاده کنند. واضح است که پی‌آمد **preignition** افت قدرت موتور (**loss of power**) و **overheating** خواهد بود که می‌تواند به **detonation** نیز منجر گردد.

\* مثال - **piston displacement** یک سلیندر 80 اینچ مکعب و حجم **combustion chamber** آن 10 اینچ مکعب است **C.R** آن چقدر است؟

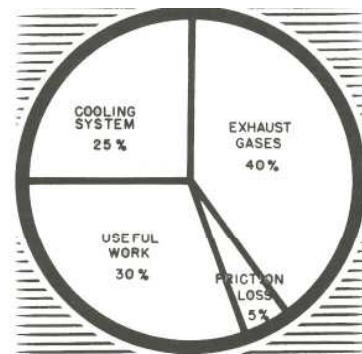
$$80+10=90 \quad , \quad 90:10=9:1$$

3. **RPM** : واضح است که هر چه دور موتور بیشتر گردد قدرت آن نیز بیشتر خواهد شد اما نباید از نظر دور داشت که برای آن نیز محدودیتی وجود دارد.

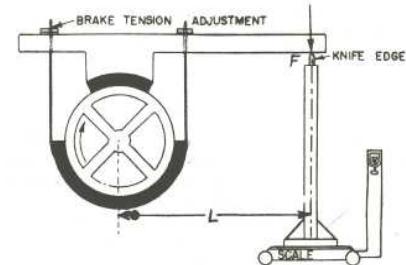
4. **combustion efficiency** : شکل محفظه احتراق در انتشار شعله (**flame propagation**) و در نتیجه راندمان احتراق بی‌نهایت موثر است و این نکته‌ای است که در طرح و ساخت موتور چه جت و چه پیستونی مورد توجه است.



**Compression Ratio 7:1**



**Thermal Efficiency Chart**



**The Prony Brake**

5. **thermal efficiency** : طبق تعریف نسبت بین انرژی حرارتی تبدیل شده به کار مفید و کل انرژی حرارتی **fuel** را گویند. در کل حداکثر راندمان حرارتی موتورهای پیستونی هواپیما در حدود 35٪ است که در **take off** به 25٪ کاهش می‌یابد زیرا که در این برهه برای اجتناب از **overheat** شدن موتور مخلوط **rich** از حد مطلوب است و این نکته افت در راندمان حرارتی را به دنبال دارد.

6. **Mean Effective Pressure** : در طول **power stroke** فشاری که پیستون را به سمت پایین میراند مرتباً کاهش می‌یابد از این رو برای محاسبه فشار موثر بر سر پیستون و نهایتاً محاسبه قدرت موتور باید میانگین فشار موثر را در نظر گرفت.

7. **friction** : مسلم است که هر چه اصطکاک داخلی موتور و قدرت مورد نیاز برای گرداندن **accessories** و ... بیشتر باشد از قدرت مفید موتور کاسته خواهد شد پس باید با روغنکاری و طراحی مناسب آنها را به حداقل کاهش داد و در این راستا فرمول کلی زیر بدست می‌آید.

$$IHP = BHP + FHP$$

**IHP = Indicated Horse Power = Power Developed in the cylinders.**

**BHP = Brake Horse Power = Power Delivered to the propeller.**

**FHP = Friction Horse Power = Power used in overcoming friction, running accessories, sucking in the charge, pushing out exhaust gases .....**



8. **mechanical efficiency** : طبق تعریف نسبت بین **BHP** و **IHP** را راندمان مکانیکی گویند.

$$M.E. = \frac{BHP}{IHP}$$

9. **اثر عوامل جوئی** : اگر فشار هوای محیط زیاد شود با توجه به ثابت بودن حجم موتور، جرم و وزن هوای مصرفی بیشتر شده و در نتیجه قدرت موتور افزایش خواهد یافت و **manifold pressure gage** در همین راستا مورد استفاده است اگر **air temp** افزایش یابد، هوا رقیق شده و **MAP (manifold absolute pressure)** کاهش یافته و **power developed** نیز کاهش خواهد یافت. اگر **humidity** هوا افزایش یابد **density** هوا کاهش یافته پس قدرت موتور پیستونی کاهش خواهد یافت.

## محاسبه قدرت موتور

کار انجام شده در واحد زمان را قدرت یا توان گویند و خود کار نیز حاصل ضرب نیرو در فاصله است پس برای تعیین و محاسبه قدرت یک موتور کار انجام شده در یک سلیندر در واحد زمان را محاسبه و در تعداد سلیندرها ضرب می‌نمائیم و در این راستا فرمول زیر بدست می‌آید:

$$IHP = \frac{imeP \cdot L \cdot A \cdot N}{33000}$$

*imeP* = indicated mean effective pressure (psi)

*L* = stroke (ft)

*A* = piston area (in<sup>2</sup>)

$$N = \frac{\text{No. of power strokes}}{\text{min}} = \frac{RPM}{2}$$

*K* = No. of cylinders

$$1 \text{ hp} = 33000 \text{ ft} - \text{lb}/\text{min} = 75 \text{ kg} - \text{m}/\text{sec}$$

## قدرت عملی موتور<sup>1</sup>

برای محاسبه قدرت عملی موتور از دستگاه قدرت سنج (**dynamometer**) موسوم به **prony brake** (لگام پرونی) استفاده می‌شود که طبق محاسبات آن فرمول مهم زیر بدست می‌آید. البته در این محاسبه فقط **power stroke**

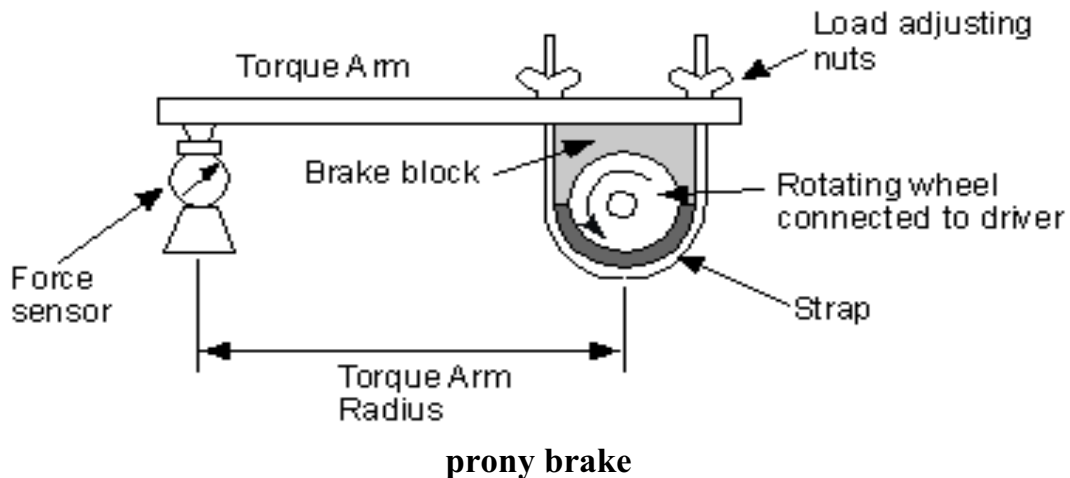
$$BHP = \frac{2\pi}{33000} (\text{Torque})(RPM)$$

منظور گردیده است زیرا نباید **strokes** مصرف کننده باشد.

<sup>1</sup> determination of brake horsepower

از این فرمول مهم به فوریت مشاهده می‌شود که قدرت عملی حاصل از یک موتور فقط به دو فاکتور مهم **rpm** و **torque** بستگی دارد و به همین خاطر است که دو نشان‌دهنده **rpm ind.** (tachometer) و **torquemeter** در کابین نصب می‌گردند. البته در موتورهای پیستونی بدلیل وجود **manifold press. gage** نیازی به **torquemeter** نیست ولی در موتورهای **turboprop** و **turboshaft** وجود آن الزامی است.

**Hint** ✎ : به دستگاه قدرت سنج **dynamometer** می‌گویند و در کارخانجات تعمیر موتور از یک ملخ **fixed pitch club propeller** نیز بدین منظور استفاده می‌شود.



## درجه بندی قدرت موتور<sup>۱</sup>

قدرت حاصل از یک موتور به ترتیب زیر طبقه‌بندی می‌گردد :

1. **take off power** : به هنگام برخاستن هواپیما از حداکثر قدرت موجود بدین نام استفاده می‌کنیم.
2. **rated power** : قدرت مجازی است که بطور پیوسته و نامحدود می‌توانیم از موتور بکشیم و توسط سازنده **guarantee** شده است و به **METO(Maximum Except Take-Off power)** معروف است.
3. **maximum power** : حداکثر قدرت ممکن است که یک موتور می‌تواند تولید نماید.

**Hint** ✎ : استفاده از **take off power** محدودیت زمانی دارد.

<sup>1</sup> power ratings

# فصل سوم

## طبقه بندی موتور

موتورهای پیستونی را به طرق مختلف می‌توان طبقه‌بندی کرد مثلاً از نظر احتراق به دو گروه برون سوز و درون سوز تقسیم می‌شوند و یا از نظر تعداد **stroke** در سیکل در دو گروه دو زمانه و چهارزمانه جای گرفته و از نظر نحوه **cooling** آنها را می‌توان در دو گروه **air-cooled** و **water cooled** جای داد ولی بهترین روش برای طبقه‌بندی موتورهای پیستونی ترتیب قرار گرفتن سیلندرها (**cylinder arrangement**) است که ما در این فصل انواع مورد استفاده در هواپیما را مورد بررسی قرار می‌دهیم.

### Inline Engines (1)

در اینگونه موتور سیلندرها در یک خط پشت سر هم قرار می‌گیرند و چون فقط یک سیلندر در معرض هوا قرار دارد **drag** آن کم است ولی چون طول موتور زیاد می‌شود وزن آن نسبتاً زیاد می‌گردد در ضمن به علت طویل شدن موتور خنک شدن سیلندرها عقب با اشکال مواجه است به همین سبب تعداد سیلندرها محدود به نهایت 6 است. در ضمن نوع مورد استفاده در هواپیمائی از نوع معکوس (**inverted**) بوده تا میل لنگ (**(C/S)crankshaft**) در بالا قرار گرفته و ملخ از زمین فاصله کافی (**clearance**) داشته باشد.

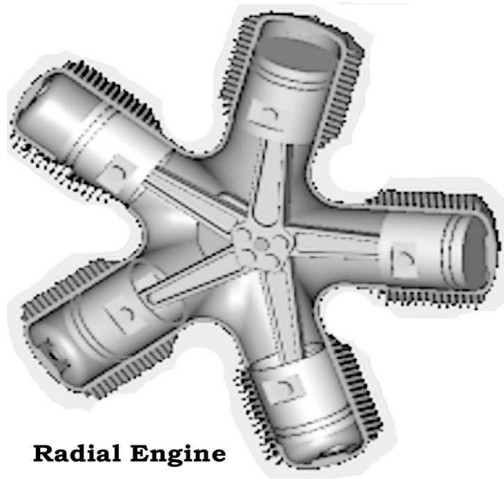
### (O)Opposed Engines (2)

این نوع موتور به صورت **flat** بوده و سیلندرها به صورت خوابیده دو به دو روبروی همدیگر (البته **staggered**) قرار می‌گیرند. با توجه به کوتاه شدن **crankcase** وزن موتور کم شده و نسبت قدرت به وزن خوبی دارد. به علت شکل تخت حالت آئرودینامیکی (**streamlining**) خوبی به خود گرفته و چون دو سیلندر آن در معرض هوای برخوردی است نسبت به نوع قبلی بهتر خنک می‌شود. این نوع موتور نیز به اشکال چهار و شش سیلندر ساخته شده و برای قدرت 100 تا 400 اسب بخار تولید می‌شود و برای هواپیماهای کوچک بهترین بوده و امروزه رایج‌ترین موتور پیستونی مورد استفاده است. به عنوان مثال 0-320 یک موتور **opposed** چهار سیلندر ساخت **lycoming** است که **total piston displacement** آن 320 اینچ مکعب است پس **piston displacement** هر سیلندر آن  $320 \div 4 = 80$  اینچ مکعب است.

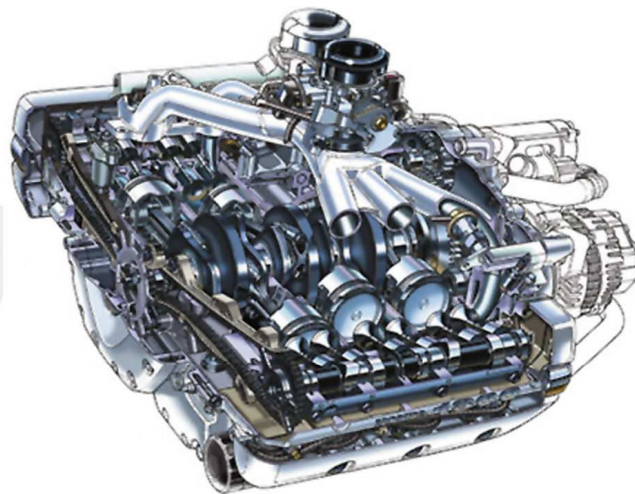
### (R)Radial Engines (3)

در این نوع سیلندرها به صورت شعاعی در صفحه پراکنده‌اند و چون همه در معرض هوای برخوردی قرار دارند **cooling** آن عالی است ولی **drag** آن بیشتر است. اگر دقت کنیم به علت ستاره‌ای بودن **crankcase**

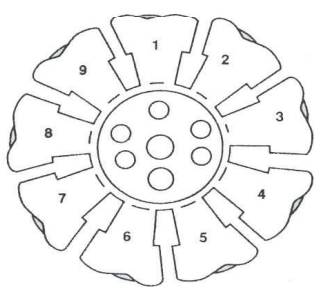
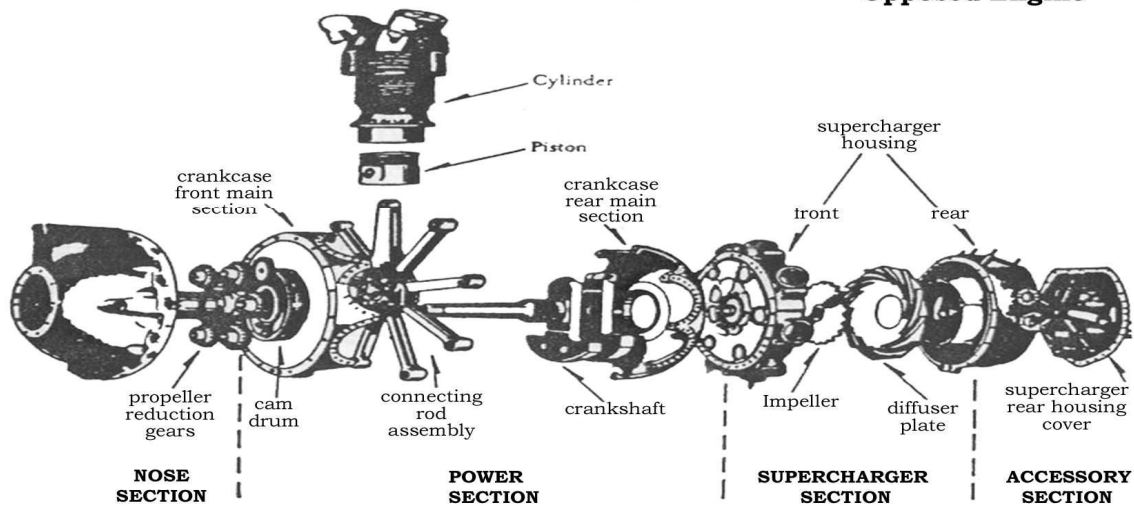
کوچک بوده وزن کل موتور کاهش یافته و بهترین نسبت قدرت به وزن را داراست، در ضمن کمترین لرزش را داشته و بهترین موتور برای قدرت‌های زیاد است هر چند که امروزه جای خود را به موتورهای جت **turboprop** سپرده است. نکته قابل ذکر در این نوع موتورها آن است که در هر ردیف باید تعداد سیلندرها فرد (**odd**) باشد و در نوع یک ردیفه (**single row**) به اشکال 9,7,5 سیلندر ساخته شده است. برای قدرت‌های بیشتر به صورت دو ردیفه (**double row**) به اشکال 14 سیلندر (2×7) و 18 سیلندر (2×9) ساخته شده و در نوع دو ردیفه برای تضمین **cooling** مناسب دو ردیف بصورت **staggered** قرار می‌گیرند. یک نوع پرقدرت 4 ردیفه 28 سیلندر (4×7) نیز از این موتور ساخته شده است.



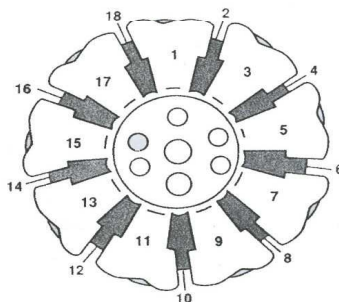
**Radial Engine**



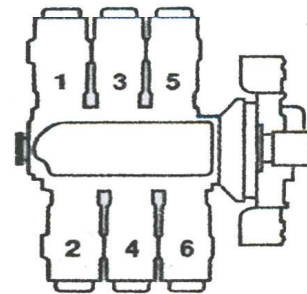
**Opposed Engine**



**Single-Row Radial**



**Double-Row Engine**



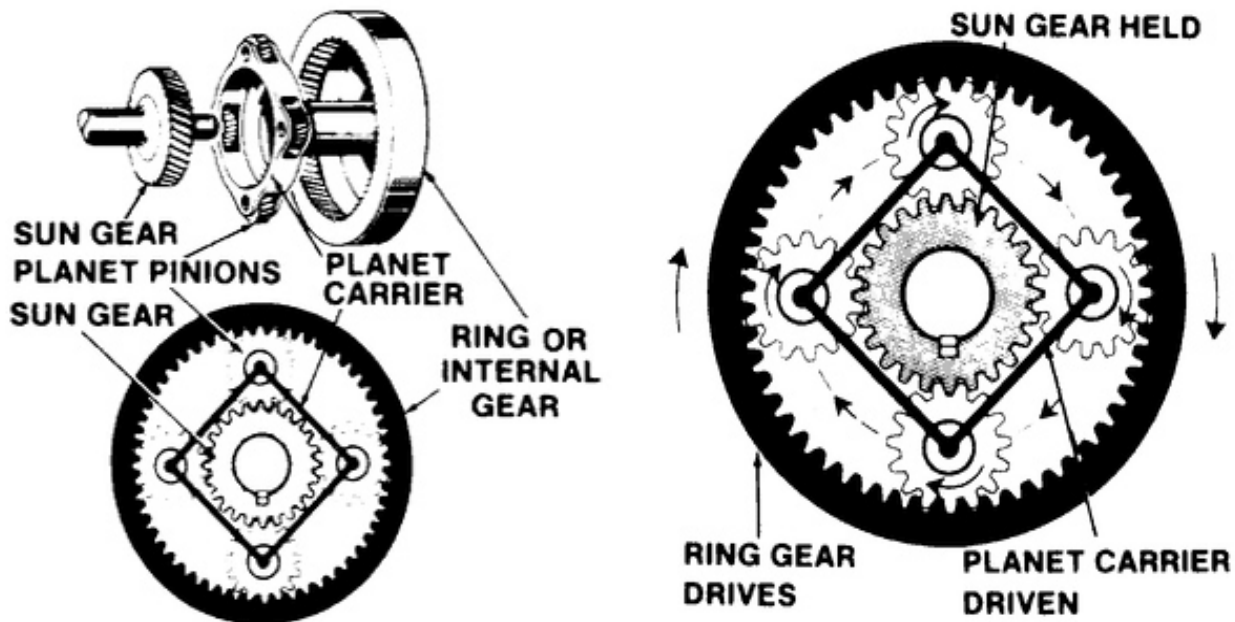
**Lycoming Six Cylinder Engine**

# الزامات خنک کاری

در فصل دوم در مورد راندمان حرارتی صحبت کرده و دیدیم که قدرت حاصل از یک موتور بستگی مستقیم به گرمای حاصل از احتراق دارد لیکن نباید از نظر دور داشت که نمی‌توان همه این گرما را تبدیل به کار مفید کرده و درجه حرارت خود موتور بایستی در حد قابل اطمینانی نگه داشته شود تا از وارد آمدن صدمات جدی به موتور اجتناب گردد و از اینرو موتور بایستی به خوبی خنک گردد. در این راستا حدود 20٪ از گرمای حاصله جذب سیستم **cooling** شده، حدود 40٪ از طریق اگزوز بیرون رفته، حدود 10٪ صرف **FHP** گشته پس حدود 30 الی 35 درصد صرف کار مفید می‌گردد. در صورتی که موتور به خوبی خنک نشده و به اصطلاح **overheat** شود علاوه بر صدمات ساختمانی هم چون تاب برداشتن سوپاپ ها (**warped valves**) و صدمه به سرسلیندر و ... **lubrication** نیز دچار مخاطره گشته و نیز در اثر افزایش دمای هوای مصرفی موتور احتراق ممکن است به **detonation** منجر گردد. از اینرو **proper cooling** موتور از اهمیت خاصی برخوردار بوده و در آینده در مورد آن صحبت خواهیم نمود.

