



دانشگاه آزاد اسلامی واحد علوم تحقیقات

دانشکده مهندسی پزشکی

پایان نامه کارشناسی مهندسی برق - مهندسی پزشکی (گرایش بالینی)

عنوان :

هوشمند سازی جک پانل (رابط بین اودیولوژیست و بیمار) اتفاقک آکوستیک اودیومتری

استاد راهنما: آقای دکتر نوشیروان راحت آباد

استاد مشاور: آقای دکتر مجید عسگر

ارائه دهنده: نیلوفر حسن

۸۷۰ ۱۵۹۶۹۵

سال تحصیلی ۹۲

أ

تقدیم به مادر و دایی بزرگوارم

باتشکر از زحمات و حمایتهای این دو عزیز که در تمامی مراحل زندگی مخصوصاً درس و تحصیل همواره دلسوز، یاور و دوستان صمیمی من بودند.

از ایزد منان عمر طولانی و با برکت، موفقیت و عاقبت بخیریشان را آرزو مندم.

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِيْمِ

گزارشی که مشاهده می کنید پایان نامه‌ی کارشناسی رشته‌ی مهندسی پزشکی با موضوع ادیولوژی است که پارامترهایی را باید اندازه بگیرد. تمامی فرامین به صورت آنالوگ و دیجیتال است که قسمت آنالوگ آن هم باید به دیجیتال تبدیل شود. پروژه، ساختاری سخت افزاری - نرم افزاری دارد که جهت هوشمند سازی جک پانل دیوار پوش اتاق آکوستیک ادیومتری بکار رفته است. این سیستم مجهر به اندازه گیری دمای اتاق با سنسور، ساعت و تقویم دقیق با قابلیت تنظیم توسط کیپد، کرنومتر، نویز گیر صدا بوسیله میکروفون، کنترل سیستم نور و تهویه اتاق و ارتباطات بی‌سیم می باشد که برای باز بودن در و سیستم تشخیص حریق تعییه شده است. دستگاه فوق با قابلیت‌های ذکر شده و حتی مجھزتر می تواند کمک شایانی به برقراری یک ارتباط هوشمندانه بین ادیولوژیست و بیمار کند و تاکنون هم نمونه داخلی و خارجی آن در سیستم شناوری سنجی ساخته نشده است.

فهرست مطالب

۱	فصل اول : معرفی پروژه
۱	۱ مقدمه
۲	۱-۱ جک پانل و ساخت آن
۳	۱-۲ مبحث شناوی و کلیات آن
۳	۱-۲-۱ صوت و خصوصیات آن [۱]
۴	۱-۲-۲ مشخصات دستگاه شناوی انسان [۲]
۴	مشخصات غیر فیزیکی صوت: [۳]
۴	۱-۲-۳ ساختار گوش [۴]
۸	۱-۲-۵ (ب) دستگاه ادیومتری [۷]
۹	۱-۲-۶ اتافک آکوستیک ادیومتری: [۹]
۱۰	۱-۳ تعریف های کاربردی
۱۰	توانایی های جک پانل طراحی شده
۱۰	۱-۳-۱ ساعت:
۱۰	۱-۳-۲ دما:
۱۰	۱-۳-۳ میکروفون:
۱۱	۱-۳-۴ کنترل تهویه و روشنایی:
۱۱	۱-۳-۵ درب اتاق به صورت بی سیم:

آ

۱۱	۶-۳-۱ سیستم تشخیص حریق به صورت بی سیم:
۱۷	۱۰] [فصل دوم: معرفی میکرو کنترلر ATMEGA 128
۱۷	۲_۱ روش های ارتباطی در AVR
۱۹	فصل سوم: طراحی بردهای مدارات الکترونیکی
	فصل چهارم: زمان سنجی و نمایش دما
۳۲	۴_۱ سنجش زمان [۱۳]
۳۴	۴_۲ سنجش دما [۱۴]
۳۶	فصل پنجم: سنجش میزان صدای داخل اتاق [۱۵]
۳۸	فصل ششم: ارتباطات بیسیم [۱۶]
۴۰	۶-۱ مشاهده وضعیت درب اتاق به صورت بیسیم
۴۲	۶_۲ سنسور تشخیص حریق [۱۷]
۴۷	فصل هفت [۱۸]
	فصل هشتم: نمایشگر، صفحه کلید و سایر امکانات جانبی
۵۰	۸-۱ نمایشگر و بازر [۱۹]
۵۱	:۲_۸ صفحه کلید
۵۴	۸-۳ فصل نهم:
۵۴	۸-۴ کنترل نور و تهویه [۲۱]
۵۶	۸-۵ منابع
۵۹	۸-۶ فهرست شکل ها

فهرست اشکال

۲ شکل ۱-۱ نمای جک پانل
۱۴ شکل ۲-۲ پایه های میکرو
۲۲ شکل ۳-۳. تنظیمات شماتیک ساخته شده
۲۳ شکل ۴-۳. محیط کاری طراحی مدار
۲۴ شکل ۵-۳. سیم کشی مدار دیمر
۲۵ شکل ۶-۳ آوردن سند pcb
۲۵ شکل ۷-۳ انتقال شماتیک به pcb
۲۶ شکل ۸-۳ تعیین ضخامت خطوط
۲۷ شکل ۹-۳ برد ساخته شده نهایی pcb
۵۱ شکل ۱۰-۳ نمایشگر
۵۳ شکل ۱۱-۳

فصل اول: معرفی پروژه

مقدمه

با توجه به تحقیقات انجام شده در زمینه ادیولوژی از مراجع مختلف و مشاوره با اعضای هیئت علمی دانشگاه علوم پزشکی (رشته شنایی سنجی) و همچنین علاقه مندی به توسعه فن آوری های نوین، پروژه هوشمند سازی رابط بین ادیولوژیست و بیمار (جک پانل) مورد استقبال و حمایت قرار گرفت و با مشاوره و برگزاری جلسات کارشناسی و شرایط موجود اتفاقهای آکوستیک و جک پانل های تولیدی و بررسی اشکالات و انتظارات شنایی شناسان از نیاز به تسلط بیشتر بر فضای آزمایش، نمونه ای مورد نیاز طراحی، ساخت، بررسی و آماده ای بهره برداری قرار گرفت.

عنوان پروژه هوشمند سازی جک پانل (رابط بین اودیولوژیست و بیمار) اتفاق آکوستیک اوپیومتری است. من به عنوان یک کارشناس مهندسی پزشکی که وظیفه ای تامین و تجهیز امکانات مورد نیاز بخش پزشکی کشور را عهده دار هستیم با علاقه مندی، پیشنهاد ارائه شده را بررسی و با نظر استاد محترم راهنمای و بهره گیری از استاد مشاوره علارغم محدودیتهای زیاد در این جهت اقدام نموده و خوشبختانه اولین نمونه ای جک پانل اوپیومتری برای اولین بار طراحی، ساخت و آماده ای تولید نیمه صنعتی گردید. هدف از ساخت این پروژه این است که کیفیت و بهره وری را در شنایی بالا ببریم. الان با توجه به پیشرفته شدن دستگاه ها و همچنین برای سهولت کاربری و بهینه سازی سیگنالهای ارتباطی بین دستگاه ها و بیمار و مونیتورینگ دقیق شرایط آزمایش، استفاده از تجهیزات پیشرفته تر ضروری به نظر میرسد.

۱-۱ جک پانل و ساخت آن

برای ارتباط سیگنالهای دستگاه اودیومتری که در بیرون اتفاق آکوستیک اودیومتری قرار میگیرد با گیرنده و پخش کننده های صوتی که در داخل اتفاق قرار میگیرند از رابطی که معمولاً "جک پانل" نامیده میشود استفاده می گردد. نمونه‌ی موجود در بازار داخلی و خارجی کاملاً ابتدایی بوده و نیازهای کاربر را برآورده نمی‌سازد. ساخت چنین رابطی با امکانات بیشتر به افزایش کیفیت شنوایی سنجی و راحتی کاربر می‌انجامد و دارای زمینه‌ی فروش تجاری است. مراحل انجام پروژه شامل:

- طراحی مفهومی ادوات داخل رابط
- بررسی، انتخاب و تامین قطعات مورد نیاز
- ارزیابی اقتصادی
- طراحی مدارهای داخلی
- ساخت و مونتاژ مدارهای داخلی
- برنامه نویسی نرمافزار دستگاه
- طراحی و ساخت جعبه به نحوی که با توجه به کاربرد مورد نظر کاملاً منصب باشد.
- تهییه‌ی دستور العمل استفاده



شکل ۱-۱ نمای جک پانل



شکل .۱-۲.محیط شنایی سنجی

۱-۲-مبحث شنایی و کلیات آن

برای آشنایی بیشتر شما با رشته‌ی شنایی سنجی ارائه‌ی تعریفات کاربردی ذیل ضروری است:

۱-۱-صوت و خصوصیات آن [۱]

صدا چیزی جز ارتعاش مولکولهای هوا نیستوتولید صوت با ارتعاش منبعی که مرتعش شده است پدید می‌آید و این صوت به قدری در زندگی ما عادی شده است که بندرت به آن فکر می‌شود. صدای تولید شده در محیط مناسب قابل انتقال است.

بهترین محیط واسط بین تولید کننده و شنونده هواست. صدای دریافتی به مجرای خارجی وارد شده پس از مرتعش نمودن پرده‌ی صماخ انژری را به زنجیره‌ی استخوانی و سپس گوش داخلی منتقل می‌کند.

۱-۲-مشخصات دستگاه شنوایی انسان [۲]

مشخصات فیزیکی صوت بسامد و شدت آن است. دستگاه شنوایی انسان از نظر فرکانسی دارای محدوده‌ی معینی است یعنی اینکه گوش انسان صدای حداقل بسامد ۱۶ هرتز و حداکثر بسامد ۲۰۰۰۰ هرتز را می‌تواند بشنود و کمتر و بیشتر از این رنج را نمی‌تواند بشنود چون یا مادون یا ماوراء صوت است. محدوده‌ی شنوایی انسان از نظر شدتی بین ۰-۱۲۰ دسی بل است.

مشخصات غیر فیزیکی صوت: [۳]

آنچه که بصورت بسامد و شدت از صوت قابل روئی و احساس است را مشخصات عینی صوت می‌نامند اما آنچه را بصورت ذهنی قابل درک و احساس است و با مشخصات تیزی و بلندی می‌شناسند خصوصیات سایکو اکوستیکی گفته می‌شود.

۱-۲-۳-ساختار گوش [۴]

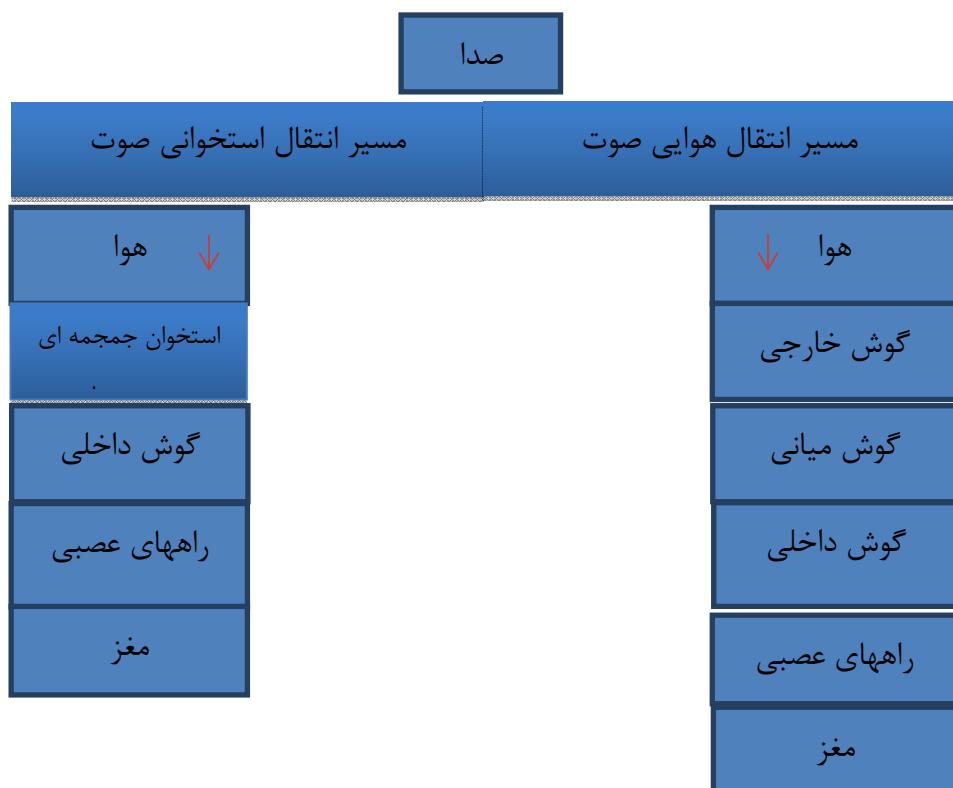
در بین حواس پنجگانه انسان‌ها بی‌شک حس شنوایی مهمترین است. گوش دارای اندامهای مجرای شنوایی و تعادل است که صدای دنیای اطرافمان و اطلاعات درونی درباره وضعیت و حرکتمن را تشخیص می‌دهد. ساختمانهای حسی داخل گوش، اشکال متفاوت اطلاعات را به صورت ایمپالسهای عصبی برگردانده تا از طریق اعصاب به قسمتهای مختلف مغز، جایی که اطلاعات تجزیه و تحلیل می‌شوند، فرستاده شوند. توانایی ما در تفسیر اصوات و استفاده از اطلاعات، درباره تعادل در زمان نوزادی و کودکی شکل می‌گیرد. مغز اطلاعات گوشها را با اطلاعات حاصل از گیرنده‌های موقعیت در

عضلات ، تاندونها و مفاصل و اطلاعات بینایی بدست آمده از چشمها ترکیب می‌کند. ترکیب این اطلاعات باهم ما را قادر می‌سازد تا بدون از دست دادن تعادل در جهات مختلف حرکت کنیم.

از آن جایی که حس شنوایی کلید صحبت کردن و گفتار است^[1]، در اکثر موارد افرادی که دارای ناشنوایی مادرزادی یا در سنین کودکی شنوایی خود را از دست داده اند چهار مشکلات فراوانی در زمینه ی گفتار و موسیقی می‌باشند.

افت شنوایی اولیه در فرکانس های (میزان بم یا زیر بودن صدا) غیر شنیداری حاصل می‌شود و در مقام مقایسه ، افت شنوایی در آقایان بیشتر در فرکانس های بالای صوتی و در خانمهای اغلب در فرکانس های صوتی پائین اتفاق می‌افتد.

شکل ۱-۳...مسیر انتقال صوت



فضای شنوازی شامل یک اتاق آکوستیک ، دستگاه های تست شنوازی شامل اودیومتری ، تست سلامت گوش ، تمپانومتری ، هدفون یا گوشی ، بلندگو ، جک پانل دیوار پوش ، فرد اودیولوژیست و بیمار تحت آزمون است. گوش برای شنوازی به لاله گوش ، مجراء ، پرده گوش ، استخوانچه ها ، حلزون شنوازی ، عصب شنوازی و درنهایت ساقه مغز و کورتکس سالم نیاز دارد.

برای شنوازی سنجدی لازم است آستانه شنوازی ، محیط فیزیکی ، سیستم حلزون شنوازی ، سیستم عصبی ، سیستم ساقه مغز و کورتکس شنوازی ارزیابی شوند. با انجام اودیومتری با صوت خالص میتوان آستانه ها را بدست آورد ، با انجام تیمپانومتری میتوان محیط گوش میانی را بررسی کرد ، اتوآکوستیک امیشن قادر است حلزون شنوازی را کامل بررسی کند و درنهایت سیستم عصبی با کمک اودیومتری ساقه مغز ارزیابی میشود.

۱-۲-۴- آزمون های پایه‌ی شنوازی [۵]

(الف) اودیومتری تن خالص و گفتاری

ادیومتری تن خالص و گفتاری از جمله آزمون های پایه‌ی شنوازی محسوب می‌شوند.

ادیومتری تن خالص:

اولین و اساسی ترین آزمون در سطح شنوازی ادیومتری تن خالص است. این آزمون توسط دستگاهی بنام ادیومتر و توسط فردی بنام ادیولوژیست (شنوازی شناس) در محلی بنام کلینیک شنوازی که از نظر آکوستیکی دارای شرایط ویژه‌ای است انجام می‌شود.

با رسم مقادیر شدت در برابر مقادیر بسامد نموداری بنام ادیوگرام تن خالص به دست می‌آید که دلالت بر کمترین صدایی دارد که در یک محدوده‌ی فرکانسی که از نظر درک گفتار دارای اهمیت است ، قابل

شنیدن است. منظور از ترسیم ادیوگرام ، مقایسه‌ی نتایج شنوایی گوش‌های فرد مورد آزمایش با فرد طبیعی به منظور تعیین وجود یا عدم وجود کم شنوایی ، میزان کم شنوایی ، نوع کم شنوایی و یا تفاوت بین ۲ گوش است. آستانه‌ی شنوایی پایین ترین سطح از شدت صوت است که یک فرد در ۵۰٪ از دفعاتی که محرک صوتی ارائه می‌شود و می‌تواند آن را بشنود نوع صوت مورد استفاده در آزمایش‌های گوناگون بر حسب منظور ما متفاوت است.

با استفاده از گوشی تحریکات تن خالص در اکتاوهای فرکانسی (۱۲۵، ۲۵۰، ۵۰۰، ۱۰۰۰، ۴۰۰۰، ۸۰۰۰ هرتز) در هر یک از گوش‌ها ارائه می‌شودنیز یا باند باریک یا تحریکات از نوع چهچه در بسامد ۲۵۰ تا ۶۰۰۰ هرتز نیز در حین انجام آزمونهای مختلف استفاده می‌شود. آزمایش ادیومتری تن خالص برای راه هوایی از طریق هدفون و برای استخوانی از طریق مرتعش شونده‌ای که روی استخوان ماستوئید قرار می‌گیرد انجام می‌شود. بنابراین انتقال راه هوایی و افت ان در مقایسه با راه استخوانی نشانه‌ی پسایعات گوش خارجی یا میانی می‌باشد. در ارزیابی شنوایی با تن خالص ابتدا راه هوایی آزمایش می‌شود .

اولین بسامد مورد آزمایش ۱۰۰۰ هرتز می‌باشد (چون حساسیت شنوایی انسان در این بسامد بیشتر است). سپس شدت صوت در ۲۰ دسی بل ارائه می‌شود اگر فرد صدا را شنید ۱۰ دسی بل کم کرده دوباره صدا ارائه می‌شود. اگر صدا شنیده شنیده نشد ۵ دسی بل به شدت صدا افزوده می‌شود. با این کاهش و افزایش‌شدنی که فرد بتواند به ۵۰٪ از تحریکات پاسخ دهد کشف و به عنوان آستانه‌ی شنوایی ثبت می‌گردد.

فرد ادیولوژیست(شناوایی شناس) [۶]

مجموعه آزمایشات شناوایی مکمل و تایید کننده‌ی یکدیگر هستند. شناوایی شناس خبره از هر نوع آزمون مناسب به سن، هوش، موقعیت فرهنگی اجتماعی و نیز امکانات موجود استفاده نموده و به تشخیص لازم در مورد کم شناوایی فرد کم شنوا دست می‌یابد.

