

* جلسه اول :

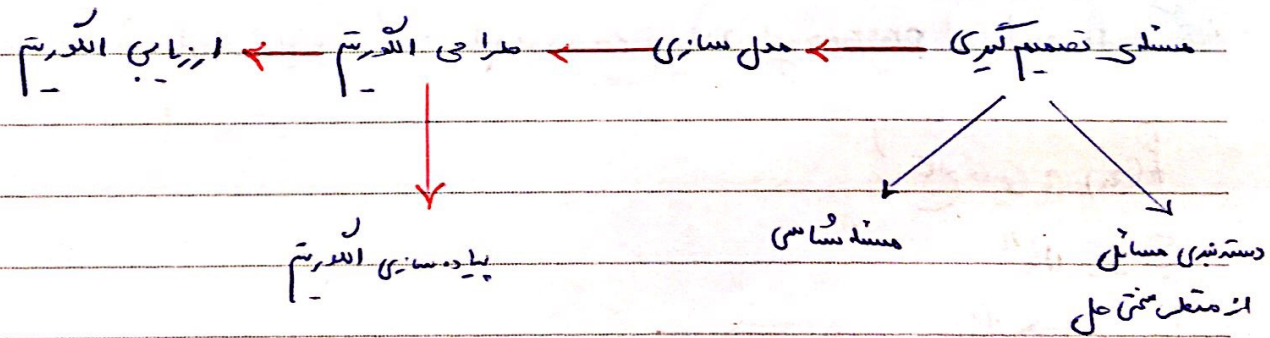
پس فرض : $OR2 + OR1$

* مسئله TSP : عددی یکسان است ولی آن را می توان با مدل های مختلف نمایش داد.

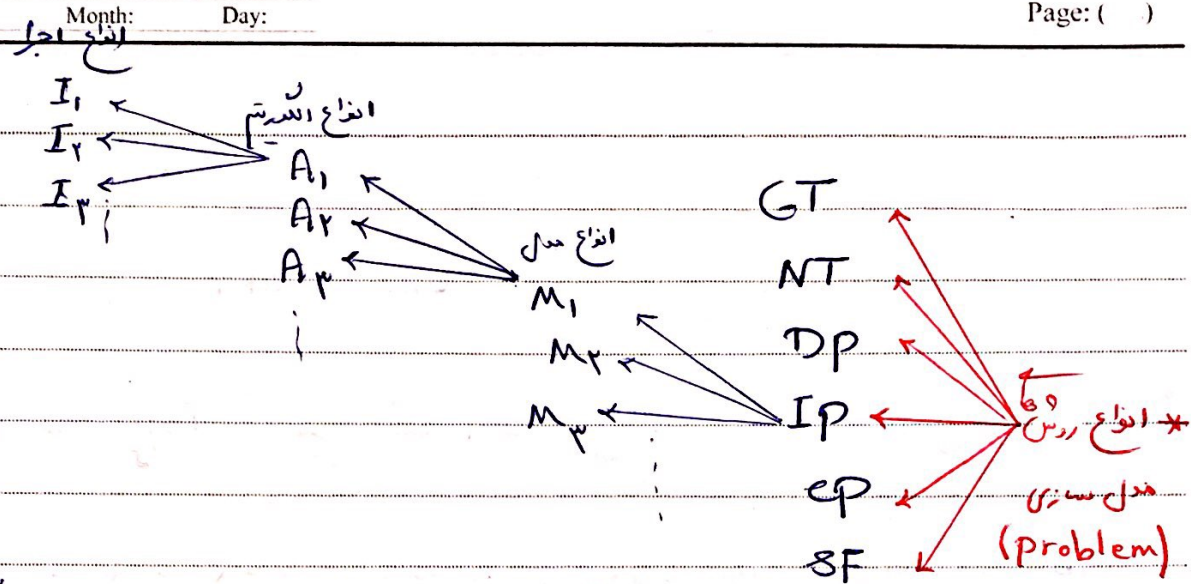
← لذا حل شدن مسئله با اهمیت بسیار زیادی نخواهد داشت پس این که بتوانیم مدل سازی کنیم با هیچ ارزشی نخواهد داشت بلکه باید به دنبال حل مدل باشیم.

← اگر بتوانیم مسئله مسئله ای را در قالب IP مدل کنیم می توانیم از امکانات آن نتوری برای حل آن مسئله استفاده نماییم *

← پس چون مدل سازی های مختلف با امکانات خاصی را برای ما فراهم می آورند ما باید مسئله را با طریقی مختلف مدل می کنیم.



← هر مدل با اجزای پایه سازی تمام الگوریتم ها را نمی دهد.



