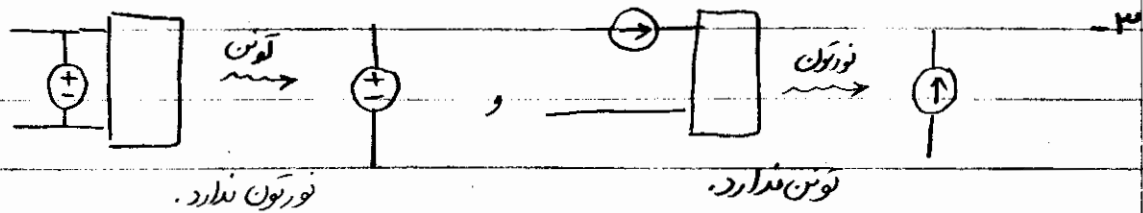
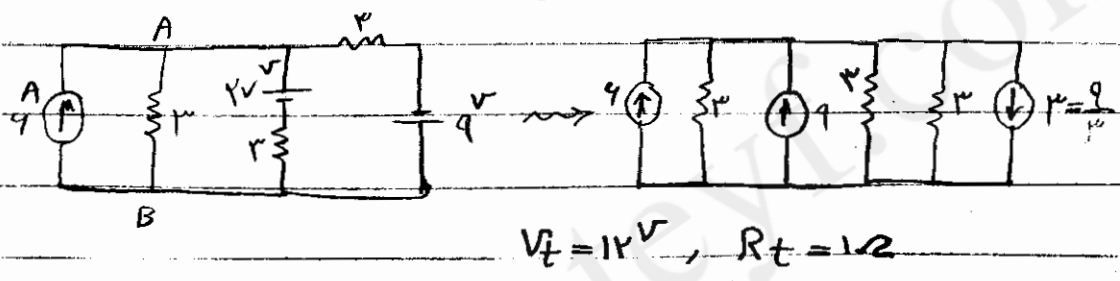


۲- چون منبع مستقل ندارد، V_t آن صفر است. $R_t = \frac{V_{oc}}{i} = ?$

$i = i_x + \frac{V_{oc}}{\infty} + \frac{V_{oc} - 12 \cdot i_x}{10}$, $i_x = \frac{V_{oc}}{1000} \rightarrow R_t = 100 \Omega$



لذا منبع ولتاژ عموماً موازی با مقاومت نیست و منبع جریان سری با مقاومت.



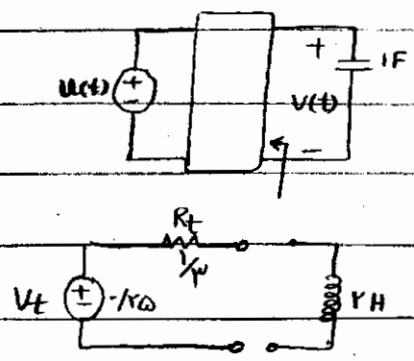
تست بوده:

$v(t) = 125(1 - e^{-t/4})u(t)$

$\tau = \frac{1}{\omega} = R_t C$

$C = 1F \rightarrow R_t = \frac{1}{4} \Omega$

$V(0) = 0$, $V(\infty) = 125V = V_t$



$\tau = \frac{L}{R} = \frac{2}{1/4} = 8$, $V_p = 0 = V(\infty)$, $V(t) = V_p + V_h$

$V_h = k e^{-t/4}$, $v(0^+) = 0$ مدار معادل در $t=0^+$ برای سلف

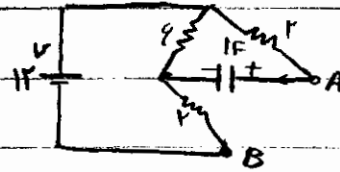
$k = \frac{1}{4}$

$\rightarrow v(t) = \frac{1}{4} e^{-t/4}$

$0 < t < t_1$ $\begin{cases} \text{بسته } S_1 \\ \text{باز } S_2 \end{cases}$

۱۳- فرض کنیم S_2 در t_1 بسته شود.

$$\tau = [(4 \parallel 2) + 2] \times 1F = 3.5 \text{ s}$$



$$V_{cp} = V_C(\infty) = \frac{4}{4+2} \times 12 = 9$$

$$V_{ch} = k e^{-t/\tau} \rightarrow V_C(t) = k e^{-t/\tau} + 9$$

$$V_C(0) = 0 \rightarrow k = -9$$

$$\rightarrow V_C(t) = 9(1 - e^{-t/\tau}), \quad 0 < t < t_1$$

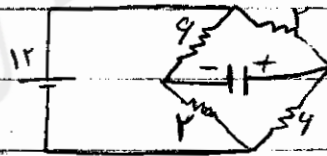
$$V_{AB} = -\left(C \frac{dV_C}{dt}\right) \times 2 + 12 = 12 - \frac{2C}{V} e^{-t/\tau}$$

$$V_{AB}(t_1) = 9 \text{ V} \rightarrow t_1 = 1.89 \text{ s}$$

مدار معادل برای بعد از زمان t_1 :

$$\tau = C(2 \parallel 4 + 2 \parallel 2) = 3 \text{ sec}$$

$$V_{cp} = V_C(\infty) = \frac{4}{4+2} \times 12 - \frac{2}{4+2} \times 12 = 9$$



$$\rightarrow V_C(t) = 9 + k_2 e^{-t/\tau}$$

$$V_C(t_1^-) = 9(1 - e^{-t_1/3.5}) = V_C(t_1^+) = 9 + k_2 e^{-t_1/3.5}, \quad t_1 = 1.89 \text{ s}$$

$$\rightarrow k_2 = -2.25 e^{t_1/3.5} \rightarrow V_C(t) = 9 - 2.25 e^{\frac{1.89-t}{3}}$$

۱۱- تحت شرایط اولیه صفر، الیاس بهترین را محل خواهد بود:

$$V_0 = 1 \Omega \times \frac{1 \parallel 2 \text{ S}}{1 \parallel 2 \text{ S} + 1 \parallel 1 \text{ S} + 1 \Omega} \times I_S$$

تقسیم جریان:

$$\rightarrow \frac{V_0}{I_S} = \frac{2 \text{ S}^2 + 2 \text{ S}}{4 \text{ S}^2 + 5 \text{ S} + 2} \rightarrow 4 \ddot{V}_0 + 7 \dot{V}_0 + 2 V_0 = 2 \ddot{I}_S + 2 \dot{I}_S$$

$$i(0^-) = \frac{12}{\text{مجموع مقاومتها}} = 1 \text{ A}$$

$$V_C(0^-) = 3 \text{ V}$$

۱۴

تا زمانی که مقاومت داریم، همس در جریان سلف و ولتاژ خازن نخواهیم داشت. مگر در شرایط

استناد مثل مسئله ۱۵ ، $i(t^+) = i(t^-)$ ، $V_C(t^-) = V_C(t^+)$

$$e(t^+) = 12 - 1 \times i(t^+) - V_C(t^+) = 1 \text{ V}$$

$$e(t) = 12 - 1 \cdot i(t) - V_C(t) \rightsquigarrow \dot{e}(t) = -\dot{i}(t) - \dot{V}_C(t)$$

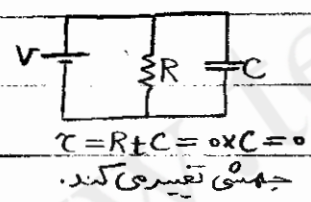
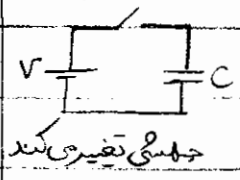
$$e'(t^+) = 0 - \frac{di}{dt}(t^+) - \frac{dV_C}{dt}(t^+)$$

$$e(t^+) = 1 \cdot \frac{di}{dt}(t^+) + 2i(t^+) \rightsquigarrow 1 = \frac{di}{dt}(t^+) + 2 \rightsquigarrow \frac{di}{dt}(t^+) = -1$$

$$i_C = C \frac{dV_C}{dt} \rightsquigarrow \frac{dV_C}{dt}(t^+) = \frac{i_C(t^+)}{C} = \frac{i(t^+) - \frac{V_C(t^+)}{2}}{2} = 0$$

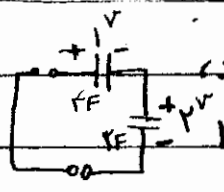
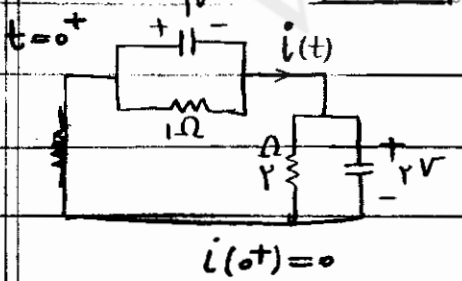
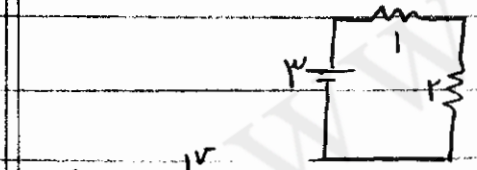
$$\rightsquigarrow e'(t^+) = -1 \text{ V}$$

صورت نهایی عدد
 $q = i \cdot t$



۱۵- چون جریان بینهایت است ولتاژ خازن جهتش تغییر می کند

مدل مدار برای $t = 0^-$



وقتی دوسر دو خازن اتصال کوتاه می شود، جریان در لحظه ۰ بینهایت شده و خازن ها دشارژی شوند و در لحظه ۰+ جریان صفر خواهد بود

در مدار مسئله هم جریان $i(t^+)$ برابر صفر است. اگر مقاومت قوی تر در لحظه وجود داشته باشد استخوان صفر و دشارژ ناگهانی انجام نمی گرفت

تفسیر کاربردی:

برای اینکه بفهمیم ولتاژ چیست در اینجا به جای خازن سیم (اتصال کوتاه) قرار می دهیم و سپس جریان را محاسبه کنیم. اگر جریان صفر شد، ولتاژ جهتش تغییر خواهد کرد

$$i(0^+) = 0, \quad v_{C1}(0^+) = 0, \quad v_{Cr}(0^+) = 0 \quad -14$$

$$i' = \frac{V_L}{L}, \quad v_{C1} = v_L + v_{Cr}$$

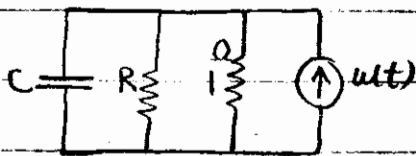
$$t=0^+ \rightarrow 0 = v_L + 0 \rightarrow i'(0^+) = 0$$

$$v'_{C1} = v'_L + v'_{Cr} \rightarrow \frac{ic_1}{C_1} = L i'' + \frac{ic_r}{C_r}$$

$$ic_1(0^+) = \frac{12}{2} = 6A, \quad ic_r(0^+) = \frac{12}{3} = 4A, \quad C_1 = C_r = 1F$$

$$\rightarrow 6 = i'' + 4 \rightarrow i''(0^+) = 2A$$

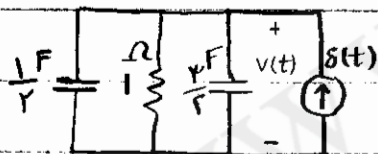
17- از آنجا که ولتاژ پیوسته است، مدار شبکه N خازنی خواهد بود.



$$\tau = (R \parallel L) C = \frac{1}{4}$$

$$v(\infty) = \frac{1}{2} v = (1 \parallel R) \times 1A \rightarrow R = 1 \Omega$$

$$\rightarrow C = \frac{1}{4} F$$



$$\tau = \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2}\right) \times 1 \Omega = 1s$$

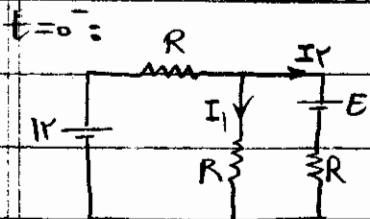
با استفاده از تفسیر کاربردی مشخص می شود $v_p = v(\infty) = 0$

$$v_C(0^+) = \frac{1}{C} \int \delta(t) dt = \frac{1}{C} = \frac{1}{2} V$$

که جهش ولتاژی داریم

$$\rightarrow v(t) = \frac{1}{2} e^{-t/\tau} \neq 0 = \frac{1}{2} e^{-t/1}$$

دلیل مولتی کشیدنی R و C این است که می خواهیم $v(t)$ دقیقاً ولتاژ دوسر خازن باشد.



$$\begin{cases} 12 = R(I_1 + I_2) + RI_1 \\ RI_1 = E + RI_2 \end{cases} \quad -1A$$

$$\rightarrow I_1 = \frac{12+E}{2R}, \quad I_2 = \frac{12-2E}{2R}$$

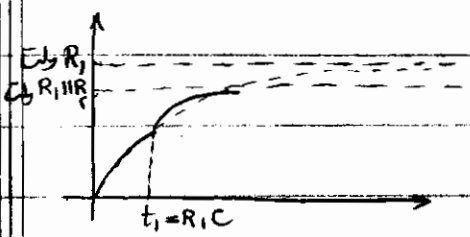
در نتیجه در $t=0^+$ باید $-I_2 = I_1$ باشد تا ولتاژ ضرب در ab نداشته باشیم پس قبل

از $t=0$ یعنی در $t=0$ هم باید این شرط برقرار باشد.

$$\rightarrow I_1 + I_2 = 0 \rightarrow E = 24$$

۱۹- باید در لحظه t_1^- ولتاژ برابر $(R_1 || R_r)$ ولت باشد

با اضافه شدن R_r نیز ولتاژ ثابت میماند.



$$V(t) = R_1 (1 - e^{-t/R_1 C})$$

$$t = t_1^- : V(t_1^-) = R_1 (1 - e^{-1}) = R_1 || R_r \rightsquigarrow R_r = (e-1) R_1$$

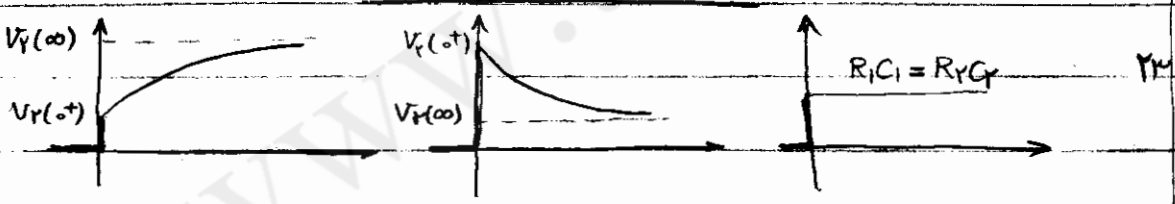
۲۰- برای اینکه تابع تبدیل مقادیر ثابت باشد، حتماً باید صورت و مخرج هم درجه باشند.

$$\frac{V_r}{V_i} = \frac{R_r || \frac{1}{C_r s}}{R_r || \frac{1}{C_r s} + R_1 || \frac{1}{C_1 s}} = \frac{R_r (1 + R_1 C_1 s)}{R_1 + R_r + R_1 R_r (C_1 + C_r) s} = K$$

$$\rightsquigarrow \begin{cases} K(R_1 + R_r) = R_r \\ K R_1 R_r (C_1 + C_r) = R_1 R_r C_1 \end{cases} \rightsquigarrow K = \frac{R_r}{R_1 + R_r} = \frac{C_1}{C_1 + C_r}$$

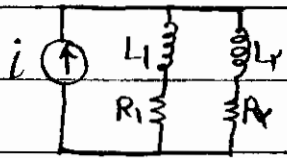
$$\rightsquigarrow R_1 C_1 = R_r C_r$$

پس صفرها و قطبها باید منطبق بر هم باشند.

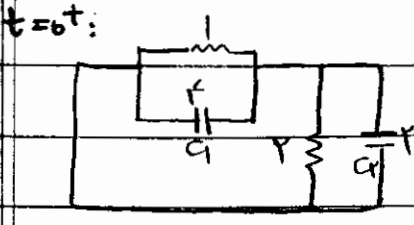


$$\tau = (R_1 || R_r) (C_1 + C_r)$$

$$V_r(t^+) = \frac{C_1}{C_1 + C_r} \times 1, \quad V_r(\infty) = \frac{R_r}{R_1 + R_r} \times 1$$



$$\frac{L_1}{R_1} = \frac{L_r}{R_r} \quad \text{دو گان مدار فوق}$$



۲۱- چون $R_1 C_1 = R_r C_r$ پس مدار دقیقاً ویدی و ادنیال می کند
منطبق بر آن است (از نظر ولتاژ V)

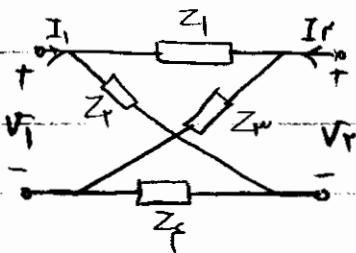
$$V_{C_1}(t^+) = 1^V, \quad V_{C_1}(t^-) = r^V$$

$$t \gg 0 : i(t) = K\delta(t) \quad , \quad -V_{C1}(t) = +V_{C2}(t)$$

$$\rightarrow -\frac{1}{C_1} \int K\delta(t)dt + V_{C1}(0^-) = +\frac{1}{C_2} \int K\delta(t)dt + V_{C2}(0^-)$$

$$\rightarrow K = -f \quad \rightarrow i(t) = -f\delta(t)$$

$$\begin{cases} i(t) = 0, & t < 0 \\ i(t) = -f\delta(t), & t \gg 0 \end{cases} \quad \text{جواب:}$$



$$\begin{matrix} Z_1 = Z_2 = Z_A \\ Z_3 = Z_4 = Z_B \end{matrix} \rightarrow \begin{bmatrix} V_2 \\ V_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{Z_B + Z_A}{r} & \frac{Z_B - Z_A}{r} \\ \frac{Z_B - Z_A}{r} & \frac{Z_B + Z_A}{r} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix}$$

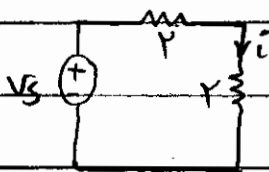
در حالت بدون بار $I_2 = 0 \rightarrow \frac{V_2}{V_1} = \frac{Z_B - Z_A}{Z_B + Z_A} \frac{I_1}{I_1} = \frac{Z_B - Z_A}{Z_B + Z_A}$

$$H = \frac{r + \frac{1}{r} s - r}{r + \frac{1}{r} s + r} = \frac{1 + fs}{1 + fs} \quad \text{در این سوال}$$

$$H = \frac{I}{V_S} = K \quad \text{راه عمومی معادلات گره و حلقه}$$

راه خاص:

اگر r برابر باشد، اختلاف پتانسیل بین دو سر مجموعه خازن و سلف صفر شده، هیچ جریانی



از آن عبور نمی کند پس مدار تبدیل می شود به:

که در آن $\frac{I}{V_S}$ ثابت است

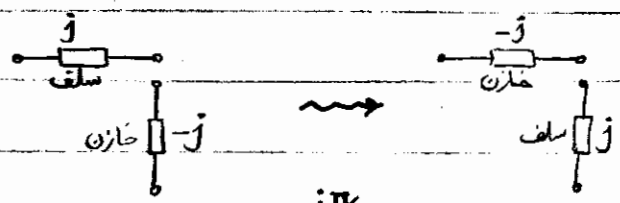
رأسمدارا

۲۸- از لاپلاس مجلی شود. $A \cos(\omega t + \varphi) \rightarrow A |H(j\omega)| \cos(\omega t + \varphi + \angle H(j\omega))$

$$V(t) = 3 \sin(t + \pi/4) = 3 \cos(\pi/4 - t - \pi/4) = 3 \cos(\pi/4 - t) = 3 \cos(t - \pi/4)$$

$$\Delta \angle 0 \rightarrow 3 \angle -\pi/4 \rightsquigarrow |H(j\omega)| = \frac{3}{5}, \angle H(j\omega) = -\pi/4$$

$$\rightsquigarrow H(j) = \frac{3}{5} e^{-j\pi/4}$$

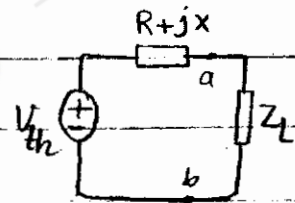


تبدیل مقابل یک حالت خاص است که معادل با تبدیل ω به $-\omega$ است.