## جعبه دنده کاهنده دور<sup>1</sup>

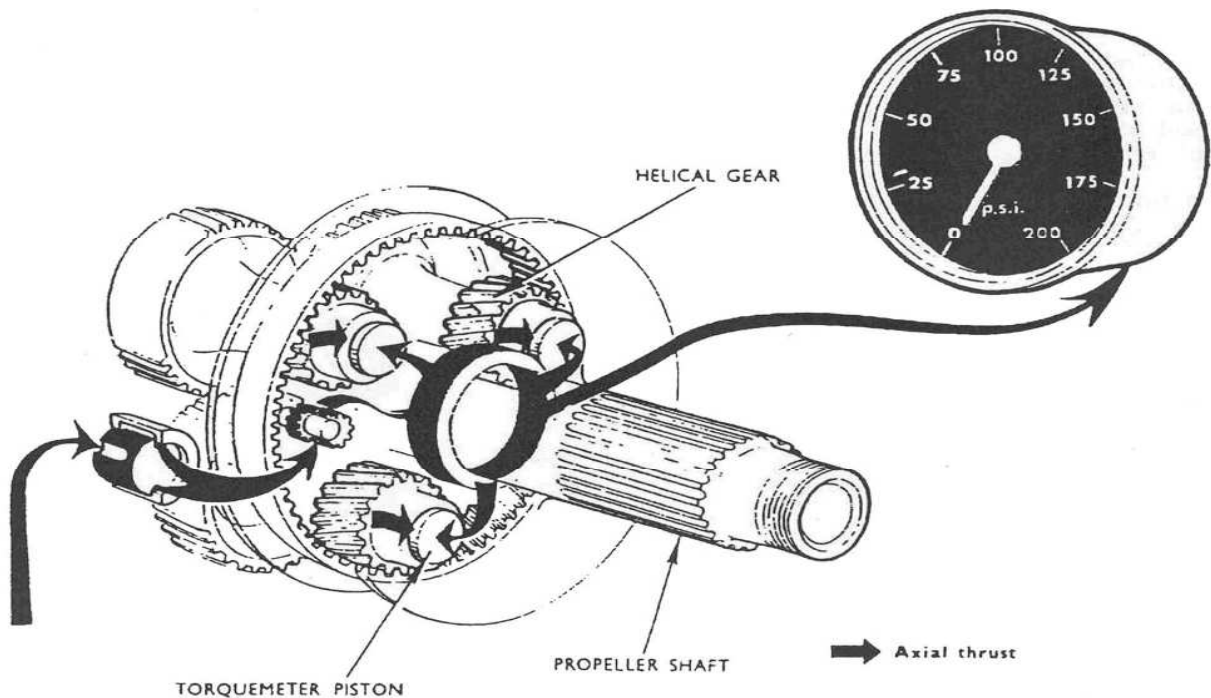
همان طور که دیدیم یکی از عوامل موثر در افزایش قدرت موتور **rpm** است و اگر آنرا بالا بگیریم قدرت موتور افزایش خواهد یافت ولی نباید از نظر دور داشت که چون قطر ملخ معمولاً زیاد است **tip** آن خیلی زود به سرعت صوت خواهد رسید از اینرو در موتورهای بزرگ پیستونی و نیز **turboprop** بین موتور و ملخ مکانیزم **reduction gear** را قرار می‌دهند که از نوع **planetary** می‌باشد.





# گشتاورسنج<sup>۱</sup>

در فصل دوم دیدیم که قدرت عملی حاصل از یک موتور (BHP) بستگی مستقیم به **torque** آن دارد و به همین علت نشان دهنده **torquemeter** در **cockpit** نصب می‌گردد. سیستم این نشان دهنده در انواع معمولی بطور روغنی کار کرده و **signal** خود را از **reduction gear fixed gear** گرفته و در اصل یک **pressure gage** است که صفحه آن برحسب درصد **torque** و یا **Ft-lb** و یا حتی **bmeP** می‌تواند مدرج باشد. در هواپیماهای مدرن این سیستم به صورت الکترونیکی کار می‌کند که برای آگاهی از نحوه کار آنها بهتر است به **manual** هواپیمای مربوطه مراجعه شود.



<sup>۱</sup>torquemeter

# فصل چهارم

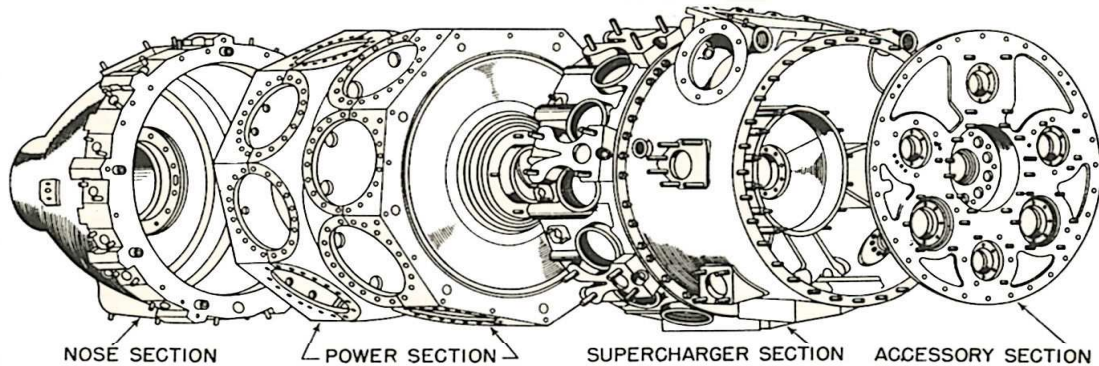
## ساختمان موتور

قسمت‌های اساسی یک موتور پیستونی به ترتیب عبارتند از:

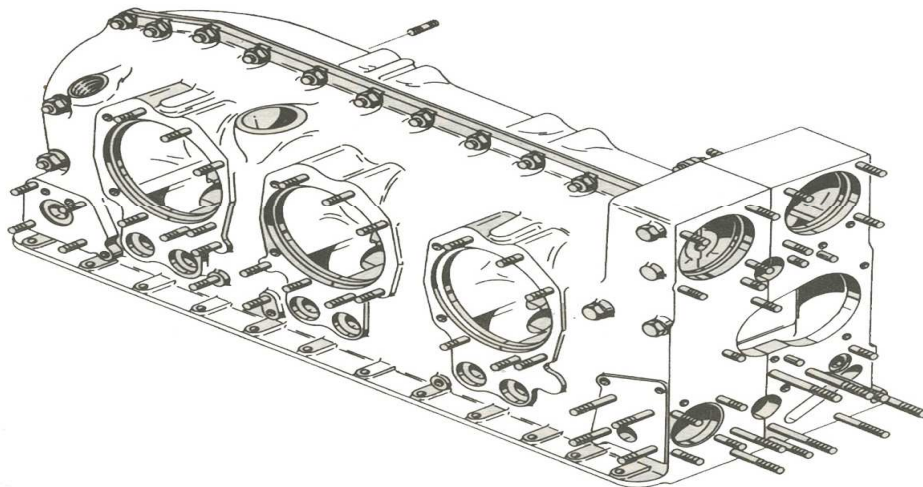
1-crankcase 2- cylinder 3- piston & rings 4- connecting rod 5- crankshaft

### 1. Crankcase :

این قسمت که در واقع پوسته و بدنه موتور است، بنیاد موتور (**foundation**) می‌نامند و معمولاً از چند قسمت تشکیل شده که بهم پیچ و مهره میشوند. بیشتر بدنه موتورهای پیستونی هواپیما از آلیاژ **Al** ساخته شده و بخاطر استحکام **forge** می‌شوند. درون **crankcase** مجراهایی برای عبور روغن ایجاد گردیده و در موتور های تخت و خطی محفظه روغن به زیر آن بسته می‌شود و **accessory section** نیز در پشت قرار دارد.



**Crankcase for Radial Engine.**

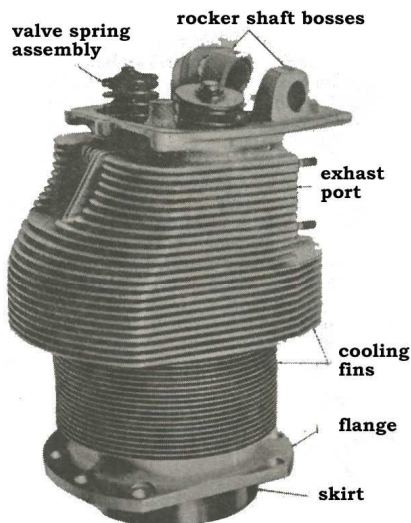


**Crankcase for a Six Cylinder Opposed Engine.**

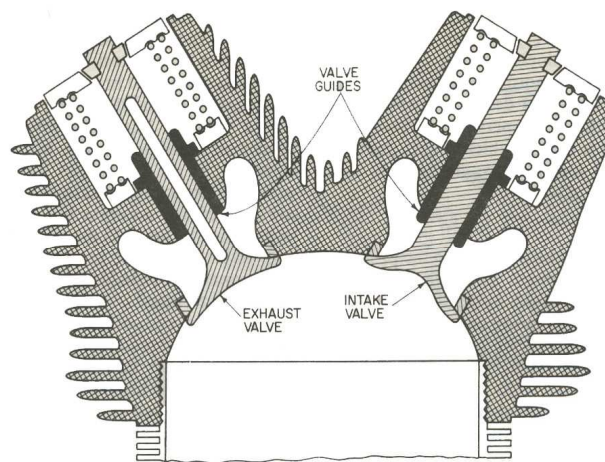
## 2. Cylinder :

سیلندر موتورهای هواپیما از دو قسمت **cylinder head** و **cylinder barrel** تشکیل شده است و الزامات یک سیلندر خوب عبارت است از استحکام کافی، وزن سبک، هدایت خوب گرما و طراحی مناسب که ساخت ارزان و بازرسی و تعمیر نگهداری آسان را امکان پذیر سازد. سرسیلندر به منظور سبکی و هدایت گرمای خوب معمولاً از آلیاژ آلومینیوم **cast** ساخته می‌شود در حالی که بدنه سیلندر را از آلیاژ فولاد ساخته و سطح داخلی آنرا به منظور افزایش استحکام و جلوگیری از سایش با روش **nitriding** یا **chrome-plating** به اصطلاح **case-harden** می‌کنند. اتصال دو قسمت فوق به طریق **shrink & screw** می‌باشد بدین شکل که سرسیلندر را گرم کرده و بدنه سیلندر را سرد (**chilled**) و سپس ایندو را بهم پیچ می‌کنند. در روی سیلندر و سرسیلندر به منظور **cooling**، پره‌ها (**fins**) ساخته شده‌اند و جالب است که در قسمت **intake valve** روی سرسیلندر **fin** وجود ندارد چون به علت عبور مخلوط هوا و بنزین خنک نیازی به خنک شدن ندارد. در انتهای سیلندر لبه (**flange**) و پس از آن دامنه (**skirt**) قرار دارد. در روی سرسیلندر دو سوراخ برای شمع وجود دارد که دنده‌های داخل آن به صورت **bush** قابل تعویض و یا **helicoil** هستند. در سرسیلندر دو حلقه فولادی به روش فشاری (**shrink fit**) نصب می‌شود که به آنها **valve seat** می‌گویند، در ضمن طبق تصویر دو بوش برنزی **valve-stem** را در برمی‌گیرند که به آنها اصطلاحاً **valve guide** گویند که به هنگام تعمیر اساسی موتور تعویض می‌گردند.

**Hint** 📌 : چون قسمت بالای سیلندر حرارت بیشتری نسبت به پائین می‌بیند انبساطش بیشتر است از اینرو سیلندر را کمی مخروطی در بالا می‌سازند و پس از گرم شدن موتور انبساط بیشتر بالا باعث می‌شود که سیلندر به صورت عادی درآید (استوانه کامل). به این نوع سیلندرها **choked cylinders** می‌گویند.



**A Cylinder Assembly**

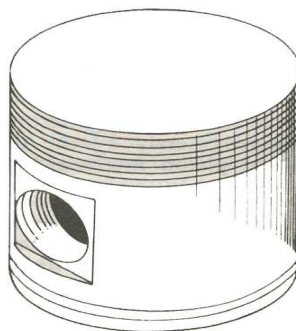


**Installation Arrangement of Valve Guides.**

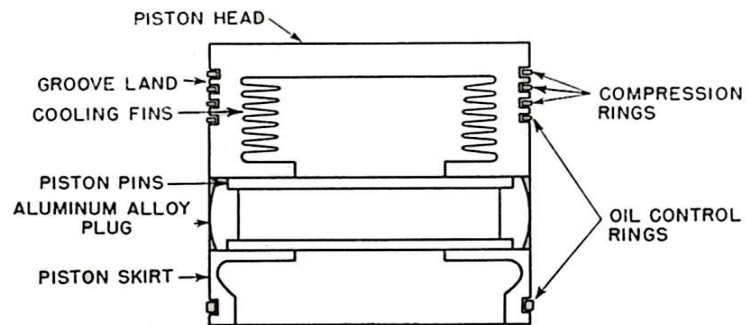
پیستون به صورت یک **plunger** در داخل سیلندر از **TDC** به **BDC** و بالعکس حرکت رفت و برگشتی داشته و بخاطر سبکی و دفع بهتر حرارت آنرا از آلیاژ آلومینیوم به صورت **cast** یا **forged** می‌سازند. چون پیستون گرمای زیادتری را نسبت به سیلندر به خود می‌بیند پس انبساط بیشتری داشته و سریعاً به سیلندر خواهد چسبید. برای اجتناب از این حالت پیستون را اندکی کوچکتر ساخته و در شیارهای دیواره آن رینگهای روغنی و کمپرسی قرار می‌دهند. رینگ‌های کمپرسی در شیارهای بالایی قرار گرفته و از فرار کمپرس (**blow-by**) جلوگیری می‌کنند و رینگ‌های روغنی در شیارهای پایینی قرار گرفته و از فرار روغن به سمت بالا و سوختن آن جلوگیری می‌کنند.

**Hint** 🐞 : پیستون‌ها غالباً به صورت **cam ground** ساخته می‌شوند و سیلندرها به صورت **choked** یعنی قطرشان در بالا اندکی کمتر از پایین است.

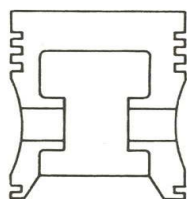
جنس رینگ‌ها از **high grade grey cast iron** بوده به منظور انبساط دارای **gap** و به منظور اتکا به بدنه سیلندر دارای فنریت هستند. در موقع نصب رینگها باید دقت کنیم **gap** ها در راستای هم قرار نگیرند و الا با ایجاد کانال سبب نشطی خواهند شد. پیستون از طریق رینگ‌ها گرمای خود را به سیلندر منتقل می‌کند از طرفی مقداری از خنک شدن پیستون توسط روغن انجام می‌شود از اینرو در داخل پیستونها معمولاً تعدادی **fin** وجود دارد. بر سر پیستون ممکن است به اشکال مختلف چون صاف (**flat**)، گنبدی (**dome**)، مقعر (**cup**) فرو نشسته (**recessed**) و یا مخروط ناقص (**truncated cone**) باشد. پیستون به شاتون توسط **piston pin** وصل می‌شود که جنس آن از آلیاژ فولاد بوده و به خاطر سبکی **hollow** و به خاطر افزایش استحکام **surface hardened** می‌باشند و انواع مورد استفاده در موتورهای هواپیما چون کمی جای بازی دارند به **full floating** موسومند.



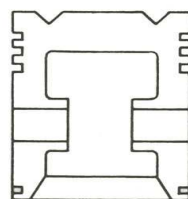
**A Piston.**



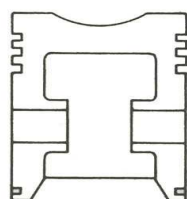
**Cross section of an assembled piston.**



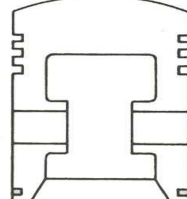
FLAT



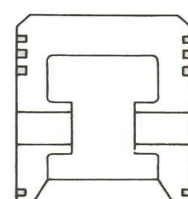
RECESSED



CUP



DOME



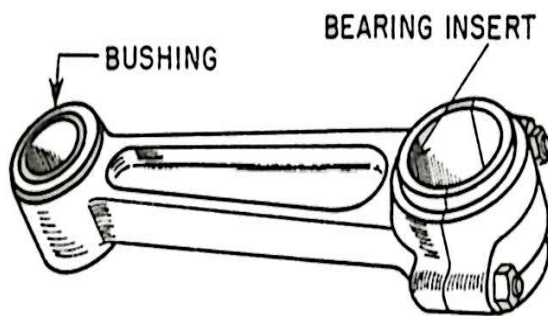
TRUNCATED CONE

## 4. Connecting Rod :

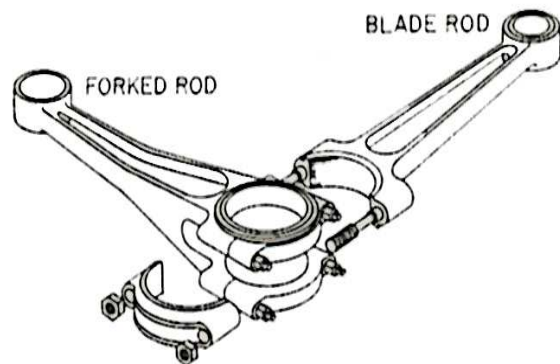
این قطعه مهم پیستون را به C/S مرتبط می‌سازد و جنس آن از آلیاژ فولاد **forged** است. انواع شاتون مورد استفاده در هواپیمایی عبارتند از :

(a) **plain type** : این نوع در موتورهای **O** و **I** مورد استفاده است و به خاطر سبکی و نیز افزایش استحکام سطح مقطع آن به صورت **I** یا **H** است. یک سر آن **split** بوده و **plain bearing** داشته و به C/S بسته می‌شود و سر دیگر آن گرد یک تکه بوده و بوش برنجی داشته و توسط گژن پین به پیستون مرتبط می‌گردد.