← وظیفه‌ی استاندارد؟ حل یک مسئله است. حال این استاندارد را با چه معیارهای ارزیابی کنیم؟

* طبعی - دوام :

$\min f(x)$
 $ax = b$

این مسئله "برنامه ریزی ریاضی" یا "مدل برنامه ریزی" است.
 ریاضی "توسعه" (یا "مدل مسئله سازی" توسعه) \rightarrow $ax = b$

mathematical program = mathematical programming model

← سازه‌های ریاضیات / به علم فوق می پردازد mathematical programming توسعه

$f(x)$ تابع مقصدی
 $S \subseteq \mathbb{R}^n$
 $f: S \rightarrow \mathbb{R}$

* مسئله فوق ممکن است \mathbb{R} یا \mathbb{R}^n باشد

$(f > -\infty)$ در \mathbb{R} \rightarrow $(S \neq \emptyset)$ \mathbb{R}^n \rightarrow $(S = \emptyset)$ \mathbb{R}^n

قابل دسترس \rightarrow $(f > -\infty)$
 غیر قابل دسترس \rightarrow $(f = -\infty)$

Maral $(f = -\infty)$ بی کفایت \rightarrow $(S = \emptyset)$ ناسازگار

$$\tilde{f} = \inf_{x \in S} f(x)$$

* \inf مرتباً روی یک مجموعه حتماً وجود دارد که می تواند منفی نهایت (هم) هم باشد *

\inf = بزرگترین کدام پایین تابع
بر روی یک مجموعه

← پس اگر \inf یک عدد باشد اصطلاحاً می گویم کدام دارد است.

← وقتی کدام یک تابع قابل دسترس است که x^* وجود داشته باشد به ازای آن:

$$f(x^*) = \tilde{f} \Rightarrow \forall x \in S \Rightarrow f(x^*) \leq f(x)$$

و اگر چنین x^* ای وجود نداشته باشد اصطلاحاً می گویم غیر قابل دسترس است *

x^* = optimal solution = optimum

$f(x^*)$ = optimal value

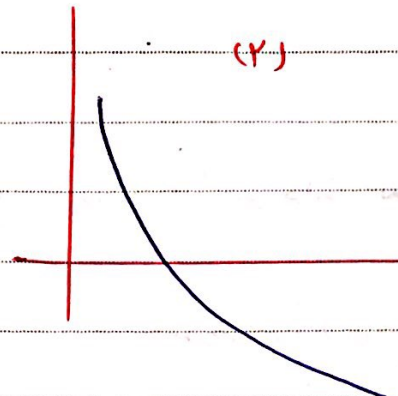
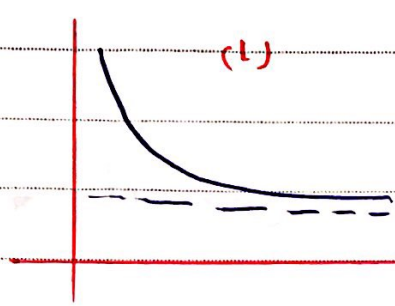
x^* = جواب بهترین ← جواب قابل دسترس

قابل دسترس
(attainable)

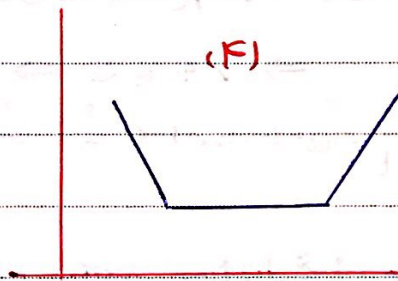
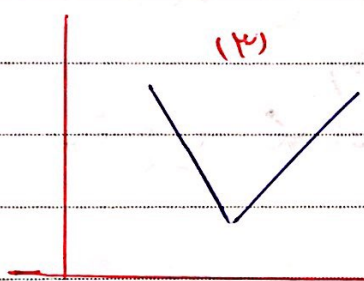
جواب بهترین x^* کدام دارد

x^* بی کدام

غیر قابل دسترس



← در نمودار (۱) q^* بی کژان است ولی در نمودار (۲) خود تابع بی کژان خواهد بود *



نمودار (۳) = جواب بهینه یکتا
نمودار (۴) = جواب بهینه چندگانه

*** تعیین سادگی مدل پایه‌ی بهینه‌سازی ترکیباتی (کنسنته):**

$$\min f(x) \quad | \quad x \in S$$

این x یک مدل پایه‌ی بهینه‌سازی ترکیباتی است وقتی که تعداد اعضای S متناسب باشد یعنی $|S| < \infty$