$$\rightsquigarrow H(j) = \frac{3}{5} e^{j\pi/4}$$

$$\rightsquigarrow 3 \angle \pi/8 \rightarrow 3 \times \frac{3}{5} \angle \pi/8 + \pi/4 = \frac{9}{5} \angle \pi/8 \rightsquigarrow V(t) = 1.8 \cos(t + \pi/8)$$

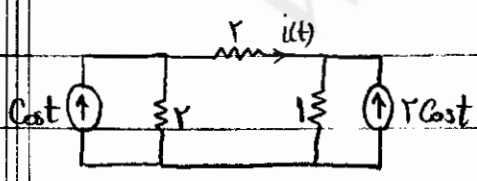
$$Z_L(j\omega) = \infty \rightsquigarrow |V_{ab}| = |V_{th}| = 100$$



$$V_{ab} = \frac{Z_L}{Z_L + R + jX} V_{th}$$

$$\left\{ \begin{aligned} |V_{ab}| = 100 &= \left| \frac{-j\omega}{-j\omega + R + jX} \right| |V_{th}| \\ |V_{ab}| = \frac{100}{\sqrt{2}} &= \left| \frac{-j\omega}{-j\omega + R + jX} \right| |V_{th}| \end{aligned} \right. \rightsquigarrow X = R, R = 2$$

۳۰- منبع و خازنها در حال تشدید هستند

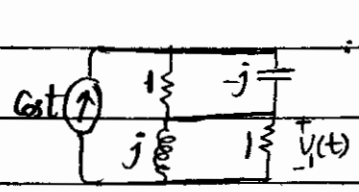


$$\rightsquigarrow i(t) = 0$$

$$P = a_1 \cos(\omega t + \varphi_1) + a_2 \cos(\omega t + \varphi_2) + \dots$$

$$P_{rms} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_T P(t) dt} = \sqrt{\sum a_i^2}$$

$$V_1 = (1 || j) \cdot 1 \angle 0 = \frac{j}{j+1} \cdot 1 \angle 0 = \frac{1}{\sqrt{2}} \angle \pi/4$$



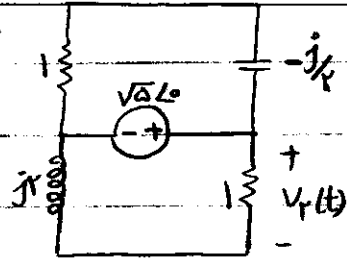
$$\rightsquigarrow V_1(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} \cos(t + \pi/4)$$

جمع آثار

$$V_r = \frac{1}{1+jr} \cdot \sqrt{\omega} L_0 = \frac{1}{\sqrt{\omega}} \angle -\text{Arctg} r \cdot \sqrt{\omega} L_0 = 1 \angle -\text{Arctg} r$$

$$\rightarrow V_r(t) = 1 \cos(\omega t - \text{Arctg} r)$$

$$\rightarrow V_{rms} = \sqrt{\frac{(\frac{1}{\sqrt{r}})^2 + 1^2}{r}} = \frac{\sqrt{r}}{r}$$



$$E_i = \frac{1}{j\omega} (g_m E_i + \frac{E_o}{r}) + E_o \rightarrow \frac{E_o}{E_i} = \frac{j\omega - g_m}{j\omega + \frac{1}{r}} \quad -32$$

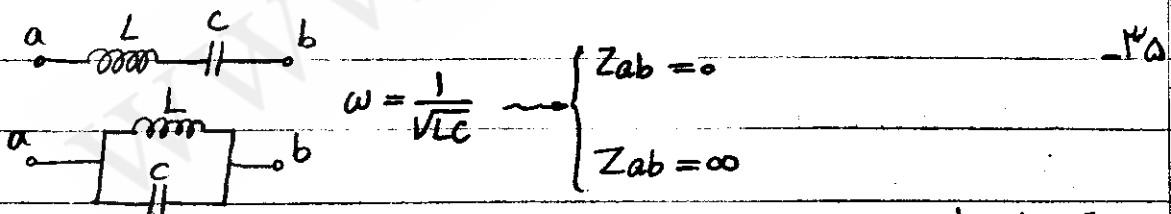
$$\frac{|E_o|}{|E_i|} \geq 1 \rightarrow |g_m| \geq \frac{1}{r}$$

$$\frac{V_o}{I} = \frac{S}{S + \frac{1}{rS} + rS} \times rS = \frac{rS^2}{rS^2 + 1} \quad -33$$

مقدارات درجه ۲ بدون مقاومت
جواب عمومی همواره دانی است.

$$rS^2 + 1 = 0 \rightarrow S = \pm \frac{j}{r}$$

$$\rightarrow \left. \begin{aligned} V_{oh} &= B_1 \cos\left(\frac{1}{r}t + \delta\right) \\ V_{op} &= B_2 \cos(\omega t + \phi) \end{aligned} \right\} \oplus \text{ جواب حالت دانی}$$



$$\left\{ \begin{aligned} Z_{ab} &= 0 \\ Z_{ab} &= \infty \end{aligned} \right.$$

دوست جواب دارد :

$$\left\{ \begin{aligned} 1 &= \frac{1}{\sqrt{r} L_1} \\ r &= \frac{1}{\sqrt{r} L_2} \end{aligned} \right. \textcircled{1} \rightarrow \left\{ \begin{aligned} L_1 &= r \\ L_2 &= 1 \end{aligned} \right. \quad \cdot \quad \left\{ \begin{aligned} r &= \frac{1}{\sqrt{\frac{1}{r}} L_1} \\ 1 &= \frac{1}{\sqrt{\frac{1}{r}} L_2} \end{aligned} \right. \rightarrow \left\{ \begin{aligned} L_1 &= \frac{1}{r} \\ L_2 &= \frac{1}{r} \end{aligned} \right. \textcircled{2}$$

$Z=Y \rightarrow Z=Y=1$
 $Z=Y$

$Z = (R + j\omega L) \parallel (R + \frac{1}{j\omega C}) = \frac{RCLs^2 + (RC + L)s + R}{LCS^2 + YRCs + 1} = 1$ - ۳۴

$\rightarrow (RCL - LC)s^2 + (RC + L - YRC)s + (R - 1) = 0$

$\rightarrow R=1, C=1$

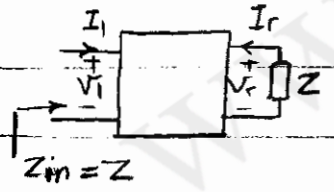
$Z = (R_1 + LS) \parallel (R_2 + \frac{1}{CS}) = \frac{R_1CS^2 + (R_1R_2C + L)s + R_1}{LCS^2 + (R_1 + R_2)CS + 1} = K$ - ۳۷

$\rightarrow R_1 = K, R_2 = Y \rightarrow K = Y$

$\rightarrow \begin{cases} K(R_1 + R_2)C = R_1R_2C + L \\ KLC = R_1L \end{cases} \rightarrow C = 1/K$

$\begin{bmatrix} \frac{Z_B + Z_A}{r} & \frac{Z_B - Z_A}{r} \\ \frac{Z_B - Z_A}{r} & \frac{Z_B + Z_A}{r} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_r \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} V_1 \\ V_r \end{bmatrix} \rightarrow E_0$, $E_0 = -RI_r$ - ۳۸

برابر کردن در معادله اول $\rightarrow I = \frac{1}{R} E_i \rightarrow \frac{E_i}{RI} = R$



تسویه های با امپدانس ثابت :

$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_r \\ -I_r \end{bmatrix} \rightarrow V_r = -Z I_r$

$\rightarrow Z_{in} = \frac{V_1}{I_1} = \frac{A + B/Z}{C + D/Z}$

$Z_{in} = Z \rightarrow A + \frac{B}{Z} = CZ + D$ در شبکه با امپدانس ثابت :

✓ $iP Z=R=1 \rightarrow A+B=C+D$ شرط با امپدانس ثابت

اگر شبکه فقط LC باشد در آن صورت $\begin{cases} A=D \\ B=C \end{cases}$ (شرط با امپدانس ثابت بودن شبکه LC)

در پس آورد شبکه Lattice رابطه $ZAZB = R^2$ برقرار باشد، چنانچه خروجی R باشد، در ورودی نیز R دیده شود.

$$Z = \frac{k(s+2)(s+4)}{(s+1)(s+3)} \quad , \quad Z(0) = \frac{\Lambda}{\mu} \quad , \quad Z(\infty) = R_1 \parallel \frac{\Lambda}{\mu} \quad - ۳۹$$

از طرفی: $Z(0) = \frac{\Lambda}{\mu} k \quad , \quad Z(\infty) = k$

$$\rightarrow \begin{cases} \frac{\Lambda}{\mu} k = \frac{\Lambda}{\mu} \rightarrow k=1 \\ R_1 \parallel \frac{\Lambda}{\mu} = k \rightarrow R_1 = \Lambda \end{cases}$$

۳۴- اگر $n \neq m$ باشد، $s=0$ ، $s=\infty$ جوابهای صفر و بسینهایت را خواهد داشت که در جوابها نبوده

پس $n=m$ است. $Y_{in}(0) = \frac{a_0}{b_0} = \frac{1}{\mu} \quad , \quad Y_{in}(\infty) = \frac{a_n}{b_m} = \frac{\mu}{\Lambda}$

۳۵- یکی از دوگای پائینی درست است. $Z(\infty) = 0 \quad , \quad Z(0) = R_1$

رسیده موهومی خالص $\mu s^2 + \Lambda s = 0$

۳۶- هیچ مدار RC یا RL صفر موهومی خالص بوجود نمی آورد. پس گزینه سمت راست یا

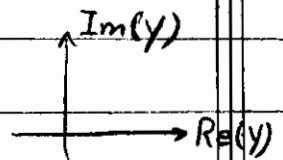
درست است

$$Y_{in}(s) = \left[\left(\frac{1}{r} \parallel \frac{\mu}{s} \right) + \frac{s}{\mu} \right] \parallel \Lambda = \frac{s^2 + 4s + 1\mu}{s^2 + 4s + \mu} \quad - ۴۱$$

$$Y_{in}(j\omega) = \frac{\Lambda - \omega^2 + 4j\omega}{\mu - \omega^2 + 4j\omega}$$

$$= \text{Re}(Y_{in}) + j \text{Im}(Y_{in})$$

$|Y_{in}(j\omega)| \quad , \quad \angle Y_{in}(j\omega)$



هیچکدام

۵۳- در اسلاتورها چون ورودی نداریم، ریشه پاسخ خصوصی نخواهیم داشت.

$$y = y_h + y_p = \sum k_i e^{s_i t}, \quad \text{Re}(s_i) < 0$$

به غیر از دوتا s_i

دومورد از s_i ها به فرم $s_i = \pm j\omega$ هستند که در این صورت:

$t \rightarrow \infty$:

$$y \rightarrow A \cos(\omega t + \varphi)$$

s_i ها فرکانسهای طبیعی شبکه (ریشه معادله مشخصه) هستند. لذا دو فرکانسهای طبیعی باید

معهومی خالص باشند.

$$\frac{V_f}{V_i} \stackrel{\text{دانه در خروجی}}{\text{①}} = \frac{1}{1 + 1/s}, \quad \frac{V_f}{V_i} \stackrel{\text{②}}{=} \frac{(1 + 1/s) \parallel \frac{1}{Cs}}{(1 + 1/s) \parallel \frac{1}{Cs} + R}$$

$$\text{①} \times \text{②} \rightarrow \frac{1}{R} = \frac{s}{(s+1) + Rs(Cs + C + 1)} \rightarrow RCs^2 + s(RC + R - 1) + 1 = 0$$

از راه معادله دیفرانسیل هم که حل کنیم خواهیم داشت:

$$RCV_f'' + (RC + R - 1)V_f' + 1 = 0$$

$$s = j\omega \rightarrow 1 - RC\omega^2 + j\omega(RC + R - 1) = 0$$

$$\begin{cases} 1 - RC\omega^2 = 0 \\ \omega(RC + R - 1) = 0 \end{cases}, \quad \omega = 10 \rightarrow \begin{cases} R = 799 \Omega \\ C = \frac{1}{99} F \end{cases}$$

۵۴- یعنی فقط پاسخ معومی ظاهر شود. چون فرکانسهای طبیعی فقط در پاسخ معومی وجود دارند.

لذا اگر ورودی خاص هم وجود داشته باشد، در خروجی نباید ظاهر شود (خصوصی آن صفر باشد).

اگر خروجی بخوایم صفر شود، فرکانس منبع باید صفر تابع تبدیل باشد.

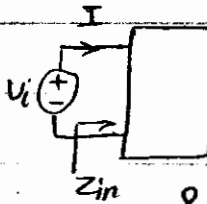
$$e^{s_i t} \rightarrow H(s_i) e^{s_i t}$$

$$\begin{cases} I_s = \frac{V}{1} + 1sV + 1s(V - V_0) = \\ \frac{V_0}{1} - 2V + 1s(V_0 - V) = 0 \end{cases} \rightarrow H(s) = \frac{V_0}{I_s} = \frac{s+2}{s^2+s+1}$$

پس ورودی باید به فرم $i_s(t) = K e^{-\alpha t} u(t)$ باشد که پاسخ خصوصی آن صفر خواهد بود.

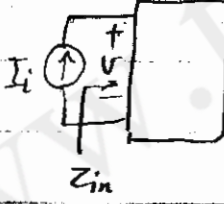
اما میبایست ورودی از هر دو نقطه یک شبکه به شرطی که گراف شبکه تغییر نکند (تایم فرکانسهای طبیعی شبکه را می دهد).

* اگر منبع ولتاژ باشد، ریشه های صورت Z_{in} که قطبهای H می باشند همان فرکانسهای طبیعی می باشند.



$$H = \frac{I}{V_i} = \frac{1}{Z_{in}}$$

* اگر منبع جریان باشد، ریشه های مخرج Z_{in} همان فرکانسهای طبیعی می باشند.



$$H = \frac{V}{I_i} = Z_{in}$$


$$Z_{in} = R \parallel \frac{1}{Cs} = \frac{R/Cs}{R + \frac{1}{Cs}} = \frac{R}{1 + RCs}$$

با منبع جریان ظاهر می شود. $1 + RCs = 0 \rightarrow s = -\frac{1}{RC}$ قطبهای Z_{in}

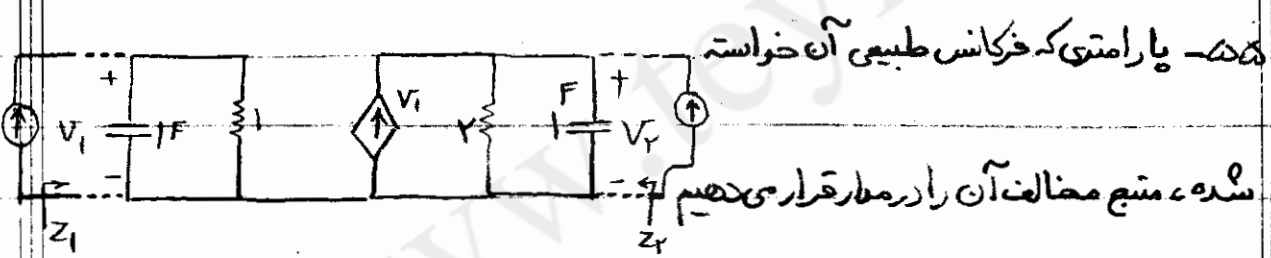
با منبع ولتاژ ظاهر می شود. $\frac{R}{Cs} = 0 \rightarrow s = \infty$ حسب فرکانس $s = -\infty$

دو دسته سوالات رو ببینیم.

الف - در سوالاتی که منبع مدار را نداده اند و همه فرکانسهای طبیعی را می خواهند، در این حالت

از هر دو نقطه ای می توان Z را به هر دو روش منبع جریان و منبع ولتاژ حساب کرد و صرف و قطبهای آن فرکانسهای طبیعی هستند.

ب- مدار حتماً دارای یک منبع و یا چند منبع است و در سوال از ما خواسته شده که که لایک از فرکانسهای طبیعی ظاهر می شوند. در حالت چند منبع اگر هر کدام را حساب می کنیم و اجتماع فرکانسهای طبیعی را بدست می آوریم. در امر ظاهر شدن فرکانسهای طبیعی، صفر کردن منابع مؤثر هستند و باید به آن دقت کرد. (به هم نخوردن گراف شبکه در این قسمت به کار می رود).



یعنی اگر ولتاژ بود منبع جریان می گذاریم و برعکس.

$$Z_1 = 1 \parallel \frac{1}{s} = \frac{1}{s+1}$$

پس $s = -1$ فرکانس طبیعی آن می باشد و $s = -\frac{1}{T}$ فرکانس

$$Z_2 = \frac{1}{s} \parallel 2 = \frac{2}{1+s}$$

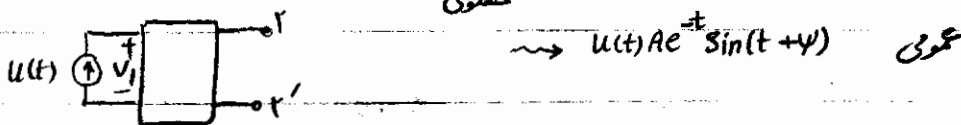
طبیعی V_2 است. در سوالی مشابه این سوال که دو بخش مدار مجزا از هم هستند باید از دو طرف Z حساب کنیم. اما در مدارهای معمولی محاسبه یک Z کافی است.

* $s = -1$ فرکانس طبیعی V_2 نیز است اما در اینجا ظاهر نشده است چون اثر منبع وابسته حذف شده است پس:

فرکانسهای طبیعی V_1	فرکانسهای طبیعی V_2
-1	$-\frac{1}{T}$ و -1

* اگر منبع جریان را بین دو گراف قرار می‌دادیم و حل می‌کنیم، احتمالاً باید Z به جوابهای دستم می‌رسیدیم.

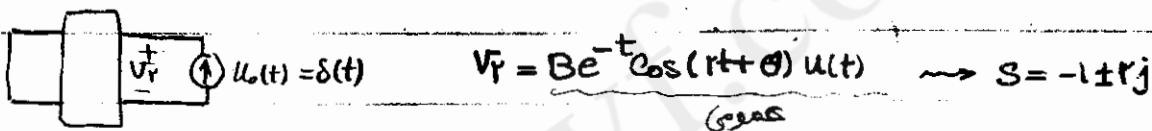
1) $i_1(t) = u(t)$, $v_1(t) = \underbrace{u(t)}_{\text{ضریب}} + u(t) A e^{-t} \sin(t + \psi)$, باز r, r'



$s = \delta \pm j\omega \rightsquigarrow A e^{\delta t} \cos(\omega t + \phi) \rightsquigarrow \delta = -1$
 $\omega = 1$

پس از $1 \pm j$ ریشه‌های مخرج Z_{in} هستند که در پاسخ عمومی ظاهر شده‌اند.

$\rightsquigarrow Z_{in} = \frac{1}{s^2 + 2s + 2}$



از آنجا که فرکانسهای طبیعی هر شبکه با صفر کردن منابع آن بدست می‌آید، مشاهده می‌کنیم که گراف

هر دو آزمایش با صفر کردن منابع یکسان است. پس با v_r دارای پاسخهای عمومی هم ریشه

می‌باشند. پس $1 \pm j$ ریشه‌های زانیزی باشند. $Z_{in} = \frac{s^2 + 2s + 2}{s^2 + 2s + 2}$

$\rightsquigarrow Z_{in} = K \frac{s^2 + 2s + 2}{s^2 + 2s + 2}$

$e^{\delta t} \xrightarrow{H(s)} H(s) e^{\delta t}$

$e^0 t \xrightarrow{H(s)} H(0) e^0 t = 1 \rightsquigarrow H(0) = 1 \rightsquigarrow K = 1/2$

$s^2 + as + b = 0$

$s^2 + \underbrace{2}_{\text{فریب برای}} s + \underbrace{2}_{\text{فرکانس طبیعی}} = 0$

در آن فرکانس طبیعی که در بالا می‌آید.

