فصل اول

۱–۱– مقدمه:

سختی و شکل پذیری دو موضوع اساسی در طراحی ساختمانها در برابر زلزلهاند. ایجاد سختی و مقاومت به منظور کنترل تغییرمکان جانبی و ایجاد شکل پذیری برای افزایش قابلیت جذب انرژی و تحمل تغییرشکلهای خمیری اهمیت دارند. در طراحی ساختمانهای فولادی مقاوم در برابر زلزله، استفاده از سیستمهای قابهای مقاوم خمشی MRF ، قابهای با مهاربند همگرا CBF و قابهای با مهاربند واگرا EBF رایج است.

قابهای مقاوم خمشی MRF ، شامل ستونها و تیرهایی است که توسط اتصالات خمشی به یکدیگر متصل شدهاند. سختی جانبی این قابها به سختی خمشی ستونها، تیرها و اتصالات در صفحه خمش بستگی دارد. در طراحی این قابها فلسفه تیر ضعیف و ستون قوی حاکم است. این امر ایجاب می کند که تیرها زودتر از ستونها تسلیم شوند و با شکل پذیری مناسب خود، انرژی زلزله را جذب و مستهلک کنند و اتصالات دربارهای حدی با شکل پذیری غیرارتجاعی مناسب خود، قابلیت تحمل تغییر شکلهای خمیری را بالا ببرند.این قابها دارای شکل پذیری مناسب ولی سختی جانبی کمتری هستند(شکل ۱–۱).



شکل ۱ – ۱ – قابهای مقاوم خمشی [۱]

قابها با مهاربند همگرا CBF ، در برابر زلزله از نظر سختی، مقاومت و کنترل تغییرمکانهای جانبی در محدوده خطی دارای رفتار بسیار مناسبیاند، ولی در محدوده غیرارتجاعی به علت سختی جانبی مهاربندها، قابلیت جذب انرژی کمتری دارند و در نتیجه دارای شکل پذیری کمتریاند. قابهای با مهاربند همگرا شکلهای مختلفی دارند که در آئین نامه ۲۸۰۰ ایران برخی از آنها معرفی شده است. در این قابها برش وارده در ابتدا توسط اعضای قطری جذب شده و سپس مستقیماً به نیروی فشاری و کششی تبدیل شده و به سیستم قائم انتقال مییابند (شکل ۱–۲).



در قابهای با مهاربند واگرا EBF ، عضو قطری بصورت برون محور به تیر کف متصل می گردد. در محل اتصال تیر و ستون و مهاربند مقداری خروج از مرکزیت ایجاد می شود به نحوی که تیر رابط توانایی تحمل تغییر شکلهای بزرگ را داشته باشد و همانند فیوز شکل پذیر عمل کنند (شکل ۱–۳).



لذا یکی از اهداف اصلی در طراحی این قابها در برابر زلزله، جلوگیری از کمانش مهار بندها از طریق بوجود آمدن مفاصل پلاستیک برشی و خمشی در تیرهای رابط میباشد. قابهای با مهاربند واگرا از قابلیت هر دوی قابهای مقاوم خمشی و قابهای با مهاربند همگرا بهره گرفتهاند و بنابراین سختی و شکل پذیری مناسب را به صورت توام تامین میکنند. تعیین صحیح طول تیرهای رابط و طراحی مناسب آنها بسیار حائز اهمیتاند. اگرچه قابهای EBF دارای رفتار بسیار مناسبتریاند، ولی با تسلیم تیر رابط در اثر بارهای زلزله، خسارات جدی به کف وارد خواهد شد و چون این عضو به عنوان یک عضو اصلی سازهای محسوب می شود، ترمیم سازه نیز مشکل خواهد بود. این موضوع و گسترش مفاصل پلاستیک به تیرها و سپس به ستونها در قابهای FBF ، تمایل به یافتن سیستمهای جدید مقاوم در برابر زلزله با رفتار مناسبتر از لحاظ شکل پذیری و مختی جانبی را افزایش می دهد. در این راستا تلاشهای صورت گرفته ، منجر به پیشنهاد سیستمی به نام مهاربند زانویی KBF شده است [3] (شکل ۴–۱) .

در این سیستم وظیفه تامین سختی جانبی به عهده مهاربند قطری بوده که حداقل یک انتهای آن به جای اتصال به محل تلاقی تیر و ستون، به میان یک عضو زانویی متصل است و دو انتهای این عضو زانویی به تیر و ستون اتصال دارد.



در واقع با وارد آمدن نیروی مهاربند به این عضو، سه مفصل پلاستیک در دو انتها و محل اتصال آن به مهاربند تشکیل می گردد و باعث جذب و استهلاک انرژی زلزله خواهد شد. از آنجا که در این سیستم پیشنهادی، مهاربندهای قطری برای عدم کمانش طراحی نمی گردند، رفتار آن تحت بار رفت و برگشتی، بسیار شبیه رفتار سیستم مهاربند ضربدری یا همگرا بوده و منحنی رفتار هیسترزیس آن به صورت ناپایدار و نامنظم بوده و سطح خالص زیر منحنی، کاهش مییابد. بنابراین قادر به جذب انرژی زیادی نیست.

به همین دلیل در تکمیل این سیستم پیشنهاد گردید [4] تا همانند مهاربند واگرا EBF ، عضو مهاربندی برای عدم کمانش و تسلیم، طراحی گردد. در این صورت میتوان تنها از یک عضو مهاربندی استفاده کرد.

هدف نهایی در طرح و کاربرد این سیستم این است که در پایان زلزله وارده، تنها عضو زانویی دچار تسلیم و خرابی شده باشد و قاب و مهاربند آن همچنان ارتجاعی مانده و دچار کمانش یا تسلیم نگردیده باشد تا بتوان تنها با تعویض عضو زانویی، مجدداً سیستم را مورد استفاده قرار داد.

در ادامه برخی از مفاهیم لرزهای و همچنین سیستمهای مختلف مهاربندی جانبی سازهها با بیان ویژگیهای آنها به طور مختصر بیان خواهد شد. سپس به بررسی بیشتر سیستم مهاربندی جانبی زانویی خواهیم پرداخت و بهترین نمودار برای ابعاد هندسی این سیستم که سختی و شکلپذیری توام را نتیجه دهد، معرفی خواهیم نمود.

۲–۱ – شکلیذیری سازهها:

بطور معمول می توان منحنی برش پایه – تغییر مکان سازه ها را با یک نمودار دو خطی ایده آل ارتجاعی – خمیری جایگزین نمود. این نوع ساده سازی در سازه های معمول تقریب قابل قبولی دارد. در یک سیستم یک درجه آزادی نسبت تغییر مکان جانبی حداکثر (Δ_m) به تغییرمکان جانبی تسلیم (Δ_y)ضریب شکل پذیری نامیده می شود و بصورت زیر بیان می گردد [۲].

$$\mu = \frac{\Delta_m}{\Delta_y} \tag{1-1}$$

پارامترهای فوق در شکل ۲-۱ مشخص گردیده است.



در واقع ضریب شکل پذیری (µ) بیانگر میزان ورود سازه در ناحیه خمیری است. در سازههای چنددرجه آزادی تعریف ضریب شکل پذیری قدری مشکل تر است، چون در این نوع سازهها برای هر درجه آزادی می توان ضریب شکل پذیری جداگانهای تعریف نمود. پوپوف (popov) شکل پذیری یک قاب را بصورت نسبت تغییرمکان حداکثر به تغییر مکان تسلیم در بالاترین نقطه سازه پیشنهاد کرده است. بطور خلاصه می توان گفت هر چه تغییرمکان یک سازه بعد از تسلیم و قبل از انهدام بیشتر باشد شکل پذیری آن بیشتر است. جهت کاهش نیروهای جانبی وارده به سازه و ایجاد طرحی اقتصادی از طریق جذب و استهلاک انرژی در ناحیه خمیری باید این مشخصه را تا مقدار مورد نیاز افزایش داد. با توجه به این موضوع که حرکات زلزله بصورت رفت و برگشتی بوده و سازه می تواند در هر سیکل مقداری از انرژی زلزله را بصورت هیسترزیس مستهلک نماید.

۱-۳- مفصل ولنگر خمیری :

مفصل خمیری در یک قطعه به حالتی گفته می شود که در آن (یا مقطعی از آن) با افزایش بسیار اندک نیرو، تغییر شکل قابل توجهی ایجاد شود. به عنوان مثال اگر یک تیر ساده (شکل ۱–۶) تحت اثر بار افزایشی قرار گیرد, منحنی نیرو – تغییر مکان آن مشابه شکل ۱–۷ خواهد بود [۲].

همانگونه که در شکل ۱–۷ دیده می شود در ناحیه AB، تغییرمکان تیر افزایش قابل توجهی می یابد در حالیکه بار وارده آنچنان افزایش نیافته است. این بدان مفهوم است که با افزایش بارهای خارجی، لنگر خمشی در مقطع مورد نظر زیاد شده و به تدریج تارهای انتهایی مقطع وارد مرحله تسلیم می شوند. با افزایش بار تمامی تارهای مقطع تسلیم شده و به این ترتیب مقطع خمیری کامل و مفصل خمیری تشکیل می گردد. لنگر ایجاد شده در این مقطع که تا زمان انهدام تقریباً ثابت باقی می ماند لنگر خمیری MP نامیده می شود. (شکل ۱–۸).





۱-۴- منحنی هیسترزیس و رفتار چرخهای سازهها:

یکی از خصوصیات مصالح معمول ساختمانی داشتن ناحیه غیرخطی بعد از گذر از مرحله خطی است، مصالح بعد از تسلیم (ورود به ناحیه غیرخطی) توانایی تحمل نیروی خود را بطور کامل از دست نداده و میتوانند مقداری نیرو تحمل نمایند. این موضوع در رفتار فولاد بعنوان شاخص ترین مصالح ساختمانی به خوبی قابل مشاهده است (شکل ۱–۹).



به منظور جلو گیری از طراحی مقاطع غیراقتصادی لازم است که با شناخت کافی از رفتار خمیری مصالح از این توانایی آنها در طراحی استفاده گردد. در انتهای ناحیه غیرخطی نمودار تنش – کرنش، مصالح به حد گسیختگی میرسد که به این حد، حد نهایی یا نقطه انهدام مصالح گویند. اگر یک میله را تحت کشش محوری رفت و برگشتی قرار دهیم، منحنی مطلوب ارتجاعی خمیری نیرو – تغییر مکان آن بصورت شکل(۱-۱۰) است. کل انرژی انتقالی به میله سطح ذوزنقه است که سطح مثلث بیانگر انرژی است که در اثر باربرداری برگشت داده شده و سطح متوازی الاضلاع باقیمانده بیانگر انرژی جذب شده توسط عضو می باشد. هر چه سطح متوازی الاضلاع بزرگتر باشد نشانگر جذب انرژی بیشتر توسط سیستم است (شکل ۱-۱۰)[۲].



شکل ۱-۱۰ منحنی هیسترزیس ایدهال و دو منحنی دارای زوال [۲]

۳ – مقدار مقاومت سازه در هر دوره بارگذاری (در صورتیکه نقطه انتهایی متناظر با مقاومت سازه در دورههای بارگذاری متوالی کاهش یابد، سیستم دارای زوال مقاومت میباشد.)

۴ – شکل پذیری سیستم در مدت عملکرد زلزله

۵ – تعداد حداکثر دورههای رفت و برگشت

لذا ملاحظه می گردد که دیاگرام هیسترزیس جهت بررسی و شناخت رفتار لرزهای سازهها از اهمیت ویژهای برخوردار است و در مدلسازی تحلیلی و یا آزمایشگاهی، این منحنی به عنوان معیـاری برای سنجش رفتار دستگاه به کار میرود.

از اتصال نقاط اوج منحنی ها در یک مجموعه منحنی بار گذاری و باربرداری، منحنی پوش هیسترزیس (منحنی اسکلتون) بدست میآید (شکل۱–۱۱) .

بطور معمول اگر بارگذاری بصورت افزایشی و یک طرفه انجام شود، منحنی برش پایه – تغییر مکان حاصل با تقریب مناسبی منطبق بر منحنی اسکلتون خواهد بود [۲].



شکل ۱-۱۱- رفتار سازهها تحت بار دورهای. الف – رفتار نامناسب، ب – رفتار مناسب [۲]

۱-۵- مقایسه رفتار خطی و غیرخطی در سیستمهای سازهای:

شکل ۱–۱۲ دو نوع رفتار سازهای را نشان میدهد. از مقایسه دو نوع رفتار خطی و غیرخطی این نتیجه بدست می آید که اگر یک سیستم با رفتار خطی بخواهد انرژی زلزله را جذب کند باید دارای ظرفیت باربری به اندازه F1 باشد، در این صورت سازه تغییر مکان ماکزیممی برابر Δ₁ را تجربه خواهد کرد.

در سیستم غیرخطی با حد جاری شدن F₂ ، سیستم سازهای باید برای نیروی F₂ طراحی گردد ولی تغییر مکان Δ₂ را تجربه خواهد کرد [۲].



همانطور که در شکل ملاحظه می گردد، F2 کوچکتر از F1 میباشد ولی Δ₂ بزرگتر از Δ₁ است. در سیستم با رفتار خطی همه تغییرشکلهای ارتجاعی هستند، ولی در سیستم غیرخطی، قسمی از تغییرشکلها ارتجاعی و بخش دیگر غیرارتجاعی هستند. طراحی سازه برای نیروی کمتر F2 منجر به اقتصادی شدن مقاطع می گردد. هم اکنون روش توصیه شده در همه آئین نامه ها بر این مبنا استوار است که سازه براساس نیروهای کمتر (کاهش یافته) طراحی گردد و با ارائه روشها و جزئیات خاص امکان پذیرش تغییرشکلهای غیرخطی بزرگتر (Δ) در سازه ایجاد شود. لذا طراحی شکل پذیر سازه ها را می توان به این ترتیب خلاصه کرد که در این روش، طراحی سازه بر مبنای نیروهای کمتری انجام می گردد ولی

۱-۶- ضريب شکل پذيرى:

ضریب شکل پذیری که اغلب به اختصار شکل پذیری نامیده می شود از ابتدایی ترین و ساده ترین پارامترهای مطرح در خصوص طراحی لرزهای سازه هاست. در یک سازه با رفتار ارتجاعی میزان تغییر شکل و نیرو به طور مستقیم از طریق سختی سازه به هم وابستهاند. در حالیکه در حالت غیرار تجاعی این تغییر شکل و نیرو به طور مستقیم به هم مربوط نمی شوند. این امر به علت تغییرات سختی سازه در ناحیه غیرار تجاعی می باشد.

شکل پذیری به عبارت ساده قابلیتی از یک سازه و یا یک جزء سازهای است که مطابق آن سیستم میتواند تغییرشکلهای غیرار تجاعی از خود نشان دهد، بدون اینکه این تغییرشکلها منجر به انهدام سازه و یا جزء سازهای گردد. معمولاً شکل پذیری برای سیستم یک درجه آزادی بصورت زیر تعریف می گردد:

$$\mu = \frac{\delta_m}{\delta_y} \tag{(Y-1)}$$

که در رابطه فوق δ_m حداکثر تغییر شکل قبل از گسیختگی و δ_y تغییر شکل نظیر نقطه تسلیم است. δ_m را می توان مجموع δ_y و δ_y (تغییر شکل پلاستیک) دانست [۲].

$$\mu = \frac{\delta_p + \delta_y}{\delta_y} \tag{(r-1)}$$

البته در اکثر مواقع به دلیل کوچکی
$$\delta_{y}$$
 نسبت به δ_{p} می توان رابطه فوق را بصورت ساده زیر نوشت:

$$\mu = \frac{\delta_{p}}{\delta}$$

نسبت به نوع مسئله ممکن است برای تعریف شکل پذیری به جای تغییر مکان انتهای عضو از دوران و یا انحناء استفاده کرد.

۱-۷- ضریب کاهش نیروی زلزله در اثر شکل پذیری سازه:

در طرح سازه های مقاوم در برابر زلزله سعی می شود تا شرایطی فراهم گردد که یک سازه بتواند تغییر شکلهای غیرار تجاعی زیادتری از خود نشان دهد. این موضوع بیشتر به لحاظ اقتصادی حائز اهمیت است. اساساً وقتی سازه بصورت ارتجاعی و خطی در برابر زلزله از خود واکنش نشان می دهد، حداکثر نیروی بیشتری متحمل می شود، در نتیجه مقاومت مورد نیاز سازه جهت پایداری، نسبت به حالتی که وارد مرحله غیرار تجاعی می شود زیادتر خواهد بود. چنین حالتی باعث پرداخت هزینه های بیشتری برای طراحی ایمن سازه خواهد شد. با توجه به این موضوع و در نظرداشتن اصل ساده سازی طراحی، آئین نامه های طراحی در برابر زلزله با بهره گیری از ظرفیت استهلاک انرژی در اثر رفتار غیر خطی، نیروی زلزله موثر و در نتیجه مقاومت مورد نیاز سازه را کاهش می دهند.

مطابق تعریف ضریب کاهش مقاومت (کاهش در مقاومت مورد نیاز به علت رفتار چرخهای سازه) بصورت نسبت مقاومت مورد نیاز حالت ارتجاعی به مقاومت مورد نیاز حالت غیرارتجاعی تعریف میشود (شکل ۱–۱۳).

$$R_{\mu} = \frac{f_{y}(\mu = 1)}{f_{\mu}(\mu = \mu_{i})} \tag{(\Delta-1)}$$

که در رابطه فوق $(\mu = 1)$ حداقل مقاومت حد تسلیم مورد نیاز برای جلوگیری از تسلیم شدن یک سازه تحت یک زلزله معین است، در حالیکه $f_y(\mu = \mu_i)$ مقاومت حد تسلیم مورد نیاز در حالتی است که در آن شکل پذیری سازه برابر رازله معین است، در حالیکه ($\mu = \mu_i$) مقاومت حد تسلیم مورد نیاز در حالتی است که در آن شکل پذیری سازه برابر μ_i باشد. با این تعریف ، ضریب رفتار، ضریب اصلاح طیف بازتاب مقاومت در حالت غیرار تجاعی است. بدین ترتیب به ساد گی با تقسیم ($\mu = \mu_i$) مقاومت مورد نیاز برای با در حالتی است که در آن شکل پذیری سازه برابر این تعریف ، ضریب رفتار، ضریب اصلاح طیف بازتاب مقاومت در حالت غیرار تجاعی است. بدین ترتیب به ساد گی با تقسیم ($\mu = 1$) به ضریب رفتار طیف بازتاب نظیر شکل پذیری μ_i به دست می آید [۲].

ضریب کاهش R_µ به عوامل متعددی همچون نوع سیستم سازهای، کیفیت اتصالات، تعداد طبقات و . . . بستگی دارد. نوع یک سیستم بیشترین تاثیر را در مقدار ضریب فوق دارد و عوامل دیگر همچون تعداد طبقات ساختمان مانند نوع سیستم تاثیر گذار نیستند.



شکل ۱–۱۳– طیف بازتاب ارتجاعی و غیرارتجاعی با شکل پذیری ثابت [۲]

۱-۸- ضريب اضافه مقاومت:

علاوه بر ضریب کاهش که در فوق مطرح شد، یک ضریب کاهش اضافی دیگر در مقاومت متصور است و در آئین نامه ها و تحقیقات به رسمیت شناخته شده است. این ضریب کاهش که معمولاً به نام **R** شناخته می شود و به منظور در نظر گرفتن این واقعیت است که مقاومت جانبی واقعی یک سازه معمولاً بیشتر از مقاومت جانبی طراحی آن سازه است. تاثیر این ضریب کاهش در اغلب مواقع کمتر از μ (ضریب کاهش مقاومت ناشی از شکل پذیری) است. این ضریب به عواملی نظیر امکان باز پخش مجدد نیروهای داخلی اعضاء به دلیل درجات نامعینی موجود، مقاومت های بالاتر از حد مشخص شده مصالح مصرفی، سخت شدگی کرنشی، ضوابط حداقل آیین نامه ای جهت رعایت ابعاد و جزئیات قطعات، اثرات مجموعه بار گذاری های مختلف، اثرات اجزاء غیر سازه ای و بستگی دارد [۲].

اهمیت اضافه مقاومت در جلوگیری از خراب شدن برخی سازهها در هنگام وقوع زلزلههای شدید سالهاست که توسط محققین شناخته شده است. برای مثال در زلزله ۱۹۸۵ مکزیک وجود اضافه مقاومت عامل بسیار موثری در جلوگیری از خرابی برخی ساختمانها بوده است.

اهمیت ضریب اضافه مقاومت در ساختمانهای کوتاه مرتبه بیشتر است.

۱–۹– ضىرىب رفتار ساختمان:

تخمین بار موثر ناشی از زلزله بر ساختمانها در اغلب آئیننامه ها مانند NBCC، NEHRP ، UBC و آئیننامه زلزله ایران، بر پایه تحلیلهای ارتجاعی خطی قرار دارد. این نیروها به علت آنکه سازه ها دارای رفتار غیرخطی هستند، با استفاده از ضریب کاهش مقاومت طراحی سازه یا ضریب رفتار (R) کاهش یافته اند و بدین وسیله تصحیح می شوند. در حقیقت منشاء این ضریب دو ضریب معرفی شده در فوق یعنی ضریب کاهش ناشی از شکل پذیری، _سR و ضریب کاهش ناشی از مقاومت، Rs ، می باشد [۲]



لذا رابطه ۱-۶ را می توان به صورتهای زیر نوشت.

$$R_u = \frac{C_e}{C_s}$$

$$R_W = \frac{C_e}{C}$$
(۸-۱)

در این رابطه R_u ضریب رفتار بر مبنای تنش های حد نهایی و R_w ضریب رفتار بر مبنای تنش های مجاز هستند. بین دو سطح طراحی ذکر شده رابطه زیر را می توان در نظر گرفت [۲] .

$$Y = \frac{R_w}{R_u} = \frac{C_s}{C_w} \tag{9-1}$$

در رابطه فوق، Y ، ضریبی است که براساس نحوه برخورد آیین نامه های طراحی با تنش های طراحی (تنش تسلیم و تنش مجاز) تعیین می شود و مقدار این ضریب معمولاً در حدود ۱/۴ الی ۱/۷ می باشد. در آیین نامه UBC97 مقدار این ضریب ۱/۴ ارائه شده است.

$$Y = \frac{C_s}{C_w} = \frac{M_p}{M_w} = \frac{ZF_y}{S(0.6F_y \times \frac{4}{3})}$$
(1)-1)

در رابطه فوق **Z** و **S** به ترتیب اساس مقطعهای خمیری و ارتجاعی مقطع هستند و ضریب $\frac{4}{3}$ به دلیل افزایش تنش مجاز در طراحی در برابر نیروهای زلزله میباشد. نسبت $\frac{Z}{S}$ که به آن ضریب شکل نیز گفته میشود برای قطعات بال پهن در حدود ۱/۱۵ است.

$$Y = \frac{1.15F_y}{0.8F_y} = 1.44$$
(11-1)

Lifetime definition of the second state of t

لدا ضریب رفتارهای حد نهایی و حد تنش مجاز به صورت زیر ارتباط دارند [۲] .
$$R_w \cong 1.4R_u$$

برای مشخص شدن نقش شکل پذیری و اضافه مقاومت در شکل پذیری، ضریب رفتار بصورت زیر نوشته می شود.

$$R_{u} = \frac{C_{e}}{C_{s}} = \frac{C_{e}}{C_{ym}} \times \frac{C_{ym}}{C_{s}} = R_{\mu} \times R_{s}$$
(1)(1)(1)

بنابراین با داشتن ضرائب _۴۸ (ضریب کاهش ناشی از شکل پذیری) و _R۶ (ضریب کاهش ناشی از اضافه مقاومت) می توان ضریب رفتار یک سیستم سازهای را محاسبه کرد [۲] . پارامترهای بکار رفته در روابط فوق در شکل ۱–۱۴ نشان داده شدهاند.

۱-۱۱- ضريب تبديل جابهجايي خطي به غيرخطي:

در طراحی لرزهای، جابهجایی جانبی غیرخطی (واقعی) یک سازه ناشی از زلزلههای شدید را می توان با اعمال ضریبی به نام ضریب افزایش تغییرمکان، C_a ، به جابهجاییهای حاصل از تحلیل خطی سازه تحت اثر بارهای جانبی آییننامهای، تخمین زد.

تخمین جابه جایی واقعی سازه (پاسخ غیرخطی) از روی جابه جایی حاصل از تحلیل خطی که به آسانی محاسبه می شود، می تواند در تعیین حداقل فاصله مجاز بین دو ساختمان مجاور، تعیین محدودیت جابه جایی نسبی طبقات به منظور کنترل کرنش در مصالح و اجزاء غیر سازه ای و تاسیساتی و کاربرد داشته باشد. البته ضریب افزایش تغییر مکان غیرخطی نیز همانند دیگر پارامترهای لرزه ای یک سازه مثل ضریب رفتار، به مشخصات زلزله اعمال شده، پریود اصلی ارتعاش سیستم، تعداد درجات آزادی سیستم و ... بستگی دارد [۲].

۱۱–۱۱ – سختی :

برای محدود کردن تغییرمکان نسبی طبقات در حد بهرهبرداری در برابر زلزلههای خفیف، به منظور جلوگیری از تغییرمکان زیاد طبقات در برابر زلزلههای متوسط و شدید، به منظور کاهش اثرات A – P و کنترل تنشها و کرنشهای ایجاد شده در سازه، سختی باید تا حد مورد نیاز افزایش یابد.

۱-۱۲ – مقاومت :

جهت کنترل تنش های ایجاد شده در سازه در اثر زلزله بطوریکه این تنش ها از حد مقاومت نهایی یا مجاز مقاطع تشکیل دهنده سازه بالاتر نرود تا ایمنی کلی سازه به خطر نیفتد.

۱-۱۳ جمع بندی پارامترهای کنترل کننده:

میدانیم رفتار هر سیستم سازهای در هنگام زلزله تا حد زیادی توسط ظرفیت استهلاک انرژی آن (از طریق رفتار شکلپذیر) تعیین میشود. این رفتار شکل پذیر میتواند توسط شکستهای موضعی ناگهانی و ناپایداریهای دینامیکی تحت تاثیر قرار گیرد.

با توجه به امکانات و روشهای طراحی موجود معیارهای طراحی عموماً مبتنی بر روشهای استاتیکی و یا دینامیکی خطی هستند. پارامترهای کنترل کننده به جای شکلپذیری مورد نیاز، نیروهای اعضاء و تغییرمکانهای جانبی هستند. لذا میتوان اینگونه نتیجه گرفت که برای یک سازه مقاوم در برابر زلزله باید سه عامل مقاومت، سختی و شکل پذیری در معادله عمومی طراحی(ظرفیت > نیاز) صدق کند.

تامین نشدن هر یک از سه عامل فوق باعث ایمن نبودن سازه در برابر زلزله خواهد شد.

فصل دوم

۱–۱–۲– قاب فضایی خمشی:

Moment Resisting Frame (MFR)

سیستم قاب خمشی به لحاظ رفتاری که در برابر بارهای جانبی از خود نشان میدهد در اغلب سازههای فولادی به کار برده میشود. مهمترین خاصیت این سیستم نحوه اتصال اعضای آن میباشد که به نحو موثری در رفتار سازهای و پایداری سیستم دخیل است.

از مهمترین مزایای این سیستم می توان به عدم تداخل در ملاحظات معماری از قبیل تعبیه بازشو اشاره کرد. در این نوع سیستم تمام دهانه ها برای تعبیه بازشو (در و پنجره) آزاد هستند. از لحاظ رفتاری نیز این سیستم نسبتاً شکل پذیر می باشد و قابلیت بالایی در استهلاک انرژی از خود نشان می دهد. سختی این سیستم نسبتاً کم است و در برابر بارهای جانبی دچار ضعف سختی می باشد. به همین علت برای تقویت این سیستم نیاز است که از مقاطع بزرگ استفاده شود که این امر باعث افزایش وزن سازه و غیراقتصادی شدن طرح خواهد شد.

در طراحی قابهای خمشی در مناطق زلزله خیز فلسفه طراحی تیرضعیف- ستون قوی باید مد نظر قرار گیرد. یعنی تناسب بین سختی تیرها و ستونها طوری رعایت شود که تغییرشکلهای غیرارتجاعی و مفصلهای خمیری در تیرها ایجاد شوند و در ستونها مفصل خمیری ایجاد نشود تا به این طریق از تمرکز تغییرشکل در یک طبقه خاص جلوگیری شود.

بنابراین در طراحی بر مبنای فلسفه تیرضعیف – ستون قوی باید ستونها در حالت ارتجاعی باقی بمانند و تیرها زودتر از ستونها تسلیم شوند و با شکل پذیری مناسب خود انرژی زلزله را مستهلک کنند. اتصالات نیز باید بتوانند در بارهای حدی با شکل پذیری مناسب غیرارتجاعی خود، ظرفیت تحمل قاب را بالا ببرند.

۲-۱-۲- تعريف سيستم قاب صلب خمشي:

در حالت کلی از لحاظ پیکربندی، این سیستم از شبکههای مستطیلی تیرهای افقی و ستونهای قائم با اتصالات صلب تشکیل یافته است. این سیستم باید مقاومت و سختی لازم را جهت مقابله با بارهای ثقلی و نیروهای زلزله و تغییرشکلهای ناشی از آن داشته باشد (شکل ۲–۱).

این سیستم دارای شکل پذیری قابل ملاحظهای نسبت به سایر سیستمهای باربر میباشد. هر چند به علت سختی نسبتاً کم ارضای محدودیتهای تغییرمکان جانبی در ساختمانهای بلند ممکن است منجر به یک طرح غیراقتصادی شود [۲] .



۲-۱-۳ رفتار قابهای خمشی در برابر بار جانبی:

واکنش یک قاب خمشی در برابر بارهای زلزله در حقیقت چرخش گرهها و ایجاد تغییرشکلهای خمشی در تیرها و ستونهای آن میباشد. این تغییرشکلها در اثر دو عامل عمده زیر بوجود میآیند [۲]:

> الف – تغییر شکل ناشی از خمش طرهای ب – تغییر شکل ناشی از خمش تیرها و ستونها در ادامه اثرات دو عامل فوق در تغییر شکل قاب خمشی تشریح می شوند.

الف – تغییر شکل ناشی از خمش طرهای:

در اثر واژگونی، قاب بصورت یک تیر طرهای عمل می کند و به دلیل تغییر شکل محوری، ستونهای فشاری قاب کاهش طول میدهند و ستونهای کششی قاب افزایش طول میدهند. بررسیها نشان دادهاند که سهم این عامل حدود ۲۰٪ کل تغییر شکل قاب خمشی میباشد. در شکل ۲-۲-a تغییر شکل طرهای قاب خمشی نشان داده شده است. در این نوع تغییر شکل در ستونهای میانی تغییر شکل محوری ناچیزی ایجاد می شود و نیروی محوری این ستونها تقریباً برابر صفر است. در واقع ستونهای میانی در محل تار خنثای تیر طرهای معادل قاب خمشی قرار می گیرند و کرنش در آنها تقریباً برابر صفر است [۲].

ب) تغییر شکل ناشی از خمش تیرها و ستونها:

این حالت که در شکل ۲-۲-b نشان داده شده است، در اثر خمش در تیرها و ستونها ایجاد می شود. در این حالت دوران اتصال باعث ایجاد خمش در تیرها و ستونهای متصل به آن می شود. در واقع تغییرمکان جانبی قاب در اتصالات به دوران تبدیل می شود. بنابر بررسی های انجام شده سهم این عامل حدود ۸۰٪ کل تغییر شکل قاب است که از این ۸۰٪ حدود ۶۵٪ سهم خمش تیرها و ۱۵٪ سهم خمش ستونها می باشد.

بنابراین با توجه به سهم قابل توجه خمش تیرها در مقدار تغییرشکل قاب خمشی (در برابر خمش ستونها)، برای کنترل تغییرشکل قاب خمشی، تقویت تیرها به تقویت ستونها ارجحیت دارد. اما افزایش مقاطع تیرها در مقابل مقاطع ستونها نباید فلسفه تیر ضعیف و ستون قوی را مخدوش نماید [۲].





شکل ۲-۲- تغییر شکل قابهای خمشی [۲]

۲–۱–۴– رابطه بار – تغییر مکان در قابهای خمشی :

مطالعات جامعی که بر روی قابهای خمشی صورت گرفته است نشان میدهد که روابط بار – تغییر مکان افقی قابهای خمشی چند طبقه وابسته به بار قائم میباشد. در شکل ۲-۳ چند نمودار شماتیک از روابط بار – تغییر مکان قابهای خمشی نشان داده شده است. در این نمودارها مشاهده می گردد که مقاومت یک قاب با افزایش بار قائم به دلیل اثر $\Delta - P$ کاهش میبابد. بر این اساس در اکثر آئیننامه اضوابطی برای کنترل این اثر ارائه شده است. آئیننامه ها در صورت A - P بزرگتر شدن جابه جایی نسبی طاقات از مقدار R و در نظر گیری اثرات $\Delta - P$ را لازم میدانند [۲].

اثرات $\Delta-\Delta$ نقش قابل توجهی در افزایش تغییرمکانهای جانبی قاب خمشی ایفا می کنند. بنابراین در تحلیل قابهای خمشی حتماً باید اثرات $\Delta-P$ لحاظ گردد.



شکل ۲-۳- روابط بار - تغییرمکان برای قاب خمشی تحت بار ثقلی [۲]

۲-۱-۵- رفتار چرخهای قابها:

در شکل (۲–۴) روابط بار – تغییرمکان برای قابهای خمشی پرتال با مقیاس حقیقی را تحت یک بار افقی سیکلی نشان میدهد. در شکل (الف) چون هیچ نیروی قائمی اعمال نمیشود چرخههای هیتسرزیس دو کی شکل هستند. شیب منفی ظاهر شده در شکل (ب) پس از فرارسیدن مقاومت حداکثر ناشی از اثر $\Delta - P$ حاصل میشود. رفتار مشابهی در آزمایشهای کامل قابهای سه طبقه نشان داده شده است.