← پس اگر شرط $|S| < \infty$ موجود باشد، حتماً مسئله بهینه‌سازی کنسنته است *

← به عبارتی وجه تمایز بهینه‌سازی کنسنته آن است که فضای جواب آن متناهی باشد *

← پس مسئله فوق همیشه جواب بینه دارد. چرا؟

ع زیرا فضای جواب متناهی است *

← همچنین این جواب بینه را همواره می توان پیدا کرد. چگونه؟

ع با طراحی اندرینگی که تمام جواب ها را یکی یکی بررسی کند * (با مقدار قدم های متناهی)

که م روش فوق ب روش شمارش کامل تفاوت *

* حال پس چرا باید این درس با نام بردارند؟ هدف از این درس چیست؟

← آنچه روش شمارش کامل ب حقیقتاً جواب بینه را پیدا می کند ب روش همواره روش خوبی

برای حل مسائل نیست. مثلاً مسئله کوله پشتی را در نظر می گیریم که در آن یک سری

اقلامی داریم که هر کدام یک وزن و یک ارزش مشخصی دارند ب اکنون می خواهیم بدانیم ترکیب

بینه ای ال ها را به گونه ای تعیین کنیم که بهترین و باارزش ترین ارزش کسب بشود *

$$\max \sum_{i=1}^n v_i \cdot x_i$$

$$st. \sum w_i \cdot x_i \leq W$$

$$x_i \in \{0, 1\} \quad i = 1, \dots, n$$

* مراحل روش شمارش کامل:

← تمام ترکیبات مختلف را تشکیل دهیم و بررسی کنیم ب آیا بینه هست یا خیر. (روش

checking) 2^n (فرض $n=100$)

$$2^{100} = \binom{100}{0} + \binom{100}{1} + \dots + \binom{100}{100} \geq 10^{30}$$

Maral ~~اذا با کامپیوتری که در هر لحظه 10 عملیات را انجام دهد ب فقط~~

checking این مسئله ب 10 سال طول می کشد !!!

مدل بهینه سازی عمومی (یا فرم عمومی برنامه ریزی ریاضی) :

$$\min f(x)$$
$$x \in S$$

فرم استاندارد برنامه ریزی ریاضی (یا برنامه ریزی ریاضی) :

$$\min f(x)$$

$$g_i(x) \leq 0 \quad i = 1, \dots, m$$

$$h_j(x) = 0 \quad j = 1, \dots, p$$

$$x \in X$$

$$\downarrow$$
$$(\mathbb{R}^n \subseteq D)$$

دامنه مسئله

← حال می توانیم آنگاه $x \in \mathbb{Z}^n$ ← برنامه ریزی عدد صحیح

← آنگاه $f(x)$ ، $g(x)$ و $h(x)$ همگی "آمنین" باشند؛ مثال برنامه ریزی خطی توانید

و آنگاه فقط یکی از آن ها "آمنین" نباشد؛ مثال برنامه ریزی غیر خطی توانید*

← وقتی می توانیم LP ← یعنی متغیرها می توانند مسئله توانند باشند؛ مثال

عدد صحیح گفته می شود*

← مرتبوع کوادراتیک (quadratic) به صورت زیر است:

$$x^T Q x + b^T x + c \quad \text{if } (B + \alpha \leq 2)$$

آن گاه می توان ایدن کرد که مرتبوع کوادراتیک را می توان به صورت زیر نوشت:

$$Q = m \times n$$

$$x_1 x_1 + x_2^2 - x_1^2 + B \xrightarrow[\text{نوشته می توان}]{\text{نوشته}} \frac{1}{2} x^T Q x + b^T x + c$$

convex optimization model ها می توانیم به عبارتی efficient به حل کنیم.

← convex تابع گسادی شکل هستند *

* تابع راضی به یک تابع خطی است که باید عدد ثابت به جمع شده است و وی اند عدد ثابتی نداشته باشیم به آن تابع خطی نوشته.