$\delta \neq 0$

زیر میرا یا میرایی ضعیف یا نوسانی میرا: $\zeta < 1$ ریشه ها موهومی و مزدوج یکدیگر $\Delta < 0$

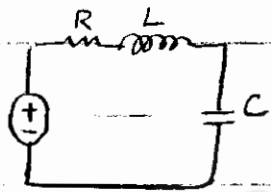
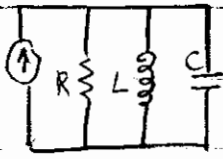
پاسخ عمومی: $Ae^{-\delta t} \cos(\omega t + \theta)$

$\Delta = 0$ \rightarrow ریشه ها حقیقی و تکراری (منفی) $\zeta = 1$

پاسخ عمومی: $(K_1 + K_2 t)e^{s_1 t}$ $s_1 = s_2$

فوق میرایی یا میرایی شدید: $\zeta > 1$ ریشه ها حقیقی و متمایز $\Delta > 0$

پاسخ عمومی: $K_1 e^{s_1 t} + K_2 e^{s_2 t}$ s_1, s_2



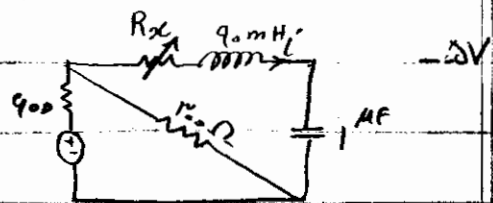
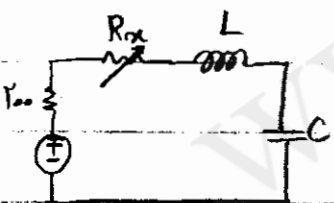
$\zeta = 1 \rightarrow R = 2\sqrt{\frac{L}{C}}$

$\zeta = 1 \rightarrow R = \frac{1}{2}\sqrt{\frac{L}{C}}$

$R < 2\sqrt{\frac{L}{C}}$ نوسانی میرا
 $R \rightarrow 0$ نوسانی دائم

$R > \frac{1}{2}\sqrt{\frac{L}{C}}$ نوسانی میرا
 $R \rightarrow \infty$ نوسانی دائم

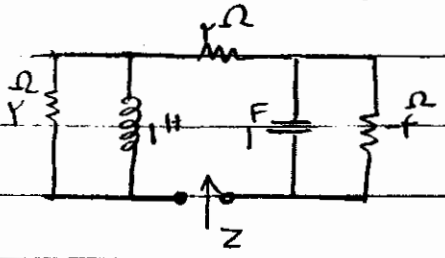
$\zeta = 0$, $\omega_d = \omega_n \sqrt{1 - \zeta^2} = \omega_n$ نوسانی دائم با فرکانس ω_n



$\rightarrow R_x + 200 < 2\sqrt{\frac{L}{C}} = 2\sqrt{\frac{9.0 \times 10^{-3}}{1.0 \times 10^{-6}}} \rightarrow R_x < 400$

ب) در شرایط نوسانی میرا
 ج) در شرایط نوسانی فوق

الف) در شرایط میرایی ضعیف
 ج) در شرایط میرایی فوق



$Z = sY + Y + \frac{1}{s} \parallel (-F) = \frac{-F(Ys+1)^2}{(s+Y)(1-Fs)}$

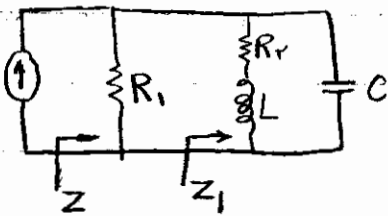
فرکانسهای ظاهر شوند:

برای تغییر نگردیدن گراف باید منحنی را گذارست و لذا صفرهای Z را در نظر می گیریم

فرکانسهای ظاهر شده: تک‌گاری $s = -\frac{1}{\tau}$
 نویسنده میرا

با استفاده از شرایط اولیه ضرایب جواب عمومی بدست می‌آیند.

۵۹- «فرکانس تشدید، فرکانسی است که در آن امپدانس حیده صیده از دوسر منبع حقیقی است»



حقیقی شدن Z معادل حقیقی شدن Z1 است.

از راه منسودن فاز Z می‌توان رفت
 $Z = (R_r + Ls) \parallel \frac{1}{Cs} = \frac{R_r + Ls}{1 + Lcs^2 + R_r Cs}$

$Z = \frac{(R_r + jL\omega)(1 - LC\omega^2 - jR_r C\omega)}{(1 - LC\omega^2 + jR_r C\omega)(1 - LC\omega^2 - jR_r C\omega)} \rightarrow L\omega(1 - LC\omega^2) - R_r^2 C\omega = 0$

$\omega = \sqrt{\frac{1}{LC} - \left(\frac{R_r}{L}\right)^2}$

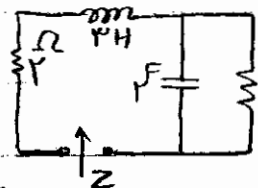
تست دیمانسیون در این سوال جواب می‌داد

معادله مشخصه $s^2 + as + b = 0 \leftrightarrow s^2 + \frac{\omega_0}{Q}s + \omega_0^2 = 0$

ω_0 : فرکانس مرکز فیلتر

$BW = \frac{\omega_0}{Q}$: پهنای باند

گراف نباید تغییر کند - پاسخ داریم - ضریب کیفیت



Z را محاسبه می‌کنیم و تصور می‌کنیم منبع ولتاژ داشته ایم. در نتیجه از ریشه‌های صورت Z استفاده می‌کنیم

$Z = 2 \parallel \frac{1}{s} + 3s + 4 = \frac{2s^2 + 19s + 4}{1 + 8s} \rightarrow 2s^2 + 19s + 4 = 0$

$s^2 + \frac{19}{2}s + \frac{4}{2} = 0 \rightarrow \frac{\omega_0}{Q} = \frac{19}{2}, \omega_0^2 = \frac{4}{2} \rightarrow Q = \frac{19}{19}$

$\frac{V}{1} = I_s + 1s(V - V_1) = 0$

$2.15V + \frac{V_1}{1} + \frac{V_1}{2s} + 1s(V_1 - V) = 0$

$Z = \frac{V}{I_s}$



$\begin{bmatrix} s+1 & -s \\ 2.15-s & s+1+\frac{1}{2s} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V \\ V_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_s \\ 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} s+1 & -s \\ 2.15-s & s+1+\frac{1}{2s} \end{vmatrix} = 0$

$$\rightarrow 9s^2 + 3s + 1 = 0 \rightarrow s^2 + \frac{1}{3}s + \frac{1}{9} = 0 \rightarrow \omega_0 = 1/3 \quad Q=1$$

۶۳- اگر Z را از دسترس (t) بگیریم باید ریشه های مخرج آن را در نظر بگیریم. برای راحتی Z را از پائین محاسبه کنیم و ریشه های صورت آن را در نظر نمی گیریم.

$$Z = \frac{1}{s} + 2 + (2s || 1) = \frac{4s^2 + 4s + 1}{s(2s + 1)} \rightarrow 4s^2 + 4s + 1 = 0 \rightarrow BW = \frac{4}{9}$$

۶۲- ضریب توان (Cos φ) در اینجا منظور در دو سر منبع است که یک شدن آن معادل حقیقی شدن امپدانس دو سر منبع و یا افزایش تسدید است. $\cos \phi = 1 \rightarrow \phi = 0$

$$\rightarrow Z = j\omega L + \frac{R_r(1 - jR_r C\omega)}{(1 + jR_r C\omega)(1 - jR_r C\omega)} \rightarrow \omega L - \frac{R_r^2 C\omega}{1 + R_r^2 C^2 \omega^2} = 0$$

$$\rightarrow L + L R_r^2 C^2 \omega^2 = R_r^2 C \rightarrow \omega = \sqrt{\frac{1}{LC} - \frac{1}{R_r^2 C^2}}$$

۶۴- در تبدلات انرژی، همواره بار در مخزنها و مجموع ساردرسلنها ثابت باقی می ماند.

$$q(0^-) = C_1 V_1(0^-) + C_2 V_2(0^-) + C_3 V_3(0^-) = 14$$

$$q(0^+) = C_1 V_1(0^+) + C_2 V_2(0^+) + C_3 V_3(0^+) = (C_1 + C_2 + C_3) V(0^+) = 14$$

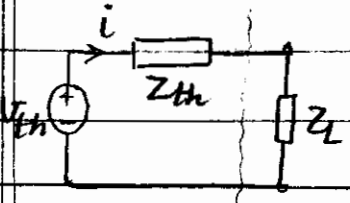
$$\rightarrow V(0^+) = \frac{14}{9} = \frac{14}{9}$$

$$-\Delta W = W(0^-) - W(0^+) = \frac{1}{2} C_1 V_1^2(0^-) + \frac{1}{2} C_2 V_2^2(0^-) + \frac{1}{2} C_3 V_3^2(0^-) - \frac{1}{2} (C_1 + C_2 + C_3) V^2(0^+) = -9/4$$

$$\rightarrow \Delta W = 9/4$$

$$W = \frac{1}{2} L I^2 \quad \text{۶۵- در علامتهای M باید دقت کرد.}$$

$$\begin{cases} W_1 = \frac{1}{2} L_1 i_1^2 + \frac{1}{2} M_{12} i_2^2 + \frac{1}{2} M_{13} i_3^2 \\ W_2 = \\ W_3 = \end{cases} \rightarrow W_1 + W_2 + W_3 = 12 \text{ (جواب)}$$



$$i = \frac{V_{th}}{Z_L + Z_{th}}$$

$$P = \text{Re}(Z_L) |i|^2$$

$$Z_{th} = R_{th} + jX_{th}$$

$$Z_L = R_L + jX_L$$

تطبيق كامل:

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial P}{\partial R_L} = 0 \\ \frac{\partial P}{\partial X_L} = 0 \end{aligned} \right\} \rightarrow \begin{cases} R_L = R_{th} \\ X_L = -X_{th} \end{cases} \rightarrow Z_L = Z_{th}^* , P_{max} = \frac{|V_{th}|^2}{4R_L}$$

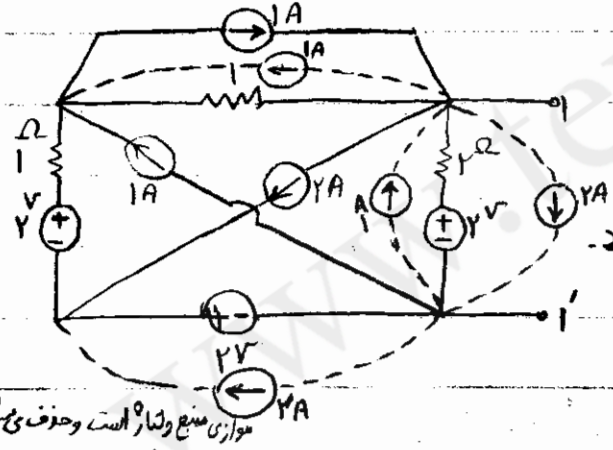
در ساي که اين شرایط برقرار می شود فرکانس تطبيق می گوئیم. البته این وقتی برقرار است که R_L یا

برابر R_{th} بدهند.

تطبيق ناقص: (که معمولاً درست های دهند). وقتی است که R_L و R_{th} معلوم و نساوی

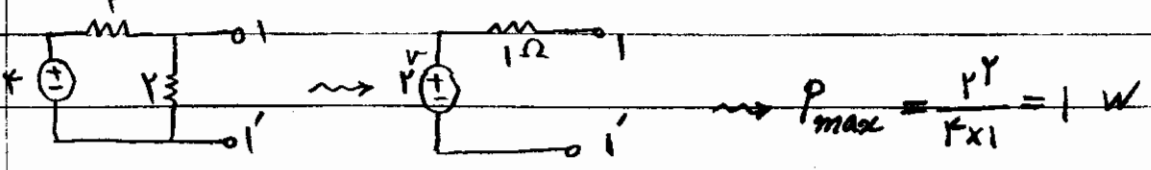
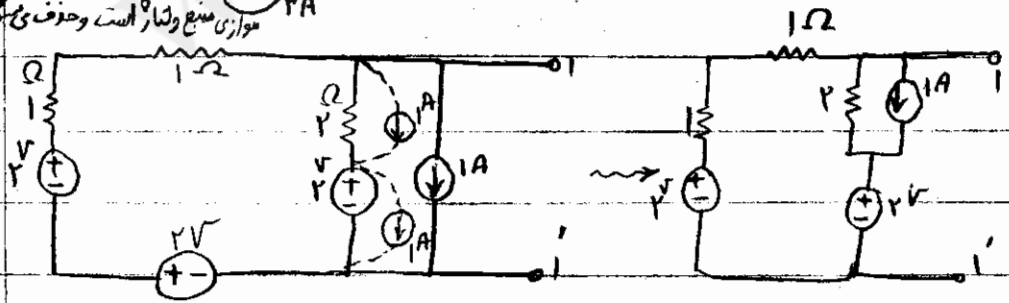
هستند و یکی از X_L و X_{th} معلوم بوده و دیگری را می خواهد که در این صورت نیز: $X_L = -X_{th}$

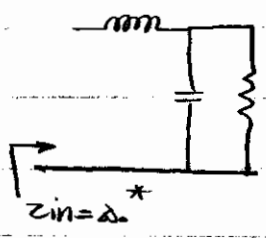
در این حالت ماکزیم توان باید محاسبه شود و برابر $\frac{|V_{th}|^2}{4R_L}$ نمی باشد.



۴۴- با دقت در مدار: $I_1 = 1.5 A$
 $I_2 = -1 A$

نکته: جایابی منابع که معمولاً به آن توجه نمی شود.
 * منبع ۱A و ۲A وسط را می کشیم





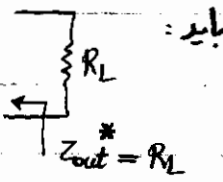
$$Z_{in} = LS + \frac{1}{CS} \parallel 100 = LS + \frac{100}{1 + 100CS} \quad - 48$$

$$Z_{in} = jL\omega + \frac{100}{1 + j100C\omega} = jL\omega + \frac{100(1 - jC\omega)}{1 + 100^2 C^2 \omega^2}$$

$$\rightarrow L\omega - \frac{100^2 C\omega}{1 + 100^2 C^2 \omega^2} = 0 \rightarrow L\omega = \dots, C\omega = \dots$$

۴۹ الف - $R_L = \frac{1}{n^2} R_o$ ب - R_L از شرط $Z_S = Z_N^*$ بیستی آید.

ج - R_L برابر اندازه امپدانس است که از دوسران دیده می شود. د - الف و ب هر دو صحیح.



$$\begin{cases} Z_N = (L_o S + R_L) n^2 \\ Z_S = R_o + \frac{1}{C_S} \end{cases}$$

شرط $Z_S = Z_N^*$ شرط تطبیق کامل بوده و وقتی درست است که مجهول داشتیم ولی در اینجا فقط

R_L مجهول است (ب رد می شود).

برای تطبیق کامل باید $R_L = Z_{out}^*$ در نتیجه: $R_L = \text{Re}\{Z_{out}^*\} - j \text{Im}\{Z_{out}^*\}$

در نتیجه $\text{Im}\{Z_{out}\}$ حتماً باید صفر باشد در این حالت R_L می تواند برابر اندازه امپدانس دیده

شده از دوسران باشد. اما در اینجا فقط یک مجهول داریم و $\text{Im}\{Z_{out}\}$ حتماً صفر نیست. اگر دو مجهول

داشتیم، آن گاه این گزینه درست بود. پس گزینه ج نیز غلط است.

$$\begin{aligned} Z_{out} &= (L_o S + R_L) n^2 = n^2 R_L + n^2 L_o S \\ Z_S &= R_o + \frac{1}{C_S} \end{aligned}$$

تطبیق خاص

$$n^2 R_L = R_o \rightarrow R_L = \frac{1}{n^2} R_o$$

گزینه الف درست است.

اگر $\omega = \frac{1}{\sqrt{L_o C_o}}$ بوده هم الف و هم ج درست بود.

$$Z_L = R + jX \quad |Z_L| = 24 \quad -4V$$

$$P_m = \frac{1}{n} |I|^2 R = 13 \text{ kW} - 12 = 1 \text{ kW} \quad \rightarrow |I| = 20$$

$$R |I|^2 = 13 \text{ kW} \quad \rightarrow R = 3.25 \Omega \quad |Z_L| = 24 \rightarrow R^2 + X^2 = 24^2 \rightarrow X = 23.5$$

$$i = -C \frac{dv}{dt}, \quad i = F(V) \quad V_0$$

$$i = V + r \quad \rightarrow \frac{dv}{V+r} = -dt \quad \rightarrow \ln(V+r) = -t + C$$

$$\rightarrow \ln 4 = C \quad \rightarrow \ln(V+r) = -t + \ln 4$$

$$\ln r = -t + \ln 4 \quad \rightarrow t = \ln \frac{4}{r}$$

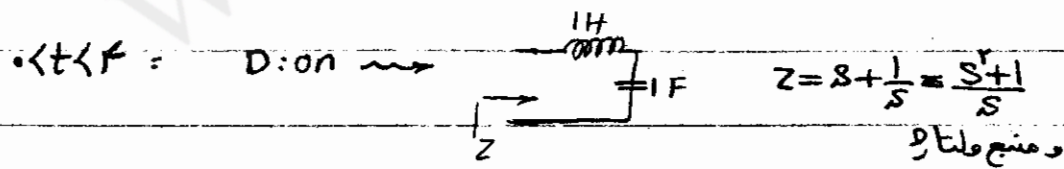
$$e_s = V_R + V_C, \quad i_R = 10^{-r} V_R = 1 \frac{dV_C}{dt} \quad -VI$$

$$\rightarrow \frac{dV_C}{dt} = 10^{-r} (10 - V_C)^r \quad \rightarrow \frac{dV_C}{(10 - V_C)^r} = 10^{-r} dt$$

$$\rightarrow (10 - V_C)^{-r} dV_C = 10^{-r} dt \quad \rightarrow -\frac{1}{r} (10 - V_C)^{-r} = 10^{-r} t + C$$

$$t=0 \rightarrow C = \frac{1}{r} \quad \text{و } V_C = 10 \rightarrow t = 10s$$

$$i(0) = 0, \quad V_C(0) = 0 \quad -VI$$



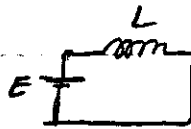
$$\rightarrow s^2 + 1 = 0 \rightarrow s = \pm j \rightarrow A \cos(t + \phi) \quad \text{مخرج جيبى}$$

$$\begin{cases} V = A_1 \cos(t + \phi_1) + E \\ i = C \frac{dV}{dt} = -A_1 \sin(t + \phi_1) \end{cases} \quad \begin{cases} t=0 \quad A_1 \cos \phi_1 + E = 0 \\ -A_1 \sin \phi_1 = 0 \rightarrow \phi_1 = 0 \end{cases} \quad A_1 = -E$$

$$\rightarrow \begin{cases} V = E(1 - \cos t) \\ i = E \sin t \end{cases} \quad 0 < t < \pi$$

$$t = \pi \rightarrow \begin{cases} V = 2E \\ i = 0 \end{cases}, \quad \pi < t < 2\pi \quad \left. \begin{array}{l} D: \text{off} \\ \text{كهرباء}$$

$i(t) = 0$, $t < \Delta$: $V_L = L \frac{di}{dt}$
 $V(t) = \mathcal{E}$ $i = \int \mathcal{E} dt + C_1$



$\rightarrow i = \mathcal{E}t + C_1$

$\rightarrow 0 = \mathcal{E}\Delta + C_1 \rightarrow C_1 = -\mathcal{E}\Delta \rightarrow i = \mathcal{E}(t - \Delta)$, $t < \Delta$

$i(\Delta) = \mathcal{E}^A$, $t > \Delta$: با وزن وصل کردن به مرحله می کنیم
 $V(\Delta) = \mathcal{E}^V$

$\rightarrow V = A_r \cos(t + \phi_r) + \mathcal{E}$

$i = -A_r \sin(t + \phi_r) \rightarrow A_r \cos(\Delta + \phi_r) + \mathcal{E} = \mathcal{E}$
 $-A_r \sin(\Delta + \phi_r) = \mathcal{E}$

$\rightarrow \tan(\Delta + \phi_r) = -1 \rightarrow \Delta + \phi_r = \frac{3\pi}{4} \text{ یا } -\frac{\pi}{4}$

$\Delta + \phi_r = \frac{3\pi}{4} \rightarrow A_r = -\mathcal{E}\sqrt{2} \rightarrow i = \mathcal{E}\sqrt{2} \sin(t + \frac{3\pi}{4} - \Delta)$, $t > \Delta$

برای $t > \Delta$ مثبت است و فرض اول درست بوده است.