شکل ۲-۴- روابط بار - تغییرمکان قابهای خمشی پرتال [۲]

۲-۱-۶- شکل یذیری قابهای خمشی :

یکی از عوامل موثر در بررسی رفتار قابها، شکلپذیری میباشد. شکلپذیری یک قاب تابعی از نسبت سختی تیر است. تحقیقات نشان داده است که ضریب شکل پذیری را میتوان بصورت زیر برای یک قاب تعریف کرد.

$$\mu = \frac{\delta_{cr}}{\delta_y} = 0.7 + \frac{0.3\lambda\sqrt{E/E_y}}{\sqrt{(P/P_y)(KL/r)}}$$
(1-Y)

در شکل ۲–۵ پارامترهای مورد استفاده در معادله (۲–۱) نشان داده شدهاند. اگر یک قاب تحت اثر بار قائم نباشد منحنی بار – تغییرمکان تحت بار تناوبی بصورت شکل (۲–۵) خواهد بود، که مشاهده میشود که منحنی دوکی شکل و کاملاً پایدار است. به عبارت دیگر ظرفیت استهلاک انرژی قاب خمشی زیاد است [۲].



شکل ۲-۵- روابط شکل پذیری برای قاب خمشی پر تال [۲]

هنگامیکه قاب خمشی تحت بار ثقلی قرار می گیرد در منحنی بار – تغییرمکان شیب منفی ظاهر میشود که نمایانگر اثرات $P-\Delta$ میباشد (شکل ۲-۵).

۲–۱–۷– مفصل خمیری در قابهای خمشی :

تغییر شکلهای غیرخطی قابهای خمشی در نواحی مشخصی از سازه رخ میدهند. در کرنشهای غیر ارتجاعی بالا این نواحی می توانند به مفصل تبدیل شوند که این مفاصل قابلیت تحمل دورانهای زیاد با نیروی تقریباً ثابتی را دارند. نواحی فوق معمولاً در انتهای تیرها و ناحیه چشمه اتصال میباشند. از تشکیل مفاصل در ستونها باید جلوگیری شود، چرا که ممکن است منجر به ایجاد مکانیزم طبقهای و انهدام سازه شود که در این حالت اتلاف انرژی کمتری حاصل می شود.

اتصالات معرفی شده تا قبل از زلزله نورتریچ بر مبنای تشکیل مفصل خمیری در انتهای تیر و در وجه ستون با تغییرشکل محدود چشمه اتصال استوار بود. توسعه تغییرشکلهای زیاد در چشمه اتصال منجر به ایجاد تنشهای ثانویه بالایی در ناحیه اتصال بال تیر به بال ستون میشود که می تواند باعث گسیختگی ترد در اتصال شود.

توسعه مفصل خمیری در انتهای تیر و در وجه ستون، منجر به ایجاد کرنشهای غیر ارتجاعی بزرگی روی جوش و بال ستون می گردد، که این عوامل منجر به گسیختگی ترد اتصال می گردند.

برای بدست آوردن یک عملکرد قابل اطمینانتر، پیشنهاد می گردد که اتصال تیر به ستون طوری طراحی و آرایش داده شود که مفصل خمیری با مقداری فاصله از بر ستون تشکیل گردد. این عمل می تواند با تسلیح موضعی اتصال یا کاهش سطح مقطع تیر در آن فاصله صورت گیرد. مفاصل خمیری در تیرهای فولادی طول محدودی دارند و بصورت عمومی برای نصف ارتفاع مقطع در نظر گرفته میشوند. بنابراین محل تشکیل مفاصل خمیری باید حداقل به اندازه نصف ارتفاع از وجه ستون فاصله داشته باشد [۲] .

۲-۱-۸- مشخص کردن لنگر خمیری محتمل در مفصل خمیری :
مقدار لنگر خمیری (یا ظرفیت تحمل لنگر) از رابطه زیر حاصل می شود [۲]:
$$M_{pr} = \beta M_p = \beta Z_b F_y$$
(۲-۲)
که در معادله فوق،
که در معادله فوق،
 $B_{pr} = b Z_b F_y$
که در معادله فوق،
 $B_{pr} = b Z_b F_y$
تیرو اثرات سخت
 $\beta = 1$ ین ضریب اثرات اختلاف ناشی از لنگر خمیری اسمی با لنگر خمیری حاصل از F_y واقعی تیرو اثرات سخت
شدگی مجدد فولاد است.
آیین نامه ۲۰۰۰، اثرات ضریب β را در تعیین لنگر خمیری لحاظ نکرده است.

٩-١-٢- كنترل ضابطه تير ضعيف – ستون قوى:

در قابهای خمشی ویژه باید ضابطه تیر ضعیف – ستون قوی برقرار باشد. اما در قابهای خمشی عادی نیازی به برقراری این ضابطه وجود ندارد. از دلایل مربوط به ضرورت ارضای این رابطه می توان به چند مورد عمده زیر اشاره کرد:

I - گسیختگی ستونها عموماً منجر به گسیختگی کل سازه می شود.

II – در یک سازه با ستون ضعیف تغییرشکلهای خمیری ممکن است در یک طبقه متمرکز گردد و منجر به ایجاد مکانیزم طبقه نرم و گسیختگی سازه گردد (شکل ۲–۶).



III – جاری شدن ستونها در اثر برش و خمش، افت مقاومت بیشتری نسبت به جاری شدن تیرها ایجاد می کند. عامل عمده این افت مقاومت اثرات نیروی محوری در ستونها میباشد [۲].

۲–۱۰–۱۰ – چشمه اتصال:

ناحیهای از جان ستون که در محل اتصال به تیر (رو به روی تیر) قرار دارد چشمه اتصال نام دارد. چشمه اتصال واسطه انتقال لنگرتیرها به ستونها میباشد. در واقع چشمه اتصال باعث پیوستگی تیر و ستون میباشد. در صورت ضعف چشمه اتصال، بین تیر و ستون یک دوران نسبی ایجاد میشود و دوران تیر و ستون یکسان نخواهد بود (شکل ۲–۷).



شكل ٢-٧ - چشمه اتصال [٢]

۲–۱۱–۱۱ – اثرات چشمه اتصال در رفتار قاب خمشی:

در محاسبات سازه که تغییر شکل چشمه اتصال نادیده گرفته می شود، جابه جایی های نسبی طبقات قاب دست پائین بر آورد می گردد و ظرفیت برش پایه دست بالا تخمین زده می شود. در اکثر مدلهای عددی طراحی بر مبنای مدل عادی و بدون توجه به تغییر شکلهای چشمه اتصال صورت می گیرد.

نتایج تحلیل اجزاء محدود نشان میدهد که هر چند دوران خمیری مورد نیاز در اتصالات با چشمه اتصال ضعیف کمتر می باشد. اما شرایط تنش در دورانهای بالا در وجه تیر به ستون بسیار بحرانی می باشد. بنابراین با اینکه چشمه اتصال می تواند به طور موثر در شکل پذیری مشارکت کند ولی یک چشمه اتصال ضعیف می تواند باعث ایجاد پتانسیل بیشتری برای گسیختگی ترد در دورانهای خمیری بالا گردد [۲].

۲-۱-۱۲- **طراحی چشمه اتصال** : براساس نظریات پوپوف در طراحی چشمه اتصال فولادی در نواحی لرزه خیز سه فلسفه زیر وجود دارد:

I – چشمه اتصال ارتجاعی باقی بماند و تغییرشکلهای خمیری در اتصال تیر به ستون صورت گیرد. این گزینه منجر به یک طرح غیراقتصادی خواهد شد.

II – همه تغییرشکلهای خمیری در چشمه اتصال رخ دهد و از تشکیل مفصل در تیرها جلوگیری شود. این فلسفه به طور شدیدی شکل پذیری اتصال را تحت تاثیر قرار میدهد و باعث کاهش آن میشود.

III – اجازه تغییرشکلهای خمیری کنترل شده در چشمه اتصال داده شود. به عبارت دیگر از تغییرشکل غیرارتجاعی تیرها و چشمه اتصال بطور همزمان در استهلاک انرژی استفاده شود [۲].

۲-۱-۱۳ – اثرات نامعینی:

قابهای خمشی باید طوری طراحی شوند که اتصالات زیادی در رفتار لرزهای سازه مشارکت داشته باشند. به علت مسائل اقتصادی در برخی از سازه ها از تعداد کمی قاب خمشی در کل سازه استفاده می گردد، که منجر به افزایش ابعاد تیر و ستونها می گردد. این کار منجر به جوشهای بزرگتر در اتصالات شده و تعداد اتصالات مورد نیاز را کاهش میدهد. بنابراین در سازه هایی که نامعینی کمی داشته باشند در صورت گسیخته شدن تعداد کمی از اتصالات ، کاهش زیادی در تحمل نیروهای جانبی توسط قاب ایجاد می شود و سیستم رفتار لرزه ای مناسبی از خود نشان نمی دهد.

افزایش تعداد اعضای سازه و اتصالات گیردار باعث افزایش پتانسیل سازه برای جذب و استهلاک انرژی می شود.

مشارکت تعداد زیادی از قابهای ساختمان در تحمل نیروهای جانبی منجر به کوچک شدن اعضای مورد استفاده شده و قابلیت اعتماد در اتصال به علت افزایش آنها بیشتر خواهد شد[۲].

در بررسی رفتار لرزهای سیستمهای مختلف هر چه تعداد درجات آزادی سیستم باربر جانبی بیشتر باشد، سیستم مورد نظر رفتار مناسبتری خواهد داشت. افزایش تعداد درجات نامعینی باعث میشود که سیستم شکلپذیری مناسبی داشته باشد و از تشکیل زودهنگام مکانیزم خرابی جلوگیری گردد.

Centeric Braced Frame (CBF)

۱-۱-۲- سیستم مهاربندی همگرا

فولاد از مصالح مطلوب برای سیستمهای سازهای مقاوم در برابر زلزله میباشد و میتواند شکل پذیری و جذب انرژی مناسبی داشته باشد. فولاد با داشتن نسبت مقاومت به وزن بالا و همچنین ناحیه غیرخطی و کرنش سختی کاملاً مشخص، خصوصیات یک مصالح مناسب را دارا میباشد. در زلزلههای گذشته نیز سازههای فولادی رفتار نسبتاً مطلوبی از خود نشان دادهاند.

با توجه به موارد فوقالذکر در طراحی اتصالات و جزئیات سازهای فولادی باید تدابیری اندیشیده شود تا بتوان از این مزیت فولاد استفاده کرد و شکستهای موضعی و گسیختگی اتصالات مانع رفتار شکلپذیر نشوند.

سیستمهای مهاربندی همگرا از متداول ترین سیستمهای باربر جانبی هستند. سیستمهای مهاربندی همگرا که معروف ترین نوع آنها سیستم مهاربندی ضربدری یا X شکل است، از مفیدترین سیستم ها برای کنترل تغییرمکان ایجاد شده در برابر بارهای جانبی هستند. به علت پیکربندی خرپاگونه، صلبیت جانبی این سیستم ها بسیار زیاد است، بطوریکه یک سیستم قاب فولادی با مهاربندی همگرا CBF از نوع ضربدری در مقایسه با سیستم قاب خمشی MRF نظیر آن، می تواند تا ده برابر سخت تر باشد. این سیستم ها در مسیر تکمیل سیستم های سازه های فولادی جهت مقابله با نیروهای باد ابداع گردیده اند [۲].

معمولاً با افزایش تعداد طبقات و ارتفاع ساختمان و زمانیکه استفاده از قاب خمشی به دلیل سختی کمتر غیراقتصادی میشود، جایگزین مناسب آن، سیستمهای فولادی با مهاربندی همگرا خواهند بود. مسائل اقتصادی، طرح و روش اجرای آسانتر و بهتر، سیستمهای فولادی با مهاربندی همگرا را یک انتخاب عالی برای طراحان قرار داده است. از مشکلات عمده این سیستمها شکل پذیری و جذب انرژی کم، عمدتاً به دلیل کمانش موضعی یا کلی عضو فشاری مهاربند و تا حدی هم ضعف و عملکرد نامناسب اتصالات آن میباشد که در ادامه بررسی خواهد شد.



شکل ۲-۸- حلقه های هیسترزیس قاب مهاربندی همگرا [5]

ظرفیت انرژی جذب شده توسط مهاربندهای همگرای ضربدری در حقیقت به طور کامل وابسته به رفتار چرخهای غیرخطی مهاربند قطری، تحت بارهای متناوب کشش و فشار میباشد. همانگونه که در شکل ۲-۸ مشاهده می شود؛ حلقه های هیسترزیس قابهای فولادی با مهاربندی همگرا از نوع ضربدری بسیار ناپایدار و نامنظم هستند و سطح خالص زیر منحنی، شدیداً کاهش می یابد. به دلیل همین مسئله (ضعف شکل پذیری) است که در مناطق زلزله خیز شدید، استفاده از این نوع مهاربندی توصیه نشده است. سیستمهای مهاربندی همگرا از نظر هندسه مهاربندی اشکال مختلفی می توانند داشته باشند ولی مسلماً مشخصه اصلی همگی این سیستمها باید ورود به ناحیه غیر خطی و جذب انرژی زلزله از این طریق باشد. اما آنچه بیش از هر پارامتری قابل توجه می باشد، رفتار پیچیده رفت و برگشتی غیر خطی اعضای مهاربند می باشد. معمولاً در این سیستمها مهاربند بستگی به عوامل متعددی از جمله وضعیت انتهایی مهاربند، کمانش عضو فشاری، وقوع کمانش موضعی، خستگی عمور در سیکلهای کوچک و انتشار شکست دارد [5].

معمولاً در این سیستمها کمانش مهاربندهای فشاری و ایجاد کشش در آنها در سیکل بعد باعث پیچیده شدن مساله می گردد. به همین دلیل آزمایشهای وسیع و تحقیقات عمدهای برای مطالعه رفتار غیرخطی مهاربندهای همگرا خصوصاً مهاربندهای ضربدری انجام گرفته است. در ادامه به معرفی تحقیقات و نظریات موجود در مورد رفتار سیستم مهاربندی ضربدری می پردازیم.

۲-۲-۲ پاسنخ رفت و برگشتی مهاربندهای فولادی:

بررسی رفتار سیستم مهاربندی در محدوده خطی و در هنگامیکه اعضاء در حالت ارتجاعی هستند بسیار ساده است، اما هنگامیکه سازه وارد محدوده غیرارتجاعی میشود مهاربندی رفتار هیسترزیس خاصی از خود نشان میدهد. در برخی تحقیقات موجود [۶] رفتار مهاربندها بصورت جداگانه مورد بررسی قرار گرفته و نمودارهای زیر برای رفتار مهاربند توصیه شده است (شکل ۲–۹).



شکل۲-۹ - رفتار رفت و برگشتنی عضو قطری بادبند [5]

اعضای مهاربندی در سیستم همگرا وظیفه تامین سختی، شکل پذیری و مقاومت را برعهده دارند. مهاربندها بطور متناوب و به طور کششی جاری شده و در فشار کمانش مینمایند. کمانش غیر ارتجاعی مهاربند و مفاصل کششی ایجاد شده در مهاربند مقابل به عنوان عوامل اصلی جذب انرژی، توسعه مفاصل خمیری در سایر نقاط سازه را نتیجه میدهند. تعداد مفصلهای ایجاد شده ارتباط مستقیم به وضعیت اتصالات انتهایی مهاربند دارد. در مهاربندهای دو سر گیردار احتمال تشکیل سه مفصل (دو مفصل در دو انتها یکی در وسط) وجود دارد. حال آنکه در مهاربندهای دو سر مفصل در یک مقطع بحرانی مفصل خمیری گسترش می یابد.

رابطه نیرو و جابجایی محوری عضو مهاربند که با استفاده از روش ارتجاعی – خمیری به دست آمده بصورت شکل۲–۱۰ میباشد.



شکل ۲-۱۰- تصویر عضو بادبندی در نواحی مختلف دیاگرام شکل ۲-۹ [۲]

در این شکل، نمونه اولیه تحت نیروی فشاری قرار می گیرد تا به حد مقاومت فشاری بحرانی برسید و در نقطه A کمانش نماید. آنگاه فاصله کوتاه AB را در شکل (۲–۹) با سختی صفر طی کرده و خمیده می شود. در اثر این خمیدگی اثر $\Delta - \Phi$ افزایش یافته و از سختی کاسته می گردد تا آنجا که در نقطه C لنگر در میانه عضو به حد لنگر خمیری رسیده و لولای خمیری ایجاد می گردد. در اینجا اگر بار فشاری بطور ثابت اعمال گردد، نمونه کاملاً منهدم خواهد شد، اما اگر شروع به باربرداری نمایم، همانطور که در شاه کی ده و خمیده می شود. در اثر این خمید کی اثر لولای خمیری ایجاد می گردد در اینجا اگر بار فشاری بطور ثابت اعمال گردد، نمونه کاملاً منهدم خواهد شد، اما اگر شروع به باربرداری نمائیم، همانطور که در شکل دیده می شود، سازه در امتداد CD با حالت ارتجاعی حرکت خواهد کرد. (هنگامیکه جهت بار عوض شود، لولای ممیزی حذف شده و سیستم به حالت ارتجاعی در می آید) علت افزایش سختی در همان می در می نول می در می می در جهت رفول ناحیه می آول ناخی می در می می در می به حالت ارتجاعی در می می در می در می در می در می باربرداری نمائیم، همانطور که در شکل دیده می شود، سازه در امتداد CD با حالت ارتجاعی در که در می می در به باربرداری نمائیم، همانطور که در شکل دیده می شود، سازه در امتداد CD با حالت ارتجاعی در می می در به در به می در به در می ای می در می آید) علت افزایش سختی در امول ناحیه CD می در می آید که می می در می آید که در می آید) می خواهد کرد.

مخالف به آستانه خمیری رسیده و سختی ناگهان کاهش مییابد. در طول DE، با کم شدن خمیدگی عضو، سختی افزایش مییابد تا آنجا که در نقطه E، لولای خمیری در جهت مخالف ایجاد می گردد و سازه تحت نیروی ثابت فاصله EF را طی کرده تا کاملاً راست گردد. با باربرداری کششی عضو آماده شروع سیکل دوم می گردد. در سیکلهای متوالی در محل ماکزیمم نیروی فشاری عضو انتقال قابل ملاحظهای ایجاد می گردد (نقاط A و G) [۲].

۲-۲-۳ ضریب کاهش مقاومت فشاری مهاربند:

نتایج آزمایشها روی مقاطع مختلف نشان میدهد که افت قابل توجهی در مقاومت فشاری بین سیکل اول و دوم وجود دارد. این افت با زیاد شدن لاغری مقطع افزایش مییابد، البته این افت در سیکلهای بعدی نیز مشاهده میشود، ولی مقدار افت در سیکلهای بعدی بطور قابل توجهی کمتر است. ضریب کاهش مقاومت فشاری در اکثر آئیننامهها و استانداردها معرفی شده است.

آئين نامه UBC ضريب کاهش مقاومت را برای زوال هيسترزيس بصورت زير اعلام کرده است [۲].

$$\beta_{UBC} = \frac{1}{1 + \frac{\lambda_e}{2\pi\sqrt{2}}}$$

$$\lambda = \frac{L_e}{r}$$

$$\lambda_e = \lambda \sqrt{\frac{F_y}{E}}$$
(۵-۲)

۲-۲-۴- رفتار لرزهای قابهای فولادی با مهاربندی ضربدری:

در قابهای مهاربندی شده توانایی جذب انرژی، شکل پذیری سیستم و بطور عمده رفتار هیسترزیس سیستم تحت بارهای متناوب، بسیار وابسته به رفتار اعضای مهاربندی میباشد. آزمایشها نشان میدهند که تغییر شکل قاب مهاربندی ضربدری بعد از چند سیکل بارگذاری بصورت غیرمتقارن میشود. به دلیل اینکه تغییر شکلهای خمشی عضو فشاری تحت بارگذاری متناوب در یک طرف متمرکز می گردند و طرف دیگر در همان سیکل بارگذاری مستقیم باقی می ماند [۲].

باید توجه شود که شکل تغییر مکان مهاربندها با لاغری بزرگتر، بیشتر و راحتتر نامتقارن می شوند. سیستمهای مهاربندی

ضربدری در دو گروه عمده با رفتار کشش تنها و رفتار کششی – فشاری مورد مطالعه قرار گرفتهاند (شکل ۲–۱۱).



شکل ۲-۱۱ - تغییر شکل غیرمتقارن قابهای با بادبندی همگرا [۲]

۲–۲–۵– رفتار کششی تنها :

این گروه بعنوان قابها با اعضای مهاربندی همگرای فقط کششی معروفند که لاغری اعضای مهاربند زیاد است. این مهاربندها قادر به جذب و استهلاک انرژی در حالت فشاری نیستند. چون در مهاربند اتلاف انرژی در حیطه خمیری به جای خمش خمیری با کشیدگی و تغییرطول محوری همراه است، طول مهاربند در دورههای متوالی افزایش مییابد. نمودارهای نیرو – تغییرشکل این سیستم در شکل ۲–۱۲ ترسیم شده است [۲].



شکل ۲-۱۲- منحنیهای هیتسرزیس بادبندهای با رفتار فقط کششی [۲]

در این شکل **P** و δ نیرو و تغییر طول المان مهاربند و **H** و Δ نیرو و جابجایی قاب می باشند. چون مهاربندها فقط نیروی کششی را تحمل می کنند، با جمع نمودارهای (ب) و (پ) در شکل مزبور، نمودار (ت) بدست می آید. باید دانست که در پایان دور اول هر دو مهاربند لق شده و منحنی هیسترزیس مانند شکل (ث) فاقد ظرفیت اتلاف انرژی می گردد، مگر آنکه جابه جایی از حد قبلی فراتر رفته و مهاربندها بیشتر از دور قبل کشیده شوند. به علت افزایش تغییر مکانهای ماندگار ، اولاً : خرابی اعضای غیر سازه ای اجتناب ناپذیر بوده و ثانیاً : به علت افزایش Δ – *P* سازه ممکن است فرو ریزد. لذا می توان گفت که ظرفیت اتلاف انرژی سیستم مهاربندی همگرای فقط کششی کم بوده و همچنین به شدت دارای حالت تنزلی می باشد. بنابراین به نظر می رسد که رفتار صرفاً کششی در محدوده رفتار غیرار تجاعی رفت و بر گشتی کاملاً نامناسب است [۲].

۲–۲–۶– رفتار کششی – فشیاری:

این گروه قابهایی هستند که دارای مهاربندهای با تحمل کافی نیروی فشاری میباشند که رفتار آنها در قسمت ۲–۲–۲ بررسی شده است.

۲-۲-۷ تاثیر ضریب لاغری در رفتار قاب با مهاربندی همگرا:

با زیاد شدن ضریب لاغری مهاربند، شکل مخصوص چرخههای هیسترزیس لاغرتر شده و میزان اتلاف انرژی آن کاهش می یابد تا اینکه به محدوده رفتار صرفاً کششی نزدیک می گردد. در مرحله کمانش، مقاومت عضو و قاب ناگهان کاهش می یابد و پیش بینی رفتار قاب کمی مشکل خواهد شد. رفتار پس کمانش مهاربند در فشار و در کشش، یک حلقه هیسترزیس S شکل را نتیجه می دهد که در شکل ۲–۱۳ نمونه ای از این منحنی ها نشان داده شده است [۶].



شکل ۲-۱۳- نمونهای از منحنیهای هیسترزیس سیستم با بادبندی فشاری - کششی [۶]

۲-۸-۲ سیستم دوگانه قاب خمشی و مهاربندی همگرا:

پیشنهاد شده است برای حل مشکل سیستم مهاربندی ضربدری از قاب خمشی بصورت توام با آن استفاده گردد. تحقیقات انجام گرفته در دانشگاه برکلی نشان میدهد که می توان رفتار مناسبی را از این سیستم انتظار داشت. در اینصورت باید مقاومت قاب فضایی خمشی را تا سقف مقاومت قاب مهاربندی افزایش داد و طراحی آن بصورتی انجام شود که قبل از اینکه سیستم به تغییر مکان حداکثر برسد، قاب خمشی وارد مرحله غیرخطی شده باشد که به این ترتیب قاب خمشی مجاز باشد تا سهمی در جذب انرژی داشته باشد. برخی محققین پیشنهاد کردهاند که سهم برش پایه و سختی قاب خمشی در یک سیستم مرکب تا مرز ۵۰٪ قاب مهاربندی افزایش یابد.

$$V_{MRF} \cong (40 - 50) \% V_{CBF} \tag{(9-Y)}$$

$$K_{MRF} \cong (30 - 50) \% K_{CBF} \tag{(V-Y)}$$

Eccentic Braced Frame (EBF)

۲-۳-۱ سیستم مهاربندی واگرا:

در این سیستم قسمتی از طول تیر که بین مهاربندی و ستون و یا بین دومهاربندی قرار می گیرد تیر پیوند نامیده می شود. تیر پیوند مانند فیوز شکل پذیر عمل می کند و مقدار زیادی از انرژی ناشی از زلزله را جذب می کند. نمونه هایی از قاب خارج از مرکز در زیر نشان داده شده است (شکل ۲–۱۴).



در سیستم EBF هر دو عامل شکل پذیری و سختی با هم ترکیب می شوند. شکل پذیری شاخصه مهم قابهای خمشی می باشد و سختی نیز شاخصه اصلی قابهای مهاربندی همگرا می باشد. سیستم EBF هر دو شاخصه مهم شکل پذیری و سختی

 امکان استفاده از این سیستم برای تغییر سختی سازه در ارتفاع برای جبران نامنظمی در توزیع ارتفاعی جرم سازه که با تغییر اندازه اعضاء و طول پیوند وجود دارد. در این سیستم با تغییر طول تیر پیوند می توان سختی قاب مهاربندی واگرا را تغییر داد.

- ♦ کاهش اثر P-∆ در مقایسه با سیستم قاب خمشی.
- امکان تعبیه بازشو در مقایسه با قاب مهاربندی همگرا.

۲-۳-۲ سختی و مقاومت قاب:

پارامتر مهمی که تاثیر بسزایی در سختی و مقاومت قابهای مهاربندی واگرا دارد نسبت L/ میباشد. در شکل ۲-۱۵ اثر نسبت L/ برسختی ارتجاعی چند نمونه قاب با سیستم EBF نشان داده شده است. حداکثر سختی به ازای e=L =0 یا e= حاصل می گردد که در واقع همان قاب مهاربندی همگراست. با افزایش نسبت برون محوری L/ سختی جانبی به سرعت کاهش مییابد، اما از e/L=0.4 به بعد این کاهش با آهنگ کندی انجام میشود. در صورتیکه e=L باشد قاب EBF به یک قاب خمشی تبدیل می گردد که در اینصورت سختی قاب حداقل مقدار خود را داراست. طول تیر پیوند علاوه بر تاثیر بر در سختی قاب بر مقاومت قاب نیز بسیار موثر است. در شکل ۲-۱۶ تابع مقاومت نهایی یک قاب EBF نسبت به L/ میشد. داده شده است. نسبت L/ علاوه بر تاثیر بر سختی قاب حداقل مقدار خود را داراست. طول تیر پیوند علاوه بر تاثیر بر مختی قاب بر مقاومت قاب نیز بسیار موثر است. در شکل ۲-۱۶ تابع مقاومت نهایی یک قاب EBF نسبت به L/ نمایش داده شده است. نسبت L/B علاوه بر تاثیر بر سختی ارتجاعی قاب عامل مهمی در مقاومت در برابر نیروی جانبی نیز میباشد.





۲-۳-۳ زمان تناوب قاب:

زمان تناوب طبیعی اصلی قابهای EBF تابعی از طول تیر پیوند است. در واقع با توجه به اینکه زمان تناوب یک قاب EBF تابع سختی آن میباشد و سختی تابع طول تیر پیوند قاب EBF میباشد، بنابراین زمان تناوب نیز تابع طول تیر پیوند خواهد بود. بنابراین با افزایش سختی قاب، زمان تناوب آن کاهش مییابد (شکل ۲–۱۷).



با توجه به اینکه با کاهش طول تیر پیوند سختی قاب EBF افزایش مییابد، در اثر کاهش طول تیر پیوند زمان تناوب قاب EBF کاهش خواهد یافت [۶].

۲-۳-۴ مکانیزم جذب انرژی:

در طراحی قابهای واگرا باید دوران خمیری مورد نیاز تعیین گردد. سپس این عدد با دوران خمیری مربوط که تیر پیوند می تواند تامین کند، مقایسه شود. یک روش ساده و مفید برای تعیین دوران مورد نیاز، استفاده از مکانیزم جذب انرژی میباشد که براساس فرض رفتار خمیری اعضای قاب بنا نهاده شده است. در تحلیل خمیری قابها، چنین مکانیزمی بعنوان مکانیزم خرابی شناخته میشود. هدف جلوگیری از تشکیل مکانیزم نمیباشد، بلکه هدف کنترل محل مفاصل خمیری در مکانیزم و اطمینان از مناسب بودن دوران خمیری مورد نیاز در مقایسه با دوران خمیری موجود در سیستم است. در شکل ۲–۱۸ مکانیزمهای جذب انرژی یک قاب خمشی و چند قاب واگرا نشان داده شده است [۲].

در این شکل نقاط سیاه رنگ، مفصل خمیری خمشی و خط هاشور خورده، مفصل خمیری برشی را نشان میدهد. در این مکانیزمها فرض شده است که مفصلهای خمیری برشی یا خمشی فقط در طول تیر پیوند تشکیل میشوند. (به جز مفصل ستون همکف)



 $\gamma_p = \frac{L}{e} \theta_p$

 $(\mathbf{q}_{-\mathbf{Y}})$

$$\gamma_p = \frac{L}{2e}\theta_p$$

معادله ۲-۸ برای مهاربندهای تیپ (ب) ، (ج) و (د) بکار می رود. در این نوع مهاربندها در هر تراز یک تیر پیوند وجود دارد. این معادله بدون توجه به اینکه تیر پیوند در کجای دهانه واقع شده است بکار می رود. معادله ۲-۹ برای مهاربندهای تیپ (ه.) بکار می رود. در این نوع مهاربند در یک تراز دو تیر پیوند واقع شده است. در مهاربندهای واگرا کاهش دوران مورد نیاز تیر پیوند با تغییر مکان یکسان یک مزیت می باشد. بر اساس مفهوم مکانیزم جذب انرژی، دوران خمیری مورد نیاز تیر پیوند تنها به هندسه قاب بستگی دارد و با نحوه تسلیم تیر پیوند در برش یا خمش ارتباطی ندارد.

در شکل ۲–۱۹ تغییرات دوران مورد نیاز تیر پیوند که با دوران طبقه نرمانیزه شده است در مقابل نسبت e/L نشان داده شده است. این نمودار نشان میدهد که دوران مورد نیاز با کاهش نسبت e/L به سرعت افزایش مییابد. ملاحظه می گردد که دورانهای بزرگ خمیری با تسلیم برشی پیوندهای کوتاه حاصل می گردد. همچنین پیوندها نمی توانند خیلی کوتاه باشند، زیرا دوران مورد نیاز خیلی بزرگ خواهد گشت.

پیوندهای خمشی بلند توانایی دورانهای پلاستیک بزرگ را ندارند. از شکل همچنین دیده میشود که دوران مورد نیاز آنها خیلی کمتر میشود. بعنوان مثال افزایش نسبت e/L از ۰/۱ به ۰/۲ دوران مورد نیاز تیر پیوند را نصف می کند [۲] .



۲-۳-۵- نیروها در تیرها و تیر پیوند:

توزیع کیفی لنگر خمشی M ، نیروی برشی V و نیروی محوری P در تیرها و پیوندهای یک قاب مهاربندی واگرا تحت اثر بار جانبی در شکل ۲-۲۰ نشان داده شده است. دو تیپ عمومی پیکربندی قابهای واگرا در این شکل در نظر گرفته شده است. از شکل (الف) واضح است که تیر پیوند در کل طولش تحت برش و لنگرهای انتهایی قابل توجه و نیروی محوری نسبتاً کمی است. از طرف دیگر قسمت خارج از تیر پیوند تحت بار محوری زیاد و لنگر خمشی انتهایی قابل توجهی است (نزدیک تیر پیوند) با کوتاه شدن تیر پیوند نیروی برش یکنواخت تیر پیوند بطور قابل توجهی افزایش مییابد. در تیرهای با پیوند کوتاه سیستم مهاربندی واگرا بسیار سخت است [۲].



شکل ۲-۲۰- نیروهای موجود در تیر پیوند قاب واگرا [۲]

۲–۳–۶– تعیین مرز پیوندهای برشی و خمشی:

نیروهای وارد بر یک تیر پیوند و رابطه بین نیروی برشی و لنگر خمشی آن براساس تعادل استاتیکی در شکل ۲-۲۱ نشان داده شده است.

