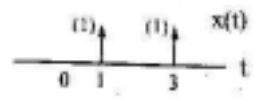


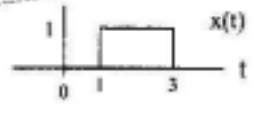
مسائل نمونه فصل دوم سیگنال‌ها و سیستم‌ها دانشگاه آزاد اسلامی - واحد تهران جنوب خفرائی
 سیستم LTI با پاسخ پویه $S(t) = e^{-t} u(t)$ را در نظر بگیرید.

الف) پاسخ سیستم به ورودی‌های داده شده را بدست آورید.

(a)



(b)



$$\begin{aligned}
 y(t) = S(t) \Big|_{x(t) = u(t)} &= e^{-t} u(t) \rightarrow y(t) = h(t) \Big|_{x(t) = \delta(t)} = \frac{dS(t)}{dt} \\
 &= -e^{-t} u(t) + e^{-t} \delta(t) \\
 h(t) &= \delta(t) - e^{-t} u(t)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \text{a) } x(t) = \delta(t-1) + \delta(t-3) &\Rightarrow y(t) = h(t) * x(t) = h(t) * (\delta(t-1) + \delta(t-3)) \\
 &= h(t-1) + h(t-3) \\
 &= \delta(t-1) - e^{-(t-1)} u(t-1) + \delta(t-3) - e^{-(t-3)} u(t-3) \\
 &= \delta(t-1) + \delta(t-3) - e^{-(t-1)} u(t-1) - e^{-(t-3)} u(t-3)
 \end{aligned}$$



$$\begin{aligned}
 \text{b) } x(t) &= u(t-1) - u(t-3) \\
 y(t) &= e^{-(t-1)} u(t-1) - e^{-(t-3)} u(t-3)
 \end{aligned}$$

سیستم LTI، زمان پیوسته با پاسخ همزیغ $h(t) = e^{-at} u(t)$, $a > 0$ را در نظر بگیرید.

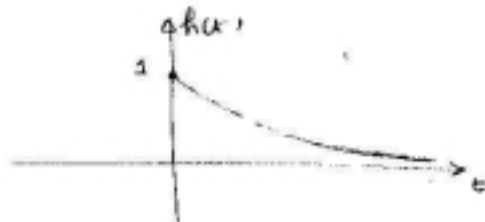
الف) پاسخ همزیغ برای $a=2$ به دست آورید.

ب) پاسخ همزیغ برای $a=2$ را در $S(s)$ پیدا کنید.

ج) آیا سیستم پایدار است. بگویید.

د) $S(1)$, $S(\frac{1}{2})$, $S(0)$ را پیدا کنید و $S(s) = h(t) * u(t)$ را بنویسید.

ه) $x(t) = \delta(t)$ را در $x(t) = u(t)$ قرار دهید و $S(s)$ را بنویسید.



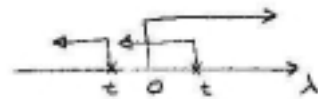
$$S(s) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\lambda) e^{-s\lambda} d\lambda = \int_{-\infty}^t e^{-a\lambda} u(\lambda) d\lambda$$

$$\begin{cases} t < 0 \Rightarrow S(s) = 0 \\ t > 0 \Rightarrow S(s) = \int_0^t e^{-a\lambda} d\lambda = \left. -\frac{1}{a} e^{-a\lambda} \right|_0^t = \frac{1}{a} (1 - e^{-at}) \end{cases}$$

$$\Rightarrow S(s) \Big|_{x(t)=u(t)} = \frac{1}{a} (1 - e^{-at}) u(t)$$

$$S(s) = h(t) * u(t) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-a\lambda} u(\lambda) u(t-\lambda) d\lambda$$