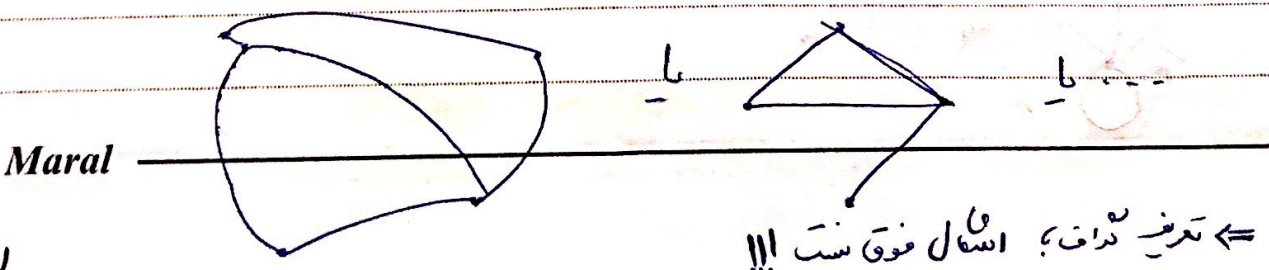
← شرط لازم و کافی برای آن که یک تابع کوادراتیک به convex باشد به آن است که:

$(Q \geq 0)$
به و شرط لازم و کافی برای $Q \geq 0$ باشد به آن است که تمام مقادیر ویژه آن بزرگتر یا مساوی صفر باشد *

* جلسه سوم

* تعریف تنوی:

"یک نشانند از طرف دید صغری مسطح" به طرهان مناسب "تلاف" به عبارت است از:



(۴)

در ریاضیات با چند تای خاص مختلفی داریم که به عنوان مثال

\mathbb{R} ← میدان اعداد حقیقی $(\mathbb{R}, +, \cdot)$

VS (Vector space) ← فضای برداری $(V, +, \cdot, \cdot)$

(ضرب داخلی)

PS (Probability space) ← فضای احتمالی که یک سه تایی متشکل (Ω, \mathcal{F}, P)

دارد *

GT ← گراف گنوسی نیز یک چند تای در ریاضیات است که باید مجموعه متناهی تعریف می شود

(التمه می تواند مجموعه نامتناهی و بی شمار هم باشد)

- مجموعه‌های مورد نظر همان مجموعه‌های رئوس است.

(V, E) گراف ساده (بدون جهت) $E \subseteq \{ \{u, v\} \mid u, v \in V, u \neq v \}$

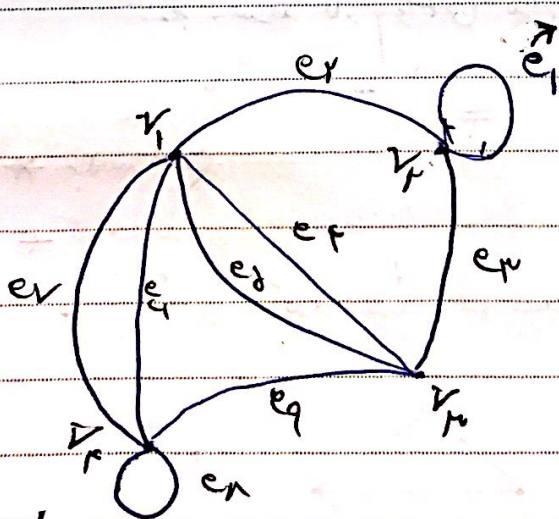
مجموعه رئوس
مجموعه یال‌ها

(V, E) گراف جهت دار $E \subseteq V \times V$

پس n طور خنثی ساده با گراف جهت دار در ریاضیات است *

در ریاضیات تکریر حرف معنا ندارد؛ بنابراین طوقه را نمی توانیم {مانند} بنویسیم!!

برای تعریف گراف می پرسفته اند؛ باید تابعی تعریف کنیم که اعضای V و E هر یک به سادگی *



$\Psi E \rightarrow \{ \{u, v\} \mid u, v \in V \}$

* بیان بردارهای جهت دار:

ψ^+ آنسی که طول به آن وارد می شود:

ψ^- آنسی که از آن خارج می شود:

$$\psi^+ \text{ و } \psi^- : E \rightarrow V$$

مثال شکل
آبیل

$$\psi(e_1) = \{v_1\}$$

$$\psi(e_2) = \{v_1, v_2\}$$

$$\psi(e_3) = \psi(e_4) = \{v_1, v_3\}$$

← حال می توانیم هم بردارهای جهت دار و وزن های یابی و وزن های آبیل را اضافه کنیم:

$$(w_{e_1}, w_{e_2}, w_{e_3}, w_{e_4}, \psi_1, \psi_2, \psi_3, \psi_4, E, V)$$

$$E \rightarrow R \quad \bar{E} \rightarrow R \quad V \rightarrow R$$

← چون بسیار زیاد مسائل بهینه سازی گسسته را می توان با بردارهای نامرئی داد، تحلیل کرد
بجز بردارهای نامرئی، احصای عنوانها

* **Planner embedding** نوعی بردار مسطح است که جمع بردارهای نامرئی آن را
باید بر اقطاع نکند.

* **بردار Planner**:

بردارهایی که بیان آن حداقل یک نشانند در بعضی مسطح وجود داشته باشد.