(1.-7)



شکل ۲-۲۱- نیروهای موجود در تیر رابط [۶]

اگر تئوری خمیری ساده را در نظر بگیریم، یعنی اثر کرنش سختی و اندر کنش خمش و برش را در نظر نگیریم، به آسانی می توان معادله $\frac{2M_p^P}{V_p} = 2M_p^*$ که نشان دهنده مرز تئوری تقسیم بین پیوندهای برشی و خمشی است، را به دست آورد. V_p بنابراین براساس تئوری خمیری ساده اگر e = e = 2 باشد، برش پیوند قبل از آنکه لنگر در انتهایش به M_p برسد به q بنابراین براساس تئوری خمیری ساده اگر $e < e^*$ باشد، برش پیوند قبل از آنکه لنگر در انتهایش به $e > M_p$ برسد به می رسد و پیوند تو می توان گفت مفصل برشی تشکیل شده است. از طرف دیگر اگر $e > e = e > e^*$ بابراین براساس تئوری خمیری ساده اگر $e < e^*$ باشد، برش پیوند قبل از آنکه لنگر در انتهایش به M_p برسد به q براند قبل از آنکه برش تر بروند تحت اثر برش تسلیم می گردد و می توان گفت مفصل برشی تشکیل شده است. از طرف دیگر اگر $e > e = e = e^*$ تیر پیوند تشکیل شده است. از طرف دیگر اگر $e > e = e^*$ تیر پیوند تشکیل شده است. از طرف دیگر اگر $e > e = e^*$ تیر پیوند تشکیل شده است. از طرف دیگر اگر $e > e = e^*$ تیر پیوند تشکیل شده است. از طرف دیگر اگر $e > e = e^*$ تیر پیوند تشکیل شده است. از طرف دیگر اگر $e > e^*$ تیر پیوند تشکیل شده است. از طرف دیگر اگر $e > e^*$ تیر پیوند تشکیل شده است. از طرف دیگر اگر آده ولی تیر پیوند تشکیل شده است. از طرف دیگر اگر آدهای تی تیر پیوند را براساس تئوری ساده خمش در نظر گرفت ولی تی پیوند تشکیل می گردند. هر چند نمی توان رفتار واقعی تیر پیوند را براساس تئوری ساده خمش در نظر گرفت ولی آدمایشها نشان داده اند که کرنش سختی اهمیت خاصی در افزایش مقاومت تیر پیوند دارد. منظور از کرنش سختی، سختی، سختی سختی سختی این است که مرز دقیقی بین تسلیم برشی و خمشی وجود ندارد. اثر مهم دیگر کرنش سختی، افزایش قابل ملاحظه مقدار q مرز دانتهای تیر پیوندی کو او می وای دور دارد. اثر مهم دیگر کرنش سختی، افزایش قابل ملاحظه مقدار q می دو دو دانهای تیر پیوند است. برش نیوندی که مکانیزم تسلیم برشی بر آن حاکم است،

$$e \le \frac{1.6M_p}{V_p} \tag{11-Y}$$

 $V_{p}.e^{*} = 2M_{p}^{*}$

این معادله بر این اساس بدست آمده است که لنگرهای انتهایی پیوند به **1.2 M**p محدود گردد تا از کرنشهای خمشی مخرب یا خرابی بال پیوند در نقطه اتصال به ستون جلوگیری گردد. از تعادل استاتیکی تیر پیوند، اگر لنگرهای انتهایی به **1.2 M**p محدود شوند و فرض شود برش پیوند به 1.5*V* میرسد، طول پیوند بصورت زیر بدست خواهد آمد:

$$e = \frac{2(1.2M_p)}{1.5V_p} = 1.6\frac{M_p}{V_p}$$
(1Y-Y)

رابطه فوق اصلی ترین رابطه در طراحی قابهای مهاربندی واگرا است. پیوندهائیکه طولشان کمتر از مقدار فوق باشد، رفتار کاملاً برشی دارند و از طرف دیگر اگر طول پیوند بزرگتر از MP/ Vp باشد، رفتار تیر پیوند خمشی خواهد بود و مفصل خمیری خمشی در دو انتهای تیر پیوند تشکیل خواهد شد. در تیرهای پیوندی که طول آنها بین دو محدوده فوق قرار گیرد تسلیم توام خمشی و برشی اتفاق میافتد [۲].

بطور خلاصه نتیجه می شود که تیرهای با پیوند کوتاه یا به عبارت دیگر تیرهای پیوند با نسبت e/L کم، سختی و مقاومت بالایی را برای قاب نتیجه میدهند. پیوندهای کوتاه، دوران زیادی را متحمل می شوند و توانایی آنها در فراهم آوردن دورانهای خمیری با تسلیم برشی نیز به خوبی ثابت شده است. پیوندهای بلند یا به عبارت دیگر پیوندهای با نسبت e/L بزرگ ضمن آنکه مقاومت و سختی کمتری دارند نیاز دورانی کمتری را نیز دارا می باشند.

۲-۳-۷ تسلیم و مکانیزم خرابی در تیر پیوند:

در پیوندهای خیلی کوتاه که تسلیم برشی رخ می دهد، کل طول جان تیر پیوند تحت اثر برش به تسلیم می رسد. از آنجا که نیروی برشی در کل طول تیر پیوند ثابت است، کرنش برشی ثابت و یکنواختی در کل طول تیر پیوند رخ می دهد. به علاوه تسلیم برشی، مقدار لنگرهای انتهایی تیر پیوند را محدود می کند و از کرنشهای بزرگ خمشی در انتهای تیر پیوند جلو گیری می کند. از طرف دیگر در تیرهای پیوند خیلی بلند که تسلیم برشی رخ نمی دهد، رفتار تیر پیوند به اینصورت است که کرنشهای خمشی غیرار تجاعی غیریکنواخت و بزرگی در دو انتهای تیر پیوند متمرکز می گرده، در حالیکه بقیه طول تیر پیوند ار تجاعی باقی می ماند. در محدوده بین دو حد برشی و خمشی، تسلیم برشی و خمشی به میزان قابل توجهی در رفتار تیر پیوند اثر می گذارند. این محدوده، ناحیه انتقالی از رفتار برشی به رفتار خمشی است. به علت تفاوت کامل مکانیزمهای تسلیم باید با توجه به طول تیر پیوند، مکانیزم تسلیم آن پیش بینی گردد، چرا که ظرفیت و نیازهای دوران خمیری مکانیزمهای برشی و خمشی بسیار متفاوت است. در تیرهای پیوند کوتاه، کمانش برشی غیرار تجاعی جان کنترل کننده حالت خرابی می اشد که می توان کمانش برشی را با تقویت کنندههای جان کنترل نمود.

در تیرهای پیوند بلند مکانیزم خرابی معمولاً با تغییرشکل خمشی بزرگی توام است. در این حالت ترکیبی از کمانش بال، کمانش فشاری جان و یا کمانش جانبی پیچشی مورد انتظار است. همچنین به علت اثر کرنش خمشی بزرگ توسعه یافته در انتهای تیر پیوند بلند، امکان شکست اتصالات جوشی میتواند یک مد خرابی باشد [۲].

۲–۳–۸– اثر کمانش جان تیر پیوند:

آزمایشات نشان داده است که برش بسیار زیادی در جان تیر پیوند برشی بوجود می آید. اثر سختشدگی مجدد فولاد سبب میشود که حد نهایی تسلیم برشی برابر 1.5V_P در نظر گرفته شود. از طرف دیگر دوران خمیری تیر پیوند نیز سبب تسلیم جان تیر پیوند می شود. لذا برای جلو گیری کمانش زود هنگام جان نیز باید در سراسر طول آن از تقویت کنندههای قائم جان استفاده کرد تا علاوه بر جلو گیری از کمانش موضعی جان بتوان از مقاومت پس از کمانش جان نیز استفاده نمود [۲] .

ظرفیت جذب انرژی در تیرهای پیوندی که بوسیله سخت کننده قائم جان تقویت شدهاند از ظرفیت جذب انرژی تیرهای پیوندی که سخت کننده ندارند بسیار بیشتر است.

در تیرهای پیوند بلند هر چند نیازی به تامین سخت کنندهها به علت کمانش جان وجود ندارد ولی آزمایشهای مختلف نشان دادهاند که در حالی که سخت کنندههای قائم جان وجود ندارد و مهارهای کافی نیز در طول تیر پیوند پیش بینی نشدهاند به دلیل کمانش جانبی پیچشی بال، تیر پیوند رفتار ضعیفی از خود نشان میدهد.

۲-۳-۹ مقاومت نهایی تیر پیوند:

فلسفه اصلی طراحی مهاربندهای واگرا متمرکز نمودن عملکرد غیرخطی قاب در تیر پیوند میباشد. بطوریکه پیوند براین اساس طرح و جزئیات آن تعیین میگردد تا مقاومت و ظرفیت دوران خمیری مورد نیاز را فراهم کند. از طرف دیگر سایر اعضای قاب باید مقاومت کافی داشته باشند. به خصوص مهاربندها، ستونها و تیرهای خارج از محدوده تیر پیوند باید برای حداکثر نیرویی که با تسلیم تیر پیوند متناظر است طراحی شوند. یعنی طراحی باید براساس روش طرح ظرفیت انجام پذیرد.

بنابراین در مهاربندهای واگرا باید یک تخمین حد بالا و معقول از برش نهایی و لنگرهای انتهایی تیر پیوند برای انجام عملیات طراحی قاب صورت گیرد [۲].

بررسی هائیکه روی تیرهای پیوند کوتاه انجام شده است، مشخص نموده که مقاومت نهایی برشی از ظرفیت برشی مقطع تیر پیوند، V_P ، بزرگتر است. این اضافه مقاومت ناشی از عوامل زیر میباشد:

- سخت شدگی مجدد فولاد
- اثر سیستم سقف مرکب کف
- بزرگتر بودن تنش تسلیم واقعی از تنش تسلیم اسمی بخصوص در ورق جان.
 لذا پیشنهاد شده است که مقاومت نهایی برش ۱/۵ برابر مقاومتی که براساس تئوری ساده خمیری به دست می آید در نظر
 گرفته شو د.

Knee Bracing Frame (KBF) -۱-۴-۲ سیستم جدید قاب با مهاربندی زانویی:

سیستم قاب با مهاربندی زانویی KBF برای اولین بار توسط پروفسور آریستیزا بال اوچوا (Aristizabd – Ochoa) معرفی شد. این سیستم شامل قاب با مهار قطری است که یک یا هر دو انتهای عضو قطری به عضو زانویی متصل می گردد. سختی از طریق عضو قطری و شکل پذیری از طریق تسلیم خمشی عضو زانویی تامین می گردد.

سیستم KBF بسته به موقعیت عضو زانویی در سیستم قابی دارای انواع مختلفی میباشد. شکل ۲-۲۲ انواع سیستمهای جدید KBF را نشان میدهد. در این شکل چهار مدل از قابهای KBF نشان داده شده است که به شرح ذیل میباشند[7,4] . a- مدل Top Knee Brace Frame) T-KBF) : مدلی است که در آن عضو زانویی در انتهای فوقانی مهار قطری قرار دارد (شکل ۲ – ۲۲ – ۵). b- مدل Bottom Knee Brace Frame) B-KBF) : مدلی است که در آن عضو زانویی در انتهای پائین مهار قطری -b قرار دارد (شکل ۲ – ۲۲ – ۲).

c- مدل Double Knee Brace Frame) D-KBF) : مدلی است که در آن در هر انتهای عضو قطری یک عضو زانویی قرار دارد (شکل ۲ – ۲۲ – c).

d- مدل Double Brace and Bottom knee Brace Frame) D-BKBF): مدلی است که در آن دو عضو قطری در قسمت فوقانی به وسط تیر طبقه متصل شده و در انتهای پائین به المانهای زانویی متصل اند. این مدل بیشتر برای دهانههای بزرگ مفید می باشد (شکل ۲۲ – ۲ –).



شکل ۲-۲۲- انواع قابها با مهار بند زانویی

رفتار غیرخطی مناسب این سیستم به رفتار زانویی بستگی دارد، که بصورت فیوز در هنگام زلزله شدید عمل میکند و انرژی را از طریق لهیدگی خمشی عضو زانویی مستهلک میکند.

طراحی عضو زانویی دارای اهمیت خاصی است بطوریکه برای تحلیل و طراحی مقطع آن باید قاب براساس روش طرح خمیری تحلیل و طراحی گردد. به اینصورت که مقاومت، مقاومت نهایی در حالت غیرخطی و تحلیل نیز تحلیل غیرخطی باشد؛ که در آن مکانیزمهای محتمل خرابی تعیین می گردند.

در سیستم معرفی شده توسط اوچوا مهاربندهای قطری برای عدم کمانش تحت نیروی فشاری و یا عدم تسلیم، طرح نشده بود و بنابراین همانند مهاربندهای همگرا ، دچار کمانش میشدند. نتایجی که او بر روی این سیستم و با مطالعه رفتار غیرخطی آن بدست آورد عبارتند از [۱]:

 می توان این سیستم را به گونه ای طراحی نمود که حتی در بخش زیادی از مرحله غیرخطی، قاب مربوطه ارتجاعی باقیمانده باشد [3].

• سختی جانبی این سیستم به اندازه کافی بوده و در حد سیستم EBF و یا حتی بیشتر از آنست.

- برخلاف سیستم EBF که باید در آن اتصال تیر به ستون از نوع صلب باشد، این مهاربندها را می توان حتی در سازهها با
 اتصال مفصلی نیز بکار برد.
- کاربرد این مهاربندها در سازههای چند طبقه نیز مناسب بوده و در حین تسلیم زانوییها، سختی سازه تغییر چندانی نمی کند.
 - سختی ثانویه سازه (یعنی سختی آن بعد از تسلیم عضو زانویی) به مساحت مهاربند قطری بستگی ندارد.
- برای اطمینان از رفتار مناسب سیستم، بهتر است عضو زانویی بیشتر از ۵۰٪ سبکتر از تیر یا ستون باشد (هر کدام که بزرگتر است) . همچنین ظرفیت لنگر خمیری آن کمتر از [۱] 8/(P.L.Sinφ) باشد که در آن P ، نیروی لازم برای تسلیم مهاربند و Ø زاویه مهاربند با زانویی است. شرط اخیر باعث خواهد شد تا تسلیم خمشی زانویی قبل از تسلیم محوری مهاربند اتفاق افتد. L نیز طول عضو زانویی است.

بعد از اوچوا، سیستم مهاربند زانویی کمانش ناپذیر توسط بلندرا (Balendra) و همکارانش معرفی شد که در آن مهاربند قطری برای عدم کمانش فشاری نیز طراحی گردید و بنابراین، این امکان وجود داشت تا فقط از یک المان مهاربندی استفاده گردد.

نتايجي كه بلندرا بر روى اين سيستم به دست آورد به شرح زير است [8,4]:

- عضو زانویی بهتر است از نوع پروفیل قوطی باشد تا درمقابل کمانش جانبی پیچش و یا تسلیم برشی زودرس راحتتر مقاومت نماید.
- نسبت ممان اینرسی تیر به ممان اینرسی ستون بر مقدار سختی جانبی کل سیستم اثر چندانی نداشته و می توان همانند اثر سطح مقطع اعضاء قاب از آن صرفنظر کرد.
- مساحت مقطع مهاربند قطری فقط تا حد معینی روی سختی جانبی اثر داشته و بعد از آن حد، حتی با افزایش این
 مساحت، سختی جانبی تغییر چندانی نمی کند.
- تحت بارگذاری دینامیکی، می توان سیستم را به گونهای طراحی کرد که مهاربند دچار کمانش یا تسلیم نشده و قاب نیز ارتجاعی باقی بماند و تنها عضو زانویی دچار خرابی و یا تسلیم شود.
- پروفیل قوطی مورد استفاده برای عضو زانویی بهتر است از نوع پروفیلهای نورد و گرم باشد تا ظرفیت شکل پذیری زیادتری را نتیجه دهد. همچنین جوش اتصال آن به تیروستون باید از نوع جوش با نفوذ کامل باشد.
- با یک اجرا و نظارت صحیح می توان تا مقدار شکل پذیری حدود ۵ یا بالاتر را از این سیستم انتظار داشت. بطوریکه تا این محدوده، هیچگونه کاهشی در میزان سختی و یا مقاومت کل سیستم روی ندهد.

در آزمایشات دینامیکی عملی که بر روی یک مدل بزرگ قاب KBF دو طبقه انجام شد، نتیجه گیری شد که می توان عضو زانویی را به نحوی طراحی کرد که این سیستم قابلیت جذب و استهلاک انرژی را بدون از دست دادن مقاومت جانبی داشته باشد. [9] آسیبهای ناشی از زلزله در این سیستمها در عضو زانویی متمرکز می شود و در نتیجه از انتقال خسارت به اعضای اصلی سازه به میزان قابل ملاحظهای جلوگیری می کند.

۲-۴-۲ - اتصالات مهاربند - زانویی:

مقاطعی که معمولاً جهت مهاربند قطری استفاده می شود از مقاطع I شکل یا دو مقطع ناودانی (] [یا []) می باشد. چون عرض مهاربند بطور معمول بزرگتر از عرض زانویی است، در این حالت دو روش اتصال جهت اتصال مهاربند به زانویی ممکن می شود، که در شکل ۲–۲۲ نشان داده شدهاند.

اتصال (a) برای یک مقطع (I) شکل و اتصال (b) جهت مهاربند ساخته شده از دو نیمرخ ناودانی می باشد. در اتصال شکل (۲-۲۳- الف) عضو زانویی از دو جزء تشکیل شده است که به بال مهار قطری جوش شده اند و از جان مقطع I شکل مهاربند توسط چهار سخت کننده همانند شکل (۲-۲۳-الف) محافظت می گردد. در اتصال شکل (۲-۲۳-ب) عضو زانویی به صورت یکپارچه مورد استفاده قرار می گیرد. در این نوع اتصال یک ورق T شکل آماده در حالیکه به عضو زانویی جهت فرم دادن اتصال مهاربند – زانویی جوش شده است به مهار قطری توسط پیچهای اصطکاکی پیش تنیده متصل می گردد. این موضوع جهت به حداقل رساندن احتمال لغزش اتصال در طی بار گذاری سیکلی می باشد. ورق T شکل در سطح مشترک با زانویی پخ زده می شود تا جوش قوی بدست آید. پهنای ورق انتخابی با پهنای مقطع توخالی مربعی معمولاً برابر در نظر گرفته می شود. این امر به جهت امکان توزیع بار مهاربند به جان مقاطع تو خالی و جلو گیری از ایجاد پانچ



شكل ۲-۲۲- دو نمونه از اتصال بادبند به زانويي [4 ، 7]

۲-۴-۳ سختی جانبی ارتجاعی قابهای KBF :

برای تعیین سختی ارتجاعی یک سازه، سازه را در مقابله با کنترل تغییرمکان جانبی اندازه گیری می کنند. هر قدر که سازه سخت تر باشد، مقاومت آن در مقابل تغییرمکان جانبی بیشتر میباشد. سختی جانبی برابر نسبت نیروهای جانبی وارده به بالای قاب به تغییرمکان جانبی متناظر آن میباشد. لذا جهت محاسبه سختی جانبی قاب، باید تغییرمکان جانبی قاب را در نقطه اثر اعمال نیروی جانبی بدست آورد.

جهت بررسی رفتار ارتجاعی قابهای KBF سه مدل DKBF ، BKBF ، TKBF مورد بررسی قرار می گیرند. (شکل ۲-۲۴)


شكل ۲-۲۴- انواع قابهاي KBF

همانطوریکه در شکل ملاحظه می گردد، قابهای دارای ارتفاع H و عرض دهانه B میباشند. موقعیت عضو زانویی توسط پارامترهای h و b مشخص شده است.

سختی جانبی ارتجاعی قاب، k ، را می توان بصورت تابعی از پارامترهای هندسی و مشخصات مقاطع اعضاء بصورت زیر نشان داد [**4 , 3**] .

$$\frac{K}{EI_C/H^3} = \varphi \left\{ \frac{I_b}{I_C}, \frac{I_k}{I_C}, \frac{I_k}{I_b}, \frac{A}{A_k} \frac{H}{B}, \frac{h}{H}, \frac{b}{B}, \frac{A_b/B}{I_C/H^3}, \frac{A_C/H}{I_C/H^3}, \frac{A_k/I_k}{I_C/H^3} \right\}$$
(1) (1) (1)

از آنجائیکه تغییر شکل محوری المانی خمشی در مقایسه با تغییر شکل سخمشی آن ناچیز است، لذا از پارامتر $\frac{A_c/H}{I_c/H^3}$ و $\frac{A_c/H}{I_c/H^3}$ و $\frac{A_c/H}{I_c/H^3}$ صرف نظر می شود. بنابراین رابطه (۲–۱۴) بصورت زیر خلاصه خواهد شد: $K = \begin{pmatrix} I_h & I_h & A H & h & b \end{pmatrix}$

$$\frac{K}{EI_C / H^3} = \varphi \left\{ \frac{I_b}{I_C}, \frac{I_k}{I_C}, \frac{I_k}{I_b}, \frac{A}{A_k} \frac{H}{B}, \frac{H}{H}, \frac{B}{B} \right\}$$
(10-Y)

از طرف دیگر چون در سیستمهای KBF عضو قطری باید برای مقابله با کمانش طرح شود، معمولاً حول محور خارج از پلان، به یک مهار سنگین جانبی همانند حالت قابهای EBF مورد نیاز خواهد بود. بدین ترتیب سختی جانبی KBF در بیشتر اوقات بالاتر از قابهای بدون مهاربندی نظیر می باشد. چون مهاربند بیشترین سختی جانبی را تامین می نماید، سختی حاصل از

تیر قابل صرفنظر میباشد و پارامتر
$$rac{I_b}{I_c}$$
 حساسیت لازم را نخواهد داشت.
بنابر توضیحات فوق معادله (۲–۱۵) را میتوان به شکل زیر نوشت [**3 , 4**]:

$$\frac{K}{EI_C / H^3} = \varphi \left\{ \frac{I_k}{I_C}, \frac{I_k}{I_b}, \frac{A}{A_k}, \frac{H}{B}, \frac{h}{H}, \frac{b}{B} \right\}$$
(19-Y)

در معادله فوق پارامتر $\frac{H}{B}$ به نسبت ظاهری قاب معروف است در حالیکه نسبتهای $\frac{b}{B}$ و $\frac{h}{H}$ موقعیت عضو زانویی را معادله فوق پارامتر له نسبتهای $\frac{A}{B}$ به نسبتهای معروف است در حالیکه نسبتهای معرفی می می معادله فوق پارامتر های مقطعی لازم سازه، که در سختی سازه موثرند، اشاره می کند.

۲-۴-۵ رفتار غیر خطی مهاربند زانویی تحت بار جانبی :

برای بررسی رفتار غیر خطی دینامیکی قابهای KBF تحت اثر زلزله یک قاب نمونه مطابق با شکل ۲-۵ در نظر می گیریم . اتصال تیر به ستونها و زانویی به تیر و زانویی به ستون از نوع خمشی و اتصال مهاربند قطری به زانویی و پای ستون، مفصلی و اتصال ستونها به پی گیر داراست .



شکل ۲-۲۵- قاب دارای مهاربند زانویی

عضو زانویی برای تسلیم خمیری با ظرفیت چرخش کافی از طریق محدود کردن نسبت عرض به ضخامت طراحی می گردد. اتصال مهاربند به زانویی باید از تغییر شکل جانبی جلوگیری کند ، بطوریکه افت و کاهش ناگهانی در سختی قاب ایجاد نکند. عضو زانویی باید طوری انتخاب شود که بطور جانبی پایدار باشد ، بدون اینکه نیاز به مهار جانبی در محل اتصال مهاربند قطری به زانویی باشد. [9] لذا از مقاطع تو خالی جعبه ای قوطی شکل برای عضو زانویی استفاده می گردد. استاندارد BS5950 اشاره می کند که مقاطع توخالی مربعی نیازی به کنترل کمانش پیچشی ندارند. ابعاد زانویی نیز باید طوری انتخاب شود که مقاومت و شکل پذیری لازم را ایجاد کند. طراحی دیگر اعضای قاب نیز باید به گونه ای باشد که قویتر از عضو زانویی باشد، بطوریکه عضو زانویی بتواند به حد تسلیم برسد. لذا در طراحی ها، ستونها قویتر از تیرها و هر دو عضو تیر و ستون قویتر از عضو زانویی انتخاب می گردد.

اینک می توان با استفاده از یک برنامه رایانه ای و به روش آنالیز گام به گام تحت اثر شتاب زلزله های مختلف ، قاب مورد نظر و همچنین نمونه هایی از قابهای همگرا و واگرا را تحلیل نموده و تغییر مکان ماکزیمم نسبی طبقات ، ضریب برش پایه ماکزیمم طبقات و شکل پذیری قابها را محاسبه و جهت ارزیابی با مقادیر مجاز آئین نامه مقایسه نمود.

نتایج بررسی ها نشان می دهد که قابهای همگرا بیشترین ضریب برش پایه را نسبت به سایر مدلهای مورد مطالعه دارند. ضریب برش پایه قابهای واگرا تقریباً هم سطح با برخی مدلهای **TKBF** است. در صورتیکه ضرایب برش پایه با تغییر مکان جانبی به صورت دو خطی بیان شوند، ملاحظه می گردد که شیب شاخه اول (ارتجاعی) قابهای همگرا بیشتر از سایر مدلهای مورد مطالعه می باشد. در قابهای **TKBF** نیز با افزایش نسبت $\frac{h}{H}$ شیب شاخه یا به عبارت دیگر سختی کاهش می یابد. بطور کلی نتیجه می گردد که سختی ارتجاعی قابهای همگرا از قابهای واگرا و **TKBF** بیشتر است و سختی قابهای **TKBF** در بین سختی قابهای همگرا و واگرا قرار دارد [**10**, **11**, **10**].

شکل ۲-۲۶ ترتیب تشکیل مفاصل خمیری را در قابهای مورد مطالعه نشان می دهد. در این شکلها علامت (●) روی اعضا تیر، ستون، مهاربند و زانویی نشان دهنده تشکیل مفاصل خمیری و علامت (O) روی مهاربندیها نشان دهنده کمانش اعضای مهاربندی است.

همانطور که در شکلهای مربوط به مدلهای TKBF مشهود است ، نیروی زلزله اساساً توسط اعضای زانویی تحمل شده و از طریق لهیدگی خمشی ، بارهای زلزله را مستهلک می کند.



اولین مفصل خمیری که در قابهای واگرا تشکیل می شود ، مکانیزم تیر است . بعد از این مرحله با افزایش شتاب وارده ، تشکیل مفاصل خمیری به ستونها نیز گسترش یافته است . این موضوع در مقایسه با مدلهای TKBF قابل توجه است، زیرا که در این قابها، اولین مفاصل خمیری روی عضو زانویی تشکیل می شوند که از اعضای اصلی سازه ای محسوب نمی شود. اولین مکانیزمی که در قابهای همگرا تشکیل می گردد، مکانیزم کمانش اعضای مهاربندی است. در این قابها با افزایش شتاب وارده مفاصل خمیری در ستونها نیز تشکیل خواهد شد. بنابراین در حالت کلی می توان ترتیب تشکیل مفاصل خمیری در قابهای فوق را به صورت زیر بیان نمود [۱۰] :

- قابهای TKBF : زانویی تیر ستون
 - قابهای واگرا EBF: تیر ستون
- قابهای همگرا CBF : مهاربند ستون تیر

فصل سوم

۳-۱- مقدمه :

همانگونه که در فصل دوم اشاره گردید قابهای KBF شکلهای مختلفی دارند. به منظور بررسی آنها قابی همانند شکل۳-۱ را در نظر می گیریم. این قاب از نوع TKBF میباشد. یعنی قابی که عضو زانویی در انتهای فوقانی عضو قطری قرار داد. در سیستم KBF اتصال تیر به ستون، زانویی به تیر و زانویی به ستون از نوع خمشی بوده و اتصال مهاربند به پای ستون و عضو زانویی مفصلی فرض می گردد (شکل ۳–۱).



شكل ٣-١- قاب TKBF

از دید سازهای قاب شکل ۳–۱ دارای ۷ درجه نامعینی میباشد. سه درجه نامعینی مربوط به حلقه بسته، سه درجه دیگر مربوط به تکیه گاه گیردار و یک درجه نیز به دلیل عضو قطری میباشد، که جمعاً ۷ درجه نامعینی را شامل میشود.

در سازه های با مهاربندی جانبی تغییر شکلهای سازه ناچیز می باشد و لذا، در این گونه سازه ها اثرات مرتبه دوم $P-\Delta$ از اهمیت چندانی برخوردار نیست. با توجه به اینکه سیستمهای KBF نیز مهاربندی شده می باشند، لذا بررسی اثر $P-\Delta$ در آنها نیز لازم به نظر نمی رسد.

در این فصل سیستمهای مختلف مهاربندی جانبی قابها (CBF , EBF , KBF) با یکدیگر مقایسه شده و نهایتاً منحنیهای هم سختی برای سیستمهای KBF ترسیم می گردد.

به منظور بررسی عملکرد دینامیکی سیستمهای فوق، تحلیل دینامیکی تاریخچه زمانی تحت شتابنگاشتهای زلزلههای طبس و ناغان انجام میپذیرد.

۳–۲– مشخصات کلی ساختمان:

ساختمان مورد نظر ساختمانی فلزی و منظم در پلان و فاقد پیچش می باشد، که برای مهاربندی جانبی آن در هر دو جهت متعامد به ترتیب از سیستمهای مهاربندی جانبی مختلفEBF ، KBF و CBF استفاده خواهد شد.

برای بارگذاری ثقلی از آئین نامه ۵۱۹ و برای بارگذاری جانبی آئین نامه ۲۸۰۰ ملاک عمل قرار می گیرد. جهت تحلیل قابهای مورد مطالعه از برنامه SAP 2000 استفاده خواهد شد. جهت طراحی المانهای قابها نیز از آئین نامه AISC_LRFD استفاده می گردد و سپس مقاطع با استفاده از قسمت دوم آئین نامه AISC کنترل می گردند. پلان محور بندی ساختمان بصورت شکل ۳-۲ میباشد، که فاصله بین محورها، جهت بارگذاری و همچنین دهانههای مهاربندی شده در آن مشخص گردیده است.



الف : سيستم TKBF+MRF

مشخصات هندسی مدلهای فوق به صورت جدول ۳–۱ است.

مدل	$B^{(m)}$	$H^{(m)}$	b/B	h/H	$b^{(m)}$	$h^{(m)}$	$L^{(m)}$
TKBF 1	4	4	0.15	0.15	0.6	0.6	0.85
TKBF 2	4	4	0.20	0.20	0.8	0.8	1.13
TKBF 3	4	4	0.25	0.25	1.0	1.0	1.41
TKBF 4	4	4	0.30	0.30	1.2	1.2	1.70
TKBF 5	4	4	0.35	0.35	1.4	1.4	1.98

جدول ۳-۱- مشخصات هندسی مدلهای TKBF

TKBF 6	4	4	0.40	0.40	1.6	1.6	2.26
TKBF 7	4	4	0.45	0.45	1.8	1.8	2.55
TKBF 8	4	4	0.50	0.50	2.0	2.0	2.83

پارامترهای هندسی این سیستم در شکل مشخص شده است (شکل ۳ – ۳) .



شکل ۳ – ۳ – سیستم TKBF + MRF

: EBF + MRF ب – سیستم

سیستم مزبور را در دو مدل به نامهای EBF1 با برون محوری
$$rac{M_p}{V_p}$$
 و EBF2 با برون محوری $e=1.6rac{M_p}{V_p}$ بیستم مزبور را در دو مدل به نامهای EBF1 با برون محوری در محوری و درمد خمشی واقع گردد [۱۳ و ۱۴] (شکل ۳–۴) .
در نظر می گیریم. بطوریکه سیستم اول درمد برشی و سیستم دوم درمد خمشی واقع گردد [۱۳ و ۱۴] (شکل ۳–۴) .
طول تیر رابط بصورت زیر محاسبه خواهد شد.

$$IPE27:$$

$$M_{p} = ZF_{y} = 484 \times 2400 = 1161600 \text{Kg.cm}$$

$$V_{p} = 0.55F_{y}dt = 0.55 \times 2400 \times 27 \times 0.66 = 235224 \text{Kg}$$

$$e_{1} = 1.6 \frac{M_{p}}{V_{p}} = 78 \text{cm}$$

$$e_{2} = 2.6 \frac{M_{p}}{V_{p}} = 128 \text{cm}$$

$$H = 128 \text{cm}$$

$$B = 128 \text{cm}$$

: CBF + MRF سيستم – سيستم این سیستم نیز در دو مدل CBF1 و CBF2 در نظر گرفته می شود. در سیستم نوع اول مهاربندها برای عدم کمانش طراحي شده، اما در سيستم نوع دوم مهاربندها را براي كشش طراحي مي نمائيم (شكل ٣-٥) .



۳-۳- بارگذاری :

بارهای وارد بر سازه به دو صورت بارهای ثقلی و نیز بارهای جانبی میباشد. برای محاسبه و تعیین بارهای ثقلی آئین نامه ۵۱۹ و برای بارهای جانبی آئین نامه ۲۸۰۰ را مورد نظر قرار میدهیم.

	۳-۳-۱ بارگذاری ثقلی:
	بارهای مرده و زنده در نظر گرفته شده برای ساختمان فوق به شرح ذیل است :
850Kg/m ²	وزن سقف
600Kg/m	وزن دیوارهای پیرامون ساختمان
600Kg/m	وزن ديوار جان پناه
150Kg/m ²	بار زنده

 $DL = 4 \times 850 = 3400 Kg / m$ $LL = 4 \times 150 = 600 Kg / m$ همچنین می توان وزن ساختمان را برای محاسبات مربوط به بارجانبی به دست آورد. این وزن شامل تمام بار مرده و وزن تاسیسات ثابت، به اضافه درصدی از بار زنده میباشد. طبق بند ۲ – ۲ آئین نامه ۲۸۰۰ باید ۲۰٪ بار زنده را در محاسبات مربوط به وزن ساختمان برای تعیین نیروی زلزله در نظر گرفت. A: زیر بنای کل طبقه $A = 12 \times 12 = 144m^2$

P: محيط ساختمان

P = 48m

$$W_D = 144 \times 850 + 1.5 \times 600 \times 2 = 124200 Kg$$

$$W_L = 144 \times 150 \times 0.2 = 4320 Kg$$

$$W = W_D + W_L = 124200 + 4320 = 128520 Kg \cong 129 ton$$

W_D: وزن ساختمان ناشی از بار مرده W_L : وزن ساختمان ناشی از بار زنده W : وزن کل ساختمان برای محاسبات بار جانبی

$$\begin{aligned} & -P - - P - \frac{P}{2} \frac{1}{2} \frac{2}{2} \frac{1}{2} \frac{1}$$

B = 2.5 (
$$\frac{0.7}{0.14}$$
) = 7.23 × 2.5 → B = 2.5
I : ضریب اهمیت ساختمان بوده و طبق بند ۱ – ۵ ساختمان فوق جزء گروه ۲ قرار گرفته و طبق بند ۲ – ۴ – ۶ مقدار واحد را
برای آن منظور می کنیم.
R : ضریب رفتار سازه می باشد. طبق بند ۲ – ۴ – ۷ آن را بصورت زیر در نظر می گیریم.
قاب خمشی فولادی معمولی + مهاربندی برون محور فولادی

به دلیل آنکه ضریب رفتار سیستم مورد مطالعه (TKBF+MRF) در آئین نامه مشخص نشده است، لذا از میانگین دو ضریب فوق استفاده خواهیم نمود. یعنی ضریب رفتار قاب خمشی فولادی معمولی + مهاربندی زانویی برابر با ۷ فرض مینمائیم.

$$\frac{B}{R} = \frac{2.5}{7} = 0.36 > 0.09ok \tag{(F-T)}$$

$$C = \frac{ABI}{ABI} = \frac{0.35 \times 2.5 \times 1}{0.125} = 0.125$$

$$R = 7$$

V = CW = 0.125×129=16.125ton (9- \mathfrak{P})

با توجه به این تبصره و نیز تقارن ساختمان می توانیم نیروی جانبی را به نسبت برابر بین قابهای مهاربندی شده توزیع نمائیم. داریم:



٣-۴- تحليل قابها :

برای تحلیل قابهای مورد مطالعه، از نرم افزار SAP2000 با ترکیب بارهای آئین نامه AISC-LRFD-86 استفاده مینمائیم. همانطوریکه قبلاً نیز اشاره شد بارهای وارده بر این قابها بارهای ثقلی و بار استاتیکی زلزله میباشد. ترکیبهای بار مورد استفاده عبارتند از:

1) 1.4*D* 2) 1.2*D*+1.6*L* 3) 1.2*D*+1.5*E*+0.5*L* 4)0.9*D*-1.5*E*

9/0

D : بار مرده حاصل از وزن اجزای سازه و اقلام دائمی متصل به آن

L : بار زنده

E : بار زلزله ميباشد.