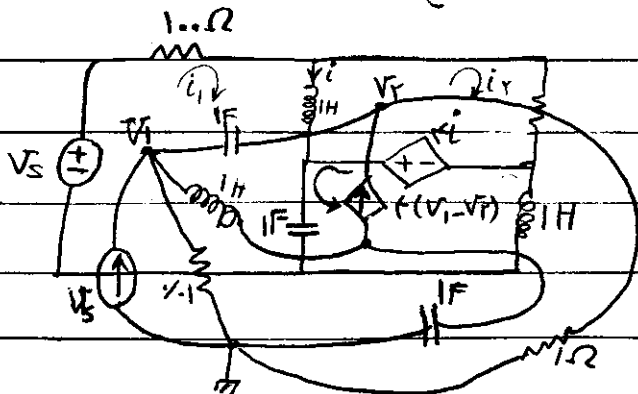
$\rightarrow t = \Delta + \pi - \frac{3\pi}{4} \rightarrow i = 0 \rightarrow V = \mathcal{E}(\sqrt{2} + 1)$

در $t = \Delta + \pi - \frac{3\pi}{4}$ مدار قطع شده و به همان حالت باقی می ماند و ولتاژ نهایی خازن $\mathcal{E}(\sqrt{2} + 1)$ است.

۷۵- به ازای هر حلقه مستقل از هم یک گره در نظر گرفته و یک گره مبنا هم در نظر می گیریم. هر امیدانی

به ادیتانس تبدیل می شود و هر منبع ولتاژی به منبع جریان و بالعکس (منابع ولتیت نیز به همین ترتیب)

(در منابع وابسته پارامتر وابسته، متناظر آن قرار داده می شود) به جای



$i = f(i_1 - i_2)$

\rightarrow جریان وابسته = $f(V_1 - V_2)$

۷۶ - در راه تستی معمولاً جواب را برای یک نقطه مناسبی کنیم و بابت آن جوابهای غلط را

$$y = x * h$$

$$y(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t-\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t-\tau) h(\tau) d\tau \quad \text{هدف می کنیم}$$

$$y(0) = \int_{-\infty}^{+\infty} 10e^{2\tau} (-1) d\tau = -5e^{2\tau} \Big|_{-\infty}^0 = -5 + 5e^{-\infty} = -5 \quad \text{گزینه د}$$

مجموع عناصر هر ستون ماتریس تلافی همواره صفر است.

در گراف دارای $(n+1)$ گره و b مانده تعداد اعضای رخت n تا و تعداد لیکها $b-n$ تا است.

$$f(t) \longrightarrow F(s) \quad , \quad f'(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} s F(s) \quad -14$$

$$f''(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} s^2 L[f']$$

$$f^{(n)}(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} s^n L[f^{(n)}(t)]$$

$$v'(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} s V = \frac{-24}{12} = -2$$

$$L[V'(t)] = sV(s) - v(0^+) = \frac{2Vs + 20}{12s^2 + 12s + 4}$$

$$\longrightarrow v'(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} s L[V'(t)] = \frac{2V}{12} = \frac{9}{F}$$

$$u_i(t) = u(t) \longrightarrow u_o(t) = (1 - e^{-t} - te^{-t}) u(t) \quad -15$$

$$H = \frac{u_o}{u_i} = \frac{\frac{1}{s} - \frac{1}{s+1} - \frac{1}{(s+1)^2}}{\frac{1}{s}} = \frac{1}{(s+1)^2}$$

راه کامل این است که لاپلاس ورودی جدید را گرفته و در آن ضرب کنیم معکوس لاپلاس گرفته و

با سبب به کسرهای جبری پاسخ خصوصی و عمومی را جدا کنیم. (سخت و طولانی است)
(چون پاسخ را شبی همان خصوصی است، لذا خصوصی را انتخاب می کنیم)

راه ساده تر:

$$e^{sit} \rightarrow H(s) e^{sit}$$

$$H(z) = \frac{1}{(z+1)^2} = \frac{1}{z} = \frac{1}{r} \angle -90^\circ \rightarrow h_0(t) = \cos(t - \frac{\pi}{2})$$

نقص مسئله این است که باید شرایط اولیه صفر را ذکر کند. اگر شرایط اولیه صفر نباشد، حتماً باید شکل مدار

را داشته باشیم.

- * اگر ورودی و خروجی یک شبکه با شرایط اولیه غیر صفر معلوم باشند، تابع تبدیل را نمی توان بدست آورد.
- * اگر تابع تبدیل معلوم باشد و پاسخ را به یک ورودی خاص بخواهند، پاسخ خصوصی را می توان بدست آورد.
- در این حالت اگر شرایط اولیه معلوم باشند پاسخ عمومی نیز بدست می آید در غیر این صورت ضرایب آن مجهول است.

۱۶ - الف) تکواری پریودیک یک شکل موج مثلثی با پهنای ۲ و ارتفاع ۲.

۲	۱	ب)
۱	۲	ج)
۱	۱	د)

اگر $F_1(t)$ با پریود T یک شکل موج پهنای T باشد و آن را پریودیک کرده و به $f(t)$ برسیم آن گاه:

$$F(s) = \frac{F_1(s)}{1 - e^{-Ts}}$$

$$F = \frac{1}{s^2} \times \frac{1 - e^{-s}}{1 + e^{-s}} = \frac{1 - e^{-s}}{s^2} \times \frac{1 - e^{-s}}{1 - e^{-2s}} = \frac{(1 - e^{-s})^2}{s^2} \times \frac{1}{1 - e^{-2s}} \rightarrow T=2$$

$$F_1(s) = \frac{(1 - e^{-s})^2}{s^2} = \frac{1}{s^2} - \frac{2}{s^2} e^{-s} + \frac{1}{s^2} e^{-2s} \rightarrow F_1(t) = r(t) - 2r(t-1) + r(t-2)$$

$$f(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(n\omega_0 t + \phi_n)$$

در شکل موج مربعی متناوب بزرگترین مؤلف نسبت فوریته آن a است (ثابتی شود) در حالت کلی

$$\sum a_n / |H(jn\omega)| \cos(n\omega_0 t + \phi_n + \angle H)$$

پاسخ غیر زیاده است.

در حالت کلی باید ماکزیمم شدن $|a_n|/|H(jn\omega_0)|$ را بررسی کنیم. در این مسئله چون $H = \frac{V_0}{V_i}$ پاسی گذر

است پس $|H(jn\omega_0)|$ به ازای افزایش n کاهش می یابد و لذا بررسی a_n مهم خواهد بود.

$$a_n = \frac{1}{T} \int_T e^{-jn\omega_0 t} f(t) dt, \quad a'_n = \frac{r}{T} \int_T f(t) \cos n\omega_0 t dt$$

$$b'_n = \frac{r}{T} \int_T f(t) \sin n\omega_0 t dt$$

$T = 2\pi \rightarrow \omega_0 = 1$, V_e زبر , $b'_n = 0$

$\rightarrow a'_n = \frac{r}{2\pi} \int_{-\pi/r}^{\pi/r} v(t) \cos(nt) dt = \frac{r}{n\pi} \rightarrow$ با افزایش n کاهش می یابد.

$\rightarrow a'_1 = \frac{r}{\pi} \rightarrow i = \frac{1}{\sqrt{r}} \times \frac{r}{\pi} \cos(t - \pi/4) = \frac{\sqrt{r}}{\pi} \cos(t - \pi/4)$

۸۸ - در حالت دقیق باید گفت: «مقدار مؤثر ولتاژ دلشلی خروجی» $H = \frac{1/s}{1 + 1/s} = \frac{1}{s+1}$

$H(j1/r) = \frac{1}{\sqrt{1+r^2}} \angle -\tan^{-1} r$, $H(j\pi/r) = \frac{1}{\sqrt{1+r^2}} \angle -\tan^{-1} \pi/r$

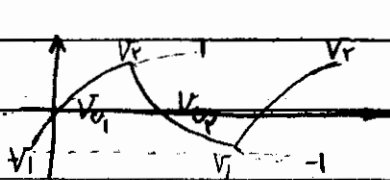
$H(j5/r) = \frac{1}{\sqrt{1+25r^2}} \angle -\tan^{-1} 5/r$, $V_0 = V_{01} + V_{02} + V_{03}$

$V_{0i} = \frac{|H(j\omega_i)|}{V_{om}} V_{in} \cos(\omega_i t + \Delta H)$, $V_{0eff} = \sqrt{\frac{\sum V_{om}^2}{r}} \approx 2,59$

۸۹ - از آنجا که پاسخ حالت دائمی مد نظر است ، لذا بعد از زمان مد نظری بگیریم.

«خازن با مقدار DC ولتاژ اعمالی به آن و سلف با مقدار DC جریان اعمالی به آن شارژی شود»

مقدار DC ولتاژ V_{in} با توجه به سطح زیر منحنی آن صفر است پس متوسط ولتاژ خازن هم صفر است



$V_{01} = 1 + K_1 e^{-t/\tau}$, $\tau = 1$

$V_{01}(0) = V_1 = 1 + K_1 \rightarrow K_1 = V_1 - 1$

$\rightarrow V_{01} = 1 + (V_1 - 1)e^{-t}$

$V_{or} = -1 + K_r e^{-t/\tau}$, $V_{or}(1) = V_r = -1 + K_r e^{-1}$

$\rightarrow K_r = e(V_r + 1) \rightarrow V_{or} = -1 + (V_r + 1)e^{-t/\tau}$

$V_{o1}(1) = V_r$, $V_{or}(\tau) = V_i$

$V_r = 1 + (V_i - 1)e^{-1}$ $V_i = -1 + (V_r + 1)e^{-1} \rightarrow V_r = \frac{e-1}{e+1}$

$V_s(t) = 10 \sin(\pi t)$, $0 < t < \pi/\tau$ 9.

$V_s(j\omega) H(j\omega) \rightarrow V_o(j\omega) \rightarrow V_o(t) \rightarrow t = \tau, \tau^s$: یک راه صفت

$H = \frac{\omega}{\omega + \tau\omega s} = \frac{\tau}{s + \tau}$, $10 \sin \pi t \rightarrow ?$

$H(\tau j) = \frac{\tau}{\tau j + \tau} = \frac{1}{1 + j} = \frac{1}{\sqrt{2}} \angle -\pi/4 \rightarrow V_{o1} = \frac{1}{\sqrt{2}} 10 \sin(\pi t - \pi/4) + K e^{-t/\tau}$, $\tau = \tau$

$V_{o1}(0^+) = \omega L(0^+) = 0 \rightarrow K_1 = \omega$

$\rightarrow V_{o1} = \frac{10}{\sqrt{2}} \sin(\pi t - \pi/4) + \omega e^{-t/\tau}$: پاسخ برای سینوس کامل

$V_{or} = A e^{-t/\tau}$, $V_{or}(\pi/\tau) = V_{or}(\pi/\tau)^+$

$V_{or}(\pi/\tau) = V_{o1}(\pi/\tau) = \omega + \omega e^{-\pi} \approx \omega \cdot \tau$

$\omega \cdot \tau = A e^{-\pi} = V_{or}(\pi/\tau)^+ \rightarrow A = 114.1 V$

$\rightarrow V_{or}(\tau, \tau^s) = 114.1 V e^{-\tau \times \tau/\tau} \approx 1.4 \mu$

9) تعداد کلمات متوالی - تعداد کلمات متوالی - تعداد کلمات متوالی (در هر یک از حالت)

$a_n y^{(n)} + \dots + a_0 y = f(z)$

$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}' = A \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} + Bu \iff \dot{X} = AX + BU$

برای خازن و ولتاژ آن را و برای سلف جریان آن را متغیر حالت در نظریه میگیریم. برای خازن KCL و برای سلف

KVL می نویسیم. برای سلف: $\gamma_0 i_L' + \delta i_L = V_r$

$\rightarrow i_L' = -\frac{1}{\tau} i_L + \frac{1}{\tau} V_r$

$\cdot 1 V_C' = \frac{(-V_C + V_r) - V_1}{T} \rightarrow V_C' = -\delta V_C + \delta V_r - \delta V_1$

$\rightarrow \begin{bmatrix} i_L' \\ V_C' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{\tau} & 0 \\ 0 & -\delta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_L \\ V_C \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{\tau} \\ -\delta & \delta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_r \end{bmatrix}$

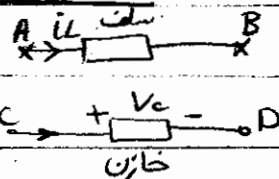
91 $\begin{cases} q_1' + \frac{q_1 - e_s}{1} + G(q_1 - q_r) = 0 \\ q_r' + (q_r - q_1)G + (q_r - q_r)1 = 0 \\ \frac{q_r - q_r}{1} + q_r' = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{bmatrix} -r + te^{-t} & 1 - te^{-t} & 0 \\ 1 - te^{-t} & -r + te^{-t} & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} q_1 \\ q_r \\ q_r' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -e_s \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$

92 یک محلقه خازنی C_1, C_2, C_3 - یک گات است سلفی L_1, L_2, L_3

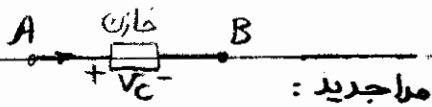
از طرفی $V_{C_3} = \delta i_{L_3}$

کل عناصر ذخیره کننده انرژی 4 تا است. 3 متغیر حرفی شود و 3 متغیر حالت خواهیم داشت.

$\begin{bmatrix} i_L' \\ V_C' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{1r} \\ a_{r1} & a_{rr} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_L \\ V_C \end{bmatrix}$



92 - مدار قلی: $i_L = V_{AB}$



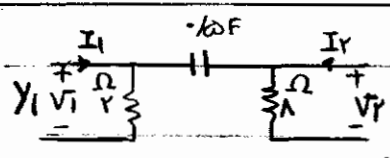
در مدار قسیم: $V_C' = i_{CD}$

$\rightarrow \begin{bmatrix} V_{AB} \\ i_{CD} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{1r} \\ a_{r1} & a_{rr} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_{AB} \\ V_{CD} \end{bmatrix}$

مدار قسیم:

در مدار جدید: $\begin{bmatrix} V_C' \\ i_L' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \dots \\ \dots \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ i_L \end{bmatrix} \leftrightarrow \begin{bmatrix} i_{AB} \\ V_{CD} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \dots \\ \dots \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_{AB} \\ i_{CD} \end{bmatrix}$

$\rightarrow Ax = A^{-1}$



$$Y_N = Z_N^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{4}S + \frac{1}{4} & -\frac{1}{4}S - \frac{1}{4} \\ -\frac{1}{4}S - \frac{1}{4} & \frac{1}{8}S + \frac{1}{8} \end{bmatrix} - 9\omega$$



موازی: $Y_T = Y_1 + Y_N$

* در محاسبه Y_1 ها اگر منبع وابسته نداشتیم مترالست از روابط مستقیم حساب کنیم

$$\begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y_{11} & Y_{12} \\ Y_{21} & Y_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} \quad \cdot \quad Y_{11} = \frac{I_1}{V_1} \Big|_{V_2=0} = \frac{1}{4}$$

$$Y_{12} = \frac{I_2}{V_1} \Big|_{V_2=0} = \frac{1}{8}$$

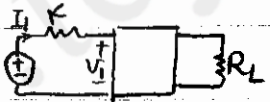
$$Y_{21} = \frac{I_1}{V_2} \Big|_{V_1=0} = 0 \quad \rightsquigarrow \quad Y_1 = \begin{bmatrix} \frac{1}{4} & \frac{1}{8} \\ 0 & \frac{1}{8} \end{bmatrix}$$

$$\rightsquigarrow \quad Y_T = \begin{bmatrix} \frac{1}{4}S + 1 & -\frac{1}{4}S - \frac{1}{4} \\ -\frac{1}{4}S - \frac{1}{4} & \frac{1}{8}S + \frac{1}{8} \end{bmatrix}$$

94 - در محاسبه R_{out} منبع را صفر در نظر می گیریم.

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 5 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ V_2 \end{bmatrix}$$

$$V_1 + 2 I_1 = 0 \quad \text{①}$$



①, ② $V_2 = \frac{4}{V} I_2 \rightsquigarrow R_{out} = \frac{4 \Omega}{V} = R_{out}^* = R_L \rightsquigarrow R_L = \frac{4}{V} \Omega$

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 5 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ V_2 \end{bmatrix}, \quad V_2 = -R_L I_2 \rightsquigarrow R_{in} = \frac{V_1}{I_1} = \frac{1}{19} \Omega$$

(95) $\begin{bmatrix} I_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10 & 20 \\ 20 & 11 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix}, \quad V_1 + 100 I_1 = 0 \rightsquigarrow V_2 = \frac{190}{11} I_2$ - 9V

$$\rightsquigarrow Z_{out} = \frac{190}{11}$$

شرط تقارن در شبکه ها: $A=D$ یا $Y_{11}=Y_{22}$ یا $Z_{11}=Z_{22}$ مترسرتال

خاصیت تقابل برای مدارها (شبکه‌ها) یسیو مطرح می‌شود. لذا وجود منبع وابسته، شبکه را اکتیو خواهد کرد و تقابل آن زیر سوالی رود. * شبکه‌هایی که فقط یک منبع وابسته دارند قطعاً تقابل ندارند.

اما وجود دو منبع وابسته ممکن است، شبکه را متقابل نگه دارد.

$$\begin{cases} \frac{V_1 - \mu_1 V_2}{1} - I_1 + \frac{V_1 - \mu_1 V_2 - (V_2 - \mu_2 V_1)}{2} = 0 \\ \frac{V_2 - \mu_2 V_1}{3} - I_2 + \frac{(V_2 - \mu_2 V_1) - (V_1 - \mu_1 V_2)}{2} = 0 \end{cases} \quad -98$$

$$\begin{cases} I_1 = \left(\frac{3}{2} + \frac{\mu_1}{2}\right) V_1 - \left(\frac{1}{2} + \frac{3}{2} \mu_1\right) V_2 \\ I_2 = -\left(\frac{1}{2} + \frac{3}{2} \mu_2\right) V_1 + \left(\frac{3}{2} + \frac{1}{2} \mu_2\right) V_2 \end{cases} \quad \mu_2 = 1/8 \mu_1$$

99- اگر این دو متقابل $\alpha_1 = \alpha_2 = \alpha$ است.