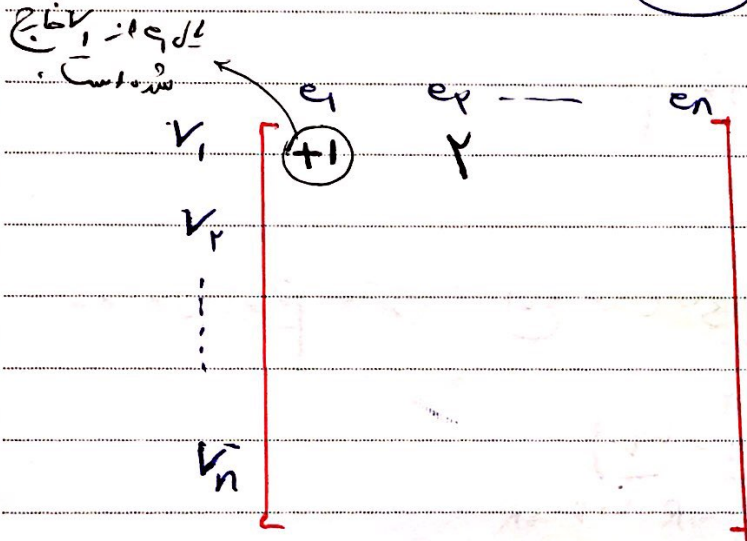
* **Label** و **رنگ** یعنی وزن دادن است که ψ جای مجموعه R به ψ مجموعه R

*** ماتریس مجاورت:**

- برای n رأس یا n راس یک ماتریس $n \times n$ در نظر گرفته می شود و برای هر رأس v راس دیگر باید عدد ارتباطی قرار می کند

*** ماتریس وقوع (m) :**

در این ماتریس برای رئوس و ستون ها به یال ها هستند. به عبارتی n عدد یال دارند
هویت می باشد *



← اند ماتریس مجاورت k به توان k برسانیم، تعداد لیست ها (Walk) n طول k m دست می آید *

*** درجه رأس $(deg(v))$:**

- تعداد یال های که به رأس متصل شده اند.

برای رئوس های به رخ جهت $\rightarrow deg(v)$

$deg^+(v)$ → تعداد یال های که از رأس خارج می شود

$deg^-(v)$ → وارد

←
تعداد یال
جهت دار

Δ - یس‌ین درجه‌ی رئسی } در تمام $(+)$ و $(-)$ هم در ترف‌های جهت‌دار دارند *

δ - کتدین درجه‌ی رئسی

* در ترف‌های ساده بدون جهت ؛ همواره داریم :

$$\sum_{v \in V} \deg(v) = 2|E|$$

و از رابطه‌ی بالا ؛ متوجه می‌شویم همواره تعداد رئس با درجه‌ی فرد ؛ زوج است .

* در ترف ساده همواره :

$$0 \leq \deg(v) \leq |V| - 1$$

* ترف‌های کامل :

- یک ترف کامل n رئسی ؛ هم ترف‌های کتدین که همجهت‌ی رئس آن ؛ n باشد و تمام یال‌های ممکن در آن رسم شده باشند . (ترف هم ساده است)

* ترف‌های 2 بخشی کامل :

- 2 مجموعه‌ی رئس دارد که بین رئس آن دو مجموعه هیچ یالی نیست ؛ ولی هر مجموعه تعداد یال همیشگی کامل می‌باشد *

* ترف 2 بخشی :

ترف‌هایی است که رئس آن را بتوان 2 دو دسته غیر تهی ؛ تقسیم کرد و بین رئس 2 مجموعه هیچ یالی وجود نداشته باشد

رفت : ترف همبندی که هیچ دوری نداشته باشد *

جنکل : ترف‌هایی که هیچ دوری نداشته باشد *

* جلسه چهارم *

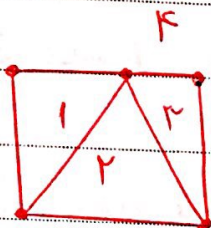
* قضیه ای در ارتباط با تئورم های مسطح (اولیه):

* وجه کاملاً منتظمی که در صفت مرتبط می شود.

f = تعداد Face ها

e = تعداد لبه ها

v = تعداد رئوس ها



$$+ f - e + v$$

$$4 - 4 + 3 = 3$$

⇒

$$2 = \text{تعداد لبه ها} - \text{تعداد رئوس} + \text{تعداد وجه ها}$$

* این قضیه با استفاده از این اثبات می شود *

* دنباله های از رئوس ها و لبه ها *

در این جا با دنباله های یکی در میان شروع داریم یعنی پس از هر رأس به لبه و پس از هر لبه به رأس می رسم.