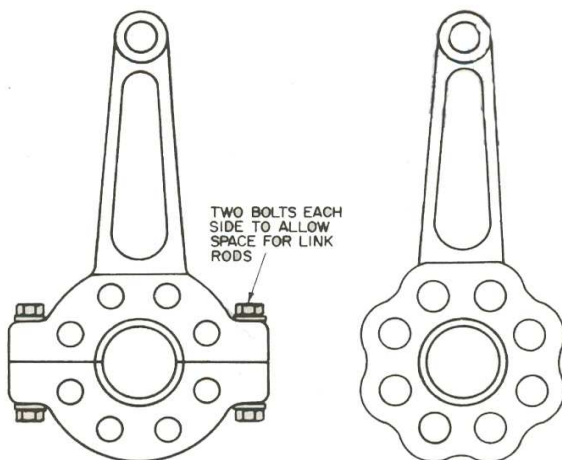
(b) **master rod** : در موتورهای **radial** از این نوع استفاده می‌شود. در این نوع موتورها طبق تصویر یکی از شاتون‌ها بزرگتر و قویتر بوده و به **master** موسوم است و بقیه مفصلی (**articulated**) بوده و توسط **knuckle pins** به **master rod** مرتبط می‌گردند. سر بزرگ **master rod** معمولاً **split** است تا به C/S یکپارچه درگیر شود. در بعضی از موتورهای **radial** که C/S دو تکه است **master rod** طبق تصویر یک تکه است.



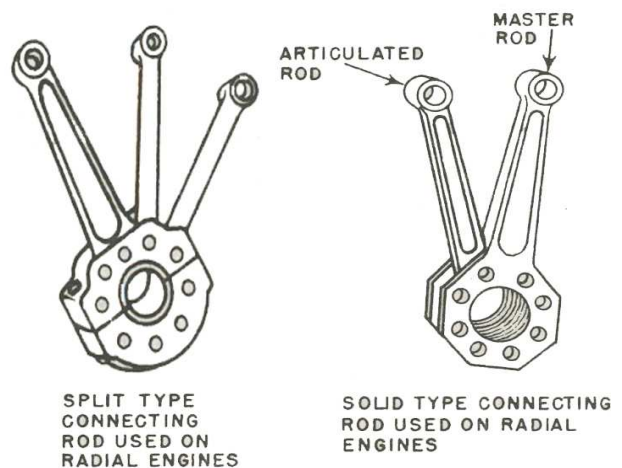
Plain-type connecting rod.



Fork-and-blade connecting rod.



Type of Master rods.





## 5. Crankshaft :

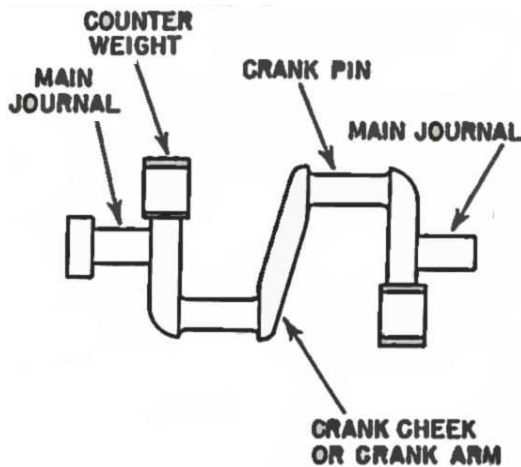
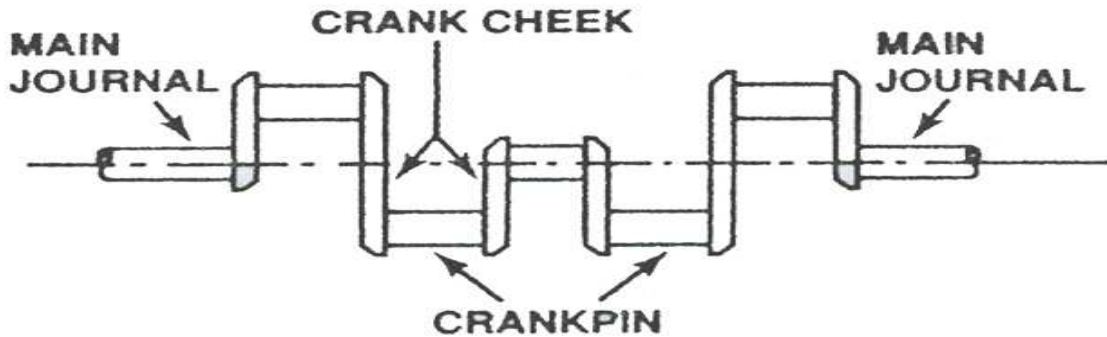
میل لنگ بدون شک ستون فقرات موتور (**backbone**) است و انرژی حاصل از احتراق را به دوران برای چرخش ملخ تبدیل می‌نماید و از بهترین آلیاژهای فولاد (**steel alloy**) بصورت **forged** ساخته شده و طبق تصویر از قسمتهای زیر تشکیل شده است.

(a) **main journal** : تکیه‌گاههای C/S روی **crankcase** را یاتاقان ثابت نامیده و بین این قسمت و بدنه **plain bearing** قرار گرفته و روغنکاری می‌شود.

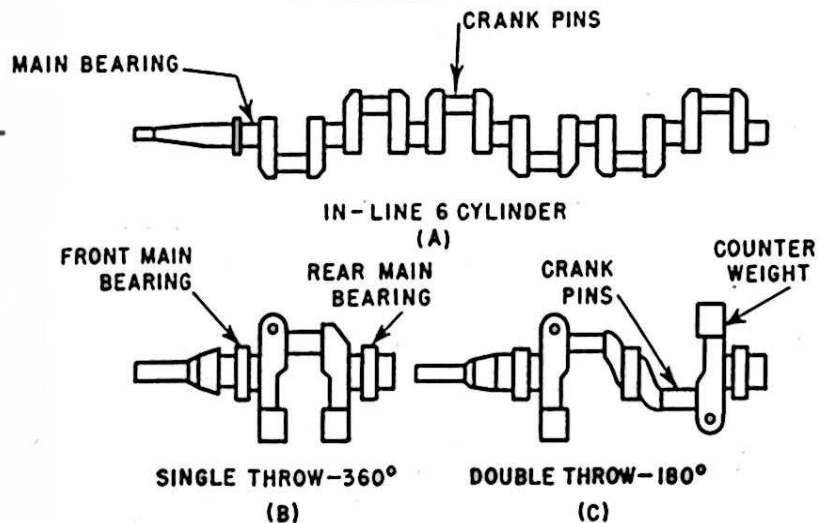
(b) **crank pin** : به قسمتی که شاتون بدان وصل می‌شود گویند و در این قسمت نیز **plain bearing** قرار گرفته و روغنکاری می‌شود. دو قسمت فوق دقیقاً **machine** شده‌اند.

(c) **crank cheek** : قطعه عرضی رابط بین یاتاقان ثابت و متحرک را گویند.

(d) **throw** : یک لنگ کامل را **throw** نامند مثلاً موتور خطی چهار سیلندر 4 لنگ دارد.



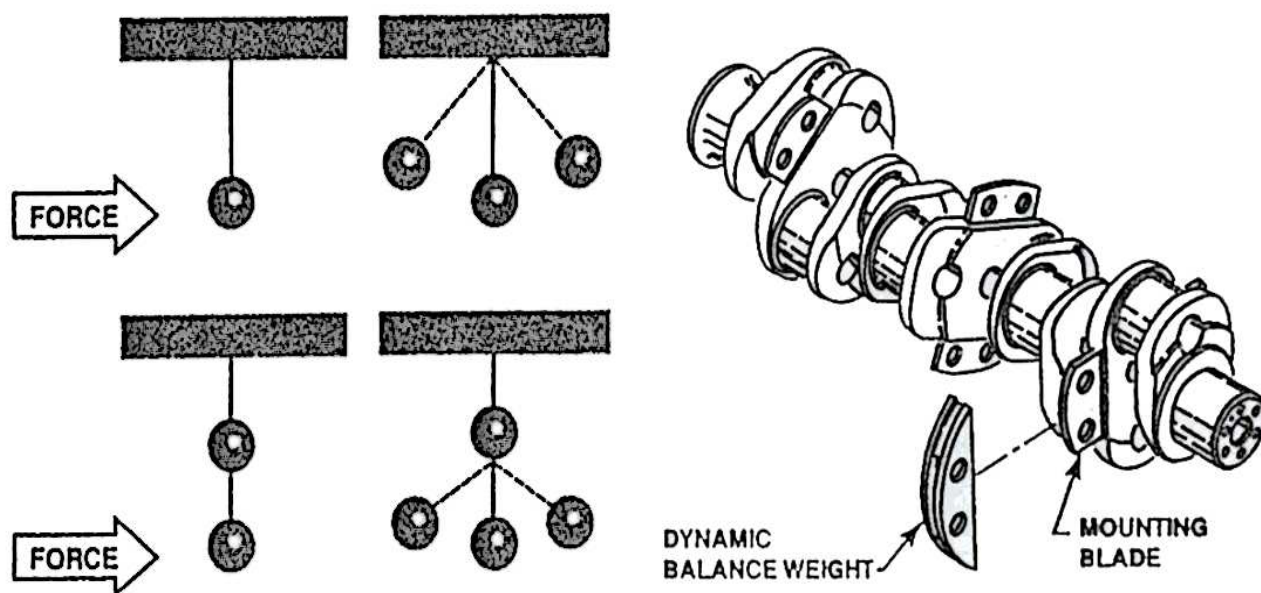
Crankshaft with nomenclature



در C/S مجراهایی برای عبور **oil** تعبیه شده و روغن از طریق سوراخ **main journal** وارد C/S شده و به سمت **crankpin** رفته و **bearing** آنرا روغنکاری کرده و به **sump** می‌ریزد.

در بعضی موتورها در داخل **crankpin** محفظه‌ای به نام **sludge chamber** قرار داشته که با استفاده از نیروی گریز از مرکز کثافات روغن در آن انباشته می‌شود. میل‌لنگ موتور **radial** با موتورهای **O** و **I** فرق دارد در این دو نوع موتور میل‌لنگ به تعداد سیلندرها دارای **throw** است ولی در موتورهای **R** چون همه سیلندرها و در نتیجه شاتون‌ها به یک مرکز ختم می‌شوند پس در نوع **single row** تعداد سیلندر هر چه باشد یک **throw** بیشتر نداریم که به **master rod** وصل شده و بقیه شاتون‌ها همانطور که قبلاً اشاره شد به **master rod** وصل می‌شوند. طبیعی است که در نوع **double row** دو **throw** خواهیم داشت.

چون میل‌لنگ موتور **R** یک ردیفه یک **throw** بیشتر ندارد پس نمی‌تواند **balance** باشد از اینرو برای تامین بالانس در طرف مقابل **throw** دو عدد **counterweight** گذاشته و بدین ترتیب **static balance** فراهم می‌آید و در داخل **counterweights** طبق اصل پاندول مرکب **damper** وجود دارد که شرایط **dynamic balance** را تامین می‌سازد تا لرزش C/S حاصل از **firing impulses** گرفته شود.



# فصل پنجم

## مکانیزم عملکرد سوپاپ

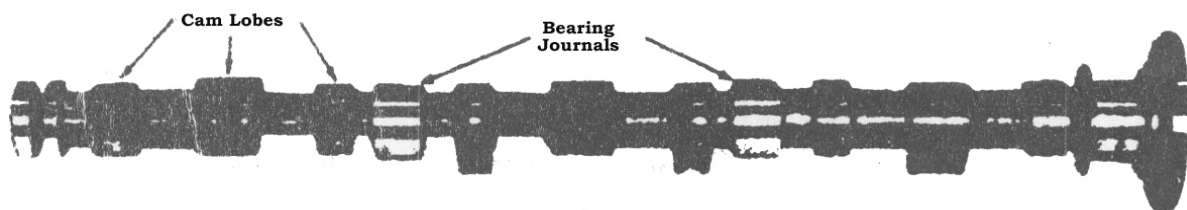
همانطور که دیدید هر سیلندر دارای دو **valve** است. هر **valve** از سه قسمت **head** , **stem** , **tip** تشکیل شده و **head** روی **valve seat** می‌نشیند و نشیمن گاه به صورت محیطی با زاویه 30 یا 45 درجه تراش خورده و به **valve face** موسوم است که در موقع زدن سنگ برای آب بندی نباید نازک (**feather edge**) شوند و الا سرخ گشته و موجب **pre-ignition** خواهد شد.

**valves** از بهترین آلیاژهای فولاد به صورت **forged** ساخته می‌شوند. از نظر ظاهر **intake valve head** بزرگتر از **exhaust valve** است ولی **stem** سوپاپ دود کلفت‌تر است و این بخاطر تحمل حرارت بسیاری است که با آن مواجه است. البته در بعضی موتورهای **high performance** سوپاپ دود ساقه‌اش **hollow** بوده و در داخل آن املاح سدیم یا جیوه برای کمک به **cooling** قرار دارد ضمن اینکه **valve-face** با لایه‌ای از آلیاژ **stellite** مقاوم در برابر گرمای شدید پوشانده شده است.

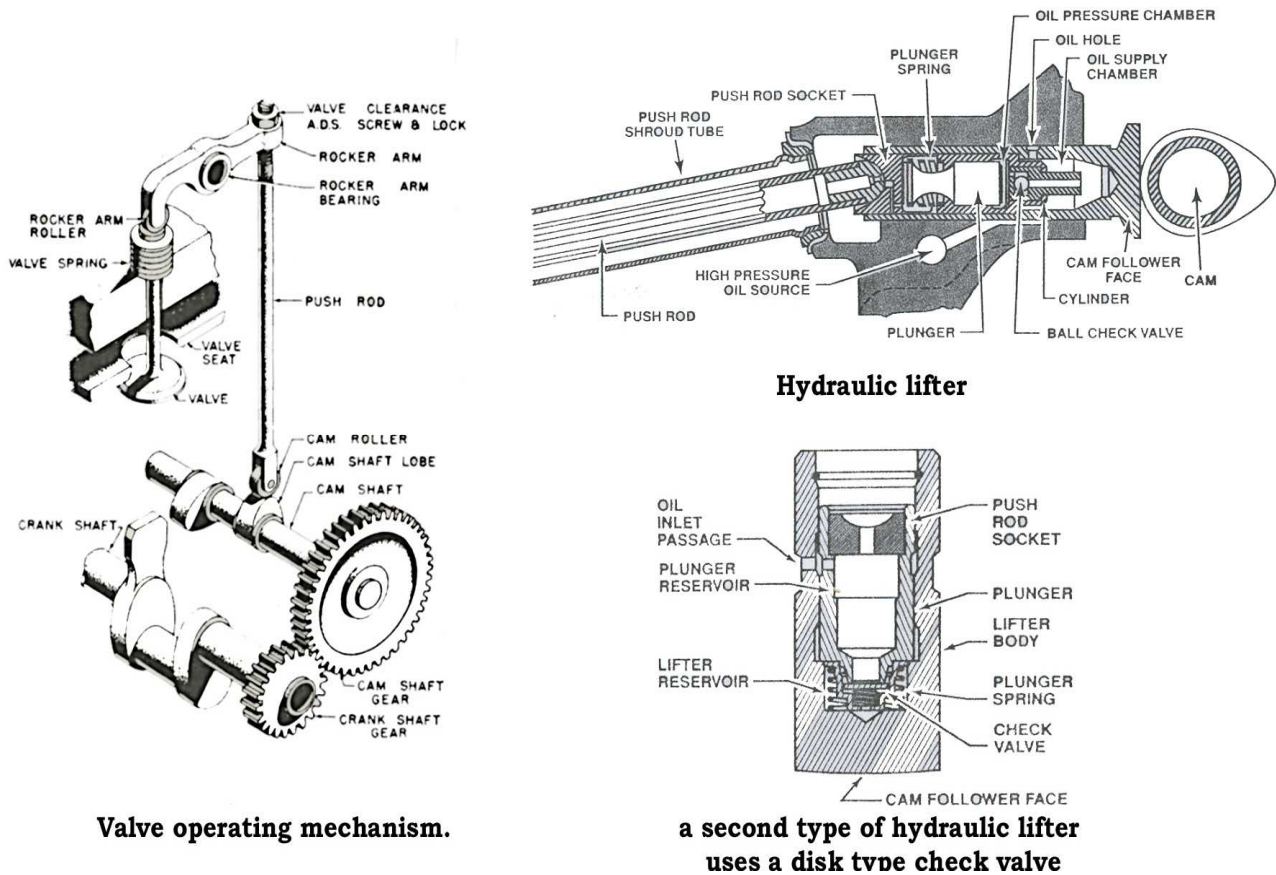
سوپاپ‌ها بوسیله مکانیزمی که ذیلاً شرح داده می‌شود باز شده توسط فنرهایشان بسته می‌شوند. هر سوپاپ حداقل دارای دو فنر است و دلیل این امر **safety**, قدرت بیشتر و نیز جلوگیری از **surge** سوپاپ به هنگام بسته شدن است.

## مکانیزم عملکرد سوپاپ موتورهای تخت

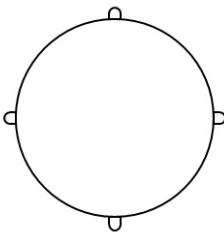
در این موتورها **camshaft** که دارای تعدادی بادامک (**cam lobe**) است با **C/S** درگیر است و دور آن نصف **C/S** بوده پس دنده آن دو برابر بزرگتر از دنده ته **C/S** است. چرخش **camshaft** باعث می‌شود که بادامک **push rod** را حرکت داده و **pushrod** به نوبه خود **rocker-arm** را چرخانده و سر دیگر آنرا بر ضد **valve tip** پایین برده و سوپاپ را باز نماید. وقتی بادامک از زیر **push rod** رد می‌شود فنرها سوپاپ را خواهند بست.



اگر دقت کنیم انبساط حرارتی سیلندر که حامل سوپاپ‌هاست از **pushrod** که در بیرون واقع شده و حرارت چندانی نمی‌بیند بیشتر بوده و سبب می‌شود که سوپاپ به اصطلاح بزند که معمولاً برای رفع این مشکل با فیلرزن اقدام به تنظیم سوپاپ می‌نمایند. در موتورهای هواپیما از **hydraulic tappets** که با فشار روغن موتور عمل می‌کنند و به **hydraulic valve lifter** نیز موسوم‌اند استفاده کرده و لقی (**lash**) را به صفر می‌رسانند. این قطعه بین **pushrod** و **camshaft** قرار گرفته و به **zero lash lifter** نیز موسوم است و به تنظیم نیازی ندارد.



## مکانیزم عملکرد سوپاپ موتورهای ستاره ای



در موتورهای رادیال به علت شکل خاص دایره‌ای آنها **camshaft** نیز به شکل دایره بوده و به **camplate** یا **cam-ring** موسوم است و دارای دو لبه یا **double track** است که یک لبه سوپاپهای بنزین و لبه دیگر سوپاپ های دود را باز مینماید.

**قانون اول:** تعداد بادامک‌ها روی **camplate** طبق قانون زیر تعیین می‌گردد. مثلاً

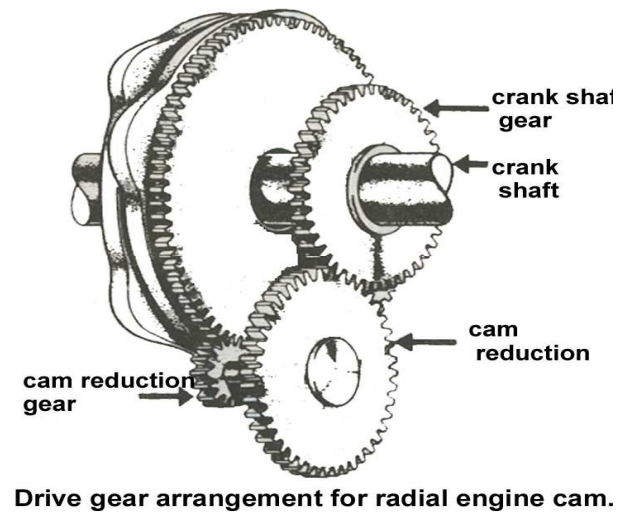
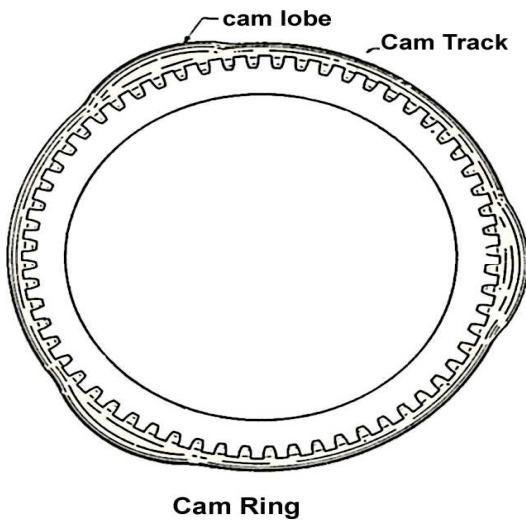
$$\text{No. of cam} = \frac{\text{No. of Clys} \pm 1}{2}$$

موتور رادیال 9 سیلندر طبق فرمول ذیل 4 یا پنج بادامک دارد.