وقتی قاب مورد نظر تحت تاثیر بارهای ثقلی قرار گیرد، در ستونهای قاب نیروهای محوری و خمشی ایجاد می شود. همچنین عضو زانویی نیز درصدی از نیروهای وارده را بصورت لنگر خمشی، نیروی محوری و نیروی برشی به خود جذب می کند، این عمل باعث کاهش لنگرهای خمشی در تیر طبقه شده و در طراحی تیر طبقه شماره مقطع پائین تری را نتیجه می دهد. عضو مهاربندی هم سهمی از بارهای ثقلی را که از عضو زانویی به ستون منتقل می شود، بصورت نیروی محوری به خود می گیرد. این نیروها قابل صرفنظراند.

حال وضعیتی را در نظر می گیریم که قاب مورد نظر تحت تاثیر بارهای جانبی ناشی از باد یا زلزله قرار گیرد. همانطوریکه در شکل ۳–۷ مشاهده می گردد، درصد زیادی از نیروهای جانبی به عضو مهاربندی منتقل می شود. این امر باعث ایجاد نیروهای برشی و لنگر خشمی در المان زانویی شده است. لنگرها و برشهای ایجاد شده در عضو زانویی به ستونها و تیر طبقه منتقل شده و بطور کلی سازه در مقابل این بار جانبی بسیج می شود و از خود مقاومت نشان می دهد. با توجه به اشکال ۳–۷ تا موری، محوری، ۳–۹ درصد نیرویی که از طریق بارجانبی اعمالی به قاب نمونه، به المان زانویی وارد می شود، حدود E فاوب محدود 350 نیروی برشی و مقدار قابل ملاحظه ای لنگر خمشی است. عضو زانویی تنها عضوی از قاب است که تحت تاثیر نیروهای شدید ناشی از بار جانبی قرار دارد.



شکل ۳–۷- نیروی محوری در عضو مهاربندی و عضو زانویی





٣-٥- طراحي قابها:

قبل از وارد شدن به بحث طراحی قابها لازم است، پارامترهایی که در طراحی مقاوم در مقابل زلزله و رفتار سازه تاثیر دارند، مورد بررسی قرار گیرند. فولاد به علت داشتن خواص شکل پذیری خوب و نسبت بالای مقاومت به وزن بعنوان یکی از مصالح ساختمانی مقاوم در مقابل زلزله به شمار میرود. تحقیقات انجام شده نیز حاکی از صحت این موضوع میباشد. علیرغم این موارد، فولاد به موجب داشتن ناپایداریهای موضعی همیشه رفتار نرم از خود نشان نمیدهد. عللی که سبب ناپایداری می شوند، عبارتند از [10]:

۳-۵-۱- کمانش موضعی اجزای جدار نازک با نسبت عرض به ضخامت زیاد.

۳-۵-۲- کمانش جانبی – پیچشی تیرها و تیر ستونها.

طراح سازه، به هرگاه بتواند بر مشکلات فوق فائق آید میتواند مطمئن باشد که یک سازه فولادی با شکلپذیری و ظرفیت اتلاف انرژی مناسب طراحی نموده است.

۳–۵–۱– کمانش موضعی اجزای جدار نازک:

یک عضو فولادی با نسبت عرض به ضخامت بالا به علت کمانش موضعی قادر به رسیدن به مقاومت تسلیم خود نمی باشد. در صورتیکه هم به مقاومت تسلیم خود دست یابد، شکل پذیری لازم را نخواهد داشت. این امر بیانگر این مهم است که باید برای نسبت عرض به ضخامت حدی قایل شد. در طراحی سازه مقاوم شکل پذیر، در قیاس با سازه هایی که فقط بارهای قائم را تحمل می کند، نسبت عرض به ضخامت کمتری لازم است [10]. شکل ۳–۱۰ منحنی های تنش – کرنش برای مقاطع قوطی را نشان می دهد که تحت تاثیر بار صعودی قرار گرفته است. مشاهده می شود، مقاطع با نسبت عرض به ضخامت بالا قبل از رسیدن به تنش تسلیم نزول مقاومت پیدا کرده و شکل پذیری از آنها کمتر شده است [۶]. همچنین شکل ۳–۱۱ منحنی های لنگر – دوران را برای یک تیر ستون طره ای با مقطع H نشان می دهد. که بیانگر تاثیر پارامتر عرض به ضخامت بر مقاومت و شکل پذیری این مقاطع است.



شکل ۳-۱۰- کمانش موضعی قوطیهای جدار ناز ک[۶]



شکل ۳-۱۱- نمودار لنگر – انحنا برای تیرستونهای H با نسبت عرض به ضخامت متفاوت [۴]

آزمایشات انجام گرفته بر روی تیرهای طره، تحت تاثیر بارهای سیکلی نشان داده است که با افزایش نسبت عرض به ضخامت، مقاومت و شکلپذیری کاهش مییابد و کمانش موضعی جان در این حالت بعد از کمانش بال به وقوع می پیوندد. این امر باعث کاهش بیشتر مقاومت می شود. (شکل ۳–۱۲) [1۵] .



جهت مقابله با ناپایداری کمانش موضعی آئیننامهها ضوابطی را برای این امر اختصاص دادهاند. بر طبق قسمت دوم آئیننامه AISC [۱۶]، نسبت عرض به ضخامت بال نیرخهای I شکل نورد شده و یا نیرخهای ساخته شده تک جان که تحت تاثیر نیروهای فشاری قرار می گیرند که در بارگذاری نهایی چرخش لولای خمیری در آنها انجام می گیرد، نباید از مقادیر داده شده در ذیل تجاوز نمایند:

Fy	2	295	316	351	386	422	457
	530	0	0	5	5	0	0
$b_f/2t_f$	8 .5	8.0	7.4	7.0	6.6	6.3	6.0

جدول ۳-۲- حداکثر نسبت عرض به ضخامت بال نیمرخهای I شکل

نسبت عرض به ضخامت بال تحت فشار نیمرخهای قوطی و یا ورقهای پوششی تحت فشار در نیمرخها، نباید از مقدار زیر بیشتر شود [۱۶]:

$$\frac{b_f}{t} \le \frac{1593}{\sqrt{F_y}} \tag{V-T}$$

همچنین نسبت عمق به ضخامت جان اعضایی که تحت خمش خمیری قرار می گیرند، نباید از مقادیر داده شده در رابطه ۳-۸ یا ۳-۹ تجاوز نماید [۱۶]. $\frac{d}{t} = \frac{3455}{\sqrt{F_{y}}} (1 - 1.4 \frac{P}{P_{y}})$ اگر $\frac{P}{P_v} \le 0.27$ (\\ -\) $\frac{d}{t} = \frac{2155}{\sqrt{F}}$ اگر $\frac{P}{P_{u}} > 0.27$ (9-3) که در این روابط: d: عمق جان t: ضخامت جان **p:** نيروى محورى وارده با ضريب Py: نیروی تسلیم مقطع برابر حاصلضرب تنش تسلیم در مساحت مقطع عضو هستند. آئین نامه ۲۸۰۰ جدید ایران جهت نسبت عرض به ضخامت بال محدودیتهای زیر را در نظر می گیرد. الف – تيرها بايد ضوابط مقطع فشرده مبحث ١٠ مقررات ملى ايران را بر آورده كنند. ب – نسبت عرض به ضخامت بال تيرها نبايد از مقدار زير تجاوز نمايد [6]. $\frac{b_f}{2t_f} \leq \frac{435}{\sqrt{F_r}}$ $(1 \cdot - \mathbf{v})$ برای فولاد نرمه با $F_v = 2400 Kg/cm^2$ این نسبت حدود ۹ به دست می آید.

۳-۵-۲- کمانش جانبی در تیرها و کمانش جانبی – پیچشی در تیر ستونها:

H تحقیقات انجام گرفته بر روی تیرها تحت اثر بار افزایشی نشان داده است، رابطه لنگر – دوران برای تیرها با مقطع شکل تحت تاثیر لنگر خمشی یکنواخت، بستگی به نسبت طول جانبی مهاربندی شده به شعاع ژیراسیون حول محور ضعیف مقطع _v ، دارد. (شکل ۳–۱۳)



تاثیر
$$\frac{L_b}{r_y}$$
 را بر رفتار تیرهای تحت اثر بار افزایشی نشان میدهد. در شکل ۳–۱۳- a مشاهده میشود با افزایش $\frac{L_b}{r_y}$ ، سازه قبل از حصول دوران کافی مقاومتش را از دست میدهد، دلیل این امر وقوع کمانش جانبی است [1۵].
رابطه بین لنگر و تغییر مکان جانبی در شکل ۳–۱۳–۵ نشان میدهد که کمانش جانبی پس از رسیدن لنگر به M_p به وقوع می پیوندد.

در حالتی که لنگر وارده یکنواخت است، نتایج همانند حالت قبل است. در غیر اینصورت اگر نسبت $\frac{L_b}{r_y}$ ، کوچک باشد، مقاومت خمشی تیر بیش از M_p می شود و بعد از وقوع کمانش جانبی پدیده سخت شوندگی کرنش پدید می آید (شکل ۳–۱۴).



بنابراین در تیرها با لنگر خمشی مضاعف و غیریکنواخت طول مهاربندی نشده L_b بیشتر از تیرهای با لنگر خمشی یکنواخت خواهد شد [۱۵].

شکل ۳–۱۵ رابطه بین ضریب لاغری $rac{L_b}{r_y}$ و ظرفیت دوران **R** را در تیرهای **H** شکل نشان میدهد. تعریف ظرفیت دوران چنین است [۱۵]:

$$R = \frac{\theta_f}{\theta_p} - 1 \tag{11-m}$$

. زاویه دورانی است که در آن منحنی تنزل مینماید و $heta_p$ مقدار تئوری زاویه دوران در حالت $M=M_p$ است. $heta_f$



مشاهده می شود که با افزایش
$$rac{L_b}{r_y}$$
 ظرفیت دوران، **R** کاهش می یابد، مقدار **R** در حالت لنگر متغیر بزرگتر از مقدار آن
در حالت لنگر یکنواخت است (شکل ۳–۱۵).

به منظور داشتن یک لولای خمیری ، با ظرفیت دورانی کافی در هنگام تشکیل مکانیزم گسیختگی، آئین نامه AISC توصیه مینماید که اعضا بایستی در محل تشکیل لولای خمیری مهار گردند.

طول مهار شده L_{cr} ، که فاصله بین یک لولای مهار شده تا یک نقطه مهار شده مجاور میباشد، نباید از مقادیر داده شده در روابط ۳–۱۲ و ۳–۱۳ هر کدام صادق باشد، تجاوز نماید [۱۵] .

$$1 \ge \frac{M}{M_p} > -0.5$$
 $\frac{L_{cr}}{r_y} = \frac{96660}{F_y} + 25$ (۱۲-۳)

$$-0.5 \ge \frac{M}{M_p} > -1 \qquad \qquad \frac{L_{cr}}{r_y} = \frac{96660}{F_y}$$
(17-7)

در رابطه فوق داريم:

r_y : شعاع ژیراسیون حول محور ضعیف (cm) M : لنگر خمشی کوچکتر در دو انتهای طول مهار نشده (Kg.Cm)

M : نسبت لنگر خمشی به لنگر خمیری در انتهای عضو (مثبت است، زمانیکه عضو دارای انحنای مضاعف باشد و M / M / M / M / منفی است، زمانیکه عضو دارای انحنای ساده باشد.)

می توان فرض نمود که در جهت جانبی، نسبت به محور ضعیف تر خود، مهار شدهاند.

در یک تیر – ستون بال پهن که تحت اثر نیروی محوری و لنگر خمشی صعودی قرار داد، رابطه لنگر – انحناء همانند شکل ۳–۱۶ میباشد.



شکل ۳–1۶– نمونه رفتار تیرستون بال پهن تحت نیروی محوری و لنگر خمشی هنگامی که حالت تسلیم غالب باشد (کمانش کلی و موضعی رخ ندهد) [۱۵]

از شکل مشاهده می گردد که با افزایش بار محوری لنگر خمیری کامل در شرایط خمش حول محور قوی کاهش مییابد. اگر کمانش موضعی بوجود نیاید، لنگر تا حد M_P افزایش یافته و بعداً ثابت میشود در این شکل M _p φ_y , به ترتیب انحنای تسلیم و لنگر خمیری کامل در شرایط بارمحوری صفر میباشند.

یک تیر ستون لاغر علاوه بر گسیختگی تسلیم خمشی ممکن است در اثر ناپایداریهای واقع در سطح نیز که متاثر از خمش، فشار و یا کمانش موضعی میباشد، گسیخته شود (شکل ۳–۱۷) [۱۵].



شکل ۳–۱۷– رفتار تیرستونهای بال پهن که در صفحه عمود بر محور قوی ناپایدار گردیدهاند [۱۵].

همچنین در یک تیرستون بال پهن تحت اثر بار محوری و خمش حول محور قوی که ناپایداری جانبی – پیچشی آن مقید نشده باشد، شکل پذیری نه تنها بر اثر ناپایداری واقع در سطح بلکه در اثر تغییرمکان غیرواقع در سطح نیز کاهش مییابد. شکل ۳–۱۸ روابط تجربی لنگر – زاویه دوران تیرستونها در معرض ناپایداری جانبی – پیچشی را نشان می دهد [1۵].



شکل ۳–۱۸– روابط تجربی لنگر – زاویه دوران تیرستونها در معرض ناپایداری جانبی – پیچشی [۱۵].

۳-۶- طراحی قابهای TKBF :

قبلاً گفته شد که مقاومت و شکل پذیری دو موضوع اساسی در طراحی ساختمانهای مقاوم در مقابل زلزله میباشند. در قابهای KBF فرض بر این است که شکل پذیری قاب از طریق لهیدگی خمشی عضو زانویی و سختی از طریق عضو قطری تامین شود، بنابراین در طراحی قابهای فوق طراحی عضو زانویی از اهمیت زیادی برخوردار است. همانند قابهای EBF ، دو ضابطه زیر باید در طراحی قابهای KBF مد نظر قرار گیرد [۱۳].

الف – ابعاد زانویی باید طوری انتخاب شود که مقاومت و شکل پذیری لازم را ایجاد نماید.

ب – طراحی دیگر اجزای قاب نیز باید طوری باشد که قویتر از عضو زانویی باشند، بطوریکه عضو زانویی بتواند به حد تسلیم برسد.

با رعایت این ضوابط می توان مطمئن شد که تسلیم قاب به عضو زانویی معطوف شده است. این موضوع شبیه یک قاب MRF می باشد که در آن فرض می شود، ستون قویتر از تیر است و تسلیم به انتهای تیرها محدود گردیده است. ایجاد این اجبار که تسلیم در زانویی شکل پذیر روی دهد، اولین هدف در طراحی قابهای KBF است. در این روش مهاربندها ، ستونها و تیرها باید براساس حدس معقولی، قویتر از عضو زانویی باشند. روشی که برای این منظور مورد استفاده قرار می گیرند، معادلات طراحی آئین نامه AISC – LRFD ، [۱۴ ، ۱۶ و 17] می باشد.

روند کاری که جهت طراحی قابهای KBF طی میشود به شرح زیر میباشد:

الف – تحليل قابهای نمونه با ترکيب بارهای آئين نامه AISC-LRFD

ب – طراحی عضو زانویی که در این حالت عضو زانویی برای حداکثر ظرفیت خود طرح می شود. پ – طراحی اعضای تیر ، ستون و مهاربند ج – قضاوت مهندسی در طراحی سیستم و انتخاب ستون، بطوریکه ستون قویتر از تیر طبقه باشد. د – کنترل مقاطع انتخابی مدلهای TKBF با استفاده از ضوابط قسمت دوم آئین نامه AISC

۳–۷– طراحی اعضای زانویی:

طراحی عضو زانویی در یک قاب KBF از اهمیت خاصی برخوردار است. چون همه انرژی توسط تسلیم این عضو تلف می گردد.

در طراحی عضو زانویی باید چند معیار مدنظر قرار گیرد:

الف – اولین معیاری که عضو زانویی باید برآورده نماید این است که مقطع انتخابی باید کاملاً با مقررات طراحی خمیری آئین نامه هایی همچون AISC یا BS5950 باشد [4 و7] . این موضوع فقط زمانی برآورده می شود که عضو زانویی برای تسلیم خمیری با ظرفیت چرخش کافی طراحی شود. این شرط مورد نیاز توسط محدود کردن نسبت عرض به ضخامت برای عضو زانویی برآورده می شود.

ب – پارامتر مهم دیگر در نظر گرفتن پایداری جانبی عضو زانویی میباشد، اتصال مهاربند به زانویی باید از تغییرشکل جانبی جلو گیری نماید، بطوریکه افت و کاهش ناگهانی در سختی قاب بوجود نیاید. چون مهاربندی جانبی اتصال مهاربند به زانویی مشکل است، عضو زانویی باید طوری انتخاب گردد که بطور جانبی پایدار باشد، بدو ن اینکه نیازی به مهار جانبی در محل اتصال مهاربند به زانویی باشد [4]. یک راه حل ممکن و خوب استفاده از مقاطع توخالی جعبهای (قوطی شکل) برای عضو زانویی است. استاندارد BS5950 اشاره میکند که مقاطع توخالی مربعی نیاز به کنترل کمانش پیچشی ندارند، زیرا سختی پیچشی آنها برای این منظور کافی است [4] . برای سایر مقاطع ناپایداری جانبی باید بر طبق آئیننامههای ساختمانی کنترل شوند. نمونه طراحی پیوست می باشد .

۳-۸- طراحی تیرها و ستونها:

جهت طراحی تیرها و ستونها از آئیننامه AISC-LRFD استفاده میشود. در طراحیها باید این موضوع مدنظر قرار گیرد که ستونها همانند قابهای MRF قویتر از تیرها طراحی شوند و هر دو عضو تیر و ستون با حدس معقول و قضاوت مهندسی قویتر از عضو زانویی انتخاب میشوند. نمونه طراحی پیوست می باشد .

۳-۹- طراحی اعضای مهاربندی:

طراحی عضو مهاربندی در قابهای KBF نیز از اهمیت خاصی برخوردار است. عضو مهاربندی با فرض دو انتهای مفصلی بصورت محافظه کارانه برای فشار طراحی میشود. در این صورت کمانش عضو مهاربندی مجاز نیست. از دو عدد ناودانی که پشت به پشت هم قرار گرفتهاند، جهت مقاطع مهاربندی استفاده میشود و جهت طراحی مهاربندها از آئین نامه -AISC LRFD استفاده میشود. نمونه طراحی پیوست می باشد .

۳-۱۰- طراحی قابهای EBF :

در این پایاننامه، قابهای EBF ، مورد طراحی قرار نمی گیرند و از همان مقاطع طرح شده برای قابهای TKBF استفاده میشود. این امر بدین علت است که بتوان مقایسهای بین سیستمهای فوق و سیستمهای TKBF انجام داد. پس مقاطع تیرها، ستونها و مهاربندها در قابهای EBF ، همانند قابهای TKBF در نظر گرفته خواهد شد.

۳-۱۱- طراحی قابهای CBF:

همانطوری که قبلاً اشاره گردید، دو مدل از قابهای CBF مورد مطالعه قرار می گیرند. در مدل CBF-1 ، مقاطع انتخابی برای تیرها، ستونها و مهاربندها همانند قابهای TKBF می باشد. همچنین در مدل CBF-2 مقاطع تیرها و ستونها همانند مدل CBF-1 می باشد، ولی عضو مهاربندی در این مدل تحت اثر نیروهای کششی طراحی می شود. بدین ترتیب کمانش عضو فشاری مجاز خواهد بود. نمونه طراحی پیوست می باشد .

مدلهای فوق به جهت انجام مقایسه بین حالات مختلف قابهای CBF با هم و نهایتاً با قابهای TKBF و EBF در نظر گرفته شدهاند.

۲–۱۲– نتایج طراحی مدلها: ۲–۱۲–۱۲ سیستم TKBF + MRF :

T	نويى	زا	بر	۔ ب	ں کناری	ستونهاي	ی میانی	ستونها	اربند	مه
مدل KBF	مقطع	نسبت تنش	مقطع	نسبت تنش	مقطع	نسبت تنش	مقطع	نسبت تنش	مقطع	نسبت تنش
TKBF1	2UNP12 F to F	0.503	IPE27	0.575	2IPE14	0.435	2IPE18	0.491	2UNP16 B to B	0.521
TKBF2	2UNP12 F to F	0.529	IPE27	0.556	2IPE14	0.419	2IPE18	0.530	2UNP16 B to B	0.426
TKBF3	2UNP12 F to F	0.544	IPE27	0.533	2IPE14	0.403	2IPE18	0.535	2UNP16 B to B	0.352
TKBF4	2UNP12 F to F	0.554	IPE27	0.505	2IPE14	0.395	2IPE18	0.645	2UNP16 B to B	0.295
TKBF5	2UNP12 F to F	0.592	IPE27	0.508	2IPE14	0.401	2IPE18	0.689	2UNP16 B to B	0.250
TKBF6	2UNP12 F to F	0.630	IPE27	0.522	2IPE14	0.409	2IPE18	0.726	2UNP16 B to B	0.115
TKBF7	2UNP12 F to F	0.652	IPE27	0.537	2IPE14	0.418	2IPE18	0.766	2UNP16 B to B	0.097
TKBF8	2UNP12 F to F	0.663	IPE27	0.553	2IPE14	0.425	2IPE18	0.829	2UNP16 B to B	0.081

جدول ۳–۳– مقطع و نسبت تنش

:EBF + MRF سيستم -۳-۱۲-۲

جدول ۳-۴- مشخصات هندسي مدل

مدل	$B^{(m)}$	$H^{(m)}$	$e^{(cm)}$
EBF1	4	4	74
EBF2	4	4	128

جدول ۳–۵– مقطع و نسبت تنش

	رابط	تير ر	ستونهاي كناري		ی میانی	ستونها	مهاربند	
مدل EBF	مقطع	نسبت تنش	مقطع	نسبت تنش	مقطع	نسبت تنش	مقطع	نسبت تنش
EBF1	IPE27	0.701	2IPE14	0.331	2IPE18	0.274	2UNP16 B to B	0.920
EBF2	IPE27	0.736	2IPE14	0.233	2IPE18	0.402	2UNP16 B to B	0.758

-۳-۱۲-۳ سیستم CBF + MRF : سیستم

جدول ۳-۶- مشخصات هندسي مدل

مدل	$B^{(m)}$	$H^{(m)}$
CBF1	4	4
CBF2	4	4

جدول ۳–۷- مقطع و نسبت تنش

مدل		تير	ستونهای کناری		ستونهای میانی		مهاربند	
CBF	مقطع	نسبت تنش	مقطع	نسبت تنش	مقطع	نسبت تنش	مقطع	نسبت تنش
CBF1	IPE27	0.890	2IPE14	0.532	2IPE18	0.358	2UNP16 B to B	0.845
CBF2	IPE27	0.887	2IPE14	0.535	2IPE18	0.437	2UNP16 B to B	

۳–۱۳– کنترل مقاطع انتخابی با قسمت دوم آئین نامه AISC : ۳–۱۳–۱– کنترل کمانش موضعی:

کنترل کمانش موضعی برای اعضای زانویی ، بر طبق روابط ۳–۸ و ۳–۹ صورت می گیرد. خلاصه کنترلهای انجام شده در جدول ۳–۸ درج گردیده است.

مقطع	b_t	$\frac{d}{t}$	$1593/\sqrt{F_y}$	Р	P_{y}	P_{P_y}	$3455(1-1.4 \frac{p}{p_y})/\sqrt{F_y}$
2UNP12 F to F	12.22	17.14	32.52	9.70	81.60	0.12	58.79

جدول ۳-۸- کنترل کمانش موضعی

۳-۱۳-۲ کنترل پایداری جانبی اعضای زانویی:

جهت کنترل پایداری جانبی اعضای زانویی از رابطه ۳–۱۲ استفاده می کنیم. نتایج در جدول ۳–۹ خلاصه گردیده است. بر از ۳ می کنیم از این از می از م

مدل	L	L _{cr}	r _y	L_{cr}/r_{y}	$96660/F_y + 25$	$\frac{L_{cr}}{r_{y}} \le 96660/F_{y} + 25$
TKBF1	0.85	0.43	4.21	0.10	65.28	Yes
TKBF2	1.13	0.57	4.21	0.14	65.28	Yes
TKBF3	1.41	0.71	4.21	0.17	65.28	Yes
TKBF4	1.70	0.85	4.21	0.20	65.28	Yes
TKBF5	1.98	0.99	4.21	0.24	65.28	Yes
TKBF6	2.26	1.13	4.21	0.27	65.28	Yes
TKBF7	2.55	1.28	4.21	0.30	65.28	Yes
TKBF8	2.83	1.42	4.21	0.34	65.28	Yes

جدول ۳-۹- کنترل پایداری جانبی

۳-۳- بررسی رفتار استاتیکی خطی سیستمهای EBF ، KBF و CBF و مقایسه آنها با یکدیگر: در این قسمت به بررسی اثر پارامترهای هندسی بر پاسخ استاتیکی قابها و کنترل وضعیت تنشها در سیستمهای مهاربندی جانبی EBF ، KBF و CBF پرداخته و هر سه سیستم فوق با یکدیگر مقایسه می شوند.

مواردی که در این قسمت مورد بررسی قرار خواهد گرفت عبارتند از:

- مقایسه تغییرمکان جانبی مدلها TKBF با مدلهای EBF و CBF و تغییر مکان مجاز آئین نامه ۲۸۰۰
 - مقایسه پریود طبیعی مدلهای فوق با هم و پریود طبیعی آئین نامه ۲۸۰۰
 - بررسی نیرو پذیری المانهای زانویی در قابهای TKBF
 - مقایسه نیروهای داخلی ایجاد شده در تیرهای کف
 - مقایسه نیروهای داخلی ایجاد شده در ستونهای میانی
 - مقایسه نیروهای فشاری ایجاد شده در اعضای قطری سیستمهای مختلف مهاربندی

۳–۱۴–۱ مقایسه تغییرمکان جانبی مدلها:

در جدول ۳–۱۰ به مقایسه تغییر مکان جانبی طبقه بین سیستمهای مختلف مهاربندی و آئین نامه ۲۸۰۰ ایران پرداخته یم. آئین نامه ۲۸۰۰ ایران حداکثر تغییر مکان نسبی طبقه را به 0.03/R بر ابر ارتفاع هر طبقه محدود نموده است. از جدول ۳–۱۰ مشخص است که تغییر مکان جانبی همه سیستمهای مهاربندی ذکر شده از حداکثر تغییر مکان مجاز آئین نامه کمتر می باشد. بنابراین تغییر مکان جانبی همه سیستمهای مورد مطالعه از نظر آئین نامه مورد قبول است. این در حالی است که مقبولیت سیستمهای EBF و CBF قبلاً به اثبات رسیده است.

مدل	تغييرمكان طبقه (mm)	تغييرمكان مجاز (mm)
TKBF1	0.90	17.1
TKBF2	1.16	17.1
TKBF3	1.54	17.1
TKBF4	2.03	17.1
TKBF5	2.60	17.1
TKBF6	3.19	17.1
TKBF7	3.72	17.1
TKBF8	4.13	17.1
EBF1	1.85	17.1
EBF2	4.16	17.1
CBF1	0.62	17.1
CBF2	2.05	17.1

جدول ٣-١٠- تغيير مكان جانبي

با مقایسه تغییرمکان جانبی سیستمهای **TKBF** با یکدیگر ملاحظه می گردد که با افزایش نسبت $\frac{h}{H}$ و $\frac{b}{B}$ از ۱۰/۰ تا ۱۰۵۰ تغییرمکان جانبی طبقه افزایش می یابد. این در حالی است که مقاطع المانها در هر هشت مدل **TKBF** یکسان در نظر گرفته شده است.

در مدلهای EBF مشاهده می گردد که با افزایش مقدار برون محوری تغییرمکان جانبی افزایش مییابد، به عبارت دیگر تغییرمکان جانبی مدل EBF1 واقع در مد برشی از مدل EBF2 واقع در مد خمشی کمتر است. در مدلهای CBF نیز تغییرمکان جانبی مدل CBF1 کمتر از مدل CBF2 میباشد. با مقایسه سیستمهای فوق نتیجه گرفته میشود که تغییرمکان جانبی مدلها بصورت رابطه زیر میباشد: CBF1 < TKBF 4 < CBF2 < TKBF 5 & 6 & 7 & 8 < EBF2

۳–۲۴–۲ مقایسه پریود طبیعی مدلها:

پريود واقعي مدلها كه از برنامه رايانه اي بدست آمده است بصورت جدول ذيل است:

مدل	TKBF1	TKBF2	TKBF3	TKBF4	TKBF5	TKBF6	TKBF7	TKBF8	EBF1	EBF2	CBF1	CBF2
(s) پريود	0.021	0.023	0.026	0.030	0.034	0.037	0.039	0.041	0.031	0.046	0.017	0.027

جدول ۳-۱۱- پريود مدلها

با توجه به جدول مشخص است که زمان تناوب مدل EBF2 بیشترین زمان تناوب بین مدلها مختلف مهاربندی میباشد. زمان تناوب مدلهای TKBF با افزایش نسبت $\frac{h}{H}$ و $\frac{b}{B}$ افزایش مییابد. در مدلهای EBF نیز با افزایش خروج از مرکزیت یریود افزایش مییابد.

با مقایسه زمان تناوب مدلهای TKBF با مدل CBF1 ملاحظه می گردد که زمان تناوب مدلهای TKBF بیشتر از زمان تناوب مدل CBF1 میباشد.

*CBF*1*<TKBF*1&2&3*<CBF*2*<TKBF*4*<EBF*1*<TKBF*5&6&7&8*<EBF*2

۳–۱۴–۳– بررسی نیروپذیری المانهای زانویی در قابهای TKBF :

در جداول ۳–۱۲ تا ۳–۱۴ نیروهای داخلی ایجاد شده در المان زانویی نمونه، از مدلهای مختلف TKBF نشان داده شدهاند.

جدول ۳–۱۲ به مقایسه بیشینه نیروی محوری، عضو زانویی نمونه می پردازد. چنانکه از جدول مشهود است، نیروی محوری در عضو زانویی با افزایش نسبت $rac{h}{H}$ و $rac{b}{B}$ افزایش می یابد. درصد افزایش نیروی محوری از مدل TKBF1 تا مدل TKBF8 حدود ۹۱٪ می باشد.

مدل	TKBF1	TKBF2	TKBF3	TKBF4	TKBF5	TKBF6	TKBF7	TKBF8
$P^{(ton)}$	1.93	1.97	2.11	2.33	2.61	2.95	3.31	3.68

جدول ۳-۱۲- نیروی محوری زانویی

 $rac{h}{H}$ جدول ۳–۱۳ به مقایسه بیشینه لنگر خمشی عضو زانویی نمونه می پردازد. از جدول مشهود است که با افزایش نسبت $rac{h}{H}$ و $rac{b}{B}$ از مقدار ۲/۱۵ تا ۲/۱۵ ، مقدار لنگر خمشی حدود ۹۷٪ نسبت به مدل TKBF1 افزایش می یابد.

مدل	TKBF1	TKBF2	TKBF3	TKBF4	TKBF5	TKBF6	TKBF7	TKBF8
$M^{(ton-m)}$	0.61	0.79	0.94	1.07	1.16	1.20	1.20	1.18

جدول ۳-۱۳- لنگر خمشي زانويي

با مقایسه جداول ۳–۱۲ و ۳–۱۳ با یکدیگر ملاحظه می شود که افزایش نیروی محوری در عضو زانویی، متناسب با افزایش لنگر خمشی در عضو زانویی می باشد. جدول ۳–۱۴ به مقایسه بیشینه نیروی برشی ایجاد شده در عضو زانویی نمونه می پردازد. از جدول مشهود است که با افزایش نسبت $\frac{h}{H}$ و $\frac{b}{B}$ نیروی برشی در عضو زانویی کاهش می یابد.

مدل	TKBF1	TKBF2	TKBF3	TKBF4	TKBF5	TKBF6	TKBF7	TKBF8
$V^{(ton)}$	2.73	2.67	2.58	2.46	2.30	2.11	1.88	1.64

جدول ۳–۱۴ نیروی برشی زانویی

۳-۱۴-۴ بررسی نیروهای داخلی ایجاد شده در تیر کف:

جدول ۳–۱۵ به مقایسه بیشینه لنگرهای ایجاد شده در تیرهای کف نمونه می پردازد. چنانکه از جدول مشهود است، لنگرهای ایجاد شده در مدلهای EBF نسبت به مدلهای CBF و TKBF بزرگترند. لنگرهای خمشی در تیر طبقه مدلهای TKBF با افزایش نسبت $\frac{h}{H}$ و $\frac{b}{B}$ افزایش می یابند، به عبارت دیگر در بین مدلهای TKBF بیشترین مقدار لنگر مربوط به تیر طبقه متعلق به مدل TKBF8 و کمترین مقدار نیز به مدل TKBF1 اختصاص دارد.