$$v_1, e_1, v_2, e_2, \dots, e_{n-1}, v_n$$

← به هر یک از توالی های فوق یک گشت (walk) گویند *

← بسته به این که آیا رأس چه تعداد بار تکرار شده یا لبه چه تعداد تکرار شده و یا رأس اول

Maral

در انتهای تکرار شده است یا خیر و گاهی در دست بی می بینیم *
دنباله ها

* مسیر (Path):

← اندر دید گشت به هیچ ریشی نگار نشود به آن مسیر می گویند *

* گذر:

← گشتی که هیچ یک از این های آن دوبار نگار نشود را گذر گویند *

* گذر بسته:

گذری است که رأس ابتدایی و انتهای آن یکسان باشد.

* دور:

یک گذر بسته ای که رأس های آن هم نگار نشده اند

← وقتی بلوسم رأس ها نگار نمی شوند؛ قطعاً باید ها نیز نگار نمی شوند و می علس این موضوع برقرار نیست.

* مسیر (Tour):

گشت بسته ای که از هر یالی ج؛ حداقل یکبار عبور کند *

* مسیر اولدیری (گذر بسته اولدیری):

گشت بسته ای که از هر یالی ج؛ دقیقاً یکبار عبور کند *

* گذر اولدیری:

اند گذر که دانسته باشیم که بسته نباشد و هیچ یالی ج؛ را دو بار نگارند *

* دور همپلتونی:

دوری که تمام رأس های آن دو بار نگارند *

* گراف همپلتونی:

گرافی که در آن حداقل یک دور همپلتونی وجود داشته باشد *

* گراف اولدیری:

گرافی که یک مسیر اولدیری در آن وجود داشته باشد *

* کُذِّفَ هَمَزِد :

کُذِّفَ دَرَمِي كِه يِين هَر دَو رَأْسِ اَل حِدَاثَلِ كِي مَسِيَر وَجِدَر دَانَسَه بَأَسَدُ

* جَبَلٌ :

كُذِّفَ كِه طَبَعِ حَوِي دَر اَل دَانَسَه بَأَسَدُ ؛ جَبَلٌ نَفْتَه حَوَاغَرَسَه

* دَرَجَتٌ :

جَبَلِي كِه حَمِيذ بَأَسَدُ ؛ دَرَجَتٌ نَامِيَرِه مِي سَرْدُ *

* قَضِيه :

بِكِ كُذِّفَ اَوِيَلِي اَسَتِ اَنَدُو عَقَدَ اَنَدُو دَر صِي تَمَامِ رَتَوِي اَل زَبَجِ بَأَسَدُ *

* قَضِيه :

بِكِ كُذِّفَ دَر اِي كُذْرِ اَوِيَلِي اَسَتِ اَنَدُو دَقَقَدَ اَنَدُو دَقِيَقًا دَر اِي دَو رَأْسِ دَر صِي فَرَدِ بَأَسَدُ * (حَمِيذ نِيَز اَبِدِ بَأَسَدُ)

* كُذِّفَ كِ اَوِيَلِي :

كُذِّفَ اَنَدُو بِنَا سَمِ بَأَسَدُ كِ تَا كُذْرِ ؛ تَمَامِ اَل رَا بِي شِي دِهَم ؛ كُذِّفَ كِ اَوِيَلِي نَوَسَمِ *

* قَضِيه :

بِكِ كُذِّفَ كِ - اَوِيَلِي اَسَتِ اَنَدُو عَقَدَ اَنَدُو دَر اِي دَقِيَقًا كِ رَأْسِ بَأَسَدُ فَرَدِ بَأَسَدُ *

← بَر اَسَاسِ سَرْدِ لَزَمِ مِي تَدَانَ حَذَفِ كَرْدِ ؛ بَر اَسَاسِ سَرْدِ كَافِي مِي تَدَانَ اَبَكَاتِ كَرْدِ وَ بَر اَسَاسِ

سَرْدِ لَزَمِ وَ كَافِي مِي تَدَانَ بِي رَابِطِي دَو تَابِي بَر مَرَا كَرْدِ

* كِه كُذِّفَ :

- كَوچَكْتَرِي دَر اِي كِه دَر بِي كُذِّفَ وَ جَو دَارِدُ رَا "كِه كُذِّفَ" نَوَسَمِي *

- مَقَلَمًا كِه كُذِّفَ عَدَدِ لِي رَا نِي تَوَانَدِ بِنِيَرِدُ وَ دَر كُذِّفَ طَي سَبَا ه ؛ حِدَاثَلِ اِي دَو رَأْسِ مِي بَأَسَدُ *