$\lambda \geq 0$ $t-\lambda \geq 0$

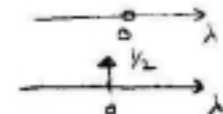
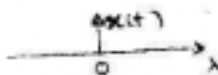


$$t < 0, * = 0 \Rightarrow S(s) = \frac{1}{a} (1 - e^{-at}) u(t)$$

$$t > 0, * = \int_0^t e^{-a\lambda} d\lambda = \frac{1}{a} (1 - e^{-at})$$

$$S(s) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-s\lambda} u(\lambda) d\lambda \Rightarrow \begin{cases} S(0) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-0\lambda} u(\lambda) d\lambda = 0 \\ S(\frac{1}{2}) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{1}{2}\lambda} u(\lambda) d\lambda = \int_0^{\infty} e^{-\frac{1}{2}\lambda} d\lambda = \frac{1}{\frac{1}{2}} (1 - e^{-\infty}) \\ S(1) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-1\lambda} u(\lambda) d\lambda = \int_0^{\infty} e^{-\lambda} d\lambda = \frac{1}{1} (1 - e^{-\infty}) \end{cases}$$

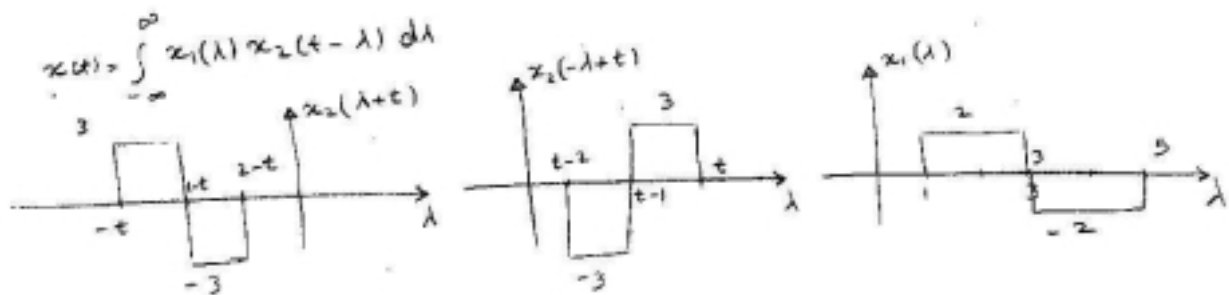
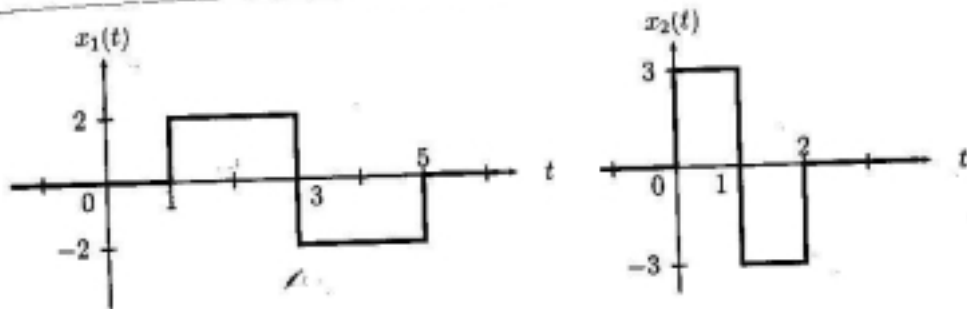
$$x(t-\lambda) \delta(\lambda) = x(t) \delta(\lambda) \Rightarrow \begin{cases} x(t) = u(t), & t = \frac{1}{2} \\ x(t) = 1, & t = \frac{1}{2} \end{cases}$$



سیگنال $x_1(t)$ و $x_2(t)$ داده شده است -

الف) $x(t) = x_1(t) * x_2(t)$ را بدست آورید -

ج) $x_2(t) = f\{x_1(t)\}$ بیان کنید



$t < 1 \quad * = 0$

$1 \leq t < 2 \quad * = \int_1^t 6 d\lambda = 6(t-1)$

$2 \leq t < 3 \quad * = \int_1^{t-1} -6 d\lambda + \int_{t-1}^t 6 d\lambda = 6(1-t+1+t-t+1) = 6(3-t)$