۱-۲-۵(ب) دستگاه ادیومتری [۷]



دستگاه مورد استفاده برای انجام ادیومتری تن خالص را ادیومتر می‌نامند. این دستگاه دارای انواع متفاوتی است که ساده ترین آن‌ها ادیومتر بیماریابی است که قابل حمل و نقل بوده و برای بیماریابی در جوامع استفاده می‌شود. البته دستگاه ادیومتری ۲ کاناله هم موجود است که علاوه بر ادیومتری تن خالص، ادیومتری گفتاری و کلیه‌ی آزمونهای تخصص شناوایی را انجام می‌دهد.

دستگاه‌های ادیومتری به طور کلی به منظور شناسایی افرادی که دارای اختلالاتی در حس شناوایی هستند و هم چنین تعیین آستانه‌ی شناوایی در هر فرکانس و تعیین فرکانس‌هایی که فرد تحت آزمون در آنها دچار افت شناوایی است استفاده می‌شود. تا بدین وسیله پیش از وارد شدن بیماری به شرایط حادتر و تبدیل شدن به عارضه‌ای مزمن، برای درمانهای اولیه اقدام کنند.

محركات صوتی دستگاه اديومتر به چند طریق قابل ارائه است:[۸]

۱- هدفون برای راه هوایی AC

۲- مرتعش شونده استخوانی یا BOUNCE VIBRATOR برای راه استخوانی BC

۳- از طریق بلندگو برای ارزیابی جهت یابی شنوازی و یا آستانه های AIDED

۴- اتفاق آکوستیک ادیومتری:[۹]

انجام ادیومتری معمولاً در داخل اتفاق آکوستیک انجام می شود . اتفاق های آکوستیک دارای شرایط ویژه

ای است از جهت عایق بودن در برابر صدا بوده و به صورت یک کابین و دو کابین تعییه می شوند . در

اتفاق یک کابین بیمار و آزمایشگر هر دو در یک جا قرار دارند و در اتفاق دو کابین در یک کابین بیمار

و در کابین دیگر شنوازی شناس قرار دارد.

حد اکثر صدای مجاز در اتفاق ادیومتری بر اساس استاندارد OSHA در بازه‌ی فرکانسی ۵۰۰-۸۰۰۰ و

شدت صوتی db ۴۰-۶۲ می باشد.



شکل ۱-۴ اتفاق آکوستیک

۱-۳ تعریف های کاربردی

توانایی های جک پانل طراحی شده

۱-۳-۱ ساعت:

زمان آزمون برای شنوايی شناس برای بهره وری ساعات کلينيکي و نيز جلوگيري از خستگي بيش از اندازه ي بيمار مهم است و كنترل زمان باید در اختياير شنوايی شناس باشد که در جک پانلهای مرسوم چنین امكانی وجود ندارد اما ما با طراحی ساعت ديجيتالي توانسته ايم اين امكان را فراهم نموده و شنوايی شناس از زمان شروع و خاتمه ي آزمون و مدت زمانی که بيمار در اتفاق قرار دارد کاملا مطلع باشد. نقش کورنومتر را هم میتواند داشته باشد. بازه ي زمانی تست آزمونها از ۵ دقیقه تا ۱ ساعت می باشد.

۱-۳-۲ دما:

به دليل اينكه ممکن است بيمار مدت طولاني درون اتفاق باشد كنترل دماي اتفاق برای جلوگيري از بد شدن حال بيمار ضروري به نظر می رسد. افراد زيادي از مراجعين به کلينيک شنوايی ، افراد تحت آزمونی هستند که يا داراي سن بالا يا سن کم هستند. دما صرفا جهت مشاهده ي اوديولوژيست روی نمایشگر جک پانل بكار می رود.

۱-۳-۳ ميكروفون:

وجود نويز زمينه در کلينيکهای شنوايی گاهی مانع از ارزیابی دقیق و در نتیجه خطأ در انجام آزمایشهاي شنوايی سنجي می گردد و به همین دليل مانیتورینگ مرتب صدای موجود در داخل و خارج اتفاق برای اشراف بيشتر بر آزمونها ضروري است به همین منظور ميكروفونی در جک پانل تهيه گردیده تا

بتواند صدای بیشتر از حد آستانه را تشخیص دهد که اگر در شرایطی میزان نویز زمینه از حد استاندارد بالاتر بود آزمون موقت شده و اقدام به کاهش نویز شود که این را با صدای بوق و مشاهده روی صفحه نمایشگر میفهمیم.

۱-۳-۴ کنترل تهویه و روشنایی:

در اتفاقک ادیومتری برای جلوگیری از مصرف بی رویه‌ی انرژی و کوتاه شدن مسیرهای انتقال برق و حذف کلید روشنایی مجموعه کلید روشنایی دیمری نیز روی جک پانل طراحی و مونتاژ شد. تهویه هم به صورت دیمری برای بهبود و بالابردن سرعت عملکرد بالینی بیمار و ادیولوژیست در شرایط دمایی خاص بکار گرفته و تنظیم می‌شود.

۱-۳-۵ درب اتاق به صورت بی سیم:

برای جلوگیری از بازماندن درب اتاق ادیومتری سیستمی به صورت بی سیم طراحی شده و با باز ماندن در فعال شده است و به شناوی شناس آلام می‌دهد. یک ضرب المثلی وجود دارد که ادیولوژیست‌ها می‌گویند " صدا از آب دزد تر است "

۱-۳-۶ سیستم تشخیص حریق به صورت بی سیم:

به دلیل استفاده‌ی مکرر از دستگاه‌های الکترونیکی خارج و داخل اتفاقک ممکن است اتصال سیمی و یا گرم شدن آنها امکان ایجاد حریق نماید که در این صورت وجود نمایشگر دود و حریق میتواند از بروز خسارات جانی و مالی ناشی از حریق جلوگیری کند. ضمناً کلیه‌ی امکان ارتباط دستگاه ادیومتر با بیمار از طریق فیش‌های مرسوم همچنان برقرار است.

[۱۰] فصل دوم: معرفی میکرو کنترلر ATMEGA128

Error! Bookmark not defined.

شرکت ATMEL یکی از بزرگترین شرکت‌های فعال در زمینه تولید میکرو است. یکی از انواع میکرو کنترلرهای جدید که در بازار الکترونیک ارائه شده است، میکرو کنترلرهای شرکت ATMEL با نام AVR میکرو کنترلرهای خانواده AVR می‌باشد. این میکرو کنترلرهای هشت بیتی به دلیل قابلیت برنامه نویسی توسط کامپایلر زبان‌های سطح بالا HLL بسیار مورد توجه قرار می‌گیرند. این میکرو کنترلرهای از معماری RISC برخوردارند و شرکت ATMEL سعی نموده است با استفاده از معماری پیشرفته و دستورات بهینه، حجم کد تولید شده را کم و سرعت اجرای برنامه را بالا ببرد. یکی از مشخصات این نوع میکرو کنترلرهای دارا بودن ۳۲ رجیستر همه منظوره می‌باشد. همچنین در این میکرو کنترلرهای از حافظه‌های کم مصرف و غیر فرار FLASH و EEPROM استفاده می‌شود.

کامپایلرهایی به زبان C و BASIC که زبانهای پرکاربرد در دنیا هستند برای این نوع میکروها طراحی شده است و علاوه بر آن از زبان اسملی نیز همچنان می‌توان برای برنامه نویسی استفاده کرد. به عنوان مثال کامپایلر با زبان BASIC و همچنین به عنوان کامپایلر C برای برنامه نویسی این نوع از میکرو کنترلرهای می‌تواند مورد استفاده قرار گیرد.

میکرو کنترلرهای AVR به سه دسته اصلی تقسیم می‌شوند [۱۱]:

۱. سری (Attiny)

۲. سری AVR (AT90S۲۰۰۸) یا (Classic AVR)

میکرو کنترلرهای نوع AVR MEGA دارای قابلیت‌های بیشتری نسبت به دو سری دیگر هستند.

میکروی مورد استفاده‌ی ما در این پژوهه میکرو کنترلر ATMEG128 است با مشخصات زیر:



شکل ۱-۲
ATmega128

• حافظه:

- ۱۲۸ کیلو بایت حافظه فلاش قابل برنامه ریزی

- مجهز به BOOT LOADER

۴- ۶۴ کیلو بایت حافظه EEPROM داخلی

- قابلیت آدرس دهی حداقل ۶۴ کیلو بایت حافظه خارجی

- قفل قابل برنامه ریزی برای امنیت نرم افزار

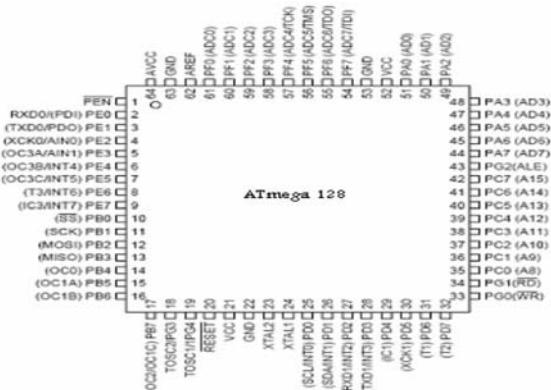
فلش حافظه ROM داخلی میکروکنترلر است که برنامه روی آن قرار می گیرد. EEPROM حافظه ROM داخلی میکرو است که در حین اجرای برنامه به راحتی می شود محتواش را تغییر داد.

BOOT LOADER یکی از قسمتهای حافظه فلش است که میکروکنترلر میتواند به کمک کدهای نوشته شده در آن خودش را برنامه ریزی مجدد میکند.

امکانات جانبی:

- ارتباط TAGJ شامل اسکن کردن امکانات جانبی، حمایت از دیباگ کردن تراشه و برنامه ریزی
- حافظه فلاش، EEPROM، فیوزبیتها و بیتهای قفل
- ۲تایمر کانتر ۱۶ بیتی با تقسیم کننده فرکانسی و دارای مد های CAOTURE, COMPER
- دارای RTC با اسیلاتور مجزا
- ۲کanal PWM, ۸بیتی
- شش/دوازده کanal PWM با دقت قابل تنظیم ۱۶ بیت
- ۸کanal ADC ۱۰ بیتی
- ۷کanal تفاضلی
- دو ارتباط سریال USART قابل برنامه ریزی
- ارتباط سریال SPI به صورت SLAVE/MASTER
- ارتباط سریال دو سیمه
- قابل برنامه ریزی با اسیلاتور مجزا WATCHDOG
- مقایسه کننده آنالوگ داخلی
- اسیلاتور داخلی کالیبره شده

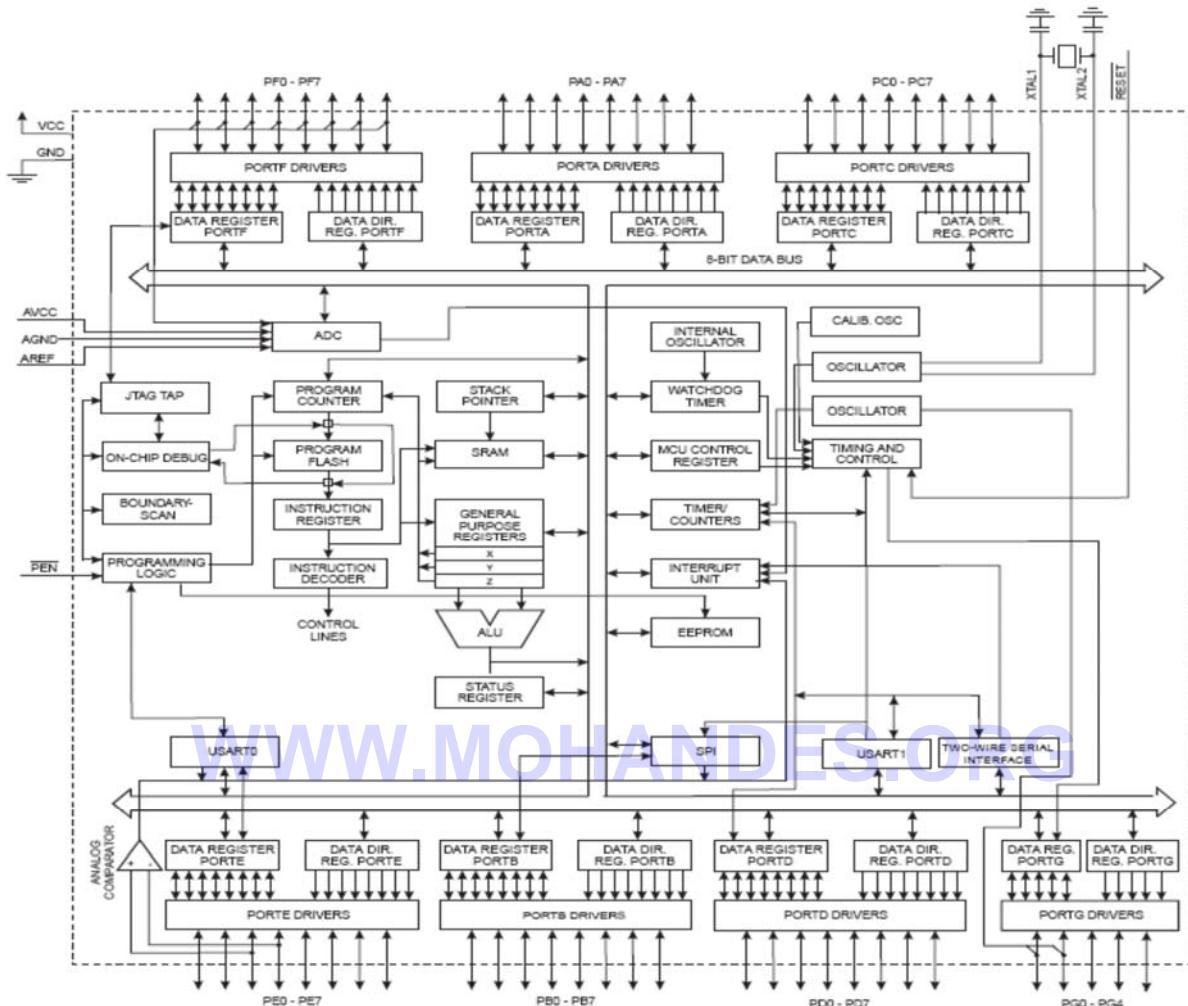
WWW.MOHANDES.ORG



شکل ۲-۲ پایه های میکرو

هرگاه نیاز به پردازشگری با سرعت و کارایی بالا بوده که توانایی اجرای حجم زیادی از کد برنامه را داشته باشد باید از AVR های مدل MEGA استفاده کرد. این پردازشگرها به ازای هر یک مگاهرتز سرعت، توانایی اجرای یک میلیون دستور العمل را در هر یک ثانیه دارند؛ همچنین قابلیت برنامه ریزی و

بروزرسانی کدها با سرعت و امنیت بسیار بالایی هستند. ATMEGA128 دارای امکانات خاصی است که طراحی را برای مهندسان آسان می کند.



شکل ۳-۲ بلوک دیاگرام

در واقع تراشه‌ی جدید Atmega103 است . دارای ۳ فیوز بیت که عملکردش شبیه Atmega128 است. ولتاژ کاری بین ۵,۵ تا ۲,۷ ولت دارد که این ولتاژ در میکروهای بدون پسوند است. Atmega64 اما سری های ۲,۵ ولت L&V تا ۵,۵ ولت دارند.

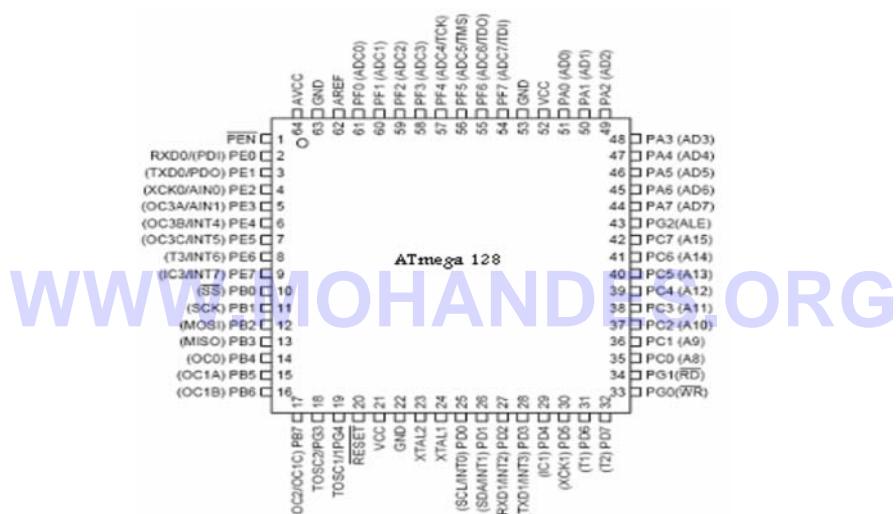
فرکانس کاری آن از صفر تا ۱۶ مگاهرتز است. دارای ۱۳۳ دستور العمل بوده که اکثر آن‌ها تنها در یک سیکل اجرا می‌شوند، بنابراین توان عملیاتی آن تا ۱۶ MIPS در فرکانس ۱۶ مگاهرتز است. این تراشه دارای اسیلاتور RC داخلی کالیبره شده بوده و همچنین قابلیت نرم افزاری فرکانس پالس ساعت سیستم

را هم دارد. به دلیل منطبق بودن ساختار این تراشه با زبانهای برنامه ریزی سطح بالا ، ۳۲ ثبات ۸ بیتی برای این تراشه در نظر گرفته شده است. لازم به ذکر است که این تراشه استاندارد IEEE مربوط به JTAG را پشتیبانی نموده و از این طریق می تواند برای برنامه ریزی فیوز بیتها و فلاش استفاده کرد.