**قانون دوم:** اگر علامت (-) را بگیریم تعداد بادامک یکی کم می‌شود و **camplate** عکس C/S می‌چرخد و اگر علامت (+) را بگیریم **camplate** در جهت C/S خواهد چرخید.

**قانون سوم:** در موتورهای رادیال دیگر نمی‌توانیم بگوئیم دور **camplate** نصف C/S است بلکه بستگی به تعداد **cam** دارد مثلاً اگر 5 بادامک داشته باشیم دور  $1/10$  میل‌لنگ و اگر 4 بادامک داشته باشیم دور  $1/8$  دور C/S خواهد بود.

$$\frac{\text{camplate speed}}{\text{crankshaft speed}} = \frac{1}{2 \times \text{No. of lobes}}$$



## نمودار زمان بندی سوپاپ‌ها

قبلاً گفتیم که **intake valve** در **TDC** باز و در **BDC** بسته می‌شود، هم‌چنین **exhaust valve** در **BDC** باز و در **TDC** بسته می‌شود حال به منظور کسب نتایج بهتر هم‌چون بهبود راندمان حجمی (**volumetric efficiency**) یعنی ورود بیشتر مخلوط هوا و بنزین به داخل سیلندر و نیز تخلیه بهتر سیلندر از گازهای سوخته تغییرات ظریفی در

**valve timing** می‌دهیم که جدول زیر آن را نشان می‌دهد.

<i>IO</i>	$15^\circ BTDC$	
<i>IC</i>	$60^\circ ABDC$	وقتی در انتهای <b>intake stroke</b> پیستون به <b>BDC</b> می‌رسد سوپاپ را نمی‌بندیم
<i>EO</i>	$55^\circ BBDC$	زیرا گازهای ورودی دارای سرعت بوده و هنوز با توجه به <b>momentum</b> خود میل
<i>EC</i>	$15^\circ ATDC$	ورود به سیلندر دارند پس سوپاپ بنزین $60^\circ ABDC$ بسته می‌شود و ...

اگر دقت کنیم در انتهای **exhaust stroke** و ابتدای **intake stroke** هر دو سوپاپ  $15 + 15 = 30^\circ$  مشترکاً باز هستند که به این مسئله **valve overlap** می‌گویند که نتیجه آن بهبود راندمان حجمی و تخلیه بهتر سیلندر از گازهای سوخته (**better scavenging of cylinder**) می‌باشد.

**Hint** : به باز شدن زودتر سوپاپ‌ها **valve lead** و بسته شدن دیر آنها **valve lag** می‌گویند.



# فصل اول

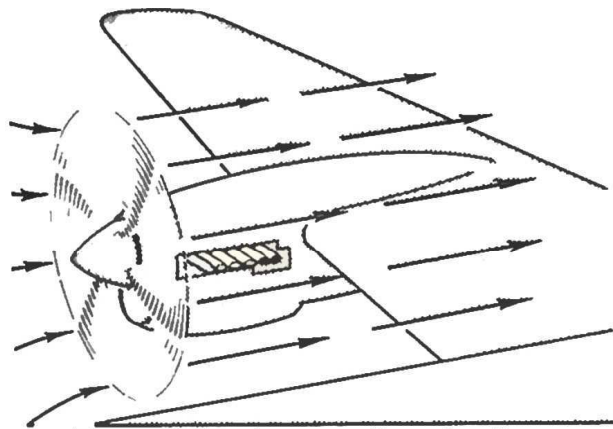
## تئوری موتور جت

مقدمه :

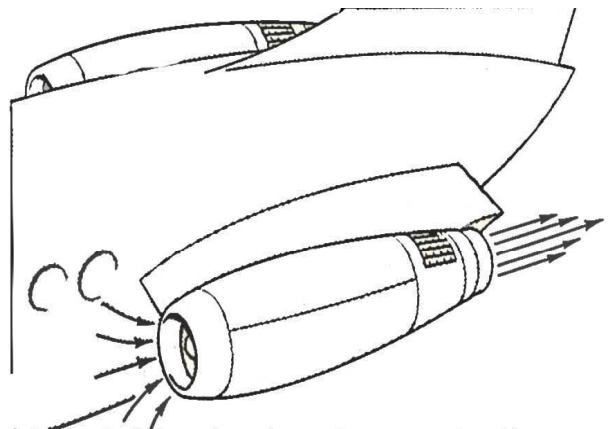
از هنگام اختراع هواپیما توسط برادران رایت در سال 1903 تا اواخر جنگ دوم جهانی موتورهای پیستونی همراه با ملخ نیروبخش هواپیماها بودند. در اینجا لازم به تذکر است که هواپیما برای حرکت نیاز به thrust دارد در حالیکه موتور پیستونی power تولید میکند و این ملخ است که power را به thrust تبدیل می نماید. طبق اصل سوم نیوتن هر عملی را عکس العملی است مساوی و در جهت مخالف و ملخ با چرخش خود جرم معینی از هوا را شتاب مشخصی می بخشد پس طبق فرمول  $F=ma$  نیرویی بر هوا به سمت عقب وارد کرده است و عکس العمل این نیرو به سمت جلو نیروی thrust را فراهم می آورد. منتها محدودیت ملخ در این است که نمی تواند به هوا شتاب زیادی ببخشد بنابراین بیشتر به جرم هوا متکی است.

معنی این نکات این است که اولاً سرعت هواپیمای ملخ دار کم بوده ثانیاً سقف پرواز آن محدود است. همانطور که در آئرو دینامیک خواندیم در ارتفاعات زیاد چون دانسیته هوا کم است drag نیز کم بوده و به thrust کمتری نیاز است که معنی آن مصرف کمتر سوخت است ولی همانطور که گفتیم ملخ به علت کمی دانسیته در این ارتفاعات کار آئی ندارد. مجموعه این مسائل باعث گشت تا دانشمندان هواپیمائی به فکر یافتن جانشینی مناسب برای موتورهای پیستونی بیفتند که نهایتاً به شکل موتور جهت ظاهر گردید. موتور جت نیز همچون ملخ بر اساس اصل سوم نیوتن کار میکند با این تفاوت که توده کمی از هوا را شتاب زیادی می بخشد پس هم می تواند به سرعت های زیادی دست یابد و هم چون کمتر به چگالی هوا متکی است در ارتفاعات زیاد به خوبی قادر به فعالیت است.

واژه جت در اصل به معنای یک لوله یا مجرای حساب شده است و موتور جت نیز که بطور کلی از یک سری مجراهای دقیقاً حساب شده تشکیل یافته به این نام نامیده می شود و جالب است در همین ابتدا ذکر شود که بعضی موتورهای جت وجود دارند که فاقد قطعات گردنده می باشند هم چون موتورهای ramjet ، pulsejet و rocket engine ولی موتورهای جتی که ما در هواپیمائی سر و کار داریم دارای قطعات گردنده هم چون توربین بوده و از همین رو بطور کلی به آنها gas turbine engines گفته و بر اساس همین واژه turbine است که با انواع مختلف موتورهای جت توربینی هم چون turbojet و turboprop و turboprop و turboprop و turboprop و turboprop مواجه می شویم که به موقع در مورد آنها به تفصیل صحبت خواهد شد. به موتورهای جت سری اول که فاقد قطعات گردنده هستند چون به شکل لوله (duct) بوده و با جریان گازهای داغ سر و کار دارند، athodyd (aero thermodynamic duct) گفته میشود.



The propeller gives a small acceleration to a large weight of air.



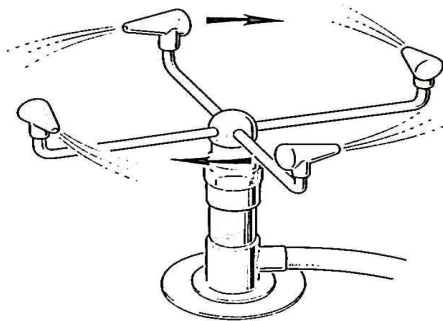
The turbojet engine gives a large acceleration to a small weight of air.

## 1. Ram jet :

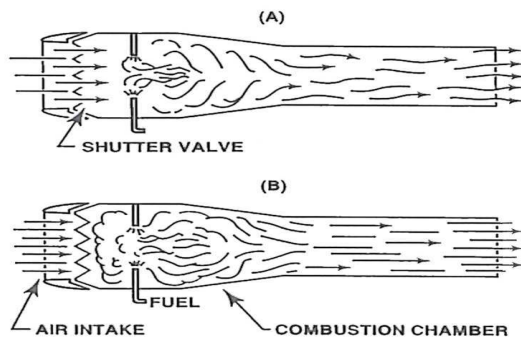
این موتور ساده در حالت سکون قادر به کار نیست بلکه باید در حرکت باشد تا ramair وارد آن بشود زیرا که فاقد کمپرسور است و به همین خاطر به آن ramjet میگویند. کاربرد ramjet در مواردی است که سرعت اولیه زیادی موجود باشد و با توجه به وزن کم و سادگی ساختمانی بسیار جالب توجه است ولی چون تراکم هوای محسوسی در داخل آن صورت نمی پذیرد مصرف سوخت آن و به عبارت بهتر sfc آن بالاست ولی با توجه به سادگی، سبکی، ارزانی و maintenance کم در کاربردهای کوتاه مدت، موتور مناسب و ایده آلی به شمار میرود. پس سوز در جنگنده ها، چنین موتوری است.

## 2. Pulsejet :

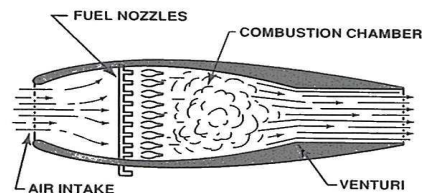
این موتور نیز فاقد قطعات گردنده است و چون در جلو دریچه هائی دارد که به طور ضربانی باز و بسته می شوند، pulsejet نامیده می شود. این موتور در حالت سکون نیز کار میکند ولی راندمان کمی دارد. آلمانی ها در جنگ جهانی دوم در موشک های خود از این موتور استفاده زیادی کردند.



A garden water sprinkler rotated by the reaction of the water jets.



A pulse jet engine; (A) charging (shutter valve open)  
(B) fuel burns and the engine accelerates (shutter valve closed)



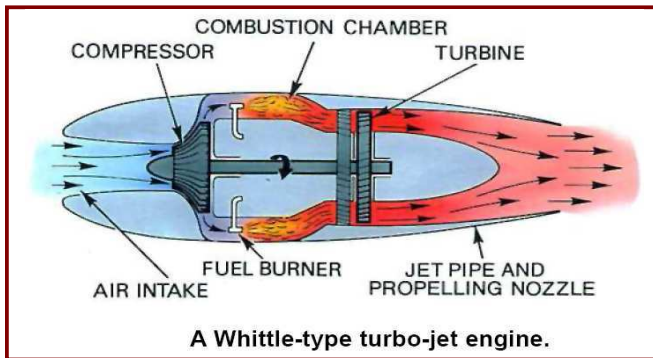
A ram jet engine

### 3. Rocket engines :

این نوع موتورها در فضا کاربرد خوبی دارند و چون در فضا هوا وجود ندارد موشک ها با خود هم اکسیدکننده و هم سوخت حمل می کنند بنابراین بر خلاف سایر موتورهای جت، دماغ موشکها بسته است و اکسیدکننده و سوخت وارد محفظه احتراق گشته و پس از احتراق و انبساط ، با سرعت زیاد از انتهای نازل خارج شده و طبق اصل عمل و عکس العمل، نیروی تراست را پدید می آورد .

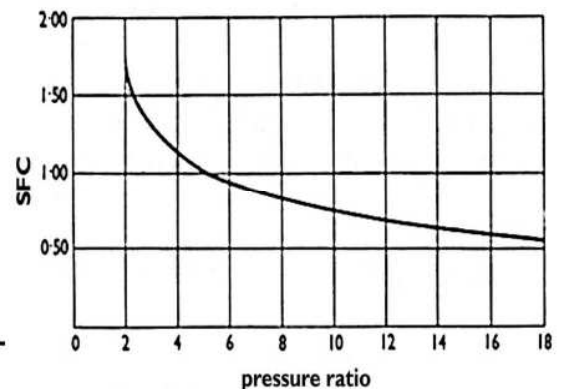
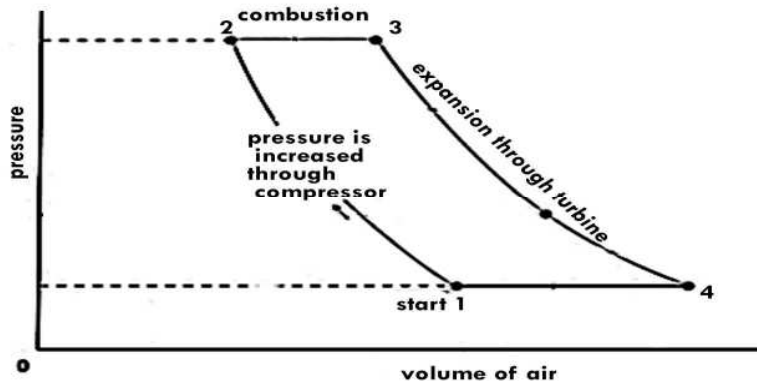
### 4. Turbojet engines :

بحث اصلی ما در مورد موتورهای جت از همین جا آغاز می گردد و همان طوری که قبلاً اشاره کردیم این نوع موتورها دارای قطعات گردنده بنام کمپرسور و توربین و تعدادی محفظه احتراق می باشند . کمپرسور در قسمت جلوی موتور قرار داشته و با چرخش خود هوا را به داخل کشیده و متناسب با ضریب تراکم آنرا به دفعات فشرده می کند . هوای فشرده پس از خروج از کمپرسور وارد محفظه احتراق گشته و با سوخت می سوزد که در اثر انبساط حاصله سرعت آن زیاد گشته و در سر راه خود با توربین برخورد نموده و آنرا می چرخاند و چرخش توربین نیز باعث چرخش کمپرسور می شود سپس این گازها از طریق اگزوز و



مجرای خروجی موسوم به **propelling nozzle** با سرعت مشخص بیرون رفته و نیروی **thrust** را پدید می آورند . البته بطوری که بعداً خواهیم دید مجموعه کارهای فوق باید با کارآئی خوبی صورت پذیرد تا راندمان موتور در حد مطلوبی باشد.

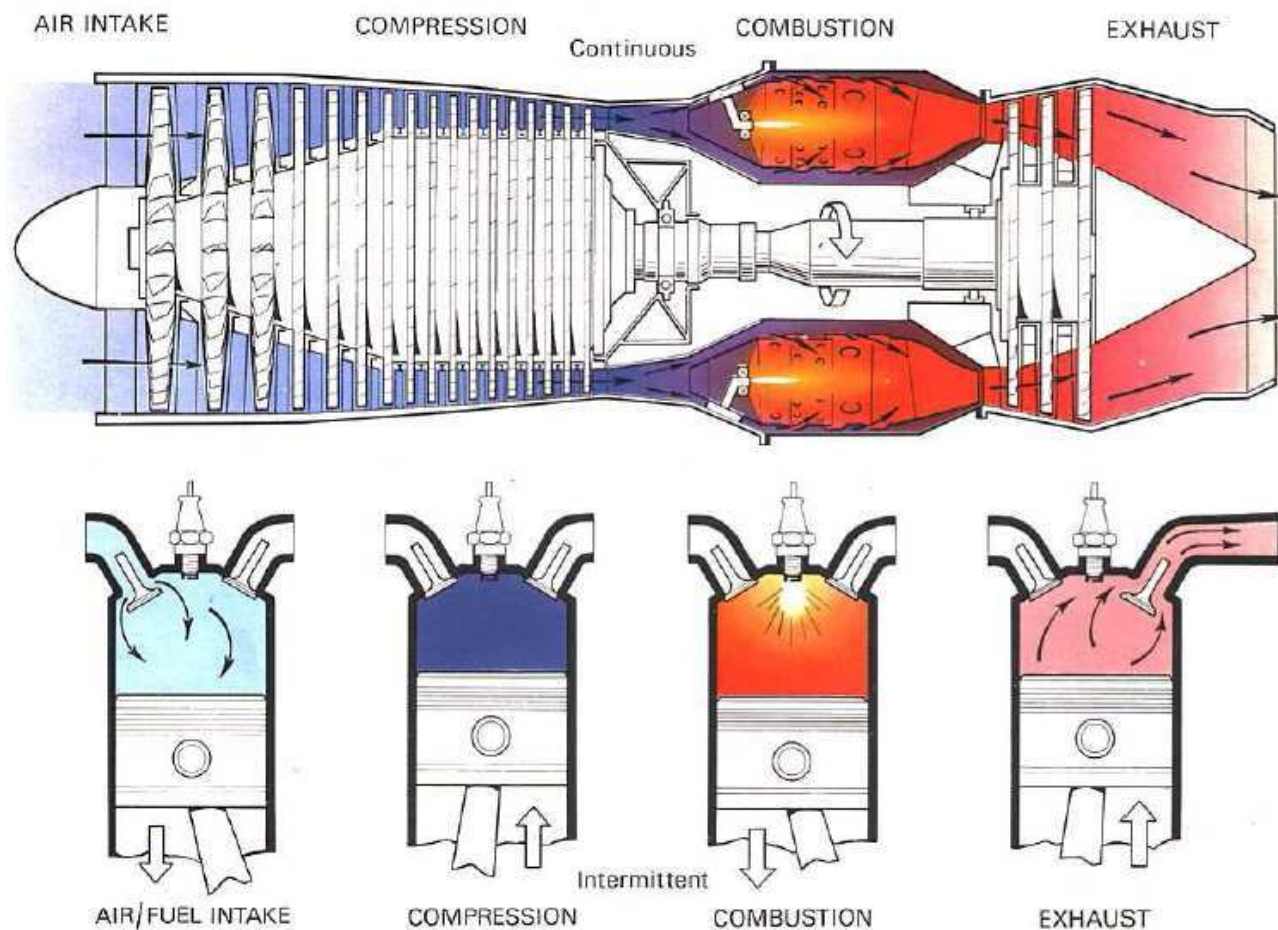
در اینجا لازم به تذکر است که هر چه ضریب تراکم بیشتر باشد قدرت موتور و بعبارت دیگر راندمان آن بیشتر خواهد بود ولی نباید از نظر دور داشت که افزایش در ضریب تراکم، افزایش در حرارت نهائی را بدنبال داشته و ماتریل محفظه احتراق و توربین باید قادر به تحمل آن باشد و این خود یک نکته محدودکننده است. خوشبختانه امروزه با پیشرفت در علم متالوژی آلیاژهای فولاد خاصی تهیه شده و ضریب تراکم در موتورهای مدرن از 1:50 نیز فراتر رفته و در آتیه با ظهور و پیدایش آلیاژهای جدید از این هم فراتر خواهد رفت . افزایش ضریب تراکم باعث کاهش وزن موتور نسبت به تراست حاصله یعنی **lower weight to thrust ratio** و نیز کاهش **SFC** می شود .