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & \alpha \\ -\alpha & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix}$$

با توجه به اینکه اتصال زنجیره‌ای است باید، ماتریس انتقال را بدست آوریم:

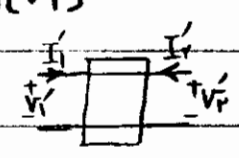
$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -\alpha \\ -1/\alpha & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_2 \\ -I_2 \end{bmatrix}$$

ماتریس انتقال نهایی \rightarrow

$$= \begin{bmatrix} 0 & -\alpha \\ -1/\alpha & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & -\alpha \\ -1/\alpha & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

ماتریس Z و لا وجود ندارند \rightarrow $V_1' = V_2'$ و $I_1' = -I_2'$ و H وجود دارد.

$$\begin{bmatrix} V_1' \\ I_1' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1' \\ V_2' \end{bmatrix}$$

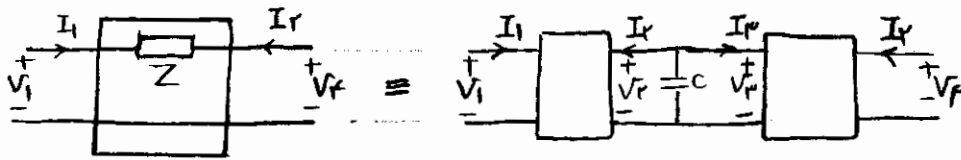


اتصال زنجیره‌ای این دو پیراتور معادل شبکه متقابل است.

تمرین دو پیراتور با ضرایب متفاوت α و β را به شکل بالا هم بنویسید و مسئله را مجدداً حل کنید.

خواهید دید که یک ترازش با نسبت $n:1$ بدست می‌آورد که DC را عبوری دهد. (H را بدست آورید)

100- اگر C صفر باشد معادل سوال قبل خواهد شد.



$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -R \\ 1/R & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_2 \\ -I_2 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} V_c \\ I_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -R \\ 1/R & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_2 \\ -I_2 \end{bmatrix}, \quad \begin{aligned} CSV_2 &= -(I_2 + I_c) \\ V_2 &= V_c \end{aligned}$$

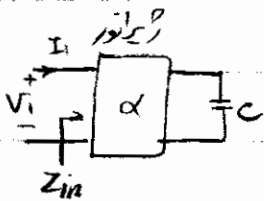
\$\rightsquigarrow I_1 = -I_2\$: KCL در خروجی

\$I_1 = -1/R V_2\$, \$I_2 = V_c/R\$, \$V_c = V_2 \rightsquigarrow I_1 = -I_2\$: اثبات

\$CSV_2 = -(I_2 + I_c)\$, \$V_2 = -RI_1\$, \$I_2 = V_1/R\$, \$I_c = -1/R V_2\$

\$\rightsquigarrow CS(-RI_1) = -V_1/R - 1/R V_2 \rightsquigarrow V_1 = V_2 + \frac{R^2 CS}{Z} I_1 \rightsquigarrow Z = R^2 CS\$

\$T = \begin{bmatrix} 0 & -R \\ 1/R & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ CS & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & -R \\ -1/R & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & R^2 CS \\ 0 & 1 \end{bmatrix}\$: حل از ماتریس انتقال



* اگر یک خازن و یک ابراتور به شکل مقابل بهم متصل شوند:

\$Z_{in} = \alpha^2 CS = \frac{V_1}{I_1}\$

\$\begin{cases} V_1 = 1I_1 + 3(I_2 + I_1 + \alpha I_1) \\ V_2 = 2I_2 + 3(I_2 + I_1 + \alpha I_2) \end{cases} \rightsquigarrow\$ واضح است که ماتریس \$Z\$ وجود دارد. -101

\$\rightsquigarrow \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4+3\alpha & 3 \\ 3+3\alpha & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix}\$ برای اینکه \$Z\$ وجود نداشته باشد باید \$|Z|=0\$

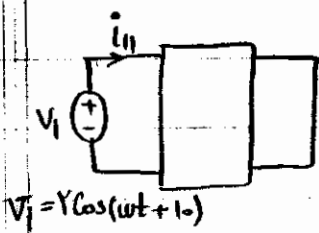
\$\rightsquigarrow |Z|=0, \alpha = -1/4\$

\$H = \frac{V_0}{V_S}\$, تقابل \$\rightsquigarrow |T|=1 \rightsquigarrow AD-BC=1\$ -102
تعلق \$\rightsquigarrow A=D\$, معلوم \$D, C \}\$ \$\rightarrow B=S^2+B\$

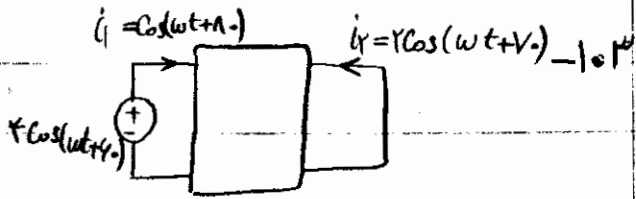
\$\rightsquigarrow \begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_2 \\ -I_2 \end{bmatrix} \rightsquigarrow V_1 = AV_2 - BI_2\$, \$I_2\$ را حذف کنیم

\$I_2 = -\frac{V_2}{S}\$ قانون اهم سلف \$\rightsquigarrow V_1 = AV_2 + \frac{B V_2}{S} = (A + \frac{B}{S}) V_2\$

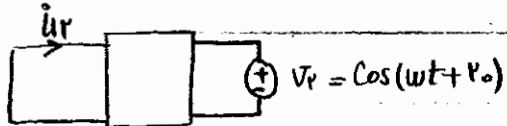
$$\rightarrow H = \frac{V_r}{V_i} = \frac{V_o}{V_s} = \frac{1}{R_s R + R}$$



حکم



فرض

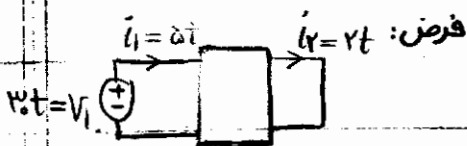


$$\frac{\gamma \angle \phi_0}{1 \angle \phi_0} = \frac{\gamma \angle \phi_0}{\infty} = i_{i1}$$

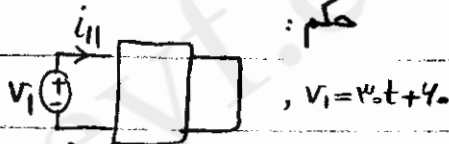
$$\rightarrow i_{i1} = \frac{\gamma}{R} \times 1 \cos(\omega t + \phi_0 - \phi_0)$$

$$\rightarrow i_1 = \cos(\omega t + \phi_0)$$

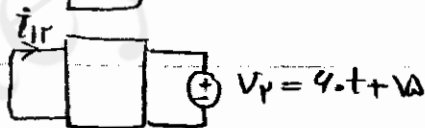
$$i_{ir} = \frac{1}{R} \times \gamma \cos(\omega t + \phi_0 - \phi_0)$$



حکم



-104



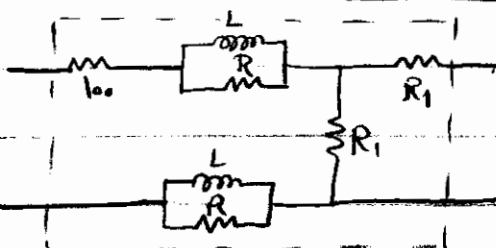
% مشتق $\gamma_0 t$ است که در γ ضرب شده است. $i_{i1} = \omega t + \gamma(\omega t) = \omega t + \gamma_0$

یا $V_i = \gamma_0(t + \gamma) \rightarrow i_{i1} = \omega(t + \gamma) = \omega t + \gamma_0$

$$i_{ir} = -\left[\gamma_0 \gamma t + \frac{1}{\gamma}(\gamma t)\right] = -\gamma t - 1 \rightarrow i_r = t + \gamma$$

$Y_{11} = Y_{rr}$ و ω قابل $Y_{1r} = Y_{r1}$. $\begin{bmatrix} I_1 \\ I_r \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y_{11} & Y_{1r} \\ Y_{r1} & Y_{rr} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_r \end{bmatrix}$ -105

$\bullet = I_r = Y_{1r} x_1 + Y_{11} \frac{1}{s+1}$ $\left. \begin{array}{l} \text{بگذاریم} \\ \text{بگذاریم} \end{array} \right\} \rightarrow Y_{11} = \frac{1}{s} , Y_{1r} = \frac{-1}{s(s+1)}$



-104

شکل سمت راست

شکل سمت چپ

$$I_1 = \frac{-V_{CC'}}{100} = \frac{-E}{1000}, \quad I_r = -\frac{V_{BB'}}{R_1}, \quad I_r = I_1$$

$$\rightsquigarrow \frac{-E}{1000} = -\frac{V_{BB'}}{R_1} \rightsquigarrow V_{BB'} = R_1 \frac{E}{1000}$$

$$E = 100 \times \frac{V_{BB'}}{R_1/2} + \overset{E/2}{V_{AB}} + R_1 \frac{E}{1000} \quad \text{KVL در شکل چپ:}$$

$V_{AB} = V_{BA'}$

$$\rightsquigarrow E = 100 \times \frac{R_1 E/1000}{R_1/2} + 2 \frac{E}{2} + R_1 \frac{E}{1000} \rightsquigarrow R_1 = 100 \Omega$$

$$H = \frac{V_r}{V_s} = \frac{I_1'}{I_s}, \quad H = \frac{Y}{s+1} = \frac{2}{s+1} \quad \text{۱۰۷- حالت سوم مانون هم پاسخی:}$$

حالی می توان لایلاس t را در H ضرب کرده و معکوس لاپلاس بگیریم. اما راه زیر نیز حالب است:

$$H(z) = \frac{2}{j+1} = \sqrt{2} \angle -\pi/4 \rightsquigarrow i_1' = \sqrt{2} \cos(t - \pi/4), \quad v_1' = -i_1' \times 1$$

$$\rightsquigarrow v_1' = -\sqrt{2} \cos(t - \pi/4)$$

$$y = y_h + y_p \quad \text{حذف پاسخ عمومی:}$$

$$y(t) = \sum k_i e^{s_i t} + y_p(t)$$

$$\rightsquigarrow y(t) - y_p(t) = \sum k_i e^{s_i t}$$

تعیین مقادیر k_i به کمک:
 ← شرایط اولیه
 ← پاسخ خصوصی y_p ورودی

حذف پاسخ عمومی ← ورودی ثابت و شرایط اولیه متغیر ← تعیین شرایط اولیه معمولاً

← ورودی متغیر // ثابت ← تعیین ورودی

← متغیر // متغیر ← تعیین ورودی و شرایط اولیه

(اگر همه k_i ها صفر شود ... و $y(0^+) = y_p(0^+)$ و $y'(0^+) = y_p'(0^+)$ معمولاً)

(و) بدست ها به این صورت راحت تر خواهند بود که k_i ها صفر شود

$$\begin{cases} V_{C1} + V_{C1}'^2 + 1(V_{C1}' + V_{C1}') = 0 \\ V_{C2} + V_{C2}' + 1(V_{C1}' + V_{C1}') = 0 \end{cases}, \quad L[V_C'] = sV_C - V_C(0) \quad -108$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} s+1 & s \\ s & s+1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_{C1} \\ V_{C2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} sV_{C1}(0) + V_{C2}(0) \\ V_{C1}(0) + sV_{C2}(0) \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow V_{C1} = \frac{\begin{vmatrix} sV_{C1}(0) + V_{C2}(0) & s \\ V_{C1}(0) + sV_{C2}(0) & s+1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} s+1 & s \\ s & s+1 \end{vmatrix}} = \frac{k_1}{s+1} + \frac{k_2}{s+1/2}$$

فرکانسهای طبیعی -1 و -1/2

$$\rightarrow V_{C1}(t) = k_1 e^{-t} + k_2 e^{-1/2 t}$$

می‌خواهیم k_2 صفر شود.

$$\rightarrow \left. \begin{vmatrix} sV_{C1}(0) + V_{C2}(0) & s \\ V_{C1}(0) + sV_{C2}(0) & s+1 \end{vmatrix} \right|_{s=-1/2} = 0 \rightarrow V_{C1}(0) = -V_{C2}(0)$$

اگر فرضاً انرژی در لحظه صفر را نیز داشته‌ایم رابطه زیر را با رابطه بالا ترکیب می‌کردیم و $V_{C1}(0)$ و $V_{C2}(0)$ را بدست می‌آوردیم:

$$w(0) = \frac{1}{2} C_1 V_{C1}^2(0) + \frac{1}{2} C_2 V_{C2}^2(0)$$

109 - می‌خواهیم عمومی و خصوصی را هر دو با هم صفر کنیم یعنی پاسخ کل را حذف کنیم. در اینجا

خصوصی خود بخود به نظر تسلید صفری شود و ما باید عمومی را حذف کنیم. $V_p = 0$

$$V_L = V_C(t) = \sin t \quad u(t), \quad t \geq 0$$

$$V_C(0^+) = V_C(0) \rightarrow \boxed{V_C(0^+) = \sin(0) = 0}$$

$$V_L(t) = \sin t \rightarrow i_L(t) = \int V_L(t) dt + C = \cos t + C$$

$$i_C = \frac{dV_C}{dt} = \cos t u(t) + \sin t \delta(t)$$

$$i_C + i_L = 0 \rightarrow \cos t + C = \cos t \rightarrow C = 0 \rightarrow i_L(t) = \cos t$$

$$\rightarrow \boxed{i_L(0^+) = 1 \text{ A}}$$

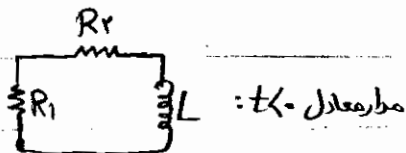
۱۱۰- از راه بیست آوردن فرکانس طبیعی از Z و با ثابت زمانی خواهیم داشت:

$$s = s_1 = -\frac{1}{\tau} = -\frac{1}{2}, \quad \tau = \frac{L}{R_1 + R_2} = 2, \quad L = 4 \rightarrow R_1 + R_2 = 2$$

$$V_1 \stackrel{\textcircled{1}}{=} R_2 \left(I_s - \frac{V_1}{R_1} \right) + L \frac{d}{dt} \left(I_s - \frac{V_1}{R_1} \right)$$

$$V_1(0^-) = ?$$

$$V_1(0^-) = -R_1 i_L(0^-)$$



$$\textcircled{1} \rightarrow V_1 = \frac{(R_2 + 4s) \frac{2}{s+1/2} - 4 i_L(0)}{\frac{4}{R_1} s + \frac{R_2}{R_1} + 1}, \quad s = -\frac{(R_1 + R_2)}{4} = -\frac{1}{2} \rightarrow R_1 + R_2 = 2$$

$$V_1 = 0 \rightarrow \frac{2(R_2 + 4s)}{s + 1/2} - 4 i_L(0) = 0$$

$$\rightarrow 2R_2 - 4 i_L(0) + [1 - 4 i_L(0)] s = 0 \rightarrow \begin{cases} 2R_2 = 4 i_L(0) \\ 1 = 4 i_L(0) \end{cases} \rightarrow \begin{cases} i_L(0) = 1/4 \\ R_2 = 1 \\ R_1 = 1 \end{cases}$$

راه بالا، راه حل عالی بود. در زیر از روش نظری حل می‌کنیم:

$$s = -\frac{1}{\tau} = -\frac{1}{2}, \quad \tau = \frac{L}{R_1 + R_2} \rightarrow R_1 + R_2 = 2$$

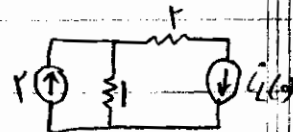
می‌دانیم که صف‌های تابع تبدیل، پاسخ خصوصي را صف می‌کند. ما می‌خواهیم هم خصوصي صف بسازد

و هم عمومی. برای صف‌سازن خوبی، $R_2 + Ls$ باید اتصال کوتاه شود. فرکانسی که این پدیده

$$\rightarrow R_2 - \frac{1}{s} L = 0 \rightarrow R_2 = 2$$

$$\rightarrow R_1 = 1$$

$$t = 0^+ \text{ مدار معادل در } t = 0^+ : V_1 = V_{pF} + V_{th} = ke^{-t/\tau}, \quad V_1(0^+) = 0$$



$$\rightarrow i_L(0) = 2 \text{ A}$$

۱۱۱ - در تئوری سلف و خازن، خصوصاً خروجی، صفر می شود.

$$\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \gamma, L = \gamma H \rightsquigarrow C = \frac{1}{\gamma^2} F$$

راهنمای کلی:

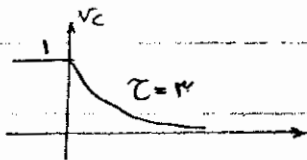
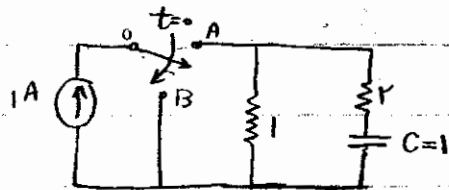
$$\begin{cases} 1 \times i_0 = V_C + \gamma \frac{d}{dt} (i_s - i_0) \xrightarrow{\text{بلاسی}} I_0 = V_C + \gamma S (I_s - I_0) - \gamma i_{L(0^-)} \\ V_C = \frac{1}{C} \int (i_s - i_0) dt + V_C(0^-) \rightsquigarrow V_C = \frac{1}{CS} (I_s - I_0) + \frac{V_C(0^-)}{S} \end{cases}$$

$$\rightsquigarrow I_0 = \frac{C V_C(0^-) (S^2 + \gamma) + \gamma + \gamma C S^2}{CS(S^2 + \gamma)} = 0$$

$$\begin{cases} C V_C(0^-) + \gamma C = 0 \\ \gamma C V_C(0^-) + \gamma = 0 \end{cases} \rightsquigarrow V_C(0^-) = -\gamma \rightsquigarrow C = \frac{1}{\gamma^2}$$

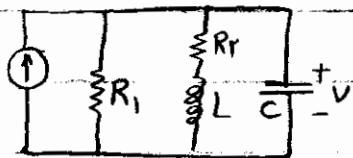
- ۱۱۲

سوال ۳۳ ص ۹ : در مدار شکل زیر شکل موج ولتاژ دوسر خازن ؟



سوال ۳۴ ص ۱۴ :

فرکانس هم نواپی (تشدید) مدار زیر برابر است با :



$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{1}{LC} \left(\frac{R_2}{L}\right)^2}$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{1}{LC} - \left(\frac{R_2}{L}\right)^2}$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{1}{LC} - R_2^2}$$

فرکانس تشدید فرکانسی است که مدار را مقاومتی کند. راه حل کلی این است که دوسر منبع مقاومت

گرفته و قسمت موهومی آن را صفر کنیم. چون R_1 هیچ تأثیری ندارد آن را در نظر نمی گیریم :

$$Z = (R_r + LS) \parallel \frac{1}{CS} = \frac{(R_r + LS) \frac{1}{CS}}{R_r + LS + \frac{1}{CS}} = \frac{R_r + LS}{1 + LC\omega^2 + R_r C\omega}$$

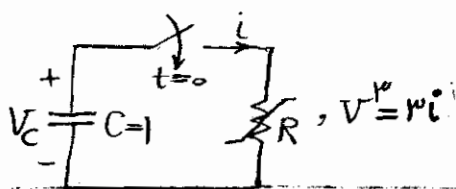
$$Z = \frac{R_r + jL\omega}{1 - LC\omega^2 + jR_r C\omega} \times \frac{1 - LC\omega^2 - jR_r C\omega}{1 - LC\omega^2 - jR_r C\omega} \Rightarrow L\omega(1 - LC\omega^2) - R_r^2 C\omega = 0$$

$$\rightarrow \omega = \sqrt{\frac{1}{LC} - \left(\frac{R_r}{L}\right)^2}$$

اما با استفاده از دیانسیون جوابها نیز می توانستیم به این جواب برسیم.

$$\frac{L}{R} \xrightarrow{\text{واحد}} s, \quad \frac{R}{L} \xrightarrow{\text{واحد}} \frac{1}{s} \text{ یا } \frac{\text{rad}}{s}$$

سوال ۳۱: اگر ولتاژ اولیه خان ۳ ولت باشد و نتاژ آن بعد از یک ثانیه چقدر است؟



$$i = -C \frac{dv}{dt}$$

$$i = \frac{V^r}{R}$$

$$\rightarrow \frac{V^r}{R} = -\frac{dv}{dt} \rightarrow V^r dv = \frac{1}{R} dt + c$$

$$\rightarrow \frac{1}{R} V^{-r} = \frac{1}{R} + c \xrightarrow{t=0} c = \frac{1}{1R}$$

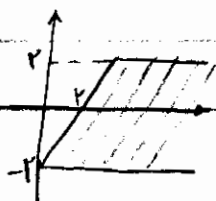
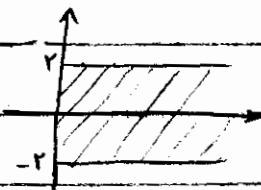
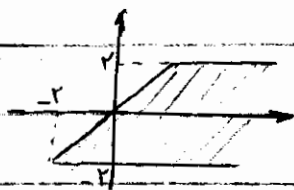
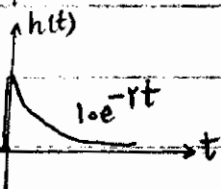
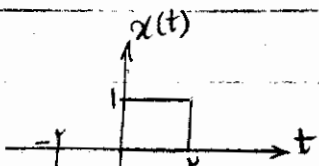
$$\rightarrow \frac{1}{R} V^{-r} = \frac{1}{R} t - \frac{1}{1R} \xrightarrow{t=1} V = \frac{\pm 3}{\sqrt{V}}$$

$$V = \pm \sqrt{\frac{1}{Rt + \frac{1}{R}}}$$

جواب مثبت قابل قبول است.