خطوط I/O و انواع بسته بندی این تراشه به شرح زیر است:

۵۳- خط ورودی خروجی قابل برنامه ریزی

MLF/TQFP ۶۴پایه در انواع

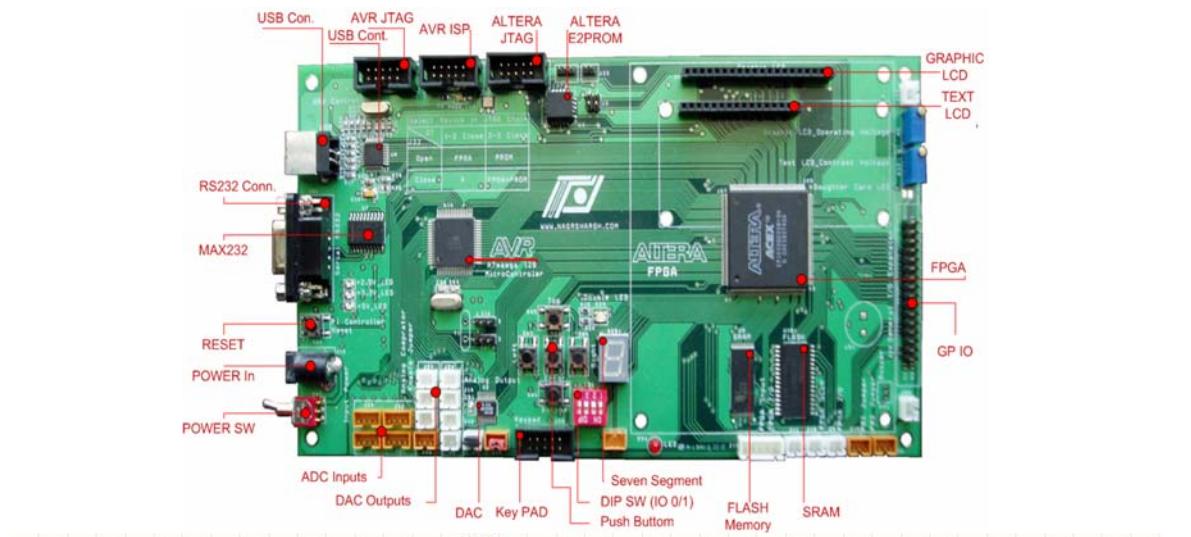


۱_۲ روش های ارتباطی در AVR

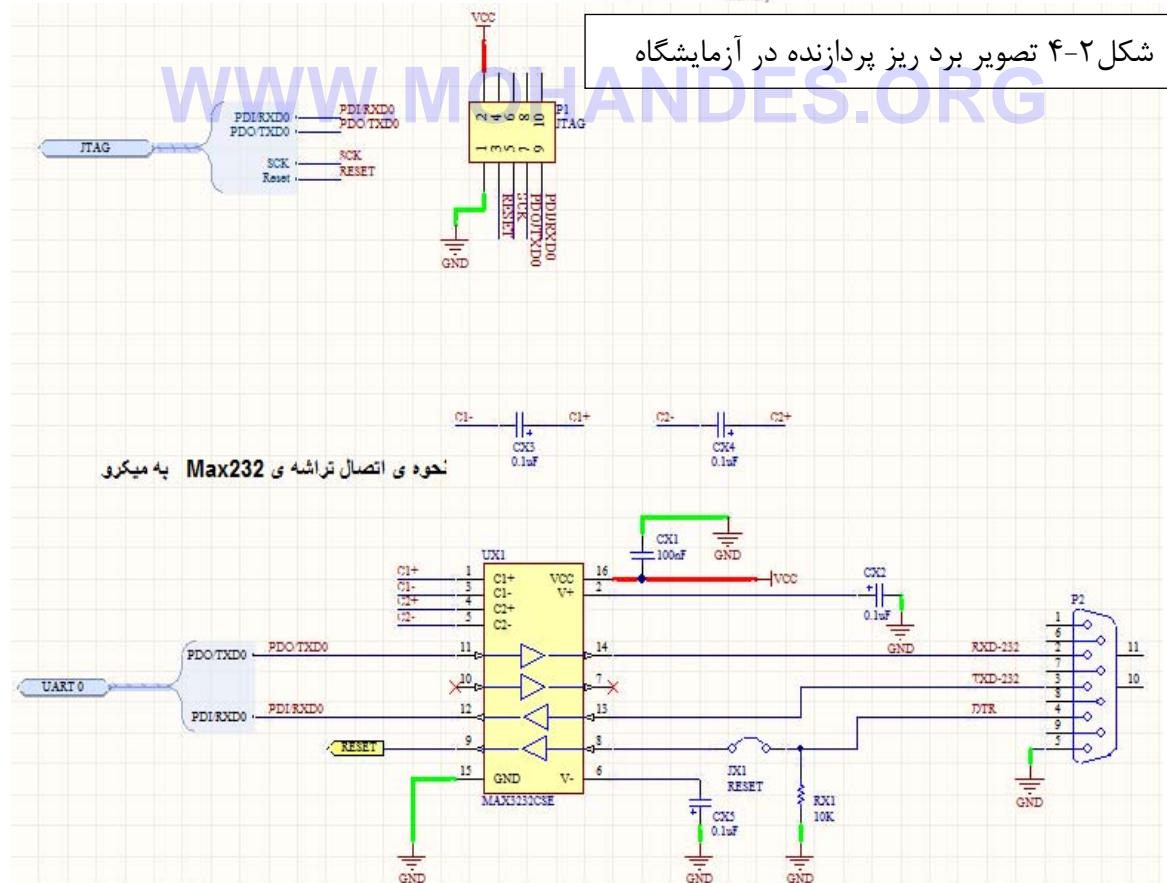
ارتباط سریال USART یکی از پرتکل هایی است که توسط انواع کامپیوترها حمایت می شود . [۱۲] یعنی به هر دو صورت سنکرون و آسنکرون ، ارتباط صورت می گیرد. واحد تولید نرخ ارسال با استفاده از کلاک میکرو صورت میگیرد که در این پروژه از کریستال ۱۱ مگاهرتز BUADRATE:۱۹۲۰۰ استفاده کرده ام.

یکی از روش‌های استاندارد اتصال یک میکرو به میکرو یا کامپیوتر برای انتقال اطلاعات ؛ ارتباط سریال RS232 میباشد. برای ارتباط میکرو با کامپیوتر باید برای هردو برنامه نوشت. در این ارتباط از ۲ سیم به نامهای rx و tx استفاده می شود که خط rx موصیله اول دیتا را از آن به بیرون منتقل میکند و خط خروجی دیتا است و به ورودی دیتا دستگاه دوم (tx) متصل می شود و خط tx ورودی دیتا است که به خروجی دستگاه دیگر (rx) متصل می شود. آی سی ، max232 پایه ورودی و خروجی دارد که سطوح ولتاژ منطقی قابل فهم برای میکروکنترلر و پروتکل RS232 را به هم تبدیل میکند و هم نقش ایزوله کننده را دارد که این تبدیلات توسط خازنهای آی سی صورت میگیرد. پین های ۲ و ۳ کانکتور مادگی برای دریافت و انتقال اطلاعات هستند. در نهایت با ارتباط کانکتور D9 به MAX232 و MAX232 و اتصال خازن ها به آن و سپس اتصال MAX232 به میکرو از طریق پایه های TXD و RXD مدار بسته می شود.

لازم به تذکر است که از مجموعه روشهای برنامه ریزی تراشه از واسط JTAG استفاده شده که از این طریق می‌توان برای برنامه ریزی FLASH, EEPROM, FUSEBITS, LOCK BITS استفاده کرد.



شکل ۴-۲ تصویر برد ریز پردازنده در آزمایشگاه



فصل سوم: طراحی برد های مدارات الکترونیکی

(PCB) یکی از قوی ترین نرم افزارهای طراحی مدارات چاپی (ALTIUM Designer dxf پروتول) است که برای طراحی مدارات مربوطه از نسخه‌ی شماره‌ی ۱۰ آن استفاده شده است. در این فصل مختصری از شرح عملکرد طراحی‌ها ارائه می‌شود. در Altium Designer با فراهم شدن مجموعه‌ی ای از قابلیت‌های جدید و بهبود یافته نسبت به نسخه‌های قبلی آن درهای جدیدی در زمینه‌ی طراحی گشوده است به طوری که اکنون سیستم کامل و یکپارچه‌ای برای طراحی در سطح برد در اختیار شما قرار دارد. از قابلیت‌های نرم افزار میتوان مجتمع کردن پروژه، کتابخانه‌های مجتمع برای عناصر، کامپایلر طراحی قدرتمند، شبیه‌سازی مدار، نمایش شکل موج، طراحی PCB، مسیر یابی خودکار PCB،.. نام برد. برای کار با این نرم افزار باید ایجاد کردن پروژه‌ی جدید، ترسیم شماتیک و ایجاد سند PCB و شبیه‌سازی طرح را بدانیم. البته بعضی قطعات در کتابخانه‌ی نرم افزار نیست و ما ملزم به ساخت قطعه در کتابخانه‌ی شماتیک، ساخت قطعه در کتابخانه PCB و در آخر شکل سه بعدی آن هستیم. [۲۲] همچنین باید با مفاهیم فیزیکی زیادی که در این برد استفاده می‌شود آشنا شد از جمله: مسیرها (ترگ)، نک، پد (جاپایه)، وایا-پولیگون- فاصله گذاری- چیدمان قطعات و طراحی- روتینگ (مسیر یابی اصلی)- نت- لایه صفحه سیلک- ماسک لحیم- لایه مکانیکی- لایه محافظتی- نت لیست- ایجاد زمین خوب- بای پس خوب- مسیر یابی خودکار- لحیم کاری- پایلزاسیون- اتمام سطوح و... [۲۲]

در اینجا گزارش مختصری از نحوه‌ی طراحی برد داده می‌شود. [۲۳]

ایجاد پروژه جدید: برای این کار از منوی FILE' NEW' PCB PROJECTS را انتخاب می‌کنیم.

ایجاد صفحه‌ی شماتیک: File' New schematic را انتخاب می‌کنیم.

در قسمت شماتیک باید قطعات مورد نیاز را از نوار افزار library پیدا کنیم یا دکمه‌ی search را بزنید. با زدن PCB قطعه ظاهر می‌شود. برای گذاشتن قطعه روی صفحه در جای مخصوص به خودش یا از کلید Tab و یا از خود spase استفاده کرده و با کلید space می‌شود به راحتی

قطعه را چرخاند. کلید esc نیز قطعه را ثابت می کند. در آخر file'save all' زده و پوشه ها را در جای مناسب به اسم پروژه ی مورد نظر ذخیره می کنیم.

بسیاری از قطعات آماده در کتابخانه ی نرم افزار شاید مورد نیاز ما نباشد و ما مجبور به ساخت تمامی قطعات لازم در طراحیمان باشیم که این مستلزم دانستن و اندازه گیری دقیق پایه ها ی قطعات است تا موقع لحیم کاری به مشکل بر نخوریم. برای ساخت قطعات همانطور که گفته شد باید فاصله ی بین پایه ها و همچنین اندازه هی واقعی حفره ها را از روی نمای حقیقی قطعات با کولیس اندازه گرفت.

سپس در محیط پروتول باید ۳ کار را با دقت انجام داد:

۱- ساخت شماتیک

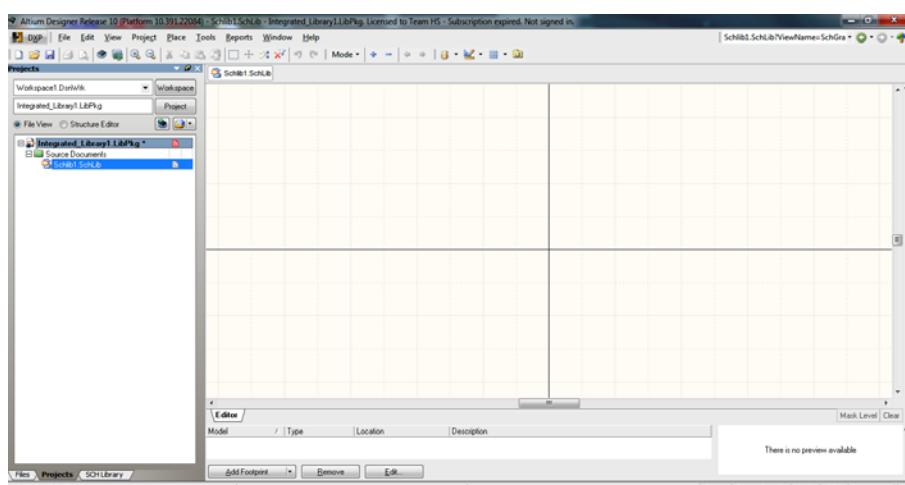
۲- ساخت pcb

۳- ساخت ۳d (البته این مرحله بر حسب ضرورت انجام می شود)

پس اول وارد file'new'project'Integrated library شده در همین قسمت کلیک راست کرده و ۲

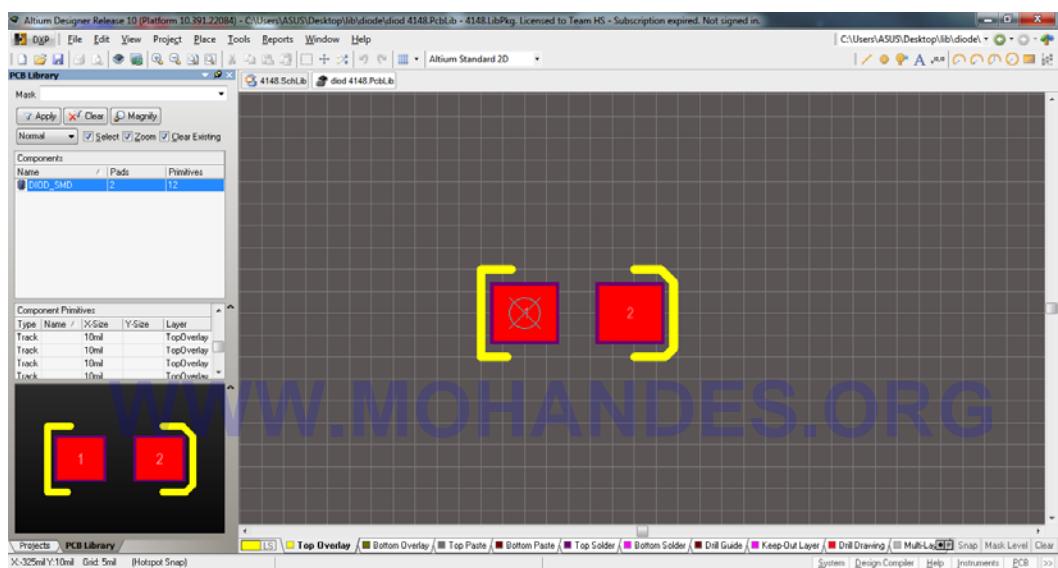
بار add new projects با بت آوردن shematic library و pcb library میزیم.

همگی فایلها را با file'save all' در مکان مورد نظرمان ذخیره می کنیم. در رابطه با همین توضیحات دیوD smd ساخته شده که در مدار فرستنده حریق بکار رفته بود.



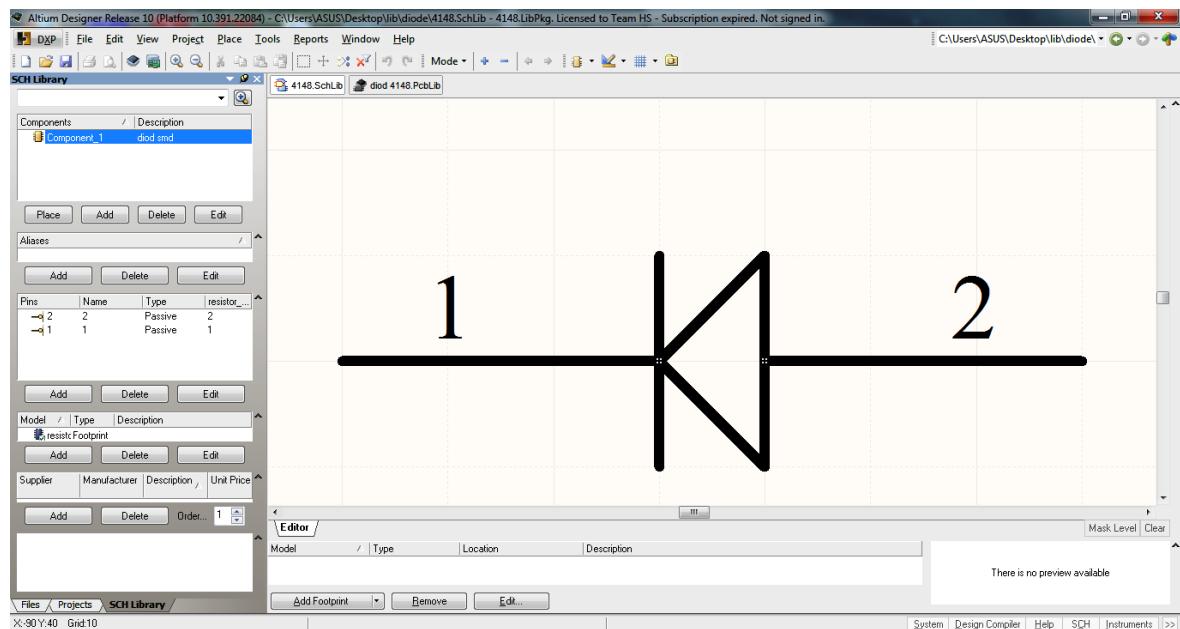
شکل ۱-۳. مرحله ۱ ساخت شماتیک قطعه

در محیط شطرنجی با کمک منوی place شکل دیود را ساخته ام. بعد در محیط pcb با توجه به اندازه های معلوم دیود را ساختم. که باید دقیقاً روی پایه ۱ قرار گیرد. با ۲ بار کلیک روی پایه ها به آسانی اندازه ها را می شود تغییر داد. از قسمت name قطعه را باید به انگلیسی دیود نوشت تا موقع جستجو در کتابخانه به مشکل برخوریم.

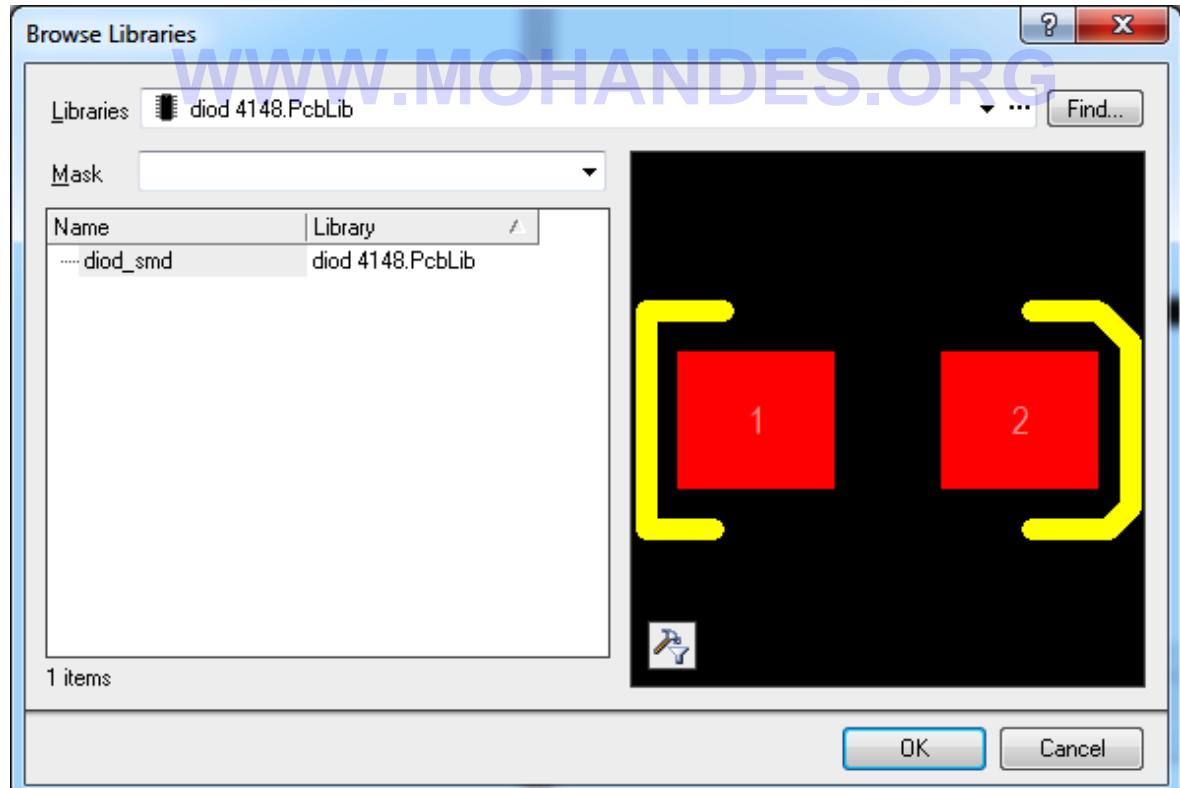


شکل ۳-۲ مرحله ۲ ساخت فوت پرینت

البته این نکته فراموش نشود که در ساخت تمامی فوت پرینتها پایه ها در لایه ۱ رو باید گذاشته شود و خطوط هم روی لایه ۱ به رنگ زرد رسم شود. تنظیمات مربوط به شماتیک هم اضافه باید شود و اسم قطعه و فوت پرینتی که ساخته و ذخیره شده را برایش لحاظ میکنیم.