# فصل دوم

## سیکل کاری و نیروی رانش

موتور جت نیز همچون موتور پیستونی دارای سیکل کاری بوده و نیاز به **intake** و **compression** و **combustion** و **exhaust** دارد با این تفاوت که سیکل کار موتور پیستونی منقطع<sup>۱</sup> بوده و در حالیکه سیکل موتور جت پیوسته<sup>۲</sup> است و همین پیوستگی سیکل دلیل اصلی قدرت بیشتر موتور جت نسبت به موتور پیستونی در شرایط برابر بوده ضمن اینکه دلیل اصلی نرمش کار موتور جت نیز بوده و میل به دورهای بسیار زیاد را میسر می‌سازد. اگر توجه کنید به هنگام احتراق در موتور جت چون مسیر باز است افزایش انرژی حرارتی حاصل از احتراق به صورت انبساط و افزایش سرعت و نه افزایش فشار صورت می‌پذیرد بنابراین در موتور جت، احتراق در فشار ثابت بر اساس **brayton cycle** صورت می‌پذیرد. به نمودار صفحه 2-3 توجه نمایید.



A comparison between the working cycle of a turbo-jet engine and a piston engine.

<sup>1</sup> intermittent  
<sup>2</sup> continuous

# محاسبه نیروی رانش

گفتیم که موتور جت بر اساس اصل سوم نیوتن نیروی رانش را تولید می کند یعنی نیروئی به سمت عقب بر هوا وارد کرده و عکس العمل این نیرو برای ما تراست را فراهم می آورد و باز می دانیم که طبق اصل دوم مکانیک  $F = ma$  و نیز  $\dot{W} = \dot{m}g$  یا  $\dot{m} = \dot{W} / g$  بنابراین با استفاده از قوانین فوق می توان به ترتیب زیر اقدام به نوشتن فرمول تراست که بر دو نوع است، نمود.

## (F<sub>n</sub>) Net thrust (1)

این نوع **thrust** به حالتی اطلاق می شود که هوای ورودی به موتور سرعت ( $V_a$ ) داشته و به عبارت دیگر تقریباً می شود گفت موتور در حرکت باشد در این صورت فرمول آن به دو شکل زیر خواهد بود :

$$F_n = \frac{W_a^*}{g}(V_j - V_a) \quad \text{وقتی که jet nozzle در حالت choke نباشد :}$$

$$F_n = \frac{W_a^*}{g}(V_j - V_a) + A_j(P_j - P_a) \quad \text{وقتی که jet nozzle در حالت choke باشد :}$$

$$\text{و همچنین :} \quad \text{pressure thrust} = A_j(P_j - P_a) \quad \text{و} \quad \text{momentum thrust} = \frac{W_a^*}{g}(V_j - V_a)$$

در فرمولهای فوق  $W_a^*$  (lbf / sec) آهنگ وزن هوای ورودی به موتور،  $V_j$  (ft / sec) سرعت گازهای خروجی در **jet nozzle** و  $V_a$  (ft / sec) سرعت هوای ورودی،  $A_j$  سطح مقطع **jet nozzle** و  $P_j$  (psia) فشار استاتیک **jet pipe** و  $P_a$  (psia) فشار استاتیک اتمسفر است. ضمناً در داخل موتور سوخت به هوا افزوده می شود ولی به دلیل ناچیز بودن آن در مقابل دبی هوای ورودی، از دبی سوخت مصرفی صرف نظر می گردد.

## (F<sub>g</sub>) Gross thrust (2)

حالتی است که سرعت هوای ورودی به موتور ( $V_a$ ) صفر بوده یعنی در واقع موتور در حالت سکون باشد پس :

$$F_n = \frac{W_a^*}{g}(V_j - 0) = \frac{W_a^*}{g}V_j \quad \text{وقتی که jet nozzle در حالت choke نباشد :}$$

$$F_n = \frac{W_a^*}{g}V_j + A_j(P_j - P_a) \quad \text{وقتی که jet nozzle در حالت choke باشد :}$$

این نوع **thrust** در **test stand** بوسیله دستگاه قابل اندازه گیری است ولی در حین پرواز چنین محاسبه ای امکان پذیر نبوده و از نشان دهنده **EPR** استفاده میشود .

$$(Engine \ pressure \ ratio)EPR = \frac{P_{t7}}{P_{t2}} = \text{ratio between jetpipe total pressure to intake total pressure}$$

# Thrust Horse Power

همانطور که میدانیم تراست نیرو ست و واحد آن پوند-نیرو ( lbf ) است در حالیکه power کار انجام شده در واحد زمان بوده و واحد آن اسب بخار است. حال اگر بخواهیم رابطه بین این دو را بدانیم از فرمول زیر استفاده میشود :

$$THP = \frac{thrust(lb) \times V(mph)}{375}$$

$$1hp = 33000 \text{ ft} - lbf / \text{min} = 375 \text{ mile} - lbf / \text{hour}$$

مثال - هواپیمایی با سرعت 750mph در حال پرواز بوده و موتور آن 4000lb تراست تولید میکند. THP آن

چقدر است ؟

$$THP = \frac{4000 \times 750}{375} = 8000hp$$

## مصرف سوخت ویژه<sup>1</sup>

منظور از این واژه مقدار سوخت مصرفی ( lbm ) به ازاء هر پوند thrust در ساعت است. در طراحی موتورهای جدید سعی در کاهش هرچه بیشتر این معیار است.

## عوامل مؤثر بر نیروی رانش

برای بحث در مورد عوامل مؤثر بر نیروی جلو برنده لازم است که فرمول کلی آن  $F = m \cdot (V_j - V_a)$  را نوشته و از طریق آن عوامل مؤثر را بررسی کنیم :

(1) Jet Nozzle velocity ( $V_j$ )

همانطوری که از فرمول دیده میشود افزایش  $V_j$  ( در حد مجاز ) باعث افزایش تراست میگردد .

(2) Inlet air velocity ( $V_a$ )

همانطور که مشهود است افزایش  $V_a$  باعث کاهش تراست میشود. پس بیشترین تراست وقتی حاصل میشود که موتور در حال سکون ( $V_a = 0$ ) باشد.

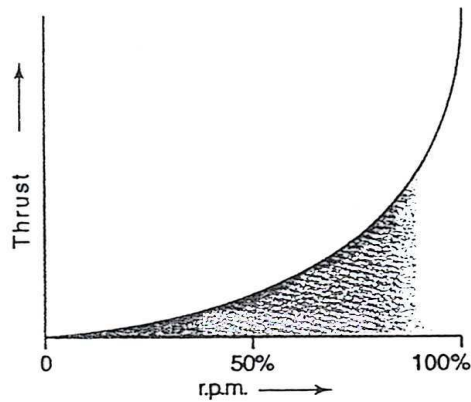
(3) Ram effect

اگر دقت کنیم هر چه سرعت هواپیما بیشتر شود جرم هوای ورودی به موتور افزایش یافته پس تراست افزایش می یابد که این عامل را ram effect گویند . از طرفی قبلاً دیدیم که طبق فرمول افزایش  $V_a$  باعث کاهش تراست می شود پس این دو عامل با یکدیگر مقابله کرده و در سرعت های بالای 350 mph تأثیر مثبت ram effect تأثیر منفی  $V_a$  را جبران می کند . دیاگرام ذیل روند این تغییرات را در ارتفاعات مختلف به خوبی نشان میدهد و از اینجا نتیجه میگیریم که سرعت هواپیما بر تراست تولیدی موتور بی تاثیر است.

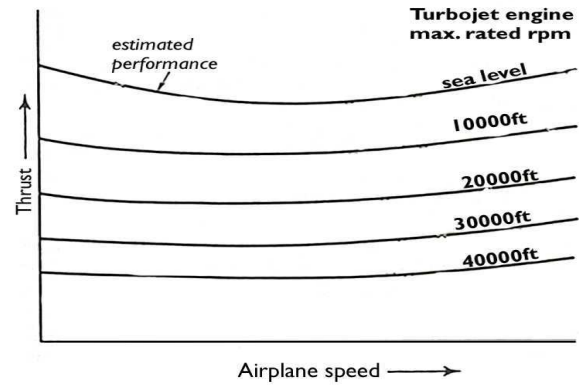
(4) rpm :

واضح است که تراست با دور رابطه مستقیم داشته ولی این رابطه خطی نبوده و طبق تصویر مقدار افزایش در دورهای بالا بمراتب بیشتر از دورهای پائین است و این مسئله مهمی است که در سطح تخصصی باید به آن توجه ویژه داشت.





GTE thrust vs. rpm



effect of airspeed and altitude on thrust.

در اینجا تغییرات تراست با دور را در مورد دو موتور معروف یکی JT9D که بر روی بوئینگ 747 سوار بوده و دیگری موتور قدیمی JT3D که بر روی 707 و DC-8 داگلاس سوار است و هر دو محصول کمپانی معروف pratt&whitney هستند را بنظر شما میرسانم که بخوبی مؤید گفته های فوق است. لازم به یاد آوری است که این مقادیر مربوط به سطح دریا تحت شرایط استاندارد یعنی دمای  $59^{\circ} F$  و فشار  $29.92 \text{ in-Hg}$  میباشد.

JT9D - 7AH

$$\text{Max. rating: } \begin{cases} N_2 = 7807 \\ N_1 = 3600 \\ F_n = 46750 \text{ lb} \end{cases} \quad \text{Idle: } \begin{cases} N_2 = 5000 \\ N_1 = 960 \\ F_n = 2500 \text{ lb} \end{cases}$$

اگر حداکثر دور موتور را 100% بگیریم ملاحظه می شود که بر اساس  $N_2$ ، دور Idle برابر 5000 حدوداً 65% دور ماکزیمم یعنی 7807 میشود در حالیکه thrust تولیدی آن یعنی 2500 پوند حدود 5% حد اکثر thrust یعنی 46750 پوند میگردد که بخوبی بیانگر به شدت غیر خطی بودن thrust نسبت به rpm است. دلیل این مسئله را در فصول آتی بیان خواهیم کرد.

JT3D - 7

$$\text{Max. rating: } \begin{cases} N_2 = 9655 \\ N_1 = 6185 \\ F_n = 19000 \text{ lb} \end{cases} \quad \text{Idle: } \begin{cases} N_2 = 5000 \\ N_1 = 1850 \\ F_n = 900 \text{ lb} \end{cases}$$

## Pressure ratio (5)

ضریب تراکم تأثیر عمده ای بر thrust دارد که در صفحه 2-3 در مورد آن توضیح داده شد. در اینجا اضافه می کنم که اولاً بر خلاف موتور پیستونی ضریب تراکم موتور جت محدودیت نداشته زیرا فقط هوای خالی متراکم گشته پس مسئله preignition مطرح نبوده و در موتورهای امروزی از مرز 50:1 نیز فراتر رفته و نیز چون در فرایند احتراق فشار بالا نمی رود پس با خطر detonation نیز مواجه نبوده و خود نکته بسیار حائز اهمیتی است. ثانیاً مجدداً بر خلاف موتور پیستونی ضریب تراکم ثابت نبوده و تابع rpm است و ضریب تراکم design در دورهای بالا حدود 100% حاصل میشود که در مورد اثرات آن در فصول سوم و چهارم بحث خواهد شد.

## 6) تأثیر عوامل جوی

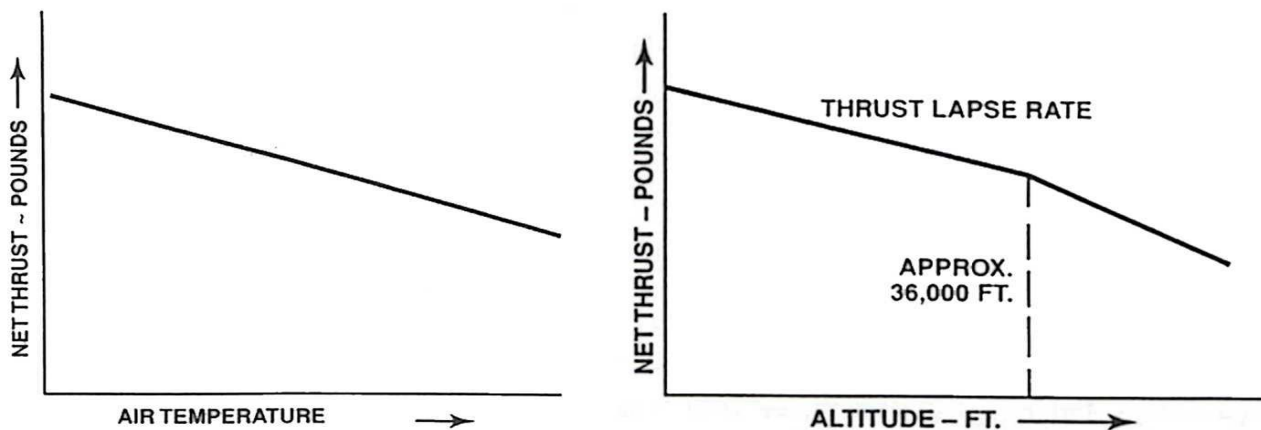
همانطوری که از فرمول دیده می‌شود جرم هوا تأثیر مستقیم بر تراست دارد و هر عامل جوی که روی جرم هوا اثر گذارد، بر تراست نیز همان اثر را خواهد گذارد مثلاً اگر فشار هوا زیاد شود دانسیته هوا و در نتیجه جرم افزایش یافته و تراست نیز افزایش میابد. بالعکس اگر درجه حرارت هوا افزایش یابد دانسیته هوا کاهش یافته (رقیق تر) و در نتیجه جرم کاهش یافته و باعث کاهش تراست خواهد شد پس در تابستان که هوا گرم است موتور جت تراست کمتری نسبت به زمستان تولید مینماید.

## 7) تأثیر ارتفاع<sup>۱</sup>

تأثیر ارتفاع بر تراست موتور در واقع تابع تغییرات **air density** میباشد پس با افزایش ارتفاع چون فشار کم می‌شود دانسیته نیز کاهش یافته پس تراست نیز کاهش میابد ولی چون تا حدود **36000** پا، درجه حرارت نیز کاهش میابد این کاهش تا حدی کاهش دانسیته را خنثی کرده پس کاهش تراست از **36000** پا به بعد طبق دیاگرام شدیدتر میشود. به عنوان مثال موتور **JT9D** بر روی هواپیمای **747** در شرایط استاندارد سطح دریا حدود **48500lb** تراست تولید میکند. همین موتور در ارتفاع **40000** پا تراست اش به حدود **10500lb** کاهش مییابد. که خود البته موهبتی است زیرا که مصرف سوخت به غایت کاهش می‌یابد.

## 8) رطوبت<sup>۲</sup>

در موتورهای پیستونی با افزایش رطوبت هوا از قدرت تولیدی آنها کاسته شده و مقدار این کاهش تا **7%** نیز میرسد. دلیل این مسئله این است که در این موتورها رطوبت هوا باعث **rich** شدن مخلوط گشته و راندمان موتور را کاهش میدهد ولی در موتورهای جت چنین نیست چون در این موتورها از **100%** هوای ورودی فقط **25%** صرف احتراق گشته و بقیه **75%** به مصرف **cooling** می‌رسد بنابراین وجود رطوبت در هوا تأثیری در فرآیند احتراق نداشته پس بر تراست حاصله، نیز تأثیری ندارد.



altitude effect 1

humidity 2

# راندمان موتور

راندمان به معنای کارآئی است بنابراین کلیه فعل و انفعالاتی که در داخل موتور صورت میپذیرد باید حتی المقدور از جوانب مختلف با کارآئی بیشتر انجام شود تا از نظر اقتصاد عملیاتی و نیز مصرف سوخت نتایج مقبولی حاصل گردد.

## الف) راندمان حرارتی<sup>۱</sup>

به این نوع راندمان اصطلاحاً راندمان داخلی<sup>۲</sup> نیز میگویند و عبارت است از نسبت بین انرژی سینتیک گازها و کل انرژی حرارتی سوخت. این راندمان در موتورهای جت حدود 35% است و بستگی به ضریب تراکم و نیز درجه حرارت احتراق دارد و هر چه این دو عامل زیاد شوند، راندمان حرارتی بیشتر خواهد شد ولی در این میان نباید از واماندگی

کمپرسور و نیز میزان تحمل آلیاژ توربین غافل ماند .  

$$(thermal\ efficiency)TE = \frac{gas\ kinetic\ energy}{fuel\ heat\ energy}$$

## ب) راندمان رانشی<sup>۳</sup>

این نوع راندمان که با آن راندمان خارجی<sup>۴</sup> نیز میگویند چنین تعریف میشود.

$$(propulsive\ efficiency)PE = \frac{work\ done\ on\ a/c}{energy\ imparted\ to\ airflow} = \frac{work\ done\ on\ a/c}{gas\ kinetic\ energy} = \frac{2V_a}{V_a + V_j}$$

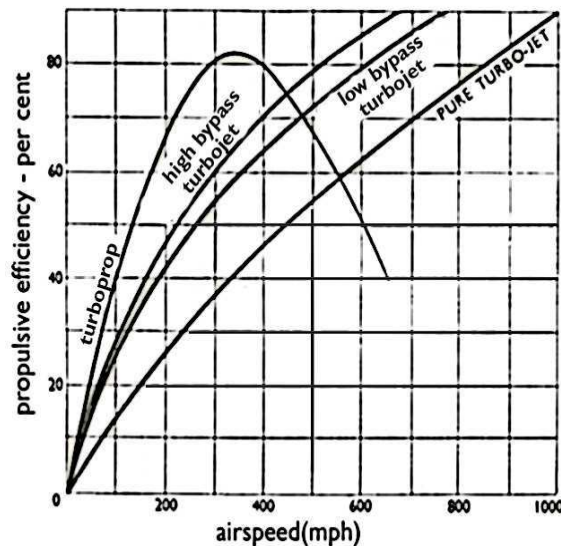
طبق فرمول اگر سرعت گازهای خروجی ( $V_j$ ) کاهش یابد، راندمان رانشی افزایش میابد و تصویر زیر راندمان رانشی موتورهای مختلف جت را نشان می دهد . طبق تصویر راندمان رانشی موتورهای جت ملخدار حدود 400mph به حد اکثر رسیده و پس از آن کاهش میابد و به همین خاطر هواپیماهای ملخدار برای سرعتی بیش از این مناسب نیستند. اگر دقت کنیم راندمان رانشی موتورهای جت خالص در سرعت های پائین کمتر از جت ملخدار است ولی در سرعت های زیاد بر آن پیشی می جوید و باز در میان موتورهای جت راندمان نوع **by-pass** بیشتر از توربوجت بوده و نیز راندمان توربوفن بیشتر از **by-pass jet** است و به همین خاطر است که هواپیماهای مدرن کنونی همگی از موتورهای توربوفن استفاده میکنند. راندمان رانشی موتورهای مدرن کنونی حدود 85% است .

## ج) راندمان کلی

این راندمان تلفیقی از دو راندمان قبل بوده به طوری که میشود ثابت کرد .

$$OE = TE \times PE = \frac{work\ done\ on\ a/c}{heat\ energy\ of\ fuel}$$

راندمان کلی موتورهای جت حدود 30% است .