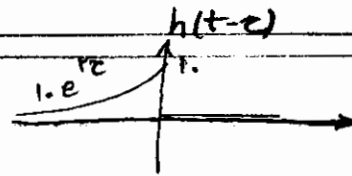
مسئله ۴: اگر ورودی یک مدار و $h(t)$ پاسخ به ضربه آن باشد، کدامیک از شکلهای زیر نامیده

پاسخ را درست هاشور زده نشان می دهد:



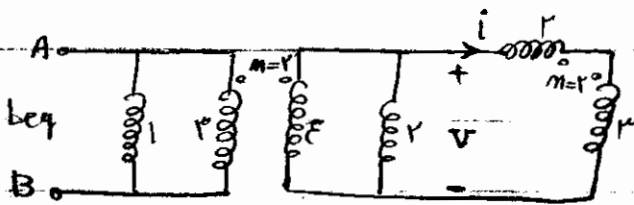
هیچکدام

$$x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(t-\tau) x(\tau) d\tau$$



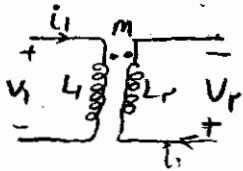
$$x(\infty) * h(\infty) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\infty) x(\tau) d\tau = \int_{-\infty}^0 1 \cdot e^{\tau} (-1) d\tau = \Delta - \Delta e^{-\tau} \Big|_{-\infty}^0 = \Delta - \Delta e^{-\infty} = \Delta - 0 = \Delta \quad \therefore t = \infty$$

بنابراین هر سه جواب رد می شود و پاسخ هیچکدام است.



سوال ۴۲ ص ۴۱ :

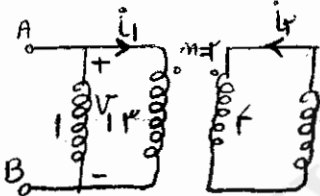
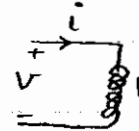
$L_{eq} = ?$



$$V_L = L \frac{di_L}{dt} - M \frac{di_r}{dt}$$

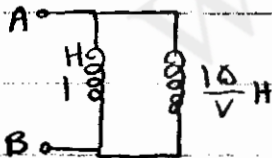
$$V_r = L_r \frac{di_r}{dt} - M \frac{di_L}{dt}$$

$$V = \cancel{L} SI - \cancel{M} SI + \cancel{M} SI - \cancel{L} SI = SI$$



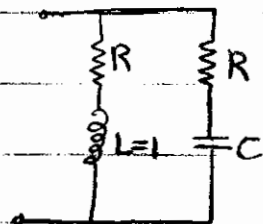
$$\begin{cases} V_L = M SI_1 + r SI_r \\ r SI_r + r SI_1 + \frac{r}{\mu} SI_r = 0 \end{cases}$$

$$\rightarrow I_r = -\frac{\mu}{V} I_1 \rightarrow V_L = \frac{1-\mu}{V} SI_1$$



$$\rightarrow L_{eq} = 1 \parallel \frac{1-\mu}{V} = \frac{1-\mu}{V}$$

سوال ۴۴ ص ۴۱ : مقادیر R و C را برای اینکه $Z_{in} = Y_{in}$ باشد تعیین کنید.



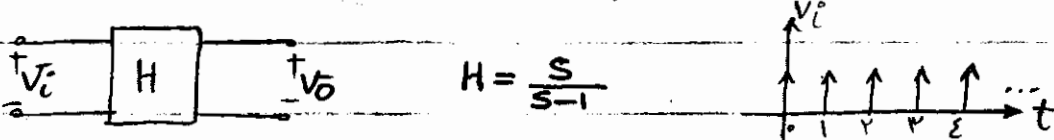
$$Z_{in} = Y_{in} \rightarrow Z_{in} = Y_{in} = 1 \Omega$$

$$Z_{in} = (R+LS) \parallel (R + \frac{1}{CS})$$

$$\rightarrow Z_{in} = \frac{(R+LS)(R + \frac{1}{CS})}{\cancel{R} + LS + \frac{1}{CS}} = \frac{RLCS^2 + (L+R^2C)S + R}{LCS^2 + \cancel{R}CS + 1}$$

$$\frac{R}{1} = \frac{L+Rf}{rc} = \frac{R}{1} = 1 \rightarrow R=C=1$$

مسئله ۳۸ ص ۱۴: در شبکه مقابل پاسخ حالت دائم شبکه چیست؟



۱) تکرار پریودیک رابطه مقابل با پریود ۱: $(1 - 0.5e^{-t}) \cdot u(t)$

۲) تکرار پریودیک رابطه مقابل با پریود ۱: $(1 - 0.5e^{-t}) u(t) + 0.5e^{-(t-1)} u(t-1)$

۳) تکرار پریودیک رابطه مقابل با پریود ۱: $(1 - 0.5e^{-t}) u(t) + 0.5e^{-(t-1)} u(t-1)$

۱۴) هیچکدام

$$H = \frac{s}{s-1} = 1 - \frac{1}{s+1} \rightarrow h(t) = \delta(t) - e^{-t} u(t)$$

هیچکدام از جوابها $\delta(t)$ ندارد. همچنین خروجی اصلاً پریودیک نیست. چون ورودی پریودیک نیست.

(ورودی پریودیک باید از $t=0$ تا $t=+\infty$ باشد).

مسئله ۵۰ ص ۱۴: در یک مدار که ورودی و خروجی با رابطه داده شده اند

$$V_{out} = \underbrace{3te^{-2t}}_{\text{خطی}} + \underbrace{te^{-2t} \sin 4t}_{\text{غیری}}$$

قطبهای $H(s) = \frac{V_o(s)}{V_{in}(s)}$ چگونه خواهند بود؟

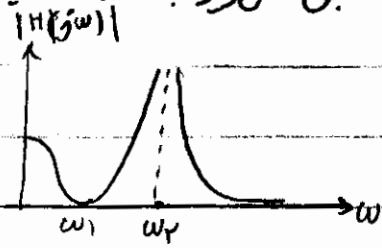
۱) $s=2, s=3, s=0$

۲) $s=2, s=3, s=4j, s=-4j$

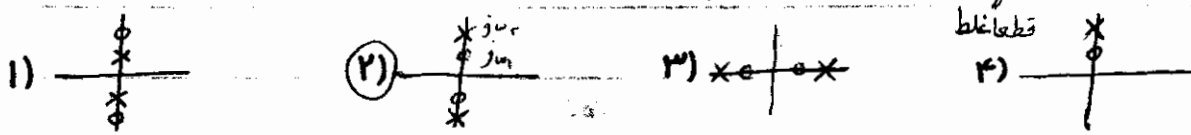
۳) $s=-3+4j, s=3-4j, s=-2$

۴) $s=-4j, s=4j, s=-2$

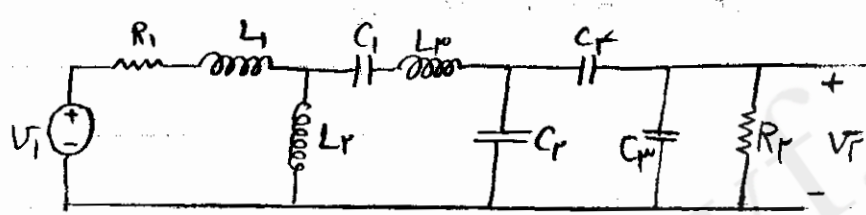
مسئله ۵۲: فرض کنید مشخصه دامنه یک سیستم مطابق شکل زیر باشد. کدامیک نحوه قرار گرفتن



مضرها و قطبها را نشان می دهد:



$H(j\omega_1) = 0, H(j\omega_2) = \infty, \omega_2 > \omega_1$



مسئله ۵۳: $N = 5$

$H = \frac{V_2}{V_1}$

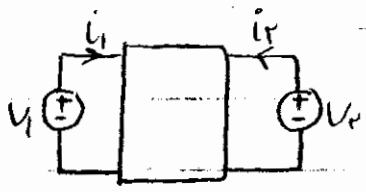
$N = 7 - 1 - 1 = 5$

تعداد قطبها؟

مسئله ۵۴: کدامیک از معادله زیر صفری برای مدار بالا است؟

- ۱) $\frac{1}{\sqrt{L_1 C_2}}$
- ۲) $\frac{1}{\sqrt{L_1 C_1}}$
- ۳) $\frac{1}{\sqrt{L_2 C_2}}$
- ۴) هیچکدام

مسئله ۵۵: شبکه N فقط از عناصر RLC بسوی تغییرناپذیر با زمان خطی تشکیل شده است. اندازه گیریهای



$$\begin{cases} V_1 = 4 \cos(\omega t + \varphi_0) \\ i_1 = \cos(\omega t + \lambda_0) \end{cases} \quad \begin{cases} V_2 = 0 \\ i_2 = 2 \cos(\omega t + \psi_0) \end{cases}$$
 زیر انجام شده است.

مطلوبست پیدا کردن i_1 اگر:

$V_1 = 2 \cos(\omega t + 10^\circ)$

$V_2 = \cos(\omega t + 20^\circ)$

$i_1 = i_{11} + i_{12}$

\swarrow \searrow
 V_1 V_2

$$\begin{cases} V_1 = 2 \cos(\omega t + 10) \\ V_2 = 0 \end{cases} \rightarrow i_{11} = \frac{1}{F} \cos(\omega t + 30)$$

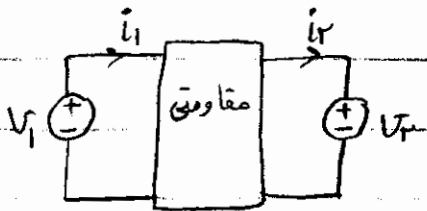
$$\begin{cases} V_1 = 0 \\ V_2 = \cos(\omega t + 20) \end{cases} \rightarrow i_{12} = ?$$

تایم باقی

$$\begin{cases} V_1 = \cos(\omega t + 20) \\ V_2 = 0 \end{cases} \rightarrow i_{12} = \frac{1}{F} \cos(\omega t + 20 - 40)$$

$$\rightarrow i_1 = \frac{1}{F} \cos(\omega t + 30) + \frac{1}{F} \cos(\omega t + 30) = \cos(\omega t + 30)$$

۵۶. در شبکه مقاومتی خطی تغییرناپذیر با زمان اطلاعات زیر داده شده است:



$$\begin{array}{ll} V_1 = 30t & V_2 = 0 \\ i_1 = 5t & i_2 = 2t \end{array}$$

برای اطلاعات $V_2 = 40t + 15$, $V_1 = 30t + 40$ بیایید i_1 را ؟

$$i_1 = i_{11} + i_{12}$$

$$\begin{cases} V_1 = 30t + 40 \\ V_2 = 0 \end{cases} \rightarrow i_{11} = 5t + 10$$

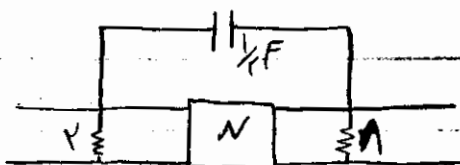
$$\begin{cases} V_1 = 0 \\ V_2 = 40t + 15 \end{cases} \rightarrow i_{12} = ?$$

تایم باقی

$$\begin{cases} V_1 = 40t + 15 \\ V_2 = 0 \end{cases} \rightarrow i_{12} = -(t + 4)$$

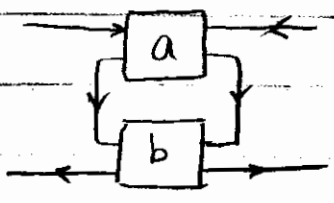
$$\rightarrow i_1 = i_{11} + i_{12} = t + 9$$

مسئله ۵۷: ماتریس امپدانس شبکه N برابر است با $Z = \begin{bmatrix} \frac{1}{s+1} & \frac{1}{s+1} \\ \frac{1}{s+1} & \frac{1}{s+1} \end{bmatrix}$ - ماتریس ادبیانس



شبکه کل به چه صورت است:

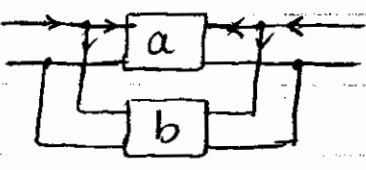
۱) سری



$$Z = Z_a + Z_b$$

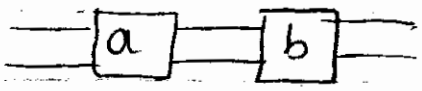
اتصال شبکه ها :

۲) موازی



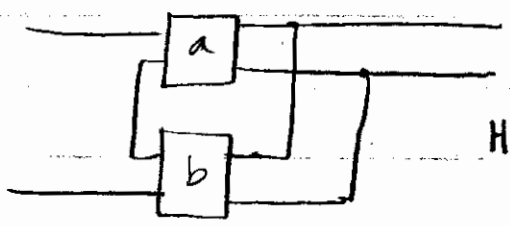
$$Y = Y_a + Y_b$$

۳) زنجیره‌ای



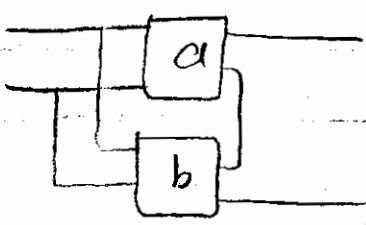
$$T = T_a \cdot T_b$$

۴)



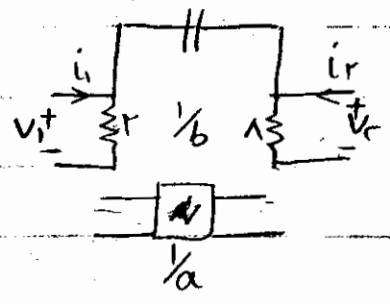
$$H = H_a + H_b$$

۴) مولزی سری - سری مولزی



$$G = G_a + G_b$$

$$\rightarrow Y_a = \frac{1}{\left(\frac{\lambda}{s+1}\right)^2} \begin{bmatrix} \frac{r}{s+1} & -\frac{r}{s+1} \\ -\frac{r}{s+1} & \frac{r}{s+1} \end{bmatrix}$$



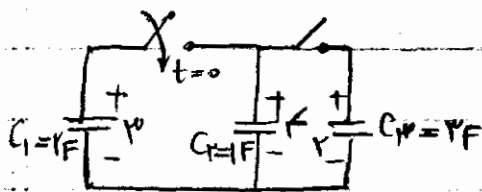
$$Y_a = \begin{bmatrix} \frac{s}{r} + \frac{1}{r} & \frac{1}{r}s - \frac{1}{r} \\ -\frac{1}{r}s - \frac{1}{r} & \frac{r}{\lambda}s + \frac{r}{\lambda} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} i_1 \\ i_r \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_{11} & y_{1r} \\ y_{r1} & y_{rr} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_r \end{bmatrix} \rightarrow \begin{matrix} y_{11} = \frac{1}{r} \\ y_{r1} = 0, y_{1r} = 0 \\ y_{rr} = \frac{1}{\lambda} \end{matrix}$$

$$\rightarrow Y = \begin{bmatrix} \frac{1}{r}s + 1 & -\frac{1}{r}s - \frac{1}{r} \\ -\frac{1}{r}s - \frac{1}{r} & \frac{r}{\lambda}s + \frac{r}{\lambda} \end{bmatrix}$$

مسئله ۲۳ ص ۹۶ : در مدار شکل زیر ولتاژ اولیست خازن پرتیب ۳، ۴، ۲ ولت است. انرژی ذخیره

شده در مدار در فاصله $t=0^+$ چه تغییری می کند؟



$$W(0^-) = \frac{1}{2} C_1 V_1^2 + \frac{1}{2} C_2 V_2^2 + \frac{1}{2} C_3 V_3^2 = \frac{1}{2} [1 \times 4^2 + 1 \times 4^2 + 2 \times 4^2] = 12$$

$$q(0^-) = q(0^+)$$

$$\rightarrow C_1 V_1(0^-) + C_2 V_2(0^-) + C_3 V_3(0^-) = (C_1 + C_2 + C_3) V(0^+)$$

$$1 \times 4 + 1 \times 4 + 2 \times 4 = 4 V(0^+) \rightarrow V(0^+) = \frac{16}{4} = 4$$

$$W = \frac{1}{2} (C_1 + C_2 + C_3) V(0^+)^2 = \frac{1}{2} \times 4 \times (4)^2 = 32$$

$$W(0^+) - W(0^-) = 32 - 12 = 20$$

$$V(s) = \frac{-14s^2 - 17s + 1}{11s^2 + 14s + 4} \quad \cdot \quad \frac{dV}{dt}(0^+) = ? \quad = 9 \text{ Volt/Litro}$$

$$\mathcal{L}\left(\frac{dV}{dt}\right) = sV - V(0^+)$$

$$\mathcal{L}\left(\frac{dV}{dt}\right) = sV - V(0^+)$$

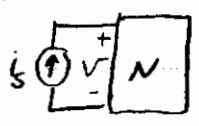
$$\bullet \quad V(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} sV(s) = \frac{-14}{11} = -1.27$$

$$\mathcal{L}\left(\frac{dV}{dt}\right) = sV - V(0^+) = \frac{-14s^2 + 17s + 1}{11s^2 + 14s + 4} + 1.27 = \frac{-14s^2 + 17s + 1}{11s^2 + 14s + 4} + 1.27$$

$$= \frac{17s + 10}{11s^2 + 14s + 4}$$

$$V'(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} sV(s) = \frac{17}{11} = 1.54$$

مسئله ۳: شبکه شامل تعدادی مقاومت خطی تغییرناپذیر از زمان و تنها یک خازن به ظرفیت F و سلف



$i_s = \omega \cos t$
 $\rightarrow v(t) = 3 \sin(t + \frac{\pi}{4})$
 $3 \cos(t - \frac{\pi}{4})$

با اندرکتانس H ای باشد.