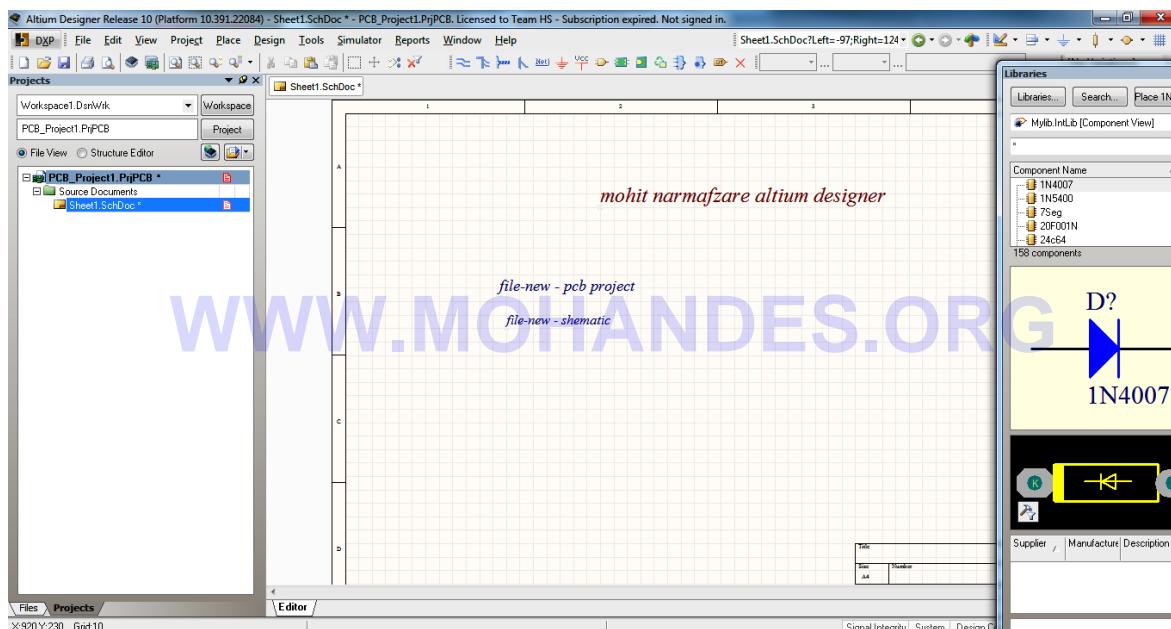
شکل. ۳-۳.. تنظیمات شماتیک ساخته شده



شکل. ۴-۳. اضافه کردن فوت پرینت دیود

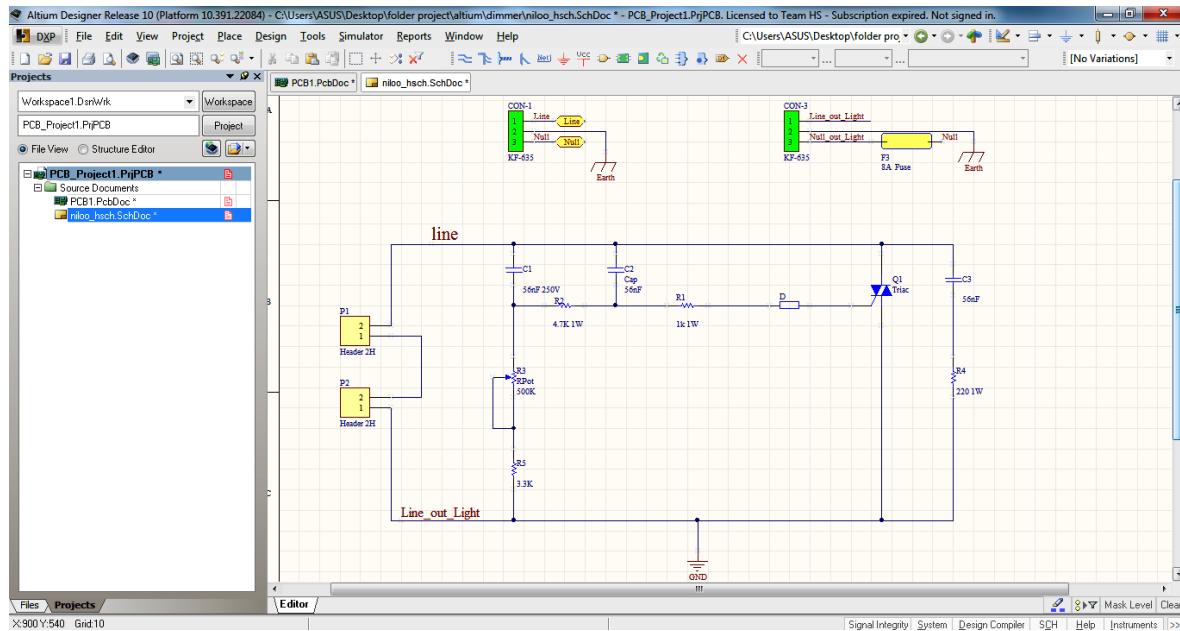
در همین راستا بیش از ۶۰ قطعه الکترونیکی ساخته شده است که مورد استفاده ام در پروژه‌ی جک پانل بود. البته بسیاری از قطعات خود نرم افزار تنها با دانستن نام شرکت یا کارخانه‌ی صنعتی آن قابل رویت است که البته این کار وقت زیادی را می‌گیرد.

بعد از ساختن قطعات و منتقل شدن آنها به کتابخانه به راحتی شروع به چیدمان مدار اصلی و پسی سی‌وی آن می‌نماییم. طبق توضیحات اولیه، مراحل را برای نمونه‌ی ساخت مدار دیمر با شکل توضیح دادم.



شکل ۵-۳. محیط کاری طراحی مدار

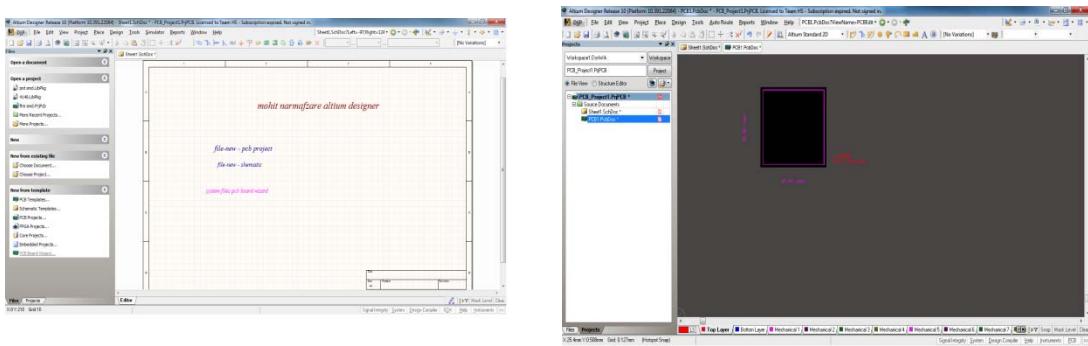
بعد از اضافه کردن قطعات نوبت به سیم کشی می‌رسد. برای سیم کشی از منوی place wire در نوار ابزار بالا انتخاب میکنیم و هر جا که در ابتدا و انتهای اتصالات ضربیدر قرمز دیدیم اتصال را رها میکنیم. بعد اتمام سیم کشی نوبت به compile کردن مدار می‌رسد.



شکل.۳-۶ سیم کشی مدار دیمر

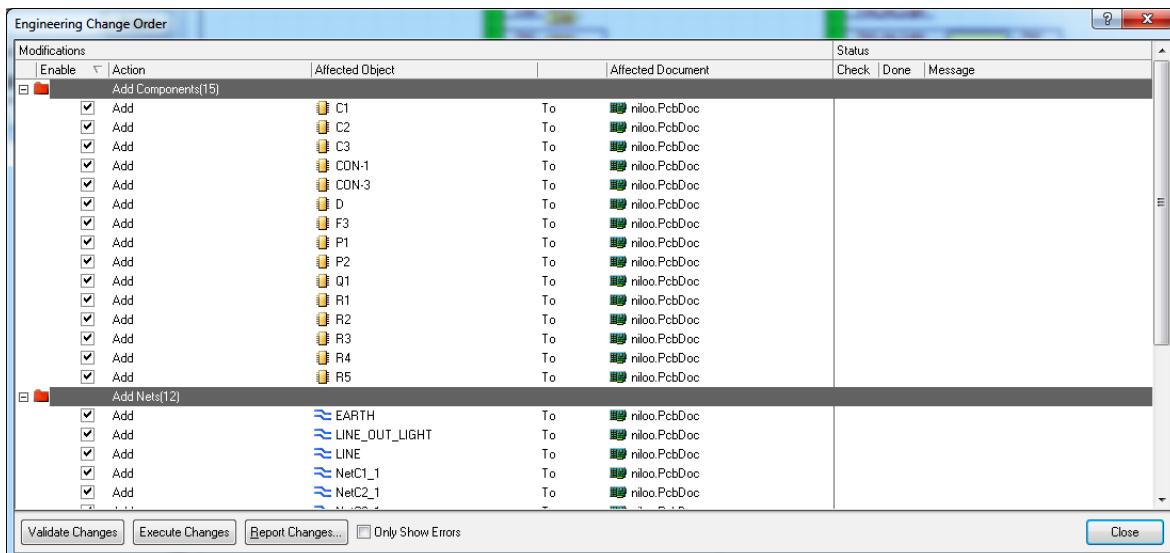
طراحی pcb

از منوی file در پایین صفحه سمت چپ pcbwizard را انتخاب کنید و مراحل زیرا انجام می‌دهیم.
در همه گزینه ها گزینه next را زده تا سند pcb ساخته شود سپس آنرا ذخیره می‌کنیم و در قسمت projects تمامی سندها را در زیرش درگ می‌کنیم. فایل شماتیک را باز می‌کنیم و Design "Update pcb." را می‌زنیم تا تمام اطلاعات شماتیک به pcb doc منتقل شود.



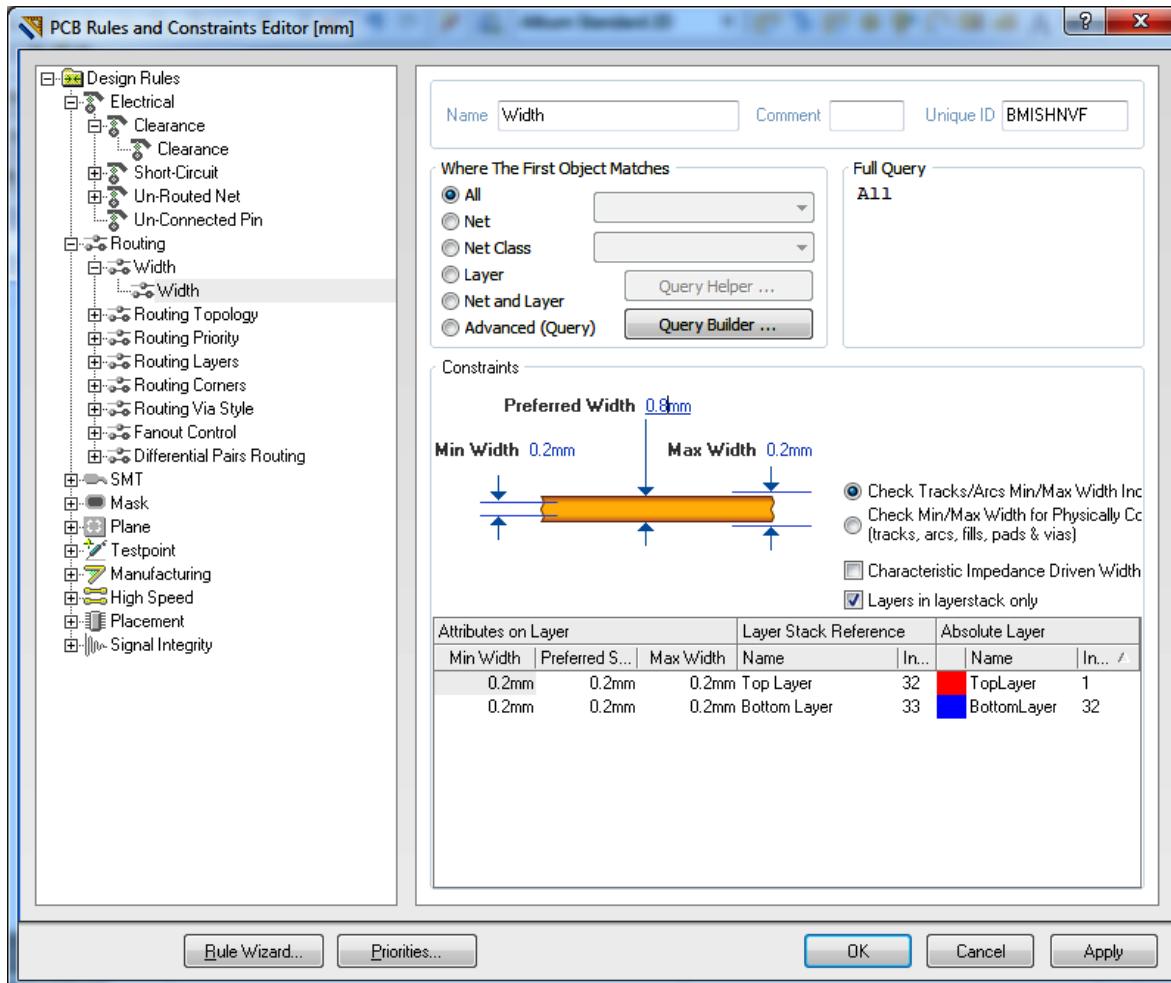
شکل ۳-۷ آوردن سند **pcb**

سپس روی **Execute changes** کلیک کنید تا تغییرات به Pcb منتقال یابد.

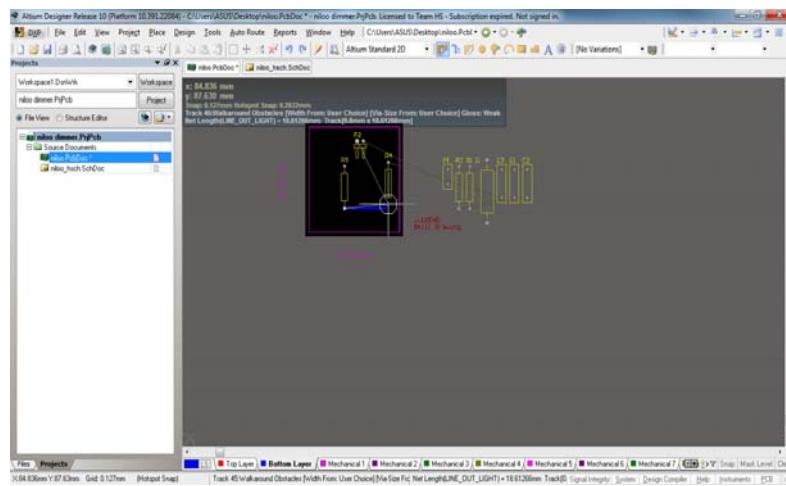


شکل ۹-۳ انتقال شماتیک به **pcb**

قطعات را با موس طبق مداری که رسم شده در شماتیک، روی برد آورده و یا با کلید **AUTO** به صورت خورکار سیم کشی میکنیم که این کار مناسب پروژه‌ی صنعتی نیست بخاطر اینکه ضخامت خطوط در تمامی جاها یکسان است و در مونتاژ قطعات مشکل ساز است. پس راه درست کشیدن ترگها به طریق دستی با **Interactive route connection** صورت می‌گیرد. از **Designed roulls** طبق شکل ضخامت خطوط را انتخاب می‌کنیم. حدالامکان کمتر از ۵,۰ نباشد.

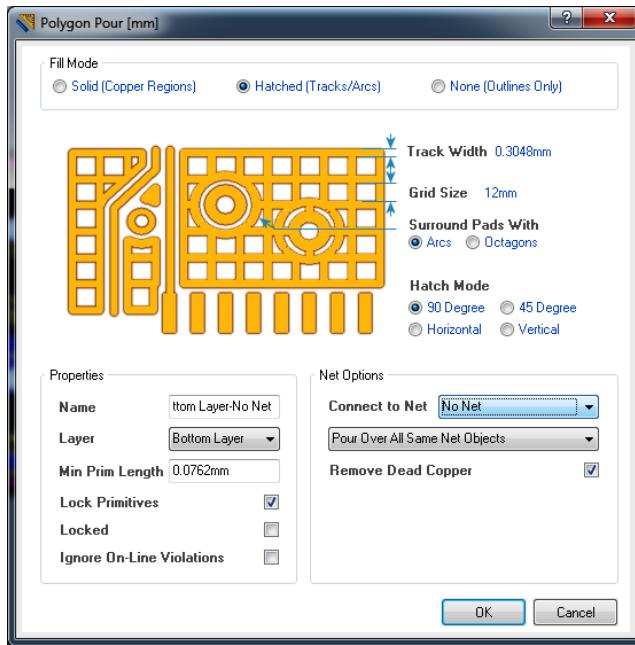


شكل..10. تعيين ضخامت خطوط



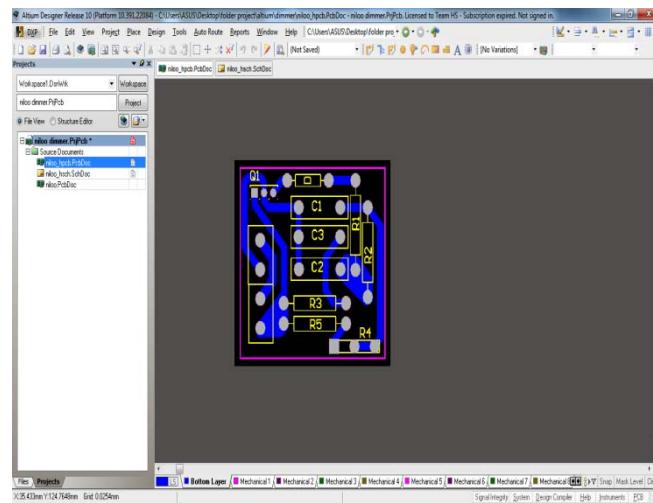
سیم کشی به روش دستی ۱۱-۳ شکل

قسمت polygon



پولیگون یک لایه مسی است که باید با تنظیمات درست در قسمتهای خالی مدار کشیده شود. لایه انتخابی را می توانیم به زمین یا منبع تغذیه وصل کنیم.

برای بردن صفحه سفید زیر Designe'board option PCB در منو ها به باید رفت .