* عَطَرِ كُذِّفَ :

بِنَوَسَمِي دَو رَأْسِ كُذِّفَ رَا عَطَرِ كُذِّفَ نَوَسَمِي *

Maral

← باید این Max & Min و ای در چنین اعدادی در کلاف ها؟ آرام آرام

به جهت $Optimization$ نزدیک می شویم ← با این خود تقریبی کلاف ها؛ یک سری مستطی

دارد که زماناً در مورد بهینه سازی است * (حتی اگر اصله با بهینه سازی منابع سروکار نداشته باشد)

* رند آمیزی آسی :

← اگر آس ها را به حسب رندی بزنیم به آن رند آمیزی آسی گویند *

- رند آمیزی مجموع :

- اگر در آس مجاوره دارای رند یکسان نباشد *

* رند آمیزی یابی مجموع :

حرفه ای که هم رس هستند؛ رند یکسان نداشته باشد

← در این جا "تعداد رند طی کمینه" اهمیت پیدا می کند که به این تعداد عدد رندی کلاف گویند *

* مؤلفه (component) :

بزرگترین زیر کلاف همبند در یک کلاف غیر همبند را مؤلفه گویند * (زیر کلاف همبند پس)

Maximal ← یعنی در خاصیت مورد نظر ما؛ بزرگترین باشد

← عناصر روی قطر ماتریس مجاوره به توان ۲؛ برابر با درجه هر آس می باشد زیرا تعداد گسست ها

به طول ۲ انسان می دهد

* زنجیره (chain) :

دسته های جهت دار؛ این جمله مطرح می شود که در این صورت $V_1, e_1, V_2, e_2, \dots$ Maral

$V_1, e_1, V_2, e_2, \dots$

ممكن است آس اول نباشد.

فصل ۱، ۲، ۳، ۴ کتاب باندی - موی با علی یافت *

Minimal Spanner Subgraph :

زیرگرافی را دیدگراف G دست آوریم که بیسین باشد؛ یعنی آن تعداد V را داشته باشد و آن اضافه کنیم خاصیت مسطح بودن آن ازین می رود *

* جلسی - پنجم :

*** برسی یالی :**

- مجموعه ای از یال ها که اگر آن ها را از گراف برداریم؛ رتس گراف G دو دسته ی غیر مجکی تکسیم شده باشد. (م عبارتی مجموعه رتس را m دو دسته افزایش کنیم و پس V یالی G در برابر داریم)
 ← م عبارتی دو دسته رتس ایجاد می شود که اصلاً با هم ارتباط ندارند!

*** یال برسی :**

یالی است که اگر آن را برداریم؛ تعداد بندهای گراف اضافه خواهد شد *

*** شرط لازم و کافی برای آن که یال G برسی باشد :**

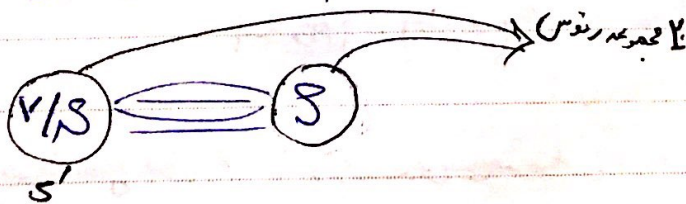
یال G برسی است اگر و فقط اگر G در هیچ دوری واقع نشده باشد *

درخت فرالی : ← زیرگرافی از G که درخت است و فرالی هم می باشد *

← آنگاه یال G درخت فرالی اضافه شود؛ دور ایجاد خواهد شد *

*** بند :**

← برسی اند **Minimal** باشد؛ V آن بند G است که (بند G و V یالی که آن اضافه می شود؛ آن V و V ازین می رود)



Maral

$$S \neq \emptyset \text{ و } V$$

$$E(S \text{ و } S')$$

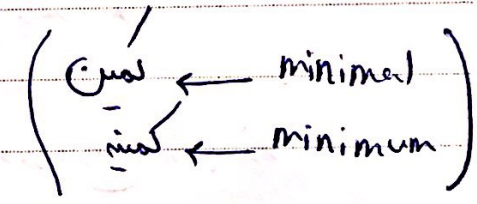
← در برش یالی " لزوماً بندها اضافه نخواهد شد !! ولی در تریز یالی برش داریم که حتماً جای بست تعداد بندها اضافه شود *