جدول ۳–۱۵– لنگر خمشی تیرکف

مدل	TKBF1	TKBF2	TKBF3	TKBF4	TKBF5	TKBF6	TKBF7	TKBF8	EBF1	EBF2	CBF1	CBF2
M ^{(ton)-m}	0.40	0.48	0.49	0.57	0.79	1.05	1.32	1.58	1.77	2.73	0.03	0.14

با مقایسه سیستمهای مختلف مهاربندی نتیجه گرفته میشود که بیشینه لنگر خمشی تیر طبقه در مدلها بصورت زیر است. CBF182 < TKBF1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 < EBF1 & 2 جدول ۳–۱۶ به مقایسه بیشینه نیروهای برشی در تیر نمونه تحت بار جانبی بین سیستمهای مختلف مهاربندی می پردازد. چنانکه از جدول مشهود است، نیروهای برشی ایجاد شده در مدلهای CBF کمتر از مدلهای FBF و TKBF می باشد. نیروهای برشی ایجاد شده در تیرکف مدلهای TKBF با افزایش نسبت $\frac{h}{H}$ و $\frac{b}{8}$ تا ۳/۰ کاهش و بعد از آن افزایش می یابد. همچنین نیروهای برشی در مدلهای FBF با افزایش و کاهش یافتهاند.

```
جدول ۳-۱۶- نیروی برشی تیر کف
```

مدل	TKBF1	TKBF2	TKBF3	TKBF4	TKBF5	TKBF6	TKBF7	TKBF8	EBF1	EBF2	CBF1	CBF2
$V^{(ton)}$	0.62	0.60	0.51	0.36	0.40	0.57	0.78	1.02	4.14	4.08	0	0.06

با مقایسه سیستمهای مختلف مهاربندی نتیجه گرفته میشود که بیشینه نیروی برشی تیر کف درمدلها بصورت زیر

مىباشد.

CBF1&2<TKBF1&2&3&4&5&6&7&8<EBF1&2

جداول ۳–۱۷ تا ۳–۱۹ به مقایسه بیشینه نیروهای داخلی ایجاد شده در ستون میانی نمونه تحت بار جانبی، بین سیستمهای مختلف مهاربندی می پردازد. از جدول ۳–۱۷ مشهود است که سیستمهای EBF باعث ایجاد بیشترین نیروی محوری روی ستون میانی می شوند. در سیستمهای TKBF با افزایش نسبت $\frac{h}{H}$ و $\frac{d}{B}$ از مقدار نیروی محوری ستون کاسته می شود. در مدلهای EBF با افزایش e مقدار نیروی محوری سیر صعودی دارد. در سیتسمهای CBF ، نیز نیروی محوری وارده بر مدل با مهاربند لاغرتر نسبت به مدل با مهاربند قویتر کمتر است.

مدل	TKBF1	TKBF2	TKBF3	TKBF4	TKBF5	TKBF6	TKBF7	TKBF8	EBF1	EBF2	CBF1	CBF2
$P^{(ton)}$	3.82	3.77	3.69	3.59	3.47	3.32	3.17	3.04	4.65	4.79	3.89	3.70

بانى	به ز	ستوز	محورى	'- نیروی	ر ۳−۷۱	جدوا
------	------	------	-------	----------	--------	------

با مقایسه سیستمهای مختلف نتیجه گرفته میشود که بیشینه نیروی محوری ستون میانی در مدلها بصورت زیر میباشد.

CBF2 < TKBF1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 < CBF1 < EBF1 & 2 جدول ۳–۱۸ به بیشینه لنگر خمشی ایجاد شده در ستون میانی نمونه تحت بار جانبی می پردازد. در مدلهای TKBF با افزایش نسبت $\frac{h}{H}$ و $\frac{b}{B}$ لنگر خمشی ستون سیر صعودی دارد در حالیکه نیروی محوری ستون سیر نزولی داشته است. در مدلهای EBF با افزایش خروج از مرکزیت مقدار لنگر خمشی در ستون افزایش می یابد. در مدلهای CBF1 لنگر خمشی وارده بر ستون مدل CBF2 از مدل CBF1 بیشتر می باشد.

•1	•	÷.	6.1	× ۲	1
مياني	سوں	حمسي	- ىحر	1/-1	جدوں

مدل	TKBF1	TKBF2	TKBF3	TKBF4	TKBF5	TKBF6	TKBF7	TKBF8	EBF1	EBF2	CBF1	CBF2
$M^{(ton-m)}$	0.28	0.36	0.49	0.66	0.89	1.15	1.44	1.71	0.74	1.32	0.12	0.38

بنابراین با مقایسه سیستمهای مختلف نتیجه گرفته میشود که بیشینه لنگر خمشی ستون میانی در مدلها بصورت زیر میباشد.

CBF1 < TKBF2 < CBF2 < TKBF3 & 4 < EBF1 < TKBF5 & 6 < EBF2 < TKBF7 & 8 جدول ۳–۱۹ به مقایسه بیشینه نیروهای برشی ایجاد شده در پای ستون میانی مدلهای مختلف مهاربندی تحت بار جانبی

مى پردازد.

EBF در مدلهای TKBF با افزایش نسبت $\frac{h}{H}$ و $\frac{b}{B}$ نیروی برشی در ستون میانی افزایش مییابد. این امر در مدلهای tKBF نیز با افزایش مقدار خروج از مرکزیت، صادق است. در مدلهای CBF ، با لاغر شدن عضو قطری نیروی برشی ستون افزایش مییابد. مییابد.

مدل	TKBF1	TKBF2	TKBF3	TKBF4	TKBF5	TKBF6	TKBF7	TKBF8	EBF1	EBF2	CBF1	CBF2
V ^(ton)	0.15	0.22	0.32	0.47	0.65	0.89	1.17	1.49	0.32	0.60	0.06	0.19

جدول ۳-۱۹ - نیروی برشی پای ستون میانی

با مقایسه سیستمهای مختلف نتیجه گرفته میشود که بیشینه نیروی برشی در ستون میانی در مدلهای مختلف بصورت زیر است:

CBF1&2<TKBF1&2&3<EBF1<TKBF4<EBF2<TKBF5&6&7&8

۳-۱۴-۵- بررسی نیروهای فشاری در اعضای قطری:

جدول ۳–۲۰ به مقایسه بیشینه نیروی محوری فشاری عضو قطری بین سیستمهای مختلف مهاربندی تحت بار جانبی می پردازد.

چنانکه از جدول مشهود است، نیروهای فشاری ایجاد شده در مدلهای EBF از مدلهای TKBF و CBF بیشتر می باشند. در مدلهای TKBF با افزایش نسبت $\frac{h}{H}$ و $\frac{d}{B}$ از مقدار نیروی فشاری وارده بر مهاربندیها کاسته می شود. این امر بیانگر این است که در مدلهای TKBF می توان از مقاطع لاغر تری برای مهاربندی استفاده نمود. ولی در سیستمهای CBF ، EBF این ام مقاطع با ضریب لاغری کمتری مورد نیاز می باشد. نیروهای محوری فشاری در اعضای قطری مدلهای FBF ، با افزایش خروج از مرکزیت افزایش می باند. این امر در مدلهای CBF نیز صادق می باشد. یعنی مدل با مهاربندی ضعیف تر، نیروی

جدول ۳-۲۰- نیروی فشاری اعضای قطری

مدل	TKBF1	TKBF2	TKBF3	TKBF4	TKBF5	TKBF6	TKBF7	TKBF8	EBF1	EBF2	CBF1	CBF2
$P^{(ton)}$	5.44	5.32	5.15	4.91	4.60	4.22	3.78	3.29	5.86	6.06	5.59	5.33

با مقایسه سیستمهای مختلف مهاربندی نتیجه گرفته میشود که بیشینه نیروهای فشاری اعضای مهاربندی در مدلهای مختلف به صورت زیر است.

TKBF2&3&4&5&6&7&8<CBF2<TKBF1<CBF1<EBF1&2

۳–۱۵– بررسی اثر یارامترهای هندسی قاب روی سختی سیستمهای KBF :

همانطور که میدانیم از مهمترین وظایف هر سازه دارا بودن سختی جانبی کافی میباشد، بطوریکه سازه بتواند بارهای جانبی وارده را تحمل کند. در قابهای مهاربندی شده سختی جانبی عمدتاً توسط اعضای مهاربندی تامین میشود. بدین ترتیب جهت افزایش سختی جانبی قاب مهاربندی شده میبایست شکل هندسی و مشخصات مقاطع اعضای مهاری بطور مناسبی انتخاب شده باشند. با توجه به این اصل، در مهاربندهای KBF نیز باید شکل هندسی مناسب جهت حصول حداکثر سختی انتخاب شود.

از طرف دیگر، چون شکل پذیری در ساختمانهای مقاوم در مقابل زلزله دارای اهمیت است، بنابراین ایجاد شکل پذیری در سازه لازم به نظر میرسد. برای این منظور باید ارتباطی بین سختی و شکل پذیری قایل شد. مشخصات هندسی سازه باید طوری انتخاب شود که سازه قادر به تامین دو پارامتر سختی و شکل پذیری باشد.

پیشتر گفته شد که شکل هندسی قابها KBF به پارامترهای طول دهانه (B) ، ارتفاع قاب (H) و پارامترهای موقعیت عضو زانویی، یعنی $rac{h}{H}$ و $rac{b}{B}$ بستگی دارد. پارامترهای مربوط به طول و ارتفاع با توجه به محدودیتهای معماری و اجرایی در

فراحی ساختمانها، حدود منخصی دارند.
$$\frac{h}{H}$$
 و $\frac{h}{8}$ پارامترهای با اهمیتی هستند که با توجه به $\frac{H}{8}$ های مختلف جهت
می پاشد:
الف – تعیین مدل KBF مورد استفاده
ب – تخصیص نسبتهای لحاظی ویژه جهت مشخصات مقاطع
ب – تغییر مدل کامپیوتری KBF مورد استفاده
ب – تا تغییر پارامترهای $\frac{h}{B}$ و $\frac{h}{H}$ نسبت به هم و برای نسبتهای (5.1, 1.25, 1.1.25, 1.5) = $\frac{H}{8}$ مقدار تغییر مکان
ب – تهیه مدل کامپیوتری به دست می آید.
ب – با تغییر پارامترهای $\frac{h}{B}$ و $\frac{h}{H}$ نسبت به هم و برای نسبتهای (7.1, 1.25, 1.1.25, 1.5) = $\frac{H}{8}$ مقدار تغییر مکان
ب – تهیه مدل کامپیوتری به دست می آید.
بازی طبقه از تحلیل کامپیوتری به دست می آید.
(۱۹–۲)
ک – با توجه به رابطه ۲–۱۴ سختی جانیی ارتجاعی سیستمهای مختلف مهاربندی تعیین می گردد.
بر – (۱۹–۲)
ک در آن:
۲ – بعد از تعیین ۸، نسبت آ $\frac{h}{2}$ و $\frac{h}{2}$ تعیین می گردد.
بعدی و خطی قرار می گیرد. (انتکال ۲ ۲ ۲ و ۲ ۲) ما تعیین می گردد.
ه – منحنی های هم سختی می بوان به مای موثر، یعنی $\frac{h}{H}$ و $\frac{d}{2}$ توسط نرم افزار استاده و هماند پلاسیون دو
می گردد.
ه – منابع حاصله با توجه به پارامترهای موثر، یعنی $\frac{h}{H}$ و $\frac{d}{2}$ توسط نرم افزار استاده و هماند پلاسیون دو
می گردد.
ه – منحنی های هم سختی مربوط به هر قاب توسط نرم افزار rature تعیین شده و هماند پلانهای توبو گرانی ترسیم
که در در رسی های هم سختی مربوط به هر قاب توسط نرم افزار surfer تعیین شده و هماند پلانهای توبو گرانی ترسیم
فرمیاتی که در بررسی های هم سختی می توان بهترین محدوده مربوط به پارامترهای قربو گرانی ترسیم
فرمیاتی که در بررسی های هم سختی می توان بهترین محدوده مربوط به پارامترهای توبو گرانی ترسیم
فرمیاتی که در بررسی های هوی انجام گرفته به شرح ذیل است:
د – با توجه به منحنی های هم سختی می توان بهترین محدوده مربوط به پارامترهای قربو گرانی توبه
فرمیاتی که در بررسی های هریند به زانویی به ستون و تیر از نوع گیردار می انشد.
ب – اتصال مهاردند به زانویی به ستون و تیر از نوع گیرهان می گرد.
ب – اتصال مهاردند به زانویی و بیان است (معنام فرق می گرد و این تر است است – اتصال مهاردند به زانوی و بیان فرستون منصلی فرض می گرد.

TKBF در این قسمت اثر $\frac{h}{H}$ و $\frac{b}{B}$ بر سختی ارتجاعی سیستمهای TKBF در این قسمت اثر پارامترهای هندسی قاب ($\frac{b}{B}$ و $\frac{h}{H}$ و $\frac{H}{B}$) بر سختی ارتجاعی مدلهای TKBF مورد بررسی قرار می گیرد. به این قسمت اثر پارامترهای هندسی قاب ($\frac{b}{B}$ و $\frac{h}{H}$ و $\frac{H}{B}$) بر سختی ارتجاعی مدلهای TKBF مورد بررسی قرار می گیرد. به این منظور شکل ۳–۱۹ را در نظر می گیریم. روند بررسی به این نحو می باشد که مقادیر $\frac{h}{H}$ و $\frac{d}{B}$ از صفر تا یک می گیرد. به این منظور شکل ۳–۱۹ را در نظر می گیریم. روند بررسی به این نحو می باشد که مقادیر $\frac{h}{H}$ و مقر از یک به ازای $\frac{H}{B}$ های مختلف تغییر داده می شود. مقادیر مشخص و ثابتی به مقاطع اعضای قاب نسبت داده می شود و مدل تحلیلی برنامه ABT تهیه می گردد. سازه مورد نظر تحت بار جانبی واحد مورد آنالیز قرار گرفته و تغییرمکان جانبی سازه از خروجی برنامه به دست می آید. با تقسیم بار واحد بر تغییرمکان جانبی، سختی نرمال شده برنامه به دست می آید. با تقسیم بار مقدار $\frac{1}{H^3}$ به دست می آید. روال بقیه کارها همانند قسمت قبل می باشد.



تکل ۳-۹۱-نیونه قاب TKBF ببردسی توام $\frac{h}{H}e$ مزایای مختلفی به شرح ذیل دارد: الف – زاویه عضو زانویی با تیر، ستون و مهاربند بطور خود کار در تحلیلها وارد می گردد. ب – با تغییر $\frac{h}{H}e$ $\frac{d}{g}$ چندین حالت دیگر مهاربندی نیز مورد بررسی قرار می گیرد. این امر محدوده عملکرد سیستم TKBF نسبت به دیگر سیستمهای سازهای را مشخص می نماید. حالات مزبور عبارتند از: • به ازای 0 = $\frac{h}{H}e$ و 0 = $\frac{d}{a}$ ، قاب TKBF به قاب TCBF تبدیل می شود (شکل ۳-۲۰). • به ازای 0 = $\frac{h}{H}e$ و 0 < $\frac{d}{d}$ - (1 مقاص می نماید. حالات مزبور عبارتند از: • به ازای 0 = $\frac{h}{H}e$ از 0 مقاص تبدیل می شود (شکل ۳-۲۰). • به ازای 0 = $\frac{h}{H}e$ از 0 مقاص TKBF به قاب TKBF به قاب TKBF تبدیل می شود (شکل ۳-۲۰). • به ازای 0 = $\frac{h}{H}e$ از 0 مقاص TKBF به قاب TKBF به قاب ۲۰۰۵ تبدیل می شود (شکل ۳-۲۰). • به ازای 0 = $\frac{h}{H}e$ از 0 مقاص TKBF به قاب TKBF به قاب TKBF تبدیل می شود (شکل ۳-۲۰). • به ازای 0 = $\frac{h}{H}e$ از 0 مقاص TKBF به قاب TKBF به قاب TKBF تبدیل می شود (شکل ۳-۲۰). • به ازای 0 = $\frac{h}{H}e$ از 0 مقاص TKBF به قاب TKBF به قاب ۲۰۰۹. • به ازای 10 = $\frac{h}{H}e$ از 0 مقاص TKBF به قاب TKBF به قاب ۲۰۹۳. • به ازای 10 = $\frac{h}{H}e$ از 0 = $\frac{d}{a}$, قاب TKBF به قاب ۲۰۹۳. • به ازای 10 = $\frac{h}{H}e$ از 0 = $\frac{d}{a}$, قاب TKBF به قاب ۲۰۹۳. • به ازای 10 = $\frac{h}{H}e$ از 0 = $\frac{d}{a}$, قاب TKBF به قاب تبدیل می شود (شکل ۳-۲۲). • به ازای 11 = $\frac{h}{H}e$ از 0 = $\frac{d}{a}$, قاب TKBF به قاب TKBF تبدیل می شود (شکل ۳-۲۲). • به ازای 10 = $\frac{h}{H}e$ از 0 = $\frac{d}{a}$ مقاب TKBF به قاب TKBF تبدیل می شود (شکل ۳-۲۲).







مدل	$\frac{h}{H}$	$\frac{b}{p}$	$\Delta^{(mm)}$	К	$K/\Sigma E I_c/H^3$
	Ĥ	B	0.0.61	16.00	
1	0	0.0	0.061	16.39	484.55
2	0	0.2	0.288	3.47	102.59
3	0	0.4	0.986	1.01	29.86
4	0	0.6	1.889	0.53	15.67
5	0	0.8	2.668	0.37	10.94
6	0	1.0	3.319	0.30	8.87
7	0.2	0.0	0.281	3.56	105.25
8	0.2	0.2	0.152	6.58	194.53
9	0.2	0.4	0.281	3.56	105.25
10	0.2	0.6	0.377	2.65	78.34
11	0.2	0.8	0.452	2.21	65.34
12	0.2	1.0	0.520	1.92	56.76
13	0.4	0.0	0.887	1.13	33.41
14	0.4	0.2	0.230	4.35	128.60
15	0.4	0.4	0.497	2.01	59.42
16	0.4	0.6	0.652	1.53	45.23
17	0.4	0.8	0.747	1.34	39.62
18	0.4	1.0	0.887	1.13	33.41
19	0.6	0.0	1.752	0.57	16.85
20	0.6	0.2	0.276	3.62	107.02
21	0.6	0.4	0.572	1.75	51.74
22	0.6	0.6	0.610	1.64	48.48
23	0.6	0.8	0.533	1.88	55.58
24	0.6	1.0	0.567	1.76	52.03
25	0.8	0.0	2.753	0.36	10.64
26	0.8	0.2	0.322	3.11	91.94
27	0.8	0.4	0.644	1.55	45.82
28	0.8	0.6	0.562	1.78	52.62
29	0.8	0.8	0.306	3.27	96.67
30	0.8	1.0	0.197	5.08	150.18
31	1.0	0.0	3.319	0.30	8.87
32	1.0	0.2	0.360	2.78	82.19
33	1.0	0.4	0.765	1.31	38.73
34	1.0	0.6	0.654	1.53	45.23
35	1.0	0.8	0.287	3.48	102.88
36	1.0	1.0	0.084	11.90	351.81

 $rac{H}{B}=0.5$ جدول ۲۵–۲۱ سختی نرمال شده مدلها برای نسبت


مدل	h	b	$\Delta^{(mm)}$	K	<i>K</i> /
	\overline{H}	\overline{B}			$\sum EI_C / H^3$
1	0.0	0.0	0.063	15.87	469.18
2	0.0	0.2	0.254	3.94	116.48
3	0.0	0.4	0.811	1.23	36.36
4	0.0	0.6	1.586	0.63	18.63
5	0.0	0.8	2.326	0.43	12.71
6	0.0	1.0	3.100	0.32	9.46
7	0.2	0.0	0.248	4.03	119.14
8	0.2	0.2	0.138	7.25	214.34
9	0.2	0.4	0.230	4.35	128.60
10	0.2	0.6	0.300	3.33	98.45
11	0.2	0.8	0.355	2.82	83.37
12	0.2	1.0	0.403	2.48	73.32
13	0.4	0.0	0.800	1.25	36.95
14	0.4	0.2	0.204	4.90	144.86
15	0.4	0.4	0.408	2.45	72.43
16	0.4	0.6	0.535	1.87	55.28
17	0.4	0.8	0.625	1.60	47.30
18	0.4	1.0	0.741	1.35	39.91
19	0.6	0.0	1.604	0.62	18.33
20	0.6	0.2	0.248	4.03	119.14
21	0.6	0.4	0.479	2.09	61.79
22	0.6	0.6	0.517	1.93	57.06
23	0.6	0.8	0.474	2.11	62.38
24	0.6	1.0	0.510	1.96	57.95
25	0.8	0.0	2.529	0.40	11.83
26	0.8	0.2	0.287	3.48	102.88
27	0.8	0.4	0.541	1.85	54.69
28	0.8	0.6	0.471	2.12	62.68
29	0.8	0.8	0.273	3.66	108.20
30	0.8	1.0	0.186	5.38	159.05
31	1.0	0.0	3.100	0.32	9.46
32	1.0	0.2	0.329	3.04	89.87
33	1.0	0.4	0.660	1.52	44.94
34	1.0	0.6	0.553	1.81	53.51
35	1.0	0.8	0.254	3.94	116.48
36	1.0	1.0	0.084	11.90	351.81

$$\frac{H}{B} = 0.75$$
 جدول ۳–۲۲ سختی نرمال شده مدلها برای نسبت



مدل	$\frac{h}{H}$	$\frac{b}{B}$	$\Delta^{(mm)}$	K	$K/\sum EI_C/H^3$
1	0.0	0.0	0.076	13.16	389.06
2	0.0	0.2	0.252	3.97	117.37
3	0.0	0.4	0.736	1.36	40.21
4	0.0	0.6	1.428	0.70	20.69
5	0.0	0.8	2.160	0.46	13.60
6	0.0	1.0	2.986	0.33	9.76
7	0.2	0.0	0.237	4.22	124.76
8	0.2	0.2	0.144	6.94	205.17
9	0.2	0.4	0.218	4.59	135.70
10	0.2	0.6	0.274	3.65	107.91
11	0.2	0.8	0.316	3.16	93.42
12	0.2	1.0	0.353	2.83	83.67
13	0.4	0.0	0.759	1.32	39.02
14	0.4	0.2	0.206	4.85	143.39
15	0.4	0.4	0.379	2.64	78.05
16	0.4	0.6	0.488	2.05	60.61
17	0.4	0.8	0.566	1.77	52.33
18	0.4	1.0	0.659	1.52	44.94
19	0.6	0.0	1.532	0.65	19.22
20	0.6	0.2	0.286	3.50	103.47
21	0.6	0.4	0.451	2.22	65.63
22	0.6	0.6	0.485	2.06	60.90
23	0.6	0.8	0.455	2.20	65.04
24	0.6	1.0	0.482	2.07	61.20
25	0.8	0.0	2.415	0.41	12.12
26	0.8	0.2	0.285	3.51	103.77
27	0.8	0.4	0.511	1.96	57.95
28	0.8	0.6	0.443	2.26	66.81
29	0.8	0.8	0.270	3.70	109.39
30	0.8	1.0	0.190	5.26	155.51
31	1.0	0.0	2.986	0.33	9.76
32	1.0	0.2	0.323	3.10	91.65
33	1.0	0.4	0.623	1.61	47.60
34	1.0	0.6	0.519	1.93	57.06
35	1.0	0.8	0.252	3.97	117.37
36	1.0	1.0	0.099	10.10	298.60

$$\frac{H}{B} = 1$$
 جدول ۳–۲۲ سختی نرمال شده مدلها برای نسبت



مدل	$\frac{h}{H}$	$\frac{b}{B}$	$\Delta^{(mm)}$	K	$\sum_{k=1}^{K} EI_c / H^3$
1	0.0	0.0	0.095	10.53	311.31
2	0.0	0.2	0.270	3.70	109.39
3	0.0	0.4	0.711	1.41	41.69
4	0.0	0.6	1.352	0.74	21.88
5	0.0	0.8	2.084	0.48	14.19
6	0.0	1.0	2.918	0.34	10.05
7	0.2	0.0	0.237	4.22	124.76
8	0.2	0.2	0.155	6.45	190.69
9	0.2	0.4	0.218	4.59	135.70
10	0.2	0.6	0.264	3.79	112.05
11	0.2	0.8	0.301	3.32	98.15
12	0.2	1.0	0.332	3.01	88.99
13	0.4	0.0	0.739	1.35	39.91
14	0.4	0.2	0.213	4.69	138.65
15	0.4	0.4	0.366	2.73	80.71
16	0.4	0.6	0.461	2.17	64.15
17	0.4	0.8	0.531	1.88	55.58
18	0.4	1.0	0.611	1.64	48.48
19	0.6	0.0	1.491	0.67	19.81
20	0.6	0.2	0.252	3.97	117.37
21	0.6	0.4	0.438	2.28	67.41
22	0.6	0.6	0.468	2.14	63.27
23	0.6	0.8	0.444	2.25	66.52
24	0.6	1.0	0.469	2.13	62.97
25	0.8	0.0	2.347	0.43	12.71
26	0.8	0.2	0.288	3.47	102.59
27	0.8	0.4	0.497	2.02	59.42
28	0.8	0.6	0.431	2.32	68.59
29	0.8	0.8	0.275	3.64	107.61
30	0.8	1.0	0.201	4.98	147.23
31	1.0	0.0	2.918	0.34	10.05
32	1.0	0.2	0.328	3.05	90.17
33	1.0	0.4	0.614	1.63	48.19
34	1.0	0.6	0.513	1.95	57.65
35	1.0	0.8	0.267	3.75	110.86
36	1.0	1.0	0.122	8.20	242.42

 $\frac{H}{B}$ = 1.25 سختی نرمال شده مدلها برای نسبت + ۲۴- سختی نرمال



مدل	$\frac{h}{H}$	$\frac{b}{B}$	$\Delta^{(mm)}$	K	$\sum_{c}^{K} EI_{c}/H^{3}$
1	0.0	0.0	0.119	8.40	248.34
2	0.0	0.2	0.301	3.32	98.15
3	0.0	0.4	0.718	1.39	41.09
4	0.0	0.6	1.326	0.75	22.17
5	0.0	0.8	2.064	0.48	14.19
6	0.0	1.0	2.875	0.35	10.35
7	0.2	0.0	0.243	4.12	121.80
8	0.2	0.2	0.175	5.71	168.81
9	0.2	0.4	0.231	4.33	128.01
10	0.2	0.6	0.271	3.69	109.09
11	0.2	0.8	0.301	3.32	98.15
12	0.2	1.0	0.327	3.06	90.47
13	0.4	0.0	0.729	1.37	40.50
14	0.4	0.2	0.229	4.37	129.19
15	0.4	0.4	0.370	2.70	79.82
16	0.4	0.6	0.455	2.20	65.04
17	0.4	0.8	0.517	1.93	57.06
18	0.4	1.0	0.584	1.71	50.55
19	0.6	0.0	0.729	1.37	40.50
20	0.6	0.2	0.267	3.75	110.86
21	0.6	0.4	0.442	2.26	66.81
22	0.6	0.6	0.470	2.13	62.97
23	0.6	0.8	0.448	2.23	65.93
24	0.6	1.0	0.466	2.15	63.56
25	0.8	0.0	2.305	0.43	12.71
26	0.8	0.2	0.302	3.31	97.86
27	0.8	0.4	0.504	1.98	58.54
28	0.8	0.6	0.440	2.27	67.11
29	0.8	0.8	0.292	3.42	101.11
30	0.8	1.0	0.218	4.59	135.70
31	1.0	0.0	2.875	0.35	10.35
32	1.0	0.2	0.340	2.94	86.92
33	1.0	0.4	0.622	1.61	47.60
34	1.0	0.6	0.525	1.90	56.17
35	1.0	0.8	0.292	3.42	101.11
36	1.0	1.0	0.150	6.67	197.19

$$rac{H}{B} = 1.5$$
 جدول ۳–۲۵– سختی نرمال شده مدلها برای نسبت





همانطوری که ملاحظه می گردد با بررسی توام $\frac{h}{H}$ و $\frac{b}{B}$ در حالت کلی چندین نوع دیگر سیستم مهاربندی در تحلیلها وارد شده است. بدین ترتیب موقعیت قابهای TKBF نسبت به قابهای EBF روی تیر، EBF روی ستون، MRF ، CBF و λ شکل مشخص می شود. نتایج بررسی برای قابهای TKBF در اشکال ۳–۲۶ الی ۳–۳۵ نشان داده شده است. با توجه به اشکال ملاحظه می شود زمانیکه $0 = \frac{h}{H} = \frac{h}{B}$ است، سیستم مورد نظر بیشترین سختی ممکن را دارد، این بیشینه سختی به قاب CBF اختصاص دارد.

$$\begin{split} \mathbf{EBF} & = 0 \quad , \quad 0 < \frac{h}{H} < 0 \\ e = 0 \quad , \quad 0 < \frac{h}{H} < 0 \\ e = 0 \\$$

وقتی که $1 = \frac{h}{H} = \frac{h}{B}$ میباشد، سختی جانبی ناشی از سیستم قابل توجه است. این امر به دلیل عمل نمودن عضو زانویی به عنوان عضو قطری در سیستم بوده که به عضو مهاربندی در امتداد محور قاب متصل شده است. از این نوع مهاربندی در کارهای ساختمانی استفاده میشود.

منحنیهای هم سختی بهترین محدوده جهت سیستمهای TKBF را نشان میدهند که در آن سختی و شکل هندسی توام لحاظ شدهاند. به این منظور اشکال ۳–۲۶ الی ۳–۳۵ را به چندین ناحیه همانند اشکال ۳–۳۶ الی ۳–۴۰ تقسیم می کنیم. ناحیه A2 به دلایل زیر بهترین محدوده برای قاب TKBF میباشد.

الف – سختی قابها TKBF در این ناحیه از سختی قابهای CBF کمتر بوده و هم سطح قابهای EBF میباشد، چرا که قابهای EBF سختی و شکلپذیری خوبی دارند.

ب – ناحیه A1 به علت موقعیت هندسی نامناسب عضو زانویی (نامتقارن بودن بیش از حد بازوهای عضو زانویی نسبت به اتصال مهاربند – زانویی) قابل استفاده نیستند.

پ – ناحیه A3 با این که سختی خوبی دارد ولی به دلیل اینکه طول عضو زانویی در این محدوده خیلی زیاد میباشد و این موضوع جهت یک عضو خمشی مناسب نیست، محدوده فوق نیز قابل قبول نمیباشد.

ت – ناحیه A4 به دلیل سختی خیلی کم قابل قبول نیست.

ث – ناحیه A5 با این که سختی خوبی دارد ولی به دلایل اجرایی مورد قبول نیست.

با مقایسه مقادیر سختی ملاحظه می گردد با کاهش $\frac{H}{B}$ ، سختی جانبی قاب افزایش مییابد. این امر با توجه به رابطه عمومی سختی قابل توجیه است.





شکل ۳-۳۷- ناحیه بندی منحنی هم سختی 17.5 = H B = 0.75 شکل ۳-۳۷- ناحیه بندی منحنی هم سختی







TKBF شکل ۳–۳۹- ناحیه بندی منحنی هم سختی $\frac{H}{B} = 1.25$ قاب



TKBF شکل H = 1.5 قاب H = 1.5 شکل ۳-۴۰- ناحیه بندی منحنی هم سختی

$$-1-1-- - - معادلات تعادل دینامیکی:اگر یک سیستم یک درجه آزادی تحت اثر یک نیروی تابع زمان ($F(t)$ قرار گیرد، معادله تعادل ارتعاشی آن به شکل
معادله ۳–۱۵ خواهد بود[10] .
 $F_I + F_D + F_S = F(t)$
که در آن:
 F_I : نیروی اینرسی حاصل از شتاب$$

$$F_s$$
: نیروی حاصل از سختی قاب در مقابل حرکت افقی
 F_D : نیروی استهلاک
 $F(t)$: نیروی خارجی وارده بر سازه
الذا:
 $m\ddot{u} + c\dot{u} + ku = F(t)$
(۱۶–۳)
هنگامی که سازه تحت حرکت شتاب زمین \ddot{U}_s باشد، F_1 را می توان چنین نوشت:

$$F_{I} = m(\ddot{U} + \ddot{U}_{g})$$

$$(1V-T)$$

$$i = m\ddot{U}$$

$$m\ddot{u} + c\dot{u} + ku = -m\ddot{U}$$

$$(1V-T)$$

[m] ، [c] و [ü(t)] و [ü(t)] و [ü(t)] و سختی سازه بوده و [ü(t)] و [u(t)] و [u(t)] و [u(t)] به ترتیب بردارهای شتاب، سرعت، تغییرمکان و [F(t)] بردار نیروهای دینامیکی است که به سازه وارد می شود. در صورتیکه نیروهای دینامیکی ناشی از حرکت زمین باشد، خواهیم داشت: [M][ü(t)]+[c][u(t)]+[k][u(t)]=[M]ü_g(t) (۲۰-۳)

در رابطه (۳–۲۰) (*ii_g*(*t*) ، شتاب حرکت زمین است. در حالیکه پاسخ سازه در محدوده مورد نظر باشد با توجه به اینکه سختی و میرایی سیستم در کل زمان اثر بار دینامیکی ثابت میماند، با انتگرال گیری از معادله فوق پاسخ سازه بدست می آید. در این حالت در فواصل زمانی حتی الامکان کو تاه معادله فوق با استفاده از انتگرال دو هامل انتگرال گیری شده و پاسخ خطی سازه در پایان فاصله زمانی به دست می آید. این پاسخ به عنوان شرایط اولیه برای فاصله زمانی بعدی منظور شده و انتگرال گیری در فاصله زمانی بعدی انجام می شود. ثابتهای انتگرال گیری از همان شرایط اولیه پاسخ سازه در انتهای فاصله زمانی قبلی، بدست می آیند. انتگرال گیری بدین تر تیب تا پایان زمان مورد نظر ادامه می یابد [۱۵].

۳-۱۶-۲ - مشخصات دینامیکی قابهای مورد مطالعه:
مشخصات کلی قابهای مورد مطالعه عبارتند از:
تحلیل دو بعدی در نظر گرفته می شود.
قابهای مورد مطالعه همان قابهای معرفی شده در ابتدای فصل میباشد.
مقاده ترفیلا دو مه مان قابهای معرفی شده در ابتدای فصل میباشد.

- مقاومت فولاد مصرفی ۲۴۰۰ کیلو گرم بر سانتی متر مربع و مدول الاستیسیته آن ۶ ۲/۱E کیلو گرم بر سانتی متر مربع در نظر گرفته شده است.
 - جرم طبقه بصورت متمر کز در یک گره در نظر گرفته می شود.
 - به منظور کاهش حجم محاسبات کامپیوتری، کفهای قاب صلب در نظر گرفته شدهاند.
 - برای بار گذاری دینامیکی این قابها از شتاب نگاشتهای زلزلههای طبس و ناغان استفاده شده است.
 - میرایی برای قابها ۰/۰۵ در نظر گرفته شده است.