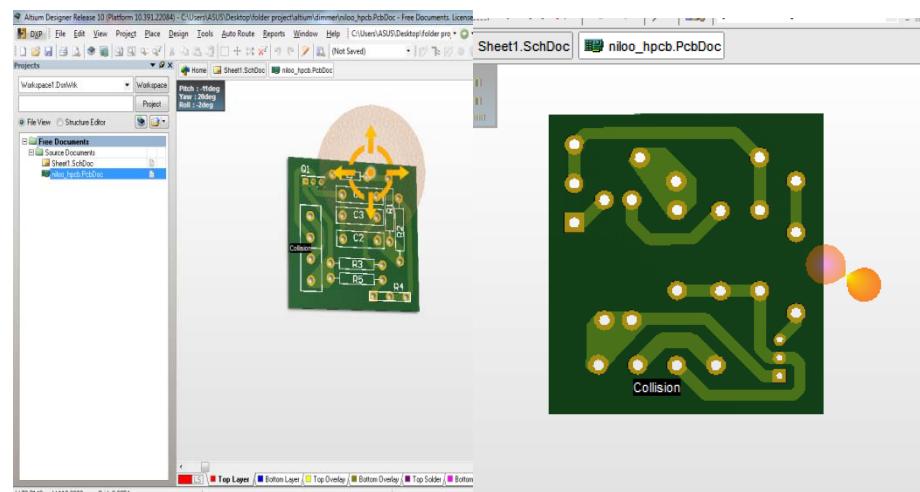


شکل 12-3pcb نهایی برد ساخته شده

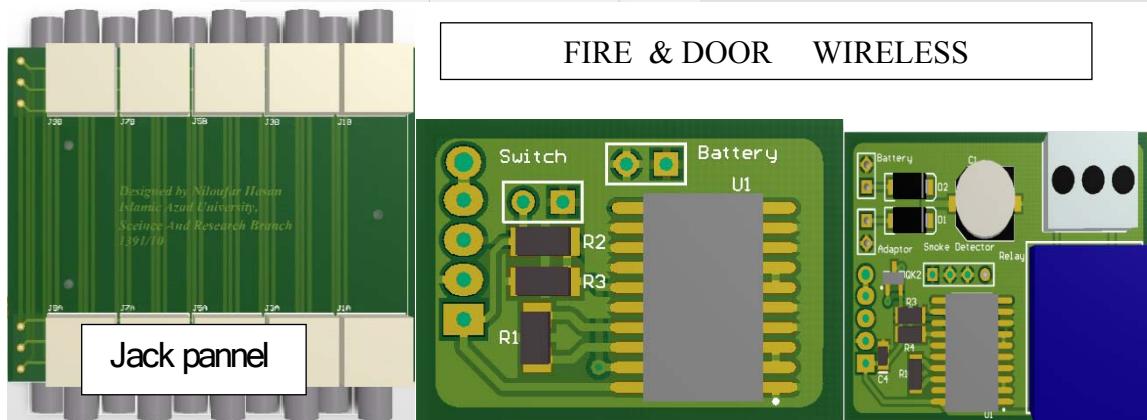
میتوان شکل سه بعدی کل مدارمان را با زدن کلید ۳ بینیم و با موس و دکمه های CTRL SHIFT یا

تمام زوایا را دید.

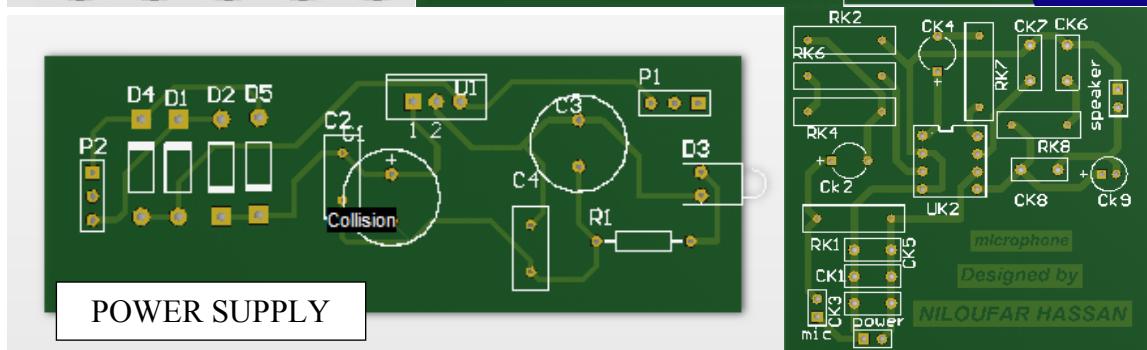
PCB DIMMER
TOP&bottum



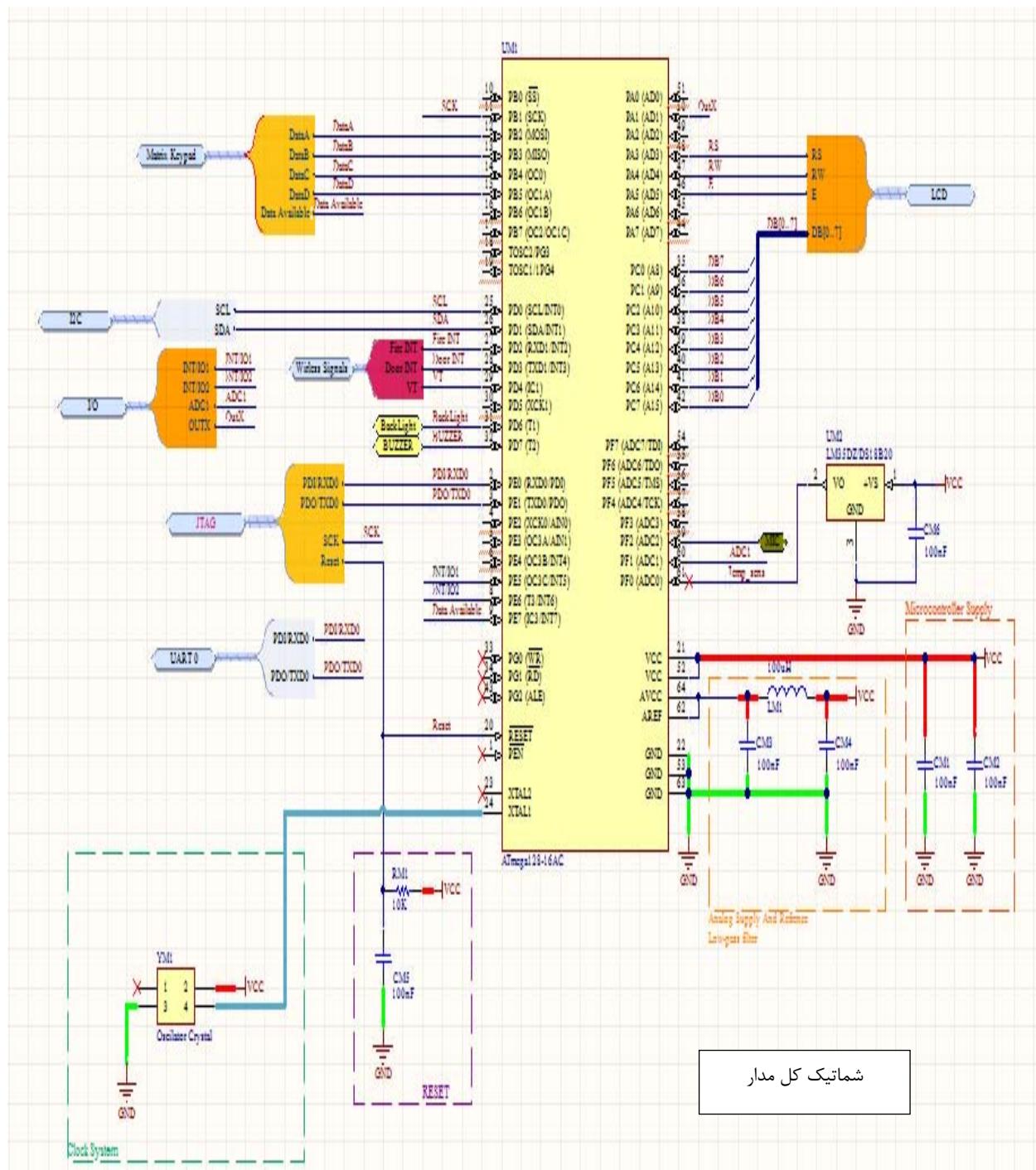
FIRE & DOOR WIRELESS



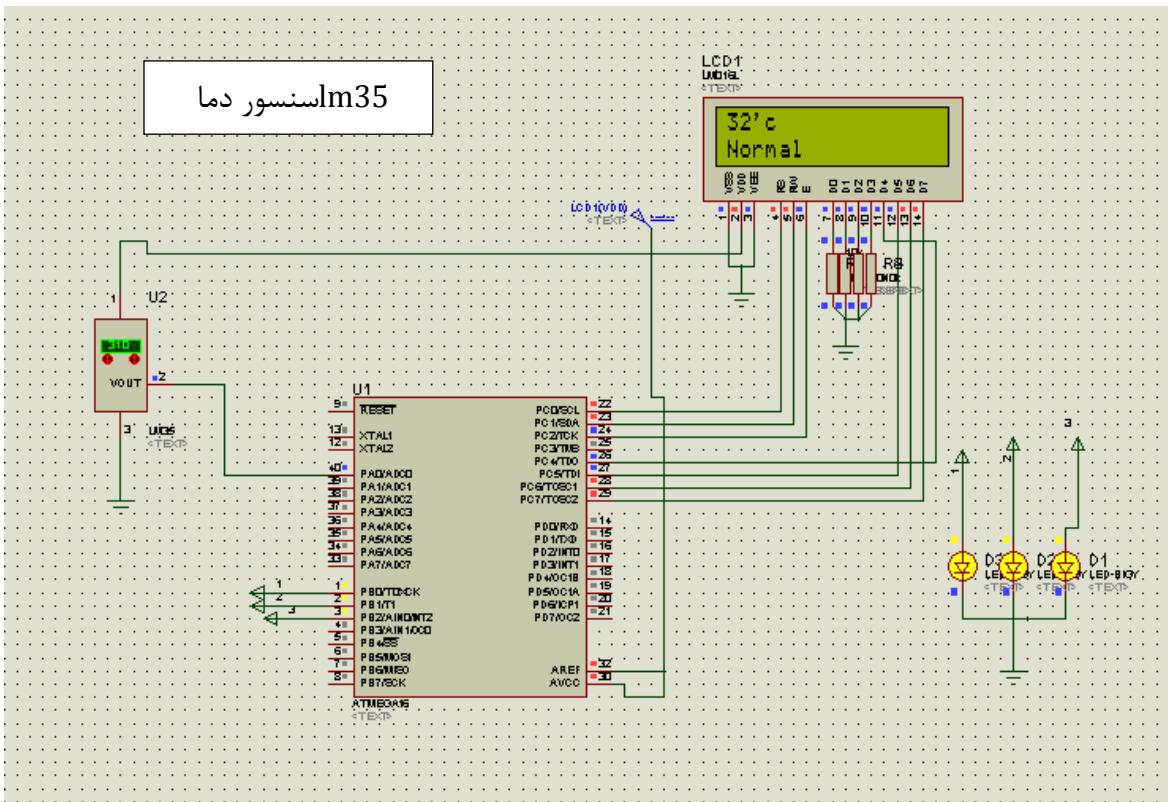
POWER SUPPLY

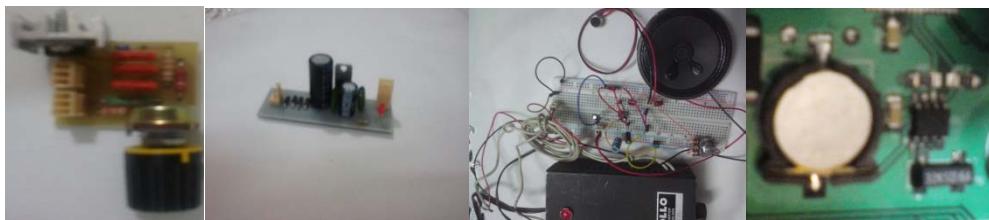


MICROPHONE

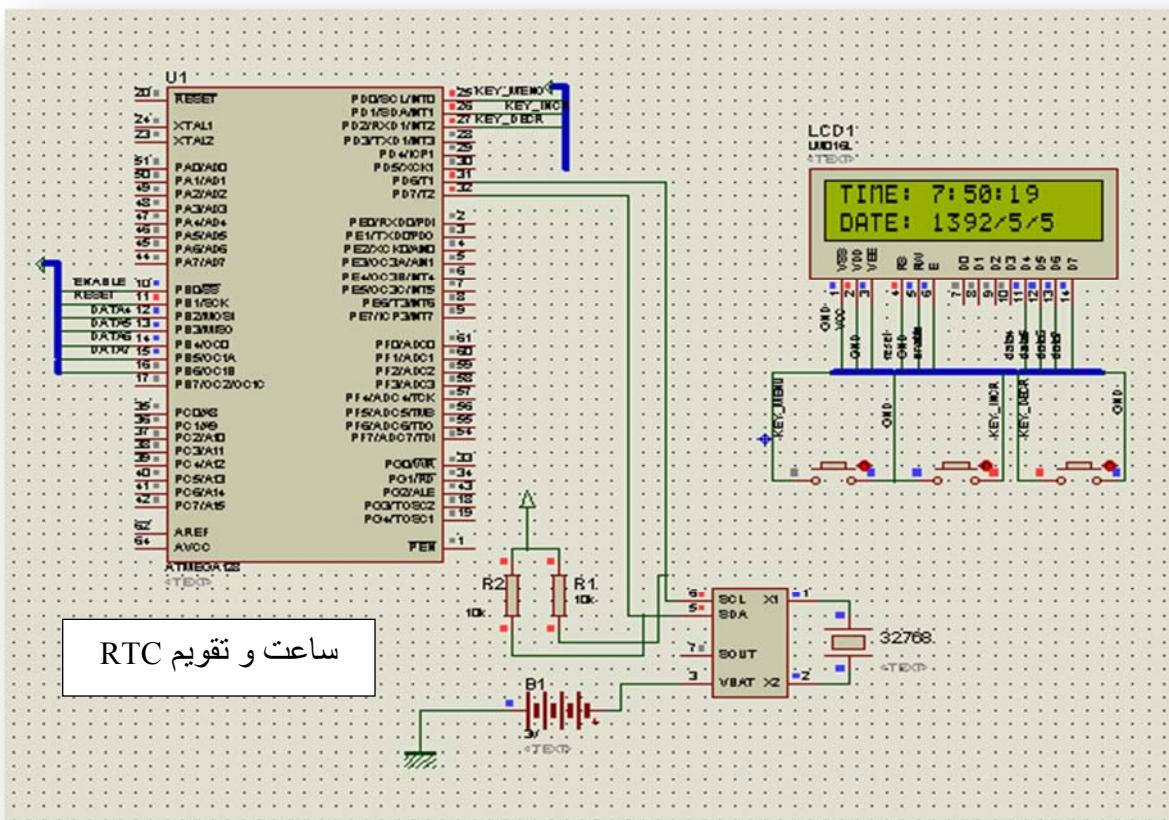


ساخت افزار پروژه ها: نمونه‌ی شبیه سازی ها با پرتوس و شکل مدارات اصلی [۲۴]





اشکال مربوط به ساخت افزار پروژه



فصل چهارم: زمان سنجی و نمایش دما

[۱۳] ۱_ سنجش زمان

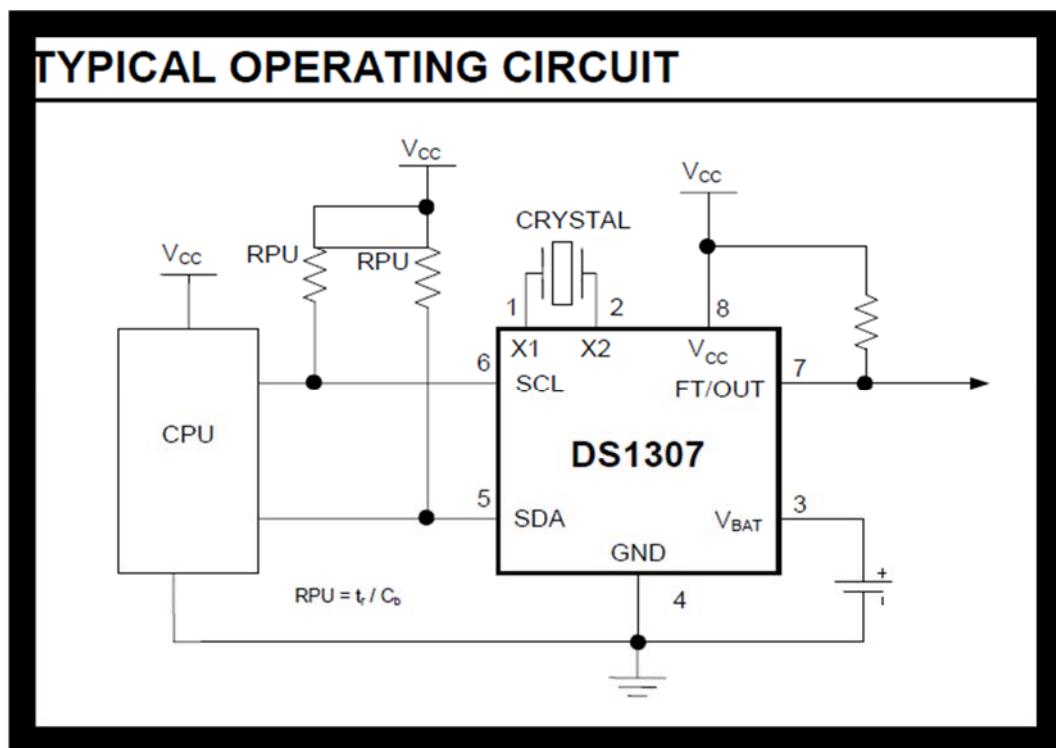
به منظور سنجش زمان از ATmega128 (real time clock)pcb استفاده می‌شود. میکرو کنترلر دارای واحد RTC داخلی است اما هم دقت آن چندان زیاد نیست و هم این که استفاده از آن مستلزم روش بودن دائمی میکرو کنترلر است و با توجه به مصرف بالای آن نیاز به یک باتری بسیار قوی خواهد بود. با توجه به این مشکلات بهتر است که از یک RTC خارجی کم مصرف به همراه یک باتری کوچک سکه‌ای استفاده شود. آی‌سی DS1307 با استفاده از کریستال مجزا بر روی پایه‌های آن است که ثانیه، دقیقه، ساعت، روز ماه، ماه را با در نظر گرفتن سال کبیسه می‌شمارد و تا سال ۲۱۰۰ اعتبار دارد. فرکانس کریستال بایستی ۳۲/۷۶۸ کیلو هرتز باشد. آی‌سی با استفاده از پیش تقسیم کننده ۱ به ۲^{۱۵} که در داخل خود دارد، از روی این فرکانس، ثانیه را با فرکانس ۱ هرتز می‌شمارد. دارای DS1307 دو پایه‌ی تغذیه‌ی مجزای VCC و BAT است. در صورتی که بتواند از پایه‌ی VCC تغذیه کند دارای قابلیت ارتباط با میکرو کنترلر یا پردازنده است و می‌تواند زمان را ارسال کند یا مجدداً تنظیم شود. در این حالت از باتری جریانی کشیده نمی‌شود.

در صورتی که این تغذیه قطع شود آی‌سی وارد مود STANDBY با تغذیه از طریق باتری خواهد شد. میزان مصرف جریان در این حالت در حدود ۵۰۰ نانو آمپر خواهد بود که مصرف بسیار ناچیزی است و لذا باتری تا مدت زمان محدودی دوام خواهد آورد.

در صورتی که تغذیه‌ی VCC وصل باشد با رعایت موارد احتیاطی می‌توان باتری را بدون از دست رفتن اطلاعات زمانی تعویض نمود.

این آی‌سی از طریق پروتکل I₂C یک ارتباط دو سیمه است با پردازنده ارتباط برقرار کرده و علاوه بر اعلام زمان، تنظیم نیز می‌شود. شکل زیر نحوه استفاده از این آی‌سی را نشان می‌دهد.