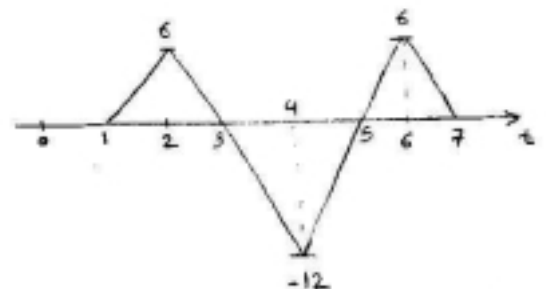
$3 \leq t < 4 \quad * = \int_{t-2}^{t-1} -6 d\lambda + \int_{t-1}^3 6 d\lambda + \int_3^t -6 d\lambda = 6(t-2-t+1) + 6(3-t+1+3-t) = 6(-2t+6)$

$4 \leq t < 5 \quad * = \int_{t-2}^3 -6 d\lambda + \int_3^{t-1} 6 d\lambda + \int_{t-1}^t -6 d\lambda = 6(t-2-3+t-1-3+t-1-t) = 6(2t-10)$

$5 \leq t < 6 \quad * = \int_{t-2}^4 6 d\lambda + \int_4^{t-1} 6 d\lambda + \int_{t-1}^5 -6 d\lambda = 6(4-t+2+t-1-4+t-1-5) = 6(t-5)$

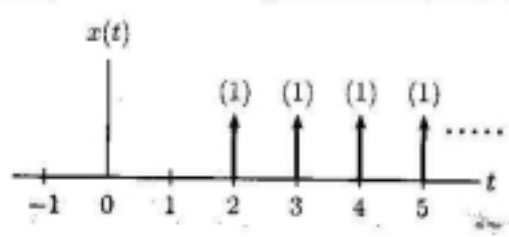
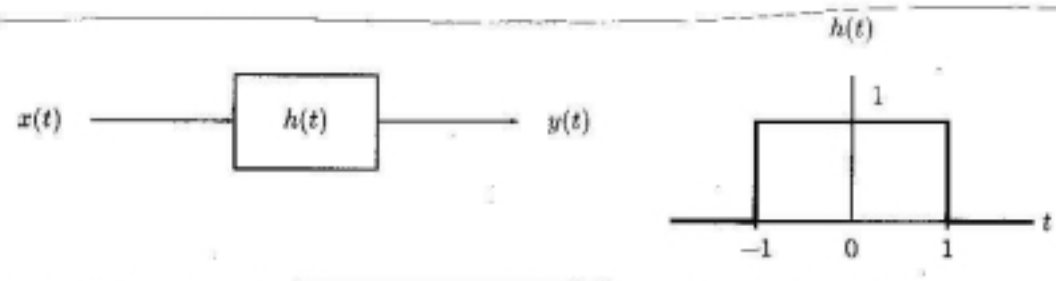
$6 \leq t < 7 \quad * = \int_{t-2}^5 6 d\lambda = 6(5-t+2) = 6(7-t)$