Propulsive efficiencies and aircraft speed

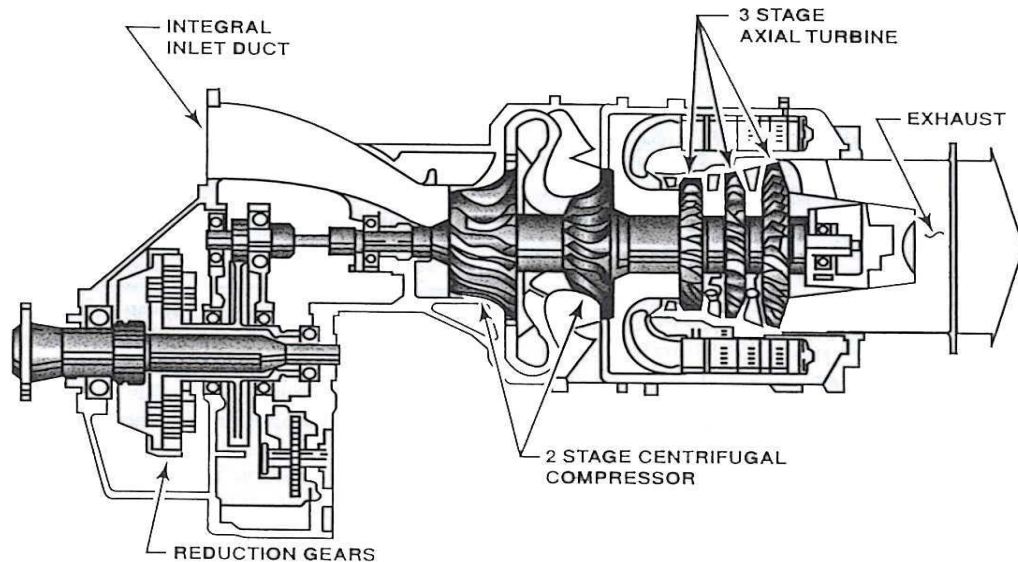
# انواع موتورهای جت

موتورهای **gas turbine** به اشکال زیر یافت می گردند :

توربوپراپ، جت کنارگذر<sup>۱</sup>، توربوفن و توربوشفت

## 1) توربوپراپ

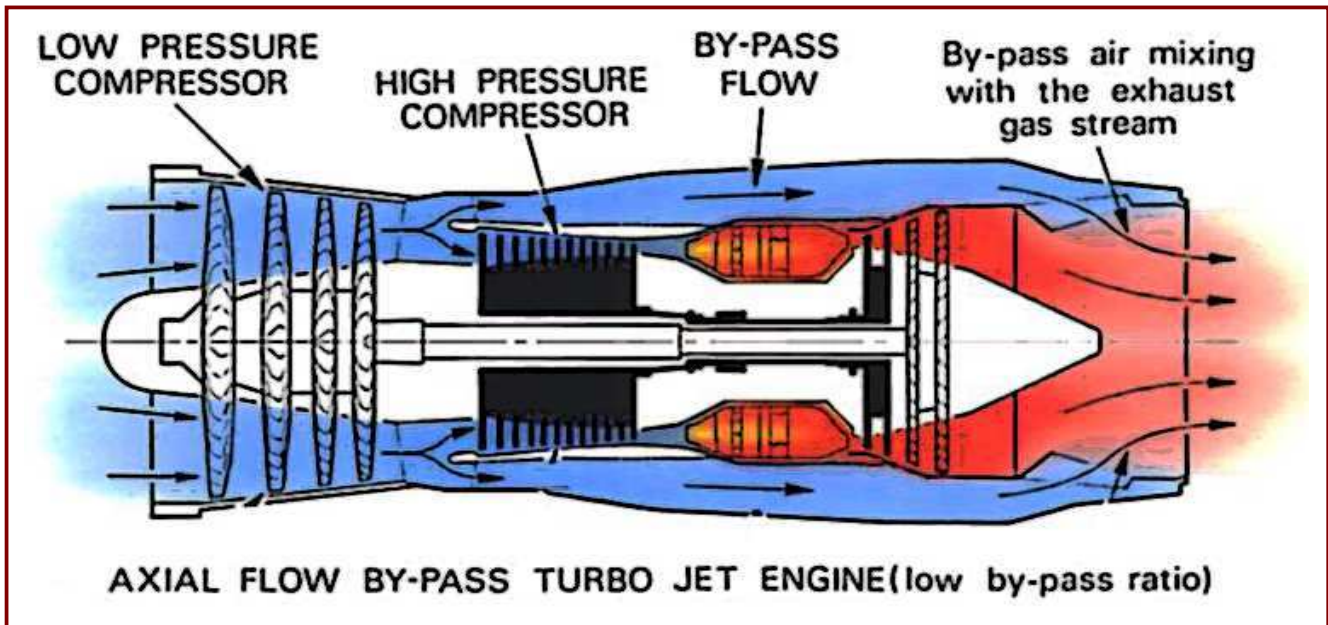
همانطور که در آئرودینامیک خواندیم ملخ برای سرعت های کم کارائی بیشتری نسبت به جت خالص دارد از این رو در هواپیماهای پیشرفته موتور پیستونی ملخدار جای خود را به **turboprop** یا **propjet** داده است و بدین ترتیب این ترکیب خصوصیات خوب موتور جت را از نظر وزن کمتر و عاری بودن از لرزش و قدرت بیشتر با خصوصیات خوب ملخ تلفیق کرده است . البته موتور جت نسبت به پیستونی بسیار گران است و به همین خاطر هنوز تعداد زیادی هواپیمای کوچک و ارزان با موتور پیستونی تولید می شود.



## 2) جت کنارگذر

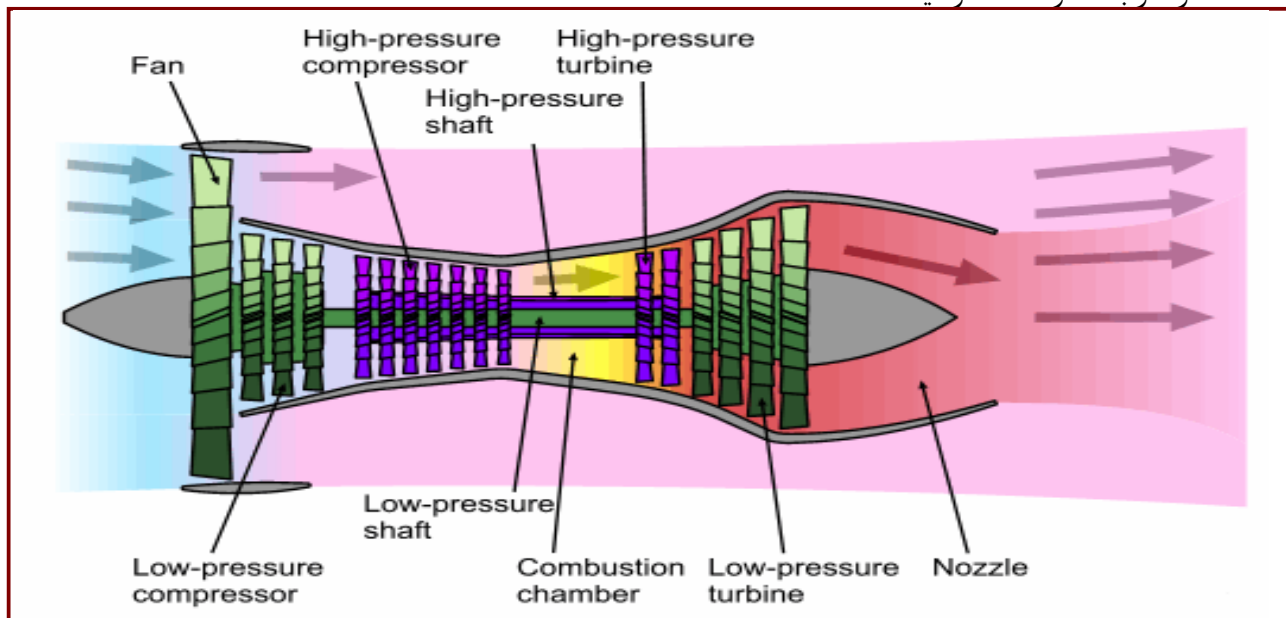
در مورد راندمان رانشی مفصلاً صحبت کردیم . در سیر تکاملی موتورهای جت به منظور بهبود این راندمان انواع **bypass jet** به میدان آمدند که طبق تصویر مقداری از هوای **LP compressor** بدون اینکه وارد **HP compressor** شود از طریق کانالی دور تا دور موتور را طی کرده و در **jet pipe** با گازهای داغ و پر سرعت خروجی مخلوط میشود و چون سرعت گازهای خروجی بدین طریق کم میشود با توجه به فرمول و کاهش  $V_j$ ، راندمان رانشی افزایش می یابد. این موتورها از موتورهای جت معمولی هم قدرت خود سبکتر بوده و طول آنها نیز کمتر است.

$$\text{bypass ratio} = \frac{\text{airflow thru the fan}}{\text{primary airflow thru the basic engine}}$$



### 3) توربوفن

در سیر تکاملی موتورهای جت انواع توربوفن در صحنه ظاهر گردیده اند که در واقع تکامل یافته جت کنارگذر هستند با این تفاوت که مقدار به مراتب بیشتری از هوا را کنار گذر کرده و دارای **bypass ratio** به مراتب بیشتری هستند و به همین خاطر به آنها **high bypass ratio engines** اطلاق میشود. مثلاً در موتور **P&W JT9D** که بر روی **747** بوئینگ نصب است این ضریب حدود **5:1** است. در این نوع موتورها بیشتر تراست از فن حاصل می شود. صدای این موتورها و دودشان و نیز **sfc** آنها کمتر از موتورهای توربوجت است به زبان دیگر موتورهای توربوفن در واقع میان بری بین جت خالص و جت ملخدار هستند و همانطور که در تصویر دیده میشود، آن بیشتر از دیگر موتورهای جت خالص است. در آخرین مدلهای این نوع موتور هم چون **GE90** و **Rolls-Royce Trent** که برای هواپیماهای دهه **90** هم چون بوئینگ **777** ساخته شده اند ضریب **bypass** حدود **9:1** است. قطر فن این موتورها بیش از **3** متر است. این موتورها به تراست بیش از **125000** پوند دست یافته اند. در نسل جدید موتورهای توربوفن که برای بوئینگ **787** طراحی گردیده اند ضریب تراکم به **53:1** و ضریب کنارگذر به حدود **11:1** رسیده است.



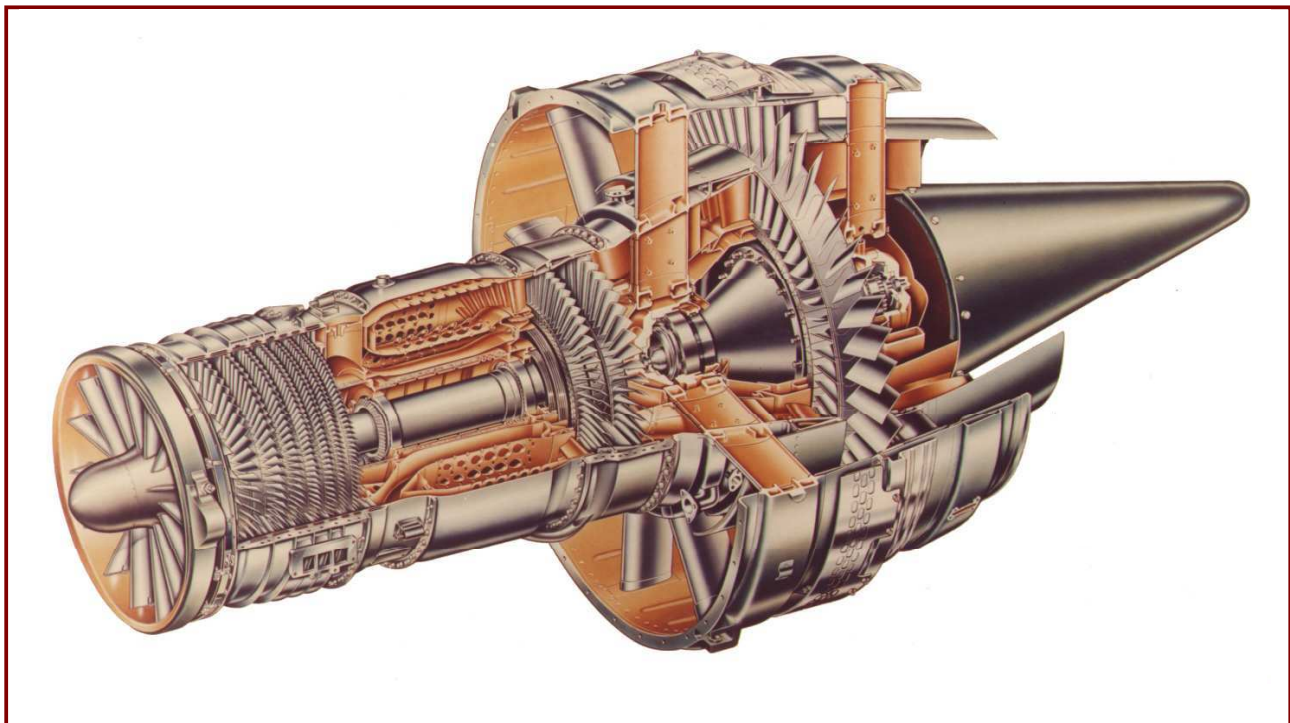


## 4) توربوشفت

موتورهای توربوشفت شباهت زیادی به توربوپراپ دارند یعنی در هر دو تعداد **stage** های توربینشان بیشتر از موتورهای جت خالص است تا حد اکثر انرژی را از گازهای پر سرعت خروجی استخراج نمایند. توربوپراپ این انرژی را صرف چرخش ملخ میکند و 85 الی 90 درصد تراست توسط ملخ و 10 الی 15 درصد توسط گازهای آگزوز تامین میشود که به **residual thrust** موسوم است ولی در موتور توربوشفت انرژی استخراج شده از گازهای خروجی صرف چرخاندن مثلاً پروانه هلیکوپتر و... میشود. کمپانی **Lycoming** در ساخت این نوع موتور سرآمد همگان است و از محصولات آن به **T-53** و **T-55** مورد استفاده در شنوک میتوان اشاره نمود.

◀◀ **Conclusion** : همانطوری که ملاحظه کردیم یک موتور جت به طور کلی از قسمت های **jet pipe, turbine combustion chamber, compressor** تشکیل شده و هوا و بطور کلی گازها حین عبور از داخل موتور جت تغییراتی را از نظر عوامل فیزیکی یعنی سرعت، فشار و حرارت به خود میبینند. به طور کلی طراحی موتور جت باید به گونه ای باشد که این تغییرات با بهترین راندمان یعنی کمترین **loss** صورت پذیرفته و در نتیجه خود موتور بهترین راندمان را دارا گردد. در اینجا با یاد آوری از آئرو دینامیک خاطر نشان می سازم که هر کجا لازم باشد سرعت را زیاد کنیم از لوله همگرا و هر کجا لازم باشد سرعت را کم کنیم از لوله واگرا استفاده می کنیم و این نکات در مورد جریان مادون صوت صادق است.

👉 **Hint** : در بعضی موتورهای توربو فن که به **aft fan** موسومند، فن در قسمت عقب موتور قرار دارد و معمولاً به شکل یک **free turbine** است که تیغه های آن درازتر از معمول بوده و نیمی از تیغه در داخل موتور در معرض گازهای داغ خروجی بوده و از گازها کسب انرژی کرده و نیم دیگر در بیرون موتور قرار داشته و هوای سرد را سرعت بخشیده و نقش فن را ایفا مینماید. چون نیمی از تیغه توربین در معرض گازهای داغ و نیم دیگر در معرض هوای سرد است، تیغه تحت تنش حرارتی بوده و ممکن است **fail** نماید از اینرو امروزه دیگر از این موتورها استقبال نمی شود.



GENERAL ELECTRIC CF700 - Falcon 20



# فصل سوم

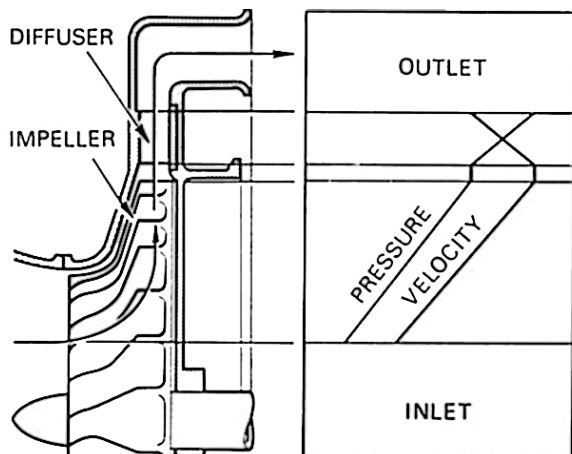
## کمپرسور

همانطور که دیدیم کمپرسور در قسمت جلوی موتور جت قرار گرفته و وظیفه آن افزایش فشار هوای ورودی به نسبت مورد نظر و تحویل این هوای پرفشار به محفظه احتراق است تا در اینجا با افزودن سوخت احتراق صورت پذیرد. کمپرسور به دو نوع "گریز از مرکز" (**centrifugal**) و "محوری" (**axial**) یافت میشود:

### الف) کمپرسور گریز از مرکز

این نوع کمپرسورها امروزه مورد استفاده چندانی نداشته و محدود به موتورهای کم قدرت بخصوص توربوپراپ بوده و از سه قسمت اصلی تشکیل می‌شوند.