پایه‌های SDA و SCL بایستی به پایه‌های متناظر از میکروکنترلر متصل شوند و مطابق درخواست سازنده بایستی توسط مقاومت‌های بالا کشند (pull-up resistor) به V_{CC} متصل شوند. پایه‌ی OPEN DRAIN است که به منظور استفاده بایستی SQWOUT، یک پایه‌ی خروجی به صورت PULL UP شود و از طریق برنامه ریزی آی‌سی فعال گردد. این پایه یک خروجی موج مربعی با یکی از فرکانس‌های ۱HZ، ۴kHz، ۸kHz و ۳۲kHz را ایجاد می‌کند.



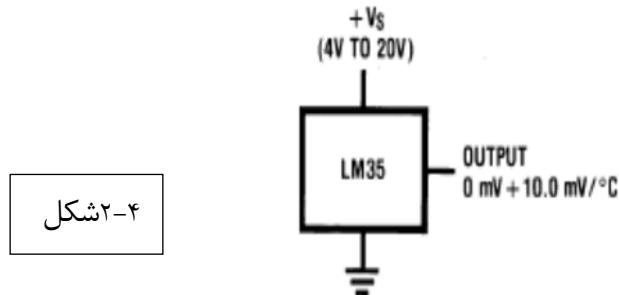
شکل ۱-۴ مدار داخل آی‌سی DS1307

۴_۲ سنجش دما [۱۴]

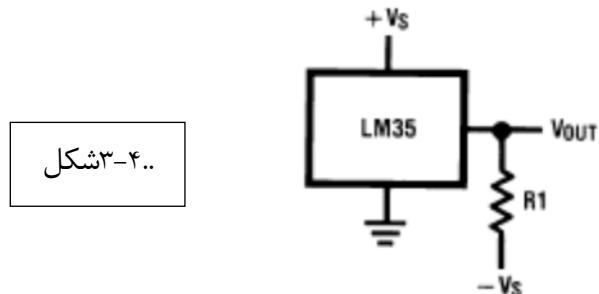
برای سنجش دما از سنسور LM35 استفاده می‌شود. این سنسور از نوع آنالوگ بوده و دمای محیط را بر حسب درجه سانتیگراد اندازه‌گیری می‌کند. مزیت آن نسبت به سنسورها بی که دما را برابر حسب درجه کلوین اندازه‌گیری می‌کنند این است که نیازی به کم کردن ولتاژهای بزرگ وجود ندارد. دقیق‌تر آن در دمای اتاق ۵/۰ درجه است. میزان مصرف آن بسیار کم (در حدود ۶۰ میکرو آمپر) است که منجر به افزایش دمای آن در حدود ۱/۰ درجه می‌شود و لذا خطای آن در اثر گرمای تلفاتی خودش ناچیز است.

از این سنسور مطابق آرایش‌های شکل‌های زیر می‌توان استفاده کرد که آرایش اول (شکل ۴-۲) برای اندازه‌گیری دما در بازه‌ی ۲ تا ۱۵۰ درجه سانتیگراد و آرایش دوم (شکل ۴-۳) مخصوص بازه‌ی دمایی ۵-۱۵۰ درجه سانتیگراد است. با توجه به کاربرد حال حاضر که داخل محیط بهداشتی درمانی است، دما در بازه‌ی منفی قرار نمی‌گیرد و لذا آرایش شکل اول کافی خواهد بود.

۴-۲ شکل



۴-۳ شکل



بر این اساس خروجی سنسور دارای رابطه‌ی زیر با دما خواهد بود:

$$V_{LM35} = 0.01 \times T$$

که در آن V_{LM35} ولتاژ خروجی سنسور و T دمای سنسور است. سنسور بایستی در نزدیکترین فاصله به اتفاق آکوستیک قرار داشته باشد. محل قرار گیری آن روی برد به نحوی باشد که حداقل تأثیر پذیری را از گرمای بخش‌های مختلف برد داشته باشد. و در نهایت می‌توان با دانستن دما اتفاق، با کم کردن دمایی مشخص اختلافات جزئی ناشی از خطاهای یاد شده را تا حدود زیادی حذف نمود.

رابطه‌ی عدد تبدیل شده توسط ADC به ولتاژی که به پایه‌ی ADC اعمال شده است برابر است با:

$$ADC = \frac{V_{IN} \cdot 1024}{V_{REF}}$$

با فرض استفاده از مرجع ۲/۵۶ ولت داخلی میکرو، مقدار قرائت شده توسط ADC با دما دارای رابطه‌ای به صورت زیر است:

$$ADC_{LM35} = \frac{0.01 \times T \times 1024}{2.56} = 4 \times T$$

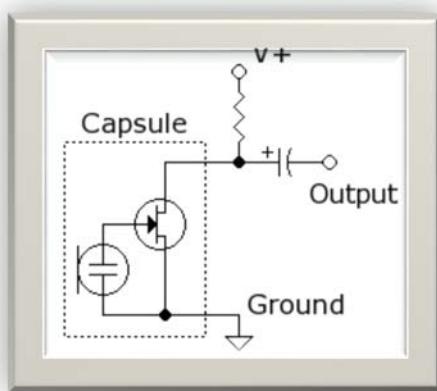
بنابراین عدد قرائت شده را بر ۴ تقسیم می‌کنیم تا دما بدست آید. به علت وجود نویز و همچنین خطای مبدل آنالوگ به دیجیتال بهتر است که به جای اندازه‌گیری یکباره‌ی دما، از تعداد زیادی قرائت دما استفاده کرد و سپس با متوسط‌گیری به دقت بالایی در اندازه‌گیری دما دست یافت. در برنامه‌ای که نوشته شده است از ۵۰ بار خواندن مدام ADC و سپس متوسط گیری بین اعداد بدست آمده استفاده شده است.

فصل پنجم: سنجش میزان صدای داخل اتاق [۱۵]

Error! Bookmark not defined.

معمول ترین نوع میکروفون‌ها، میکروفون‌های کپسولی خازنی معروف به Electret MIC هستند. شکل

زیر مدار داخلی و حداقل مدار خارجی لازم برای این نوع از میکروفون‌ها را نشان می‌دهد.



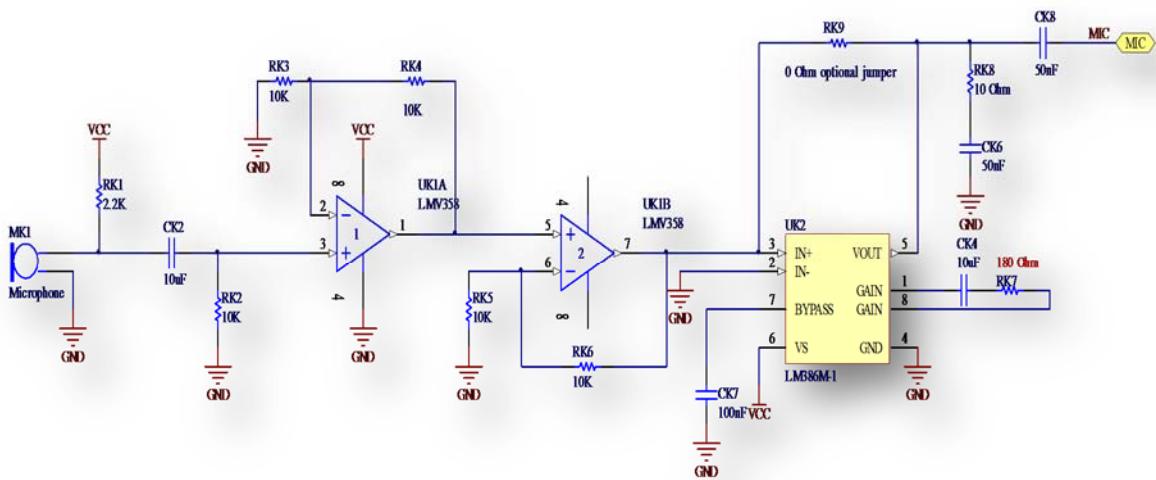
شکل ۵-۱ مدار داخلی میکروفون

با توجه به دور بودن میکروفون از منبع صدا و گستردگی محدوده ورودی ADC میکرو کنترلر، لازم

است که سیگنال میکروفون تقویت شود. برای این منظور از دو طبقه تقویت کننده عملیاتی با استفاده از

آی‌سی LMV358 و یک طبقه تقویت کننده مخصوص سیگنال‌های صوتی LM386 استفاده شده است.

در مدار عملی ساخته شده مشاهده شد که نیازی به دو طبقه اول نیست و لذا این دو طبقه باپاس شدند.



شماتیک ۲-۵ مدار میکروفون

تقویت کننده‌ی LM۳۸۶ مخصوص سیگنال‌های صوتی است. میزان بهره‌ی آن به صورت داخلی برابر

۲۰ تنظیم شده است که در این حالت نیازی به قطعات دیگری در مدار وجود ندارد ولی در صورتی که

این میزان بهره کم باشد با قرار دادن یک خازن و مقاومت بین پین‌های ۱ و ۸ می‌توان بهره را بر روی

عددی بین ۱ تا ۲۰۰ تنظیم نمود. در مدار نهایی به منظور استفاده از حداقل بهره برابر ۲۰۰، مقدار

مقاومت برابر صفر اهم و مقدار خازن 10 میکروفاراد خواهد بود.

سیگنال تقویت شده صدا به پایه (ADC^۲)PF^۲ یعنی وروردی شماره ۲ مبدل دیجیتال به آنالوگ متصل

شده و توسط میکروکنترلر سطح آن خوانده می‌شود. در برنامه میکرو کنترلر در صورتی که سطح آن برای

مدت مشخصی یک سطح آستانه بیشتر باشد، وجود صدا در داخل اتاق با صدای هشدار بوق و همچنین

نوشتن پیام بر روی صفحه نمایش به اطلاع ادیومتر میرسد.

فصل ششم: ارتباطات بی‌سیم [۱۶]

در این بخش نحوه مشاهده وضعیت درب اتاق آکوستیک و همین‌طور وضعیت سنسور اعلام حریق از طریق برقراری ارتباط بدون سیم ارائه می‌شود.

ساده‌ترین راه‌ها برای برقراری ارتباط بی‌سیم استفاده از فرستنده و گیرنده‌های AM و FM می‌باشد. انواع FM (مدولاسیون فرکانس) که در آن اطلاعات بر روی فرکانس موج حامل سوار شده و ارسال می‌شوند) موجود در بازار سیگنالی را که به صورت پروتکل سریال دریافت می‌کنند مدوله کرده و ارسال می‌کنند. بنابر این در بخش فرستنده نیز نیاز به پردازنده‌ای دارند که سیگنال دیجیتال ارسالی را ابتدا با یکی از فرکانس‌های استاندارد به صورت سریال درآورده و سپس ارسال کنند. این نوع از ارتباط دارای حساسیت به نویز کمتری بوده و برد مسافتی بیشتری دارد. چنین مزیتی برای کاربرد در اتاق آکوستیک چندان مورد نیاز نبوده و در عوض چون تبدیل سیگنال‌های وضعیت درب و همچنین سنسور حریق به پروتکل سریال، ما را ملزم به استفاده از میکروکنترلرهای جداگانه‌ای در بخش فرستنده می‌کند لذا چندان مقبول نیست.

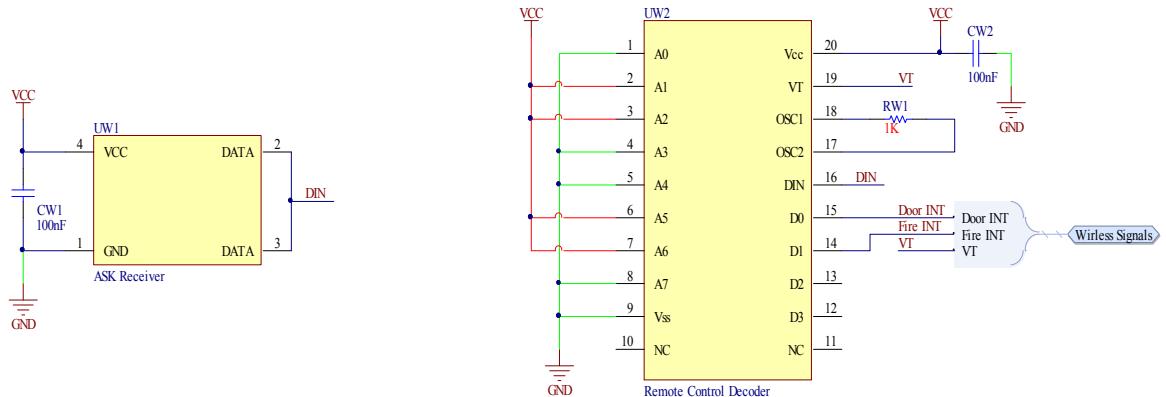
در مقابل استفاده از ارتباط بی‌سیم با مدولاسیون دامنه (AM) دارای سادگی بسیار بیشتری است. برای این منظور از ماثولهای ASK استفاده می‌شود. سیگنال وضعیت توسط کد کننده به فرستنده داده می‌شود و پس از ارسال توسط گیرنده‌ی ASK دریافت شده و آن‌گاه به کد گشا تحویل می‌شود. استفاده از کد کننده و کد گشا به منظور جلوگیری از تداخل اطلاعاتی است که فرستاده می‌شوند. یکی از کاربردهای معروف این ساختار در ریموت درب منازل است.

هر منزل به همراه درب‌ها و ریموت‌هایش دارای یک کد آدرس مشخص است و به این ترتیب تداخلی در سیگنال‌های ارسالی رخ نمی‌دهد.

فرستنده و گیرنده‌ی ASK به کار رفته در این پروژه در شکل ۱-۶ مشاهده می‌شوند. هر یک از فرستنده‌ها توسط یک کد کننده (ENCODER) تغذیه می‌شوند که در اینجا آی‌سی PT۲۲۶۲ می‌باشد.

این آی‌سی ۴ بیت دیتا را با به همراه ۸ بیت آدرس کد کرده و بر روی پایه‌ی خروجی خود ASK (DOUT)، به مدولاتور می‌فرستد.

در مدار گیرنده از آی‌سی PT۲۲۷۲ به عنوان کد گشا استفاده می‌شود که دیتا دریافتی بر روی پایه DIN را در صورتی که آدرسی مشابه با آدرس تنظیم شده بر روی پایه‌های آدرس خود داشته باشد دریافت کرده و بر روی پایه‌های دیتای خروجی که ۴ بیت است می‌فرستد. این آی‌سی دارای دو نوع لحظه‌ای و LATCH (حافظه دار است). در نوع اول دیتا تنها در زمان دریافت بر روی پایه‌های خروجی ظاهر می‌شود در حالی که در نوع دوم تا دریافت دیتای جدید بر روی خروجی باقی می‌ماند. آی‌سی دارای یک پایه‌ی DATA Available است که در زمان دریافت دیتای جدید HIGHT شده و اعلام می‌کند که دیتای موجود بر روی ۴ بیت خروجی معتبر است.

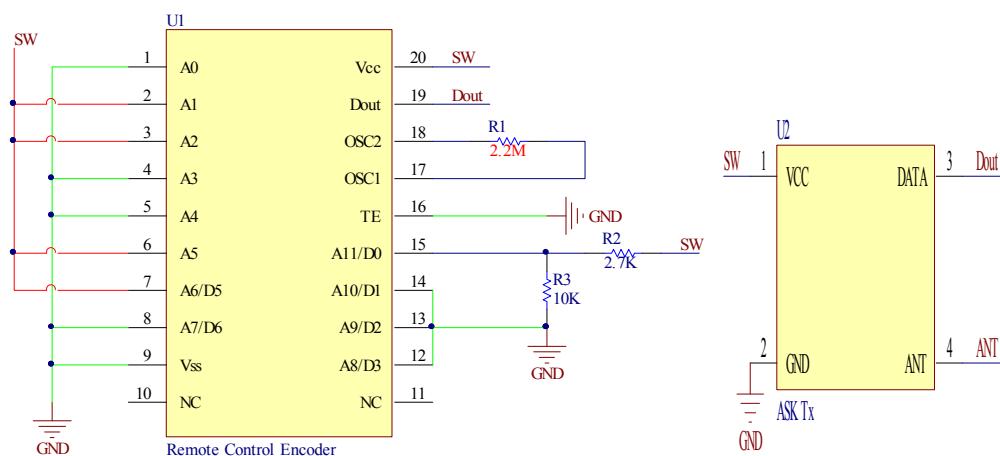


شکل ۱-۶ آئی سی دیکدر

۱-۶ مشاهده وضعیت درب اتاق به صورت بی‌سیم

برای این منظور از یک شاسی فشاری در فاصله‌ی درب و قاب آن استفاده می‌شود که به محض باز شدن درب، مداری را برقرار می‌کند. با توجه به استفاده از باتری در مدار فرستنده وضعیت درب، بهتر است به با جای فعال نگه داشتن فرستنده و اتصال شاسی وضعیت درب به یکی از بیت‌های دیتا، تغذیه‌ی کل مدار را پس از باتری از شاسی یاد شده عبور داده تا در صورت بسته شدن درب کل تغذیه غیر فعال شده و مصرف انرژی در این حالت صفر باشد. در شکل مشاهده می‌شود که تغذیه کد کننده PT۲۲۶۲ که با شماره U1 مشخص شده است و همچنین تغذیه ماژول فرستنده ASK که با شماره U1 مشخص شده است به جای اتصال به پایانه مثبت باتری به شاسی SW متصل شده است. پس از باز شدن درب اتاق این شاسی ولتاژ ۹+ ولت باتری را به تغذیه‌ها می‌رساند و مدار فعال می‌شود. برای کد کننده به صورت دلخواه آدرس ۱۱۰۰۱۱۰، انتخاب شده است که الزاماً بایستی در گیرنده نیز همین آدرس به کار رود.

باز شدن درب باعث ارسال داده ۰۰۰۱ به گیرنده می‌شود زیرا مطابق شکل ۳ بـه سیگنال SW و D1 و D3 به زمین متصل شده اند. سیگنال کد شده بر روی پایه‌ی DOUT موجود است که به پایه‌ی D2 و D3 مأذول متصـل شـود. علاوه بر این پـایه و پـایهـهـای مـربـوطـ به تـغـذـیـهـ، دـارـایـ مـاـژـوـلـ ASKـ مـتـصـلـ شـودـ. مـاـژـوـلـ ASKـ عـلـاوـهـ بـرـ اـيـنـ پـایـهـ وـ پـایـهـهـایـ مـرـبـوطـ بهـ تـغـذـیـهـ، دـارـایـ پـایـهـیـ دـیـگـرـیـ بـهـ نـامـ آـنـتنـ اـسـتـ کـهـ بـاـیـسـتـیـ بـهـ یـکـ سـیـمـ مـفـتوـلـیـ بـاـ طـولـیـ درـ حدـودـ ۲۰ـ سـانـیـمـترـ مـتـصـلـ شـودـ. بـهـترـ اـسـتـ اـيـنـ سـیـمـ بـهـ صـورـتـ چـنـدـ حـلـقـهـیـ دـایـرـهـایـ دـرـآـیـدـ. شـکـلـ شـمـارـهـ ۶-۲ـ تصـوـیرـیـ اـزـ نـمـایـ کـامـلـ اـيـنـ بـخـشـ رـاـ نـشـانـ مـیـ دـهـدـ. مـجـمـوعـهـیـ نـشـانـ دـادـهـ شـدـهـ درـ یـکـ جـعبـهـ کـوـچـکـ قـرـارـ گـیرـدـ وـ سـپـسـ درـ دـاخـلـ قـابـ درـبـ جـاسـازـیـ شـودـ. جـعبـهـ یـادـ شـدـهـ بـاـیـسـتـیـ اـمـکـانـ تـعـوـيـضـ بـاتـرـیـ رـاـ نـیـزـ فـراـهـمـ آـورـدـ.