الکون جای سلف و خازن را عوض می کنیم و در مدار جدید ورودی $i_s(t) = 3 \cos(t + \frac{\pi}{4})$ را اعمال

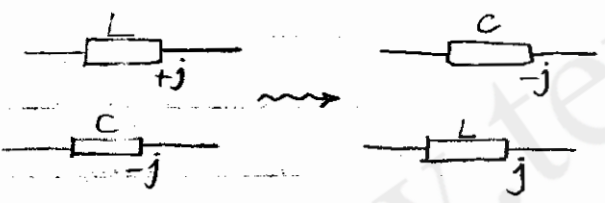
در این صورت

منوره و پاسخ حالت دائمی $v(t)$ برابر است با:

$\rightarrow H(j) = \frac{3 \angle -\frac{\pi}{4}}{\omega \angle 0} = \frac{3}{\omega} \angle -\frac{\pi}{4} = \frac{3}{\omega} e^{-j\frac{\pi}{4}}$

اطلاعات مطابقت:

$Z = \frac{1}{j\omega C} = \frac{1}{j \times 1 \times 1} = -j$, $Z = j\omega L = j$

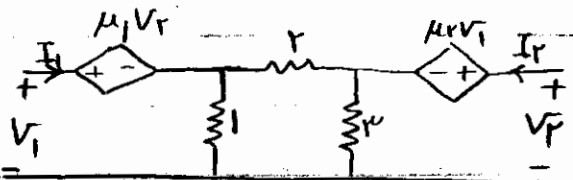


مشاهده می کنیم در این حالت خاص

تبدیل ما معادل تغییر ز به -ز است.

\rightarrow جدید $H(j) = \frac{3}{\omega} e^{j\frac{\pi}{4}} = \frac{3}{\omega} \angle \frac{\pi}{4} \rightarrow v(t) = 3 \cos(t + \frac{\pi}{4})$

مسئله ۳۹ ص ۱۰۱ = در مدار شکل زیر چه رابطه بین μ_1 و μ_2 برقرار باشد تا این مدار متقابل باشد (هم پیک)



$Y_{r1} = \frac{I_r}{V_1} |_{V_2=0}$

$\begin{cases} r(I_1 - V_1) - \mu_2 V_1 - V_1 = 0 \end{cases} \rightarrow I_1 = \frac{\mu_2 + 1}{r} V_1$

$\begin{cases} I_r + \frac{\mu_1 V_1}{p} + I_1 - V_1 = 0 \end{cases} \rightarrow I_r = (\frac{1}{r} - \frac{\mu_1}{p}) V_1$

$\rightarrow Y_{r1} = (\frac{1}{r} - \frac{\mu_1}{p})$

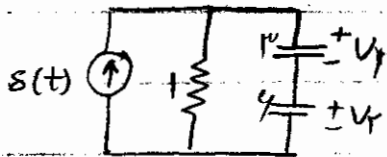
$$Y_{12} = \frac{I_1}{V_2} \Big|_{V_1=0}$$

$$\begin{cases} -r(I_2 - \frac{V_2}{r}) + \mu_1 V_2 + V_2 = 0 \rightarrow I_2 = \frac{\mu_1 + \frac{1}{r}}{r} V_2 \\ I_1 + \mu_1 V_2 + I_2 - \frac{V_2}{r} = 0 \rightarrow I_1 = (-\frac{\mu_1}{r} \mu_1 - \frac{1}{r}) V_2 \end{cases}$$

$$\rightarrow Y_{12} = -\frac{\mu_1}{r} \mu_1 - \frac{1}{r}$$

$$Y_{12} = Y_{21} \rightarrow -\frac{\mu_1}{r} \mu_1 - \frac{1}{r} = -\frac{1}{r} - \frac{\mu_2}{r} \mu_2 \rightarrow \mu_2 = \frac{9}{8} \mu_1$$

$$Z_{11} = Z_{22} \quad \& \quad Y_{11} = Y_{22} \quad \text{شکله متقارن}$$

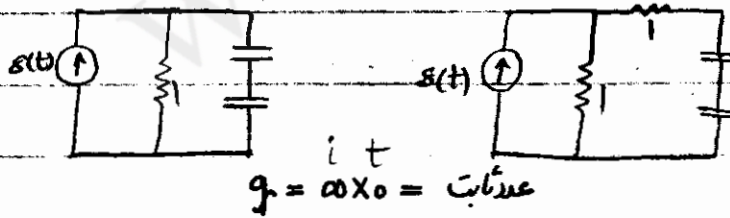


$$V_1(0^-) = V_2(0^-) = 0$$

$$V_1(0^+) = ?$$

در حالت کلی برای بدست آوردن پاسخ ضربه یا پاسخ ramp ابتدا پاسخ پله را محاسبه کرده و با انتگرال گیری

یا مشتق گیری از آن به جواب برسیم.



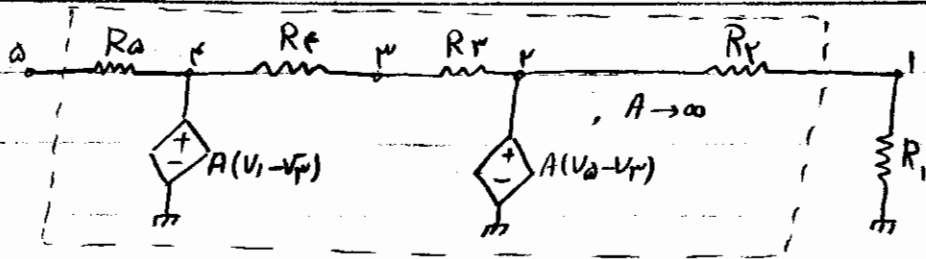
در هر دو ولتاژ خازن به یکباره تغییر می کند.

در حالیکه در منابع ثابت مانند پله ولتاژ خازن به یکباره تغییر نمی کند.

$$i = c \frac{dV}{dt}$$

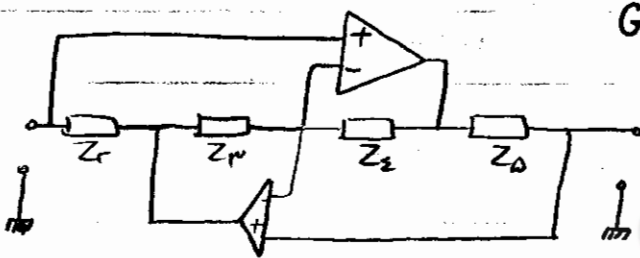
$$V_1 = \frac{1}{c_1} \int i dt = \frac{1}{c_1} \int \delta(t) dt = \frac{1}{r} V$$

مسئله ۳۴ ص ۱۵۲ : ماتریس انتقال شبکه داده شده را بدست آورید.



a) $\begin{bmatrix} 1 & R_1 \\ \frac{1}{R_1} & 0 \end{bmatrix}$ b) $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \frac{R_r R_e}{R_r + R_e} \end{bmatrix}$ c) $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & R_1 \end{bmatrix}$ d) $\begin{bmatrix} \frac{R_1 R_r}{R_r + R_e} & 0 \\ 0 & \frac{R_1}{R_r} \end{bmatrix}$

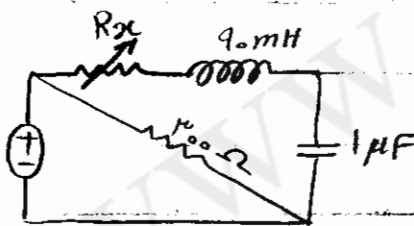
با توجه به اینکه R_1 خارج شبکه است و سه جواب به R_1 بستگی دارند وردهی شوند.



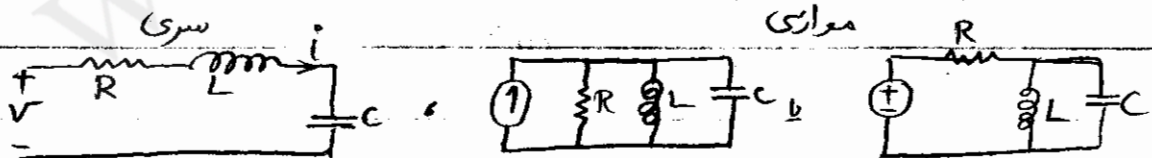
GIC:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \frac{Z_2 Z_4}{Z_3 Z_5} \end{bmatrix}$$

مسئله ۴ ص ۱۵۹: در مدار مقابل اگر مقاومت داخلی سگیتال زن را تور 400Ω باشد به ازای چه مقداری از R_x



پاسخ گذرای مدار بصورت زیر میرا خواهد بود.



$$as^2 + bs + c = 0$$

زیر میرا $\Delta < 0$

میرای بجرانی $\Delta = 0$

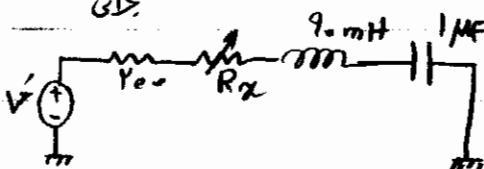
فوق میرا $\Delta > 0$

$$R_c = 2\sqrt{\frac{L}{C}}$$

$$R_c = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

سری: $R < 2\sqrt{\frac{L}{C}}$

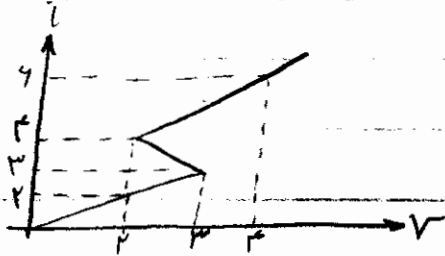
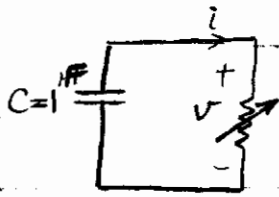
موازی: $R > \frac{1}{\sqrt{LC}}$



$$R < 2\sqrt{\frac{9.0mH}{1\mu F}} = 400$$

$$R_{ox} < 400$$

مسئله ۲۳ = در مدار شکل زیر ولتاژ اولیه خازن ۴ ولت است. زمان رسیدن ولتاژ خازن به ۲ ولت چقدر است؟



$$i = -C \frac{dv}{dt} = -\frac{dv}{dt}$$

$$\frac{i-4}{v-4} = \frac{1-4}{2-4} = 1 \rightarrow i = v+4$$

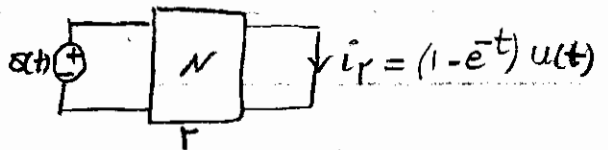
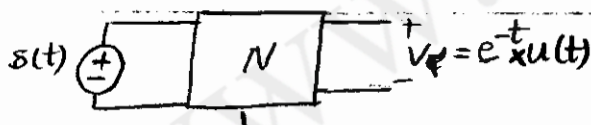
$$\rightarrow \frac{dv}{v+4} = -dt \rightarrow \ln(v+4) = -t + C$$

$$\ln 4 = 0 + C \rightarrow C = \ln 4$$

$$\rightarrow \ln(v+4) = -t + \ln 4$$

$$\ln(4) = -t + \ln(4) \rightarrow t = \ln \frac{4}{2} = \ln 2$$

مسئله ۳۰ ص ۲۳: در شبکه N، Y_{11} کدام است؟ (شبکه N بیسوی متقارن است).



$$\begin{bmatrix} I_1 \\ I_r \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y_{11} & Y_{1r} \\ Y_{r1} & Y_{rr} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_r \end{bmatrix}, \quad Y_{11} = Y_{rr}$$

رابطه بین Y_{r1} و Y_{1r} (آزمایش اول)

رابطه بین Y_{11} و Y_{r1} (آزمایش دوم)

$$1: \quad Y_{r1} V_1 + Y_{rr} V_r = I_r$$

$$\rightarrow Y_{r1} \times 1 + Y_{rr} \frac{1}{s+1} = 0$$

$$2: \quad Y_{r1} \times V_1 + Y_{rr} V_r = I_r$$

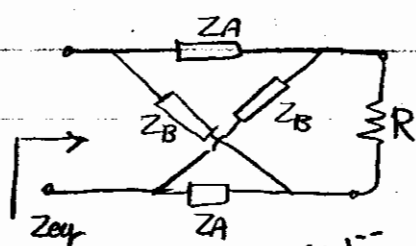
$$\rightarrow Y_{r1} \times 1 + Y_{rr} \times 0 = -\left(\frac{1}{s} - \frac{1}{s+1}\right)$$

$$\rightarrow Y_{r1} = \frac{1}{s} + \frac{1}{s+1}$$

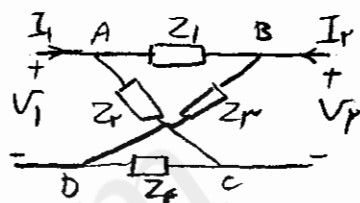
$$\textcircled{1} \rightarrow \frac{1}{s} + \frac{1}{s+1} = -Y_{II} \frac{1}{s+1} \rightarrow Y_{II} = \frac{1}{s}$$

شکله پسو بودن معادل این است که $Y_{II} = Y_{I1}$.

مسئله ۳۱ صورت ۲۳: در شکل زیر در صورتیکه $Z_A \cdot Z_B = R^2$ باشد آن گاه بیابید Z_{eq} را.



شکله lattice

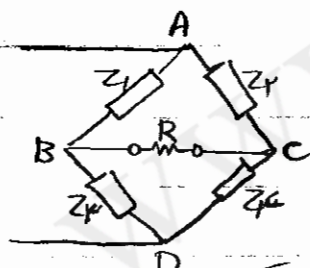


اگر $Z_1 = Z_4 = Z_A$, $Z_2 = Z_3 = Z_B$ باشد به آن lattice متقارن

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{Z_B + Z_A}{Y} & \frac{Z_B - Z_A}{Y} \\ \frac{Z_B - Z_A}{Y} & \frac{Z_B + Z_A}{Y} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix}$$

می گوئیم

اگر $I_2 = 0 \rightarrow H(s) = \frac{V_2}{V_1} = \frac{Z_B - Z_A}{Z_B + Z_A}$



فرم دیگر نمایش شبکه lattice

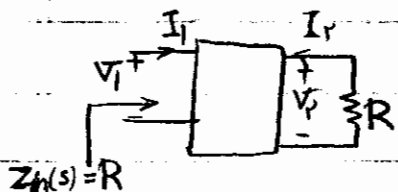
بل و تستون:

if $Z_1 Z_3 = Z_2 Z_4 \rightsquigarrow I_R = 0$
 $Z_A Z_B = Z_C Z_D$

شرط دیگر برقراری بل و تستون این است که که Z_A ها هیچکدام به R بستگی نداشته و مستقل از آن

باشند. در اینجا چون $Z_A Z_B = R^2$ لذا جواب به R بستگی خواهد داشت

شکله با مقاومت ثابت:



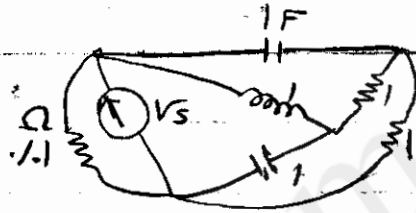
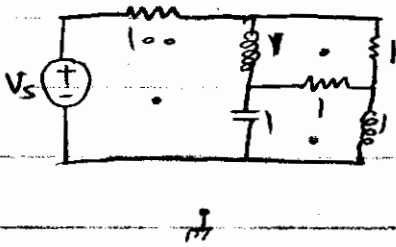
$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_2 \\ -I_2 \end{bmatrix}, \quad V_2 = -R I_2$$

$$Z_{in} = \frac{V_1}{I_1} = \frac{A + B/R}{C + D/R} = R \rightarrow A + \frac{B}{R} = C + \frac{D}{R}$$

شکله $\begin{bmatrix} A & B \\ B & A \end{bmatrix}$ شبکه با معادله ثابت Ω است.

اگر شبکه lattice بخواهیم شبکه با معادله ثابت R باشد آن گاه باید $Z_A Z_B = R^2$

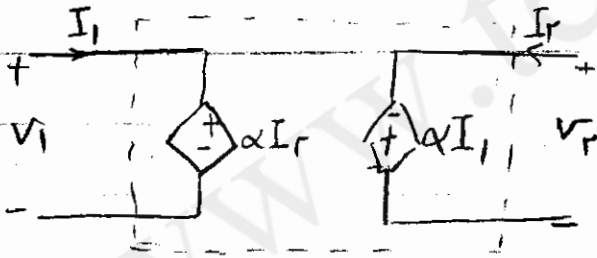
مسئله ۳۴ ص ۲۳: دوگان شبکه زیر کدام است؟



دو عدد از این شبکه ها را بپسندم

مسئله ۳۷ ص ۲۳:

می بینیم دو ورودی شبکه کل کدام عبارت درستی است؟



۱- هر سه ماتریس Z , H و T موجود هستند.

۲- Z و H وجود ندارند و T وجود دارد.

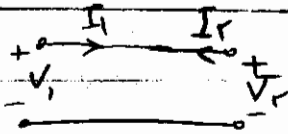
۳- فقط Z وجود دارد.

۴- Z و H وجود ندارند و T وجود دارد.

$$Z_N = \begin{bmatrix} 0 & \alpha \\ -\alpha & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix}$$

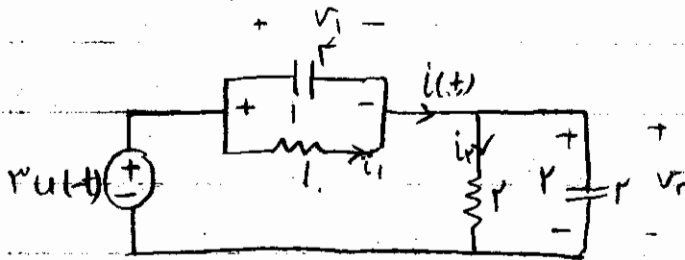
$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} T_N = \begin{bmatrix} 0 & -\alpha \\ -\frac{1}{\alpha} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_2 \\ V_2 \end{bmatrix}, \quad V_2 = -\alpha I_1$$

$$T = T_N^r = \begin{bmatrix} 0 & -\alpha \\ -\frac{1}{\alpha} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & -\alpha \\ -\frac{1}{\alpha} & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$



γ, z رچوندارند و H وجود دارد.

مسئله ۲۲ ص ۳۰۵ = در مدار شکل زیر $i(t)$ را برای $t > 0$ بدست آورید.