**(a) Impeller**: این قطعه به صورت دیسکی است که در روی آن تعدادی پره طبق تصویر قرار گرفته و کانال بین آنها واگرا بوده و به آنها **RGV=rotating guide vanes** گویند، به هنگام چرخش کمپرسور هوا وارد میان پره ها گشته و در اثر نیروی گریز از مرکز به صورت شعاعی به سمت خارج **impeller** حرکت کرده و چون انرژی اش توسط کمپرسور افزایش یافته پس هم سرعتش و هم فشارش افزایش می‌یابد. توجه نمایید که در این حالت قانون برنولی صادق نیست. می‌توانید بگویید چرا؟ هوا پس از خروج از **impeller** وارد **diffuser** میشود که کانالی واگرا است و در اینجا طبق قانون اولر سرعتش کاهش و فشارش افزایش می‌یابد و پس از آن از طریق مجراهای زانوئی شکل که با آن **elbow** یا **air outlet casing** می‌گویند به محفظه‌های احتراق منتقل می‌شود. در بعضی از موتورها به منظور جلوگیری از فرار هوا از نوک پره ها به کانالهای مجاور و افت راندمان کمپرسور، **impeller** دارای **shroud** است. کمپرسور گریز از مرکز ممکن است به اشکال زیر یافت شود:



1 - Single stage single entry

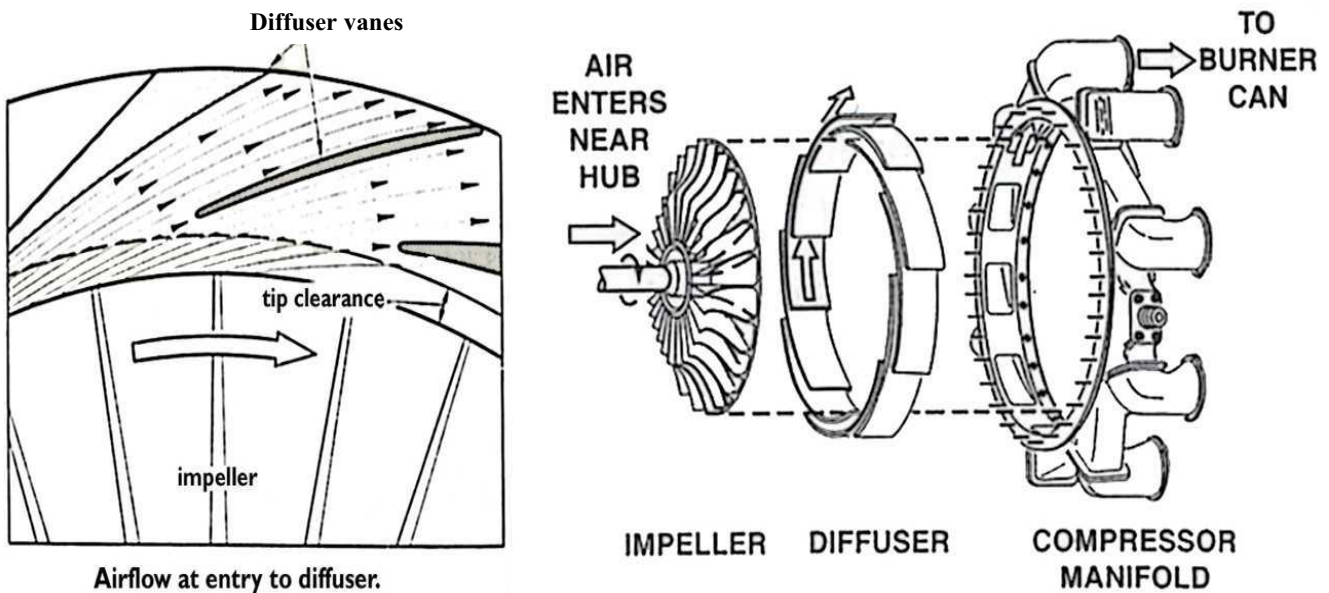
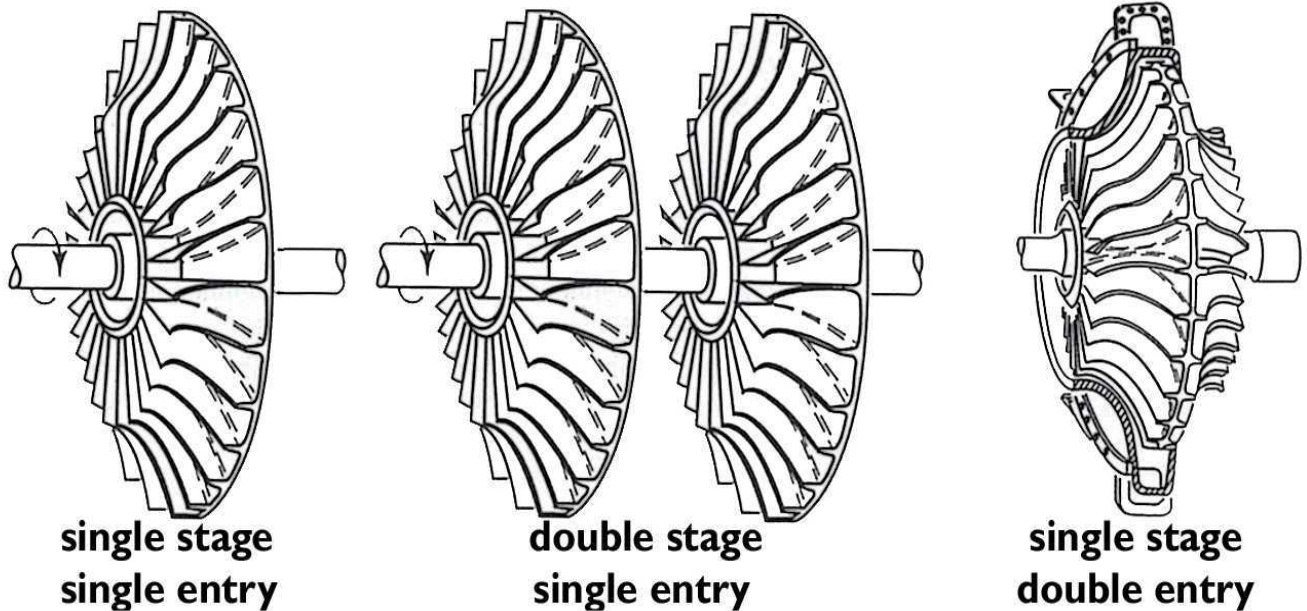
2 - Double stage single entry

3 - Single stage double entry

جنس صفحه **impeller** از آلیاژ آلومینیوم است ولی جنس تیغه‌های آن به خاطر استحکام بیشتر و جلوگیری از صدمه ممکن است از آلیاژ فولاد باشد و البته هر دو آلیاژ به صورت **forged** هستند.

# محاسن و معایب

این نوع کمپرسورها ساخت و نگهداری‌شان آسان است و نیز با دوام و محکم (**sturdy**) بوده و امکان **FOD** در آنها کم است ولی ضریب تراکمشان کم و **frontal area** آنها زیاد است که باعث پسای زیاد میشود به خاطر کمبود ضریب تراکم، قدرت این موتورها کم بوده و **sfc** آنها بالطبع زیاد خواهد شد. ضریب تراکم این کمپرسور در یک **stage** تقریباً **5:1** بوده ولی به علت افت حاصل از تغییر جهت شدید هوا بیشتر از دو **stage** نمی‌شود بکار برد. ضمناً در موتورهای مدرن هم چون سری **PWC-120** با استفاده از فن آوری نوین ضریب تراکم در یک **stage** به **10:1** و در دو **stage** به **15:1** افزایش یافته که رقم قابل توجهی است. در موتورهای مدرن سری **PWC-150** مورد استفاده در هواپیماهای **QTOL**، ضریب تراکم به مرز **18:1** رسیده است. به این نوع **radial outflow compressor** نیز می‌گویند.

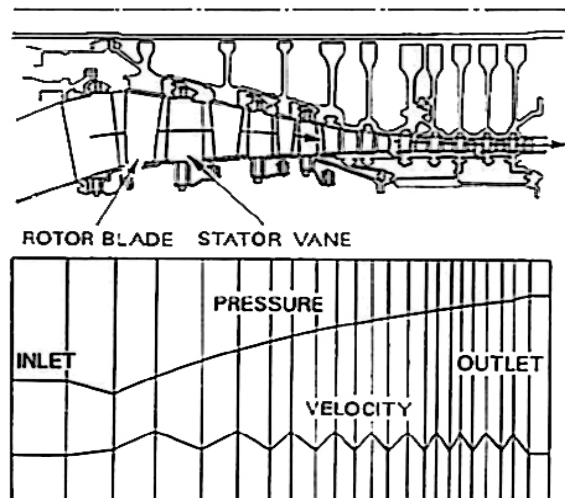
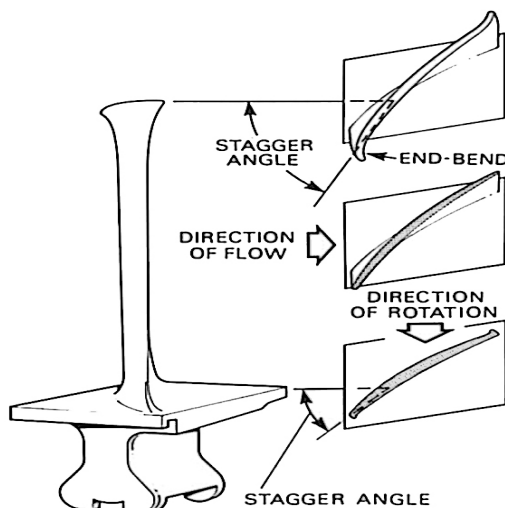


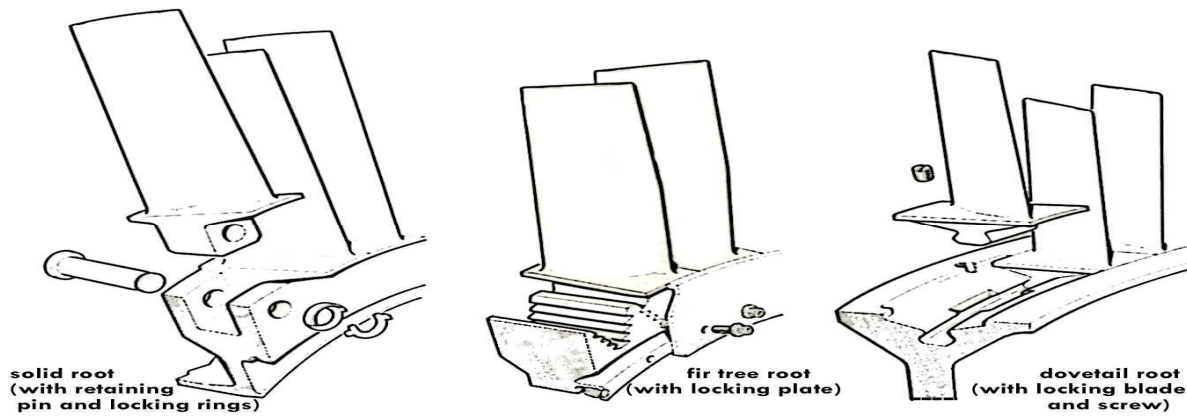
## ب) کمپرسور محوری :

در این نوع کمپرسورها جریان هوا بصورت تقریباً خطی و به موازات **axis** بوده و به همین خاطر است که **axial flow** نامیده میشوند و دارای مزایای عمده نسبت به نوع قبلی بوده و به همین خاطر همه موتورهای مدرن از این نوع کمپرسور استفاده می‌کنند.

این کمپرسور از قسمت‌های **rotor** و **stator** تشکیل شده و مجموعه یک ردیف تیغه گردان و یک ردیف تیغه ثابت را **stage** میگویند و واضح است که چنین کمپرسوری از **stage** های متعددی تشکیل یافته که تعداد آنها بستگی به ضریب تراکم دارد و البته هر ردیف **rotor** و **stator** از تعداد زیادی تیغه با سطح مقطع آئرو دینامیکی تشکیل شده است. در ابتدای کمپرسور یک ردیف تیغه‌های ثابت قرار دارد که به آنها **inlet guide vanes** میگویند. در بعضی از موتورها این تیغه‌ها متغیر هستند در نتیجه اولاً مقدار هوای ورودی به کمپرسور را کنترل نموده ثانیاً باعث می‌شوند هوا با زاویه حمله مناسب به اولین ردیف روتور برخورد نموده و کارائی موتور بهبود یافته، ثالثاً از واماندگی کمپرسور جلوگیری میکنند.

**Rotor** : همانطوریکه گفته شد به قسمت متحرک کمپرسور روتور گویند که از چند ردیف تشکیل شده و هر ردیف از تعدادی **blade** تشکیل گردیده که معمولاً بوسیله پین به دیسک کمپرسور متصل میگردند و خود این دیسک‌ها نیز به روش **spline** به شفت کمپرسور متصل میگردند. کانال بین دو تیغه مجاور واگرا بوده و هوا ضمن عبور از این مسیر واگرا هم سرعت و هم فشارش افزوده می‌شود. توجه نمایید که در این حالت قانون برنولی صادق نیست. می‌توانید بگویید چرا؟ همانطور که میدانید تیغه **twisted** است و **blade angle** در نوک کمتر از ریشه است در تیغه های کمپرسور نیز چنین است و این عمل به منظور یکنواخت سازی سرعت هوا در طول تیغه انجام شده است منتها در کمپرسور به عرض واژه **blade angle** از **stagger angle** استفاده میشود که زاویه ایست که وتر تیغه با محور موتور میسازد که در واقع متمم **blade angle** است و به همین سبب گفته میشود که **stagger angle** به سمت نوک تیغه افزایش می‌یابد. در ضمن تیغه‌ها در محل اتصال به دیسک کمی لقی دارند تا از تمرکز تنش در ریشه تیغه جلوگیری شود. جنس تیغه های کمپرسور در ردیف‌های جلو آلیاژ آلومینیوم و در ردیف‌های وسط میتواند از آلیاژ تیتانیوم و در ردیف‌های عقب که در معرض هوای فشرده و داغ قرار می‌گیرند با توجه به نوع موتور و ضریب تراکم آن، ممکن است از آلیاژ فولاد باشد.

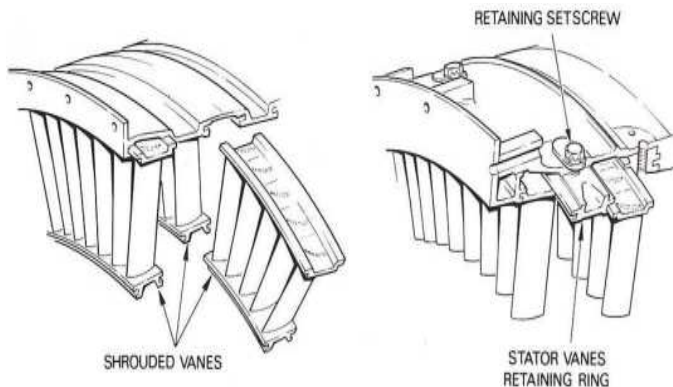




Methods of securing blades to rotor.

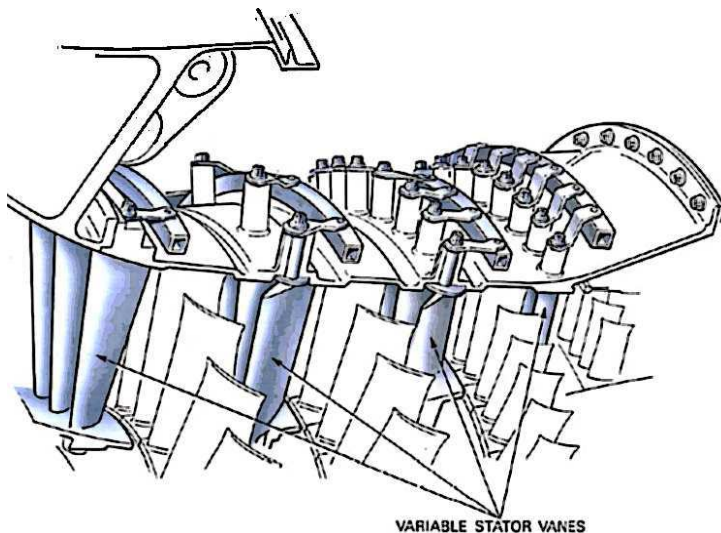
**Stator** : بعد از هر ردیف روتور یک ردیف تیغه‌های ثابت بنام **stator** قرار دارند که به طریق کشوئی به کمپرسور **case** متصل هستند و شکل آئرو دینامیکی داشته و کانال بین آنها واگرا است و هوا ضمن عبور سرعتش کم شده و طبق قانون اولر فشارش افزایش می‌یابد. پوسته کمپرسور به صورت دو نیمه قابل پیاده کردن است که تیغه‌های ثابت به صورت ردیف‌های متوالی بر روی آنها نصب شده و بخصوص در ردیف‌های جلو دارای **shroud** هستند تا از لرزش تیغه‌ها جلوگیری شود. جنس این تیغه‌ها نیز مشابه تیغه‌های روتور است. در موتورهای مدرن چند ردیف از این تیغه‌ها متغیر هستند تا کارائی موتور را بهبود بخشد.

**Stage** : همانطور که گفتیم مجموعه یک



Methods of securing vanes to compressor casing.

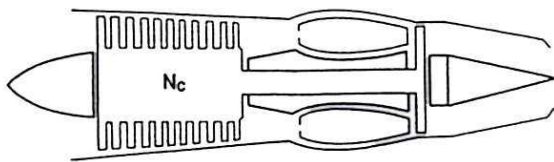
ردیف تیغه گردان و ثابت را **stage** می‌نامند و همانطور که در منحنی قبل می‌بینید هوا ضمن عبور از روتور هم سرعت محوری و هم فشارش زیاد شده ولی در **stator** سرعت محوری کاهش و فشار باز هم افزایش می‌یابد. بنابراین در طول کمپرسور سرعت محوری هوا تقریباً ثابت اما فشارش پیوسته اضافه می‌شود. به منظور تضمین جریان هوای منظم و جلوگیری از واماندگی مقدار افزایش فشار هوا در هر **stage** کم و حدود 10 الی 20 درصد یعنی 1.1:1 و 1.2:1 است از این رو کمپرسورها از تعداد زیادی **stage** ساخته میشوند تا ضریب تراکم مورد نظر حاصل گردد اما به هر حال تعداد **stage** ها از حدی نمی‌تواند بیشتر شود زیرا به علت افزایش شدید فشار و دانسیته هوا ردیف‌های عقب قادر به انجام وظیفه ایده‌آل نبوده و ممکن است واماندگی صورت پذیرد و به همین دلیل است که کمپرسورها



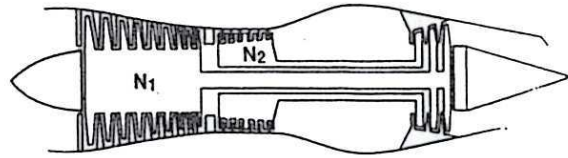
VARIABLE STATOR VANES

دو محوری (**twin spool**) و حتی سه محوری (**triple spool**) ساخته میشوند که این تکنیک نیز یکی از روش‌های افزایش راندمان و انعطاف پذیری موتور و جلوگیری از واماندگی است.

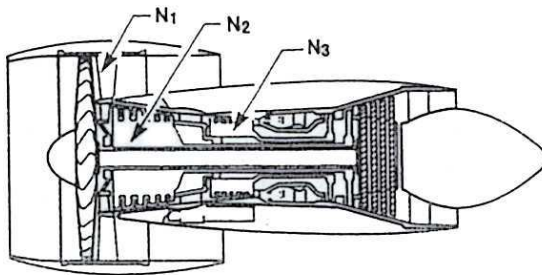
Hint: در موتورهای نسل جدید هم چون **R.R. Trent** با استفاده از آئرو دینامیک پیشرفته این ضریب به **1.35:1** افزایش یافته و این موتور به ضریب تراکم خیره کننده بیش از **50:1** دست یافته است که ضمن افزایش تراست موجب کاهش **sfc** نیز شده است. ضریب کنارگذر **11:1** این موتورها باعث کاهش شدید صدا و بهبود راندمان رانشی شده است.



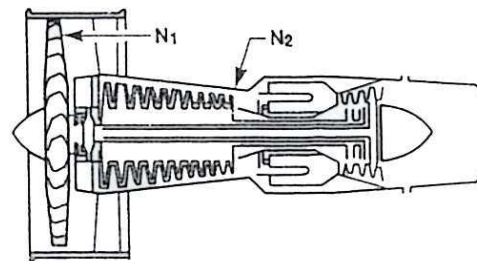
**A) single-spool compressor**



**B) twin-spool compressor**



**C) triple-spool compressor**



**D) twin-spool compressor (geared-fan)**

stage - 1	$14.7 \times 1.2 = 17.64 \text{ psi}$
stage - 2	$17.64 \times 1.2 = 21.17 \text{ psi}$
stage - 3	$21.17 \times 1.2 = 25.40 \text{ psi}$
stage - 4	$25.40 \times 1.2 = 30.48 \text{ psi}$
stage - 5	$30.48 \times 1.2 = 36.57 \text{ psi}$
.....	
stage - 10	$75.85 \times 1.2 = 91.02 \text{ psi}$
stage - 11	$91.02 \times 1.2 = 109.22 \text{ psi}$
stage - 12	$109.22 \times 1.2 = 131.07 \text{ psi}$
stage - 13	$131.07 \times 1.2 = 157.28 \text{ psi}$
$\text{compression ratio} = \frac{157.28}{14.7} = 10.7 : 1$	

مثال - یک کمپرسور **13** مرحله‌ای دارای ضریب تراکم **1.2** حول هر مرحله بوده و اگر فشار هوای ورودی **14.7 psi** باشد، فشار نهائی و ضریب تراکم کمپرسور چقدر است؟

توجه نمایید که افزایش فشار حول **stage** اول **17.6-14.7=2.9psi** و حول **stage** آخر برابر **157.3-131.1=26.2psi** است یعنی در حالیکه ضریب تراکم هر دو **1.2:1** است مقدار افزایش فشار حول **stage** آخر بمراتب بیشتر بوده و این نکته صحت مطالب فوق‌الذکر را نشان می‌دهد.