شکل ۶

آپتیکی سی فرستنده

[۱۷] سنسور تشخیص حریق ۶_۲



سنسورهای تشخیص حریق معمولاً یکی از روش‌های زیر را به کار می‌برند:

- تشخیص گاز CO: گاز CO در اثر سوختن ناقص به وجود می‌آید و با تشخیص آن می‌توان به وجود آتش پی‌برد. این گاز به سادگی تشخیص داده می‌شود و لذا سنسورهای تشخیص آن ارزان قیمت هستند. اما وجود چنین گازی تنها در مراحل پیشرفت آتش که اکسیژن موجود تمام شده است پدیدار می‌شود و لذا تشخیص حریق را به تعویق می‌اندازد.

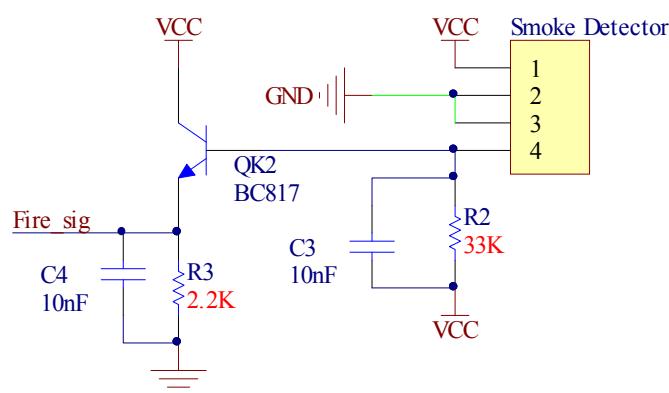
- تشخیص گاز CO₂: گاز CO₂ بهترین راه برای تشخیص آتش سوزی است اما از آنجا که گاز بسیار خشی‌ای است و میل واکنشی کمی دارد لذا سنسورهای مبتنی بر تشخیص این گاز بسیار گرانقیمت هستند.

- تشخیص دود: دود ناشی از آتش به علت گرم و سبک بودن به سمت بالا می‌رود. در یک مکانیسم تشخیص ساده و نسبتاً ارزان، ورود این دود به فضای داخل سنسور موجب می‌شود که مسیر نوری که در آنجا توسط LED‌ها یا LED‌هایی ایجاد شده است منحرف شود و منجر به تحریک یک مدار الکتریکی گردد. سنسور استفاده شده برای کاربرد در اتاق آکوستیک آدیومتری از این نوع می‌باشد.

سنسور به کار رفته دارای چهار پین خروجی و دو نوع آرایش اتصال می‌باشد. در نوع ساده‌تر، تغذیه‌ی سنسور از طریق پایه‌های شماره ۱ و ۲ به آن اعمال می‌شود. این تغذیه باستی در بازه‌ی ۹ تا ۳۵ ولت باشد. شکل شماره ۶-۳... این نوع آرایش را نشان می‌دهد. پایه‌های ۳ و ۴ در عملکرد عادی سنسور به هم متصل هستند ولی در هنگامی که دود تشخیص داده شود یا این که تغذیه سنسور قطع شود از یکدیگر جدا می‌شوند. بنابراین با متصل کردن پایه ۳ به زمین و اتصال پایه ۴ از طریق یک مقاومت بالاکشنده (PULL-UP) به تغذیه‌ی مدار می‌توان سیگنال وضعیت مطابق جدول زیر را بر روی پایه ۴ مشاهده نمود:

جدول ۱-۶

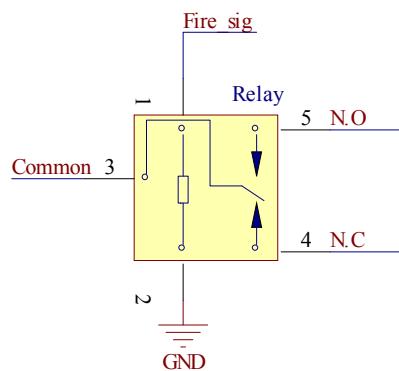
وضعیت پایه ۴ به صورت دیجیتال	شرح
صفر	سنسور در وضعیت عادی است
یک	دو دود تشخیص داده شده است یا تغذیه سنسور قطع است.



شکل ۶-۳- مدار داخلی سنسور حریق

نکته‌ی مهم در اینجا این است که آشکار ساز حریق علاوه بر ارسال هشدار به رابط هوشمند اتاق، بایستی به سیستم اعلام حریق مرکزی نیز متصل باشد. بنابراین سیگنال وضعیت ایجاد شده علاوه بر ارسال هشدار از طریق سامانه بی سیم پیاده شده به رابط هوشمند اتاق، یک خروجی رله نیز ایجاد می‌کند. با توجه به نیاز رله به جریانی بالا، لازم است که سیگنال وضعیت تقویت جریانی شده وسپس به یک رله ۹ ولت اعمال گردد. این رله دارای یک پایه مشترک، یک پایه NO و یک پایه NC است.

در حالت غیر فعال، پایه NC به پایه مشترک متصل است و پایه NO قطع می‌باشد. پس از فعال شدن وضعیت این دو پایه برعکس می‌شود.

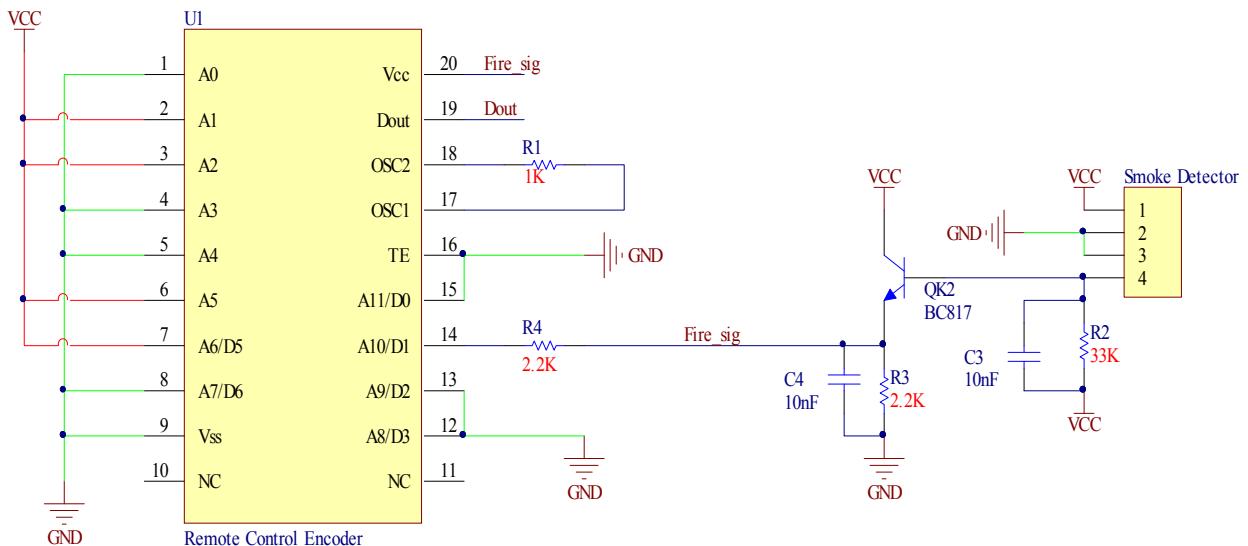


مدار داخلی رله شکل ۴-۶

از سیگنال FIRE-SIG که در واقع همان سیگنال وضعیت سنسور است که از نظر قابلیت جریان دهنده تقویت شده است، برای تغذیه بخش‌های مربوط به کد کننده و فرستنده ASK استفاده می‌شود. (مطابق شکل ۴-۶).

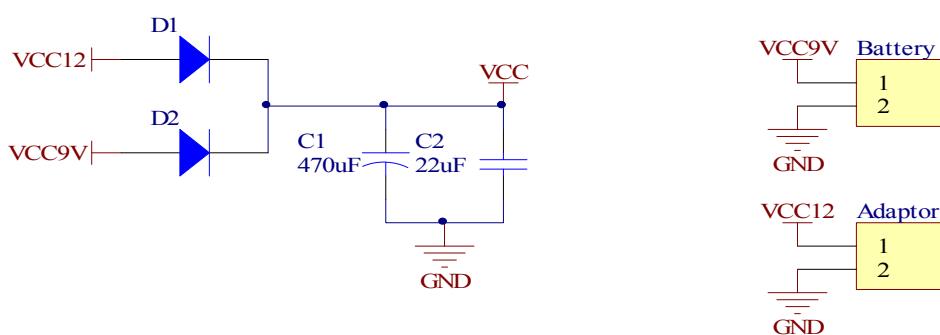
با فعال شدن سنسور حریق، FIRE-Sig ولتاژی در حدود ۸/۵ یا ۱۱/۵ ولت خواهد داشت (وابسته به نوع تغذیه که از آداتپور باشد یا باتری ذخیره پشتیبان) که ابتدا کد کننده و مازول ASK را فعال کرده و

سپس کد داده‌ی ۰۰۱۰ را با استفاده از آدرس ۰۱۱۰۱۱۰ کد کرده و به عنوان هشدار حریق به رابط هوشمند اتاق آکوستیک ارسال می‌نماید.



شکل ۵-۶ شماتیک فرستنده حریق

تغذیه‌ی مدار از طریق مداری مطابق شکل زیر فراهم می‌شود.



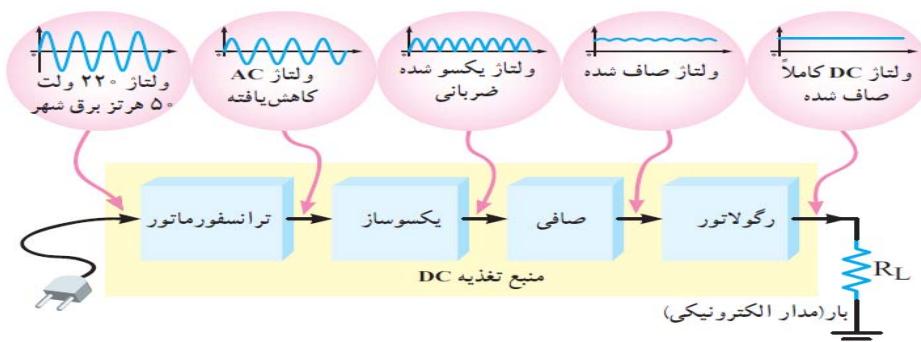
یک باتری ۹ ولت کتابی به همراه یک آداپتور ۱۲ ولت برای تغذیه مدار به کار می‌روند. در صورتی که تغذیه اصلی که همان آداپتور است فعال باشد، دیود D2 خاموش بوده و هیچ جریانی از باتری ۹ ولت

صرف نمی‌شود. وجود این بخش از تغذیه در زمان قطع برق اصلی، برای افزایش امنیت سیستم است تا در این زمان هم سنسور بتواند در تشخیص حریق به کار رود. اگرچه مصرف سنسور به کاررفته در حالت عادی بسیار کم بوده و کل مدار مصرف کمی را بر روی باتری اعمال می‌کند اما لازم است که در فوائل معین زمانی باتری تعویض شود.

فصل هفت [۱۸]

منبع تغذیه ۵ ولت رگوله شده

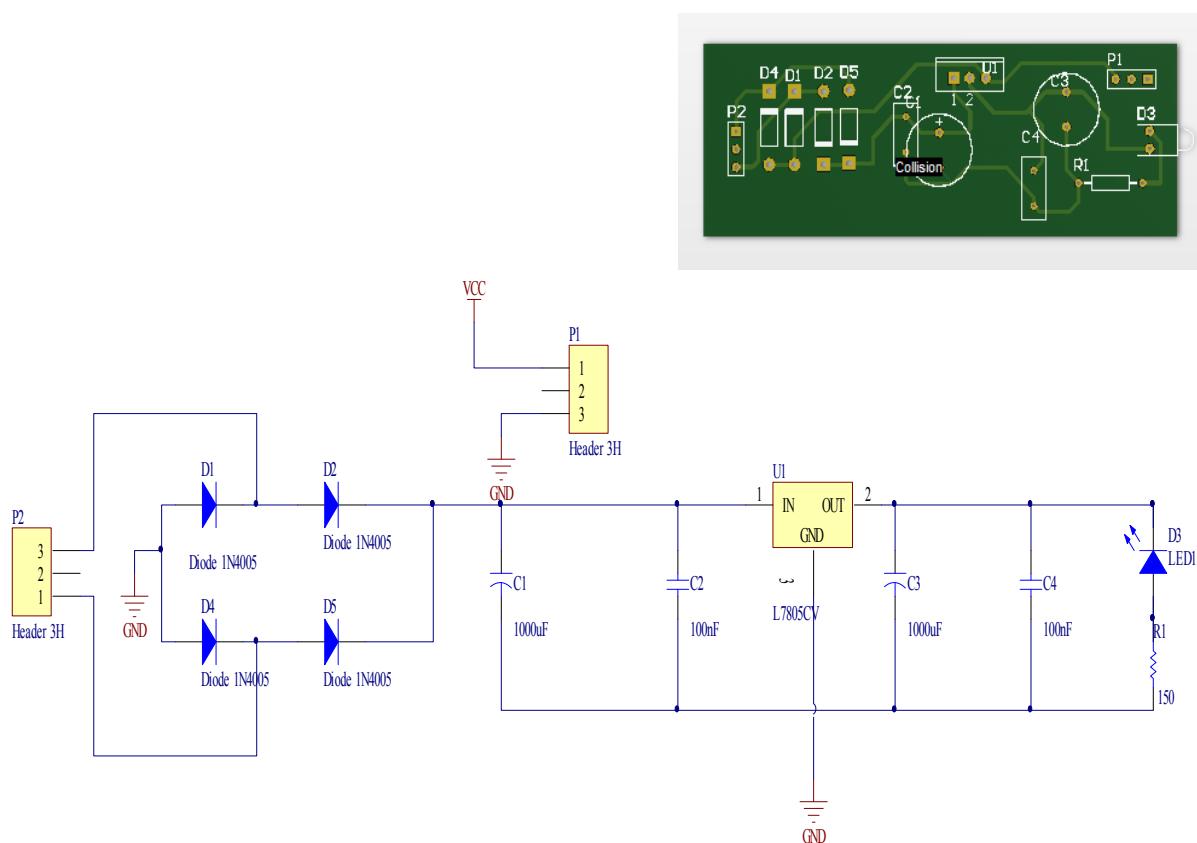
ولتاژ مورد نیاز برای بخش های مختلف الکترونیک مدار $5+5$ است. منبع تغذیه مدار باید بتواند از ولتاژ برق شهر که در حدود ۲۲۰ ولت متناوب است ولتاژ رگوله شده $5 +$ ولت را تولید کند. طبق شکل زیر که اساس کار ساختن منبع تغذیه (خطی و سوئیچینگ) است کلا باید ترانسفورماتور در ورودی مدار قرار گیرد و برای افزایش یا کاهش برق شهر ۲۲۰ ولت و ۵۰ هرتز به اندازه 5 مورد نیاز بکار می رود. بعد از آن پل دیودی که عمل یک طرفه کردن جریان متناوب ثانویه ترانسفورماتور را انجام می دهد. صافی هم که عمل یکنواخت کردن ولتاژ یکسو شده را به عهده می گیرد و از یک خازن دی الکتریک با ظرفیت نسبتاً زیاد استفاده شده است. از رگولاتور ولتاژ CV هم از تغییرات ولتاژ ۲ سر بار جلوگیری می شود.



شکل ۷-۱ بلوک دیاگرام منبع تغذیه با رگولاتور و بار و شکل موجهای آن

ابتدا بوسیله ترانسفورماتور کاهنده ولتاژ ۲۴ ولت را به ولتاژ ۲۰ ولت متناوب تبدیل می کنیم . پس از آن توسط ۴ عدد دیود یکسوکننده N4001 که به صورت پل بسته می شود و یک خازن الکتروولیت ۱۰۰ میکرو فاراد و خازن ۱۰۰ نانو فاراد ، جریان برق را به حالت DC تبدیل می کنیم. تا اینجا ولتاژ ۷ ولت رگوله نشده داریم.

سپس برای ثبیت ولتاژ از رگولاتور ولتاژ LM7805 و خازن صافی پلی استر ۱۰۰nf ۵۰ ولت و یک خازن ۱۰۰ uf ولت ، استفاده می کنیم. که در نهایت در خروجی ۵ ولت رگوله شده داریم برای نمایشگر از LED استفاده می کنیم.



شکل ۲-۷. مدار تغذیه

$$Vm = 20\sqrt{2} = 28$$

در تست مدار حدود ۲۰ ولت متناوب مشاهده شد که طبق فرمول ۲۸ ولت می شد. میانگین یک سیگنال مثبت که توسط پل دیودی یکسو شده هم طبق بسط فوریه همان مقدار dc اش است. پسما افت ولتاژی که دیودها ایجاد می کنند در فرمول حساب میکنیم.

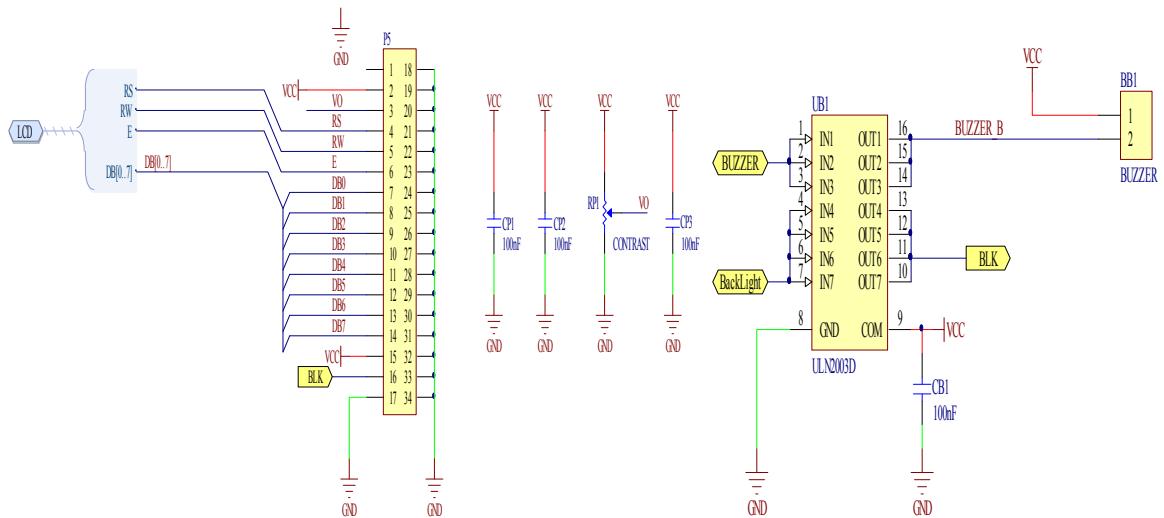
$$Vdc = \frac{1}{T} \int Vm \sin \omega t dt = \frac{Vm}{\pi} \int_0^{\pi} \sin \omega t dt = \frac{2Vm}{\pi}$$

(1-۸)

فصل هشتم: نمایشگر، صفحه کلید و سایر امکانات جانبی

۱-۸ نمایشگر و بازر [۱۹]

نمایشگر به کار رفته در این پروژه یک LCD کاراکتری بوده که دارای ۴ سطر و ۲۰ ستون است. این نوع LCD دارای ۸ بیت دیتا (D₀..D₇)، یک پایه فعال ساز (EN)، یک پایه نوشت (WR)، یک پایه ریست (RS) و یک پایه تغذیه نور پس زمینه (BLK) و یک پایه تنظیم نور صفحه (VO) است. پایه های دیتا به یکی از پورت های میکروکنترلر متصل می شوند (پورت C) و پایه های دیگر یعنی RS,WR,VO و BLK به تعداد دیگری از پین های دیجیتال میکرو کنترلر اتصال می یابند. با توجه به نیاز پایه های BLK به قابلیت جریان دهی بالا برای تأمین نور پس زمینه LCD، از یک عدد بافر ULN2003 بر سر راه سیگنال مربوطه استفاده می گردد. پایه VO نیز به سر وسط یک پتانسیومتر متصل می شود تا بتوان با تغییر مقدار ولتاژ آن، نور صفحه را تنظیم نمود. به منظور ارسال هشدار صوتی به کار بر از یک عدد بازر استفاده می شود که توسط یکی از پایه های میکرو فعال می شود. جریان لازم برای آن از طریق بافر استفاده شده برای بافر یاد شده در بالا تأمین می گردد.