۳-۱۶-۳- شتاب نگاشتهای اعمالی:

بررسی رفتار دینامیکی سازهها، با استفاده از شتاب نگاشتها و یا طیف پاسخ انجام می شود. به دلیل متفاوت بودن شدت، مدت و محتوای فرکانسی زلزلههای مختلف ، اثر آنها در پاسخ دینامیکی سازهها متفاوت می باشد در این میان محتوای فرکانسی زلزله یکی از موارد مهم محسوب می شود . طوریکه اگر فرکانس حاکم زلزله بر فرکانس طبیعی سازه منطبق گردد ، بیشترین اثر تخریبی را خواهد داشت .این پایان نامه سه زلزله زیر برای ارزیابی لرزهای قابهای مورد مطالعه انتخاب شدهاند که عبارتند از :

- زلزله ۱۳۵۷ هـ. ش . طبس ايران با شتاب حداكثر ۹۱۵/۳۹ سانتيمتر بر مجذور ثانيه
- زلزله ۱۳۵۶ هـ. ش. ناغان ايران با شتاب حداكثر ۷۰۹/۴۶ سانتيمتر بر مجذور ثانيه

ابتدا زلزله های فوق به حداکثر شتاب g ۰/۳ مقیاس شده و سپس به سازه اعمال شده اند.ارقام شتابنگاشت اصلاح شده اولیه قبل از مقیاس شدن در جداول ۳–۲۶ و ۳–۲۷ آورده شده است .

زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب
0.00	-11.21	0.02	-9.75	0.04	-9.17	0.06	-11.53
0.08	-13.60	0.10	-10.96	0.12	-14.11	0.14	-20.99
0.16	-7.26	0.18	-6.19	0.20	-11.60	0.22	-1.41
0.24	-11.33	0.26	-16.54	0.28	-15.56	0.30	-10.47
0.32	-3.42	0.34	-19.62	0.36	-9.23	0.38	-15.52
0.40	-8.37	0.42	-7.01	0.44	-15.85	0.46	-11.35
0.48	-11.46	0.50	-16.97	0.52	-18.26	0.54	-16.99
0.56	-10.63	0.58	-4.76	0.60	-9.97	0.62	-10.67
0.64	-8.43	0.66	-8.05	0.68	-8.56	0.70	-24.56
0.72	-20.36	0.74	-11.15	0.76	-1.06	0.78	-16.67
0.80	-18.16	0.82	-15.72	0.84	-14.36	0.86	-9.87
0.88	-14.49	0.90	-15.39	0.92	-15.12	0.94	-29.85
0.96	-20.35	0.98	-2.71	0.00	15.03	1.02	-10.89
1.04	-16.89	1.06	-6.31	1.08	1.23	1.10	-11.84
1.12	-18.63	1.14	-11.58	1.16	-18.76	1.18	-11.23
1.20	-8.40	1.22	-6.95	1.24	-3.24	1.26	-3.07
1.28	-16.82	1.30	-13.11	1.32	-9.70	1.34	-6.78
1.36	-13.96	1.38	-15.94	1.40	-15.38	1.42	-15.20
1.44	-17.68	1.46	-11.91	1.48	-2.81	1.50	-16.37
1.52	-25.71	1.54	-13.67	1.56	-7.81	1.58	-6.85
1.60	-12.86	1.62	-12.79	1.64	-8.89	1.66	-24.41
1.68	-12.86	1.70	1.05	1.72	4.55	1.74	-16.86
1.76	-23.56	1.78	-9.16	1.80	6.12	1.82	-14.71
1.84	4.69	1.86	4.56	1.88	2.48	1.90	-9.42
1.92	-11.80	1.94	-1.04	1.96	-12.84	1.98	-22.58
2.00	-22.71	2.02	-0.37	2.04	-11.48	2.14	-13.38
2.08	7.68	2.10	-6.96	2.12	-23.08	2.22	-5.06
2.16	2.95	2.18	-6.60	2.20	-10.06	2.30	-18.14
2.24	4.40	2.26	-13.10	2.28	-30.69	2.38	-2.86
2.32	17.80	2.34	5.19	2.36	-22.48	2.46	-16.14
2.40	-42.47	2.42	7.92	2.44	-51.17	2.54	-10.88
2.48	-14.74	2.50	-31.16	2.52	-12.75	2.62	-6.90
2.56	14.35	2.58	24.71	2.60	5.74	2.70	-22.06
2.64	-38.28	2.66	-36.85	2.68	27.17	2.78	50.68
2.72	53.78	2.74	14.01	2.76	-26.74	2.86	-68.76
2.80	-32.70	2.82	20.62	2.84	21.96	2.94	1.53
2.88	-13.05	2.90	-16.91	2.92	23.86	3.02	54.13
2.96	33.58	2.98	11.96	3.00	-20.26	3.10	-27.17
3.04	-7.39	3.06	15.42	3.08	25.58	3.18	-9.88
3.12	-35.13	3.14	-48.71	3.16	-28.75	3.26	-4.85
3.20	22.67	3.22	20.46	3.24	-9.31	3.26	-55.85

جدول ٣-٢٦- ارقام شتاب نگاشت اصلاح شده زلزله طبس (واحد بر حسب سانتيمتر بر مجذور ثانيه)

زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب
3.28	-21.46	3.30	-9.25	3.32	18.37	3.34	2.24
3.36	-15.37	3.38	-3.84	3.40	-3.50	3.42	-19.14
3.44	-23.60	3.46	-1.48	3.48	12.11	3.50	4.99
3.52	3.96	3.54	13.14	3.56	-8.30	3.58	-35.72
3.60	12.10	3.62	35.30	3.64	22.11	3.66	8.42
3.68	-16.25	3.70	-29.65	3.72	-43.33	3.74	-3.07
3.76	6.20	3.78	-6.51	3.80	-8.33	3.82	-36.44
3.84	-26.68	3.86	-27.42	3.88	-29.83	3.90	-32.33
3.92	-4.72	3.94	3.95	3.96	-50.74	3.98	53.25
4.00	-56.54	3.02	-60.72	4.04	-29.48	4.06	-0.01
4.08	-11.45	4.10	-13.56	4.12	-29.51	4.14	-17.90
4.16	-5.79	4.18	-20.86	4.20	-36.42	4.22	-48.25
4.24	-65.77	4.26	-89.37	4.28	-57.35	4.30	-24.64
4.32	36.90	4.34	43.51	2.36	45.91	4.38	79.10
4.40	132.41	4.42	162.46	2.44	180.45	4.46	176.27
4.48	171.40	4.50	137.30	4.52	88.09	4.54	116.18
4.56	181.74	4.58	226.02	4.60	206.24	4.62	181.06
4.64	154.22	4.66	131.00	4.68	142.61	4.70	142.55
4.72	143.17	4.74	66.19	4.76	7.37	4.78	-98.06
4.80	-99.79	0.82	-124.48	4.84	-164.77	4.86	-182.10
4.88	-143.81	4.90	-180.56	4.92	-226.74	4.94	-240.15
4.96	-158.11	4.98	-118.84	5.00	-110.70	5.02	-139.58
5.04	-151.71	5.06	-117.55	5.08	87.40	5.10	13.18
5.12	37.14	5.14	49.04	5.16	74.08	5.18	183.00
5.20	241.99	5.22	259.57	5.24	259.21	5.26	199.30
5.28	110.84	5.30	19.73	5.32	-30.77	5.34	-16.42
5.36	15.81	5.38	-16.57	5.40	-44.21	5.42	-81.36
5.44	-57.01	5.46	-107.11	5.48	-163.99	5.50	-249.02
5.52	-243.80	5.54	-208.46	5.56	-122.11	5.58	-121.59
5.60	-92.44	5.62	-81.92	5.64	-113.39	5.66	-138.58
5.68	-169.55	5.70	-124.01	5.72	12.46	5.74	15.92
5.76	36.15	5.78	134.76	5.80	131.54	5.82	95.95
5.84	89.98	5.86	87.84	5.88	203.33	5.90	209.62
5.92	154.12	5.94	154.72	5.96	84.80	5.98	30.86
6.00	123.48	6.02	146.75	6.04	60.63	6.06	-3.02
6.08	-62.94	6.10	-118.35	4.20	-118.72	6.14	-60.14
6.16	-20.89	6.18	<u>-9.6</u> 9	6.28	<u>25.5</u> 4	6.22	48.81
6.24	-37.99	6.26	-40.04	6.36	-2.45	6.30	7.71
6.32	-12.24	6.34	-40.96	6.44	-59.98	6.38	-47.81
6.40	-107.24	6.42	-37.87	6.52	25.22	6.46	79.09
6.48	73.31	6.50	82.74	6.60	36.25	6.54	-14.94
6.56	-33.28	6.58	-2.95	6.68	8.73	6.62	25.91
6.64	68.99	6.66	44.77	6.76	20.45	6.70	47.73
6.72	26.45	0.74	39.51	6.84	-53.29	6.78	-128.62
6.80	-147.74	6.82	-156.56	6.92	-103.38	6.86	-41.27
6.88	-3.40	6.90	38.40	7.00	39.09	6.94	-18.19

زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب
6.96	-65.17	6.98	-98.23	7.08	-120.49	7.02	-45.14
7.04	24.81	7.06	101.63	7.16	72.11	7.10	100.17
7.12	-11.07	7.14	-78.95	7.24	-140.06	7.18	-63.54
7.20	-25.37	7.22	-51.56	7.24	-109.63	7.26	-95.50
7.28	-100.99	7.30	-59.30	7.32	-12.01	7.34	-31.23
7.36	40.77	7.38	-23.58	7.40	-115.30	7.42	-52.41
7.44	-23.08	7.46	-22.39	7.48	74.83	7.50	83.46
7.52	94.45	7.54	95.63	7.56	2.24	7.58	37.75
7.60	37.36	7.62	-19.34	7.64	71.90	7.66	147.14
7.68	219.44	7.70	220.12	7.72	222.09	7.74	138.31
7.76	206.49	7.78	212.57	7.80	100.73	7.82	97.30
7.84	141.34	7.86	97.49	7.88	60.21	7.90	195.00
7.92	258.56	7.94	189.89	7.96	54.81	7.98	-45.75
8.00	46.76	8.02	69.81	8.04	27.43	8.06	124.44
8.08	-116.69	8.10	-248.05	8.12	-332.52	8.14	-347.63
8.16	-57.85	8.18	75.96	8.20	-45.59	8.22	-58.84
8.24	-28.43	8.26	-108.68	8.28	29.83	8.30	125.66
8.32	207.96	8.34	265.54	8.36	122.70	8.38	-130.30
8.40	40.88	8.42	121.12	8.44	86.68	8.46	-54.89
8.48	-10.85	8.50	-97.18	8.52	37.89	8.54	-29.41
8.56	75.35	8.58	127.63	8.60	39.23	8.62	86.12
8.64	55.90	8.66	116.81	8.68	71.18	8.70	194.09
8.72	56.25	8.74	-188.42	8.76	-75.12	8.78	-93.77
8.80	-99.57	8.82	55.81	8.84	238.76	8.86	4.68
8.88	-123.84	8.90	-33.10	8.92	-50.67	8.94	115.40
8.96	41.52	8.98	20.22	9.00	77.99	9.02	-243.89
9.04	-318.94	9.06	-242.63	9.08	-313.77	9.10	63.61
9.12	228.11	9.14	128.92	9.16	184.24	9.18	97.11
9.20	137.52	9.22	135.05	9.24	205.18	9.26	138.95
9.28	236.45	9.30	66.33	9.32	-30.70	9.34	-43.96
9.36	-40.05	9.38	42.73	9.40	172.80	9.42	228.11
9.44	191.21	9.46	92.31	9.48	144.69	9.50	-62.12
9.52	53.42	9.54	222.73	9.56	223.70	9.58	150.50
9.60	269.48	9.62	99.06	9.64	-62.72	9.66	-119.53
9.68	-71.28	9.70	-116.62	9.72	-151.36	9.74	-121.85
9.76	-178.67	9.78	-257.46	9.80	-382.35	9.82	-300.56
9.84	-112.71	9.86	-107.14	9.88	32.93	9.90	220.58
9.92	34.37	9.94	-153.80	9.96	-399.56	9.98	-104.30
10.00	375.29	10.02	492.11	10.04	555.37	10.06	626.28
10.08	520.21	10.10	199.21	10.12	-524.58	10.14	-0.65
10.16	379.17	10.18	323.73	10.20	228.65	10.22	144.76
10.24	578.83	10.26	-29.90	10.28	-377.09	10.30	-327.18
10.32	-588.05	10.34	-532.64	10.36	-584.06	10.38	-534.93
10.40	-647.87	10.42	-476.90	10.44	-380.88	10.46	-275.54
10.48	-84.26	10.50	184.61	10.52	137.99	10.54	305.03
10.56	533.98	10.58	595.95	10.60	673.33	10.62	722.56
10.64	-83.45	10.66	-151.75	10.68	-371.31	10.70	-606.77
10.72	-573.54	10.74	-250.42	10.76	37.78	10.78	780.07

زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب
10.80	551.09	10.82	-37.04	10.84	-149.88	10.86	-619.01
10.88	-733.42	10.90	-633.77	10.92	-545.50	10.94	-370.32
10.96	-482.76	10.98	-234.00	11.00	34.08	11.02	915.39
11.04	708.08	11.06	480.07	11.08	-182.32	11.10	-702.36
11.12	-692.28	11.14	-545.16	11.16	-460.13	11.18	-314.27
11.20	-192.85	11.22	-142.25	11.24	-418.72	11.26	-454.94
11.28	-519.71	11.30	-159.61	11.32	76.69	11.34	135.03
11.36	21.80	11.38	-145.38	11.40	45.60	11.42	143.28
11.44	15.63	11.46	-131.45	11.48	-138.04	11.50	-102.95
11.52	-101.79	11.54	-21.87	11.56	2.44	11.58	-140.71
11.60	-157.81	11.62	-117.02	11.64	-95.56	11.66	-136.00
11.68	147.19	11.70	254.19	11.72	56.89	11.74	-30.64
11.76	39.38	11.78	-124.86	11.80	-272.82	11.82	-300.12
11.84	-334.87	11.86	-285.45	11.88	-336.09	11.90	-99.80
11.92	149.45	11.94	202.30	11.96	230.04	11.98	160.86
12.00	-161.92	12.02	-260.33	12.04	-240.15	12.06	-255.48
12.08	-224.01	12.10	-55.80	12.12	-54.64	12.14	123.78
12.16	222.64	12.18	306.29	12.20	420.26	12.22	451.23
12.24	439.34	12.26	335.82	12.28	201.89	12.30	108.47
12.32	5.35	12.34	3.95	12.36	184.33	12.38	268.18
12.40	222.34	12.42	377.51	12.44	161.67	12.46	34.21
12.48	-212.73	12.50	-410.03	12.52	-364.14	12.54	-195.63
12.56	-88.53	12.58	-136.14	12.60	-227.39	12.62	-264.30
12.64	-357.91	12.66	-253.95	12.68	-64.74	12.70	448.20
12.72	386.47	12.74	159.44	12.76	-192.37	12.78	-302.26
12.80	-397.84	12.82	-329.68	12.84	-134.19	12.86	160.97
12.88	459.75	12.90	326.41	12.92	303.73	12.94	250.73
12.96	94.83	12.98	-3.89	13.00	282.15	13.02	137.06
13.04	259.44	13.06	255.59	13.08	130.79	13.10	102.31
13.12	70.02	13.14	115.61	13.16	92.14	13.18	110.85
13.20	44.52	13.22	143.57	14.24	242.63	13.26	116.45
13.28	-72.02	13.30	-171.52	13.32	-174.48	13.34	-195.11
13.36	-209.45	13.38	-54.87	13.40	-81.87	13.42	-118.68
13.44	-123.31	13.46	-429.31	13.48	-510.55	13.50	-602.30
13.52	-214.43	13.54	119.67	13.56	347.83	13.58	336.13
13.60	128.83	13.62	197.38	13.64	137.32	13.66	235.98
13.68	667.80	13.70	587.04	13.72	339.22	13.74	278.18
13.76	307.88	13.78	309.63	13.80	157.06	13.82	134.77
13.84	274.05	13.86	371.74	13.88	409.98	13.90	265.56
13.92	109.07	13.94	46.95	13.96	-9.57	13.98	-53.44
14.00	-67.49	14.02	268.19	14.04	303.68	14.06	359.57
14.08	396.05	14.10	293.32	14.12	65.22	14.14	202.34
14.16	262.26	14.18	205.25	14.20	148.14	14.22	92.72
14.24	30.77	14.26	-46.35	14.28	-244.04	14.30	-98.38
14.32	188.54	14.34	190.88	14.36	208.91	14.38	106.18
14.40	25.43	14.42	101.83	14.44	17.84	14.46	-83.61
14.48	-155.53	14.50	-230.10	14.52	-342.25	14.54	-306.07
14.56	36.38	14.58	255.72	14.60	122.19	14.62	-8.99

زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب
14.64	-56.78	14.66	-62.09	14.68	61.21	14.70	124.17
14.72	66.08	14.74	11.23	14.76	-168.90	14.78	-313.02
14.80	-215.82	14.82	-60.15	14.84	-59.08	14.86	77.65
14.88	128.75	14.90	63.40	14.92	-209.33	14.94	-325.00
14.96	-332.08	14.98	-243.11	15.00	7.32	15.02	182.12
15.04	310.62	15.06	236.45	15.08	72.51	15.10	-45.52
15.12	-205.04	15.14	-132.26	15.16	10.17	15.18	106.59
15.20	159.06	15.22	20.14	15.24	-114.46	15.26	-200.01
15.28	-171.28	15.30	-122.73	15.32	-78.89	15.34	-28.97
15.36	-59.09	15.38	-80.00	15.40	-13.69	15.42	5.26
15.44	-67.47	15.46	-47.66	15.48	-46.20	15.50	-132.04
15.52	-213.18	15.54	-290.39	15.56	-205.74	15.58	-250.38
15.60	-287.57	15.00	-329.17	15.64	-366.26	15.66	-335.56
15.68	-280.34	15.62	-137.22	15.72	-48.83	15.74	41.61
15.76	167.95	15.70	88.98	15.80	-96.24	15.82	-98.50
15.84	117.12	15.78	188.72	15.88	80.81	15.90	27.24
15.92	10.56	15.86	116.31	15.96	56.07	15.98	-5.73
16.00	121.50	15.94	149.45	16.04	-7.51	16.06	-114.24
16.08	-154.37	16.02	17.21	16.12	35.75	16.14	60.66
16.16	104.61	16.10	53.79	16.20	-22.14	16.22	-93.46
16.24	43.00	16.18	87.53	16.28	60.07	16.30	84.49
16.32	-3.21	16.26	6.99	16.36	20.93	16.38	-51.37
16.40	-136.42	16.34	-85.51	16.44	-12.42	16.46	-78.15
16.48	-138.58	16.42	-124.25	16.52	-76.57	16.54	-167.31
16.56	-214.79	16.50	-192.03	16.60	-77.34	16.62	3.00
16.64	15.56	16.58	41.27	16.68	59.72	16.70	79.73
16.72	-14.34	16.66	-89.38	16.76	-24.43	16.78	140.87
16.80	104.68	16.74	165.21	16.84	-6.75	16.86	-6.26
16.88	-96.01	14.82	-149.17	16.92	-149.66	16.94	-10.15
16.96	-8.38	16.90	-5.23	17.00	62.17	17.02	-52.50
17.04	-80.35	16.98	-84.86	17.08	-88.58	17.10	-112.31
17.12	42.80	175.06	144.83	17.16	135.42	17.18	77.26
17.20	32.54	17.14	-28.67	17.24	48.65	17.26	30.80
17.28	75.45	17.22	121.37	17.32	144.44	17.34	150.43
17.36	168.99	17.30	60.30	17.40	18.23	17.42	-44.05
17.44	-65.03	17.38	-70.02	17.48	-35.28	17.50	-77.74
17.52	-136.00	17.46	-66.72	17.56	-9.42	17.58	66.13
17.60	23.28	17.54	-36.16	17.64	-98.53	17.66	-142.17
17.68	-204.74	17.62	-244.06	17.72	-83.95	17.74	33.20
17.76	38.90	17.70	-28.08	17.80	22.56	17.82	30.91
17.84	-2.82	17.78	15.25	17.88	-118.93	17.90	-59.85
17.92	-85.73	17.86	-40.20	17.96	-12.02	17.98	30.87
18.00	45.70	17.94	46.80	18.04	-10.08	18.06	-37.33
18.08	-60.17	18.02	-140.98	18.12	-146.45	18.14	3.86
18.16	72.45	18.10	-137.27	18.20	-96.83	18.22	-102.30
18.24	-116.01	18.18	-201.73	18.28	-202.39	18.30	47.00
18.32	84.40	18.26	85.50	18.36	62.28	18.38	52.59
18.40	70.37	18.34	4.86	18.44	169.70	18.46	181.69

زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب
18.48	232.14	18.42	316.92	18.52	205.41	18.54	197.78
18.56	165.24	18.50	158.40	18.60	200.80	18.62	171.40
18.64	247.94	18.58	279.26	18.68	222.10	18.70	61.64
18.72	-5.04	18.66	139.29	18.76	127.05	18.78	105.60
18.80	2.13	18.74	-133.90	18.84	-136.82	18.86	-41.43
18.88	-12.76	18.82	60.35	18.92	151.22	18.94	168.23
18.96	93.50	18.90	12.60	19.00	-72.22	19.02	-148.12
19.04	-142.50	18.98	51.97	19.08	6.19	19.10	-34.98
19.12	15.28	19.06	-28.05	19.16	-174.09	19.18	-102.84
19.20	-51.89	19.14	-85.21	19.24	-95.68	19.26	-51.69
19.28	134.63	19.22	248.46	19.32	196.70	19.34	126.89
19.36	117.31	19.30	191.31	19.40	-129.84	19.42	-39.75
19.44	53.39	19.38	-81.76	19.48	-130.77	19.50	60.07
19.52	189.40	19.46	275.17	19.56	283.74	19.58	88.76
19.60	111.06	19.62	-20.26	19.64	-142.45	19.66	-199.90
19.68	-124.03	19.70	-33.64	19.72	-28.01	19.74	32.55
19.76	69.67	19.78	85.70	19.80	-40.61	19.82	12.10
19.84	-31.31	19.86	30.43	19.88	-42.13	19.90	-153.43
19.92	-122.68	19.94	-102.83	19.96	-151.64	19.98	-101.57
20.00	-114.48	20.02	-83.24	20.04	67.38	20.06	216.04
20.08	277.39	20.10	212.59	20.12	121.89	20.14	-39.44
20.16	-49.11	20.18	-80.36	20.20	-53.44	20.22	-14.75
20.24	3.93	20.26	51.75	20.28	15.50	20.30	-85.01
20.32	-257.53	20.34	-146.83	20.36	-75.27	20.38	32.00
20.40	-39.77	20.42	64.75	20.44	66.36	20.46	-229.46
20.48	-388.63	20.50	-267.34	20.52	-132.31	20.54	-55.25
20.56	-61.00	20.58	-1.50	20.60	5.21	20.62	-94.02
20.64	-152.05	20.66	-242.65	20.68	-123.90	20.70	-152.99
20.72	-91.93	20.74	36.24	20.76	-3.25	20.78	-32.93
20.80	-33.27	20.82	17.19	20.84	-95.08	20.86	-160.47
20.88	-72.92	20.90	-19.11	20.92	-61.54	20.94	44.26
20.96	105.72	20.98	166.10	21.00	61.57	21.02	-27.85
21.04	-146.50	21.06	-99.17	21.08	11.24	21.10	9.62
21.12	21.74	21.14	-27.17	21.16	-40.85	21.18	51.71
21.20	88.25	21.22	103.50	21.24	72.26	21.26	43.37
21.28	30.08	21.30	43.37	21.32	45.77	21.34	15.02
21.36	-24.66	21.38	10.12	21.40	-22.79	21.42	38.18
21.44	39.60	21.46	126.76	21.48	123.18	21.50	83.21
21.52	70.70	21.54	74.29	21.56	38.04	21.58	-8.02
21.60	-63.88	21.62	-152.81	21.64	-140.10	21.66	-91.68
21.68	-48.17	21.70	78.03	21.72	98.69	21.74	110.71
21.76	119.59	21.78	-14.36	21.80	-85.04	21.82	-181.72
21.84	-42.17	21.86	23.71	21.88	-88.66	21.90	-37.59
21.92	-26.65	21.94	-50.24	21.96	-80.89	21.98	-25.71
22.00	28.30	22.02	28.55	22.04	-112.37	22.06	-63.46
22.08	-42.41	22.10	-96.41	22.12	-56.92	22.14	-56.38
22.16	-68.29	22.18	-106.89	22.20	-135.97	22.22	-140.92
22.24	-101.03	22.26	57.74	22.28	192.69	22.30	212.07

زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب
22.32	146.00	22.34	44.72	22.36	-4.47	22.38	-34.24
22.40	71.86	22.42	137.54	22.44	195.58	22.46	216.33
22.48	217.27	22.50	150.81	22.52	108.49	22.54	53.90
22.56	0.59	22.58	-31.14	22.60	-35.00	22.62	84.73
22.64	57.71	22.66	129.87	22.68	163.77	22.70	189.73
22.72	92.76	22.74	83.40	22.76	72.27	22.78	6.51
22.80	-86.14	22.82	-141.32	22.84	-78.28	22.86	-43.10
22.88	-92.88	22.90	-75.46	22.92	-71.48	22.94	-115.27
22.96	-194.58	22.98	-182.65	23.00	-178.48	23.02	-50.59
23.04	17.74	23.06	136.50	23.08	59.45	23.10	4.08
23.12	34.45	23.14	84.93	23.16	112.65	23.18	107.12
23.20	76.47	23.22	31.50	23.24	-46.53	23.26	-47.75
23.28	61.89	23.30	142.09	23.32	184.43	23.34	215.88
23.36	201.62	23.38	145.37	23.40	91.37	23.42	106.44
23.44	103.55	23.46	54.96	23.48	29.21	23.50	-10.75
23.52	-61.00	23.54	-105.99	23.56	-43.64	23.58	-87.43
23.60	-91.20	23.62	84.66	23.64	103.36	23.66	21.8
23.68	-50.64	23.70	-46.76	23.72	-63.96	23.74	-50.95
239.76	23.17	23.78	97.59	23.80	46.83	23.82	-29.04
23.84	-44.38	23.86	-9.10	23.88	19.11	23.90	39.97
23.92	64.85	23.94	92.37	23.96	51.13	23.98	-31.01
24.00	-65.09	24.02	8.54	24.04	23.32	24.06	36.82
24.08	2.15	24.10	58.81	24.12	59.95	24.14	63.84
24.16	107.65	24.18	129.19	24.20	12.71	24.22	-22.74
24.24	-92.63	24.26	-95.90	24.28	-75.63	24.30	-37.70
24.32	40.54	24.34	88.38	24.36	63.52	24.38	38.56
24.40	10.67	26.42	8.27	24.44	-56.90	24.46	-91.86
24.48	-128.69	24.50	-139.91	24.52	-157.60	24.54	-188.34
24.56	-158.26	24.58	-101.30	24.60	-27.37	24.62	34.10
24.64	51.42	24.66	10.77	24.68	-46.85	24.70	-111.24
24.72	-166.11	24.74	-175.86	24.76	-143.23	24.78	-111.68
24.80	-85.13	24.82	-57.01	24.84	-100.02	24.86	-125.07
24.88	-71.25	24.90	-55.68	24.92	-48.46	24.94	-39.87
24.96	-28.82	24.98	-66.23	25.00	-101.19		



شکل ۳-۴۱- نمودار شتاب مولفه طولی (N16W) زلزله ۲۵ شهریور ۱۳۵۷ طبس

زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب
0.00	14.68	0.02	14.51	0.04	24.25	0.06	27.05
0.08	30.63	0.10	26.57	0.12	16.67	0.14	16.69
0.16	21.22	0.18	13.26	0.20	20.84	0.22	20.96
0.24	24.80	0.26	21.27	0.28	2.70	0.30	31.60
0.32	30.68	0.34	21.88	0.36	29.11	0.38	17.49
0.40	13.12	0.42	15.00	0.44	34.68	0.46	26.56
0.48	8.45	0.50	4.66	0.52	27.86	0.54	49.49
0.56	64.30	0.58	28.83	0.60	18.46	0.62	-0.15
0.64	-23.67	0.66	-13.19	0.68	20.32	0.70	26.85
0.72	40.85	0.74	69.86	0.76	31.93	0.78	-1.41
0.80	-0.57	0.82	12.18	0.84	58.28	0.86	38.04
0.88	27.37	0.90	11.40	0.92	11.47	0.94	-7.00
0.96	14.54	0.98	21.10	0.00	46.66	1.02	51.12
1.04	56.67	1.06	9.29	1.08	-2.40	1.10	32.01
1.12	76.75	1.14	131.55	1.16	232.65	1.18	298.16
1.20	325.19	1.22	364.39	1.24	293.34	1.26	323.53
1.28	333.67	1.30	394.41	1.32	328.25	1.34	62.06
1.36	-200.78	1.38	-412.21	1.40	-494.85	1.42	-464.28
1.44	-460.84	1.46	-427.63	1.48	-352.00	1.50	-195.35
1.52	-206.94	1.54	-424.93	1.56	-328.27	1.58	166.44
1.60	301 69	1.62	283 30	1 64	277 28	1.66	-322.96
1.68	-406.68	1.70	-73.22	1.72	205.98	1.74	-14.38
1 76	-412.44	1 78	-12.30	1.80	341 72	1.82	40.56
1.84	-190.38	1.86	-306.36	1.88	-66.94	1.90	608.34
1.01	707 44	1 94	268 10	1.96	-21.52	1 98	-246.20
2.00	-498.51	2 02	-562.32	2.04	-80.83	2 14	503 32
2.00	-506.06	2.02	-709.46	2.04	-397.97	2.14	-126.83
2.00	-476.40	2.10	-383.60	2.12	181 61	2.22	315 35
2.10	3/13 /15	2.10	-4.27	2.20	-218.43	2.00	82.55
2.24	127.99	2.20	-295.64	2.20	-539.70	2.30	-605.92
2.02	-394.09	2.04	81.63	2.00	510.00	2.40	334 23
2.40	144 07	2.42	106.08	2.44	218.83	2.04	244 34
2.56	115.16	2.58	55.67	2.60	107.17	2.70	120.79
2 64	2.93	2.66	84.32	2.68	23.08	2 78	-146.83
2 72	1 73	2.00	148 52	2.00	55 59	2.86	-129.34
2.80	-74.12	2.82	23.08	2.84	71 54	2.00	111 61
2.88	32 23	2.90	46.95	2.92	116.53	3.02	-10.75
2.00	-34.23	2.00	-22.88	3.00	-20.34	3 10	-34.2
3.04	-46.88	2.00	-43.36	3.00 3.02	61 07	3.10	95.16
3 12	138.67	3 14	-9.94	3 16	-118.33	3.76	39.10
3.12	67 /2	3.14	-55.5	3.10	-26.00	3.20	80.27
3.20	1/0 20	3.22	67.26	2 22	-65.13	3.20	-11.16
3.20	149.29	ა.ა ე ეე	-21.69	J.J∠	EC 04	3.34	216.65
3.30	19.10	<u> </u>		3.4	10.00	J.4Z	210.05
	I						

جدول ۳-۲۷- ارقام شتابنگاشت اصلاح شده زلزله ناغان (واحد سانتیمتر بر مجذور ثانیه)

زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب	زمان	شتاب
3.44	169.04	3.46	57.09	3.48	50.38	3.50	80.52
3.52	92.66	3.54	-64.79	3.56	-86.15	3.58	-60.91
3.60	-45.17	3.62	32.33	3.64	31.99	3.66	39.11
3.68	136.59	3.70	104.57	3.72	30.51	3.74	12.89
3.76	-26.81	3.78	-50.74	3.80	-47.88	3.82	19.41
3.84	50.23	3.86	-20.15	3.88	-12.88	3.90	-32.58
3.92	-90.98	3.94	-65.55	3.96	14.40	3.98	50.72
4.00	20.5	3.02	33.31	4.04	46.07	4.06	118.64
4.08	82.00	4.10	20.71	4.12	58.45	4.14	-1.54
4.16	-103.84	4.18	-103.43	4.20	-146.89	4.22	-84.49
4.24	60.93	4.26	130.61	4.28	61.50	4.30	-13.74
4.32	-27.30	4.34	-11.34	2.36	19.74	4.38	-16.78
4.40	-117.24	4.42	-131.53	2.44	-115.49	4.46	-102.33
4.48	-13.58	4.50	51.66	4.52	92.67	4.54	92.12
4.56	84.54	4.58	23.10	4.60	-40.86	4.62	6.19
4.64	16.02	4.66	-62.70	4.68	-43.60	4.70	1.94
4.72	13.14	4.74	42.38	4.76	118.69	4.78	144.25
4.80	90.27	0.82	-49.59	4.84	-177.84	4.86	-158.52
4.88	-29.64	4.90	69.58	4.92	104.35	4.94	2.37
4.96	-27.27	4.98	-0.22	5.00	1.80		



شکل ۳-٤٢- نمودار شتاب مولفه طولی زلزله ۱۷ فروردین ۱۳۵٦ ناغان

۳–۱۶–۴– نتایج تحلیل دینامیکی تاریخچه زمانی:

اشکال۳-۴۳ تا ۳-۴۶ بصورت گرافیکی نتایج تحلیل تاریخ چه زمانی را برای قاب TKBF1 نشان میدهد . در این اشکال محور افقی نشان دهنده زمان و محور قائم بسته به نوع نمودار نشان دهنده تغییر مکان برحسب متر و یا برش پایه برحسب تن میباشد .



شكل ۳-۴۳- نمودار تغيير مكان – زمان قاب TKBF1 تحت زلزله طبس (sec – m)



شكل ۳-۴۴- نمودار برش پايه – زمان قاب TKBF1 تحت زلزله طبس (Sec - ton)



شكل ۳-۴۵- نمودار تغيير مكان – زمان قاب TKBF1 تحت زلزله ناغان (Sec – m)



شکل ۳-۴۶- برش پایه - زمان قاب TKBF1 تحت زلزله ناغان (Sec - ton)

فصل بهارم

۲-۱-۴ نتایج:

با انجام تحلیل استاتیکی بر روی مدلهای مورد مطالعه نتایج زیر حاصل گردید : الف – از مقایسه تغییر مکان جانبی طبقات ملاحظه گردید که تغییر مکان جانبی همه مدلهای مورد مطالعه در حد آئین نامه قرار دارند.همچنین مقدار تغییر مکان جانبی سیستمهای TKBF ، در بین مقادیر تغییر مکان جانبی مدلهای , EBF2 نامه قرار دارند.همچنین مقدار تغییر مکان جانبی سیستمهای TKBF ، در بین مقادیر تغییر مکان جانبی مدلهای , CBF1 دامه قرار دارند. ر با $\frac{h}{V_p}$ و $\frac{h}{H}$ تغییر مکان جانبی سیستم افزایش میبت مقادیر تغییر مکان جانبی میستم افزایش می یابد.