← تغییر برش یالی بر آن است که در ترف مکتوب در مجموعه ی رتوس 3 و 4 را جدای کند *

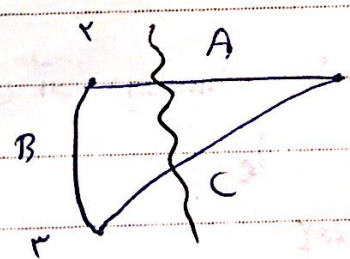
← جنبل Maximimal :

در این نوع جنبل اندیک یالی دیدیم جنبل اضافه شود با دور در آن ایادی شود *

* پس منظور از minimal و maximal ؟ یعنی بودن یا کمینه بودن و ترن ها و هزینه ها و سود و ... نسبت !! (بلکه هاست تریز فوق ؛ وقتی می تویم یک و تریز maximal است که اندکی تریز آن اضافه یا کم شود ؛ آن و تریز هم حضور از این می رود)



← در ترف تتری ؛ وقتی از کمینه بودن حرف می زنیم ؛ بیشتر ارتباطات متفرک کمترین تعداد یالی است و بی در Application (کاربرد) ؛ منظور از کمینه یا بیشه بودن ؛ کمترین یا بیشترین وزن یالی هاست * ← آن در وزن یالی ها ؛ باشد ؛ تعداد یالی ها در ترف تتری می شود *



ارتباط بین وزن دار و غیر وزن دار
 $S = \{1\}$
 $S' = \{1 \text{ و } 2\}$
 $E(S, S') = \{A, C\}$
 هم آن است که بین S و S' که هیچ ترف ارتباطی وجود نداشته باشد.

← یا تغییر یالی برش ؛ S و S' عوض می شوند *

s-t cut

- یعنی طوری برس بدینم که در آن مسیری که از s به t به هیچ گونه ارتباطی با یکدیگر نداشته باشد.

* رأس برسی:

رأسی که یا ل ها را ۲ دسته تقسیم می کند به طوری که این یا ل ها فقط در رأس ۷ یا یکدیگر در ارتباط اند *

- اولین رأس را به چارم به تعداد مؤلفه های گراف اضافه می شود *

قضیه:

در دقت یک رأس به برسی است به اند و فقط اند به درجه ای آن رأس از یک بزرگتر باشد $\log(v) > 1$

* در هر گراف همبند ساده به حداقل ۲ رأس غیر برسی وجود دارد *

← همبند به حتماً یک وقت خالی دارد *

* جور سازی (Matching):

مجموعه ای از یا ل ها به که هیچ لایمی رأس مشترک نداشته باشد *

← در جور سازی به چون اند یک یا ل کم کنیم یا هم جور سازی باقی می ماند به minimal معنی ندارد

ولی اند به آن یک یا ل اضافه کنیم به چون احتمال آن که یا ل ها هم رأس شوند و وجود دارد به

maximal معنی دهد * لذا Maximal Matching به یک جور سازی است که اند

فقط یک یا ل به آن اضافه کنیم به رأس مشترک ایما د خواهد شد *

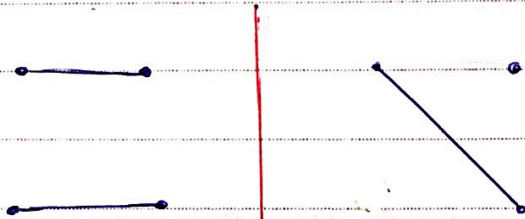
* Perfect Matching (جور سازی کامل):

- یک نوع جور سازی است که در آن تمام رأس ها به استفاده شده باشد *

Min num perfect matching → مسئله

Maral

Maximum matching یک نوع جویبار است که تعداد یال‌های آن بیشتر باشد.



maximum matching
Perfect

Maximal matching

* اگر یک رأس اضافه شود، دیگر perfect نیست *

← Minimum matching معانی دارد به چون هیچ یالی انتخاب نمی‌شود!!! ولی
Minimum Perfect matching معنی دارد

Minimum Perfect matching → مسدود کردن تقصیر متوازن

* مسدود کردن shortest path problem در زمان چند خطی حل می‌شود و در وقتدار تمام وزن یال‌های آن مثبت باشد.

* پرسش یالی:

مجموعه‌ای از یال‌ها که هر رأس حداقل یک بار توسط آن‌ها پوشش داده شود. پاسخ *

* پرسش رئسی:

مجموعه‌ای از رئس‌ها که هر یال حداقل یک طرف آن در مجموعه رئس‌ها باشد *

Perfect matching به زبان دیگر:

جویباری که پوشش یالی هم باشد

* عدد پرسش یالی: کمترین تعداد یالی که با آن می‌توان همه رئس‌ها را پوشش داد * Maral