$t \geq 7 \quad * = 0$



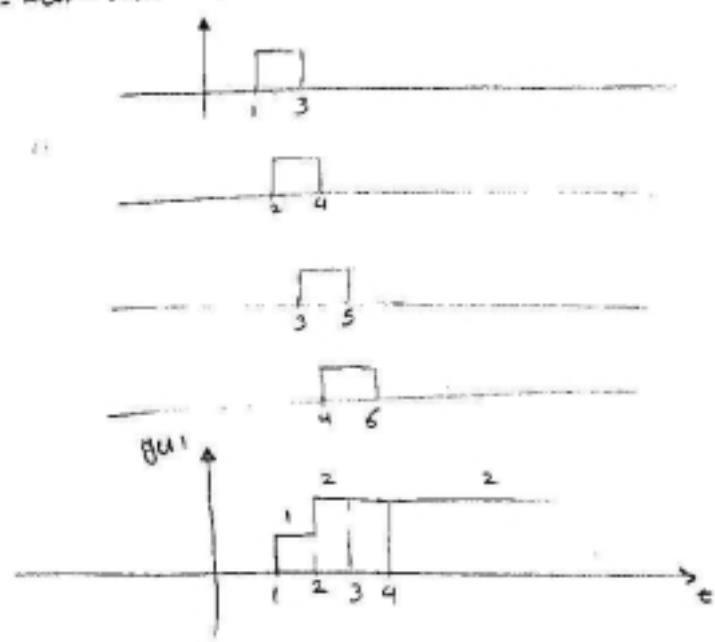
$x_2(t) = \frac{3}{2} x_1(2t+1)$ ✓✓

- سیستم LTI با پاسخ پویا $h(t)$ داده شده است. ورودی قطره نرزی است که از $t=2$ شروع می شود. مطلوب است مزون سیستم $y(t)$.



$$x(t) = \delta(t-2) + \delta(t-3) + \delta(t-4) + \dots$$

$$y(t) = x(t) * h(t) = h(t-2) + h(t-3) + h(t-4) + \dots$$



$$h(t) = u(t+1) - u(t-1)$$

$$y(t) = (u(t-1) - u(t-3)) + (u(t-2) - u(t-4)) + (u(t-3) - u(t-5)) + \dots$$

$$y(t) = u(t-1) + u(t-2) \quad \checkmark$$

- مطلوبیت تعیین عبارت زیر:

$$\int_{-\infty}^{\infty} t^2 \delta(t-2) dt = 4 \int_0^{\infty} \delta(t-2) dt = 4$$

- رابطه بین ورودی و خروجی سیستم LTI با استفاده از:

$$y(t) = \int_{t-1}^t x(\lambda) d\lambda$$

پایه همزیستی سیستم را بدست آورید.

$$h(t) = \int_{t-1}^t \delta(\lambda) d\lambda$$



$$\begin{aligned} t-1 < 0, t > 0 &\Rightarrow h(t) = 1 \\ 0 < t < 1 &\Rightarrow h(t) = 1 \\ 0 < t < 1 &\Rightarrow h(t) = 0 \\ 0 < t < 1 &\Rightarrow h(t) = 0 \end{aligned}$$

$$h(t) = u(t) - u(t-1)$$

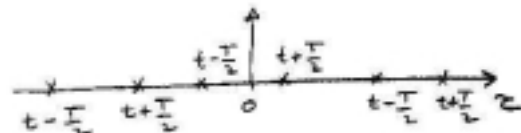
4. (10 marks) Consider a continuous-time LTI system described by

$$y(t) = T\{x(t)\} = \frac{1}{T} \int_{t-T/2}^{t+T/2} x(\tau) d\tau.$$

(a) Find and sketch the impulse response $h(t)$ of the system. , $T > 0$

(b) Is the system causal?

$$h(t) = \int_{t-T/2}^{t+T/2} \delta(z) dz$$



① $t + \frac{T}{2} < 0$ $h(t) = 0$

② $t - \frac{T}{2} < 0$ و $t + \frac{T}{2} \geq 0 \Rightarrow h(t) = \frac{1}{T}$

③ $t - \frac{T}{2} > 0$ $h(t) = 0$

$$\Rightarrow h(t) = \begin{cases} 0 & t < -\frac{T}{2} \\ \frac{1}{T} & -\frac{T}{2} \leq t \leq \frac{T}{2} \\ 0 & t > \frac{T}{2} \end{cases} \Rightarrow h(t) = \begin{cases} 0 & |t| > \frac{T}{2} \\ \frac{1}{T} & |t| \leq \frac{T}{2} \end{cases}$$

$$h(t) = \frac{1}{T} (u(t + \frac{T}{2}) - u(t - \frac{T}{2}))$$

سیستم علی
غیر