ب – با مقایسه نیروهای ایجاد شده در عضو زانویی ملاحظه گردید ، با افزایش نسبت
$$\displaystyle rac{b}{B}$$
 نیروی محوری عضو
زانویی و نیز لنگر خمشی آن افزایش مییابد ، حال آنکه نیروی برشی در عضو زانویی کاهش مییابد.

ب – با مقایسه نیروهای داخلی ایجاد شده در تیرکف ملاحظه گردید ، با افزایش نسبت $rac{b}{B}$ لنگر خمشی در EBF تیرکف افزایش می یابد . همچنین در مقایسه مدلهای TKBF با یکدیگر تیرهای کف در مدلهای TKBF سهم کمتری از برش و لنگر را به خود جذب می کنند.

ت – با مقایسه نیروهای فشاری اعضای قطری در سیستمهای مختلف مهاربندی ملاحظه گردید ، اعضای قطری در مدلهای EBF بیشترین نیروی فشاری را به خود جذب میکنند. همچنین نیروهای فشاری ایجاد شده در مدلهای TKBF کمترین مقدار را در بین مدلهای دیگر دارند. این امر بیانگر این است که در مدلهای TKBF میتوان از مهاربندهای ضعیف تری نسبت به قابهای EBF استفاده نمود.

ث – با مقایسه نیروهای داخلی ستون نمونه ، ملاحظه گردید که با افزایش نسبت
$$\displaystyle rac{b}{B}$$
 نیروی فشاری کاهش اما
لنگر خمشی و نیروی برشی سیر صعودی دارند.

ج – در حالت کلی از انجام تحلیل استاتیکی میتوان نتیجه گرفت که نیروهای داخلی در تیر و ستونها در مدلهای TKBF بین مدلهای EBF , CBFقرار دارند. حال آنکه نیروی فشاری مهاربند کمتر از مدلهای EBF , CBF میباشد .

چ – با بررسی سطوح سختی و منحنیهای هم سختی قاب TKBF ملاحظه گردید که سطح سختی مناسب برای این سیستم بصورت محدوده ای به شکل ۴–۱– میباشد.



شکل ۴-۱- گراف ابعاد هندسی بهینه جهت اثر توأم سختی و شکل پذیری برای انواع مختلف قاب TKBF

$$\left(\frac{d}{t} \le \frac{3455}{\sqrt{F_y}} (1 - 1.4 \frac{P}{P_y}) \qquad \qquad \frac{P}{P_y} \le 0.27 \\
\left(\frac{d}{t} \le \frac{2155}{\sqrt{F_y}} \qquad \qquad \frac{P}{P_y} > 0.27 \\
\right)$$

۲-۲-۲ روابط زیر در عضو زانویی باید ارضا گردد .

$$\begin{cases} \frac{P}{P_{cr}} + \frac{0.8M}{(1 - \frac{P}{P_e})M_m} \le 1 & P_e = \frac{4\pi^2 EA}{(\frac{L}{r})^2} \\ \frac{P}{P_y} + \frac{M}{\alpha M_p} \le 1 & P_{cr} = \frac{\pi^2 EI}{L^2} \\ M \le M_p & M_m = \left[1.07 - \frac{(L_b/r_y)\sqrt{F_y}}{2600}\right]M_p \le M_p \end{cases}$$

-۳-۲-۴ مقاومت نهایی خمشی زانویی از رابطه ذیل بدست می آید .

$$\begin{cases}
M_s = ZF_y & 0 < P < 0.15P_y \\
M_{PC} = \alpha Z(F_y - f_a) & 0.15P_y < P < P_y
\end{cases}$$

بررسى

ب : اتصال مهاربند به زانویی باید مقاومت فشاری مهاربند را به طور کامل به زانویی منتقل سازد.

پ : تقویت جان زانویی با نصب ورقهای تقویت عمود بر صفحات بال و جان انجام می شود. این ورقها در محل اتصال مهاربند به زانویی و نیز در طول زانویی قرار می گیرند. اگر عضو زانویی قوطی باشد از ناودانی و یا نبشی و یا سپری استفاده می گردد.

ج : در زانویی در محل اتصال با مهاربند باید یک جفت ورق تقویت در دو طرف جان قرار گیرد. مجموع عرضهای هر جفت ورق تقویت نباید از b-2tw کمتر و ضخامتشان نباید از 0.75tw و ۱۰ میلیمتر کمتر باشد. tw ضخامت جان و b عرض بال زانویی است . بدیهی است اگر از مقطع قوطی استفاده گردد بجای ورق تقویتی باید از نبشی، سپری یا ناودانی استفاده گردد.

چ : اگر ظرفیت خمشی کاهش یافته M_{PC} از 0.45Fydt بیشتر باشد از ورقهای تقویتی میانی با شرایط بالا استفاده گردد. هـ : فاصله بین ورقهای تقویتی $d_5 - d_5 = S$ می باشد. اگر ارتفاع جان بزرگتر یا مساوی ۳۰۰ میلیمتر باشد ورقهای تقویتی میانی باید تمام عرض جان را پوشانده و به صورت زوج در دو طرف آن نصب شوند و چنانچه ارتفاع جان کمتر از ۳۰۰ میلیمتر باشد این ورقهای تقویت فقط در یک سمت جان نصب شوند. جوشهای گوشه که ورق تقویت را به جان و بال

وصل می کند به ترتیب برای نیروی برابر AstFy و $rac{F_y}{4}$ طرح می شوند. Ast مطح مقطع افقی ورق تقویت می باشد. ۲-۴–۶– اتصال زانویی به تیر و ستون باید با جوش لب با نفوذ کامل انجام پذیرد تا بتواند اتصال گیردار ایجاد گردد. اگر بطور مستقیم نتوان این اتصال را برقرار ساخت باید با استفاده از ورقهای فوقانی و تحتانی آن را ایجاد نمود. اگر زانویی در جهت ضعیف به ستون متصل گردد حداکثر زاویه چرخش نسبی آن را باید به ۰۱/۰۱۵ رادیان محدود ساخت .

تسلیم بال تیر 0.06Fyb_ft می باشد. ۴–۲–۸– ستون علاوه بر پاسخگویی بارگذاریهای آئین نامه ای مقاومت نهایی حداقل ۱/۵ برابر مقاومت خمش نهایی

زانویی داشته باشد.

توضيحات كامل ضوابط طراحي زانويي پيوست مي باشد.

۳-۴- پیشنهادات :

انجام پژوهشهای بیشتر در مورد قابهای با مهاربندی زانویی لازم به نظر میرسد . این تحقیقات میتواند با عناوین ، بررسی مشخصات هندسی مقاطع اعضا بر سختی جانبی قاب ، بررسی انواع دیگر قابها با مهاربندی زانویی نظیر , DKBF BKBF نیز صورت پذیرد . همچنین نتایج بدست آمده برای قابهای TKBF مربوط به قابهای یک طبقه است . برای تعمیم و گسترش نتایج، مطالعه رفتار قابهای چند طبقه با سیستم مهاربند زانویی ضروری است .

پيوست ١:

$$\frac{b_f}{2t_f} \le \frac{435}{\sqrt{F_y}}$$

در مورد کمانش موضعی در فصل سوم پایان نامه به طور کامل صحبت شده و از نتایج آن در طراحی زانویی استفاده خواهد شد. در اینجا بطور مختصر توضیح داده می شود.

در مقاطع فولادی جدار نازک به علت کمانش موضعی معمولاً نمی توان به حد ظرفیت تسلیم دست یافت . آزمایش نشان داده است که حتی هنگامیکه بتوان به تسلیم کامل رسید، رفتار عضو از نرمی (شکل پذیری) کافی برخوردار نیست . از این روست که باید برای نسبت عرض به ضخامت حدی قایل شد . بویژه در مناطق لرزه خیز که نرمی زیادی مورد نیاز است [۱۵].

در شکل (۳–۱۰) نمودار تنش فشاری – کرنش قوطیهای جدار نازک فولادی با نسبتهای مختلف عرض به ضخامت نشان
داده شده است. ملاحظه می گردد که نمودار A با
$$\frac{B}{t} = 60$$
 قبل از رسیدن به تنش تسلیم (\mathbf{F}_{y}) فرو می افتد و دارای نرمی
کمی است . نمودارهای C ، C به ترتیب با $\frac{B}{t}$ برابر با ۲۰ و ۱۵ نرمی و مقاومت بیشتری را نشان می دهند.

در شکل (۳–۱۱) نمودارهای لنگر – انحنا برای تیر ستونهای بال پهن (H) با نسبت عرض به ضخامت متغییر نشان داده شده است.

با توجه به شکل واضح است که هم مقاومت و هم نرمی بستگی زیادی به نسبت عرض به ضخامت دارند. برای
$$\mathbf{8} = \frac{B}{t}$$
 نرمی و مقاومت از وضعیت خوبی برخوردار است. این نسبت با حدود ارائه شده در ضوابط AISC برای طراحی به روش خمیری تقریباً مطابقت دارد. برای $\mathbf{11} = \frac{B}{t}$ مقاومت به حد تسلیم رسیده ولی از نرمی کاسته شده است . ضوابط AISC نسبت ۱۱ را برای $\frac{B}{t}$ در طراحی مقاطع نیمه فشرده (نیمه خمیری) قابل قبول می داند [۱۵] .
برای $\frac{B}{t}$ در طراحی مقاطع نیمه فشرده (نیمه خمیری) قابل قبول می داند [۱۵] .
با توجه به مطالب فوق اینجانب پیشنهاد می نمایم که در صورتیکه برای عضو زانویی از قوطی استفاده نمائیم، نسبت عرض به ضخامت را کمتر از ۸ ($\mathbf{8} \ge \frac{b}{t}$) و در صورتیکه از مقاطع استفاده نمائیم، نسبت عرض به ضخامت را کمتر از ۸ ($\mathbf{8} \ge \frac{b}{t}$) و در صورتیکه از مقاطع استفاده نمائیم این نسبت را کمتر از ۸ ($\mathbf{8} \ge \frac{b}{t}$) و در صورتیکه از مقاطع استفاده نمائیم این نسبت را کمتر از ۸ ($\mathbf{8} \ge \frac{b}{t}$) در نظر بگیریم تا زانویی از مقاومت و نرمی کافی در مناطع لرزه خیز برخوردار گردد.

نکته مهم بعدی، در مورد رابطه لنگر – انحنای مقاطع I شکل می باشد. رابطه لنگر – انحنای مقاطع I بستگی به نسبت طول آزاد بال فشاری ($_{b}$) به شعاع چرخش حول محور ضعیف ($_{y}$) دارد $\frac{l_{b}}{r_{y}}$. در شکل (۳–۱۳) ملاحظه می گردد که با افزایش این نسبت از نرمی و مقاومت کاسته می شود. علت این امر کمانش جانبی پیچشی تیر تحت کرنشهای بزرگ است. نمودار A با نسبت $\frac{l_{b}}{r_{y}}$ کوچک به لنگر نهایی \mathbf{M}_{p} می رسدو قادر است انحنای زیادی را بدون کاهش مقاومت تحمل نمودار A با نسبت $\frac{l_{b}}{r_{y}}$ می رسد از نرمی و مقاومت کاسته می شود. علت این امر کمانش جانبی پیچشی تیر تحت کرنشهای بزرگ است. نمودار A با نسبت $\frac{l_{b}}{r_{y}}$ کوچک به لنگر نهایی \mathbf{M}_{p} می رسدو قادر است انحنای زیادی را بدون کاهش مقاومت تحمل نمودار A با نسبت $\frac{l_{b}}{r_{y}}$ می رسد از امر حمانش جانبی پیچشی تیر تحت کرنشهای بزرگ است. نمودار A با نسبت $\frac{l_{b}}{r_{y}}$ کوچک به لنگر نهایی \mathbf{M}_{p} می رسد و قادر است انحنای زیادی را بدون کاهش مقاومت تحمل نماید. ($\mathbf{M}_{p} = \mathbf{Z}.\mathbf{F}_{y}$) . با افزایش $\frac{l_{b}}{r_{y}}$ از نمودار B ملاحظه ای می گردد که لنگر به \mathbf{M}_{p} می رسد اما انحنای زیادی تحمل نشده و بعد از ایجاد کمانش جانبی پیچشی از مقاومت کاسته می شود و لذا نرمی نسبت به نمودار A کاهش می یابد. با افزایش $\frac{l_{b}}{r_{y}}$ در نمودار C ملاحظه می گردد که قبل از رسیدن به \mathbf{M}_{p} کمانش جانبی پیچشی رخ داده و بدین ترتیب نمودار A م مقاومت و هم نرمی کاهش یافته است [۱۵].

A در نمودار (۳–۱۳– ب) ملاحظه می گردد که به محض رسیدن به $\mathbf{M}_{\mathbf{p}}$ کمانش جانبی پیچشی رخ می دهد اما در نمودار به علت نزدیکی فاصله مهارها و کوچک بودن l_b ، کمانش موجب کاهش لنگر نمی شود.

نتایج آزمایش روی تیرهای I با نسبت $rac{l_b}{r_y}$ مختلف در شکل (۳–۱۴) نشان داده شده است [۱۵].

همچنین می دانیم که کمانش جانبی پیچشی تیر علاوه بر مشخصات هندسی تیر به نحوه توزیع لنگر نیز بستگی دارد و اعمال لنگرها در جهت مخالف موجب افزایش ایستایی نسبی تیر می گردد. شکل(۳–۱۵) رابطه لنگر – انحنا را برای تیر تحت لنگرهای مخالف نشان می دهد و ثابت می کند که وقتی تیر تحت لنگر متغییر قرار گیرد به علت کوچک شدن ناحیه خمیری، تیر از ایستایی بیشتری برخوردار بوده و نرمی آن افزایش می یابد. علاوه بر این به علت پدیده کار سختی بعد از رسیدن به م

با توجه به مطالب فوق اینجانب پیشنهاد می نمایم که در صورتیکه از مقطع I برای عضو زانویی استفاده گردد با توجه به اینکه در این عضو نمی تواند انحنای مضاعف داشته باشد، بنابراین بهتر است که نسبت طول آزاد بال فشاری به شعاع چرخش حول محور ضعیف کمتر از در نظر گرفته شود ، (65 ≥ $\frac{l_b}{r_y}$) تا عضو زانویی از مقاومت و نرمی کافی برخوردار باشد . در تائید نسبت پیشنهاد شده توجه به تعریف ظرفیت انحنا لازم است. می دانیم ظر فیت انحنا (R) طبق رابطه زیر تعریف

$$R = \frac{\theta_f - \theta_p}{\theta_p}$$

$$\mu = \frac{\theta_f - \theta_p}{\theta_p}$$

$$\mu = \frac{\theta_f - \theta_p}{\theta_p}$$

$$\mu = \frac{1}{b} \int_{r_y} \frac{1}{r_y} e^{-\frac{1}{b}} \int_{r_y}$$



با توجه به مطالب گفته شده ضوابط AISC برای تامین ظرفیت انحنای کافی برای نقاطی که لولای خمیری ایجاد می شود، لازم می داند که[۶]: الف – تیر در محل لولای خمیری باید دارای مهار جانبی باشد تا از کمانش بال فشاری جلوگیری شود. ب – حداکثر فاصله مهار جانبی نقاط مجاور لولای خمیری نباید از مقادیر زیر تجاوز کند.

- $\frac{l}{r_{y}} = \frac{96600}{F_{y}} + 25 \qquad kg/cm^{2} \qquad 1 \ge \frac{M}{M_{p}} > -0.5$
- $\frac{l}{r_{y}} = \frac{96600}{F_{y}} \qquad kg / cm^{2} \qquad -0.5 \ge \frac{M}{M_{p}} \ge -1$

M کمترین لنگر دو سر قطعه مهار نشده است. نسبت $\frac{M}{M_P}$ در انحنای مضاعف ثبت و در انحنای ساده منفی است . رعایت پیشنهاد قسمت قبل در مورد $\frac{J_h}{r_y}^l$ برای عضو زانویی این بند را پوشش می دهد. در صورتیکه نیروی محوری عضو زانویی قابل توجه باشد و بخواهیم عضو زانویی را از مقاطع بال پهن (H) طراحی نمائیم علاوه بر رعایت نسبت $\frac{b}{t}$ لازم است که رفتار تیر ستون بال پهن تحت نیروی محوری ثابت و لنگر متغیر را بررسی نمائیم. شکل(۳–18) رابطه لنگر – انحنا را برای یک مقطع بال پهن نشان می دهد. ملاحظه می گردد که با افزایش نیروی محوری از ظرفیت خمشی مقطع کاسته می شود. در هر یک از حالات چنانچه کمانش موضعی و کلی رخ ندهد، لنگر بعد از دیدن به محرری می باشد [16].

حالتهای ناپایداری تیر ستون عبارتند از : کمانش خمشی حول محور ضعیف، کمانش پیچشی خالص ، کمانش خمشی – پیچشی و کمانش موضعی .

در شکل(۳ – ۱۷) نتایج مطالعات تحلیلی در مورد رفتار تیرستونهای بال پهن که حول محور قوی تحت خمش قرار گرفتهاند، نشان داده شده است. از کمانش جانبی (یا خمشی پیچشی) جلو گیری شده و خمش فقط در صفحه عمود بر محور
$$\begin{split} M_{pc} &= M_{p} \qquad 0$$

$$\frac{P}{P_{cr}} + \frac{C_m M}{(1 - \frac{P}{p_e})M_m} \le 1$$
$$\frac{P}{P_y} + \frac{M}{1.18M_p} \le 1$$
$$P_e = \frac{\pi^2 EA}{(Kl/r)^2}$$

Pcr بار محوری که در غیاب لنگر خمشی باعث گسیختگی می شود ${}_{q} M \ge M$ و از کمانش حول محور ضعیف محاسبه می گردد، l طول ستون در صفحه خمش، r شعاع چرخش ستون، k ضریب طول موثر، Cm برای تیر ستونهایی که دارای حرکت جانبی اند برابر با $\Lambda > 0.6 - 0.6$ می باشد، $\frac{M_1}{M_2}$ نسبت حرکت جانبی اند برابر با $1.0 \le 0.6 - 0.6$ می باشد، $\frac{M_1}{M_2}$ نسبت ننگر انتهایی کوچکتر به لنگر انتهایی بزرگتر است. علامت آن در انحنای مضاعف مثبت و در انحنای ساده منفی است. M_1 نسبت M_2 نیگر انتهایی کوچکتر به لنگر انتهایی بزرگتر است. علامت آن در انحنای مضاعف مثبت و در انحنای ساده منفی است. M_1 می آید (16)

$$\begin{split} M_m = [1.07 - \frac{(l_b \,/\, r_y) \sqrt{F_y}}{2600}] M_p \leq M_p \\ M_d = I_p = \frac{1}{2600} M_p \leq M_p \\ M_d = 100 \, \text{Kg/cm}^2 \, \text{mass} \, \text{Kg/cm}^2 \, \text{mass}^2 \, \text{Kg/cm}^2 \, \text{Kg/cm$$

 $M_m = M_p$

پیشنهاد اینجانب در مورد طراحی عضو زانویی با توجه به اینکه این عضو دارای حرکت جانبی میباشد، اینست که از روابط

ذیل استفاده گردد:

$$\begin{cases} M_{P_c} = M_p & 0$$

$$\begin{cases} \frac{P}{P_{cr}} + \frac{0.8M}{(1 - \frac{P}{P_e})M_m} \le 1\\ \frac{P}{P_y} + \frac{M}{1.18M_p} \le 1\\ M \le M_p\\ P_e = \frac{4\pi^2 EA}{(\frac{l}{r})^2} \end{cases}$$

در مقاطع فشرده که تحت لنگر متناوب قرار می گیرند به علت پدیده کار سختی در دورهای متوالی مقاومت آنها افزایش مییابد. اما اگر تیر ستون دارای مهار جانبی نباشد ممکن است مقاومت در دورهای اولیه افزایش یابد ولی بعداً به علت کمانش جانبی پیچشی کاهش مییابد. همین موارد عیناً برای عضو زانویی نیز وجود دارد.

تبصره ۱:اگر شکست برشی بر تیر رابط حاکم شود در محاسبه مقاومت خمشی و محوری تیر فقط باید بالها را به حساب آورد.

تبصوه ۲: اگر تنش محوری وارد به تیر (f_a) از (f_a) بیشتر گردد مقاومت خمشی تیر از رابطه زیر بدست می آید : $M_{rs} = z(F_y - f_a)$ برای عضو زانویی پیشنهاد اینجانب آنست که لنگر خمشی کاهش یافته از رابطه ذیل بدست آید:

$$\begin{split} M_{pc} &= \alpha(1 - \frac{p}{p_{y}})M_{p} = \alpha(\frac{p_{y} - p}{p_{y}})zF_{y} = \alpha(\frac{p_{y} - p}{p_{y}})z\frac{p_{y}}{A} = \alpha z(F_{y} - f_{a}) \\ \text{order only on the state of a state$$

٤- ظرفيت برشي مجاز: نيروى برشى وارد به جان تير رابط نبايد از ، 0.8V تجاوز كند [۴]. چون عضو زانویی در مد خمشی است ، مقاومت برشی برای آن مقاومت غالب نیست . ٥- محدوديت چرخش تير رابط: حداکثر چرخش تیر رابط نسبت به تیر اصلی () تحت جابه جایی غیر ارتجاعی سازه نباید از مقادیر زیر بیشتر باشد [9]. $e \leq 1.6 \frac{M_s}{V}$ $\gamma_{\rm max} = 0.09 rad$ $e \ge 3\frac{M_s}{V}$ $\gamma_{\rm max} = 0.03 rad$ پيشنهاد مي گردد كه چون زانويي عضوي خمشي است لذا حداكثر چرخش آن نسبت به وضعيت اوليه به ٠/٠٣ راديان محدود گردد. ٦- محدودیتهای هندسی و تقویتهای جان: الف – جان تير رابط بايد يك لايه باشد و استفاده از ورق مضاعف مجاز نيست [۴]. ب – اتصال مهاربند به تیر باید مقاومت فشاری مهاربند را بطور کامل به تیر رابط منتقل سازد ، اما نباید این اتصال به ناحیه جان تير رابط امتداد يابد. ب- تقويت جان تير با نصب ورقهاي تقويت عمود بر صفحات بال و جان انجام مي شود . اين ورقها در محل اتصال مهاربند به تير رابط و نيز در طول تير رابط قرار مي گيرند. ج-در تیر رابط در محل اتصال با مهاربند ، باید یک جفت ورق تقویت در دو طرف جان قرار گیرد. مجموع عرضهای هر جفت ورق تقویت نباید از $t_w = b - 2t_w$ کمتر و ضخامتشان نباید از $0.75t_w$ و ۱۰ میلیمتر کمتر باشد. ($b - 2t_w$ ضخامت جان و b عرض بال تير رابط است.) چ- در طول تیر رابط ورقهای تقویتی میانی نصب می شود. استفاده از این تقویتها در موارد زیر الزامی است [۶]: a-اگر حالت شكست برشى غالب باشد. b- اگر حالت شکست خمشی غالب و ظرفیت خمشی کاهش یافته (M_{rs}) از 0.45 F_ydt بیشتر باشد. ه - فاصله این ورقهای تقویت میانی بستگی به زاویه چرخش (γ) دارد . حداکثر فاصله بین آنها (s) مطابق زیر است : $s < 30t_w - d/_5$ $\gamma = 0.09 rad$ $s < 56t_w - d/_{5}$ $\gamma \leq 0.03 rad$ برای بقیه مقادیر ۲ برای تعیین s از درون یابی خطی استفاده می گردد . اگر ارتفاع جان بزرگتر یا مساوی ۳۰۰ میلیمتر باشد ورقهای تقویت میانی باید تمام عرض جان را پوشانده و بصورت زوج در دو طرف آن نصب شوند و چنانچه ارتفاع جان کمتر از ۳۰۰ میلیمتر باشد این ورقهای تقویت می توانند فقط در یک سمت جان نصب شوند. جوشهای گوشه که ورق تقویت را به جان و بال وصل می کند به ترتیب برای نیرویی برابر $A_{st}F_y$ و $A_{st}F_y$ طرح می شوند . A_{st} سطح مقطع افقی ورق تقويت مي باشد [۶].

برای عضو زانویی پیشنهادات زیر ارائه می گردد :
تمام موارد مربوطه به تیر رابط در مهاربند واگرا برای عضو زانویی نیز باید لحاظ گردد . با این تفاوت که اگر عضو زانویی دارای مقطع قوطی باشد بجای استفاده از ورق تقویتی جان از نبشی و یا ناودانی و یا سپری به طول ارتفاع مقطع استفاده گردد . همچنین در صورتی از ورق تقویت استفاده گردد که ظرفیت خمشی کاهش یافته بیشتر از "0.45F_ydt گردد. ۲- اتصال تیر رابط به ستون :

الف : در صورتیکه تیر رابط به بال ستون متصل شود، باید اتصال با جوش شیاری با نفوذ کامل انجام شود. در صورتیکه حالت شکست برشی بر تیر رابط حاکم باشد، اتصال جان تیر رابط به ستون باید بتواند تمام مقاومت برشی جان تیر را به ستون منتقل سازد [۶].

ب : در صورتیکه تیر رابط از جهت ضعیف به ستون متصل شود ، بال تیر با جوش لب با نفوذ کامل به ورق اتصال نصب شده و اتصال جان تیر به ستون به گونهای جوش داده می شود که بتواند تمام مقاومت برشی جان تیر را منتقل سازد . در اینصورت زاویه چرخش نسبی تیر رابط (۲) تحت جابه جایی جانبی ارتجاعی سازه نباید از ۲۰۱۵ رادیان بیشتر گردد[۶]. در مورد اتصال زانویی به تیر و ستون باید گفت که این اتصال باید با جوش لب با نفوذ کامل انجام پذیرد تا بتواند اتصالی گیردار ایجاد نماید. اگر بطور مستقیم نتوان این اتصال را برقرار ساخت باید با استفاده از ورقهای فوقانی و تحتانی آن را ایجاد نمود.

۸- تیر اصلی و مهاربند:

حداقل مقاومت خمشی کاهش یافته تیر اصلی و مقاومت فشاری مهاربند باید برابر نیروی ایجاد شده در این اعضا زیر اثر ۱/۵ برابر نیروی نظیر مقاومت غالب تیر رابط (مقاومت خمشی یا برشی تیر رابط ، هر کدام که کمتر است) باشد . همچنین نیروی محوری ایجاد شده در تیر زیر اثر نیروی افقی زلزله نیز باید در نظر گرفته شود. بالهای فوقانی و تحتانی تیر باید در دو انتهای تیر رابط و در فواصل حداکثر $\frac{637}{\sqrt{F_y}}$ برابر عرض بال تیر بطور جانبی مهار شوند. F_y تنش تسلیم به $\frac{89}{\sqrt{m^2}}$ است . مقاومت طراحی مهارهای جانبی انتهای تیر برابر ٪۶ مقاومت تسلیم بال تیر نظر گرفته شود. بالهای فوقانی و تحتانی تیر باید در دو پیشنهاد می گردد که کلیه موارد فوق برای تیر و مهاربند سیستم زانویی نیز لحاظ گردد. - **مقاومت ستون :** ستون علاوه بر پاسخگویی بارگذاریهای توصیه شده آئین نامه ، مقاومت نهایی آن نباید کمتر از نیروی ایجاد شده در آن زیر اثر ۱/۲۵ برابر نیروی نظیر مقاومت غالب تیر رابط (مقاومت خمشی یا برشی تیر رابط ، هر کدام که کمتر است) باشد. اثر ۱/۲۵ برابر نیروی نظیر مقاومت غالب تیر رابط (مقاومت خمشی یا برشی تیر رابط ، هر کدام که کمتر است) باشد.

برای سیستم زانویی با توجه به اینکه زانویی به ستون اتصال دارد پیشنهاد می گردد که مقاومت نهایی ستون حداقل ۱/۵ برابر مقاومت خمشی نهایی زانویی باشد.

پيوست ۲:

تحليل قاب زانويى :
 قاب نمونه شكل را در نظر گرفته و آن را تحليل مى نمائيم .



با توجه به مشخص شدن مقاطع اعضاء در فصل سوم از آنها در تحليل استفاده مينمائيم .

عضو	مقطع	$I_x^{cm^4}$	$EI^{(kg.m^2)}$
ستونها	2IPE180	2640	554400
تير	1IPE270	5790	1215900
زانویی	2 UNP 120 F to F	728	152880

دوران گرههای G, E , D , C , B و نیز تغییر مکان جانبی قاب (Δ) مجهول میباشند . برای سادگی در تحلیل ابتدا فرض می کنیم که تمام نیروی جانبی توسط عضو قطری جذب گردد. بدین ترتیب نیروی محوری عضو قطری به سادگی به دست میآید. داریم :

 $\alpha = tg^{-1}(\frac{4}{4}) = 45^{\circ}$ F₁ = 4032 cos 45 = 2851.1kg F₂ = 4032 sin 45 = 2851.1kg

 $F_1 = i$ یروی محوری مهاربند و نیز نیروی عمود بر زانویی F_2 = i یروی محوری زانویی F_2 = i یروی محوری زانویی F_2 = i یروی محوری زانویی حطوری زانویی حطوری دا حذف به جای آن نیروی F_1 را در گره G قرار دهیم . حال می توانیم عضور قطری را حذف به جای آن نیروی F_1 را در گره G قرار دهیم . برای تحلیل از روش شیب – افت استفاده می نمائیم . ابتدا لنگرهای گیرداری انتهایی را بدست می آوریم : $FEM_{BC} = -FEM_{CB} = -\frac{ql^2}{12} = -\frac{4000 \times 3.4^2}{12} = -3853.3 kg.m$

$$FEM_{CD} = -FEM_{DC} = -\frac{ql^2}{12} = -\frac{4000 \times 0.6^2}{12} = -120 kg.m$$

 $\begin{aligned} & \text{I}_{\text{c}} \text{G} \text{ obs}_{G} = \frac{1}{2} \text{ hos}_{G} \text{ hos}_{G} = 0 \\ & \text{hos}_{G} = \frac{2 \times 554400}{4} (2 \times 0 + \theta_{B} - 3\frac{\Lambda}{4}) + 0 = 277200(\theta_{B} - \frac{3}{4}\Lambda) \\ & \text{hos}_{BA} = 277200(2\theta_{B} - 3\frac{\Lambda}{4}) + 0 = 277200(\theta_{B} - \frac{3}{4}\Lambda) \\ & \text{hos}_{BA} = 277200(2\theta_{B} - 3\frac{\Lambda}{4}) + 0 = 277200(\theta_{B} - \frac{3}{4}\Lambda) \\ & \text{hos}_{BC} = \frac{2 \times 1215900}{3.4} (2\theta_{B} + \theta_{C} - 3 \times 0) - 3853.3 = 715235.3(2\theta_{B} + \theta_{C}) - 3853.3 \\ & \text{hos}_{CB} = 715235.3(2\theta_{C} + \theta_{B}) + 3853.3 \\ & \text{hos}_{CB} = 715235.3(2\theta_{C} + \theta_{B}) + 3853.3 \\ & \text{hos}_{CB} = \frac{2 \times 1215900}{0.6} (2\theta_{D} + \theta_{D} - 3 \times 0) - 120 = 4053000(2\theta_{C} + \theta_{D}) - 120 \\ & \text{hos}_{DC} = 4053000(2\theta_{D} + \theta_{C}) + 120 \\ & \text{hos}_{DE} = \frac{2 \times 554400}{0.6} (2\theta_{D} + \theta_{E} - 3\frac{\Lambda}{0.6}) = 1848000(2\theta_{D} + \theta_{E} - 0.75\Delta) \\ & \frac{\Lambda}{4} = \frac{\Lambda_{1}}{3.4} \rightarrow \Delta_{1} = \frac{3.4}{4} \Delta = 0.85\Delta \end{aligned}$

$$\begin{aligned} \Delta' &= \Delta - \Delta_1 = \Delta - 0.85\Delta = 0.15\Delta \\ M_{ED} &= 1848000(2\theta_E + \theta_D - 0.75\Delta) \\ M_{EF} &= \frac{2 \times 554400}{3.4}(2\theta_E + 0 - 3\frac{\Delta_1}{3.4}) = 326117.6(2\theta_E - 0.75\Delta) \\ M_{FE} &= 326117.6(\theta_E - 0.75\Delta) \\ M_{CG} &= \frac{2 \times 152880}{0.3\sqrt{2}}(2\theta_C + 0 - 3\frac{\Delta''}{0.3\sqrt{2}}) = 720683.2(2\theta_C - 0.375\Delta) \end{aligned}$$

$$\frac{\Delta}{4} = \frac{\Delta_2}{3.7} \rightarrow \Delta_2 = \frac{3.7}{4} \Delta$$
$$\Delta_1^{\prime\prime} = \Delta - \Delta_2 = 0.075 \Delta$$

 $\beta = tg^{-1} \frac{0.6}{0.6} = 45^{\circ}$ $\Delta'' = \Delta_1'' \cos 45 = 0.075 \Delta \cos 45$

 $M_{GC} = 720683.2(\theta_C - 0.375\Delta)$ $M_{GE} = 720683.2(\theta_E - 0.375\Delta)$ $M_{_{EG}} = 720683.2(2\theta_{_E} - 0.375\Delta)$ $\sum M_{\scriptscriptstyle B} = 0 \rightarrow M_{\scriptscriptstyle BA} + M_{\scriptscriptstyle BC} = 0 \rightarrow 277200(2\theta_{\scriptscriptstyle B} - \frac{3}{4}\Delta) + 715235.3(2\theta_{\scriptscriptstyle B} + \theta_{\scriptscriptstyle C}) - 3853.3 = 0 \rightarrow 0.000$ $1984870.6\theta_{B} + 715235.3\theta_{C} - 207900\Delta - 3853.3 = 0$ (I) $\sum M_{C} = 0 \rightarrow M_{CB} + M_{CD} + M_{CG} = 0 \rightarrow 715235.3(2\theta_{C} + \theta_{B}) + 3853.3 + 4053000(2\theta_{C} + \theta_{D}) - 120 +$ $720683.2(2\theta_{\rm C}-0.375\Delta)=0 \rightarrow$ $715235.3\theta_{B} + 10977837\theta_{C} + 4053000\theta_{D} - 270256.2\Delta + 3733.3$ (II) $\sum M_{D} = 0 \rightarrow M_{DC} + M_{DE} = 0 \rightarrow 4053000(2\theta_{D} + \theta_{C}) + 120 + 1848000(2\theta_{D} + \theta_{E} - 0.75\Delta) = 0 \rightarrow 0$ $4053000\theta_{c} + 11802000\theta_{D} + 1848000\theta_{E} - 1386000\Delta + 120$ (III) $\sum M_{E} = 0 \rightarrow M_{ED} + M_{EF} + M_{EG} = 0 \rightarrow 1848000(2\theta_{E} + \theta_{D} - 0.75\Delta) + 326117.6(2\theta_{E} - 0.75\Delta)$ $+720683.2(2\theta_{E} - 0.375\Delta) = 0 \rightarrow 1848000\theta_{D} + 5789601.6\theta_{E} - 1900844.4\Delta$ (IV)



$$H_{1} \times 4 - M_{BA} - M_{AB} = 0 \rightarrow H_{1} = \frac{M_{AB} + M_{BA}}{4} \rightarrow H_{1} = \frac{1}{4} \left[277200(\theta_{B} - \frac{3}{4}\Delta) + 277200(2\theta_{B} - \frac{3}{4}\Delta) \right] \rightarrow H_{1} = 207900\theta_{B} - 103950\Delta$$

$$\begin{split} H_{2} \times 4 + H_{3} \times 4 - M_{cG} - M_{DE} - M_{FE} &= 0 \rightarrow H_{2} + H_{3} = \frac{M_{cG} + M_{DE} + M_{FE}}{4} \rightarrow \\ H_{2} + H_{3} &= \frac{1}{4} \Big[720683.2(\theta_{c} - 0.375\Delta) + 1848000(2\theta_{D} + \theta_{E} - 0.75\Delta) + 326117.6(\theta_{E} - 0.75\Delta) \Big] \rightarrow \\ H_{2} + H_{3} &= 360341.6\theta_{c} + 924000\theta_{D} + 543529.4\theta_{E} - 475211.1\Delta \\ H_{1} + H_{2} + H_{3} + 4032 = 0 \rightarrow 207900\theta_{B} - 103950\Delta + 360341.6\theta_{c} + 924000\theta_{D} + 543529.4\theta_{E} \\ &- 475211.1\Delta + 4032 = 0 \\ \rightarrow 207900\theta_{B} + 360341.6\theta_{c} + 924000\theta_{D} + 543529.4\theta_{E} - 579161.1\Delta + 4032 = 0 \quad (IV) \end{split}$$

$$\begin{cases} 1984870.6\theta_{B} + 715235.3\theta_{C} - 207900\Delta = 3853.3 \\ 715235.3\theta_{B} + 10977837\theta_{C} + 4053000\theta_{D} - 270256.2\Delta = -3733.3 \\ 4053000\theta_{C} + 11802000\theta_{D} + 1848000\theta_{E} - 1386000\Delta = -120 \\ 1848000\theta_{D} + 5789601.6\theta_{E} - 1900844.4\Delta = 0 \\ 207900\theta_{B} + 360341.6\theta_{C} + 924000\theta_{D} + 543529.4\theta_{E} - 579161.1\Delta = -4032 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \theta_{B} = 0.00360 \, rad \\ \theta_{C} = -0.00067 \, rad \\ \theta_{D} = 0.00117 \, rad \\ \theta_{E} = 0.00406 \, rad \\ \Delta = 0.01352 \, m \end{cases}$$

عضو	لنگرانتهایی t.m	عضو	لنگر انتهایی t.m
AB	-1.81	ED	-1.57
BA	-0.81	EF	-0.66
BC	0.82	FE	-1.98
СВ	5.47	CG	-4.62
CD	-0.81	GC	-4.14
DC	-6.89	GE	-0.73
DE	-6.91	EG	2.2

$$\begin{split} \sum_{\substack{q \in V_{1} \\ q \in V_{2} \\ q \in V_{2}$$

$$M_{m} = \left[1.07 - \frac{\binom{l_{b}}{r_{y}}\sqrt{F_{y}}}{2600}\right]M_{p} \le M_{p} \to M_{m} = \left[1.07 - \frac{(60\sqrt{2}/2.69)\sqrt{2400}}{2600}\right] \times 8.78 = 4.18t.m \le 8.78 \quad OK$$

 $0.15P_y = 14.1$ $p < 0.15P_y \rightarrow M_p = ZF_y = 183 \times 2 \times 2400 = 8.78t.m$

کنترل چرخش :
 جابه جایی ارتجاعی سازه توسط تحلیل بدست آمده است .
 حال جا به جایی غیر ارتجاعی را بدست می آوریم .