## Advantages and disadvantages of axial flow compressor :

A) There are several advantages of the axial flow compressor. They are :

1. high peak efficiency (i.e. compressor pressure ratio), created by its straight through design;
2. higher peak efficiencies (pressure) attainable by addition of compression stage if desired ;
3. small frontal area and resulting low drag.

B) The disadvantages of the axial flow compressor are :

1. difficulty and high cost of manufacture ;
2. relatively high weight ;
3. high starting power requirements ;
4. low pressure rise per stage (approximately 1.3:1 maximum)
5. good compression in the cruise to take off power range only.

## Advantages/ disadvantages of centrifugal flow compressor :

A) The advantages of the centrifugal compressor are as follows :

1. high pressure rise per stage : up to 10:1 and 15:1 in a dual stage ;
2. good efficiency (compression) over a wide rotational speed range, idle to full power (approximately 1.3 mach tip speed) ;
3. simplicity of manufacture and low cost, compared to the axial flow compressor ;
4. low weight
5. low starting power requirements .

B) Disadvantages are as follows :

1. large frontal area for a given airflow ;
2. more than two stages is not practical because of the energy losses between stages.



## Outlet Guide Vanes

آخرین ردیف تیغه‌های ثابت کمپرسور است که چرخش هوا را گرفته و در طول خط مستقیم آنرا به **diffuser** می‌فرستد. دیفیوزر نیز واگرا است که وظیفه آن باز هم گرفتن سرعت هوا و افزایش فشار آن است تا به محفظه احتراق تحویل داده شود و بطوریکه بعداً خواهیم دید هنوز هم سرعت هوا برای احتراق زیاد بوده و مجدداً به طرقی که تشریح خواهد شد در محفظه احتراق هم سرعت هوا کاهش داده شده و آماده احتراق میگردد.

**Hint**: کمپرسوری که شرح آن رفت معروف به **disk type** است اما در بعضی از انواع تیغه‌ها مستقیماً به محور کمپرسور متصل است که به این نوع **drum type** گویند. ضمناً محور کمپرسور که بخشی از محور اصلی موتور است از آلیاژهای مخصوص فولاد به صورت **hollow** ساخته شده و بر روی **roller bearings** و **ball bearings** قرار می‌گیرد.

## محاسن و معایب

این نوع کمپرسور نسبت به نوع گریز از مرکز دارای مزایای متعددی است مثلاً **frontal area** آن کمتر است پس پسای کمتری ایجاد میکند. ضریب تراکم آن بیشتر است پس تراست بیشتری تولید کرده، و از این رو کارائی آن بالا بوده پس مصرف سوخت ویژه آن کمتر است ولی چون مکانیزم ظریف و حساسی دارد زودتر **FOD** شده و نیز طراحی و ساخت آن مشکل‌تر و قیمت آن بیشتر و تعمیر و نگهداری آن مفصل‌تر است. بطور کلی این نوع کمپرسور مخصوص موتورهای بزرگ و قوی است.

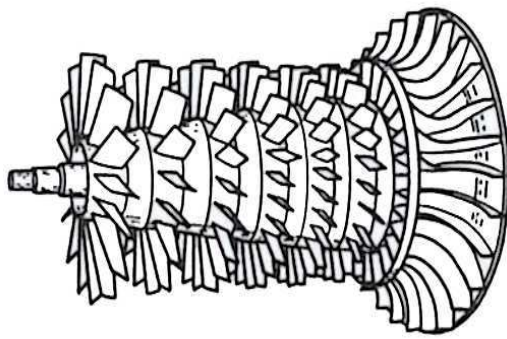
## بالانس کمپرسور

واضح است که کمپرسور قطعه‌ای سنگین و دوار است پس باید به منظور جلوگیری از لرزش و پیامدهای آن بالانس باشد و این بالانس به صورت استاتیک و دینامیک صورت می‌پذیرد. در حالت استاتیک هر یک از دیسک‌ها با تیغه‌هایشان بالانس میشوند و در حالت دینامیک مجموعه کل کمپرسور روی دستگاه سوار شده و با دور بالا آن را چرخانده و با کم و زیاد کردن **balancing plugs** اقدام به بالانس مینمایند.

## کمپرسور ترکیبی

بمنظور سود بردن از محسنات متعدد هر دو نوع کمپرسور و نیز رهایی از برخی معایب آنها کمپرسور ترکیبی طبق تصویر طراحی گردید. از این طرح در سال‌های گذشته در بسیاری موتورهای جت کوچک برای نصب در هواپیماهای جت اختصاصی و نیز هلیکوپتر استفاده شده است. طبق تصویر کمپرسور محوری در جلو قرار گرفته و با وجود سطح مقطع کوچک بخاطر سرعت خطی بالا **mass flow** بالائی تولید می‌نمایند. قسمت **centrifugal** این هوا را تحویل گرفته و در یک مرحله ضریب تراکم بمراتب بالاتری را در مقایسه با کمپرسور محوری موجب میگردد. کمپرسور ترکیبی بخصوص برای موتورهای جت دارای محفظه احتراق **reverse flow** مناسب است. این نوع موتور دارای

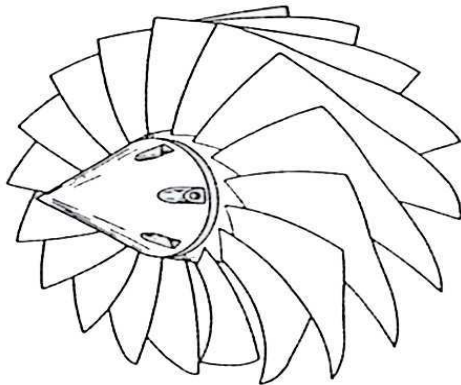
محسناتی همچون طول کمتر و در نتیجه وزن کمتر بوده ولی بمنظور در بر گرفتن این نوع محفظه احتراق با قطر بیشتری طراحی میشود بنابراین استفاده از کمپرسور گریز از مرکز که با توجه به ماهیت آن دارای قطر بمراتب بیشتری از کمپرسور محوری معادل خود میباشد. در اینجا ایرادی محسوب نخواهد گردید.



**Combination axial-centrifugal flow compressor.**

## کمپرسور مختلط

این یک کمپرسور با تکنولوژی پیشرفته است که به جریان هوا هم به طریق گریز از مرکز و هم محوری انرژی وارد

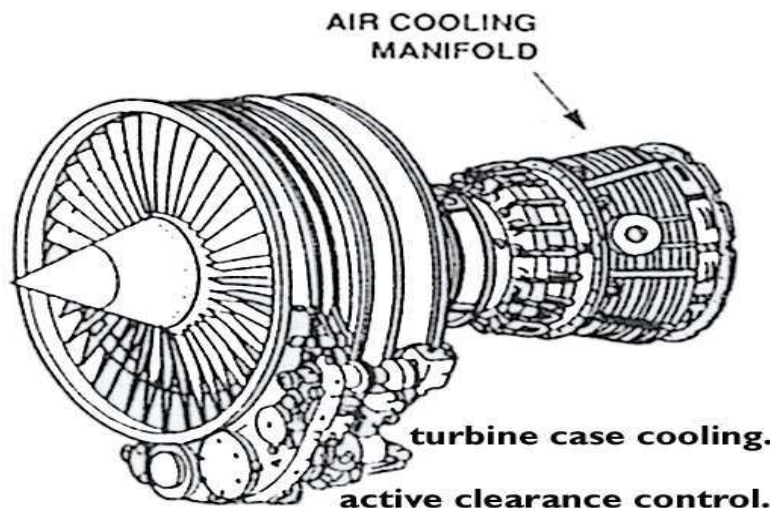


**Mixed flow compressor**

میسازد. این نوع کمپرسور ابتدا در دهه 50 میلادی مورد مطالعه قرار گرفت ولی به علت ضعف تکنولوژی در آن زمان تولید آن به علت راندمان پائین متوقف شد. گرچه فعلاً از این نوع کمپرسور در موتورهای پروازی استفاده نمیشود ولی با توجه به پیشرفتهای حاصله احتمال استفاده از آن در موتورهای کوچک در آتیه نزدیک می‌رود.

## Active clearance Control

این یک ابتکار تازه بکار رفته در موتورهای جدید، بمنظور بهبود فرآیند تراکم است. طبق تصویر یک چنین سیستمی هوای خنک را در شبکه لوله کشی اطراف موتور جاری می‌سازد و در نتیجه اثر خنک کنندگی آن پوسته خارجی کمپرسور در سطحی مطلوب جمع گشته و **clearance** ایده‌آل بین نوک تیغه‌های کمپرسور و پوسته آن حفظ میگردد



این سیستم مقدار جریان هوا را بطریقی برنامه ریزی مینماید تا ضریب تراکم بهینه کمپرسور را در قدرت‌های مختلف موتور فراهم سازد بدین طریق راندمان بهتر موتور و در نتیجه **sfc** آن کمتر حاصل خواهد شد. از این تکنیک طبق تصویر در پوسته توربین نیز استفاده شده و **tip loss** در کلیه قدرت‌های موتور حداقل خواهد بود.

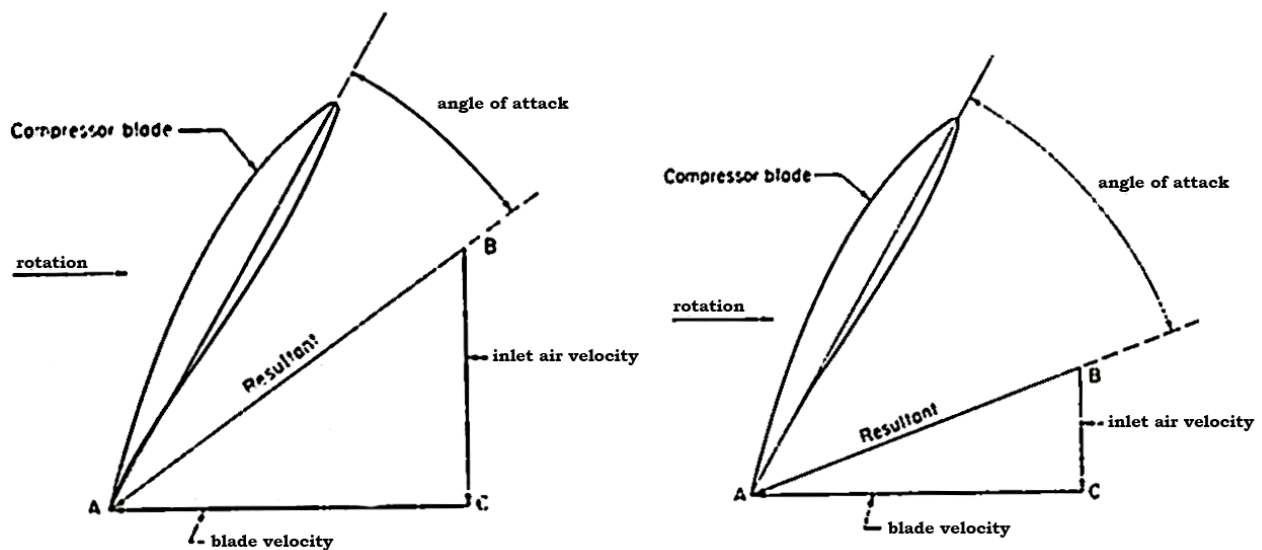
# فصل چهارم

## واماندگی کمپرسور

میدانیم که اگر زاویه حمله یک ایرفویل هم چون بال از حد معینی تجاوز نماید جریان منظم هوا حول آن بهم خورده و دچار واماندگی خواهد شد. این موضوع برای کمپرسور نیز صادق است و پدیده‌ای بنام واماندگی کمپرسور نکته‌ای آشناست و طبیعی است که رویداد آن باعث خلل در کار منظم موتور خواهد شد. اصطلاحاً وقتی جریان منظم هوا در چند ردیف اول بهم بخورد به آن واماندگی گفته و اگر این مسئله برای همه **stage** ها روی دهد به آن **surge** گویند که علائم آن به شکل زیر ظاهر میشود:

- (A) EGT زیاد شده و عقربه آن می‌لرزد.
- (B) کمپرسور می‌لرزد چون جریان هوای آن مغشوش شده است.
- (C) عقربه دورسنج می‌لرزد زیرا موتور نرم کار نمی‌کند.
- (D) موتور صدای شدیدی می‌کند (**sonic bang**)
- (E) تراست موتور کم میشود.

Hint 1 : اجسام چرخان همچون ملخ و تیغه کمپرسور دو حرکت دارند یکی چرخشی و دیگری رو به جلو بنابراین با دو جریان هوا مواجه بوده و برآیند این دو بردار سرعت هوا، طبق تصویر باد نسبی را تشکیل میدهد. و تغییر هریک از این سرعتها میتواند مقدار و جهت باد نسبی را تغییر داده و در رابطه با واماندگی کمپرسور این نکته مهم را باید دقیقاً در مد نظر داشت زیرا تغییری نامناسب در هریک از این دو عامل میتواند باعث واماندگی شود.

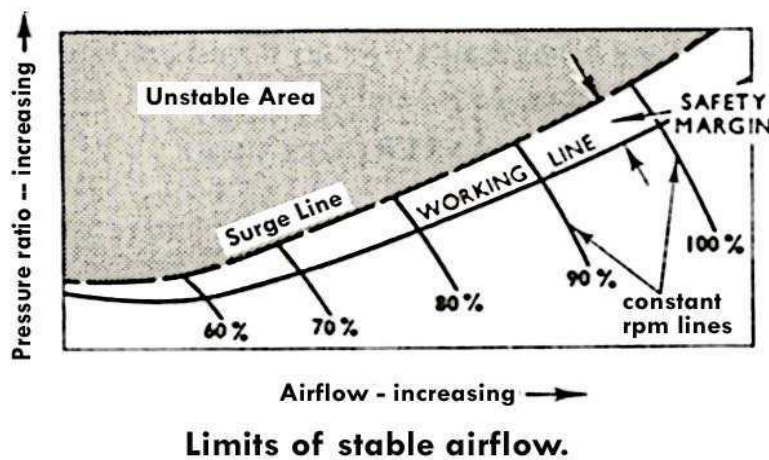


Hint 2 : اگر دور موتور (**rpm**) زیاد شود زاویه حمله کمپرسور زیاد میشود و بالعکس و اگر سرعت هوای ورودی زیاد شود زاویه حمله کمپرسور کم میشود و بالعکس. برای درک این حقیقت مهم به دیاگرام برداری توجه نمائید.

## علل واماندگی کمپرسور

1. **intake icing** : همانطوریکه میدانید دهانه ورودی موتورهای جت هم چون لبه حمله بال در معرض یخ زدن قرار دارند و اگر چنین شود جریان منظم هوای ورودی بهم خورده و میتواند موجب واماندگی شود. به همین خاطر است که ورودی موتورهای جت را با هوای گرم تغذیه میکنند و این هوای گرم از **stage** های عقب کمپرسور گرفته میشود.
2. مانورهای شدید هواپیما میتواند جریان منظم هوای ورودی را مختل کرده و باعث واماندگی کمپرسور شود.
3. تنظیم نبودن **FCU** میتواند به هنگام شتاب گیری موجب واماندگی و **surge** شود.
4. اگر به هر علتی زاویه حمله تیغه‌های کمپرسور از حدی بیشتر شود، درست مثل بال کمپرسور نیز دچار واماندگی خواهد شد.

5. همانطوری که در تصویر دیده میشود چنانچه رابطه بین **rpm** و **airflow** و **pressure ratio** کمپرسور بهم بخورد احتمال واماندگی کمپرسور می‌رود و موتورهای جت امروزی را طوری میسازند که بین



**surge line** و **working line**

حاشیه امنیت (**safety margin**)

کافی وجود داشته باشد. در اینجا نباید از اهمیت ضریب تراکم غافل بود و بهمین خاطر محور عمودی به آن اختصاص یافته زیرا که در موتور جت **axial flow** ضریب تراکم ثابت نبوده و تابع **rpm** است.

## واماندگی گذرا

واماندگی کمپرسور همیشه شدید نیست که موجب صدمه و حتی از کار افتادن موتور گردد بلکه اغلب اوقات بصورت خفیف و ملایم نیز روی میدهد که نشان‌دهنده‌های کابین آنرا نشان نمیدهند و بآن واماندگی گذرا میگویند این واماندگی‌ها معمولاً مضر به حال موتور نبوده و غالباً بعد از یک یا دو ضربه خود را اصلاح می‌نمایند.

## روش‌های جلوگیری از واماندگی کمپرسور

برای جلوگیری از واماندگی کمپرسور که پدیده نامطلوبی است از روش‌های زیر استفاده میشود:

- (1) **variable inlet guide vanes** : همانطور که قبلاً شرح دادیم متغیر بودن این تیغه‌ها مزیتی است که باعث کار بهتر کمپرسور میشود. مثلاً در دورهای کم که موتور به هوای کمی نیاز دارد این تیغه‌ها تقریباً بسته هستند ولی وقتی دسته گاز را جلو می‌دهیم و دور زیاد میشود بطور اتوماتیک این تیغه‌ها باز میشوند تا هوا با زاویه حمله ایده آل (2 تا 4 درجه) با اولین ردیف روتور ملاقات کرده و کمپرسور با حداکثر بازدهی کار نماید.
- (2) **variable stator blades** : واضح است که اگر تیغه‌های ثابت نیز متغیر ساخته شوند نقش مؤثری در تنظیم جریان هوا داشته و از واماندگی جلوگیری می‌نمایند.
- (3) **twin spool compressor** : همانطور که گفتیم این نوع موتورها دو کمپرسور جدا از هم **LP** و **HP** دارند که دور **HP** بیشتر از **LP** بوده لذا بخصوص در دورهای کم میتواند هوای فرستاده شده توسط کمپرسور **LP** را از خود عبور داده و خطر واماندگی کاهش بیابد. در بعضی از این موتورها دو کمپرسور عکس هم می‌چرخند که هدف از این تکنیک بیشتر مقابله با **gyroscopic load** می‌باشد.
- (4) **air bleed valves** : این **valve** ها روی پوسته کمپرسور قسمت وسط نزدیک **stage** های عقب قرار داشته و در دورهای کم (**off - design**) بطور اتوماتیک در وضعیت باز قرار دارند لذا هوای اضافه بر ظرفیت قسمت‌های عقب کمپرسور به اتمسفر و در موتورهای **by-pass** به **by-pass duct** فرستاده میشود. دلیل این مسئله این است که مسیر **annulus** کمپرسور که به سمت عقب همگرا میشود برای ضریب تراکم **design** موتور که در دور **100%** حاصل میشود طراحی شده است و در دورهای پائین چون هوا به اندازه کافی فشرده نمیشود حجم آن برای این مسیر زیاد بوده پس باید به خارج از موتور **bleed** شود. در این حالت جریان هوا در **stage** های عقب کاهش و در **stage** های جلو افزایش یافته و در نتیجه از **choke** شدن **stage** های عقب به علت حجم زیاد هوا و واماندگی **stage** های جلو به علت **low mass airflow** جلوگیری به عمل می‌آید. اما وقتی دور به **100%** نزدیک میشود (**design conditions**) به طور اتوماتیک بسته میشوند. **air bleed valves** به صورت مکانیکی - نیوماتیک و یا هیدرولیکی کار میکنند و برای آگاهی از جزئیات عملکرد آنها بایستی به **manual** موتورهای مربوطه ارجاع شود. در بعضی از موتورها این مکانیزم همراه با **variable inlet guide vanes** هماهنگ کار کرده و به آن **air flow control system** می‌گویند. ضمناً در بعضی موتورها به عوض **bleed valves** از **bleed Band** استفاده می‌شود. موتورهای بزرگ و پیشرفته نظیر **JT9D** دارای چند عدد **bleed valve** در طول کمپرسور هستند که با افزایش دور موتور به ترتیب شروع به بسته شدن نموده و در دور **max** همگی بسته گشته و موجب عملکرد بهتر موتور می‌گردند.