- ۱) $i(t) = 0$
- ۲) $i(t) = e^{-t/8} u(t)$
- ۳) $i(t) = \delta(t)$
- ۴) $i(t) = -f\delta(t)$

خواهیم دید که $i(0) = \infty$ ، $i(t > 0) = 0$ چون $t > 0$ حالت استقراری

در t است، لذا جواب بین ۳، ۴ است.

$$\begin{cases} I - I_r = 1 S V_r = 1 V_r(0) \\ V_r = 1 I_r \end{cases} \rightarrow I - I_r = 1 S I_r - 1 V_r(0) \quad (1)$$

$$\begin{cases} I - I_1 = 1 S V_1 - 1 V_1(0) \\ V_1 = 1 I_1 \end{cases} \rightarrow I - I_1 = 1 S I_1 - 1 V_1(0) \quad (2)$$

$$\rightarrow V_1 + V_r = 0 \quad (3) \rightarrow I_1 + 1 I_r = 0$$

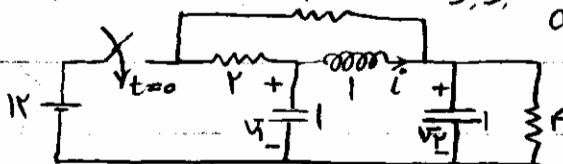
$$\rightarrow I + 1 I_r = -1 S I_r - 1 V_1(0)$$

$$\rightarrow \begin{cases} I + 1 V_r(0) = (-1 S - 1) I_r \\ I + 1 V_r(0) = (1 S + 1) I_r \end{cases} \rightarrow 1 I = -1 V_r(0) - 1 V_1(0) = 1$$

$$\rightarrow I(s) = -1$$

$$\rightarrow i(t) = -1 \delta(t)$$

مسئله ۳۵ ص ۳۰۹ = در مدار شکل زیر: $\frac{di}{dt}(0+)$ برابر است با =



به دنبال KVL ای می رویم که در آن داشته باشیم:

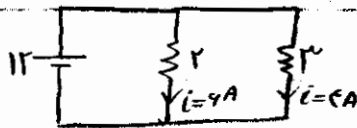
$$\frac{di}{dt} + v_r - v_l = 0$$

$$\rightarrow \frac{di}{dt}(0^+) + v_r(0^+) - v_l(0^+) = 0$$

مشاهده می کنیم شکل مدار به گونه ای است که تقریباً گمانی در ولتاژهای خازن در $t=0^+$ نداریم.

$$\rightarrow \frac{di}{dt}(0^+) = 0$$

$$\rightarrow \frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{dv_r}{dt} - \frac{dv_l}{dt} = 0 \rightarrow \frac{d^2 i}{dt^2}(0^+) + \frac{v_r(0^+)}{1F} - \frac{v_l(0^+)}{1F} = 0$$



$$\rightarrow \begin{aligned} i_l(0^+) &= 4A \\ i_r(0^+) &= 4A \end{aligned}$$

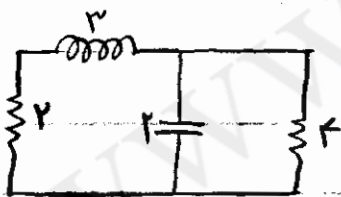
در $t=0^+$ مدل مدار به شکل معادل است:

$$\frac{d^2 i}{dt^2}(0^+) = 2$$

مسئله ۲۵ ص ۳۸۹

ضرب کیفیت مدار داده شده را بدست آورید.
در سیستم درجه ۲:

$$s^2 + as + b = \text{در مخرج تابع تبدیل}$$



$$s^2 + \frac{\omega_0}{Q}s + \omega_0^2 \equiv s^2 + r_3 \omega_n s + \omega_n^2$$

ضرب کیفیت
فاکتور Q
ضرب میرایی
فرکانس طبیعی

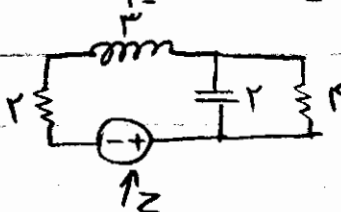
$$\omega_n = \omega_0 \sqrt{1-Q^2}$$

$$BW = \frac{\omega_0}{Q}$$

ω همان ω_n است.

اگر بخواهیم ورودی منبع ولتاژ در مدار قرار دهیم باید یک نقطه از آن را باز کرد و منبع را در مدار قرار دهیم.

اگر بخواهیم ورودی منبع جریان قرار دهیم ~~باید~~ دو گره از مدار منبع جریان را می بندیم.

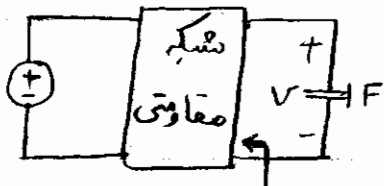


$$Z = F \parallel \frac{1}{s} + 1s + 1 = \frac{1s^2 + 19s + 9}{1+s}$$

$$\rightarrow 1s^2 + 19s + 9 = 0 \rightarrow s^2 + \frac{19}{1}s + \frac{9}{1} = 0$$

$$\rightarrow \omega_0 = \frac{1}{1}, Q = \frac{19}{2}$$

مسئله ۲۸۹ ص ۳۸۹ :



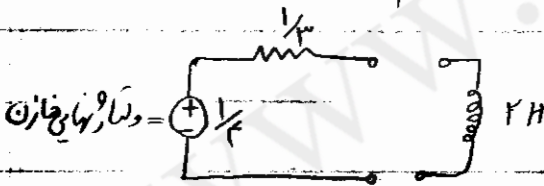
$$V(t) = \frac{1}{F}(1 - e^{-kt})u(t)$$

اگر به جای خازن سلف ۲H قرار دهیم آنگاه $V(t)$ ؟

① $\frac{1}{F}e^{-t/4}$, ۲) $\frac{1}{F}e^{-kt}$, ۳) $\frac{1}{F}(1 - e^{-kt})$, ۴) $\frac{1}{F}(1 - e^{-t/4})$

۳ و ۴ غلط است چون در ۵۵ صفر نیست.

جواب درست است. $\tau = \frac{L}{R} = \frac{2}{\frac{1}{4}} = 8$

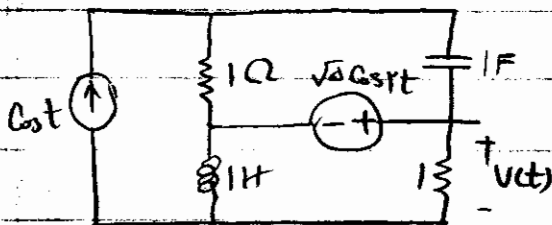


$$P_{rms} = P_{eff} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T P(t) dt}, f(t) = f_1 + f_2 + \dots$$

اگر $f = a_1 \sin(\omega_1 t + \theta_1) + a_2 \sin(\omega_2 t + \theta_2)$

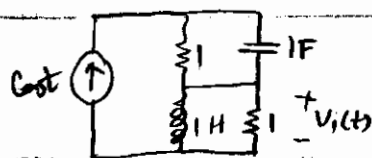
$$\rightarrow P_{rms} = \sqrt{\frac{1}{T} \sum_{i=1}^n a_i^2}$$

مسئله ۲۹ ص ۳۹۰ :

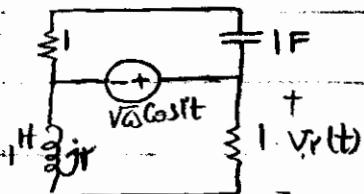


از اصل جمع توان استفاده می کنیم :

$$\omega = 1 :$$



$$\rightsquigarrow V_L = 1 \angle 0 \times [1 \parallel j] = \frac{j}{j+1} = a_1 \angle \theta_1$$



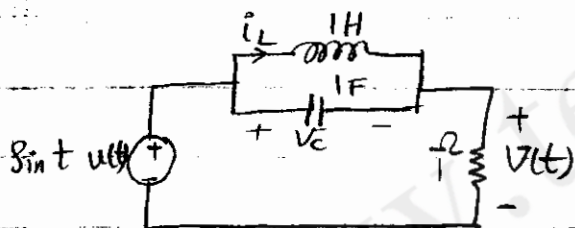
$$\omega = 2 :$$

$$\rightsquigarrow V_C = \sqrt{5} \angle 0 \frac{1}{1 + 2j} = \frac{\sqrt{5}}{1 + 2j} = a_2 \angle \theta_2$$

$$\rightarrow V(t) = a_1 \cos(t + \theta_1) + a_2 \cos(2t + \theta_2)$$

$$V_{rms} = \sqrt{\frac{1}{2} \left[\frac{1}{\sqrt{2}} \right]^2 + \frac{1}{2} \left[\frac{\sqrt{5}}{\sqrt{5}} \right]^2} = \sqrt{\frac{3}{2}} = \frac{\sqrt{3}}{\sqrt{2}}$$

مسئله ۳۳ ص ۲۹۲ : در مدار زیر شرایط را طوری تعیین کنید تا : $V(t) = 0$ ، $t \gg 0$



پاسخ خصوصی حتماً صفر است چون مدار C-L است

حرکاتش تسلید خود قرار دارد و مقاومت آن در این

حرکاتش صفر است. حال می‌خواهیم پاسخ عمومی را نیز صفر کنیم.

$$V(0^+) = 0$$

$$v_C = \sin t \quad t \gg 0 ; \quad v_C(0^+) = v_C(0^-) = 0$$

$$v_L = \sin t \quad t \gg 0$$

$$i_L = \int \sin t = -\cos t + C$$

$$0, 0 \quad (1)$$

$$-1, 1 \quad (2)$$

یا توجه به اینکه در $t = 0^+$ ، $v(t)$ برابر صفر است لذا i_L باید در خازن برود :

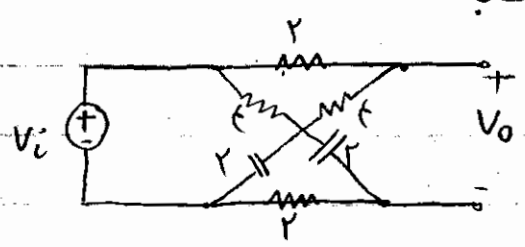
$$i_C = C \frac{dv_C}{dt} = \cos t \quad , \quad i_C(0^+) = 1 \rightarrow i_L(0^+) = -1 \rightarrow C = 0$$

$$\rightarrow i_L(t) = -\cos t$$

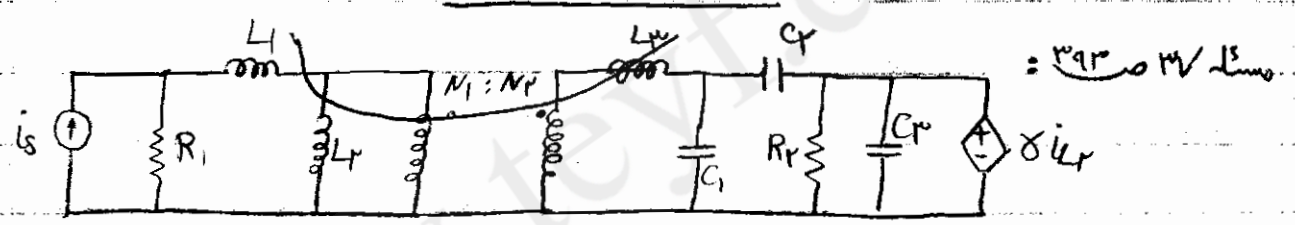
روش کلی این مسئله این است که تابع تبدیل را نوشته و با تنظیم $V_c(s)$ یا ریشه های مخارج تابع تبدیل را

ازین ببریم -

مسئله ۳۴ ص ۳۹۲ = در مدار شکل زیر تابع تبدیل برابر است با:



$$\frac{V_o}{V_i} = \frac{Z_b - Z_a}{Z_b + Z_a} = \frac{\leftarrow + \frac{1}{r} - r}{\leftarrow + \frac{1}{r} + r} = \frac{1 + rs}{1 + 2rs}$$



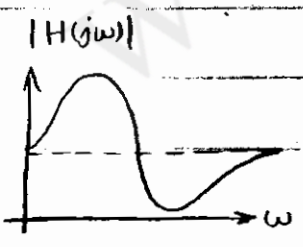
تعداد متغیرهای حالت مدار چندتا است؟

کتابت یعنی حلقه های

$$N = 4 - 1 - 1 - 1 = 3$$

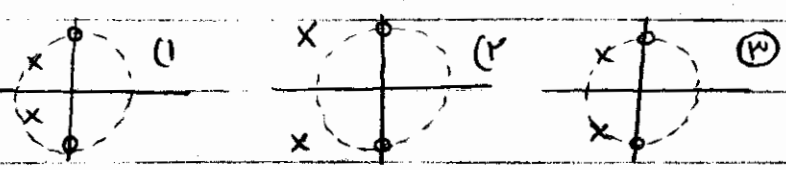
- ۳ (۱)
- ۴ (۲)
- ۵ (۳)
- ۶ (۴)

V_{C2} به پهنای وابسته است.



مسئله ۳۴ ص ۴۸: یا توجه به منحنی مقابل آرایش صفر و قطب شکل

چگونه است؟



هیچکدام

در $\omega = \infty$ مقدار ثابت داریم پس درجه صورت و مخارج برابر و تعداد صفرها و قطب ها برابر است

$$\frac{K_1 s^2 + as + b}{K_2 s^2 + cs + d}, \quad \omega \rightarrow \frac{K_1}{K_2}, \quad \bullet \rightarrow \frac{b}{d}$$

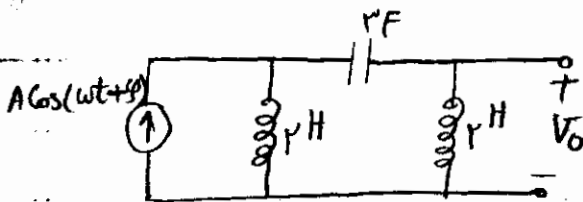
با توجه به شکل: $|H(\omega)| = |H(s)|$

→ $\frac{b}{K_1} = \frac{d}{K_2}$ → حاصل ضرب قطبها = حاصل ضرب صفرها

چون ریشه‌ها مزدوج یکدیگرند حاصل ضرب آنها اندازه به توان ۲ آنها است. پس اندازه ریشه‌ها برابر بود

نتیجه هر ریشه روی دایره قرار دارند.

مسئله ۳۹ ص ۸۲: ولتاژ حالت دائمی V_0 به چه صورت است؟

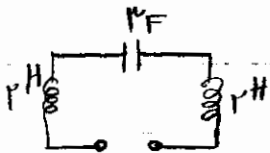


۱) $K \cos(\omega t + \theta)$

۲) $K_1 \cos(\omega t + \theta) + K_2 \cos(\frac{t}{\mu} + \theta_r)$

۳) $K t \cos(\omega t + \theta)$

۴) $K_1 t \cos(\omega t + \theta) + K_2 \cos(\frac{t}{\mu} + \theta_r)$



بسیار یافتن فرکانسهای طبیعی Z را بد فرم مقابل حساب می‌کنیم:

$2s + \frac{1}{3s} + s = \frac{1+9s^2}{3s} \rightarrow s^2 = -\frac{1}{9} \rightarrow s = \pm j/3$

$s \pm j\omega \rightarrow A e^{\delta t} \cos(\omega t + \theta)$

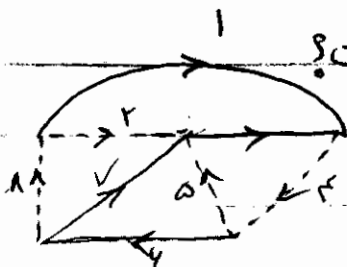
حالت اسیلاتور (چون ریشه روی محور موهومی)

اگر $C = \frac{1}{3V}$ می‌شده آن‌گاه مخرج تابع تبدیل $(s^2 + 3)$ داسه و ورودی هم که دارای $(s^2 + 3)$

است لذا مخرج V_0 داریم و جواب ۳ درست می‌شود. (البته تکامل)

$(K_1 t + K_2) \cos(\omega t + \theta)$

مسئله ۳۸ ص ۸۲: در جهت انتخاب شده کدامیک درست نیست؟



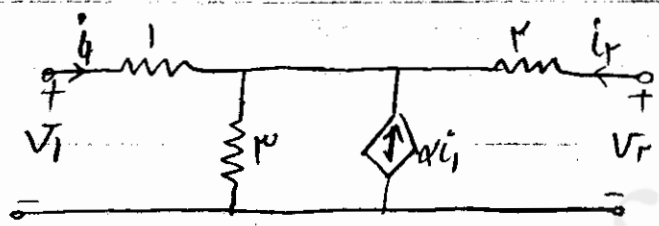
(۱) ۲۳۴۸ و ۴۵۷۸ کاتست اساسی ، ۴۷۴۳ ، ۱۳۷۸ حلقه اساسی

(۲) ۲۳۴۸ ، ۴۵۶ " " ۱۲۳ ، ۵۶۷

(۳) ۱۲۳ ، ۵۷۶ ، ۱۳۷۸ " " ۱۲۸ ، ۲۳۴۸ ، ۴۵۷۸

(۴) ۲۳۴۸ ، ۱۲۵۶ " " ۱۳۷۸ ، ۳۴۵

مسئله ۳۷ ص ۵۷۶ : به ازای چه قدرتی از α شبکه زیر دارای پارامترهای ادمیتانس می باشد ؟



$$Y_{11} = \frac{I_1}{V_1} \Big|_{V_2=0} \Rightarrow V_1 = I_1 + 3(\alpha I_1 + I_2 + I_1)$$

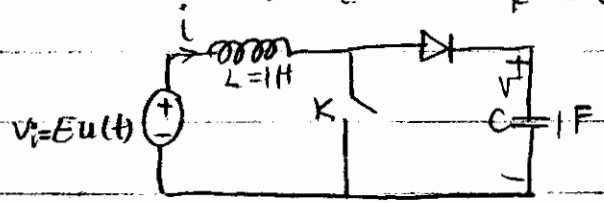
$$V_2 = 2I_2 + 3(\alpha I_1 + I_2 + I_1)$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4+3\alpha & 3 \\ 3+3\alpha & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} \Rightarrow \Delta(4+3\alpha) - 3(3+3\alpha) = 0$$

$$\rightarrow \alpha = \frac{-11}{9}$$

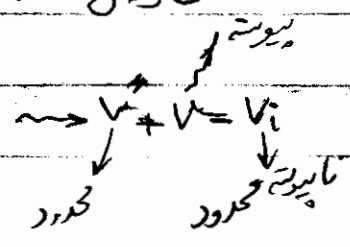
مسئله ۳۶ ص ۵۷۶ در مدار شکل زیر دیود را ایده آل فرض نموده و قبل از $t=0$ شرایط اولیه مدار

صفر است. اگر کلید را در $t=0^+$ وصل و در $t=5$ قطع کنیم، ولتاژ نهایی خازن ؟



$0 < t < 5$: کلید قطع \rightarrow D وصل

$$\frac{V}{V_i} = \frac{V_C}{V_C + V_L} \rightarrow \frac{1}{1+s^2}$$



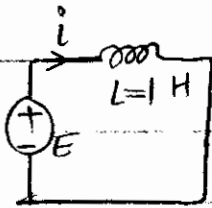
$$V = E + A \cos(t + \theta)$$

$$0 = E + A \cos \theta$$

$$\begin{aligned} \xrightarrow{V=0} & A \sin(t + \theta) \\ 0 = 0 - A \sin(0 + \theta) & \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \theta = 0 \\ A = -E \end{array} \right\}$$

$$V(t) = E(1 - \cos t) \quad 0 < t < \pi$$

$0 < t < \pi$: کلید وصل ، قطع D



$$V = L \frac{di}{dt}, \quad i = \int \frac{V}{L} dt = Et + C_1$$

$$V = \frac{di}{dt}$$

تایموت محدود

$$E \sin t = E \times t + C_1 \quad \rightarrow \quad C_1 = E(\sin t - t)$$

$$\rightarrow i = E(t - t) + E \sin t$$

$$0 < t < \pi, \quad \text{قطع K, وصل D,} \quad V(t) = E(1 - \cos t)$$

$$i(t) = E \sin t$$

$$\pi < t < 2\pi, \quad \text{قطع K, وصل D,} \quad V(t) = E[1 - \cos(\pi)] = 2E$$

$$i(t) = 0$$

$0 < t$: کلید قطع

t بعد از ۵ ثانیه

باتوجه به معادله $t < \pi$ اگر دیوید وصل شود معادله درست است. دیوید باید وصل شود.

$$i(\omega) = E \sin \omega$$

$$V = E + A_1 \cos(t + \theta_1) \quad \rightarrow \quad i = -A_1 \sin(t + \theta_1) \quad \rightarrow \quad E = -A_1 \sin(\omega + \theta_1)$$

$$2E = E + A_1 \cos(\omega + \theta_1) \quad \rightarrow \quad E = A_1 \cos(\omega + \theta_1)$$

$$\rightarrow \tan(\omega + \theta_1) = -1 \quad \rightarrow \quad \theta_1 = \frac{3\pi}{4} - \omega \quad \rightarrow \quad A_1 = -\omega \sqrt{2}$$

$$\rightarrow V = E = EVF \cos\left(t + \frac{\pi}{2} - \Delta\right)$$

$$V' = 0 + EVF \sin\left(t + \frac{\pi}{2} - \Delta\right) \quad V' = 0 \rightarrow t + \frac{\pi}{2} - \Delta = k\pi$$

$$\xrightarrow{k=1} t = \frac{\pi}{2} + \Delta \approx \Delta, \text{ } \mu\text{sec}$$

$$\rightarrow V = E + EVF$$

www.teytf.com

مجموعه مسائل مدارهای الکتریکی برای آمادگی در کنکور کارشناسی ارشد

گردآورنده: مهندس رسول دلیرروی فرد

www.tyrf.com