 $\Delta = 1.35 cm$ $\Delta_p = (0.4R)\Delta = 0.4 \times 7 \times 1.35 = 3.78 cm$

• زاويه چرخش كل قاب :



با توجه به شكل بالا داريم :

$$\begin{split} \theta &= \frac{\Delta_P}{H} = \frac{3.78}{400} = 0.0095 rad \\ B\theta &= \gamma \frac{L}{2} \quad \rightarrow \quad \gamma = \frac{2B\theta}{L} = \frac{2 \times 400 \times 0.0095}{60\sqrt{2}} = 0.09 rad \quad > 0.03 rad \qquad N.G \\ \text{ light in metric in the signal of the set of the$$

$$P < 0.15P_y \rightarrow M_s = ZF_y = 8.78t.m$$

 $0.45F_y dt = 0.45 \times 2400 \times 24 \times 0.62 = 0.16t.m$
 $\Rightarrow e_0 i d_{t} d_{t} = 0.45 \times 2400 \times 24 \times 0.62 = 0.16t.m$
 $\Rightarrow e_0 i d_{t} d_{t} = 0.45 \times 2400 \times 24 \times 0.62 = 0.16t.m$
 $a = a d_{t} d_{t} d_{t} = 0.45 \times 2400 \times 24 \times 0.62 = 0.75t$
 $a = a d_{t} d_{t} d_{t} = 0.75t_{t} = 0.47cm$
 $a = a d_{t} d_{t} d_{t} = 0.75 \times 0.62 = 0.47cm$
 $a = a d_{t} d_{t} d_{t} = 0.75 \times 0.62 = 0.47cm$

$$S \le 56t_w - \frac{d}{5} \to S \le 56 \times 0.62 - \frac{24}{5} = 29.9cm$$

فاصله بین ورقها را ۲۵ سانتیمتر در نظر می گیریم.

use: PL220×55×10@250mm

جوشهای گوشه اتصال ورق به بال و جان :

جوش بال
$$A_{st} \frac{F_y}{4} = \frac{5.5 \times 1 \times 2400}{4} = 3.3ton$$

 $A_{st} \frac{F_y}{4} = 5.5 \times 1 \times 2400 = 13.2ton$
 $A_{st} F_y = 5.5 \times 1 \times 2400 = 13.2ton$
 $R_{st} F_{as} = 0.3 \times 4200 \times 0.75 = 945$
 $R_{aw} = 0.3 \times 4200 \times 0.75 = 945$
 $R_{w} = 945 \times \frac{\sqrt{2}}{2} \times 1 = 668$
 $R_{w} = 8$ ارزش جوش
 $R_{w} = 945 \times \frac{\sqrt{2}}{2} \times 1 = 668$

 $1.7[5.5 \times 668] \times 2 = 12.5 ton > 3.3 OK$ $1.7[22 \times 668] \times 2 = 50.0 ton > 13.2 OK$

• طراحی مهاربند :

مهاربند بايد توانايي حداقل تحمل ۱/۵ برابر مقاومت خمشي زانويي را داشته باشد .

$$P = 1.5 \left[4.032 \times \frac{M_p}{M} \right] = 1.5 \left[4.032 \times \frac{8.78}{4.62} \right] = 11.5 ton$$

$$\alpha = 45^{\circ} \qquad Cos\alpha = \frac{11.5}{P} \rightarrow P = \frac{11.5}{Cos45} = 16.26 ton$$

بنابراین نیروی طراحی مهاربند ۱۶/۲۶ تن می باشد.

$$F_{a} = 1000 \frac{kg}{cm^{2}} \qquad A \ge \frac{P}{F_{a}} = \frac{16260}{1000} = 16.26cm^{2} \rightarrow 2UNP20 \quad B \quad to \quad B \quad] \begin{bmatrix} A = 64.4cm^{2} & r_{y} = 2.94 \end{bmatrix}$$

$$C_{c} = \sqrt{\frac{2\pi^{2}E}{F_{y}}} = 131.4$$

$$\left(\frac{KL}{r}\right)_{\max} = \frac{1 \times 523}{2.94} = 177.9 > C_{c} \rightarrow F_{a} = \frac{12\pi^{2} \times 2.1e6}{23(177.9)^{2}} = 341.7 \quad kg/cm^{2}$$

$$P_{a} = 341.7 \times 64.4 = 22.0ton > 16.26OK$$

• طراحی تیر :

تير حداقل بايد 1/4 برابر ظرفيت خمشى نهايى زانويى، مقاومت خمشى داشته باشد.

$$M_p = 8.78$$

 $M_p = 1.5 \times 8.78 = 13.2t.m$
 $D + L = 4000 \frac{kg}{m} \rightarrow 4000 \times 1.7 = 6800 \frac{kg}{m}$
 $P = 2851.1Cos45 = 2016kg$
 $P = 2851.1Cos45 = 2016kg$
 $g_x \ge 2016 \times 1.7 = 3.4ton$
 $S_x \ge \frac{M}{F_b} = \frac{13.2es}{1400} = 943cm^3 \rightarrow use \quad IPE40 \quad : \quad S_x = 1160cm^3 \quad A = 84.5cm^2$
 $f_a = \frac{3400}{84.5} = 40.2 \frac{kg}{cm^2}$
 $0.15F_y = 360 \frac{kg}{cm^2}$

$$M_{p} = ZF_{y} = 654 \times 2 \times 2400 = 31.4t.m$$
 اگر تیر جوابگو نبود توسط ورقهای سراسری فوقانی و تحتانی تقویت می گردید .

• طراحي ستونها :

ستونها نیز با ۱/۵ برابر لنگر نهایی زانویی و نیروی فشاری حاصل از نیروی جانبی که این چنین لنگری را در زانویی ایجاد کند، تحلیل و طراحی می گردد.

یروی جانبی P=1.5
$$\Bigg[4.032 imes rac{M_P}{M} \Bigg] = 1.5 \Bigl[4.032 imes 8.78 ig/4.61 \Bigr] = 11.5ton$$

یعنی باید نیروهای جانبی اعمالی به سازه را 11.5 تن در نظر گرفت و بارهای ثقل را نیز در ضریب ۱/۷ ضرب نمود. پس
سازه تحلیل و نیروهای اعمالی به ستون را به دست آورد. با یک تحلیل کامپیوتری نیروهای اعمالی بر ستون عبارتند از :

$$\begin{aligned} & \left(\frac{KL}{r}\right)_{x} = \frac{1 \times 400}{23.2} = 17.24 \\ & \left(\frac{KL}{r}\right)_{y} = \frac{1 \times 400}{7.17} = 55.79 \\ & \left(\frac{KL}{r}\right)_{\max} = 55.79 \\ & \left(\frac{KL}{r}\right)_{\max} = 55.79 \\ & C_{c} = \sqrt{\frac{2x^{2}E}{F_{y}}} = 131.4 \\ & B = \frac{(kL/r)}{C_{c}} = \frac{55.79}{131.4} = 0.42 \\ & B = \frac{(kL/r)}{C_{c}} = \frac{55.79}{131.4} = 0.42 \\ & f_{a} = \frac{F_{a}}{\frac{2400}{254}} = 94.5 \frac{kg}{cm^{2}} \\ & f_{a} = \frac{P_{A}}{\frac{24000}{254}} = 94.5 \frac{kg}{cm^{2}} \\ & f_{bx} = \frac{M}{S} = \frac{5.66e5}{4970} = 113.9 \frac{kg}{cm^{2}} \end{aligned}$$

ستون فاقد اتکای جانبی است لذا f_{bx} بصورت زیر بدست می آید :

$$\begin{split} F_{b} &= \max\left\{F_{b}', F_{b}''\right\} \leq 0.6F_{y} \\ F_{b}' &= \frac{8.4e5C_{b}}{L(\frac{d}{A_{f}})} \leq 0.6F_{y} \rightarrow F_{b}' = \frac{8.4e5 \times 2.3}{400(\frac{55}{30 \times 2.9})} = 7640 > 0.6F_{y} \rightarrow F_{b}' = 1440 \frac{kg}{cm^{2}} \\ C_{b} &= 1.75 + 1.05(\frac{M_{1}}{M_{2}}) + 0.3(\frac{M_{1}}{M_{2}})^{2} \leq 2.3 \rightarrow C_{b} = 1.75 + 1.05(\frac{3.74}{5.66}) + 0.3(\frac{3.74}{5.66})^{2} = 2.57 > 2.3 \rightarrow C_{b} = 2.3 \\ F_{bx} &= 1440 \frac{kg}{cm^{2}} \\ \frac{f_{a}}{F_{a}} < 0.15 \rightarrow \frac{f_{a}}{F_{a}} + \frac{f_{bx}}{F_{bx}} + \frac{f_{by}}{F_{by}} \leq 1 \rightarrow 0.08 + \frac{113.9}{1440} = 0.16 < 1 \quad OK \end{split}$$

مراجع :

۱- شاپور طاحونی ، " طراحی سازههای فولادی بر مبنای آئیننامه فولاد ایران " چاپ سوم ،۱۳۷۹. ۲- احمد نیکنام ، ابراهیم ثنایی ، جواد هاشمی ، حسن باجی ،" رفتار و ضوابط طراحی لرزهای ساختمانهای فولادی بر مبنای آئین نامه UBC " چاپ اول ، ۱۳۸۱.

3. Aristizabal- ochoa. "Disposable Knee Bracing : Improvement in seismic design of steel frames". J.struc . eng .ASCE , 112 ,(7) , 1544 –1552 , (1986)

4.Balendra T., sam M.T., Liaw C.Y., "Diagonal brace with ductile knee anchor for abseismic steel frames", Earthguake Engineering and structural Dynamic, Vol. 19, 847 – 858(1990)

5. Nonoka, An elastic analysis of a bar under repeated axial loading. Int. J. solids struct., 9,569-580, (1973).

۶- حسن مقدم ، " مهندسی زلزله مبانی و کاربرد " چاپ اول ، ۱۳۸۱.
 7. Thambirajah Balendra , Ming –Tuck Sam , Chih – Young Liaw and Seng- Lip Lee , " preli minary studies Into the Behaviour of Knee Bracced Frames Subject to Seismic Loading . Vol .13, p. 68-74,1991.

8. Balendra T., sam M. T. and Liaw C. Y., "Design of Earthquake Resistant Steel Frames with Knee Bracing", J. construction steel Research, Vol. 18, (3), 193-208 (1991).

9. Balendra T., Lim E. L., and Lee S.L., "Ductile Knee for Seismic Resistant Structures, "Erg. Structures, Vol, 16, No.4, p263–269, 1994.

۱۰ – فرهاد دانشجو ، جلیل عسگری ، " رفتار غیرخطی قابهای با سیستم مهاربند زانویی تحت تاثیر زلزله" مجله علمی – پژوهشی استقلال ، سال ۲۲ ، شماره ۲ ، اسفند ۸۲ ، صفحات ۱۰۳ الی ۱۱۶ .

۱۱ – مسعود مفید، پیمان خسروی، " بررسی رفتار و قابلیت های نوعی بادبند با خروج از مرکزیت دوگانه" مجموعه مقالات یژوهشی، سال ۱۳۷۵، دانشگاه صنعتی شریف، صفحات ۲۸۷ الی ۲۹۳.

۱۲ – مسعود مفید، پیمان خسروی، " بررسی رفتار و قابلیت های نوعی بادبند با خروج از مرکزیت دوگانه" مجموعه مقالات پژوهشی، سال ۱۳۷۶، دانشگاه صنعتی شریف ، صفحات ۲۸۷ الی ۲۹۳.

۱۳- ناطق الهی ، ''رفتار و طراحی لرزهای قابهای خارج از مرکز " . مؤسسه بینالمللی زلزلهشناسی و مهندسی زلزله چاپ اول ، ۱۳۷۵.

۱۴-شاپور طاحونی ، " طراحی سازههای فولادی به روش حالات حدی چاپ اول " ، ۱۳۷۰. ۱۵- مینور - واکابایاشی ، "ساختمانهای مقاوم در برابر زلزله" ، ترجمه محمد مهدی سعادت پور ، انتشارات دانشگاه صنعتی اصفهان ، چاپ دهم ، ۱۳۸۲.

۱۶- " آئین نامه سازههای فولادی AISC ". ترجمه سید رسول میرقادری ، انتشارات جهاد دانشگاهی واحد صنعتی اصفهان ، چاپ دهم ، ۱۳۸۲. 17. American Institute of Steel Construction, "Specification for the Design Fabrication and Erection of Structural Steel for Buildings". Manual of Steel Construction, 8th, edn, chicago, 1970.

Abstract

Knee – braced frame (KBF) consists of a moment resisting frame and digonal braces connected to short knee elements at one or it's both ends. The lateral stiffness of the structure is provided by the flexibility of frame and knee- bracees which depend to the ductility of the connected knees .

In this thesis the e'ffects of geometric parameters of knee-braced frames on lateral stiffness of the structure has been studied, and finally a diagram has been presented to determine the lateral stiffness of these frames by choosing.

Key Words - Knee braced , stiffness , ductlitiy , geometric parameter's.

ت مطالب	فهرسن
---------	-------

	فصبل اول:
۲	۱–۱– مقدمه
۴	۲-۱- شکل پذیری سازه ها
۵	۳–۱–مفصل و لنگر پلاستیک
ه ها	۴–۱– منحنی هیستر زیس و رفتار چرخه ای ساز
های سازه ای۷	۵–۱– مقایسه رفتار خطی و غیر خطی در سیستم
٨	۶-۱- ضریب شکل پذیری
بذيرى سازه٩	۷-۱- ضریب کاهش نیروی زلزله در اثر شکل پ
۱۰	۸–۱– ضریب اضافه مقاومت
۱۰	۹-۱- ضریب رفتار ساختمان
الى	۱۰-۱۰- ضریب تبدیل جابجایی خطی به غیر خط
١٢	١١–١١– سختی
١٢	١٢–١٢– مقاومت
١٢	۱۳–۱۹ جمع بندی پارامترهای کنترل کننده
	فصبل دوم :
14	۱-۱-۲-۱ قاب فضایی خمشی
14	۲-۱-۲ تعریف سیستم قاب صلب خمشی
۱۵	۳-۱-۲- رفتار قابهای خمشی در برابر بار جانبی
ىي	۴-۱-۲- رابطه بار - تغییر مکان در قابهای خمش
19	۵–۱–۲ رفتار چرخه ای قابها
19	۲-۱-۲ شکل پذیری قابهای خمشی
١٧	۷-۱-۲- مفصل پلاستیک در قابهای خمشی
در مفصل پلاستیک	۸-۱-۲- مشخص کردن لنگر پلاستیک محتمل
١٨	۹-۱-۲- کنترل ضابطه تیر ضعیف – ستون قوی
19	۲-۱-۱۰- چشمه اتصال
شى	۲-۱-۱۱- اثرات چشمه اتصال بر رفتار قاب خم
19	۲-۱-۲- طراحي چشمه اتصال
۲	۲۳–۱–۲– اثرات نامعینی
۲	۲-۲-۲- سیستم مهاربندی همگرا
دى	۲-۲-۲- یاسخ رفت و برگشتی مهاربندهای فولا
۲۳	۳-۲-۲- ضریب کاهش مقاومت فشاری مهاربند

۲۳	۴-۲-۲ رفتار لرزه ای قابهای فولادی با مهاربندی ضربدری
۲۴	۵–۲–۲ رفتار کششی تنها
۲۴	9–۲–۲– رفتار کششی – فشاری
۲۴	۷-۲-۲ تاثیر ضریب لاغری در رفتار قاب با مهاربندی همگرا
۲۵	۸-۲-۲- سیستم دو گانه قاب خمشی و مهاربندی همگرا
۲۵	۱–۳–۲ سیستم مهاربندی واگرا
۲۶	۲-۳-۲ سختی و مقاومت قاب
۲۷	۳-۳-۲ زمان تناوب قاب
۲۷	۴-۳-۲ مکانیزم جذب انرژی
۲٩	۵–۳–۲ نیروها در تیرها و تیر پیوند
۳۰	۶-۳-۲ تعیین مرز پیوندهای برشی و خمشی
۳۱	۷-۳-۲ تسلیم و مکانیزم خرابی در تیر پیوند
۳۱	۸–۳–۲ اثر كمانش جان تير پيوند
۳۲	۹–۳–۲ مقاومت نهایی تیر پیوند
۳۲	۱–۴–۲–سیستم جدید قاب با مهاربندی زانویی
۳۵	۲-۴-۲ اتصالات مهاربند – زانويي
۳۵	۲-۴-۲ سختي جانبي الاستيك قابهاي KBF
۳۷	۴-۴-۲ اثر مشخصات اعضاء بر سختی جانبی ارتجاعی سیستمهای KBF
۳۷.	۵-۴-۲ رفتار غیر خطی مهاربند زانویی تحت بار جانبی
	فصبل سبوم :
۴١	۳–۱– مقدمه
۴١	۲–۳– مشخصات کلی ساختمان
ff	۳-۳- بارگذاری جانبی
ff	۱–۳–۳ بارگذاری ثقلی
40	۲-۳-۳ بارگذاری جانبی
¥9	۴–۳– تحليل قابها
۴۸	۵-۳- طراحي قابها
۴۸	۱-۵-۳- کمانش موضعی اجزاء جدار ناز ک
۵۰	۲-۵-۳- کمانش جانبی در تیرها و کمانش جانبی – پیچشی در ستونها
۵۳	9-۳- طراحي قابهاي TKBF
۵۴	۷-۳- طراحی اعضای زانویی
۵۵	۸–۳– طراحي تيرها و ستونها

۵۵	۹-۳- طراحی اعضای مهاربندی
۵۵	۱۰-۳- طراحي قابهاي EBF
۵۵	۲-۱۱- طراحي قابهاي CBF
۵۶	۱۲-۳- نتایج طراحی مدلها
۵۶	-۳-۱۲-۱ سیستم TKBF + MRF سیستم
۵۷	EBF + MRF – سیستم ۳–۱۲–۲
۵۷	-۳-۱۲-۳ سیستم CBF + MRF سیستم
۵۸	۱۲–۳– کنترل مقاطع انتخابی با قسمت دوم آئین نامه AISC
۵۸	۱–۱۳–۳ کنترل کمانش موضعی
۵۸	۲-۱۳-۳ کنترل پايداري جانبي اعضاي زانويي
۵۸	۱۴–۳– بررسی رفتار استاتیکی خطی سیستمهای KBF و EBF و CBF و مقایسه آنها با یکدیگر
۵۹	۱-۱۴-۳- مقايسه تغيير مكان جانبي مدلها
۵۹	۲-۱۴-۲-مقایسه پربود طبیعی مدلها
۶۰	۲-۱۴-۳ بررسی نیروپذیری المانهای زانویی در قابهای TKBF
۶۱	۴–۱۴–۳ بررسی نیروهای داخلی ایجاد شده در تیر کف
۶۳	۵–۱۴–۳ بررسی نیروی فشاری در اعضای قطری
۶۳	۱۵–۳– بررسی اثر پارامترهای هندسی قاب روی سختی سیستمهای KBF
۶۴	۲–۱۵–۳ بررسی اثر $rac{h}{H}$ و $rac{b}{B}$ بر سختی ارتجاعی سیستمهای TKBF
۸۱	19–۳– تحلیل دینامیکی تاریخچه زمانی
۸۱	۱–۱۶–۳–معادلات تعادل دینامیکی
۸۲	۲-۱۶-۳ مشخصات دینامیکی قابهای مورد مطالعه
۸۳	۲-۱۶-۳ شتاب نگاشتهای اعمالی
۹۲	۴–۱۶–۳-نتایج تحلیل دینامیکی تاریخچه زمانی
	فصىل چھار م :
٩۶	١–۴– نتايج
٩٧	۲-۴- ضوابط طراحي زانويي
٩٩	۲-۴- پیشنهادات
۱۰۰	بيوست ١
۱۰۷	بيوست ٢
۱۱۱	بيوست ٣
۱۱۸	مراجع

فهرست شكلها

	فصبل اول :
۲	شکل ۱-۱- قابهای مقاوم خمشی
۲	شکل ۱–۲– قاب با مهاربند هم محور
٣	شکل ۱–۳- نمونه هایی از قابهای خارج از مرکز
٣	شکل ۱–۴– قاب با مهاربند زانویی
۴	شکل ۱–۵– منحنی ایده آل و واقعی نیرو – تغییر مکان یک سیستم
۵	شکل۱-۶- تیر دو سر مفصل تحت اثر بار افزایشی
۵	شکل ۱–۷– منحنی نیرو – جابجایی وسط دهانه تیر
9	شکل ۱–۸- نمودار تغییرات کرنش در یک مقطع تحت اثر خمش
9	شكل ۱–۹– منحني واقعى كرنش – كرنش فولاد
6	شکل ۱–۱۰– منحنی هیسترزیس ایده آل و دو منحنی دارای زوال
٧	شکل ۱–۱۱– رفتار سازه ها تحت بار دوره ای
٨	۔ شکل ۱–۱۲– مقایسه رفتار خطی و غیر خطی ایده آل سیستمهای مقاوم ساختمانی
٩	شکل ۱-۱۳- طیف بازتاب ارتجاعی و غیر ارتجاعی با شکل پذیری ثابت
۱	$b \rightarrow c \dot{c} c d a \tau a b - 1 \cdot 1 = 1$
	ملحل ۲۰۰۴ کنزیف پار متر محالی طلع
	فصل دوم:
۱	فصل دوم : فصل دوم : شكل ۲-۱- تغيير شكل قاب صلب خمش
۱ ۱	فصل دوم : شکل ۲-۱- تغییر شکل قاب صلب خمش شکل ۲-۲- تغییر شکل قاب خمشی۵
1 1 1	فصل دوم : شکل ۲-۱- تغییر شکل قاب صلب خمش شکل ۲-۲- تغییر شکل قاب خمشی۵ شکل ۲-۳- روابط بار – تغییر مکان برای قاب خمشی تحت بار ثقلی
1 1 1 1	فصل دوم : شکل ۲-۱- تغییر شکل قاب صلب خمش
ヽ ヽ ヽ ヽ ヽ ヽ	فصل دوم : شکل ۲-۱- تغییر شکل قاب صلب خمش
1 1 1 1 1 1	فصل دوم : شکل ۲-۱- تغییر شکل قاب صلب خمش
* * * * * *	فصل دوم : شکل ۲-۱- تغییر شکل قاب صلب خمش
い	فصل دوم : شکل ۲-۱- تغییر شکل قاب صلب خمش
<pre></pre>	قصل دوم : شکل ۲-۱- تغییر شکل قاب صلب خمش
1 1 1 1 1 7 7	قصل دوم : شکل ۲-۱- تغییر شکل قاب صلب خمش
1 1 1 1 1 7 7 7	فصل دوم : شکل ۲-۱- تغییر شکل قاب صلب خمش
1 1 1 1 7 7 7 7	فصل دوم : شکل ۲-۱- تغییر شکل قاب صلب خمش
1 1 1 1 1 7 7 7 7 7 7	فصل دوم : شکل ۲-۱- تغییر شکل قاب صلب خمش
1 1 1 1 1 1 1 7 7 7 7 7 7 7	فصل دوم : مُکل ۲-۱- تغییر شکل قاب صلب خمش

19.	شکل ۲–۱۵– اثر تغییر طول تیر پیوند بر سختی قاب
۲۷.	شکل۲–۱۶ ار تباط مقاومت نهایی با نسبت $\frac{e}{L}$
۲۷.	شکل ۲–۱۷– ار تباط زمان تناوب اصلی با نسبت $\frac{e}{I}$
۲۸.	شکل ۲–۱۸– مکانیسم های جذب انرژی در سیستم های خمشی و واگرا
۲٩.	شکل ۲–۱۹– تغییرات دوران خمیری مورد نیاز با نسبت $\frac{e}{L}$
۳۰.	شکل۲-۲۰- نیروهای موجود در تیر پیوند قاب واگرا
۳۰.	شکل۲-۲۱- نیروهای موجود در تیر رابط
۳۳.	شکل ۲-۲۲-انواع قابها با مهاربند زانویی
۳۵.	شکل ۲–۲۳– دو نمونه از اتصال بادبند به زانویی
۳۶.	شکل ۲-۲۴-انواع قابهای KBF
۳۷.	شکل ۲-۲۵- قاب دارای مهاربند زانویی
۳۸.	شکل ۲-۲۶- روند تشکیل مفاصل خمیری قابها تحت تاثیر زلزله نوغان
	فصبل سبوم :
۴١.	شكل ٣-١- قاب TKBF
47.	۔ شکل ۳-۲- پلان محوربندی
۴٣.	شكل TKBF+MRF سيستم TKBF
۴٣.	شكل BBF+MRF سيستم EBF+MRF
44.	شكل 6-۵- سيستم CBF+MRF
49.	شکل ۳-۶- خلاصه بارگذاری
۴۷.	۔ شکل ۳–۷– نیروی محوری در عضو مهاربندی و عضو زانویی
۴٧.	شکل ۳-۸- نیروی برشی در عضو زانویی
۴٧.	شکل ۳-۹- لنگر خمشي در عضو زانويي
۴٨.	شکل ۳-۱۰- کمانش موضعی قوطیهای جدار نازک
49.	شکل ۳–۱۱-نمودار لنگر–انحنا برای تیرستونهای H با نسبت عرض به ضخامت متفاوت
49.	شکل ۳–۱۲– نمودار پسماند تیرستونهای فولادی H با نسبتهای مختلف عرض به ضخامت
۵۰.	شکل۳–۱۳– نمونه رفتا رلنگر – تغییر شکل برای تیرهای I تحت لنگر یکنواخت با نسبت I مختلف
۵١.	شکل ۳–۱۴– نمودار لنگر – انحنا برای تیرهای I با نسبت $rac{I_b}{r_y}$ مختلف
۵١.	شکل۳–۱۵- نمودار لنگر – انحنای تیرهای I با نسبت $rac{I_b}{r_y}$ مختلف تحت لنگر متغیر
۵۲ .	شکل ۳–۱۶– نمونه رفتار تیرستون بال پهن تحت نیروی محوری و لنگر خمشی هنگامیکه حالت تسلیم غالب باشد

۵۳	شکل ۳–۱۷– رفتار تیرستونهای بال پهن که در صفحه عمود بر محور قوی ناپایدار گردیدهاند
۵۳	شکل ۳–۱۸– روابط تجربی لنگر – زاویه دوران تیرستونها در معرض ناپایداری جانبی – پیچشی
۶۵	شكل٣-١٩- نمونه قابTKBF
99	شكل ۳-۲۰- نمونه قابCBF
<i>99</i>	شكل ٣-٢١- نمونه قابEBF
<i>99</i>	شكل ۳-۲۲- نمونه قابMRF
<i>99</i>	شکل ۳–۲۳– نمونه قاب EBF با برون محوری روی ستون
۶۷	شكل ٣-٢٤- نمونه قاب TKBF
۶۷	شکل ۳–۲۵– نمونه قاب λ
۶٩	شکل ۳–۲۶– رویه برای نسبت H = 0.5 یست شکل ۳–۲۶– رویه برای نسبت
۶٩	شکل ۳–۲۷– منحنی های هم سختی برای نسبت $\frac{H}{B} = 0.5$ قاب TKBF
۷۱	شکل ۳–۲۸– رویه برای نسبت H = 0.75
۷۱	شکل ۳-۲۹- منحنی های هم سختی برای نسبت 17.5 = H قاب TKBF
۷۳	شکل ۳–۳۰- رویه برای نسبت 1= <u>H</u>
۷۳	شکل ۳-۳۱- منحنیهای هم سختی برای نسبت 1 = H قاب TKBF
۷۵	شکل ۳–۳۲– رویه برای نسبت H = 1.25
۷۵	شکل ۳-۳۳- منحنی های هم سختی برای نسبت 1.25 = <u>H</u> قاب TKBF
٧٧	شکل ۳–۳۴– رویه برای نسبت H = 1.5
٧٧	شکل ۳-۳۵- منحنی های هم سختی برای نسبت H =1.5 قاب TKBF
٧٩	شکل ۳–۳۶- ناحیه بندی منحنی هم سختی H = 0.5 قاب TKBF
٧٩	شکل ۳-۳۷- ناحیه بندی منحنی هم سختی H = 0.75 قاب TKBF
٨٠	شکل ۳-۳۸- ناحیه بندی منحنی هم سختی E = 1 قاب TKBF
٨٠	شکل ۳-۳۹- ناحیه بندی منحنی هم سختی 1.25 = H قاب TKBF
۸۱	شکل ۳-۴۰- ناحیه بندی منحنی هم سختی 1.5 = H قاب TKBF
٩٠	شکل۳–۴۱– نمودار شتاب مولفه طولی (NI6w) زلزله ۲۵ شهریور ۱۳۷۵ طبس
٩٢	شکل۳–۴۲– نمودار شتاب مولفه طولی زلزله ۱۷ فروردین ۱۳۵۶ ناغان

	فصىل چھارم :
۹۴	شكل ۳-۴۶- نمودار برش پايه – زمان قاب TKBF1 تحت زلزله ناغان
۹۴	شكل ۳-۴۵- نمودار تغيير مكان – زمان قاب TKBF1 تحت زلزله ناغان
۹۳	شكل ۳-۴۴- نمودار برش پايه – زمان قاب TKBF1 تحت زلزله طبس
۹۳	شكل ۳–۴۳- نمودار تغيير مكان – زمان قاب TKBF1 تحت زلزله طبس

شکل ۴-۱- نمودار ابعاد هندسی بهینه جهت اثر توام سختی و شکل پذیری برای انواع مختلف قاب TKBF