شکل ۱-۸ نمایشگر

۲_۸ صفحه کلید:[۲۰]

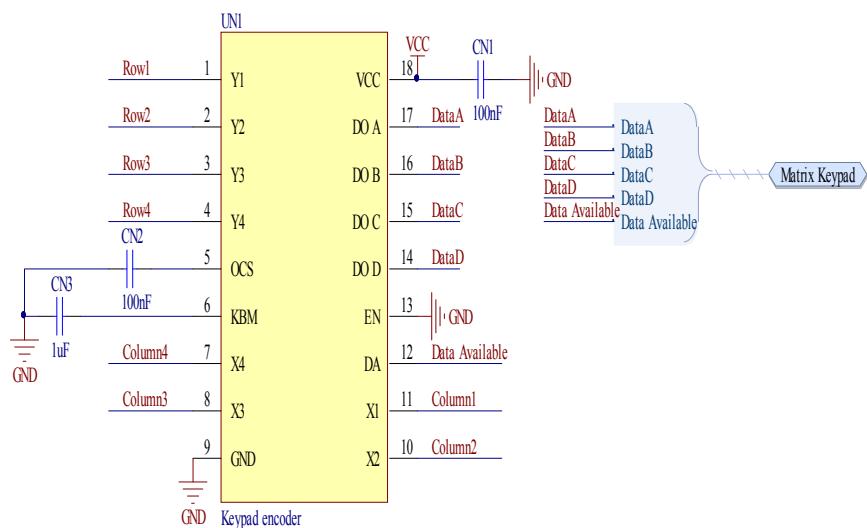
برای ارتباط با کاربر از یک صفحه کلید ماتریسی استفاده می‌شود. برای تشخیص کلید فشرده شده توسط کاربر بایستی از اسکن آن استفاده شود. در یک روش معمول، سطرها و ستون‌ها به صورت دو گروه به پایه‌های پردازنده متصل می‌شوند و با تحریک منظم یکی از آنها و مشاهده‌ی سیگنال در یافتنی بر روی گروه دوم می‌توان به این‌که کدام پایه فشرده شده است پی برد. در این حالت ملزم به استفاده از پایه‌های پردازنده به تعداد مجموع سطرها و ستون‌های صفحه کلید هستیم. علاوه بر آن زمان زیادی از پردازنده صرف عمل اسکن صفحه کلید می‌شود. همچنین به دلیل وجود **bounce** و موارد دیگر پایداری مناسبی ندارد. در روشی که در اینجا پیشنهاد می‌شود وظیفه‌ی اسکن کردن صفحه کلید ماتریسی به آی سی DATA ۷۴HC922 سپرده می‌شود و این آی سی توسط ۴ پایه‌ی دیتا و یک پایه‌ی AVAILABLE میکرو اعلام می‌کند که چه کلیدی فشرده شده است.

در این روش علاوه بر پایداری که به معنی عملکرد صحیح مدار در حالتها و زمانهای مختلف است؛ وقت میکرو هم اشغال نمی شود و در زمانی که هیچ کلیدی فشرده نمی شود هیچ برنامه ای در میکرو DATA اجرا نمی گردد. در برنامه‌ی میکرو تنها کافی است که وقهه‌ی شماره ۷ را که به خروجی AVAILABLE (وجود داده) وصل شده است را فعال کنیم و در برنامه‌ی سرویس روتین آن از روی ۴ بیت دیتا شماره‌ی صفحه کلید را در می‌یابیم.

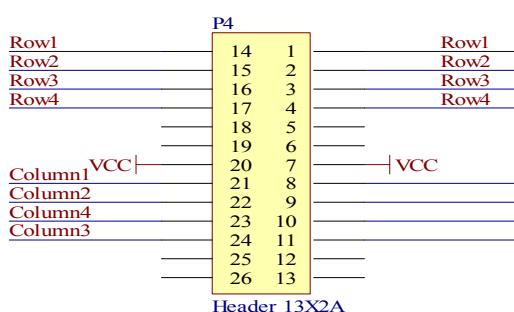
DATA -D DATA -C DATA -B DATA -A



عدد ۴ بیتی نشان داده شده در بازه‌ی "۰" تا "۱۵"

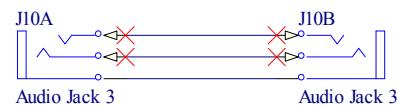
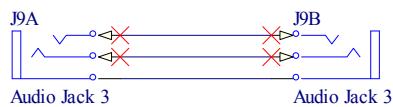
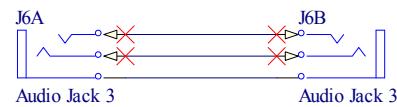
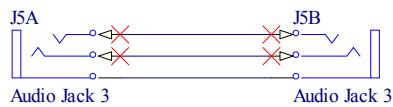
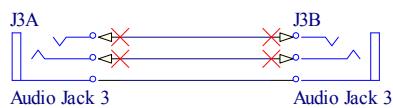
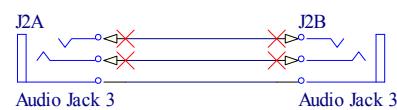
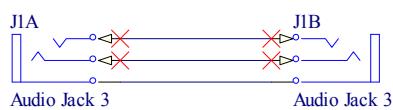


شماتیک کیپد شکل ۲-۸



AUDIO JACK PORTS ۳-۸

برای ارتباط سیگنالهای آدیومتری که در بیرون اتاقک آکوستیک آدیومتری قرار میگیرد با گیرنده و پخش کننده های صوتی که در داخل اتاق قرار میگیرند از رابطی که معمولاً جک پانل نامیده میشود استفاده میکنند. پورتهای ورودی خروجی جک پانل در شکل ۱-۸ طراحی شده است.

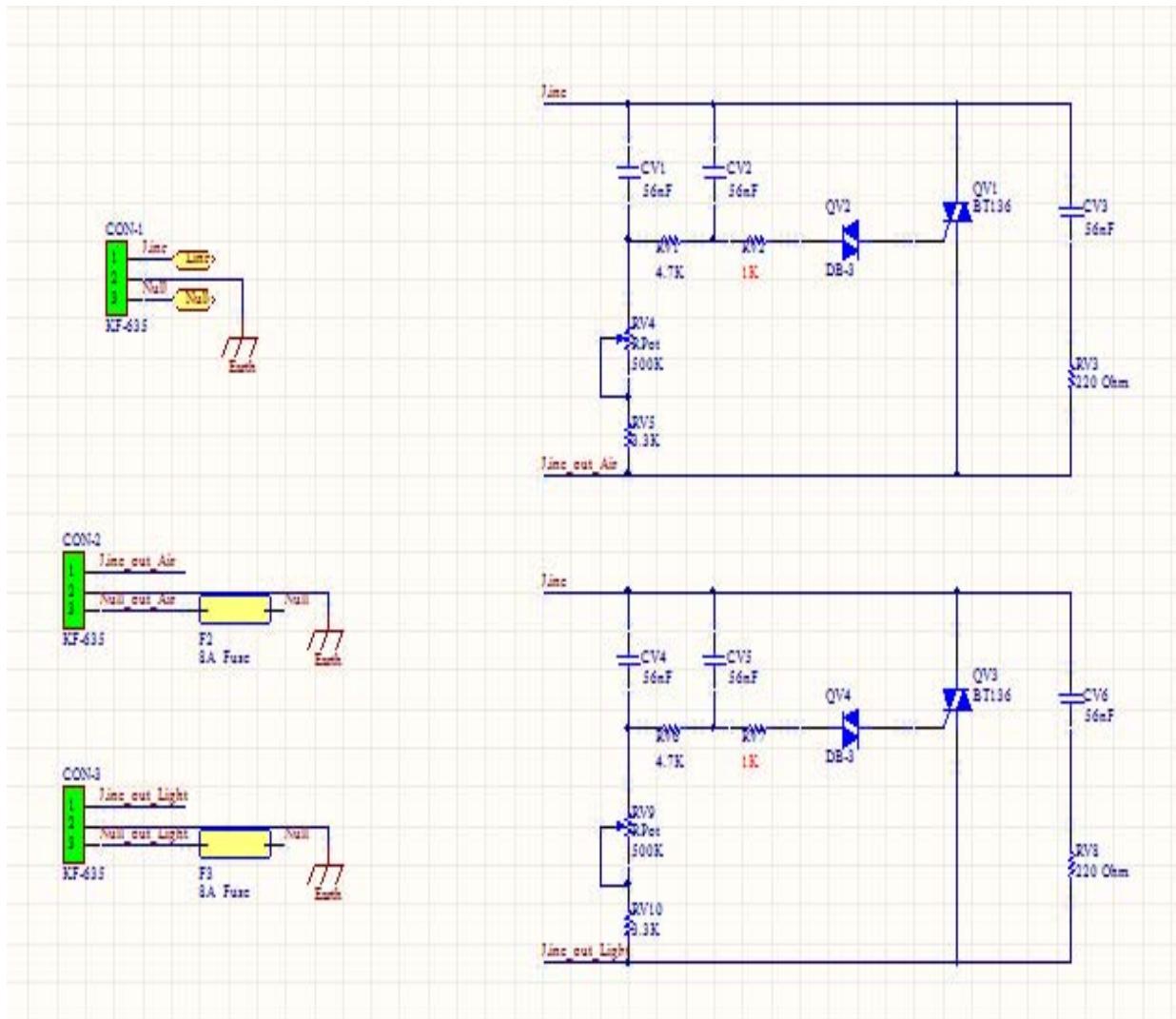


شکل ۱-۸

فصل نهم:

کنترل نور و تهويه [۲۱]

به منظور تنظيم شدت روشنایی اتفاق آکوستیک و همچنین سرعت فن مربوط به تهويه‌ی آن لازم است که از یک کاهنده‌ی ولتاژ متناوب استفاده شود. مدارهای برشگر (چاپر) با قطع بخش‌هایی از شکل موج سینوسی برق، میزان ولتاژ مؤثر آن را کاهش می‌دهند. در واقع یک مدار RC وجود دارد که با تغییر پتانسیومتر، زاویه‌ی آتش تغییر می‌کند. مدار دیمر بکار برده شده در پروژه در واقع یک مدار کنترلی است که مهمترین المانش تریاک می‌باشد. تریاک یک المان ۲ طرفه است که شکل موج را هم در تیم سیکل مثبت و هم در نیم سیکل منفی برش می‌دهد. تغییر زاویه‌ی آتش، مقدار ولتاژ اعمال شده به بار را کنترل می‌کند. مدار ما ۲ نوع بار را کنترل می‌کند. بار اهمی که همان لامپ رشته‌ای است و بار سلفی که از نوع موتور DC است. اگر بار، لامپ رشته‌ای باشد تغییر زاویه‌ی آتش باعث تغییر جریان عبوری و مقدار موثر ولتاژ اعمالی به لامپ می‌شود. چون میزان روشنایی رابطه‌ی مستقیم با فرمول توان دارد. اگر بار، موتور DC باشد تغییرات زاویه‌ی آتش باعث تغییرات سطح زیر منحنی و تغییر مقدار متوسط موج اعمالی به موتور می‌شود و موتور فن ما که عمل تهويه را انجام می‌دهد تغییر دور می‌دهد.



شكل .٩. ديمر نور وتهويه

منابع

- [۱] گورابی، خسرو، "ضروریات شنوازی" انتشارات بهنام فر "، ص ۷۱، ۱۳۸۱
- [۲] گورابی، خسرو، "ضروریات شنوازی" انتشارات بهنام فر "، ص ۷۵، ۱۳۸۱
- [۳] گورابی، خسرو، "ضروریات شنوازی" انتشارات بهنام فر "، ص ۸۱، ۱۳۸۱
- [۴] گورابی، خسرو، "ضروریات شنوازی" انتشارات بهنام فر "، ص ۱۱۱-۱۱۲، ۱۳۸۱
- [۵] گورابی، خسرو، "ضروریات شنوازی" انتشارات بهنام فر "، ص ۱۹۶، ۱۳۸۱
- [۶] گورابی، خسرو، "ضروریات شنوازی" انتشارات بهنام فر "، ص ۱۳۸۹، س، محسن سنجی"
- [۷] ماهنامه مهندسی پزشکی و تجهیزات آزمایشگاهی، شماره دوم، "طراحی و ساخت دستگاه شنوازی"
- [۸] گورابی، خسرو، "ضروریات شنوازی" انتشارات بهنام فر "، ص ۸۱-۸۲، ۱۳۸۱
- [۹] سایت آفای خسرو گورابی "طراحی، ساخت و اجرای اتاقک های آکوستیک ادیومتری"
- [۱۰] سایت Atmel

سایت AVR FREAKS

"آموزش میکروکنترولرهای XMEGA با کامپایلر CODE vision AVR" علیزاده، پ

[۱۱] دستور کار آزمایشگاه ریز پردازنده ، دانشگاه بولی سینا "دانشکده مهندسی گروه کامپیوتر"

Atmel, "ATmega128 Preliminary Datasheet", Rev. 2467H-AVR-02/03, Atmel Corp., 2003.

Atmel, "ATmega128 Preliminary Summary", Rev. 2467HS-AVR-02/03, Atmel Corp., 2003.

Atmel, "Section 4: AVR Assembler User Guide", Rev 1022A-A-01/98, Atmel Corp., 1998, Section 4.5.

Kelley, Al and Pohl, Ira, "C By Dissection: The Essentials of C Programming, 3rd Ed.", Addison Wesley Longman, Inc., 1996, pp. 97-11

ره افروز، امیر، "میکروکنترلرهای AVR و کاربرد آنها" انتشارات نص، ص ۱۰۲، ۲۰_۱۰۰، ۱۳۹۰

[۱۲] ره افروز، امیر، "میکروکنترلرهای AVR و کاربرد آنها" انتشارات نص، ص ۳۲۵، ۳۱۴، ۳۲۲-۳۲۵، ۱۳۹۰

[۱۳] ره افروز، امیر، "میکروکنترلر های AVR و کاربرد آن ها" انتشارات نص، ص ۴۰۳-۴۰۶، ۱۳۹۰

Shamsi Digital Calender By Ds1307&ATMEGA128a.pdf available from www.M32.ir

[۱۴] ره افروز، امیر، "میکروکنترلر های AVR و کاربرد آن ها" انتشارات نص، ص ۲۹۰، ۲۸۶-۲۹۳، ۲۹۲، ۳۰۲-۳۰۳

۱۳۹۰، ۳۰۵.

National semiconductor "LM35/precision configuraadeTempareture Sensors/Desember 1994

[۱۵] ره افروز، امیر، "میکروکنترلر های AVR و کاربرد آن ها" انتشارات نص، ص ۳-۴۰۳

۱۳۹۰، ۴۰۸.

http://daneshnameh.roshd.ir/mavara/img/daneshnameh_up/c/c6/lm3581.jpg

National Semiconductor/Agust 2000/Lm386/Low audio power amplifier

"Modul-ask pdf" available from bahramelectronic.ir [۱۶]

Remote Control 315MHz by using RF remote control Encoder and Decoder « Tutorial by Cytron.htm

Yazdkit.com/transmitter-resiver-250.html

"Remot control encoder PT2262 " Available from www.princeton.com.tw

"Remot control decoder PT2272 " Available from www.princeton.com.tw

فرستنده گیرنده ای رادیویی با آی سی های PT، نویسنده: سعید علیان

Available from www.ir-micro.com

400-900 ppm tgs4160.pdf CDM4160-pre-calibrated module for [۱۷]
carbon dioxid

۲۲۱-۲۲۵] وب سایت جزوه درسی الکترونیک ۲، ص www.ir-micro.com [۱۸]

LM78XX/LM78XXA3-Terminal 1A Positive Voltage Regulator /agust 2012

www.fairchildsemi.com/LM7805.pdf

" available from www.crystalfontz.com "4*20character Lcd.pdf[۱۹]

[۲۰] ره افروز، امیر، "میکروکنترلر های AVR و کاربرد آن ها" انتشارات نص، ص ۲۶۵-۲۶۳، ۲۶۳-۲۶۵

Keypadscan(c).pdf available from Isee.ir

MM54C922/MM74c922 16-key Encoder/july 1993

[۲۱] جزوه الکترونیک صنعتی دکتر مجید عسگر

BT136 series.pdf(selectors secured) available from
www.semiconductor.philips.com

www.Protel.DXP.ppt[۲۲]

learning [۲۴] Printed board.circuit designing pdf.,dousti,A [۲۳]

Software Altium Designer -SoftGozar.com Pdf available from
www.IRPDF.com

[۲۵] ملک زاده ، هدیه ، "مجموعه پروژه های کاربردیا AVR محوریت کدویزن" ، ص ۵۹-۶۲، ۱۳۹۲

صاحبہ با آقای دکتر خسرو گورابی (عضو هیئت علمی دانشکده شناویی سنجی دانشگاه علوم پزشکی - مدیر موسسه و کلینیک شناویی شهد) شهریور ۹۰

صاحبہ با آقای دکتر مجید عسگر (استاد دانشکده برق و کامپیوتر شهید بهشتی - استادبرگزیده رشته‌های قسال ۹۱) تیر ۹۱

با راهنمایی آقای مهندس امیر حسینی (برگزیده مسابقات رباتیک بابل)

فهرست شکل ها

1-1 http://shahdroom.com/wp-content/uploads/2011/02/IMG_1672.jpg

1-2 www.7sib.ir/sites/default/files/users/68/images/audiometry-7.jpg

گورابی، خسرو، "ضروریات شناوی انتشارات بهنام فر" ، ص ۸۱-۳۱۳۸۱

1-4 <http://shahdroom.com/wp-content/uploads/2012/11/ota-2.jpg>

1-2 www.atmel.com

۲-۲ دستور کار آزمایشگاه ریز پردازنده .. دانشگاه بوعالی سینا / صفحه ۷

۳-۲ دستور کار آزمایشگاه ریز پردازنده دانشگاه بوعالی سینا / صفحه ۵

۳-۲ دستور کار آزمایشگاه ریز پردازنده دانشگاه بوعالی سینا / صفحه ۹

۴-۱ دیتاشیت ds1307

۲-۴ دیتاشیت lm35

۱-۵ electret-condense-microphone

۱-۷ فصل هشتم جزوه الکترونیک صنعتی ، عسگر، م "تحلیلمدارهایر گولا تور ساده، با فیدبک مجتمع"